STM32Cube高效开发教程(基础篇)

第4章 STM32CubeIDE的使用

王维波 中国石油大学(华东)控制科学与工程学院

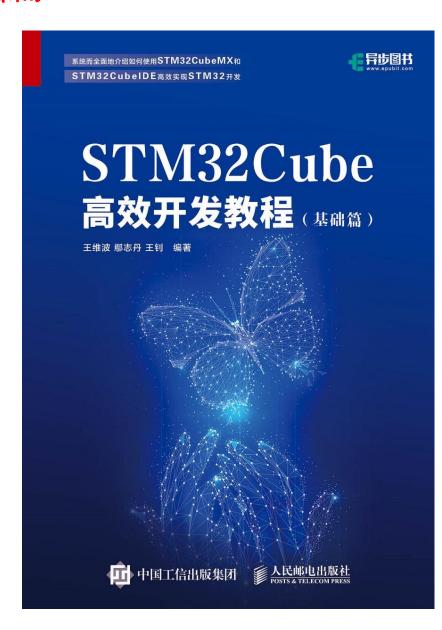
STM32Cube高效开发教程(基础篇)

作者: 王维波, 鄢志丹, 王钊 人民邮电出版社

2021年9月出版

如果有读者需要本书课件的PPT版本用于备课,可以给作者发邮件免费获取,并可加入专门的教学和技术交流QQ群

邮箱: wangwb@upc.edu.cn

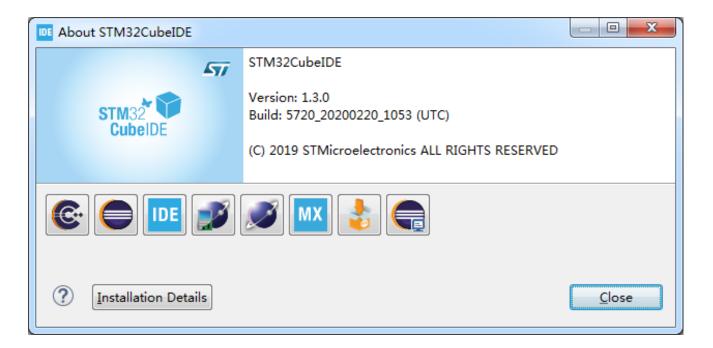


第4章 STM32CubelDE的使用

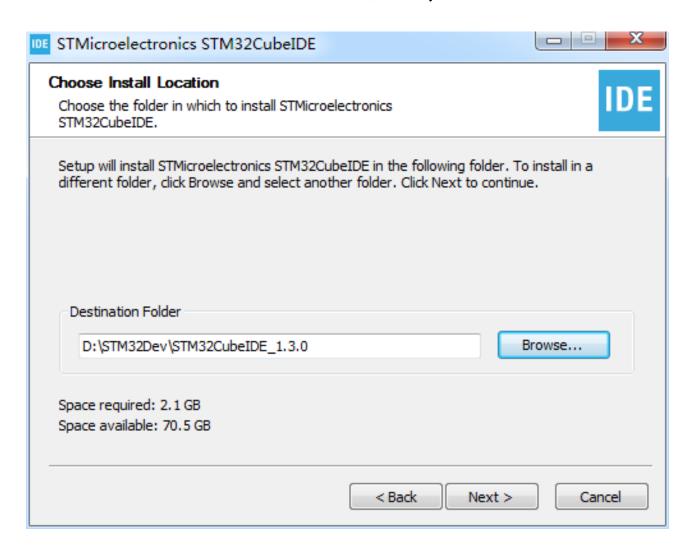
- 4.1 安装STM32CubeIDE
- 4.2 基本概念和MCU固件库设置
- 4.3 编码场景的界面功能和操作
- 4.4 CubeMX导出项目文件组成
- 4.5 项目管理、编译和下载调试
- 4.6 使用内置的CubeMX
- 4.7 CubeIDE使用偏好设置
- 4.8 HAL库使用的一些问题

4.1 安装STM32CubeIDE

- 2019年4月才发布STM32CubeIDE 1.0.0
- CubeIDE是基于TrueSTUDIO的,使用GCC编译器
- CubeMX5.2以后版本才支持CubeIDE
- CubeIDE中集成了CubeMX

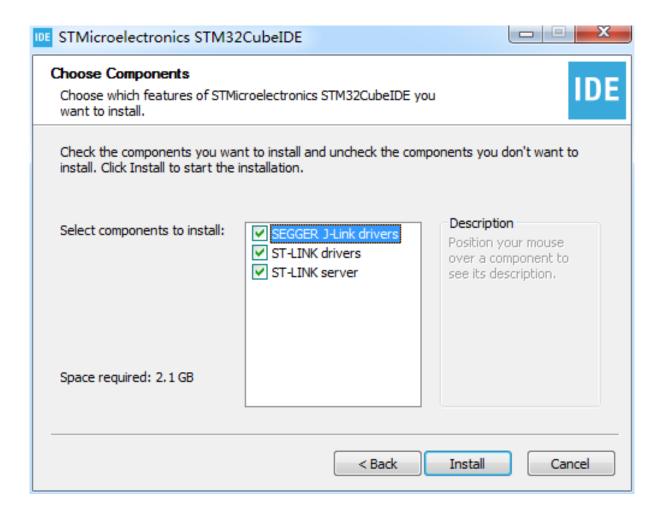


与CubeMX安装到同一个根目录下,如 D:\STM32Dev\



安装时选择安装仿真器驱动程序

CubeIDE目前只支持ST-LINK和J-LINK仿真器



为CubeIDE主程序设置命令行设置参数,设置为英文界面

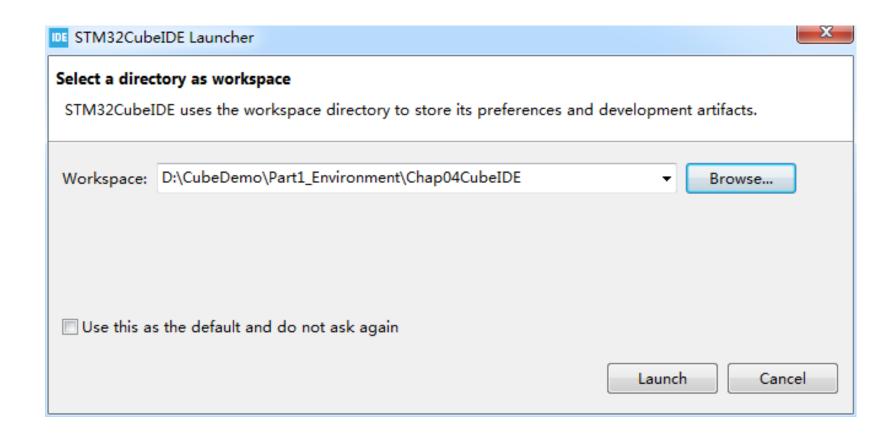
增加: -nl en



4.2 基本概念和MCU固件库设置

- 4.2.1 启动软件
- 4.2.2 打开项目
- 4.2.3 CubeIDE的一些基本概念
- 4.2.4 STM32固件库设置

4.2.1 启动软件



启动CubeIDE时选择工作目录,作为当前workspace

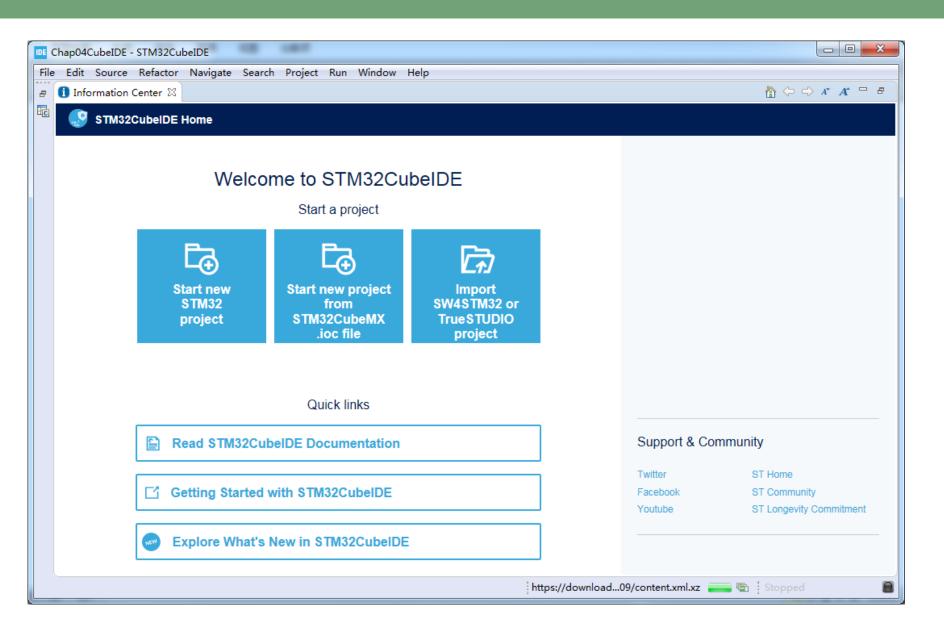
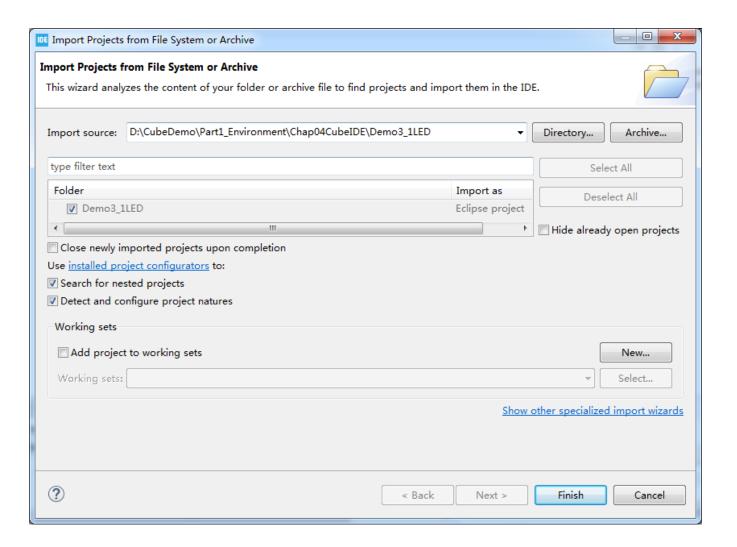


图4-4 CubeIDE的信息中心页面

4.2.2 打开项目

导入前一章用CubeMX生成的项目Demo3_1



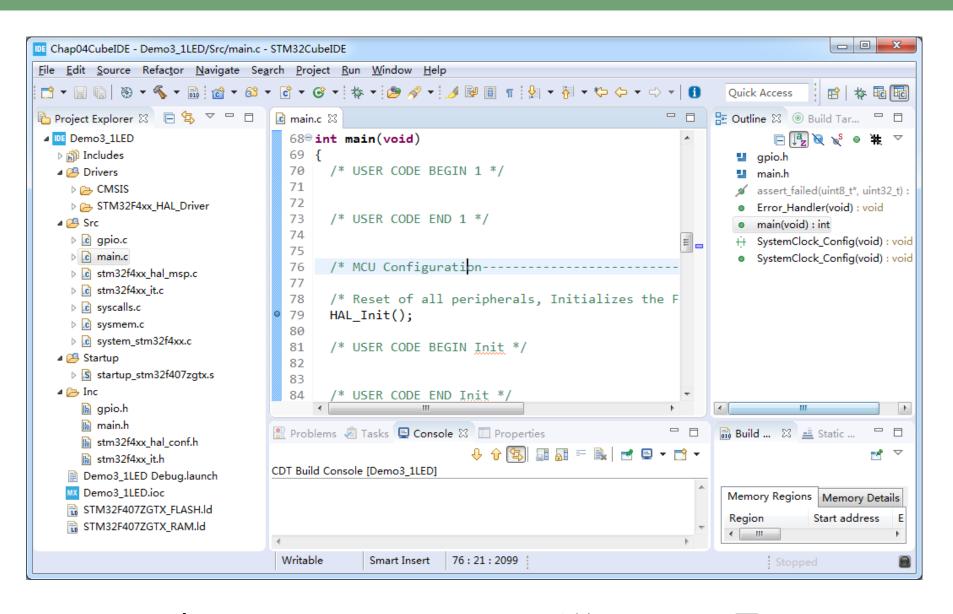


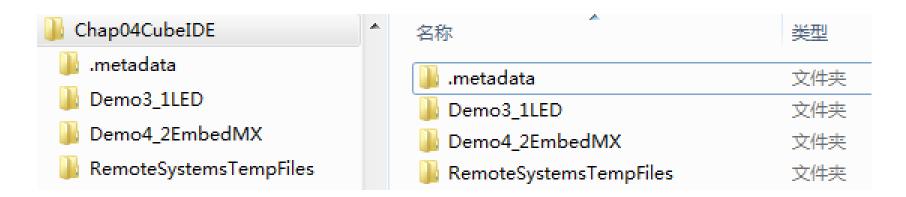
图4-7 打开了项目Demo3_1LED后的CubeIDE界面

4.2.3 CubeIDE的一些基本概念

CubeIDE是基于Eclipse的IDE软件。

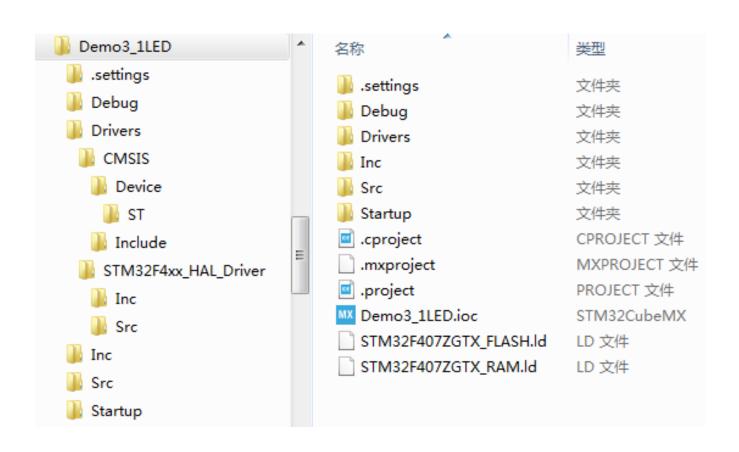
1. 工作空间(Workspace)

工作空间是多个项目(Project)的集合,一个工作空间就是一个实际的目录,包含多个项目的子目录和工作空间自建的文件夹。



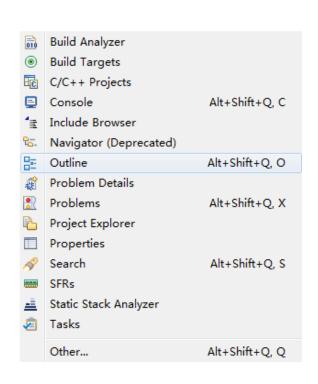
2. 项目(Project)

一个项目(Project)就是一个文件夹,项目的名称就是文件夹的名称。一个项目包含很多文件和子目录,例如项目 Demo3_1LED根目录下的文件和子目录构成如图所示。



3. 视图(View)

IDE窗口里的子界面称为视图(View),一个视图就是实现一些功能的界面。例如显示项目文件组成的Project Explorer视图,显示文件内容的Outline视图。





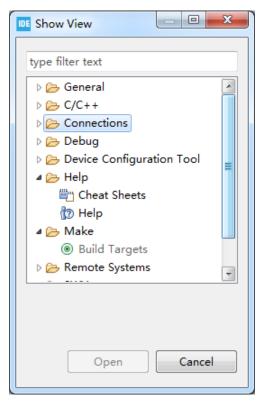


图4-11 Show View对话框

4. 场景 (Perspective)

场景就是多个视图组成的一种工作界面,一个场景一般对 应于一种工作需求,例如:

- C/C++ Code Editing, C/C++编码场景, 最常用的场景
- Debug,调试场景,用于程序调试时的工作场景

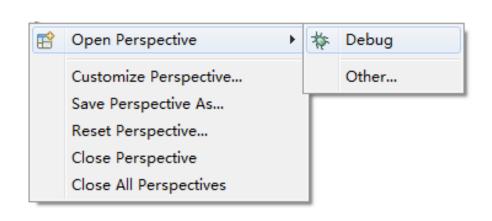


图4-12 场景管理子菜单

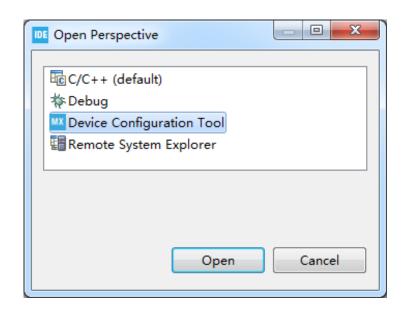
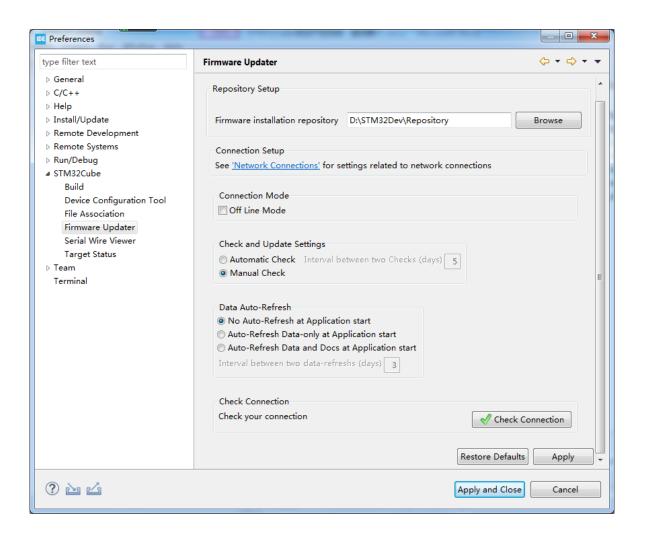


图4-13 Open Perspective对话框

4.2.4 STM32固件库设置

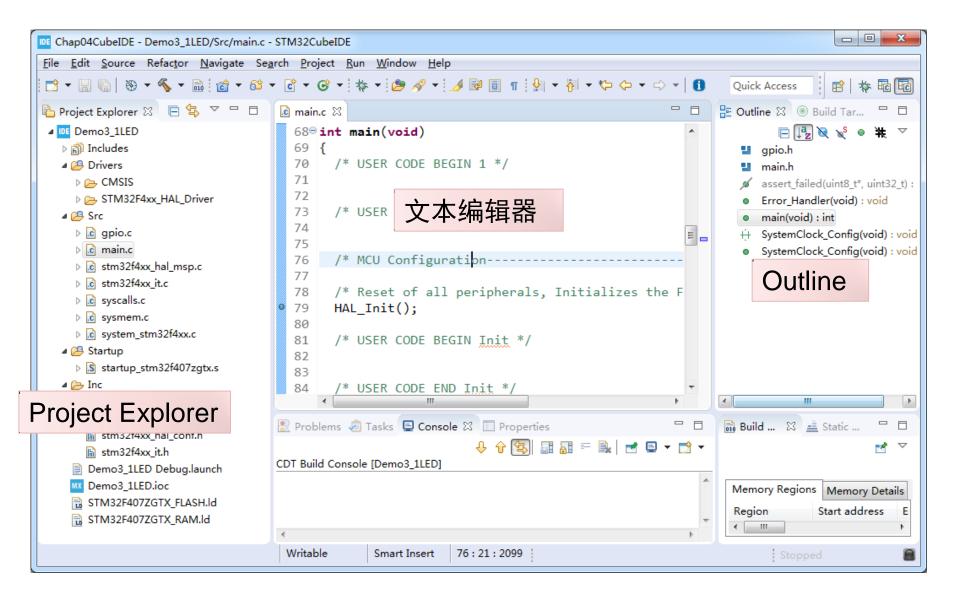
主菜单项 Window > Preference 会打开软件设置对话框



4.3 编程场景的界面功能和操作

- 4.3.1 主要的视图
- 4.3.2 工具栏按钮功能
- 4.3.3 文本编辑器功能操作

4.3.1 主要的视图



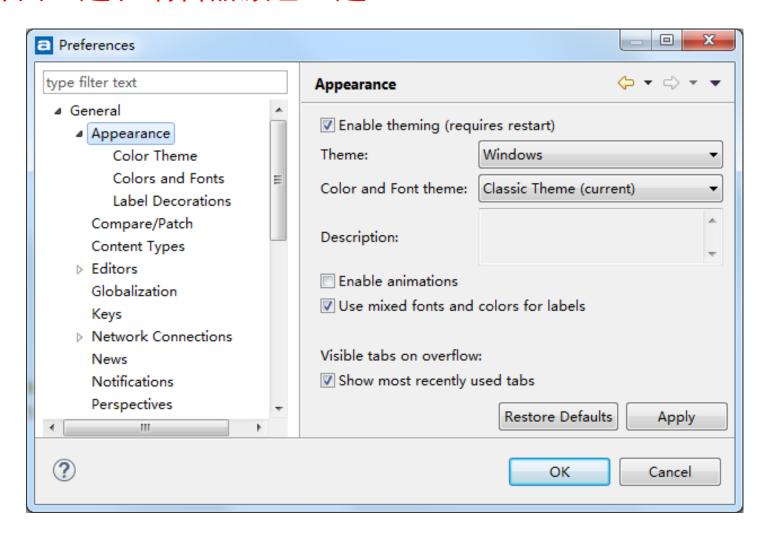
4.3.2 工具栏按钮功能



【打开软件实际操作演示,每个图标的意义见讲义】

5.2.3 文本编辑器功能操作

1. 界面主题和编辑器颜色主题



2. 代码追踪和导航

```
/* Reset of all peripherals, Initializes the Flash interface and the Systick. */
     HAL Init();
76
     /* USER CODE BEGIN Init */
     /* USER CODE END Init */
     /* Configure the system clock */
     SystemClock Config();
84
       * @brief System Clock Configuration
85
        * @retval None
86
87
      void SystemClock Config(void)
       RCC_OscInitTypeDef RCC_OscInitStruct = {0};
90
        RCC ClkInitTypeDef RCC ClkInitStruct = {0};
91
92
        /** Configure the main internal regulator output voltage
93
94
         HAL RCC_PWR_CLK_ENABLE();
95
                                                                       Press 'F2' for focu
96
     while (1)
97
```

- F2: 代码就地显示
- F3: 代码追踪(最常用操作)
- · Ctrl+Tab: 在头文件和源程序文件之间切换
- Outline视图

3. 编辑功能快捷操作

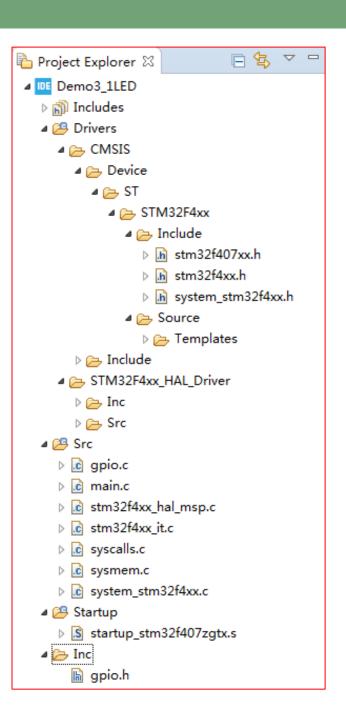
| 标题 | 快捷键 | 功能说明 |
|-------------------------|----------------|----------------------------------|
| Toggle Comment | Ctrl+7 或Ctrl+/ | 在选中的文本行前面加 "//" 使其变为注 释,或解除注释 |
| Add Block Comment | Ctrl+Shift+/ | 将选中的代码用 /* */ 进行块注释 |
| Remove Block Comment | Ctrl+Shift+\ | 移除块注释的注释符号 |
| Shift Left | Shift+TAB | 选中的代码行向左移动,减少缩进 |
| Correct Indentation | Ctrl+I | 将选中的行向右缩进 |
| Format | Ctrl+Shift+F | 自动调整所选行的缩进 |
| Toggle Source/Header | Ctrl+TAB | 在头文件和程序文件之间切换 |
| Toogle Breakpoint | Ctrl+Shift+B | 在当前行设置或取消断点 |

4.4 项目文件组成

- 4.4.1 CMSIS驱动程序文件
- 4.4.2 HAL驱动程序文件
- 4.4.3 用户程序文件
- 4.4.4 启动文件和其他文件
- 4.4.5 根目录下文件
- 4.4.6 Include搜索路径

项目Demo3_1LED的文件组成,主要包括以下几项:

- **◆ CMSIS**驱动
- **◆ MCU**外设的HAL驱动
- ◆用户程序文件, Inc和Src目录
- ◆项目根目录下的一些文件



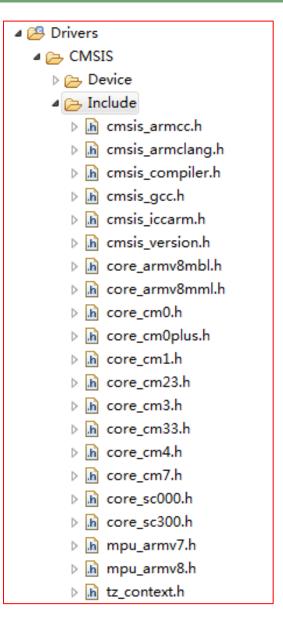
4.4.1 CMSIS驱动程序文件

目录 \Drivers\CMSIS下是CMSIS(Cortex Microcontroller Software Interface Standard)标准的驱动程序,包括Cortex内核的驱动程序和具体MCU器件的基础定义头文件。

- (1) 目录 \Drivers\CMSIS\Device\ST\SM32F4xx\Include, 这个目录下是具体型号的MCU的相关定义文件
 - ◆ stm32f407xx.h, 是STM32F407器件的外设访问头文件
 - ◆ stm32f4xx.h, 是STM32F4xx系列器件的配置文件
 - ◆ system_stm32f4xx.h,这个文件里定义系统初始化函数 SystemInit(),这个函数是在系统复位之后,执行main()函数 之前调用的

(2) 目录 \Drivers\CMSIS\Include

这个目录下都是与Cortex-M4内核相关的一些定义(如图4-27),是ARM公司提供的定义文件,与具体的MCU型号无关。



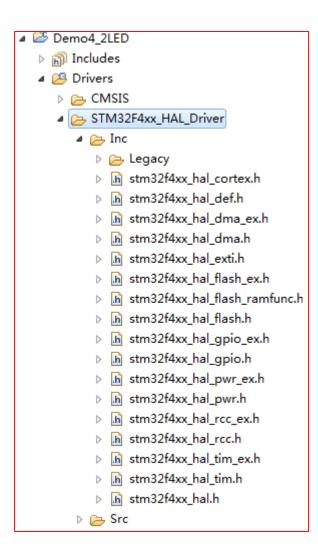
ARM内核驱动文件

4.4.2 HAL驱动程序文件

1. 外设驱动程序

每一种外设有一个基本驱动文件, 有的还有一个扩展驱动文件。

- ◆ stm32f4xx_hal_ppp.h是外设ppp的基本驱动程序头文件,如stm32f4xx_hal_gpio.h、stm32f4xx hal tim.h等。
- ◆ stm32f4xx_hal_ppp_ex.h是外设ppp的扩展 驱动程序头文件,包括某个型号或系列MCU 的特定API函数,或重新定义的用于替换基 本驱动程序的一些API函数。如 stm32f4xx_hal_gpio_ex.h、 stm32f4xx_hal_tim_ex.h等。



HAL外设驱动文件

2. HAL驱动程序头文件stm32f4xx_hal.h

stm32f4xx_hal.h文件里有HAL驱动的一些宏定义和函数定义。最主要的一个函数是HAL_Init(),它用于HAL库的初始化,其功能是复位所有外设、初始化Flash接口、配置系统定时器Systick周期为1ms。main()函数里首先就会调用这个函数。

stm32f4xx_hal.h中还有一个常用的延时函数
HAL_Delay(uint32_t Delay),它基于系统定时器SysTick实现精确的毫秒级延时。

3. HAL通用定义文件stm32f4xx_hal_def.h

这个文件里有HAL的一些通用定义、枚举类型、宏定义、 结构体等

4. Cortex HAL模块驱动文件stm32f4xx_hal_cortex.h

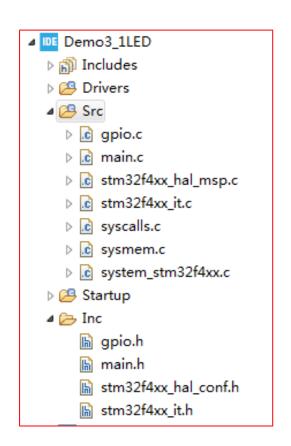
这个文件是Cortex HAL模块驱动文件,它提供HAL驱动中用到的Cortex内核的一些常量、结构体和函数定义,如中断优先级定义、中断优先级设置函数等

4.4.3 用户程序文件

用户的程序文件分布在项目根目录下的\Inc和\Src两个子目录下,因为我们在CubeMX里设置导出代码时选择生成.h/.c文件对。

1. 外设的初始化程序文件

在CubeMX中启用的外设都会生成一个外设初始化程序文件。如本实例中用到PF9和PF10,所以生成文件gpio.h和gpio.c



用户程序文件

2. HAL配置文件stm32f4xx_hal_conf.h

可以修改这个文件的内容,对HAL驱动程序进行一些配置。

文件stm32f4xx_hal_conf.h的内容是根据CubeMX中的配置自动生成的,一般不要直接修改此文件,而是在CubeMX里修改配置后重新生成代码。

3. 中断处理程序文件

文件stm32f4xx_it.h中是中断处理函数的原型定义,文件 stm32f4xx_it.c中是中断处理函数的实现文件。

4. HAL的MSP初始化程序文件

stm32f4xx_hal_msp.c是MSP程序文件。MSP是MCUSpefific Package,即MCU特定程序包。这个文件里定义MSP的初始化函数和反初始化函数。

5. 处理器系统初始化文件system_stm32f4xx.c

这个文件里主要的函数是系统初始化函数SystemInit(), 这个函数在系统复位之后,执行main()函数之前被执行。其 功能复位RCC时钟配置、对SRAM的向量表重定位,配置 FSMC/FMC外设以使用外部的SRAM或SDRAM存储器。

6. 最小系统调用文件

文件syscalls.c和sysmem.c是CubeIDE最小系统需要用到的文件,syscalls.c定义了一些底层函数,sysmem.c定义了内存管理函数。这两个文件里的函数是被CubeIDE调用的,用户程序不会直接用到。

7. 主程序文件

文件main.h,在STM32CubeMX中定义的引脚标签会在这个文件里生成宏定义,如定义的引脚标签LED1、LED2

文件main.c, 打开主程序代码分析

4.4.4 启动文件

目录\startup下的文件startup_stm32f407zgtx.s是处理器的启动文件,这是个汇编语言程序文件,是MCU复位后首先执行的程序。所有中断的ISR函数名称在这个文件里定义。

它初始化堆栈指针SP、代码指针PC、设置中断程序向量表、执行system_stm32f4xx.c文件中的函数SystemInit()对RCC、SRAM等进行初始化,然后执行主函数main()。

4.4.5 根目录下的文件

项目根目录下还有两个后缀为.ld的文件,这两个文件是存储器的编译连接脚本文件。

- ◆ 文件STM32F407ZGTX_FLASH.Id,用于设置堆的大小、栈的大小及位置、默认的各种程序段和数据段的地址和长度等。如果使用了外部存储器,还设置存储器位置和大小。
- ◆ 文件STM32F407ZGTX_RAM.ld,与前一个文件的功能基本相同,但只是在RAM中调试时才用到。

如果项目成功用仿真器下载到开发板上调试过,还会在根目录下生成一个后缀为. launch的文件,如Demo3_1LED Debug.launch,这个文件保存了仿真调试器的启动配置参数。

4.4.6 Include搜索路径

项目虚拟目录\Includes。前3条路径是CubeIDE的编译工具链标准库的路径,后面5条是本项目的Include搜索路径。

■ Demo3_1LED

■ Discrimination includes

■ Discrimination include include includes include includ

项目下的虚拟目录\Includes

4.5 项目管理、编译和下载调试

- 4.5.1 项目管理
- 4.5.2 项目编译
- 4.5.3 下载和调试

4.5.1 项目管理

- ◆一个Workspace可以管理多个项目,这些项目的存储文件 夹最好就是Workspace的子目录。
- ◆ Workspace里的项目有打开和关闭两种状态。
- ◆ 当Workspace里有多个项目处于打开状态时,只有一个项目是当前项目,最好只打开一个项目,其他项目关闭。

4.5.2 项目编译

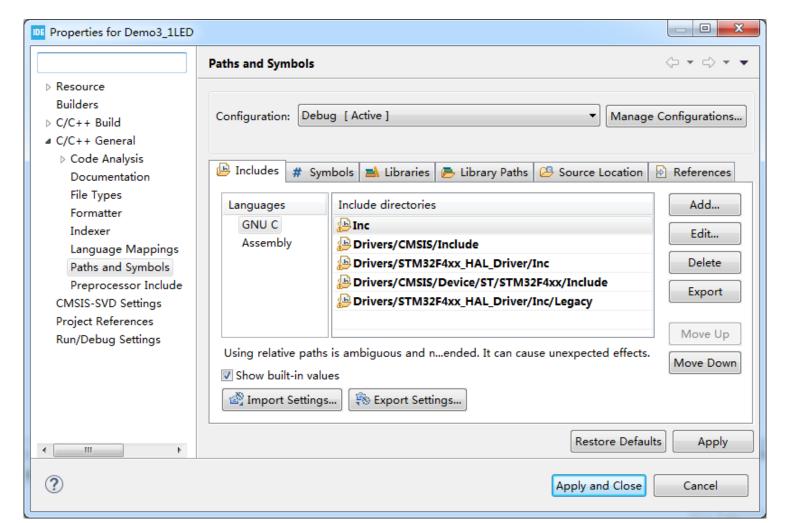
打开项目属性设置对话框,进行项目编译相关设置:

- ◆设置Include和Source Location搜索路径
- ◆设置输出二进制文件类型,如生成hex、bin文件
- ◆ 设置编译优化级别
- ◆ 设置并行编译(默认开启并行编译)

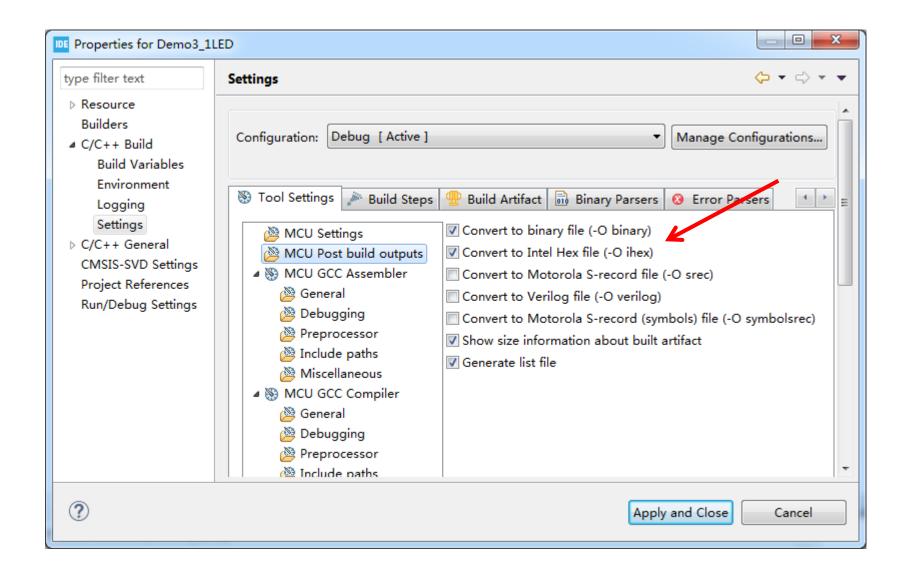
◆设置Include和Source Location搜索路径

需要使用其他目录下的源程序文件时,需要设置Include和

Source Location路径

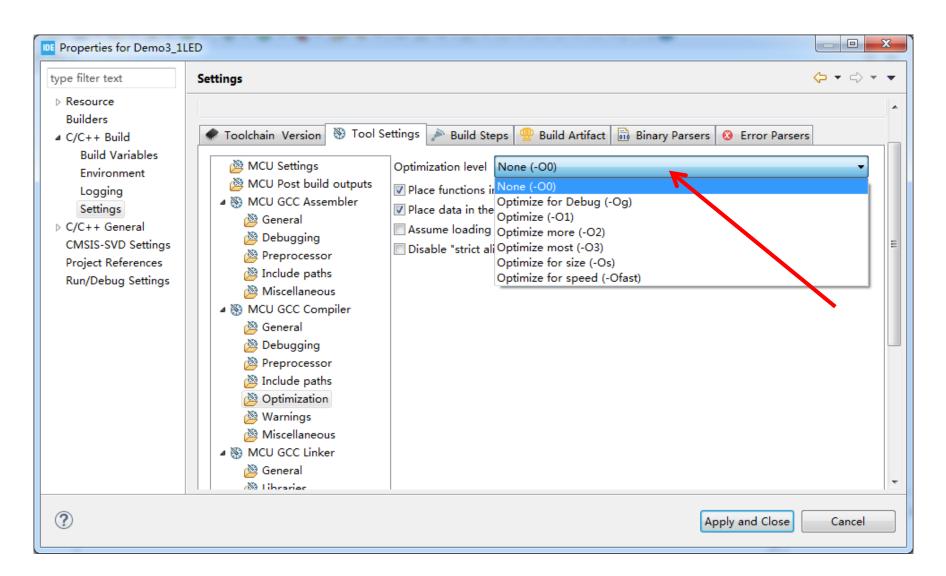


◆设置输出二进制文件类型,如生成hex、bin文件 CubeIDE默认输出二进制文件是elf文件



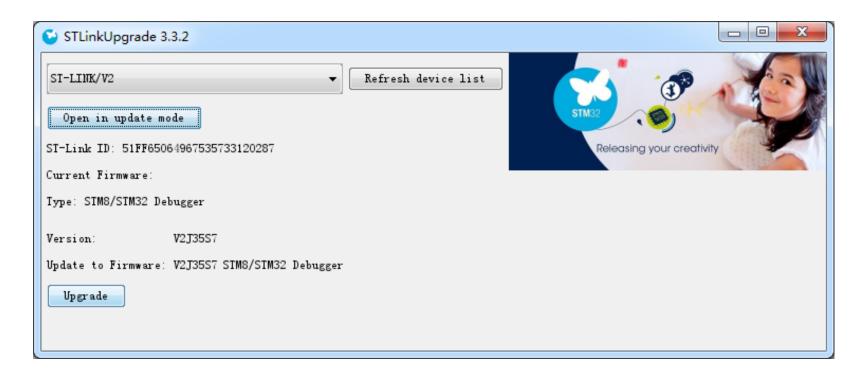
◆设置编译优化级别

要进行断点调试,编译优化级别必须是-O0或-Og,默认是-O0



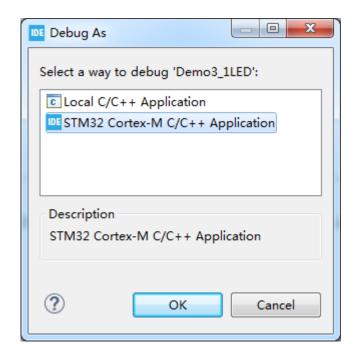
4.5.3 下载和调试

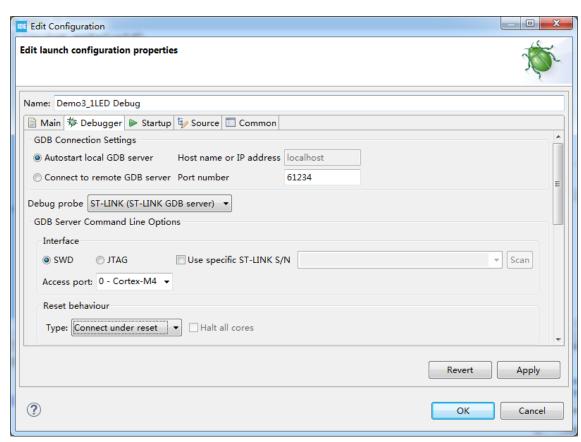
1. 仿真器检测和固件升级



在CubeIDE里,如果固件版本低,将无法下载和调试

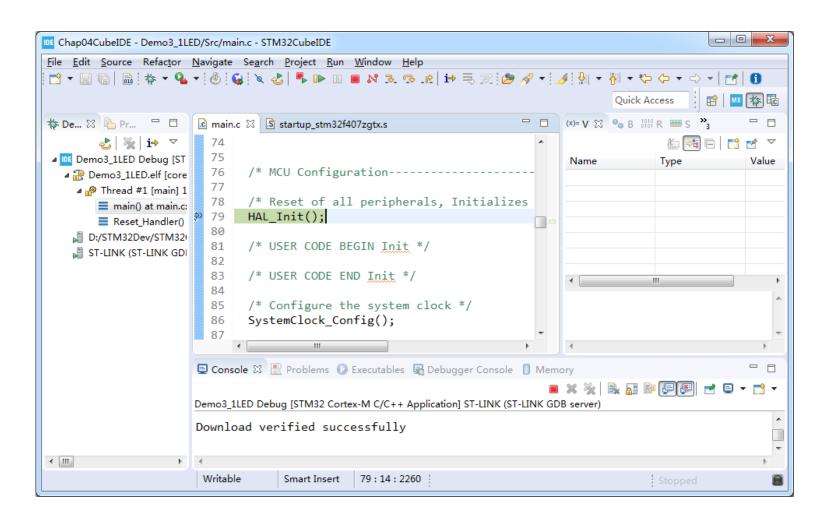
2. 程序下载





下载过程中出现的2个对话框

3. Debug场景界面和调试操作



要会使用断点,善于单步调试



表 4-3 用于程序调试的工具栏按钮的功能~

| 图标₽ | 提示文字₽ | 快捷键₽ | 功能说明₽ | ₽ |
|------------|---|-----------------------|--|----|
| Ø 42 | Skip All Breakpoints↔ | Ctrl+Shift+B₽ | 一个复选按钮,按下时将忽略所有断点₽ | ٠ |
| ₽ ₽ | Terminate and relaunch↔ | P | 停止程序,重新下载程序后开始调试₽ | ₽ |
| • ◀□ | Resume₽ | F84 ² | 从当前停止的行开始,继续连续运行₽ | 47 |
| ₩ 4 | Suspend ² | ₽ | 程序暂停₽ | 47 |
| ■ ₽ | Terminate₊³ | Ctrl+F24 ³ | 终止程序执行,并退出 Debug 场景,返回 C/C++编程场景₽ | 47 |
| № 0 | Disconnect₄ ³ | ₽ | 断开连接,并退出 Debug 场景,返回 C/C++编程场景₽ | 47 |
| ₹. | Step Into | F5₽ | 若当前行是一个函数调用,将会跳转入此函数的代码内执行↩↩ | |
| • | Step Over∉ ³ | F64 ² | 一步执行当前行程序,不管是否有函数调用。如果执行的函数里有断点定义,会执行到断点处暂停₽ | ₽ |
| .№ 4 | Step Return√ | F74 ² | 如果当前代码段是跳转进来的一个函数,按此键可以执行完 此函数的代码,返回上一层₽ | ₽ |
| €][| Run to Line₊ ³ | Ctrl+R4 ² | 运行到鼠标光标所在的行↩ | 4 |
| i⇒ ₽ | Instruction stepping mode↔ | ₽ | 进入反汇编视图(Disassembly),单步调试汇编语言指令₽ | 4 |
| ₽ | Reset the chip and restart debug session√ | ₽ | 芯片复位,重新开始调试过程↩ | ₽ |

4. 修改LED引脚的输出

可以直接修改CubeIDE项目中两个LED引脚的初始化设置程序,即文件gpio.c中的函数MX_GPIO_Init()的代码,这个函数中有如下的代码:

```
/*Configure GPIO pin Output Level */

HAL_GPIO_WritePin(LED1_GPIO_Port, LED1_Pin, GPIO_PIN_SET);

HAL_GPIO_WritePin(LED2_GPIO_Port, LED2_Pin, GPIO_PIN_RESET);
```

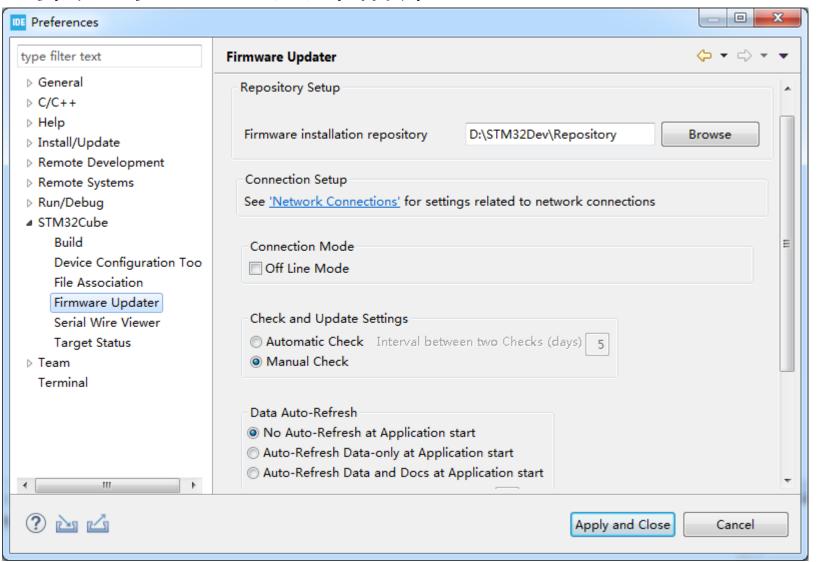
函数HAL_GPIO_WritePin()就是用于设置一个GPIO引脚输出电平的,最后的参数GPIO_PIN_SET表示输出高电平,GPIO_PIN_RESET表示输出低电平。

4.6 使用内置的CubeMX

4.6.1 创建项目

4.6.2 配置MCU和生成代码

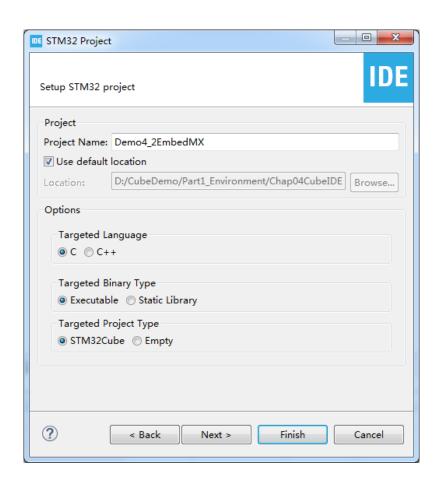
使用内置CubeMX之前,需要设置固件库路径。点击主菜单 Windows → Preferences打开对话框,设置固件库路径。可以与独立的CubeMX共用固件库。



4.6.1 创建项目

创建项目Demo4_2EmbedMX,与使用独立的CubeMX类似

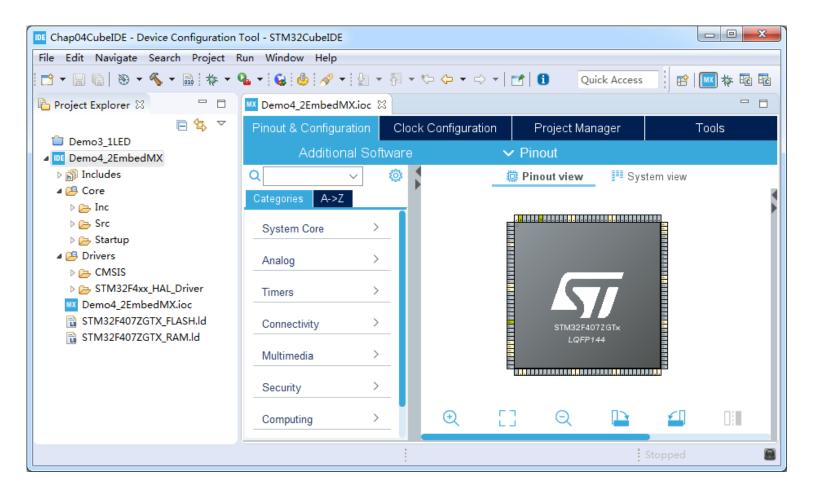
【过程演示】



4.6.2 配置MCU和生成代码

虽然可以使用内置的CubeMX在CubeIDE里创建STM32项

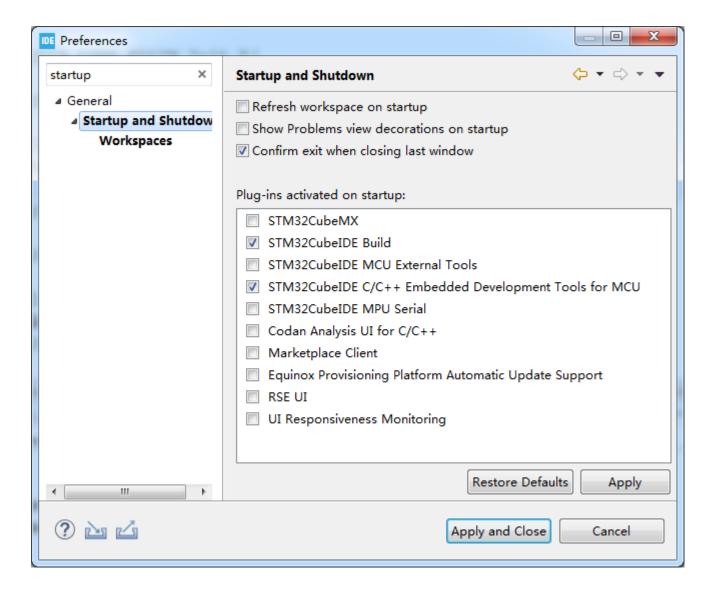
目,但是使用独立的CubeMX软件更方便。



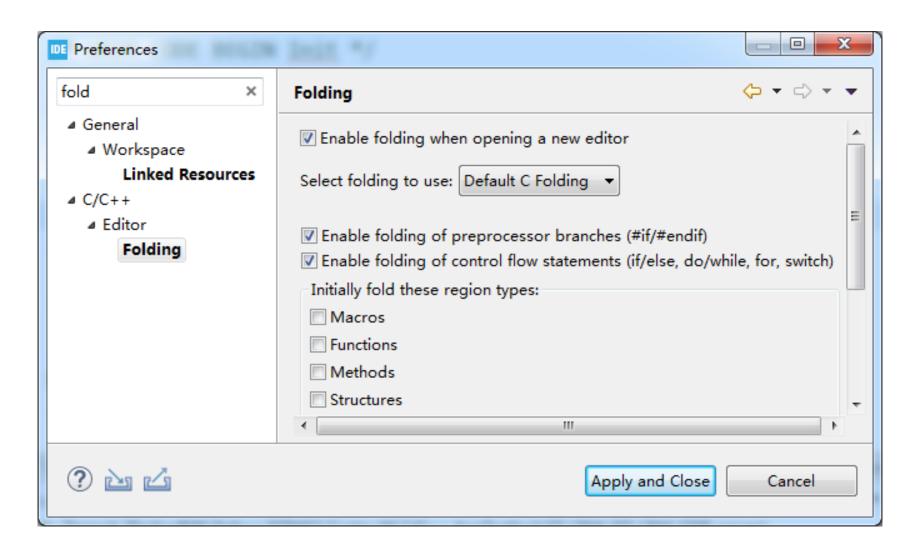
4.7 CubeIDE使用偏好设置

点击主菜单 Windows → Preferences, 打开对话框,对 CubeIDE进行各种设置。

不启动无用插件,加快软件启动速度,减少内存占用



代码折叠(Folding)设置,便于观察代码结构



4.8 HAL驱动库使用的一些问题

- 4.8.1 基本数据类型
- 4.8.2 一些通用定义
- 4.8.3 获取HAL库函数帮助信息

4.8.1 基本数据类型

STM32编程中的数据类型简化定义符号

| 数据类型 | C语言等效定义 | 字节数 |
|----------|------------------------|-----|
| int8_t | signed char | 1 |
| uint8_t | unsigned char | 1 |
| int16_t | signed short | 2 |
| uint16_t | unsigned short | 2 |
| int32_t | signed int | 4 |
| uint32_t | unsigned int | 4 |
| int64_t | long long int | 8 |
| uint64_t | unsigned long long int | 8 |

4.8.2 一些通用定义

◆ 文件stm32f4xx_hal_def.h中定义的表示函数返回值类型的 枚举类型HAL_StatusTypeDef, 定义如下.

```
typedef enum

{

HAL_OK = 0x00U,

HAL_ERROR = 0x01U,

HAL_BUSY = 0x02U,

HAL_TIMEOUT = 0x03U

} HAL_StatusTypeDef;
```

◆ 文件stm32f4xx.h中定义的几个通用的枚举类型和常量

```
typedef enum
 RESET = 0U,
 SET = !RESET
} FlagStatus, ITStatus; //一般用于判断标志位是否置位
typedef enum
 DISABLE = 0U,
 ENABLE = !DISABLE
} FunctionalState;
typedef enum
 SUCCESS = 0U,
 ERROR = !SUCCESS
                       //一般用于函数返回值,表示成果或失败两种状态
} ErrorStatus;
```

4.8.3 获取HAL库函数帮助信息

最好的方法是查看HAL库的源程序,有详细的注释,而且使用快捷键 F3 进行代码跟踪很方便。

参考资料

- ST User Manual, UM2563, STM32CubeIDE installation guide
- ST User Manual, UM2553, STM32CubeIDE quick start guide

练习任务

练习本章的示例,下载到开发板上测试,将软硬件开发 环境搭建好,跑得通。