

PA3 实验报告（完成至 3.1）

221300066

2023 年 11 月 30 日

1 穿越时空的旅程

触发自陷操作

实现异常响应机制 实现新指令 (inst.c 中):

```
INSTRPAT("???????? ???? ???? 010 ???? 11100 11", csrrs, I, csrrs_instrcti
INSTRPAT("???????? ???? ???? 001 ???? 11100 11", csrrw, I, csrrw_instrcti
INSTRPAT("0011000 00010 00000 000 00000 11100 11", mret, R, s->dnpc = (vad
INSTRPAT("0000000 00000 00000 000 00000 11100 11", ecall, I, s->dnpc = isa_
```

实现 isa_raise_intr() 函数:

```
word_t isa_raise_intr(word_t NO, vaddr_t epc)
{
    cpu.csr[REG_MEPC]._32 = epc;
    cpu.csr[REG_MCAUSE]._32 = NO;
    word_t mtvec = cpu.csr[REG_MTVEC]._32;
    word_t mode = mtvec & 0x1;
    word_t base = mtvec & (~0x3);
    word_t offset = NO * 4;
    word_t vec = (mode == 0) ? base : (base + offset);
    // cpu.pc = vec;
    if (cpu.csr[REG_MSTATUS]._32 & MSTATUS_MIE)
        cpu.csr[REG_MSTATUS]._32 |= MSTATUS_MPIE;
    else
```

```

    cpu.csr[REG_MSTATUS]._32 &= (~MSTATUS_MPIE);
    cpu.csr[REG_MSTATUS]._32 &= (~MSTATUS_MIE);
    return vec;
}

```

保存上下文

重新组织 Context 结构体 参考 abstract-machine/am/src/riscv32/nemu/trap.S 中构造的上下文易得:

```

struct Context {
    // TODO: fix the order of these members to match trap.S
    uintptr_t gpr[NR_REGS], mcause, mstatus, mepc;
    void *pdir;
};

```

必答题 (需要在实验报告中回答) - 理解上下文结构体的前世今生

`__am_irq_handle()` 是一个中断处理函数, 它的参数 `c` 是一个上下文结构指针, 用来保存和恢复中断前后的寄存器状态。 `c` 指向的上下文结构是在栈上分配的。具体地, 是在 `trap.S` 中的 `__alltraps` 函数中, 使用 `addi` 指令将 `sp` 寄存器减去一个偏移量 (`CONTEXT_SIZE`), 从而为上下文结构预留空间。然后, 使用 `sd` 指令将各个寄存器的值保存到 `sp` 寄存器指向的地址上, 形成上下文结构。最后, 使用 `mv` 指令将 `sp` 寄存器的值传递给 `a0` 寄存器, 作为 `__am_irq_handle()` 的参数 `c`。

上下文结构有很多成员, 分别对应不同的寄存器。每一个成员都是在 `trap.S` 中的 `__alltraps` 函数中赋值的, 具体地, 是使用 `sd` 指令将寄存器的值保存到 `sp` 寄存器指向的地址上, 然后将 `sp` 寄存器加上一个偏移量 (8 字节), 指向下一个成员的地址。例如, 以下是保存 `x1` 寄存器 (`ra`) 和 `x2` 寄存器 (`sp`) 的代码:

```

# save x1
sd x1, 0(sp)
addi sp, sp, 8
# save x2

```

```
sd x2, 0(sp)
addi sp, sp, 8
```

ISA-nemu.h, trap.S, 上述讲义文字, 以及你刚刚在 NEMU 中实现的新指令, 这四部分内容都是关于中断处理的。ISA-nemu.h 是一个头文件, 定义了上下文结构的类型和大小, 以及一些中断相关的宏和函数。trap.S 是一个汇编文件, 实现了中断向量表和中断入口函数, 以及保存和恢复上下文结构的代码。上述讲义文字是对中断处理的原理和流程的解释, 以及一些练习题和提示。你刚刚在 NEMU 中实现的新指令是 mret 指令, 它是用来从中断处理程序返回到中断前的程序的, 它的功能是将 MEPC 寄存器的值恢复到 PC 寄存器, 以及将 MSTATUS 寄存器的 MPIE 位恢复到 MIE 位。

事件分发

识别自陷事件 `__am_irq_handle()` 的代码会把执行流切换的原因打包成事件, 然后调用在 `cte_init()` 中注册的事件处理回调函数, 将事件交给 Nanos-lite 来处理:

```
Context* __am_irq_handle(Context *c) {
    if (user_handler) {
        Event ev = {0};
        switch (c->mcause) {
            default: ev.event = EVENT_ERROR; break;
        }
        c = user_handler(ev, c);
        assert(c != NULL);
    }
    return c;
}
```

恢复上下文

恢复上下文 恢复上下文最重要的是恢复 pc, 触发中断的指令地址保存在 mepc 中, 那么 mret 就负责从用这个寄存器恢复 pc。

```

word_t isa_raise_intr(word_t NO, vaddr_t epc) {
    /* TODO: Trigger an interrupt/exception with ‘NO’ .
     * Then return the address of the interrupt/exception vector .
    if (NO==0){
        epc+=4;
    }
    cpu.csr.mcause = NO;
    cpu.csr.mepc = epc;
    return cpu.csr.mtvec;
}

```

必答题 (需要在实验报告中回答) - 理解穿越时空的旅程 yield test 调用 yield() 开始, 到从 yield() 返回的期间, 这一趟旅程具体经历了以下几个步骤:

1. yield test 程序在用户态执行 yield() 函数, 该函数的定义在 am/src/nemu-common/nemu-trap.c 文件中, 它的功能是触发一个系统调用 (ecall 指令), 并将系统调用号 (SYS_yield) 和参数 (NULL) 传递给内核态。
2. NEMU 在执行 ecall 指令时, 会检测到当前的特权模式是用户态 (U-mode), 并且当前的中断使能位 (MIE) 是开启的, 因此会触发一个用户态软件中断 (U-mode software interrupt), 并将中断号 (0x8) 和中断前的程序计数器 (PC) 保存到 MCAUSE 和 MEPC 寄存器中, 然后跳转到中断向量地址执行中断处理程序。
3. 中断向量地址是由 MTVEC 寄存器指定的, 它的值是在 am/src/nemu-common/nemu-init.c 文件中的 _init() 函数中设置的, 它指向了 am/src/nemu-common/trap.S 文件中的 __alltraps 函数, 该函数是一个通用的中断入口函数, 它的功能是保存和恢复中断前后的寄存器状态, 以及调用具体的中断处理函数。
4. __alltraps 函数首先会使用 addi 指令将 sp 寄存器减去一个偏移量 (CONTEXT_SIZE), 从而为上下文结构预留空间。然后, 使用 sd 指令将各个寄存器的值保存到 sp 寄存器指向的地址上, 形成上下文结构。最后, 使用 mv 指令将 sp 寄存器的值传递给 a0 寄存器, 作为 __am_irq_handle() 函数的参数 c, 该函数是在 am/src/nemu-common/nemu-irq.c 文件中定义的, 它的功能是根据中断号 (MCAUSE 寄存器的值) 来分发不同的中断处

理函数。

5. `__am_irq_handle()` 函数会使用 `switch-case` 语句来匹配中断号，对于用户态软件中断（0x8），它会调用 `handle_syscall()` 函数，该函数是在 `am/src/nemu-common/nemu-syscall.c` 文件中定义的，它的功能是根据系统调用号（a7 寄存器的值）来执行不同的系统调用函数。

6. `handle_syscall()` 函数会使用 `switch-case` 语句来匹配系统调用号，对于 `SYS_yield (1)`，它会调用 `yield()` 函数，该函数是在 `am/src/nemu-common/nemu-sched.c` 文件中定义的，它的功能是切换当前运行的线程，即从就绪队列中选择下一个线程，并将其上下文结构的地址赋值给 `current` 变量，然后返回该地址。

7. `__am_irq_handle()` 函数会将 `yield()` 函数的返回值（下一个线程的上下文结构的地址）传递给 `__alltraps` 函数的返回值，然后返回到 `__alltraps` 函数中。`__alltraps` 函数会使用 `ld` 指令将上下文结构中保存的寄存器的值恢复到各个寄存器中，然后使用 `mret` 指令从中断处理程序返回到中断前的程序，即下一个线程的程序。

8. `mret` 指令会将 `MEPC` 寄存器的值恢复到 `PC` 寄存器，以及将 `MSTATUS` 寄存器的 `MPIE` 位恢复到 `MIE` 位，从而实现从内核态（M-mode）返回到用户态（U-mode）的功能。此时，`yield test` 程序从 `yield()` 函数返回，继续执行下一条指令。

异常处理的踪迹 - etrace

实现 `etrace` PA3 一阶段到此结束