2025年5月17日 14:45

------ Ep5 ------

》》》》 什么是 boost 中的 Beast 库? 有什么作用?

Boost.Beast 是 Boost 库的一部分,它在 Boost.Asio 库的基础上构建,因此可以方便地与其他 Boost 库和现代 C++ 特性一起使用。

Beast 专门用于处理与 HTTP 和 WebSocket 相关的功能,它是一个跨平台的 C++ 库,提供了一个高效且灵活的方式来实现网络应用,特别是在基于 HTTP 和 WebSocket 协议的应用程序中。

The second of th		
HTTP 协议支持:	st.Beast 提供了对 HTTP 请求和响应的构建、解析和传输的支持。它支持常见的 HTTP 方法(如 GET、POST、PUT、DELETE)以及 HTTP 标头、消息体等内容的处理 中包含的方法能够用于构建 HTTP 客户端和服务器,并且支持同步和异步 I/O 操作。 st.Beast 还提供了对 WebSocket 协议的支持,可以用来创建 WebSocket 客户端和服务器。 pSocket 是一种全双工通信协议,广泛用于实时应用(例如聊天室、实时通知系统等)。 I以帮助开发者轻松处理 WebSocket 握手、消息发送和接收等操作。	
WebSocket 协议支持:		
与 Boost.Asio 的集成:	Boost.Beast 构建在 Boost.Asio 库之上,后者是一个用于异步 I/O 操作的高性能库。 通过这种集成,Boost.Beast 可以轻松处理基于 I/O 的任务,如接收和发送数据,适用于高效的网络服务和客户端应用。	
高效的处理机制:	Boost.Beast 还使用了现代 C++ 特性(如模板、智能指针、移动语义等),这能够提供高效的内存管理和性能表现,适合需要高性能和低延迟的网络应用。	

》》》》什么是全双工?半双工?单工?(关于设备能否进行传播和接收、传播或接收能否同时发生的问题)

1. 全双工 (Full-Duplex)	全双工通信指的是在同一时间内,通信双方可以同时进行双向数据传输。也就是说,双方可以在同一时间既发送又接收数据。	
特点:	同时发送和接收数据。 双向通信不互相干扰。 需要独立的信号通道来实现同时的发送和接收。	
例子:	电话通信:在电话通话过程中,双方可以同时说话和听到对方的声音。现代计算机网络:例如以太网,在全双工模式下,数据可以同时在发送和接收方向上传输。无线通信(如Wi-Fi):现代的无线设备也支持全双工通信。	

2. 半双工 (Half-Duplex)	半双工通信指的是通信双方在同一时间内只能单向传输数据。在一个时间段内,数据只能在一个方向上传输,另一方只能接收数据,无法同时发送。 要实现双向通信,设备需要切换方向。
特点:	○ 在任意时刻只能发送或接收数据,不能同时进行。 ○ 数据流是单向的,传输方向可以改变,但不能同时改变。
例子:	。对讲机:对讲机是典型的半双工通信设备,一个用户按下按钮讲话时,另一方只能接收,直到用户松开按钮才能接收或发送。 。无线电通信:在许多无线电系统中,广播和接收这两个操作只能是交替进行的。

3. 单工(Simplex)	单工通信是一种通信模式,在这种模式下,数据只能沿着一个方向传输,即只能从发送方到接收方,不允许反向传输。可以将其视为全双工和半双工的"极端"情况。
特点:	○数据只能单向传输,接收方无法发送任何反馈。 ○通常只用于一些简单的数据传输场景。
例子:	○电视广播: 电视台只会将信号广播到所有观众,观众无法将信号发送回广播站。○收音机: 收音机只能接收广播电台的信号,无法反向传输数据。

》》》 using tcp = boost::asio::ip::tcp; 和 namespace tcp = boost::asio::ip::tcp; 有什么不同?可以代替使用吗?			
特性 namespace tcp = boost::asio::ip::tcp; using tcp =		using tcp = boost::asio::ip::tcp;	
作用	为整个命名空间创建别名 为类型或类创建别名		
用法	用于简化命名空间成员的访问 用于简化类型名的使用		
访问方式	tcp:: 替代 boost::asio::ip::tcp::	tcp:: 替代 boost::asio::ip::tcp::	
适用范围 适用于命名空间(可以有多个成员)		适用于具体的类型 (如类、结构体、函数指针、模板等)	

我们可以打开文件进行查阅,可以看到 tcp 明显是一个类型,可以查阅到相关定义:

```
Corrector

Construct

The boost::asio::ip::top class contains flags necessary for TCP sockets.

* The boost::asio::ip::top class contains flags necessary for TCP sockets.

* Operation of the protocol.

* Operation of
```

但是对于 boost::asio 以及 boost::beast 等等,只能查到引用这个命名空间的文件,而找不到什么定义。(因为命名空间是没有什么定义的)

<mark>》》》》unsigned int 和 unsigned short 的区别??</mark>

```
        unsigned short:
        通常是一个 16 位 (2 字节) 的无符号整数,值的范围是 0 到 65535。

        unsigned int:
        通常是一个 32 位 (4 字节) 的无符号整数,值的范围是 0 到 4294967295。
```

》》》》 boost::asio::ip::tcp::acceptor 的构造函数:

```
构造函数的其中一个重载:
boost::asio::ip::tcp::acceptor(
    boost::asio::io_context& io_context,
    const boost::asio::ip::tcp::endpoint& endpoint,
    bool reuse_address = true);
```

》》》》boost::asio::ip::tcp::acceptor 类型对象的成员 async_accept (异步接收)

```
auto async_accept(
    MoveAcceptToken& token = default_completion_token_t<executor_type>())
    -> decItype(
    async_initiateGMoveAcceptToken,
    void (boost::system::error_code, typename Protocol::socket::template
    rebind_executor<executor_type>::other)>(
        decIval<initiate_async_move_accept>(), token,
        decIval<const executor_type&>(), static_cast<endpoint_type*>(0),
        static_cast<fypename Protocol::socket::template
        rebind_executor<executor_type>::other*>(0)))
{
    return async_initiateGMoveAcceptToken,
    void (boost::system::error_code, typename Protocol::socket::template
        rebind_executor<executor_type>::other>>(
        initiate_async_move_accept(this), token,
        impl_get_executor(), static_cast<endpoint_type*>(0),
        static_cast<typename Protocol::socket::template
        rebind_executor<executor_type>::other*>(0));
}
```

boost::asio::ip::tcp::acceptor 的成员函数 async_accept 通常接受两个参数: socket 和一个回调函数,用于异步接受传入的 TCP 连接请求的函数。async_accept允许你在不阻塞主线程的情况下接受客户端的连接。因为这个函数的调用会启动一个异步操作,服务器可以继续处理其他任务,如果有新的连接到来,则通过回调函数来处理连接。

```
// 如果当前连接出错,则放弃该连接,并且继续监听新连接
           // 如果连接正常,则使用 HpptConnection 处理连接
std::make_shared<httpConnection>();
this->Start();
           \label{local_error} $$ JC\_CORE\_ERROR("Exception is {} ", ex.what())$; $$ this->Start()$;
```

在这个代码段中,return 语句只会导致 **当前回调函数** 的终止,而 不会导致整个程序终止。

这是因为你在 Lambda 回调函数内部使用了 return,它只是控制 Lambda 函数的流,结束当前的回调执行。

<mark>》》》》 shared_from_this 的作用</mark>

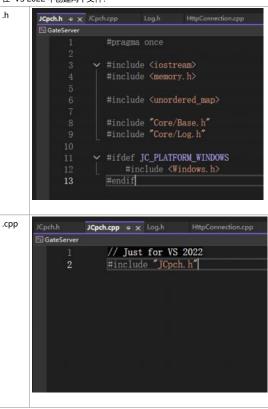
在异步回调中,你需要确保 CServer 对象在回调函数执行期间是有效的。如果你直接使用 this 指针,而此时 CServer 对象已经在别的地方被销毁或超出作用域,那么会导致 this 指针指向无效的内存地址,造成悬

使用 shared_from_this() 通过智能指针来管理对象生命周期,这样即使 Start() 函数返回并进入异步回调,CServer 对象也会因为 shared_ptr 的引用计数而保持有效。这样就避免了对象被提前销毁的问题。

》》》》 const.h 设置为预编译头文件

我没有选择将 const.h 仅仅作为一个全局的头文件来使用,我想将其作为一个预编译头文件: Precompile header,所以我这样操作:

在 VS 2022 中创建两个文件:



然后在 premake 脚本中做声明:

```
project "GateServer"
location "GateServer"
kind "ConsoleApp"
language "C++"
--cppdialect "C++17"
--c+标准 (编译时)

targetdir ("bin/%{cfg.buildcfg}-%{cfg.system}-%{cfg.architecture}/%{prj.name})")

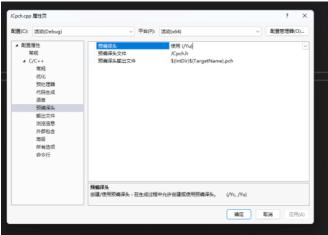
targetdir ("bin-int/%{cfg.buildcfg}-%{cfg.system}-%{cfg.architecture}/%{prj.name})")

pchheader "JCpch.h"
pchsource "%{prj.name}/src/JCpch.cpp"
```

我们还需要为包含库目录添加 src,以便编译器在该文件夹中直接匹配 pch.h。(而不是 src/JCpch.h)

接下来运行 .bat 文件, 并重载项目。

在此之后,打开 JCpch.cpp 的属性页:我们可以看到设置成功了



我们补全一下预编译头文件, Now it's finished

```
#pragma once

#include <iostream>
#include <memory.h>
#include <boost/beast/http.hpp>
#include <boost/beast.hpp>
#include <boost/beast.hpp>
#include <boost/saio.hpp>

#include "Core/Base.h"
#include "Core/Log.h"

namespace beast = boost::beast:
namespace http = boost::beast::http;
namespace net = boost::asio:
using tcp = boost::asio::ip::tcp;

#ifdef JC_PLATFORM_WINDOWS
#include <Windows.h>
#endif
```

在运行之前,请确保项目的每一个.cpp在最开始都包含了 JCpch.h 文件,否则会报错。

关于预编译头文件,正常的使用逻辑是包含在.cpp 文件中,不需要包含在.h 文件中,如果你在.cpp 文件中正确地包含了预编译头文件,即使头文件中没有包含它,编译时也可以识别文件中的相关的声明。示例:即使没有在 Cserver.h 中包含预编译头文件,照样能够识别。

这个函数难道会一直进行监听操作,直至程序被终止吗?为什么?(因为他进行的是监听操作吗?)

》》》》什么是 左值,什么是 右值?

左值 (Lvalue) :

```
示例: int x = 10; // x 是左值 x = 20; // x 作为左值出现在赋值左边
```

右值 (Rvalue) :

定义:	右值是指不能出现在赋值符号 "=" 左边的表达式,通常是临时对象或即将销毁的对象。	
特点:	○右值是没有持久地址的。 ○右值通常表示临时值,不能对其进行修改(不能取地址)。 ○右值通常是表达式的结果,如常量或函数返回的临时值。	
示例:	: int x = 10; int y = x + 5; // x + 5 是右值	

左值引用:

左值引用:	int& 是左值引用类型,表示对一个左值的引用。	
示例:	int a = 5;	
	int& b = a; // b 是 a 的左值引用	

右值引用:

右值引用:	int&& 是右值引用类型,表示对一个右值的引用。右值引用允许我们移动资源而不是复制它们。
示例:	int&& c = 10; // c 是右值引用,绑定到右值 10

»»»» std::move?

std::move 可以将左值转为右值吗?

是的, std::move 可以将左值转为右值。

std::move 本身并不会移动任何数据,它的作用只是将一个左值转换为右值引用,从而允许将这个对象的资源转移(移动)给另一个对象。这表明我们想要"移动"这个对象的资源,而不是拷贝它。

```
示例: int x = 10; int&& y = std::move(x); // std::move 将左值 x 转为右值引用 y
```

为什么需要 std::move?

在 C++ 中,移动语义允许资源(如动态内存或文件句柄)从一个对象转移到另一个对象,而不是进行昂贵的拷贝操作。std::move 是实现这一机制的工具,告诉编译器这个对象不再需要,且其资源可以安全地转移。

```
示例:

HttpConnection::HttpConnection(boost::asio::ip::tcp::socket socket)
: m_Socket(std::move(socket))  // 使用 std::move,将 socket 的资源转移到 m_Socket
{
}
boost::asio::ip::tcp::socket 是一个非拷贝类型(禁止拷贝构造和拷贝赋值),也就是说它不允许被拷贝。
如果你尝试直接将 socket 赋值给 m_Socket 而不使用 std::move,编译器会报错,因为它无法进行拷贝。

通过 std::move 转移资源:std::move(socket) 将 socket 转换成右值引用,允许编译器将 socket 的内部资源(如缓冲区、网络连接等)转移给 m_Socket,而不是进行拷贝。
这样可以避免不必要的资源复制,并且能够正确地初始化 m_Socket。
```

》》》》复制与移动

复制 (Copying):

æιω (copyg) .	
定义:	复制是将一个对象的内容拷贝到另一个对象中。通常,复制会创建对象的一个副本,并且源对象和目标对象各自拥有自己的资源。
过程:	当进行复制时,原始对象的内容(如内存、数据等)会被逐个拷贝到新的内存位置。 复制操作会导致开销,特别是当对象包含动态分配的资源(如指针、文件句柄等)时。
示例: std::vector <int> vec1 = {1, 2, 3}; std::vector<int> vec2 = vec1; // 复制, vec2 拷贝了 vec1 的所有元素</int></int>	

移动 (Moving / 资源转移):

定义:	移动是将一个对象的资源(如内存、指针等)从一个对象转移到另一个对象,而不是复制这些资源。移动后的原对象通常不再拥有这些资源,移动操作不会对这些资源进行复制,而是直接"转移"它们的所有权。
具体操作:	在移动操作中,原对象持有某些资源(例如动态分配的内存、文件句柄等),而目标对象需要接管这些资源。移动操作通常通过直接传递资源的地址或指针来实现这一转移。简而言之,原对象的指针(内存地址)会直接赋给目标对象。 例如,如果一个对象内有一个指向动态分配内存的指针,移动操作会将该指针直接转移到新对象,而原对象的指针会被置为 nullptr 或清空,从而避免资源的重复释放。
过程:	移动操作的关键是资源的所有权转移,原对象会被标记为"空"或"无效"状态,而目标对象获得资源的所有权。移动通常比复制更高效,因为它避免了不必要的资源分配和复制。
示例:	std::vector <int> vec1 = {1, 2, 3};</int>

移动和复制的关系:

复制:	拷贝资源,两个对象各自拥有独立的资源副本,可能需要额外的内存分配。
移动:	转移资源的所有权,一个对象不再拥有资源,另一个对象获得所有权,通常不需要额外的内存分配或数据拷贝。

举例: (移动和复制的关系:)

```
用我的话来讲,复制就是: 我有一套房子,如果你想使用我的房子做一些事情,则需要你自己去买一套一模一样的房子,并可由你自己进行装潢。
而移动则是: 我有一套房子,如果你想使用我的房子做一些事情,我直接把房产证给你,在拥有者这一栏划掉我的名字,并写上你的名字,转移所有权,然后房间任你处置。
```

》》》》注意:这里使用初始化列表对 buffer 进行初始化,使用的是"{}"而不是"[]"。

- » » » boost::beast::http::request<http::dynamic_body> m_Request;
- » » » boost::beast::http::response<http::dynamic_body> m_Response;

》》》》的作用?

	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	
1. bc	oost::beast::http::request <http::dynamic_body></http::dynamic_body>	• boost::beast::http::request <http::dynamic_body> 是 Boost.Beast 提供的用于表示 HTTP 请求的模板类。</http::dynamic_body>
m_Re	equest	• http::/dynamic_body 表示请求的 请求体,其内容可以是任意格式的数据,dynamic_body 允许处理大小可变的请求体(如 JSON、HTML、文件上传
		等)。它的主要作用是处理请求的正文内容,例如通过 POST 或 PUT 请求发送的数据。
作用	:	• m Request 是一个 HTTP 请求对象,它存储了来自客户端的 HTTP 请求信息,代表一个客户端发送到服务器的 HTTP 请求。包括请求方法
		(GET、POST、PUT 等) 、头部信息和请求体。
		• 它可用于发送请求、获取响应、或者在服务器端接收并处理客户端的请求。

2. boost::beast::http::response <http::dynamic_body></http::dynamic_body>	• boost::beast::http::response <http:: dynamic_body=""> 是 Boost.Beast 提供的用于表示 HTTP 响应的模板类。</http::>
m_Response	• http::/dynamic_body 同样表示响应的 响应体。这使得响应体可以处理大小可变的数据(如文本、图片、视频、JSON 等)。
作用:	• m Response 是一个 HTTP 响应对象。它存储了服务器返回给客户端的 HTTP 响应信息,代表服务器向客户端发送的 HTTP 响应。这个响应包含了状态
	码、响应头以及响应体。
	• 它可以用来在服务器端创建并发送响应,或者在客户端接收并处理响应。

具体应用场景

在服务器端:

- 1. 接收 HTTP 请求:服务器通过 m_Request 来接收客户端发送的请求,提取出请求头、请求方法和请求体等内容。
- 2. 处理请求并生成响应:服务器根据接收到的请求内容,通过 m_Response 构造一个适当的 HTTP 响应(例如返回数据、状态码等),将响应返回给客户端。

》》》》什么是 Boost::ignore unused ?有什么作用?

boost::ignore_unused 是 Boost 库中的一个工具,用于标记未使用的变量,以消除编译器的警告信息。

作用:

在 C++ 编程中,如果你声明了一个变量,但在代码中并未使用它,编译器通常会发出一个警告。这种警告通常是为了提醒开发者:声明了一个变量但是没有使用它,可能是代码中存在逻辑错误或者冗余。 有时候,出于某些需求(例如接口的通用性或者模板编程),你可能需要在某些情况下声明变量,但又不一定会使用它。这时候,boost::ignore_unused 可以用来避免这些警告。

示例:

```
在 HttpConnection 的成员函数 start 进行设计的时候,我们发现这个函数
                                                                   如果你不打算在回调中使用这个值,就没有必要将它传递给回调函数,直接去掉它是没有问题的。
                                                                   你删除后的代码逻辑如下:
boost::ignore_unused
void HttpConnection::Start()
                                                                   void HttpConnection::Start()
  auto self = shared_from_this();
                                                                     auto self = shared from this();
  http::async_read(_socket, _buffer, _request, [self](beast::error_code ec,
                                                                     http::async_read(_socket, _buffer, _request, [self](beast::error_code ec) {
    std::size_t bytes_transferred) {
                                                                            if (ec) {
      try {
         if (ec) {
                                                                               std::cout << "http read err is " << ec.what() << std::endl;
           std::cout << "http read err is " << ec.what() << std::endl;
                                                                               return;
           return;
                                                                            //处理读到的数据
         //处理读到的数据
                                                                             self->HandleReq();
                                                                            self->CheckDeadline();
         boost::ignore_unused(bytes_transferred);
         self->HandleReq();
         self->CheckDeadline();
                                                                          catch (std::exception& exp) {
                                                                             std::cout << "exception is " << exp.what() << std::endl;
      catch (std::exception& exp) {
         std::cout << "exception is " << exp.what() << std::endl;
                                                                       }
                                                                     );
    }
 );
```

》》》》关于 http::async read 数据流通的一些解释

请求数据的流程

- 1. 客户端发送请求:客户端通过TCP连接向服务器发送HTTP请求(如GET /index.html HTTP/1.1)。
- 2. 接收数据: async_read 异步地从 _socket 中读取数据并存入 _buffer 缓冲区。
- 3. 解析数据:在读取完成后,Boost.Beast 自动解析 _buffer 中的数据,并将解析结果存储到 _request 中。
- 4. 调用回调函数:一旦数据成功读取并解析,回调函数中的代码会被调用,self->HandleReq()会进一步处理请求。

所以我们大部分数据是从 socket 中传递过来的,而 socket 由 CServer 初始化

》》》》 boost::beast::http::request 的成员函数 target() 是什么作用?

request.target() 是 Boost.Beast 库中 http::request 类的一个成员函数。它用于获取 HTTP 请求的目标(即请求的路径和查询字符串部分)。

```
具体来说:http::request 类表示一个 HTTP 请求,其中包含了 HTTP 请求的各种信息,如请求方法。目标、请求头等。<br/>*target() 函数返回的是 HTTP 请求的目标路径,也就是 URL 中的路径部分。它不包括协议(如 http://)和主机名(如 example.com),但是包括路径和查询字符串(如果有的话)。返回内容:*类型: target() 返回一个 boost:beast::string_view,这实际上是一个轻量级的、只读的字符串视图,指向 HTTP 请求中的路径部分。<br/>*值: 它返回的值通常是类似 /index.html、/api/v1/resource?param=value 这样的字符串,代表 HTTP 请求的目标资源。示例:假设客户端发起了以下 HTTP 请求:GET /path/to/resource?query=1 HTTP/1.1<br/>Host: example.com<br/>....在这个例子中,request.target() 将返回 /path/to/resource?query=1。重要性?在处理 HTTP 请求时,通常需要获取请求的目标路径来进行路由或资源定位。例如,Web 服务器根据请求的目标路径来决定返回哪个资源或执行哪种操作。<br/>所以 target() 获取的值挺重要。
```

- »»» response.result
- »»» response.set
- »»» beast::ostream

这个函数设置 HTTP 响应的状态码,指示请求的结果。

result 是 Boost.Beast 中 http::response 类的成员函数。HTTP 响应的状态码告诉客户端请求的处理结果。状态码可以分为不同的类别,如:

1xx (信息性状态码):	表示请求已经被接受,处理正在进行。
2xx (成功状态码):	表示请求成功,如 200 OK。
3xx (重定向状态码):	表示需要客户端进一步操作,例如 301 Moved Permanently。
4xx (客户端错误状态码):	表示客户端请求有误,404 Not Found 就属于这一类,表示服务器无法找到请求的资源。
5xx (服务器错误状态码):	表示服务器内部错误,如 500 Internal Server Error。

当你使用 response.result(http::status::not found) 时,你告诉服务器要返回一个404 Not Found 状态码,意味着请求的资源没有在服务器上找到。

response.set(http::field::content type, "text/plain");

这个函数设置 HTTP 响应头部字段。<u>HTTP 响应头包含了关于响应的元信息</u>,如内容类型、长度、服务器信息等。通过 set() 函数,你可以在 HTTP 响应中添加或修改某个字段的值。

在这个例子中,_response.set(http::field::content_type, "text/plain"); 设置了响应头中的 Content-Type 字段,告诉客户端服务器返回的是纯文本格式的数据。 Content-Type 是响应头中最常用的字段之一,它告诉客户端如何解释响应体的内容。常见的 Content-Type 类型包括:

text/html:	表示响应内容是 HTML 文档。
application/json:	表示响应内容是 JSON 格式。
image/png:	表示响应内容是 PNG 图像。
text/plain:	表示响应内容是纯文本。

text/plain 格式意味着响应体中的内容没有任何格式化,它是普通的文本数据。对于 404 Not Found 响应,通常返回纯文本说明请求资源没有找到。

3. beast::ostream(_response.body()) << "url not found\r\n";

这个函数通过输出流将数据写入 HTTP <u>响应体(body)</u>。 beast::ostream 是 Boost.Beast 提供的一个输出流类,它用于向 HTTP 响应的 body 中写入数据。 当客户端请求一个不存在的 URL 时,服务器通常返回一个包含错误信息的响应体。在这个例子中,"url not found\r\n" 被写入到响应体中。这会直接告诉客户端,所请求的资源没有找到。

beast::ostream 是一个与标准 C++ 输出流 (std::ostream) 类似的接口,它支持将数据流写入缓冲区。写入内容时,\r\n 是常见的换行符,它是 HTTP 响应中文本内容的标准格式。除了简单的文本数据,你还可以将 JSON、HTML 或其他格式的内容写入响应体。beast::ostream 提供了简单而灵活的方式来处理 HTTP 响应的内容。

》》》》处理 HTTP 请求时,必须进行的操作包括:

》》》》处理 HTTP 请求时,必须进行的操作包括:

- 1. 设置 HTTP 响应状态码。
- 2. 设置响应头部(如 Content-Type, Content-Length 等)。
- 3. 生成响应体 (实际返回的内容)。
- 4. 处理错误和异常,返回适当的错误码和信息。
- 5. (视情况) 处理 CORS。
- 6. (视情况) 设置 Cookie。
- 7. 设置缓存控制。
- 8. (视情况)确保安全性,如使用 HTTPS 和设置相关的安全头部。
- 9. 返回正确格式的内容。

》》》》什么是短连接,什么是长连接?

1. 短连接 (Short Connection)

特点	每次通信都建立新连接,完成后立即关闭。适用于请求-响应模式(如 HTTP/1.0)。每次请求都需要三次握手(建立连接)和四次挥手(关闭连接)。
工作流程	1. 客户端 发起 TCP 连接(三次握手)。 2. 客户端 发送请求,服务器 返回响应。 3. 连接立即关闭(四次挥手)。 4. 下次请求时,重新建立连接。
优点	
缺点	•频繁建立/关闭连接,性能开销大(三次握手、四次挥手耗时)。

^{1.} _response.result(http::status::not_found);

	• 高并发时服务器压力大(每个请求都要新建连接)。
典型应用	HTTP/1.0(默认短连接)。 简单的 REST API 请求。

2. 长连接 (Long Connection)

特点	一次连接,多次通信,完成后不会立即关闭。适用于 持续交互(如 WebSocket、数据库连接)。减少握手开销,提高性能。
工作流程	1.客户端 发起 TCP 连接(三次握手)。 2.客户端 和 服务器 可以 多次交换数据。 3.连接保持,直到超时或主动关闭。 4.下次请求 复用同一个连接。
优点	減少 TCP 握手/挥手开销,提高效率。适合高频请求(如实时通信、游戏、数据库访问)。降低服务器负载(减少连接数)。
缺点	服务器需要维护连接状态(可能占用更多内存)。需要心跳机制(防止连接被误杀)。
典型应用	 HTTP/1.1 (Keep-Alive) (默认复用连接)。 WebSocket (全双工长连接)。 MySQL/Redis 数据库连接池。 实时通信 (如聊天、直播)。

<mark>》</mark>》》》POST 请求和 GET 请求

GET GET GET

GET请求:	GET请求是用来 <u>从服务器获取数据的请求</u> 。它是一个无副作用的请求,即不会修改服务器上的资源。 GET请求通常用于请求数据或者获取某些信息,并且请求参数 <u>通常会通过URL传递。</u>
操作:	- 获取资源:通常用于请求页面内容、查询数据库中的数据、获取图片等<u>静态资源</u>。- 传递参数: GET请求将请求的参数附加在URL后面,通常以?开头,多个参数之间用&连接。例如: https://example.com/api?name=John&id=123.
GET请求的特点:	1. 参数通过URL传递, <u>请求体为空</u> 。 2. 请求内容可以被缓存。 3. 浏览器可以书签GET请求,也就是说,GET请求的URL可以被保存并稍后再次访问。 4. <u>请求参数有限制</u> :由于GET请求的参数是附加在URL后的,所以URL <u>长度有限制</u> ,通常为2048个字符左右。 5. 无副作用:GET请求通常是只读取数据,不修改服务器上的任何资源。
客户端发起GET请求后,服务器一般的处理:	
处理流程简要:	1. 客户端发送GET请求。 2. 服务器解析请求并获取资源。 3. 服务器返回请求的资源或响应数据。

POST POST POST

F031 F031		
POST请求:	POST请求用于 <u>向服务器发送数据</u> ,通常用于提交表单数据或上传文件等操作。 与GET不同,POST请求会将请求数据 <u>包含在请求体中,而不是URL中。</u>	
操作:	- 提交数据:例如,提交用户的表单数据、登录请求、注册信息等。- 修改服务器资源:POST请求会对服务器上的资源进行操作,可能会修改数据、存储数据、上传文件等。	
POST请求的特点:	1. 参数 <u>通过请求体传递</u> ,不会显示在URL中,传输更为安全。 2. 请求内容不会被缓存。 3. <u>无长度限制</u> : POST请求的数据量没有像GET请求那样的URL长度限制,适用于大数据的传输。 4. 可能引起副作用:POST请求一般用于向服务器提交数据,可能会修改服务器上的资源(例如,创建新记录、更新数据等)。	
客户端发起POST请求后, 服务器一般的处理:	服务器接收到POST请求后,会解析请求体中的数据(例如,表单数据、JSON数据等)。根据数据内容,服务器可能会修改数据库或执行其他操作。服务器根据操作的结果,返回一个响应(例如,操作成功的确认信息、错误消息或跳转指令等)。	
处理流程简要:	1. 客户端发送POST请求,携带数据。 2. 服务器解析请求体中的数据,并执行相应的操作(如数据库插入、更新等)。 3. 服务器返回处理结果(如成功、失败、错误消息等)。	

》》》》既然有请求,那么服务器处理了请求之后,会做出响应

》》》》HTTP 响应的格式:

HTTP响应是服务器向客户端(如浏览器)发送的消息,表示请求的处理结果。它通常包含以下内容:

- 1. 状态行: 指示请求的处理结果和状态码。
- 2. 响应头:包含有关响应的信息,比如内容类型、缓存控制等。

3. 响应体:包含实际的响应数据,如HTML页面、图片、JSON、XML等。 响应的组成部分

状态行 (Status Line)	。包含HTTP版本、状态码和状态消息。
	○例如: HTTP/1.1 200 OK
	■ HTTP/1.1:表示使用的HTTP协议版本。
	■ 200: 表示请求成功 (状态码) 。
	■OK: 状态码的描述信息。
响应头(Response Headers)	○含有描述响应内容的元信息。
	○例如:
	■Content-Type: text/html 表示响应体是HTML内容。
	■ Content-Length: 1234 表示响应体的大小是1234字节。
	■ Cache-Control: no-cache 指示客户端不要缓存响应。
	■ Set-Cookie: sessionId=abc123 用于设置浏览器的cookie。
响应体(Response Body)	。响应体包含了服务器返回的具体数据内容,如网页HTML、图片、视频、JSON数据等 ○对于GET请求,响应体通常是请求的资源(如网页、图片、JSON数据等)。 ○对于POST请求,响应体可能是服务器操作结果的反馈,或者确认消息等。

HTML	如果客户端请求网页(如GET /index.html),响应体通常是HTML格式的页面。			
示例:	HTTP/1.1 200 OK			
	Content-Type: text/html; charset=UTF-8	JSON	常用于AF	PI响应,特别是AJAX请求或RESTful API接口,响应体通常是JSON格式的数据
	Content-Length: 215	示例:	HTTP/1.	1 200 OK
			Content	-Type: application/json
	<html></html>			-Length: 52
	<head><title>Example</title></head>			
	 body>		{"messag	ge": "Form submitted successfully", "status": "OK"}
	<h1>Welcome to the site!</h1>			·
示例:	HTTP/1.1 200 OK Content-Type: application/xml Content-Length: 92 <response> <status>success</status> <message>Data processed successfully</message></response>	示例:		如果请求的是图片或其他二进制文件,响应体会包含这些文件的数据。 HTTP/1.1 200 OK Content-Type: image/jpeg Content-Length: 2048 [二进制图像数据]
	有时响应体可能是纯文本内容。 HTTP/1.1 200 OK Content-Type: text/plain Content-Length: 15			
	Hello, world!			

响应示例

GET请求的响应:	请求: GET /index.html HTTP/1.1
响应:	HTTP/1.1 200 OK
	Content-Type: text/html; charset=UTF-8
	Content-Length: 215
	<html></html>
	<head><title>Welcome</title></head>
	<body><h1>Hello, world!</h1></body>

POST请求的响应:	请求: POST /submit-form HTTP/1.1 (包含表单数据)
响应:	HTTP/1.1 200 OK
	Content-Type: application/json
	Content-Length: 52
	{"message": "Form submitted successfully", "status": "OK"}

》》》》其他响应

1. FTP(File Transfer Protocol)响应

响应格式:	FTP响应通常包含状态码和附带信息,通常是三位数字的状态码,后跟一条信息。	
用途:	用于文件传输。	
示例:	。200 OK:表示命令成功执行。 。550 Requested action not taken:表示无法访问请求的文件。	
完整示例:	例: 220 FTP server ready. 230 User logged in, proceed. 550 File not found.	

2. SMTP(Simple Mail Transfer Protocol)响应

用途:	用于邮件发送。	
响应格式:	SMTP响应通常是三位数字代码,并附带一个简短的描述信息。	
常见状态码:	○ 220: 服务就绪。 ○ 250: 请求完成。 ○ 550: 拒绝邮件发送。	
示例:	220 smtp.example.com ESMTP Exim 4.94.2 Wed, 20 May 2025 10:23:45 +0000 250 OK 550 Requested action not taken: mailbox unavailable	

3. IMAP(Internet Message Access Protocol)响应

用途:	用于电子邮件的接收与管理。		
响应格式:	IMAP的响应格式也是以状态码为主,后跟响应信息,通常使用一组标签或标识符。		
示例:	○ OK:表示命令成功执行。 ○ NO:表示命令失败。 ○ BAD:表示请求无效。		
示例:	* 3 FETCH (FLAGS (\Seen) UID 1234) OK FETCH completed. * BYE IMAP4rev1 server terminating connection		

4. DNS (Domain Name System) 响应

用途:	用于域名解析。
nó rè-to-è .	
响应格式:	DNS响应通常由DNS服务器返回,它包含查询的结果,如IP地址或其他资源记录。
常见响应:	○ 查询类型是A记录时,返回IP地址。
	o 查询类型是MX记录时,返回邮件交换服务器的域名。
示例:	;; ANSWER SECTION:
	example.com. 3600 IN A 93.184.216.34

<mark>》》》》常用的 async 异步函数</mark>

1. async_read

定义:	async_read 是异步读取数据的函数,它从套接字或流中读取数据,直到读取到指定的字节数或遇到分隔符(例如,换行符、文件结束符等)。它不会阻塞程序的执行,而是通过回调机制将读取结果返回。		
用法:	○ 你可以在一个异步任务中调用 async_read 来读取网络数据。 ○ 它接受三个参数:socket(套接字对象)、buffer(存储数据的缓冲区)、以及一个回调函数(或者是一个接受完成参数的lambda函数),在读取完成后会调用回调函数。		
何时使用:	3: 当你需要异步读取数据并且不想让主线程阻塞时使用,特别是在处理高并发连接时。		
示例:	boost::asio::async_read(socket, buffer, [](boost::system::error_code ec, std::size_t length) { if (!ec) { std::cout << "Read " << length << " bytes." << std::endl; } });		

2. async_write

定义:	async_write 是异步写入数据的函数,它将数据写入到套接字或流中,并且不会阻塞线程,写入操作完成后会触发回调函数。		
用法:	○与 async_read 类似,async_write 也是非阻塞的,它接受套接字、数据缓冲区以及一个回调函数作为参数。 ○回调函数会在数据写入完成后被调用,可以在回调函数中处理错误或者进行后续操作。		
何时使用:	当你需要异步地将数据发送到远程服务器,尤其是在高负载、高并发场景中,不希望阻塞主线程。		
示例:	boost::async_write(socket, boost::asio::buffer(data), [](boost::system::error_code ec, std::size_t length) { if (!ec) {		

```
std::cout << "Wrote " << length << " bytes." << std::endl;
};
```

3. async accept

4.1 async_connect

4.2 async_read_until

4.3 async_wait

```
定义: async_wait 用于<u>等待某个定时器的超时事件</u>。它可以使程序在等待一段时间后执行回调。
用法: 通常用于定时任务或超时检测,指定时间过去后调用回调函数。
何时使用: 适用于需要设置延时或超时功能时。
示例: boost::asio::steady_timer timer(io_context, boost::asio::chrono::seconds(5));
timer.async_wait([](boost::system::error_code ec) {
    if (!ec) {
        std::cout << "Timer expired!" << std::endl;
    }
    ));
```

5. async_shutdown

》》》》我终于明白为什么需要使用 shared_from_this 了(请看实例:m_Socket 是一个已经被定义的变量)

```
如果你直接捕获这些成员变量,它们会在 Lambda 执行时被销毁,导致你在异步操作过程中访问到悬空对象(悬空引用),即这些对象已经不再存在或者被销毁了。"经不再存在或者被销毁了。auto self = shared_from_this():解决方法是使用 shared_from_this():auto self = shared_from_this();<br/>boost::beast::http::async_write(XXX, XXX, [self](boost::beast::error_code ec, std::size_t size)<br/>{<br/>self->m_Socket.shutdown(XXX, ec);<br/>});
```

》》》》 socket 的成员函数 close() 和 shutdown() 有什么不同?

close():		套接字,即关闭网络连接。这是一个终止连接的操作,不再接受任何数据的发送或接收。 套接字将被完全关闭,且不再能够进行任何网络操作。这通常用于连接已经完成,或者即将被完全销毁的情况。
shutdown():		关闭套接字,通常分为三个方向:接收(boost::asio::ip::tcp::socket::shutdown_receive)、发送(boost::asio::ip::tcp::socket::shutdown_send),或两者 socket::shutdown_both)。
	shutdown_receive:	此操作关闭接收端口,意味着你不再期望接收更多的数据,但仍然允许向对方发送数据。 这在一些协议或场景中非常有用,比如你想在客户端发送完所有数据后,确保不再接收来自服务器的数据,但服务器仍然可以接收客户端的数据。 这种情况下,shutdown_receive() 可以防止进一步接收数据,但连接仍然可以继续发送数据。
	shutdown_send:	此操作关闭发送端口,意味着你已经完成了所有数据的发送,但仍然希望接收来自对方的数据。这通常发生在你已发送完所有需要发送的数据,并希望等待对方的响应或最后的数据包。 这对于处理 半关闭 状态的连接特别有用,比如在 TCP 协议中,客户端可以关闭发送数据流,但继续接收对方的数据,直到对方也关闭连接。
	shutdown_both:	该操作同时关闭接收和发送端口,即彻底关闭连接。这通常是在双方完成通信后,确保连接不能再发送或接收数据的场景中使用。

》》》》发元的含义以及使用:

当你在一个类中指定一个类作为友元类时,意味着友元类的成员函数可以访问该类的私有和保护成员,尽管这些成员在类的外部通常是不可访问的。

```
class ClassA {
private:
int privateVar;

public:
ClassA(): privateVar(42) {}

// 指定 ClassB 为友元类 (表明 B 可以使用 A 的私有和保护成员)
friend class ClassB;
};

class ClassB {
public:
void accessClassA(ClassA& obj) {

// 可以访问 ClassA 的私有成员 privateVar
std::cout << "Private variable of ClassA: " << obj.privateVar << std::endl;
}
};
```

》》》》int main 主函数中的逻辑是什么意思?

1. 初始化网络上下文 (io_context)	net::io_context ioc{ 1 }; •ioc 是一个 I/O 上下文,它是 Boost.Asio 中的一个核心对象,负责管理所有异步操作的调度。 •1 表示线程数量,通常我们会使用多个线程来执行异步任务,但在这里它是初始化为 1。
2. 设置信号处理 (signal_set)	boost::asio::signal_set signals(ioc, SIGINT, SIGTERM); • signal_set 是一个对象,用于异步处理系统信号。在这里,它会监听 SIGINT(通常由 Ctrl+C 发送)和 SIGTERM(通常由系统发送来终止程序)信号。 • 这个设置是为了让程序在接收到终止信号时能够进行清理并退出。
3. 异步等待信号 (async_wait)	signals.async_wait([&ioc](const boost::system::error_code& error, int signal_number) { if (error) { return; } ioc.stop(); }); •async_wait 是异步操作,它会等待指定的信号(SIGINT 或 SIGTERM)到来。 •一旦信号到来,回调函数会被触发。 •回调函数出发后,如果没有错误(error 为 false),则调用 ioc.stop() 停止 io_context,它会停止处理进一步的异步操作并退出 ioc.run() 循环。
4. 启动服务器 (CServer)	std::make_shared < CServer > (ioc, port) -> Start();

- std::make_shared < CServer > (ioc, port) 创建一个共享指针,指向 CServer 类的实例, CServer 类假定是某种网络服务器。
- 该服务器对象通过 ioc 和端口号 (8080) 初始化,并调用 Start() 启动服务。
- CServer 的 Start 方法可能包含一些异步网络操作,如接受连接或处理数据。

<mark>》》》》信号</mark>

一些信号的定义:(可以看到 SIGINT 指的是 interrupt.打断,即 --> 用户主动中断; SIGTERM 指的是软件层面上的终止信号)

》》》》什么是 static_cast? 为什么需要使用 static_cast?

什么是 static cast ?

static_cast 是 C++ 中的一种类型转换操作符,用于在类型之间进行显式的转换。它在编译时进行类型检查,能够安全地将一种类型转换为另一种类型,只要这种转换是合法的。 与其他类型转换操作符(如 reinterpret_cast 或 dynamic_cast)不同,static_cast 只适用于类型之间具有明确关系(如继承关系或基本类型转换)的转换。

为什么需要 static cast<unsigned short>(8080)?

1. 类型转换: 在 C++ 中,8080 是一个常量整数(int 类型)。然而,unsigned short 是一种较小的整数类型,通常为 16 位,表示范围从 0 到 65535(通常是 2^16 - 1)。 当我们将一个值赋给 unsigned short 类型的变量时,必须确保它符合该类型的范围。

2. 显式转换: 使用 static_cast<unsigned short>(8080) 将 8080 显式地转换为 unsigned short 类型。

虽然 8080 在 int 类型范围内,但是为了确保类型的正确性和避免潜在的隐式转换错误,显式地使用 static_cast 可以帮助我们:

- 。明确指定我们想要的类型转换。
- o 使代码更具可读性和可维护性,特别是在类型转换可能影响程序行为时。 如果8080的值超过了unsigned short的上限(65535),赋值可能会导致数据丢失或溢出。使用static_cast 可以明确指定转换类型,并且在编译时提醒你进行这种转换。
- \circ 即使 8080 在 unsigned short 的有效范围内,使用 $static_cast$ 也是一种良好的编程实践,确保代码清晰、显式。

<mark>》》</mark>提示

```
unsigned short port = unsigned short(8080);
```

这样写效果也是一样的。

<mark>》》》》 ec.what() 和 ec.message() 的区别?</mark>

```
      signals.async_wait([] (const boost::system::error_code& ec, int signalNumber)

      {
      if (ec)

      JC_CORE_ERROR("{}, in {}", ec. what(), __FILE_):

      return:
      }

      ec.what()
      通常用于提供简短的错误描述,适用于用于异常处理时输出错误信息。

      ec.message()
      提供更详细的错误描述,帮助理解具体的错误原因或背景。
```

<mark>》》》》EXIT_FAILURE</mark>

```
意义: EXIT_FAILURE 是一个宏常量,用于表示程序执行失败的退出状态。它通常在程序执行异常时返回,表示程序未正常完成,错误退出。而 EXIT_SUCCESS 与其相对,表示程序成功退出。

定义: EXIT_FAILURE 在标准库头文件 <cstdlib> 中定义。

#define EXIT_FAILURE 1

• EXIT_FAILURE 通常被定义为 1(某些系统中可能是其他值),代表程序异常退出。
• EXIT_SUCCESS 是另一个常量,通常定义为 0,表示程序成功退出。
```

》》》》现在一切准备就绪,我决定先把 GET 请求的处理函数注释掉,看看会怎样。

可以看到,这会导致请求没有正常处理。这是函数的定义:

```
void HttpConnection: HandleReq()

[a. Response. version(m_Request_version()); // 设置版本
m_Response. keep_alive(false); // 设置为短连接(http)

// 处理 GET 请求

if (m_Request_method() = boost::beast::http::verb::get)

[// 如果检测到对应请求. 则进行处理。
bool success = logicSystem::GetInstance()→HandleGet(m_Request_target(), shared_from_this());

if (!success)

[a. Response. result(http::status::not_found);
m_Response. set(http::field::content_type, "text/plain");
boost::beast::ostream(m_Response.body()) <</p>

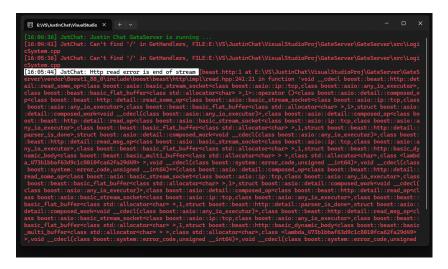
// 将 m_Reponse 的内容写入当前连接的 socket 中,并在函数中终止 socket 的发送端,表示发送完毕
WriteResponse();
return;
}
```

这是 localhost:8080



》》》》当程序运行超过1分钟之后,如果我们刷新 localhost:8080 页面,会得到这样一行日志:

(程序启动时间为 16:04:36,期间我刷新了三次,第三次超过了 60s 时间限制)



这行日志来自:HttpConnection::Start() 函数,boost::beast::http::async_read 表示在读取数据时检测到 连接被对方关闭(例如客户端断开或请求不完整)。这表明我们的超时检测奏效了。

» » » »