GameEngine8

2024年11月18日 11:39

----- SPIR-V & New shader system -----

》》》》。这次 Cherno 做了很多提交,所以我的笔记可能篇幅较长,但我会仔细记录。

我做了一些笔记,请认真浏览。

实际操作步骤请转到: 》》》》数将逐次的提交这些代码,并记录自己的疑虑

》》》》介绍与引入

》》》》 basic architecture layout of this episode(本集基本构架)

(截图仅供个人参考,并无侵犯版权的想法。若违反版权条款,并非本人意愿)

个人在学习过程中觉得最值得查阅的几个文档:

游戏开发者大会文档 (关于 SPRI-V 与 渲染接口 OpenGL/Vulkan 、GLSL/HLSL 之间的关系, SPIR-V 的工具及其执行流程	https://www.neilhenning.dev/wp_content/uploads/2015/03/AnIntroductionToSPIR-V.pdf
俄勒冈州立大学演示文档 (SPIR-V 与 GLSL 之间的关系, SPIR-V 的实际使用方法:Win10)	https://web.engr.oregonstate.edu/~mjb/cs557/Handouts/VulkanGLSL1pp.pdf
Vulkan 官方 Github Readme 文档 (GLSL 与 SPIR-V 之间的映射关系,以及可以在线使用的编辑器,非常好用)	https://github.com/KhronosGroup/Vulkan- Guide/blob/main/chapters/mapping_data_to_shaders.adoc
	在线文档示例(<u>https://godbolt.org/z/oMz58a78T</u>)
大阪Khronos开发者大会 (SPIR-V 语言的规范,及其意义)	https://www.lunarg.com/wp-content/uploads/2023/05/SPIRV-Osaka-MAY2023.pdf

前 33 分钟,基本上讲述以下几点:



Uniform buffer 均匀缓冲

In the next chapter we'll specify the buffer that contains the UBO data for the shader, but we need to create this buffer first. We're going to copy new data to the uniform buffer every frame, so it doesn't really make any sense to have a staging buffer. It would just add extra overhead in this case and likely degrade performance instead of improving it.

在下一幕中,我们将指定包含着色器 UBO 数据的缓冲区,但我们需要首先创建北缓冲区。我们将每帧将新数据塑制到统一缓冲区,因此拥有暂停缓冲区实际上没有任何意义。在这种情况下,它只会增加额外的开始,并且可能会降低性能而不是提 高性能,

We should have multiple buffers, because multiple frames may be in flight at the same time and we don't want to we should have minopie courters, occasion intologies in ratines may be an ingine at the same time and we don't want to update the buffer in preparation of the next frame while a previous one is still reading from it? Thus, we need to have as many uniform buffers as we have frames in flight, and write to a uniform buffer that is not currently being read by the GPU

我们应该有多个领冲区,因为多个帧可能同时在飞行,我们不想在那一帧仍在读取时更新破冲区以准备下一帧!因此,我们需要拥有与飞行中的帧一样多的统一领中区,并写入 GPU 由前来运取的统一缓冲区

To that end, add new class members for uniformfuffers, and uniformfuffers/lenory

为此,为 uniformBuffers 和 uniformBuffersHemory 泼加新的美成员:

```
VkBuffer indexBuffer;
VkBeviceMemory indexBufferMemory;
std::vector<VkBuffer> uniformBuffers;
std::vector<VkDeviceMemory> uniformBuffersMemory;
std::vectorvoist*> uniformBuffersMapped;
```

Similarly, create a new function createUniformBuffers that is called after createIndexBuffer and allocates the

类似地,创建一个新函数 createUniforeBuffers ,该函数在 createIndexBuffer 之后调用并分配缓冲区:

3.OpenGL 和 Vulkan 在着色器语言上的使用规范,还有不同之处。

参考文献: OpenGL教程 (https://learnopengl-cn.github.io/02% 20Lighting/03%20Materials/)

参考文献: 俄勒冈州立大学演示文件《 GLSL For Vulkan 》

(https://eecs.oregonstate.edu/~mjb/cs557/Handouts/VulkanGLSL.1pp.pdf)

参考文献: Github 中文 Readme (https://github.com/zenny-chen/GLSL-for-

Vulkan)

附录:

参考文献: Vulkan 教程官网 (https://vulkan-tutorial.com/Introduction)

• GLSG 中的结构体示例:

```
#version 330 core
struct Material {
  vec3 ambient;
  vec3 diffuse;
  vec3 specular;
  float shininess;
}
uniform Material material:
```

在片段着色器中,我们创建一个结构体(Struct)来储存物体的材质属性。我们也可以把它们储存为独立的uniform值,但是作 为一个结构体来储存会更有条理一些。我们首先定义结构体的布局(Layout),然后简单地以刚创建的结构体作为类型声明一个

•如果想查看 Vulkan API 在编写着色器时使用 GLSL 的语法规范,可以查看 Github 仓库(中文: https://github.com/zenny- chen/GLSL-for-Vulkan)

或者在 Vulkan 教程官网中搜寻(https://vulkan-tutorial.com/Introduction)

•不同之处:

How Vulkan GLSL Differs from OpenGL GLSL

Detecting that a GLSL Shader is being used with Vulkan/SPIR-V:

In the compiler, there is an automatic #define VULKAN 100

Vulkan Vertex and Instance indices:

OpenGL uses: gl_VertexID gl_InstanceID

· Both are 0-based

- In OpenGL, gl_FragColor broadcasts to all color attachments
 In Vulkan, it just broadcasts to color attachment location #0
 Best idea: don't use it at all explicitly declare out variables to have specific location numbers



Shader combinations of separate texture data and samplers: uniform sampler s, uniform texture2D t, vect rgba = lexburd; sampler2D(t, s), vST); Descriptor Sets: layout(set=0, binding=0) . . . ; Push Constants: layout(push_constant) . . . ; Specialization Constants: layout(constant_id = 3) const int N = 5; Only for scalars, but a vector's components can be constructed from specialization constants Specialization Constants for Compute Shaders: layout(local_size_x_id = 8, local_size_y_id = 16); This sets g], WorkGroupSize x and g], WorkGroupSize.y g]_WorkGroupSize z is set as a constant Oregon State University Computer Graphics

4.SPIR-V 的使用思路,使用逻辑。

参考文献: SPIR-V 官网(https://www.khronos.org/api/index_2017/spir)

参考文献: Vulkan 教程 (https://vulkan-

tutorial.com/Drawing a triangle/Graphics pipeline basics/Shader modules)

参考文献: Vulkan 指南

(https://docs.vulkan.org/guide/latest/what_is_spirv.html)

参考文献: 俄勒冈州立大学演示文件 (https://web.engr.oregonstate.edu/~mjb/cs557/Handouts/VulkanGLSL.1pp.pdf)

参考文献: 2016 年 3 月 - 游戏开发者大会

(https://www.neilhenning.dev/wp-

content/uploads/2015/03/AnIntroductionToSPIR-V.pdf)

附件:关于 SPIR-V 也可以参考 SPIR-V 的 github 仓库:

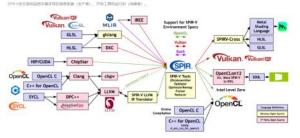
(https://github.com/KhronosGroup/SPIRV-Guide)

• SPIR-V 的生态系统:

SPIR-V Language Ecosystem

SPIR-V 语言生态系统

The SPIR-V ecosystem includes a rich variety of language front-ends (producers), development tools and run-times



• SPIR-V 的概念:

Unlike earlier APIs, shader code in Vulkan has to be specified in a bytecode format as opposed to human-readable syntax like GLSL and HLSL. This bytecode format is called SPIR-V and is designed to be used with both Vulkan and OpenCL (both Khronos APIs). It is a format that can be used to write graphics and compute shaders, but we will focus on shaders used in Vulkan's graphics pipelines in this tutorial.

与早期的 API 不同,Vulkan 中的着色器代码必须以字节码格式指定,而不是像CLSI和HLSL这样的人类可读图法。这种字节码格式称为SPIR-V,旨在与 Vulkan 和 OpenCL(均为 Khronos API)一起使用。它是一种可用于编写图形和计算着色器的格式,但在本教程中我们将重点关注 Vulkan 图形管道中使用的着色器。

∀ulkan Guide / Logistics Overview / What is SPIR-V

What is SPIR-V 什么是 SPIR-V

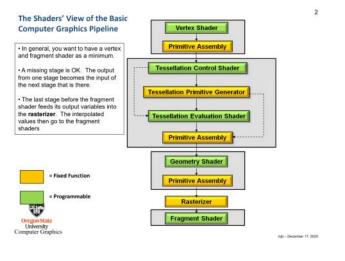
NOTE

Please read the SPIRV-Guide for more in detail information about SPIR-V 请阅读SPIRV 指南,了解有关 SPIR-V 的更多详细信息

SPIR-V is a binary intermediate representation for graphical-shader stages and compute kernels. With Yulkan, an application can still write their shaders in a high-level shading language such as GLSL or HLSL, but a SPIR-V binary is needed when using visCreateShaderModule. Khronos has a very rice white paper about SPIR-V and its advantages, and a high-level description of the representation. There are also two great Khronos presentations from Yulkan DevDay 2016 here and here (video of both).

SPIR-V是應用着色器的控机计算内核的二进标中间表示。使用 Vulkan,应用程序仍然可以使用高级着色语言(例如 GLSL 或HLSL) 偏与着色器。 但使用体CreateShaderModule时需要 SPIR-V 二进制文件, Khronos 有一份关于 SPIR-V 及其优色的非常好的白皮书,以及对表示的高级描述。这 里和这里还存 2016 年 Vulkan DevDay 的网场精彩的 Khronos 演示(两音的视频)。

• SPIR-V 管线:



》》》》 SPIR-V SPIR-V ? 什么是 SPIR-V ? SPIR-V SPIR-V

SPIR-V 简介

SPIR-V (Standard Portable Intermediate Representation for Vulkan) 是一种低级中间表示语言(Intermediate Representation, IR),通常是由高层语言(如 GLSL 或 H LSL)编译而成,主要用于图形和计算程序的编译。(开发者写的 GLSL 或 HLSL 代码会被编译成 SPIR-V,然后交给 Vulkan 或 OpenCL 、 OpenGL 等图形计算 API 来执行。)

SPIR-V 允许开发者编写更加底层的图形或计算代码,并通过它来与图形硬件交互。

实际使用流程:

OpenGL	通常使用 GLSL (OpenGL Shading Language) 来编写着色器代码
Vulkan	使用 SPIR-V(Standard Portable Intermediate Representation for Vulkan)作为着色器的中间语言。

为什么说 SPIR-V 是中间语言?

在 Vulkan 中,着色器代码(如顶点着色器、片段着色器等)首先用高级语言(如 GLSL 或 HLSL)编写,然后通过工具(如 glslang)编译成 SPIR-V 字节码,最后通过 Vulkan API 加载并使用这些字

OpenGL 与 SPIR-V的工作模式:	在 Vulkan 出现之前,OpenGL 是主要的图形 API,GLSL 是 OpenGL 使用的着色器语言。随着 Vulkan 的推出,SPIR-V 成为了 Vulkan 着色器的中间表示,SPIR-V也被引入到 OpenGL 中。 尽管 OpenGL 一直使用 GLSL 作为着色器语言,但 OpenGL 4.5 及更高版本已经支持通过 SPIR-V 加载编译好的着色器二进制文件。 这意味着OpenGL 虽然仍旧使用 GLSL 来编写着色器,但编译过程可以将 GLSL 代码转化为 SPIR-V,之后在 OpenGL 中加载 SPIR-V 二进制代码进行执行。这一过程通过 glslang(Khronos 提供的 GLSL 编译器)实现。
Vulkan 与 SPIR-V 的工作模式:	Vulkan 作为低级 API,要求所有着色器都以 SPIR-V 格式存在。由于着色器源代码通常使用高级着色器语言(如 GLSL 或 HLSL)编写,所以需要先编译成 SPIR-V 二进制格式,然后将该 SPIR-V 二进制代码上传到 GPU 进行执行。
参考文献:游戏开发者大会2016 (https://www.neilhenning.dev/wp こ content/uploads/2015/03/AnIntrod uctionToSPIR-V.pdf)	作用: SPIR-V 使 Vulkan 可以实现跨平台的着色器支持,依靠 SPIR-V 这种中间语言,着色器能够在不同平台和硬件上正常运行。SPIR-V 规范的语言比纯文 2 本的着色器语言(如 GLSL)更接近底层硬件,便于优化和硬件加速。 示例:
	%5 = OpEniction %2 None %3 %5 = OpEniction %2 None %3 OpStore %9 %13 OpReturn OpFunctionEnd

实际使用实例:

```
1. GLSL 源代码编写
                     首先,编写 GLSL 源代码。这些 GLSL 代码通常包括顶点着色器、片段着色器、计算着色器等。
                     #version 450
out vec4 FragColor;
                     void main() {
                        FragColor = vec4(1.0, 0.0, 0.0, 1.0); // 輸出红色
2. GLSL 编译为 SPIR-V
                     将 GLSL 源代码转换为 SPIR-V 二进制格式,得到一个平台无关的二进制文件,这意味着 SPIR-V 代码可以在不同的硬件和操作系统上运行。
                     工具1:
                        glslang(Khronos 提供的编译器,广泛用于将 GLSL 转换为 SPIR-V)。
                     编译过程:
                         GLSL 代码通过 glslang 编译器进行语法检查和优化,并得到一个二进制文件。
                     工具2:
                         你也可以使用命令行工具 glslangValidator 来编译 GLSL 代码。
                     编译过程:
                         使用命令: glslangValidator -V shader.glsl -o shader.spv
                         这将会把 shader.glsl 编译成 shader.spv,即 SPIR-V 二进制文件。
3. 加载 SPIR-V 到 Vulkan 或
                    3.1 在 OpenGL 中使用 SPIR-V
OpenGL 中
                     前情提要:
                         从 OpenGL 4.5 开始,OpenGL 也支持通过 SPIR-V 加载编译好的着色器二进制文件。流程与 Vulkan 类似,只不过 OpenGL 在内部做了更多的高层封装。
                     加载过程:
                     示例:
```

```
GLuint program = glCreateProgram();
                                      // 加载 SPIR-V 二进制文件
                                      Gluint shader = glCreateShader(GL_VERTEX_SHADER);
glShaderBinary(1, &shader, GL_SHADER_BINARY_FORMAT_SPIR_V, spirvData, spirvDataSize);
glSpecializeShader(shader, "main", 0, nullptr, nullptr);
                                      // 绑定和链接程序
                                      glAttachShader(program, shader);
glLinkProgram(program);
                                 3.2 在 Vulkan 中使用 SPIR-V
                                 加载过程:
                                      创建一个 VkShaderModule 对象,该对象包含 SPIR-V 二进制代码。
                                      使用 SPIR-V 二进制代码来创建 Vulkan 着色器管线(例如,创建顶点着色器和片段着色器的管线)。
                                 示例: Vulkan 使用 SPIR-V
                                      // 加载 SPIR-V 文件 (假设你已经将 shader.spv 文件加载为二进制数据)
                                      // Julea 5710-7 (INCOMPLEATE STORE): SIP X [TDURBAD-2 LURBADAD)
VKShaderModuleCreateInfo createInfo = {};

createInfo.sType = VK_STRUCTURE_TYPE_SHADER_MODULE_CREATE_INFO;

createInfo.codeSize = shaderData.size();

createInfo.pCode = reinterpret_castcconst uint32_t*>(shaderData.data());
                                       // 创建着色器模块
                                      VKShaderModule shaderModule;
VkResult result = vkCreateShaderModule(device, &createInfo, nullptr, &shaderModule);
                                      // 使用这个 shaderModule 来创建图形管线
4. 执行着色器程序
                                 在 OpenGL 中,SPIR-V 着色器程序被链接到程序对象中,并通过调用 glUseProgram 来激活该程序,之后通过绘制调用来执行。
                                 在 Vulkan 中, 着色器被绑定到渲染管线或计算管线中,随后可以通过绘制命令(例如 vkCmdDraw)或计算命令(例如 vkCmdDispatch)来执行。
```

》》》》上述涉及语言的纵向对比图

```
GLSL
                                                   #version 330 core
                                                   in vec3 fragColor; // 从顶点着色器传递过来的颜色
                                                   out vec4 FragColor; // 输出颜色到屏幕
                                                   void main()
                                                   {
                                                       FragColor = vec4(fragColor, 1.0); // 輸出最終颜色
                                                  SPIR-V
                                                  SPIR-V
SPIR-V 本身的核心是一个二讲制格式。然而为了便
于开发和调试,SPIR-V 也可以以类似汇编语言的文
本形式表达,这种形式通常称为 SPIR-V
Assembly.
它是 SPIR-V 的一种可读性较好的文本表示方式。开
发者可以通过这种形式来编写、调试和优化 SPIR-V
代码,然后再将其转换为二进制格式以供图形 API 使
用.
实际上, SPIR-V Assembly 代码最终还是会通过工
具 (如 spirv-as) 转化为二进制格式,供 Vulkan 或
OpenGL 使用。
                                                  SPIR-V Assembly
                                                   ; SPIR-V
                                                     Version: 1.0
                                                     Generator: Khronos Glslang Reference Front End; 1
                                                     Bound: 14
                                                   ; Schema: 0
                                                               OpCapability Shader

%1 = OpExtInstImport "GLSL.std.450"
OpMemoryModel Logical GLSL450
OpEntryPoint Fragment %4 "main" %9
OpExecutionMode %4 OriginUpperLeft
OpSource GLSL 450
                                                                      OpName %4 "main"
OpName %9 "out_co
                                                                      OpDecorate %9 Location 0
                                                                %2 = OpTypeVoid
%3 = OpTypeFunction %2
                                                              #3 = OpTypeFunction #2
#6 = OpTypeFloat 32
#7 = OpTypeVector #6 4
#8 = OpTypeVointer Output #7
#9 = OpVariable #8 Output
#10 = OpConstant #6 0.4
#11 = OpConstant #6 0.8
#12 = OpConstant #6 1
                                                               %13 = OpConstantComposite %7 %10 %10 %11 %12 
%4 = OpFunction %2 None %3
                                                                %5 = OpLabel
                                                                       OpStore %9 %13
                                                                      OpReturn
                                                                      OpFunctionEnd
```

```
OpenGL
                                            GLuint shaderProgram = glCreateProgram();
                                            glAttachShader(shaderProgram, vertexShader);
                                            glAttachShader(shaderProgram, fragmentShader);
                                            glLinkProgram(shaderProgram);
                                            glUseProgram(shaderProgram);
                                            // 主要渲染循环
                                            while (!glfwWindowShouldClose(window)) {
                                               glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
                                                glUseProgram(shaderProgram);
Vulkan
                                           VkInstance instance;
                                           VkApplicationInfo appInfo = {};
                                            appInfo.sType = VK_STRUCTURE_TYPE_APPLICATION_INFO;
                                            appInfo.pApplicationName = "Vulkan 示例";
                                            appInfo.applicationVersion = VK_MAKE_VERSION(1, 0, 0);
                                            appInfo.pEngineName = "No Engine";
                                            appInfo.engineVersion = VK_MAKE_VERSION(1, 0, 0);
                                            appInfo.apiVersion = VK_API_VERSION_1_0;
                                            VkInstanceCreateInfo createInfo = {};
                                           createInfo.sType = VK STRUCTURE TYPE INSTANCE CREATE INFO;
                                           createInfo.pApplicationInfo = &appInfo;
```

》》》》具体代码更改细则

```
Commit 93eef73

TheCherno committed on Apr 30, 2021

New shader system, added Python scripts for retrieving dependencies, added uniform buffers, added command line args, and better premake scripts

Pressure
```



2 py脚本

```
∨ scripts/Setup.py 📮
                                                                                            ... @ -0,0 +1,20 @ 

1 + import os 

2 + import subprocess
                                                                                            5 + # Make sure everything we need is installed
6 + CheckPython.ValidatePackages()
                                                                                           10 + # Change from Scripts directory to root
11 + os.chdir('../')
                                                                                           16 + if (not Vulkan.CheckVulkanSDKDebugLibs()):
17 + print("Vulkan SDK debug libs not found.")
                                                                                            19 + print("Running premake...")
20 + subprocess.call(["vendor/premake/bin/premake5.exe", "vs2019"])
                                                                               1.确保所需的 Python 包已经安装。
                                                                               2.检查 Vulkan SDK 是否安装,并确保 Vulkan SDK 的调试库存在。
                                                                               3.改变当前工作目录到项目根目录。
                                                                               4.使用 premake 工具生成 Visual Studio 2019 项目的构建文件。
                                                                                                    f Donnloadfile(url, filepath):
    with open(filepath, 'ub') as f:
    us "Usr-Squent()
    headers = ('User-Agent': us.chrome)
    response = requests.put(url, headers-headers, stream-True)
    total = response.headers.pet('content-length')
                                                                               DownloadFile(url, filepath) 函数的作用是从指定 URL 下载文件, 并显示实时的下载进度(包括下载进度条和速度)。
                                                                               YesOrNo() 函数用于与用户进行交互, 获取用户的确认输入, 返回布尔值表示"是"或"否"。
                                                                                      scripts/Vulkan.py
                                                                                        + from io import BytesIO
+ from urllib.request import urlopen
+ from zipfile import ZipFile
                                                                                            * VMIEW_SOK - os.em/rem.get('VMEXM_SOK')

* WMIEW_SOK Os.em/rem.get('VMEXM_SOK')

* WMIEW_SOK DRITALIER_UME - 'https://sok.lumarg.com/sdk/download/1.2.170.0/windown/vulkan_sdk.exe

* HVER_VMEXM_SOK_EME_PAIN - 'https://sok.lumarg.com/sdk/download/1.2.170.0/windown/vulkan_sdk.exe

* WMEXM_SOK_EME_PAIN - 'https://sok.lumarg.com/sdk/download/1.2.170.0/windown/vulkan_sdk.exe

* Set InstallVulkanSOK()

* print('Bounloading () to ()'.forwatt(VMEXM_SOK_EME_PAIN))

* Ulils.Gownloading () to ()'.forwatt(VMEXM_SOK_EME_PAIN)

* Ulils.Gownloading () to ()'.forwatt(VMEXM_SOK_EME_PAIN)

* print('Bounloading () to ()'.forwatt(VMEXM_SOK_EME_PAIN))

* print('TMuning VMIkan SOK installer...')

* print('TMuning VMIkan SOK installer...')

* print('TM-run this script after installation')

* def installVulkanPrompt():
                                                                               用于检查和安装 Vulkan SDK
                                                                               InstallVulkanSDK(): 下载并运行 Vulkan SDK 安装程序。
                                                                               InstallVulkanPrompt(): 提示用户是否安装 Vulkan SDK。
                                                                               CheckVulkanSDK(): 检查 Vulkan SDK 是否安装并且版本是否正确。
                                                                               CheckVulkanSDKDebugLibs(): 检查 Vulkan SDK 的调试库是否存在,如果缺失则下载并解压。
3 Application 中的 ApplicationCommandLineArgs
                                                                                    @@ -13,7 +13,8 @@ namespace Hazel {
                                                                                                    Application* Application::s_Instance = nullptr;
```

(added command line args)

|-----

----- ----- ----- ----- -----

|----- ----- -----

分区 GameEngine 的第 9 页

4 Uniform Buffer 的定义以及使用,包括着色器更新 (added uniform buffers)

```
* Ref-clus Training Value | Ref-clus | Ref-clus Training Value | Ref-clus Training Value | Ref-clus | Ref-clus Training Value | Ref-clus Training Va
                                                                                                                                                                      e RondererAPI::API::None: HZ_CORE_ASSERT(false, "RendererAPI::None is c
e RendererAPI::API::OpenGL: return CreateRef<OpenGLUmiformBuffer>(size, b
                 -----
                 Mazel/src/Platform/OpenGL/OpenGLUniformBuffer.cpp
               OpenGLUnifornBuffer:;OpenGLUnifornBuffer(wint32_t size, wint32_t binding)

(
    glCroatsBuffers(1, &m_RendererID);
    glHamedBufferData(em_RendererID, size, mullptr, GL_DMANUC_DMAN); // 1000:
    glBindBufferBuse(GL_DMIFORM_RUFFEM, binding, m_RendererID);
)
#include "Hazel/Renderer/VertexArray.h"

#include "Hazel/Renderer/Shader.h"

#include "Hazel/Renderer/UniformBuffer.h"

#include "Hazel/Renderer/RenderCommand.h"
                          9 #include <glm/gtc/matrix_transform.hpp>
18 +#include <glm/gtc/type_ptr.hpp>
                                                                                                                                           glm::vec4 QuadVertexPositions[4];
                                                                                                                                           Renderer2D::Statistics Stats;
                        48 +
49 +
50 +
51 +
52 +
53 +
54 +
                                                                                                                                          CameraData CameraBuffer;
Ref<<mark>UniformBuffer</mark>> Camera<mark>Un</mark>
```

分区 GameEngine 的第 10 页



5 着色器系统更新:

(New shader system)

Timer 的定义

....

着色器更新

```
| Wassi/rec/Platfore/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/OpenGi/Op
```

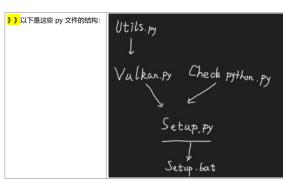


》》》》我将逐次的提交这些代码,并记录自己的疑虑

<mark>》》》一:我首先使用更新并使用 py 文件下载 Vulkan SDK</mark>

首先第一步:运行 bat 脚本,通过该文件下载 Vulkan SDK。

(Vulkan.py 文件使用了 Utils.py 中的函数,当你在 Hazel\scripts 的路径下通过 Setup.py 使用 Vulkan.py 时,Vulkan.py 会将 Vulkan 默认下载到 Nut/vendor,/VulkanSDK。)

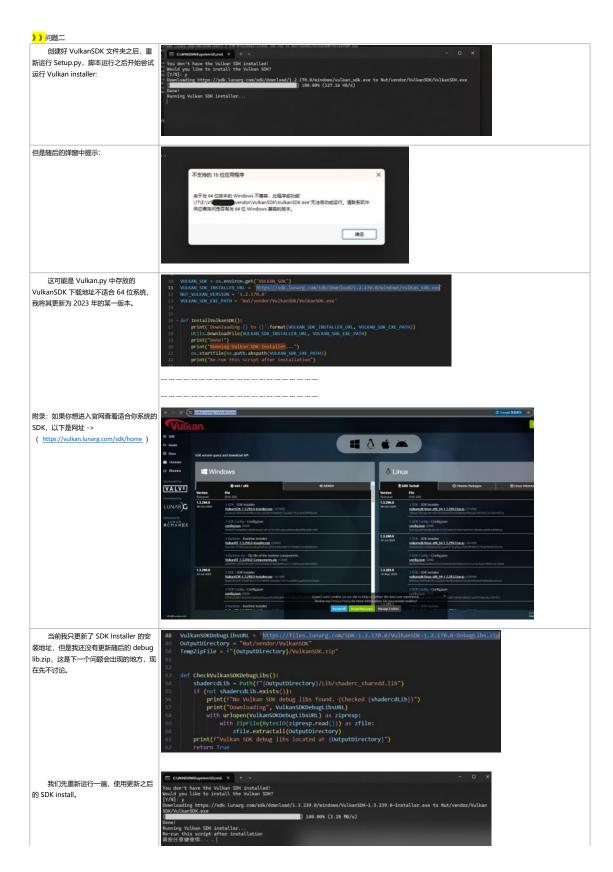


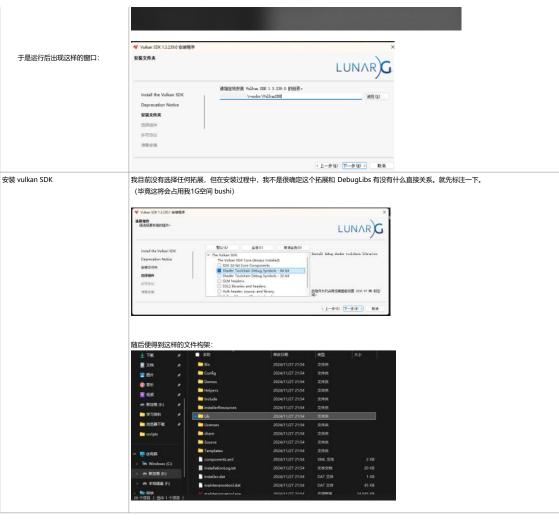
<mark>》》</mark>问题零 运行脚本时,请关闭代理。

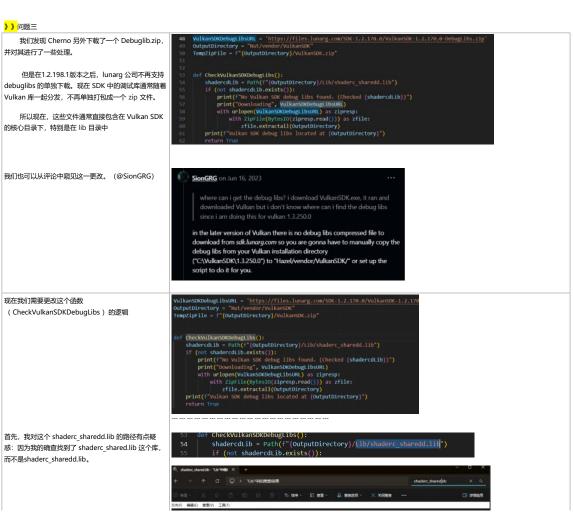


这需要提前在 vendor 创建 VulkanSDK 文件夹。 (记得修改 .py 中的下载路径,这取决于你的项目名称,还有你想下载到本机的路径)





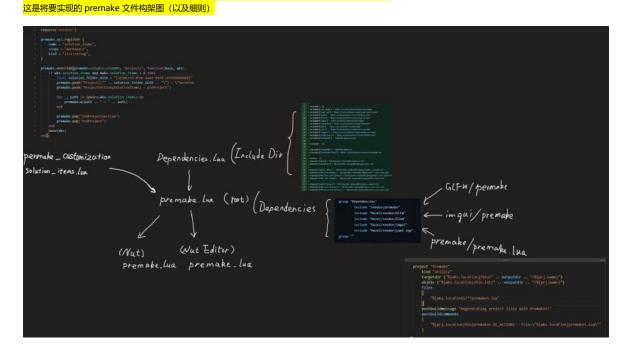






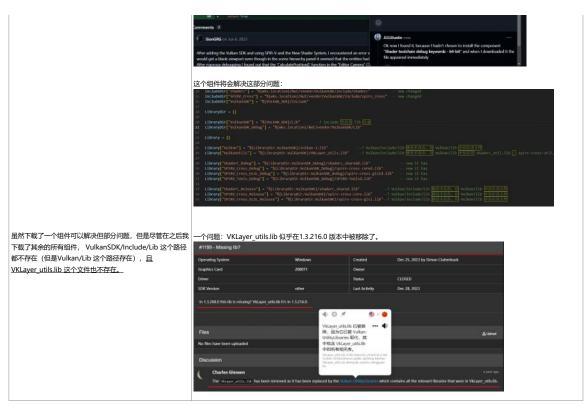
我想应该是对了。

》》》》二:现在我们已经成功安装了 Vulkan,现在则需要更新 premake 文件内容。



》》》》接下来我先更新 Premake Dependencies.lua 文件(这里为预处理,实际操作步骤在后面)。

第一步,我们在项目的根目录下重新编写一个 premake 文 件,这个文件主要用来索引 vendor 中的外部库 (API) VULKAN SDK = os.geteny("VULKAN SDK") 但我发现有些问题,比如 shaderc 和 spriv_cross 的路径已经 发生改变,参考 1.3.250.1 版本:这两个文件夹位于 VulkanSDK/Include 下 系统变量示例: 克雷 ZES_ENABLE_SYSMAN 而且由于我没有下载某些组件,这使很多文件并不存在。 (我 将其标注出来) 于是我决定下载拓展(shader toolchain debug symbols),这一步 全选(S) 重置(R) 取消全选(D) 通过运行 maintenancetool.exe 文件实现: 安装的版本 新疆, Shader Toolchain Debug Symbols - 64-bit
Shader Toolchain Debug Symbols - 32-bit
GMM headers.
SDL2 libraries and headers. 1.3. 此组件。



所以这是 premake 文件最新的样子:

```
The Control of the Co
```

》》》》操作步骤:

》》111 现在我们将 Nut/premake.lua 中的表单独存放在另一个文件中(Dependencies.lua)

```
其中包括:

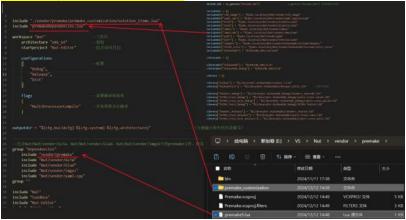
| IncludeDif - St. | St. |
```

》》222 在 Nut/vendor/premake 下(注意不是 Nut/Nut/vendor/ 这个路径)创建如下文件。(内容等会说明)

(链接: 》》》》接下来谈谈 vendor/premake 文件中我们新添的两个文件: premake5.lua 和 premake customization/solution items)



》》333 修改 Nut/premake.lua 内容,使其包含上述三个文件



》》444 修改 Nut/Nut/premake5.lua 和 Nut/Nut-Editor/premake5.lua 文件内容

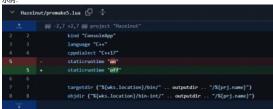
具体内容是: Nut-premake 文件需要包含 Vulkan 的库目录,并在对应配置下添加相关链接。

》》问题:

在此处我遇到一个问题,就是 Cherno 对这两个文件关闭了 staticruntime 设置。

这表示禁用静态链接运行时库,使用动态链接的运行时库。意味着程序在运行时将依赖外部的动态链接库(DLL),而不是将运行时库直接嵌入到可执行文件中。

示例:



而我印象里 Cherno 没有说明要转回使用动态库的方式,所以现在我没有将其打开。

(在之后的提交中,我修改掉了这里的代码,可以查看:<u>》》》》对着色器系统进行修改后,需要将 Premake 中的运行时静态链接关掉:</u>)

(顺便一提,如果需要打开的话,还需要额外进行动态链接的配置操作,具体可以回看Cherno的视频: Static Libraries and ZERO Warnings | Game Engine series)



》》》》接下来谈谈 vendor/premake 文件中我们新添的两个文件: premake5.lua 和 premake_customization/solution_items.lua 具体的 Pull&requests 记载于 #301 (https://github.com/TheCherno/Hazel/pull/301)

Premake5.lua 定义一个工具类型的项目 Premake,并且在构建后通过 premake5 工具来重新生成或更新项目文件。 这个脚本的目的是 生成或重新生成构建项目文件(如 Visual Studio 工程文件、Makefile 等),使用的是 premake5 工具。它是一个自动化 构建的过程,通常用于生成构建系统 (如 Makefile 或 Visual Studio 工程文件) 等。 solution_items.lua 这段代码的作用是为 Visual Studio 解决方案 文件(.sln)添加一个新的部分,称为 Solution Items,并将工作区中指定的文件(通过 solution items 命令)添加到这个部分中。 解决方案项是指那些不是属于任何特定项目的文件,例如文档、配置文件等,通常用于存储一些和整个解决方案相关但不属于某个单独项目 的文件。 这添加了对 Visual Studio 解决方案项(solution items)的支持。文档、配置文件、README 或其他相关文件将可以被作为解决方案项添 加到解决方案中。

<mark>》》》》三: Application 中的 ApplicationCommandLineArgs</mark>

(added command line args) 命令行参数

》》流程与定义的概述

首先,我们位于入口点的主函数中使用了(argc, argv)来获取命令行信息。并且将参数传入到 CreateApplication() 中,以便后续使用这些信息:



管线流程:



》》》》知识点

<mark>》》》》关于</mark> Argc, Argv

1. argc 和 argv 的含义

定义:

在 C 和 C++ 程序中,argc 和 argv 是由编译器(如 GCC、Clang 或 Visual Studio)在程序启动的自动传递给程序的 main 函数的两个参数。用于传递命令行的输入参数。

- argc: 是 argument count 的缩写,表示命令行参数的数量。它是一个整数,包含程序名和任何附加的命令行参数。
- argv: 是 argument vector 的缩写,表示命令行参数的数组。它是一个字符指针数组,每个元素是一个指向命令行参数的字符串。

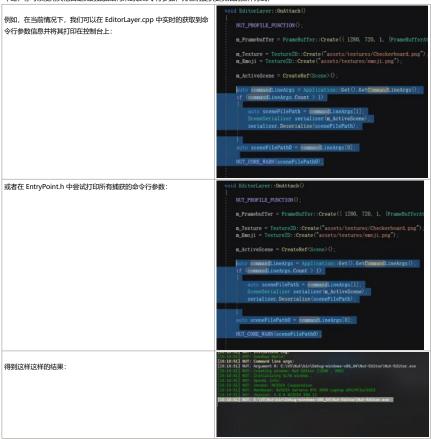
运行机制:

四1176明.	
1. 内容传递。	argc 和 argv 是由操作系统在启动程序时根据命令行输入自动传递的,不需要手动获取。
(什么时候传递?传递什么内容?)	
	程序中 argc 和 argv 的值取决于你启动程序时后台输入到命令行中的命令或参数内容。在不同的操作系统上,
	命令行参数的格式和解释规则可能会有所不同。
	比如:
	• 在 Windows 上,命令行参数是由 命令提示符 (cmd.exe) 或 PowerShell 等工具传递给程序的。
	• 在 Unix/Linux 上,命令行参数是由 shell(如 Bash)传递给程序的。
2. 内容	argc 和 argv 是实时的,但它们是程序启动时由操作系统从命令行提取的参数,并且在程序执行过程中保持不

2.有没有类似 argc 和 argv 的参数?

C++ 标准库没有其他内建的类似 argc 和 argv 的机制。 argc 和 argv 是 main 函数的参数,是 C++ 标准定义的,通常用于处理命令行参数。

不过,你可以使用其他自定义的数据结构来封装命令行参数,为它们提供更灵活的操作方式,



3. 在怎样的影响下,获取的命令行参数或发生变化?

在通常情况下,一旦项目的构架被明确(比如依赖性、文件路径等等),仅对程序进行代码上的"软"处理无法修改从命令行中获取的指令内容,因为这个内容一般是在程序启动时 cmd中的内容。此处 我们可以看到命令为:"E:\VS\Nut\bin\Debug-windows-x86_64\Nut-Editor\Nut-Editor\nut-Editor.exe"

如果想要对其进行修改,可能需要在VS的项目属性页面,进行相关修改:



4.Cherno 为什么进行这样的处理?这个新功能的意图是什么?

分析指令内容:

让我们分析获取的指令: "E\VS\Nut\bin\Debug-windows-x86_64\Nut-Editor\Nut-Editor.exe",这个指令的 argc 为 1,表示只有一段连续的指令。所以 argv 是一个只有一个元素的数组 argv, argv[0] 的内容便是"",而 argv[1] 自然为 null。

先决条件:

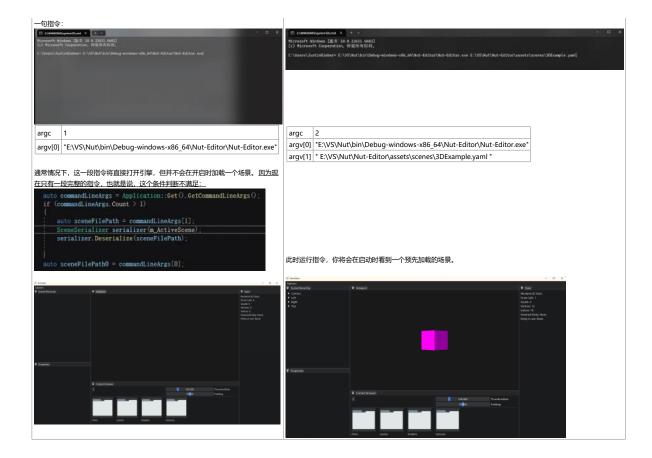
首先要明确一点,在x64、 Debug 的模式下,如果我们运行这个程序 (Nut-Editor),我们会从命令行中固定的获取到诸如: "E:\VS\Nut\bin\Debug-windows-x86_64\Nut-Editor\Nut-Editor.exe" 这样的命令如上文所说,在项目的构架被明确之后,获取到的内容一般就固定下来了。

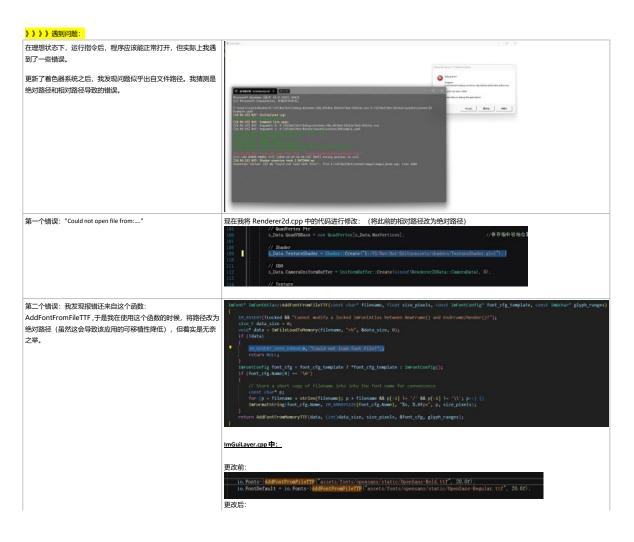
实际使用时发生的情况:

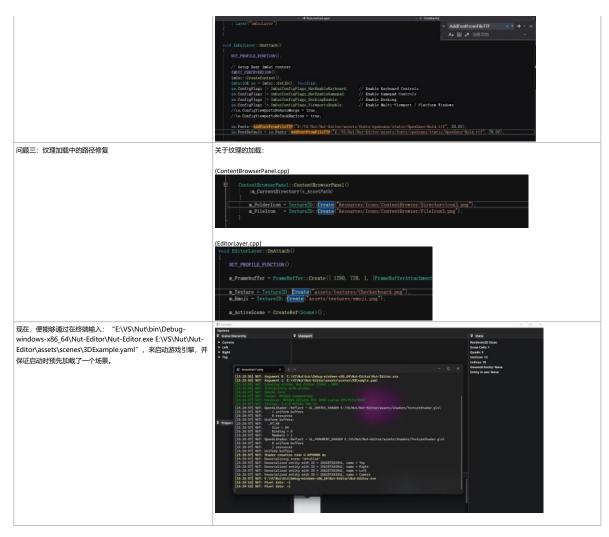
现在 Cherno 设置了命令行参数的新功能,但其实并不是想通过在某处修改命令内容,或者实时根据命令的变化进行一些操作。而是为了在命令行中运行指令时,开启引擎并进入页面的时候,能够自动 预先加载一个场景,让我们查看效果以了解详情:

这里是 Cherno 的使用场景:

(II) (新)
一个黄褐色头发的男人,他打开了 cmd ,想要运行 Nut-Editor 应用,于是他输入了 但是在新功能的加持下,如果我们在该指令之后添加了一个来自场景的目录:







值得注意的是,由于缓存的存在,我们需要在单次文件之后,刷新项目使得 bin/Nur-Editor/Nut-Editor.exe 文件运行的结果刷新。

TODO:

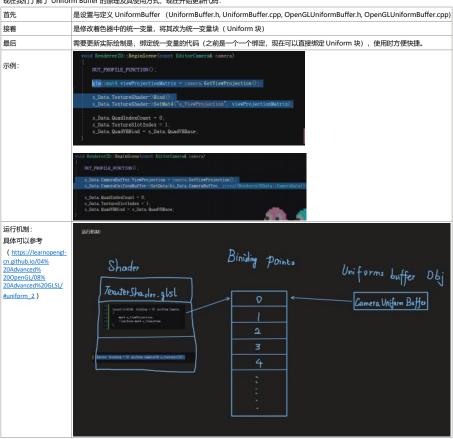
这里的调试手段就是将 相对路径 改为了 绝对路径 ,以此避免中断。但这非常影响项目的可移植性,我暂时没有想到好的解决办法,如果有人可以补充,或者此后我有了想法,我会将其合并于项目代码 中。





》》操作步骤

现在我们了解了 Uniform Buffer 的原理及其使用方式,现在开始更新代码:



所以在设置了 Uniform Buffer 之后,可以取消绑定着色器并绑定统一变量的操作:

```
// Shader
s_Data. TextureShader = Shader::Create("assets/shaders/TextureShader.gls1"); //#
//s_Data. TextureShader->Bind(); //#
//s_Data. TextureShader->SetIntArray("u_Textures", samplers, s_Data. MaxTextureSlots);
s_Data. CameraUniformBuffer = UniformBuffer::Create(sizeof(Renderer2DData::CameraData), 0);
```

在更新代码以使用 Uniform Buffer 的时候,我发现一个问题:

前提:

我们在着色器中将两个统一变量更改为统一变量块,他们分别是: " u_V iewProjection"和" u_V Textures"。

这都是为了UBO的使用而做的更改,因为Uniform buffer的使用需要在着色器统一变量块与UBO之间建立一种联系: "Binding Points "-> 绑定点。

需要做的修改:

当然,我们也需要在着色器做完更改之后,再去更新相应的代码,比如:

修改前 (未使用 Uniform Buffer) s_Data.TextureShader->SetMat4("u_ViewProjection", camera.GetViewProjectionMatrix());	在这里,我们直接将 u_v ViewProjection 作为一个 mat4 变量传递给着色器,实现统一变量的直接绑定。
修改后 (已使用 Uniform Buffer) s_Data.CameraUniformBuffer = UniformBuffer::Create(sizeof(Renderer2DData::CameraData), θ);	现在我们先创建了UBO,然后将着色器中的统一变量块(Uniform block)通过封装好的函数 "SetData()",绑定 UBO 到正确的绑定点 (Binding Point).
s_Data.CameraUniformBuffer->SetData(&s_Data.CameraBuffer, sizeof(Renderer2DData::CameraData));	

```
Eg: u_ViewProjection 的更新结果:

void Renderer2D::ReginScene(const Camera& camera, const glm::mat4& viewMatrix)

{
    NUT_PROFILE_FUNCTION();
    s_Data. CameraBuffer, ViewProjection = camera. GetProjection() * glm::inverse(viewMatrix) * g
```

疑问:

我发现 Cherno 虽然为 u_Viewprojection 进行了更新,但是在将 u_Textures 由统一变量设置为统一变量块之后,他不仅删除了之前显示绑定统一变量的代码,还没有对 u_Textures 进行类似的更新, 该让我有点迷惑。

```
#type fragment
#version 450 core

layout(location = 0) out vec4 color;
layout(location = 1) out int color2;
in vec4 v_Color;
in float v_TexIndex;
in float v_TexIndex;
in float v_TilingRactor;
in flat int v_EntityID;

layout (binding = 0) uniform sampler2D u_Textures[32]
void main()
{
    color = texture(u_Textures[int(v_TexIndex)], v_Teclor = v_EntityID;
}
```

```
s_Data.TextureShader = Shader::Create("assets/shaders/Texture.gls1");
s_Data.TextureShader->Bind();
s_Data.TextureShader->SetIntArray("u_Textures", samplers, s_Data.MaxTextureSlots);
```

思考:

这个问题的原因这是为何呢?

其实这和 Uniform buffer obj 没有很大的关系,这仅仅与 u Textures 的一些特性有关。具体来讲,这和 OpenGL 纹理的特性相关。

答案:

纹理是 OpenGL 中的一种特殊资源,在着色器中使用 layout(binding = 0) 声明绑定点后,你只需对纹理进行绑定操作即可(将纹理绑定到对应的纹理单元),OpenGL 会自动处理纹理与着色器变量的映射。因此,在提前声明了 layout(binding = 0) 的情况下,纹理数组不需要像 UBO 那样通过 SetIntArray 或 SetData 来更新。

分析:

1. layout(binding = 0) 的原理

layout(binding = 0) 语法在 GLSL 中告诉 OpenGL,某个 uniform 变量(例如纹理或 UBO)会与一个 **绑定点**(binding point)关联。这种方式是 OpenGL 中的一种标准机制,允许你将资源(如纹理、UBO)直接绑定到特定的资源绑定点,从而避免了逐个设置 uniform 值的麻烦。 具体来说:

- **对于纹理(sampler2D、samplerCube 等)**: 当你使用 layout(binding = N) 时,着色器的该纹理变量会与 OpenGL 中的绑定点 N 关联。
- 对于 Uniform Buffer Objects (UBO): UBO 的工作方式类似,也需要通过绑定点(binding = N)来绑定到 OpenGL 中某个绑定点

2. 但为什么纹理可以直接通过 layout(binding = 0) 来绑定,而不需要额外的操作?

对于纹理数组(sampler2D u_Textures[32]),其实你并不需要像 UBO 那样来传递数据。因为**纹理绑定**在 OpenGL 中已经是一个非常内建的机制,你只需要使用 layout(binding = N) 来声明绑定点,而不需要手动传递纹理单元索引。 就能直接将这些纹理单元与着色器中的纹理数组自动对应。

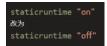
<mark>》》》》五:OpenGL Shader 更新</mark>

》》》》)接下来我将对着色器系统进行相关更新。(其中包括了: Vulkan 植入,日志错误提醒的更新,着色器缓存文件的生成)

<mark>》》》关于 Timer 的使用</mark>

示例:

》》》》对着色器系统进行修改后,需要将 Premake 中的运行时静态链接关掉:



包括 Nut/premake5.lua 、 Nut-Editor/premake5.lua 、 Nut/vendor/yaml-cpp/premake5.lua 这三个文件中的相关代码。

》》》》着色器中的 Location 要求

SPIR-V 作为 Vulkan 的中间表示语言,需要为每个输入/输出变量分配一个 location 值(为输入和输出变量明确指定 location 属性),以便于着色器编译器正确地将这些变量与 GPU 的管线绑定。 在 OpenGL 中,某些输入/输出变量(如顶点属性、uniforms等)可以通过其他方式来绑定。而在 Vulkan 中,SPIR - V 显式要求在着色器中为所有的输入和输出变量指定唯一的 location。

》》》》我差不多是直接复制了 OpenGLShader 更新的代码,所以没有仔细查看,可能会补充关于更新的理解笔记,我也不知道。

TODO:

(着色器更新中包括了: Vulkan 植入,日志错误提醒的更新,着色器缓存文件的生成 这几点) 在我做出更改之前,如果有人补充着色器中代码更新的细则与用意,我可以将其合并进来。

》》》》六:平台工具的更新(打开或保存文件)

》》》》》这里我不用做更改,因为我的代码似乎是正确的。

》》》》七:视口与摄像机更新

》》》》 这里只是新增一些判断条件,非常简单。

Anyway,这一集的提交应该到此结束了。这期间过了很久,并不是因为这一集很难,而是因为期末事情比较多,时间比较赶紧。 现在终于提交完毕了,无论如何,请享受接下来的学习。

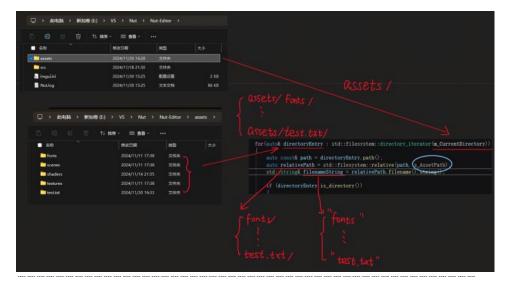
------ Content browser panel ------

```
nst auto& path = directoryEntry.path();
auto relativePath = std::filesystem::relative(path, s_AssetPath);
```

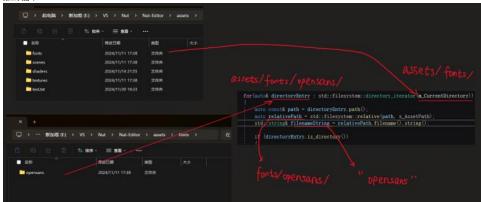
如果 $s_AssetPath$ 是 C:\Projects\MyGame\Assets, path 是 C:\Projects\MyGame\Assets\Models\Character.obj。 那么 std::filesystem::relative(path, s_AssetPath) 会返回 Models\Character.obj,这是 path 相对于 s_AssetPath 的相对路径。

》》操作图示:

第一次循环:



第二次循环:



<mark>>>>> "/=" 运算符重载</mark>

Eg

"m_CurrentDirectory /= path.filename();"

/= 运算符的重载

概念:

在 C++17 的 std::filesystem::path 中,/= 运算符是被重载的,用于拼接路径。其功能是将路径对象 path 中的部分与左侧的路径进行合并。

使用要求

m_CurrentDirectory 是一个表示当前目录的路径,通常是一个 std::filesystem::path 类型的对象。path.filename() 返回的是 path 对象中的文件名部分,且其类型也是 std::filesystem::path。

示例说明:

假设

m_CurrentDirectory	C:\Projects\MyGame\Assets。
path	C:\Projects\MyGame\Assets\ <u>Models\Character.obj</u>
path.filename()	Character.obj.

那么, m_CurrentDirectory /= path.filename(); 的结果会是 m_CurrentDirectory 等于 C:\Projects\MyGame\Assets\Character.obj

» » » ImGui::Columns(columnCount, 0, false);

ImGui::Columns()

原型:

void ImGui::Columns(int columns_count = 1, const char* id = NULL, bool border = true);

参数解释:

>>>	
columns_count (类型: int, 默认值: 1)	功能:指定列的数量。默认值是 1,表示只有一列。如果你想创建多个列,可以设置为大于 1 的数字。
id (类型: const char*, 默认值: NULL)	功能:这是一个可选的字符串,用来指定一个唯一的 ID。 如果多个列使用相同的 ID,ImGui 会为它们创建一个统一的状态。这个 ID 在 ImGui 的内部用于区分不同的列布局, 但如果不需要区分,可以传入 NULL 或忽略它。
border (类型: bool, 默认值: true)	功能:指定是否显示列之间的边框。如果为 true,列之间会有一个分隔线。如果为 false,则没有边框,列之间没有分隔线。

```
示例: ImGui::Columns(3) 表示创建 3 列布局。
     示例: ImGui::Columns(3, "MyColumns"),通过指定 ID,可以在后续的操作中区分不同的列布局。
     示例:ImGui::Columns(3, NULL, false) 表示创建 3 列,并且不显示列间的边框。
```

》》》》一段错误代码诱发的思考:

```
Ref<Texture> icon = (directoryEntry.is_directory() ? m_FolderIcon : m_FileIcon);
if (ImGui::ImageButton((ImTextureID)icon->GetRendererID(), { thumbnailSize, thumbnailSize }, {0, 1}, {1, 0}))
     if (ImGui::IsItemHovered() && ImGui::IsMouseDoubleClicked(ImGuiMouseButton_Left))
           if (directoryEntry.is_directory())
    m_CurrentDirectory /= path.filename();
```

如果将 ImGui::ImageButton() 放在条件判断中,会导致优先判断按钮是否被单击,随后才会判断使用者是否在指定区域双击图标,这会导致鼠标双击的逻辑不能正常触发。

正确的

```
_wmmp
Ref{Texture> icon = (directoryEntry.is_directory() ? m_FolderIcon : m_FileIcon);
ImGui::ImageButton((ImTextureID)icon->GetRendererID(), { thumbnailSize, thumbnailSize }, { 0, 1 }, { 1, 0 })
    (ImGui::IsItemHovered() && ImGui::IsMouseDoubleClicked(ImGuiMouseButton_Left))
```

»» » ImGui::TextWrapped()

ImGui::TextWrapped() 是一个用于在 ImGui 中显示文本的函数,主要特点是当文本内容超出当前窗口或控件的宽度时,会自动换行显示。 这个特性适用于显示多行文本,因为文本宽度是动态的,可以适应父容器的大小。这避免了手动计算的麻烦。

函数原型:

 $void\ ImGui:: TextWrapped (const\ char^*\ fmt,\ ...);$ void ImGui::TextWrapped(const std::string& str);

fmt: 一个格式化字符串,允许你使用 ImGui 的格式化语法来插入变量。例如,可以传入一个字符串,或者传入多个参数,通过 fmt 来格式化它们。 str: 传入一个 std::string 对象。它会自动转化为 C 字符串并显示在界面上。

田法・

,	ma.		
1	1. 基本用法:	<pre>ImGui::TextWrapped("This is a very long line of text that will automatically wrap when it reaches the edge of the window.");</pre>	
	2. 与格式化字符串一起使用: 你可以通过格式化字符串来显示动态内容。例如显示文件名、错误信息等。	<pre>const char* filename = "example.txt"; ImGui::TextWrapped("The file %s has been loaded successfully.", filename);</pre>	
	B. 使用 std::string: 如果你有一个 std::string 对象,也可以直接传给 TextWrapped。	std::string filename = "example.txt"; ImGui::TextWrapped(filename); // 直接显示 std::string 的内容	

<mark>》》》》DragFloat 和 SliderFloat 的区别。</mark>

ImGui::DragFloat 和 ImGui::SliderFloat 的区别





------ Content browser panel (Drag & drop) ------

—: PushID 和 PopID 的作用

在ImGui 中,当你渲染多个相似的控件(例如多个互动式按钮)时,它们通常会基于ID来管理自己的状态(如是否被点击、是否被悬停)。如果没有使用PushID,这些控件可能会因为共享相同的ID而相互干扰(例如,所有的按钮都会共享同一个按下状态,或者鼠标悬停状态)。

通过 PushID 和 PopID,你确保每次循环渲染时,都为每个控件生成一个独特的 ID,这样每个文件的按钮、拖放等行为都能独立工作。

二: PopID 是否可以放在 If 判断之前?: 不可以

如果在创建完控件之后就结束 ID 的作用范畴,接下来的条件判断 if(ImGui::IsItemHovered() && ImGui::IsMouseDoubleClicked()) 将不再依赖于正确的 Ⅱ,而是随机的对某些按钮进行响应,这可能导致行为不一致或 Ⅲ 控件无法正常工作。

<mark>》》》》BeginDragDropTarget()</mark>使用细则

如果手动跟进了 Cherno 的代码,我们会发现,使用 DragDrop 功能只需要两步操作:设置拖动源、设置拖动目标。

》》计算const char* 类型字符串

如果有这样一个变量: const char* path = "abc/def/g"。计算其长度时,如下两种方式,一个错一个对:

Sizeof(path) 错误: 这行代码只计算了指针的大小,而不是整个字符串的大小。 (指针>指的是 "abc/def/g"中首字符的内存位置,也就是 'a' 在内存中的存储位置。 (Strlen(path) + 1) * size(char) 正确: strlen() 计算字符串的长度,但不包含 '\0',故加一。然后对其乘以 char 类型的大小,得到正确结果。

》》关于拖拽预览的绘制,还需要注意一点:

注意: 在使用 BeginDragDropTarget() 之前,需要绘制一个有效的交互区域。

比如在视口的设置之后,我们使用了BeginDragDropTarget(), 你会发现在 推动文件到视口区域时,视口的可用区域会高亮,并且能够处理后续文件拖入 操作。 可是如果注释掉 ImGui::Image() 这一行代码,你会发现拖动文件的功能会无 响应。

空经上 这是因为 ImGui::Image 不仅显示了图像,还会自动处理它的交互区域,因此 它是一个"有效"的推放目标。





》》什么是 ImGui::Dummy

概念:

ImGui::Dummy 是 ImGui 提供的一个函数,用于创建一个"占位符"或"虚拟"元素,它不会渲染任何实际的内容,但可以用来占据空间或提供一个交互区域。

主要用途:	5位符:ImGui::Dummy 可以作为一个占位符,帮助你设置一些占用空间但不渲染任何实际内容的区域。这对于需要控制布局、调整空间或创建拖放目标区域非常有用。 空制布局:通过 ImGui::Dummy,你可以创建精确的布局区域,而不会干扰其他控件的显示。例如,当你需要创建一个特定大小的区域来接收拖放操作时,可以使用 Dummy 来占据空间。		
语法:	oid ImGui::Dummy(const ImVec2& size);		
参数:	size:指定占位符的大小,通常是一个 ImVec2(x 和 y 坐标)。这定义了 Dummy 占据的区域的大小。		
示例:	假设你想在 ImGui 窗口中创建一个区域,它不会显示任何内容,但你希望它占据一个特定的空间:		
	<pre>ImGui::Begin("Example Window");</pre>		
	// 创建一个大小为 200x200 的占位符区域 ImGui::Dummy(ImVec2(200, 200));		
	ImGui::End();		

-----Something you need to know in GAME ENGINE ------

------ Play Button -----

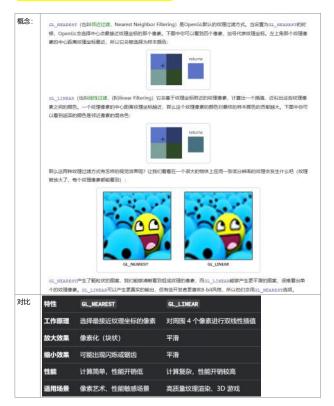
》》》》5:28~15:05 修复纹理撕裂的Bug

》》》》》后面好像也没什么好记的

ImGui::GetWindowContentRegionMax()	
函数签名:	ImVec2 ImGui::GetWindowContentRegionMax();
返回值:	ImVec2 类型,表示当前窗口内容区域的最大坐标(右下角的坐标)。
通常与ImGui::GetWindowContentRegionMin()一起使用。	

```
| Description of the property of the property
```

》》》》。GL_LINER 和 GL_NEAREST 的概念及区别:



------ 2D Physics -----

》》》》概述

2:51~9:40修复一个无法编译的错误

9:50 ~ 13:30 将 Box2D 设置为子模块

- 13: 50 ~16: 25 修改 Premake 文件
- 18: 30~ 25:18 Box2D 使用解释
- 25: 20~25: 58 引擎的一些小改变
- 26: 00~56: 32 设计组件和实际使用 Box2D
- 56: 32~1: 08: 00 UI 界面的设置以及成果运行展示
- 1: 08: 20~ 1: 19: 45 序列化与反序列化以及成果演示

》》》》网址 Box2D (3.1.0)

官网:	https://box2d.org/
文档:	https://box2d.org/documentation/
Github:	https://github.com/erincatto/box2d

非常建议在开始写代码前阅读(3.1.0):

简单演示参考->	https://box2d.org/documentation/hello.html	
模拟时的代码参考 ->	https://box2d.org/documentation/md_simulation.html (包含了 ID, World, Body,Shapes,Contacts, Joints 的定义、初始化、概念等等)	1

》》》》》网址 (2.4.1)

官网: https://box2d.org/doc_version_2_4/
Github https://github.com/erincatto/box2d/tree/9ebbbcd960ad424e03e5de6e66a40764c16f51bc

》》》》开始之前

前提:



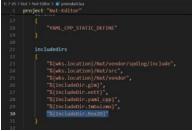
我发现有人曾经提示过版本更改的问题,Cherno 使用的是2.4.1,当前已经更新到 3.1.0。但我选择先使用 3.1.0 试试看,毕竟新的库更前卫一些,我也想尝尝鲜。 如果你想按照 Cherno 的想法来,就照他的方法做,使用 2.4.1。

如果你想保持 2.4.1 版本中的 C++ 特性, 旦对性能要求不敏感, 那就使用 2.4.1。

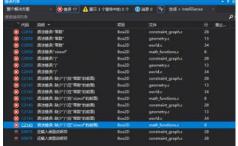
更改和操作:

3.0.1 相较于 2.4.1 有了较大变化,文件结构发生变化。另外,由 C++ 转换为了 C。(迁移指南: https://box2d.org/documentation/md_migration.html)

》》遇到的第一个错误:来自 Nut-Editor 的 LINK 错误,解决方式:

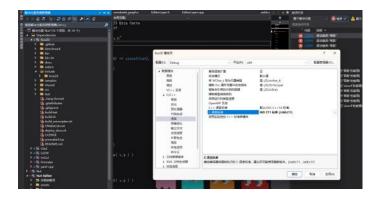


》》遇到的第二个错误:许多语法错误



并且所有的错误都指向一个函数:_Static_assert()

我想这是因为没有将C语言的编译器设置为 /std:c11,因为 _Static_assert() 是 c11 中的特性,在 C++11 中,这个函数被定义为 Static_assert()。 我手动在 Box2D 的属性页中设置了 C 编译器,将其从默认(旧MSVC)修改为 ISO C11标准(/std:c11)



》》但是还有一个问题,就是我们无法将这个操作写在 premake 文件中,即无法将其脚本化。

我搜集了很多论坛和答案,但是 premake 好像无法为 msvc 提供合适的指令,也就是说没有可用的指令对 C 编译器的版本进行修改。

类似的指令有: buildoptions { "/std:c11" } 或者 buildoptions { "-std=c11" }, 但是这两个指令似乎只能针对 GCC/Clang 的 C 编译器,对其进行自动化更改。

这会导致一个结果,如果我选用了 Box2D 的 3.1.0 版本,为了在项目中正常使用 Box2D,则必须修改 MSVC 中的 C 编译器(以修正报错。但是我无法在 premake 中脚本化这个操作,就只能手动设置。这时,如果在外部重新使用 bat 脚本(Win-GenProjects.bat)运行或更新项目,则会导致 Box2D API 受它本身的 Premake 脚本影响,从手动设置的 /std:c11 状态退回到默认(因为 premake 中的指令无法对 msvc 进行 C 编辑器的修改,即使写下类似的代码,也相当于空白,所以只要重新调用 Box2D 的 premake5.lua,就总是会撤回 VS 中手动设置 C 编辑器的版本)这里我提供3个解决方案:

第一 (我选择 的)	退回至 Box2D 2.4.1 版本的使用,因为这个版本由C++开发而成,没有上述问题。虽然性能不如 3.1.0 好,但目前引擎还没有遇到性能瓶颈,而且在项目中植入 C++ 很容易。
第二	将 Box2D 在 MSVC 中 C 编辑器的修改,调整到独立于 premake 之外的脚本中,以实现自动化操作。
第三	对 Box2D.vcsproj 直接进行修改,在该文件中直接标明 Box2d C 编辑器的版本为 /std:c11, 这个操作可能会受到 premake 脚本重新运行的影响。(我是说可能,我也没有仔细思
	考)

》》》》没想到经过一番查证和思索,到头来还是使用 Box2D 老版本。

nttps://github.com/JJJJJJustin/box2d 这是我 fork 之后创建的库,其中有两个分支: main 代表最新的 Box2d, V2.4.1 代表 2.4.1 版本,你们可以使用。

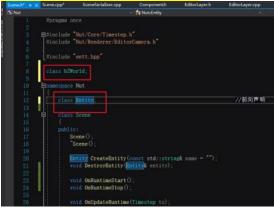


》》》》我先提交序列化-反序列化部分的代码,然后再提交逻辑更新,以及UI设置。

<mark>》》》》return {};和 return;的区别</mark>

return; 用于 void 函数,表示结束函数。
return (); 用于 **有返回值的函数**,它返回一个 **默认初始化的对象**,通常会将返回值设为类型的默认值(例如,0、nullptr、空字符串等)。

》》》》关于前向声明的位置问题(命名空间之内与命名空间之外)



命名空间的影响:

- 。 **处于命名空间内部**: Entity 的前向声明位于 Nut 命名空间内,这意味着编译器会认为这个 Entity 类是属于 Nut 命名空间的 Entity 类。 所有在 Nut::Scene 类中使用 Entity 类型的地方,编译器都会以 Nut 命名空间下定义的 Entity 类进行条件判断。
- 。 移到命名空间外部: 如果你将前向声明移到 Nut 命名空间外,那么 Entity 类将不再被视为 Nut 命名空间的一部分。此时,编译器将 Entity 视为全局作用域中的一个类。 任何在 Nut 命名空间内使用 Entity 的地方,将无法正确识别它是属于 Nut 命名空间的类,编译器将会在全局作用域中寻找 Entity 类的定义。

后果

- 如果 Scene 中的 Entity 使用的是命名空间内的 Entity(即 Nut::Entity),而前向声明被移到命名空间外部,就会导致编译错误,提示找不到 Nut::Entity。
- 编译器会试图查找一个全局作用域中的 Entity 类,而实际上你可能需要的是 Nut::Entity,因此会出现命名冲突或找不到类定义的问题。

<mark>》》》》关于</mark>初始化 (OnRuntimeStart())



》》》》关于内存泄漏问题

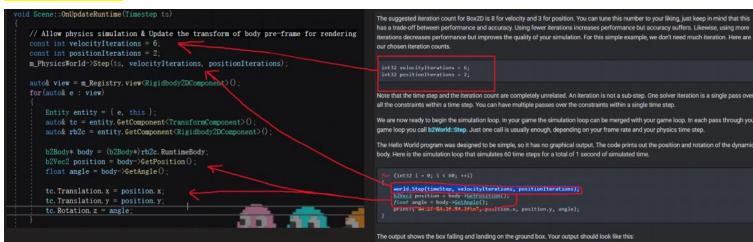
```
// Destory the Box2d world
void Scene::OnRuntimeStop()
{
    delete m PhysicsWorld:
    m_PhysicsWorld = nuliptr
}
```

如果 Delete 之后,不执行 m_PhysicsWorld = nullptr; 这句代码,会出现什么情况?

悬挂指针 (Dangling Pointer)

- 执行 delete m_PhysicsWorld; 会释放 m_PhysicsWorld 指向的内存,但 m_PhysicsWorld 本身仍然持有之前指向已释放内存的地址。
- 如果后续尝试使用 m_PhysicsWorld(例如访问它或再次删除它),会导致未定义的行为(通常是崩溃),因为 m_PhysicsWorld 现在是一个悬挂指针,指向已经无效的内存。

<mark>》》》》OnUpdateRuntime() 中的更新</mark>



》》》》OnRuntimeStart()和 OnUpdateRuntime ()中代码的作用:

```
初始化 Box2d 世界,并预先将所有物理属性附加到对象上
                                                                                                                                                                                                                                                                                   Init the Box2d world & Attach all physical properties to the object beforehand
                                                                                                                                                                                                                                                                                                      Entity entity = { e, this };
autok to = entity.GetComponent(TransformComponent>();
autok rb2c = entity.GetComponent(Rigidbody2DComponent>()
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                // Just for using member function of class Entity
                                                                                                                                                                                                                                                                                                      b2BodyDef bodyDef;
bodyDef.type = Rigidbody2DTypeToBox2DBody(rb2c.type);
bodyDef.type = Rigidbody2DTypeToBox2DBody(rb2c.type);
bodyDef.position.Set(tc.Translation.y);
bodyDef.ngle = tc.Botation.y;
b2Body+ body = n_PhysicsForId->CreateBody(&bodyDef);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       body=>SetPixedRotation(rb2c.FixedRotation);
rb2c.RuntimeBody = body;
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      b2PolygonShape boxShape;
boxShape.SetAsBox(bc2c.Size.x, bc2c.Size.y);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      b@FixtureDef fixtureDef,
fixtureDef, shape = &boxShape;
fixtureDef, density = be2c. Density;
fixtureDef, friction = be2c. Friction;
fixtureDef, restitution = be2c. Restitution;
fixtureDef, restitutionThreshold = be2c. RestitutionThreshold.
允许物理模拟,并每帧都更新物体的 Transform 以进行渲染
                                                                                                                                                                                                                                                                 oid Scene::OnUpdateRuntime(Timestep ts)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                   // Allow physics simulation & Update the body transform every frame for rendering
                                                                                                                                                                                                                                                                                                      const int velocityIterations = 6;
const int positionIterations = 2;
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       m_PhysicsWorld=>Step(ts, velocityIterations, positionIterations);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       auto view = m_Registry.view<Rigidbody2DComponent>();
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       for (auto e : view)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        \label{eq:component} \begin{split} & \text{Entity entity = \{ \text{ e, this } \};} \\ & \text{auto\& tc = entity.GetComponent} \\ & \text{TransformComponent} \\ & \text{0;} \\ & \text{auto\& rb2c = entity.GetComponent} \\ & \text{Rigidbody2DComponent} \\ & \text{0;} 
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        b2Body* body = (b2Body*)rb2c.RuntimeBody;
b2Vec2 position = body->GetPosition();
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          float angle = body->GetAngle()
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          tc. Translation. x = position. x;
tc. Translation. y = position. y;
tc. Rotation. z = angle;
```

》》》》我发现 yaml 的序列化系统似乎没有将 Texture 的结果进行保存,每次进入引擎的场景之后,纹理都会被刷新掉。

------ UUID ------

»»»» xhash?

》》》》代码理解:

》解释代码:

- 1. std::random_device s_RandomDevice;
 - 。 std::random_device 是用于生成随机数的设备(通常依赖硬件或操作系统提供的随机源),用来初始化 std::mt19937_64 引擎。
- 2. std::mt19937_64 s_Engine(s_RandomDevice());
 - s_Engine 是一个基于 std::mt19937_64 的随机数生成器。它的种子是从 s_RandomDevice 获取的一个值。
- 3. std::uniform_int_distribution<uint64_t> s_UniformDistribution;
 - 。 s_UniformDistribution 是一个均匀分布对象,用于生成在某个范围内的随机整数。
 - 。 当前这行代码并没有指定范围,默认情况下它生成的随机数范围是 [std::numeric_limits<uint64_t>::min(), std::numeric_limits<uint64_t>::max()],即 uint64_t 类型的最小值到最大值。

》范围设置 与 实际使用

默认情况下,s_UniformDistribution 可以生成的随机数范围是:std::numeric_limits<uint64_t>::min() ~ std::numeric_limits<uint64_t>::max() 即 0 ~ 2^64 - 1 -> (0,18446744073709551615)

如果需要设置范围,可以这样操作:

》》》》运算符重载的定义方式:

>>>>

operator uint64_t() const { return m_UUID; } uint64_t operator() const { return m_UUID; } 这两个有什么区别?哪一个是运算符重载?

```
operator uint64_t() const { return m_UUID; }
                                                           uint64_t operator() const { return m_UUID; }
  •目的: 这是一个运算符重载, 旨在将 UUID 类型的对象转换为 uint64_t 类型。
                                                              •目的: 这是一个函数调用运算符 (operator()) ,它允许对象像函数一样被调用。
                                                               这并不是类型转换运算符,而是定义了一个函数调用行为。
                                                              • 用途: 你可以通过 () 操作符调用一个 UUID 对象。例如,如果你实例化了 UUID 对
  • 用途: 当你想隐式或显式地将 UUID 类型转换为 uint64_t 类型时,会调用这个运算符。
                                                               象,可以像调用函数一样调用它,operator() 会返回 m_UUID 的值。
   • 示例:
                                                              • 示例:
   Nut::UUID uuid(123456):
                                                               Nut::UUID uuid(123456):
                                                                                      // 调用 operator(), 返回 m_UUID
                          // 隐式调用 operator uint64_t()
   uint64_t val = uuid;
                                                               uint64_t val = uuid();
  •结论:语法正确,并且是运算符重载。
                                                              •结论: 语法正确, 能够使得 UUID 对象像函数一样被调用。
```

结论:

- 如果你的目的是将 UUID 对象转换为 uint64_t 类型,那么 第一个(operator uint64_t())更为合适。因为它是运算符重载,能够让 UUID 对象与 uint64_t 类型之间进行无缝转换。
- 如果你的目的是让 UUID 对象像函数一样被调用并返回 m_UUID,那么 第二个 (uint64_t operator() const) 是正确的。它实现了函数调用操作符。

》。同样的,这里也可以看到 函数调用操作符 的踪迹

static std::random_device s_RD; // 设置随机数种子。 static std::mt19937_64 s_Engine(s_RO()); // 根据随机数年 static std::uniform_int_distribution(uint64_t> s_UniformDistribution;

s_RD 只是对象本身,它本身并没有直接生成随机数。

s_RD() 是对 std::random_device 对象的调用,它会生成一个随机数(通常是 unsigned int 类型),并返回。s_RD() 实际上是调用 std::random_device 的 operator(),它返回一个随机数,并将这个数作为种子传递给 std::mt19937_64 引擎。

》》》》一些思考:

```
Cherno的提交中,并没有为 IDComponent 提供这个自定义的构造函数。 我认为这是一个会出现争
                                                                                               议的地方。
    UUID ID
    IDComponent(const UUID& id)
         :ID(id) {};
    IDComponent(const IDComponent&) = default;
tity Scene::CreateEntityWithUUID(UUID uuid, const std::string& nam
                                                                                               在这个函数中,我们为 AddComponent<>() 传入了参数: uuid。
                                                                                               就我的理解来看,这里传入的 uuid ,将会被用来初始化 IDComponent 中的 ID,所以
                                                                                               IDComponent 中需要上述的构造函数。
 entity.AddComponent(IDComponent)(UUID(uuid));
entity.AddComponent(TransformComponent)(glm:;vec3{ 0.0f });
auto& tag = entity.AddComponent(TagComponent)();
tag.Tag = name.empty0 ? "Unnamed Entity": name;
                                                                                                在这里,我为 AddComponent() 填入的参数是 UUID(uuid),意为我使用了 UUID 中的构造函数:
                                                                                                       ::UUID()
:m_UUID(s_UniformDistribution(s_Engine))
                                                                                               而不是默认的构造函数,而默认的构造函数会生成随机的一段数字。
    T_CORE_ASSERT(!HasComponent(T>(), "This Entity already has component!");
component = m_Scene-'n_Registry, emplace(T>(m_EntityHandle, std::forward(Args>(args)...)
Scene-'>OnComponentAdded(T>(wihis, component);
                                                                                               这里是 AddComponent() 的定义。
```

但从运行结果看来, Cherno 似乎并没有什么错误。不过我还没完成这一集的提交,稍后再来证明我是否正确。

》》事实证明没什么影响。

》》》》随机 ID 分发以及使用流程:

创建实体(创建时使用 CreateEntity() 函数,而不是 CreateEntityWithUUID(),这会为新创建的实体分配一个随机 ID)

```
if (ImGui::BeginPopupContextWindow(0, 1 | ImGuiPopupFlags_NoOpenOverItems))
{
    if (ImGui::MenuItem("Create Empty Entity"))
        m_Context=>CreateEntity("Empty Entity");
        ImGui::EndPopup();
}
```

序列化文件: (我们会将默认随机分配的 ID 保存进配置文件)

反序列化文件: (读取文件中的文本数据,并将其重新用于实体组件的初始化。同时,ID 将会一直保持在文本配置文件中,实体只有在最初创建时通过 CreateEntity() 函数获得其 UUID,之后便一直存储在配置文件中,除非手动更改)

》》值得注意的是

如果你想像 Cherno 那样,先通过 Ctrl + Shift + S,在保存文件的时候,更改所有实体的 ID。(将实体的 ID 从之前设置的固定 ID 改为 随机的 UUID,则需要做以下更改)

》》》》一个疑惑:这两个代码效果应该是一样的。

```
Entity Scene::CreateEntityWithUVID(UVID unid, const std::string& name)
{
    Entity entity = { m_Registry.create(), this };
    entity.AddComponent<IDComponent>(UVID(unid));
    entity.AddComponent<TransformComponent>(gim::vec3{ 0.0f });
    auto& tag = entity.AddComponent<TagComponent>();
    tag.Tag = name.empty() ? "Unnamed Entity" ; name;
    return entity;
}
```

```
Entity Scene::CreateEntityWithUUID(UUID uuid, const std::string& name)
{
    Entity entity = { m_Registry.create(), this };
    entity. AddComponent<(IDComponent) (uuid);
    entity. AddComponent<(TransformComponent)(glm::vec3{ 0.0f });
    auto& tag = entity. AddComponent<TagComponent>();
    tag. Tag = name.empty() ? "Unnamed Entity" : name;
    return entity;
}
```

44:44~54:22 调试与演示

54:43~1:00:00 边缘检测和选中物体

1:00:04~1:01:55 圆形渲染调试

1:02:00 ~ 1:04:27 序列化文件