|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **基本信息** | |  | | | | | |
| **姓名：** | 朱云翔 | |  |  | **出生年月：** | 2002年12月 | 微信图片_20250226112720 |
| **民族：** | 汉族 | |  |  | **籍贯：** | 河南驻马店 |
| **政治面貌：** | 共青团员 | |  |  | **英语水平：** | 英语四级 |
| **联系电话：** | 17369611125 | | | | **电子邮箱：** | 17369611125@163.com |
| **教育经历** | |  | | | | |  |
| 本科院校：浙江理工大学科技与艺术学院 学院：信息与控制学院 专业：自动化  **平均绩点： 3.12**  **部分专业课程：**  模拟电子技术 80 工程制图 81 可编程序控制器原理与应用 83  概率论与数理统计 86 电机原理与拖动基础 82 过程控制与集散控制系统 81  **奖学金：**2022-2023年校体育优秀奖学金  **荣誉证书：**校级社会活动积极分子、校级机器人竞赛三等级、校级“挑战杯”大学生创业计划竞赛银奖、校运动会篮球比赛冠军  **技能证书：**浙江省计算机二级证书，英语四级证书(484分) | | | | | | | |
| **科研实践经历** | |  | | | | | |
| * **科研经历：**   **实用新型专利：一种精准测量pcba元器件针脚高度的装置（申请号：202321014872.4）** 项目组成员  **主要内容：**该专利使用齿轮和齿条的机械传动来转化针脚长度微小的直线变化为角度变化，再通过霍尔传感器将其转化为电信号从而间接监测出pcba元器件针脚高度。  **2024年浙江省“挑战杯”大学生创业计划竞赛：“种地吧小孩”——一款自适应坡度的无人机播种开源玩具车**  **主要内容：**基于IMU惯性测量单元精确采集并实时测量四旋翼飞行装置的三轴姿态，将所测量的数据传输给单片机控制板，计算得出所行进道路的坡度变化；根据所测得的坡度的不同，分别作出相对应的无人机爬坡方式的改变。  **个人实践项目《低压有刷直流电机速度闭环调速器设计》**  **主要内容：**基于STM32F103C8T6为MCU，输出PWM信号驱动直流电机，设计PID速度闭环程序，改变PWM的占空比来实现直流电机的速度控制，通过人机接口实现电机转速速度显示，并设计稳压保护电路，防止电机损坏。   * **实践经历：**   新蔡县永恒广告公司 设计与数据处理 半年  上海华域视觉科技有限公司 负责车辆管理和安全监测 半年  校学生会文体部干事 组织多次校级运动会和抗疫活动 一年  班级内担任体育委员 多次组织参与校运动会、志愿者服务、社区服务、试验田劳动等 四年 | | | | | | | |
| **实验技能** | |  | | | | | |
| 熟练使用keil5编程软件、proteus仿真软件、matlab编程软件、博图软件（TIA Portal）、组态王等。  具备绘制CAD原理图及PCB版图，使用stm32系列，MSP4302553单片机进行开发的能力。  熟练掌握西门子S7-1200PLC编程，实践设计过使用TP-1000 comfort触摸屏对PLC之间进行通信以进行实时控制步进电机的正反转运动、复位和随动。  熟练各类元器件的焊接方法，掌握数字万用表、示波器等实验室设备的使用方法。 | | | | | | | |
| **自我评价** | |  | | | | | |
| 生活上：本人热情开朗、积极向上、心态稳定、喜爱运动，善于交友，有很强的人际交往能力。  学习上：有很强的进取心，学习钻研一丝不苟、认真负责，能够吃苦耐劳，具有很强的实践能力和强烈的集体荣誉感。  在工作上：本人一直秉承积极工作、认真负责的工作态度，敢于拼搏，学习能力强，希望在日后的学习和工作中不断充实和完善自己。 | | | | | | | |