Prácticas de

Cálculo

con www.maxima_con www.maxima_



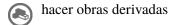
Jerónimo Alaminos Prats Camilo Aparicio del Prado José Extremera Lizana Pilar Muñoz Rivas Armando R. Villena Muñoz



Reconocimiento-No comercial 3.0 España

Usted es libre de:

copiar, distribuir y comunicar públicamente la obra



Bajo las condiciones siguientes:

- **Reconocimiento**. Debe reconocer los créditos de la obra de la manera especificada por el autor o el licenciador (pero no de una manera que sugiera que tiene su apoyo o apoyan el uso que hace de su obra).
- No comercial. No puede utilizar esta obra para fines comerciales.
 - a) Al reutilizar o distribuir la obra, tiene que dejar bien claro los términos de la licencia de esta obra.
 - b) Alguna de estas condiciones puede no aplicarse si se obtiene el permiso del titular de los derechos de autor
 - c) Nada en esta licencia menoscaba o restringe los derechos morales del autor.

Advertencia

Este resumen no es una licencia. Es simplemente una referencia práctica para entender la licencia completa que puede consultarse en

http://creativecommons.org/licenses/by-nc/3.0/es/legalcode.es

Índice

Índice i

Introducción iii

- 1 Primeros pasos 5
- 1.1 Introducción 5 1.2 Resultados exactos y aproximación decimal 9 1.3 Funciones usuales 12 1.4 Operadores lógicos y relacionales 16 1.5 Variables 17 1.6 Expresiones simbólicas 20 1.7 La ayuda de *Maxima* 27 1.8 Ejercicios 29
- 2 Gráficos 31
- 2.1 Funciones 31 2.2 Gráficos en el plano con plot2d 35 2.3 Gráficos con draw 39
- 2.4 Animaciones gráficas 49 2.5 Ejercicios 52
- 3 Listas y matrices 55
- 3.1 Listas 55 3.2 Matrices 60 3.3 Ejercicios 69
- 4 Resolución de ecuaciones 71
- 4.1 Ecuaciones y operaciones con ecuaciones 71 4.2 Resolución de ecuaciones 72 4.3 Ejercicios 79
- 5 Métodos numéricos de resolución de ecuaciones 81
- 5.1 Introducción al análisis numérico 81 5.2 Resolución numérica de ecuaciones con *Maxima* 85 5.3 Breves conceptos de programación 88 5.4 El método de bisección 92 5.5 Métodos de iteración funcional 102
- 6 Límites y continuidad 111
- 6.1 Límites 111 6.2 Sucesiones 113 6.3 Continuidad 115 6.4 Ejercicios 117
- 7 **Derivación** 119
- 7.1 Cálculo de derivadas 119 7.2 Rectas secante y tangente a una función 122 7.3 Máximos y mínimos relativos 126 7.4 Ejercicios 131
- 8 Integración 133
- 8.1 Cálculo de integrales 133 8.2 Sumas de Riemann 139 8.3 Aplicaciones 142 8.4 Ejercicios 149
- 9 Series numéricas y series de Taylor 153
- 9.1 Series numéricas 153 9.2 Desarrollo de Taylor 155 9.3 Ejercicios 156
- **10 Interpolación polinómica** 159
- 10.1 Interpolación polinómica 159 10.2 Interpolación de Lagrange 160 10.3 Polinomio de Taylor 163

- 11 Derivación e integración numérica 171
- 11.1 Derivación numérica 171 11.2 Integración numérica 172 11.3 Métodos simples 173
- 11.4 Métodos de aproximación compuestos 175
- A Números complejos 179
- B Avisos y mensajes de error 183
- C Bibliografía 187

Glosario 189

Introducción

Maxima es un programa que realiza cálculos matemáticos de forma tanto numérica como simbólica, esto es, sabe tanto manipular números como calcular la derivada de una función. Sus capacidades cubren sobradamente las necesidades de un alumno de un curso de Cálculo en unos estudios de Ingeniería. Se encuentra disponible bajo licencia GNU GPL tanto el programa como los manuales del programa.

Lo que presentamos aquí son unas notas sobre el uso de *Maxima* para impartir la parte correspondiente a unas prácticas de ordenador en una asignatura de Cálculo que incluya derivadas e integrales en una y varias variables y una breve introducción a ecuaciones diferenciales ordinarias. Además de eso, hemos añadido unos capítulos iniciales donde se explican con algo de detalle algunos conceptos más o menos generales que se utilizan en la resolución de problemas con *Maxima*. Hemos pensado que es mejor introducir, por ejemplo, la gestión de gráficos en un capítulo separado que ir comentando cada orden en el momento que se use por primera vez. Esto no quiere decir que todo lo que se cuenta en los cuatro primeros capítulos sea necesario para el desarrollo del resto de estas notas. De hecho, posiblemente es demasiado. En cualquier caso pensamos que puede ser útil en algún momento.

Por qué

Hay muchos programas que cumplen en mayor o menor medida los requisitos que se necesitan para enseñar y aprender Cálculo. Sólo por mencionar algunos, y sin ningún orden particular, casi todos conocemos *Mathematica* (©Wolfram Research) o *Maple* (©Maplesoft). También hay una larga lista de programas englobados en el mundo del software libre que se pueden adaptar a este trabajo.

Siempre hay que intentar escoger la herramienta que mejor se adapte al problema que se presenta y, en nuestro caso, *Maxima* cumple con creces las necesidades de un curso de Cálculo. Es evidente que *Mathematica* o *Maple* también pero creemos que el uso de programas de software libre permite al alumno y al profesor estudiar cómo está hecho, ayudar en su mejora y, si fuera necesario y posible, adaptarlo a sus propias necesidades.

Además pensamos que el programa tiene la suficiente capacidad como para que el alumno le pueda seguir sacando provecho durante largo tiempo. Estamos todos de acuerdo en que esto sólo es un primer paso y que *Maxima* se puede utilizar para problemas más complejos que los que aparecen en estas notas. Esto no es un callejón sin salida sino el comienzo de un camino.

Dónde y cómo

No es nuestra intención hacer una historia de *Maxima*, ni explicar cómo se puede conseguir o instalar, tampoco aquí encontrarás ayuda ni preguntas frecuentes ni nada parecido. Cualquiera de estas informaciones se encuentra respondida de manera detallada en la página web del programa:

http://maxima.sourceforge.net/es/

En esta página puedes descargarte el programa y encontrar abundante documentación sobre cómo instalarlo. Al momento de escribir estas notas, en dicha página puedes encontrar versiones listas para funcionar disponibles para entornos Windows y Linux e instrucciones detalladas para ponerlo en marcha en Mac OS X.

wxMaxima

En estas notas no estamos usando *Maxima* directamente sino un entorno gráfico que utiliza *Maxima* como motor para realizar los cálculos. Este entorno (programa) es *wxMaxima*. Nos va a permitir que la curva de aprendizaje sea mucho más suave. Desde el primer día el alumno será capaz de realizar la mayoría de las operaciones básicas. A pesar de ello, en todos los ejemplos seguimos utilizando la notación de *Maxima* que es la que le aparece al lector en pantalla y que nunca está de más conocer. *wxMaxima* se puede descargar de su página web

http://wxmaxima.sourceforge.net/

Suele venir incluido con *Maxima* en su versión para entorno Windows y en Mac OS X. Sobre la instalación en alguna distribución Linux es mejor consultar la ayuda sobre su correspondiente programa para gestionar software.

Granada a 10 de septiembre de 2008

Primeros pasos Introducción

Primeros pasos

1

```
1.1 Introducción 5 1.2 Resultados exactos y aproximación decimal 9 1.3 Funciones usuales 12 1.4 Operadores lógicos y relacionales 16 1.5 Variables 17 1.6 Expresiones simbólicas 20 1.7 La ayuda de Maxima 27 1.8 Ejercicios 29
```

1.1 Introducción

Vamos a comenzar familiarizándonos con *Maxima* y con el entorno de trabajo *wxMaxima*. Cuando iniciamos el programa se nos presenta una ventana como la de la Figura 1.1. En la parte superior tienes el menú con las opciones usuales (abrir, cerrar, guardar) y otras relacionadas con las posibilidades más "matemáticas" de *Maxima*. En segundo lugar aparecen algunos iconos que sirven de atajo a algunas operaciones y la ventana de trabajo. Por defecto, la ventana de *wxMaxima* aparece en blanco.

Ya iremos comentando con mayor profundidad los distintos menús y opciones que se nos presentan pero antes de ir más lejos, ¿podemos escribir algo? Sí, sitúa el cursor dentro de la ventana, pulsa y escribe 2+3. Luego pulsa las teclas (Shift)+(Return). Obtendrás algo similar a esto:

```
thas lejos, ¿podemos escribir algo? SI, situa el cursor (%o1) 5

htro de la ventana, pulsa y escribe 2+3. Luego pulsa las las (Shift) + (Return). Obtendrás algo similar a esto:

(%i1) 2+3;
(%o1) 5
```

Figura 1.1 Ventana inicial de wxMaxima

Como puedes ver *Maxima* da la respuesta correcta: 5. Bueno, no parece mucho. Seguro que tienes una calculadora que hace eso. De acuerdo. Es sólo el principio.

Observación 1.1. Conviene hacer algunos comentarios sobre lo que acabamos de hacer:

- a) No intentes escribir los símbolos "(%i1)" y "(%o1)", ya que éstos los escribe el programa para llevar un control sobre las operaciones que va efectuando. "(%i1)" se refiere a la primera entrada (input) y "(%o1)" a la primera respuesta (output).
- b) La entradas terminan en punto y coma. *wxMaxima* lo añade si tú te has olvidado de escribirlo. Justamente lo que nos había pasado.

Puedes volver a editar cualquiera de las entradas anteriores, pero aunque borres y escribas una nueva operación, *Maxima* recuerda todo lo que se ha hecho.

Introducción Primeros pasos

Operaciones básicas

```
+ suma

* producto

/ división

^ o ** potencia

sqrt( ) raíz cuadrada
```

El producto se indica con "*":

```
(%i2) 3*5;
(%o2) 15
```

Para multiplicar números es necesario escribir el símbolo de la multiplicación. Si sólo dejamos un espacio entre los factores el resultado es un error:

```
(%i3) 5 4;
Incorrect syntax: 4 is not an infix operator
(%o3) 5Space4;
```

También podemos dividir

```
(%i4) 5+(2*4+6)/7;

(%o4) 7

(%i5) 5+2*4+6/7;

(%o5) \frac{97}{7}
```

eso sí, teniendo cuidado con la precedencia de las operaciones. En estos casos el uso de paréntesis es obligado.

Podemos escribir potencias

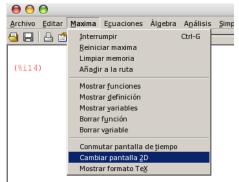
```
(%i6) 3^57;
(%o6) 1570042899082081611640534563
```

Fíjate en el número de dígitos que tiene el resultado. Es un primer ejemplo de que la potencia de cálculo de *Maxima* es mayor que la de una calculadora que no suele tener más allá de 10 o 12. Ya sé lo que estarás pensando en este momento: en lugar de elevar a 57, elevemos a un número más grande. De acuerdo.

PRIMEROS PASOS Introducción

```
(%i7)
       3^1000;
       13220708194808066368904552597
(\%07)
       5[418 digits]6143661321731027
       68902855220001
```

Como puedes ver, Maxima realiza la operación pero no muestra el resultado completo. Nos dice que, en este caso, hay 418 dígitos que no está mostrando. ¿Se puede saber cuáles son? Sí. Nos vamos al menú Maxima→Cambiar pantalla 2D y escogemos ascii. Por último, repetimos la operación. wxMaxima muestra una línea de dígitos y elimina el resto, por tanto, la cantidad eliminada depende del tamaño de la ventana, el tamaño de la fuente,...



```
(%i8)
       set_display('ascii)$
(%i9)
       3^1000;
       132207081948080663689045525975214436596542203275214816766
       492036822682859734670489954077831385060806196390977769687
       258235595095458210061891186534272525795367402762022519832
       080387801477422896484127439040011758861804112894781562309
(\%09)
       443806156617305408667449050617812548034440554705439703889
       581746536825491613622083026856377858229022841639830788789
       691855640408489893760937324217184635993869551676501894058
       810906042608967143886410281435038564874716583201061436613
       2173102768902855220001
```

La salida en formato ascii es la que tiene por defecto Maxima. La salida con formato xml es una mejora de wxMaxima. Siempre puedes cambiar entre una y otra vía el menú o volviendo a escribir

```
(%i10)
        set_display('xml)$
(%i11)
        3^1000;
(%011)
        13220708194808066368[438 digits]73102768902855220001
```

Observación 1.2. Antes de seguir, ¿por qué hemos escrito \$ y no punto y coma al final de la 🔨 salida anterior? El punto y coma sirve para terminar un comando o separar varios de ellos. El dólar, \$, también termina un comando o separa varios de ellos, pero, a diferencia del punto y coma, no muestra el resultado en pantalla.



Si trabajamos con fracciones, Maxima dará por defecto el resultado en forma de fracción

```
(%i12)
         2+5/11;
          27
(%o12)
```

Introducción Primeros pasos

simplificando cuando sea posible

```
(%i13) 128/234;
(%o13) \frac{64}{117}
```

Cálculo simbólico

Cuando hablamos de que *Maxima* es un programa de cálculo simbólico, nos referimos a que no necesitamos trabajar con valores concretos. Fíjate en el siguiente ejemplo:

```
(%i14) a/2+3*a/5;
(%o14) \frac{11a}{10}
```

Bueno, hasta ahora sabemos sumar, restar, multiplicar, dividir y poco más. *Maxima* tiene predefinidas la mayoría de las funciones usuales. Por ejemplo, para obtener la raíz de un número se usa **Raíces** el comando sqrt

```
(%i15) sqrt(5);
(%o15) \sqrt{5}
```

lo cuál no parece muy buena respuesta. En realidad es la mejor posible: *Maxima* es un programa de cálculo simbólico y siempre intentará dar el resultado en la forma más exacta.

Obviamente, también puedes hacer la raíz cuadrada de un número, elevando dicho número al exponente $\frac{1}{2}$

```
(%i16) 5^{(1/2)};
(%o16) \sqrt{5}
```

float Si queremos obtener la expresión decimal, utilizamos la orden float.

```
(%i17) float(\sqrt{5});
(%o17) 2.23606797749979
```

Constantes

Además de las funciones usuales (ya iremos viendo más), *Maxima* también conoce el valor de algunas de las constantes típicas.

```
%pi el número \pi
%e el número e
%i la unidad imaginaria
%phi la razón aúrea, \frac{1+\sqrt{5}}{2}
```

Podemos operar con ellas como con cualquier otro número.

```
(%i18) (2+3*%i)*(5+3*%i);
(%o18) (3*%i+2)*(3*%i+5)
```

Evidentemente necesitamos alguna manera de indicar a *Maxima* que debe desarrollar los productos, pero eso lo dejaremos para más tarde.

¿Cuál era el resultado anterior?

```
% último resultado
%inúmero entrada número
%onúmero resultado número
```

Con *Maxima* podemos usar el resultado de una operación anterior sin necesidad de teclearlo. Esto se consigue con la orden %. No sólo podemos referirnos a la última respuesta sino a cualquier entrada o salida anterior. Para ello

```
(%i19) %o15
(%o19) \sqrt{5}
```

además podemos usar esa información como cualquier otro dato.

```
(%i20) %o4+%o5;
(%o20) \frac{146}{7}
```

1.2 Resultados exactos y aproximación decimal

Hay una diferencia básica entre el concepto abstracto de número real y cómo trabajamos con ellos mediante un ordenador: la memoria y la capacidad de proceso de un ordenador son finitos. La precisión de un ordenador es el número de dígitos con los que hace los cálculos. En un hipotético ordenador que únicamente tuviera capacidad para almacenar el primer decimal, el número π sería representado como 3.1. Esto puede dar lugar a errores si, por ejemplo, restamos números similares. *Maxima* realiza los cálculos de forma simbólica o numérica. En principio, la primera forma es mejor, pero hay ocasiones en las que no es posible.

Maxima tiene dos tipos de "números": exactos y aproximados. La diferencia entre ambos es la esperable. $\frac{1}{3}$ es un número exacto y 0.333 es una aproximación del anterior. En una calculadora normal todos los números son aproximados y la precisión (el número de dígitos con el que trabaja la calculadora) es limitada, usualmente 10 o 12 dígitos. Maxima puede manejar los números de forma exacta, por ejemplo

```
(%i21) 1/2+1/3;
(%o21) \frac{5}{6}
```

Mientras estemos utilizando únicamente números exactos, *Maxima* intenta dar la respuesta de la misma forma. Ahora bien, en cuanto algún término sea aproximado el resultado final será siempre aproximado. Por ejemplo

```
(%i22) 1.0/2+1/3;
(%o22) 0.833333333333333
```

numer

Este comportamiento de *Maxima* viene determinado por la variable numer que tiene el valor false por defecto. En caso de que cambiemos su valor a true, la respuesta de *Maxima* será aproximada.

Recuerda cambiar el valor de la variable numer a false para volver al comportamiento original de *Maxima*. En *wxMaxima*, podemos utilizar el menú <u>Numérico</u>—conmutar salida <u>n</u>umérica para cambiar el valor de la variable numer.

```
float(número) expresión decimal de número

número, numer expresión decimal de número

bfloat(número) expresión decimal larga de número
```

Si sólo queremos conocer una aproximación decimal de un resultado exacto, tenemos a nuestra disposición las órdenes float y bfloat.

```
(%i27) float(sqrt(2));
(%o27) 1.414213562373095
```

En la ayuda de Maxima podemos leer

```
Valor por defecto: 16.

La variable 'fpprec' guarda el número de dígitos significativos en la aritmética con números decimales de punto flotante grandes ("bigfloats"). La variable 'fpprec' no afecta a los cálculos con números decimales de punto flotante ordinarios.
```

Maxima puede trabajar con cualquier precisión. Dicha precisión la podemos fijar asignando el valor que queramos a la variable fpprec. Por ejemplo, podemos calcular cuánto valen los 100 primeros decimales de π :

```
(%i28) fpprec:100;
(%o28) 100
(%i29) float(%pi);
(%o29) 3.141592653589793
```

No parece que tengamos 100 dígitos...de acuerdo, justo eso nos decía la ayuda de máxima: "La variable fprec no afecta a los cálculos con números decimales de punto flotante ordinarios". Necesitamos la orden bfloat para que *Maxima* nos muestre todos los decimales pedidos (y cambiar la pantalla a ascii):

```
(%i30) bfloat(%pi);
(%o30) 3.1415926535897932384626[55 digits]998628034825342117068b0
(%i31) set_display('ascii)$
(%i32) bfloat(%pi);
(%o32) 3.141592653589793238462643383279502884197169399375105820
974944592307816406286208998628034825342117068b0
```

Si te has fijado, en la salida anterior la expresión decimal del número π termina con "b0". Los números en coma flotante grandes siempre terminan con "b" seguido de un número n para indicar que debemos multiplicar por 10^n . En el caso anterior, la expresión decimal de π deberíamos multiplicarla por $10^0 = 1$.

Por último, observa que, como se puede ver en la Figura 1.2, también se puede utilizar el menú <u>Numérico</u> A real o <u>Numérico</u> A real o <u>Numérico</u> para obtener la expresión decimal buscada.

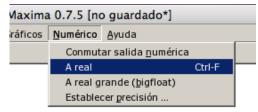


Figura 1.2 En el menú, la pestaña **Numérico** permite obtener la expresión decimal con la precisión que se desee

Funciones usuales Primeros pasos

1.3 Funciones usuales

Además de las operaciones elementales que hemos visto, *Maxima* tiene definidas la mayor parte de las funciones elementales. Los nombres de estas funciones suelen ser su abreviatura en inglés, que algunas veces difiere bastante de su nombre en castellano. Por ejemplo, ya hemos visto raíces cuadradas

```
(%i33) sqrt(4);
(%o33) 2
```

Potencias, raíces y exponenciales

Hemos visto que podemos escribir potencias utilizando o **. No importa que el exponente sea racional. En otras palabras: podemos calcular raíces de la misma forma

```
(%i34) 625^(1/4);
(%o34) 5
(%i35) 625^(1/3)*2^(1/3):
(%o35) 2<sup>1/3</sup> 5<sup>4/3</sup>
```

```
sqrt(x)
                                     raíz cuadrada
                          exp(x)
                                     exponencial de base e
                          log(x)
                                     logaritmo neperiano de x
       sin(x), cos(x), tan(x)
                                     seno, coseno y tangente en radianes
       csc(x), sec(x), cot(x)
                                     cosecante, secante y cotangente en radianes
   asin(x), acos(x), atan(x)
                                     arcoseno, arcocoseno y arcotangente
   sinh(x), cosh(x), tanh(x)
                                     seno, coseno y tangente hiperbólicos
asinh(x), acosh(x), atanh(x)
                                     arcoseno, arcocoseno y arcotangente
                                     hiperbólicos
```

En el caso particular de que la base sea el número e, podemos escribir

```
(%i36) %e^2;
(%o36) %e²
```

o, lo que es más cómodo especialmente si el exponente es una expresión más larga, utilizar la función exponencial exp

```
(%i37) exp(2);
(%o37) %e^2
(%i38) exp(2),numer;
```

Primeros pasos Funciones usuales

```
(%o38) 7.38905609893065
```

Logaritmos

Maxima sólo tiene la definición del logaritmo neperiano o natural que se consigue con la orden log:

```
(%i39) log(20);
(%o39) log(20)
```

y si lo que nos interesa es su expresión decimal

```
(%i40) log(20),numer;
(%o40) 2.995732273553991
```

Observación 1.3. Mucho cuidado con utilizar ln para calcular logaritmos neperianos:



```
(%i41) ln(20);
(%o41) ln(20)
```

puede parecer que funciona igual que antes pero en realidad *Maxima* no tiene la más remota idea de lo que vale, sólo está repitiendo lo que le habéis escrito. Si no te lo crees, pídele que te diga el valor:

```
(%i42) ln(20), numer;
(%o42) ln(20)
```

 $\ensuremath{\mathcal{C}}$ ómo podemos calcular $\log_2(64)$? Para calcular logaritmos en cualquier base podemos utilizar que

$$\log_b(x) = \frac{\log(x)}{\log(b)}.$$

Se puede definir una función que calcule los logaritmos en base 2 de la siguiente manera

```
(%i43) \log_2(x) := \log(x)/\log(2)$
(%i44) \log_2(64);
(%o44) \frac{\log(64)}{\log(2)}
```

Te habrás dado cuenta de que *Maxima* no desarrolla ni simplifica la mayoría de las expresiones. En segundo lugar, la posibilidad de definir funciones a partir de funciones conocidas nos abre una

Funciones usuales Primeros pasos

amplia gama de posibilidades. En el segundo capítulo veremos con más detalle cómo trabajar con funciones.

Funciones trigonométricas e hiperbólicas

Maxima tiene predefinidas las funciones trigonométricas usuales seno, sin, coseno, cos, y tangente, tan, que devuelven, si es posible, el resultado exacto.

Por defecto, las funciones trigonométricas están expresadas en radianes.

También están predefinidas sus inversas, esto es, arcoseno, arcocoseno y arcotangente, que se escriben respectivamente asin(x), acos(x) y atan(x), así como las funciones recíprocas secante, sec(x), cosecante, csc(x), y cotangente, cot(x).

De forma análoga, puedes utilizar las correspondientes funciones hiperbólicas.

Otras funciones

Además de las anteriores, hay muchas más funciones de las que *Maxima* conoce la definición. Podemos, por ejemplo, calcular factoriales

```
(%i48) 32!;
(%o48) 263130836933693530167218012160000000
```

o números binómicos

```
(%i49) binomial(10,4);
(%o49) 210
```

¿Recuerdas cuál es la definición de $\binom{m}{n}$?

¹ El número π no aparece como tal por defecto en wxMaxima. Para que aparezca así, puedes marcar Usar fuente griega dentro de Preferencias→Estilo.

Primeros pasos Funciones usuales

$$\binom{m}{n} = \frac{m(m-1)(m-2)\cdots(m-(n-1))}{n!}$$

En el desarrollo de Taylor de una función veremos que estos números nos simplifican bastante la notación.

```
n! factorial de n
entier(x) parte entera de x
abs(x) valor absoluto o módulo de x
random(x) devuelve un número aleatorio
signum(x) signo de x
max(x_1, x_2, \ldots) máximo de x_1, x_2, \ldots
min(x_1, x_2, \ldots) mínimo de x_1, x_2, \ldots
```

Una de las funciones que usaremos más adelante es random. Conviene comentar que su comporta- random miento es distinto dependiendo de si se aplica a un número entero o a un número decimal, siempre positivo, eso sí. Si el número x es natural, random(x) devuelve un natural menor o igual que x-1.

```
(%i50) random(100);
(%o50) 7
```

Obviamente no creo que tú también obtengas un 7, aunque hay un caso en que sí puedes saber cuál es el número "aleatorio" que vas a obtener:

```
(%i51) random(1);
(%o51) 0
```

efectivamente, el único entero no negativo menor o igual que 1-1 es el cero. En el caso de que utilicemos números decimales random(x) nos devuelve un número decimal menor que x. Por ejemplo,

```
(%i52) random(1.0);
(%o52) 0.9138095996129
```

nos da un número (decimal) entre 0 y 1.

La lista de funciones es mucho mayor de lo que aquí hemos comentado y es fácil que cualquier función que necesites esté predefinida en *Maxima*. En la ayuda del programa puedes encontrar la lista completa.

1.4 Operadores lógicos y relacionales

Maxima puede comprobar si se da una igualdad (o desigualdad). Sólo tenemos que escribirla y nos dirá qué le parece:

```
(%i53) is(3<5);
(%o53) true
```

```
is(expresión) decide si la expresión es cierta o falsa
assume(expresión) supone que la expresión es cierta
forget(expresión) olvida la expresión
and y
or o
```

No se pueden encadenar varias condiciones. No se admiten expresiones del tipo 3 < 4 < 5. Las desigualdades sólo se aplican a parejas de expresiones. Lo que sí podemos hacer es combinar varias cuestiones como, por ejemplo,

```
(%i54) is(3<2 or 3<4);
(%o54) true
```

En cualquier caso tampoco esperes de Maxima la respuesta al sentido de la vida:

```
(%i55) is((x+1)^2=x^2+2*x+1);
(%o55) false
```

```
= igual
notequal distinto
x>y mayor
x<y menor
x>=y mayor o igual
x<=y menor o igual
```

Pues no parecía tan difícil de responder. Lo cierto es que *Maxima* no ha desarrollado la expresión. Vamos con otra pregunta fácil:

```
(%i56) is((x+1)^2>0);
(%o56) unknown
```

Primeros pasos Variables

Pero, ¿no era positivo un número al cuadrado? Hay que tener en cuenta que x podría valer -1. ¿Te parece tan mala la respuesta ahora? Si nosotros disponemos de información adicional, siempre podemos "ayudar". Por ejemplo, si sabemos que x es distinto de -1 la situación cambia:

```
(%i57) assume(notequal(x,-1));
(%o57) [notequal(x,-1)]
(%i58) is((x+1)^2>0);
(%o58) true
```

Eso sí, en este caso Maxima presupone que x es distino de -1 en lo que resta de sesión. Esto puede dar lugar a errores si volvemos a utilizar la variable x en un ambiente distinto más adelante. El comando forget nos permite "hacer olvidar" a Maxima.

forget

```
(%i59) forget(notequal(x,-1));
(%o59) [notequal(x,-1)]
(%i60) is(notequal(x,-1));
(%o60) unknown
```

1.5 Variables

El uso de variables es muy fácil y cómodo en *Maxima*. Uno de los motivos de esto es que no hay que declarar tipos previamente. Para asignar un valor a una variable utilizamos los dos puntos

```
(%i61) a:2
(%o61) 2
(%i62) a^2
(%o62) 4
```

```
      var:expr
      la variable var vale expr

      kill(a1,a2,...)
      elimina los valores

      remvalue(var1,var2,...)
      borra los valores de las variables

      values
      muestra las variables con valor asignado
```

Cuando una variable tenga asignado un valor concreto, a veces diremos que es una constante, para distinguir del caso en que no tiene ningún valor asignado.

Observación 1.4. El nombre de una variable puede ser cualquier cosa que no empiece por un número. Puede ser una palabra, una letra o una mezcla de ambas cosas.

```
(%i63) largo:10;
```

Variables Primeros pasos

```
(%063) 10

(%164) ancho:7;

(%064) 7

(%165) largo*ancho;

(%065) 70
```

Podemos asociar una variable con prácticamente cualquier cosa que se nos ocurra: un valor numérico, una cadena de texto, las soluciones de una ecuación, etc.

```
(%i66) solucion:solve(x^2-1=0,x);
(%o66) [x=-1,x=1]
```

para luego poder usarlas.

Los valores que asignamos a una variable no se borran por sí solos. Siguen en activo mientras no los cambiemos o comencemos una nueva sesión de Maxima. Quizá por costumbre, todos tendemos a usar como nombre de variables x, y, z, t, igual que los primeros nombres que se nos vienen a la cabeza de funciones son f o g. Después de trabajar un rato con Maxima es fácil que usemos una variable que ya hemos definido antes. Es posible que dar un valor a una variable haga que una operación posterior nos de un resultado inesperado o un error. Por ejemplo, damos un valor a x

```
(%i67) x:3;
(%o67) 3
```

y después intentamos derivar una función de x, olvidando que le hemos asignado un valor. ¿Cuál es el resultado?

```
(%i68) diff(sin(x),x);
   Non-variable 2nd argument to diff:
   3
   - an error. To debug this try debugmode(true);
```

Efectivamente, un error. Hay dos maneras de evitar esto. La primera es utilizar el operador comilla, ', que evita que se evalúe la variable:

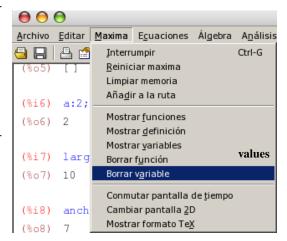
```
(%i69) diff(sin('x),'x);
(%o69) cos(x)
```

Primeros pasos Variables

La segunda es borrar el valor de x. Esto lo podemos hacer con la orden kill o con la orden remvalue. También puedes ir al menú **Maxima** \rightarrow **Borrar variable** y escribir las variables que quieres borrar. Por defecto se borrarán todas.

Si te fijas, dentro del menú <u>Maxima</u> también hay varios ítems interesantes: se pueden borrar funciones y se pueden mostrar aquellas variables (y funciones) que tengamos definidas. Esto se consigue con la orden values.

```
(%i70) values;
(%o70) [a,largo,ancho,x,solucion]
```



Una vez que sabemos cuáles son, podemos borrar algunas de ellas

remvalue

```
(%i71) remvalue(a,x);
(%o71) [a,x]
```

o todas.

```
(%i72) remvalue(all);
(%o72) [largo,ancho,solucion]
```

La orden remvalue sólo permite borrar valores de variables. Existen versiones similares para borrar funciones, reglas, etc. En cambio, la orden kill es la versión genérica de borrar valores kill de cualquier cosa.

```
(%i73) ancho:10$
(%i74) kill(ancho);
(%o74) done
(%i75) remvalue(ancho);
(%o75) [false]
```

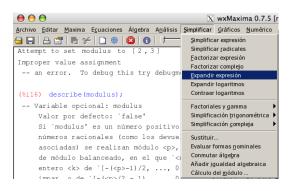
Una de las pequeñas diferencias entre kill y remvalue es que la primera no comprueba si la variable, o lo que sea, estaba previamente definida y siempre responde *done*. Existe también la posibilidad de borrar *todo*:

```
(%i76) kill(all);
(%o0) done
```

Expresiones simbólicas Primeros pasos

y, si te fijas, *Maxima* se reinicia: es como si empezáramos de nuevo. Hemos borrado cualquier valor que tuviésemos previamente definido.

1.6 Expresiones simbólicas



Hasta ahora sólo hemos usado el *Maxima* como una calculadora muy potente, pero prácticamente todo lo que hemos aprendido puede hacerse sin dificultad con una calculadora convencional. Entonces, ¿qué puede hacer *Maxima* que sea imposible con una calculadora? Bueno, entre otras muchas cosas que veremos posteriormente, la principal utilidad de *Maxima* es el cálculo simbólico, es decir, el trabajar con expresiones algebraicas (expresiones donde intervienen variables, constantes... y no tienen por qué tener un valor numérico concreto)

en vez de con números. Por ejemplo, el programa sabe que la función logaritmo y la función exponencial son inversas una de otra, con lo que si ponemos

```
(%i1) exp(log(x));
(%o1) x
```

es decir, sin saber el valor de la variable x el programa es capaz de trabajar simbólicamente con ella. Más ejemplos

```
(%i2) exp(x)*exp(y);
(%o2) %e<sup>y+x</sup>
```

Aunque parece que no siempre obtenemos el resultado esperado

```
(%i3) log(x*y);

(%o3) log(xy)

(%i4) log(x)+log(y);

(%o4) log(y)+log(x)
```

Vamos a practicar con comandos de *Maxima* para manejar expresiones algebraicas: polinomios, funciones racionales, trigonométricas, etc.

Casi todas las órdenes de esta sección, ya sea expandir o simplificar expresiones, se encuentran en el menú **Simplificar** y, opcionalmente, en los paneles de *wxMaxima*.

Primeros pasos Expresiones simbólicas

1.6.1 Desarrollo de expresiones simbólicas

La capacidad de *Maxima* para trabajar con expresiones es notable. Comencemos con funciones sencillas. Consideremos el polinomio

```
(%i5) p:(x+2)*(x-1);
(%o5) (x-1)(x+2)
```

lo único qué hace Maxima es reescribirlo. ¿Y las potencias?

```
(%i6) q:(x-3)^2;
(%o6) (x-3)<sup>2</sup>
```

Vale, tampoco desarrolla el cuadrado. Probemos ahora a restar las dos expresiones:

```
(%i7) p-q;
(%o7) (x-1)(x+2)-(x-3)^2
```

Si no había desarrollado las expresiones anteriores, no era lógico esperar que desarrollara ahora la diferencia. *Maxima* no factoriza ni desarrolla automáticamente: debemos decirle que lo haga. ¿Cómo lo hacemos?

```
expand(expr) realiza productos y potencias

partfrac(frac,var) descompone en fracciones simples

num(frac) numerador

denom(frac) denominador
```

La orden expand desarrollo productos, potencias,

expand

```
(%i8) expand(p);
(%o8) x<sup>2</sup>+x-2
```

y cocientes.

```
(%i9) expand(p/q);

(%o9) \frac{x^2}{x^2-6x+9} + \frac{x}{x^2-6x+9} - \frac{2}{x^2-6x+9}
```

Como puedes ver, expand sólo divide la fracción teniendo en cuenta el numerador. Si queremos dividir en fracciones simples tenemos que usar partfrac.

partfrac

Expresiones simbólicas Primeros pasos

```
(%i10) partfrac(p/q,x);

(%o10) \frac{7}{x-3} + \frac{10}{x-3^2} + 1
```

num Por cierto, también podemos recuperar el numerador y el denominador de una fracción con las
 denom órdenes num y denom:

```
(%i11) denom(p/q);

(%o11) (x-3)<sup>2</sup>

(%i12) num(p/q);

(%o12) (x-1)(x+2)
```

Comportamiento de expand

El comportamiento de la orden expand viene determinado por el valor de algunas variables. No vamos a comentar todas, ni mucho menos, pero mencionar algunas de ellas nos puede dar una idea del grado de control al que tenemos acceso.

```
expand(expr,n,m) desarrolla potencias con grado entre -m y n

logexpand variable que controla el desarrollo de logaritmos

radexpand variable que controla el desarrollo de radicales
```

Si quisiéramos desarrollar la función

$$(x+1)^{100} + (x-3)^{32} + (x+2)^2 + x - 1 - \frac{1}{x} + \frac{2}{(x-1)^2} + \frac{1}{(x-7)^{15}}$$

posiblemente no estemos interesados en que Maxima escriba los desarrollos completos de los dos primeros sumandos o del último. Quedaría demasiado largo en pantalla. La orden expand permite acotar qué potencias desarrollamos. Por ejemplo, expand(expr, 3,5) sólo desarrolla aquellas potencias que estén entre 3 y - 5.

```
(%i13) expand((x+1)^100+(x-3)^32+(x+2)^2+x-1-1/x+2/((x-1)^2)
+1/((x-7)^15),3,4);
(%o13) \frac{2}{x^2-2x+1}+(x+1)^{100}+x^2+5x-\frac{1}{x}+(x-3)^{32}+\frac{1}{(x-7)^{15}}+3
```

Las variables logexpand y radexpand controlan si se simplifican logaritmos de productos o radicales con productos. Por defecto su valor es true y esto se traduce en que expand no desarrolla estos productos:

```
(%i14) log(a*b);
(%o14) log(ab)
```

Primeros pasos Expresiones simbólicas

```
 \begin{array}{ccc} (\%i15) & \text{sqrt}(x*y) \\ (\%o15) & \sqrt{xy} \end{array}
```

Cuando cambiamos su valor a all,

```
(%i16) radexpand:all$ logexpand:all$
(%i17) log(a*b);
(%o17) log(a)+log(b)
(%i18) sqrt(x*y)
(%o18) \sqrt{x}\sqrt{y}
```

Dependiendo del valor de logexpand, la respuesta de Maxima varía cuando calculamos $\log(a^b)$ o $\log(a/b)$.

Compara tú cuál es el resultado de $\sqrt{x^2}$ cuando radexpand toma los valores true y all.

Factorización

```
factor(expr) escribe la expresión como producto de factores más sencillos
```

La orden factor realiza la operación inversa a expand. La podemos utilizar tanto en números factor

```
(%i19) factor(100);
(%o19) 2<sup>2</sup>5<sup>2</sup>
```

como con expresiones polinómicas como las anteriores

```
(%i20) factor(x^2-1);
(%o20) (x-1)(x+1)
```

El número de variables que aparecen tampoco es un problema:

```
(%i21) (x-y)*(x*y-3*x^2);

(%o21) (x-y)(xy-3x^2)

(%i22) expand(%);

(%o22) -xy^2+4x^2y-3x^3

(%i23) factor(%);

(%o23) -x(y-3x)(y-x)
```

Expresiones simbólicas Primeros pasos

Evaluación de valores en expresiones

```
ev(expr,arg1,arg2,...) evalua la expresión según los argumentos
```

Ahora que hemos estado trabajando con expresiones polinómicas, para evaluar en un punto podeev mos utilizar la orden ev. En su versión más simple, esta orden nos permite dar un valor en una expresión:

```
(%i24) ev(p,x=7);
(%o24) 54
```

que puede escribirse también de la forma

```
(%i25) p,x=7;
(%o25) 54
```

También se puede aplicar ev a una parte de la expresión:

```
(%i26) x^2+ev(2*x,x=3);
(%o26) x^2+6
```

Este tipo de sustituciones se pueden hacer de forma un poco más general y sustituir expresiones enteras

```
(%i27) ev(x+(x+y)^2-3*(x+y)^3,x+y=t);
(%o27) x-3*t^3+t^2
```

En la ayuda de *Maxima* puedes ver con más detalle todos los argumentos que admite la orden ev, que son muchos.

1.6.2 Simplificación de expresiones

Es discutible qué queremos decir cuando afirmamos que una expresión es más simple o más sencilla que otra. Por ejemplo, ¿cuál de las dos siguientes expresiones te parece más sencilla?

```
(%i28) radcan(p/q);

(%o28) \frac{x^2+x-2}{x^2-6*x+9}

(%i29) partfrac(p/q,x);

(%o29) \frac{7}{x-3} + \frac{10}{x-3^2} + 1
```

Primeros pasos Expresiones simbólicas

```
radcan(expr) simplifica expresiones con radicales
ratsimp(expr) simplifica expresiones racionales
fullratsimp(expr) simplifica expresiones racionales
```

Maxima tiene algunas órdenes que permiten simplificar expresiones pero muchas veces no hay nada como un poco de ayuda y hay que indicarle si queremos desarrollar radicales o no, logaritmos, etc como hemos visto antes.

Para simplificar expresiones racionales, ratsimp funciona bastante bien aunque hay veces que es necesario aplicarlo más de una vez. La orden fullratsimp simplifica algo mejor a costa de algo más de tiempo y proceso.

```
(%i30) fullratsimp((x+a)*(x-b)^2*(x^2-a^2)/(x-a));
(%o30) x^4+(2a-2b)x^3+(b^2-4ab+a^2)x^2+(2ab^2-2a^2b)x+a^2b^2
```

Para simplificar expresiones que contienen radicales, exponenciales o logaritmos es más útil la orden radcan

```
(%i31) radcan((%e^(2*x)-1)/(%e^x+1));
(%o31) %e<sup>x</sup>-1
```

1.6.3 Expresiones trigonométricas

Maxima conoce las identidades trigonométricas y puede usarlas para simplificar expresiones en las que aparezcan dichas funciones. En lugar de expand y factor, utilizaremos las órdenes trigexpand, trigsimp y trigreduce.

```
trigexpand(expresion) desarrolla funciones
trigonométricas e hipérbolicas

trigsimp(expresion) simplifica funciones
trigonométricas e hiperbólicas

trigreduce(expresion) simplifica funciones
trigonométricas e hiperbólicas
```

Por ejemplo,

Expresiones simbólicas Primeros pasos

```
(%o34) -(cos(x)sin(y)-sin(x)cos(y))(cos(z)<sup>2</sup>-sin(z)<sup>2</sup>)+cos(x)sin(3y)+
sin(x)cos(3y)
(%i35) trigexpand(8*sin(2*x)^2*cos(x)^3);
(%o35) 32cos(x)<sup>5</sup> sin(x)<sup>2</sup>
```

Compara el resultado del comando trigexpand con el comando trigreduce en la última expresión:

```
(%i36) trigreduce(8*sin(2*x)^2*cos(x)^3);

(%o36) 8\left(-\frac{\cos(7x)}{2} + \frac{\cos(x)}{2} - \frac{3\left(\frac{\cos(5x)}{2} + \frac{\cos(3x)}{2}\right)}{8} + \frac{\cos(3x)}{8} + \frac{3\cos(x)}{8}\right)
```

Quizás es complicado ver qué está ocurriendo con estas expresiones tan largas. Vamos a ver cómo se comportan en una un poco más sencilla:

Como puedes ver, trigsimp intenta escribir la expresión de manera simple, trigexpand y trigreduce desarrollan y agrupan en términos similares pero mientras una prefiere usar potencias, la otra utiliza múltiplos de la variable. Estos es muy a grosso modo.

Cualquiera de estas órdenes opera de manera similar con funciones hiperbólicas:

```
(%i41) trigexpand(sinh(2*x)^3);
(%o41) 8 cosh(x)^3 sinh(x)^3
(%i42) trigreduce(cosh(x+y)+sinh(x)^2);
(%o42) cosh(y+x)+ \frac{\cosh(2x)-1}{2}
```

Observación 1.5. Al igual que con expand o ratsimp, se puede ajustar el comportamiento de estas órdenes mediante el valor de algunas variables como trigexpand, trigexpandplus o trigexpandtimes. Consulta la ayuda de *Maxima* si estás interesado.

Primeros pasos La ayuda de *Maxima*

1.7 La ayuda de Maxima

El entorno *wxMaxima* permite acceder a la amplia ayuda incluida con *Maxima* de una manera gráfica. En el mismo menú tenemos algunos comandos que nos pueden ser útiles.

```
describe(expr) ayuda sobre expr

example(expr) ejemplo de expr

apropos("expr") comandos relacionados con expr

??expr comandos que contienen expr
```

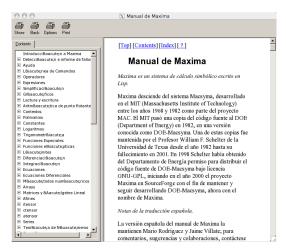


Figura 1.3 Ayuda de wxMaxima

En el caso de que conozcamos el nombre del comando sobre el que estamos buscando ayuda, la orden describe² nos da una breve, a veces no tan breve, explicación sobre la variable, comando describe o lo que sea que hayamos preguntado.

```
(%i43) describe(dependencies); - Variable del sistema: dependen-
cies
    Valor por defecto: '[]'
    La variable 'dependencies' es la lista de átomos que tienen
    algún
    tipo de dependencia funcional, asignada por 'depends' o
    'gradef'.
    La lista 'dependencies' es acumulativa: cada llamada a 'de-
pends' o
    'gradef' añade elementos adicionales.
    Véanse 'depends' y 'gradef'.
(%o43) true
```

² El comando describe(expr) produce el mismo resultado que ?expr. Es obligatorio el espacio en blanco entre la interrogación y la expresión.

La ayuda de *Maxima* Primeros pasos

Claro que a veces nos equivocamos y no nos acordamos exactamente del nombre del comando

La solución la tenemos escrita justo en la salida anterior: ?? busca en la ayuda comandos, variables, etc. que contengan la cadena "plot".

```
(%i45)
        ??plot 0: Funciones y variables para plotdf
        1: Introducción a plotdf
        2: barsplot (Funciones y variables para gráficos estadísti-
        cos)
        3: boxplot (Funciones y variables para gráficos estadísti-
        cos)
        4: contour_plot (Funciones y variables para gráficos)
        5: gnuplot_close (Funciones y variables para gráficos)
        6: gnuplot_replot (Funciones y variables para gráficos)
        7: gnuplot_reset (Funciones y variables para gráficos)
        8: gnuplot_restart (Funciones y variables para gráficos)
        9: gnuplot_start (Funciones y variables para gráficos)
        10: plot2d (Funciones y variables para gráficos)
        11: plot3d (Funciones y variables para gráficos)
        12: plotdf (Funciones y variables para plotdf)
        13: plot_options (Funciones y variables para gráficos)
        14: scatterplot (Funciones y variables para gráficos esta-
        dísticos)
        15: set_plot_option (Funciones y variables para gráficos)
        Enter space-separated numbers, 'all' or 'none':none;
(\%045)
        true
```

Si, como en este caso, hay varias posibles elecciones, *Maxima* se queda esperando hasta que escribimos el número que corresponde al ítem en que estamos interesados, o allo none si estamos interesados en todos o en ninguno respectivamente. Mientras no respondamos a esto no podemos realizar ninguna otra operación.

apropos

Si has mirado en el menú de wxMaxima, seguramente habrás visto $\underline{Ayuda} \rightarrow \underline{A}$ propósito. Su propósito es similar a las dos interrogaciones, ??, que acabamos de ver pero el resultado es levemente distinto:

Primeros pasos Ejercicios

nos da la lista de comandos en los que aparece la cadena plot sin incluir nada más. Si ya tenemos una idea de lo que estamos buscando, muchas veces será suficiente con esto.

Muchas veces es mejor un ejemplo sobre cómo se utiliza una orden que una explicación "teórica". Esto lo podemos conseguir con la orden example.

example

```
(%i47)
         example(limit);
(%i48)
         limit(x*log(x),x,0,plus);
(\%048)
         limit((x+1)^(1/x),x,0);
(%i49)
(\%049)
         %e
(%i50)
         limit(%e^x/x,x,inf);
(\%050)
(%i51)
         limit(sin(1/x),x,0);
(%o51)
         ind
(\%051)
         done
```

Por último, la ayuda completa de Maxima está disponible en la página web de Maxima

http://maxima.sourceforge.net/es/

en formato PDF y como página web. Son más de 800 páginas que explican prácticamente cualquier detalle que se te pueda ocurrir.

1.8 Ejercicios

Ejercicio 1.1. Calcula

- a) Los 100 primeros decimales del número e,
- b) el logaritmo en base 3 de 16423203268260658146231467800709255289.
- c) el arcocoseno hiperbólico de 1,
- d) el seno y el coseno de i, y
- e) el logaritmo de -2.

Ejercicio 1.2.

- a) ¿Qué número es mayor 1000^{999} o 999^{1000} ?
- b) Ordena de mayor a menor los números π , $\frac{73231844868435875}{37631844868435563}$ y $\cosh(3)/3$.

Ejercicios Primeros pasos

Ejercicio 1.3. Descompón la fracción $\frac{x^2-4}{x^5+x^4-2x^3-2x^2+x+1}$ en fracciones simples.

- **Ejercicio 1.4.** Escribe sen(5x) cos(3x) en función de sen(x) y cos(x).
- **Ejercicio 1.5.** Comprueba si las funciones hiperbólicas y las correspondientes "arco"-versiones son inversas.

Gráficos Funciones

Gráficos

2

```
    2.1 Funciones 31
    2.2 Gráficos en el plano con plot2d 35
    2.3 Gráficos con draw 39
    2.4 Animaciones gráficas 49
    2.5 Ejercicios 52
```

El objetivo de este capítulo es aprender a representar gráficos en dos dimensiones. Lo haremos, tanto para gráficas en coordenadas cartesianas como para gráficas en coordenadas paramétricas y polares. *wxMaxima* permite hacer esto fácilmente aunque también veremos cómo utilizar el módulo draw que nos da algunas posibilidades más sin complicar excesivamente la escritura.

Aunque sólo vamos a hablar de gráficos en dos dimensiones, hay que decir que se pueden realizar representaciones en tres dimensiones de manera análoga. En la ayuda de *Maxima* puedes encontrar todos los detalles.

2.1 Funciones

Para definir una función en *Maxima* se utiliza el operador :=. Se pueden definir funciones de una o varias variables, con valores escalares o vectoriales,

```
(%i1) f(x):=sin(x);
(%o1) f(x):=sin(x)
```

que se pueden utilizar como cualquier otra función.

```
(%i2) f(\%pi/4);
(%o2) \frac{1}{\sqrt{2}}
```

Si la función tiene valores vectoriales o varias variables tampoco hay problema:

```
(%i3) g(x,y,z) := [2*x,3*cos(x+y)];
```

Funciones Gráficos

```
(%03) g(x,y,z):=[2x,3cos(x+y)]

(%14) g(1,%pi,0);

(%04) [2,-3cos(1)]
```

define También se puede utilizar el comando define para definir una función. Por ejemplo, podemos utilizar la función g para definir una nueva función y, de hecho veremos que ésta es la manera correcta de hacerlo cuando la definición involucra funciones previamente definidas, derivadas de funciones, etc. El motivo es que la orden define evalúa los comandos que pongamos en la definición.

```
(%i5) define(h(x,y,z),g(x,y,z)^2);

(%o5) h(x,y,z):=[4x<sup>2</sup>,9cos(y+x)<sup>2</sup>]
```

Eso sí, aunque hemos definido las funciones f, g y h, para utilizarlas debemos añadirles variables:

```
(%i6) g;
(%o6) g
```

Si queremos saber cuál es la definición de la función g, tenemos que preguntar

```
(%i7) g(x,y);
    Too few arguments supplied to g(x,y,z):
    [x,y]
    - an error. To debug this try debugmode(true);
```

pero teniendo cuidado de escribir el número correcto de variables

```
(%i8) g(x,y,z);
(%o8) [2x,3cos(y+x)]
```

Esto plantea varias cuestiones muy relacionadas entre sí: cuando llevamos un rato trabajando y hemos definido varias funciones, ¿cómo sabemos cuales eran? y ¿cuál era su definición?. La lista de funciones que hemos definido se guarda en la variable functions a la que también puedes acceder desde el menú Maxima Mostrar funciones de manera similar a como accedemos a la lista de variables. En el mismo menú, Maxima Borrar

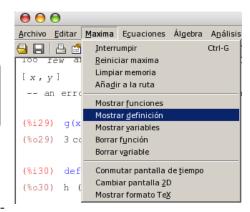


Figura 2.1 Desde el menú podemos consultar las funciones que tenemos definidas, cuál es su definición y borrar algunas o todas ellas

Gráficos Funciones

<u>función</u> tenemos la solución a cómo borrar una función (o todas). También podemos hacer esto con la orden remfunction.

remfunction

fundef

```
(%i9) functions;
(%o9) [f(x),g(x,y,z),h(x,y,z)]
```

Ya sabemos preguntar cuál es la definición de cada una de ellas. Más cómodo es, quizás, utilizar la orden fundef que nos evita escribir las variables

```
(%i10) fundef(f);
(%o10) f(x):=sin(x)
```

que, si nos interesa, podemos borrar

```
(%i11) remfunction(f);
(%o11) [f]
```

o, simplemente, borrar todas las que tengamos definidas

```
(%i12) remfunction(all);
(%o12) [g,h]
```

Funciones definidas a trozos

Las funciones definidas a trozos plantean algunos problemas de difícil solución para *Maxima*. Esencialmente hay dos formas de definir y trabajar con funciones a trozos:

- a) definir una función para cada trozo con lo que tendremos que ocuparnos nosotros de ir escogiendo de elegir la función adecuada, o
- b) utilizar una estructura if-then-else para definirla.³

Cada uno de los métodos tiene sus ventajas e inconvenientes. El primero de ellos nos hace aumentar el número de funciones que definimos, usamos y tenemos que nombrar y recordar. Además de esto, cualquier cosa que queramos hacer, ya sea representar gráficamente o calcular una integral tenemos que plantearlo nosotros. *Maxima* no se encarga de esto. La principal limitación del segundo método es que las funciones definidas de esta manera no nos sirven para derivarlas o integrarlas, aunque sí podremos dibujar su gráfica. Por ejemplo, la función

$$f(x) = \begin{cases} x^2, & \text{si } x < 0, \\ x^3, & \text{en otro caso,} \end{cases}$$

³ En la sección 5.3 explicamos con más detalle este tipo de estructuras

Funciones Gráficos

la podemos definir de la siguiente forma utilizando el segundo método

```
(%i13) f(x) := if x < 0 then x^2 else x^3;

(%o13) f(x) := if x < 0 then x^2 else x^3
```

y podemos evaluarla en un punto

```
(%i14) f(-2);
(%o14) 4
(%i15) f(2);
(%o15) 8
```

o dibujarla

```
(%i16) plot2d(f(x),[x,-3,3]);
(%o16)

**The state of the state of the
```

pero no podemos calcular $\int_{-3}^{3} f(x) dx$:

```
(%i17) integrate(f(x),x,-3,3);

(%o17) \int_{-3}^{3} if x<0 then x<sup>2</sup> else x<sup>3</sup>dx
```

La otra posibilidad es mucho más de andar por casa, pero muy práctica. Podemos definir las funciones

```
(%i18) f1(x):=x^2$
(%i19) f2(x):=x^3$
```

y decidir nosotros cuál es la que tenemos que utilizar:

```
(%i20) integrate(f1(x),x,-3,0)+integrate(f2(x),x,0,3);
```

$$(\%020)$$
 $\frac{117}{4}$

Evidentemente, si la función tiene "muchos" trozos, la definición se alarga; no cabe otra posibilidad. En este caso tenemos que anidar varias estructuras if-then-else o definir tantas funciones como trozos. Por ejemplo, la función

$$g(x) = \begin{cases} x^2, & \text{si } x \le 1, \\ \text{sen}(x), & \text{si } 1 \le x \le \pi, \\ -x+1, & \text{si } x > \pi \end{cases}$$

la podemos escribir como sigue anidando dos condicionales

```
(%i21) g(x):=if x<=1 then x^2 else
    if x <= %pi then sin(x) else -x+1$</pre>
```

Comprobamos que la definición se comporta correctamente en un valor de cada intervalo

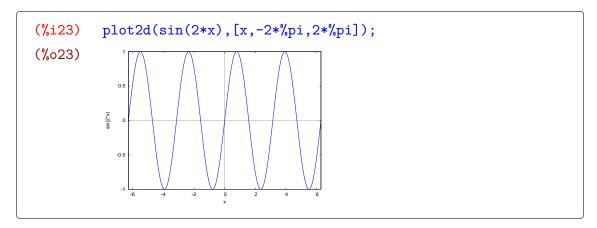
```
(%i22) [g(-3),g(2),g(5)];
(%o22) [9,sin(2),-4]
```

2.2 Gráficos en el plano con plot2d

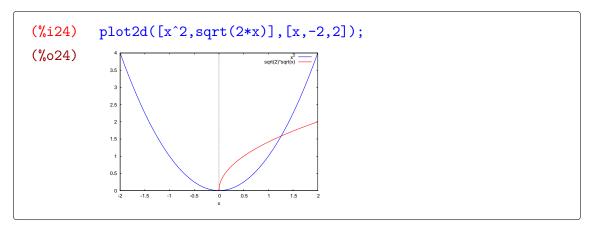
El comando que se utiliza para representar la gráfica de una función de una variable real es plot2d que actúa, como mínimo, con dos parámetros: la función (o lista de funciones a represen- plot2d tar), y el intervalo de valores para la variable x. Al comando plot2d se puede acceder también a través del menú **Gráficos Gráficos 2D**.

```
plot2d(f(x),[x,a,b]) gráfica de f(x) en [a,b] plot2d([f1(x),f2(x),...],[x,a,b]) gráfica de una lista de funciones en [a,b]
```

Podemos dibujar la gráfica de una función



o de varias



Observa en esta última salida cómo el programa asigna a cada gráfica un color distinto para diferenciarlas mejor y añade la correspondiente explicación de qué color representa a cada función.

Cuando accedemos a través del menú, aparece una ventana de diálogo con varios campos que podemos completar o modificar:

- a) Expresión(es). La función o funciones que queramos dibujar. Por defecto, *wxMaxima* rellena este espacio con % para referirse a la salida anterior.
- b) Variable x. Aquí establecemos el intervalo de la variable x donde queramos representar la función.
- c) Variable y. Ídem para acotar el recorrido de los valores de la imagen.
- d) Graduaciones. Nos permite regular el número de puntos en los que el programa evalúa una función para su representación.
- e) Formato. *Maxima* realiza por defecto la gráfica con un programa auxiliar. Si seleccionamos en línea, dicho programa auxiliar es *wxMaxima* y obtendremos la gráfica en una ventana alineada con la salida correspondiente. Hay dos opciones más y ambas abren una ventana externa para dibu-



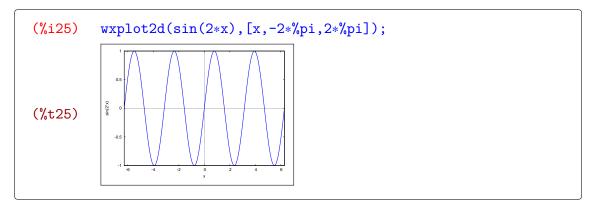
Figura 2.2 Gráficos en 2D

- jar la gráfica requerida: gnuplot es la opción por defecto que utiliza el programa *Gnuplot* para realizar la representación; también está disponible la opción openmath que utiliza el programa *XMaxima*. Prueba las diferentes opciones y decide cuál te gusta más.
- f) Opciones. Aquí podemos seleccionar algunas opciones para que, por ejemplo, dibuje los ejes de coordenadas ("set zeroaxis;"); dibuje los ejes de coordenadas, de forma que cada unidad en el eje Y sea igual que el eje X ("set size ratio 1; set zeroaxis;"); dibuje una cuadrícula ("set grid;") o dibuje una gráfica en coordenadas polares ("set polar; set zeroaxis;"). Esta última opción la comentamos más adelante.
- g) Gráfico al archivo. Guarda el gráfico en un archivo con formato Postscript.

Evidentemente, estas no son todas las posibles opciones. La cantidad de posibilidades que tiene *Gnuplot* es inmensa.

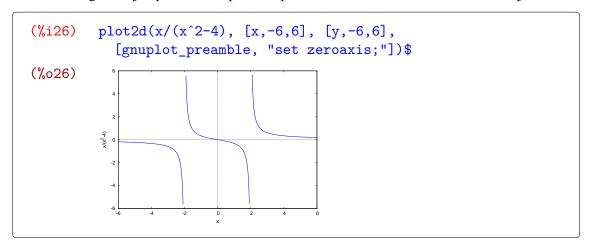
Observación 2.1. El prefijo "wx" añadido a plot2d o a cualquiera del resto de las órdenes que veremos en este capítulo hace que wxMaxima pase automáticamente a mostrar los gráficos en la misma ventana y no en una ventana separada. Es lo mismo que seleccionar en línea. Por ejemplo,



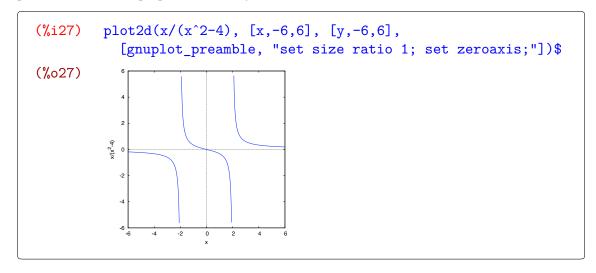


Es complicado representar una ventana separada en unas notas escritas así que, aunque no utilicemos wxplot2d, sí hemos representado todas las gráficas a continuación de la correspondiente wxplot2d orden.

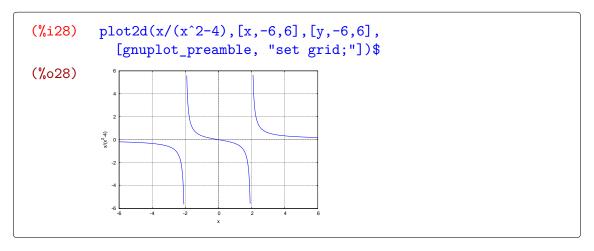
Veamos algunos ejemplos de las opciones que hemos comentado. Podemos añadir ejes,



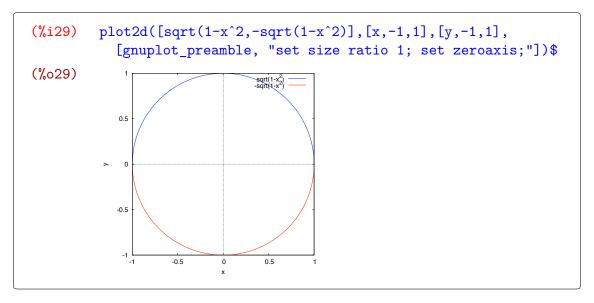
podemos cambiar la proporción entre ejes.



set size ratio 1 dibuja ambos ejes con el mismo tamaño en pantalla, set size ratio 2 o set size ratio 0.5 dibuja el eje X el doble o la mitad de grande que el eje Y. O podemos añadir una malla que nos facilite la lectura de los valores de la función.



Con el siguiente ejemplo vamos a ver la utilidad de la opción "set size ratio 1; set zeroaxis;". En primer lugar dibujamos las funciones $\sqrt{1-x^2}$ y $-\sqrt{1-x^2}$, con $x \in [-1,1]$. El resultado debería ser la circunferencia unidad. Sin embargo, aparentemente es una elipse. Lo arreglamos de la siguiente forma:



También podemos dibujar gráficas de funciones a trozos. Antes, tenemos que recordar cómo se definen estas funciones. Lo hacemos con un ejemplo. Consideremos la función $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ definida como

$$f(x) = \begin{cases} \sqrt{-x} & \text{si } x < 0\\ x^3 & \text{si } x \ge 0. \end{cases}$$

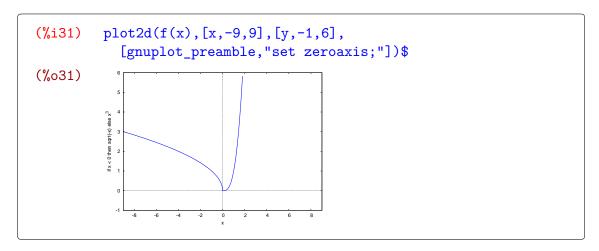
Vamos, en primer lugar, a definirla:

```
(%i30) f(x) := if x<0 then sqrt(-x) else x^3;
```

Gráficos Gráficos Con draw

```
(%o30) f(x) := if x<0 then \sqrt{-x} else x^3
```

y luego la representamos



2.3 Gráficos con draw

El módulo "draw" es relativamente reciente en la historia de *Maxima* y permite dibujar gráficos en 2 y 3 dimensiones con relativa comodidad. Se trata de un módulo adicional que hay que cargar previamente. Este se hace de la siguiente forma

```
(%i32) load(draw)$
```

```
gr2d(opciones, objeto gráfico,...) gráfico dos dimensional draw(opciones, objeto gráfico,...) dibuja un gráfico draw2d(opciones, objeto gráfico,...) dibuja gráfico dos dimensional
```

El paquete draw, permite utilizar, entre otras, la orden draw2d para dibujar gráficos en dos dimensiones. Un gráfico está compuesto por varias opciones y el objeto gráfico que queremos dibujar. Por ejemplo, en dos dimensiones tendríamos algo así:

```
objeto:gr2d(
    color=blue,
    nticks=60,
    explicit(cos(t),t,0,2**$\%pi)
)
```

Las opciones son numerosas y permiten controlar prácticamente cualquier aspecto imaginable. Aquí comentaremos algunas de ellas pero la ayuda del programa es insustituible. En segundo lugar aparece el objeto gráfico. En este caso "explicit(cos(t),t,0,2*%pi)". Estos pueden ser de varios tipos aunque los que más usaremos son quizás explicit e implicit. Para dibujar un gráfico tenemos dos posibilidades

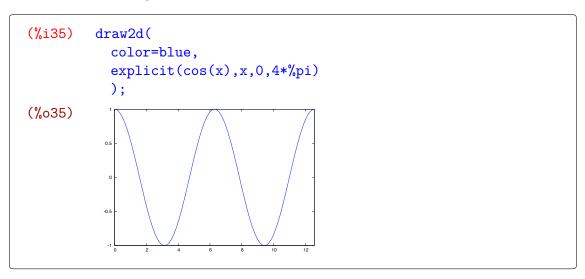
Gráficos con draw Gráficos

draw a) Si tenemos previamente definido el objeto, draw(objeto), o bien,

draw2d b) draw2d(definición del objeto) si lo definimos en ese momento para dibujarlo.

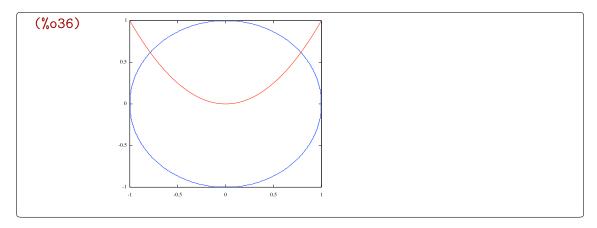
da el mismo resultado que

Por ejemplo,



También podemos representar más de un objeto en un mismo gráfico. Simplemente escribimos uno tras otro separados por comas. En el siguiente ejemplo estamos mezclando una función dada explícitamente y una curva en coordenadas paramétricas.

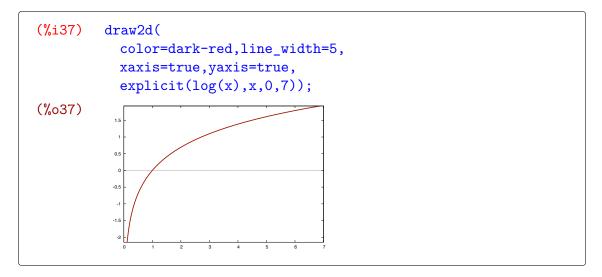
GRÁFICOS GRÁFICOS CON DRAW



Vamos a comentar brevemente alguno de los objetos y de las opciones del módulo draw. Comenzamos con algunos de los objetos que podemos representar y, posteriormente, comentamos algunas opciones.

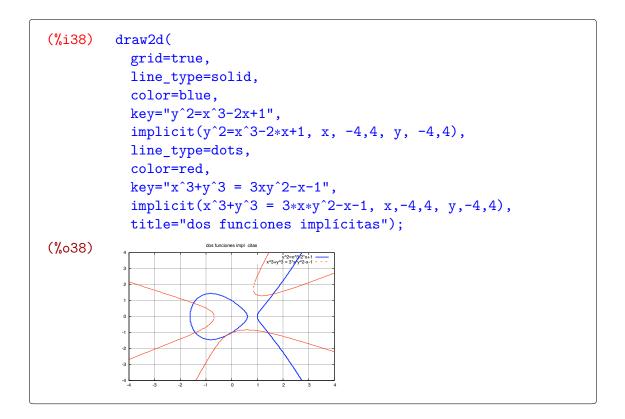
2.3.1 Objetos

explicit: nos permite dibujar una función de una o dos variables. Para funciones de una variable usaremos explicit(f(x), x, a, b) para dibujar f(x) en [a, b]. Con funciones de dos variables escribiremos explicit(f(x, y), x, a, b, y, c, d).



implicit: nos permite dibujar el lugar de los puntos que verifican una ecuación en el plano

Gráficos con draw Gráficos



rectangle: para dibujar un rectángulo sólo tenemos que indicar el vértice inferior izquierdo y su opuesto.

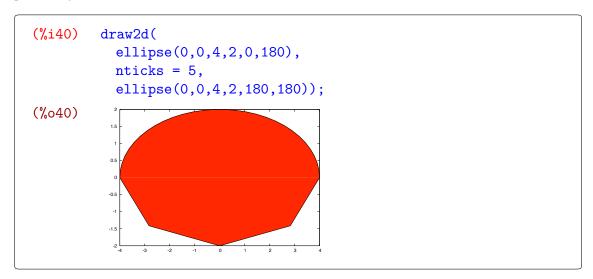
```
(%i39) draw2d(line_width=6,
    line_type=dots,
    transparent=false,
    fill_color=spring-green,
    rectangle([-2,-2],[6,-1]),
    transparent=false,
    fill_color=red,
    line_type=solid,
    line_width=2,
    rectangle([9,4],[2,-1]),
    xrange=[-3,10], yrange=[-3,4.5]);
(%o39)

(%o39)
```

Gráficos Gráficos Con draw

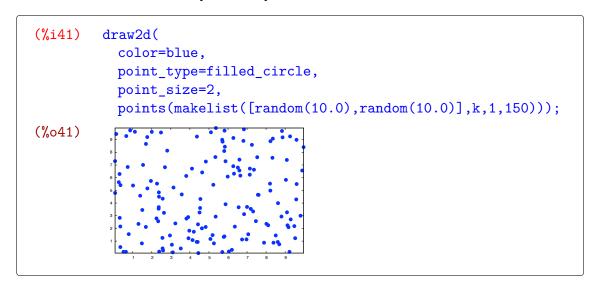
ellipse: la orden ellipse permite dibujar elipses indicando 3 pares de números: los dos primeros son las coordenadas del centro, los dos segundos indican la longitud de los semiejes y los últimos son los ángulos inicial y la cantidad de grados recorrida.

En el dibujo siguiente puedes comprobar cómo la opción nticks permite mejorar, aquí empeorar, un gráfico aumentando o, como en este caso, disminuyendo el número de puntos que se utilizan para dibujarlo.



La parte superior de la elipse se ha dibujado utilizando 30 puntos y la inferior únicamente 5.

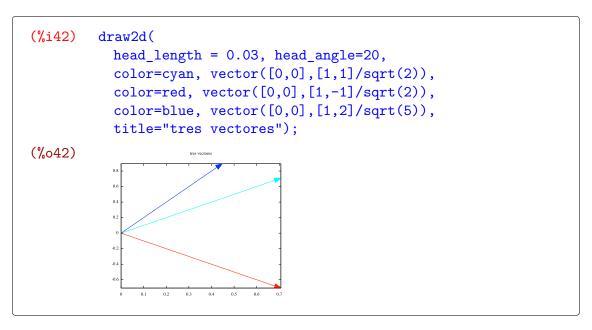
points: permite representar una lista de puntos en el plano. Las coordenadas de la lista las escribimos de la forma 4 [[x1,y1],[x2,y2],...].



vector: dibuja vectores tanto en dos como en tres dimensiones. Para dar un vector hay que fijar el origen y la dirección.

⁴ En el ejemplo usamos la orden makelist que genera una lista de acuerdo a la regla que aparece como primera entrada con tantos elementos como indique el contador que le sigue. En el próximo capítulo lo comentaremos con más detalle.

Gráficos con draw Gráficos



En la ayuda puedes encontrar varios opciones sobre el aspecto como se representan los vectores. Nosotros hemos usado head_length y head_angle para el tamaño de la punta de la fecha de los vectores.

2.3.2 Opciones

Es importante destacar que hay dos tipos de opciones: locales y globales. Las locales sólo afectan al objeto que les sigue y, obligatoriamente, tienen que precederlo. En cambio las globales afectan a todos los objetos dentro de la orden draw y da igual su posición (aunque solemos escribirlas todas juntas al final).

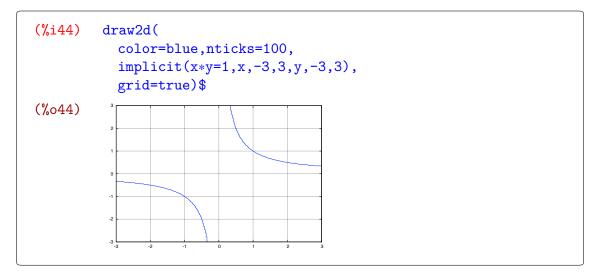
Opciones globales

xrange, **yrange**: rango de las variables *x* e *y*. Por defecto se ajusta automáticamente al objeto que se esté representando pero hay ocasiones en que es preferible fijar un rango común.

Gráficos Gráficos Con draw

Si en el ejemplo anterior no limitamos el rango a representar, al menos en la coordenada y, es difícil poder ver a la vez la función coseno que toma valores entre 1 y -1 y la función x^3 que en 5 vale bastante más.

grid: dibuja una malla sobre el plano XY si vale true.

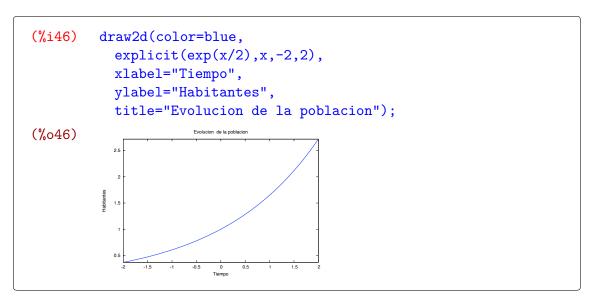


Acabamos de dibujar la hipérbola definida implícitamente por la ecuación xy = 1. La opción grid nos ayuda a hacernos una idea de los valores que estamos representando.

title ="título de la ventana" nos permite poner un título a la ventana donde aparece el resultado final. Es una opción global.

xlabel, ylabel; indica la etiqueta de cada eje. Es una opción global.

Gráficos con draw Gráficos



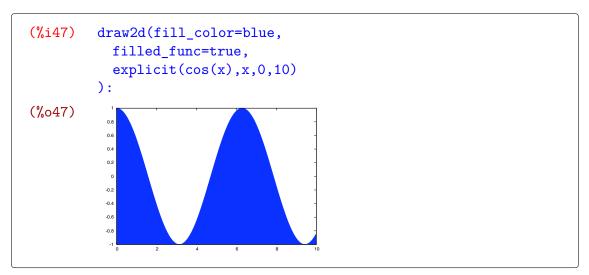
xaxis, yaxis: si vale true se dibuja el correspondiente eje. Es una opción global.

Opciones locales

point_size: tamaño al que se dibujan los puntos. Su valor por defecto es 1. Afecta a los objetos de tipo point.

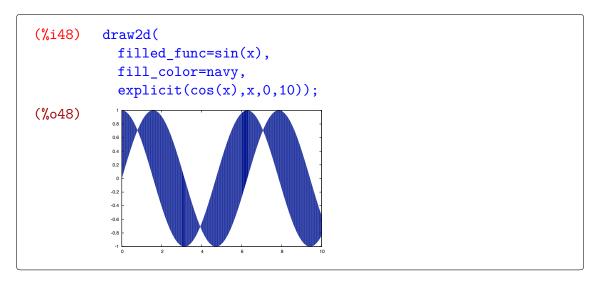
point_type: indica cómo se van a dibujar los puntos. El valor para esta opción puede ser un nombre o un número: none (-1), dot (0), plus (1), multiply (2), asterisk (3), square (4), filled_square (5), circle (6), filled_circle (7), up_triangle (8), filled_up_triangle (9), down_triangle (10), filled_down_triangle (11), diamant (12) y filled_diamant (13). Afecta a los objetos de tipo point.

filled_func: esta orden nos permite rellenar con un color la gráfica de una función. Existen dos posibilidades: si filled_func vale true se rellena la gráfica de la función hasta la parte inferior de la ventana con el color establecido en fill_color

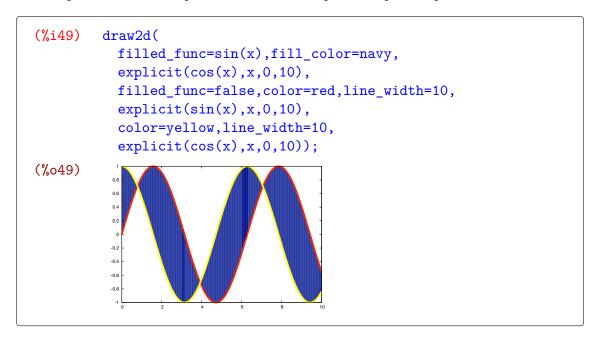


en cambio, si filled_func es una función, entonces se colorea el espacio entre dicha función y la gráfica que estemos dibujando

Gráficos Gráficos Con draw



En este caso, tenemos sombreada el área entre las funciones seno y coseno. Podemos dibujar éstas también pero es necesario suprimir el sombreado si queremos que no tape a las funciones:



fill_color: ver el apartado anterior filled_func.

color: especifica el color en el que se dibujan líneas, puntos y bordes de polígonos. Directamente de la ayuda de *Maxima*:

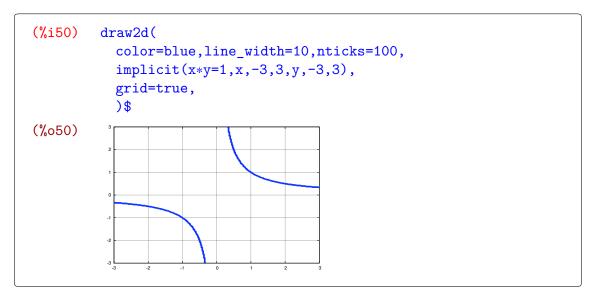
```
Los nombres de colores disponibles son: "white", "black", "gray0", "grey0", "gray10", "grey10", "gray20", "grey20", "grey20", "grey30", "gray40", "grey40", "gray50", "grey50", "gray60", "grey60", "gray70", "grey70", "grey70", "gray80", "gray90", "gray90", "gray90", "gray100", "gray100"
```

Gráficos con draw Gráficos

```
"light-red"', '"dark-red"', '"yellow"', '"light-yellow"',
'"dark-yellow"', '"green"', '"light-green"', '"dark-green"',
'"spring-green"', '"forest-green"', '"sea-green"', '"blue"',
'"light-blue"', '"dark-blue"', '"skyblue"', '"cyan"',
'"medium-blue"', '"royalblue"', '"skyblue"', '"cyan"',
'"light-cyan"', '"dark-cyan"', '"magenta"', '"light-magenta"',
'"dark-magenta"', '"turquoise"', '"light-turquoise"',
'"dark-turquoise"', '"pink"', '"light-pink"', '"dark-pink"',
'"coral"', '"light-coral"', '"orange-red"', '"salmon"',
'"light-salmon"', '"dark-salmon"', '"aquamarine"', '"khaki"',
'"dark-khaki"', '"goldenrod"', '"light-goldenrod"',
'"dark-goldenrod"', '"gold"', '"beige"', '"brown"', '"orange"',
'"dark-orange"', '"violet"', '"dark-violet"', '"plum"' y
'"purple"'.
```

Ya lo hemos usado en casi todos los ejemplos anteriores.

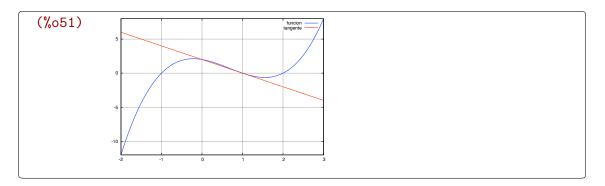
line_width: grosor con el que se dibujan las líneas. Su valor por defecto es 1.



nticks: número de puntos que se utilizan para calcular los dibujos. Por defecto es 30. Un número mayor aumenta el detalle del dibujo aunque a costa de un mayor tiempo de cálculo y tamaño del fichero (si se guarda). Sólo afecta a los objetos de tipo ellipse, explicit, parametric, polar y parametric.

key: indica la leyenda con la que se identifica la función.

Gráficos Animaciones gráficas



2.4 Animaciones gráficas

Con wxMaxima es muy fácil hacer animaciones gráficas que dependen de un parámetro. Por ejemplo, la función sen(x + n) depende del parámetro n. Podemos representar su gráfica para distintos valores de n y con ello logramos una buena visualización de su evolución (que en este caso será una onda que se desplaza). Para que una animación tenga calidad es necesario que todos los gráficos individuales tengan el mismo tamaño y que no "den saltos" para lo que elegimos un intervalo del eje de ordenadas común.

Para ver la animación, cuando se hayan representado las gráficas, haz clic con el ratón sobre ella y desplaza la barra (slider) que tienes bajo el menú. De esta forma tú mismo puedes controlar el sentido de la animación , así como la velocidad.

```
with_slider animación de plot2d
with_slider_draw animación de draw2d
```

Tenemos dos posibilidades para construir animaciones dependiendo de si queremos que *Maxima* utilice plot2d o draw2d. En cualquier caso, en primer lugar siempre empezamos con el parámetro, una lista de valores del parámetro y el resto debe ser algo aceptable por el correspondiente comando con el que vayamos a dibujar.

Por ejemplo, vamos a crear una animación con la orden with_slider de la función sen(x+n), with_slider donde el parámetro n va a tomar los valores desde 1 a 20. La orden makelist(i,i,1,20) nos da todos los números naturales comprendidos entre 1 y 20. Ya veremos con más detalle en el Capítulo 3 cómo podemos manejar listas.

En la Figura 2.3 tienes la representación de algunos valores.

Si en lugar de sumar el parámetro a la variable (que traslada la función), multiplicamos el parámetro y la variable conseguimos cambiar la frecuencia de la onda que estamos dibujando.

Animaciones gráficas Gráficos

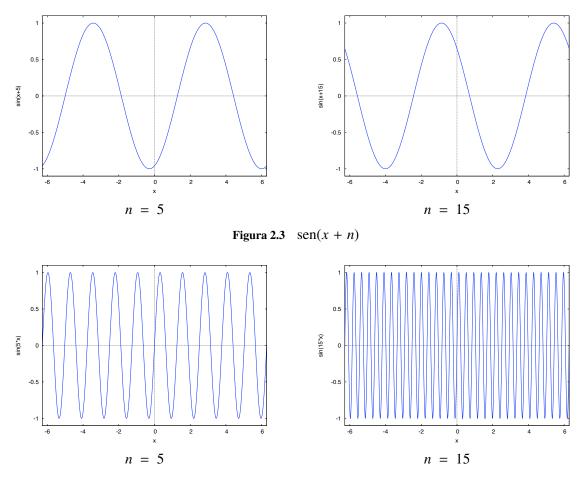


Figura 2.4 sen(n x)

Puedes ver en la Figura 2.4 puedes ver cómo aumenta la frecuencia con n.

Si en lugar de plot2d, utilizamos el módulo draw para diseñar los dibujos, tenemos que usar with_slider_draw. De nuevo, en primer lugar va el parámetro, después, una lista que indica los valores que tomará el parámetro y el resto debe ser algo aceptable por la orden draw. Un detalle importante en este caso es que el parámetro no sólo puede afectar a la función sino que podemos utilizarlo en cualquier otra parte de la expresión. Por ejemplo, podemos utilizar esto para ir dibujando poco a poco una circunferencia en coordenadas paramétricas de la siguiente forma

Gráficos Animaciones gráficas



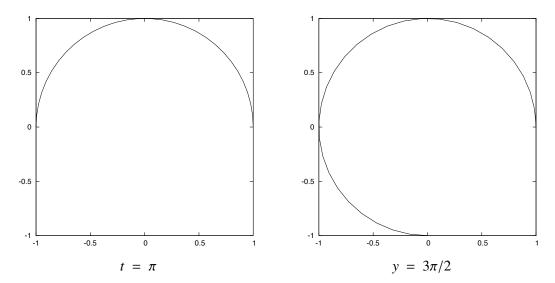


Figura 2.5 Construcción de una circunferencia en paramétricas

El tipo de objeto "parametric" no lo hemos comentado en los apartados anteriores. Nos permite representar la gráfica de una curva en el plano. En la ayuda de *Maxima* puedes encontrar más detalles.

En el último ejemplo podemos ver cómo se pueden combinar funciones definidas explícita e implícitamente juntos con vectores para obtener una representación de las funciones seno y coseno.

```
(%i55)
        with_slider_draw(t,makelist(2*%pi*i/39,i,1,40),
          line_width=3, color=blue,
          parametric(cos(x), sin(x), x, 0, t),
          color=light-red, key="seno",
          explicit(sin(x),x,0,t),
          color=dark-red, key="coseno",
          explicit(cos(x),x,0,t),
          line_type=dots, head_length=0.1,
          color=dark-red, key="",
          vector([0,0],[cos(t),0]),
          color=light-red, line type=dots,
          head_length=0.1, key="",
          vector([0,0],[0,sin(t)]),
          line_type=dots, head_length=0.1, key="",
          vector([0,0],[cos(t),sin(t)]),
          xaxis=true,yaxis=true,
          title="Funciones seno y coseno",
          xrange=[-1,2*%pi],yrange=[-1,1]);
```

Para t = 5, el resultado lo puedes ver en la Figura 2.6

Ejercicios Gráficos

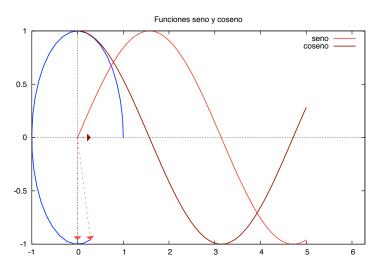


Figura 2.6 Las funciones seno y coseno

2.5 Ejercicios

Ejercicio 2.1. Representa en una misma gráfica las funciones seno y coseno en el intervalo $[-2\pi, 2\pi]$. Utiliza las opciones adecuadas para que una de las funciones se represente en azul y otra en rojo y, además, tengan grosores distintos.

Ejercicio 2.2. Compara las gráficas de las funciones cos(x) y cos(-x). ¿A qué conclusión llegas sobre la paridad o imparidad de la función coseno? Haz lo mismo con las funciones sen(x) y sen(-x).

Ejercicio 2.3. Representa las funciones logaritmo neperiano, exponencial y $f(x) = x^2$ con colores diferentes. Compara el crecimiento de estas funciones cerca de cero y lejos de cero. ¿Qué ocurre si la base de la exponencial y del logaritmo es menor que 1?

Ejercicio 2.4. Dibuja las gráficas de las funciones coseno hiperbólico, seno hiperbólico, argumento seno hiperbólico y argumento coseno hiperbólico. ¿Alguna de ellas es par o impar? ¿Son positivas?

Ejercicio 2.5. Representa la curva $\cos(x)^2 - x \sin(x)^2$ en el intervalo $[-\pi, \pi]$ y sobre ella 5 puntos cuyo tamaño y color debes elegir tú. ¿Sabrías hacer lo mismo con 8 puntos elegidos aleatoriamente?⁵

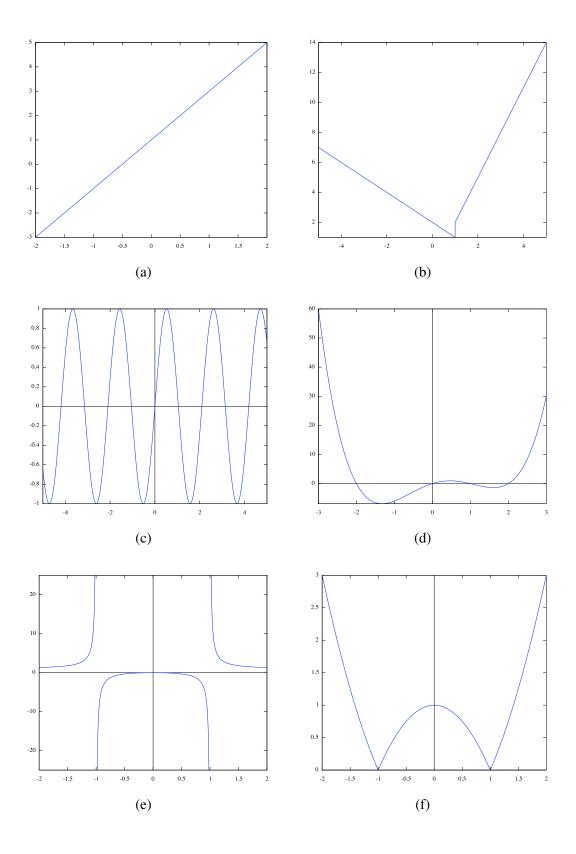
Ejercicio 2.6. Representa la gráfica de la función $f: \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}$ definida como

$$f(x) = \begin{cases} e^{3x+1}, & \text{si } 0 \le x < 10, \\ \ln(x^2 + 1), & \text{si } x \ge 10. \end{cases}$$

Ejercicio 2.7. Encuentra las funciones cuyas gráficas corresponden a las siguientes curvas:

⁵ En el siguiente capítulo puedes encontrar una explicación más detallada sobre como definir y operar con listas.

Gráficos Ejercicios



LISTAS Y MATRICES LISTAS

Listas y matrices

3

```
3.1 Listas 55 3.2 Matrices 60 3.3 Ejercicios 69
```

3.1 Listas

Maxima tiene una manera fácil de agrupar objetos, ya sean números, funciones, cadenas de texto, etc. y poder operar con ellos. Una lista se escribe agrupando entre corchetes los objetos que queramos separados por comas. Por ejemplo,

```
(%i1) [0,1,-3];
(%o1) [0,1,-3]
```

es una lista de números. También podemos escribir listas de funciones

```
(%i2) [x,x^2,x^3];
(%o2) [x,x<sup>2</sup>,x<sup>3</sup>]
```

o mezclar números, variables y texto

```
(%i3) [0,1,-3,a,"hola"];
(%o3) [0,1,-3,a,hola]
```

```
first, second,...,tenth
                                  primera, segunda,...,décima
                                  entrada de una lista
                    lista[i]
                                  entrada i-ésima de la lista
                         last
                                  último elemento de una lista
                                  busca un elemento dando
                         part
                                  su posición en la lista
                     reverse
                                  invertir lista
                                  ordenar lista
                         sort
                     flatten
                                  unifica las sublistas en una lista
                      length
                                  longitud de la lista
                      unique
                                  elementos que sólo aparecen
                                  una vez en la lista
```

LISTAS LISTAS Y MATRICES

Los elementos que forman la lista pueden ser, a su vez, listas (aunque no es exactamente lo mismo, piensa en matrices como "listas de vectores"):

```
(%i4) lista:[[1,2],1,[3,a,1]]
(%o4) [[1,2],1,[3,a,1]]
```

Podemos referirnos a una entrada concreta de una lista. De hecho *Maxima* tiene puesto nombre a las diez primeras: first, second,..., tenth

```
(%i5) first(lista);
(%o5) [1,2]
(%i6) second(lista);
(%o6) 1
```

last o podemos referirnos directamente al último término.

```
(%i7) last(lista);
(%o7) [3,a,1]
```

part Si sabemos la posición que ocupa, podemos referirnos a un elemento de la lista utilizando part. Por ejemplo,

```
(%i8) part(lista,1);
(%o8) [1,2]
```

nos da el primer elemento de la lista anterior. Obtenemos el mismo resultado indicando la posición entre corchetes. Por ejemplo,

```
(%i9) lista[3];
(%o9) [3,a,1]
```

y también podemos anidar esta operación para obtener elementos de una sublista

```
(%i10) lista[3][1];
(%o10) 3
```

Con part podemos extraer varios elementos de la lista enumerando sus posiciones. Por ejemplo, el primer y el tercer elemento de la lista son

Listas y matrices Listas

```
(%i11) part(lista,[1,3]);
(%o11) [[1,2],[3,a,1]]
```

o el segundo término del tercero que era a su vez una lista:

```
(%i12) part(lista,3,2);
(%o12) a
```

El comando flatten construye una única lista con todas los elementos, sean estos listas o no. flatten Mejor un ejemplo:

```
(%i13) flatten([[1,2],1,[3,a,1]]);
(%o13) [1,2,1,3,a,1]
```

La lista que hemos obtenido contiene todos los anteriores. Podemos eliminar los repetidos con unique

unique

```
(%i14) unique(%);
(%o14) [1,2,3,a]
```

Vectores

En el caso de vectores, listas de números, tenemos algunas posibilidades más. Podemos sumarlos

```
(%i15) v1:[1,0,-1];v2:[-2,1,3];

(%o15) [1,0,-1]

(%o16) [-2,1,3]

(%i17) v1+v2;

(%o17) [-1,1,2]
```

o multiplicarlos.

```
(%i18) v1*v2;
(%o18) [-2,0,-3]
```

Un momento, ¿cómo los hemos multiplicado? Término a término. Esto no tiene nada que ver con el producto escalar o con el producto vectorial. El producto escalar, por ejemplo, se indica con "."

```
(%i19) v1.v2;
```

LISTAS LISTAS Y MATRICES

```
(%o19) -5
```

sort Podemos ordenar los elementos de la lista (del vector en este caso)

```
(%i20) sort(v1);
(%o20) [-1,0,1]
```

length o saber cuántos elementos tiene

```
(%i21) length(v1);
(%o21) 3
```

3.1.1 Construir y operar con listas

```
makelist genera lista

apply aplicar un operador a una lista

map aplicar una función a una lista

listp(expr) devuelve true si la expresión

es una lista
```

Los ejemplos que hemos visto de listas hasta ahora son mezcla de números y letras de forma bastante aleatoria. En la práctica, muchas de las listas que aparecen están definidas por alguna regla. Por ejemplo, queremos dibujar las funciones sen(x), sen(2x),..., sen(20x). Seguro que no makelist tienes ganas de escribir la lista completa. Este es el papel de la orden makelist. Para escribir esa lista necesitamos la regla, la fórmula que la define, un parámetro y entre qué dos valores se mueve dicho parámetro:

Las listas también se pueden utilizar como contadores. El caso que suele ser más útil es una lista cuyas entradas sean un rango de enteros. Por ejemplo, los primeros cien naturales empezamos en uno) son

```
(%i23) makelist(i,i,1,100);
```

Listas y matrices Listas

```
[1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16,17,18,19,20,21,22,23,24,25,26,27,28,29,30,31,32,33,34,35,36,37,38,39,40,41,42,43,44,45,46,47,48,49,50,51,52,53,54,55,56,57,58,59,60,61,62,63,64,65,66,67,68,69,70,71,72,73,74,75,76,77,78,79,80,81,82,83,84,85,86,87,88,89,90,91,92,93,94,95,96,97,98,99,100]
```

o si sólo queremos los pares:

```
(%i24) makelist(2*i,i,1,50);

[2,4,6,8,10,12,14,16,18,20,22,24,26,28,30,32,34,36,38,40,

(%o24) 42,44,46,48,50,52,54,56,58,60,62,64,66,68,70,72,74,76,78,

80,82,84,86,88,90,92,94,96,98,100]
```

Ya que tenemos una lista, ¿cómo podemos "jugar" con sus elementos? Por ejemplo, ¿se puede calcular el cuadrado de los 100 primeros naturales? ¿Y su media aritmética o su media geométrica? Las órdenes map y apply nos ayudan a resolver este problema. La orden map permite aplicar una map función a cada uno de los elementos de una lista. Por ejemplo, para calcular sen(1), sen(2),..., sen(10), hacemos lo siguiente

```
(%i25) map(sin,makelist(i,i,1,10));

(%o25) [sin(1),sin(2),sin(3),sin(4),sin(5),sin(6),sin(7),sin(8),

sin(9),sin(10)]
```

o si queremos la expresión decimal

```
(%i26) %,numer;

[0.8414709848079,0.90929742682568,0.14112000805987,

-0.75680249530793,-0.95892427466314,-0.27941549819893,

0.65698659871879,0.98935824662338,0.41211848524176,

-0.54402111088937]
```

La orden apply, en cambio, pasa todos los valores de la lista a un operador que, evidentemente, apply debe saber qué hacer con la lista. Ejemplos típicos son el operador suma o multiplicación. Por ejemplo

```
(%i27) apply("+",makelist(i,i,1,100));
(%o27) 5050
```

nos da la suma de los primeros 100 naturales.

Matrices Listas y matrices

Ejemplo 3.1. Vamos a calcular la media aritmética y la media geométrica de los 100 primeros naturales. ¿Cuál será mayor? ¿Recuerdas la desigualdad entre ambas medias? La media aritmética es la suma de todos los elementos dividido por la cantidad de elementos que sumemos:

```
(%i28) apply("+",makelist(i,i,1,100))/100;
(%o28) \frac{101}{2}
```

La media geométrica es la raíz *n*-ésima del producto de los *n* elementos:

Parece que la media geométrica es menor.

Ejemplo 3.2. ¿Cuál es el módulo del vector (1, 3, -7, 8, 1)? Tenemos que calcular la raíz cuadrada de la suma de sus coordenadas al cuadrado:

```
(%i31) vector: [1,3,-7,8,1];

(%o31) [1,3,-7,8,1]

(%i32) sqrt(apply("+",vector^2));

(%o32) 2√31
```

También es posible calcular el módulo como la raíz cuadrada del producto escalar de un vector consigo mismo.

```
(%i33) sqrt(vector.vector);
(%o33) 2\sqrt{31}
```

A la vista de estos ejemplos, ¿cómo podríamos definir una función que nos devuelva la media aritmética, la media geométrica de una lista o el módulo de un vector?

3.2 Matrices

Las matrices se escriben de forma parecida a las listas y, de hecho, sólo tenemos que agrupar las matrix filas de la matriz escritas como listas bajo la orden matrix. Vamos a definir un par de matrices y un par de vectores que van a servir en los ejemplos en lo que sigue.

LISTAS Y MATRICES MATRICES

```
(%i34)
         A: matrix([1,2,3],[-1,0,3],[2,1,-1]);
         B:matrix([-1,1,1],[1,0,0],[-3,7,2]);
         a: [1,2,1];
         b: [0,1,-1];
          1
              2
(\%035)
          -1
              0
                  3
         2
              1
                 -1
         [-1
             1 1]
(\%036)
              0
                 0
          1
         -3 7
(\%037)
         [1,2,1]
         [0,-1,1]
(\%037)
```

En *wxMaxima* también podemos escribir una matriz usando el menú **Álgebra→Introducir matriz**. Nos aparece una ventana como las de la Figura 3.1 donde podemos rellenar los valores.





Seleccionar tipo de matriz

Introducir valores

Figura 3.1 Introducir matriz

```
matrix(fila1,fila2,...) matriz

matrix_size(matriz) número de filas y columnas

matrixp(expresión) devuelve true si expresión
es una matriz
```

Las dimensiones de una matriz se pueden recuperar mediante la orden matrix_size que devuel- matrix_size ve una lista con el número de filas y columnas.

```
(%i38) matrix_size(A);
(%o38) [3,3]
```

Observación 3.3. Aunque muy similares, *Maxima* distingue entre listas y matrices. La orden matrixp(expresión) devuelve true o false dependiendo de si la expresión es o no una matrixp matriz. Por ejemplo, los vectores *a* y *b* que hemos definido antes, ¿son o no son matrices?

Matrices Listas y matrices

```
(%i39) matrixp(a);
(%o39) false
```

Aunque pueda parecer lo contrario, no son matrices, son listas.

```
(%i40) listp(a);
(%o40) true
```

Sólo es aceptado como matriz aquello que hallamos definido como matriz mediante la orden matrix o alguna de sus variantes. Al menos en *wxMaxima*, hay un pequeño truco para ver si algo es o no una matriz. ¿Cuál es la diferencia entre las dos siguientes salidas?

```
(%i41) [1,2,3];

(%o41) [1,2,3]

(%i42) matrix([1,2,3]);

(%o42) [1 2 3]
```

wxMaxima respeta algunas de las diferencias usuales entre vectores y matrices: no pone comas separando las entradas de las matrices y, además, dibuja los corchetes un poco más grandes en el caso de matrices.

3.2.1 Operaciones elementales con matrices

La suma y resta de matrices se indica como es usual,

en cambio el producto de matrices se indica con un punto, ".", como ya vimos con vectores. El operador * multiplica los elementos de la matriz entrada a entrada.

```
(%i45) A.B;

(%o45)  \begin{bmatrix} -8 & 22 & 7 \\ -8 & 20 & 5 \\ 2 & -5 & 0 \end{bmatrix}
```

LISTAS Y MATRICES MATRICES

```
(%i46) A*B;

(%o46) \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 0 \\ -6 & 7 & -2 \end{bmatrix}
```

Con las potencias ocurre algo parecido: " n " eleva toda la matriz a n, esto es, multiplica la matriz consigo misma n veces,

```
(%i47) A^{^2};

(%o47) \begin{bmatrix} 5 & 5 & 6 \\ 5 & 1 & -6 \\ -1 & 3 & 10 \end{bmatrix}
```

y "^n" eleva cada entrada de la matriz a *n*.

Para el producto de una matriz por un vector sólo tenemos que tener cuidado con utilizar el punto.

```
(%i49) A.a;
(%o49) \begin{bmatrix} 8 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}
```

y no tenemos que preocuparnos de si el vector es un vector "fila" o "columna"

```
(%i50) a.A;
(%o50) [1 3 8]
```

El único caso en que * tiene el resultado esperado es el producto de una matriz o un vector por un escalar.

```
(%i51) 2*A;
(%o51) \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -2 & 0 & 6 \\ 4 & 2 & -2 \end{bmatrix}
```

Matrices Listas y matrices

3.2.2 Otras operaciones usuales

```
rank(matriz)
                                                 rango de la matriz
                              col(matriz,i)
                                                  columna i de la matriz
                              row(matriz,j)
                                                  fila j de la matriz
                         minor(matriz,i,j)
                                                  menor de la matriz obtenido al
                                                  eliminar la fila i y la columna j
submatrix(fila1, fila2, ..., matriz, col1, ...) matriz obtenida al eliminar las
                                                  filas y columnas mencionadas
                    triangularize(matriz)
                                                  forma triangular superior de la matriz
                       determinant(matriz)
                                                  determinante
                             invert(matriz)
                                                  matriz inversa
                         transpose(matriz)
                                                  matriz transpuesta
                         nullspace(matriz)
                                                  núcleo de la matriz
```

Existen órdenes para la mayoría de las operaciones comunes. Podemos calcular la matriz transpuestranspose ta con transpose,

```
(%i52) transpose(A);

(%o52) \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & -1 \end{bmatrix}
```

determinant calcular el determinante,

```
(%i53) determinant(A);
(%o53) 4
```

invert o, ya que sabemos que el determinante no es cero, su inversa:

```
(%i54) invert(A);

(%o54) \begin{bmatrix} -\frac{3}{4} & \frac{5}{4} & \frac{3}{2} \\ \frac{5}{4} & -\frac{7}{4} & -\frac{3}{2} \\ -\frac{1}{4} & \frac{3}{4} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}
```

Como $det(A) \neq 0$, la matriz A tiene rango 3. En general, podemos calcular el rango de una rank matriz cualquiera $n \times m$ con la orden rank

```
(%i55) m:matrix([1,3,0,-1],[3,-1,0,6],[5,-3,1,1])$
(%i56) rank(m);
```

LISTAS Y MATRICES MATRICES

```
(\%056)
           3
```

El rango es fácil de averiguar si escribimos la matriz en forma triangular superior utilizando el método de Gauss con la orden triangularize y le echamos un vistazo a la diagonal:

triangularize

```
(%i57)
         triangularize(m);
               3
              -10
                          9
(\%057)
          0
               0
                   -10
                         102
```

Cualquiera de estos métodos es más rápido que ir menor a menor buscando alguno que no se anule. Por ejemplo, el menor de la matriz A que se obtiene cuando se eliminan la segunda fila y la primera columna es

minor

```
(%i58)
         minor(A,2,1);
(\%058)
```

Caso de que no fuera suficiente con eliminar una única fila y columna podemos eliminar tantas filas y columnas como queramos con la orden submatrix. Esta orden elimina todas las filas que submatrix escribamos antes de una matriz y todas las columnas que escribamos después. Por ejemplo, para eliminar la primera y última columnas junto con la segunda fila de la matriz *m* escribimos:

```
(%i59)
         submatrix(2,m,1,4);
(\%059)
```

En el extremo opuesto, si sólo queremos una fila o una columna de la matriz, podemos usar el comando col para extraer una columna col

```
(\%i60)
          col(m,2);
(\%060)
```

y el comando row para extraer una fila. El resultado de ambas órdenes es una matriz.

row

```
(%i61)
       row(m,1);
         [1 \ 3 \ 0 \ -1]
(%061)
(%i62)
         matrixp(%);
(\%062)
         true
```

Matrices Listas y matrices

Para acabar con esta lista de operaciones, conviene mencionar cómo se calcula el núcleo de una matriz. Ya sabes que el núcleo de una matriz $A = (a_{ij})$ de orden $n \times m$ es el subespacio

$$ker(A) = \{x; A.x = 0\}$$

nullspace y es muy útil, por ejemplo, en la resolución de sistemas lineales de ecuaciones. La orden nullspace nos da una base del núcleo de la matriz:

```
(%i63) nullspace(matrix([1,2,4],[-1,0,2]));

(%o63) span \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \\ -2 \end{pmatrix}
```

3.2.3 Más sobre escribir matrices

Si has utilizado el menú **Álgebra** → **Introducir matriz** para escribir matrices ya has visto que tienes atajos para escribir matrices diagonales, simétricas y antisimétricas.

```
diagmatrix(n,x) matriz diagonal n \times n con x en la diagonal entermatrix(m,n) definir matriz m \times n genmatrix genera una matriz mediante una regla matrix[i,j] elemento de la fila i, columna j de la matriz
```

Existen otras formas de dar una matriz en *Maxima*. La primera de ellas tiene más interés si estás entermatrix utilizando *Maxima* y no *wxMaxima*. Se trata de la orden entermatrix. Por ejemplo, para definir una matriz con dos filas y tres columnas, utilizamos entermatrix(2,3) y *Maxima* nos va pidiendo que escribamos entrada a entrada de la matriz:

También es fácil de escribir la matriz diagonal que tiene un mismo valor en todas las entradas diagmatrix de la diagonal: sólo hay que indicar el orden y el elemento que ocupa la diagonal. Por ejemplo, la matriz identidad de orden 4 se puede escribir como sigue.

```
(%i65) diagmatrix(4,1);
```

LISTAS Y MATRICES MATRICES

Por último, también podemos escribir una matriz si sabemos una regla que nos diga cuál es el valor de la entrada (i, j) de la matriz. Por ejemplo, para escribir la matriz que tiene como entrada $a_{ij} = i * j$, escribimos en primer lugar dicha regla⁶

```
(%i66) a[i,j]:=i*j;
(%o66) a<sub>ij</sub>:=ij
```

y luego utilizamos genmatrix para construir la matriz $(3 \times 3 \text{ en este caso})$:

genmatrix

```
(%i67) genmatrix(a,3,3);

(%o67) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{bmatrix}
```

Observa que hemos utilizado corchetes y no paréntesis para definir la regla a_{ij} . Bueno, que ya hemos definido la matriz a...un momento, ¿seguro?

```
(%i68) matrixp(a);
(%o68) false
```

¿Pero no acabábamos de definirla? En realidad, no. Lo que hemos hecho es definir la regla que permite construir los elementos de la matriz pero no le hemos puesto nombre:

```
(%i69)
         c:genmatrix(a,4,5);
                 3
                 6
                     8
                         10
(\%069)
          3
               9
             6
                    12
                        15
                        20]
             8
                12
                    16
```

Podemos utilizar la misma notación para referirnos a los elementos de la matriz. Por ejemplo, al elemento de la fila i y la columna j, nos referimos como c[i, j] (de nuevo, observa que estamos utilizando corchetes):

```
(%i70) c[2,3];
(%o70) 6
```

 $^{^6}$ Si no has borrado el vector a que definimos hace algunas páginas, Maxima te dará un error.

Matrices Listas y matrices

3.2.4 Valores propios

```
charpoly(matriz,variable) polinomio característico
eigenvalues(matriz) valores propios de la matriz
eigenvectors(matriz) valores y vectores propios de la matriz
```

Los valores propios de una matriz cuadrada, A, son las raíces del polinomio característico det(A - charpoly xI), siendo I la matriz identidad. La orden charpoly nos da dicho polinomio.

```
(%i71) S:matrix([-11/15,-2/15,-4/3],[-17/15,16/15,-1/3],
       [-8/15,4/15,5/3]);

(%o71) \begin{bmatrix}
-\frac{11}{15} & -\frac{2}{15} & -\frac{4}{3} \\
-\frac{17}{15} & \frac{16}{15} & -\frac{1}{3} \\
-\frac{8}{15} & \frac{4}{15} & \frac{5}{3}
\end{bmatrix}
(%i72) charpoly(S,x);

(%o72) \left(\left(\frac{16}{15} - x\right)\left(\frac{5}{3} - x\right) + \frac{4}{45}\right)\left(-x - \frac{11}{15}\right) + \frac{2\left(-\frac{17\left(\frac{5}{3} - x\right)}{15} - \frac{8}{45}\right)}{15} - \frac{4\left(\frac{8\left(\frac{16}{15} - x\right)}{15} - \frac{68}{225}\right)}{3}\right)
(%i73) expand(%);
(%o73) -x^3 + 2x^2 + x - 2
```

Por tanto, sus valores propios son

```
(%i74) solve(%,x);
(%o74) [x=2,x=-1,x=1]
```

eigenvalues

Todo este desarrollo nos lo podemos ahorrar: la orden eigenvalues nos da los valores propios junto con su multiplicidad.

```
(%i75) eigenvalues(S);
(%o75) [[2,-1,1],[1,1,1]]
```

En otras palabras, los valores propios son 2, -1 y 1 todos con multiplicidad 1. Aunque no lo vamos a utilizar, también se pueden calcular los correspondientes vectores propios con la orden eigenvectors:

```
(%i76) eigenvectors(S);
(%o76) [[[2,-1,1],[1,1,1]],[1,-1/2,-2],[1,4/7,1/7],[1,7,-2]]
```

Listas y matrices Ejercicios

La respuesta es, en esto caso, cinco listas. Las dos primeras las hemos visto antes: son los valores propios y sus multiplicidades. Las tres siguientes son los tres vectores propios asociados a dichos valores propios.

3.3 Ejercicios

Ejercicio 3.1. Consideremos los vectores a = (1, 2, -1), b = (0, 2, 3/4), c = (e, 1, 0), y d = (0, 0, 1). Realiza las siguientes operaciones

a) a+b,

c) *c.d*, y

b) 3c + 2b,

d) b.d + 3a.c.

Ejercicio 3.2. Consideremos las matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & 5 & 3 \\ -3 & 1 & -4 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 6 \\ 12 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & -5 \\ -4 & -2 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & -1 & 3 \\ 5 & 4 & -1 & -5 \end{pmatrix} \qquad D = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 & 0 \\ 12 & -5 & 0 & 3 \\ -6 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- a) Calcular A.B, A + B, D.C.
- b) Extraer la segunda fila de A, la tercera columna de C y el elemento (3, 3) de D.
- c) Calcular det(A), det(B) y det(C). Para las matrices cuyo determinante sea no nulo, calcular su inversa. Calcular sus valores propios.
- d) Calcular el rango de las matrices A, B, C, D, D.C y A + B.
- e) Construye una matriz del orden 3×3 , de forma que el elemento (i, j) sea i * j + j i. Calcula el determinante, su inversa si la tiene, y su rango. ¿Cuáles son sus valores propios?

Ejercicio 3.3. Calcula el rango de la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 7 & -4 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 5 & -4 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & 6 & 1 & 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Ejercicio 3.4. Calcula los valores y vectores propios de las siguientes matrices:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 4 & -4 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 4 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix} \text{ y } C = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 9 \\ -4 & 8 & 10 \\ 8 & -4 & -2 \end{pmatrix}$$

Ejercicio 3.5.

a) Genera una lista de 10 números aleatorios entre 5 y 25 y reordénala en orden decreciente.

Ejercicios LISTAS Y MATRICES

Ejercicio 3.6. Define listauno: makelist(i,i,2,21), listados: makelist(i,i,22,31). Realiza las siguientes operaciones usando algunos de los comandos antes vistos.

- a) Multiplica cada elemento de "listauno" por todos los elementos de "listados". El resultado será una lista con 20 elementos (que a su vez serán listas de 10 elementos), a la que llamarás "productos".
- b) Calcula la suma de cada una de las listas que forman la lista "productos" (no te equivoques, comprueba el resultado). Obtendrás una lista con 20 números.
- c) Calcula el producto de los elementos de la lista obtenida en el apartado anterior.

Ejercicio 3.7. Genera una lista de 30 elementos cuyos elementos sean listas de dos números que no sean valores exactos.

Ejercicio 3.8.

- a) Calcula la suma de los números de la forma $\frac{(-1)^{k+1}}{\sqrt{k}}$ desde k=1 hasta k=1000. b) Calcula el producto de los números de la forma $\left(1+\frac{1}{k^2}\right)$ desde k=1 hasta k=1000.

Resolución de ecuaciones

4

4.1 Ecuaciones y operaciones con ecuaciones 71 4.2 Resolución de ecuaciones 72 4.3 Ejercicios 79

Maxima nos va a ser de gran ayuda en la resolución de ecuaciones, ya sean sistemas de ecuaciones lineales con un número grande de incógnitas (y parámetros) o ecuaciones no lineales. Un ejemplo típico es encontrar las soluciones de un polinomio. En este caso es fácil que alguna de las soluciones sea compleja. No importa. Maxima se maneja bien con números complejos. De hecho, siempre trabaja con números complejos. Si tienes alguna duda de cómo operar con números complejos, en el Apéndice A tienes una breve introducción sobre su uso.

4.1 Ecuaciones y operaciones con ecuaciones

En *Maxima*, una ecuación es una igualdad entre dos expresiones algebraicas escrita con el símbolo =.

```
expresión1=expresión2 ecuación

lhs(expresión1=expresión2) expresión1

rhs(expresión1=expresión2) expresión2
```

Si escribimos una ecuación, Maxima devuelve la misma ecuación.

```
(%i1) 3*x^2+2*x+x^3-x^2=4*x^2;
(%o1) x^3+2x^2+2x=4x^2
```

además podemos asignarle un nombre para poder referirnos a ella

```
(%i2) eq:3*x^2+2*x+x^3-a*x^2=4*x^2;
(%o2) x^3-ax^2+3x^2+2x=4x^2
```

y operar como con cualquier otra expresión

```
(%i3) eq-4*x^2;
(%o3) x^3-ax^2-x^2+2x=0
```

Podemos seleccionar la expresión a la izquierda o la derecha de la ecuación con las órdenes lhs y rhs respectivamente.

```
(%i4) lhs(eq);
(%o4) x^3-ax^2+3x^2+2x
```

4.2 Resolución de ecuaciones

Maxima puede resolver los tipos más comunes de ecuaciones y sistemas de ecuaciones algebraicas de forma exacta. Por ejemplo, sabe encontrar las raíces de polinomios de grado bajo (2,3 y 4). En cuanto a polinomios de grado más alto o ecuaciones más complicadas, no siempre será posible encontrar la solución exacta. En este caso, podemos intentar encontrar una solución aproximada en lugar de la solución exacta.

4.2.1 La orden solve

La primera orden que aparece en el menú dentro de *Masolve xima* para resolver ecuaciones es solve. Esta orden intenta dar todas las soluciones, ya sean reales o complejas de una ecuación o sistema de ecuaciones. Se puede acceder a esta orden desde el menú **Ecuaciones** → **Resolver** o escribiendo directamente en la ventana de *Maxima* la ecuación a resolver.

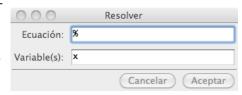


Figura 4.1 Resolver una ecuación

```
(%i5) solve(x^2-3*x+1=0,x);

(%o5) [x=-\frac{\sqrt{5}-3}{2},x=\frac{\sqrt{5}+3}{2}]
```

```
solve(ecuación, incógnita) resuelve la ecuación
solve(expr, incógnita) resuelve la expresión
igualada a cero
solve([ecuaciones], [variables]) resuelve el sistema
multiplicities guarda la multiplicidad
de las soluciones
```

También podemos resolver ecuaciones que dependan de algún parámetro. Consideremos la ecuación "eq1":

```
(%i6) eq1:x^3-a*x^2-x^2+2*x=0;

(%o6) x^3-ax^2-x^2+2x=0

(%i7) solve(eq1,x);

(%o7) [x=-\frac{\sqrt{a^2+2a-7}-a-1}{2}, x=\frac{\sqrt{a^2+2a-7}+a+1}{2}, x=0]
```

Sólo en el caso de ecuaciones con una única variable podemos ahorrarnos escribirla

```
(%i8) solve(x^2+2*x=3);
(%o8) [x=-3,x=1]
```

También podemos no escribir el segundo miembro de una ecuación cuando éste sea cero

```
(%i9) solve(x^2+2*x);

(%o9) [x=-2,x=0]

(%i10) solve(x^2+2*x=0);

(%o10) [x=-2,x=0]
```

Cuando buscamos las raíces de un polinomio hay veces que es conveniente tener en cuenta la multiplicidad de las raíces. Ésta se guarda automáticamente en la variable multiplicities. Por multiplicities ejemplo, el polinomio $x^7 - 2x^6 + 2x^5 - 2x^4 + x^3$ tiene las raíces 0, 1, i, -i,

```
(%i11) solve(x^7-2*x^6+2*x^5-2*x^4+x^3);
(%o11) [x=-%i,x=%i,x=1,x=0]
```

pero estas raíces no pueden ser simples: es un polinomio de grado 7 y sólo tenemos 4 raíces. ¿Cuál es su multiplicidad?

```
(%i12) multiplicities;
(%o12) [1,1,2,3]
```

O sea que i y -i son raíces simples, 1 tiene multiplicidad 2 y 0 es una raíz triple.

Observación 4.1. Mucho cuidado con olvidar escribir cuáles son las incógnitas.



```
(%i13) solve(eq1);
   More unknowns than equations - 'solve'
   Unknowns given:
    [a,x]
    Equations given:
    [x³-ax²+3x²+2x=4x²]
   - an error. To debug this try debugmode(true);
```

Hay dos variables y *Maxima* no sabe con cuál de ellas quedarse como incógnita. Aunque nosotros estemos acostumbrados a utilizar las letras x, y, z como incógnitas, para *Maxima* tanto a como x tienen perfecto sentido como incógnitas y la respuesta en uno de ellos no nos interesa:

```
(%i14) solve(eq1,a);
```

(\%014)
$$\left[a = \frac{x^2 - x + 2}{2}\right]$$

La orden solve no sólo puede resolver ecuaciones algebraicas.

```
(%i15) solve(\sin(x)*\cos(x)=0,x);

solve: is using arc-trig functions to get a solution.

Some solutions will be lost.

(%o15) [x=0,x=\frac{\%pi}{2}]
```

¿Qué ocurre aquí? La expresión sen(x) cos(x) vale cero cuando el seno o el coseno se anulen. Para calcular la solución de sen(x) = 0 aplicamos la función arcoseno a ambos lados de la ecuación. La función arcoseno vale cero en cero pero la función seno se anula en muchos más puntos. Nos estamos dejando todas esas soluciones y eso es lo que nos está avisando *Maxima*.

Como cualquiera puede imaginarse, *Maxima* no resuelve todo. Incluso en las ecuaciones más "sencillas", las polinómicas, se presenta el primer problema: no hay una fórmula en términos algebraicos para obtener las raíces de un polinomio de grado 5 o más. Pero no hay que ir tan lejos. Cuando añadimos raíces, logaritmos, exponenciales, etc., la resolución de ecuaciones se complica mucho. En esas ocasiones lo más que podemos hacer es ayudar a *Maxima* a resolverlas.

```
(%i16) eq:x+3=sqrt(x+1);

(%o16) x+3=sqrt(x+1)

(%i17) solve(eq,x);

(%o17) [x=\sqrt{x+1}-3]

(%i18) solve(eq^2);

(%o18) [x=-\frac{\sqrt{7}\% i+5}{2}, x=\frac{\sqrt{7}\% i-5}{2}]
```

Cómo hacer referencia a las soluciones

Uno de los ejemplos usuales en los que utilizaremos las soluciones de una ecuación es en el estudio de una función. Necesitaremos calcular puntos críticos, esto es, ceros de la derivada. El resultado de la orden solve no es una lista de puntos, es una lista de ecuaciones.

Una primera solución consiste en usar la orden rhs e ir recorriendo uno a uno las soluciones:

```
(%i19) sol:solve(x^2-4*x+3);
(%o19) [x=3,x=1]
```

La primera solución es

```
(%i20) rhs(part(sol,1));
```

```
(%020) 3
```

y la segunda

```
(%i21) rhs(part(sol,2));
(%o21) 1
```

Este método no es práctico en cuanto tengamos un número un poco más alto de soluciones. Tenemos que encontrar una manera de aplicar la orden rhs a toda la lista de soluciones. Eso es justamente para lo que habíamos presentado la orden map:

```
(%i22) sol:map(rhs,solve(x^2-4*x+3));
(%o22) [3,1]
```

Sistemas de ecuaciones

También podemos resolver sistemas de ecuaciones. Sólo tenemos que escribir la lista de ecuaciones y de incógnitas. Por ejemplo, para resolver el sistema

$$x^{2} + y^{2} = 1$$

$$(x-2)^{2} + (y-1)^{2} = 4$$

escribimos

```
(%i23) solve([x^2+y^2=1,(x-2)<sup>2</sup>+(y-1)<sup>2</sup>=4],[x,y]);
(%o23) [[x=\frac{4}{5},y=-\frac{3}{5}],[x=0,y=1]]
```

Siempre hay que tener en cuenta que, por defecto, *Maxima* da todas las soluciones incluyendo las complejas aunque muchas veces no pensemos en ellas. Por ejemplo, la recta x + y = 5 no corta a la circunferencia $x^2 + y^2 = 1$:

```
(%i24) solve([x^2+y^2=1,x+y=5],[x,y]);

(%o24) [[x=-\frac{\sqrt{23}\%i-5}{2},y=\frac{\sqrt{23}\%i+5}{2}],[x=\frac{\sqrt{23}\%i+5}{2},y=-\frac{\sqrt{23}\%i-5}{2}]]
```

Si la solución depende de un parámetro o varios, *Maxima* utilizará %r1, %r2,... para referirse a estos. Por ejemplo,

```
(%i25) solve([x+y+z=3,x-y=z],[x,y,z]);
```

¿Qué pasa si el sistema de ecuaciones no tiene solución? Veamos un ejemplo (de acuerdo, no es muy difícil)

```
(%i26) solve([x+y=0,x+y=1],[x,y]);
[]
```

¿Y si todos los valores de x cumplen la ecuación?

```
(%i27) solve((x+1)^2=x^2+2x+1,x);
(%o27) [x=x]
```

Maxima nos dice que el sistema se reduce a x = x que claramente es cierto para todo x. El siguiente caso es similar. Obviamente $(x + y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$. ¿Qué dice al respecto *Maxima*?

```
(%i28) solve((x+y)^2=x^2+2*x*y+y^2,[x,y]);
    Dependent equations eliminated: (1)
(%o28) [[x=%r3,y=%r2]]
```

En otras palabras, *x* puede tomar cualquier valor e *y* lo mismo.

4.2.2 to_poly_solve

Hay una segunda forma de resolver ecuaciones en *Maxima*. puedes acceder a ella desde el menú **Ecuaciones**→**Resolver** (to_poly). Sin entrar en detalles, algunas ecuaciones las resuelve mejor. Por ejemplo, cuando hay radicales por medio la orden solve no siempre funciona bien:

```
(%i29) solve(3*x=sqrt(x^2+1),x);

(%o29) [x=\frac{\sqrt{x^2+1}}{3}]
```

En cambio, tiene un poco más de éxito

```
(%i30) to_poly_solve(3*x=sqrt(x^2+1),x);

(%o30) %union(\left[x = \frac{1}{2^{(3/2)}}\right])
```

Como puedes ver, la respuesta es el *conjunto* de soluciones que verifica la ecuación. De ahí la palabra union delante de la respuesta.

```
to_poly_solve(ecuación, variable) resuelve la ecuación to_poly_solve(expr, variable) resuelve la expresión igualada a cero
```

Además de este ejemplo, hay otras ocasiones en las que la respuesta de to_poly_solve es mejor o más completa. Por ejemplo, con funciones trigonométricas ya hemos visto que solve no da la lista completa de soluciones

```
(%i31) solve(x*cos(x));
    solve: using arc-trig functions to get a solution.
    Some solutions will be lost.
(%o31) [x=0]
```

En cambio, con to_poly_solve la respuesta es un poco más amplia

```
(%i32) to_poly_solve(x*cos(x),x);

(%o32) %union([x=0],[x=2\pi%z101 - \frac{\pi}{2}],[x=2\pi%z103 + \frac{\pi}{2}])
```

Los parámetros "z101" y "z103" indican un número entero arbitrario y la numeración depende del número de operaciones que hayas realizado. No es quizá la forma más elemental de escribir la solución, pero sí que tenemos todas las soluciones de la ecuación. Observa también que en este caso no hemos escrito una ecuación sino una expresión y to_poly_solve ha resuelto dicha expresión igualada a cero lo mismo que ocurría con la orden solve.

4.2.3 Sistemas de ecuaciones lineales

```
linsolve([ecuaciones],[variables]) resuelve el sistema
```

En el caso particular de sistemas de ecuaciones lineales puede ser conveniente utilizar linsolve en lugar de solve. Ambas órdenes se utilizan de la misma forma, pero linsolve es más eficiente en estos casos. Sólo una observación: sigue siendo importante escribir correctamente qué variables se consideran como incógnitas. El resultado puede ser muy diferente dependiendo de esto.

```
(%i33) eq: [x+y+z+w=1,x-y+z-w=-2,x+y-w=0]$
(%i34) linsolve(eq,[x,y,z]);
(%o34) [x=\frac{4 \text{ w}-3}{2},y=-\frac{2 \text{ w}-3}{2},z=1-2w]
```

¿Cuál es el resultado de linsolve(eq,[x,y,z,w])?

4.2.4 Algsys

```
algsys([ecuaciones],[variables]) resuelve la ecuación o ecuaciones
realonly si vale true, algsys muestra
sólo soluciones reales
```

algsys La orden algsys resuelve ecuaciones o sistemas de ecuaciones algebraicas. La primera diferencia con la orden solve es pequeña: algsys siempre tiene como entrada listas, en otras palabras, tenemos que agrupar la ecuación o ecuaciones entre corchetes igual que las incógnitas.

```
(%i35) eq:x^2-4*x+3;

(%o35) x^2-4*x+3

(%i36) algsys([eq],[x]);

(%o36) [[x=3],[x=1]]
```

La segunda diferencia es que algsys intenta resolver numéricamente la ecuación si no es capaz de encontrar la solución exacta.

```
(%i37) solve(eq:x^6+x+1);

(%o37) [0=x^6+x+1]

(%i38) algsys([eq],[x]);

[[x=-1.038380754458461%i-0.15473514449684],

[x=1.038380754458461%i-0.15473514449684],

[x=-0.30050692030955%i-0.79066718881442],

[x=0.30050692030955%i-0.79066718881442],

[x=0.94540233331126-0.61183669378101%i],

[x=0.61183669378101%i+0.94540233331126]]
```

En general, para ecuaciones polinómicas algsys nos permite algo más de flexibilidad ya que funciona bien con polinomios de grado alto y, además, permite seleccionar las raíces reales. El realonly comportamiento de algsys está determinado por la variable realonly. Su valor por defecto es false. Esto significa que algsys muestra todas las raíces. Si su valor es true sólo muestra las raíces reales.

```
(%i39) eq:x^4-1=0$
(%i40) realonly;
(%o40) false
(%i41) algsys([eq],[x]);
(%o41) [[x=1],[x=-1],[x=%i],[x=-%i]]
(%i42) realonly:true$
```

RESOLUCIÓN DE ECUACIONES EJERCICIOS

```
(%i43) algsys([eq],[x]);
(%o43) [[x=1],[x=-1]]
```

4.3 Ejercicios

Ejercicio 4.1. Calcula los puntos donde se cortan las parábolas $y = x^2$, $y = 2x^2 + ax + b$. Discute todos los casos posibles dependiendo de los valores de a y b.

Ejercicio 4.2. Dibuja, en un mismo gráfico, la elipse de semieje horizontal a = 3 y de semieje vertical b = 5 y la bisectriz del primer cuadrante. Calcula los puntos donde se cortan ambas curvas.

(E) Ejercicio 4.3.

- a) Comprueba que los puntos $A = (-\sqrt{7}, -1)$ y $B = (\sqrt{7}, 1)$ pertenecen a las graficas de las dos curvas siguientes: la circunferencia de centro (0,0) y radio $\sqrt{8}$ y la hipérbola de ecuación $x^2 y^2 = 6$.
- b) Dibuja, en un mismo gráfico, las dos curvas anteriores, así como los puntos *A* y *B* y el centro de la circunferencia dada. Utiliza opciones de color y grosor de línea para diferenciar los distintos objetos representados.
- c) En el gráfico anterior, dibuja también la recta que une los puntos representados.

Ejercicio 4.4. Consideremos la circunferencia de centro (0,0) y radio 2. Dibújala. Ahora consideremos un rectángulo centrado en el origen e inscrito en ella. Determina el rectángulo así construido cuya área sea 1.

Ejercicio 4.5. Representa gráficamente y determina los puntos de corte de las siguientes curvas:

- a) la recta x y = 5 y la parábola $(x 1)^2 + y = 4$;
- b) la hipérbola equilátera y la circunferencia de centro (-1, 1) y radio 1;
- c) las circunferencias de centro (0,0) y radio 2 y la de centro (-1,3) y radio 3.

Ejercicio 4.6. Resolver la ecuación logarítmica:

$$\log(x) + \log(x+1) = 3$$

Métodos numéricos de resolución de ecuaciones

5

- 5.1 Introducción al análisis numérico 81 5.2 Resolución numérica de ecuaciones con *Maxima* 85
- 5.3 Breves conceptos de programación 88 5.4 El método de bisección 92 5.5 Métodos de iteración funcional 102

En este capítulo vamos a ver cómo encontrar soluciones aproximadas a ecuaciones que no podemos resolver de forma exacta. En la primera parte, presentamos algunos de los comandos incluidos en *Maxima* para este fin. En la segunda parte, mostramos algunos métodos para el cálculo de soluciones como el método de bisección o el de Newton-Raphson.

Comenzamos la primera sección hablando sobre las ventajas e inconvenientes de trabajar en modo numérico.

5.1 Introducción al análisis numérico

Los ordenadores tienen un capacidad limitada para almacenar cada número real por lo que en un ordenador únicamente pueden representarse un número finito de números reales. Nos referiremos a ellos como números máquina. Si un número real no coincide con uno de estos números máquina, entonces se aproxima al más próximo. En este proceso se pueden producir, y de hecho se producen, errores de redondeo al eliminar decimales. También se pueden introducir errores en la conversión entre sistema decimal y sistema binario: puede ocurrir que un número que en sistema decimal presente un número finito de dígitos, en sistema binario presente un número infinito de los mismos.

Como consecuencia de esto, algunas propiedades aritméticas dejan de ser ciertas cuando utilizamos un ordenador.

La precisión de un número máquina depende del número de bits utilizados para ser almacenados. Puede producirse una severa reducción en la precisión si al realizar los cálculos se restan dos números similares. A este fenómeno se le conoce como cancelación de cifras significativas. Lo que haremos para evitar este fenómeno será reorganizar los cálculos en un determinado desarrollo.

5.1.1 Números y precisión

Todos los números que maneja Maxima tienen precisión arbitraria. Podemos calcular tantos decimales como queramos. Si es posible, Maxima trabaja de forma exacta

```
(%i1) sqrt(2);
(%o1) √2
```

o podemos con la precisión por defecto

```
(%i2) sqrt(2),numer;
(%o2) 1.414213562373095
```

Cuando decimos que $\sqrt{2}$ es un número de precisión arbitraria no queremos decir que podamos escribir su expresión decimal completa (ya sabes que es un número irracional) sino que podemos elegir el número de dígitos que deseemos y calcular su expresión decimal con esa precisión.

```
(%i3) fpprec:20;

(%o3) 20

(%i4) bfloat(sqrt(2));

(%o4) 1.4142135623730950488b0
```

Vamos a comentar un par de detalles que tenemos que tener en cuenta en este proceso.

Errores de redondeo

Si sólo tenemos 5 dígitos de precisión, ¿cómo escribimos el número 7.12345? Hay dos métodos usuales: podemos truncar o podemos redondear. Por truncar se entiende desechar los dígitos sobrantes. El redondeo consiste en truncar si los últimos dígitos están entre 0 y 4 y aumentar un dígito si estamos entre 5 y 9. Por ejemplo, 7.46 se convertiría en 7.4 si truncamos y en 7.5 si redondeamos. El error es siempre menor en utilizando redondeo. ¿Cuál de las dos formas usa Maxima? Puedes comprobarlo tu mismo.

```
(%i5) fpprec:5;
(%o5) 5
(%i6) bfloat(7.12345);
(%o6) 7.1234b0
```

¿Qué pasa si aumentamos la precisión en lugar de disminuirla?

```
(%i7) fpprec:20;

(%o7) 20

(%i8) bfloat(0.1);

(%o8) 1.0000000000000000555b-1
```

¿Qué ha pasado? 0.1 es un número exacto. ¿Porqué la respuesta no ha sido 0.1 de nuevo? Fíjate en la siguiente respuesta

```
(%i9) bfloat(1/10);
```

```
(%o9) 1.0b-1
```

¿Cuál es la diferencia entre una otra? ¿Porqué una es exacta y la otra no? La diferencia es el error que se puede añadir (y acabamos de ver que se añade) cuando pasamos de representar un número en el sistema decimal a binario y viceversa.

5.1.2 Aritmética de ordenador

Sabemos que el ordenador puede trabajar con números muy grandes o muy pequeños; pero, por debajo de cierto valor, un número pequeño puede hacerse cero debido al error de redondeo. Por eso hay que tener cuidado y recordar que propiedades usuales en la aritmética real (asociatividad, elemento neutro) no son ciertas en la aritmética de ordenador.

Elemento neutro

Tomamos un número muy pequeño, pero distinto de cero y vamos a ver cómo *Maxima* interpreta que es cero:

```
(%i10) h:2.22045*10^(-17);
(%o10) 2.22045 10<sup>-17</sup>
```

Y si nos cuestionamos si h funciona como elemento neutro:

```
(%i11) is(h+1.0=1.0);
(%o11) true
```

la respuesta es que sí que es cierto que h+1.0=1.0, luego h sería cero.

Por encima, con números muy grandes puede hacer cosas raras.

```
(%i12) g:15.0+10^(20);
(%o12) 1.10<sup>20</sup>
(%i13) is(g-10^(20)=0);
(%o13) false
(%i14) g-10^(20);
(%o14) 0.0
```

Aquí no sale igual, pero si los restáis cree que la diferencia es cero.

Propiedad asociativa de la suma

Con aritmética de ordenador vamos a ver que no siempre se cumple que: (a+b)+c=a+(b+c)

```
(%i15) is((11.3+10^(14))+(-(10)^14)=11.3+(10^(14)+(-(10)^14)));
```

```
(%o15) false
```

Si ahora trabajamos con números exactos, vamos a ver qué pasa:

```
(%i16) is((113/10+10^(14))+(-(10)^14)=113/10+(10^(14)+(-(10)^14)));
(%o16) true
```

5.1.3 Cancelación de cifras significativas

Como hemos visto, uno de los factores que hay que tener en cuenta a la hora de realizar cálculos, son aquellas operaciones que involucren valores muy grandes o cercanos a cero. Esta situación se presenta por ejemplo, el cálculo de la diferencia de los cuadrados de dos números muy similares

```
(%i17) a:1242123.78$
b:1242123.79$
a^2-b^2;
(a-b)*(a+b);

(%o18) -24842.4755859375

(%o18) -24842.47572313636
```

¿Por cierto? ¿Cuál es el resultado correcto? Probemos de otra forma

```
(%i19) a:124212378$
b:124212379$
a^2-b^2;
(a-b)*(a+b);

(%o20) -248424757

(%o21) -248424757
```

Parece que el resultado correcto es -24842.4757. Ninguno de los dos anteriores. Vale. Veamos otro ejemplo usando basado en la misma idea. Fijemos la precisión 40 y consideremos el número *a*:

Ahora vamos a calcular: 1 + a y $(a^2 - 1)/(a - 1)$. Deberían ser iguales, ya que ambas expresiones matemáticamente son equivalentes:

$$1 + a = \frac{(a-1)(a+1)}{a-1} = \frac{a^2 - 1}{a-1},$$

en cambio,

```
(%i24) b:1+a$
(%i25) c:(a^2-1)/(a-1)$
(%i26) is(b=c);
(%o26) false
```

No las reconoce como iguales. Este es el resultado del efecto de cancelación de cifras significativas que tiene lugar cuando se restan dos cantidades muy parecidas. En este caso es claro cuál de ambas formas de realizar el cálculo es mejor.

5.2 Resolución numérica de ecuaciones con Maxima

Las ecuaciones polinómicas se pueden resolver de manera aproximada. Los comandos allroots y realroots están especializados en encontrar soluciones racionales aproximadas de polinomios en una variable.

```
allroots(polinomio) soluciones aproximadas del polinomio
bfallroots(polinomio) soluciones aproximadas del polinomio
con precisión arbitraria
realroots(polinomio) soluciones aproximadas reales del polinomio
realroots(polinomio, error) soluciones aproximadas reales del polinomio
con cota del error
nroots(polinomio,a,b) número de soluciones reales
del polinomio entre a y b
algsys([ecuaciones],[variables]) resuelve la ecuación o ecuaciones
```

Estás órdenes nos dan todas las soluciones reales y complejas de un polinomio en una variable y son útiles en polinomios de grado alto cuando falla la orden solve. La primera de ellas, allroots nos da las soluciones con la precisión por defecto

bfallroots Si queremos una precisión determinada, usamos la orden bfallroots.

```
(%i29) fpprec:6$
    bfallroots(eq);
    [x=0.0b0,x=3.0191b-1%i+8.44063b-1,
        x=8.44063b-1-3.0191b-1%i,x=8.92279b-1%i-3.28481b-1,
        x=-8.92279b-1%i-3.28481b-1,x=5.11037b-1%i-8.09838b-1,
        x=-5.11037b-1%i-8.09838b-1,x=1.18924b0%i+2.94256b-1,
        x=2.94256b-1-1.18924b0%i]
```

realroots Si sólo nos interesan las soluciones reales, la orden realroots calcula soluciones racionales aproximadas del polinomio.

```
(%i30) eq1:x^4-3*x^3+x^2-4*x+12$
(%i31) realroots(eq1);
(%o31) [x=2,x=\frac{81497599}{33554432}]
```

Si comparas con la salida de allroots, comprobarás que 2 es solución, pero que $\frac{81497599}{33554432}$ sólo es una solución aproximada. La precisión con la que se realiza la aproximación se puede controlar con un segundo parámetro. Por ejemplo, si queremos que el error sea menor que 10^{-5} , escribimos lo siguiente.

```
(%i32) realroots(eq1,10^(-5));

(%o32) [x=2,x=\frac{636699}{262144}]
```

Recuerda que la variable multiplicities guarda la multiplicidad de cada una de las raíces de la última ecuación que has resuelto.

```
(%i33) realroots((x-2)^2*eq1,10^(-5));
(%o33) [x=2,x=\frac{636699}{262144}]
(%i34) multiplicities;
(%o34) [3,1]
```

Por último, comentar que es posible saber el número de raíces de un polinomio en una variable en un intervalo concreto. Incluso se admiten $\pm \infty$ como posibles extremos del intervalo.

```
(%i35) nroots(eq1,0,2);
(%o35) 1
```

eso sí, ten cuidado porque se cuentan raíces con su multiplicidad

```
(%i36) nroots((x-2)^2*eq1,0,2);
(%o36) 3
```

El teorema de los ceros de Bolzano

Uno de los primeros resultados que aprendemos sobre funciones continuas es que si cambian de signo tienen que valer cero en algún momento. Para que esto sea cierto nos falta añadir un ingrediente: la funciones tienen que estar definidas en intervalos. Este resultado se conoce como teorema de los ceros de Bolzano y es una variante del teorema del valor intermedio.

```
Teorema 5.1. Sea f:[a,b] \to \mathbb{R} una función continua verificando que f(a)f(b) < 0, entonces existe c \in ]a,b[ tal que f(c)=0.
```

Teorema de los ceros de Bolzano

Ejemplo 5.2. Una de las utilidades más importantes del Teorema de los ceros de Bolzano es garantizar que una ecuación tiene solución. Por ejemplo, para comprobar que la ecuación $e^x + \log(x) = 0$ tiene solución, estudiamos la función $f(x) = e^x + \log(x)$: es continua en \mathbb{R}^+ y se puede comprobar que $f(e^{-10}) < 0$ y $0 < f(e^{10})$. Por tanto, la ecuación $e^x + \log(x) = 0$ tiene al menos una solución entre e^{-10} y e^{10} . En particular, tiene solución en \mathbb{R}^+ .

```
find_{root}(f(x),x,a,b) solución de f en [a,b]
```

El comando find_root encuentra una solución de una función (ecuación) continua que cambia de signo por el método de bisección, esto es, dividiendo el intervalo por la mitad y quedándose con aquella mitad en la que la función sigue cambiando de signo. En realidad el método que utiliza *Maxima* es algo más elaborado pero no vamos a entrar en más detalles.

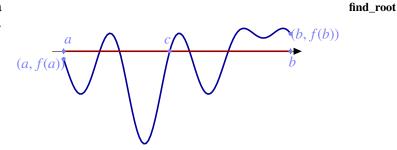


Figura 5.1 Teorema de los ceros de Bolzano

```
(%i37) f(x):=exp(x)+log(x);
(%o37) f(x):=exp(x)+log(x)
```

Buscamos un par de puntos donde cambie de signo

```
(%i38) f(1);

(%o38) %e

(%i39) f(exp(-3));

(%o39) %e<sup>%e-3</sup>+3
```

¿Ese número es negativo?

```
(%i40) is(f(exp(-3))<0);
(%o40) true
```

o bien,

```
(%i41) f(exp(-3)),numer;
(%o41) -1.948952728663784
```

Vale, ya que tenemos dos puntos donde cambia de signo podemos utilizar find_root:

```
(%i42) find_root(f(x),x,exp(-3),1);
(%o42) 0.26987413757345
```

Observación 5.3. Este método encuentra *una* solución pero no nos dice cuántas soluciones hay. Para eso tendremos que echar mano de otras herramientas adicionales como, por ejemplo, el estudio de la monotonía de la función.

5.2.1 Ejercicios

Ejercicio 5.1. Calcula las soluciones de $8 \operatorname{sen}(x) + 1 - \frac{x^2}{3} = 0$.

Ejercicio 5.2. Encuentra una solución de la ecuación $tan(x) = \frac{1}{x}$ en el intervalo $\left]0, \frac{\pi}{2}\right[$.

Ejercicio 5.3. ¿Cuantas soluciones tiene la ecuación $\frac{e^x}{2} - 2 \operatorname{sen}(x) = 1$ en el intervalo [-3, 3]?

5.3 Breves conceptos de programación

Hemos visto cómo resolver ecuaciones y sistemas de ecuaciones con Maxima mediante la orden solve o algsys. La resolución de ecuaciones y sistemas de ecuaciones de manera exacta está limitada a aquellas para los que es posible aplicar un método algebraico sencillo. En estas condiciones, nos damos cuenta de la necesidad de encontrar o aproximar soluciones para ecuaciones del tipo f(x) = 0, donde, en principio, podemos considerar como f cualquier función real de una variable. Nuestro siguiente objetivo es aprender a "programar" algoritmos con Maxima para aproximar la solución de estas ecuaciones.

Lo primero que tenemos que tener en cuenta es que no existe ningún método general para resolver todo este tipo de ecuaciones en un número finito de pasos. Lo que sí tendremos es condiciones para poder asegurar, bajo ciertas hipótesis sobre la función f, que un determinado valor es una aproximación de la solución de la ecuación con un error prefijado.

El principal resultado para asegurar la existencia de solución para la ecuación f(x) = 0 en un intervalo [a,b], es el Teorema de Bolzano que hemos recordado más arriba. Dicho teorema asegura que si f es continua en [a,b] y cambia de signo en el intervalo, entonces existe al menos una solución de la ecuación en el intervalo [a,b].

Vamos a ver dos métodos que se basan en este resultado. Ambos métodos nos proporcionan un algoritmo para calcular una sucesión de aproximaciones, y condiciones sobre la función f para poder asegurar que la sucesión que obtenemos converge a la solución del problema. Una vez asegurada esta convergencia, bastará tomar alguno de los términos de la sucesión que se aproxime a la sucesión con la exactitud que deseemos.

5.3.1 Bucles

Antes de introducirnos en el método teórico de resolución, vamos a presentar algunas estructuras sencillas de programación que necesitaremos más adelante.

La primera de las órdenes que vamos a ver es el comando for, usada para realizar bucles. Un bucle es un proceso repetitivo que se realiza un cierto número de veces. Un ejemplo de bucle puede ser el siguiente: supongamos que queremos obtener los múltiplos de siete comprendidos entre 7 y 70; para ello, multiplicamos 7 por cada uno de los números naturales comprendidos entre 1 y 10, es decir, repetimos 10 veces la misma operación: multiplicar por 7.

```
for var:valor1 step valor2 thru valor3 do expr bucle for for var:valor1 step valor2 while cond do expr bucle for for var:valor1 step valor2 unless cond do expr bucle for
```

En un bucle for nos pueden aparecer los siguientes elementos (no necesariamente todos)

- a) var:valor1 nos sitúa en las condiciones de comienzo del bucle.
- b) cond dirá a Maxima el momento de detener el proceso.
- c) step valor2 expresará la forma de aumentar la condición inicial.
- d) *expr* dirá a *Maxima* lo que tiene que realizar en cada paso; *expr* puede estar compuesta de varias sentencias separadas mediante punto y coma.

En los casos en que el paso es 1, no es necesario indicarlo.

```
for var:valor1 thru valor3 do expr bucle for con paso 1
for var:valor1 while cond do expr bucle for con paso 1
for var:valor1 unless cond do expr bucle for con paso 1
```

Para comprender mejor el funcionamiento de esta orden vamos a ver algunos ejemplos sencillos. En primer lugar, generemos los múltiplos de 7 hasta 70:

```
(%i43) for i:1 step 1 thru 10 do print(7*i);
7
14
21
28
35
42
49
56
63
70
```

```
(%o43) done
```

Se puede conseguir el mismo efecto sumando en lugar de multiplicando. Por ejemplo, los múltiplos de 5 hasta 25 son

```
(%i44) for i:5 step 5 thru 25 do print(i);
5
          10
          15
          20
          25
(%o44) done
```

Ejemplo 5.4. Podemos utilizar un bucle para sumar una lista de números pero nos hace falta una variable adicional en la que ir guardando las sumas parciales que vamos obteniendo. Por ejemplo, el siguiente código suma los cuadrados de los 100 primeros naturales.

```
print(expr1,expr2,...) escribe las expresiones en pantalla
```

print En la suma anterior hemos utilizado la orden print para escribir el resultado en pantalla. La orden print admite una lista, separada por comas, de literales y expresiones.

Por último, comentar que no es necesario utilizar una variable como contador. Podemos estar ejecutando una serie de expresiones mientras una condición sea cierta (bucle while) o mientras sea falsa (bucle unless). Incluso podemos comenzar un bucle infinito con la orden do, sin ninguna condición previa, aunque, claro está, en algún momento tendremos que ocuparnos nosotros de salir (recuerda el comando return).

```
while cond do expr bucke while
unless cond do expr bucke unless
do expr bucke for
return (var) bucke for
```

Este tipo de construcciones son útiles cuando no sabemos cuántos pasos hemos de dar pero tenemos clara cuál es la condición de salida. Veamos un ejemplo bastante simple: queremos calcular cos(x) comenzando en x = 0 e ir aumentando de 0.3 en 0.3 hasta que el coseno deje de ser positivo.

```
(%i46) i:0;
(%o46) 0
(%i47) while cos(i)>0 do (print([i,cos(i)]),i:i+0.3);
       [0, 1]
       [0.3, 0.95533648560273]
       [0.6, 0.82533560144755]
       [0.9, 0.62160994025671]
       [1.2, 0.36235771003359]
       [1.5, 0.070737142212368]
(%o47) done
```

5.3.2 Condicionales

La segunda sentencia es la orden condicional if. Esta sentencia comprueba si se verifica una condición, después, si la condición es verdadera *Maxima* ejecutará una *expresión1*, y si es falsa ejecutará otra *expresión2*.

```
if condición then expr1 else expr2 condicional if-then-else
if condición then expr condicional if-then
```

La expresiones 1 y 2 pueden estar formadas por varias órdenes separadas por comas. Como siempre en estos casos, quizá un ejemplo es la mejor explicación:

```
(%i48) if log(2)<0 then x:5 else 3;
(%o48) 3
```

Observa que la estructura if-then-else devuelve la expresión correspondiente y que esta expresión puede ser una asignación, algo más complicado o algo tan simple como "3".

La última sentencia de programación que vamos a ver es la orden return(var) cuya única finalidad es la de interrumpir un bucle en el momento que se ejecuta y devolver un valor. En el siguiente ejemplo se puede comprender rápidamente el uso de esta orden.

```
(%i49) for i:1 thru 10 do
    (
    if log(i)<2 then print("el logaritmo de",i,"es menor
        que 2")    else return(x:i)
    )$
print("el logaritmo de ",x," es mayor que 2")$
el logaritmo de 1 es menor que 2
el logaritmo de 2 es menor que 2
el logaritmo de 3 es menor que 2
el logaritmo de 4 es menor que 2
el logaritmo de 5 es menor que 2
el logaritmo de 6 es menor que 2
el logaritmo de 7 es menor que 2
el logaritmo de 8 es mayor que 2</pre>
```

Observación 5.5. La variable que se utiliza como contador, i en el caso anterior, es siempre local al bucle. No tiene ningún valor asignado fuera de él. Es por esto que hemos guardado su valor en una variable auxiliar, x, para poder usarla fuera del bucle.

5.3.3 Ejercicios

Ejercicio 5.4. Usa el comando for en los siguientes ejemplos:

- a) Sumar los números naturales entre 400 y 450.
- b) Calcula la media de los cuadrados de los primeros 1000 naturales.

Ejercicio 5.5. Dado un número positivo x, se puede conseguir que la suma

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n}$$

sea mayor que x tomando un número n suficientemente grande. Encuentra la forma de calcular dicho número de manera general. ¿Cuál es el valor para x = 10, 11 y 13?

Ejercicio 5.6. Calcula las medias geométricas de los *n* primeros naturales y averigua cuál es el primer natural para el que dicha media es mayor que 20.

Ejercicio 5.7. Calcula la lista de los divisores de un número natural *n*.

5.4 El método de bisección

El método de bisección es una de las formas más elementales de buscar una solución de una ecuación. Ya sabemos que si una función continua cambia de signo en un intervalo, entonces se anula en algún punto. ¿Cómo buscamos dicho punto?

Comencemos con una función $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ continua y verificando que tiene signos distintos en los extremos del intervalo. La idea básica es ir dividiendo el intervalo por la mitad en dos subintervalos, $[a, \frac{1}{2}(a+b)]$ y $[\frac{1}{2}(a+b), b]$, y elegir aquel en el que la función siga cambiando de signo. Si repetimos este proceso, obtenemos un intervalo cada vez más pequeño donde se encuentra la raíz.

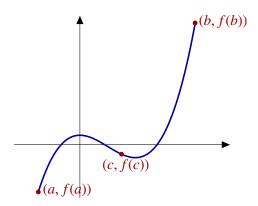


Figura 5.2 Método de bisección

Más concretamente el proceso sería,

Datos iniciales: función f, números a, b **Se verifica que:** f(a)f(b) < 0

bucle

- \triangleright Calculamos el punto medio c = (a + b)/2,
- \triangleright Comparamos los signos de f(a), f(c) y f(b)
- > y elegimos aquél donde la función cambie de signo

final bucle

5.4.1 Un ejemplo concreto

Vamos a aplicar este método a la función $f(x) = x^6 + x - 5$ en el intervalo [0, 2].

Definiremos en primer lugar la función y el intervalo y luego un bucle que nos calcula el intervalo donde, después de los pasos que digamos, se encuentra localizado el cero de la función.

```
(%i50) f(x):=x^6+x-5;
a:0.0;
b:2.0;
(%o51) x^6+x-5
(%o52) 0.0
(%o53) 2.0
```

Observa que hemos declarado a y b como valores numéricos. Comprobamos que la función cambia de signo.

```
(%i54) f(a)*f(b);
(%o54) -305.0
```

Ahora el bucle,7

⁷ Los símbolos /* y */ indican el principio y el fin de un comentario. No se ejecutan.

```
(%i55)
        for i:1 thru 10 do
          c:(a+b)/2, /* calculamos el punto medio */
          if f(a)*f(c)<0 /* ; cambia de signo en [a,c]? */
            then b:c /* elegimos [a,c] */
            else a:c, /* elegimos [c,b] */
          print(a,b) /* escribimos los resultados por pantalla */
        1.0 2.0
        1.0 1.5
        1.0 1.25
        1.125 1.25
        1.1875 1.25
(\%055)
        1.21875 1.25
        1.234375 1.25
        1.2421875 1.25
        1.24609375 1.25
        1.24609375 1.248046875
```

Fíjate que ya sabemos que la solución es aproximadamente 1.24. No podemos estar seguros todavía del tercer decimal. Quizá sería mejor repetir el bucle más de diez veces, pero, ¿cuantas? Podemos establecer como control que la distancia entre los extremos sea pequeña. Eso sí, habría que añadir un tope al número de pasos para asegurarnos de que el bucle termina.

Observación 5.6. Si no se quiere ralentizar mucho la ejecución de este bucle y del resto de programas en el resto del tema, es conveniente trabajar en modo númerico. Recuerda que este comportamiento se controla con la variable numer. Puedes cambiarlo en el menú Numérico→Conmutar salida numérica o directamente estableciendo el valor de numer en verdadero.

```
(%i56)
         numer:true;
(\%056)
         true
```

Control del error

En este método es fácil acotar el error que estamos cometiendo. Sabemos que la función f se anula entre a y b. ¿Cuál es la mejor elección sin tener más datos? Si elegimos a la solución, teóricamente, podría ser b. El error sería en este caso b - a. ¿Hay alguna elección mejor? Sí, el punto medio c = (a+b)/2. ¿Cuál es el error ahora? Lo peor que podría pasar sería que la solución fuera alguno de los extremos del intervalo. Por tanto, el error sería como mucho $\frac{b-a}{2}$. En cada paso que damos dividimos el intervalo por la mitad y al mismo tiempo también el error cometido que en el paso *n*-ésimo es menor o igual que $\frac{b-a}{2n}$.

A partir de aquí, podemos deducir el número de iteraciones necesarias para obtener una aproximación con un error o exactitud prefijados. Si notamos por "err" a la exactitud prefijada, entonces para conseguir dicha precisión, el número "n" de iteraciones necesarias deberá satisfacer

$$\frac{b-a}{2^n} \le err$$

así,

$$n \ge \log_2\left(\frac{b-a}{err}\right) = \frac{\log\left(\frac{b-a}{err}\right)}{\log(2)}.$$

```
ceiling(a) menor entero mayor o igual que a
```

La orden ceiling (x) nos da el menor entero mayor o igual que x. Bueno, ya sabemos cuántos ceiling pasos tenemos que dar. Reescribimos nuestro algoritmo con esta nueva información:

Datos iniciales: función f, números a, b, error err, contador i

Se verifica que: f(a)f(b) < 0

para i:1 hasta número de pasos hacer

- \triangleright Calculamos el punto medio c = (a + b)/2,
- \triangleright Comparamos los signos de f(a), f(c) y f(b)
- > y elegimos aquél donde la función cambie de signo

final bucle

Volviendo a nuestro ejemplo, nos quedaría algo así.

```
(%i57)  f(x):=x^6+x-5;
  a:0$
  b:2$
  err:10^(-6)$
  log2(x):=log(x)/log(2)$ /* hay que definir el logaritmo en
  base 2 */
  pasos:ceiling(log2((b-a)/err))$
  for i:1 thru pasos do
    (
      c:(a+b)/2,
      if f(a)*f(c)<0
            then b:c
            else a:c,
      print(a,b) /* escribimos los resultados por pantalla */
      )$</pre>
```

¿Y si hay suerte?

Si encontramos la solución en un paso intermedio no habría que hacer más iteraciones. Deberíamos parar y presentar la solución encontrada. En cada paso, tenemos que ir comprobando que f(c) vale o no vale cero. Podríamos comprobarlo con una orden del tipo is(f(c)=0), pero recuerda que con valores numéricos esto puede dar problemas. Mejor comprobemos que es "suficientemente" pequeño.

```
Datos iniciales: función f, números a, b, error err, contador i, precisión pr

Se verifica que: f(a)f(b) < 0

▷ Calculamos el número de pasos

para i:1 hasta número de pasos hacer

▷ Calculamos el punto medio c = (a + b)/2,

si f(c) < pr entonces

▷ La solución es c

en otro caso

▷ Comparamos los signos de f(a), f(c) y f(b)

▷ y elegimos aquél donde la función cambie de signo

final si

▷ La solución aproximada es c

final del bucle
```

En nuestro ejemplo, tendríamos lo siguiente

```
(%i58)
        f(x) := x^6 + x - 5;
        a:0$
        b:2$
        err:10^(-6)$
        pr:10<sup>(-5)</sup>$
        log2(x) := log(x)/log(2)$
        pasos:ceiling(log2((b-a)/err))$
        for i:1 thru pasos do
           (
           c:(a+b)/2,
           if abs(f(c))<pr
             then (print("La solucion es exacta"), return(c))
             else if f(a)*f(c)<0
               then b:c
               else a:c
           )$
        print("la solucion es ",c)$ /* aproximada o exacta, es la
        solución */
```

¿Se te ocurren algunas mejoras del algoritmo? Algunas ideas más:

- a) el cálculo de f(a)f(c) en cada paso no es necesario: si sabemos el signo de f(a), sólo necesitamos saber el signo de f(c) y no el signo del producto,
- b) habría que comprobar que f(a) y f(b) no son cero (eso ya lo hemos hecho) ni están cerca de cero como hemos hecho con c.
- c) Si queremos trabajar con una precisión mayor de 16 dígitos, sería conveniente utilizar numéros en coma flotante grandes.

5.4.2 Funciones y bloques

Una vez que tenemos más o menos completo el método de bisección, sería interesante tener una forma cómoda de cambiar los parámetros iniciales: la función, la precisión, los extremos, etc. Un bloque es la estructura diseñada para esto: permite evaluar varias expresiones y devuelve el último resultado salvo petición expresa.

La forma más elemental de "programa" en *Maxima* es lo que hemos hecho dentro del cuerpo del bucle anterior: entre paréntesis y separados por comas se incluyen comandos que se ejecutan sucesivamente y devuelve como salida la respuesta de la última sentencia.

```
(%i59) (a:3,b:2,a+b);
(%o59) 5
```

Variables y funciones locales

Es conveniente tener la precaución de que las variables que se utilicen sean locales a dicho programa y que no afecten al resto de la sesión. Esto se consigue agrupando estas órdenes en un bloque

```
(%i60) a:1;
(%o60) 1
(%i61) block([a,b],a:2,b:3,a+b);
(%o61) 5
(%i62) a;
(%o62) 1
```

Como puedes ver, la variable a global sigue valiendo uno y no cambia su valor a pesar de las asignaciones dentro del bloque. Esto no ocurre con las funciones que definamos dentro de un bloque. Su valor es global a menos que lo declaremos local explícitamente con la sentencia local. local Observa la diferencia entre las funcione f y g.

Si preguntamos por el valor de f o de g fuera del bloque, f tiene un valor concreto y g no:

```
(%i64) f(x);
(%o64) x^2
```

```
(%i65) g(x);
(%o65) g(x)
```

```
local(funciones) declara funciones locales a un bloque
return(expr) detiene la ejecución de un
bloque y devuelve expr
block([var1,var2,...],expr1,expr2,...) evalúa expr1, expr2,... y devuelve
la última expresión evaluada
```

El último paso suele ser definir una función que permite reutilizar el bloque. Por ejemplo, el factorial de un número natural *n* se define recursivamente como

```
1! = 1, (n + 1)! = (n + 1) \cdot n!.
```

Podemos calcular el factorial de un natural usando un bucle: usaremos la variable f para ir acumulando los productos sucesivos y multiplicamos todos los naturales hasta llegar al pedido.

```
(%i66) fact(n):=block([f:1], for k:1 thru n do f:f*k,f);
(%o66) fact(n):=block([f:1],for k thru n do f:f*k,f)
(%i67) fact(5);
(%o67) 120
```

¿Y si quiero acabar antes?

Si queremos salir de un bloque y devolver un resultado antes de llegar a la última expresión, podemos usar la orden return. Por ejemplo, recuerda la definición que hicimos en el primer tema de la función logaritmo con base arbitraria.

```
(%i68) loga(x):=log(x)/log(a)$
```

Esto podemos mejorarlo algo utilizando dos variables:

```
(%i69) loga(x,a):=log(x)/log(a)$
```

pero deberíamos tener en cuenta si *a* es un número que se puede tomar como base para los logaritmos. Sólo nos valen los números positivos distintos de 1. Vamos a utilizar un bloque y un condicional.

```
(%i70) loga(x,a):=block(
    if a<0 then print("La base es negativa"),
    if a=1 then print("La base es 1"),
        log(x)/log(a)
)$</pre>
```

Si probamos con números positivos

```
(%i71) \log a(3,4);
(%o71) \frac{\log(3)}{\log(4)}
```

Funciona. ¿Y si la base no es válida?

```
(%i72) log(3,-1);

La base es negativa

(%o72) \frac{log(3)}{log(-1)}
```

Fíjate que no hemos puesto ninguna condición de salida en el caso de que la base no sea válida. Por tanto, *Maxima* evalúa una tras otra cada una de las sentencias y devuelve la última. Vamos a arreglarlo.

```
(%i73) loga(x,a):=block(
    if a<0 then
        (print("La base es negativa"),return()),
    if a=1 then
        (print("La base es 1"),return()),
        log(x)/log(a)
    )$</pre>
```

Parámetros opcionales

Para redondear la definición de la función logaritmo con base cualquiera, podría ser interesante que la función "loga" calcule el logaritmo neperiano si sólo ponemos una variable y el logaritmo en base *a* si tenemos dos variables.

Las entradas opcionales se pasan a la definición de una función entre corchetes. Por ejemplo, la función

```
(%i74) f(a,[b]):=block(print(a),print(b))$
```

da por pantalla la variable a y el parámetro o parámetros adicionales que sean. Si solo escribimos una coordenada

```
(%i75) f(2);
2
[]
(%o75) []
```

nos devuelve la primera entrada y la segunda obviamente vacía en este caso. Pero si añadimos una entrada más

```
(%i76) f(2,3);
2
[3]
(%o76) [3]
```

o varias

```
(%i77) f(2,3,4,5);

2

[3,4,5]

(%o77) [3,4,5]
```

Como puedes ver, "[b]" en este caso representa una lista en la que incluimos todos los parámetros opcionales que necesitemos. Ahora sólo es cuestión de utilizar las sentencias que nos permiten manejar los elementos de una lista para definir la función logaritmo tal y como queríamos.

Observación 5.7. Se puede salir del bloque de definición de la función usando la sentencia error(mensaje) en los casos en que la base no sea la adecuada.

5.4.3 De nuevo bisección

Si unimos todo lo que hemos aprendido, podemos definir una función que utilice el método de bisección. Hemos usado la sentencia subst para definir la función a la que aplicamos bisección dentro del bloque. La orden subst(a,b,c) sustituye a por b en c.

```
biseccion(expr,var,ext_inf,ext_sup):=
    block(
        [a,b,c,k,err:10^(-8),prec:10^(-9)],
        /* extremos del intervalo */
        a:ext_inf,
        b:ext_sup,
        /* número de pasos */
        local(log2,f),
        define(log2(x),log(x)/log(2)),
        define(f(x), subst(x, var, expr)),
        pasos:ceiling(log2((b-a)/err)),
       /* comprobamos las condiciones iniciales */
        if f(a)*f(b)>0 then error("Error: no hay cambio de signo"),
        /* ¿se alcanza la solución en los extremos? */
        if abs(f(a)) < prec then return(a),
        if abs(f(b)) < prec then return(b),
        for k:1 thru pasos do
           (
           c:(a+b)/2,
           if abs(f(c)) < prec then return (c),
           if f(a)*f(c)<0 then b:c else a:c
           ),
        С
       );
```

A partir de este momento, podemos utilizarlo usando

```
(%i80) biseccion(x^2-2,x,0.0,3.0);
(%o80) 1.414213562384248
```

Observa que las cotas del error y la precisión la hemos fijado dentro del bloque. Prueba a añadirlo como valores opcionales.

5.4.4 Ejercicios

Ejercicio 5.8. Prueba a cambiar la función, los extremos del intervalo (en los cuales dicha función cambia de signo), así como la exactitud exigida. Intenta también buscar un caso simple en el que se encuentre la solución exacta en unos pocos pasos. Por último, intenta usar el algoritmo anterior para calcular $\sqrt[3]{5}$ con una exactitud de 10^{-10} .

E Ejercicio 5.9. El método de trisección para el cálculo de ceros de funciones difiere del método de bisección en que los intervalos se dividen en tres trozos de igual longitud en vez de hacerlo en dos.

Escribe un programa que desarrolle el método de trisección y que tenga como entradas: la función, el intervalo y el error permitido.

Ejercicio 5.10. En el método de bisección siempre se elige el punto medio del intervalo como pivote para dividir el intervalo en dos partes iguales. Escribe un programa que elija como pivote un número aleatorio del intervalo. Compara los resultados que se obtienen para la función $f(x) = x^3 - 5$ en el intervalo [-10, 10].

5.5 Métodos de iteración funcional

En esta sección tratamos de encontrar una solución aproximada de una ecuación de la forma x = f(x). Es usual referirse a dichas soluciones como *puntos fijos* de la función f. Los puntos fijos de una función f no son más los puntos de intersección de las gráficas de la función f y de la identidad. Por ejemplo, la función de la Figura 5.3 tiene tres puntos fijos.

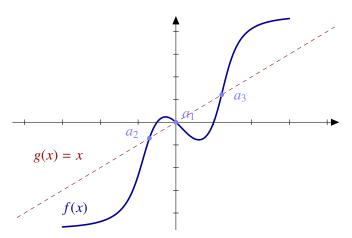


Figura 5.3 Puntos fijos de una función

Hay algunas condiciones sencillas que nos garantizan que una función tiene un único punto fijo.

Teorema 5.8. *Sea* $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$.

a) Si f es continua, f tiene al menos un punto fijo.

b) Si f es derivable y $|f'(x)| \le L < 1$, $\forall x \in [a,b]$, entonces tiene un único punto fijo.

Iteración funcional

Para buscar un punto fijo de una función, se elige un punto inicial $x_1 \in [a, b]$ cualquiera y aplicamos la función repetidamente. En otras palabras, consideramos la sucesión definida por recurrencia como

$$x_{n+1} = f(x_n)$$

para $n \ge 1$. Si la sucesión es convergente y llamamos s a su límite, entonces

$$s = \lim_{n \to \infty} x_{n+1} = \lim_{n \to \infty} f(x_n) = f(s),$$

o, lo que es lo mismo, s es un punto fijo de la función f. Más aún, en algunos casos es posible controlar el error.

Teorema 5.9. Sea $f:[a,b] \to [a,b]$ derivable verificando que $|f'(x)| \le L < 1$, $\forall x \in [a,b]$. Sea s el único punto fijo de la función f. Sea $x_1 \in [a,b]$ cualquiera y $x_{n+1} = f(x_n)$, entonces

$$|x_n - s| \le \frac{L}{1 - L} |x_n - x_{n-1}| \le \frac{L^{n-1}}{1 - L} |x_2 - x_1|.$$

El método de construcción de la sucesión es lo que se conoce como un método de iteración funcional.

Ejemplo 5.10. Consideremos la función $f(x) = \frac{1}{4} (\cos(x) + x^2) \cos x \in [0, 1]$. Acotemos la derivada,

$$\left| f'(x) \right| = \left| \frac{-\sin(x) + 2x}{4} \right| \le \left| \frac{\sin(x)}{4} \right| + \left| \frac{2x}{4} \right| \le \frac{1}{4} + \frac{2}{4} = \frac{3}{4} < 1.$$

Por tanto, la función f tiene un único punto fijo en el intervalo [0,1]. Podemos encontrar el punto fijo resolviendo la correspondiente ecuación.

```
(%i81) find_root((cos(x)+x^2)/4-x,x,0,1);
(%o81) .2583921443715997
```

También podemos calcular las iteraciones comenzando en un punto inicial dado de manera sencilla utilizando un bucle

```
(%i82) define(f(x),(cos(x)+x^2)/4)$
(%i83) x0:0;
    for i:1 thru 10 do(
        x1:f(x0),print("Iteración ",i," vale ", x1),x0:x1
    );
```

```
O
Iteración 1 vale 0.25
Iteración 2 vale .2578531054276612
Iteración 3 vale .2583569748525884
Iteración 4 vale .2583898474528139
(%083)
Iteración 5 vale .2583919943502456
Iteración 6 vale .2583921345730372
Iteración 7 vale .2583921437316118
Iteración 8 vale .2583921443297992
Iteración 9 vale .2583921443688695
Iteración 10 vale .2583921443714213
```

Observación 5.11. Existen muchas formas de cambiar una ecuación de la forma f(x) = 0 en un problema de puntos fijos de la forma g(x) = x. Por ejemplo, consideremos la ecuación $x^2 - 5x + 2 = 0$.

a) Sumando x en los dos miembros

$$x^2 - 5x + 2 = 0 \iff x^2 - 4x + 2 = x$$

y las soluciones de f son los puntos fijos de $g_1(x) = x^2 - 4x + 2$ (si los tiene).

b) Si despejamos x,

$$x^2 - 5x + 2 = 0 \iff x = \frac{x^2 + 2}{5}$$

y, en este caso, los puntos fijos de la función $g_2(x) = \frac{x^2+2}{5}$ son las soluciones buscadas.

c) También podemos despejar x^2 y extraer raíces cuadradas

$$x^2 - 5x + 2 = 0 \iff x^2 = 5x - 2 \iff x = \sqrt{5x - 2}$$
.

En este caso, nos interesan los puntos fijos de la función $g_3(x) = \sqrt{5x - 2}$.

Como puedes ver, la transformación en un problema de puntos fijos no es única. Evidentemente, algunas de las transformaciones mencionadas antes dependen de que x sea distinto de cero, mayor o menor que 2/5, etc. Además de eso las funciones g_i pueden tener mejores o peores propiedades, algunas verificarán las condiciones del teorema anterior y otras no.

5.5.1 Ejercicios

Ejercicio 5.11. Escribe un programa que dada una función, un punto inicial y un número de iteraciones, devuelva la última de ellas.

Ejercicio 5.12. Utiliza el método de iteración con las 3 funciones anteriores empezando en cada uno de los puntos 0.5, 1.5 y 6. ¿En cuáles obtienes convergencia a un punto fijo? ¿Es siempre el mismo?

5.5.2 Representación gráfica con el paquete dynamics

Para representar gráficamente los puntos de la sucesión, comenzamos con el primer punto de la sucesión $(x_1, f(x_1))$ y, a partir de ese momento, nos vamos moviendo horizontalmente hasta cruzar la bisectriz y verticalmente hasta encontrar de nuevo la gráfica de la función. Más concretamente,

- a) comenzamos con $(x_1, f(x_1))$;
- b) nos movemos horizontalmente hasta cortar la bisectriz. El punto de corte será $(f(x_1), f(x_1))$;
- c) nos movemos verticalmente hasta cortar a la gráfica de f o, lo que es lo mismo, tomamos $x_2 = f(x_1)$ y le calculamos su imagen. El punto de corte será esta vez $(x_2, f(x_2))$.
- d) Repetimos.

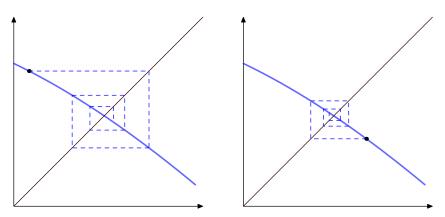
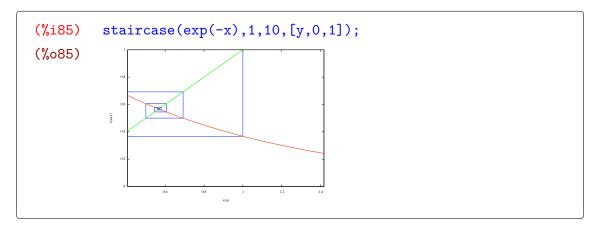


Figura 5.4 Método de iteración funcional

El paquete *dynamics* permite hacer estas representaciones de forma muy sencilla. Primero lo cargamos

```
(%i84) load(dynamics)$
```

y luego podemos usar los comandos evolution y staircase indicando el punto inicial y el número de iteraciones. Por ejemplo, el diagrama de escalera para la función e^{-x} tomando como punto inicial 1 y 10 pasos



Observa que hemos añadido [y,0,1] para indicar un rango más apropiado que el se dibuja por defecto.

evolution(func,pto1,pasos,opciones) Gráfico de las iteraciones de func
staircase(func,pto1,pasos,opciones) Gráfico de escalera
de las iteraciones de func

5.5.3 Criterios de parada

Suele cuando trabajamos con métodos iterativos que tenemos una sucesión que sabemos que es convergente, pero no conocemos cuál es el valor exacto de su límite. En estos casos lo que podemos hacer es sustituir el valor desconocido del límite por uno de los términos de la sucesión que haría el papel de una aproximación de dicho límite. Por ejemplo, si consideramos el término general de una sucesión $\{a_n\}_{n\in\mathbb{N}}$ dada, con la ayuda del ordenador podemos calcular un número finito de términos. La idea es pararse en los cálculos en un determinado elemento a_{k_0} para que haga el papel del límite. Se impone entonces un *criterio de parada* para que dicho valor sea una buena aproximación del límite de la sucesión.

Una forma de establecer un criterio de parada es considerar un número pequeño, al que llama- **Tolerancia** remos *tolerancia* y denotaremos por *T*, y parar el desarrollo de la sucesión cuando se de una de las dos circunstancias siguientes:

a)
$$|a_n - a_{n-1}| < T$$
,

b)
$$\frac{|a_n - a_{n-1}|}{|a_n|} < T$$
.

La primera es el error absoluto y la segunda el error relativo. Suele ser mejor utilizar esta última.

5.5.4 Ejercicios

Ejercicio 5.13. Añade una condición de parada al método de iteración.

5.5.5 El método de Newton-Raphson

El método de Newton-Raphson nos proporciona un algoritmo para obtener una sucesión de puntos que aproxima un cero de una función dada.

La forma de construir los términos de la sucesión de aproximaciones es sencilla. Una vez fijado un valor inicial x_1 , el término x_2 se obtiene como el punto de corte de la recta tangente a f en x_1 con el eje OX. De la misma forma, obtenemos x_{n+1} como el punto de corte de la recta tangente a f en el punto x_n con el eje OX. De lo dicho hasta aquí se deduce:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}.$$

Como observarás se trata de un método de iteración funcional. Para comprender el algoritmo observa la Figura 5.5 donde se ve cómo se generan los valores de las aproximaciones.

Para asegurar la convergencia de la sucesión (hacia la solución de la ecuación) usaremos el siguiente resultado.

Teorema 5.12. Sea f una función de clase dos en el intervalo [a, b] que verifica:

- $a) \ f(a)f(b) < 0,$
- b) $f'(x) \neq 0$, para todo $x \in [a, b]$,
- c) f''(x) no cambia de signo en [a, b].

Entonces, tomando como primera aproximación el extremo del intervalo [a,b] donde f y f'' tienen el mismo signo, la sucesión de valores x_n del método de Newton-Raphson es convergente hacia la única solución de la ecuación f(x) = 0 en [a,b].

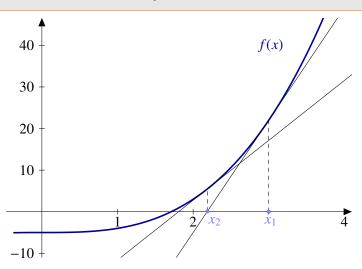


Figura 5.5 Método de Newton-Raphson

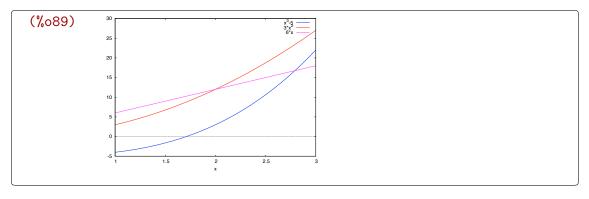
Una vez que tenemos asegurada la convergencia de la sucesión hacia la solución de la ecuación, deberíamos decidir la precisión. Sin embargo, veremos que el método es tan rápido en su convergencia que por defecto haremos siempre 10 iteraciones. Otra posibilidad sería detener el cálculo cuando el valor absoluto de la diferencia entre x_n y x_{n+1} sea menor que la precisión buscada (lo cual no implica necesariamente que el error cometido sea menor que la precisión).

Utilizaremos ahora *Maxima* para generar la sucesión de aproximaciones. Resolvamos de nuevo el ejemplo de $x^3 - 5 = 0$ en el intervalo [1, 3].

Podemos comprobar, dibujando las gráficas de $f(x) = x^3 - 5$, f'(x) y f''(x) en el intervalo [1, 3], que estamos en las condiciones bajo las cuales el Teorema de Newton-Raphson nos asegura convergencia.

```
(%i86) f(x):=x^3-5$
(%i87) define(df(x),diff(f(x),x))$
(%i88) define(df2(x),diff(f(x),x,2))$
(%i89) plot2d([f(x),df(x),df2(x)],[x,1,3]);
```

Teorema de Newton-Raphson



A continuación, generaremos los términos de la sucesión de aproximaciones mediante el siguiente algoritmo. Comenzaremos por definir la función f y el valor de la primera aproximación. Inmediatamente después definimos el algoritmo del método de Newton-Raphson, e iremos visualizando las sucesivas aproximaciones. Como dijimos, pondremos un límite de 10 iteraciones, aunque usando mayor precisión decimal puedes probar con un número mayor de iteraciones.

```
(%i90)
        y:3.0$
        for i:1 thru 10 do
          (y1:y-f(y)/df(y),
          print(i,"- aproximación",y1),
          y: y1
          );
        1 - aproximación 2.185185185185
        2 - aproximación 1.80582775632091
        3 - aproximación 1.714973662124988
        4 - aproximación 1.709990496694424
        5 - aproximación 1.7099759468005
        6 - aproximación 1.709975946676697
        7 - aproximación 1.709975946676697
        8 - aproximación 1.709975946676697
        9 - aproximación 1.709975946676697
        10 - aproximación 1.709975946676697
```

Observarás al ejecutar este grupo de comandos que ya en la séptima iteración se han "estabilizado" diez cifras decimales. Como puedes ver, la velocidad de convergencia de este método es muy alta.

El módulo mnewton

El método que acabamos de ver se encuentra implementado en *Maxima* en el módulo mnewton de forma mucho más completa. Esta versión se puede aplicar tanto a funciones de varias variables, en otras palabras, también sirve para resolver sistemas de ecuaciones.

Primero cargamos el módulo

```
(%i91) load(mnewton)$
```

y luego podemos buscar una solución indicando función, variable y punto inicial

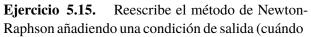
```
(%i92) mnewton(x^3-5,x,3);
(%o92) [[x=1.709975946676697]]
```

5.5.6 Ejercicios

Ejercicio 5.14.

El método de regula falsi o de la falsa posición es muy parecido al método de bisección. La única diferencia es que se cambia el punto medio por el punto de corte del segmento que une los puntos (a, f(a)) y (b, f(b)) con el eje de abscisas.

Escribe un programa que utilice este método. Para la función $f(x) = x^2 - 5$ en el intervalo [0, 4], compara los resultados obtenidos. ¿Cuál es mejor?



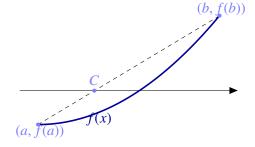


Figura 5.6 Método de regula falsi

el error relativo o absoluto sea menor que una cierta cantidad) y que compruebe que la primera derivada está "lejos" de cero en cada paso.

Ejercicio 5.16.

El método de la secante evita calcular la derivada de una función utilizando recta secantes. Partiendo de dos puntos iniciales x_0 y x_1 , el siguiente es el punto de corte de la recta que pasa por $(x_0, f(x_0))$ y $(x_1, f(x_1))$ y el eje de abscisas. Se repite el proceso tomando ahora los puntos x_1 y x_2 y así sucesivamente.

La convergencia de este método no está garantizada, pero si los dos puntos iniciales están próximos a la raíz no suele haber problemas. Su convergencia es más lenta que el método de Newton-Raphson aunque a cambio los cálculos son más simples.

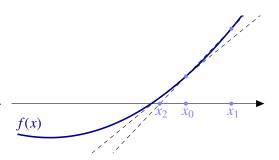


Figura 5.7 Método de la secante

Escribe un programa que utilice este método. Para la función $f(x) = x^2 - 5$, compara los resultados obtenidos con el método de Newton-Raphson. ¿Cuál es mejor?

Ejercicio 5.17. Calcula alguna solución de la ecuación $\log(x) - \cos(x) = 10^{-8}$.

Ejercicio 5.18. Resuelve las ecuaciones

a)
$$e^{-x} + x^2 - 3\operatorname{sen}(x) = 0$$
,

b)
$$e^{|x|} = \arctan(x)$$
,

c)
$$x^{15} - 2 = 0$$

utilizando los métodos que hemos estudiado. Compara cómo se comportan y decide en cuál la convergencia es más rápida.

Ejercicio 5.19.

- a) Considérese la ecuación $e^{(x^2+x+1)}-e^{x^3}-2=0$. Calcular programando los métodos de bisección y de Newton-Raphson, la solución de dicha ecuación en el intervalo [-0.3,1] con exactitud 10^{-10}
- b) Buscar la solución que la ecuación $\tan(x) = \frac{1}{x}$ posee en el intervalo $[0, \frac{\pi}{2}]$ usando los métodos estudiados.
- **E Ejercicio 5.20.** Consideremos la función $f(x) = x^3 x 1$.
 - a) Usa el método de bisección tomando como intervalo inicial [0, 2] para aproximar la solución. ¿Cuáles son los cinco primeros pasos?
 - b) Usa el método de Newton-Raphson tomando como punto inicial el origen. ¿Cuáles son los cinco primeros pasos?
 - c) La sucesión definida por recurrencia como $x_1 = 1$, $x_{n+1} = \sqrt[3]{1 + x_n}$ para cualquier número natural n también tiene como límite a la única solución de f. Calcula el primer término de dicha sucesión que cumple que $|x_{n+1} x_n| < 10^{-4}$.
- Ejercicio 5.21. Encuentra una solución positiva de la ecuación

$$\exp(-x^2) = \frac{1}{1 + b^2 x^2} \tag{5.1}$$

para b = 2 y b = 4 usando el método de bisección y el método de regula-falsi.

LÍMITES Y CONTINUIDAD LÍMITES

Límites y continuidad



```
6.1 Límites 111 6.2 Sucesiones 113 6.3 Continuidad 115 6.4 Ejercicios 117
```

Uno de los primeros conceptos que se presentan en un curso de Cálculo es el de continuidad. Este concepto está íntimamente ligado al concepto de límite. En clase hemos utilizado sucesiones para definir límite funcional. En este capítulo veremos cómo usar *Maxima* para resolver algunos problemas relacionados con todos esto.

6.1 Límites

El cálculo de límites se realiza con la orden limit. Con ella podemos calcular límites de funciones o de sucesiones en un número, en $+\infty$ o en $-\infty$. También podemos usar el menú **Análisis Calcular límite**. Ahí podemos escoger, además de a qué función le estamos calculando el límite, a qué tiende la variable incluyendo los valores "especiales" como π , e o infinito. Además de esto, también podemos marcar si queremos calcular únicamente el límite por la derecha o por la izquierda en lugar de la opción por defecto que es por ambos lados.



El cálculo de límites con *Maxima*, como puedes ver, es sencillo. Sabe calcular límites de cocientes de polinomios en infinito

```
(%i1) limit(n/(n+1),n,inf);
(%o1) 1
```

```
o en -\infty,
```

LÍMITES Y CONTINUIDAD

```
(%i2) limit((x^2+3*x+1)/(2*x+3),x,minf);
(%o2) -∞
```

aplicar las reglas de L'Hôpital,

```
(%i3) limit(sin(x)/x,x,0);
(%o3) 1
```

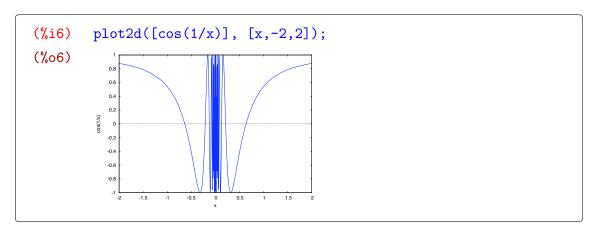
Incluso es capaz de dar alguna información en el caso de que no exista el límite. Por ejemplo, sabemos que las funciones periódicas, salvo las constantes, no tienen límite en ∞ . La respuesta de *Maxima* cuando calculamos el límite de la función coseno en ∞ es

```
(%i4) limit(cos(x),x,inf);
(%o4) ind
```

Indeterminado. Este límite es equivalente a

```
(%i5) limit(cos(1/x),x,0);
(%o5) ind
```

La función $\cos\left(\frac{1}{x}\right)$ oscila cada vez más rápidamente cuando nos acercamos al origen. Observa su gráfica.



ind Maxima tiene dos formas de indicar indeterminación. Una es ind, para indicar que está acotado,
 und y la otra es und, para indicar indeterminación a secas. Ahora bien, mucho cuidado con pensar que si la respuesta es und entonces la función es no acotada. Esto puede ser cierto o no

```
(%i7) limit(abs(x)/x,x,0);
(%o7) und
```

LÍMITES Y CONTINUIDAD Sucesiones

Observación 6.1. La acotación que incluye ind es una información adicional que da Maxima. ^ Si no sabe si es cierta la acotación o, directamente, no es cierta, entonces responde und pero esto no quiere decir que la función a la que le estamos calculando el límite no esté acotada: solamente quiere decir que no sabe si lo está o no.

En este último límite lo que ocurre es que tenemos que estudiar los límites laterales

```
limit(abs(x)/x,x,0,plus);
(%i8)
(%08)
(%i9)
        limit(abs(x)/x,x,0,minus);
(\%09)
        -1
```

Por tanto, no existe el límite puesto que los límites laterales no coinciden. Si recuerdas la definición de función derivable, acabamos de comprobar que la función valor absoluto no es derivable en el origen.

¿Infinito o infinitos?

Maxima diferencia entre "infinitos reales" e "infinitos complejos". ¿Qué quiere decir esto? Veamos un ejemplo. Si calculamos el límite de la función 1/x en 0 inmediatamente pensamos que el resultado depende de si calculamos el límite por la izquierda o por la derecha. En efecto,

```
(%i10)
        limit(1/x,x,0,plus);
(%o10)
(%i11)
        limit(1/x,x,0,minus);
(%o11)
```

Pero, ¿qué ocurre si no estudiamos límites laterales?

```
limit(1/x,x,0);
(%i12)
(%o12)
        infinity
```

La constante infinity representa "infinito complejo". Esto quiere decir que en módulo el infinity límite es infinito.

6.2 Sucesiones

En clase hemos visto cómo calcular límites de sucesiones, pero ¿cómo podemos calcular esos límites con Maxima? Bueno, en la práctica hemos visto dos tipos de sucesiones dependiendo de cómo estaba definidas. Por un lado tenemos aquellas definidas mediante una fórmula que nos vale para todos los términos. Por ejemplo, la sucesión que tiene como término general $x_n = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$. En este caso no hay ningún problema en definir

Sucesiones Límites y continuidad

```
(%i13) f(n) := (1+1/n)^n;

(%o13) f(n) := (1+\frac{1}{n})^n
```

y se puede calcular el límite en +∞ sin ninguna dificultad

```
(%i14) limit(f(n), n, inf);
(%o14) %e
```

La situación es diferente cuando no tenemos una fórmula para el término general como, por ejemplo, cuando la sucesión está definida por recurrencia. Veamos un ejemplo. Consideremos la sucesión que tiene como término general $c_1 = 1$ y $c_{n+1} = \frac{c_n}{1+c_n}$ para cualquier natural n. Podemos definirla utilizando una lista definida, como no, por recurrencia:

```
(%i15) c[1]:1;

(%o15) 1

(%i16) c[n]:=c[n-1]/(1+c[n-1]);

(%o16) c_n:=\frac{c_{n-1}}{1+c_{n-1}}
```

Si somos capaces de encontrar una fórmula para el término general, podemos calcular el límite. Con lo que tenemos hasta ahora no vamos muy lejos:

```
(%i17) limit(c[n],n,inf);
    Maxima encountered a Lisp error:
        Error in PROGN [or a callee]: Bind stack overflow.
        Automatically continuing.
        To reenable the Lisp debugger set *debugger-hook* to nil.
```

Podemos demostrar por inducción que la sucesión es, en este caso, decreciente y acotada inferiormente. Una vez hecho, la sucesión es convergente y el límite L debe verificar que $L = \frac{L}{1+L}$. Esta ecuación sí nos la resuelve Maxima

```
(%i18) solve(L/(1+L)=L,L);
(%o18) [L=0]
```

con lo que tendríamos demostrado que el límite es 0.

Observación 6.2. Para esta sucesión en concreto, sí se puede encontrar una fórmula para el término general. De hecho existe un módulo, solve_rec, que resuelve justo este tipo de problemas.

```
(%i19) kill(all);
```

LÍMITES Y CONTINUIDAD CONTINUIDAD

```
(%00) done

(%i1) load(solve_rec)$

(%i2) solve_rec(c[n]=c[n-1]/(1+c[n-1]),c[n]);

(%02) c_n = \frac{n+\%k_1+1}{n+\%k_1}-1
```

que, simplificando, nos queda

```
(%i3) ratsimp(%);

(%o3) c_n = \frac{1}{n + \%k_1}
```

si a esto le añadimos que $c_1 = 1$ obtenemos que $c_n = \frac{1}{1+n}$.

De todas formas no hay que ilusionarse demasiado. Encontrar una fórmula para el término general es *difícil* y lo normal es no poder hacerlo. Es por ello que no vamos a entrar en más detalles con solve_rec. Lo único que podemos hacer con *Maxima* es calcular términos. Por ejemplo, solve_rec solve_rec no es capaz de encontrar el término general de la sucesión $x_1 = 1$, $x_n = \sqrt{1 + x_{n-1}}$, $\forall n \in \mathbb{N}$. En cambio, no tiene ninguna dificultad en calcular tanto términos como se quiera,

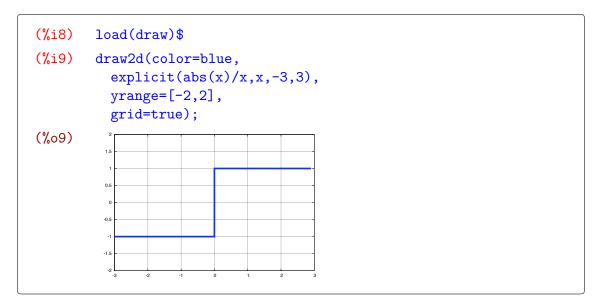
pero seremos nosotros los que tendremos que demostrar la convergencia estudiando la monotonía y la acotación de la sucesión.

6.3 Continuidad

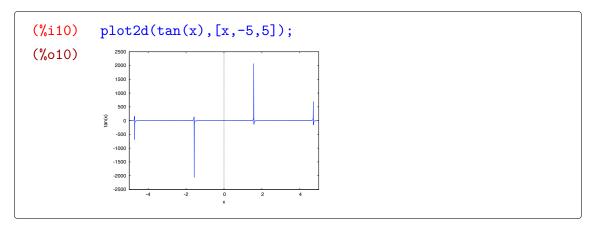
El estudio de la continuidad de una función es inmediato una vez que sabemos calcular límites. Una función $f: A \subset \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ es continua en $a \in A$ si $\lim_{x\to a} f(x) = f(a)$. Conocido el valor de la función en el punto, la única dificultad es, por tanto, saber si coincide o no con el valor del límite.

Con respecto a las funciones discontinuas, la gráfica puede darnos una idea del tipo de discontinuidad. Si la discontinuidad es evitable, es difícil apreciar un único pixel en la gráfica. Una discontinuidad de salto es fácilmente apreciable. Por ejemplo, la función signo, esto es, $\frac{|x|}{x}$, tiene un salto en el origen que *Maxima* une con una línea vertical.

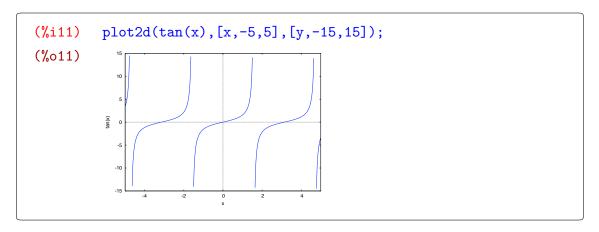
Continuidad Límites y continuidad



Cuando el salto es infinito o, lo que es lo mismo, cuando la función tiene una asíntota vertical, la primera dificultad que se encuentra *Maxima* es escoger un rango adecuado para representarla:



En estos casos tenemos que ayudar nosotros a *Maxima* restringiendo el rango donde representamos la función



LÍMITES Y CONTINUIDAD EJERCICIOS

6.4 Ejercicios

Ejercicio 6.1. Estudia la continuidad de la función $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ definida como $f(x) = x * \ln |x|$ si $x \neq 0$ y f(0) = 0.

Ejercicio 6.2. Sean a y b dos números reales verificando b < 0 < a; estudia el comportamiento en cero de la función

$$f(x) = \arctan\left(\frac{a}{x}\right) - \arctan\left(\frac{b}{x}\right), \ \forall x \in \mathbb{R}^*.$$

Ejercicio 6.3. Estudia la continuidad de la función $f(x) = \arctan\left(\frac{1+x}{1-x}\right) \cot x \neq 1$, así como su comportamiento en $1, +\infty$ y $-\infty$.

Ejercicio 6.4.

- a) Dibuja una función continua cuya imagen no sea un intervalo.
- b) Dibuja una función definida en un intervalo cuya imagen sea un intervalo y que no sea continua.
- c) Dibuja una función continua en todo \mathbb{R} , no constante y cuya imagen sea un conjunto (obligatoriamente un intervalo) acotado.
- d) Dibuja una función continua en [0, 1[tal que f([0, 1[) no sea acotado.
- e) Dibuja una función continua definida en un intervalo abierto acotado y cuya imagen sea un intervalo cerrado y acotado.

Ejercicio 6.5. Consideremos la función $f:[0,1] \to \mathbb{R}$ definida como $f(x) = \frac{1}{2}(\cos(x) + \sin(x))$.

- a) Utiliza que $f([0,1]) \subset [0,1]$ para probar que existe $x \in [0,1]$ tal que f(x) = x (sin utilizar *Maxima*). A dicho punto se le suele llamar un *punto fijo* de la función f.
- b) Se puede demostrar que la sucesión $x_1 = 1$, $x_{n+1} = f(x_n)$, para cualquier natural n tiende a un punto fijo. Utiliza un bucle para encontrar un punto fijo con una exactitud menor que 10^{-5} .

Derivación Cálculo de derivadas

Derivación

7

7.1 Cálculo de derivadas 119 7.2 Rectas secante y tangente a una función 122 7.3 Máximos y mínimos relativos 126 7.4 Ejercicios 131

En este capítulo vamos a aprender a calcular y evaluar derivadas de cualquier orden de una función; representar gráficamente rectas tangentes y normales a la gráfica de una función; calcular extremos de funciones reales de una variable y, por último, calcular polinomios de Taylor y representarlos gráficamente para aproximar una función.

7.1 Cálculo de derivadas

Para calcular la derivada de una función real de variable real, una vez definida, por ejemplo, como f(x), se utiliza el comando diff que toma como argumentos la función a derivar, la variable diff con respecto a la cual hacerlo y, opcionalmente, el orden de derivación.

```
diff(expr,variable) derivada de expr
diff(expr,variable,n) derivada n-ésima de expr
```

A este comando también podemos acceder a través del menú Análisis Derivar o, también, a través del botón Derivar si hemos activado el correspondiente panel. Haciéndolo de cualquiera de estas dos formas, aparece una ventana de diálogo con varios datos a rellenar; a saber:

- a) Expresión. Por defecto, *wxMaxima* rellena este espacio con % para referirse a la salida anterior. Si no es la que nos interesa, la escribimos directamente nosotros.
- b) respecto la variable. Se refiere a la variable respecto a la cual vamos a derivar.
- c) veces. Se refiere al orden de derivación.

Comencemos con un ejemplo,



Figura 7.1 Introducir derivada

```
(%i1) diff(tan(x),x);
(%o1) sec(x)²
```

La orden diff considera como constantes cualquier otra variable que aparezca en la expresión a derivar, salvo que explícitamente manifestemos que están relacionadas.

CÁLCULO DE DERIVADAS DERIVACIÓN

```
(%i2) diff(x*y*sin(x+y),x);
(%o2) ysin(y+x)+xycos(y+x)
```

También podemos trabajar con funciones que previamente hayamos definido.

```
(%i3) f(x):= x^4+sin(x^2);

(%o3) f(x):=x^4+sin(x^2)

(%i4) diff(f(x),x);

(%o4) 2x cos(x^2)+4x^3
```

La tercera entrada de la orden diff nos permite calcular derivadas de orden superior. Por ejemplo, la cuarta derivada de f sería la siguiente.

```
(%i5) diff(f(x),x,4);

(%o5) 16x^4sin(x^2) - 12sin(x^2) - 48x^2cos(x^2) + 24
```

7.1.1 Reutilizar la derivada

Las derivadas sucesivas de una función nos dan mucha información sobre la función original y con frecuencia nos hace falta utilizarlas de nuevo, ya sea para calcular puntos críticos, evaluar para estudiar monotonía o extremos relativos, etc. Es por ello que es cómodo escribir la derivada como una función. Hay varias formas en las que podemos hacerlo. Podemos, por ejemplo, utilizar la orden define

```
(%i6) define(g(x),diff(f(x),x));
(%o6) g(x):=2xcos(x<sup>2</sup>)+4x<sup>3</sup>
```

o podemos aprovechar las dobles comillas

```
(%i7) df(x):="(%o4);

(%o7) df(x):=2xcos(x<sup>2</sup>)+4x<sup>3</sup>

(%i8) df(1);

(%o8) 2cos(1)+4
```

Observación 7.1. Te recuerdo que la comilla que utilizamos para asignar a la función df(x) la derivada primera de f es la que aparece en la tecla ?, es decir, son dos apóstrofos , y h no hay que confundirla con las dobles comillas de la tecla 2.

También podemos evaluar la derivada en un determinado punto sin necesidad de definir una nueva función,

Derivación Cálculo de derivadas

```
(%i9)
        "(diff(f(x),x)),x=1;
(\%09)
        2\cos(1)+4
```

aunque esto deja de ser práctico cuando tenemos que calcular el valor en varios puntos.

El operador comilla y dobles comillas

Hasta ahora no hemos utilizado demasiado, en realidad prácticamente nada, los operadores comilla y dobles comillas. Estos operadores tienen un comportamiento muy distinto: una comilla simple hace que no se evalúe, en cambio las dobles comillas obligan a una evaluación de la expresión que le sigue. Observa cuál es la diferencia cuando aplicamos ambos operadores a una misma expresión:

```
'diff(f(x),x)="diff(f(x),x);
(%i10)
           \frac{d}{dx} (\sin(x^2) + x^4) = 2 x \cos(x^2) + 4 x^3
(%o10)
```

En la parte de la izquierda tenemos la derivada sin evaluar, la expresión que hemos escrito tal cual. En la derecha tenemos la derivada calculada de la función f.

Observación 7.2. El uso de las dobles comillas para definir la derivada de una función puede \Lambda dar lugar a error. Observa la siguiente secuencia de comandos: definimos la función coseno y "su derivada",

```
(%i11)
         remfunction(all)$
        f(x) := cos(x);
(%i12)
(%012)
       f(x) := cos(x)
(%i13)
       g(x) := diff(f(x), x);
(%o13) g(x) := diff(f(x), x)
        h(x) := "diff(f(x),x);
(%i14)
(%o14)
         h(x) := diff(f(x), x)
```

bueno, no parece que haya mucha diferencia entre usar o no las comillas. Vamos a ver cuánto valen las funciones g y h:

```
(%i15)
         g(x);
(%o15)
         -\sin(x)
(%i16)
         h(x);
(%o16)
         -\sin(x)
```

Parece que no hay grandes diferencias. De hecho no se ve ninguna. Vamos a ver cuánto valen en algún punto.

```
(%i17) g(1);
Non-variable 2nd argument to diff:
1
#0: g(x=1)
- an error. To debug this try debugmode(true);
```

Por fin, un error. Habíamos dicho que necesitábamos las comillas para que se evaluara la derivada. Sólo lo ha hecho cuando lo hemos definido pero, sin las dobles comillas, no vuelve a hacerlo y, por tanto, no sabe evaluar en 1. En la práctica $g(x) := -\sin(x)$ es una simple cadena de texto y no una función. Vale. Entonces, vamos con la función h:

```
(%i18) h(1);
Non-variable 2nd argument to diff:
1
#0: g(x=1)
- an error. To debug this try debugmode(true);
```

¿Qué ha pasado aquí? ¡Pero si hemos puesto las comillas dobles! ¿Qué está mal? ¿Hemos escrito mal las comillas? Repásalo y verás que no. El problema es un poco más sutil: las dobles comillas afectan a lo que tienen directamente a su derecha. En la definición de la función h no hemos escrito entre paréntesis la derivada y las dobles comillas no afectan a todo; sólo afectan al operador diff pero no a la x. Es por eso que no la considera una variable y tampoco se puede evaluar h en un punto. Llegados a este punto entenderás porqué hemos recomendado que utilices el comando define en lugar de las comillas.

7.2 Rectas secante y tangente a una función

La definición de derivada de una función real de variable real en un punto a es, como conoces bien,

$$\lim_{x \to a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \,,$$

límite que denotamos f'(a).

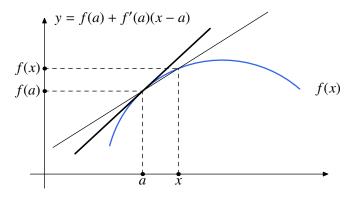


Figura 7.2 Recta tangente

En otras palabras, calculamos la recta que pasa por el punto (a, f(a)) y el punto (x, f(x)), hacemos tender x a a y, en el límite, la recta que obtenemos es la recta tangente. La pendiente de dicha recta es la derivada de f en a.

Vamos a aprovechar la orden with_slider para representar gráficamente este proceso en un ejemplo. Consideremos la función $f(x) = x^3 - 2x^2 - x + 2$ y su derivada, a la que notaremos df,

```
(%i19) f(x) := x^3-2*x^2-x+2;

(%o19) f(x) := x^3-2x^2-x+2

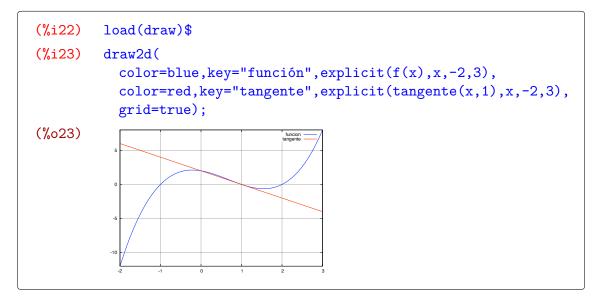
(%i20) define(df(x), diff(f(x), x));

(%o20) df(x) := 3x^2-4x-1
```

La recta tangente a una función f en un punto a es la recta y = f(a) + f'(a)(x - a). La definimos.

```
(%i21) tangente(x,a):=f(a)+df(a)*(x-a);
(%o21) tangente(x,a):=f(a)+df(a)(x-a)
```

Ya podemos dibujar la función y su tangente en 1:



Para dibujar la recta secante la primera cuestión es ¿cuál es la recta que pasa por (1, f(1)) y por (x, f(x))? Recordemos que la recta que pasa por un par de puntos (a, c), (b, d) que no estén verticalmente alineados es la gráfica de la función

$$recta(x) = \frac{c - d}{a - b} x + \frac{ad - bc}{a - b}.$$

La definimos en Maxima:

```
(%i24) recta(x,a,c,b,d):=x*(c-d)/(a-b)+(a*d-b*c)/(a-b);
```

```
(%024) recta(x,a,c,b,d):=\frac{x(c-d)}{a-b} + \frac{ad-bc}{a-b}
```

Ahora podemos ver qué ocurre con la rectas que pasan por los puntos (1, f(1)) y (1+h, f(1+h)) cuando h tiende a cero. Por ejemplo para h = 0.6, tendríamos

```
(%i25) draw2d(
    point_type=filled_circle,
    color=black,points([[1,f(1)]]),
    point_type=filled_circle,
    color=black,points([[1.6,f(1.6)]]),
    color=blue,key="funcion",explicit(f(x),x,-2,3),
    color=red,key="tangente",explicit(tangente(x,1),x,-2,3),
    color=green,key="secante",
    explicit(recta(x,1,f(1),1+0.6,f(1.6)),x,-2,3),
    grid=true)$

(%o25)
```

Si te fijas, en la gráfica anterior hemos añadido también el par de puntos que definen la recta sectante.

En la Figura 7.3 puedes ver el resultado para h = 0.2, 0.4, 0.6, y 0.8.

Podemos unir todo lo que hemos hecho y usar la capacidad de wxMaxima para representar gráficos en función de un parámetro. Dibujemos la función, la recta tangente y las secantes para $h = 0.1, 0.2, \dots, 2$:

7.2.1 Recta normal

La recta normal es la recta perpendicular a la recta tangente. Su pendiente es -1/f'(a) y, por tanto, tiene como ecuación

$$y = f(a) - \frac{1}{f'(a)}(x - a).$$

Con todo lo que ya tenemos hecho es muy fácil dibujarla.

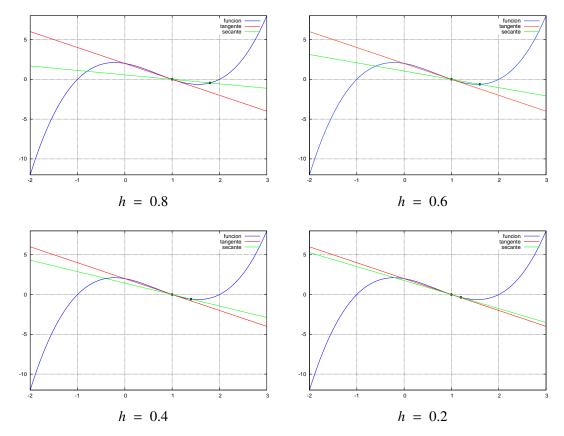


Figura 7.3 Rectas secantes y tangente

En la figura anterior, la recta normal no parece perpendicular a la recta tangente. Eso es por que no hemos tenido en cuenta la escala a la que se dibujan los ejes. Prueba a cambiar la escala para que queden perpendiculares.

Prueba a cambiar la función f, el punto a. ¡Ahora es tu turno! Por ejemplo, haz esto mismo para una función que no sea derivable como $f(x) = \sqrt{|x|}$ en el origen.

7.3 Máximos y mínimos relativos

En esta sección vamos a aprender a localizar extemos relativos de una función f. Para ello encontraremos las soluciones de la ecuación de punto crítico: f'(x) = 0. Y para resolver dicha ecuación podemos usar el comando solve.

Ejemplo 7.3. Calculemos los extremos relativos de la función $f(x) = 2x^4 + 4x$, $\forall x \in \mathbb{R}$. Comenzamos, entonces, presentándosela al programa (no olvidéis borrar de la memoria la anterior función f) y pintando su gráfica para hacernos una idea de dónde pueden estar sus extremos.

Parece que hay un mínimo en las proximidades de -1. Para confirmarlo, calculamos los puntos críticos de f.

```
(%i31) define(d1f(x),diff(f(x),x))$

(%i32) puntosf:solve(d1f(x),x);

(%o32)  [x=-(sqrt(3)*%i-1)/(2*2^(1/3)),x=(sqrt(3)*%i+1)/(2*2^(1/3)),x=(1/2^(1/3))]
```

Observamos que hay sólo una raíz real que es la única que nos interesa.

```
(%i33) last(puntosf);
(%o33) x=-1/2^(1/3)
```

Llamamos a al único punto crítico que hemos obtenido, y evaluamos en él la segunda derivada:

```
(%i34) a:rhs(%)$
(%i35) define(d2f(x),diff(f(x),x,2))$
(%i36) d2f(a);
```

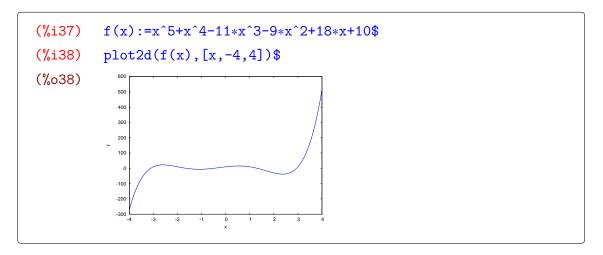
```
(%o36) 24/2<sup>(2/3)</sup>
```

Por tanto la función f tiene un mínimo relativo en dicho punto a. ¿Puede haber otro extremo más? ¿Cómo podemos asegurarnos?

Ejemplo 7.4. Vamos a calcular los extremos relativos de la función:

$$f(x) = x^5 + x^4 - 11x^3 - 9x^2 + 18x + 10$$
 en el intervalo [-4,4]

Procedemos de la misma forma que en el ejemplo anterior.



A simple vista observamos que hay:

- a) un máximo relativo entre -3 y -2,
- b) un mínimo relativo entre -2 y -1,
- c) un máximo relativo entre 0 y 1, y
- d) un mínimo relativo entre 2 y 3.

Vamos entonces a derivar la función e intentamos calcular los ceros de f' haciendo uso del comando solve.

```
(%i39) define(d1f(x),diff(f(x),x));
(%o39) d1f(x):=5x<sup>4</sup>+4x<sup>3</sup>-33x<sup>2</sup>-18x+18
(%i40) solve(d1f(x),x);
```

Las soluciones que nos da el programa no son nada manejables, así que vamos a resolver la ecuación f'(x) = 0 de forma numérica, esto es, con el comando find_root. Para ello, nos apoyamos en la gráfica que hemos calculado más arriba, puesto que para resolver numéricamente esta ecuación hay que dar un intervalo en el que se puede encontrar la posible solución. Vamos, entonces, a obtener la lista de puntos críticos que tiene la función.

Ahora, para decidir si en estos puntos críticos se alcanza máximo o mínimo relativo, vamos a aplicar el test de la segunda derivada. Esto es:

```
(%i42) define(d2f(x),diff(f(x),x,2));
(%o42) d2f(x):=20x³+12x²-66x-18
(%i43) map(d2f,puntosf);
(%o43) [-117.0277108731797,42.43722588782084,-46.77165945967596,
157.2021444450349]
```

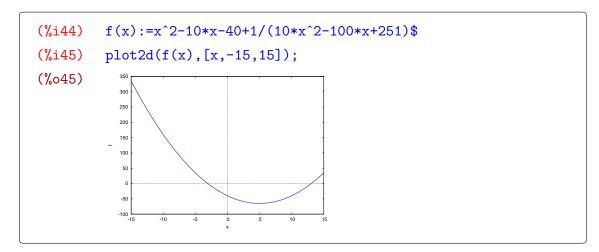
Lo que nos dice que en el primer y tercer puntos hay máximos relativos, mientras que en los otros dos tenemos mínimos relativos.

A continuación veremos un caso en el que la gráfica diseñada por el programa nos puede llevar a engaño. Descubriremos el error gracias al "test de la segunda derivada".

Ejemplo 7.5. Vamos a estudiar los extremos relativos de la función

$$f(x) = x^2 - 10x - 40 + \frac{1}{10x^2 - 100x + 251}.$$

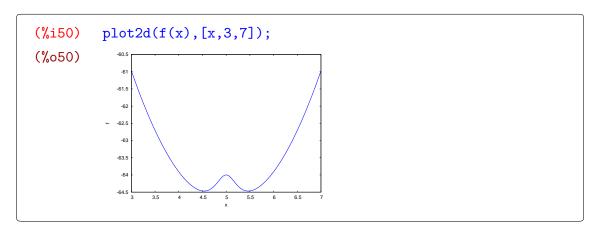
Comenzamos dibujando su gráfica en el intervalo [-15, 15]



Aparentemente hay un mínimo cerca de 5. De hecho, si aplicamos el comando solve a la primera derivada de f obtenemos que precisamente la derivada de f se anula en f = 5. A la vista de la gráfica parece que efectivamente en f = 5 hay un mínimo de la función f. Pero nada más lejos de la realidad, porque si evaluamos la derivada segunda de f en 5 obtendremos que f''(5) = -18 < 0. La segunda derivada es negativa y por tanto en f = 5 tiene que haber un máximo. En efecto:

```
(%i46) define(d1f(x),diff(f(x),x))$
(%i47) d1f(5);
(%o47) 0
(%i48) define(d2f(x),diff(f(x),x,2))$
(%i49) d2f(5);
(%o49) -18
```

De hecho, si hubiéramos dibujado la gráfica en un intervalo más pequeño, sí se hubiera apreciado el máximo en el punto 5.



En resumen, ten cuidado con los resultados que obtengas y, siempre, comprueba si se ajustan a los contenidos teóricos que has visto en clase.

En el siguiente ejemplo, resolvemos un problema de optimización.

Ejemplo 7.6. Se desea construir una ventana con forma de rectángulo coronado de un semicírculo de diámetro igual a la base del rectángulo. Pondremos cristal blanco en la parte rectangular y cristal de color en el semicírculo. Sabiendo que el cristal coloreado deja pasar la mitad de luz (por unidad de superficie) que el blanco, calcular las dimensiones para conseguir la máxima luminosidad si se ha de mantener el perímetro constante dado.

Llamemos x a la longitud de la base de la ventana y h a su altura. El perímetro es una cantidad dada A; es decir, $x + 2h + \frac{\pi x}{2} = A$. Despejamos h en función de x:

```
(%i51) altura:solve(x+2*h+(%pi*x)/2=A,h)$
(%o51) [h=\frac{2A+(-\pi-2)x}{4}]
```

La luminosidad viene dada por

$$f(x) = 2xh + \pi \frac{x^2}{8} = x(A - x - \pi \frac{x}{2}) + \pi \frac{x^2}{8} = Ax - \frac{1}{8}(8 + 3\pi)x^2$$

Definimos entonces la función f y calculamos sus puntos críticos:

```
(%i52) f(x) := A*x-(1/8)*(8+3*\%pi)*x^2$
(%i53) define(d1f(x),diff(f(x),x))$
(%i54) solve(diff(f(x),x),x);
(%o54) [x = \frac{4A}{3\pi+8}]
(%i55) %[1];
(%o55) x = \frac{4A}{3\pi+8}
```

Y ahora evaluaremos la segunda derivada en dicho punto crítico. Para ello:

```
(%i56) a:rhs(%)$
(%i57) define(d2f(x),diff(f(x),x,2))$
(%i58) d2f(a);
(%o58) -\frac{3\pi+8}{4}
```

La segunda derivada es negativa: ya tenemos el máximo que estábamos buscando.

Por último, veamos cómo podemos verificar una desigualdad haciendo uso de técnicas de derivación.

Ejemplo 7.7. Se nos plantea demostrar la siguiente desigualdad: $\log(x+1) \ge \frac{x}{x+1}$, $\forall x \ge -1$. Estudiemos entonces la siguiente función: $f(x) = \log(x+1) - \frac{x}{x+1}$. Tendremos que comprobar que dicha función es siempre positiva. Para esto es suficiente comprobar que, si la función f tiene mínimo absoluto, su valor es mayor o igual que cero. En efecto:

```
(%i59) f(x):=log(x+1)-x/(x+1)$
(%i60) define(d1f(x),diff(f(x),x))$
(%i61) solve(d1f(x),x);
(%o61) [x=0]
```

Por tanto sólo tiene un punto crítico, y además:

```
(%i62) define(d2f(x),diff(f(x),x,2))$
(%i63) d2f(0);
(%o63) 1
```

Luego, en el punto 0 alcanza un mínimo relativo que, por ser único, es el mínimo absoluto. Como se verifica que f(0) = 0, la desigualdad es cierta.

Derivación Ejercicios

7.4 Ejercicios

Ejercicio 7.1.

a) Calcula las tangentes a la hipérbola xy = 1 que pasan por el punto (-1, 1). Haz una representación gráfica.

b) Calcula las tangentes a la gráfica de $y = 2x^3 + 13x^2 + 5x + 9$ que pasan por el origen. Haz una representación gráfica.

Ejercicio 7.2. Dibuja la semicircunferencia superior centrada en el origen y de radio 2. Dibuja el punto en el que la recta tangente a dicha circunferencia pasa por el punto (3, 7), así como dicha recta tangente.

Ejercicio 7.3. Haz una animación gráfica en la que se represente la gráfica de la parábola $f(x) = 6 - (x - 3)^2$ en azul, la recta tangente en el punto (1, f(1)) en negro y las rectas secantes que pasan por los puntos (1, f(1)) y (1 - h, f(1 - h)) donde h varía de -3 a -0.2 con incrementos iguales a 0.2, en rojo. Utiliza las opciones que consideres más apropiadas para hacer la animación.

Ejercicio 7.4. Representa en una misma gráfica la parábola $y = x^2/4$ y sus rectas tangentes en los puntos de abscisas -3 + 6k/30 para $1 \le k \le 29$. Utiliza las opciones que consideres más apropiadas.

Ejercicio 7.5. Sea $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ la función definida como

$$f(x) = \left(\frac{x+1}{x}\right) \exp\left(-\frac{x+1}{x^2}\right), \quad \text{si } x \neq 0, \quad f(0) = 0.$$

Calcula la imagen de la función f. Para ello se recomienda representar su gráfica, estudiar puntos críticos y extremos relativos y límites en infinito.

Ejercicio 7.6. Halla dos números no negativos tales que la suma de uno más el doble del otro sea 12 y su producto sea máximo.

Ejercicio 7.7. Un móvil tiene un movimiento rectilíneo con desplazamiento descrito por la función

$$s(t) = t^4 - 2t^3 - 12t^2 + 60t - 10.$$

¿En qué instante del intervalo [0, 3] alcanza su máxima velocidad?

Integración Cálculo de integrales

Integración

8

```
8.1 Cálculo de integrales 133 8.2 Sumas de Riemann 139 8.3 Aplicaciones 142 8.4 Ejercicios 149
```

En este capítulo vamos a aprender a calcular integrales en una variable, así como aplicar estas integrales al cálculo de áreas de recintos en el plano limitados por varias curvas, longitudes de curvas, volúmenes de cuerpos de revolución y áreas de superficies de revolución.

8.1 Cálculo de integrales

La principal orden de *Maxima* para calcular integrales es integrate. Nos va a permitir calcular integrales, tanto definidas como indefinidas, con mucha comodidad.

```
integrate(f(x),x) primitiva de la función f(x)
integrate(f(x),x,a,b) \int_a^b f(x) dx
```

Disponemos también de la siguiente opción en el menú para calcular integrales, sin necesidad de escribir el comando correspondiente en la ventana de entradas: **Análisis**—**Integrar**. Después sólo tenemos que rellenar los datos que nos interesen.





Integral indefinida

Integral definida

Figura 8.1 Cálculo de integrales

Comencemos por integrales indefinidas. *Maxima* calcula primitivas de funciones trigonométricas,

```
(%i1) integrate(x*sin(x),x);
(%o1) sin(x)-x*cos(x)
```

CÁLCULO DE INTEGRALES INTEGRACIÓN

de funciones racionales,

```
(%i2) integrate(1/(x^4-1),x);

(%o2) -\frac{\log(x+1)}{4} - \frac{\tan(x)}{2} + \frac{\log(x-1)}{4}
```

irracionales,

```
(%i3) integrate(sqrt(x^2+1),x);

(%o3) \frac{a \sinh(x)}{2} + \frac{x \sqrt{x^2+1}}{2}
```

ya sea aplicando integración por partes

```
(%i4) integrate(x^3*\%e^x, x);
(%o4) (x^3 - 3x^2 + 6x - 6)\%e^x
```

o el método que considere necesario

```
(%i5) integrate(%e^(-x^2),x);

(%o5) \frac{\sqrt{\pi}\operatorname{erf}(x)}{2}
```

integral que no sabíamos hacer. Bueno, como puedes ver, *Maxima* se defiende bien con integrales. Eso sí, es posible que nos aparezcan funciones (como erf). El motivo es muy sencillo: la forma de saber calcular primitivas de muchas funciones es saberse muchas funciones. *Maxima* se sabe muchas y, cuando nos aparezca alguna nueva, siempre podemos preguntar cuál es.

```
(%i6) describe(erf); - Función: erf (<x>)
    Es la función de error, cuya derivada
    es '2*exp(-x^2)/sqrt(%pi)'.
    There are also some inexact matches for 'erf'.
    Try '?? erf' to see them.
(%o6) true
```

Para calcular integrales definidas sólo tenemos que añadir los extremos del intervalo de integración

```
(%i7) integrate(x*sin(x),x,%pi/2,%pi);
(%o7) π-1
```

Integración Cálculo de integrales

```
(%i8) integrate(1/(x^2-1),x,2,5);

(%o8) -\frac{\log(6)}{2} + \frac{\log(4)}{2} + \frac{\log(3)}{2}
```

En la integrales pueden aparecer parámetros y si *Maxima* tiene "dudas" acerca de su valor pregunta,

pregunta todo lo que haga falta:

```
(%i10) integrate(1/x,x,a,b);
    Is b - a positive, negative, or zero? positive;
    Is b positive, negative, or zero? positive;
    Is a positive, negative, or zero? positive;
    Is x + b positive or negative? positive;
(%o10) log(b)-log(a)
```

Evidentemente hay funciones a las que *Maxima* no sabe calcular una integral indefinida. En ese caso, da como respuesta la misma integral que le hemos preguntado.

```
(%i11) integrate(exp(x^3+x),x);

(%o11) \int %e^{x^3+x} dx
```

Veremos que este problema desaparece cuando pasamos a integrales definidas.

8.1.1 Integración impropia

Como recordarás de las clases teóricas, la integral que, en principio, se define para funciones continuas en intervalos compactos, puede extenderse a funciones continuas definidas en intervalos de longitud infinita y a funciones que no están acotadas en un intervalo de longitud finita. Es lo que se conoce como *integración impropia*. Para el programa *Maxima*, trabajar con integrales impropias no supone ningún problema ya que las trata exactamente igual que las integrales de funciones continuas en intervalos cerrados y acotados. De hecho, no hay forma de distinguir unas de otras: en ningún momento hemos indicado al comando integrate que la función era acotada ni hemos dicho si el intervalo era abierto, cerrado o semiabierto. Sólo hemos indicado los extremos y ya está. Por tanto, con la misma orden integrate se pueden calcular integrales impropias. Por ejemplo:

```
(%i12) integrate(1/sqrt(1-x^2),x,-1,1);
```

Cálculo de integrales Integración

```
(%o12)
        integrate(%e(-x^2),x,0,inf);
(%i13)
(%o13)
```

Intenta calcular una primitiva de los integrandos anteriores. Como verás, la primitiva de la función $f(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ ya la conocías; en cambio, en la primitiva de la función $f(x) = \exp(-x^2)$ aparece una función que seguro que no conocías, pero que ha aparecido en el apartado dedicado al cálculo de integrales. Probamos a hacer las siguientes integrales impropias:

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx \ , \ \int_1^{+\infty} \frac{1}{x} dx$$

```
(%i14)
        integrate(1/x^2,x,1,inf);
(%o14)
(%i15)
        integrate(1/x,x,0,inf);
        Integral is divergent
        - an error. To debug this try debugmode(true);
```

Observa cómo en la salida de la última integral el programa advierte de la "no convergencia" de la integral planteada. ¿Sabéis decir el por qué? Bueno, recordemos que la definición de dicha integral es

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{1}{x} dx = \lim_{x \to +\infty} G(x) - \lim_{x \to 1} G(x),$$

donde G es una primitiva de $\frac{1}{x}$. En este caso, una primitiva es $\ln(x)$ que no tiene límite en $+\infty$ (es $+\infty$).

↑ Observación 8.1. Hay que tener cierto cuidado con la integración de funciones que no son continuas. Por ejemplo, la función $f(x) = \frac{1}{x}$ no es impropiamente integrable en [-1, 1]. Si así fuera, también lo sería en el intervalo [0, 1] y esto es claramente falso.

Dependiendo de las versiones, la respuesta de Maxima puede variar, pero siempre involucra el llamado valor principal de la integral. Por ejemplo, con la versión 5.17 de Maxima el resultado es el siguiente

```
integrate (1/x, x, -1, 1);
Principal value
          log(-1) + \%i\pi
(%o16)
```

8.1.2 Integración númerica

El cálculo de primitivas no es interesante por sí mismo, el motivo que lo hace interesante es la regla de Barrow: si conoces una primitiva de una función, entonces el cálculo de la integral en un intervalo se reduce a evaluar la primitiva en los extremos y restar.

Integración Cálculo de integrales

```
quad_quags(f(x),x,a,b) aproximación numérica de \int_a^b f(x) dx
quad_qagi(f(x),x,a,b) aproximación numérica de \int_a^b f(x) dx
romberg(f(x),x,a,b) aproximación numérica de \int_a^b f(x) dx
```

En la práctica, no siempre es fácil calcular una primitiva, pero sí es fácil (para un ordenador y teóricamente) aproximar el valor de la integral por las áreas de los rectángulos que aparecen en la definición de integral. Este método no es el mejor, pero versiones mejoradas permiten aproximar el valor de casi cualquier integral.

Si en el menú **Análisis Integrar** marcamos "Integración definida" e "Integración numérica" se nos da la opción de escoger entre dos métodos: quadpack y romberg, cada uno referido a un tipo diferente de aproximación numérica de la integral. Vamos a calcular numéricamente la integral que hemos hecho más arriba que tenía como resultado $\pi-1$



```
(%i17) quad_qags(x*sin(x),x,%pi/2,%pi);
(%o17) [2.141592653589794,2.3788064330872769 10<sup>-14</sup>,21,0]
(%i18) romberg(x*sin(x),x,%pi/2,%pi);
(%o18) 2.141591640806944
```

Observamos que hay una diferencia entre las salidas de ambos comandos. Mientras que en la última aparece el valor aproximado de la integral (fíjate que es $\pi - 1$), en la primera aparece como salida una lista de 4 valores:

- a) la aproximación de la integral
- b) el error absoluto estimado de la aproximación
- c) el número de evaluaciones del integrando
- d) el código de error (que puede ir desde 0 hasta 6) que, copiado de la ayuda de Maxima, significa

```
El código de error (el cuarto elemento del resultado) puede tener
los siguientes valores:
'0'
si no ha habido problemas;
'1'
si se utilizaron demasiados intervalos;
'2'
si se encontró un número excesivo de errores de redondeo;
'3'
si el integrando ha tenido un comportamiento extraño
frente a
la integración;
'4'
fallo de convergencia;
'5'
```

CÁLCULO DE INTEGRALES INTEGRACIÓN

```
la integral es probablemente divergente o de convergencia lenta;
'6'
si los argumentos de entrada no son válidos.
```

Qué duda cabe que este tipo de integración numérica es interesante para integrandos de los cuales no se conoce una primitiva. Vamos a intentar calcular una primitiva y posteriormente una integral definida de la función $f(x) = e^{-x^2}$.

```
(%i19) integrate(exp(-x^2),x);

(%o19) \frac{\sqrt{\pi} \operatorname{erf}(x)}{2}

(%i20) integrate(exp(-x^2),x,0,1);

(%o20) \frac{\sqrt{\pi} \operatorname{erf}(1)}{2}
```

Si ahora queremos, podemos calcular numéricamente este valor,

```
(%i21) float(%);
(%o21) 0.74682413281243
```

o también, podíamos haber utilizado los comandos de integración numérica directamente

```
(%i22) quad_qags(exp(-x^2),x,0,1);

(%o22) [0.74682413281243,8.2954620176770253 10<sup>-15</sup>,21,0]

(%i23) romberg(exp(-x^2),x,0,1);

(%o23) 0.7468241699099
```

quadpack

En realidad, quadpack no es un método concreto sino una serie de métodos para aproximar numéricamente la integral. Los dos que hemos visto antes, quad_qags y romberg, se pueden utilizar en intervalos finitos. Comprueba tú mismo lo que ocurre cuando calculas $\int_1^\infty \cos(x)/x^2 dx$ utilizando el menú **Análisis** \rightarrow **Integrar**: obtendrás algo así

Integración Sumas de Riemann

Maxima decide cuál es el método que mejor le parece y, en este caso utiliza quad_qagi. Evidentemente, depende del integrando el resultado puede dar uno u otro tipo de error. Por ejemplo, vamos ahora a calcular de forma numérica $\int_0^1 \frac{\sin(1/x)}{x}.$

Se trata de una función que cerca del cero oscila mucho, lo que hace que el comando quadqags nos dé aviso de error (aunque da una aproximación), mientras que el comando romberg no nos dé ninguna salida.

8.2 Sumas de Riemann

El proceso que hemos seguido en clase para la construcción de la integral de una función f: $[a,b] \to \mathbb{R}$ pasa por lo que hemos llamado sumas superiores y sumas inferiores. Lo que hacíamos era dividir el intervalo [a,b] en n trozos usando una partición $P=\{a=x_0< x_1< \ldots < x_n=b\}$ del intervalo. Luego calculábamos el supremo y el ínfimo de f en cada uno de los intervalos $I_i=[x_{i-i},x_i]$ y podíamos aproximar la integral de dos formas: si escogíamos el área asociada a los rectángulos que tienen como altura el supremo obteníamos las sumas superiores. Las sumas inferiores se obtenían de forma análoga pero con el ínfimo.

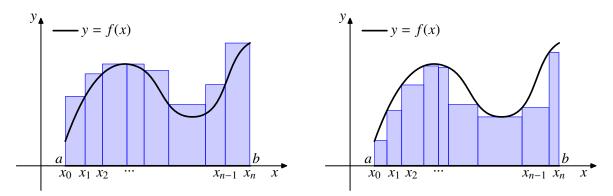


Figura 8.2 Sumas superiores e inferiores

Las dos áreas que tienes marcadas en la Figura 8.2 son

Sumas de Riemann Integración

$$S(f, P) = \sum_{i=1}^{n} \sup (f(I_i) \cdot \ell(I_i) \text{ y } I(f, P) = \sum_{i=1}^{n} \inf (f(I_i) \cdot \ell(I_i), I(f, P)) = \sum_{i=1}^$$

donde $\ell(I_i)$ denota la longitud del intervalo I_i o, lo que es lo mismo, la base de cada uno de los rectángulos que tenemos en la figura.

Si coinciden las mejores aproximaciones obtenidas de esta manera o hablando un poco a la ligera, si la menor de las sumas superiores coincide con la mayor de las sumas inferiores entonces llamamos a ese valor integral de la función.

Este método tiene varios inconvenientes si pretendemos hacerlo con un ordenador. Por ejemplo, ¿cómo escogemos la partición? y, más importante, ¿cómo calculamos el supremo y el ínfimo de la función en cada uno de los intervalos? El primer problema se puede evitar tomando la partición de una forma particular: dividimos el intervalo [a,b] en trozos iguales, en muchos trozos iguales. Esto nos permite dar una expresión concreta de la partición.

Si dividimos [a,b] en dos trozos, estarás de acuerdo que los puntos serían a,b y el punto medio $\frac{a+b}{2}$. ¿Cuáles serían los puntos que nos dividen [a,b] en tres trozos? Ahora no hay punto medio, ahora nos hacen falta dos puntos además de a y b. Piénsalo un poco. En lugar de fijarnos en cuáles son los extremos de los intervalos, fijémonos en cuánto miden. Efectivamente, todos miden lo mismo $\frac{b-a}{3}$ puesto que queremos dividir el intervalo en tres trozos iguales. Ahora la pregunta es: ¿qué intervalo tiene como extremos de la izquierda a y mide $\frac{b-a}{3}$? La respuesta es muy fácil: $\left[a,a+\frac{b-a}{3}\right]$. Con este método es sencillo seguir escribiendo intervalos: sólo tenemos que seguir sumando $\frac{b-a}{3}$ hasta llegar al extremo de la derecha, b.

En general, si *n* es un natural mayor o igual que 2,

$$a, a + \frac{b-a}{n}, a+2 \cdot \frac{b-a}{n}, \ldots, a+n \cdot \frac{b-a}{n}$$

son los n + 1 extremos que dividen a [a, b] en n intervalos iguales. Vamos a seguir estos pasos con *Maxima*. Escojamos una función y un intervalo:

```
(%i27) a:-2;b:5;n:10

(%o28) -2

(%o29) 5

(%o29) 10

(%i30) f(x):=(x-1)*x*(x-3);

(%o30) f(x):=(x-1)x(x-3)
```

La lista de extremos es fácil de escribir usando el comando makelist.

```
(%i31) makelist(a+i*(b-a)/n,i,0,n);

(%o31) [-2, -\frac{13}{10}, -\frac{3}{5}, \frac{1}{10}, \frac{4}{5}, \frac{3}{2}, \frac{11}{5}, \frac{29}{10}, \frac{18}{5}, \frac{43}{10}, 5]
```

La segunda dificultad que hemos mencionado es la dificultad de calcular supremos e ínfimos. La solución es escoger un punto cualquiera de cada uno de los intervalos I_i : el extremo de la izquierda, el de la derecha, el punto medio o, simplemente, un punto elegido al azar. Esto tiene

Integración Sumas de Riemann

nombre: una suma de Riemann. Si dividimos el intervalo en muchos trocitos, no debería haber demasiada diferencia entre el supremo, el ínfimo o un punto intermedio.

Proposición 8.2. Sea $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ integrable. Sea P_n la partición

$$a, a + \frac{b-a}{n}, a+2 \cdot \frac{b-a}{n}, \ldots, a+n \cdot \frac{b-a}{n}$$

Convergencia de las sumas de Riemann

y sea $x_i \in \left[a + (i-1)\frac{b-a}{n}, a + i\frac{b-a}{n}\right]$. Entonces

$$\lim_{n\to\infty}\sum_{i=1}^n f(x_i)\,\frac{b-a}{n}=\int_a^b f(x)\,dx.$$

En la Figura 8.3 podemos ver cómo mejora cuando aumentamos el número de subdivisiones. Buenos, sigamos adelante. Elegimos puntos al azar en cada uno de los intervalos.

(%i32) puntos:makelist(a+(i-1)*(b-a)/n+random(1.0)*(b-a)/n,i,1,n); [-1.974524678870055,-0.86229173716074,0.095612020508637, 0.12911247230811,1.242837772556621,1.915206527061883, 2.658260436280155,3.229497471823565,3.636346487565163, 4.30162951626272]

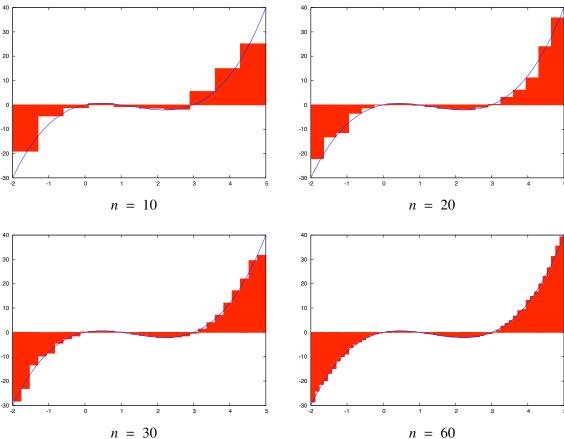


Figura 8.3 Convergencia de las sumas de Riemann

Aplicaciones Integración

Ahora tenemos que sumar las áreas de los rectángulos de las sumas de Riemann, cosa que podemos hacer de la siguiente manera usando la orden sum:

```
(%i33) sum((b-a)/n*(f(a+(i-1)*(b-a)/n+random(1.0)*(b-a)/n)),i,1,n);
(%o33) 5.859818716400653
```

que si lo comparamos con el valor de dicha integral

...pues no se parece demasiado. Bueno, aumentemos el número de intervalos:

```
(%i36) n:100;

(%o36) 100

(%i37) sum((b-a)/n*(f(a+(i-1)*(b-a)/n+random(1.0)*(b-a)/n)),i,1,n);

(%o37) 6.538846969978081
```

Vale, esto es otra cosa. Ten en cuenta que, debido al uso de random, cada vez que ejecutes la orden obtendrás un resultado diferente y, por supuesto, que dependiendo de la función puede ser necesario dividir en una cantidad alta de intervalos.

8.3 Aplicaciones

8.3.1 Cálculo de áreas planas

Te recuerdo que si f y g son funciones integrables definidas en un intervalo [a,b], el área entre las dos funciones es

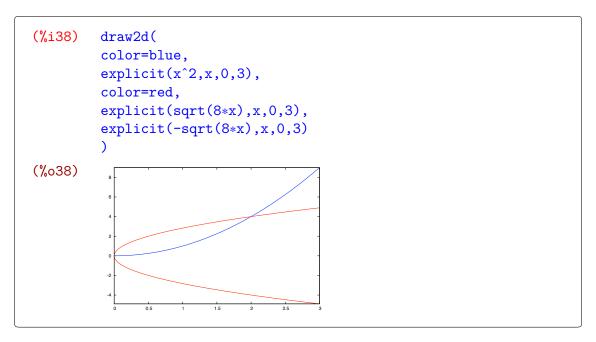
$$\int_{a}^{b} |f(x) - g(x)| \, dx$$

Evidentemente, calcular una integral con un valor absoluto no es fácil (¿cuál es la primitiva de la función |x|?). Como función definida a trozos, lo que tenemos que hacer es dividir el intervalo [a,b] en subintervalos en los que sepamos cuál de las dos funciones f y g es la más grande.

Ejemplo 8.3. Calculemos el área entre las curvas $y = x^2$, $y^2 = 8x$.

Podemos dibujar las dos curvas y hacernos una idea del aspecto del área que queremos calcular.

Integración Aplicaciones



En realidad, lo primero que nos hace falta averiguar son los puntos de corte:

```
(%i39) solve([y=x^2,y^2=8*x],[x,y]);

(%o39) [[x=2,y=4],[x=-\sqrt{3}%i-1,y=2\sqrt{3}%i-2],[x=\sqrt{3}%i-1,y=-2\sqrt{3}%i-2],

[x=0,y=0]]
```

De todas las soluciones, nos quedamos con las soluciones reales: (0,0) y (2,4). En el intervalo [0,2], ¿cuál de las dos funciones es mayor? Son dos funciones continuas en un intervalo que sólo coinciden en 0 y en 2, por tanto el Teorema de los ceros de Bolzano nos dice que una de ellas es siempre mayor que la otra. Para averiguarlo sólo tenemos que evaluar en algún punto entre 0 y 2. En este caso es más fácil: se ve claramente que $y = x^2$ está por debajo. Por tanto el área es

```
(%i40) integrate(sqrt(8*x)-x^2,x,0,2);
(%o40) 8/3
```

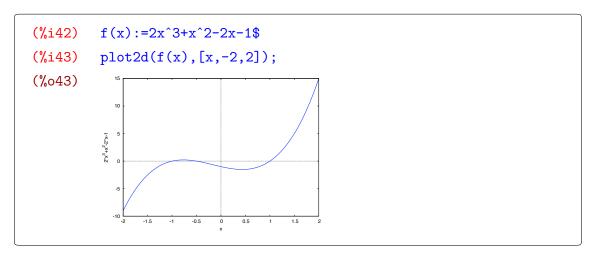
Observación 8.4. La fórmula que define el cálculo del área entre dos funciones tiene un valor absoluto que hace difícil calcular una primitiva directamente. Ese es el motivo por el que dividimos el intervalo en trozos: quitar ese valor absoluto. Si sólo pretendemos calcular el valor numéricamente, entonces el valor absoluto no es un impedimento y podemos calcular directamente la integral olvidándonos de puntos de corte o de qué función es mayor:

```
(%i41) quad_qags(abs(x^2-sqrt(8*x)),x,0,2);
(%o41) [2.6666666666666668,2.960594732333752510<sup>-15</sup>,189,0]
```

Aplicaciones Integración

No siempre es tan evidente qué función es mayor. En esos casos la continuidad nos permite utilizar el Teorema de los ceros de Bolzano para averiguarlo.

Ejemplo 8.5. Calculemos el área entre la función $f(x) = 2x^3 + x^2 - 2x - 1$ y el eje OX. La función es un polinomio de grado 3 que puede, por tanto, tener hasta tres raíces reales. Si le echamos un vistazo a su gráfica



se ve que tiene tres raíces. Pero ¿cómo sabíamos que teníamos que dibujar la función entre -2 y 2? En realidad el camino correcto es, en primer lugar, encontrar las raíces del polinomio:

```
(%i44) solve(f(x)=0,x);

(%o44) [x=-\frac{1}{2},x=-1,x=1]
```

Ahora que sabemos las raíces se entiende por qué hemos dibujado la gráfica de la función en ese intervalo particular y no en otro. Si las raíces son $-\frac{1}{2}$, -1 y 1 sabemos que f no se anula en el intervalo en $\left]-1,-\frac{1}{2}\right[$ ni en $\left]-\frac{1}{2},1\right[$ pero, ¿cuál es su signo en cada uno de dichos intervalos? Aquí es donde entra en juego el Teorema de los ceros de Bolzano. Si f, una función continua, sí cambiase de signo en $\left]-\frac{1}{2},1\right[$ o en $\left]-1,-\frac{1}{2}\right[$ tendría que anularse, cosa que no ocurre. Por tanto, f siempre tiene el mismo signo en cada uno de esos intervalos. ¿Cuál? Sólo es cuestión de mirar el valor de f en un punto cualquiera. En $\left]-1,-\frac{1}{2}\right[$

```
(%i45) f(-0.75);
(%o45) 0.21874999813735
```

la función es positiva. Y en $\left]-\frac{1}{2}, 1\right[$

```
(%i46) f(0);
(%o46) -1
```

la función es negativa. Por tanto, la integral que queremos hacer es

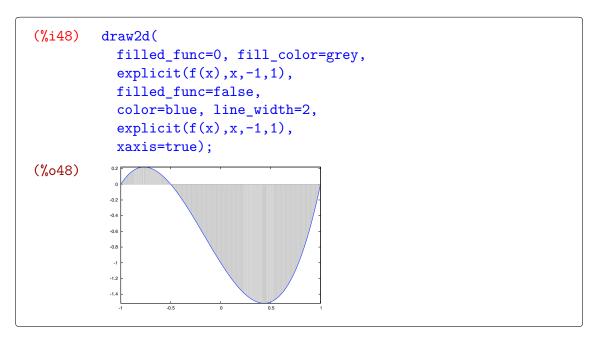
Integración Aplicaciones

$$\int_{-1}^{1} |f(x)| dx = \int_{-1}^{-\frac{1}{2}} f(x) dx - \int_{-\frac{1}{2}}^{1} f(x) dx,$$

o, lo que es lo mismo,

```
(%i47) integrate(f(x),x,-1,-1/2)+integrate(-f(x),x,-1/2,1);
(%o47) \frac{71}{48}
```

Observación 8.6. Por cierto, recuerda que podríamos haber usado la opción filled_func y fill_color para "maquillar" un poco el dibujo del área dibujando por un lado la función y por otro el área sombreada:



8.3.2 Longitud de curvas

Si f es una función definida en el intervalo [a, b], la longitud del arco de curva entre (a, f(a)) y (b, f(b)) se puede calcular mediante la fórmula

longitud =
$$\int_{a}^{b} \sqrt{1 + f'(x)^2} \, dx$$

Por ejemplo, la semicircunferencia superior de radio 1 centrada en el origen es la gráfica de la función $f(x) = \sqrt{1-x^2}$, con x variando entre -1 y 1. Si aplicamos la fórmula anterior podemos calcular la longitud de una circunferencia.

```
(%i49) f(x):=sqrt(1-x^2);
(%o49) f(x):=sqrt(1-x^2)
(%i50) diff(f(x),x);
```

Aplicaciones Integración

```
(%050) -\frac{x}{\sqrt{1-x^2}}

(%151) integrate(sqrt(1+diff(f(x),x)^2),x,-1,1);

(%051) \pi
```

Observa que hemos calculado la longitud de media circunferencia, ya que la longitud de la circunferencia completa de radio 1 es 2π .

Esto que hemos visto es un caso particular de la longitud de una curva en el plano. Ya vimos curvas cuando hablamos de dibujar en paramétricas. Una curva es una aplicación de la forma $x \mapsto (f(x), g(x)), a \le x \le b$. La longitud de dicha curva es

longitud =
$$\int_a^b \sqrt{f'(x)^2 + g'(x)^2} dx$$

Por ejemplo, la circunferencia unidad la podemos parametrizar como $t\mapsto (\cos(t),\sin(t))$ con $0\le t\le 2\pi$. Por tanto, la longitud de dicha circunferencia es

```
(%i52) integrate(sqrt(sin(t)^2+cos(t)^2),x,0,2*%pi);
(%o52) 2π
```

8.3.3 Volúmenes de revolución

Los cuerpos de revolución o sólidos de revolución son regiones de \mathbb{R}^3 que se obtienen girando una región plana alrededor de una recta llamada eje de giro. En la Figura 8.4 tienes el sólido de revolución engendrado al girar alrededor del eje OX la gráfica de la función seno entre 0 y π .

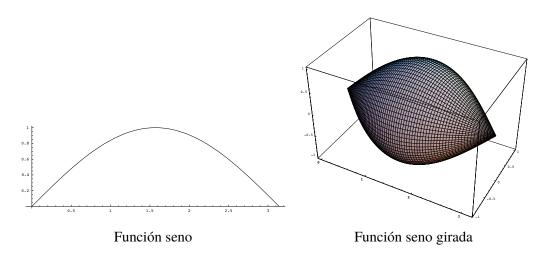


Figura 8.4

Giro de una curva y = f(x) respecto al eje X

Sea $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ una función continua. Girando la región del plano comprendida entre la curva y=f(x), el eje de abscisas con x entre a y b, alrededor del eje OX obtenemos un sólido de revolución Ω con volumen igual a

Integración Aplicaciones

$$Vol(\Omega) = \pi \int_{a}^{b} f(x)^{2} dx$$

Veamos algunos ejemplos.

Ejemplo 8.7. Calculemos el volumen de una esfera de radio R viéndola como superficie de revolución. La curva que consideramos es $f(x) = \sqrt{R^2 - x^2}$ con $x \in [-R, R]$ y, por tanto, el volumen lo calculamos aplicando la fórmula anterior :

Ejemplo 8.8. Vamos ahora a calcular el volumen de un cono circular recto. Un cono circular recto de altura h y radio de la base R se obtiene girando la recta y = Rx/h entre 0 y h. Su volumen es igual a

(%i54) %pi*integrate(R^2*x^2/h^2,x,0,h);
(%o54)
$$\frac{\pi h R^2}{3}$$

Giro de una curva y = f(x) respecto al eje Y

Consideremos la gráfica de una función positiva y = f(x) en un intervalo [a, b]. Por ejemplo la función $1 - x^2$ en [0, 1].

Si giramos respecto al eje *OY* obtenemos la Figura 8.5.

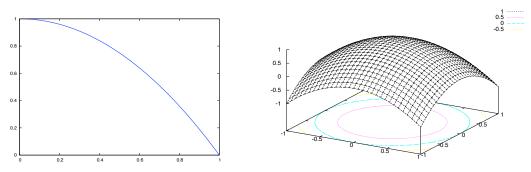


Figura 8.5 Función $1 - x^2$ girada respecto al eje OY

Pues bien, el volumen de la región así obtenida, Ω , viene dado por

Volumen(
$$\Omega$$
) = $2\pi \int_{a}^{b} x f(x) dx$

Aplicaciones Integración

Ejemplo 8.9.

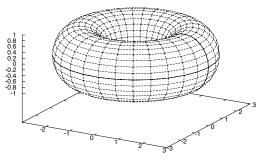


Figura 8.6 Toro

Consideremos el toro T obtenido al girar el disco de centro (a, 0), a > 0, y radio R alrededor del eje OY. Puedes verlo para a = 2 y R = 1 en la Figura 8.6.

Por simetría, su volumen es el doble del volumen del sólido obtenido al girar la semicircunferencia

$$y = \sqrt{R^2 - (x - a)^2},$$

con $a - R \le x \le a + R$ alrededor del eje OY. Por tanto

$$volumen(T) = 4\pi \int_{a-R}^{a+R} x \sqrt{R^2 - (x-a)^2} dx$$

integral que calculamos con wxMaxima:

```
(%i55) 4*\%pi*integrate(x*sqrt(R^2-(x-a)^2),x,a-R,a+R);
(%o55) 2\pi^2aR^2
```

Observa que, aunque aquí hemos escrito la salida automáticamente, sin embargo, *wxMaxima* hace varias preguntas sobre los valores de las constantes *a* y *R* para poder calcular la integral.

Gráficamente, podemos conseguir este efecto girando la circunferencia de radio 1 que podemos parametrizar de la forma $(\cos(t), \sin(t))$, pero que tenemos que trasladar dos unidades. Ése es el motivo de sumar 2 en la siguiente representación en coordenadas paramétricas.

```
(%i56) with_slider_draw3d(
    n,makelist(0.1*%pi*i,i,1,20),
    surface_hide=true,
    xrange=[-3,3],
    yrange=[-3,3],
    parametric_surface(cos(u)*(2+cos(v)),sin(u)*(2+cos(v)),sin(v),
    u,0,n,v,0,2*%pi)
)
```

En la Figura 8.7 tienes algunos de los pasos intermedios de esta animación.

8.3.4 Área de superficies de revolución

Igual que hemos visto cómo podemos calcular el volumen de una figura obtenida girando una función respecto a alguno de los ejes, también podemos calcular el área de la superficie Ω obtenida al girar respecto al eje OX una función f. El área al girar f en el intervalo [a,b] es

$$\operatorname{área}(\Omega) = 2\pi \int_{a}^{4} f(x) \sqrt{1 + f'(x)^{2}} \, dx$$

Integración Ejercicios

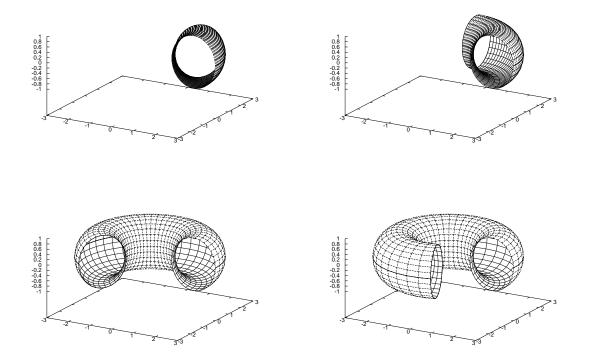


Figura 8.7 Cómo conseguir un toro girando una circunferencia

Por ejemplo, una esfera de radio 1 la podemos obtener girando respecto del eje OX la función $\sqrt{1-x^2}$.

```
(%i57) integrate(f(x)*sqrt(1+diff(f(x),x)^2), x, -1, 1);

(%o57) 2*\pi^2*a*R^2
```

8.4 Ejercicios

Integración

Ejercicio 8.1. Calcula una primitiva de las siguientes funciones.

- a) $f(x) = \cos^5(x)$,
- b) $f(x) = 1/(1 + x^4)$,
- c) $f(x) = \sqrt{1 x^2}$,

¿Sabes calcularlas sin usar Maxima?

Ejercicio 8.2. Calcula numéricamente las integrales en el intervalo $[0, 2\pi]$ de los primeros 20 polinomios de Taylor centrados en cero de la función coseno.

Ejercicios Integración

Teorema fundamental del Cálculo

Ejercicio 8.3. Calcula la derivada de la función $f(x) = \int_{\sqrt{x}}^{x^2+1} \operatorname{sen}(t) dt$.

Ejercicio 8.4. Estudia los extremos relativos de la función $f(x) = \int_0^{(2x-7)^2} t^3 - 2t \, dt$.

Área entre curvas

Ejercicio 8.5. Calcula:

- a) área limitada por $y = xe^{-x^2}$, el eje OX, la ordenada en el punto x = 0 y la ordenada en el máximo.
- b) área de la figura limitada por la curva $y = x^3 x^2$ y el eje OX.
- c) área comprendida entre la curva $y = \tan(x)$, el eje OX y la recta $x = \pi/3$.
- d) área del recinto limitado por las rectas x = 0, x = 1, y = 0 y la gráfica de la función $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ definida por $f(x) = \frac{1}{(1+x^2)^2}$.
- e) las dos áreas en los que la función $f(x) = |x| x \operatorname{sen}(x) e^x$ divide a la bola unidad $x^2 + y^2 = 1$.

Ejercicio 8.6. Calcula el área entre las curvas:

- a) $y = -x^2 2x$, $y = x^2 4$, para $-3 \le x \le 1$. b) $y^2 = x$, $x^2 + y^2 = 8$. c) $x = 12y^2 12y^3$, $x = 2y^2 2y$. e) $(y x)^2 = x 3$, x = 7. f) $y = x^4 + x^3 + 16x 4$, $y = x^4 + 6x^2 + 8x 4$. g) $y = xe^{-x}$, $y = x^2e^{-x}$, $x \ge 0$.
- d) $y = \sec^2(x)$, $y = \tan^2(x)$, $-\pi/4 \le x \le \pi/4$.
- (E) Ejercicio 8.7. Divide un círculo de radio 1 en tres trozos del mismo área usando dos líneas verticales, simétricas respecto del eje OY.
- Ejercicio 8.8. Una cabra está atada en el borde de un prado circular de 10 metros de diámetro. Calcula la longitud mínima de cuerda para que la cabra tenga acceso a la mitad de la superficie.

Ejercicio 8.9. Se considera la función $f(x) = x \operatorname{sen}(x) \cos(x)$.

- a) Calcula dos puntos de su gráfica, (a, f(a)) y (b, f(b)), por la condición de que la tangente en cada uno de ellos pase por (4,0).
- b) Representa juntas gráficamente a la función y las dos rectas tangentes antes calculadas. Debes elegir un intervalo y opciones de color y grosor de línea apropiados.
- c) Calcula el área de la región limitada superiormente por la gráfica de f e inferiormente por las rectas tangentes cuando $a \le x \le b$, donde a y b son los valores calculados en el primer apartado.

Longitud de curvas

Ejercicio 8.10.

- a) Calcula la longitud del arco de la cicloide x = t sen(t), y = 1 cos(t), $(0 \le t \le 2\pi)$.
- b) Calcula la longitud del arco de curva $y = x^2 + 4$ entre x = 0 y x = 3.

Integración Ejercicios

Ejercicio 8.11. Calcula la longitud de una circunferencia de radio arbitrario *R*.

- Ejercicio 8.12. Vamos a implementar un proceso para calcular una aproximación de la longitud de la gráfica de una función f en un intervalo [a,b]. El proceso consistirá en dividir el intervalo [a,b] en n subintervalos de la misma longitud, (b-a)/n, y aproximar el trozo de gráfica en cada intervalo por la longitud del segmento que une las imágenes de los extremos del intervalo. Sumando los resultados en cada uno de los subintervalos se obtiene una aproximación por defecto de la longitud buscada.
 - a) Haz un programa mediante un bloque en el que las entradas sean la función, el intervalo y el número de subintervalos y que dé como salida la aproximación.
 - b) La fórmula para calcular la longitud de la gráfica de una función f en un intervalo [a,b] es $\int_a^b \sqrt{1+f'(x)^2} \, dx$. Aplica tu método a la función $f(x) = \operatorname{sen}(x)$ en el intervalo $[0,\pi]$ y compara el resultado obtenido con la fórmula anterior.

Ejercicio 8.13. Sea $f(x) = \cos(x) + e^x$ y *P* su polinomio de orden 5 centrado en el origen. ¿Cuál es la diferencia entre las longitudes de las gráficas de *f* y de *P* en el intervalo [0, 3]?

Ejercicio 8.14. Consideremos la función $f(x) = x^3 - x - 1$ en el intervalo [0, 2]

- a) Calcula la longitud de la gráfica de la función.
- b) Calcula 3 puntos aleatorios de dicho intervalo.
- c) ¿Cuál es la longitud de la curva formada por segmentos de recta que unen los puntos anteriores?

Volumen de cuerpos de revolución

Ejercicio 8.15. Calcular el volumen del sólido generado al rotar respecto al eje *OX* las siguiente curvas:

a)
$$y = \sec(x), x \in [0, \frac{\pi}{3}]$$

b) $y = \sqrt{\cos(x)}, x \in [0, \frac{\pi}{2}]$
c) $y = 9 - x^2$
d) $y = e^x, x \in [0, \ln(3)]$

Ejercicio 8.16. Calcular el volumen del sólido generado al rotar respecto al eje *OY* las siguiente curvas:

a)
$$y = 1/x$$
, $x \in [1, 3]$
b) $y = \frac{1}{1+x^2}$, $x \in [0, 1]$

Ejercicio 8.17.

- a) Calcular la superficie de una esfera de radio *R*.
- b) Calcular la superficie de la figura que se obtiene al girar la función $y = \tan(x), x \in [0, \pi/4]$ alrededor del eje OX.

Ejercicio 8.18.

- a) Calcular el volumen del toro engendrado al girar el círculo de centro (2, 0) y radio 3 alrededor del eje *OY*.
- b) Calcular el volumen del sólido engendrado al girar alrededor del eje OY la región limitada por la parábolas $y^2 = x$, $x^2 = y$.

Ejercicios Integración

Ejercicio 8.19. Sea $f(x) = x^5 + 4x^3 + 2x^2 + 8$. Calcula el volumen al girar dicha función alrededor del eje OX entre los valores donde f alcanza su máximo y su mínimo relativos.

Área de superficies de revolución

Ejercicio 8.20.

- a) Calcula el área de una esfera de radio R.
- b) Calcula el área de la figura obtenida al girar la parábola $y^2 = 4x$ y la recta x = 5 alrededor del eje OX.
- c) Calcula el área lateral de un cono de radio R y altura h.

Ejercicio 8.21. Calcular:

- a) La integral de $f(x) = \frac{1}{x^2} \operatorname{con} x \in [1, +\infty]$.
- b) El volumen y la superficie lateral del sólido obtenido al girar la gráfica de la anterior función respecto del eje *OX*.
- c) Ídem a los dos anteriores con $g(x) = \frac{1}{x} \operatorname{con} x \in [1, +\infty].$

Series numéricas y series de Taylor



9.1 Series numéricas 153 9.2 Desarrollo de Taylor 155 9.3 Ejercicios 156

9.1 Series numéricas

El estudio de la convergencia de una serie numérica no siempre es fácil y mucho menos el cálculo del valor de dicha suma. *Maxima* sabe calcular la suma de algunas series y siempre tenemos la posibilidad de aplicar algún criterio de convergencia.

```
\operatorname{sum}(expr,n,a,b) = \sum_{n=a}^{b} expr
\operatorname{sum}(expr,n,a,b), \operatorname{simpsum} simplifica la suma
\operatorname{nusum} (expr,x,a,plus) \sum_{n=a}^{b} expr
```

La orden genérica para calcular una suma, finita o infinita, es sum. Hace falta indicar qué sumamos, sum la variable que hace de índice y entre qué valores varía dicha variable.

```
(%i58) sum(i,i,0,100);
(%o58) 5050
```

Además hace falta indicarle que desarrolle y simplifique el sumatorio si queremos obtener un resultado más razonable. Esto se consigue con el operador simpsum que aparece escrito automáticamente si utilizamos el menú de wxMaxima.

```
(%i59) sum(i,i,0,n);

(%o59) \sum_{i=0}^{n} i

(%i60) sum(i,i,0,n), simpsum;

(%o60) \frac{n^2+n}{2}
```



Figura 9.1 Ventana para calcular sumas

La segunda posibilidad es usar la orden nusum que utiliza algunas reglas de sumación para obte- nusum ner en algunos casos (series hipergeométricas principalmente) una expresión mejor del resultado.

```
(%i61) nusum(i,i,0,n);
```

$$(\%061)$$
 $\frac{n(n+1)}{2}$

A cualquiera de estas dos órdenes se accede desde el menú **Análisis**—**Calcular suma**. Aparece la ventana de la Figura 9.1 que tienes que rellenar con la expresión a sumar, variable y extremos. En la parte inferior de dicha ventana, puedes marcar **Simplificar** o **Nusum** para escoger entre las órdenes que hemos comentado.

El conjunto de series que sabe sumar *Maxima* no es demasiado grande, ya hemos dicho que es un problema difícil, pero tiene respuesta para algunas series clásicas. Por ejemplo,

```
(%i62) sum(1/n^2,n,1,inf),simpsum;
(%o62) \frac{\%pi^2}{6}
```

o la serie armónica

```
(%i63) sum(1/n,n,1,inf),simpsum;
(%o63) ∞
```

que sabemos que no es convergente. Si intentamos sumar una progresión geométrica cualquiera nos pregunta por la razón y la suma sin mayores problemas

```
(%i64) sum(x^n,n,1,inf),simpsum;
Is |x|-1 positive, negative or zero? negative;
(%o64) \frac{x}{1-x}
```

En cambio no suma algunas otras como

```
(%i65) sum(1/n!,n,0,inf),simpsum;
(%o65) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!}
```

Como hemos dicho, calcular la suma de una serie es un problema difícil y lo que hemos hecho en clase es estudiar cuándo son convergentes sin calcular su suma. Aplicar el criterio de la raíz o del cociente para decidir la convergencia de una serie, reduce el problema al cálculo de un límite, que en el caso anterior es trivial, en el que *Maxima* sí puede ser útil. Por ejemplo, la serie $\sum_{n\geq 1} \frac{1}{n^n}$

```
(%i66) a[n]:=1/n^n;

(%o66) a_n:=\frac{1}{n^n}

(%i67) sum(a[n],n,1,inf),simpsum;
```

$$(\%67) \qquad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^n}$$

no sabemos sumarla, pero el criterio del cociente

```
(%i68) limit(a[n+1]/a[n],n,inf);
(%o68) 0
```

nos dice que es convergente.

9.2 Desarrollo de Taylor

El desarrollo en serie de Taylor de una función parte de una idea sencilla: si el polinomio de Taylor de la función cos(x) se parece cada vez más a la función, ¿por qué parar?

```
(%i69) taylor(cos(x),x,0,4);

(%o69) 1-\frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{24} + ...
```

¿Qué es eso de un polinomio con infinitos sumandos? Para eso acabamos de ver series de números. Ya sabemos en qué sentido podemos hablar de sumas infinitas.



Figura 9.2 Ventana para el calculo de la serie de Taylor

```
niceindices(powerseries(f(x), x, a)) desarrollo en serie de potencias de la función f centrado en el punto a
```

Si en el menú <u>A</u>nálisis→Calcular <u>s</u>erie, marcamos <u>Serie de potencias</u> obtenemos el desarrollo en serie de potencias de la función

```
(%i70) niceindices(powerseries(cos(x), x, 0));

(%o70) \sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^{i} x^{2i}}{(2i)!}
```

La orden powerseries es la encargada del cálculo de dicho desarrollo y el comando que se **powerseries** antepone, niceindices, escribe la serie de Taylor de una función con índices más apropiados. **niceindices** Si no la utilizamos, simplemente el resultado aparece un poco más "enmarañado":

```
(%i71) powerseries(cos(x),x,0);
```

(%071)
$$\sum_{i16=0}^{\infty} \frac{(-1)^{i16} x^{2i16}}{(2i16)!}$$

pero es esencialmente el mismo. Funciona bastante bien para las funciones con las que hemos trabajado en clase:

```
(%i72) niceindices(powerseries(atan(x),x,0));

(%o72) \sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^i x^{2i+1}}{2i+1}
```

Ahora podemos dar una respuesta al problema de en dónde se parecen una función y su polinomio: la primera condición es que la serie de Taylor tiene que ser convergente. El conjunto de valores *x* en los que es convergente, hemos visto en clase que, depende del radio de convergencia de la serie. Vamos a calcularlo:

```
(%i73) a[i] := (-1)^i / (2*i+1);

(%o73) a_i := \frac{(-1)^i}{2i+1}

(%i74) limit(abs(a[i+1]/a[i]),i,inf);

(%o74) 1
```

Perfecto. Ya sabemos que la serie de Taylor de la función arcotangente converge para $x \in]-1, 1[$ y no es convergente en $\mathbb{R} \setminus [-1, 1]$ y el dibujo que vimos de su polinomio de Taylor tiene ahora sentido. Queda por saber qué ocurre para $x = \pm 1$. Eso te toca a tí.

Observación 9.1. Se pueden realizar algunas operaciones con series de potencias. Por ejemplo, intenta derivarlas:

```
(%i75) f(x) := niceindices(powerseries(log(1+x^2),x,0))$
(%i76) diff(f(x),x);
(%o76) -2\sum_{i=1}^{\infty} (-1)^{i} x^{2i-1}
```

9.3 Ejercicios

Ejercicio 9.1. Estudiar la convergencia de las series que tienen el siguiente término general.

a)
$$a_n = \frac{n^2 - n + 3}{3^n + 2^{-n} + n - 1}$$
, c) $a_n = \frac{1}{2^n - n}$, e) $a_n = \frac{1}{\ln(n)^2}$.
b) $a_n = \ln\left(\frac{n^3 + 1}{n^3 + 2n^2 - 3}\right)$, d) $a_n = \frac{n!}{n^n}$,

E Ejercicio 9.2. ¿Cuántos términos de la serie

$$\sum_{n\geq 2} \frac{1}{n\log(n)}$$

hay que sumar para que la suma parcial sea mayor que 3? ¿Es convergente?

Ejercicio 9.3. Se deja caer una pelota elástica desde una altura *h*. Cada vez que toca el suelo bota hasta una altura que es el 75% de la altura desde la que cayó. Hállese *h* sabiendo que la pelota recorre una distancia total de 21 m. hasta detenerse.

Ejercicio 9.4. Calcula el desarrollo en serie de potencias centrado en *a* de las siguientes funciones, realiza una animación de la función y los primeros 20 polinomios de Taylor y, por último, estudia la convergencia de la serie de Taylor.

a)
$$f(x) = \cos(x^2), a = 0,$$

b)
$$f(x) = \sin^2(x), a = 0,$$

c)
$$f(x) = \log(1 + x^2), a = 0,$$

d)
$$f(x) = \log(5 + x^2), a = 0$$
,

e)
$$f(x) = \log(5 + x^2), a = 1$$
,

f)
$$f(x) = x^4 + 3x^2 - 2x + 3$$
, $a = 1$,

g)
$$f(x) = |x|, a = 1$$
,

h)
$$f(x) = |x|, a = 5$$
.

Interpolación polinómica

10

 $10.1\,$ Interpolación polinómica $\,$ $159\,$ $\,$ $\,$ $10.2\,$ Interpolación de Lagrange $\,$ $160\,$ $\,$ $10.3\,$ Polinomio de Taylor $\,$ $163\,$

10.1 Interpolación polinómica

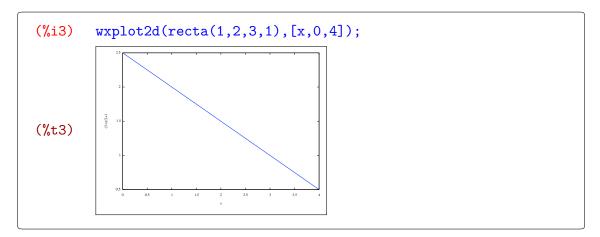
Dados dos puntos del plano (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , sabemos que hay una recta que pasa por ellos. Dicha recta es la gráfica de un polinomio de grado 1, en este caso la función es

$$f(x) = y_2 + \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_2).$$

Por ejemplo, la recta que pasa por los puntos (1, 2) y (3, 1) es

```
(%i1) recta(x1,y1,x2,y2):=y2+(x-x2)*(y2-y1)/(x2-x1)$
(%i2) recta(1,2,3,1);
(%o2) \frac{3-x}{2}+1
```

y la gráfica



El problema general es cómo se busca una función que tome unos valores en unos puntos concretos. También se puede exigir que las derivadas de algún orden tengan un valor predeterminado.

10.2 Interpolación de Lagrange

El problema más clásico de interpolación es la interpolación de Lagrange:

```
Dados n+1 pares de puntos (x_0,y_0), (x_1,y_1),..., (x_n,y_n), encuéntrese el polinomio P de grado menor o igual que n tal que P(x_i) = y_i, i = 0, 1, ..., n.
```

Los puntos $x_0, x_1,..., x_n$ se llaman nodos de interpolación.

10.2.1 Dos o tres nodos

Comencemos con un caso sencillo. Dada una lista de un par de puntos y un par de valores, ¿cuál es el polinomio que pasa por esos puntos?

```
(%i4) nodos:[1,2];

(%o4) [1,2]

(%i5) valor:[3,7];

(%o5) [3,7]
```

Necesitamos un polinomio de grado uno:

```
(%i6) define(f(x),a*x+b);
(%o6) f(x):=ax+b
```

que debe verificar que f(1) = 3, f(2) = 7. Con estas dos condiciones planteamos un sistema de ecuaciones que nos permite calcular a y b:

```
(%i7) solve([f(nodos[1])=valor[1],f(nodos[2])=valor[2]],[a,b]);
(%o7) [[a=4,b=-1]]
```

Podemos aplicar la misma técnica para encontrar el polinomio, de grado 2 en este caso, que pasa por los puntos (1,3), (2,7) y (3,1):

Vamos a resolver este mismo problema de otra forma. Busquemos tres polinomios de orden 2, L1, L2 y L3 verificando que valen 1 en uno de los nodos y cero en el resto. En concreto, buscamos L1, L2 y L3 tales que L1(1)=1, L2(2)=1, L3(3)=1 y que valen cero en los otros puntos. Si encontramos estos polinomios, entonces la solución a nuestro problema es

Comencemos con L1: el polinomio (x-2)(x-3) se anula en 2 y en 3, pero su valor en 1, (1-2)(1-3), no es 1. Si dividimos por dicha cantidad

$$L1(x) = \frac{(x-2)(x-3)}{(1-2)(1-3)}$$

ya hemos encontrado el primer polinomio que estábamos buscando. Análogamente

$$L2(x) = \frac{(x-1)(x-3)}{(2-1)(2-3)}$$

L3(x) =
$$\frac{(x-1)(x-2)}{(3-1)(3-2)}$$

Con estos tres polinomios ya podemos interpolar cualesquiera tres valores en 1, 2 y 3.

10.2.2 Caso general

Si ahora tenemos n + 1 nodos distintos, podemos hacer una construcción análoga.

Definición 10.1. Dados x_i , i = 0, 1, 2, ..., n números reales distintos, los polinomios

$$L_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \ i \neq i}}^n \frac{(x-x_j)}{(x_i-x_j)}, \quad i=0,1,2,\ldots,n$$

se llaman polinomios de Lagrange de grado n en los puntos x_0, x_1, \dots, x_n .

Polinomio de Lagrange

¿Qué propiedades tienen? Fíjate que son muy fáciles de evaluar en los puntos x_i . Si evaluamos en el mismo índice

$$L_i(x_i) = \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^n \frac{(x_i - x_j)}{(x_i - x_j)} = 1,$$

ya que numerador y denominador coinciden. Si evaluamos en $x_k con k \neq i$, entonces

$$L_{i}(x_{k}) = \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^{n} \frac{(x_{k} - x_{j})}{(x_{i} - x_{j})} = 0,$$

ya que uno de los factores del numerador, en concreto cuando j = k, se anula. Resumiendo, los polinomios de Lagrange valen

$$L_i(x_k) = \begin{cases} 1, & \text{si } i = k, \\ 0, & \text{si } i \neq k. \end{cases}$$

para i, k = 0, 1,..., n. Observa que hemos dado el valor de los polinomios de Lagrange en n + 1 puntos diferentes y, por tanto, estos valores los determinan completamente.

Con los polinomios L_i ahora podemos calcular fácilmente un polinomio que tome valores y_i en los nodos x_i . En efecto, el polinomio

$$P(x) = y_0 L_0(x) + y_1 L_1(x) + \dots + y_n L_n(x)$$

cumple que $P(x_i) = y_i$ para i = 0, 1,...,n. El siguiente teorema recoge toda la información que hemos presentado.

Teorema 10.2. Sean x_0 , x_1 ,..., x_n números reales distintos. Entonces dados y_0 , y_1 ,..., y_n existe un único polinomio $P_n(x)$ de grado menor o igual que n verificando que

$$P_n(x_i) = y_i, i = 0, 1, ..., n.$$

Dicho polinomio viene dado por

 $P(x) = y_0 L_0(x) + y_1 L_1(x) + \dots + y_n L_n(x), \tag{10.1}$

donde

$$L_i(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_n)}{(x_i - x_0)(x_0 - x_1) \cdots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \cdots (x_i - x_n)}$$

para i = 0, 1, ..., n.

La identidad (10.1) se llama fórmula de Lagrange del polinomio de interpolación.

Ventajas e inconvenientes

Los polinomios de Lagrange son muy fáciles de calcular. Es por ello que se utilizan como uno de los primeros ejemplos de polinomios interpoladores. Su interés práctico es limitado y suelen presentarse más bien como ejemplo teórico de interpolación.

Su principal inconveniente se presenta cuando el conjunto de nodos es muy grande. En ese caso el grado del polinomio también es muy grande. Esto implica dificultades para el cálculo y, además, hay una alta tendencia a que el polinomio oscile mucho entre dos nodos.

10.2.3 El paquete *interpol*

Puedes pensar en alguna forma de calcular los polinomios de Lagrange en un conjunto de nodos, pero en *Maxima* disponemos del paquete *interpol* que calcula el polinomio interpolador de Lagrange. En primer lugar cargamos el módulo

```
(%i12) load(interpol)$
```

y podemos usar la orden lagrange para calcular el polinomio que interpola una lista de pares (nodo, valor)

```
(%i13) lagrange([[1,3],[2,1],[3,4]]);
```

Fórmula de Lagrange del polinomio de interpolación Interpolación polinómica Polinomio de Taylor

```
(%013) 2(x-2)(x-1)-(x-3)(x-1)-\frac{3(2-x)(x-3)}{2}

(%114) expand(%);

(%014) \frac{5x^2}{2} - \frac{19x}{2} + 10
```

o, en el caso de que los nodos sea 1, 2, 3, 4, etc., simplemente dando la lista de valores

```
(%i15) expand(lagrange([3,1,4]));

(%o15) \frac{5x^2}{2} - \frac{19x}{2} + 10
```

```
lagrange([[nodo1,valor1],[nodo2,valor2],...]) polinomio de Lagrange lagrange([valor1,valor2,...])
```

10.2.4 Ejercicios

Ejercicio 10.1. ¿Cuál es el error cuando aproximamos $\sqrt{102}$ utilizando el valor de la función raíz cuadrada en 81, 100 y 121? Representa las gráficas de la función raíz cuadrada y compárala con la gráfica del polinomio.

Ejercicio 10.2. Utiliza los valores de la función raíz cuadrada en n = 2, 3, ..., 10 puntos, elegidos por ti, para calcular el polinomio de interpolación y aproximar el valor en 102. Haz una animación que represente la función raíz cuadrada y el polinomio de interpolación de Lagrange en función de su grado.

Ejercicio 10.3. Calcula la fórmula de la suma de los cubos de los primeros n naturales sabiendo que es un polinomio de grado cuatro.

E **Ejercicio 10.4.** Se considera la función $f(x) = e^{-x} \operatorname{sen}(2x) \operatorname{con} x \in [2, 5]$. Calcula el polinomio de interpolación de Lagrange de la función en los puntos 2, 3 y 4. Calcula los ceros de la función y de dicho polinomio en ese intervalo.

10.3 Polinomio de Taylor

En el Capítulo 7 hemos visto cómo la recta tangente a una función en un punto aproxima localmente a dicha función en ese punto. Es decir, que si sustituimos una función por su recta tangente en un punto, estamos cometiendo un error como se puede ver. En efecto, si dibujamos en una misma gráfica la función $f(x) = \cos(x)$ y su recta tangente en cero, es decir t(x) = f(0) + f'(0)(x - 0) = 1 obtenemos

```
(%i16) f(x):=cos(x);
(%o16) f(x):=cos(x)
(%i17) t(x):=1;
```

POLINOMIO DE TAYLOR INTERPOLACIÓN POLINÓMICA

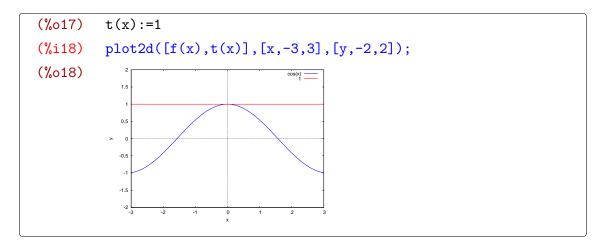




Figura 10.1 Ventana para el cálculo del polinomio de Taylor

En cuanto nos alejamos un poco del punto de tangencia (en este caso el 0), la función coseno y su tangente no se parecen en nada. Una posibilidad de mejorar la exactitud de la aproximación es aumentar el grado del polinomio que usando el valor de las derivadas de orden superior en cero. Este problema es el que resuelle el polinomio de Taylor: encontrar un polinomio que coincida con la función y sus derivadas en un un punto *a* hasta un cierto orden. En general, no es necesario partir de una función y, sencillamente, buscar un polinomio del que conocemos su valor y el de sus derivadas en un punto hasta un orden.

Dado un número real a y n+1 valores y_0 , y_1 ,..., y_n encuéntrese el polinomio P de grado menor o igual que n tal que $P^{(i)}(a) = y_i$, i = 0, 1, ..., n o, lo que es lo mismo,

$$P(a) = y_0, P'(a) = y_1, P''(a) = y_2, ..., P^{(n)} = y_n.$$

Como hemos visto en clase, dicho polinomio es

$$P_n(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \frac{f'''(a)}{3!}(x-a)^3 + \dots + \frac{f^{n}(a)}{n!}(x-a)^n.$$

Observa que, en el caso n = 1, el polinomio de Taylor P_1 es la recta tangente.

Existe una orden para calcular directamente el polinomio de Taylor centrado en un punto a. Se taylor trata del comando taylor. En concreto, el comando taylor (f(x), x, a, n) nos da el polinomio de Taylor⁸ de la función f centrado en a y de grado n. Haciendo uso del menú podemos acceder al comando anterior desde $A\underline{n}$ álisis \rightarrow Calcular serie. Entonces se abre una ventana de diálogo en la que, escribiendo la expresión de la función, la variable, el punto en el que desarrollamos y el orden del polinomio de Taylor, obtenemos dicho polinomio. Como en otras ventanas similares, si marcamos la casilla de Especial, podemos elegir π o e como centro para el cálculo del desarrollo.

 $^{^8}$ En realidad, este comando calcula el desarrollo de Laurent. Esto es, se permiten potencias enteros (negativas) de (x-a).

Interpolación polinómica Polinomio de Taylor

```
taylor(f(x),x,a,n) polinomio de Taylor de la función f en el punto a y de orden n coeficiente de x^n
```

Veamos un ejemplo.

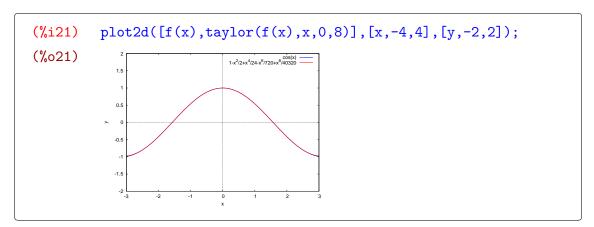
```
(%i19) taylor(cos(x),x,0,5);

(%o19)/T/ 1-\frac{x^22}{2} + \frac{x^4}{24} + \dots

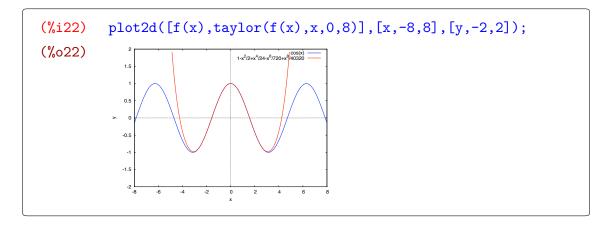
(%i20) taylor(log(x),x,1,7);

(%o20)/T/ x-1-\frac{(x-1)^2}{2} + \frac{(x-1)^3}{3} - \frac{(x-1)^4}{4} + \frac{(x-1)^5}{5} - \frac{(x-1)^6}{6} + \frac{(x-1)^7}{7} + \dots
```

En teoría, un polinomio de Taylor de orden más alto debería aproximar mejor a la función. Ya hemos visto cómo aproxima la recta tangente a la función coseno. Vamos ahora a dibujar las gráficas de la función $f(x) = \cos(x)$ y de su polinomio de Taylor de orden 8 en el cero para comprobar que la aproximación es más exacta.

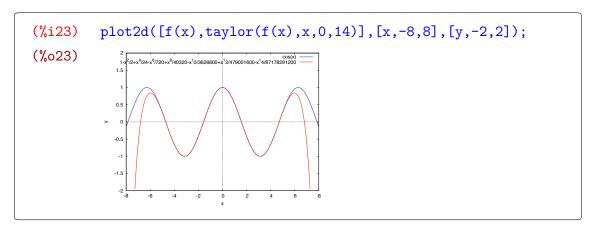


Pero si aumentamos el dominio podemos ver que el polinomio de Taylor se separa de la función cuando nos alejamos del origen.

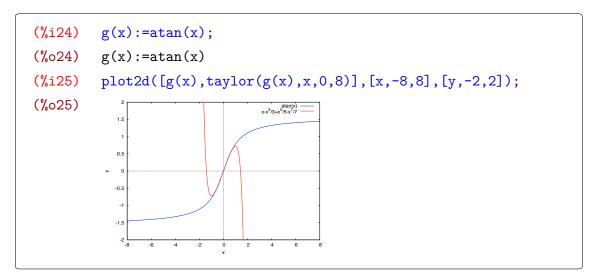


POLINOMIO DE TAYLOR INTERPOLACIÓN POLINÓMICA

Esto es lo esperable: la función coseno está acotada y el polinomio de Taylor, como todo polinomio no constante, no lo está. Eso sí, si aumentamos el grado del polinomio de Taylor vuelven a parecerse:



El hecho de que la función coseno y su polinomio de Taylor se parezcan tanto como se quiera, con sólo aumentar el grado del polinomio lo suficiente, no es algo que le ocurra a todas las funciones. Para la función arcotangente la situación no es tan buena:



sólo se parecen, al menos eso se ve en la gráfica, en el intervalo] – 1, 1[(a ojo).

Si es necesario, podemos destacar un coeficiente particular, ya sea de un polinomio cualquiera o de un polinomio de Taylor.

```
(%i26) coeff(3*x^4+3*x+1,x,4);

(%o26) 3

(%i27) coeff((taylor(cos(x),x,0,5)),x,2);

(%o27)/R/ -\frac{1}{2}
```

o también se puede escribir

Interpolación polinómica Polinomio de Taylor

```
(%i28) coeff(3*x^2+2*x+1,x^2);
(%o28) 2
```

Maxima y los polinomios de Taylor

Maxima tiene dos formas de representar internamente los polinomios. Sin entrar en detalles, no se guardan de la misma forma un polinomio de Taylor y un polinomio cualquiera. Esto puede dar lugar a algunas sorpresas. *Maxima* señala esto añadiendo /T/ en la celda correspondiente a un polinomio de Taylor.

```
ratdisrep(expr) devuelve el polinomio de Taylor
convertido en una expresión racional
taylorp(polinomio) devuelve true si el polinomio
es un polinomio de Taylor
```

Cuando calculamos el polinomio de Taylor de una función, *Maxima* calcula más términos de los especificados y presenta por pantalla el desarrollo hasta el orden pedido añadiendo unos puntos suspensivos.

```
(%i29) f(x) := cos(x);

(%o29) f(x) := cos(x)

(%i30) define(g(x), taylor(f(x), x, 0, 5));

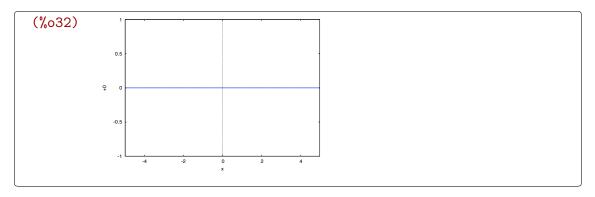
(%o30)/T/ g(x) := 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{24} + \dots
```

Estamos en una situación parecida a cuando mezclamos en una misma expresión números reales de precisión arbitraria y números con una precisión fija. *Maxima* los reduce todos a una forma común, precisión fija en este caso, para poder trabajar con ambos al mismo tiempo. En nuestro caso, *Maxima* convierte la función coseno en un 'polinomio' como el de Taylor. Por ejemplo, si calculamos la diferencia,

```
(%i31) f(x)-g(x);
(%o31)/T/ 0+···
```

al convertir f(x) en un polinomio de Taylor, el resultado es cero. Una imagen vale más que mil palabras. y dibujamos la diferencia

```
(%i32) plot2d(f(x)-g(x),[x,-5,5]);
```



Si evaluamos en algún punto, ambos resultados, f(2) y g(2) en este caso, se calculan por separado y obtenemos el resultado correcto.

```
(%i33) f(2)-g(2);
(%o33) \frac{3\cos(2)+1}{3}
```

Puedes comprobar que una expresión es un 'polinomio de Taylor' usando la orden taylorp (expr)

```
(%i34) taylorp(f(x)-g(x));
(%o34) true
(%i35) taylorp(1+x^2);
(%o35) false
```

ratdisrep La orden ratdisrep(polinomio de Taylor) nos permite pasar de polinomio de Taylor a polinomio "normal".

```
(%i36) f(x)-ratdisrep(g(x));

(%o36) cos(x) - \frac{x^4}{24} + \frac{x^2}{2} - 1
```

Observa como no aparece /T/ en la salida. El gráfico ya es el correcto también.

```
(%i37) plot2d(f(x)-ratdisrep(g(x)),[x,-5,5]);
(%o37)
```

Interpolación polinómica Polinomio de Taylor

Resumiendo, puede ser útil definir la función g(x) como

```
(%i38) define(g(x),ratdisrep(taylor(cos(x),x,0,5)))$
```

en lugar de usar sólo taylor.

Animaciones con polinomios

Hasta aquí hemos visto cómo comparar la gráfica de una función con la de su polinomio de Taylor. Ahora bien, en lugar de ir dibujando una función y un polinomio de Taylor, parece más interesante dibujar la función y varios polinomios para ir comprobando si se parecen o no a dicha función cuando aumenta su orden. La orden with_slider (que ya conoces) nos va a permitir hacer animaciones de la gráfica de una función y sus polinomios de Taylor. Por ejemplo:

nos permite dibujar los primeros 20 polinomios de Taylor de la función f. En la Figura 10.2 tienes algunos pasos intermedios representados.

Prueba con otras funciones a ver qué resultados se obtienen. Algunas ideas: prueba con la exponencial y el logaritmo o algunas del resto de funciones trigonométricas o hiperbólicas.

10.3.1 Ejercicios

Ejercicio 10.5. ¿Es cierto o falso que el polinomio de Taylor de una función al cuadrado es el cuadrado del polinomio?

E Ejercicio 10.6. Sea $f(x) = \cos(x)$. Calcula su polinomio de interpolación de Lagrange en los puntos $0, \pm \pi/2$ y $\pm \pi$. Dibuja en un mismo gráfico las dos funciones.

Ejercicio 10.7. Estudia los extremos relativos del polinomio de orden 5 centrado en el origen de la función $f(x) = \cos(x) + e^x$.

Polinomio de Taylor Interpolación polinómica

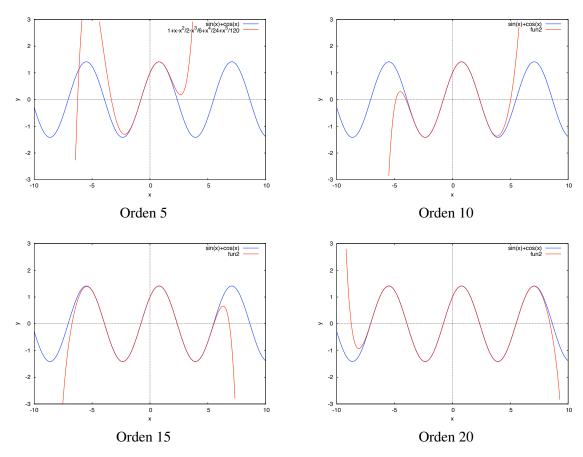


Figura 10.2 Función sen(x) + cos(x) y sus polinomios de Taylor

Derivación e integración numérica

11

- 11.1 Derivación numérica 171 11.2 Integración numérica 172 11.3 Métodos simples 173
- 11.4 Métodos de aproximación compuestos 175

El cálculo de la derivada de o de la integral de una función no siempre es fácil. En este capítulo vamos a ver cómo podemos aproximarlos. Una de las herramientas claves es la interpolación. Para polinomios sí es factible calcular derivadas e integrales. Aprovecharemos tanto la interpolación de Lagrange como la de Taylor para aproximar una función por un polinomio.

11.1 Derivación numérica

A veces ocurre que calcular la derivada de una función f en un punto a del interior de dominio no es fácil, ya sea por la complejidad de la función dada, ya sea porque sólo dispongamos de una tabla de valores de f. En esta sección vamos a establecer métodos para calcular f'(a). No es que vayamos a calcular la función derivada primera de f, sino que vamos a aproximar los valores de ésta en un punto dado a.

Hemos visto en este capítulo que la derivada de una función $f: I \to \mathbb{R}$ en un punto $a \in I$ es

$$f'(a) = \lim_{x \to a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = \lim_{h \to 0} \frac{(a+h) - f(a)}{h}$$
.

Si consideramos un valor de h suficientemente pequeño, podemos dar una primera aproximación

$$f'(a) \approx \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$
.

11.1.1 Fórmulas de derivación numérica

En las fórmulas que vamos a estudiar en este apartado aparecen dos valores: el que aproxima f'(a) y el error cometido. Aunque este último no se calcula explícitamente, sí se puede dar una acotación del mismo. Notemos que dicho error se obtiene gracias al desarrollo de Taylor de f centrado en a.

En lo que sigue, el parámetro h se suele tomar positivo y "pequeño".

a) Fórmula de dos puntos:

$$f'(a) = \frac{1}{h} (f(a) - f(a - h)) + \frac{h}{2} f''(\psi), \ \psi \in]a - h, a[$$

Esta fórmula se llama *regresiva* porque utiliza información de f en a y en a - h.

$$f'(a) = \frac{1}{h} (f(a+h) - f(a)) - \frac{h}{2} f''(\psi), \ \psi \in]a, a+h[$$

Esta fórmula se llama progresiva porque utiliza información de f en a y en a + h.

El primer sumando de ambas fórmulas nos da una aproximación de f'(a), y el segundo nos indica el error cometido.

b) Fórmula de tres puntos:

$$f'(a) = \frac{1}{2h} \left(f(a+h) - f(a-h) \right) - \frac{h^2}{6} f'''(\psi), \ \psi \in]a-h, a+h[$$

Esta fórmula se llama *central* porque utiliza información de f en a - h y en a + h.

$$f'(a) = \frac{1}{2h} \left(-3f(a) + 4f(a+h) - f(a+2h) \right) + \frac{h^2}{3} f'''(\psi), \ \psi \in]a, a+2h[$$

Esta fórmula es progresiva.

c) Fómula de cinco puntos:

$$f'(a) = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{1}{12h} \left(f(a-2h) - 8f(a-h) + 8f(a+h) - f(a+2h) \right) - \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, a+2h[a+h] = \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, \ \psi \in]a-2h, \ \psi \in [a+h] = \frac{h^4}{30} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a-2h, \ \psi \in]a-2h$$

Ésta es central.

$$f'(a) = \frac{1}{12h} \left(-25f(a) + 48f(a+h) - 36f(a+2h) + 16f(a+3h) - 3f(a+4h) \right) + \frac{h^4}{5} f^{(5)}(\psi), \ \psi \in]a, a+4h[a+h]$$

Esta es progresiva.

Unas observaciones sobre el término del error:

- a) Cuanto mayor es el exponente de h en la fórmula del error, mejor es la aproximación.
- b) Cuanto menor es la constante que aparece en la fórmula del error, mejor es la aproximación.
- c) Cuidado con los errores de redondeo cuando trabajemos con h excesivamente pequeño. Puede ocurrir que por la aritmética del ordenador, la aproximación numérica sea peor cuanto más pequño sea h.

Ejemplo 11.1. FALTA (PARA PRÁCTICAS)

11.2 Integración numérica

11.2.1 Introducción

El cálculo de la integral de una función en un intervalo [a,b] a través de la regla de Barrow puede ser en algunos casos no sólo complicado, sino prácticamente imposible por varias razones, principalmente dos.

La primera razón es que nos sea imposible calcular una primitiva elemental de la función a integrar, este caso es muy usual. Por ejemplo la función $f(x) = (1 + x^2)^{1/3}$ no somos capaces de calcularle una primitiva expresable con funciones elementales. Otro ejemplo, muy usual éste, es la función de densidad $f(x) = e^{-x^2}$ que tantas veces aparece.

La segunda razón para no poder aplicar la regla de Barrow es que no conozcamos la expresión de la función que queremos integrar o simplemente que no conozcamos el valor de la función en

todos los puntos del intervalo donde está definida (le llamaremos [a, b]) sino solamente en algunos puntos de dicho intervalo

Por todo lo anterior, a veces hay que recurrir a métodos de aproximación para calcular el valor de la integral de una función en un intervalo. Ya que la propia definición de la integral viene dada por un límite (de sumas superiores y sumas inferiores), una aproximación a dicho límite podría considerarse un primer método de aproximación numérica de la integral.

Los métodos de aproximación del cálculo de la integral que veremos se llaman *métodos o reglas de integración numérica* y consisten, básicamente, en dada $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ continua, aproximamos dicha función por un polinomio adecuado. Así, la integral de dicho polinomio será una aproximación de la integral de f. Estos métodos son los llamados *métodos simples*, que, si bien son muy sencillos de enunciar, la aproximación que dan deja mucho que desear en muchos casos. Un análisis posterior nos dará los *métodos compuestos* que producen una aproximación más buena. Primero veremos los simples.

11.3 Métodos simples

11.3.1 Método del trapecio simple

El método del trapecio simple consiste en considerar como polinomio de aproximación de la función f en el intervalo [a,b] el polinomio de interpolación de Lagrange de la función f en $x_0 = a$ y $x_1 = b$ y se toma $\int_a^b P_1(x)dx$ como aproximación de $\int_a^b f(x)dx$. El polinomio de interpolación de Lagrange es

$$P_1(x) = f(a)\frac{x-b}{a-b} + f(b)\frac{x-a}{b-a},$$

lo que nos proporciona

$$\int_a^b f(x)dx \approx \int_a^b P_1(x)dx = \frac{b-a}{2}(f(a)+f(b)).$$

El nombre de método o regla del trapecio está claro si observamos en el siguiente dibujo que aproximación estamos dando de la integral: Si tenemos una función $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ y suponemos que es positiva, la aproximación dada por el método del trapecio es el área del trapecio formado por los puntos (a,0), (b,0), (b,f(b)) y (a,f(a)).

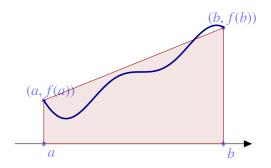


Figura 11.1 Método del trapecio simple

Esta aproximación solo es exacta cuando la función f es un polinomio de grado 1. En cualquier caso tenemos que el error que se comete al aplicar esta regla viene dado por

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - \frac{b-a}{2} (f(a) + f(b)) = -\frac{1}{12} (b-a)^{3} f''(\xi)$$

para conveniente $\xi \in]a, b[$.

11.3.2 Regla del punto medio simple

Para construir esta aproximación de la integral de la función f en el intervalo [a,b] se considera P_0 el polinomio de aproximación de Lagrange de la función en el punto $x_0 = \frac{a+b}{2}$ y se toma $\int_a^b P_0(x)dx$ como aproximación de $\int_a^b f(x)dx$. Como $P_0(x) = f(\frac{a+b}{2})$, entonces la aproximación queda

$$\int_a^b f(x)dx \approx \int_a^b P_0(x)dx = (b-a)f(\frac{a+b}{2})$$

que, si f es positiva en el intervalo [a, b], nos da como aproximación del área que queda entre el eje de abscisas y la gráfica de f entre a y b, el área del rectángulo de base b-a (la longitud de intervalo [a, b]) y altura $f(\frac{a+b}{2})$.

Claramente esta fórmula es exacta cuando la función f es constante en el intervalo [a,b], y, en general, el error cometido al tomar esta aproximación es

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - (b-a)f(\frac{a+b}{2}) = \frac{1}{24}(b-a)^{3}f''(\xi),$$

para algún $\xi \in]a, b[$.

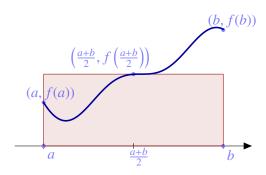


Figura 11.2 Método del punto medio simple

11.3.3 Regla de Simpson simple

En este caso se toma como aproximación de la función P_2 , el polinomio de interpolación de Lagrange de la función f en los puntos $x_0 = a$, $x_1 = \frac{a+b}{2}$ y $x_2 = b$. Como aproximación de $\int_a^b f(x)dx$ se toma $\int_a^b P_2(x)dx$. Así el método de Simpson simple nos da

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \frac{(b-a)}{6} \left(f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right).$$

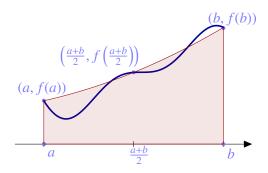


Figura 11.3 Regla de Simpson simple

Esté método es exacto cuando la función f es un polinomio de grado menor o igual que 3. El error cometido al sustituir el valor exacto de la integral por la aproximación que nos da la regla de Simpson vale

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - \frac{(b-a)}{6} \left(f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right) = -\frac{1}{90 \cdot 2^{6}} (b-a)^{5} f^{4}(\xi),$$

para algún $\xi \in]a, b[$.

Está claro que, al ser P_2 una mejor aproximación, en general, que P_0 y P_1 , la regla de Simpson es mejor aproximación a la integral que la regla del trapecio y la del punto medio. La siguiente tabla muestra las aproximaciones dadas por las tres reglas que hemos presentado.

ahora viene una tabla que tengo que hacer.

En vista de las fórmulas de los errores cometidos al tomar como aproximación cualquiera de las fórmulas anteriores, estos errores dependen mucho de la longitud del intervalo [a,b]. En todos las fórmulas de los errores aparece un término (b-a) elevado a una potencia. Está claro que si (b-a) es muy grande la aproximación no es muy buena. Este hecho además responde a la intuición: no podemos pretender que si el intervalo de definición de la función es muy grande al tomarnos como aproximación de la función un polinomio de grado 0 (e incluso 1 o 2) obtengamos una muy buena aproximación.

Si en el ejemplo de la tabla anterior aumentamos la longitud del intervalo veamos qué ocurre:

Otra tabla con el mismo ejemplo con un intervalo más grande y comentar los errores que se cometen ahora.

11.4 Métodos de aproximación compuestos

Una forma de resolver este problema consiste en dividir el intervalo [a,b] en n subintervalos de idéntica longitud y aplicar un método de aproximación simple en cada uno de los subintervalos obtenidos y después sumar las aproximaciones obtenidas. La aditividad de la integral respecto al intervalo nos garantiza que la suma obtenida es una aproximación de la integral de la función en el intervalo [a,b]. Estos métodos de aproximación se llaman métodos de aproximación compuesta y vamos a comentar brevemente los tres correspondientes a los métodos de aproximación simple que acabamos de estudiar.

Lo primero que tenemos que hacer, en los tres métodos, es dividir el intervalo en *n* subintervalos de igual longitud. Para tal fin consideramos los puntos

$$x_k = a + k \frac{b-a}{n}, \quad k = 0, 1, \dots n,$$
 (11.1)

donde n es un número natural. Estos puntos x_k , para $k = 0, 1, \ldots, n$ reciben el nombre de nodos. Si ahora aplicamos cada uno de los métodos de aproximación simples a la función en cada uno de los intervalos $[x_k, x_{k+1}]$ obtenemos en cada caso las siguientes fórmulas:

Método del trapecio compuesto

Sean x_0, x_1, \ldots, x_n los nodos dados por (11.1). La aproximación de la integral $\int_a^b f(x)dx$ utilizando el método del trapecio compuesto con los subintervalos dados por los anteriores nodos nos proporciona

$$T_n = \frac{(b-a)}{2n} \left(f(a) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) + f(b) \right),$$

y el error cometido queda estimado por la fórmula

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - T_{n} = -\frac{1}{12} \frac{(b-a)^{3}}{n^{2}} f''(\xi)$$

donde ξ es un número del intervalo]a, b[.

Método del punto medio compuesto

Considerando los mismos nodos que en el apartado anterior la regla del punto medio compuesto nos da una aproximación

$$M_n = \frac{(b-a)}{n} \sum_{i=0}^{n-1} f\left(a + \frac{(2i+1)}{2} \frac{(b-a)}{n}\right).$$

En este caso la expresión del error nos queda

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - M_{n} = \frac{(b-a)^{3}}{24n^{2}}f''(\xi)$$

para $\xi \in]a, b[$.

Método de Simpson compuesto

En este caso necesitamos que el número n sea par. Usando el método de Simpson en cada intervalo $[x_k, x_{k+1}]$ obtenemos la aproximación

$$S_n = \frac{(b-a)}{3n} \left[(f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)) + (f(x_2) + 4f(x_3) + f(x_4)) + \cdots + (f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)) \right].$$

Haciendo un fácil cambio de variable obtenemos que la anterior expresión coincide con

$$S_n = \frac{(b-a)}{3n} \sum_{i=1}^{n/2} \left[f(x_{2i-2}) + 4f(x_{2i-1}) + f(x_{2i}) \right]$$

y el error que se comete viene dado por

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - S_{n} = -\frac{1}{180} \frac{(b-a)^{5}}{n^{4}} f^{4)}(\xi)$$

para un $\xi \in]a, b[$.

El error en los tres métodos depende inversamente del número de nodos n. Pero mientras que en el método del trapecio y en del punto medio el error es inversamente proporcional a n^2 en el método de Simpson es inversamente proporcional a n^4 . Está claro por tanto que el método de Simpson es más exacto que los otros dos cuando aumentamos el número de nodos.

Ejemplo 11.2. Consideremos la integral de la función $f(x) = e^x \operatorname{sen}(x)$ en el intervalo [0, 1]. A esta función se le puede calcular una primitiva fácilmente integrando por partes (¡hágase!) y evaluando en 0 y en 1 queda

$$\int_0^1 e^x \operatorname{sen}(x) dx = 0.90933067363148.$$

Trapecio	Aproximación	Error
n=20	0.9670887643	5.78×10^{-2}
n=40	0.9380661609	2.87×10^{-2}
n=100	0.9207904171	1.15×10^{-2}
Punto medio	Aproximación	Error
n=20	0.9090435575	2.87×10^{-4}
n=40	0.9092588997	7.18×10^{-5}
n=100	0.9093191900	1.15×10^{-5}
Simpson	Aproximación	Error
n=20	0.9093305474	1.26×10^{-7}
n=40	0.9093306657	7.89×10^{-9}
n=100	0.9093306734	2.02×10^{-10}

Tabla 11.1 Fórmulas de integración compuesta

Números complejos

A

Después de calcular la raíz cuadrada de 2, la primera idea que se nos ocurre a todos es probar con números negativos "a ver que pasa":

```
(%i1) sqrt(-2);
(%o1) √2%i
```

Correcto. Ya habíamos comentado con anterioridad que %i representa a la unidad imaginaria. En *Maxima* podemos trabajar sin problemas con números complejos. Se pueden sumar, restar, multiplicar, dividir

```
(%i2) ((2+3*%i)+(3-%i);
(%o2) 2%i+5
```

```
rectform(expresión)
                                 expresión en forma cartesiana o binómica
       realpart(expresión)
                                 parte real de expresión
       imagpart(expresión)
                                 parte imaginaria de expresión
     polarform(expresión)
                                 forma polar de expresión
             abs(expresión)
                                 módulo o valor absoluto de expresión
            cabs(expresión)
                                 módulo de expresión compleja
            carg(expresión)
                                 argumento de expresión
      conjugate(expresión)
                                 conjugado de expresión
       demoivre(expresión)
                                 expresa el número complejo
                                 utilizando senos y cosenos
exponentialize(expresión)
                                 expresa el número complejo
                                 utilizando exponenciales
```

Si multiplicamos o dividimos números complejos, hemos visto que *Maxima* no desarrolla completamente el resultado, pero si pedimos que nos lo de en forma cartesiana, por ejemplo,

```
(%i3) (2+3*%i)/(1-%i);

(%o3) \frac{3\%i+2}{1-\%i}

(%i4) rectform((2+3*%i)/(1-%i));
```

$$(\%04)$$
 $\frac{5\%i}{2} - \frac{1}{2}$

De la misma forma podemos calcular la parte real y la parte imaginaria, el módulo o la forma polar de un número complejo

```
(%i5) realpart(2-%i);

(%o5) 2

(%i6) abs(1+3*%i);

(%o6) \sqrt{10}

(%i7) polarform(1+3*%i);

(%o7) \sqrt{10}%e%i atan(3)
```

No hace falta calcular la forma polar para conocer el argumento principal de un número complecarg jo, carg se encarga de de ello:

```
(%i8) carg(1+3*%i);
(%o8) atan(3)
(%i9) carg(exp(%i));
(%o9) 1
```

Recuerda que muchas funciones reales tienen una extensión al plano complejo. Por ejemplo, exp nos da la exponencial compleja,

```
(%i10) \exp(\%i*\%pi/4);
(%o10) \frac{\sqrt{2}\%i}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}
```

log nos da el logaritmo principal

```
(%i11) log(%i);

(%o11) log(%i)

(%i12) log(-3);

(%o12) log(-3)
```

siempre que se lo pidamos

```
(%i13) rectform(log(%i));

(%o13) \frac{\%i \pi}{2}

(%i14) rectform(log(-3));

(%o14) log(3)+%i \pi
```

Podemos calcular senos o cosenos,

```
(%i15) cos(1+%i);
(%o15) cos(%i+1)
(%i16) rectform(%);
(%o16) cos(1)cosh(1)-%i sin(1)sinh(1)
```

si preferimos la notación exponencial, exponentialize escribe todo en términos de exponenciales

```
(%i17) exponentialize(%);

(%o17) \frac{(\%e+\%e^{-1})(\%e^{\%i}+\%e^{-\%i})}{4} - \frac{(\%e-\%e^{-1})(\%e^{\%i}-\%e^{-\%i})}{4}
```

y demoivre utiliza senos y cosenos en la salida en lugar de las exponenciales:

```
(%i18) demoivre(%);

(%o18) \frac{(\%e+\%e^{-1})\cos(1)}{2} - \frac{(\%e-\%e^{-1})i\sin(1)}{2}
```

Observación A.1. La orden abs calcula el módulo de la expresión pedida como ya hemos comentado

```
(%i19) abs(1+%i);
(%o19) \sqrt{2}
```

pero en algunas ocasiones el resultado no es el esperado

```
(%i20) abs(log(-3));
(%o20) -log(-3)
```

En este caso, cabs nos da el resultado correcto

cabs

```
(%i21) cabs(log(-3));
(%o21) \sqrt{\log(3)^2 + \pi^2}
```

Avisos y mensajes de error

B

Este apéndice no es, ni pretende ser, un repaso exhaustivo de los errores que podemos cometer utilizando *Maxima*, sino más bien una recopilación de los errores más comunes que hemos cometido mientras aprendíamos a usarlo. La lista no está completa y habría que añadirle la manera más típica de meter la pata: inventarse los comandos. Casi todos utilizamos más de un programa de cálculo, simbólico o numérico, y algún lenguaje de programación. Es muy fácil mezclar los corchetes de *Mathematica* (© by Wolfram Research) y los paréntesis de *Maxima*. ¿Se podía utilizar ln como logaritmo neperiano o eso era en otro programa? Muchas veces utilizamos lo que creemos que es una función conocida por *Maxima* sin que lo sea. En esos casos un vistazo a la ayuda nos puede sacar de dudas. Por ejemplo, ¿qué sabe *Maxima* sobre ln?

```
(%i1) ??ln - Función: belln (<n>)
    Representa el n-ésimo número de Bell, de modo que 'belln(n)'
    es
    el número de particiones de un conjunto de <n> elementos.
    El argumento <n> debe ser un ...
```

No es precisamente lo que esperábamos (al menos yo).

```
(%i2) 2x+1
    Incorrect syntax: X is not an infix operator
    2x+
    ^
```

Es necesario escribir el símbolo de multiplicación, * entre 2 y x.

```
(%i3) factor((2 x+1)^2)
    Incorrect syntax: X is not an infix operator
    factor((2Spacex+
```

Es necesario escribir el símbolo de multiplicación, * entre 2 y x. No es suficiente con un espacio en blanco.

```
(%i4) plot2d(sin(x),[x,0,3]])
    Incorrect syntax: Missing )
    ot2d(sin(x),[x,0,3]]
    ^
```

Repasa paréntesis y corchetes: en este caso hay un corchete de más.

```
(%i5) g(x,y,z):=(2*x,3*cos(x+y))$

(%i6) g(1,\%pi);

Too few arguments supplied to g(x,y,z):

[1,\pi]

- an error. To debug this try debugmode(true);
```

La función tiene tres variables y se la estamos aplicando a un vector con sólo dos componentes.

```
(%i7) f(x):3*x+cos(x)
    Improper value assignment:
    f(x)
    - an error. To debug this try debugmode(true);
```

Para definir funciones se utiliza el signo igual y dos puntos y no sólo dos puntos.

Para resolver la ecuación sen(x) = 0 tiene que usar la función arcoseno (su inversa) y *Maxima* avisa de que es posible que falten soluciones y, de hecho, faltan.

```
(%i9) integrate(1/x,x,0,1);
    Is x + 1 positive, negative, or zero? positive;
    Integral is divergent
    - an error. To debug this try debugmode(true);
```

La función $\frac{1}{r}$ no es integrable en el intervalo [0, 1].

```
(%i10) find_root(x^2,-3,3);
  function has same sign at endpoints
  [f(-3.0)=9.0,f(3.0)=9.0]
  - an error. To debug this try debugmode(true);
```

Aunque x^2 se anula entre 3 y -3 (en x=0 obviamente) la orden find_root necesita dos puntos en los que la función cambie de signo.

```
(%i11) A:matrix([1,2,3],[2,1,4],[2.1,4]);
All matrix rows are not of the same length.
- an error. To debug this try debugmode(true);
```

En una matriz, todas las filas deben tener el mismo número de columnas: hemos escrito un punto en lugar de una coma en la última fila.

```
(%i12) A:matrix([1,2,3],[2,1,4],[2,1,4])$
(%i13) B:matrix([1,2],[2,1],[3,1])$
(%i14) B.A
    incompatible dimensions - cannot multiply
    - an error. To debug this try debugmode(true);
```

No se pueden multiplicar estas matrices. Repasa sus órdenes.

Bibliografía

C

- a) La primera fuente de documentación sobre *Maxima* es el propio programa. La ayuda es muy completa y detallada.
- b) En la página del programa *Maxima*, http://maxima.sourceforge.net/es/, existe una sección dedicada a documentación y enlaces a documentación. El manual de referencia de *Maxima* es una fuente inagotable de sorpresas. Para cualquier otra duda, las listas de correo contienen mucha información y, por supuesto, siempre se puede pedir ayuda.
- c) "*Primeros pasos en Maxima*" de Mario Rodríguez Riotorto es, junto con la siguiente referencia, la base de estas notas. Se puede encontrar en

http://www.telefonica.net/web2/biomates/

- d) "Maxima con wxMaxima: software libre en el aula de matemáticas" de Rafael Rodríguez Galván es el motivo de que hayamos usado wxMaxima y no cualquier otro entorno sobre Maxima. Este es un proyecto que se encuentra alojado en el repositorio de software libre de RedIris https://forja.rediris.es/projects/guia-wxmaxima/
- e) Edwin L. Woollett está publicando en su página, capítulo a capítulo unas notas (más bien un libro) sobre *Maxima* y su uso. El título lo dice todo: "*Maxima by example*". Su página es http://www.csulb.edu/ woollett/
- f) Esta bibliografía no estaría completa sin mencionar que la parte más importante de esto sigue siendo la asignatura de Cálculo. La bibliografía de ésta ya la conoces.

Glosario

, 18	do 90
" 120	draw 50
. 57	draw2d 39
? 27	
?? 28	e
% 9	eigenvalues 68
	eigenvectors 68
a	ellipse 43
abs 180	entermatrix 66
acos 14	erf 134
algsys 78	ev 24
allroots 85	evolution 105
apply 59	example 29
asin 14	exp 12, 180
atan 14	expand 21
	explicit 39, 41
b	exponentialize 181
bfallroots 86	•
bfloat 10	f
	factor 23
c	fill_color 46-47, 145
cabs 181	filled_func 46, 145
carg 180	find_root 87, 184
ceiling 95	first 56
charpoly 68	flatten 57
col 65	float 8, 10
color 47	for 89
cos 14, 181	forget 17
cosh 181	fpprec 11
cot 14	fullratsimp 25
csc 14	functions 32
	fundef 33
d	
define 32, 120	g
demoivre 181	genmatrix 67
denom 22	grid 45
desarrollo	
de Laurent 164	h
describe 27	head_angle 44
determinant 64	head_length 44
diagmatrix 66	
diff 107, 119–120, 123, 126	

i	de Simpson simple 174
if 91	multiplicities 73
implicit 39, 41	_
ind 112	n
infinity 113	niceindices 155
integrate 133	nodo
interpol 162	de interpolación 160
interpolación	nticks 43, 48
de Lagrange 160	nullspace 66
invert 64	num 22
	numer 10, 94
k	nusum 153
key 48	
kill 19	p
	parametric 51
1	part 56, 74
lagrange 162	partfrac 21
last 56	plot2d 35
length 58	points 43
lhs 71	point_size 46
limit 111	point_type 46
line_width 48	polarform 180
linsolve 77	polinomio
lista 55	de Lagrange 161
listp 62	powerseries 155
local 97	print 90
log 13, 180	print >0
logexpand 22	q
Togonpuna 22	quadpack 138
m	quad_qagi 138–139
método	quad_quags 138
de la secante 109	quuu_quugs 150
de regula falsi 109	r
makelist 43, 49, 58, 140–141	radcan 25
map 59, 75	radexpand 22
matrix 60	random 15, 43, 141–142
matrixp 61	rank 64
matriz_size 61	ratdisrep 168
minor 65	ratsimp 25
mnewton 108	realonly 78
método	realpart 180
del punto medio compuesto 176	realroots 85–86
del punto medio simple 174	recta
del trapecio compuesto 176	normal 124
del trapecio simple 173	tangente 123
	_
de Newton-Raphson 106	
de Simpson compuesto 176	rectform 179

remfunction 33	trigreduce 25
remvalue 19	trigsimp 25
rhs 71, 74 romberg 138	11
row 65	u und <i>112</i>
10w 03	union 76
s	unique 57
sec 14	unless 90
second 56	umess >0
simpsum 153	V
sin 14, 181	valor
sinh 181	principal 136
solve 75	values 19
solve_rec 114–115	vector 43
sort 58	
sqrt 8	W
staircase 105	while 90
submatrix 65	with_slider 49, 169
subst 101	with_slider_draw 50
sum 142, 153	with_slider_draw3d 148
	wxplot2d 37
t	
tan 14	X
taylor 155, 164	xaxis 46
tenth 56	xlabel 45
teorema	xrange 44
de Newton-Raphson 107	
title 45	y
tolerancia 106	yaxis 46
to_poly_solve 76	ylabel 45
transpose 64	yrange 44
triangularize 65 trigexpand 25–26	Z
trigexpand 25–20 trigexpandplus 26	zlabel 45
trigexpandtimes 26	ZIAUCI #J
argenpandamies 20	