Estruturas de Dados Básicas II - Avaliação 02

1. Implementação Computacional (Heap)

1.0 Ambiente Computacional

- Software:
 - Durante os testes e a implementação feitos por Vitor, foi utilizado como sistema operacional o Linux Mint 22 (Wilma), a IDE utilizada foi a CLion da JetBrains e como linguagem de programação, CPP.

• Hardware:

- A máquina utilizada para os testes foi um notebook Lenovo Ideapad 1 com as seguintes configurações:
 - * CPU: 12th Gen Intel[®] CoreTM i5-1235U; * GPU: Intel[®] Iris[®] Xe Graphics eligible;
 - * RAM: 8 GB DDR4-3.200MHz (Soldado); e
 - * Armazenamento: 512 GB SSD M.2 2242 PCIe Gen4 TLC

1.1 Funções de Heap

A implementação de todas as funções de Heap e o HeapSort com comentários em português estão no repositório do GitHub do trabalho, no repositório. Mas segue a implementação das funções em texto:

• Alteração de Prioridade.

```
void changePriority(vector<int>& heap, const int index, const int newValue) {
        if (index < 1 || index >= heap.size()) {
2
            throw out_of_range("Out of range!");
        const int oldValue = heap[index];
        heap[index] = newValue;
        if (compare(oldValue, newValue)) {
            heapifyUp(heap, index);
10
11
        else {
12
            heapifyDown(heap, index);
13
14
    }
```

Como é possível visualizar, foram utilizados os seguintes métodos auxiliares: compare(), heapfiyUp() e heapifyDown(). Segue a implementação desses métodos:

```
bool compare(const int parent, const int child) const {
         return isMaxHeap ? parent < child : parent > child;
    }
3
4
    void heapifyUp(vector<int>& heap, const int index) {
5
         if (index > 1) {
6
             if (const int parent = index / 2;
7
                 compare(heap[parent], heap[index])) {
                 swap(heap[parent], heap[index]);
9
                 heapifyUp(heap, parent);
10
             }
11
        }
12
    }
13
14
    void heapifyDown(vector<int>& heap, const int index, const int size = -1) {
15
         const int effectiveSize = (size == -1) ? heap.size() - 1 : size;
16
         const int left = 2 * index;
17
         const int right = left + 1;
18
         int largest = index;
19
20
         if (left <= effectiveSize &&
             compare(heap[largest], heap[left])) {
22
             largest = left;
23
         }
24
         if (right <= effectiveSize &&</pre>
26
             compare(heap[largest], heap[right])) {
27
             largest = right;
         }
30
         if (largest != index) {
31
             swap(heap[index], heap[largest]);
32
             heapifyDown(heap, largest, effectiveSize);
33
         }
34
    }
35
```

• Inserção.

```
void insert(vector<int>& heap, const int value) {
   heap.push_back(value);
   heapifyUp(heap, heap.size() - 1);
}
```

• Remoção (da raiz).

```
int remove(vector<int>& heap) {
    if (heap.size() <= 1) {
        throw runtime_error("Heap is empty!");
    }
}</pre>
```

```
const int root = heap[1];
heap[1] = heap.back();
heap.pop_back();
heapifyDown(heap, 1);
return root;
}
```

• Construção das Heaps.

```
void makeHeap(vector<int>& heap, const vector<int>& arr) {
   heap = {0};
   heap.insert(heap.end(), arr.begin(), arr.end());

for (int i = (heap.size() - 1) / 2; i >= 1; --i) {
   heapifyDown(heap, i);
   }
}
```

Exemplos utilizados em sala de aula foram testados e os resultados apresentados no Apêndice.

1.2 Algoritmo Heapsort

Pseudocódigo:

```
HeapSort(arr) {
ConstruirHeap(arr)

para i de tamanho(arr) - 1 até 1:
Trocar(arr[0], arr[i])
TamanhoDoHeap = TamanhoDoHeap - 1
Heapify(arr, 0, TamanhoDoHeap)
}
```

Implementação:

Segue aqui também a implementação do heapSort:

```
void heapSort(vector<int>& arr) {
1
        vector<int> heap;
2
        makeHeap(heap, arr);
3
4
        for (int i = arr.size() - 1; i >= 0; --i) {
            arr[i] = heap[1];
6
            heap[1] = heap[heap.size() - 1];
            heap.pop_back();
            heapifyDown(heap, 1, heap.size() - 1);
9
        }
10
    }
11
```

1.3 Listas Aleatórias

Listas geradas com os tamanhos 10.000, 100.000 e 1.000.000. As listas estão salvas em arquivos TXT disponíveis no repositório. Para criar as listas usamos um algoritmo simples cujo código implementado em C++, está no repositório.

1.4 Comparação de Algoritmos de Ordenação

Inicialmente, executamos o teste de ordenação das listas de dez mil, cem mil e um milhão de elementos. Para isso, rodamos o teste ./testHeap e executamos o comando --a. Com isso, tivemos o seguinte resultado:

- Ordenação de 10k de elementos: 4.27783ms;
- Ordenação de 100k de elementos: 59.3884ms; e
- Ordenação de 1M de elementos: 675.067ms.

Agora, temos os seguintes resultados comparativos entre Heapsort, BubbleSort, Merge-Sort e QuickSort que foram implementados no trabalho anterior:

Método	1000	10000	100000	1000000
BubbleSort Recursivo	12.6331 ms	645.952 ms	37383.7 ms	-
MergeSort Recursivo	$0.8238~\mathrm{ms}$	$2.39819~\mathrm{ms}$	$15.0491~\mathrm{ms}$	-
QuickSort Recursivo	$0.483668~\mathrm{ms}$	$1.36376~\mathrm{ms}$	$9.43817~\mathrm{ms}$	-
BubbleSort Iterativo	$13.9092~\mathrm{ms}$	$322.769~\mathrm{ms}$	$34717.8~\mathrm{ms}$	-
MergeSort Iterativo	$0.553774~\mathrm{ms}$	$1.27057~\mathrm{ms}$	$15.0724~\mathrm{ms}$	-
QuickSort Iterativo	$1.45077~\mathrm{ms}$	$2.4314~\mathrm{ms}$	$29.2926~\mathrm{ms}$	-
HeapSort	-	4.27783 ms	$59.3884~\mathrm{ms}$	$675.067~\mathrm{ms}$

Table 1: Comparação de desempenho entre métodos de ordenação

Como esperado, o HeapSort é um algorítmo mais eficiente que o BubbleSort em qualquer caso, isso ocorre devido à complexidade quadrática do BubbleSort. Todavia, notamos que o HeapSort perde, em relação a eficiência, em todos os casos para os outros algorítmos de ordenação.

Por outro lado, o HeapSort foi o único algorítmo capaz de resolver, em tempo útil, os casos com um milhão de elementos.

Importante ressaltar que foi utilizado as listas de dados da avaliação anterior, assim para o heapsort foi usado os mesmos dados.

2. Implementação Computacional (Árvores Binárias)

2.0 Ambiente Computacional

• Software: João fez, usando o nvim, na linguagem *Haskell*. Todo o código foi escrito em programação literária, em *bird-style*. Desse modo, basta conferir o código para ver mais detalhes sobre a implementação.

2.1 Criação de Árvore Binária

2.2 Percurso em Árvore Binária

• Pré-Ordem.

```
inPreOrder :: Tree a -> [a]
inPreOrder Nil = []
inPreOrder (Tree val 1 r) =
    [val] ++ inPreOrder 1 ++ inPreOrder r
```

• Ordem-Simétrica.

```
inSimOrder :: Tree a -> [a]
inSimOrder Nil = []
inSimOrder (Tree val l r) =
inSimOrder l ++ [val] ++ inSimOrder r
```

• Pós-Ordem.

• Em-Nível.

```
-- usamos a função auxiliar:

projectFloor :: Integral i => i -> Tree a -> [a]

projectFloor _ Nil = []

projectFloor num (Tree val tl tr)

| num < 0 = error "negative Floor"
| num == 0 = [val]
| num > 0 = projectFloor (num - 1) tl
| ++ projectFloor (num - 1) tr

-- p/ finalmente definir (onde tbm definimos a height):
```

```
inLevel :: Tree a -> [a]
inLevel tree = concat [projectFloor n tree | n <- [0 .. height tree - 1]]</pre>
```

2.3 Funções Implementadas

• Busca.

```
search :: Eq a => a -> Tree a -> Bool
search x Nil = False
search x (Tree val l r) =
    x == val || search x l || search x r
```

Este outro codigo tambem permite achar todos os caminhos que terminam no valor buscado:

```
find :: Eq a => a -> Tree a -> [Path]
    find x Nil = []
      find x tree@(Tree val 1 r)
        | x == val = case (pl, pr) of
4
                          ([], []) \rightarrow [[X]]
                          (_, _) -> map (X:) (pl ++ pr)
        | otherwise = case (pl, pr) of
                          ([], []) -> []
                          (xs, []) -> map (L:) xs
10
                          ([], ys) -> map (R:) ys
11
                          (xs, ys) -> map (L:) xs
12
                                   ++ map (R:) ys
13
        where pl = find x l
15
               pr = find x r
16
17
```

• Inserção.

```
insert :: Ord a => a -> Tree a
insert x Nil = leaf x
insert x tree@(Tree val l r)

| x == val = tree
| x < val = Tree val (insert x l) r
| x > val = Tree val (insert x r)
```

• Remoção.

```
removeNode :: Path -> Tree a -> Tree a
1
    removeNode _ Nil
                       = Nil
    removeNode [] tree = tree
    removeNode ds tree@(Tree x l r)
      | isLeaf
                    node = deleteNode ds tree
      | fatherOfOne node = killNode ds tree
      | fatherOfTwo node = deleteNode safeLeafPath $
                            tradeNodes ds safeLeafPath tree
      | otherwise
                          = Nil
      where node
                         = getNode ds tree
10
            safeLeafPath = concatPaths ds
                             (rightestFromLeft node)
12
13
    -- Caso o leitor esteja em busca de um "removeVal", a nível de corretude,
14
15
    -- basta definí-lo assim:
16
    removeVal :: a -> Tree a -> Tree a
17
    removeVal x tree =
18
        case (pathsTo x tree) of
            Nil -> tree
20
            (p : _) -> removeNode p (removeVal x tree)
21
```

Testes realizados com exemplos em sala de aula.

3. Implementação Computacional (Árvores AVL)

3.0 Ambiente Computacional

- Software: Descrição do software utilizado.
 - Sistema Operacional: Ubuntu 22.04.5 LTS
 - Linguagem de Programação: C++
- Hardware: Descrição do hardware utilizado.
 - Modelo do Notebook: Lenovo IdeaPad S145
 - Processador (CPU): Intel® Core $^{\rm TM}$ i
3-8130 U CPU @ 2.20 GHz
 - Memória RAM: 12,0 GB
 - Armazenamento: 1,5 TB (sendo 1TB HDD e 512GB SSD)

3.1 Funções Implementadas

• Rotação: A rotação é usada para balancear a árvore AVL, com os métodos de rotação para a direita, esquerda, e duplamente para a direita e esquerda.

```
Node* rightRotate(Node* y) {
Node* x = y->left;
Node* T2 = x->right;
```

```
x->right = y;
             y->left = T2;
6
             updateHeight(y);
             updateHeight(x);
10
             return x;
11
         }
12
13
         Node* leftRotate(Node* x) {
14
             Node* y = x->right;
15
             Node* T2 = y->left;
17
             y->left = x;
18
             x->right = T2;
19
             updateHeight(x);
21
             updateHeight(y);
22
23
24
             return y;
         }
25
26
         Node* duplicateRightRotate(Node* y) {
27
             y->left = leftRotate(y->left);
             return rightRotate(y);
29
         }
30
         Node* duplicateLeftRotate(Node* x) {
32
             x->right = rightRotate(x->right);
33
             return leftRotate(x);
34
         }
```

• Busca:

• Inserção:

```
Node* insert(Node* root, int key) {

if (!root) return new Node(key);

if (key < root->key)

root->left = insert(root->left, key);

else if (key > root->key)

root->right = insert(root->right, key);

else

return root;
```

```
updateHeight(root);
return balance(root);
}
```

• Remoção:

```
Node* remove(Node* root, int key) {
             if (!root) return root;
2
3
             if (key < root->key)
                 root->left = remove(root->left, key);
             else if (key > root->key)
6
                 root->right = remove(root->right, key);
             else {
                 if (!root->left || !root->right) {
                     Node* temp = root->left ? root->left : root->right;
10
                     delete root;
                     return temp;
12
13
                 Node* temp = minValueNode(root->right);
14
                 root->key = temp->key;
                 root->right = remove(root->right, temp->key);
16
             }
17
18
             updateHeight(root);
             return balance(root);
20
        }
21
```

O código fonte completo pode ser acessado no seguinte link: repositório

3.2 Teste com Valores Pré-Definidos

Segue abaixo o resultado da árvore AVL gerada a partir dos seguintes valores: **Valores:** $\{15, 18, 20, 35, 32, 38, 30, 40, 32, 45, 48, 52, 60, 50\}$

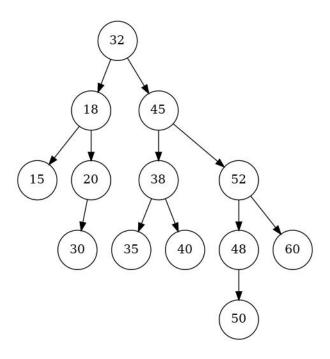


Figure 1: Representação gráfica da árvore AVL gerada

4. Implementação Computacional (Árvores Rubro-Negras)

4.0 Ambiente Computacional

- Software: Descrição do software utilizado.
 - Sistema Operacional: Windows
 - Linguagem de Programação: C++
- Hardware: Descrição do hardware utilizado.
 - Modelo da GPU: Nvidia GTX 1660 TI
 - Processador (CPU): AMD Ryzen 5 3600
 - Memória RAM: 36 GB
 - Armazenamento: 3 TB (1TB HDD e 2TB SSD)

4.1 Fluxograma para a função de exclusão

Link do fluxograma

4.2 Funções Implementadas

• Rotação:

```
void rotacaoEsquerda(NoRB* x) {
NoRB* y = x->direita;
x->direita = y->esquerda;
```

```
if (y->esquerda != TNULL) {
                 y->esquerda->pai = x;
5
6
7
            y->pai = x->pai;
            if (x->pai == nullptr) {
8
                root = y;
9
            } else if (x == x->pai->esquerda) {
10
                 x->pai->esquerda = y;
11
            } else {
12
                 x->pai->direita = y;
13
14
            y->esquerda = x;
15
            x->pai = y;
16
17
        void rotacaoDireita(NoRB* x) {
18
            NoRB* y = x->esquerda;
19
            x->esquerda = y->direita;
20
            if (y->direita != TNULL) {
21
                 y->direita->pai = x;
22
24
            y->pai = x->pai;
            if (x->pai == nullptr) {
25
                root = y;
26
            } else if (x == x->pai->direita) {
                 x->pai->direita = y;
28
            } else {
29
30
                 x->pai->esquerda = y;
31
            y->direita = x;
32
            x->pai = y;
33
        }
```

• Busca:

```
NoRB* buscar(int chave) {
            NoRB* atual = root;
2
             while (atual != TNULL && chave != atual->item) {
3
                 if (chave < atual->item) {
4
                     atual = atual->esquerda;
5
                 } else {
                     atual = atual->direita;
8
            }
10
            return atual;
11
12
```

Inserção:

```
void inserir(int chave) {
             NoRB* novoNo = new NoRB(chave);
             novoNo->esquerda = TNULL;
3
             novoNo->direita = TNULL;
4
             NoRB* y = nullptr;
6
             NoRB* x = root;
             while (x != TNULL) {
9
                 y = x;
10
                 if (novoNo->item < x->item) {
11
                      x = x->esquerda;
12
                 } else {
                      x = x->direita;
                 }
15
             }
16
17
             novoNo->pai = y;
18
             if (y == nullptr) {
19
                 root = novoNo;
20
             } else if (novoNo->item < y->item) {
21
                 y->esquerda = novoNo;
22
             } else {
23
                 y->direita = novoNo;
24
25
26
             if (novoNo->pai == nullptr) {
27
                 novoNo->cor = "Preto";
28
                 return;
             }
30
31
             if (novoNo->pai->pai == nullptr) {
32
                 return;
33
             }
34
35
             corrigirInsercao(novoNo);
         }
37
38
```

• ConsertaInserção:

```
void corrigirInsercao(NoRB* k) {
             while (k->pai && k->pai->cor == "Vermelho") {
                  if (k->pai == k->pai->pai->esquerda) {
3
                      NoRB* tio = k->pai->pai->direita;
                      if (tio && tio->cor == "Vermelho") {
                          k->pai->cor = "Preto";
                          tio->cor = "Preto";
                          k->pai->pai->cor = "Vermelho";
                          k = k->pai->pai;
10
                      } else {
                          if (k == k->pai->direita) {
11
                              k = k->pai;
12
                               rotacaoEsquerda(k);
14
                          k->pai->cor = "Preto";
15
                          k->pai->pai->cor = "Vermelho";
16
                          rotacaoDireita(k->pai->pai);
17
18
                  } else {
19
                      NoRB* tio = k->pai->pai->esquerda;
20
                      if (tio && tio->cor == "Vermelho") {
21
                          k->pai->cor = "Preto";
22
                          tio->cor = "Preto";
23
                          k->pai->pai->cor = "Vermelho";
24
                          k = k->pai->pai;
25
                      } else {
26
                          if (k == k \rightarrow pai \rightarrow esquerda) {
27
                              k = k->pai;
28
                               rotacaoDireita(k);
29
30
                          k->pai->cor = "Preto";
31
                          k->pai->pai->cor = "Vermelho";
32
                          rotacaoEsquerda(k->pai->pai);
33
                      }
34
                  }
35
             }
36
             root->cor = "Preto";
37
38
39
```

• Remoção:

```
void remover(int chave) {
    NoRB* z = buscar(chave);
    if (z == TNULL) return;

NoRB* y = z;
    NoRB* x;
    string yCorOriginal = y->cor;

if (z->esquerda == TNULL) {
    x = z->direita;
    substituirNo(z, z->direita);
} else if (z->edireita == TNULL) {
```

```
13
                 x = z->esquerda;
                 substituirNo(z, z->esquerda);
14
             } else {
15
16
                 y = minimo(z->direita);
                 yCorOriginal = y->cor;
17
                 x = y->direita;
18
                 if (y->pai == z) {
19
                      x->pai = y;
20
                 } else {
21
                      substituirNo(y, y->direita);
22
                      y->direita = z->direita;
23
                      y->direita->pai = y;
                 }
25
                 substituirNo(z, y);
26
                 y->esquerda = z->esquerda;
27
                 y->esquerda->pai = y;
                 y->cor = z->cor;
29
             }
30
31
             if (yCorOriginal == "Preto") {
32
33
                 corrigirRemocao(x);
             }
34
         }
35
    }
```

• ConsertaRemoção:

```
void corrigirRemocao(NoRB* x) {
             while (x != root && x->cor == "Preto") {
2
                 if (x == x-)pai-)esquerda) {
3
                     NoRB* s = x->pai->direita;
4
                     if (s->cor == "Vermelho") {
                         s->cor = "Preto";
6
                         x->pai->cor = "Vermelho";
7
                         rotacaoEsquerda(x->pai);
                         s = x->pai->direita;
9
10
                     if (s->esquerda->cor == "Preto" && s->direita->cor == "Preto")
11
                      → {
12
                         s->cor = "Vermelho";
                         x = x->pai;
13
                     } else {
14
                         if (s->direita->cor == "Preto") {
15
                              s->esquerda->cor = "Preto";
16
                              s->cor = "Vermelho";
17
                             rotacaoDireita(s);
18
                              s = x->pai->direita;
19
                         }
20
                         s->cor = x->pai->cor;
21
                         x->pai->cor = "Preto";
22
                         s->direita->cor = "Preto";
                         rotacaoEsquerda(x->pai);
24
                         x = root;
25
                     }
26
                 } else {
27
                     NoRB* s = x->pai->esquerda;
```

```
if (s->cor == "Vermelho") {
                          s->cor = "Preto";
30
                          x->pai->cor = "Vermelho";
31
                          rotacaoDireita(x->pai);
                          s = x->pai->esquerda;
33
34
                      if (s->direita->cor == "Preto" && s->esquerda->cor == "Preto")
35
                          s->cor = "Vermelho";
36
                          x = x->pai;
37
                      } else {
                          if (s->esquerda->cor == "Preto") {
                              s->direita->cor = "Preto";
40
                              s->cor = "Vermelho";
41
                              rotacaoEsquerda(s);
42
43
                              s = x->pai->esquerda;
                          }
44
                          s->cor = x->pai->cor;
45
                          x->pai->cor = "Preto";
46
                          s->esquerda->cor = "Preto";
                          rotacaoDireita(x->pai);
48
                          x = root;
49
                     }
50
                 }
51
52
             x->cor = "Preto";
53
         }
```

Testes realizados com exemplos em sala de aula.

4.3 Teste com Valores Pré-Definidos

Segue abaixo o resultado da árvore AVL gerada a partir dos seguintes valores: **Valores:** {15, 18, 20, 35, 32, 38, 30, 40, 32, 45, 48, 52, 60, 50}

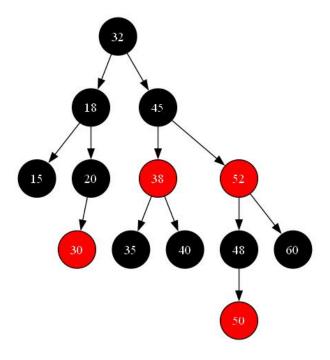


Figure 2: Representação gráfica da árvore Rubro Negra gerada

Apêndice

Link para o video

Listagem das tarefas feita por cada integrante

- Felipe Augusto Lemos Barreto
 - Implementou a árvore rubro-negra em Cpp
 - Implementou as estruturas de dados em Python
 - Fez parte da organização da questão 4 no documento
- Francisca Gabrielly Lopes Freire
 - Implementou a arvoré AVL em Cpp
 - Implementou algumas árvores em JavaScript
 - Organizou a questão 3 no documento
- Gustavo Henrique Araujo de Sales Leite
 - Implementou as estruturas de dados em Java
 - Fez parte da organização da questão 4 no documento
- João Lucas de Moraes Pereira
 - Implementou a árvore binária em Cpp

- $-\,$ Implementou as estruturas de dados em Haskell
- Organizou a questão 2 no documento
- Gravou o vídeo
- Vitor Emanuel Rodrigues de Alencar
 - Implementou a árvore binária e a heap em Cpp
 - Organizou a questão 1 no documento