

## kNN 알리즘의 장점과 단점

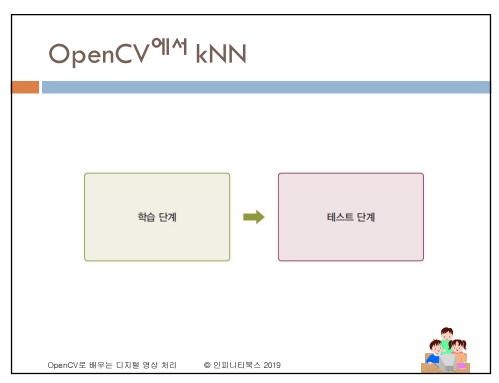
- □ 특징 공간에 있는 모든 데이터에 대한 정보가 필요하다. 왜냐하면 가장 가까운 이웃을 찾기 위해 새로운 데이터에 서 모든 기존 데이터까지의 거리를 확인해야 하기 때문이 다. 데이터와 클래스가 많이 있다면, 많은 메모리 공간과 계산 시간이 필요하다.
- □ 어떤 종류의 학습이나 준비 시간이 필요 없다.



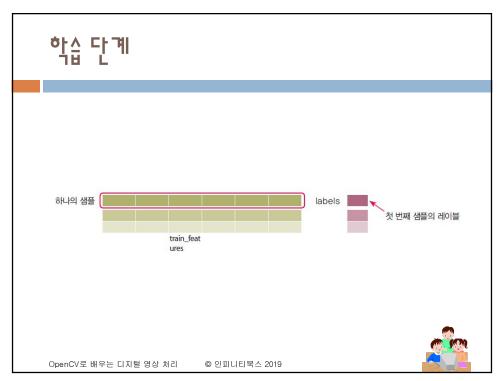
OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리

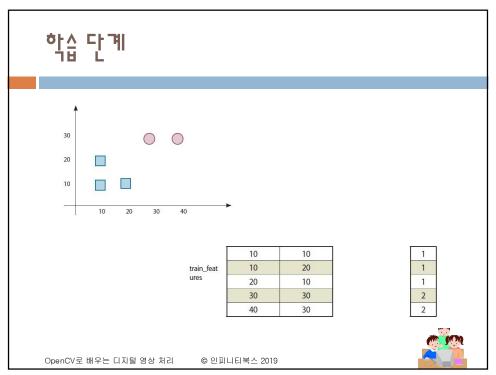
© 인피니티북스 2019

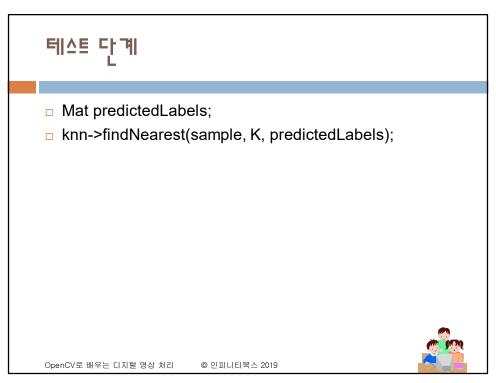
11





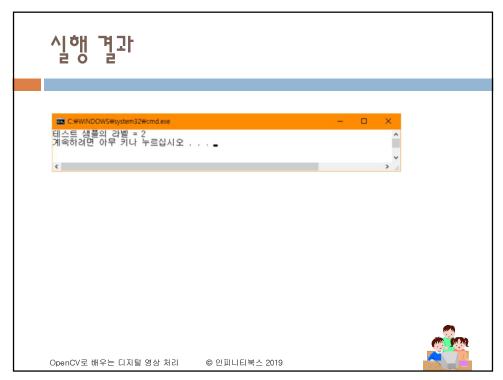


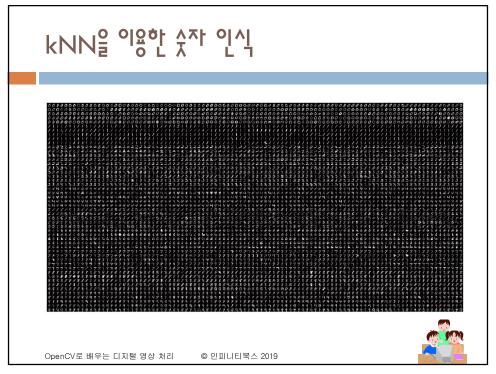




```
int main()
{
         Mat train_features(5, 2, CV_32FC1);
         Mat labels(5, 1, CV_32FC1);
         // 점의 좌표를 train features에 입력한다.
         train_features.at<float>(0, 0) = 10, train_features.at<float>(0, 1) = 10;
         train_features.at<float>(1, 0) = 10, train_features.at<float>(1, 1) = 20;
         train_features.at<float>(2, 0) = 20, train_features.at<float>(2, 1) = 10;
         train_features.at<float>(3, 0) = 30, train_features.at<float>(3, 1) = 30;
         train_features.at<float>(4, 0) = 40, train_features.at<float>(4, 1) = 30;
         // 원하는 레이블을 labels에 입력한다.
         labels.at<float>(0, 0) = 1;
         labels.at<float>(1, 0) = 1;
         labels.at<float>(2, 0) = 1;
         labels.at<float>(3, 0) = 2;
         labels.at<float>(4, 0) = 2;
    OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리
                                © 인피니티북스 2019
```

```
// 학습 과정
        Ptr<ml::KNearest> knn = ml::KNearest::create();
        Ptr<ml::TrainData> trainData = ml::TrainData::create(train_features,
ROW_SAMPLE, labels);
        knn->train(trainData);
        // 테스트 과정
        Mat sample(1, 2, CV_32FC1);
        Mat predictedLabels;
        // 테스트 데이터를 입력한다.
        sample.at<float>(0, 0) = 28, sample.at<float>(0, 1) = 28;
        knn->findNearest(sample, 2, predictedLabels);
        float prediction = predictedLabels.at<float>(0, 0);
        cout << "테스트 샘플의 라벨 = " << prediction << endl;
        return 0;
}
   OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리
                              © 인피니티북스 2019
```

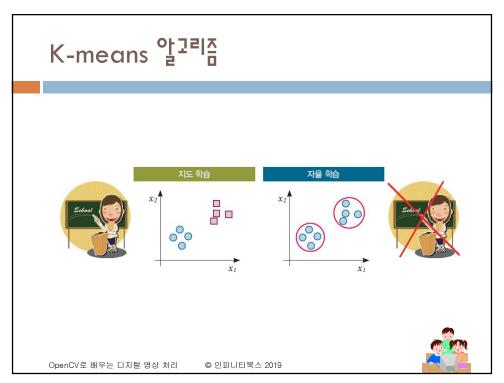




```
int main()
{
        Mat img;
        img = imread("d:/digits.png", IMREAD_GRAYSCALE);
        namedWindow("original", WINDOW_AUTOSIZE);
        imshow("original", img);
        waitKey(0);
        Mat train_features(5000, 400, CV_32FC1);
        Mat labels(5000, 1, CV_32FC1);
        // 각 숫자 영상을 행 벡터로 만들어서 train_feature에 저장한다.
        for (int r = 0; r < 50; r++) {
                 for (int c = 0; c < 100; c++) {
                          int i = 0;
                          for (int y = 0; y < 20; y++) {
                                  for (int x = 0; x < 20; x++) {
                                           train_features.at<float>(r * 100 + c,
i++) = img.at < uchar > (r * 20 + y, c * 20 + x);
                 }
        }
```

```
// 각 숫자 영상에 대한 레이블을 저장한다.
        for (int i = 0; i < 5000; i++) {
                 labels.at<float>(i, 0) = (i / 500);
        }
        // 학습 과정
        Ptr<ml::KNearest> knn = ml::KNearest::create();
        Ptr<ml::TrainData> trainData = ml::TrainData::create(train_features,
ROW_SAMPLE, labels);
        knn->train(trainData);
         // 테스트 과정
        Mat predictedLabels;
        for (int i = 0; i < 5000; i++) {
                 Mat test = train_features.row(i);
                 knn->findNearest(test, 3, predictedLabels);
                 float prediction = predictedLabels.at<float>(0);
                 cout << "테스트 샘플" << i << "의 라벨 = " << prediction << '\n';
        }
}
    OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리
                                © 인피니티북스 2019
```





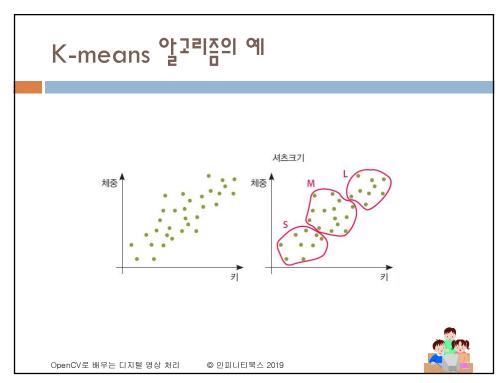
## K-means 알기리즘

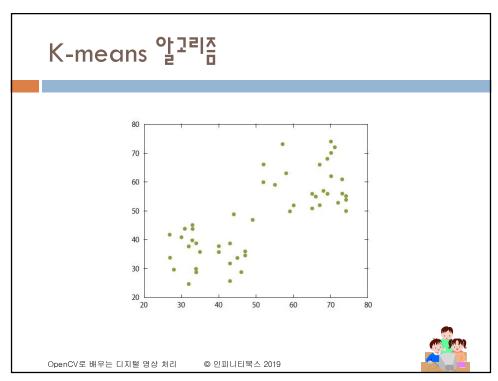
- □ K-means 알고리즘은 주어진 n개의 관측값을 k개의 클러 스터로 분할하는 알고리즘으로, 관측값들은 거리가 최소 인 클러스터로 분류된다.
- K-means 알고리즘은 자율 학습의 일종으로, 레이블이 달려 있지 않은 입력 데이터에 레이블을 붙여주는 역할을수행한다.

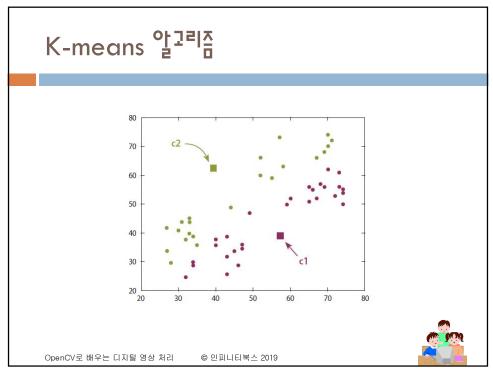
OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리

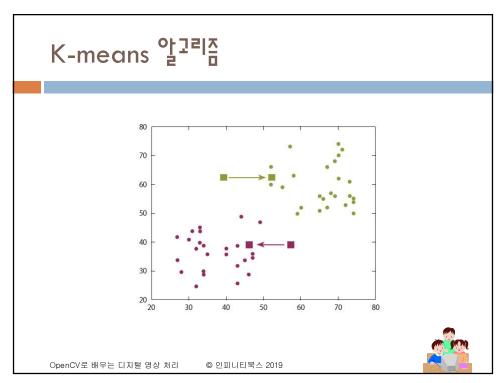
© 인피니티북스 2019

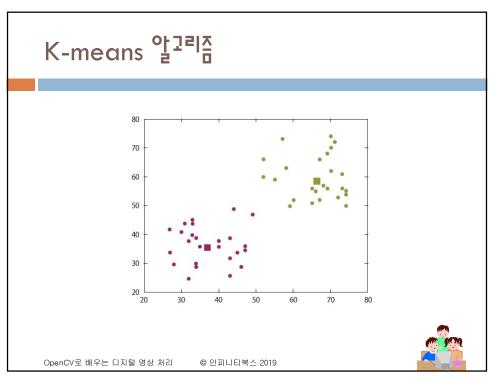
25

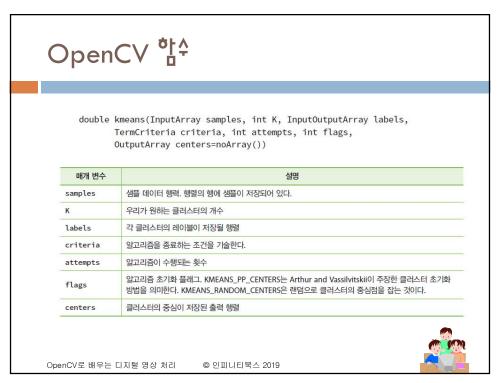












```
Mat result;
        Mat labels(50, 1, CV_8UC1);
        Mat centers;
        result = Mat::zeros(Size(256, 256), CV_8UC3);
        kmeans(samples, 2, labels, TermCriteria(CV_TERMCRIT_ITER |
CV_TERMCRIT_EPS, 10000, 0.0001),
                 3, KMEANS_PP_CENTERS, centers);
        for (int y = 0; y < samples.rows; y++) {
                 float x1 = samples.at<float>(y, 0);
                 float x2 = samples.at<float>(y, 1);
                 int cluster_idx = labels.at<int>(y, 0);
                 if (cluster_idx == 0)
                          circle(result, Point(x1, x2), 3, Scalar(255, 0, 0));
                 else
                          circle(result, Point(x1, x2), 3, Scalar(255, 255, 0));
        imshow("result", result);
        waitKey(0);
        return(0);
    OpenCV로 배우는 디지털 영상 처리
                                 © 인피니티북스 2019
```

