

알고리즘

2주차(17. 03. 13)

알고리즘 복잡도

○ **알고리즘** : 컴퓨터로 문제를 풀기 위한 단계적인 절차

* 알고리즘 효율성

- 시간복잡도(수행시간) : 연산의 수행횟수는 고정된 숫자가 아니라 입력의 개수 n 에 대한 함수
// ex) 연산의 수 = 8 $\rightarrow 3n+2$

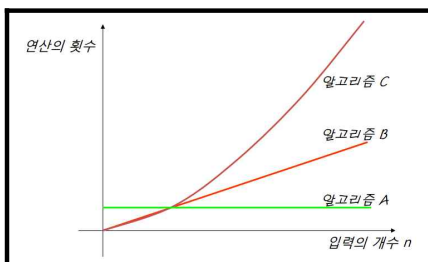
- 공간복잡도(메모리)

* **유한성** : 한정된 수의 단계 후에는 반드시 종료되어야 한다. // 알고리즘과 프로그램의 차이

* **복잡도 분석의 예** (n 을 n 번 더하는 문제)

	알고리즘A	알고리즘B	알고리즘C	알고리즘D
코드	sum <- n*n;	sum <- 0; for i <- 1 to n do sum <- sum+n;	sum <- 0; for i <- 1 to n do for j <- 1 to n do sum <- sum+1;	sum <- 0; for i <- 1 to n for j <- 1 to n k <- A[1..n]에서 임의 n/2개 최대값 sum <- sum + k;
대입연산	1	1 + n - 1	1 + (n-1)*(n-1)	n*n*n/2 + 1
덧셈연산		n	n + n*(n-1)	n*n
곱셈연산	1			
나눗셈연산				
return	1	1	1	1
전체연산수	2 + 1(return)	2n + 1	2n ² - 2n + 2 + 1(return)	n ³ /2 + n ² + 1 + 1(return)
빅오표기법	O(3) [상수시간대]	O(n)	O(n ²)	O(n ³)

* **상수시간대** : 입력 개수와 연산의 횟수가 고정되어 있는 것 // 알고리즘A

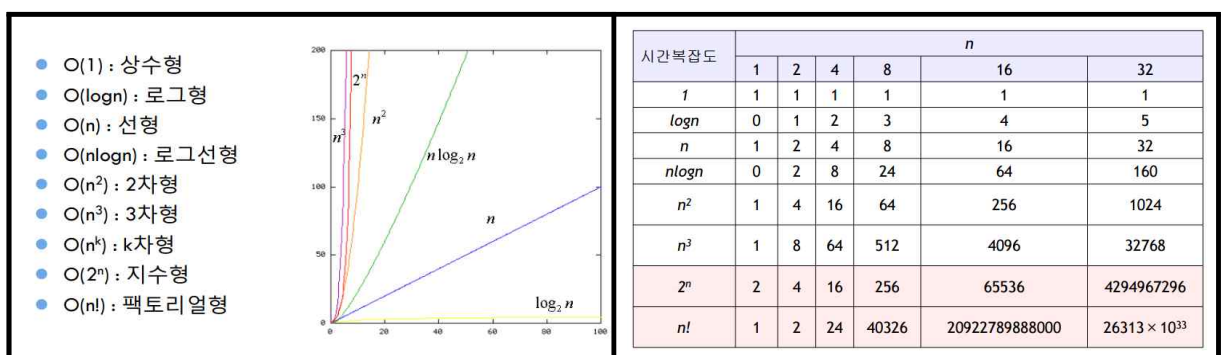


* **빅오 표기법** : 연산의 횟수를 대략적으로 표기한 것 / 데이터의 값에 따라 수행시간이 달라짐

- 두 개의 함수 $f(n)$ 과 $g(n)$ 이 주어졌을 때, 모든 $n \geq n_0$ 에 대하여 $|f(n)| \leq c|g(n)|$ 을 만족하는 2개의 상수 c 와 n_0 가 존재하면 $f(n)=O(g(n))$ 이다.

- 함수의 상한을 표시한다.(최고차항만 표시) // ex) $n \geq 5$ 이면 $2n+1 < 10n$ 이므로 $2n+1 = O(n)$

- 빅오의 데이터 이상의 시간이 걸리지 않는다. // ex) $O(n^2)$



* 빅오메가 표기법 // 점근적 시간 복잡도 : 많은 양의 데이터를 계산

- 모든 $n \geq n_0$ 에 대하여 $|f(n)| \geq c|g(n)|$ 을 만족하는 2개의 상수 c 와 n_0 가 존재하면 $f(n) = \Omega(g(n))$ 이다
- 빅오메가는 함수의 하한을 표시한다.
- ex) $n \geq 1$ 이면 $2n+1 > n$ 이므로 $n = \Omega(n)$

* 점근 성능의 효율성

- $1 < \log n < n < n^2 < n^2 \log n < n^3 < \dots < 2^n$

* 연습문제 0 : 코드의 각 명령문의 수행 횟수를 계산하여 시간 복잡도 함수를 계산하시오

시간 복잡도 구하기	시간 복잡도 구하기2	시간 복잡도 구하기3
<pre>int test(int n){ int i; int total; total=1; // 1번 for(i=1; i<n; i++){ total *=n; // n-2번 } return n; // 1번 }</pre>	<pre>float sum(float list[], int n){ float tempsum; int i; tempsum=0; // 1번 for(i=0;i<n;i++){ tempsum+=list[i]; // n-1번 } tempsum += 100; // 1번 tempsum += 200; // 1번 return tempsum; // 1번 }</pre>	<pre>int test(int n){ int i,b; b=1; // 1번 i=1; // 1번 while(i <= n) i = i*b; // logn 번 }</pre>
$1+n-2+1 = n$ 시간 복잡도 : $O(n)$ 번	$1 + n-1 + 1 + 1 + 1 = n+3$ 시간 복잡도 : $O(n)$ 번	$1+1+\log n = \log n+2$ $O(\log n)$ 번

* 연습문제

서로 관계있는 것끼리 연결하라. 하나에 여러 개가 연결될 수도 있다.

① $8n$

② $8n-3$

③ $n^2+3n\log n$

④ $4n\log n$

⑤ $5n^2+3$

⑥ $n^3+3n\log n$

⑦ $n^3\log n+n$

Ⓐ $O(n)$

Ⓑ $\Omega(n)$

Ⓒ $O(n^2)$

Ⓓ $\Omega(n^2)$

입력의 크기가 n 일 때 다음 알고리즘의 수행시간은 어떤 함수에 비례하는가?

```
sample(A[1..n])
{
    sum1 ← 0; // 1
    for i ← 1 to n // n
        sum1 ← sum1 + A[i]; // n
    sum2 ← 0; // 1
    for i ← 1 to n // n
        for j ← 1 to n // n*n
            sum2 ← sum2 + A[i]*A[j]; // n*n
    return sum1 + sum2; // 1
}
```

$2n^2 + 3n + 3$
 $O(n^2)$

* 최선, 평균, 최악의 경우

- (예) 순차탐색
- **최선의 경우**: 찾고자 하는 숫자가 맨 앞에 있는 경우
 $\therefore O(1)$
- **최악의 경우**: 찾고자 하는 숫자가 맨 뒤에 있는 경우
 $\therefore O(n)$
- **평균적인 경우**: 각 요소들이 균일하게 탐색된다고 가정하면
 $(1+2+\dots+n)/n=(n+1)/2$
 $\therefore O(n)$

인덱스 0에서 값 5 발견
숫자 비교 횟수 = 1

5	9	10	17	21	29	33	37	38	43
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

인덱스 9에서 값 43 발견
숫자 비교 횟수 = 10

5	9	10	17	21	29	33	37	38	43
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

인덱스 5에서 값 26 발견
숫자 비교 횟수 = 6

2	7	16	19	26	29	35	42	46	50
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

순환 (순환(재귀) 알고리즘(함수)) : 자기 자신을 호출하는 함수(매개변수만 달라짐)

- * 점화식 : 어떤 함수를 자신보다 더 작은 변수에 대한 함수와의 관계로 표현한 것
// $a_n = a_{n-1} + w \rightarrow f(n) = n f(n-1) \rightarrow f(n) = f(n-1) + f(-2)$

○ 점화식 정리

- (1) $T(n) = T(n-1) + O(1)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(n)$ //ex) 팩토리얼
- (2) $T(n) = T(n-1) + O(n)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(n^2)$
- (3) $T(n) = T(n/2) + O(1)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(\log n)$
- (4) $T(n) = T(n/2) + O(n)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(n)$ //ex) 가짜 동전 찾기
- (5) $T(n) = T(n/2) + O(1)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(n)$
- (6) $T(n) = T(n/2) + O(n)$, $T(1) = O(1) \Rightarrow T(n) = O(n \log n)$ //ex) 병합 정렬 알고리즘
- * T(값) 은 다음 함수에 들어가는 데이터의 개수
- * $O(1)$: for문을 사용하지 않을 경우(마지막 return 값이 1일 경우)
- * $O(n)$: for문을 이용하여 데이터 전체를 한 번씩 처리해야할 경우
- * $O(n^2)$: for문을 이용하여 데이터 전체를 두 번씩 처리해야할 경우

○ 점화식

- * 데이터를 반으로 나누어 계산

(6) 병합정렬 수행시간

- 점화식으로 표현 : $T(n) = 2T(n/2) + O(n)$, $T(1) = O(1)$ / $T(n) = O(n \log n)$
- $T(n)$: 데이터의 개수가 n 개 일 때, mergeSort 함수의 수행 시간
- $T(1) = 1$
- $T(n) = 2T(n/2) + n$
 $= 2(2T(n/2^2) + n/2) + n = 2^2T(n/2^2) + 2 * n$
 $= 2^2(2T(n/2^3) + n/2^2) + 2*n = 2^3T(n/2^3) + 3 * n$
...
 $= 2^i T(n/2^i) + i*n$ // $T(1) = 1$ 을 알기 때문에 $n/2^i$ 을 1로 만들어야함.
// $n/2^i = 1 \Rightarrow n = 2^i \Rightarrow \log_2 n = \log_2 2^i = k$ // \log_2 은 2와 나누어진다.
 $= n * T(n/n) + \log_2 n * n$
 $= n * T(1) + \log_2 n * n$
 $= n + n \log n$

(1) 하노이탑 : 기둥 세 개에 원반 옮기기 (작은 것이 큰 것 밑에 오면 안됨) // $2^n - 1$ 번이 경우의 수

- $T(n) = 2 * T(n-1) + O(1)$
 $= 2 * (2 * T(n-2) + 1) + 1$
 $= 2 * (2 * (2 * T(n-3) + 1) + 1) + 1$
 $= 2^3 T(n-3) + 2^2 + 2 + 1$
...
 $= \{2^i * T(n-i)\} + \{1 + 2 + \dots + 2^{i-1}\}$
// $n-i = 1 \Rightarrow n = i+1$
 $= \{2^i * T(i+1-i)\} + \{1 * (2^i - 1) / 2 - 1\}$ // 초항($r^n - 1$) / $r - 1$
 $= 2^i * T(1) + (2^i - 1)$
 $= 2^{n-1} + 2^{n-1} - 1$
 $= 2 * 2^{n-1} - 1$
 $= 2^n - 1$
 $= O(2^n)$

(1) 팩토리얼 : 순환 알고리즘은 멈추는 부분과 순환 호출하는 부분으로 나뉘어진다.

$$\begin{aligned} - T(n) &= T(n-1) + O(1) \\ &= (T(n-2) + 1) + 1 \\ &= (T(n-3) + 1) + 1 + 1 \\ &\dots \\ &= (T(n-k)) + k \\ &\quad // \ n-k = 1 \Rightarrow n=k+1 \\ &= (T(1+k-k)) + k \\ &= T(1) + k \\ &= T(1) + n - 1 \\ &= n \end{aligned}$$

(4) 가짜 동전 찾기 수행시간

$$\begin{aligned} - \text{점화식으로 표현} : T(n) &= T(n/2) + O(n), T(1) = O(1) / T(n) = O(n) \\ - T(n) : \text{데이터의 개수가 } n \text{개 일 때, findFakeCoin}(n) \text{ 함수의 수행 시간} \\ - T(n) &= T(n/2) + n + 1 \Rightarrow T(n/2) + n \\ &= (T(n/4) + n/2) + n = T(n/4) + n/2 + n \\ &= (T(n/8) + n/4) + n/2 + n = T(n/2^3) + n/2^2 + n/2 + n \\ &\dots \\ &= T(n/2^i) + n/2^{i-1} + n/2^{i-2} + \dots + n/2 + n \quad // \ n/2^{i-1} \text{에 } 2 \text{를 곱하면 } n/2^{i-2} \text{가 된다.} \\ &= T(1) + n * \{1/2^{i-1} + 1/2^{i-2} + \dots + 1/2 + 1\} \quad // \text{등비수열} \\ &\quad // \text{공식} : \text{초항}(r^n - 1) / r - 1 \\ &= T(1) + n * \{1/2^{i-1}(2^i - 1) / 2 - 1\} \\ &= T(1) + n * \{1/2^{i-1}(2^i - 1)\} \quad // \ 2^{i-1} = n/2 \text{가 된다.} \\ &= 1 + n * \{2/n(n-1)\} \\ &= 1 + n * \{2-2/n\} \\ &= 1 + 2n - 2 \Rightarrow 2n - 1 \\ &= O(n) \end{aligned}$$

(2) 켄정렬

$$\begin{aligned} - T(n) &= T(n-1) + n \\ &= T(n-2) + (n-1) + n \\ &= T(n-3) + (n-2) + (n-1) + n \\ &\dots \quad // \ n-k = 1 \Rightarrow k = n-1 \\ &= T(n-k) + (n-k+1) + \dots + (n-2) + (n-1) + n \\ &= T(1) + 2 + 3 + \dots + (n-2) + (n-1) + n \\ &= 1 + 2 + 3 + \dots + n \\ &= n(n+1) / 2 = 1/2 n^2 + 1/2 n \end{aligned}$$

(2) 이진검색

$$\begin{aligned} - T(n) &= T(n/2) + c2 \\ &= T(n/4) + c2 + c2 \\ &= T(n/2^i) + I * c2 \\ &\dots \quad // \ n/2^i = 1 \Rightarrow n = 2^i \Rightarrow i = \log n \\ &= T(1) + I * c2 \\ &= c1 + c2 \log n \\ &= O(\log n) \end{aligned}$$

정렬

○ 선택 정렬(Selection Sort) : $O(n^2)$

* Max 값을 -1 하면서 하나하나 비교하여 스왑한다.

선택 정렬(Selection Sort)	
<pre>#include <stdio.h> #include <stdlib.h> #include <time.h> void Swap(int &a, int &b){ int tmp = a; a = b; b = tmp; } void Selection_Sort(int a[], int max){ int maxindex; for (int i = n - 1; i >= 0; i--){ maxindex = i; for (int j = i - 1; j >= 0; j--){ if (a[maxindex] < a[j]) maxindex = j; } Swap(a[i], a[maxindex]); } }</pre>	<pre>void main(){ srand((unsigned)time(NULL)); int a[10]; int max=9; printf("I "); for (int i = 0; i<10; i++){ a[i] = rand() % 101; printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); Selection_Sort(a[], max); printf("I "); for (int i = 0; i <= max; i++){ printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); }</pre>

○ 버블 정렬(bubble sort) : $O(n^2)$

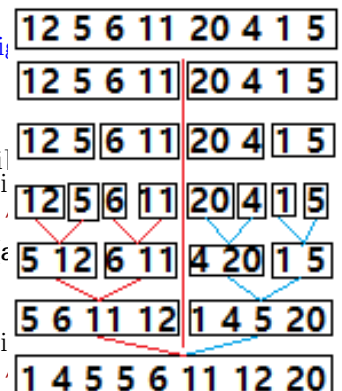
* 근접한 데이터 크기를 비교하여 스왑한다.

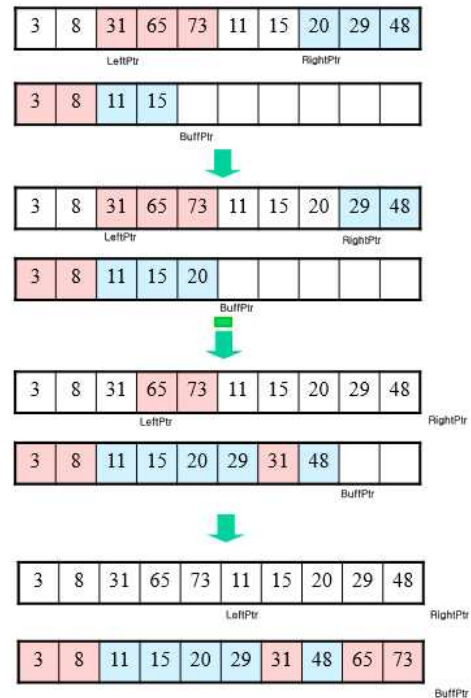
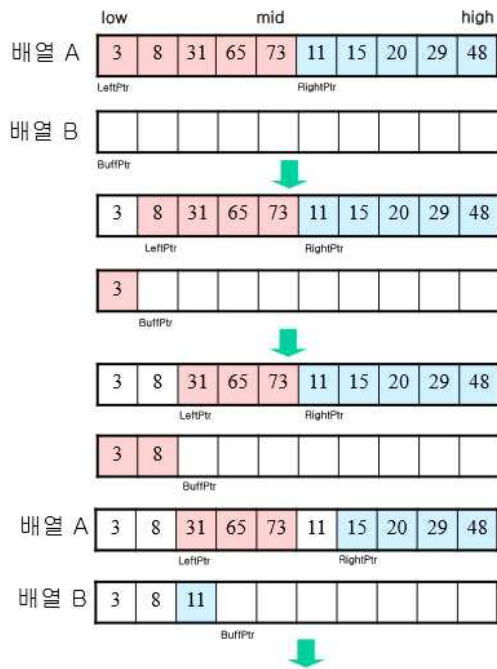
버블 정렬(Bubble Sort)	
<pre>#include <stdio.h> #include <stdlib.h> #include <time.h> void Swap(int &a, int &b){ int tmp = a; a = b; b = tmp; } void Bubble_Sort(int a[], int max){ for (int i = max; i > 1; i--){ for (int j = 0; j < i; j++){ if (a[j] >= a[j + 1]){ Swap(a[j], a[j + 1]); printf("%d ", a[j]); } } } }</pre>	<pre>void main(){ srand((unsigned)time(NULL)); int a[10]; int max=9; printf("I "); for (int i = 0; i<10; i++){ a[i] = rand() % 101; printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); Bubble_Sort(a[], max); printf("I "); for (int i = 0; i <= max; i++){ printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); }</pre>

○ 병합 정렬(merge sort) : $O(n \log n)$

* 재귀함수 사용 / Row와 High 가 같아지면 데이터가 하나이므로 종료

병합 정렬(Merge Sort)	
<pre>#include <stdio.h> #include <stdlib.h> #include <time.h> #define N 9 void Merge(int A[], int low, int mid, int high){ int B[N+1]; int LeftPtr, RightPtr, BufPtr; LeftPtr = low; RightPtr = mid + 1; BufPtr = low; while (LeftPtr <= mid && RightPtr <= high){ if (A[LeftPtr] < A[RightPtr]) B[BufPtr++] = A[LeftPtr++]; else B[BufPtr++] = A[RightPtr++]; } if (LeftPtr > mid) for (int i = RightPtr; i <= high; i++) B[BufPtr++] = A[i]; else for (int i = LeftPtr; i <= mid; i++) B[BufPtr++] = A[i]; // 합병이 끝나면 함수가 끝나기 때문에 넣어줘야한다. for (int i = low; i <= high; i++) A[i] = B[i]; }</pre>	<pre>void MergeSort(int A[], int low, int high){ int mid; if (low < high){ mid = (low + high) / 2; MergeSort(A, low, mid); MergeSort(A, mid+1, high); Merge(A, low, mid, high); } } void main(){ srand((unsigned)time(NULL)); int a[10]; printf("I "); for (int i = 0; i<10; i++){ a[i] = rand() % 101; printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); MergeSort(a, 0, 9); printf("I "); for (int i = 0; i <= 9; i++){ printf("%2.d ", a[i]); } printf("\n"); }</pre>





퀵 정렬(Quick sort) : O()

* 재귀함수 사용 / Row와 High 가 같아지면 데이터가 하나이므로 종료

병렬 정렬(Merge Sort)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>

#define N 9

void Swap(int &a, int &b){
    int tmp = a;
    a = b;
    b = tmp;
}

int Partition(int A[], int low, int high){
    int base = A[high];
    int i = low;

    for (int j = low; j < high; j++){
        if (A[j] <= base)
            Swap(A[i++], A[j]);

        Swap(A[i], A[high]);
    }

    return i;
}
```

```
void QuickSort(int A[], int low, int high){
    int mid;
    if (low < high){
        mid = Partition(A, low, high);
        QuickSort(A, low, mid-1);
        QuickSort(A, mid + 1, high);
    }
}

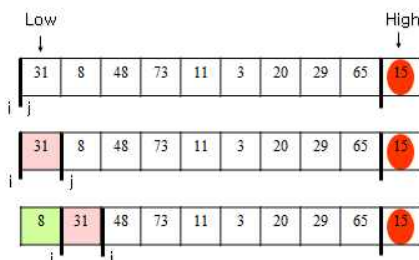
void main(){
    srand((unsigned)time(NULL));
    int a[10];

    printf("I ");
    for (int i = 0; i < 10; i++){
        a[i] = rand() % 100;
        printf("%2.d ", a[i]);
    } printf(" / [START]\n\n");

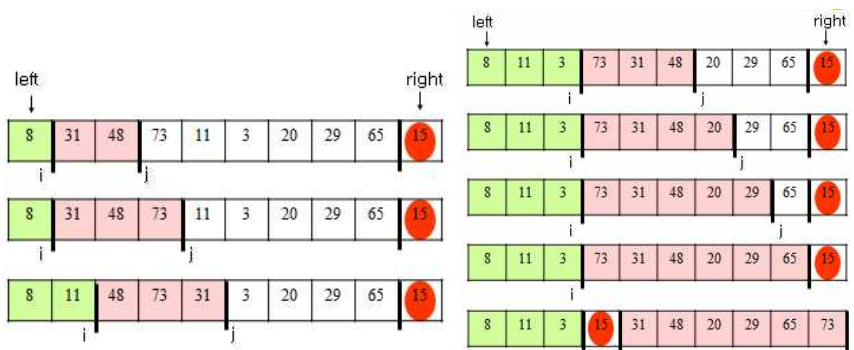
    QuickSort(a, 0, N);

    printf("I ");
    for (int i = 0; i <= N; i++){
        printf("%2.d ", a[i]);
    } printf(" / [END]\n\n");
}
```

분할 함수(Partition) 작동 과정



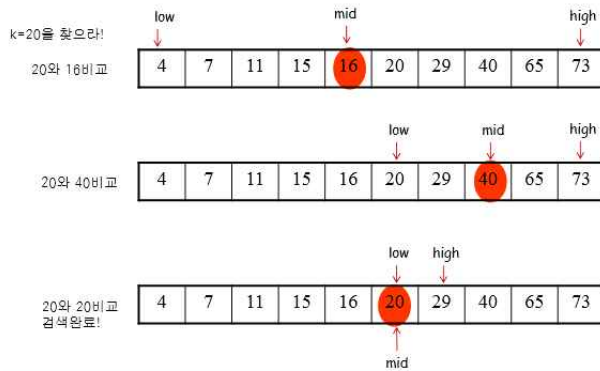
- 인덱스 j는 비교 대상이 되는 원소를 가리킴
- 인덱스 i는 앞으로 이동시킬 때 이동 위치를 가리킴, 이동시키기 전 i와 값을 증가시킨다.



검색 트리

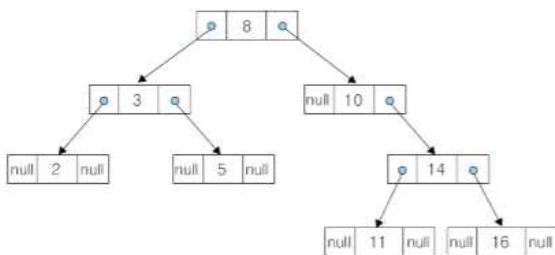
이진 검색

- * 정렬된 자료의 탐색에 적절
- * 데이터는 배열에 저장되어 있어야 함
- * 검색 시작 시 가운데 값부터 찾음

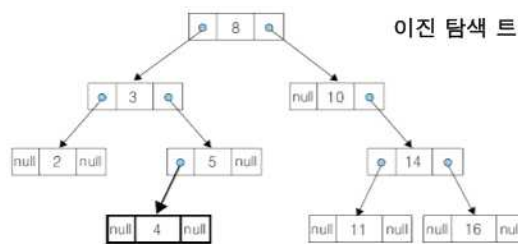


이진 검색 트리 - 삽입

- * 시간 복잡도 : 최악의 경우 $O(n)$ / 평균 $O(\log n)$



(1) 이진 탐색 트리의 연결 표현_삽입 전



(2) 이진 탐색 트리의 연결 표현_삽입 후

이진 탐색 트리에 원소 4를 삽입결과

이진 검색 트리 - 삽입

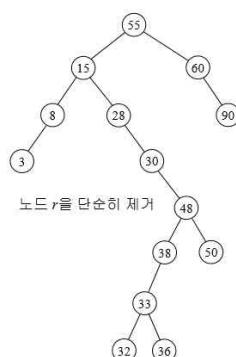
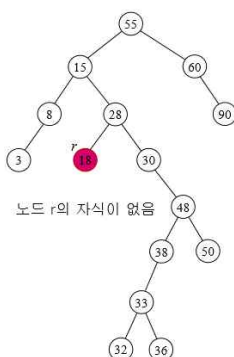
```
treeNode* treeInsert(treeNode* t, int x)
{
    treeNode *tmp;
    if (t == NULL) {
        tmp = (treeNode*)malloc(sizeof(treeNode));
        // tmp: 새 노드 할당
        tmp->data = x;
        tmp->left = tmp->right = NULL;
        return tmp;
    }
    if (x < t->data) {
        t->left = treeInsert(t->left, x);
        return t;
    }
    else if (x > t->data) {
        t->right = treeInsert(t->right, x);
        return t;
    }
    else {
        printf("이미 같은 키가 있습니다. \n");
        return t;
    }
}
```

// 10개의 랜덤 값을 생성하여 이진 검색 트리에 삽입

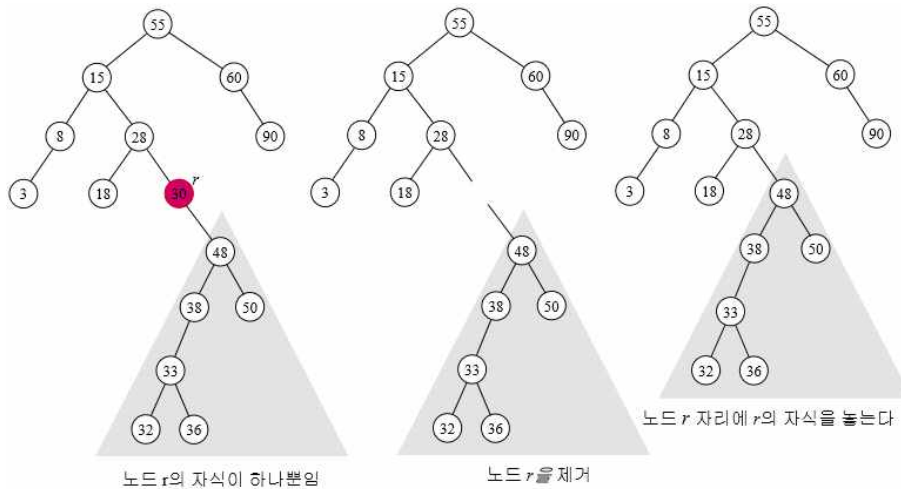
```
for( int i = 0 ; i < 10 ; i++ ) {
    data = rand()%100 + 1;
    root = treeInsert( root, data );
}
```

이진 검색 트리 - 삭제

- * 삭제할 노드가 단말 노드인 경우 (자식이 없는 경우) : 바로 삭제

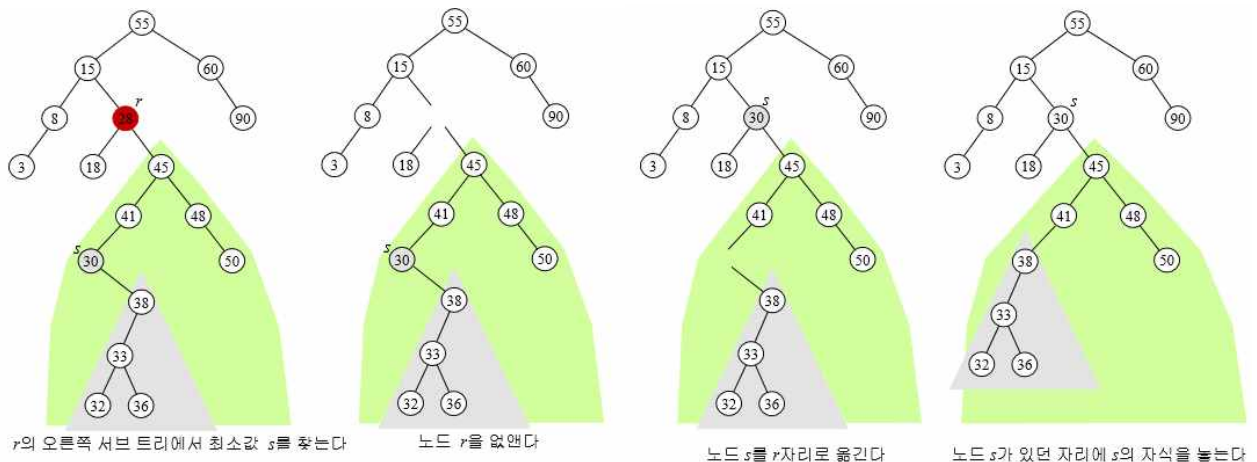


* 삭제할 노드가 하나의 자식 노드를 가진 경우 : 자식 노드를 삭제할 노드 자리에 놓음



* 삭제할 노드가 두 개의 자식노드를 가진 2가지 경우

- 왼쪽 자식에서 제일 큰 값을 찾아낸다.
- 오른쪽 자식에서 제일 작은 값을 찾아낸다.
- while을 돌려 자식 노드가 NULL이 될 때까지 찾아낸다.



이진 검색 트리 - 삭제

// r : 트리의 루트 노드
// del : 삭제하고자하는 노드
// parent : r의 부모 노드

```
void treeDelete(treeNode**t, treeNode*del, treeNode*parent) {
    if (del == *t) *t = deleteNode(*t); // r이 루트 노드인 경우
    else if (del == parent->left) // r이 루트가 아닌 경우
        parent->left = deleteNode(del); // r이 p의 왼쪽 자식
    else parent->right = deleteNode(del); // r이 p의 오른쪽 자식
}

treeNode* deleteNode( treeNode* del) {
    if ( del->left ==NULL && del->right==NULL) return NULL;
    else if (del->left == NULL && del->right != NULL) return del->right;
    else if (del->left != NULL && del->right == NULL ) return del->left;
    else {
        treeNode *s=del->right;
        treeNode* p;
        while (s->left != NULL ){
            p = s;
            s = s->left;
        }
        del->data = s->data;
        if (s == del->right) del->right = s->right;
        else p->left = s->right;
        return del;
    }
}
```


해시 테이블

○ 해시 테이블

* 시간 복잡도 : $O(1)$

* 나누기 방법 : $h(x) = x \bmod m$ // 시험에 나옴

- mod : 나머지 연산 / x : 키 / m : 테이블의 사이즈(소수여야 한다)

- ex) $h(15) = 15 \% 13 = 2 \Rightarrow$ 2의 위치에 데이터가 있으면 맞는 값

- ex) $h(29) = 29 \% 13 = 3 \Rightarrow$ 3의 위치에 데이터가 있으면 맞는 값

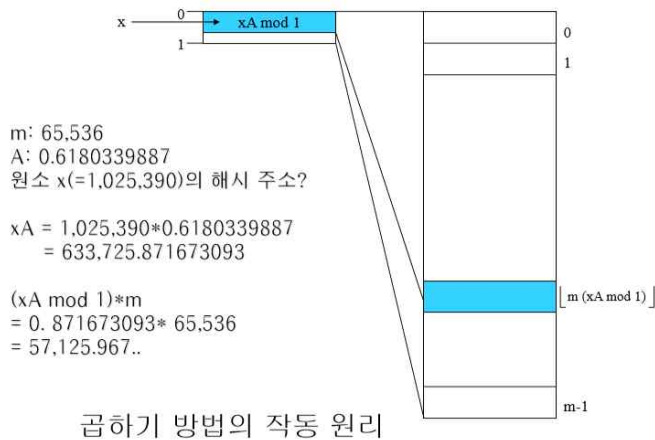
입력: 25, 13, 16, 15, 7

0	13
1	
2	15
3	16
4	
5	
6	
7	7
8	
9	
10	
11	
12	25

해시 함수 $h(x) = x \bmod 13$

* 곱하기 방법 : $h(x) = (x \cdot A \bmod 1) \cdot m$

- A : $0 < A < 1$ 인 상수 // m은 굳이 소수일 필요 없음



1. 1을 나머지 연산을 해주면 소수점만 남음
2. 소수점만 남은 것에 m(65,536)을 곱하여줌
3. 나머지연산으로 소수점을 없애 줌

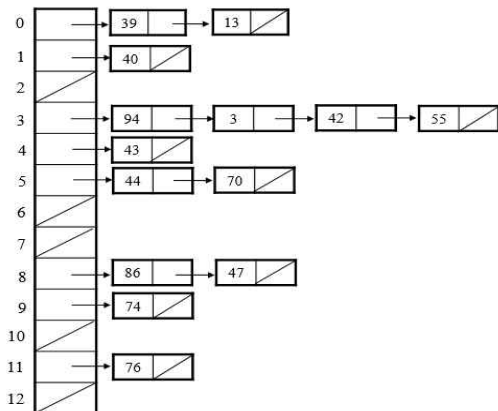
○ 연쇄법

* 같은 주소로 해싱되는 원소를 모두 하나의 연결리스트로 관리

* 추가적인 연결 리스트가 필요

* 장점 : 삭제가 용이 \Rightarrow 리스트 주소를 삭제

* 단점 : 포인터 저장을 위한 기억 공간이 필요, 기억 장소는 동적 할당



○ 개방 주소법

- * 충돌이 일어나더라도 어떻게든 주어진 테이블 공간에서 해결하는 방법
- * 추가적인 공간이 필요하지 않음
- * 해시 값을 만드는 세가지 방법
 - 선형 조사
 - 이차원 조사
 - 이중 해싱

* 선형 조사

- 만약 충돌이 일어나면 다음 인덱스에 넣어준다
- 군집된 배열에 취약하다
- $hi(x) = (h(x) + i) \bmod m$
- ex) $hi(x) = (h(x) + i) \bmod 13$

예: 입력 순서 25, 13, 16, 15, 7, 28, 31, 20, 1, 38

0	13
1	
2	15
3	16
4	28
5	
6	
7	7
8	
9	
10	
11	
12	25

0	13
1	
2	15
3	16
4	28
5	31
6	
7	7
8	20
9	
10	
11	
12	25

0	13
1	1
2	15
3	16
4	28
5	31
6	38
7	7
8	20
9	
10	
11	
12	25

=> 28인 경우 13 나머지 연산하면 2가 되기에 충돌이 일어난다. => 다음 인덱스를 다시 비교

* 선형 조사 예제

- * 크기가 13인 해시 테이블, 해시 함수 $h(x) = x \bmod 13$
- * 충돌은 선형조사 사용 => $hi(x) = (h(x) + i) \bmod m$
- * 원소 10, 20, 30, 40, 33, 46, 50, 60

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
	40			30			20	33	46	10	50	60

* 이차원 조사

- 2차 군집된 배열에 취약하다
- $hi(x) = (h(x) + ci i^2 + c2i) \bmod m$
- ex) $hi(x) = (h(x) + i^2) \bmod 13$

0	
1	
2	15
3	
4	43
5	18
6	45
7	
8	30
9	
10	
11	37
12	

예: 입력 순서 15, 18, 43, 37, 45, 30

* 이중 해싱

$$h_i(x) = (h(x) + i * f(x)) \bmod m$$

0	
1	
2	15
3	
4	67
5	
6	19
7	
8	
9	28
10	
11	41
12	

예: 입력 순서 15, 19, 28, 41, 67

$$h_0(15) = h_0(28) = h_0(41) = h_0(67) = 2$$

$$h_1(67) = 3$$

$$h_1(28) = 8$$

$$h_1(41) = 10$$

$$h(x) = x \bmod 13$$

$$f(x) = (x \bmod 11) + 1$$

$$h_i(x) = (h(x) + i f(x)) \bmod 13$$

* 개방 주소법의 키 삭제

- 탐사 순서가 끊어지지 않게 '삭제 표시'를 해야함

0	13
1	1
2	15
3	16
4	28
5	31
6	38
7	7
8	20
9	
10	
11	
12	25

(a) 원소 1 삭제

0	13
1	
2	15
3	16
4	28
5	31
6	38
7	7
8	20
9	
10	
11	
12	25

(b) 38 검색, 문제발생

0	13
1	DELETED
2	15
3	16
4	28
5	31
6	38
7	7
8	20
9	
10	
11	
12	25

(c) 표식을 해주면 문제없다

○ 체이닝

- * 충돌이 일어나면 리스트로 연결함 => 충돌이 일어난 곳 앞에다가 연결
- * 체이닝을 쓰면 리해싱(다른 번호에 넣는 것)을 할 필요가 없음

* 체이닝 예제

- * 크기가 13인 해시 테이블, 해시 함수 $h(x) = x \bmod 13$
- * 원소 10, 20, 30, 40, 33, 46, 50, 60
- * 충돌이 일어나면 충돌이 일어난 곳 앞에 쪽에 주소를 삽입한다.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
	40			30			46	60		33	50	
							20			10		

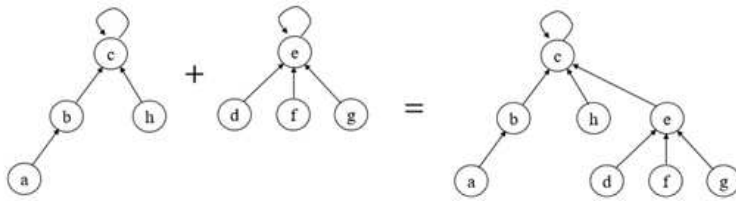
○ 해시테이블 정리

- ① 해시 테이블은 상수시간에 검색, 삽입, 삭제가 가능한 검색 알고리즘이다.
- ② 해시 테이블에서 저장 위치를 계산하는 것을 해시 함수라고 한다.
- ③ 해시 함수를 만드는 대표적인 두 가지 방법은 나누기 방법과 곱하기 방법이다.
- ④ 좋은 해시 함수는 충돌이 적게 발생하는 함수이다.
- ⑤ 충돌 해결방법은 크게 연쇄법과 개방주소법이 있다.
- ⑥ 적재율이 0.5이하이면 해시테이블의 검색 성능은 상수 시간을 유지한다.

상호배타적 집합

○ 트리를 이용한 집합

- * 트리에서 루트의 부모는 자기 자신이다.
- * 합집합을 할 때 두 번째 집합의 부모는 자기 자신에서 첫 번째 집합의 루트로 바뀐다.



트리를 이용한 집합 처리 알고리즘

```
void MakeSet(int x) {
    p[x] = x ;
}

void Union(int x, int v) {
    p[FindSet(y)] = FindSet(x) ;
}

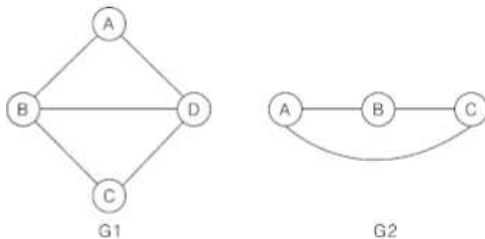
int FindSet(int x) {
    if (x == p[x])
        return x ;
    else
        return FindSet(p[x]) ;
}
```

그래프

○ 그래프 종류

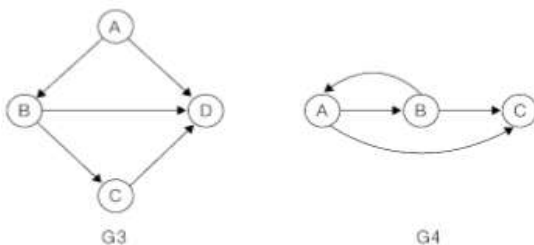
* 무방향 그래프 (undirected graph)

- * 두 정점을 연결하는 간선의 방향이 없는 그래프
- * 정점 V_i 와 정점 V_j 를 연결하는 간선을 (V_i, V_j) 로 표현
 - (V_i, V_j) 와 (V_j, V_i) 는 같은 간선
- $V(G1) = \{A, B, C, D\}$ $E(G1) = \{(A, B), (A, D), (B, C), (B, D), (C, D)\}$
- $V(G2) = \{A, B, C\}$ $E(G2) = \{(A, B), (A, C), (B, C)\}$



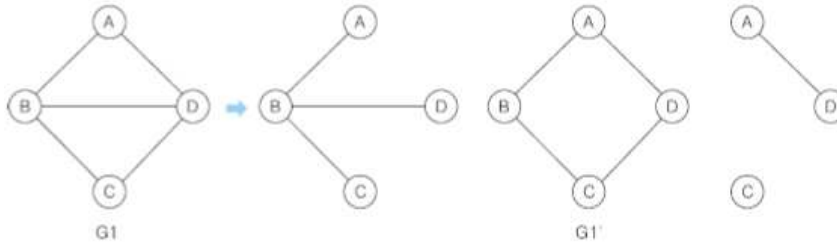
* 방향 그래프 (directed graph), 다이 그래프 (digraph)

- * 간선이 방향을 가지고 있는 그래프
- * 정점 V_i 에서 정점 V_j 를 연결하는 간선 $V_i \rightarrow V_j$ 를 $\langle V_i, V_j \rangle$ 로 표현
 - V_i 는 꼬리(tail), V_j 는 머리(head)
 - $\langle V_i, V_j \rangle$ 와 $\langle V_j, V_i \rangle$ 는 다른 간선
- $V(G3) = \{A, B, C, D\}$ $E(G3) = \{\langle A, B \rangle, \langle A, D \rangle, \langle B, C \rangle, \langle B, D \rangle, \langle C, D \rangle\}$
- $V(G4) = \{A, B, C\}$ $E(G4) = \{\langle A, B \rangle, \langle A, C \rangle, \langle B, A \rangle, \langle B, C \rangle\}$



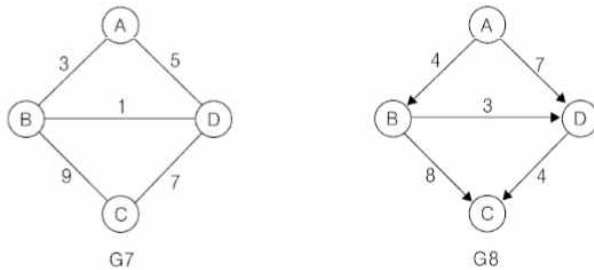
* 부분 그래프 (subgraph)

- * 원래의 그래프에서 일부의 정점이나 간선을 제외하여 만든 그래프
- * 그래프 G와 부분 그래프 G'의 관계
 - $V(G') \subseteq V(G)$, $E(G') \subseteq E(G)$



* 가중 그래프 (weight graph)

- * 정점을 연결하는 간선에 가중치(weight)를 할당한 그래프



○ 그래프 용어

- * **차수(Degree)** : 정점에 부속되어 있는 간선의 수
 - * 그래프 G1에서 정점 A의 차수는 2, 정점 B의 차수는 3
 - * 방향 그래프의 정점의 차수 = 진입차수 + 진출차수
 - » 방향 그래프의 진입차수(in-degree) : 정점을 머리로 하는 간선의 수
 - » 방향 그래프의 진출차수(out-degree) : 정점을 꼬리로 하는 간선의 수
 - » 방향 그래프 G3에서 정점 B의 진입차수는 1, 진출차수는 2
 - * 정점 B의 전체 차수는 (진입차수 + 진출차수) 이므로

* 경로(Path)

- * 경로 길이(path length) : 경로를 구성하는 간선의 수

- * **단순 경로** : 모두 다른 정점으로 구성된 경로

- 지나온 점으로 다시 돌아오지 않는 경로

- * **사이클** : 단순경로 중에서 경로의 시작 정점과 마지막 정점이 같은 경로

- ex) 광민 - 배성 - 경렬 - 광민

- * **DAG (Directed Acyclic Graph)** : 방향이 그래프이면서 사이클이 없는 그래프

* 연결 그래프 (Connected Graph)

- * 서로 다른 모든 쌍의 정점들 사이에 경로가 있는 그래프 (떨어져 있는 정점이 없는 그래프)
- * 그래프에서 두 정점 V_i 에서 V_j 까지의 경로가 있으면 정점 V_i 와 V_j 가 연결되어 있다고 함
- * 트리는 사이클이 없는 연결 그래프이다.

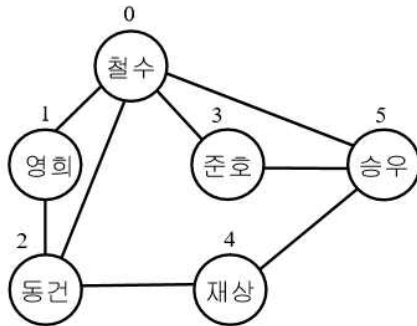
- * **단절 그래프 (Disconnected Graph)** : 연결되지 않은 정점이 있는 그래프

○ 그래프 - 인접 행렬(Adjacency Matrix) 표현

* 무향 그래프 (N*N 행렬로 표현)

- * 1 : 정점과 정점 사이의 간선이 있음
- * 0 : 정점과 정점 사이의 간선이 없음

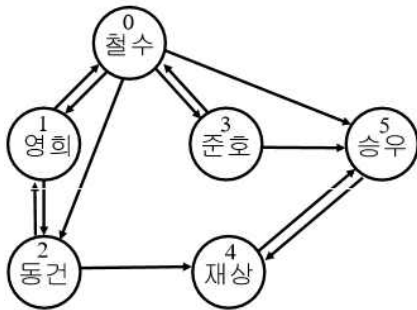
enum {철수=0,영희, 동건, 준호, 재상, 승우}



	0	1	2	3	4	5
0	0	1	1	1	0	1
1	1	0	1	0	0	0
2	1	1	0	0	1	0
3	1	0	0	0	0	1
4	0	0	1	0	0	1
5	1	0	0	1	1	0

* 유향 그래프

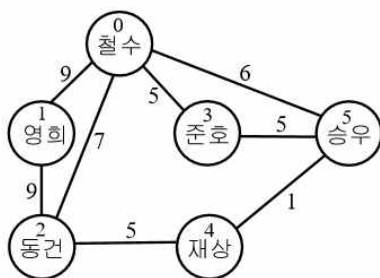
- * 정점 i로부터 정점 j로 연결되는 간선이 있는지 나타냄



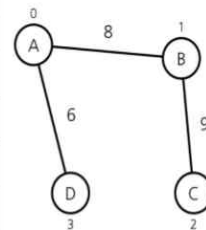
	0	1	2	3	4	5
0	0	1	1	1	0	1
1	1	0	1	0	0	0
2	0	1	0	0	1	0
3	1	0	0	0	0	1
4	0	0	0	0	0	1
5	0	0	0	0	1	0

* 가중치 그래프

- * 1대신 가중치를 가짐
- * 0대신 ∞로 표현하기도 함

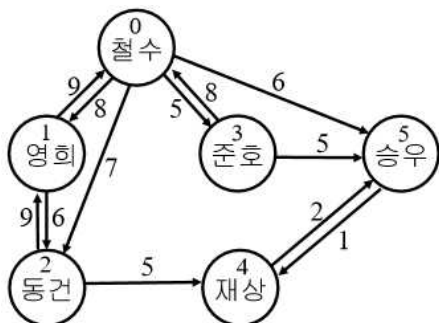


	0	1	2	3	4	5
0	0	9	7	5	0	6
1	9	0	9	0	0	0
2	7	9	0	0	5	0
3	5	0	0	0	0	5
4	0	0	5	0	0	1
5	6	0	0	5	1	0



	0	1	2	3
	A	B	C	D
0 A	∞	8	∞	6
1 B	8	∞	9	∞
2 C	∞	9	∞	∞
3 D	6	∞	∞	∞

* 가중치+방향 그래프

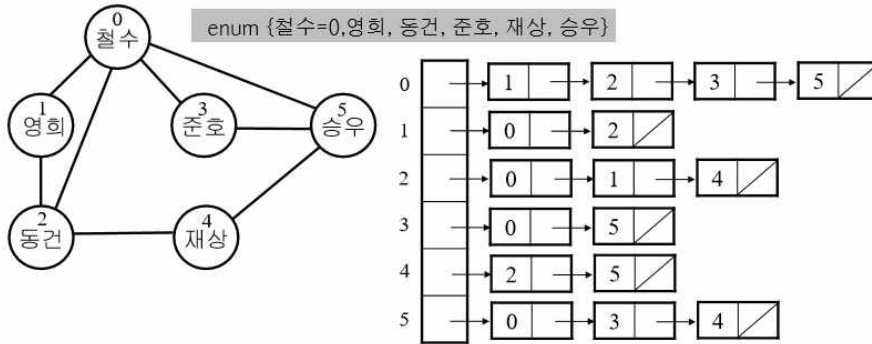


	0	1	2	3	4	5
0	0	8	7	5	0	6
1	9	0	6	0	0	0
2	0	9	0	0	5	0
3	8	0	0	0	0	5
4	0	0	0	0	0	2
5	0	0	0	0	1	0

○ 그래프 - 인접 리스트(Adjacency List) 표현

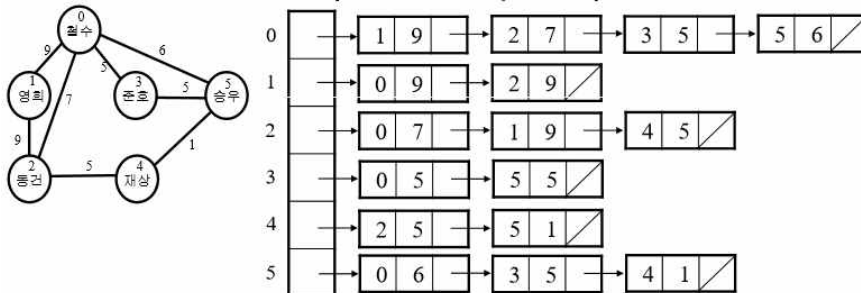
* 무향 그래프

* 리스트를 이용하여 연결



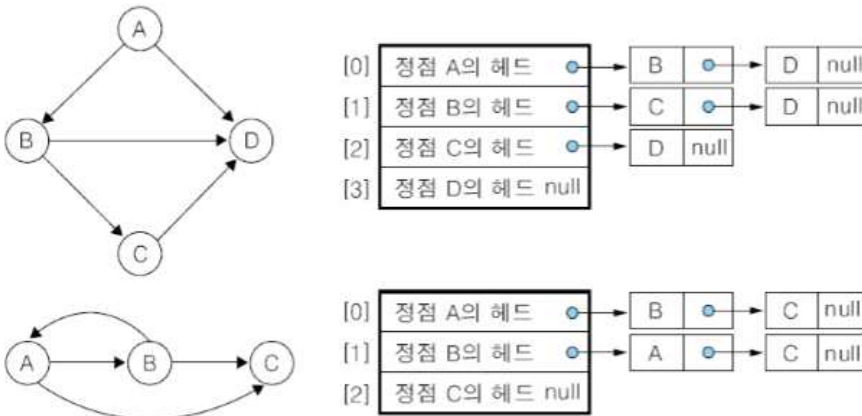
* 무향 - 가중치 그래프

* 리스트에 가중치를 넣는 공간을 추가한다.



* 방향 그래프

* 각 정점에서 해당하는 방향의 리스트를 만들



* 그래프 예제

* 해당 그래프를 인접 행렬과 인접 리스트로 표현

	A	B	C	D	E	F
A	0	1	1	1	1	0
B	1	0	0	0	1	1
C	1	0	0	0	0	0
D	1	0	0	0	1	0
E	1	1	0	1	0	1
F	0	1	0	0	1	0

		인접 리스트						
A		B		C		D		E
B		A		E		F		
C		A						
D		A		E				
E		A		B		D		F
F		B		E				