# **MLDS HW1 Report**

組員: b04901060 電機三 黃文璁 分工: 33.33%

b04901003 電機三 許傑盛 33.33%

b04901096 電機三 蔡昕宇 33.33%

# 1-1 Deep vs. Shallow

## 1-1-1 Simulate a function

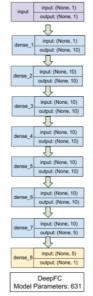
1. Describe the models you use, including the number of parameters (at least two models) and

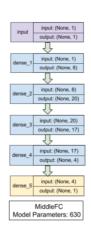
the function you use. (0.5%)

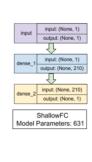
本次使用的模型

( DeepFC \ MiddleFC \ ShallowFC ) ,

架構和參數量如右圖:





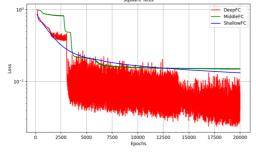


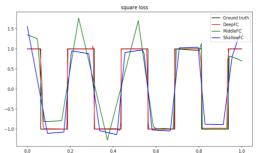
實驗用到的兩種函數分別為:

- $square(x) = sgn(cos(8\pi x))$
- $damp(x) = 10\sqrt{x}e^{-8x}\sin(6\pi(x 0.25))$

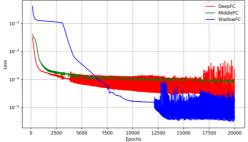
每個函數 sample 2048 個點。訓練時的 optimizer 為 Adam (Ir=1e-3),batch size 為 128。

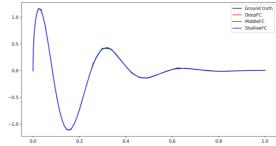
- 2. In one chart, plot the training loss of all models. (0.5%)
- 3. In one graph, plot the predicted function curve of all models and the ground-truth function curve. (0.5%)
  - 2.3.的實驗結果如下:
  - (1) square(x)





(2) damp(x)





#### 4. Comment on your results. (1%)

這次實驗將三種不同深度 (hidden depth = 1, 4, 7) 的模型,應用在兩個函數上。

以 Loss function 來看,實驗 (1) 的 square(x) 方波函數 loss 最低的為 DeepFC,其次為 ShallowFC,再來才是 MiddleFC。可以注意到的是最深的模型 loss 最低,但其中 shallow 卻比 middle 要好一些,故其實沒辦法斷定深度和模型 capacity 之間的關係。而可以再看到 DeepFC 在約第 3000 個 epoch 的時候遇到一個 local minimum,loss 瞬間下降,loss 在那之後震盪變得更加劇烈。

而在實驗 (2) 的 damp(x) 函數可以注意到的是,一開始 MiddleFC 與 DeepFC 的 loss 下降較快,而 ShallowFC 在約 3000 多 epoch 時找到更低的 loss,曲線開始迅速下降,甚至最後比其他兩者還來的低。

但就 model 預測出來的函數值來說,實驗 (1) 的方波函數以 DeepFC fit 的最好, ShallowFC 和 MiddleFC 皆有些地方是以一直線的地放預測一個方波,相對 fit 的不是很好,符合我們對 deep model 能做出較多段的線段的假設。實驗 (2) 則相對較平滑,三個 model 在 20000 epochs 之後 fit 的狀況都相對不錯,但取中間的 model 來預測時我們發現 shallow 確實 fit 的速度較 deep 還要慢,用來 fit 的線段數較 deep 的少。

故綜合以上兩個實驗,我們可以得知 Deep 的 network 有較好的 fit 能力,而以 loss 來看可能這樣的模型稍微看不出結果,但下降的趨勢確實有符合預期。

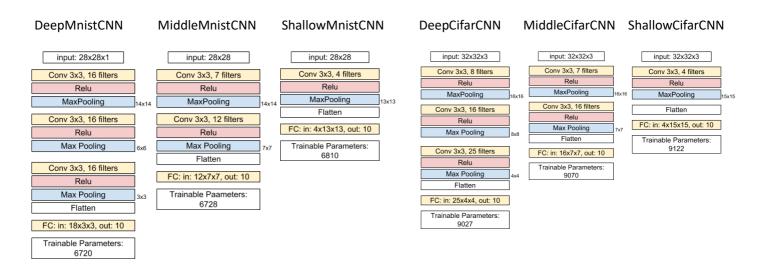
- 5. Use more than two models in all previous questions. (bonus 0.25%)
- 6. Use more than one function. (bonus 0.25%)

我們使用了 3 種不同深度的模型,以及 2 種函數,符合 5. 6. 兩個 bonus 的要求。

#### 1-1-2 Train on actual tasks

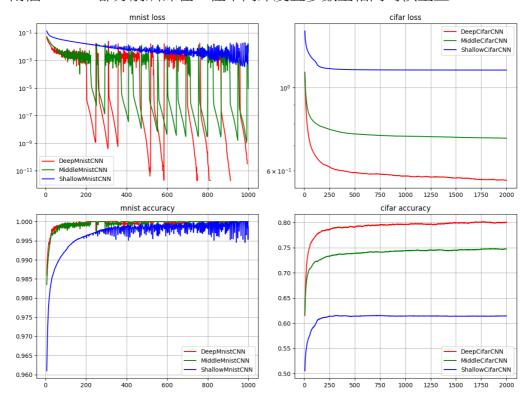
1. Describe the models you use and the task you chose. (0.5%)

本次訓練在 MNIST 和 CIFAR-10 上,共 6 個模型和參數量如下:



訓練時的 optimizer 為 Adam (Ir=1e-3),batch size 為 128。 MNIST 訓練 1000 個 epoch,CIFAR-10 訓練 2000 個 epoch。

- 2. In one chart, plot the training loss of all models. (0.5%)
- 3. In one chart, plot the training accuracy. (0.5%)
  - 2. 3. 請參考下圖,左邊為 MNIST 的 training loss 和 accuracy,右邊則為 CIFAR-10。 兩個 dataset 都分別訓練在三種不同深度且參數量相同的模型上。



## 4. Comment on your results. (1%)

上述分別在 MNIST 與 CIFAR-10 作不同深度的 model 的實驗。針對不同 model,其準確率以及 loss 對 epoch 的作圖。

從 loss 來看,可以明顯看到 ShallowCNN 的 model 在兩個 dataset 上的 training loss 下降的比其他兩者慢,下降的幅度也較小。再來就是 DeepCNN 和 MiddleCNN,在 MNIST 上的下降幅度的差異較不大,可是在 CIFAR-10 上可以看到 DeepCNN 下降的最快。這裏 loss 的結果可與前面 function 的實驗作相互比對,得到一致的發現。

而 accuracy 的部分,首先在 MNIST 上,DeepCNN 與 MiddleCNN 的準確率結果差不多,而 ShallowCNN 的結果則較低,且上升接近到 1.0 的速度較慢。在 CIFAR-10 上更是明顯,可以看到 deep 的結果比 shallow 的結果好很多。另外,亦有可能是 ShallowCNN 這次的結果剛好落在 saddle point 上,才導致 loss 較高,accuracy 特別低的結果。

- 5. Use more than two models in all previous questions. (bonus 0.25%)
- 6. Train on more than one task. (bonus 0.25%)

我們使用 3 種不同深度的模型,以及 2 種 dataset,且固定三種模型的參數量,符合 5. 6. 兩個 bonus 的要求。

## 1-2 Optimization

## 1-2-1 Visualize the optimization process

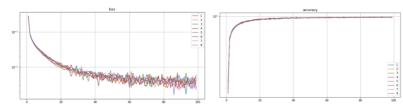
1. Describe your experiment settings. (The cycle you record the model parameters, optimizer, dimension reduction method, etc.) (1%)

我們所使用的模型與 1-1 中訓練在 MNIST 上所的所使用的 deep 模型一樣,其參數量為 6720。以此模型反覆訓練 8 次,每 3 個 epoch 紀錄一次模型,每次訓練 99 個 epoch, optimizer 使用 Adam (Ir=1e-3),loss 使用 cross entropy 作為目標函數。

模型架構如右圖,訓練結束後我們分別對各個時間點紀錄的模型的所有 weight 以及第二層的 CONV 作為 vector 展開,並對其作 PCA 降維至 2 個維度,並標上該模型對應的 accuracy 以觀察在 training 過程中 weight 的變化模式,以及其對 accuracy 的影響。

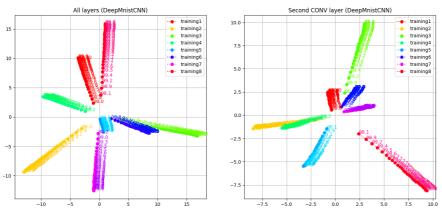
2. Train the model for 8 times, selecting the parameters of any one layer and whole model and plot them on the figures separately. (1%)

下圖為 training 過程中 loss 以及 accuracy 的變化:



降維後實驗結果如下圖,左圖為對所有 weight、右圖為對第二層的 CONV 做 PCA 降維至二維,其上標注的數字為該時間點模型的 accuracy:

Input

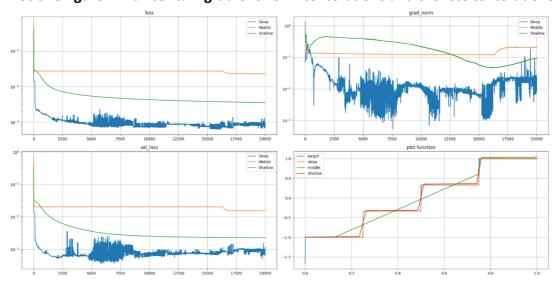


3. Comment on your result. (1%)

觀察上面的圖,我們可以發現當 weight 收斂到的地方雖然不一樣,但是卻有差不多的 loss,與老師上課說的不同 local minimum 具有相似的 loss 的情況不謀而合。不過 PCA 的降維方法本來就是最大化不同 vector 之間的歧異程度,這樣的實驗並不太能說明 training 過程時在高維空間中的移動情況為何。

# 1-2-2 Observe gradient norm during training

1. Plot one figure which contain gradient norm to iterations and the loss to iterations. (1%)

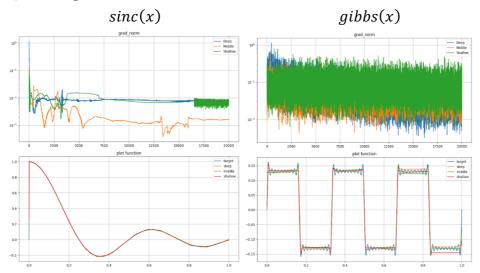


本題使用的函數為階梯函數 stair(x) = [4x - 2.5]/1.5。

圖中左上為 training loss、左下為 validation loss、右上為 gradient norm、右下為 function。

## 2. Comment your result. (1%)

這次的實驗中,我們發現很多的模型在 training 時已經到達一個近似收斂的情況時,gradient norm 卻完全不是那一回事,僅有少數模型能夠收斂到一個比較小的值,如上圖的stair function,但是大部分的模型卻都比較像右下圖 gibbs 的情況,gradient norm 會在一個很大的值與蠻小的值上下劇震。在 CIFAR-10 和 MNIST 都有這樣的現象,在函數的情況則會根據函數本身的特性有不同的情況。簡單區分的話,若函數越有在小區間內大規模的斜率變化,gradient norm 越會震盪,反之則叫容易收斂,如下圖:



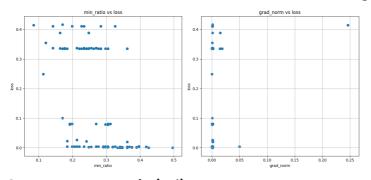
# 1-2-3 What happens when gradient is almost zero?

# 1. State how you get the weight which gradient norm is zero and how you define the minimal ratio. (2%)

本題使用的模型參數量為 141,詳細架構如右圖,訓練在 sin 函數上,總共 128 筆資料,訓練使用的 optimizer 爲 Adam,先訓練20000 個 epoch,再將 objective function 換爲 gradient norm,再 train 20000 次,若 gradient norm 低於設定的 threshold (1e-3) 一定次數,則視它為已收斂。

至於 minimum ratio 的計算,我們計算該模型的 hessian matrix,並取其 eigenvalue 為正值的次數除以總參數量作為 minimum ratio。

2. Train the model for 100 times. Plot the figure of minimal ratio to the loss. (2%) 如下圖,左圖為 loss – minimum raio,右圖為 loss – gradient norm



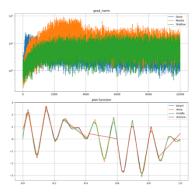
#### 3. Comment your result. (1%)

從上面左圖觀察,大致上的趨勢為收斂到的 loss 越低,其 minimum ratio 則越高。雖然在同樣 loss 的情況下,minimum ratio 還是佔了很大一部份的範圍。再者由右圖可以確定,這些模型是停在一個 gradient norm 相當小的情況而這些模型收斂到的地方具有很多能收斂到同樣 loss 的地方,正好驗證了老師上課所說的模型特性,模型可能具有多個能夠收斂到相似 loss 的 local minimum。

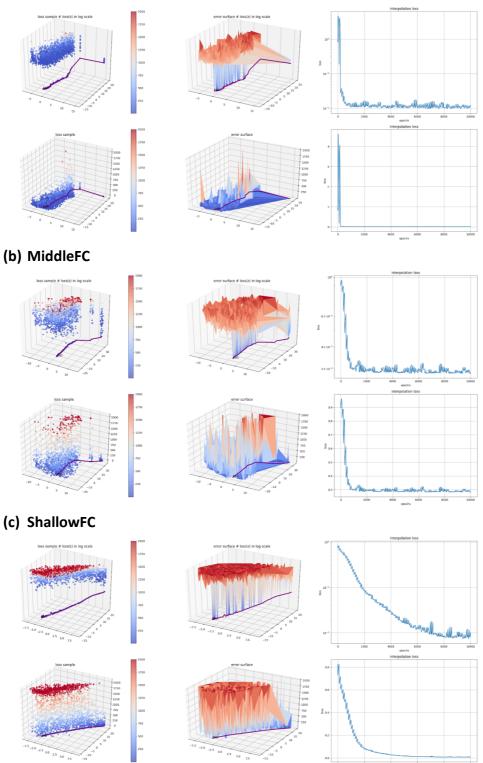
# 1-2-4 Bonus: Error surface

# 1. Use any method to visualize the error surface.

我們將實驗做在參數量較少的 fully connected model 上,總參數量 360,訓練時的 optimizer 為 Adam,batch size 64,實驗對象為右圖的多個正弦函數的加總。由圖我們可以知道此模型在訓練過程中,gradient norm 是比較處於震盪狀態的。稍微比較可以發現,middle 的模型振動幅度較大,而deep 相對小。下圖中,上排都是取過對數後再作圖。



# (a) DeepFC



# 2. Concretely describe your method and comment your result.

我們使用了兩種方法來視覺化 error surface,一種是計算每次紀錄的 model,用他的 weight 展開成向量並在其附近根據 normal distribution 隨機抽樣,並還原成模型並計算他 的 loss。第二種是在每次紀錄的模型做內插。

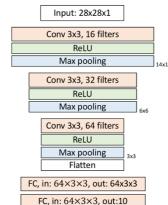
透過這兩種方法,我們可以比較直觀的比較高維空間中 training 過程的情況是如何。 幾個結論如下,比較相同參數不同深度的模型,可以發現在結構較深的 error surface 會比 較平坦。在先前實驗看到 gradient norm 會劇烈震盪的情況,在高維空間中能看到相當崎 嶇平面,而訓練過程彷彿走在海溝中,而 gradient norm 能收斂到較小數值的情況,在高 維空間中會是比較平坦的平面。

#### 1-3 Generalization

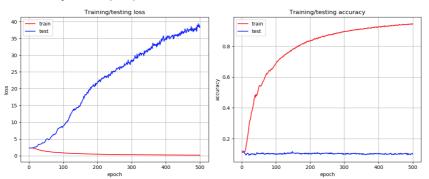
## 1-3-1 Can network fit random variables?

1. Describe your settings of the experiments. (e.g. which task, learning rate, optimizer) (1%)

本題使用的資料為 MNIST,模型如右圖,optimizer 為 Adam (Ir=1e-3),batch size 為 128,總共訓練 500 個 epoch,參數量 為 361418,約為 MNIST 訓練資料量的 6 倍。



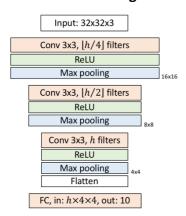
# 2. Plot the figure of the relationship between training and testing, loss and epochs. (1%)



由上圖可以觀察出,雖然 label 為隨機,但當參數量比資料量大得多時,就有機會讓 network 記住所有 label,也就是 network 的 capacity 夠大,注意到右圖的 training accuracy 接近 1.0。另外由於 label 是隨機,故 testing loss 和 accuracy 顯然不會跟著 training 進步,舉例來說 testing accuracy 基本上維持在 0.1 附近,也就是和隨機猜測的結果是一樣的。

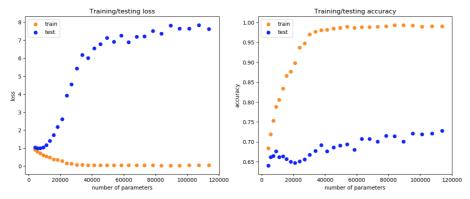
# 1-3-2 Number of parameters vs. Generalization

1. Describe the settings of the experiments. (e.g. task, 10 or more structures you choose) (1%)



本題使用的資料為 CIFAR-10,模型如左圖,其中 h 為變數,範圍為  $16\sim64$ ,batch size 為 128,使用的 optimizer 為 Adam (Ir=1e-3),每個 model 訓練 200 個 epoch,共 29 個模型。

## 2. Plot the figures of training and testing, loss and accuracy to the number of parameters. (1%)



## 3. Comment your result. (1%)

首先觀察 loss,可以注意到當參數量越多時,training loss 也就隨之變低,但值得注意的是 testing loss 反而變高,也就是參數越多時 overfitting 的情況也就越明顯。

接著觀察 accuracy,顯然當參數量增加時 training accuracy 也隨之增加,值得注意的是雖然 testing loss 不斷增加,但事實上 testing accuracy 卻也逐漸增加,這個現象在許多地方也常被討論 $^{1,2}$ ,簡單來說是由於 accuracy 概念上接近利用 threshold 來判斷類別,舉binary classification 為例,機率分佈 [0.9, 0.1] 和 [0.55, 0.45] 在 loss 影響很大,在 accuracy 上則沒有影響,故從本實驗也可以得知 accuracy 較不能反映出 model overfitting 的情況。

至於單純從 training loss 和 accuracy 來觀察的話,的確可以得出參數量越多的模型,其 capacity 也就越大的結論。

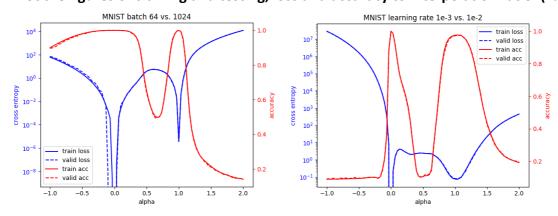
## 1-3-3 Flatness vs. Generalization

# 1-3-3-1 Visualize the lines between two training approaches

# 1. Describe the settings of the experiments (e.g. which task, what training approaches) (0.5%)

這次的實驗目標是觀察兩個已經 training 完畢的 model (不同方法),沿著兩個 model 的方向觀察 error 的變化以及 accuracy 的變化,以探討 model 的 generalize 程度。我們的實驗模型是在 1-1 中使用在 MNIST 上的 DeepMnistCNN 模型,參數量 6720,總共對兩組變量做訓練,一組為 batch size 64 vs. 1024,另一組為 learning rate 1e-3 vs. 1e-2,optimizer 皆使用 Adam (Ir=1e-3)。

## 2. Plot the figures of training and testing, loss and accuracy to interpolation ratio. (1%)



## 3. Comment your result. (1%)

實驗結果如上圖,比較 batch size 的部份,如上左圖。我們可以發現在 batch size 比較小的情況下,模型可能更 容易走到一個 loss 比較低的地方,不過在我們實驗結果中,

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> https://github.com/keras-team/keras/issues/3755

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> https://stats.stackexchange.com/questions/282160/how-is-it-possible-that-validation-loss-is-increasing-while-validation-accuracy

batch size 較小的模型反而走到了一個較走感覺上 generalization 較差的低點。推測原因為,可能在這方向上的特別陡峭,但其他方向上卻不然。再者由於此繪圖方法是 log scale,其實在線性的圖中這兩點看起來都相當的平坦。

接著比較 learning rate 的部份,如上右圖。我們一樣可以發現到當 learning rate 比較小時,模型一樣走到了一個 loss 更低的地方,不過在這個方向上 learinig rate 比較小的 model 反而走到了一個 sharpness 較大的地方,推測的原因跟上述的差不多。但是也可能 這並不是巧合,還需要更多的實驗來佐證。

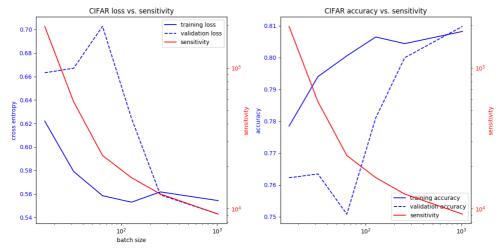
# 1-3-3-2 Visualize the sensitivities of different training approaches

# 1. Describe the settings of the experiments (e.g. which task, what training approaches) (0.5%)

在本實驗中試著觀察 sensitivity 對於 generalization 的相關程度,我們將實驗做在 MNIST 和 CIFAR-10 上,不過由於 MNIST 實在太容易 train 到準確率都直接封頂,故只展示 CIFAR-10 的實驗結果。

實驗模型皆與 1-1 中用於 CIFAR-10 的 DeepCifarCNN 架構相同,總參數量為 9027, optimizer 使用 Adam (Ir=0.001),總共對六種不同的 batch size (16, 32, 64, 128, 256, 1024) 做 訓練,sensitivity 的計算就如老師上課時講的方法一樣,將所有 output 對 input 的 gradient 平方加總後開根號。

## 2. Plot the figures of training and testing, loss and accuracy, sensitivity to chosen variable. (1%)



#### 3. Comment your result. (1%)

在實驗結果中,我們可以發現這種方法定義的 sensitivity 大致上能夠反應在 validation 的表現上,不過細節的部份卻沒辦法充分反應,如上圖中我們可以發現 validation loss 在 batch size = 64 的地方有上升的現象,不過 sensitivity 並沒有辦法表現這邊的轉折趨勢。不過從斜率上觀察的話,可以發現該點的下降斜率有減緩,而且這是用 log scale 來繪圖,因此尺度應該會比圖上所示的更大。這也代表著這種定義 sensitivity 的方法能夠在一定程度上充分表達 generalization 的程度。