

Prof. Dr. Dmitri Kuzmin Dipl.-Technomath. Christopher Basting Numerische Mathematik für Physiker und Ingenieure



Sommersemester 2016 Übungsblatt 3 Seite 1/2

Abgabe der **Theorieaufgaben bis Donnerstag, 12.05.2016, 16:15 Uhr** (einzeln oder zu zweit) in den Briefkasten Ihrer Übungsgruppe. Bitte vermerken Sie auf Ihrer Abgabe Ihre Übungsgruppe sowie Name und Matrikelnummer. Heften Sie mehrere Blätter zusammen.

Abgabe der **Programmieraufgaben bis Donnerstag, 12.05.2016, 16:15 Uhr** digital im Moodle-Arbeitsraum der Veranstaltung. Bei Abgabe zu zweit bitte nur einmal einreichen und im Kommentar den Namen und E-Mail Adresse des/der Koautors/Koautorin nennen. Sie können die Aufgaben in Matlab bzw. Octave schreiben. Alternativ kann auch in C oder C++ abgegeben werden, allerdings ohne mögliche Hilfestellung. Es kann nur lauffähiger Code bewertet werden.

Bei Fragen zu Vorlesung und Übungen können Sie neben der Übungsgruppe auch das **Tutorium** nutzen, jeweils **Mittwochs von 13:15 bis 14:45** Uhr im CIP-Pool der Mathematik (M946).

Aufgabe 3.1 (Quadratur $\mid 2 + 2 + 2$ Punkte)

Berechnen Sie Näherungen und Fehlerschranken für das Integral

$$\int_{0.5}^{1} \frac{1}{x^2} \mathrm{d}x$$

mit der (einfachen)

- a) Trapezregel,
- **b)** Simpsonregel,
- c) $\frac{3}{8}$ -Regel.

Aufgabe 3.2 (Quadratur | 1 + 6 Punkte)

Zur numerischen Berechnung von

$$I(f) := \int_{-1}^{1} f(x) \mathrm{d}x$$

für eine stetige Funktion $f:[-1,1]\to\mathbb{R}$ wird die folgende Formel vorgeschlagen:

$$I_h(f) := \frac{1}{9} \left(f(-1) + 8f(-\frac{1}{2}) + 8f(\frac{1}{2}) + f(1) \right).$$

- a) Finden Sie ein Polynom $p \in \Pi_4$ welches durch $I_h(p)$ nicht exakt integriert wird.
- **b)** Überprüfen Sie, dass alle Polynome dritten Grades exakt integriert werden.



fakultät für mathematik

Prof. Dr. Dmitri Kuzmin Dipl.-Technomath. Christopher Basting Numerische Mathematik für Physiker und Ingenieure Sommersemester 2016 Übungsblatt 3 Seite 2/2

Programmieraufgabe 3.1 (Quadratur | 3 + 3 Punkte)

- a) Implementieren Sie eine Funktion [c]=myQuadratur1D(f,w,p), welche eine beliebige abgeschlossene Quadraturformel vom Grad R mit Quadraturgewichten $w \in \mathbb{R}^d$ und entsprechenden Quadraturpunkten $p \in \mathbb{R}^d$ umsetzt. Dabei soll die Funktion f, repräsentiert durch ein function_handle f, numerisch auf dem Interval $[a,b] \subset \mathbb{R}$ integriert werden, wobei a dem ersten Quadraturpunkt und b dem letzten Quadraturpunkt entspricht.
- **b)** Schreiben Sie eine Routine myQuadratur1DTest(), in welcher Sie Ihre Implementierung aus Teil **a)** für die Funktion und Quadraturformeln aus Aufgabe 3.1 testen.

