

# Resolución de Tarea 9 - Algoritmos Probabilísticos y Aproximados (Fecha: 8 de Diciembre de 2025)

Universidad Simón Bolívar  
Departamento de Computación y Tecnología de la Información  
CI5651 - Diseño de Algoritmos I  
Septiembre - Diciembre 2025  
Estudiante: Junior Miguel Lara Torres (17-10303)

## Tarea 9 (9 puntos)

### Indice

- Resolución de Tarea 9 - Algoritmos Probabilísticos y Aproximados (Fecha: 8 de Diciembre de 2025)
- Indice
- Pregunta 1
- Pregunta 2
  - Implementación en C++

### Pregunta 1

Por resolver

### Pregunta 2

Se solicita diseñar e implementar un algoritmo probabilístico de Monte Carlo para verificar si una matriz  $B$  es la inversa de una matriz  $A$  (es decir,  $A \times B = I$ , donde  $I$  es la matriz identidad), con una probabilidad de error acotada por  $\epsilon$ .

Utilizaremos el **Algoritmo de Freivalds** adaptado. El test se basa en el principio de que, si  $A \times B \neq I$ , es muy probable que una multiplicación matricial-vectorial aleatoria revele la desigualdad.

- Verificar  $A \times B = I$  es equivalente a verificar si la matriz de diferencia  $D = A \times B - I$  es la matriz nula.
- En lugar de calcular  $D$  (lo cual es  $O(n^3)$ ), seleccionamos un vector aleatorio  $X$  de tamaño  $1 \times n$  (donde  $X_i \in \{0, 1\}$ ). Comprobamos si  $X \cdot D = \mathbf{0}$ , o lo que es lo mismo:  $X \cdot A \cdot B = X \cdot I$ . Dado que  $X \cdot I = X$ , la prueba se reduce a:

- 

$$X \cdot (A \times B) = X$$

- La multiplicación  $X \cdot A$  (vector fila por matriz) toma  $O(n^2)$ . Luego,  $(X \cdot A) \cdot B$  (vector fila por matriz) toma otros  $O(n^2)$ . El test se ejecuta en  $\mathbf{O}(n^2)$  por iteración.
- Si  $A \times B \neq I$ , la probabilidad de que la prueba falle (produzca **X** en la salida) es a lo sumo  $1/2$ . Para asegurar que la probabilidad de error sea menor que  $\epsilon$ , debemos repetir el test  $k$  veces, donde  $k$  se define como  $k = \lceil \log_2(1/\epsilon) \rceil$ .

Así, el algoritmo implementado (CheckInversion) verifica la relación  $A \times B = I$  utilizando la prueba de Freivalds repetida  $k$  veces. Sabiendo que multiplicando el costo por iteración por el número de iteraciones la complejidad total queda como:

$$O(n^2 \log(1/\epsilon))$$

### Implementación en C++

```

1 typedef long long MatElement;
2 typedef vector<vector<MatElement>> Matrix;
3 typedef vector<MatElement> Vector;
4
5 // Generador de números aleatorios
6 mt19937_64 rng(chrono::steady_clock::now().time_since_epoch().count());
7
8 /**
9  * Genera un vector aleatorio X (1 x N) con elementos {0, 1}.
10  */
11 Vector GenerateRandomVector(int N)
12 {
13     uniform_int_distribution<MatElement> dist(0, 1);
14     Vector X(N);
15     for (int i = 0; i < N; ++i)
16         X[i] = dist(rng);
17     return X;
18 }
19
20 /**
21  * Calcula el producto de un vector fila X por una matriz A: R = X * A.
22  * R y X son vectores 1D de tamaño N.
23  * Complejidad: O(N^2).
24  */
25 Vector MatrixVectorProduct(const Vector &X, const Matrix &A, int N) {
26     Vector R(N, 0);
27     // Multiplicación X (1xN) * A (NxN) = R (1xN)
28     for (int j = 0; j < N; ++j) { // columna de A / elemento de R
29         for (int i = 0; i < N; ++i)
30             R[j] += X[i] * A[i][j]; // fila de X / fila de A
31     }
32     return R;
33 }
34
35 /**
36  * Algoritmo de Monte Carlo para verificar si B = A^-1 (A * B = I)
37  * Retorna true si probablemente es la inversa, false si es definitivamente compuesta.
38  */
39 bool CheckInversion(const Matrix &A, const Matrix &B, int N, double epsilon) {
40     if (N == 0)
41         return true;
42
43     // Calcular K: número de iteraciones necesarias para error < epsilon
44     // K = ceil(log2(1/epsilon))
45     int K = max(1, (int)ceil(log2(1.0 / epsilon)));
46     cout << "\n--- Ejecucion del Algoritmo de Monte Carlo ---" << endl;
47     cout << "Dimension de la matriz N: " << N << endl;
48     cout << "Probabilidad de error maximo (epsilon): " << scientific << setprecision(2)
49     cout << "Iteraciones requeridas (K): " << K << endl;
50     cout << "-----" << endl;
51
52     for (int k = 1; k <= K; ++k) {
53         // 1. Generar vector aleatorio X
54         Vector X = GenerateRandomVector(N);
55
56         // 2. Calcular R_AB = (X * A) * B
57         Vector R_A = MatrixVectorProduct(X, A, N);
58         Vector R_AB = MatrixVectorProduct(R_A, B, N);
59

```

```

60 // 3. Comparar R_AB con X (deberían ser iguales si A*B = I)
61 bool match = true;
62 for (int i = 0; i < N; ++i) {
63     if (R_AB[i] != X[i]) {
64         match = false;
65         break;
66     }
67 }
68
69 cout << "Iteracion " << k << "/" << K << ": Resultado: " << (match ? "COINCIDE (Probab.
70
71 if (!match) {
72     cout << "\nCONCLUSION: B NO es la inversa de A (testigo encontrado)." << en
73     return false;
74 }
75 }
76
77 cout << "\nCONCLUSION: B es probablemente la inversa de A." << endl;
78 return true;
79 }

```