Resolución de Tarea 4 - Programación Dinámica (Fecha: 20 de Octubre de 2025)

Universidad Simón Bolívar Departamento de Computación y Tecnología de la Información CI5651 - Diseño de Algoritmos I Septiembre - Diciembre 2025 Estudiante: Junior Miguel Lara Torres (17-10303)

Tarea 4 (9 puntos)

Indice

- Resolución de Tarea 4 Programación Dinámica (Fecha: 20 de Octubre de 2025)
- Indice
- Pregunta 1
- Pregunta 2
 - Complejidad
 - Implementación en C++
- Pregunta 3
- Pregunta 4
 - Complejidad
 - Implementación en C++

Pregunta 1

Mi fecha de naimiento es: 8 de **Junio** de 1999 y mi dia de nacimiento es **Martes**. Verificar acá.

La tabla de la distancia de edición entre $\mathbf{Martes} \to \mathbf{Junio}$ es

Index	1	2	3	4	5	6
Día	M	A	R	T	E	S
Mes	J	U	N	I	O	

• En la inicialización de fila 0 y columna 0 tenemos:

0	1	2	3	4	5
1	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	0
3	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0

- Tabla para i=1

0	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	0	0	0	0	0
3	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0

- Tabla para i=2

0	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	2	2	3	4	5
3	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0

- Tabla para i=3

0	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	2	2	3	4	5
3	3	3	3	4	5
4	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0

- Tabla para i=4

0	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	2	2	3	4	5
3	3	3	3	4	5
4	4	4	4	4	5
5	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0

- Tabla para i=5

0	1	2	3	4	5
1	1	2	3	4	5
2	2	2	3	4	5
3	3	3	3	4	5
4	4	4	4	4	5
5	5	5	5	5	5
6	0	0	0	0	0

• Tabla para i=6

1	2	3	4	5
1	2	3	4	5
2	2	3	4	5
3	3	3	4	5
4	4	4	4	5
5	5	5	5	5
6	6	6	6	6
	3 4 5	1 2 2 2 3 3 4 4 5 5	1 2 3 2 2 3 3 3 3 4 4 4 5 5 5	1 2 3 4 2 2 3 4 3 3 3 4 4 4 4 4 5 5 5 5

Por lo tanto, a distancia de edición entre las cadenas es 6.

[!NOTE] Dado que no existe al menos una letra en común entre los estados iniciales de las palabras notamos que la distancia es de 6 igual a la longitud de la palabra mas larga (martes). Esto básicamente simula que se debe cambiar todos los caracteres para conseguir el objetivo. Acá el código en C++ con el algoritmo respectivo para realizar pruebas: distancia_edicion.cpp.

Pregunta 2

Definimos DP[i][j] como la longitud del par de subarreglos familiares más largo, donde el primer subarreglo termina en el índice i y el segundo subarreglo termina en el índice j, asumiendo i < j.

Para calcular DP[i][j], consideramos la posibilidad de extender un par familiar anterior, DP[i-1][j-1].

Sea
$$L' = DP[i-1][j-1]$$
.

- 1. Condición de Coprimos: Los elementos A[i] y A[j] deben ser coprimos (es decir, gcd(A[i], A[j]) = 1).
- 2. Condición de Disyunción: El nuevo par de longitud L = L' + 1 debe ser disjunto. Dado que i < j y la longitud L es L' + 1, el primer subarreglo va desde i L + 1 hasta i, y el segundo va desde j L + 1 hasta j. Para que sean disjuntos, el índice final del primero (i) debe ser estrictamente menor que el índice inicial del segundo (j L + 1).

$$i < j - L + 1 \quad \Rightarrow \quad L \le j - i$$

Si esta condición se cumple, los subarreglos son disjuntos (o adyacentes si L=j-i).

La **recurrencia** es:

$$DP[i][j] = \begin{cases} DP[i-1][j-1] + 1 & \text{si } \begin{cases} \gcd(A[i], A[j]) = 1 \\ & \land \\ DP[i-1][j-1] + 1 \le j - i \end{cases} \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

El valor final buscado es el máximo valor encontrado en toda la tabla DP.

Complejidad

La dependencia $DP[i][j] \leftarrow DP[i-1][j-1] + 1$ es puramente diagonal. Esto significa que, al calcular la fila i, solo necesitamos los resultados de la fila anterior i-1.

• Complejidad Temporal

- **Doble Bucle:** El algoritmo utiliza dos bucles (uno para el índice final del primer subarreglo, i, y otro para el índice final del segundo, j). Estos bucles anidados recorren aproximadamente n(n-1)/2 pares de índices, lo que resulta en una complejidad de $O(n^2)$.
- Operaciones Constantes: Dentro del bucle, la operación crucial (verificar la condición de coprimos mediante el Máximo Común Divisor y actualizar el valor de DP) se realiza en tiempo constante, O(1), según las condiciones del problema.

• Complejidad Espacial

Dado que la dependencia es local (solo de la diagonal anterior), podemos aplicar la técnica de "ahorro de espacio". En lugar de un arreglo 2D de $O(n^2)$, utilizaremos un arreglo 1D auxiliar de tamaño O(n) para almacenar solo los valores de la fila anterior, reduciendo la memoria adicional a O(n).

Implementación en C++

La solución se implementa en C++. Dada la restricción de O(1) para las operaciones aritméticas, se incluye una implementación simple del Máximo Común Divisor (GCD) basada en el algoritmo de Euclides.

El archivo funcional se encuentra en family_array.cpp

```
int calculate_gcd(int a, int b) {
    while (b) {
        a %= b;
        swap(a, b);
    }
    return a;
}

int longest_familiar_subarrays(const vector<int> &A, int n) {
    if (n < 2) return 0;

    // Usamos A...A[n]. El vector A indexado a 0 debe tener tamaño n+1.
    // Creamos un vector interno que representa A[1..n].
    // Creamos una copia A_1_based para facilitar la lógica de A[i] donde i >= 1.
    vector<int> A 1 based(n + 1);
```

```
for (int i = 1; i-1 < n; ++i) {
    A_1_based[i] = A[i - 1];
// DP[j] almacenará el valor de DP[i-1][j] (de la fila anterior).
// DP_row[j] es la longitud del par familiar más largo que termina en (i-1, j).
// Inicialmente, todos son O. Usamos tamaño n+1 para indexar 1 a n.
// Esto cumple con la restricción de memoria adicional O(n).
vector<int> DP row(n + 1, 0);
int max_length = 0;
// Iteramos 'i', el índice de terminación del primer subarreglo. (i = 1 a n)
for (int i = 1; i <= n; ++i) {</pre>
    // Variable temporal para almacenar DP[i-1][j-1] (dependencia diagonal).
    // Se inicializa a 0, que es DP[i-1][i-1].
    int prev_diag_val = 0;
    // Iteramos 'j', el índice de terminación del segundo subarreglo.
    // (j = i+1 \ a \ n) Forzamos j > i para asegurar que los
    // pares (i, j) sean únicos y en orden.
    for (int j = i + 1; j \le n; ++j) {
        // 1. Guardamos el valor actual de DP_row[j] (que es DP[i-1][j]).
            Este valor se convertirá en la dependencia diagonal
              (DP[i-1][j]) para la próxima iteración de j (j+1) en la fila i
              (i.e., j_new = j+1, i_new=i+1).
        int current_diag_val = DP_row[j];
        int new_length = 0;
        // 2. Condición de Coprimidad: Chequeamos si A[i] y A[j] son coprimos.
        if (calculate_gcd(A_1_based[i], A_1_based[j]) == 1) {
            // L' es la longitud del par familiar que terminaba en (i-1, j-1).
            int L_prime = prev_diag_val;
            int potential_length = L_prime + 1;
            // 3. Condición de Disyunción: El nuevo par de longitud L debe
                ser disjunto. El subarreglo termina en i. Si la longitud
            //
                  es L, comienza en i - L + 1. Para que los subarreglos
            //
                  sean disjuntos, L debe ser a lo sumo la distancia entre
                  ellos: L \ll j - i
            if (potential_length <= j - i) {</pre>
                new_length = potential_length;
        }
        // 4. Actualizamos el máximo global.
        max_length = max(max_length, new_length);
```

```
// 5. Almacenamos el nuevo valor DP[i][j] en el arreglo DP_row[j]
// para la siguiente fila.
DP_row[j] = new_length;

// 6. Actualizamos prev_diag_val para la próxima iteración del
// bucle j. DP[i-1][j] se convierte en DP[i-1][(j+1)-1].
prev_diag_val = current_diag_val;
}

return max_length;
}
```

Pregunta 3

El programa se encuentra en el siguiente enlace: virtual_inicialization.cpp

Pregunta 4

Se establece que transitar entre dos puntos a y b toma un tiempo igual al **cuadrado de la distancia cartesiana** entre ellos.

Si tenemos dos puntos $P_a = (x_a, y_a)$ y $P_b = (x_b, y_b)$, la distancia Euclidiana $d(P_a, P_b)$ se define como:

$$d(P_a, P_b) = \sqrt{(x_a - x_b)^2 + (y_a - y_b)^2}$$

Esta fórmula se basa en el Teorema de Pitágoras.

El costo (tiempo) T de viajar entre P_a y P_b es el **cuadrado** de esta distancia:

$$T(P_a, P_b) = d(P_a, P_b)^2 = (x_a - x_b)^2 + (y_a - y_b)^2$$

Así, al calcular el costo en la dirección opuesta, $T(P_b, P_a)$, obtenemos:

$$T(P_b, P_a) = (x_b - x_a)^2 + (y_b - y_a)^2$$

Dado que elevar al cuadrado elimina el efecto del signo (es decir, $(k)^2=(-k)^2$), tenemos que:

En x
$$\rightarrow (x_a - x_b)^2 = (x_b - x_a)^2$$

En y
$$\rightarrow (y_a - y_b)^2 = (y_b - y_a)^2$$

Por lo tanto, la función de costo es simétrica:

$$T(P_a, P_b) = T(P_b, P_a)$$

Por lo tanto, realizar un viaje que cumpla el siguiente camino 1. Viaje $P_0 \to P_i \to P_j \to P_0$ 2. Viaje $P_0 \to P_i \to P_0$

Ambos costos, al sumarse individualmente, son: * Costo 1: $T(P_0, P_i) + T(P_i, P_j) + T(P_i, P_0)$ * Costo 2: $T(P_0, P_i) + T(P_i, P_i) + T(P_i, P_0)$

Debido a la simetría del costo individual, el Costo 1 y el Costo 2 serán siempre idénticos en este problema.

Utilizamos una **máscara de bits** (Bitmask) para representar el conjunto de maletas recogidas. Una máscara S es un entero donde el i-ésimo bit encendido (1) indica que la maleta i ha sido recogida.

- Estado: DP[S] es el tiempo mínimo acumulado para recoger todas las maletas cuyo índice de bit está encendido en la máscara S.
- Caso Base: DP = 0 (cero tiempo si no se ha recogido ninguna maleta).
- Objetivo: Calcular $DP[(1 \ll n) 1]$, que es la máscara con todos los bits encendidos.

Para calcular DP[S], identificamos el costo del **último viaje** que condujo al estado S. Fijamos una maleta de referencia i que debe haber sido recogida en el último viaje (por ejemplo, la maleta con el índice de bit más bajo).

- Sea i la maleta de menor índice en S que fue recogida en el último viaje.
- Sea P_k la posición de la maleta k, y P_0 la posición del avión (0,0).
- Se define "apagar un bit" con la operacion XOR tal que S xor $\{i,j\}$ es aplicar S xor $i \wedge S$ xor j.

La recurrencia busca minimizar el tiempo entre dos posibles escenarios para el último viaje:

1. Opción 1: Viaje de una maleta. Solo se recogió i.

$$Costo_1 = DP[S \text{ xor } \{i\}] + T(P_0, P_i, P_0)$$

Donde
$$T(P_0, P_i, P_0) = d(P_0, P_i)^2 + d(P_i, P_0)^2$$
.

2. Opción 2: Viaje de dos maletas. Se recogió i junto con otra maleta j. Debemos iterar sobre todas las maletas $j \in S, j \neq i$.

$$Costo_2 = DP[S \text{ xor } \{i, j\}] + T(P_0, P_i, P_j, P_0)$$

Donde
$$T(P_0, P_i, P_j, P_0) = d(P_0, P_i)^2 + d(P_i, P_j)^2 + d(P_i, P_0)^2$$
.

Debido a que el costo de transitar es simétrico (es el cuadrado de la distancia cartesiana), el tiempo total de la ruta es independiente del orden en que se recogen i y j si el viaje empieza y termina en P_0 . Por lo tanto, solo calculamos una vez el costo del viaje completo:

$$T_{i,j} = \text{Dist}(P_0, P_i)^2 + \text{Dist}(P_i, P_j)^2 + \text{Dist}(P_j, P_0)^2 = T_{j,i}$$

La recurrencia final es:

$$DP[S] = \min(Costo_1, Costo_2)$$

Complejidad

- Número de Estados: 2^n estados.
- Costo de Transición: Para cada estado, se calcula el costo de un viaje simple (O(1)) y se itera sobre O(n) posibles parejas j para el viaje doble. La operación del Bitmasking y el cálculo de la distancia (asumido O(1)) es rápido.
- Complejidad Total: $O(n \cdot 2^n)$ tiempo, cumpliendo con la restricción.
- Memoria: $O(2^n)$ para la tabla de memoización.

Implementación en C++

A continuación, se presenta la implementación del algoritmo usando C++ Top-Down DP (Memoización)

El archivo funcional se encuentra en airplane_bags.cpp

```
* Obrief Estructura para representar las coordenadas de un punto.
struct Point {
   int x, y;
};
// Variables globales para el contexto del problema
               // Número de maletas (n)
int N Bags;
const int INF = 1e9; // Constante para infinito
vector<Point> P; // Puntos del aeropuerto. P[0] es el avión.
vector<int> memo;
                   // Tabla de memoización DP[S]
 * Obrief Calcula el cuadrado de la distancia cartesiana (tiempo de tránsito).
* Se asume que esta operación es O(1).
* Oparam p1 Primer punto.
 * Oparam p2 Segundo punto.
 * Oreturn ll El cuadrado de la distancia.
int squared_distance(Point p1, Point p2) {
   return pow(p1.x - p2.x, 2) + pow(p1.y - p2.y, 2);
}
/**
```

```
* Obrief Calcula el tiempo mínimo para recoger las maletas definidas por la máscara S.
 * Implementa la Programación Dinámica Top-Down con Bitmasking.
 * Complejidad temporal total: O(N * 2^{\hat{N}}).
 * Oparam S Máscara de bits que representa el subconjunto de maletas ya recogidas (1-indexe
 * Oreturn ll Tiempo mínimo.
 */
int solve_dp(int S) {
   // Caso Base: Si no quedan maletas por recoger (S=0), el tiempo es 0.
   if (S == 0)
       return 0;
   // Consulta la tabla de memoización (Memoization)
   if (memo[S] != -1)
       return memo[S];
   int min_time = INF;
   // 1. Identificar la maleta de referencia (i).
   // Buscamos el bit menos significativo encendido, que corresponde a la
   // maleta de menor índice que aún no ha sido considerada en el subproblema.
   // Esto asegura que cada estado S solo se resuelva una vez con una maleta
   // de inicio fija, manteniendo la complejidad en O(N * 2^N).
   int LSB mask = S & -S;
    // log2(LSB mask) nos da el índice del bit (0-based)
   int i_bit_idx = __builtin_ctz(LSB_mask);
   // i_maleta es el índice real de la maleta (1-based index)
   int i_maleta = i_bit_idx + 1;
   // Máscara sin la maleta i
   int S_without_i = S ^ LSB_mask;
   // Costo de ida y vuelta al avión (P) para la maleta i
   int cost_0_i = squared_distance(P[0], P[i_maleta]);
    // 2. Opción 1: Recoger la maleta i sola. (Viaje: P \rightarrow P[i] \rightarrow P)
   // Costo total = tiempo anterior + costo del viaje 0->i->0
   int cost_single = cost_0_i + cost_0_i;
   min_time = min(min_time, solve_dp(S_without_i) + cost_single);
   // 3. Opción 2: Recoger la maleta i junto con otra maleta j (j > i)
   // Recorremos todas las otras maletas j cuyo bit esté encendido en S without i.
```

```
for (int j_bit_idx = 0; j_bit_idx < N_Bags; ++j_bit_idx) {</pre>
        // Comprobar si el bit j está encendido en la máscara S_without_i
        // y si j_bit_idx es mayor que i_bit_idx (para evitar simetría y
        // redundancia en el bucle)
        if ((S_without_i & (1 << j_bit_idx))) {</pre>
            int j_maleta = j_bit_idx + 1;
            // Máscara sin la maleta i ni la maleta j
            int S_without_i_j = S_without_i ^ (1 << j_bit_idx);</pre>
            int cost_0_j = squared_distance(P[0], P[j_maleta]);
            int cost_i_j = squared_distance(P[i_maleta], P[j_maleta]);
            // Costo del viaje doble: P \rightarrow P[i] \rightarrow P[j] \rightarrow P.
            // Debido a la simetría de la distancia al cuadrado, el orden
            // de recogida (i->j \ o \ j->i) no altera el costo total del circuito.
            int cost_double_trip = cost_0_i + cost_i_j + cost_0_j;
            min_time = min(min_time, solve_dp(S_without_i_j) + cost_double_trip);
        }
    }
    // Almacenar el resultado (Memoization) y retornarlo.
    return memo[S] = min_time;
}
// Función principal para resolver el problema (implementación de la Tarea 4, P4)
int solve_problem_4(const vector<Point> &bag_positions) {
    int n = bag_positions.size();
    if (n == 0)
        return 0;
    N Bags = n;
    // Punto (0, 0) es el avión.
    P.clear();
    P.push_back({0, 0});
    // P a P[n] son las maletas.
    P.insert(P.end(), bag_positions.begin(), bag_positions.end());
    int num_states = 1 << N_Bags;</pre>
    // Inicialización de la tabla de memoización con -1 (INF si usamos Bottom-Up)
    memo.assign(num_states, -1);
```

```
// El estado final es cuando todos los bits están encendidos
int final_mask = num_states - 1;

return solve_dp(final_mask);
}
```