```
┌─────────────────────────────┐
│  multiscan_laserscan        │
│  _msg_to_pointcloud.Node    │
└─────────────────────────────┘
              ▲
              │
              │
┌─────────────────────────────┐
│  multiscan_laserscan        │
│  _msg_to_pointcloud.LaserScan│
│  Subscriber                 │
└─────────────────────────────┘
```