

Nombre del estudiante: Jose Alfredo

Asignación: robotics

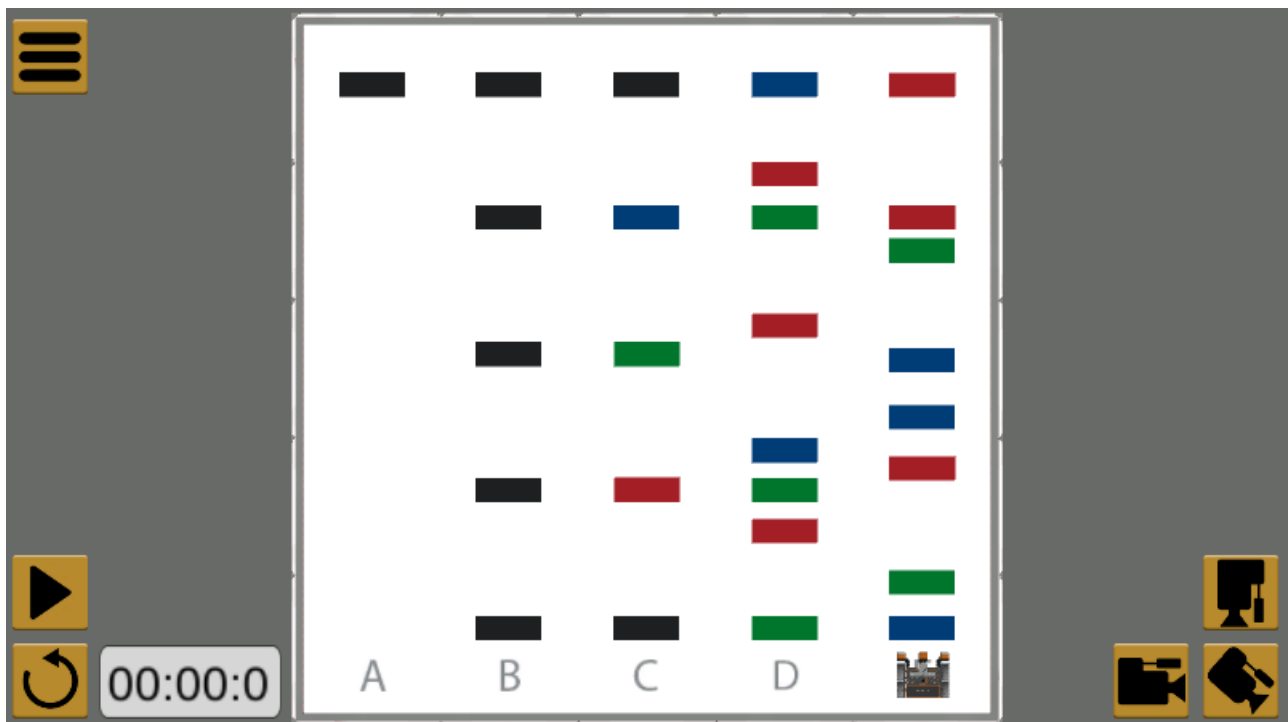
notas: line detector

Playground: Detector de Línea

Nombre del Proyecto: José Alfredo González Moreno (1)

Tipo de proyecto: Bloques

Date: Tue Feb 28 2023



cuando empieza

establecer velocidad de vuelta a 200 %

establecer velocidad de conducción a 200 %

repetir hasta que OjoDelantero esta cerca a un objeto?

conducir adelante

si OjoAbajo detecta rojo ? entonces

dar vuelta izquierda a 360 grados ▶

conducir adelante a 100 mm ▶

si OjoAbajo detecta azul ? entonces

dar vuelta derecha a 360 grados ▶

conducir adelante a 100 mm ▶

proyecto de parada