

第二章 矩阵

矩阵是线性代数最基本的概念之一,是数学中的一个重要内容,矩阵方法是解决许多实际问题的重要工具.在实际工作中,表面上没有联系的东西,归结为矩阵问题后可以完全统一起来,并且使情况变得更加简化.这一章的目的主要是介绍矩阵的概念及其运算,同时引入矩阵的初等变换和矩阵的秩的概念,并给出利用初等变换求逆矩阵和矩阵的秩的方法.

第一节 矩阵的概念

在经济模型、工程计算等问题中，我们经常利用矩阵这一有力工具,下面引入矩阵的概念.

含有 n 个未知量 m 个方程的线性方程组

[illegible]

的系数可排列成一个 m 行、 n 列的矩形数表

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

这样的表称为 $m \times n$ 矩阵, 我们用字母 A 等表示. a_{ij} 称为矩阵 A 的**元素**, 它位于矩阵 A 的第 i 行、第 j 列的交叉处. 一般情况下, 有定义如下:

定义 1 设 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$), 按一定顺序排成 m 行、 n 列的矩形数表

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

此数表称为 m 行 n 列矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵. 矩阵一般用大写字母 $A, B, C \cdots$ 表示, 有时亦记

为 $A=(a_{ij})_{m \times n}$, 或 $A=(a_{ij})$.

1. 在 $m \times n$ 矩阵 A 中,
(1) 当 $m = n$, 称 A 为 n 阶方阵. 即

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix},$$

其中元素 $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$ 所形成的线, 称为矩阵的主对角线.

(2) 当 $a_{ij} \in \mathbf{R}$ ($i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$), 称 A 为实矩阵.

(3) 当 $a_{ij} \in \mathbf{C}$ ($i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$), 称 A 为复矩阵.

(4) 当 $m=1, n>1$, 称 A 为行矩阵, 即

$$A = (a_{11} \quad a_{12} \quad \dots \quad a_{1n}).$$

(5) 若 $m>1, n=1$, 称 A 为列矩阵, 即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}.$$

(6) 所有元素都是0的矩阵, 称为零矩阵, 记作 O 或 $O_{m \times n}$.

(7) 若 A 主对角线以外的元素全为零, 则称 A 为 n 阶对角矩阵,

$$A = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}),$$

即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

(8) 主对角线上的元素全为1, 其余元素全为0的 n 阶方阵, 称为 n 阶单位矩阵, 记为 E_n 或者 E , 即

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$

(9) 主对角线上的元素全为非零常数 k 的 n 阶对角矩阵, 称为 n 阶数量矩阵, 记作 kE 或 kE_n , 即

$$kE = \begin{pmatrix} k & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & k \end{pmatrix}.$$

(10) 主对角线下(上)方的元素全为零的方阵,称为上(下)三角矩阵,即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} a_{11} & & & \\ a_{21} & a_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

(11) 若矩阵 A, B 的行数、列数分别相等,则称 A 与 B 是同型矩阵.

2. 在讨论企业管理的数学问题中,常常用到矩阵.

例如,关于钢材的供销问题:若钢材有 m 个产地 A_1, A_2, \cdots, A_m 和 n 个销地

B_1, B_2, \cdots, B_n , 那么钢材的调运方案就可用一个矩阵

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

来表示,其中 a_{ij} 表示由产地 A_i 运到销地 B_j 的数量.

在许多实际问题中,会遇到一组变量由另一组变量表示的问题,如变量 y_1, y_2, \cdots, y_m 可

由变量 x_1, x_2, \cdots, x_n 线性表示为

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n, \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n, \\ \cdots \cdots \cdots \\ y_m = a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

称之为由变量 x_1, x_2, \cdots, x_n 到变量 y_1, y_2, \cdots, y_m 的线性变换,它的系数够成的矩阵

$(a_{ij})_{m \times n}$ (称为系数矩阵)是确定的;反之,如果给出了一个矩阵是线性变换的系数矩阵,则线

性变换也就确定了.从这个意义上讲,线性变换与矩阵之间存在着一一对应的关系,因此可以利用矩阵来研究线性变换.

第二节 矩阵的运算

矩阵的运算可以认为是矩阵之间一些最基本的关系.具体内容包括矩阵的加法、矩阵与

数的乘法、矩阵的乘法以及矩阵的转置等.

一、矩阵的线性运算

矩阵相等: 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, 若 $a_{ij} = b_{ij}$ ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$),

称矩阵 A, B 相等, 记作 $A = B$.

注: 只有同型矩阵, 才有可能相等.

定义 1 设有两个 $m \times n$ 矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, 那么 A 与 B 的和记为

$A + B$, 规定为

$$A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}.$$

注: 只有当两个矩阵同型时, 才能进行加法运算.

定义 2 数 k 与矩阵 A 的乘积记作 kA , 规定为

$$kA = k(a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} ka_{11} & ka_{12} & \cdots & ka_{1n} \\ ka_{21} & ka_{22} & \cdots & ka_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ ka_{m1} & ka_{m2} & \cdots & ka_{mn} \end{pmatrix}.$$

我们把矩阵的加法运算与数乘运算统称为矩阵的线性运算.

矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 的全部元素改变符号后得到的新矩阵 $(-a_{ij})_{m \times n}$, 称为矩阵 A 的负矩阵, 记作 $-A$, 即

$$-A = (-a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} -a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & -a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ -a_{m1} & -a_{m2} & \cdots & -a_{mn} \end{pmatrix}.$$

由矩阵加法和负矩阵的概念, 矩阵的减法可定义为:

$$A - B = A + (-B) = (a_{ij} - b_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} - b_{11} & a_{12} - b_{12} & \cdots & a_{1n} - b_{1n} \\ a_{21} - b_{21} & a_{22} - b_{22} & \cdots & a_{2n} - b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} - b_{m1} & a_{m2} - b_{m2} & \cdots & a_{mn} - b_{mn} \end{pmatrix}.$$

设 A, B, C 为同型矩阵, k, l 为常数, 矩阵的线性运算满足如下的运算规律:

(1) 交换律: $A + B = B + A$;

(2) 结合律: $(A+B)+C=A+(B+C)$;

(3) $A+O=A$, 其中 O 是与 A 同型的零矩阵;

(4) $k(A+B)=kA+kB$;

(5) $(k+l)A=kA+lA$;

(6) $(kl)A=k(lA)$;

(7) $1A=A$;

(8) $0 \cdot A=O$.

例 1 已知

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ -1 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix},$$

求 $4A+2B$.

解 由于

$$4A = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 8 & -4 \\ 0 & 12 & 4 & 8 \\ 8 & 4 & 0 & -4 \\ 4 & -4 & 12 & 8 \end{pmatrix}, \quad 2B = \begin{pmatrix} -4 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 4 & 2 \\ 0 & 4 & 2 & 6 \\ -2 & 4 & 2 & 8 \end{pmatrix},$$

所以

$$4A+2B = \begin{pmatrix} 0 & 6 & 10 & -2 \\ 2 & 16 & 8 & 10 \\ 8 & 8 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 14 & 16 \end{pmatrix}.$$

例 2 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 4 & 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 8 & 2 & 6 \\ 5 & 3 & 4 \end{pmatrix},$$

满足 $2A+X=B-2X$, 求 X .

解 由 $2A+X=B-2X$ 知,

$$X = \frac{1}{3}(B-2A) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix}.$$

二、矩阵乘法

定义 3 设有两个矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$, 那么规定矩阵 A 与 B 的乘积是

$C = (c_{ij})_{m \times n}$, 其中

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{is}b_{sj} = \sum_{k=1}^s a_{ik}b_{kj} \quad (i=1,2,\cdots,m; j=1,2,\cdots,n).$$

并把此乘积记作 $C = AB$. 记号 AB 常读作 A 右乘 B 或 B 左乘 A .

特别地, 行矩阵 $P_{1 \times n} = (p_1 \quad p_2 \quad \cdots \quad p_n)$ 与列矩阵 $Q_{n \times 1} = \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ \vdots \\ q_n \end{pmatrix}$ 相乘, 即

$$PQ = p_1q_1 + p_2q_2 + \cdots + p_nq_n.$$

一般情形 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$,

$$c_{ij} = (a_{i1} \quad a_{i2} \quad \cdots \quad a_{is}) \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{sj} \end{pmatrix} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{is}b_{sj}$$

其中 $(i=1,2,\cdots,m; j=1,2,\cdots,n)$,

$$AB = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1s} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{ms} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{s1} & b_{s2} & \cdots & b_{sn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \cdots & c_{mn} \end{pmatrix}.$$

注: (1) 只有当 A 的列数与 B 的行数相等时, A 与 B 才能相乘;

(2) AB 的行数 = A 的行数, AB 的列数 = B 的列数;

(3) A 与 B 的先后次序不能改变.

例 3 设 A, B 分别是 $n \times 1$ 和 $1 \times n$ 矩阵, 且

$$A = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad B = (b_1 \quad b_2 \quad \cdots \quad b_n),$$

计算 AB .

$$\text{解 } \mathbf{AB} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} (b_1 \ b_2 \ \cdots \ b_n) = \begin{pmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 & \cdots & a_1 b_n \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 & \cdots & a_2 b_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_n b_1 & a_n b_2 & \cdots & a_n b_n \end{pmatrix}.$$

例 4 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 3 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求 \mathbf{AB} 和 \mathbf{BA} .

$$\text{解 } \mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 2 & -3 \\ 0 & 6 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{BA} \text{ 无意义.}$$

例 5 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

求 \mathbf{AB} 和 \mathbf{BA} .

$$\text{解 } \mathbf{AB} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{BA} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

注: (1) $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$, 此例说明矩阵的乘法不满足交换律. 即一般地, $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$. 特殊地, 如果 $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$, 则称矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 可交换.

(2) 上例同样说明两个非零矩阵的乘积可以是零矩阵, 即 $\mathbf{A} \neq \mathbf{O}$, $\mathbf{B} \neq \mathbf{O}$, 但有可能 $\mathbf{BA} = \mathbf{O}$.

例 6 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \mathbf{O}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix},$$

求 \mathbf{AB} 和 \mathbf{AC} .

$$\text{解 } \mathbf{AB} = \mathbf{AC} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

注: 上例说明 $\mathbf{A} \neq \mathbf{O}$, $\mathbf{AB} = \mathbf{AC}$, 未必有 $\mathbf{B} = \mathbf{C}$. 即矩阵乘法一般不满足消去律. 容易证明, 矩阵的乘法满足以下运算律:

(1) 结合律: $(\mathbf{AB})\mathbf{C} = \mathbf{A}(\mathbf{BC})$;

(2) 左乘分配律: $\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{AB} + \mathbf{AC}$; 右乘分配律: $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \mathbf{AC} + \mathbf{BC}$;

(3) $k(\mathbf{AB}) = (k\mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{A}(k\mathbf{B})$;

(4) 设 \mathbf{A} 是 $m \times s$ 矩阵, 则

其中 k, l 是正整数.

但因矩阵的乘法一般不满足交换律, 所以对于两个 n 阶方阵 A 与 B , 一般来说

$$(AB)^k \neq A^k B^k.$$

例8 设 A, B 均为 n 阶方阵, 则等式

$$(A+B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$$

成立的充要条件是 A, B 可交换.

证 (必要性) 由已知可知

$$(A+B)^2 = A^2 + 2AB + B^2,$$

又因为矩阵乘法满足分配律可知

$$(A+B)^2 = (A+B)(A+B) = A^2 + AB + BA + B^2,$$

则

$$AB + BA = 2AB,$$

即

$$AB = BA.$$

(充分性) 由于

$$(A+B)^2 = (A+B)(A+B) = A^2 + AB + BA + B^2,$$

因为

$$AB = BA,$$

显然有

$$(A+B)^2 = A^2 + 2AB + B^2.$$

例9 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 求 A^k ($k = 2, 3, \dots$).

$$\text{解1 } A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2^2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$A^3 = A^2 A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2^2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 2^3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

用数学归纳法可以验证： $A^k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & k \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

$$\text{解 2 } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2 & \\ & & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = B + C,$$

$$BC = CB \Rightarrow (B + C)^k = B^k + k B^{k-1} C + \cdots + C^k,$$

$$C^2 = O \Rightarrow A^k = (B + C)^k = B^k + k B^{k-1} C$$

$$\begin{aligned} &= \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2^k & \\ & & 1 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2^{k-1} & \\ & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2^k & \\ & & 1 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & k \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

三、转置矩阵与对称矩阵

定义 4 设 $m \times n$ 矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

把矩阵 A 的行与列互换, 且不改变原来各元素的顺序而得到的 $n \times m$ 矩阵

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

称为矩阵 A 的转置矩阵, 记作 A^T 或 A' .

注: 显然 A^T 的第 i 行第 j 列元素等于 A 的第 j 行第 i 列元素. 与行列式不同, 一个矩阵经转置后一般来说与原来的矩阵不会相等.

由矩阵转置的定义, 易得如下的运算律:

$$(1) (A^T)^T = A;$$

$$(2) (A + B)^T = A^T + B^T;$$

$$(3) (kA)^T = kA^T;$$

同时, 可以证明

$$(4) (AB)^T = B^T A^T.$$

设 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$, 记 $AB = C = (c_{ij})_{m \times n}$, $B^T A^T = D = (d_{ij})_{n \times m}$, 显然

$(AB)^T$ 和 $B^T A^T$ 都是 $n \times m$ 矩阵, 下面仅需证明 $(AB)^T$ 和 $B^T A^T$ 的对应元素相等.

由矩阵乘法的定义, C 的第 j 行第 i 列元素为

$$c_{ji} = (a_{j1} \quad \cdots \quad a_{js}) \begin{pmatrix} b_{1i} \\ \vdots \\ b_{si} \end{pmatrix} = a_{j1}b_{1i} + \cdots + a_{js}b_{si},$$

而 B^T 得第 i 行为 $(b_{1i} \quad b_{2i} \quad \cdots \quad b_{si})$, A^T 的第 j 列元素为 $(a_{j1} \quad a_{j2} \quad \cdots \quad a_{js})$, 所以 D 的第 i 行第 j 列元素为

$$d_{ij} = (b_{1i} \quad \cdots \quad b_{si}) \begin{pmatrix} a_{j1} \\ \vdots \\ a_{js} \end{pmatrix} = b_{1i}a_{j1} + \cdots + b_{si}a_{js} = c_{ji},$$

故 $d_{ij} = c_{ji}$ ($i = 1, 2, \cdots, n; j = 1, 2, \cdots, m$), 即 $(AB)^T = B^T A^T$.

注: 式(4)可以推广到有限多个矩阵的情形, 即

$$(A_1 A_2 \cdots A_k)^T = A_k^T A_{k-1}^T \cdots A_1^T.$$

定义 5 设 A 为 n 阶方阵, 若 $A^T = A$, 即 $a_{ij} = a_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \cdots, n$), 则称 A 为对称矩

阵. 若 $A^T = -A$, 即 $a_{ij} = -a_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \cdots, n$), 则称 A 为反对称矩阵.

例如

$$\begin{pmatrix} 2 & 7 & 9 \\ 7 & 8 & 0 \\ 9 & 0 & 11 \end{pmatrix},$$

是 3 阶对称矩阵, 而

$$\begin{pmatrix} 0 & 7 & 9 \\ -7 & 0 & 0 \\ -9 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

是 3 阶反对称矩阵.

例 10 设 A 是 n 阶反对称矩阵, B 是 n 阶对称矩阵, 证明: $AB + BA$ 是 n 阶反对称矩阵.

证 因为 $A^T = -A, B^T = B$ 由转置的运算律可知

$$\begin{aligned}(AB + BA)^T &= (AB)^T + (BA)^T = B^T A^T + A^T B^T \\ &= B(-A) + (-A)B = -(AB + BA).\end{aligned}$$

所以结论成立.

四、方阵的行列式

定义 6 由 n 阶方阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 的元素按照原来的相对位置构成的行列式, 称为方阵

A 的行列式, 记作 $|A|$ 或 $\det A$.

注: 方阵与行列式是两个不同的概念, 方阵是数表, 而行列式是数值.

设 A, B 为 n 阶方阵, k 为任意常数, 方阵的行列式满足如下的运算律:

$$(1) \quad |A^T| = |A|;$$

$$(2) \quad |kA| = k^n |A|;$$

$$(3) \quad |AB| = |A||B|;$$

$$(4) \quad |A^k| = |A|^k.$$

注: 当 A, B 均为同阶方阵时, 一般情况下, $AB \neq BA$, 而 $|AB| = |BA|$.

例 11 设

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 0 & 4 \end{pmatrix},$$

求 $|A| \cdot |B|$.

解 1 $|A| = -3, |B| = 12$, 则 $|A| \cdot |B| = -36$.

$$\text{解 2} \quad AB = \begin{pmatrix} 6 & 14 \\ 9 & 15 \end{pmatrix}, \quad |AB| = \begin{vmatrix} 6 & 14 \\ 9 & 15 \end{vmatrix} = -36.$$

例 12 设 A 为 n 阶方阵, 满足 $AA^T = E$, 且 $|A| = -1$, 求 $|A + E|$.

解 由于

$$|A + E| = |A + AA^T| = |A(E + A^T)| = |A||E + A^T| = -|(E + A)^T| = -|A + E|.$$

所以 $2|A + E| = 0$, 即 $|A + E| = 0$.

第三节 逆矩阵

由矩阵的运算可知, 零矩阵与任一同型矩阵相加, 结果是原矩阵. 单位矩阵与任一矩阵相乘(只要乘法可行), 结果还是原矩阵. 可以说零矩阵类似于数的运算中零的作用, 而单位矩阵类似于数的运算中数1的作用.

在数的运算中, 设数 $a \neq 0$, 则存在 a 的唯一的逆元(即倒数) $a^{-1} = 1/a$, 使 $a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = 1$. 我们自然要问, 在矩阵运算中, 对于给定的矩阵 A , 是否也存在一个与之对应的矩阵 A^{-1} , 使 $AA^{-1} = A^{-1}A = E$ 呢? 下面我们讨论这个问题.

一、逆矩阵的定义

定义 1 对于 n 阶方阵 A , 若存在一个 n 阶方阵 B , 满足 $AB = BA = E$, 则称 A 为可逆矩阵, 并称 B 为 A 的逆矩阵.

显然, 若 B 为 A 的逆矩阵, 则 A 也是 B 的逆矩阵.

例如设

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 \end{pmatrix},$$

有 $AB = BA = E$, 因此, B 为 A 的逆矩阵.

定理 1 若 A 为可逆矩阵, 则 A 的逆矩阵唯一.

证 设 B 与 C 都是 A 的逆矩阵, 则一定有

$$AB = BA = E, \quad AC = CA = E,$$

$$B = BE = B(AC) = (BA)C = EC = C.$$

注: 由逆矩阵的唯一性, 我们通常将 A 的逆矩阵记作 A^{-1} .

二、方阵可逆的充要条件

定义 2 设 $A = (a_{ij})_{n \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$, $|A|$ 中元素 a_{ij} 的代数余子式为

A_{ij} , 以 A_{ij} 为元素组成的 n 阶方阵

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

称为 A 的伴随矩阵, 记作 A^* .

例 1 求 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 的伴随矩阵, 并计算 AA^* .

解 $|A| = 3$, 且

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 5; \quad A_{12} = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1;$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1; \quad A_{21} = (-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2;$$

$$A_{22} = (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1; \quad A_{23} = (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1;$$

$$A_{31} = (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} = -1; \quad A_{32} = (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -3 \end{vmatrix} = 2;$$

$$A_{33} = (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 1.$$

因此 A 的伴随矩阵

$$A^* = \begin{pmatrix} 5 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

由矩阵的乘法,

$$AA^* = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = |A|E.$$

一般地, 有

定理 2 设 A 是 n 阶方阵, A^* 是 A 的伴随矩阵, 则

$$AA^* = A^*A = |A|E.$$

$$\begin{aligned}\text{证 } \mathbf{A}\mathbf{A}^* &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \sum a_{1k}A_{1k} & \sum a_{1k}A_{2k} & \cdots & \sum a_{1k}A_{nk} \\ \sum a_{2k}A_{1k} & \sum a_{2k}A_{2k} & \cdots & \sum a_{2k}A_{nk} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \sum a_{nk}A_{1k} & \sum a_{nk}A_{2k} & \cdots & \sum a_{nk}A_{nk} \end{pmatrix},\end{aligned}$$

其中每个 \sum 均对 k 从 1 到 n 求和. 根据行列式的性质

$$\sum_{k=1}^n a_{ik}A_{jk} = \begin{cases} |\mathbf{A}|, & i=j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

从而

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} |\mathbf{A}| & & & \\ & |\mathbf{A}| & & \\ & & \ddots & \\ & & & |\mathbf{A}| \end{pmatrix} = |\mathbf{A}|\mathbf{E}.$$

定理 3 n 阶矩阵 \mathbf{A} 为可逆的充分必要条件是 $|\mathbf{A}| \neq 0$, 且

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*.$$

证 (必要性) 已知 \mathbf{A}^{-1} 存在, 则有 $\mathbf{A}\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{E}$. 两边取行列式, 由 $|\mathbf{A}||\mathbf{A}^{-1}| = 1$,

从而 $|\mathbf{A}| \neq 0$.

(充分性) 已知 $|\mathbf{A}| \neq 0$, 则有 $\mathbf{A}\mathbf{A}^* = \mathbf{A}^*\mathbf{A} = |\mathbf{A}|\mathbf{E}$, $\mathbf{A} \frac{\mathbf{A}^*}{|\mathbf{A}|} = \frac{\mathbf{A}^*}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A} = \mathbf{E}$.

由定义知 \mathbf{A} 为可逆矩阵, 且 $\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*$.

推论 1 设 \mathbf{A}, \mathbf{B} 是 n 阶方阵, 满足 $\mathbf{AB} = \mathbf{E}$, 则 \mathbf{A} 可逆, 且 $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{B}$.

证 $\mathbf{AB} = \mathbf{E}$, 两边取行列式得, $|\mathbf{A}||\mathbf{B}| = 1$, 可知 $|\mathbf{A}| \neq 0$, 即 \mathbf{A} 可逆,

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{E} = \mathbf{A}^{-1}(\mathbf{AB}) = (\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{EB} = \mathbf{B}.$$

推论 2 设 \mathbf{A}, \mathbf{B} 是 n 阶方阵, 满足 $\mathbf{BA} = \mathbf{E}$, 则 \mathbf{A} 可逆, 且 $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{B}$.

例2 利用伴随矩阵求方阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}$$

的逆矩阵.

解 因为 $|A| = 2 \neq 0$, 所以 A^{-1} 存在, 先求 A 的伴随矩阵 A^* .

$$A_{11} = 3, A_{12} = -3, A_{13} = 1,$$

$$A_{21} = -6, A_{22} = 10, A_{23} = -4,$$

$$A_{31} = 2, A_{32} = -4, A_{33} = 2,$$

所以

$$A^* = \begin{pmatrix} 3 & -6 & 2 \\ -3 & 10 & -4 \\ 1 & -4 & 2 \end{pmatrix},$$

故

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^* = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & -6 & 2 \\ -3 & 10 & -4 \\ 1 & -4 & 2 \end{pmatrix}.$$

注: 显然, 若 $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn} \neq 0$, 则 n 阶对角矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & a_{22} & \\ & & \ddots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}$$

可逆, 且

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & a_{22} & \\ & & \ddots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11}^{-1} & & \\ & a_{22}^{-1} & \\ & & \ddots \\ & & & a_{nn}^{-1} \end{pmatrix}.$$

例3 设 A 是 n 阶方阵, 满足 $A^2 - 2A - 4E = O$,

(1) 证明 A 可逆, 求 A^{-1} ;

(2) 证明 $A + E$ 可逆, 并求 $(A + E)^{-1}$.

证 (1) 由 $A^2 - 2A - 4E = O$, 可知 $A(A - 2E) = 4E$, 即 $A(\frac{A - 2E}{4}) = E$, 由定理 3 的推论 1 可知 A 可逆, 且 $A^{-1} = \frac{1}{4}(A - 2E)$.

(2) 由 $A^2 - 2A - 4E = O$, 可知 $A^2 - 2A - 3E = E$, 即 $(A + E)(A - 3E) = E$.

由定理 3 的推论 1 可知 $A + E$ 可逆, 且 $(A + E)^{-1} = A - 3E$.

定义 3 若 $|A| \neq 0$, 则称 A 为非奇异矩阵; 若 $|A| = 0$, 则称 A 为奇异矩阵.

三、可逆矩阵的性质

设 A, B 是 n 阶可逆矩阵, 数 $k \neq 0$, 则 A, B 具有如下性质:

(1) 若 A 可逆, 则 A^{-1} 亦可逆, 且 $(A^{-1})^{-1} = A$.

(2) 若 A 可逆, 数 $k \neq 0$, 则 kA 亦可逆, 且 $(kA)^{-1} = \frac{1}{k}A^{-1}$.

(3) 若 A, B 为同阶方阵且均可逆, 则 AB 亦可逆, 且 $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

注: 此性质可推广到有限个同阶可逆矩阵的情形, 即若 A_1, A_2, \dots, A_n 均是 n 阶可逆矩阵, 则 $A_1A_2 \cdots A_n$ 也可逆, 且 $(A_1A_2 \cdots A_n)^{-1} = A_n^{-1} \cdots A_2^{-1}A_1^{-1}$.

(4) 若 A 可逆, 则 A^T 亦可逆, 且 $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$.

(5) 若 A 可逆, 则有 $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$.

我们只证 (3)、(4), 其余的留给读者自己证明.

证 (3) 由于

$$\begin{aligned} (AB)(B^{-1}A^{-1}) &= A(BB^{-1})A^{-1} \\ &= AEA^{-1} = AA^{-1} = E, \end{aligned}$$

由定理 3 得的推论 1 可知, $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

(4) 由转置的运算律可知

$$A^T(A^{-1})^T = (A^{-1}A)^T = E^T = E,$$

再由定理 3 的推论 1 可知 $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$.

例 4 设 n 阶方阵 A , A^* 为 A 的伴随矩阵, 证明

$$(2) \quad |\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^{n-1}.$$

若 $A \neq O$, (反证法) 则若 $|A^*| \neq 0$, 则 A^* 可逆. 又 $AA^* = A^*A = |A|E = O$, 则有

$A = (A^*)^{-1} \mathbf{0} = \mathbf{0}$, 这与 $A \neq \mathbf{0}$ 矛盾, 故 $|A^*| = 0$.

(2) 由伴随矩阵的性质可知 $\mathbf{A}\mathbf{A}^* = |\mathbf{A}|\mathbf{E}$ ，两端取行列式得到

$$|A||A^*| = |A|^n |E| = |A|^n,$$

由 (1) 知当 $|A| = 0$ 时, $|A^*| = 0$ 结论成立. 当 $|A| \neq 0$ 时, 由上式得到 $|A^*| = |A|^{n-1}$.

$$(1) \quad (\mathbf{AB})^* = \mathbf{B}^* \mathbf{A}^*; \quad (2) \quad (k\mathbf{A})^* = k^{n-1} \mathbf{A}^*; \quad (3) \quad (\mathbf{A}^*)^T = (\mathbf{A}^T)^*;$$
$$(4) \quad (A^*)^{-1} = (A^{-1})^*; \quad (5) \quad |A^*| = |A|^{n-1}.$$

四、用逆矩阵求解线性方程组

[illegible]
$$AX = b$$

$$\text{其中, } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}.$$

下面求解上述线性方程组 $AX = b$.

当 $|A| \neq 0$ 时, A^{-1} 存在, $AX = b$ 两端左乘 A^{-1} , 得 $A^{-1}(AX) = A^{-1}b$, 即

$$\mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1} \mathbf{b}.$$

例 5 求解下列方程组.

$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 2, \\ x_1 - x_2 = 2, \\ -x_1 + 2x_2 + x_3 = 4. \end{cases}$$

解 将方程组写成矩阵形式 $\mathbf{AX} = \mathbf{b}$, 其中

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

计算得 $|\mathbf{A}| = -1 \neq 0$, 故 \mathbf{A} 可逆. 因而有 $\mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}$, 即

$$\mathbf{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 \\ -20 \\ 26 \end{pmatrix},$$

从而方程组的解为 $x_1 = -18$, $x_2 = -20$, $x_3 = 26$.

例 6 设 3 阶方阵 \mathbf{A}, \mathbf{B} 满足 $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{BA} = 6\mathbf{A} + \mathbf{BA}$, 且

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/4 & 0 \\ 0 & 0 & 1/7 \end{pmatrix},$$

求矩阵 \mathbf{B} .

解 由 $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{BA} - \mathbf{BA} = 6\mathbf{A}$, 得 $(\mathbf{A}^{-1} - \mathbf{E})\mathbf{BA} = 6\mathbf{A}$. 上式两边右乘 \mathbf{A}^{-1} 得

$$(\mathbf{A}^{-1} - \mathbf{E})\mathbf{B} = 6\mathbf{E},$$

$$\begin{aligned} \mathbf{B} &= 6(\mathbf{A}^{-1} - \mathbf{E})^{-1} = 6 \left[\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right]^{-1} = 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 \\ 0 & 0 & 1/6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

第四节 分块矩阵

对于行数和列数较高的矩阵, 为了简化矩阵的运算, 经常采用分块法, 使大矩阵的运算化成若干小矩阵间的运算, 同时也使原矩阵的结构简单而清晰.

一、分块矩阵的概念

用若干条横线与纵线将矩阵 A 划分为若干个小矩阵，称这些小矩阵为 A 的子块(或子矩阵)，以 A 的每一个子块为一个元素构成的矩阵称为分块矩阵。

例如 矩阵

$$A = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix},$$

其中, 子块

$$A_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, A_{12} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, A_{22} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}.$$

而 A 成为以 $A_{11}, A_{12}, A_{21}, A_{22}$ 为元素的分块矩阵。

有时候，也常把矩阵按列分块：

$$A = \left(\begin{array}{c|c|c|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array} \right) = (\beta_1 \quad \beta_2 \quad \cdots \quad \beta_n),$$

称之为列分块矩阵，其中 $\beta_j = (a_{1j} \quad a_{2j} \quad a_{3j} \quad a_{4j})^T (j=1,2,\cdots,n)$ 是列矩阵。

例如 矩阵

$$A = \left(\begin{array}{c|c|c|c} 1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{array} \right) = (\beta_1 \quad \beta_2 \quad \beta_3 \quad \beta_4),$$

其中 $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4$ 都是列矩阵。

当把矩阵按行分块，即每一行为一子块，则 A 可以写成

$$A = \left(\begin{array}{c|c|c|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \hline a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \hline a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array} \right) = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_m \end{pmatrix},$$

称为行分块矩阵，其中 $\alpha_i = (a_{i1} \quad a_{i2} \quad \cdots \quad a_{in}) (i=1,2,\cdots,m)$ 是行矩阵。

注：分块矩阵的特点：同行上的子矩阵有相同的行数，同列上的子矩阵有相同的列数。

二、分块矩阵的运算

分块矩阵的运算与普通矩阵的运算法则相类似，具体讨论如下：

1. 分块矩阵的加法

设 \mathbf{A}, \mathbf{B} 为同型矩阵, 采用同样的分块法, 由

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{B}_{1r} \\ \mathbf{B}_{21} & \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{B}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{B}_{s1} & \mathbf{B}_{s2} & \cdots & \mathbf{B}_{sr} \end{pmatrix}.$$

其中 \mathbf{A}_{ij} 与 \mathbf{B}_{ij} ($i=1,2,\cdots,s; j=1,2,\cdots,r$) 都是同型矩阵, 则

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} + \mathbf{B}_{11} & \mathbf{A}_{12} + \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} + \mathbf{B}_{1r} \\ \mathbf{A}_{21} + \mathbf{B}_{21} & \mathbf{A}_{22} + \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2r} + \mathbf{B}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} + \mathbf{B}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} + \mathbf{B}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} + \mathbf{B}_{sr} \end{pmatrix}.$$

例 1 设有矩阵 $\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 2 & 4 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 4 \\ \hline 1 & 1 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right), \quad \mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 3 & 5 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ \hline 0 & 1 & 2 & 4 \\ 3 & 0 & 1 & 5 \end{array} \right)$ 则

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc|cc} 3 & 3 & 0 & 4 \\ 5 & 9 & 7 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 5 \\ \hline 1 & 2 & 5 & 8 \\ 5 & 0 & 2 & 8 \end{array} \right).$$

2. 数乘分块矩阵

设 k 为数,

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix},$$

则

$$k\mathbf{A} = \begin{pmatrix} k\mathbf{A}_{11} & k\mathbf{A}_{12} & \cdots & k\mathbf{A}_{1r} \\ k\mathbf{A}_{21} & k\mathbf{A}_{22} & \cdots & k\mathbf{A}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ k\mathbf{A}_{s1} & k\mathbf{A}_{s2} & \cdots & k\mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix}.$$

3. 分块矩阵的转置

设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix},$$

则

$$\mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11}^T & \mathbf{A}_{21}^T & \cdots & \mathbf{A}_{s1}^T \\ \mathbf{A}_{12}^T & \mathbf{A}_{22}^T & \cdots & \mathbf{A}_{s2}^T \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{1r}^T & \mathbf{A}_{2r}^T & \cdots & \mathbf{A}_{sr}^T \end{pmatrix}.$$

注：特点：“大转” + “小转”。

例2 设

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \\ \hline 2 & 3 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{pmatrix},$$

则

$$\mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11}^T & \mathbf{A}_{21}^T \\ \mathbf{A}_{12}^T & \mathbf{A}_{22}^T \end{pmatrix} = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 \\ \hline 3 & 0 & 5 & 2 \end{array} \right).$$

4. 分块矩阵的乘法

将 \mathbf{A}, \mathbf{B} (\mathbf{A} 的列数等于 \mathbf{B} 的行数) 分成

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1s} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{m1} & \mathbf{A}_{m2} & \cdots & \mathbf{A}_{ms} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{B}_{1n} \\ \mathbf{B}_{21} & \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{B}_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{B}_{s1} & \mathbf{B}_{s2} & \cdots & \mathbf{B}_{sn} \end{pmatrix}.$$

其中 $\mathbf{A}_{i1}, \mathbf{A}_{i2}, \cdots, \mathbf{A}_{is}$ 的列数分别等于 $\mathbf{B}_{1j}, \mathbf{B}_{2j}, \cdots, \mathbf{B}_{sj}$ 的行数，则有

$$C_{ij} = (A_{i1} \quad A_{i2} \quad \cdots \quad A_{is}) \begin{pmatrix} B_{1j} \\ B_{2j} \\ \vdots \\ B_{sj} \end{pmatrix} = A_{i1}B_{1j} + \cdots + A_{is}B_{sj} \quad (i=1,2,\cdots,m; j=1,2,\cdots,n)$$

$$AB = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \cdots & C_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{m1} & C_{m2} & \cdots & C_{mn} \end{pmatrix}.$$

注：在分块矩阵的乘法中，要求 A 的列划分方式与 B 的行划分方式相同。

例 3 用分块矩阵乘法计算 AB ，其中

$$A = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} E & O \\ A_{21} & E \end{pmatrix}, \quad B = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 4 & 1 \\ -1 & -1 & 2 & 0 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix}.$$

$$\text{解 } AB = \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ A_{21}B_{11} + B_{21} & A_{21} + B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ \hline -2 & 4 & 3 & 3 \\ -1 & 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

例 4 用分块矩阵乘法计算 AB ，其中

$$A = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ \hline 2 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 2 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}, \quad B = \left(\begin{array}{cc|cc|c} 1 & 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & 0 \\ \hline 2 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & B_{13} \\ B_{21} & B_{22} & B_{23} \end{pmatrix}.$$

解

$$AB = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} & A_{11}B_{13} + A_{12}B_{23} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} & A_{21}B_{13} + A_{22}B_{23} \end{pmatrix}.$$

而

$$A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 7 & 3 \end{pmatrix},$$

$$A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} = \begin{pmatrix} 8 & 3 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} = \begin{pmatrix} 16 & 11 \\ 7 & 6 \end{pmatrix},$$

$$A_{11}B_{13} + A_{12}B_{23} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad A_{21}B_{13} + A_{22}B_{23} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

故

$$AB = \left(\begin{array}{cc|cc|c} 3 & 0 & 3 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 7 & 3 & 2 \\ \hline 8 & 3 & 16 & 11 & 2 \\ 5 & 1 & 7 & 6 & 1 \end{array} \right).$$

三、分块对角矩阵与分块三角矩阵

设 A 是 n 阶方阵，如果 A 的分块矩阵除主对角线上有非零子块外，其余子块都是零子块，即

$$A = \text{diag}(A_1, A_2, \dots, A_s) = \begin{pmatrix} A_1 & & & \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s \end{pmatrix}.$$

其中， A_1, A_2, \dots, A_s 都是方阵，则称方阵 A 为分块对角矩阵，或称为准对角矩阵。

例如，设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

可将矩阵表示成分块对角矩阵

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & 0 & 0 \\ 0 & A_2 & 0 \\ 0 & 0 & A_3 \end{pmatrix},$$

其中

$$A_1 = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad A_3 = (2).$$

可以证明，准对角矩阵具有下述性质：

$$(1) \quad |A| = |A_1| |A_2| \cdots |A_s|;$$

$$(2) \quad A \text{ 可逆} \Leftrightarrow A_i \ (i=1,2,\dots,s) \text{ 可逆, 且 } A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & & & \\ & A_2^{-1} & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s^{-1} \end{pmatrix};$$

(3) 若有与 A 同阶的准对角矩阵 B , $B = \begin{pmatrix} B_1 & & \\ & B_2 & \\ & & \ddots \\ & & & B_s \end{pmatrix}$. 其中 A_i 与 B_i

($i=1,2,\cdots,s$) 亦为同阶方阵, 则有

$$AB = \begin{pmatrix} A_1 B_1 & & \\ & A_2 B_2 & \\ & & \ddots \\ & & & A_s B_s \end{pmatrix}.$$

例 5 设 $A = \left(\begin{array}{c|cc} 5 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} .

解 $A_1 = (5)$, $A_1^{-1} = (1/5)$, $A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$, $A_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$.

于是, 有

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & O \\ O & A_2^{-1} \end{pmatrix} = \left(\begin{array}{c|cc} 1/5 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 3 \end{array} \right).$$

例 6 设 $A_{m \times m}$ 与 $B_{n \times n}$ 都可逆, $C_{n \times m}$, 证明三角分块矩阵可逆 $M = \begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix}$, 并求

M^{-1} .

解 设

$$X = \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 & X_4 \end{pmatrix},$$

其中 X_1, X_4 分别是 m, n 阶方阵, 令 $MX = E$, 得

$$\begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 & X_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_m & O \\ O & E_n \end{pmatrix}.$$

比较等式两边对应的子块, 可得矩阵方程组

$$\begin{cases} AX_1 = E_m, \\ AX_2 = O, \\ CX_1 + BX_3 = O, \\ CX_2 + BX_4 = E_n. \end{cases}$$

注意到 A, B 可逆, 可解得

$$\begin{cases} X_1 = A^{-1}, \\ X_2 = O, \\ X_3 = -B^{-1}CA^{-1}, \\ X_4 = B^{-1}. \end{cases}$$

所以

$$X = \begin{pmatrix} A^{-1} & O \\ -B^{-1}CA^{-1} & B^{-1} \end{pmatrix}.$$

从而有 M 可逆, 且

$$\begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix}^{-1} = X = \begin{pmatrix} A^{-1} & O \\ -B^{-1}CA^{-1} & B^{-1} \end{pmatrix}.$$

同理, 还可以证明,

$$\begin{pmatrix} A & C \\ O & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1}CB^{-1} \\ O & B^{-1} \end{pmatrix}.$$

可以证明, 对于分块三角矩阵的行列式有如下性质:

设 A, B 分别为 m 阶和 n 阶方阵, $*$ 表示非零矩阵, 则

$$\begin{aligned} (1) \quad \begin{vmatrix} A & O \\ * & B \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} A & * \\ O & B \end{vmatrix} = |A||B|, \\ (2) \quad \begin{vmatrix} O & A \\ B & * \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} * & A \\ B & O \end{vmatrix} = (-1)^{m \times n} |A||B|. \end{aligned}$$

第五节 矩阵的初等变换与初等矩阵

矩阵的初等变换是矩阵的重要运算之一, 在线性方程组的求解以及矩阵理论的研究等方面具有重要作用. 利用初等变换将矩阵 A 化为“形式简单”的矩阵 B , 并通过矩阵 B 研究矩阵 A 的有关性质, 在理论研究和实际计算中都是非常有意义的. 本节主要介绍初等变换和初等矩阵, 并给出利用矩阵的初等变换求逆矩阵的方法.

一、矩阵的初等变换

定义 1 对矩阵施行以下三种变换称为矩阵的初等行(列)变换:

- (1) 交换矩阵的第 i 行(列)和第 j 行(列), 记为 $r(i, j)$ ($c(i, j)$);
- (2) 以数 $k \neq 0$ 乘以矩阵的第 i 行(列), 记为 $r[i(k)]$ ($c[i(k)]$);

(3) 把矩阵的第 i 行(列) 所有元素的 k 倍加到第 j 行(列) 对应元素上去, 记为

$$r[j+i(k)] \quad (c[j+i(k)]).$$

矩阵的初等行变换与初等列变换, 统称为初等变换.

定义 2 如果矩阵 A 经有限次初等变换成为矩阵 B , 则称矩阵 A 与矩阵 B 等价, 记作 $A \cong B$.

容易验证, 矩阵的等价关系有下列性质:

- (1) 反身性: $A \cong A$;
- (2) 对称性: 若 $A \cong B$, 则 $B \cong A$;
- (3) 传递性: 若 $A \cong B$, $B \cong C$, 则 $A \cong C$.

例 1 已知

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

对其作如下初等变换:

$$\begin{aligned} A &\xrightarrow{r(1,3)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r[2(3)]} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 6 & 3 & 9 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{r[1+3(2)]} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 6 & 3 & 9 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{c[2+1(1)]} \begin{pmatrix} 3 & 7 & 2 \\ 6 & 9 & 9 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} = B \end{aligned}$$

所以 $A \cong B$.

二、初等矩阵

定义 3 对单位矩阵 E 进行一次初等变换得到的矩阵, 称为初等矩阵.

注: 对单位矩阵进行一次初等列变换, 相当于对单位矩阵进行一次同类型的初等行变换. 因此, 初等矩阵可分为以下 3 类:

1. 交换矩阵 E 的第 i 行和第 j 行(或交换矩阵 E 的第 i 列和第 j 列), 得

$$E(i, j) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & 0 & \cdots & 1 \\ & & & \vdots & \ddots & \vdots \\ & & & 1 & \cdots & 0 \\ & & & & & & 1 & & & \\ & & & & & & & \ddots & & \\ & & & & & & & & 1 & \end{pmatrix} \begin{matrix} (i) \\ (j) \end{matrix};$$

2. 以常数 k 乘以矩阵的第 i 行(列), 得

$$E[i(k)] = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & k & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} (i) \\ (k \neq 0); \end{matrix}$$

3. 把矩阵的第 j 行所有元素的 k 倍加到第 i 行对应元素上去(或第 i 列所有元素的 k 倍加到第 j 列)对应元素上去, 得

$$E[i + j(k)] = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & 1 & \cdots & k \\ & & & & \ddots & \vdots \\ & & & & & 1 \\ & & & & & & 1 & & & \\ & & & & & & & \ddots & & \\ & & & & & & & & 1 & \end{pmatrix} \begin{matrix} (i) \\ (j) \end{matrix};$$

显然, 初等矩阵具有如下性质:

(1) 初等矩阵是可逆矩阵.

这是因为 $|E(i, j)| = -1$, $|E[i(k)]| = k \neq 0$, $|E[i + j(k)]| = 1$.

(2) 初等矩阵的逆矩阵仍然是同类型的初等矩阵.

$$[E(i, j)]^{-1} = E(i, j), \quad [E(i(k))]^{-1} = E[i(\frac{1}{k})], \quad [E(i + j(k))]^{-1} = E[i + j(-k)].$$

定理 1 对一个 $m \times n$ 矩阵 A 进行一次初等行变换, 相当于给 A 左乘一个 m 阶同类型的初等矩阵, 对 A 进行一次初等列变换, 相当于给 A 右乘一个 n 阶同类型的初等矩阵.

证 我们只证初等行变换的情形，初等列变换的情形可同样证明. 将矩阵 A 分块

$$A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \cdots \\ A_i \\ \cdots \\ A_j \\ \cdots \\ A_m \end{pmatrix};$$

其中 $A_k = (a_{k1} \ a_{k2} \ \cdots \ a_{kn})(k=1, 2, \cdots, m)$. 由矩阵的分块乘法, 得

$$E(i, j)A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \cdots \\ A_j \\ \cdots \\ A_i \\ \cdots \\ A_m \end{pmatrix};$$

这相当于把 A 的第 i 行和第 j 行交换.

$$E[i(k)]A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \cdots \\ kA_i \\ \cdots \\ A_j \\ \cdots \\ A_m \end{pmatrix};$$

这相当于用 k 乘 A 的第 i 行.

$$E[i + j(k)]A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \cdots \\ A_i + kA_j \\ \cdots \\ A_j \\ \cdots \\ A_m \end{pmatrix}$$

这相当于把 A 的第 j 行的 k 倍加到第 i 行. 证毕.

推论 矩阵 A 与矩阵 B 等价的充分必要条件是存在初等方阵 $P_1, \dots, P_s, Q_1, \dots, Q_t$, 使得

$$B = P_1 \cdots P_s A Q_1 \cdots Q_t.$$

三、用初等变换求逆矩阵

在本章的第三节中, 我们给出了求逆矩阵的公式法——伴随矩阵法. 但对于较高阶的矩阵, 用伴随矩阵法求逆矩阵的计算量太大. 下面给出另一种简单可行的方法——初等变换法.

定理 2 若 n 阶矩阵 A 可逆, 则可以通过初等行变换将 A 化为单位矩阵 E .

证 因为 A 可逆, 即 $|A| \neq 0$, 因此 A 的第一列元素不全为零, 不妨设 $a_{11} \neq 0$ (否则通过初等行变换使第一行, 第一列交叉处的元素不为零). 将 A 的第一行元素乘以 $1/a_{11}$, 然后再将变换后的第一行乘以 $-a_{i1}$ 加到第 i 行, $i = 2, \dots, n$, 使第一列其他元素全化为零, 得到如下形式的矩阵:

$$B_1 = \begin{pmatrix} 1 & * & \cdots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & & A_1 & \\ 0 & & & \end{pmatrix},$$

由定理 1 知, $B_1 = P_m \cdots P_2 P_1 A$, 其中 P_1, P_2, \dots, P_m 是对 A 作上述初等行变换所对应的初等矩阵, 由 $|A| \neq 0, |P_i| \neq 0 (i = 1, 2, \dots, m)$, 则 $|B_1| \neq 0$, 所以 $|A_1| \neq 0$, 于是 A_1 的第一列元素不全为零, 这样可以用同样的方法, 使 B_1 的第二行第二列交叉处的元素化为 1, 第二列的其他元素全化为零, 而得到

$$B_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & * & \cdots & * \\ 0 & 1 & * & \cdots & * \\ 0 & 0 & & & \\ \vdots & \vdots & & A_2 & \\ 0 & 0 & & & \end{pmatrix},$$

这样一直进行下去, 最终就把 A 化成了单位矩阵 E .

推论 1 方阵 A 可逆的充分必要条件是 A 可以表示为有限个初等矩阵的乘积.

证 (必要性) 已知 $|A| \neq 0$, 由定理 2 可知, 存在初等矩阵 P_1, P_2, \dots, P_s 使得

$$E = P_s \cdots P_2 P_1 A,$$

从而

$$A = P_1^{-1} P_2^{-1} \cdots P_s^{-1} E = P_1^{-1} P_2^{-1} \cdots P_s^{-1},$$

而 $P_1^{-1}, P_2^{-1}, \dots, P_s^{-1}$ 也是初等矩阵.

(充分性) 显然成立.

推论 2 方阵 A 可逆的充分必要条件是 $A \cong E$.

下面介绍矩阵求逆的另一种方法 (初等行变换法):

当 $|A| \neq 0$, 由上述推论可知 $A = P_1 P_2 \cdots P_s$. (P_i 都是初等矩阵)

$$\left. \begin{array}{l} P_s^{-1} \cdots P_2^{-1} P_1^{-1} A = E \\ P_s^{-1} \cdots P_2^{-1} P_1^{-1} E = A^{-1} \end{array} \right\} \Rightarrow P_s^{-1} \cdots P_2^{-1} P_1^{-1} (A | E) = (E | A^{-1}).$$

由此可得: 对 $n \times 2n$ 矩阵 $(A | E)$ 施行初等行变换, 当前 n 列 (A 的位置) 成为 E 时,

则后 n 列 (E 的位置) 为 A^{-1} . 即

$$(A | E) \xrightarrow{\text{初等行变换}} (E | A^{-1}).$$

例 2 求矩阵 A 的逆矩阵, 其中 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$.

解

$$\begin{aligned} (A | E) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{r[2+1(-2)], r[3+1(-1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{r(2,3)} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & -3 & -4 & -2 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r[3+2(3)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -5 & 1 & 3 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{r[2+3(1)], r[1+3(1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -6 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & -5 & 1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{r[3(-1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -6 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -1 & -3 \end{array} \right) \end{aligned}$$

故

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ -6 & 1 & 4 \\ 5 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

例 3 已知 $A = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ a & 1 & & \\ a^2 & a & 1 & \\ a^3 & a^2 & a & 1 \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} .

解 $(A | E) = \left(\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ a & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ a^2 & a & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ a^3 & a^2 & a & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$, 依次作初等行变换 $r[4+3(-a)]$,

$r[3+2(-a)]$, $r[2+1(-a)]$ 可得

$$(A | E) \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -a & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -a & 1 \end{array} \right),$$

故

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ -a & 1 & & \\ & -a & 1 & \\ & & -a & 1 \end{pmatrix}.$$

定理 3 设 A, B 为 $m \times n$ 矩阵, 则 $A \cong B$ 的充分必要条件是存在 m 阶可逆矩阵 P 和 n 阶可逆矩阵 Q , 使得 $PAQ = B$.

证 (必要性) 已知 $A \cong B$, 由定理 1 的推论可知, 存在 m 阶初等矩阵 P_1, \dots, P_s 和 n 阶初等矩阵 Q_1, \dots, Q_t , 使得

$$P_s \cdots P_1 A Q_1 \cdots Q_t = B,$$

令

$$P = P_s \cdots P_1, \quad Q = Q_1 \cdots Q_t$$

则有 $PAQ = B$.

(充分性) 已知 $PAQ = B$, 则由定理 2 的推论 1 知, P 和 Q 都可以表示为有限个初等矩阵的乘积, 即

$$P = P_1 \cdots P_s, \quad Q = Q_1 \cdots Q_t.$$

故

$$P_s \cdots P_1 A Q_1 \cdots Q_t = B,$$

再由定理 1 的推论可知 $A \cong B$.

例 4 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, 求 $A^{-1}B$.

解 事实上, 当 A 经过初等行变换变成 E , B 经过同样的初等行变换就变成了 $A^{-1}B$, 即

$$\begin{aligned} (A|B) &\xrightarrow{\text{初等行变换}} (E|A^{-1}B). \\ \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right) &\xrightarrow{r[3+1(-1)], r[3+2(1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 2 & 2 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{r[1+2(-1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 2 & 2 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{r[3(\frac{1}{2})]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 1 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{r[2+3(-1)], r[1+3(1)]} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 1 & 1 \end{array} \right), \end{aligned}$$

故

$$A^{-1}B = \begin{pmatrix} 1/2 & 1 & 0 \\ 1/2 & 0 & 1 \\ 1/2 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

第六节 矩阵的秩

对于一般的 $m \times n$ 阶矩阵 A , 不存在通常意义上的逆矩阵. 然而, 我们可以通过引入矩阵秩的概念来研究矩阵的性质, 这在下一章线性方程组的理论中, 有其十分重要的作用.

一、矩阵秩的概念

定义 1 设 A 是 $m \times n$ 矩阵, 在 A 中选取 k 行与 k 列 ($1 \leq k \leq \min\{m, n\}$), 位于交叉处的 k^2 个数按照原来的相对位置构成 k 阶行列式, 称为 A 的一个 k 阶子式, 记作 D_k .

显然, 对于给定的 k , 不同的 k 阶子式总共有 $C_m^k C_n^k$ 个.

例 1 在矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 6 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

中, 选定第 1, 3 行和第 3, 4 列, 则位于交叉位置的元素所组成的 2 阶行列式

$$\begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 0 & 5 \end{vmatrix},$$

就是 A 的一个 2 阶子式. 易见, A 共有 2 阶子式的个数为 $C_4^2 \cdot C_5^2 = 60$ 个.

定义 2 设 A 是 $m \times n$ 矩阵, 在矩阵 A 中有一个不等于零的 r 阶子式 D , 且所有 $r+1$ 阶子式 (如果存在的话) 全等于零, 则称 D 为矩阵 A 的最高阶非零子式, 数 r 称为矩阵 A 的秩, 记作 $R(A)$. 并规定零矩阵的秩等于 0.

由行列式的性质可知, 在 A 中当所有 $r+1$ 阶子式全等于零时, 所有高于 $r+1$ 阶的子式也全等于零, 因此矩阵 A 的秩 $R(A)$ 就是 A 中不等于零的子式的最高阶数.

由秩的定义可见:

(1) 若 A 是 $m \times n$ 矩阵, 则 $R(A) \leq \min\{m, n\}$;

(2) $k \neq 0$ 时, $R(kA) = R(A)$;

(3) $R(A^T) = R(A)$. 这是因为矩阵 A 的每一个子式的转置都是其转置矩阵 A^T 中的一个子式;

(4) 若矩阵 A 中有一个 r 阶子式不等于零, 则 $R(A) \geq r$; 若 A 中所有的 $r+1$ 阶子式全等于零, 则 $R(A) \leq r$;

(5) 对 n 阶方阵 A , 若 $|A| \neq 0$, 则 $R(A) = n$; 若 $|A| = 0$, 则 $R(A) < n$. 反之亦然.

注: 对于矩阵 $A_{m \times n}$, 若 $R(A) = m$, 称 A 为行满秩矩阵; 若 $R(A) = n$, 称 A 为列满秩矩阵.

对于方阵 $A_{n \times n}$, 若 $R(A) = n$, 称 A 为满秩矩阵 (可逆矩阵, 非奇异矩阵); 若 $R(A) < n$, 称 A 为降秩矩阵 (不可逆矩阵, 奇异矩阵).

例 2 $A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 8 & 2 \\ 2 & 12 & -2 & 12 \\ 1 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}$, 求 $R(A)$.

解 位于1,2行与1,2列处的一个2阶子式

$$D_2 = \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 2 & 12 \end{vmatrix} = 30 \neq 0,$$

计算知, 所有的3阶子式 $D_3 = 0$, 故 $R(A) = 2$.

例 3 已知矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & a \end{pmatrix}$$

的秩为3, 求 a 的值.

解 由于 $R(A) = 3$, 则 $|A| = 0$, 即

$$\begin{vmatrix} a & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & a \end{vmatrix} = (a+3) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & a \end{vmatrix} = (a+3) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & a-1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a-1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a-1 \end{vmatrix} \\ = (a+3)(a-1)^3 = 0.$$

由此得 $a = -3$ 或 $a = 1$.

当 $a = 1$ 时, 显然有 $R(A) = 1$.

当 $a = -3$ 时, A 的左上角的3阶子式

$$\begin{vmatrix} -3 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \end{vmatrix} = -16 \neq 0.$$

故当且仅当 $a = -3$ 时, $R(A) = 3$.

二、用初等变换求矩阵的秩

定理 1 初等变换不改变矩阵的秩.

证 (1) 交换矩阵 A 的某两行, 得到矩阵 B . 显然, B 的子式与 A 中对应的子式或者相同, 或者只差一个符号, 故 $R(A) = R(B)$.

(2) 用数 $k(k \neq 0)$ 乘矩阵 A 的某一行, 得到矩阵 B . 由于行列式的某一行乘以常数 $k(k \neq 0)$ 相当于 k 与行列式的乘积, 所以 B 与 A 中对应的子式或者相等, 或者是 A 的子式的 k 倍, 所以 $R(A) = R(B)$.

(3) 矩阵 A 的第 j 行的 k 倍加到第 i 行上去, 得到矩阵 B .

$$A = \begin{pmatrix} \cdots \\ \alpha_i \\ \cdots \\ \alpha_j \\ \cdots \end{pmatrix} \xrightarrow{r[i+j(k)]} \begin{pmatrix} \cdots \\ \alpha_i + k\alpha_j \\ \cdots \\ \alpha_j \\ \cdots \end{pmatrix} = B.$$

首先证明 $R(B) \leq R(A)$, 设 $R(A) = r$, 则有如下三种情形:

① $D_{r+1}^{(B)}$ (表示矩阵 B 的一个 $r+1$ 阶子式) 不含第 i 行: $D_{r+1}^{(B)} = D_{r+1}^{(A)} = 0$

② $D_{r+1}^{(B)}$ 含第 i 行, 不含第 j 行: $D_{r+1}^{(B)} = D_{r+1}^{(A)} \pm k D_{r+1}^{(A)} = 0$

③ $D_{r+1}^{(B)}$ 含第 i 行, 且含第 j 行: $D_{r+1}^{(B)} = D_{r+1}^{(A)} = 0$

故 B 中所有的 $r+1$ 阶子式 $D_{r+1}^{(B)} = 0$, 所以 $R(B) \leq r = R(A)$.

同理 $B \xrightarrow{r[i+j(-k)]} A$, 又有 $R(A) \leq R(B)$, 于是可得 $R(A) = R(B)$.

以上过程说明, 矩阵经过一次初等行变换, 矩阵的秩不会改变. 同理可证, 经过一次初等列变换, 矩阵的秩不会改变. 自然经过有限次初等变换, 矩阵的秩仍然不变. 总之, 初等变换不改变矩阵的秩.

推论 设 P, Q 分别为 m 阶和 n 阶可逆矩阵, 则对于任一 $m \times n$ 矩阵 A , 都有

$$R(PAQ) = R(A).$$

利用定义计算矩阵的秩, 需要由高阶到低阶考虑矩阵的子式, 当矩阵的行数与列数较多时, 按定义求秩是非常麻烦的. 定理 1 为我们提供了一个求秩的思路, 通过初等变换, 将 A 转化为一个容易求秩的矩阵 B . 为此, 下面给出行阶梯形矩阵的定义.

定义 3 满足下面两个条件的矩阵称为行阶梯形矩阵

- (1) 若有零行, 零行都在非零行的下方 (元素全为零的行称为零行, 否则称为非零行);
- (2) 从第一行起, 下面每一行自左向右第一个非零元素前面零的个数逐行增加.

定义 4 我们称矩阵 C 为行最简形矩阵, 它具有下列特征:

- (1) 是行阶梯形矩阵;
- (2) 各非零行的首非零元都是 1;
- (3) 每个首非零元所在列的其余元素都是 0.

例如

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

是行阶梯形矩阵.

例如

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

是行最简形矩阵.

定理 2 任何一个秩为 r 的矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 总可以经过有限次初等行变换化为行阶梯

形矩阵 B_r , 且 B_r 的非零行数为 r , 即

$$A \xrightarrow{\text{初等行变换}} B_r = \begin{pmatrix} b_1 & * & \cdots & * & c_{1r+1} & \cdots & c_{1n} \\ 0 & b_2 & \cdots & * & c_{2r+1} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & b_r & c_{rr+1} & \cdots & c_{rn} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

进一步, 非零行数为 r 的行阶梯形矩阵 B_r 可以经过有限次初等行变换 (至多交换两列)

化为行最简形矩阵 C_r , 即

$$B_r \xrightarrow{\text{初等行变换, 交换列}} C_r = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & d_{1r+1} & \cdots & d_{1n} \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & d_{2r+1} & \cdots & d_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & d_{rr+1} & \cdots & d_{rn} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_r & * \\ O & O \end{pmatrix}.$$

对 C_r 继续进行初等变换, 最终将化成标准形矩阵 D_r , 即

$$C_r \xrightarrow{\text{初等变换}} D_r = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}.$$

注：定理 2 中， D_r 称为矩阵 A 的标准形. 因此定理 2 又可叙述为：任何一个秩为 r 的矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 都可以通过初等变换化为标准形.

显然：

- (1) 等秩的同型矩阵有相同的标准形；
- (2) 可逆的 n 阶矩阵的标准形是 n 阶单位矩阵 E .

于是，由定理 1 和定理 2 可得如下推论：

推论 两个同型矩阵等价的充分必要条件是他们的秩相等.

实际上，行阶梯形矩阵的秩就是其非零行的行数，故行阶梯形矩阵的秩很容易判断. 由上述定理可知，矩阵都可以经过初等行变换化为阶梯形矩阵，因而可考虑借助初等变换来求矩阵的秩.

例 4 $A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 8 & 2 \\ 2 & 12 & -2 & 12 \\ 1 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}$, 求 $R(A)$.

解

$$A \xrightarrow{r[2+3(-2)], r[1+3(-2)]} \begin{pmatrix} 0 & -9 & 6 & -6 \\ 0 & 6 & -4 & 4 \\ 1 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r(1,3), r[3+2(\frac{3}{2})]} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 & 4 \\ 0 & 6 & -4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

已经经过初等行变换化为行阶梯形矩阵，且其非零行的行数为 2，故 $R(A) = 2$.

进一步经过初等变换将 A 化为了如下的行最简形矩阵，

$$\xrightarrow{r[2(\frac{1}{6})]} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & -2/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r[1+2(-3)]} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & -2/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

再经过初等列变换将 A 化为了如下的标准形矩阵，

$$\xrightarrow{c[3+1(-3)], c[4+1(-2)], c[3+2(\frac{2}{3})], c[4+2(\frac{-2}{3})]} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

*三、关于矩阵秩的一些重要结论

我们知道, $m \times n$ 矩阵 A 的秩有如下简单的不等式

$$R(A) \leq \min\{m, n\}.$$

下面讨论矩阵的乘积以及矩阵和的不等式.

定理 3 两矩阵乘积的秩不大于各因子矩阵的秩, 即 $R(AB) \leq \min\{R(A), R(B)\}$.

证 设 A, B 分别为 $m \times k$ 和 $k \times n$ 矩阵, 且 $R(A) = r$, 由定理 2 可知, 必有可逆矩阵

$P_{m \times m}, Q_{k \times k}$, 使得

$$PAQ = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix},$$

即

$$A = P^{-1} \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} Q^{-1},$$

于是,

$$AB = P^{-1} \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} Q^{-1} B,$$

令 $Q^{-1}B = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix}$, C_1 为 $r \times n$ 矩阵, 则

$$AB = P^{-1} \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} C_1 \\ O \end{pmatrix},$$

从而,

$$R(AB) = R\left(P^{-1} \begin{pmatrix} C_1 \\ O \end{pmatrix}\right) = R(C_1) \leq r = R(A).$$

同理 $R(AB) \leq R(B)$.

由以上结论, 可得 $R(AB) \leq \min\{R(A), R(B)\}$.

定理 4 设 A, B 均为 n 阶方阵, 则 $R(AB) \geq R(A) + R(B) - n$.

证 设 $R(A) = r$, $R(B) = s$, 由定理 2 可知, 必有 n 阶可逆矩阵 P_1, Q_1 及 P_2, Q_2 ,

使得

$$P_1 A Q_1 = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}, \quad P_2 B Q_2 = \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix},$$

于是, $P_1ABQ_2 = P_1AQ_1(Q_1^{-1}P_2^{-1})P_2BQ_2$. 令 $C = Q_1^{-1}P_2^{-1} = (c_{ij})_{n \times n}$, 则

$$\begin{aligned} P_1ABQ_2 &= \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1s} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{r1} & c_{r2} & \cdots & c_{rs} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{C}_{r \times s} & O \\ O & O \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

其中, 子矩阵 $\bar{C}_{r \times s} = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1s} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{r1} & c_{r2} & \cdots & c_{rs} \end{pmatrix}$ 是可逆矩阵 C 中划去后 $n-r$ 行和后 $n-s$ 列而得

到的矩阵. 因为任一矩阵每减少一行 (或以列), 其秩的减少不大于 1, 故有

$$R(\bar{C}_{r \times s}) \geq R(C) - [(n-r) + (n-s)] = r + s - n.$$

其中 $R(C) = n$, 因而

$$R(P_1ABQ_2) = R \begin{pmatrix} \bar{C}_{r \times s} & O \\ O & O \end{pmatrix} = R(\bar{C}_{r \times s}) \geq r + s - n,$$

即 $R(AB) \geq R(A) + R(B) - n$.

注: 从证明过程可知, 上述定理对 A, B 分别为 $m \times n$ 和 $n \times p$ 矩阵也成立. 因此有如下推论:

推论 设 A, B 分别为 $m \times n$ 和 $n \times p$ 矩阵, $AB = O$, 则 $R(A) + R(B) \leq n$.

定理 5 设 A, B 均为 $m \times n$ 矩阵, 则 $R(A+B) \leq R(A) + R(B)$. (证明略.)

例 5 设 A, B 均为 n 阶方阵, $ABA = B^{-1}$, E 为 n 阶单位矩阵, 证明:

$$R(E - AB) + R(E + AB) = n.$$

证 因为 $ABA = B^{-1}$, 所以 $ABAB = E$, 从而 $(E + AB)(E - AB) = O$, 由定理 4 的推论可知, $R(E - AB) + R(E + AB) \leq n$. 又 $(E - AB) + (E + AB) = 2E$, 由定理 5 可知 $R(E - AB) + R(E + AB) \geq R(2E) = n$, 因此 $R(E - AB) + R(E + AB) = n$.

习题二

1. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

- (1) 计算 $3A - B$, $2A + 3B$;
 (2) 若 X 满足 $A + X = B$, 求 X ;
 (3) 若 Y 满足 $(2A - Y) + 2(B - Y) = O$, 求 Y .

2. 计算下列矩阵的乘积:

(1) $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$; (2) $\begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}$;

(3) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$; (4) $\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$;

(5) $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$; (6) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$.

3. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix}$.

- (1) 计算 $2A + (BA^T)^T$;
 (2) 若 $2X + B = A^T A - X$, 求 X .

4. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$.

- (1) 计算 $AB - 2A$, $AB - BA$; (2) 问: $(A + B)(A - B) = A^2 - B^2$ 吗?

5. 判断下列命题是否正确并说明理由:

- (1) 若 $A^2 = A$, 则 $A = O$;

- (2) 若 $A^2 = A$, 则 $A = O$ 或 $A = E$;
- (3) 若 $AX = AY$, $A \neq O$, 则 $X = Y$;
- (4) 若 $A^2 = E$, 则 $A = \pm E$;
- (5) 设 A, E 为 n 阶方阵, 则 $(A+E)(A-E) = (A-E)(A+E)$;
- (6) 若矩阵 A 有一行为零, 则乘积矩阵 AB 也有一行为零.
- (7) 若矩阵 A 有一列为零, 则乘积矩阵 AB 也有一列为零.

6. 计算:

$$(1) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^3; \quad (2) \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^k \quad (k \text{ 为正整数});$$

$$(3) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \lambda & 1 \end{pmatrix}^k \quad (k \text{ 为正整数}).$$

7. 已知两个线性变换

$$\begin{cases} x_1 = 2y_1 + y_3, \\ x_2 = -2y_1 + 3y_2 + 2y_3, \\ x_3 = 4y_1 + y_2 + 5y_3. \end{cases} \quad \begin{cases} y_1 = -3z_1 + z_2, \\ y_2 = 2z_1 + z_3, \\ y_3 = -z_2 + 3z_3. \end{cases}$$

利用矩阵乘法, 求从 z_1, z_2, z_3 到 x_1, x_2, x_3 的线性变换.

8. 求与下列矩阵可交换的全体矩阵:

$$(1) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \quad (2) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

9. 证明:

- (1) 设 A, B 为 n 阶矩阵, 且 A 为对称阵, 则 $B^T AB$ 也是对称阵;
- (2) 若 A 和 B 都是 n 阶对称阵, 则 $A+B$, $A-2B$ 也是对称阵.

10. 设 A, B 都是 n 阶对称阵, 证明 AB 是对称阵的充分必要条件是 $AB = BA$.

11. (若 A 满足 $A^T = -A$, 则 A 称为反对称阵) 对于任意的 n 阶矩阵 A , 证明:

- (1) $A + A^T$ 是对称阵, $A - A^T$ 是反对称阵;
- (2) A 可表示为对称矩阵和反对称矩阵之和.

12. 判断下列命题是否正确并说明理由:

- (1) 设 A, B, E 为 n 阶方阵, 则行列式 $|A + BA| = 0$ 的充分必要条件是 $|A| = 0$ 或

$$|B + E| = 0;$$

(2) 设 A 为 $n \times 1$ 矩阵, B 为 $1 \times n$ 矩阵, 则 $|AB| = |A||B|$;

(3) 设 P 为可逆矩阵, 若 $B = P^{-1}AP$, 则 $|B| = |A|$;

(4) 若 A 为 n 阶方阵且 $A^{-1} = A^T$, 则 $|A| = \pm 1$.

13. 利用伴随矩阵法求下列矩阵的逆矩阵:

$$(1) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}; \quad (2) \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix};$$

$$(3) \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & -2 \\ 5 & -4 & 1 \end{pmatrix}; \quad (4) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

14. 利用逆矩阵, 求解下列方程组:

$$(1) \begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 2 \\ 3x_1 + 5x_2 + x_3 = 3 \end{cases}; \quad (2) \begin{cases} x_1 - x_2 - x_3 = 2 \\ 2x_1 - x_2 - 3x_3 = 1 \\ 3x_1 + 2x_2 - 5x_3 = 0 \end{cases}.$$

$$15. \text{ 设 } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ 满足 } A^*X = A^{-1} + 2X, \text{ 求 } X.$$

16. 证明下列命题:

(1) 若 A 和 B 都是同阶可逆矩阵, 则 $(AB)^* = B^*A^*$;

(2) 若 A 可逆, 则 A^* 可逆且 $(A^*)^{-1} = (A^{-1})^*$;

(3) 若 $|A| = 0$, 则 $|A^*| = 0$;

(4) $|A^*| = |A|^{n-1}$.

17. 解下列矩阵方程:

$$(1) X \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 3 & 2 \end{pmatrix};$$

$$(2) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}.$$

18. 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 1 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}$, 且满足 $AX = 2X + B$, 求矩阵 X .

19. A, B 均为 n 阶矩阵, 且 A 、 B 、 $A+B$ 均可逆, 证明:

$$(A^{-1} + B^{-1})^{-1} = B(A+B)^{-1}A.$$

20. 用矩阵分块法求 AB .

(1) $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 0 \\ 4 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 2 \end{pmatrix}$;

(2) $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & -2 \\ -1 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 5 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}$.

21. 设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 4 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$, k 为正整数, 求 $|A^k|$, A^4 .

22. 用矩阵分块的方法, 证明下列矩阵可逆, 并求其逆矩阵.

(1) $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$; (2) $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta & 0 & 0 & 0 \\ -\sin \theta & \cos \theta & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a & b \\ 0 & 0 & 0 & 1 & a \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

23. 用初等变换将下列矩阵化为等价标准形.

(1) $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 & 1 \\ 3 & 0 & 4 & -3 \end{pmatrix}$; (2) $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 & -4 & 3 \\ 3 & -3 & 5 & -4 & 1 \\ 2 & -2 & 3 & -2 & 0 \\ 3 & -3 & 4 & -2 & -1 \end{pmatrix}$.

24. 用初等变换求下列矩阵的逆矩阵:

(1) $\begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 3 & 2 & 3 \end{pmatrix}$; (2) $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

25. 求下列矩阵的秩:

$$(1) \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix}; \quad (2) \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix};$$

$$(3) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & -2 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \\ 3 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad (4) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & 3 & 3 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}.$$

26. 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} k & 1 & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 & 1 \\ 1 & 1 & k & 1 \\ 1 & 1 & 1 & k \end{pmatrix}$ 的秩 $R(A) = 3$, 则 $k = \underline{\hspace{2cm}}$.

26. 已知

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} (1 \quad -1 \quad 0); \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & a & 2 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

若 $R(AB + B) = 2$, 求 a .

27. 求 n 阶矩阵 $A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & a & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & a & \cdots & 1 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & a \end{pmatrix}$ 的秩. [讨论参数]

28. 设 A 为 n 阶矩阵, E 为 n 阶单位矩阵, 且 $A^2 - A = 2E$, 则

$$R(2E - A) + R(E + A) = n.$$

29. 设 A 为 n 阶矩阵, A^* 为 A 的伴随矩阵, 证明

$$R(A^*) = \begin{cases} n, & r(A) = n, \\ 1, & r(A) = n-1, \\ 0, & r(A) < n-1. \end{cases}$$

综合习题二

一、选择题

1. 初等矩阵 ().

(A) 相乘仍为初等阵; (B) 相加仍为初等阵; (C) 都可逆; (D) 以上都不对.

2. 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 & a_1b_4 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 & a_2b_4 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 & a_3b_4 \\ a_4b_1 & a_4b_2 & a_4b_3 & a_4b_4 \end{pmatrix}, \quad a_i \neq 0, \quad b_i \neq 0 \quad (i=1,2,3,4),$$

则 $r(A) = ()$.

(A) 1; (B) 2; (C) 3; (D) 4.

3. $(BC^T - E)^T(AB^{-1})^T + [(BA^{-1})^T]^{-1} = ()$.

(A) CA^T ; (B) $BC^TB^{-1}A^T$; (C) $C^TB^TA^{-1}$; (D) C .

4. 设 A, B 为 n 阶方阵, 满足等式 $AB = O$, 则必有 ().

(A) $A = O$ 或者 $B = O$; (B) $A + B = O$;

(C) $|A| = 0$ 或者 $|B| = 0$; (D) $|A| + |B| = 0$.

5. 设 A, B 为 $n(n \geq 2)$ 阶方阵, 则必有 ().

(A) $|A + B| = |A| + |B|$; (B) $|AB| = |BA|$;

(C) $\|A\|B\| = \|B\|A\|$; (D) $|A - B| = |B - A|$.

6. 设 n 阶方阵 A, B, C 满足关系式 $ABC = E$, 其中 E 是 n 阶单位矩阵, 则必有 ().

(A) $ACB = E$; (B) $CBA = E$; (C) $BAC = E$; (D) $BCA = E$.

7. 设 $A = \begin{pmatrix} & & A_1 \\ & A_2 & \\ A_3 & & \end{pmatrix}$ 为 n 阶方阵, 其中 A_1, A_2, A_3 分别为 n_1, n_2, n_3 阶方阵, 且

$n_1 + n_2 + n_3 = n$, $|A| \neq 0$, 则 $A^{-1} = ()$.

(A) $\begin{pmatrix} & & A_1^{-1} \\ & A_2^{-1} & \\ A_3^{-1} & & \end{pmatrix}$; (B) $\begin{pmatrix} A_1^{-1} & & \\ & A_2^{-1} & \\ & & A_3^{-1} \end{pmatrix}$;

$$(C) \begin{pmatrix} & & A_3^{-1} \\ & A_2^{-1} & \\ A_1^{-1} & & \end{pmatrix}; \quad (D) \begin{pmatrix} A_3^{-1} & & \\ & A_2^{-1} & \\ & & A_1^{-1} \end{pmatrix}.$$

8. 设 A 为 n 阶方阵, 且 A 的行列式 $|A| = a \neq 0$, 而 A^* 是 A 的伴随矩阵, 则 $|A^*|$ 等于 ().

- (A) a ; (B) $1/a$; (C) a^{n-1} ; (D) a^n .

9. 设 A, B 为 $n(n \geq 2)$ 阶方阵, 则必有 ().

- (A) 若 A, B 可逆, 则 $A+B$ 可逆; (B) 若 A, B 可逆, 则 AB 可逆;
(C) 若 $A+B$ 可逆, 则 $A-B$ 可逆; (D) 若 $A+B$ 可逆, 则 A, B 可逆.

10. 设 A 为 $m \times n$ 阶矩阵, C 为 n 阶可逆矩阵, 矩阵 A 的秩为 r , 矩阵 $B = AC$ 的秩为 r_1 , 则 ().

- (A) $r > r_1$; (B) $r < r_1$; (C) $r = r_1$; (D) r, r_1 的关系依 C 而定.

二、填空题

1. A, B 均是 n 阶对称矩阵, 则 AB 是对称矩阵的充要条件是_____.

2. A, B 均是 n 阶方阵, 则积 AB 是可逆矩阵的充要条件是_____.

3. 矩阵 A 经过有限次初等行变换后变成矩阵 B , 则 A 与 B _____.

4. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -3 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$, 则 $A^{-1} =$ _____, $(A^*)^{-1} =$ _____.

5. 若 4×4 阶矩阵 A 的行列式 $|A| = 3$, A^* 是 A 的伴随矩阵, 则 $|A^*| =$ _____.

6. A 为 $n \times n$ 阶矩阵, 且 $A^2 - 3A + 2E = O$, 则 $A^{-1} =$ _____.

7. 若矩阵 A 中有一个 r 阶子式 $D \neq 0$, 且 A 中所有的 $r+1$ 阶子式等于 0, 则 $r(A) =$ _____.

8. 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, $E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 则逆矩阵 $(A - 2E)^{-1} =$ _____.

9. 设 A 和 B 为可逆矩阵, $X = \begin{pmatrix} O & A \\ B & O \end{pmatrix}$ 为分块矩阵, 则 $X^{-1} =$ _____.

10. 设 A 为 m 阶方阵, B 为 n 阶方阵, 且 $|A| = a, |B| = b, C = \begin{pmatrix} O & A \\ B & O \end{pmatrix}$, 则

$|C| =$ _____.

11. 设 $A = (1 \ 2 \ 3), B = (1 \ 1 \ 1)$, 则 $(A^T B)^{100} =$ _____.

12. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 4 & t & 3 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, B 为 3 阶非零矩阵, 且 $AB = O$, 则 $t =$ _____.

三、计算题

1. 设 $A = (a_{ij})_{3 \times 3}$, A_{ij} 是 a_{ij} 的代数余子式, 且 $A_{ij} = a_{ij} (i, j = 1, 2, 3)$, $a_{11} \neq 0$, 求 $|A|$.

2. 设 A 为 n 阶方阵, $AA^T = E$, 且 $|A| < 0$, 求 $|A + E|$.

3. 设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ -3 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 求 $|9(A^{-1}B^T)^4|$.

4. 设矩阵 A 和 B 满足如下关系式 $AB = A + 2B$, 其中 $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$, 求矩阵 B .

5. 设 4 阶矩阵

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

且矩阵 A 满足关系式 $A(E - C^{-1}B)^T C^T = E$, 其中 E 为 4 阶单位矩阵, C^{-1} 表示 C 的逆

矩阵, C^T 表示 C 的转置矩阵, 将上述关系式化简, 并求矩阵 A .

6. 已知 $AP = PB$, 其中

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

求 \mathbf{A} , \mathbf{A}^5 .

7. 设矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 矩阵 \mathbf{X} 满足 $\mathbf{AX} + \mathbf{E} = \mathbf{A}^2 + \mathbf{X}$, 其中 \mathbf{E} 为 3 阶单位矩阵,

试求出矩阵 \mathbf{X} .

8. 若 3 阶方阵 \mathbf{A} 的伴随矩阵为 \mathbf{A}^* , 且 $|\mathbf{A}| = \frac{1}{2}$, 求 $|(3\mathbf{A})^{-1} - 2\mathbf{A}^*|$ 的值.

四、证明题

1. 已知 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}$, 证明 $\mathbf{A}^2 = l\mathbf{A}$, 并求 l .

2. 设 n 阶矩阵 \mathbf{A} 和 \mathbf{B} 满足条件 $\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{AB}$.

(1) 证明 $\mathbf{A} - \mathbf{E}$ 为可逆矩阵, 其中 \mathbf{E} 是 n 阶单位矩阵;

(2) 已知 $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, 求矩阵 \mathbf{A} .

3. 已知对于 n 阶方阵 \mathbf{A} , 存在自然数 k , 使得 $\mathbf{A}^k = \mathbf{O}$. 试证明矩阵 $\mathbf{E} - \mathbf{A}$ 可逆,

写出其逆矩阵的表达式. (\mathbf{E} 为 n 阶单位方阵)

4. 设 \mathbf{A} 为 n 阶方阵, 证明存在一可逆矩阵 \mathbf{B} 及一幂等矩阵 \mathbf{C} (即 $\mathbf{C} = \mathbf{C}^2$), 使 $\mathbf{A} = \mathbf{BC}$.

5. 设 \mathbf{A} 为 n 阶可逆矩阵, 将 \mathbf{A} 的第 i 行与第 j 行对换后得到矩阵 \mathbf{B} , 证明 \mathbf{B} 可逆, 并求 \mathbf{AB}^{-1} .

6. 设 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_1 & & & \\ & a_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_n \end{pmatrix}$, 其中 $a_i \neq a_j (i \neq j; i, j = 1, 2, \dots, n)$. 证明: 与 \mathbf{A} 可交换

的只能是对角矩阵.