### **Aulas 11 e 12**

- Noções gerais sobre organização de barramentos de dados
- Protocolos síncrono, semi-síncrono e "handshaken"
- Ligação entre endereçamento e transferência de dados: Microciclo e "Merged"
- Multiplexagem entre endereços e dados
- Ciclos com transferências múltiplas: "Read-Modify-Write", "Read-After-Write", "Block transfer"
- Barramentos "Multi-Master"
- Políticas e tipos de arbitragem

José Luís Azevedo, Arnaldo Oliveira, Tomás Silva, Bernardo Cunha

# Introdução (1)

- Barramentos: interligação dos blocos de um sistema de computação
  - CPU, memória, unidades de I/O

#### • Barramento de dados:

- Assegura a transferência de informação entre os blocos
- O número de linhas (largura do barramento) determina quantos bits podem ser transferidos simultaneamente; a largura do barramento é um fator determinante no desempenho do sistema

#### Barramento de endereços:

- Especifica a origem/destino da informação
- O número de linhas determina a capacidade máxima de memória que o sistema pode ter (2<sup>N</sup> palavras, sendo N o número de bits do barramento de endereços)

#### • Barramento de controlo:

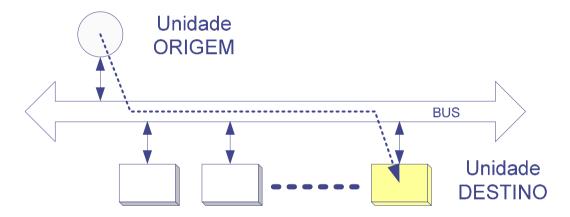
 Composto por sinais que especificam operações e sinalizam eventos ou condições de múltiplas naturezas

# Introdução (2)

- Tipos de dispositivos ligados a um barramento:
  - Master Dispositivo que pode iniciar e controlar uma transferência de dados (exemplos: Processador, Módulo de I/O com DMA)
  - Slave Dispositivo que só responde a pedidos de transferências de dados, i.e., não tem capacidade para iniciar uma transferência (exemplos: Memória, Módulo de I/O sem DMA)
- Barramento de um só Master: só há um dispositivo no barramento com capacidade iniciar e controlar transferências de informação
- Barramento Multi-Master: mais que um dispositivo capaz de iniciar e controlar transferências de informação (exemplos: vários CPUs, 1 ou mais controladores de DMA, um ou mais módulos de I/O com DMA)
- Barramento paralelo: os dados são transmitidos em paralelo (através de N Linhas)
- Barramento série: os dados são transmitidos em série (sequencialmente no tempo) através de 1 única linha de comunicação

# Introdução (3)

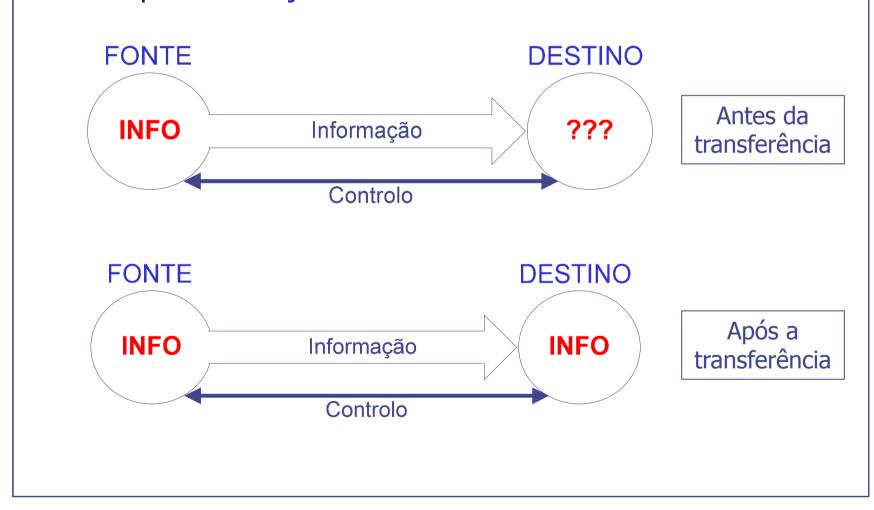
- Em geral os sistemas computacionais são compostos por diversas unidades que necessitam de trocar informação entre si
- A topologia em barramento permite que diversos módulos compartilhem a mesma ligação física (desde que os requisitos elétricos e físicos sejam respeitados)



- A partilha de um recurso (barramento) requer ainda um protocolo para seleção dos interlocutores
- A seleção do interlocutor é tipicamente efetuada através de um mecanismo de endereçamento

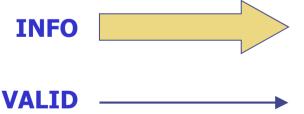
## Transferência ponto a ponto

• O processo de transferência de informação pode ser descrito como uma sequência de **ações elementares**.



# Transferência ponto a ponto

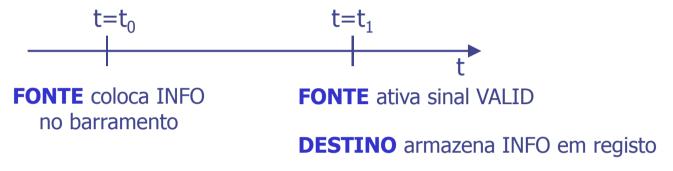
- Protocolo da ligação:
  - Especifica a sequência de ações elementares que coordenam a informação e o respetivo controlo
  - A ativação de cada ação elementar do protocolo está associada com o estado ou mudança de estado de uma variável booleana (sinal)
  - Essa variável pode estar associada a uma linha física ou estar codificada: N linhas podem servir para codificar 2<sup>N</sup> ações.
- Ciclo:
  - Sequência completa de ações elementares que permitem transferir uma "unidade" de informação da fonte para o destino.
- Exemplo:



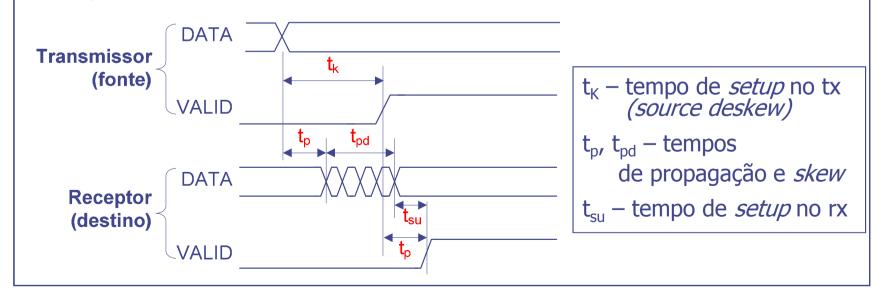
• VALID: Sinal ativado pela fonte e usado pelo destino para armazenar INFO. É ativado quando as linhas de INFO já estão estáveis.

# Transferência ponto a ponto

• Fluxo de ações elementares numa transferência:

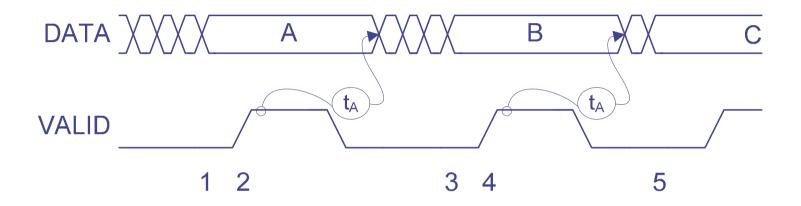


• Diagrama temporal:



# Transferência múltipla SÍNCRONA

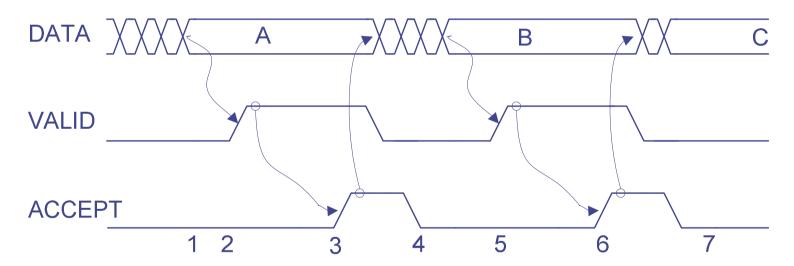
• Não utiliza sinais de reconhecimento (i.e. não há qualquer sinal que indique que a informação tenha sido consumida pelo destino)



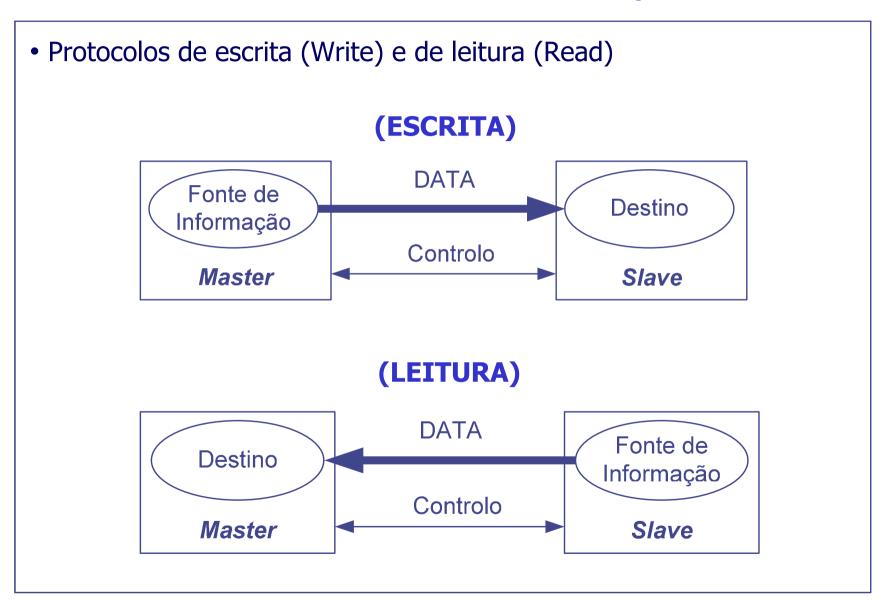
- A lógica de controlo da FONTE assume que a informação foi armazenada pelo DESTINO ao fim de um tempo t<sub>A</sub>
- A FONTE tem controlo total das temporizações, sincronizando a transferência
- O que acontece se o DESTINO se atrasar ou n\u00e3o existir?
- Sistemas heterogéneos têm que ser dimensionados de acordo com a velocidade da unidade mais lenta

# Transferência múltipla ASSÍNCRONA ("handshaken")

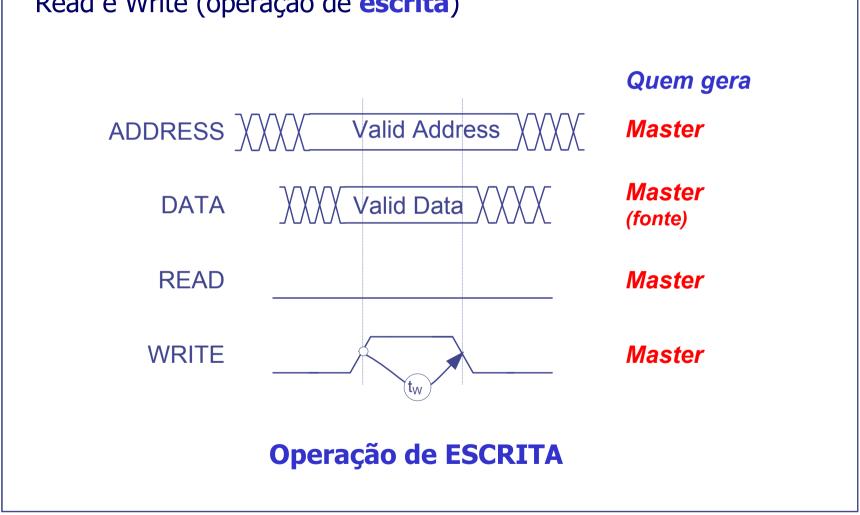
- Utiliza sinais de protocolo para assegurar a correta troca de informação entre a origem e o destino
- Pode ser utilizada na comunicação com dispositivos muito lentos (quando o tempo que decorre desde o pedido da operação até à sua conclusão é longo e variável)



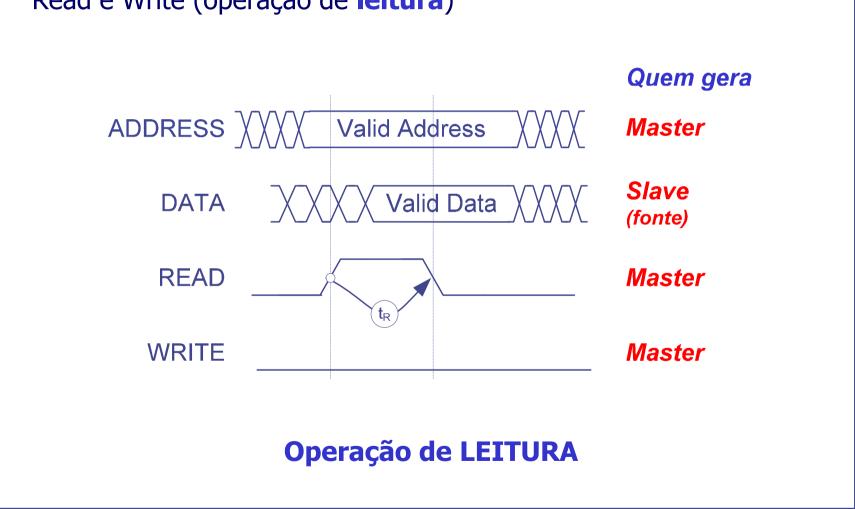
- Sinal "ACCEPT", ativado pelo DESTINO (**Significado**: informação já foi usada / armazenada pode ser retirada pela FONTE)
- Cooperação entre a FONTE e o DESTINO ("handshaking")



 Exemplo de protocolo síncrono com sinais independentes de Read e Write (operação de escrita)



• Exemplo de **protocolo síncrono** com **sinais independentes** de Read e Write (operação de **leitura**)



• Exemplo de **protocolo** "handshaken", com sinais de Read e Write independentes Quem gera **ADDRESS** Valid Address Master Valid Data DATA Master **READ** Master Master **WRITE** Slave **ACK** Operação de ESCRITA ACK = acknowledge (o mesmo que "accept")

• Exemplo de **protocolo** "handshaken", com sinais de Read e Write independentes Quem gera **ADDRESS** Valid Address Master Valid Data DATA Slave Master READ **WRITE** Master Slave **ACK** Operação de LEITURA • ACK = acknowledge (significa "informação válida disponível no barramento")

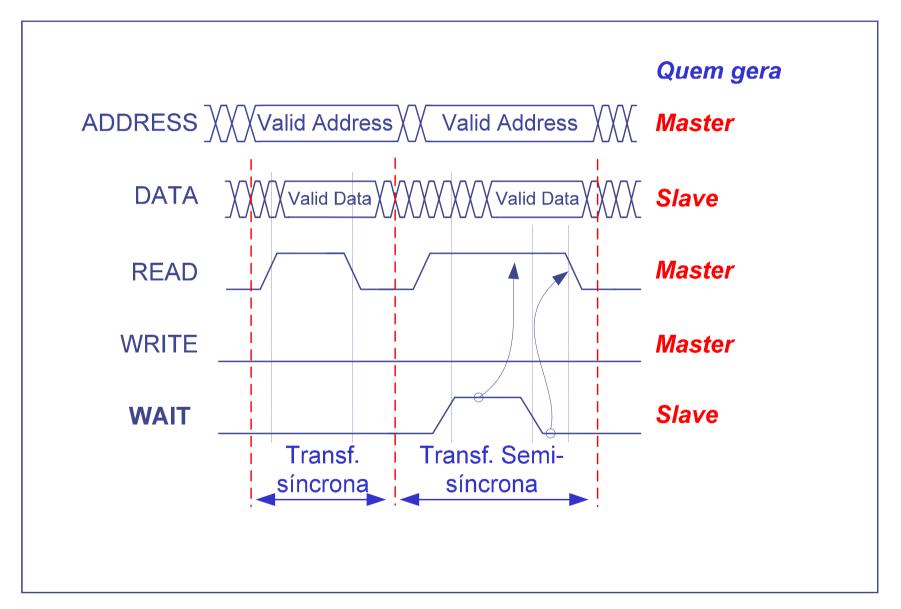
 Protocolo síncrono com sinalização por sinal único (escrita): Quem gera ADDRESS Valid Address Master Valid Data DATA Master READ / WRITE\ Master **STROBE** Master **Operação de ESCRITA** 

 Protocolo síncrono com sinalização por sinal único (leitura): Quem gera ADDRESS XX Valid Address Master DATA Slave READ / WRITE\ Master **STROBE** Master Operação de LEITURA

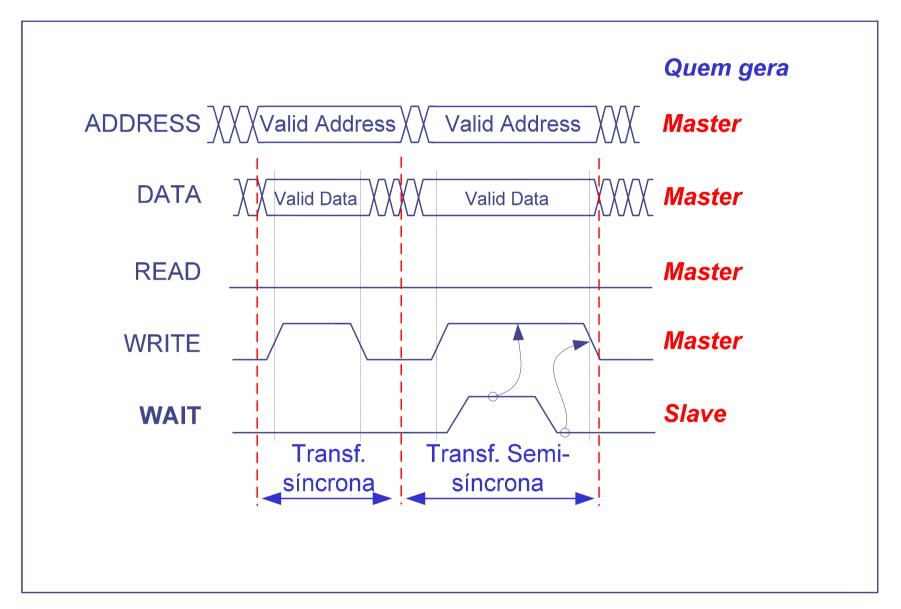
### Protocolo semi-síncrono

- Protocolo síncrono é simples mas demasiado rígido para certas aplicações (a unidade mais lenta determina a máxima frequência a que o sistema pode funcionar)
- Protocolo "handshaking" é versátil em termos de requisitos temporais mas implica:
  - uma interface mais complexa no *slave*
  - um número elevado de linhas de controlo
- Solução intermédia protocolo semi-síncrono:
  - Opera, por defeito, de forma síncrona mas torna-se "handshaken" quando houver um pedido explícito, por parte do slave, para alteração da temporização das ações
  - Um dispositivo lento pode, através da ativação de um sinal adequado, atrasar a conclusão da operação; no caso em que o sinal não é ativado a transferência é síncrona (só os dispositivos lentos necessitam de ativar esse sinal)
- O protocolo semi-síncrono permite a coexistência de dispositivos rápidos e de dispositivos lentos no mesmo sistema

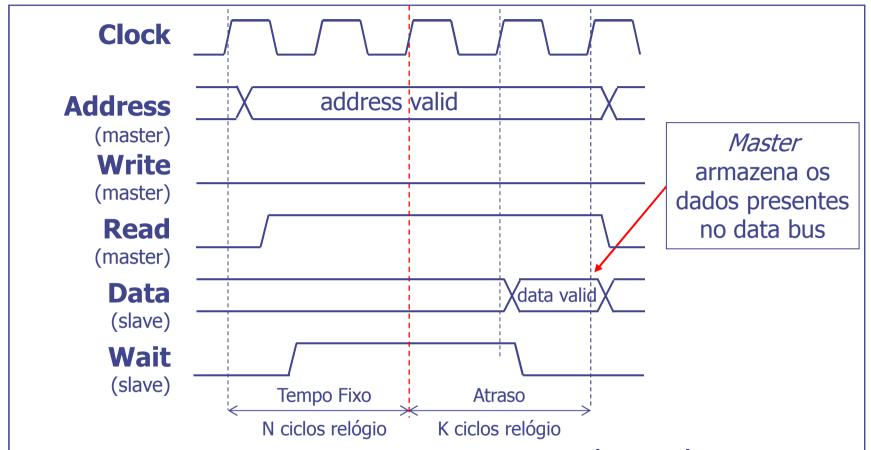
### Protocolo semi-síncrono – Leitura



### Protocolo semi-síncrono – Escrita



# Transferência semi-síncrona (exemplo)



• O *master* atrasa a escrita dos dados; o atraso é um múltiplo do período de relógio: os ciclos de relógio correspondentes ao "atraso" introduzido designam-se por **wait-states** (2 *wait-states*, no exemplo da figura, i.e. K=2)

# Comparação sumária

#### Complexidade:

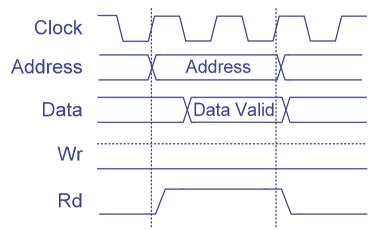
• Protocolos síncronos são mais simples que os *handshaken* 

#### Velocidade:

- Protocolos síncronos:
  - Potencialmente os mais rápidos desde que todas as unidades operem à mesma velocidade
  - Sistemas heterogéneos têm que ser desenhados de acordo com a velocidade da unidade mais lenta
- Protocolos *handshaken* permitem que cada unidade seja operada à máxima velocidade (à custa de uma maior complexidade das unidades)
- Protocolos **semi-síncronos** exibem características semelhantes aos protocolos síncronos

### Exercício

 Considere-se um CPU que suporta transferências de tipo síncrono e de tipo semi-síncrono. O CPU funciona a uma frequência de 500 MHz e o ciclo de leitura pode ser descrito no diagrama temporal



 Pretende-se ligar a este CPU uma memória RAM com um tempo de acesso de 7 ns (tempo que decorre desde que a memória é selecionada até que a informação fica disponível no data bus)

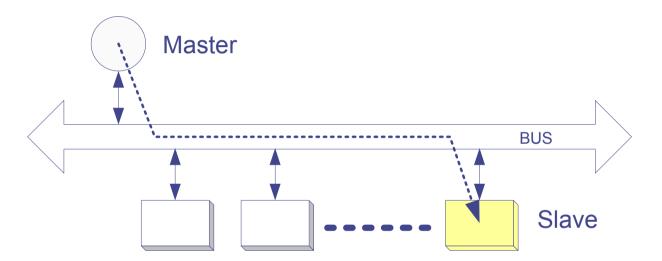
Q1: É possível a utilização de uma transferência de tipo síncrono no acesso a esta memória?

Q2: No caso de não ser possível, pode-se recorrer a uma transferência de tipo semi-síncrono. Qual o número de wait-states que é necessário introduzir para que a operação decorra com sucesso, considerando um atraso de propagação no descodificador de endereços de 0 ns

Q3: A questão anterior, considerando um atraso de propagação no descodificador de endereços de 1.1 ns

## Endereçamento

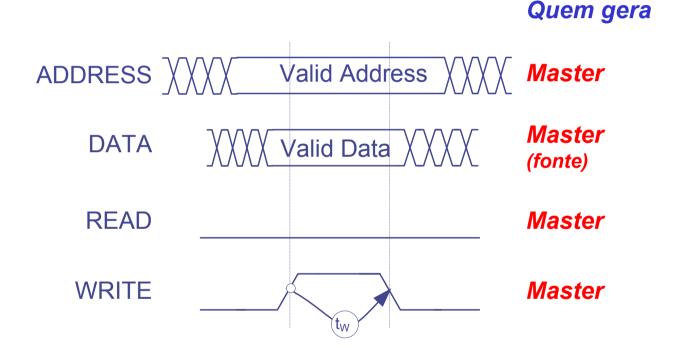
 Durante uma operação de transferência de dados, a seleção do interlocutor é feita através de endereçamento



- Ligação entre endereçamento e transferência de dados:
  - O endereçamento tem de ser efetuado sempre antes da transferência de dados (pode ou não ser mantido durante a mesma)
  - Podem existir sinais separados para ações de endereçamento e transferência de dados ou pode haver partilha de sinais

### Endereçamento e transferência de dados – "MERGED"

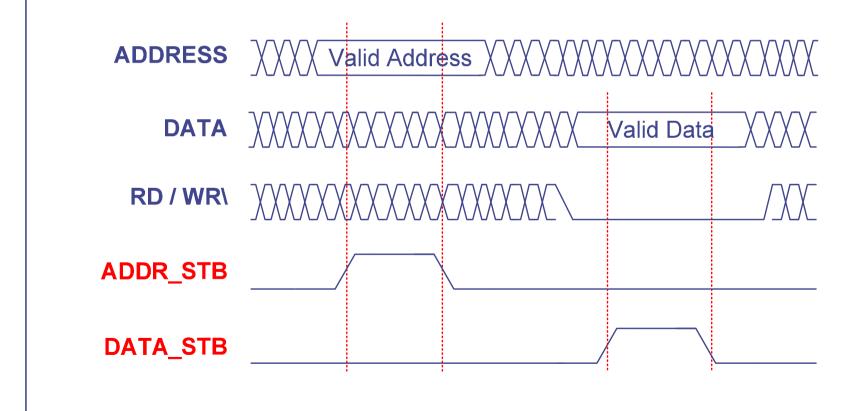
• Fase de endereçamento engloba a transferência de dados



Exemplo de um ciclo de escrita com protocolo síncrono

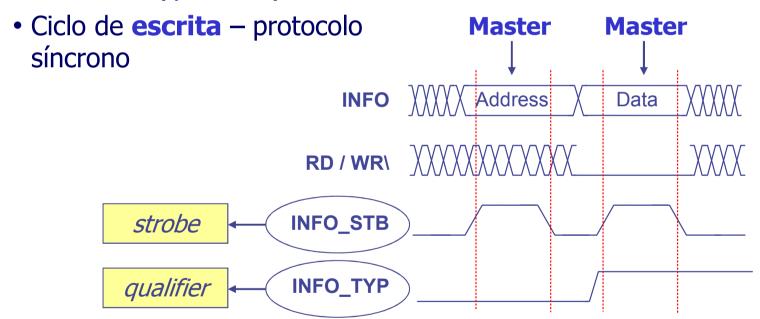
### Endereçamento e transferência de dados – "MICROCICLO"

- O endereçamento e a transferência de dados são tratadas como operações autónomas com sinais de controlo e informação separados
- Exemplo de um ciclo de escrita com protocolo síncrono



## Multiplexagem de endereços e dados

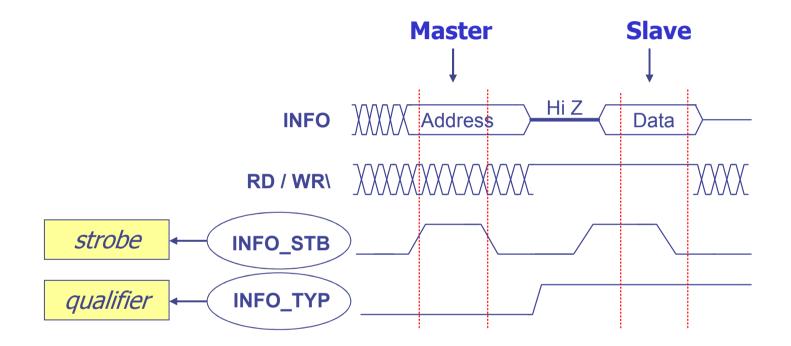
- Utilização das mesmas linhas físicas para envio de endereços e dados, em intervalos de tempo temporalmente disjuntos
- Adicionam-se sinais para indicação do tipo de informação que circula nas linhas (qualifiers)



• INFO\_TYP é um "qualifier": distingue dados de endereços (neste exemplo, INFO\_TYP= $0 \rightarrow$  endereços, INFO\_TYP= $1 \rightarrow$  dados)

## Multiplexagem de endereços e dados

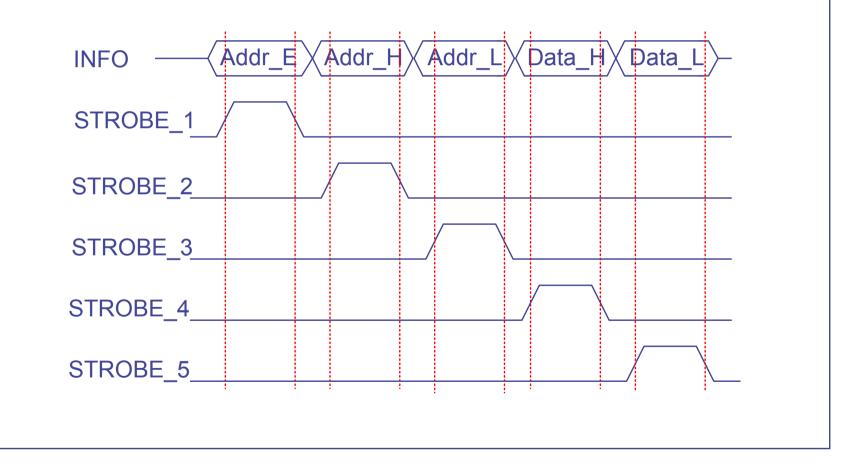
Ciclo de leitura (protocolo síncrono)



• INFO\_TYP é um *qualifier*: distingue dados de endereços

## Multiplexagem de endereços e dados

- Multiplexagem com *strobes* independentes
- Um *strobe* para cada tipo de informação (validação e identificação simultâneas)



# Ciclos com transferências múltiplas

- Read-Modify-Write (operação atómica, indivisível)
  - Permite, por exemplo, modificação parcial de bits
  - Acesso duplo com um só endereçamento
  - Primeiro leitura, segundo escrita
  - Os processadores modernos têm instruções especiais que usam este modo de transferência atómica de informação (por exemplo, para trocar o conteúdo de um registo com uma posição de memória)
  - Em sistemas com mais de um processador/core, este tipo de transferência é usado como primitiva de sincronização (por exemplo, semáforos).

#### Read-After-Write

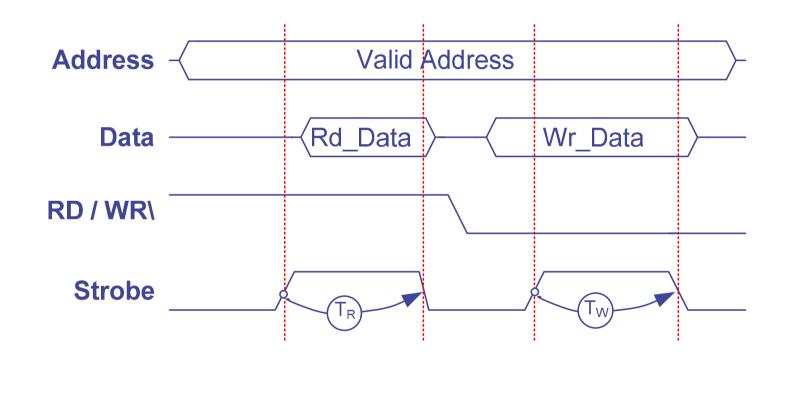
- Acesso duplo com um só endereçamento
- Primeiro escrita, segundo leitura (para verificação)

#### Block

• Acesso múltiplo incremental, iniciado por um endereçamento

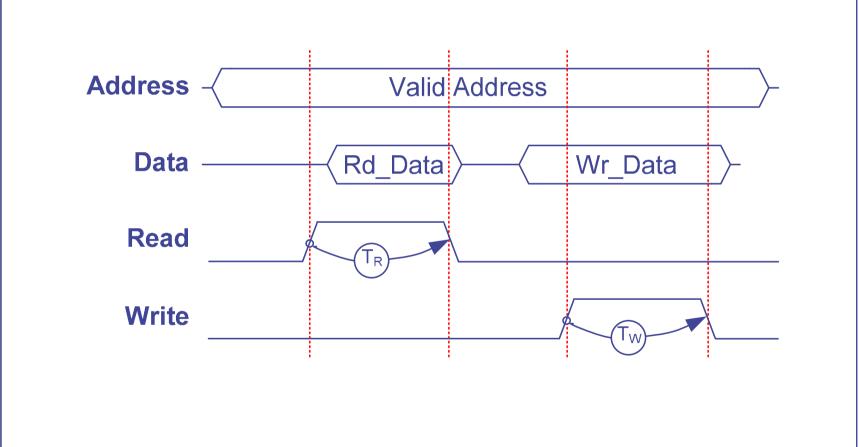
### Ciclos com transferências múltiplas – "Read-Modify-Write"

• Exemplo: protocolo síncrono, sinal único para sinalização Read / Write



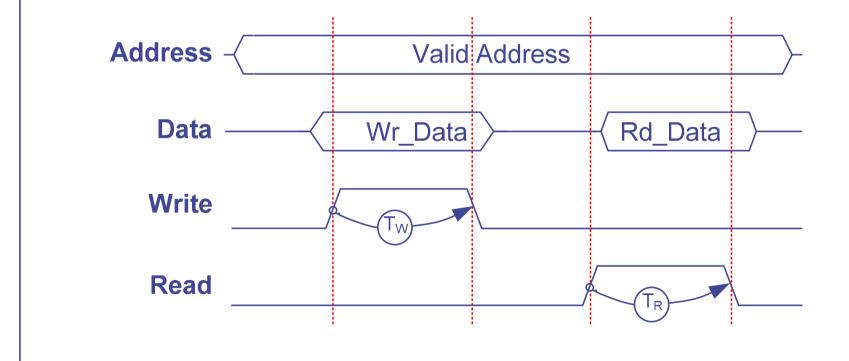
### Ciclos com transferências múltiplas – "Read-Modify-Write"

• Exemplo: protocolo síncrono, sinais de Read e Write independentes



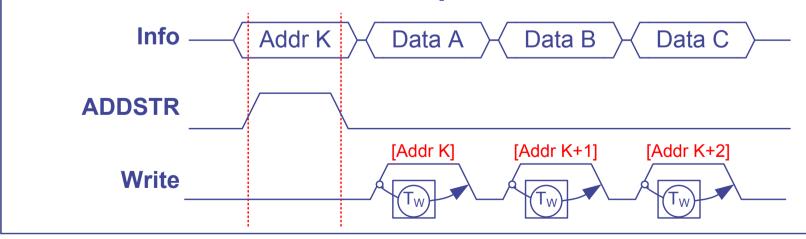
### Ciclos com transferências múltiplas – "Read-After-Write"

- Acesso duplo com um só endereçamento
- Primeiro escrita, depois leitura (para verificação)
- Exemplo: protocolo síncrono, sinais de Read e Write independentes



# Ciclos com transferências múltiplas – "Block"

- Um ciclo com protocolo do tipo "block transfer" permite a transferência de um bloco de dados (n bytes/words) com apenas 1 ciclo de endereçamento
- Neste modo de transferência, a primeira transferência inclui um ciclo de endereçamento e as transferências subsequentes apenas incluem ciclos de dados.
- O slave é responsável pelo incremento do endereço após cada ciclo de dados (de modo a que a transferência se processe em endereços consecutivos)
- Exemplo: escrita com protocolo síncrono e endereçamento microciclo em barramento multiplexado



## Tipos de Barramentos

#### Barramentos síncronos

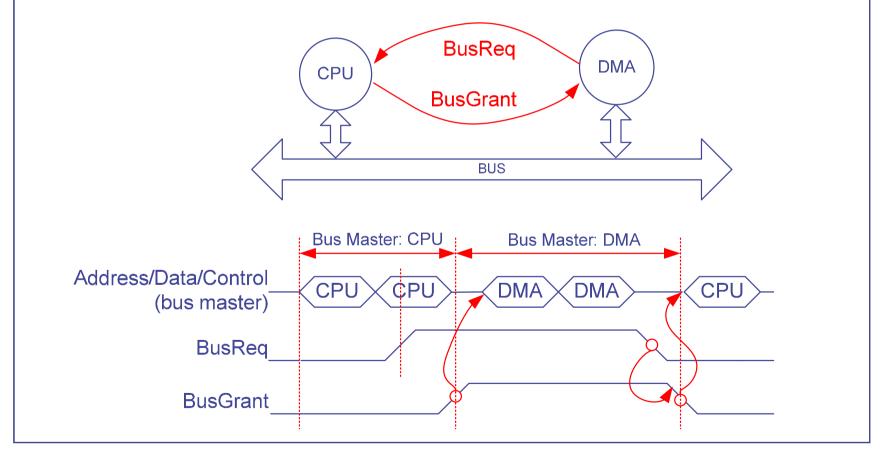
- O barramento inclui um sinal de relógio
- Protocolo de comunicação síncrono ou semi-síncrono
- Todos os dispositivos têm de ser capazes de processar os sinais à frequência do relógio do barramento
- Dispositivos mais lentos limitam a taxa de transferência no barramento

#### Barramentos assíncronos

- O barramento não inclui um sinal de relógio
- Protocolo de comunicação "handshaken"
- Permite a ligação de uma grande variedade de dispositivos operando com relógios de diferentes frequências
- Módulos de interface podem responder ao seu próprio ritmo mais fácil acomodar periféricos com diferentes tempos de resposta

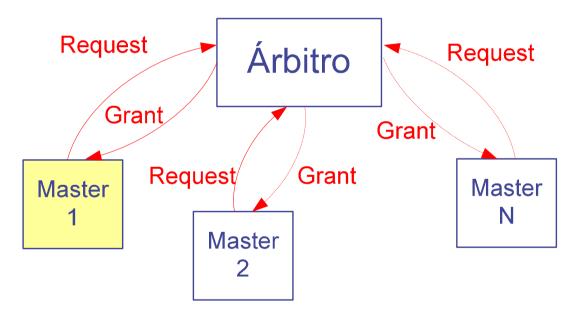
### Barramentos "Multi-Master"

- Mais do que uma unidade capaz de iniciar e controlar transferências de dados (master)
- E.g.: múltiplos DMA, múltiplos processadores



## Barramentos "Multi-Master" – Arbitragem

- Apenas um *master* pode estar ativo em cada instante o barramento é um recurso partilhado
- É necessário um **mecanismo de arbitragem** para decidir qual o *master* que assume o controle do barramento



 Árbitro: entidade que faz a gestão do acesso ao barramento, garantindo a <u>exclusão mútua</u>

## Tipos de arbitragem

#### Centralizada:

- A arbitragem é feita por um único dispositivo no barramento (pode ser o microprocessador ou outro dispositivo que apenas realiza essa tarefa)
- Exemplo: *masters* organizados numa estrutura "daisy-chain": entrada do árbitro é uma linha de "Bus Request" única para todos os *masters*; árbitro responde com um sinal de "Bus Grant" que é propagado pelos *masters* até ao que fez o pedido

#### Distribuída:

- Os mecanismos de atribuição do barramento estão integrados nos potenciais utilizadores. Ou seja, todos os *masters* ligados ao barramento que pretendam ter acesso participam na seleção do próximo "bus master"
- Exemplo: barramento CAN

### Barramentos "Multi-Master" – Conceitos

#### • "Starvation":

um elemento não tem acesso ao barramento devido a constantes pedidos provenientes de elementos de prioridade superior

#### "Fair":

um sistema de arbitragem que garante o acesso ao barramento por todos os elementos, evitando "starvation". Pode basear-se numa das seguintes técnicas:

- Aumento da prioridade dos elementos que esperaram para além de um dado intervalo
- Diminuição da prioridade dos elementos já servidos
- Redistribuição das prioridades de forma regular ou aleatória
- Não aceitação de novos pedidos até os pendentes serem satisfeitos

("**Fairness**" - até um dispositivo com a mais baixa prioridade não deverá ficar impedido de aceder ao barramento)

# Políticas de arbitragem

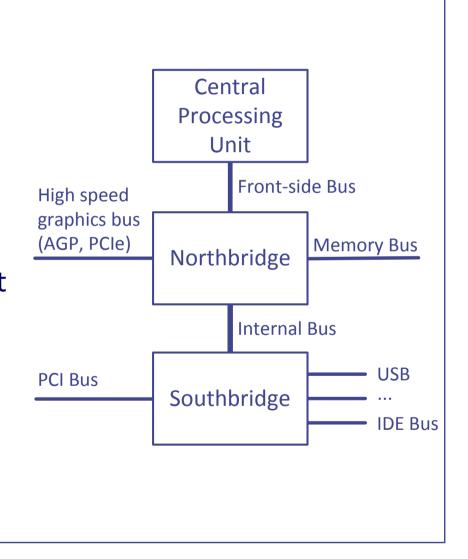
- <u>Prioridades Fixas</u>: Quando existem pedidos "simultâneos" o barramento é atribuído ao elemento de maior prioridade. A prioridade (estática) é um parâmetro de configuração do sistema
- <u>Round-Robin</u>: acesso ao barramento é atribuído rotativamente um *master* quando termina a transferência passa o controlo ao *master* seguinte
- <u>Prioridades dinâmicas</u>: As prioridades mudam ao longo do tempo, para evitar problemas tais como a impossibilidade de acesso por parte dos elementos menos prioritários (*starvation*).
  - FIFO ou FCFS:
    (First-In-First-Out ou First-Come-First-Served) os elementos são ordenados por ordem do pedido e o barramento é atribuído por ordem de chegada

## Hierarquia de barramentos

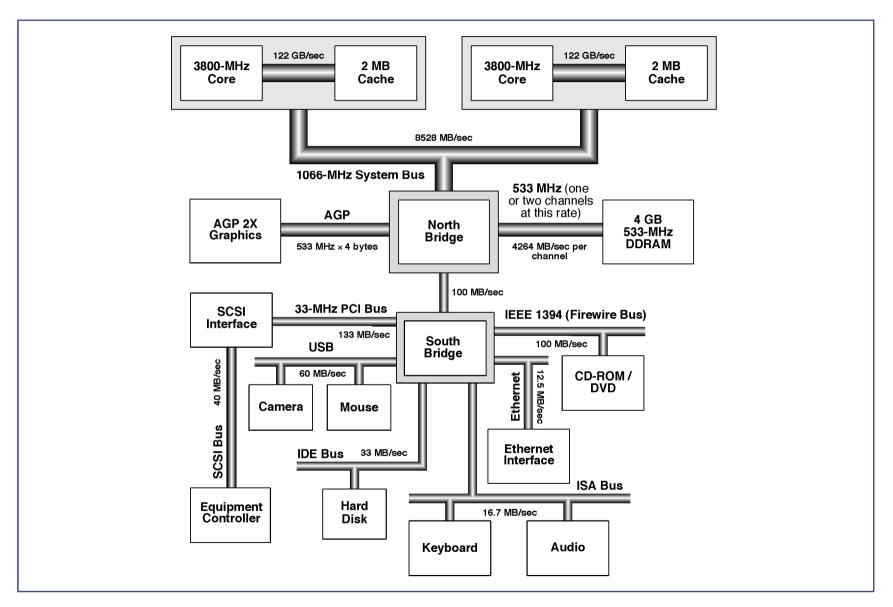
- Se um grande número de dispositivos estiver ligado ao mesmo barramento o desempenho global do sistema degrada-se:
  - Mais dispositivos implicam maior comprimento do barramento, ou seja, o tempo de propagação dos sinais aumenta
  - Num barramento síncrono, os dispositivos mais lentos limitam o desempenho dos mais rápidos (tipicamente CPU e Memória)
  - O barramento pode tornar-se um ponto de estrangulamento do sistema quando as taxas de transferência de informação entre os dispositivos do sistema se aproximam do limite do barramento
- Solução:
  - Usar diversos barramentos com diferentes níveis de desempenho, a funcionar de forma independente
  - Obriga à utilização de dispositivos de interligação dos barramentos, designados por bridges

### Hierarquia de barramentos (arquitetura Intel até 2011)

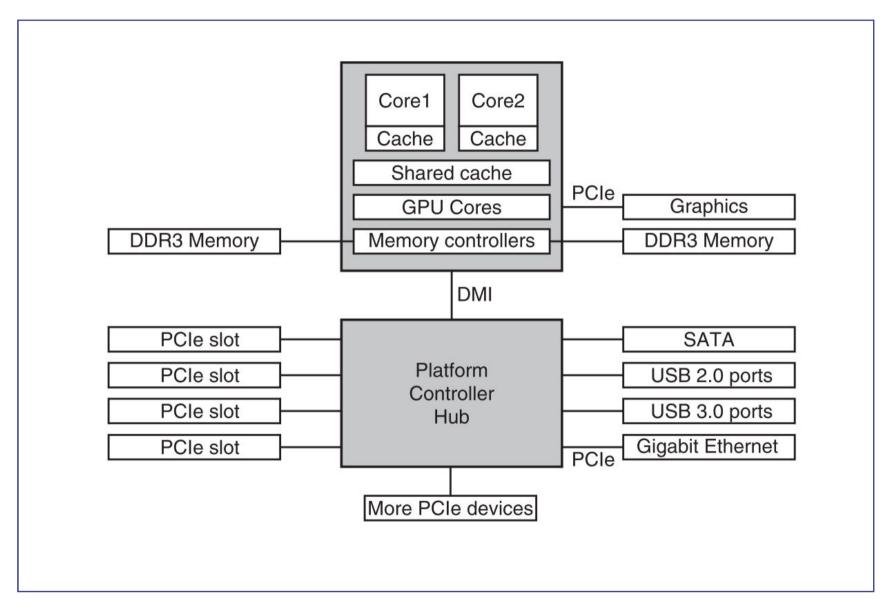
- Múltiplos barramentos interligados por *bridges*
- Várias transações podem estar simultaneamente em curso nos diferentes barramentos
- Os dispositivos mais lentos não condicionam a operação dos mais rápidos
- AGP Accelerated Graphics Port
- PCI Peripheral Component Interconnect
- IDE Integrated Drive Electronics
- PCIe PCI express



## Hierarquia de barramentos



### Hierarquia de barramentos – arquitetura Intel



#### Barramento PCI

- Barramento paralelo
- Protocolo síncrono
  - Versão de 32 bits: relógio de 33 MHz (132 MB/s)
  - Versão de 64 bits: relógio de 66 MHz (528 MB/s)
- Multiplexado, i.e. linhas comuns para endereços e dados
- Barramento "multi-master" com arbitragem centralizada
- "Plug and Play": permite que dispositivos ligados ao barramento sejam automaticamente detetados e configurados (por exemplo, vetor de interrupção atribuído, gama de endereços atribuída)
- Limitações:
  - Largura de banda
  - O aumento da frequência de relógio não é solução (*skew, crosstalk* entre linhas, efeito capacitivo)
  - O barramento tem muitos sinais (conetores de 124 / 188 pinos) o que se traduz em placas de dimensão significativa
  - Incapacidade de suportar transferências com largura de banda e latência garantidos (exigência de, por exemplo, *streaming* de vídeo)

## Barramento PCI - exemplo

- Reprodução de um vídeo com resolução (720p) de 1280x720 pixels
  - Cada pixel é codificado com 3 bytes (R, G e B)
  - Cada imagem tem assim 1280x720x3 = 2.7 Mbytes (2.764.800 bytes)
  - Uma reprodução suave do vídeo obriga a um mínimo de 30 imagens/segundo o que significa um débito de 81.0 MB/s
- Se o ficheiro com o vídeo residir no disco externo, os dados têm que passar, através do barramento, para a memória do sistema e daí novamente através do barramento para a memória do controlador gráfico
- Isto significa que o barramento terá uma ocupação (só para a reprodução do vídeo) de aprox. 162 MB/s. A somar a esta largura de banda há ainda as necessidades do CPU e de outros dispositivos
- Necessidade de um novo barramento
- Questão: qual seria a taxa de transferência para FullHD (1080p)

## Barramento PCI Express (PCIe)

- Arquitetura baseada num barramento série dedicado, em vez de um barramento paralelo partilhado
- Ligações ponto-a-ponto: ligações diretas entre dispositivos eliminam a necessidade de arbitragem
- A informação é enviada numa mensagem através de uma ligação dedicada, designada por "lane" (elimina o problema do "skew time" dos barramentos paralelo)
- O paralelismo também é assegurado porque a arquitetura do barramento permite a existência de múltiplas "lanes" o que possibilita o envio em paralelo de múltiplas mensagens
- Taxas de transferência nas diferentes configurações (e gerações):

		Link width				
	Ano	x1	x2	x4	x8	x16
Geração 1	2003	250 MB/s	500 MB/s	1 GB/s	2 GB/s	4 GB/s
Geração 2	2007	500 MB/s	1 GB/s	2 GB/s	4 GB/s	8 GB/s
Geração 3	2011	.985 GB/s	1.97 GB/s	3.94 GB/s	7.88 GB/s	15.8 GB/s
Geração 4	2017	1.97 GB/s	3.94 GB/s	7.88 GB/s	15.75 GB/s	31.51 GB/s
Geração 5	2019	3.94 GB/s	7.88 GB/s	15.75 GB/s	31.51 GB/s	63.0 GB/s

# Alguns Acrónimos

- ATA AT Attachment
- AGP Accelerated Graphics Port
- ISA Industry Standard Architecture
- USB Universal Serial Bus
- IDE Integrated Drive Electronics (variante do ATA)
- SATA Serial ATA
- DMI Direct Media Interface
- PCI Peripheral Component Interconnect
- SCSI Small Computer System Interface
- SPI Serial Peripheral Interface bus
- CAN Controller Area Network bus
- I2C Inter-Integrated Circuit bus