

5. Valores Próprios e Vetores Próprios

UA, 27/11/2018

ALGA – Agrup. IV 18/19

Resumo dos Conteúdos

- 1 Valor e vetor próprios; Subespaços próprios
- 2 Matrizes Diagonalizáveis
- 3 Diagonalização ortogonal de matrizes simétricas

Valor próprio e vetor próprio de uma matriz real quadrada

Definições:

Sejam A uma matriz $n \times n$ e $\lambda \in \mathbb{R}$.

λ é um **valor próprio** de A se existe um vetor **não nulo** $X \in \mathbb{R}^n$ tal que

$$AX = \lambda X.$$

Todo o vetor $X \in \mathbb{R}^n$ **não nulo** que satisfaz $AX = \lambda X$ é designado por **vetor próprio** de A **associado** ao **valor próprio** λ .

Exemplo:

O vetor $X = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ é vetor próprio de $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{bmatrix}$ associado ao valor próprio $\lambda = 3$.

Polinómio caraterístico/Equação caraterística

Note que:

λ é um valor próprio de A



o sistema homogéneo $(A - \lambda I_n)X = 0$ possui uma solução não trivial



$$\det(A - \lambda I_n) = 0$$

Definição:

Seja A uma matriz $n \times n$. O polinómio caraterístico de A é o polinómio de grau n em λ dado por

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_n).$$

A equação $\det(A - \lambda I_n) = 0$ diz-se a equação caraterística de A .

Teorema:

Os valores próprios de A são as raízes reais do polinómio caraterístico de A .

Subespaço próprio associado a um valor próprio

Definição:

Seja λ um valor próprio de A . Ao subespaço vetorial de \mathbb{R}^n

$$U_\lambda = \{X \in \mathbb{R}^n : (A - \lambda I_n)X = 0\} = \mathcal{N}(A - \lambda I_n)$$

chama-se o **subespaço próprio** de A **associado** ao **valor próprio** λ .

Note que:

O subespaço próprio U_λ é o conjunto de todos os vetores próprios de A associados a λ , juntamente com o vetor nulo (que não é vetor próprio).

Teorema:

Seja A $n \times n$ com k valores próprios distintos $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ e

$$p_A(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{n_{\lambda_1}} \cdots (\lambda_k - \lambda)^{n_{\lambda_k}}.$$

Então $1 \leq \dim U_{\lambda_i} \leq n_{\lambda_i}$, $i = 1, \dots, k$.

Exemplo 1: Valores próprios e subespaços próprios de $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 4 \end{bmatrix}$

O polinómio caraterístico de A é

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ -2 & 4 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 5\lambda + 6.$$

Resolvendo a equação caraterística obtemos os valores próprios de A :

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) = 0 &\iff \lambda^2 - 5\lambda + 6 = (2 - \lambda)^1(3 - \lambda)^1 = 0 \\ &\iff \lambda = 2 \vee \lambda = 3 \end{aligned}$$

Os valores próprios de A são 2 e 3, com $n_2 = n_3 = 1$. A dimensão dos subespaços associados é igual a 1, pois $1 \leq \dim U_2 \leq 1$ e $1 \leq \dim U_3 \leq 1$.



Exemplo 1 – continuação

$$(A - 2I)X = 0 \iff \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff y = x, x \in \mathbb{R}$$

$$U_2 = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ x \end{bmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} = \langle X_1 \rangle, \quad \text{com } X_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

$$(A - 3I)X = 0 \iff \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \iff y = 2x, x \in \mathbb{R}$$

$$U_3 = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ 2x \end{bmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} = \langle X_2 \rangle, \quad \text{com } X_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Exemplo 2: Valores e subespaços próprios de $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$

O polinómio caraterístico de A

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & -1 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(\lambda^2 + 1)$$

possui **uma única raiz real** $\lambda=0$ (e um par de raízes complexas¹ conjugadas).

O subespaço próprio de A associado a $\lambda = 0$ é

$$U_0 = \mathcal{N}(A) = \langle X \rangle, \text{ com } X = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ e } \dim U_0 = 1.$$

¹Neste capítulo apenas consideramos valores e vetores próprios reais. No entanto, pode considera-se toda a teoria, com ligeiras adaptações, admitindo valores/vetores próprios complexos. Este caso, apesar de muito relevante, ultrapassa o âmbito desta u.c.

Exemplo 3: Valores e subespaços próprios de $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$.

Como A é **triangular**, $p_A(\lambda) = (1-\lambda)^2(2-\lambda)$ e portanto, A possui valores próprios **1** e **2**.

$$X \in U_1 \iff (A - 1I_3)X = 0 \iff \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} X = 0$$

$$X \in U_2 \iff (A - 2I_3)X = 0 \iff \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} X = 0$$

Concluindo-se que, $U_1 = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$ e $U_2 = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$.



Matrizes semelhantes

Definição:

A e B são matrizes **semelhantes** se existir uma matriz invertível P tal que

$$P^{-1}AP = B.$$

Observação:

Com P invertível, $P^{-1}AP = B \iff AP = PB \iff A = PBP^{-1}$.

Teorema:

Matrizes **semelhantes** possuem o mesmo polinómio caraterístico e, portanto, os mesmo valores próprios.

Matriz diagonalizável

Definições:

Uma matriz diz-se **diagonalizável** se é semelhante a uma **matriz diagonal**. Isto é, A é **diagonalizável** se existe uma matriz P invertível tal que

$$P^{-1}AP = D$$

é uma **matriz diagonal**. P diz-se uma **matriz diagonalizante** de A .

Teorema:

$A n \times n$ é **diagonalizável** $\iff A$ possui n vetores próprios l.i.

Demonstração do teorema do slide anterior

A é diagonalizável

sse

existem P invertível e D diagonal tais que $P^{-1}AP = D$,

sse

existem P invertível e D diagonal tais que $AP = PD$,

sse

existem $X_1, \dots, X_n \in \mathbb{R}^n$ l.i e $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ tais que

$$A \begin{bmatrix} X_1 & \cdots & X_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_1 & \cdots & X_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

sse

existem $X_1, \dots, X_n \in \mathbb{R}^n$ l.i e $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ tais que

$$\begin{bmatrix} AX_1 & \cdots & AX_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 X_1 & \cdots & \lambda_n X_n \end{bmatrix}$$

sse

X_i é vetor próprio de A associado a λ_i , $i = 1, \dots, n$, e X_1, \dots, X_n são l.i.

Diagonalização

Considerando a demonstração do teorema anterior, diagonalizar uma matriz A é obter P , invertível, e D , diagonal, tais que $P^{-1}AP = D$ onde

- as colunas da **matriz diagonalizante** P são n **vetores próprios** l.i. de A ,
- a diagonal principal da **matriz diagonal** D é formada pelos **valores próprios** de A ,
- a ordem dos **vetores próprios** em P determina a ordem dos **valores próprios** em D .

Exemplo:

$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 4 \end{bmatrix}$ tem dois vetores próprios l.i., por exemplo, $X_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ e

$X_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ (verifique!). Então $P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ diagonaliza A e a matriz

diagonal (correspondente) semelhante a A é $D = P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$.

Independência linear de vetores próprios

Teorema:

Se X_1, \dots, X_k são vetores próprios de A associados aos valores próprios distintos $\lambda_1, \dots, \lambda_k$, respetivamente, então X_1, \dots, X_k são l.i.

Demonstração: Ver [▶ slide 24](#)

Corolário:

Sejam $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ os valores próprios distintos de A . Então

A possui $\dim U_{\lambda_1} + \dots + \dim U_{\lambda_k}$ vetores próprios l.i.

Diagonalização e dimensão dos subespaços próprios

Teorema:

Seja $p_A(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{n_{\lambda_1}} \cdots (\lambda_k - \lambda)^{n_{\lambda_k}}$ o polinómio caraterístico de A , sendo $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ os valores próprios distintos. Então,

A é diagonalizável se e só se $\dim U_{\lambda_i} = n_{\lambda_i}$, $i = 1, \dots, k$.

Observações:

Seja A uma matriz $n \times n$.

- Se A possui n valores próprios distintos, é diagonalizável.
- O recíproco da afirmação anterior é falso!
Vide o exemplo 4 do slide seguinte.
- Para descobrir se A , com $k < n$ valores próprios distintos, é diagonalizável, basta verificar se $\dim U_{\lambda_i} = n_{\lambda_i}$, só para $n_{\lambda_i} > 1$.
- $\dim U_{\lambda_i} = \dim \mathcal{N}(A - \lambda_i I) = \text{nul}(A - \lambda_i I) = n - \text{car}(A - \lambda_i I)$.

Exemplos

- 1 No ▶ Exemplo do slide 6, A 2×2 é diagonalizável, pois tem 2 valores próprios distintos.
- 2 No ▶ Exemplo do slide 8, A 3×3 não é diagonalizável, tendo apenas 1 vetor próprio l.i.
- 3 No ▶ Exemplo do slide 9 A não é diagonalizável, pois $\dim U_1 = 1 < n_1 = 2$.

4 $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ tem valores próprios 1 e 2 e $p_A(\lambda) = (1 - \lambda)^2(2 - \lambda)^1$.

Da análise da multiplicidade algébrica dos valores próprios, tem-se $\dim U_2 = 1$ e $\dim U_1 \in \{1, 2\}$. Contudo,

$$\dim U_1 = \text{nul}(A - 1I) = 3 - \text{car}(A - 1I) = 2. \quad [\text{Verifique!}]$$

Logo, A é diagonalizável.

Exemplo 4 do slide anterior: Determinação dos subespaços próprios e de uma matriz diagonalizante de A

Como $A - 1I = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$

$$U_1 = \langle X_1, X_2 \rangle \text{ com } X_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ e } X_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Como $A - 2I = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$

$$U_2 = \langle X_3 \rangle \text{ com } X_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Então, uma matriz diagonalizante de A é

$$P = [X_1 \ X_2 \ X_3] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ tal que } P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

Aplicação ao cálculo da potência e da inversa

Se A é diagonalizável, então existe P invertível tal que $A = PDP^{-1}$.

- Cálculo da potência: Para $k \in \mathbb{N}$,

$$A^k = PDP^{-1}PDP^{-1} \dots PDP^{-1} = PD^kP^{-1}.$$

- Cálculo da inversa: Se A é invertível,

$$A^{-1} = PD^{-1}P^{-1}.$$

Exemplo:

$A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 6 & -4 \end{bmatrix}$ é semelhante a $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} A \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$. Então,

$$A^8 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}^8 \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 256 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 511 & -255 \\ 510 & -254 \end{bmatrix}.$$

Valores e vetores próprios de matrizes simétricas

Recorde que A é **simétrica** se $A^T = A$.

Teorema:

Uma matriz **simétrica** $n \times n$ possui **n valores próprios (reais)**.

Teorema:

Vetores próprios de uma matriz **simétrica** associados a **valores próprios distintos** são **ortogonais**.

Demonstração do teorema anterior: Se A $n \times n$ é **simétrica** e $X_1, X_2 \in \mathbb{R}^n$,

$$(AX_1) \cdot X_2 = X_1^T A^T X_2 = X_1^T A X_2 = X_1 \cdot (AX_2).$$

Se X_1 e X_2 são vetores próprios de A associados, respetivamente, aos valores próprios λ_1 e λ_2 , $(AX_1) \cdot X_2 = \lambda_1 X_1 \cdot X_2 = X_1 \cdot (AX_2) = \lambda_2 X_1 \cdot X_2$, donde $(\lambda_1 - \lambda_2)X_1 \cdot X_2 = 0$. Se $\lambda_1 \neq \lambda_2$, então $X_1 \cdot X_2 = 0$.

Diagonalização ortogonal de matrizes simétricas

Definição:

A matriz quadrada P é **ortogonal** se $P^T P = I$, isto é, se P é invertível e $P^{-1} = P^T$.

Teorema:

Dada uma matriz $P = [P_1 \ \cdots \ P_n]$ de colunas P_1, \dots, P_n ,

P é **ortogonal** $\Leftrightarrow \{P_1, \dots, P_n\}$ é uma **base o.n.** de \mathbb{R}^n .

Definição:

A é **ortogonalmente diagonalizável** se

A possui uma **matriz diagonalizante ortogonal**.

Teorema:

Toda a matriz **simétrica** é **ortogonalmente diagonalizável**.

Exemplo 5: Diagonalização ortogonal de $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ é **simétrica**, logo A é **ortogonalmente diagonalizável**

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda^2) - 4 = 0 \Leftrightarrow \lambda = 3 \vee \lambda = -1$$

$$\begin{aligned} U_3 &= \left\{ \begin{bmatrix} x \\ x \end{bmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} = \langle X_1 \rangle, & X_1 &= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, & P_1 &= \frac{X_1}{\|X_1\|} = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \\ U_{-1} &= \left\{ \begin{bmatrix} -x \\ x \end{bmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} = \langle X_2 \rangle, & X_2 &= \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}, & P_2 &= \frac{X_2}{\|X_2\|} = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Uma matriz **diagonalizante ortogonal** de A é

$$P = [P_1 \ P_2] = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}, \quad \text{sendo} \quad P^T A P = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Exemplo 6: Diagonalização ortogonal de $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Como A é **simétrica**, A é **ortogonalmente diagonalizável**

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda)(\lambda^2 - 1) = 0 \Leftrightarrow \lambda = 1 \vee \lambda = -1$$

$$U_1 = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ x \end{bmatrix} : x, y \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

$$P_1 = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}, \quad P_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad P_1 \cdot P_2 = 0$$

Exemplo 6 – continuação

$$U_{-1} = \left\{ \begin{bmatrix} -z \\ 0 \\ z \end{bmatrix} : z \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle \quad P_3 = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$$

Então $\{P_1, P_2, P_3\}$ é uma base o.n. de vetores próprios de A e

$$P = [P_1 \ P_2 \ P_3] = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$$

é uma matriz diagonalizante ortogonal de A tal que

$$P^T A P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Demonstração do teorema do ▶ slide 14

Suponha-se, por absurdo, que X_1, \dots, X_k são vetores próprios de A linearmente dependentes. Então, existirá um X_j , para $j = 2, \dots, k$, tal que $X_j = \langle X_1, \dots, X_{j-1} \rangle$ e X_1, \dots, X_{j-1} são l.i.. Isto é,

$$X_j = \alpha_1 X_1 + \dots + \alpha_{j-1} X_{j-1}, \quad \alpha_1, \dots, \alpha_{j-1} \in \mathbb{R} \text{ e } X_1, \dots, X_{j-1} \text{ l.i..}$$

Por um lado, pré-multiplicando a igualdade anterior por A , tendo em conta que X_1, \dots, X_j são vetores próprios de A associados a $\lambda_1, \dots, \lambda_j$, e, por outro, multiplicando-a por λ_j , obtem-se

$$\lambda_j X_j = \alpha_1 \lambda_1 X_1 + \dots + \alpha_{j-1} \lambda_{j-1} X_{j-1},$$

$$\lambda_j X_j = \alpha_1 \lambda_j X_1 + \dots + \alpha_{j-1} \lambda_j X_{j-1}.$$

Logo, $\alpha_1(\lambda_1 - \lambda_j)X_1 + \dots + \alpha_{j-1}(\lambda_{j-1} - \lambda_j)X_{j-1} = 0$.

Como X_1, \dots, X_{j-1} são l.i., $\alpha_i(\lambda_i - \lambda_j) = 0$, $i = 1, \dots, j-1$.

Uma vez que, por hipótese, $\lambda_j \neq \lambda_i$, $i \neq j$, então $\alpha_1 = \dots = \alpha_{j-1} = 0$.

Donde, X_j seria nulo, o que é absurdo, pois X_j é um vetor próprio.