Experimento 04 - Máquina de atwood

Giovani Garuffi RA: 155559João Baraldi RA: 158044Lauro Cruz RA: 156175Lucas Schanner RA: 156412Pedro Stringhini RA: 156983

14 de outubro de 2014

1 Resumo

Inicialmente, prendeu-se um fio (inextensível) com duas massas nas extremidades em uma polia em torno de um eixo fixo (Máquina de Atwood). Após variar a diferença entre as massas das extremidades dos pesos dos fios (com discos de metal de massas variadas) e obter os períodos de queda de da massa de maior peso com um cronômetro, foi utilizada a fórmula $\Delta m = (\frac{2h}{gR^2})(I+MR^2)\frac{1}{t^2} + (\frac{tau_a}{gR}) \text{ para determinar o momento de inércia da polia e o torque do atrito. Após a transformação linear da equação em <math>X$, traçou-se um gráfico de Δm por $1/t^2$. A partir desses dados e das dimensões do cilindro (calculadas com um paquímetro), foi possível a determinação do momento de inércia aproximado e do torque realizado pela força de atrito na polia.

2 Objetivos

O experimento realizado teve como objetivo estudar a máquina de Atwood, utilizando para isso a determinação do momento de inércia da polia utilizada e do torque realizado pelo atrito entre tal polia e o fio que a toca. $T = \sqrt{\frac{8\pi I_0 L}{Gr^4}}$

3 Procedimento Experimental e Coleta de Dados

3.1 Procedimento

A montagem do experimento da Máquina de Atwood consiste em dois pesos de suspensão ligados por um fio leve e inextensível (foi utilizado um pedaço de barabante), que passa por uma polia, um cilindro (no caso, um de latão de raio R, medido com o paquímetro, e momento de inércia I), como mostra a figura 1.

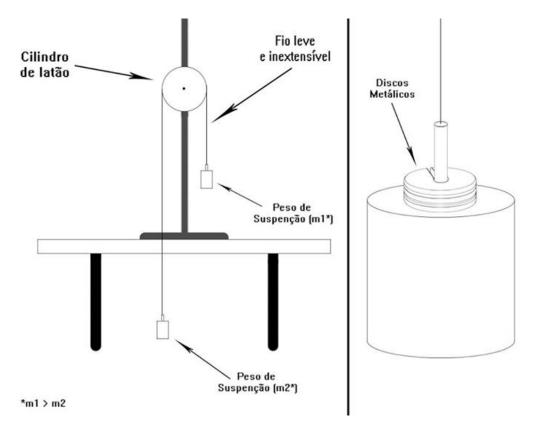


Figura 1: Montagem experimental

Entre os pesos de suspensão, são distribuídos discos metálicos que aumentam sua massa total (vide figura 1). O objetivo desses discos é variar a massa em cada extremidade do fio, mas manter a soma m1 + m2 (vide figura 1) constante. Para tal, basta-se apenas passar os discos de um peso para o outro, para assim, dada a equação

$$\Delta m = (2h/gR^2)(I + MR^2)(1/t^2) + \tau_a/(gR),$$

apenas Δm , que é a diferença m1-m2, mude, enquanto M, que é a soma m1+m2, mantem-se constante.

O experimento em si consiste em abandonar o corpo mais pesado, m1, de uma altura h constante, mensurada com a fita métrica, e medir o tempo t de queda, com o cronômetro. Esse procedimento foi realizado três vezes e então foi tirado o tempo medio.

3.2 Dados Obtidos

As massas dos pesos de suspensão foram medidas, tais que

$$m1 = (891.6 \pm 0.1)g$$
 e $m2 = (895.7 \pm 0.1)g$

Já os discos têm massas de, em gramas:

| Tabela 1: Massas dos discos metálicos | | | | | | | |
|---------------------------------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|
| m_{d1} | m_{d2} | m_{d3} | m_{d4} | m_{d5} | m_{d6} | m_{d7} | m_{d8} |
| 9.0 ± 0.1 | 9.1 ± 0.1 | 3.7 ± 0.1 | 3.9 ± 0.1 | 2.0 ± 0.1 | 9.4 ± 0.1 | 1.9 ± 0.1 | 2.1 ± 0.1 |

Então, pôde ser montada a seguinte tabela:

| Tabela 2: | Tempos | medidos | para o | respectivo | Δm |
|-----------|--------|---------|--------|------------|------------|
| | | | | | |

| $\Delta m(g)$ | $t_1(s)$ | $t_2(s)$ | $t_3(s)$ | $t_{medio}(s)$ |
|----------------|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|
| 37.0 ± 0.1 | 4.31 ± 0.01 | 4.21 ± 0.01 | 4.21 ± 0.01 | 4.24 ± 0.03 |
| 29.2 ± 0.1 | 4.43 ± 0.01 | 4.64 ± 0.01 | 4.46 ± 0.01 | 4.51 ± 0.05 |
| 10.2 ± 0.1 | 8.45 ± 0.01 | 8.24 ± 0.01 | 8.32 ± 0.01 | 8.34 ± 0.05 |
| 10.4 ± 0.1 | 8.76 ± 0.01 | 8.65 ± 0.01 | 8.40 ± 0.01 | 8.60 ± 0.09 |
| 9.8 ± 0.1 | 8.51 ± 0.01 | 8.53 ± 0.01 | 8.50 ± 0.01 | 8.51 ± 0.01 |
| 13.6 ± 0.1 | 7.18 ± 0.01 | 7.28 ± 0.01 | 7.31 ± 0.01 | 7.26 ± 0.03 |

Isso tudo, para $h = (115.00 \pm 0.05)~cm,~M = (1829, 0 \pm 0.3)~g~M_{polia} = (1433, 0 \pm 0, 1)~g~e$ $R = (6.025 \pm 0.003)~cm$

4 Análise dos Resultados e Discussões

4.1 Regressão linear

Pela equação

$$\Delta m = \frac{2h}{qR^2} \cdot (I + MR^2) \frac{1}{t^2} + \frac{\tau_a}{qR}$$

Onde $\Delta m = m_1 - m_2$, $M = m_1 + m_2$, h é a altura inicial, t é o tempo em que os corpos se deslocam de h, I é o momento de inércia do cilindro de latão, R é o seu raio.

Vemos que existe uma relação linear entre Δm e $\frac{1}{t^2}$. Para explorar essa relação, foi construída a Tabela 3, relacionando Δm à $\frac{1}{t^2}$.

Tabela 3: A diferença de massa, relacionada à grandeza $1/t^2$.

| $\Delta m (g)$ | t(s) | $1/t^2 (s^{-2})$ |
|----------------|-----------------|----------------------|
| 37.0 ± 0.3 | 4.24 ± 0.03 | 0.055 ± 0.001 |
| 29.2 ± 0.3 | 4.51 ± 0.05 | 0.049 ± 0.001 |
| 10.2 ± 0.3 | 8.34 ± 0.05 | 0.0143 ± 0.0002 |
| 10.4 ± 0.3 | 8.60 ± 0.09 | 0.0135 ± 0.0003 |
| 9.8 ± 0.3 | 8.51 ± 0.01 | 0.01379 ± 0.0002 |
| 13.6 ± 0.3 | 7.26 ± 0.03 | 0.0189 ± 0.0003 |

Fazendo a regressão linear de Δm X $\frac{1}{t^2}$, pelo método de mínimos quadrados, obtem-se os seguintes coeficientes:

$$a = 602 \pm 2 \; (gs^2)$$

$$b = 1.77 \pm 0.08 \; (g)$$

A reta resultante da regressão linear, sobreposta aos pontos medidos experimentalmente pode ser vista na Figura 2. Nota-se que o experimento falhou em coletar dados distribuidos uniformemente sobre o eixo Δm , e isso pode acarretar erros e incertezas.

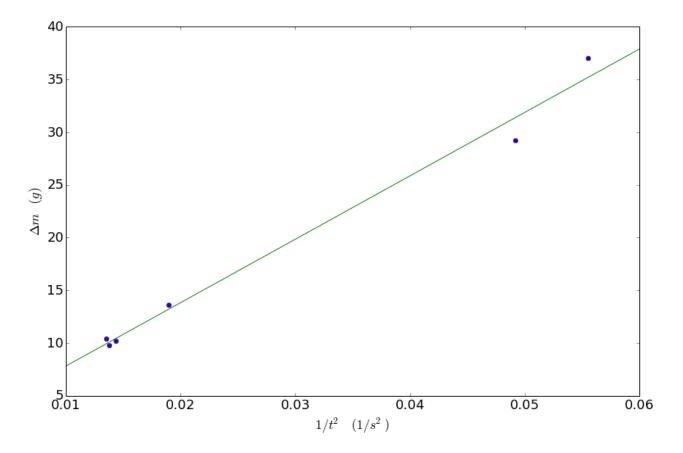


Figura 2: Regressão linear de Δm por $1/t^2$ sobreposta aos pontos experimentais

4.2 Momento de inércia

O momento de inércia da polia de latão pode ser escrito em função do coeficiente angular a pela fórmula

$$I=a\cdot\frac{gR^2}{2h}-MR^2,$$

$$\Delta I=\sqrt{\Delta a^2\cdot\frac{g^2R^4}{4h^2}+\Delta R^2\cdot(a\frac{g}{h^2}-M)^2+\Delta M^2\cdot R^4}$$

Sendo ΔI o erro da polia. Assim, obtemos o valor do momento de inércia de

$$I = 0.00267 \pm 0.00004 \ Kg \cdot m^2$$

Outra forma de se calcular o momento de inércia seria pela fórmula do momento de inércia de um cilindro:

$$I = \frac{M_{polia}R^2}{2}$$

$$\Delta I = \sqrt{(R^2 \cdot \Delta M_{polia})^2 + (2M_{polia}R \cdot \Delta R)^2}$$

substituindo os valores medidos, obtemos:

$$I = 0.00260 \pm 0.000003 \; Kg \cdot m^2$$

As faixas de erro não se sobrepõe, mas isso pode ser explicado por uma série de coisas. Pode-se observar no gráfico que os valores medidos estão muito mal distribuídos pela faixa de Δm . O erro das medidas de tempo também foram possívelmente subestimadas, uma vez que dependem fortemente do fator humano.

4.3 Torque da força de atrito

Da equação linearizada original, vemos que o coeficiente linear é

$$b = \frac{\tau_a}{gR}$$

logo

$$\tau_a = bgR$$

$$\Delta \tau_a = \sqrt{(gR \cdot \Delta b)^2 + (bg \cdot \Delta R)^2}$$

Assim, podemos calcular o valor de τ_a como

$$\tau_a = 0.00104 \pm 0.00004 \ N \cdot m$$

5 Conclusões

O experimento permitiu calcular calcular o momento de inércia e o torque da força de atrito com precisão razoável, apesar de não estar de acordo com a teoria. Explicações possíveis para essa divergência que foram apontadas são a má distribuição dos pontos experimentais e a subestimação do erro humano na medição do tempo. Os valores encontrados foram $I=0.00267\pm0.00004~Kg\cdot m^2$ e $\tau_a=0.00104\pm0.00004~N\cdot m$.