## Analyse Numérique Corrigé du TD 8

## Convergence de méthodes itératives linéaires

### 1.1 Relation entre le rayon spectral et les normes matricielles

Soit A une matrice carrée d'ordre n > 0,  $A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$ . Pour  $1 \le p \le +\infty$ , on note par  $\| \ \|_p$  la norme matricielle calculée à partir de la norme vectorielle  $\| \ \|_p$  *i.e.* 

$$||A||_p = \sup_{||x||_p = 1} ||Ax||_p = \sup_{||x||_p \le 1} ||Ax||_p = \sup_{x \ne 0} \frac{||Ax||_p}{||x||_p}.$$

a. Montrer que son rayon spectral  $\rho(A)$  vérifie

$$\rho(A) \le ||A||_p, \quad \forall \ 1 \le p \le +\infty.$$

Pour le corps  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  ou  $\mathbb{R}$ , on note  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  l'ensemble des matrices carrées d'ordre n > 0 à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .

Pour montrer que  $\rho(A) \leq ||A||_p$ , on sépare le cas  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  qui est évident, du cas  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  qui est plus subtil.

### • Cas $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$

Comme  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est diagonalisable, il existe un vecteur propre  $x^0 \in \mathbb{C}^n$  associé à la plus grande valeur propre en module  $|\lambda| = \rho(A) : Ax^0 = \rho(A)x^0$ . On en déduit

$$\rho(A) \left\| \boldsymbol{x}^0 \right\|_p = \left\| \lambda \boldsymbol{x}^0 \right\|_p = \left\| A \boldsymbol{x}^0 \right\|_p \leq \left\| A \right\|_p \left\| \boldsymbol{x}^0 \right\|_p,$$

d'où

$$\rho(A) \le \|A\|_p,\tag{1.1}$$

puisque  $x^0 \neq 0$ .

#### • $Cas\ A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

Le problème est que la matrice A n'a pas forcément ses valeurs propres dans  $\mathbb{R}$  et donc ses vecteurs propres sont en toute généralité dans  $\mathbb{C}^n$ . Comme pour  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , la norme matricielle  $\| \ \|_p$  utilisée pour évaluer  $\|A\|_p$  est calculée à partir de la norme vectorielle  $\| \ \|_p$  i.e. du type  $\|x\|_p$  pour  $x \in \mathbb{R}^n$ . De ce fait comme  $x^0$ , vecteur propre associé à la plus grande valeur propre en module  $|\lambda| = \rho(A)$ , peut être dans  $\mathbb{C}^n$ , la quantité  $\|x^0\|_p$  peut ne pas avoir de sens. Pour contourner cette difficulté, on peut procéder comme suit.

On choisit une norme vectorielle N sur  $\mathbb{C}^n$ . On note N la norme matricielle calculée sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  à partir de la norme vectorielle. On note encore N sa restriction sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , qui est bien sûr une norme.

Comme  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est de dimension finie, deux quelconques normes sont équivalentes : il existe C>0 tel que  $N(B)\leq C\|B\|_p$  pour toute matrice  $B\in\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Par récurrence sur  $m\in\mathbb{N}$ , on a  $\left(\rho(A)\right)^m=\rho(A^m)$  et  $\|A^m\|_p\leq \left(\|A\|_p\right)^m$ , et l'on obtient grâce au résultat (1.1) la majoration suivante :

$$\left(\rho(A)\right)^m = \rho(A^m) \le N(A^m) \le C \left\|A^m\right\|_p \le C \left(\left\|A\right\|_p\right)^m.$$

Ce qui implique

$$\rho(A) \le C^{1/m} \|A\|_{p}. \tag{1.2}$$

En faisant  $m \to +\infty$  dans (1.2), et avec  $\lim_{m \to +\infty} C^{1/m} = 1$ , on obtient

$$\rho(A) \le \|A\|_p \,. \tag{1.3}$$

D'où le résultat.

b. Soit  $\varepsilon > 0$ . Montrer qu'il existe une norme matricielle  $\| \ \|$  dépendant de  $\varepsilon$  et A, tel que

$$||A|| \le \rho(A) + \varepsilon. \tag{1.4}$$

Il existe une matrice U inversible tel que  $T = U^{-1}AU$  soit une matrice triangulaire,

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & t_{12} & \cdots & t_{1j} & t_{1n-1} & t_{1n} \\ & \lambda_2 & & & & t_{2n-1} & t_{2n} \\ & & \ddots & & & \vdots \\ & & & \lambda_i & t_{ij} & & t_{in} \\ & & & & \ddots & & \vdots \\ & & & & \lambda_{n-1} & t_{n-1n} \\ & & & & & \lambda_n \end{pmatrix},$$

Pour tout  $\delta$ , on définit une matrice diagonale  $D_{\delta} = diag(1, \delta, \delta^2, \dots, \delta^{n-1})$  i.e.

$$D_{\delta} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & \delta & 0 & \ddots & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & \delta^{i-1} & & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & \delta^{n-2} \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & \delta^{n-1} \end{pmatrix}.$$

La matrice  $T_{\delta}$  définie par

$$T_{\delta} = (UD_{\delta})^{-1}A(UD_{\delta}) = D_{\delta}^{-1}TD_{\delta}$$

vérifie

$$T_{\delta} = \begin{pmatrix} \lambda_{1} & \delta t_{12} & \cdots & \delta^{j-1} t_{1j} & \delta^{n-2} t_{1n-1} & \delta^{n-1} t_{1n} \\ \lambda_{2} & & & \delta^{n-3} t_{2n-1} & \delta^{n-2} t_{2n} \\ & \ddots & & & \vdots \\ & & \lambda_{i} & \delta^{j-i} t_{ij} & & \delta^{n-i} t_{in} \\ & & & \ddots & & \vdots \\ & & & \lambda_{n-1} & \delta t_{n-1} n \\ & & & \lambda_{n} \end{pmatrix},$$

Etant donné  $\varepsilon > 0$ , on peut choisir  $\delta$  suffisamment petit pour que les éléments extradiagonaux de  $T_{\delta}$  soient très petits aussi, par exemple pour que, pour tout  $1 \le i \le n-1$ ,

$$\sum_{j=i+1}^{n} \delta^{j-i} t_{ij} \le \varepsilon.$$

Alors l'application  $B \mapsto \|(UD_{\delta})^{-1}B(UD_{\delta})\|_{\infty}$  est une norme matricielle, qui dépend de  $\varepsilon$  et A, vérifie

$$||A|| \le \rho(A) + \varepsilon$$
.

On vérifie  $B \mapsto \|(UD_{\delta})^{-1}B(UD_{\delta})\|_{\infty}$  est la norme matricielle calculée à partir de la norme vectorielle  $v \in \mathbb{K}^n \mapsto \|(UD_{\delta})^{-1}v\|_{\infty}$ .

#### c. Montrer que

$$\lim_{m \to +\infty} ||A^m|| \frac{1}{m} = \rho(A).$$

A la question a. de 1.1, on a montré que

$$\rho(A) \leq ||A||$$
.

En appliquant la relation ci-dessus à la matrice  $A^m$ , on obtient

$$\rho(A^m) \le ||A^m||.$$

Par récurrence sur  $m \in \mathbb{N}$  on obtient

$$\rho(A^m) = \left(\rho(A)\right)^m.$$

Ce qui entraîne

$$\left(\rho(A)\right)^m \le \left\|A^m\right\|_p,$$

ou bien encore

$$\rho(A) \le \|A^m\|_p^{1/m} \,. \tag{1.5}$$

Pour la seconde partie inégalité, on procède comme suit.

Soit 
$$\varepsilon > 0$$
, on pose  $A_{\varepsilon} = \frac{A}{\rho(A) + \varepsilon}$ .

On a

$$\rho(A_{\varepsilon}) = \frac{\rho(A)}{\rho(A) + \varepsilon}$$

$$< \frac{\rho(A) + \varepsilon}{\rho(A) + \varepsilon}$$

$$< 1.$$

Comme  $\rho(A_{\varepsilon}) < 1$ , la suite puissance de matrices  $(A_{\varepsilon}^m)_{m \geq 0}$  converge vers la matrice nulle (la démonstration est faite dans l'exercice 1.2 **a.**). Ce qui signifie que la suite des normes  $(\|A_{\varepsilon}^m\|_p)_{m \geq 0}$  est de limite nulle. Donc

$$\exists m_0 \in \mathbb{N}, \forall m \geq m_0, ||A_{\varepsilon}^m||_p \leq 1,$$

c'est-à-dire

$$\exists m_0 \in \mathbb{N}, \forall m \ge m_0, \|A^m\|_p^{1/m} \le \rho(A) + \varepsilon, \tag{1.6}$$

En regroupant (1.5) et (1.6), on obtient

$$\exists m_0 \in \mathbb{N}, \forall m \ge m_0, \rho(A) \le ||A^m||_p^{1/m} \le \rho(A) + \varepsilon.$$
 (1.7)

On fait  $\varepsilon \to 0$  dans (1.7), et on a

$$\lim_{m \to +\infty} ||A^m||_p^{1/m} = \rho(A). \tag{1.8}$$

### 1.2 Suite et série de matrices

Définition 1.1. Convergence d'une suite de matrices

On dit qu'une suite de matrices  $(A_m)_{m\geq 0}$  converge vers la matrice A si  $\lim_{m\to +\infty} \|A_m - A\|_p = 0.$ 

#### a. Montrer que

$$\lim_{m \to +\infty} A^m = 0 \Longleftrightarrow \rho(A) < 1.$$

Montrons que  $\lim_{m \to +\infty} A^m = 0 \Longrightarrow \rho(A) < 1$ .

Supposons que  $\lim_{m\to +\infty} A^m = 0$ . Si  $\rho(A) \geq 1$  alors comme  $||A^m||_p \geq \left(\rho(A)\right)^m$ , on aurait  $||A^m||_p \geq 1$ . Par suite la suite de nombres positifs  $(||A^m||_p)_{m\geq 0}$  ne converge pas, et donc la suite de matrices  $(A^m)_{m\geq 0}$  ne converge pas. Nécessairement on a  $\rho(A) < 1$ .

Montrons que  $\rho(A) < 1 \Longrightarrow \lim_{m \to +\infty} A^m = 0.$ 

Comme  $\rho(A) < 1$ , il existe  $\varepsilon > 0$  tel que  $\rho(A) + \varepsilon < 1$  (il suffit de prendre  $\varepsilon = (1 - \rho(A))/2$ ). La question **b.** de l'exercice 1.1 dit qu'il existe une norme matricielle  $\| \ \|$  (dépendant de  $\varepsilon$  et A) telle que

$$||A|| \le \rho(A) + \varepsilon < 1$$
.

Comme ||A|| < 1, la suite de nombres positives  $(||A||^m)_{m \geq 0}$  converge vers le nombre réel 0. Puisque  $||A^m|| \leq ||A||^m$  (par récurrence sur m), la suite de nombres positives  $(||A^m||)_{m \geq 0}$  converge vers le nombre réel 0, ce qui signifie que la suite de matrices  $(A^m)_{m \geq 0}$  converge vers la matrice nulle :  $\lim_{m \to +\infty} A^m = 0$ .

#### b. Monter que

la série 
$$\sum_{m=0}^{+\infty} A^m$$
 converge  $\iff \rho(A) < 1$ .

Montrer dans ce cas que  $\lim_{m \to +\infty} \sum_{m=0}^{+\infty} A^m = (I-A)^{-1}$ .

Montrons que la série  $\sum_{m=0}^{+\infty} A^m$  converge  $\Longrightarrow \rho(A) < 1$ .

Si la série  $\sum_{m=0}^{+\infty} A^m$  converge alors la série de nombres positifs  $\sum_{m=0}^{+\infty} \|A^m\|_p$  converge, donc la suite de nombres positifs  $(\|A^m\|)_{m\geq 0}$  tend vers 0. D'après la question **b.** ci-dessus,  $\rho(A)<1$ .

 $Montrons \ que \ \rho(A) < 1 \Longrightarrow \ la \ s\'erie \sum_{m=0}^{+\infty} A^m \ converge.$ 

Supposons que le rayon spectral  $\rho(A) < 1$ . Les valeurs propres de la matrice I - A sont  $1 - \lambda(A)$  où  $\lambda(A)$  sont les valeurs propres de A. Les valeurs propres de I - A sont non nuls et donc la matrice I - A est inversible.

Posons

$$B_m = I + A + \dots + A^m \,. \tag{1.9}$$

Alors

$$AB_m = A + A^2 + \dots + A^{m+1} (1.10)$$

La différence des équations (1.9) et (1.10) donne

$$(I - A)B_m = I - A^{m+1}$$

En faisant  $m \to +\infty$  dans l'équation ci-dessus, et en utilisant  $\lim_{m \to +\infty} A^{m+1} = 0$ , on obtient

$$(I-A)\lim_{m\to+\infty}B_m=I\,,$$

ou encore

$$\lim_{m \to +\infty} B_m = \left(I - A\right)^{-1},\,$$

ou bien encore

$$\sum_{m=0}^{+\infty} A^m = (I - A)^{-1}.$$

## Un exemple de méthode itérative

Soit A une matrice carrée d'ordre n > 0,  $A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$  régulière et  $b \in \mathbb{R}^n$ . On veut résoudre le système linéaire

$$Ax = b$$
.

On note D la matrice diagonale constituée de la diagonale de A. Soit  $\alpha \neq 0$ , on étudie la méthode itérative

$$x^{k+1} = (I - \alpha D^{-1}A)x^k + \alpha D^{-1}b.$$
 (2.1)

a. Montrer que la méthode est consistante *i.e.* si  $(x^k)_{k\geq 0}$  converge vers x alors x est solution.

On fait  $k \to +\infty$  dans (2.1) et on obtient

$$x = (I - \alpha D^{-1}A)x + \alpha D^{-1}b,$$

ou encore

$$\alpha D^{-1}Ax = \alpha D^{-1}b.$$

En multipliant à gauche par D l'équation ci-dessus, et en simplifiant par  $\alpha \neq 0$  on a

$$Ax = b$$
.

### b. Exprimer les coefficients de la matrice $D^{-1}A$ en fonction de ceux de A.

Soient  $i, j \in \{1, ..., n\}$ . Alors le coefficient  $(D^{-1}A)_{ij}$  est donné par

$$(D^{-1}A)_{ij} = \sum_{k=1}^{n} (D^{-1})_{ik} (A)_{kj}$$
$$= (D^{-1})_{ii} (A)_{ij}$$
$$= \frac{a_{ij}}{a_{ii}},$$

ou encore

$$(D^{-1}A)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j, \\ \frac{a_{ij}}{a_{ii}} & \text{si } i \neq j. \end{cases}$$
 (2.2)

c. On suppose que 
$$0<\alpha\leq 1$$
 et que  $A$  satisfait la propriété suivante  $\forall\,i\,,1\leq i\leq\,n\,,|a_{ii}|>\sum_{j=1\atop i}|a_{ij}|\,.$ 

Montrer que la méthode est bien définie et

$$||I - \alpha D^{-1}A||_{\infty} < 1$$
.

La méthode est bien définie  $\iff D^{-1}$  existe,

$$\iff a_{ii} \neq 0 \ \forall 1 \leq i \leq n.$$

Or, 
$$\forall i, 1 \le i \le n, |a_{ii}| > \sum_{\substack{j=1\\j \ne i}}^{n} |a_{ij}| \ge 0$$
, c'est-à-dire  $\forall i, 1 \le i \le n, |a_{ii}| > 0$ .

D'où la méthode est bien définie.

Calcul de  $||I - \alpha D^{-1}A||_{\infty}$ 

Posons  $J_{\alpha} = I - \alpha D^{-1} A$ 

Les coefficients de  $J_{\alpha}$  sont donnés par

$$(J_{\alpha})_{ij} = (I - D^{-1}A)_{ij} = (I)_{ij} - (D^{-1}A)_{ij}$$
.

En utilisant (2.2), on obtient

$$(J_{\alpha})_{ij} = \begin{cases} 1 - \alpha & \text{si } i = j, \\ -\alpha \frac{a_{ij}}{a_{ii}} & \text{si } i \neq j. \end{cases}$$

Maintenant fixons i dans  $\{1, \dots, n\}$ . Alors

$$\sum_{j=1}^{n} |(J_{\alpha})_{ij}| = |(J_{\alpha})_{ii}| + \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} |(J_{\alpha})_{ij}|$$

$$= |1 - \alpha| + \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} |(J_{\alpha})_{ij}|$$

$$= |1 - \alpha| + |\alpha| \frac{\sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} |a_{ij}|}{|a_{ii}|}$$

$$< |1 - \alpha| + |\alpha|$$

$$= 1 - \alpha| + \alpha$$

$$= 1$$

 ${\rm car}\ 0<\alpha\leq 1.$ 

Donc

$$\max_{1 \le i \le n} \sum_{j=1}^{n} |(J_{\alpha})_{ij}| < 1$$

c'est-à-dire

$$||J_{\alpha}||_{\infty} = ||I - \alpha D^{-1}A||_{\infty} < 1.$$

La représentation de chacune des matrices A, D et  $J_{\alpha}$  sous forme de tableaux s'écrit

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{1j} & \cdots & a_{1l} & a_{1n-1} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & & & & a_{2n-1} & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & & \ddots & & \vdots \\ a_{1i} & a_{ij} & a_{ii} & a_{il} & & a_{in} \\ \vdots & & \ddots & & \ddots & & \vdots \\ a_{n-11} & a_{n12} & & & & a_{n-1n-1} & a_{n-1n} \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{nj} & \cdots & a_{nl} & a_{nn-1} & a_{nn} \end{pmatrix},$$

$$D = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & 0 & \ddots & & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & a_{ii} & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & a_{n-1}}_{n-1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & a_{nn} \end{pmatrix},$$

et

$$J_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 - \alpha & -\alpha \frac{a_{12}}{a_{11}} & -\alpha \frac{a_{1j}}{a_{11}} & \cdots & -\alpha \frac{a_{1l}}{a_{11}} & -\alpha \frac{a_{1n-1}}{a_{11}} & -\alpha \frac{a_{1n}}{a_{11}} \\ -\alpha \frac{a_{21}}{a_{22}} & 1 - \alpha & & -\alpha \frac{a_{2n}}{a_{22}} & -\alpha \frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ -\alpha \frac{a_{1i}}{a_{ii}} & -\alpha \frac{a_{ij}}{a_{ii}} & 1 - \alpha & -\alpha \frac{a_{il}}{a_{ii}} & -\alpha \frac{a_{in}}{a_{ii}} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ -\alpha \frac{a_{n-11}}{a_{n-1n-1}} & -\alpha \frac{a_{n1}}{a_{n2}} & & & 1 - \alpha & -\alpha \frac{a_{n1}}{a_{n1}} \\ -\alpha \frac{a_{n1}}{a_{nn}} & -\alpha \frac{a_{n2}}{a_{nn}} & -\alpha \frac{a_{nj}}{a_{nn}} & \cdots & -\alpha \frac{a_{nl}}{a_{nn}} & -\alpha \frac{a_{nn-1}}{a_{nn}} & 1 - \alpha \end{pmatrix}$$

#### En déduire que la méthode est convergente.

On a  $\rho(J_{\alpha}) \leq ||J_{\alpha}||_{\infty} < 1$ , donc le rayon spectral de la matrice d'itération  $J_{\alpha}$  de la méthode satisfait  $\rho(J_{\alpha}) < 1$ , qui montre que la méthode est convergente.

**Remarque** Pour  $\alpha = 1$ , la méthode ci-dessus est celle de Jacobi.

## Méthodes itératives classiques sur une matrice tridiagonale

Soit  $A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$  une matrice carrée d'ordre n > 0, du système linéaire Ax = b, définie par

$$a_{ii} = i+1, i=1,...,n$$
;  $a_{i+1 i} = 1, i=1,...,n-1$ ;  $a_{i i+1} = -i, i=1,...,n-1$ , les autres termes étant nuls.

a. Calculer la matrice d'itération de Jacobi. Prouver que son rayon spectral est < 1.

Calcul de la matrice d'itération de Jacobi La méthode de Jacobi s'écrit

$$\begin{cases} x_0 & \text{donn\'e}, \\ x^{k+1} = (I - D^{-1}A)x^k + D^{-1}b, \end{cases}$$

où D est la matrice diagonale constituée de la diagonale de A i.e.

$$(D)_{ij} = d_{ij} = \begin{cases} a_{ii} & \text{si } i = j, \\ 0 & \text{si } i \neq j, \end{cases} \quad \forall i, j = 1, ..., n.$$

La représentation des matrices A et D sous forme de tableau sont les suivantes

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 1 & 3 & -2 & \ddots & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & i+1 & -i & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 1 & n & -(n-1) \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 1 & n+1 \end{pmatrix},$$

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 3 & 0 & \ddots & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & i+1 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & n & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & n+1 \end{pmatrix}.$$

La matrice d'itération de Jacobi J est

$$J = I - D^{-1}A$$
.

Calculons en premier les coefficients de la matrice  $D^{-1}A$  en fonction de ceux de A. Pour  $i, j \in \{1, ..., n\}$ , on a

$$(D^{-1}A)_{ij} = \sum_{k=1}^{n} (D^{-1})_{ik} (A)_{kj} = (D^{-1})_{ii} (A)_{ij} = \frac{a_{ij}}{a_{ii}},$$

d'où

$$\begin{cases}
(D^{-1}A)_{ii} &= \frac{a_{ii}}{a_{ii}} &= \frac{i+1}{i+1} &= 1, i=1,...,n, \\
(D^{-1}A)_{i+1i} &= \frac{a_{i+1i}}{a_{i+1i+1}} &= \frac{-1}{i+2} &= -\frac{1}{i+2}, i=1,...,n-1, \\
(D^{-1}A)_{ii+1} &= \frac{a_{ii+1}}{a_{ii}} &= \frac{-i}{i+1} &= -\frac{i}{i+1}, i=1,...,n-1, \\
\text{les autres termes sont nuls.}
\end{cases}$$

Les coefficients de la matrice d'itération de Jacobi de  $J=I-D^{-1}A$  sont donnés par

$$\begin{cases}
J_{ii} = (I - D^{-1}A)_{ii} & = 1 - (D^{-1}A)_{ii} & = 0, i = 1, ..., n, \\
J_{i+1i} = (I - D^{-1}A)_{i+1i} = 0 - (D^{-1}A)_{i+1i} & = \frac{1}{i+2}, i = 1, ..., n-1, \\
J_{ii+1} = (I - D^{-1}A)_{ii+1} = 0 - (D^{-1}A)_{ii+1} & = \frac{i}{i+1}, i = 1, ..., n-1, \\
& \text{les autres termes sont nuls.}
\end{cases}$$

On peut représenter la matrice d'itération de Jacobi J sous la forme du tableau suivant

$$J = \begin{pmatrix} 0 & -1/2 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ -1/3 & 0 & -2/3 & \ddots & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & -1/(i+1) & 0 & -i/(i+1) & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & -1/n & 0 & -(n-1)/n \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & -1/(n+1) & 0 \end{pmatrix}.$$

Majoration du rayon spectral

On a

$$||J||_1 = \max_{i=2,\dots,n-1} \left( \left| -\frac{1}{3} \right|, \left| -\frac{i-1}{i} \right| + \left| -\frac{1}{i+2} \right|, \left| -\frac{n-1}{n} \right| \right)$$
< 1

car

$$\begin{split} &\frac{1}{3}<1\,,\\ &\frac{n-1}{n}<1\,,\\ &\frac{i-1}{i}+\frac{1}{i+2}=\frac{i^2+2i-2}{i^2+2i}<\frac{i^2+2i}{i^2+2i}<1\,. \end{split}$$

d'où le rayon spectral  $\rho(J) < 1$  car

$$\rho(J) \le ||J||_1 < 1.$$

Finalement la méthode de Jacobi converge.

# b. Calculer la matrice G d'itération de Gauss-Seidel. Montrer que le polynôme caractéristique de G s'écrit

$$P_G(\lambda) = \lambda^n \det(I - L - \frac{1}{\lambda}U),$$

et si  $|\lambda| \ge 1$  alors  $\det(I - L - \frac{1}{\lambda}U) \ne 0$ .

Calcul de la matrice d'itération de Gauss-Seidel

On décompose la matrice A sous la forme A = D - E - F avec

$$\mathbf{A} = \left( \begin{array}{cccc} \ddots & & & & \\ & \ddots & & -F & \\ & D & & \\ -E & & \ddots & \\ & & & \ddots \end{array} \right).$$

OÙ

- la matrice  ${\cal D}$  est la matrice diagonale constituée de la diagonale de  ${\cal A}$  i.e.

$$(D)_{ij} = d_{ij} = \begin{cases} a_{ii} & \text{si } i = j, \\ 0 & \text{si } i \neq j, \end{cases} \quad \forall i, j = 1, ..., n,$$

- la matrice -E est la matrice triangulaire strictement inférieure de A i.e.

$$(-E)_{ij} = \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i > j, \\ 0 & \text{si } i \leq j, \end{cases} \quad \forall i, j = 1, ..., n,$$

- la matrice -F est la matrice triangulaire strictement supérieure de A i.e.

$$(-F)_{ij} = \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i < j, \\ 0 & \text{si } i \ge j, \end{cases} \quad \forall i, j = 1, ..., n.$$

On introduit enfin les matrices L et U définies par

$$L = D^{-1} E$$
 et  $U = D^{-1} F$ .

Les matrices L et U peuvent être représenter sous forme de tableaux suivants

$$L = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{a_{21}}{a_{22}} & 0 \\ \vdots & \ddots & & \\ \frac{a_{1i}}{a_{ii}} & \frac{a_{ij}}{a_{ii}} & 0 & 0 \\ & & \ddots & & \\ \vdots & & & & 0 \\ \frac{a_{n1}}{a_{nn}} & \frac{a_{nj}}{a_{nn}} & \cdots & \frac{a_{nn-1}}{a_{nn}} & 0 \end{pmatrix}$$

et

$$U = \begin{pmatrix} 0 & \frac{a_{12}}{a_{11}} & \cdots & \frac{a_{1j}}{a_{11}} & \frac{a_{1n-1}}{a_{21}} & \frac{a_{1n}}{a_{21}} \\ 0 & & & \frac{a_{2n-1}}{a_{22}} & \frac{a_{2n}}{a_{22}} \\ & \ddots & & & \vdots \\ 0 & & \frac{a_{ij}}{a_{ii}} & & \frac{a_{in}}{a_{ii}} \\ \end{pmatrix}$$

$$0 & & \ddots & & \vdots \\ 0 & & \frac{a_{n-1}}{a_{n-1}} \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}$$

La méthode de Gauss-Seidel s'écrit

$$\begin{cases} x_0 \text{ donné}, \\ x^{k+1} = (D-E)^{-1} F x^k + (D-E)^{-1} b. \end{cases}$$

La matrice d'itération de Gauss-Seidel G est

$$G = (D - E)^{-1}.$$

Exprimons la matrice G en fonction des matrices L et U. Des égalités

$$L = D^{-1} E \iff E = DL,$$
  
$$U = D^{-1} F \iff F = DU,$$

On déduit

$$G = (D - DL)^{-1} DU,$$
  
=  $(D - DL)^{-1} DU,$   
=  $\left[D(I - L)\right]^{-1} DU,$   
=  $(I - L)^{-1} D^{-1} DU,$   
 $G = (I - L)^{-1} U.$ 

Appliqué à la matrice A proposée on trouve

$$L = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 & \ddots & & & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & 1/(i+1) & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & \ddots & 0 & 1/n & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & 1/(n+1) \end{pmatrix} \bullet$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

Donc

$$L = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 1/3 & 0 & 0 & \ddots & & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1/(i+1) & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 1/n & 0 & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 1/(n+1) & 0 \end{pmatrix}.$$

La matrice U se calcule de la manière suivante :

$$U = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 & \ddots & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & 1/(i+1) & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & 1/n & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 0 & 1/(n+1) \end{pmatrix} \bullet$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \ddots & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & 0 & i & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & 0 & n-1 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Donc

$$U = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2/3 & \ddots & & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & 0 & i/(i+1) & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & 0 & 0 & (n-1)/n \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

La matrice I-L est donnée par

$$I - L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ -1/3 & 1 & 0 & \ddots & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & -1/(i+1) & 1 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & -1/n & 1 & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & -1/(n+1) & 1 \end{pmatrix}.$$
(3.1)

Calcul du polynôme caractéristique de G On a

$$P_{G}(\lambda) = \det(\lambda I - G)$$

$$= \det\left(\lambda I - (I - L)^{-1} U\right)$$

$$= \det\left[(I - L)^{-1} \left((I - L) \lambda I - U\right)\right]$$

$$= \left[\det(I - L)^{-1}\right] \det\left[\lambda (I - L) - U\right]$$

$$= \left[\det(I - L)^{-1}\right] \left[\lambda^{n} \det\left(I - L - \frac{1}{\lambda}U\right)\right]$$

$$= \lambda^{n} \det(I - L - \frac{1}{\lambda}U),$$

car  $\det(I-L)=1$  (équation (3.1)) entrainant  $\det(I-L)^{-1}=1$ .

Localisation des valeurs propres de G.

On note 
$$\mathcal{G} = I - L - \frac{1}{\lambda}U$$

### • Supposons que $|\lambda| \geq 1$ .

D'après l'exercice 4 du TD 6, les valeurs propres  $\sigma$  de  $\mathcal{G}=I-L-\frac{1}{\lambda}U$  sont localisées dans l'un des disques de Gerschgörin suivants :

$$\begin{split} &D\bigg(1,\; 1/(2\,\lambda)\bigg)\subset D\bigg(1,\; 1/2\bigg)\;, \text{pour } i=1\,,\\ &D\bigg(1,\; 1/(i+1)+i/((i+1)\,\lambda)\bigg)\subset D\bigg(1,\; 1\bigg)\;, \text{pour } i=2,...,n-1\,,\\ &D\bigg(1,\; 1/((n+1)\,\lambda)\bigg)\subset D\bigg(1,\; 1/(n+1)\bigg)\;, \text{pour } i=n\,. \end{split}$$

Ces disques sont dessinés dans la Fig. 1.

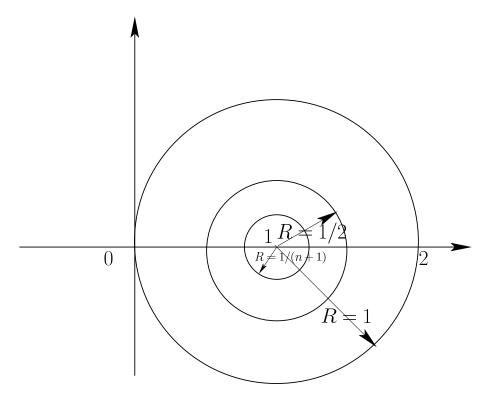


Fig. 1 – Disques de Gerschgörin associés à la matrice  $\mathcal{G} = I - L - \frac{1}{\lambda}U$ .

Comme  $0 \in D(1,1)$ , le nombre  $\sigma = 0$  pourrait être valeur propre de  $\mathcal{G}$ .

Montrons à présent qu'en fait  $\sigma=0$  n'est pas valeur propre de  $\mathcal{G}$ . Pour cela on utilise le théorème suivant :

**Théorème 3.1.** Soit M une matrice carrée d'ordre n > 0, à coefficients complexes. On suppose que M est irréductible.

Si une valeur propre  $\sigma$  est située sur la frontière de la réunion des disques de Gerschgörin, alors tous les cercles de Gerschgörin passent par  $\sigma$ .

Appliquons le théorème 3.1 au réel  $\sigma = 0$  de  $\mathcal{G}$ .

- La matrice  $\mathcal{G}$  est irréductible car  $\forall i = 1, ..., n-1, a_{i\,i+1} = -i \neq 0$  et  $a_{i+1\,i} = 1 \neq 0$ , c'est-à-dire que l'on peut toujours un chemin qui relie deux quelconques des n sommets du graphe associé à la matrice  $\mathcal{G}$ .
- Le réel 0 n'appartient pas au cercle frontière du disque D(1, 1/2).

Donc 0 n'est pas valeur propre de  $\mathcal{G}$ .

Par conséquent

si 
$$|\lambda| \ge 1$$
 alors  $\det \mathcal{G} = \det(I - L - \frac{1}{\lambda}U) \ne 0$ .

### En déduire que la méthode est convergente.

On regarde le rayon spectral de la matrice G. D'après ce qui précède

$$P_G(\lambda) = 0 \iff \lambda = 0 \text{ ou } \det(I - L - \frac{1}{\lambda}U) = 0.$$

Si  $\lambda = 0$  alors  $|\lambda| < 1$ .

Si  $\det(I - L - \frac{1}{\lambda}U) = 0$  alors  $|\lambda| < 1$ . Sinon on aurait  $|\lambda| \ge 1$  puis  $\det(I - L - \frac{1}{\lambda}U) \ne 0$ . Donc le rayon spectral de la matrice d'itération G est strictement plus petit que 1 *i.e.*  $\rho(G) < 1$ . D'où la méthode est convergente.

## c. Le fait d'avoir trouvé une méthode itérative (au moins) convergente prouve que la matrice A est inversible. Pourquoi?

Comme la méthode est convergente, à tout b on trouve un unique x limite de la suite engendrée par la méthode itérative tel que Ax = b. Ce qui signifie que la matrice A est inversible et  $x = A^{-1}b$ .

### d. Décrire l'algorithme de Gauss-Seidel appliqué à cet exemple.

L'algorithme proposé s'affranchit du stockage de la matrice A. Cependant il requiert l'écriture d'une fonction qui calcule le produit de la matrice A par un vecteur x donné.

```
fonction x = \text{gaussseidel}(b, nitermax, taua, taur)
   //Les arguments d'entrée sont le second membre b
   //le nombre maximum d'itération à faire nitermax
   //la tolérance absolue taua et la tolérance relative taur
   //initialisation
     n = taille(b)
     Xk = 0
     residu0 = ||b||
     residusuiv = residu0
     nit = 0 //Compteur du nombre d'itération
   //Cœur de l'algorithme
      tantque (residusuiv > taur * residu0 + taua et nit < nitermax) faire
         nit = nit + 1
        Xk(1) = \frac{b(1) + Xk(2)}{2}
        pour i allant de 2 à n-1 faire
           Xk(i) = \frac{b(i) - Xk(i-1) + i * Xk(i+1)}{i+1}
        finpour
        Xk(n) = \frac{b(n) - Xk(n-1)}{n+1}
        residusuiv = ||b - produitAvect(Xk)|| //mise à jour du résidu
     fintantque
      x = Xk
finfonction
//Calcul du produit
fonction y = \text{produitAvect}(x)
     n = taille(b)
     y(1) = 2*x(1) - i*x(2) pour i allant de 2 à n-1 faire
        y(i) = x(i-1) + (i+1) * x(i) - i * x(i+1)
     finpour
     y(n) = x(n-1) + (n+1) * x(n)
finfonction
```