第五讲:图及其相关算法

王争

前 Google 工程师



目录

- 1. 图的概念与存储
- 2. 有关图的算法介绍
- 3. 广度、深度优先搜索(BFS & DFS)

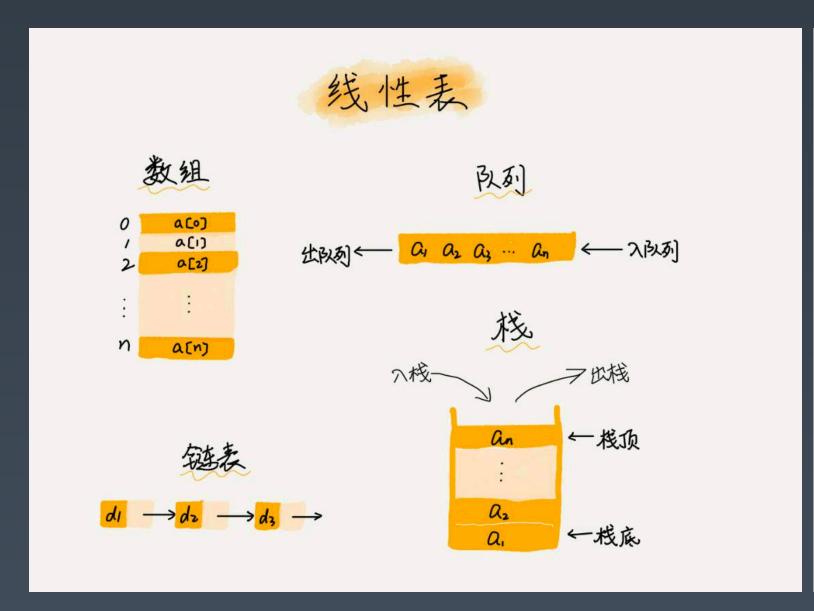


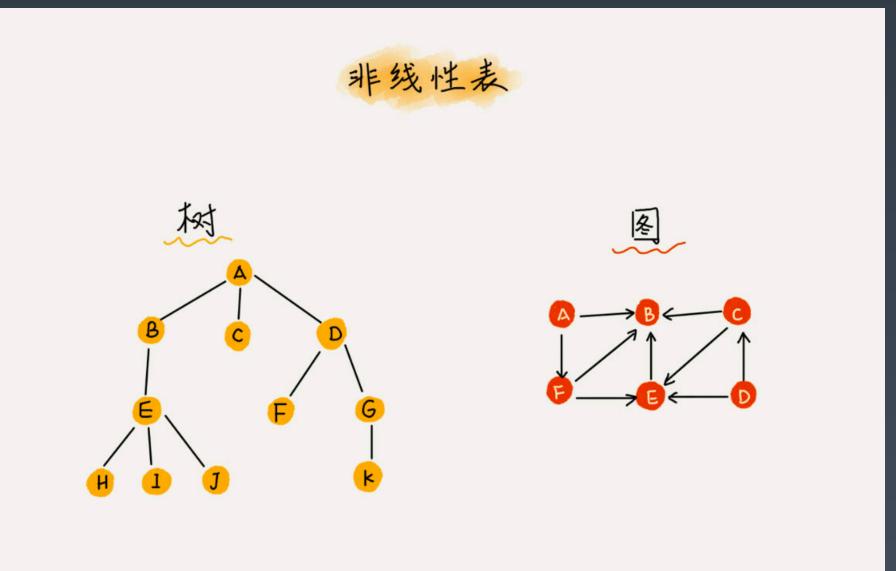
图的概念与存储



图的定义

图是一种非线性数据结构,两个重要的概念:顶点,边





链表: 结点, 树: 节点, 图: 顶点

图的应用场景

微博、微信等社交网络中的好友关系

地图导航、交通网络:最短路径

游戏地图、迷宫: A*寻路

计算机网络: 最小生成树

人际关系、六度空间理论: 推荐系统

Gradle、Maven、Makefile 编译依赖关系: 拓扑排序

互联网中的网页构建成一张大图:搜索引擎的爬虫

知识图谱(Knowledge Graph): 征信、搜索

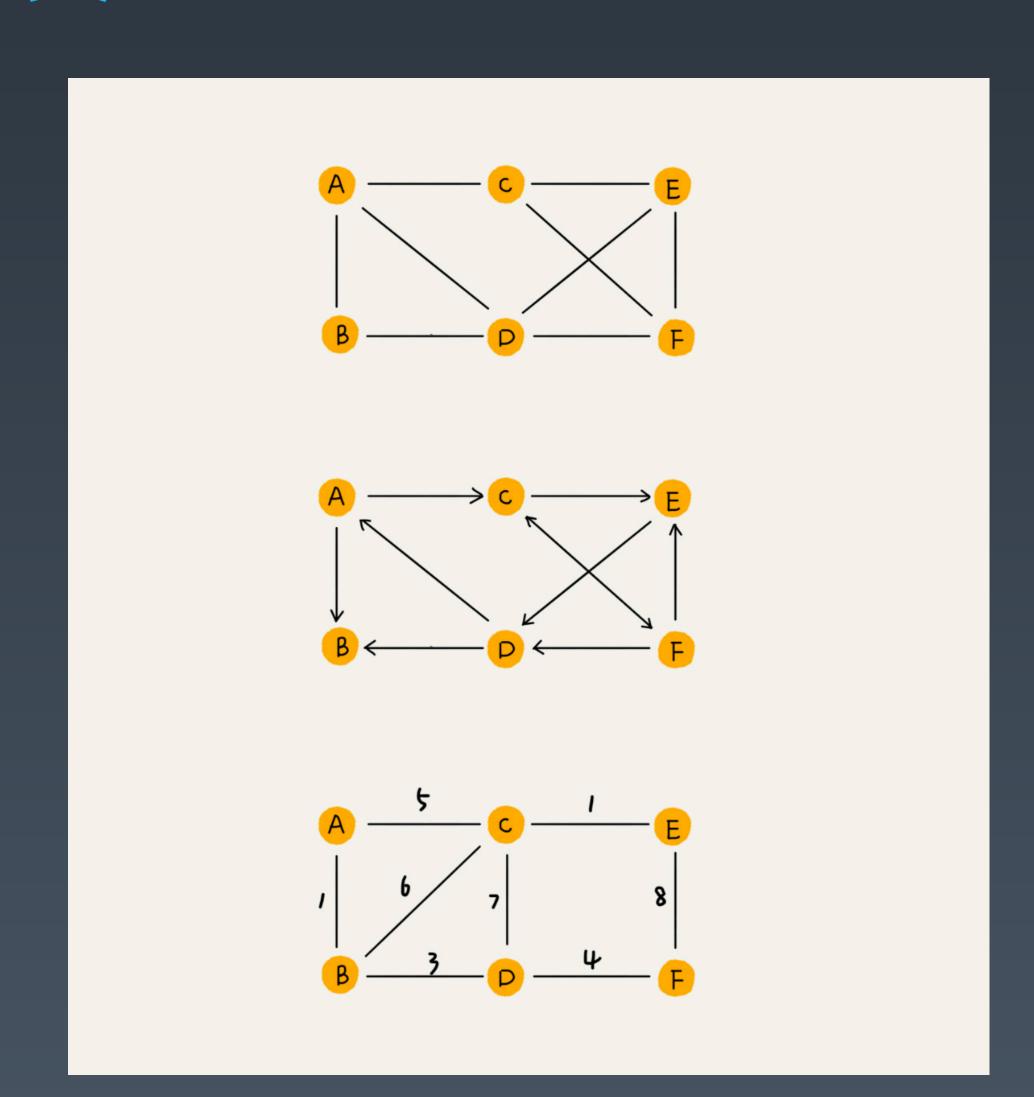


图的分类

无向图

有向图

有权图





图的表示 (存储) 方法

1. 存储在内存中

2. 持久化存储在数据库中

3. 存储在专业图数据库中,比如 neo4j,存储超大图并且涉及大量图计算



图在内存中表示(存储)方法

- 1. 邻接矩阵
- 2. 邻接表
- 3. 逆邻接表
- 4. 十字交叉链表
- 5. 邻接多重表

图在内存中表示(存储)方法—邻接矩阵

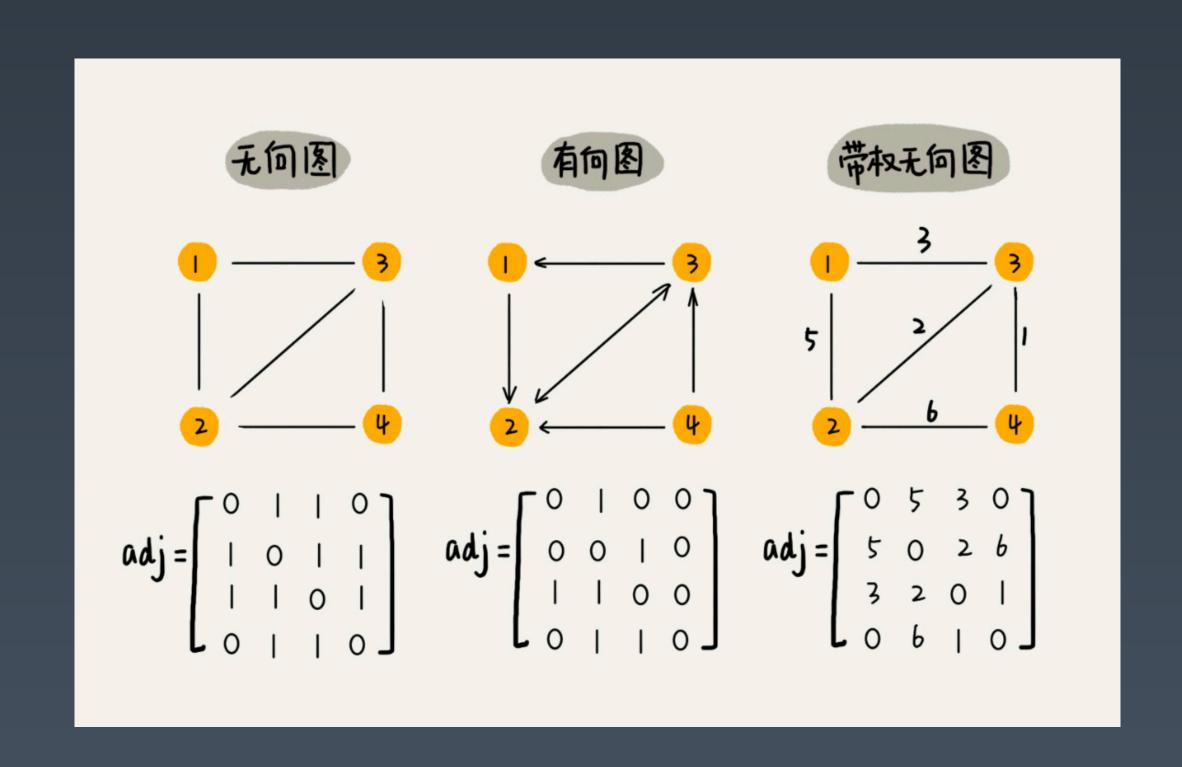
1. 邻接矩阵

邻接矩阵的底层依赖一个二维数组。

对于无向图来说,如果顶点 i 与顶点 j 之间有边, 我们就将 A[i][j] 和A [j][i] 标记为 1;

对于有向图来说,如果顶点 i 到顶点 j 之间,有一条箭头从顶点 i 指向顶点 j 的边,那我们就将 A[i][j] 标记为 1。同理,如果有一条箭头从顶点 j 指向顶点 i 的边,我们就将 A[j][i] 标记为 1。

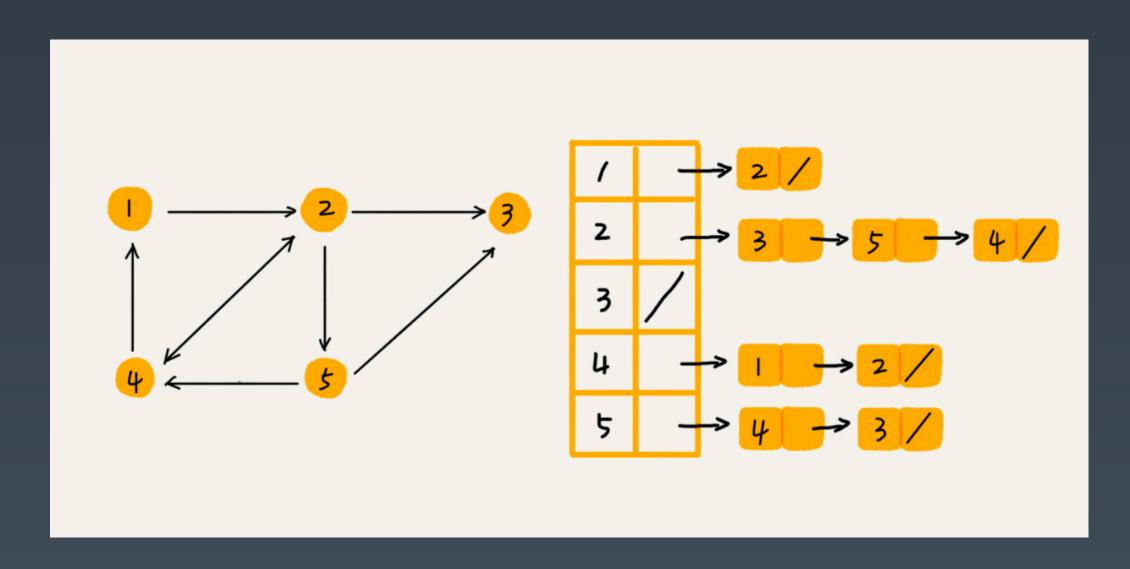
对于带权图,数组中就存储相应的权重。



图在内存中表示(存储)方法—邻接表

2. 邻接表

```
public class Graph {
 private int v; // 顶点的个数
 private LinkedList<Integer> adj[]; // 邻接表
 public Graph(int v) {
   this v = v;
   adj = new LinkedList[v];
   for (int i=0; i<v; ++i) {
     adj[i] = new LinkedList<>();
 public void addEdge(int s, int t) {
   adj[s].add(t);
```



每个顶点对应一条链表,链表中存储的是与这个顶点相连接的其他顶点。



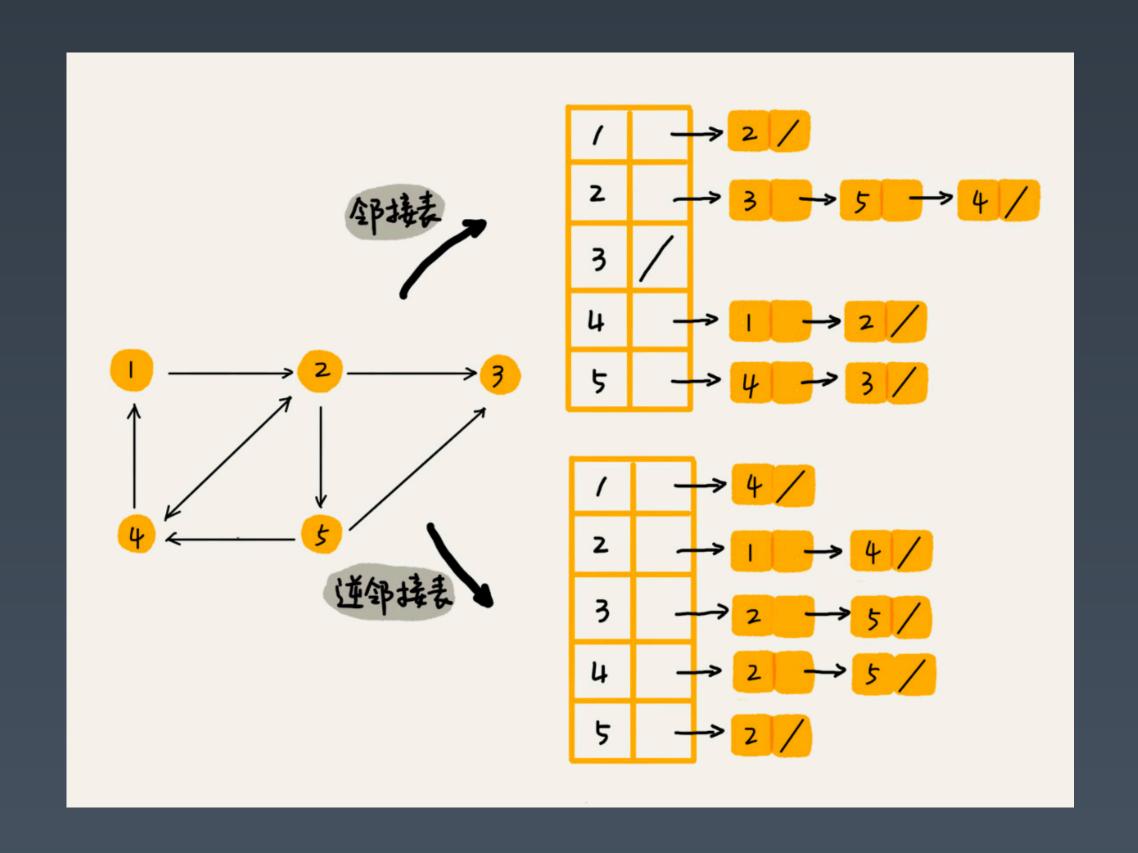
图在内存中表示(存储)方法一邻接表

3. 逆邻接表

```
public class Graph {
  private int v; // 顶点的个数
  private LinkedList<Integer> adj[]; // 逆邻接表

public Graph(int v) {
    this.v = v;
    adj = new LinkedList[v];
    for (int i=0; i<v; ++i) {
        adj[i] = new LinkedList<>();
    }
}

public void addEdge(int s, int t) {
    adj[t].add(s);
}
```



如何存储微博这种社交网络中的好友关系?

1. 需求分析与定义

挖掘、假设、估算:将开放问题转化成可解问题

2. 建模与算法

将复杂的场景抽象成具体的数据结构,构建对应的算法

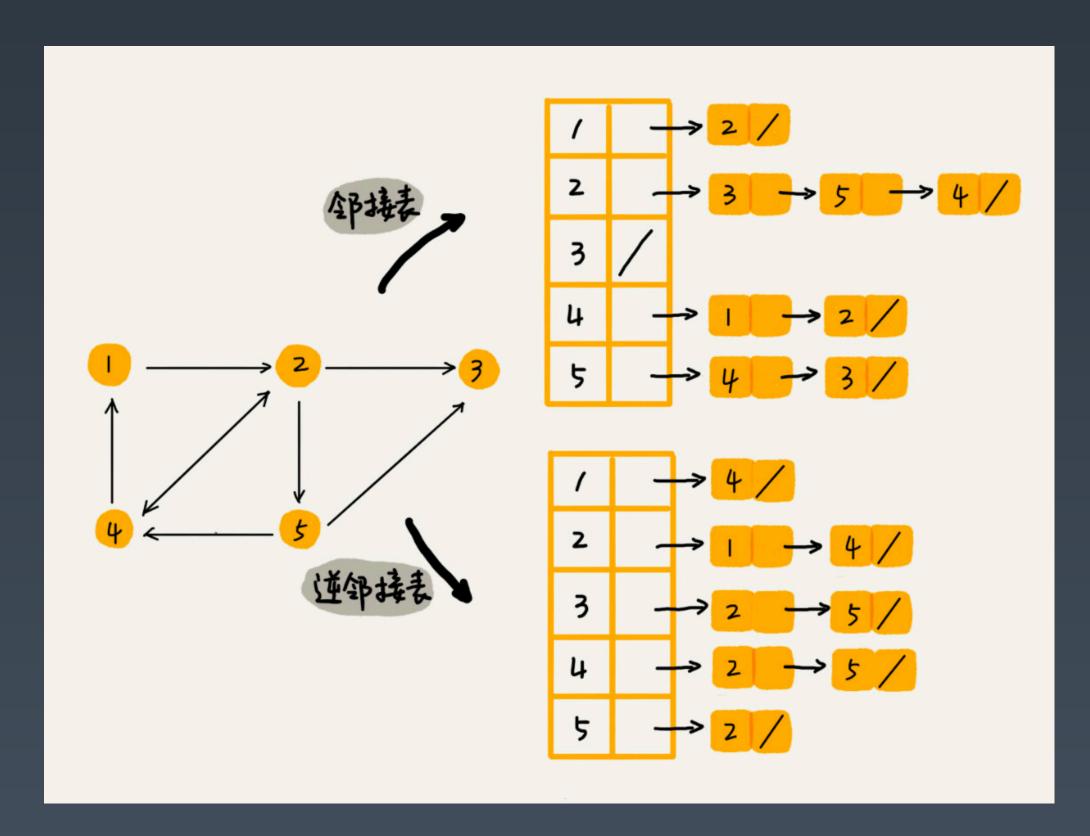


针对微博用户关系, 假设我们需要支持下面这样几个操作:

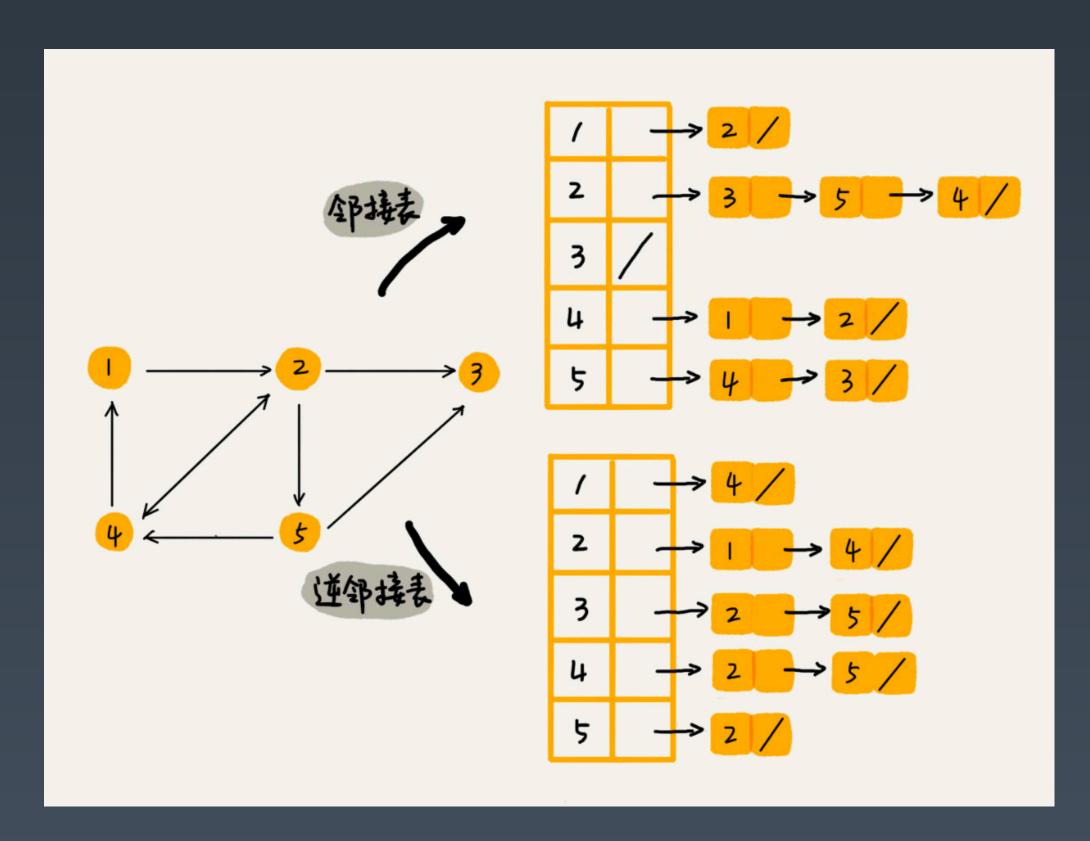
- 用户 A 关注用户 B
- 用户 A 取消关注用户 B
- 判断用户 A 是否关注了用户 B
- 判断用户 A 是否被用户 B 关注
- 根据用户名称的首字母排序,分页获取用户的粉丝列表
- 根据用户名称的首字母排序,分页获取用户的关注列表

数据结构是为算法服务的,所以具体选择哪种存储方法,与期望支持的操作有关系。





- 用户 A 关注用户 B
- 用户 A 取消关注用户 B
- 判断用户 A 是否关注了用户 B
- 判断用户 A 是否被用户 B 关注
- 根据用户名称的首字母排序,分页获取用户的关注列表
- 根据用户名称的首字母排序,分页获取用户的粉丝列表



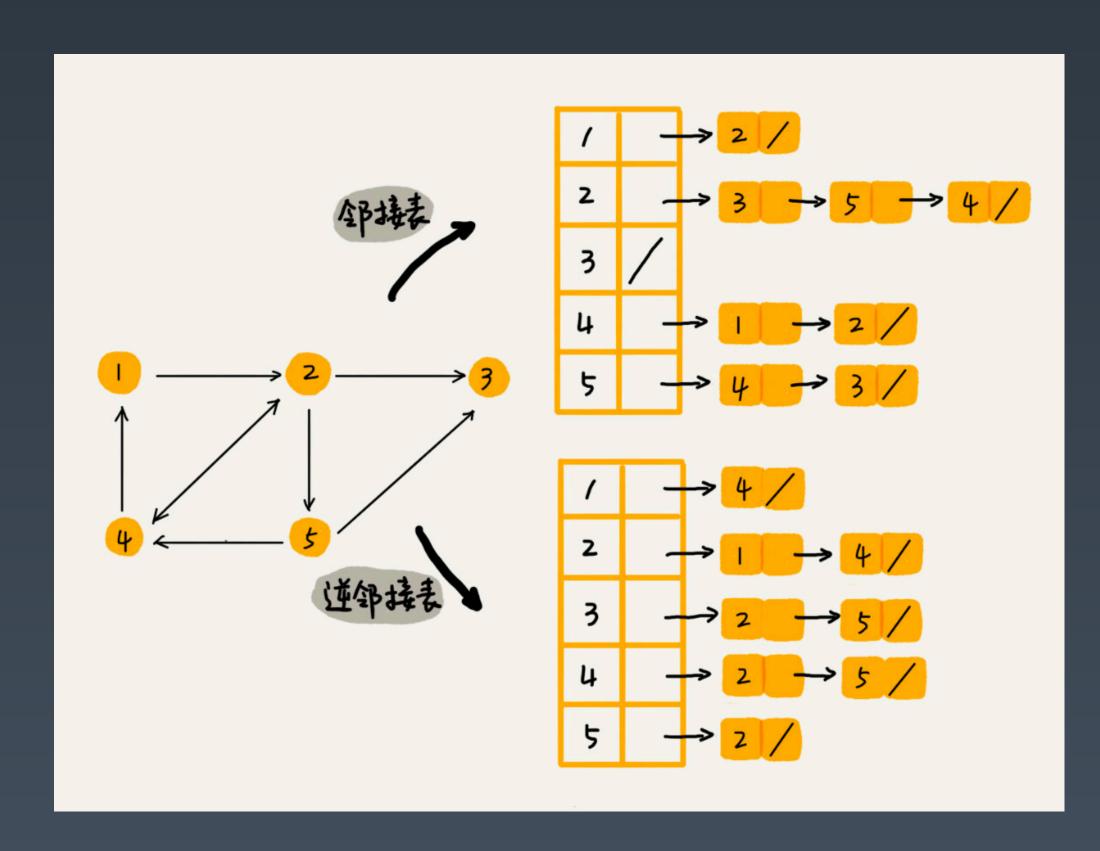
如何更加快速地判断两个用户之间是否存在关注与被关注的关系?

优化思路:

将邻接表中的链表改为支持快速查找的动态数据结构: 红黑树、跳表、有序动态数组还是散列表呢?

跳表插入、删除、查找都非常高效,时间复杂度是 O(logn),空间复杂度上稍高,是 O(n)。跳表中存储的数据本来就是有序的,分页获取粉丝列表或关注列表,就非常高效。





如何更加快速地判断两个用户之间是否存在关注与被关注的关系?

优化思路:

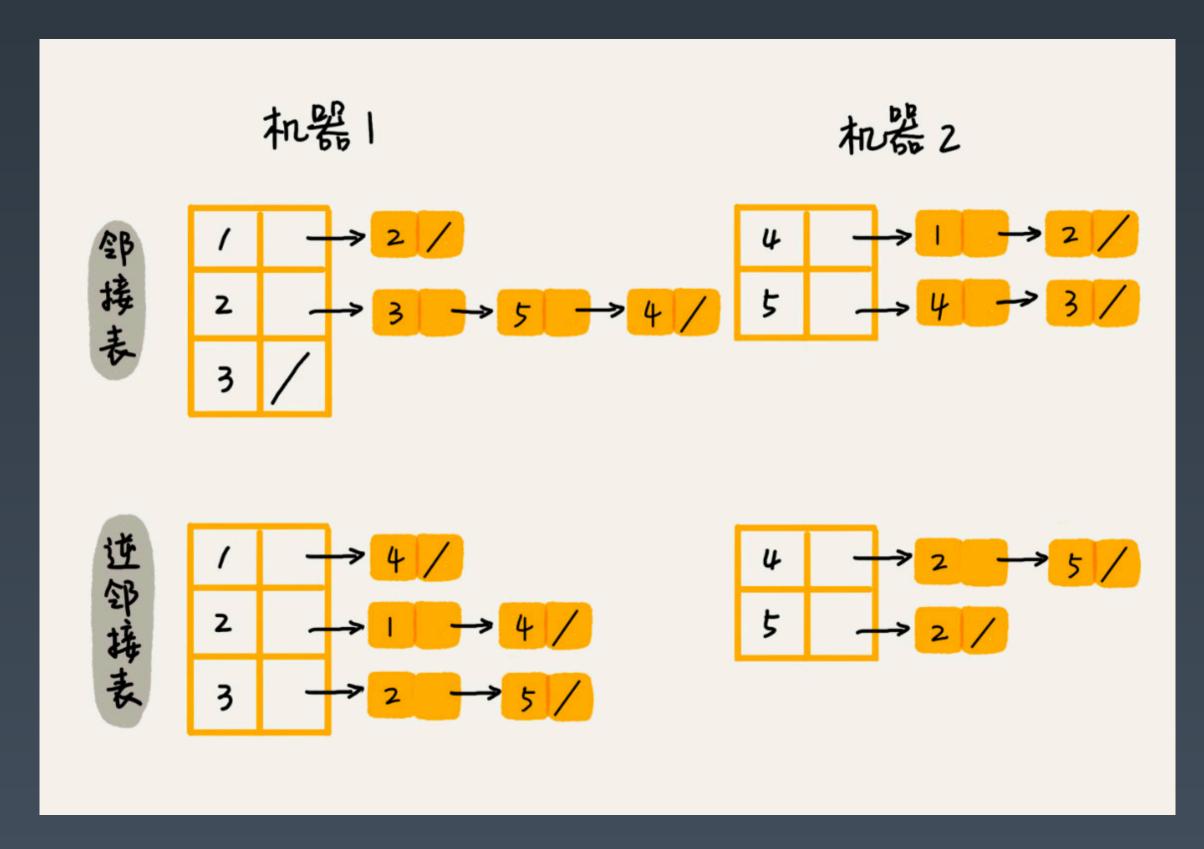
将邻接表中的链表改为支持快速查找的动态数据结构: 红黑树、跳表、有序动态数组还是散列表呢?

跳表插入、删除、查找都非常高效,时间复杂度是O(logn),空间复杂度上稍高,是O(n)。跳表中存储的数据本来就是有序的,分页获取粉丝列表或关注列表,就非常高效。



如果对于小规模的数据,比如社交网络中只有几万、几十万个用户,我们可以将整个社 交关系存储在内存中,上面的解决思路是没有问题的。但是如果像微博那样有上亿的用 户,数据规模太大,我们就无法全部存储在内存中了。这个时候该怎么办呢?





我们可以通过哈希算法等数据分片方式,将邻接表存储在不同的机器上。

我们在机器 1 上存储顶点 1, 2, 3 的邻接表,在机器 2 上,存储顶点 4, 5 的邻接表。

逆邻接表的处理方式也一样。

当要查询顶点与顶点关系的时候,我们就利用同样的哈希算法,先定位顶点所在的机器,然后再在相应的机器上查找。

user_id	follower_id
1	4
2	1
2	4
3	2
3	5
4	2
4	5
5	2

另外一种解决思路:

就是利用外部存储(比如硬盘),因为外部存储的存储空间要比内存会宽裕很多。

数据库是我们经常用来持久化存储关系数据的。

为了高效地支持前面定义的操作,我们可以在表上建立多个索引,比如第一列、第二列,给这两列都建立索引。

有关图的算法介绍



图相关算法引申介绍

广度、深度优先:图遍历算法、无权图的搜索算法

单源最短路径: Dijkstra算法

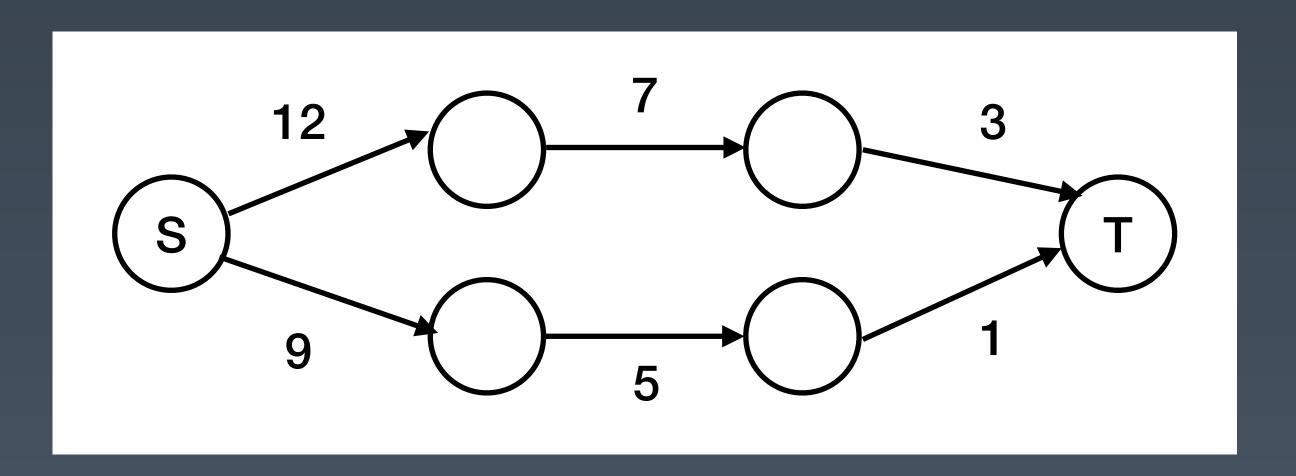
全源最短路径: Bellman-Ford、Floyd-Warshall

最下生成树算法: Prim、Kruskal,铺设网络

拓扑排序

网络流: 货运

二分图匹配





BFS & DFS



什么是搜索算法?

搜索的定义:简单点理解,就是在地图中找从一个点到另一个点的路径

数据结构:算法是作用于具体数据结构之上的,图这种数据结构的表达能力很强,大部分涉及搜索的场景都可以抽象成"图"。

搜索算法:在图中找出从一个顶点出发到另一个顶点的路径。

具体方法有很多,最简单、最"暴力"的深度优先、广度优先搜索,还有 A*、IDA* 等 启发式搜索算法。

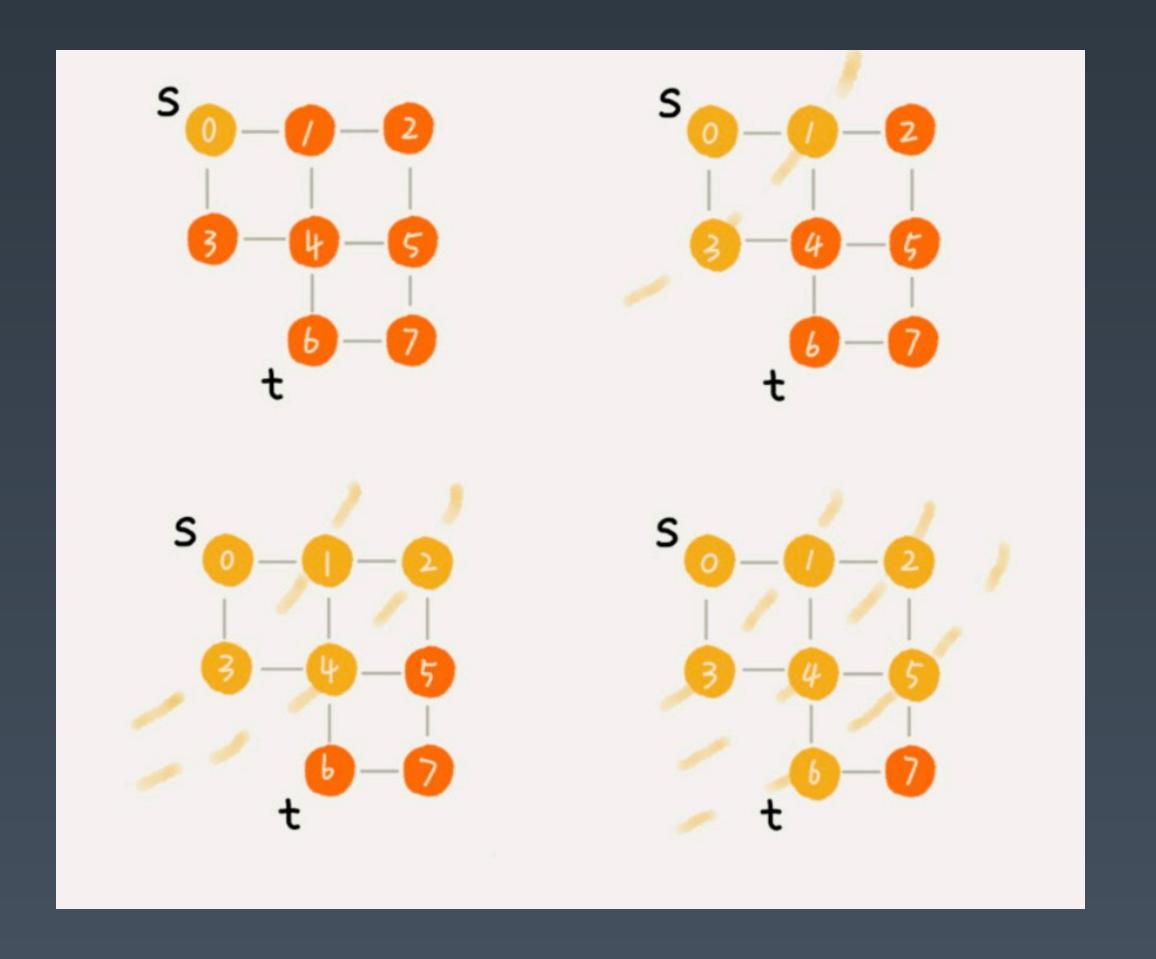


广度优先搜索的基本思想

广度优先搜索(Breadth-First-Search), 我们平常都把简称为 BFS。

直观地讲,它其实就是一种"地毯式"层层推进的搜索策略,即先查找离起始顶点最近的,然后是次近的,依次往外搜索。

广度优先搜索可以找到最短路径。

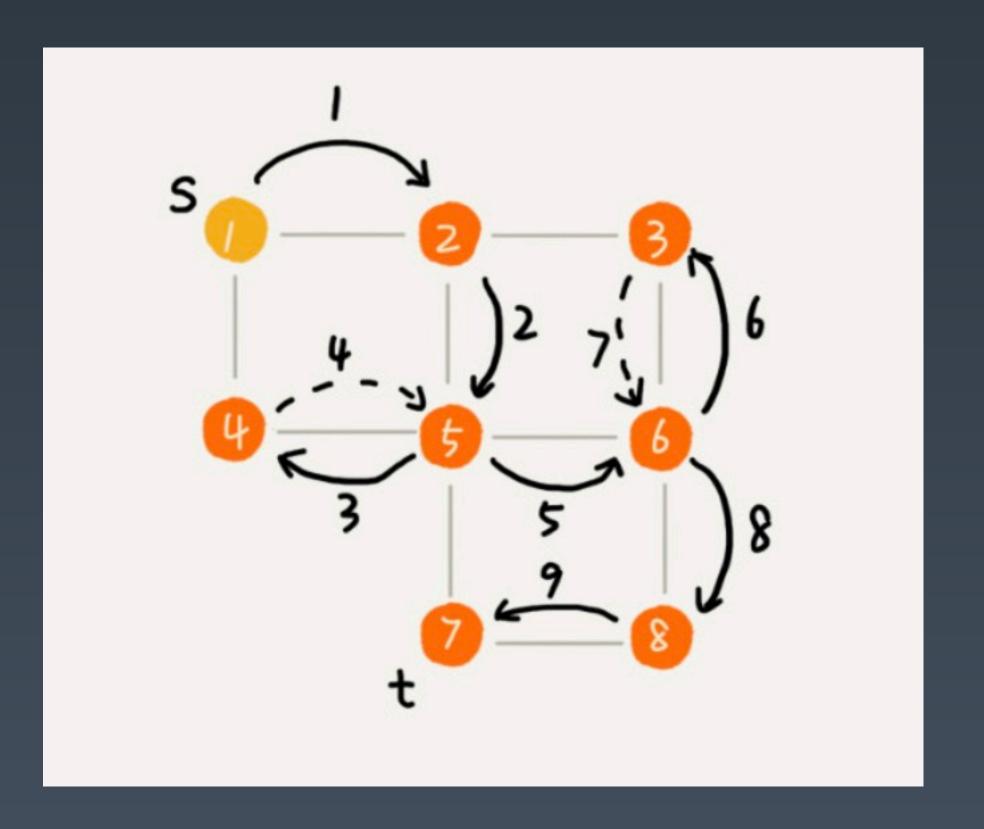




深度优先搜索算法基本思想

深度优先搜索(Depth-First-Search),简称 DFS。最直观的例子就是"走迷宫"。

假设你站在迷宫的某个岔路口,然后想找到出口。你随意选择一个岔路口来走,走着走着发现走不通的时候,你就回退到上一个岔路口,重新选择一条路继续走,直到最终找到出口。这种走法就是一种深度优先搜索策略。





深度优先搜索算法代码实现

```
boolean found = false;

public void dfs(int s, int t) {
  found = false;
  boolean[] visited = new boolean[v];
  recurDfs(s, t, visited);
}
```

```
private void recurDfs(int w, int t, boolean[] visited) {
  if (found == true) return;
  visited[w] = true;
  if (w == t) {
    found = true;
    return;
  }
  for (int i = 0; i < adj[w].size(); ++i) {
    int q = adj[w].get(i);
    if (!visited[q]) {
       recurDfs(q, t, visited);
    }
  }
}</pre>
```



#