

Universidade do Minho

Escola de Engenharia

Modelling and analysis of real-time systems in Haskell

Mestrado integrado em Engenharia Informática Métodos Formais em Engenharia de Software Arquitetura e Cálculo 4º Ano, 2º Semestre

A82441 - Alexandre Pinho A82313 - Pedro Gonçalves Braga, junho de 2020

Conteúdo

1	Introdução	2
2	Descrição do problema	2
3	Solução Haskell	2
	3.1 Representação do problema	2
	3.2 Mónadas Duration e ListDur	3
	3.3 Implementação para problema base	4
	3.3.1 Verificação de propriedades	5
	3.4 Implementação para extensão do problema	6
	3.4.1 Verificação de propriedades	6
4	UPPAAL vs Haskell	8
5	Conclusão	9
A	Modelo Travessia	10
В	Mónada Duração	15

1 Introdução

O Haskell é uma linguagem de programação puramente funcional de propósito geral. Esta linguagem suporta a utilização de mónadas, um conceito matemático que permite a definição e composição de funções que lidam com efeitos implicitamente.

Este relatório é redigido no âmbito da UC de Arquitetura e Cálculo do perfil de mestrado MFES do curso de Engenharia Informático da Universidade do Minho. Ao longo das próximas secções, será descrito o problema proposto, o modelo utilizado para o resolver, e a especificação das propriedades também pedidas.

2 Descrição do problema

O problema discutido neste projeto consiste em modelar a travessia de quatro aventureiros sobre uma ponte. Contudo, a travessia dos aventureiros necessita de respeitar algumas restrições: no máximo só podem atravessar duas pessoas em simultâneo, e é necessário uso de uma lanterna durante as travessias. Neste projeto considerou-se que apenas existe uma única lanterna, e que cada aventureiro demora um certo tempo a fazer a travessia da ponte, sendo que aquando de uma travessia em pares, essa vai possuir a duração do aventureiro mais lento.

3 Solução Haskell

Ao longo deste capítulo, vai ser descrita a forma como o grupo abordou o problema e também a maneira como foram implementadas as soluções em código, tanto para o problema base como para as tarefas opcionais realizadas pelo grupo, especificamente a manipulação de traços em vez de estados finais, e a verificação de propriedades de *safety* sob traços.

3.1 Representação do problema

É definida a estrutura de tipos que representam os conceitos relevantes do problema. Concretamente, o tipo Objects é um Either habitado por entidades que podem ser um aventureiro (Adventurer), ou a lanterna. Existem quatro aventureiros, pelo que o tipo Adventurer tem quatro valores possíveis.

```
type Objects = Either Adventurer ()
data Adventurer = P1 | P2 | P5 | P10 deriving (Show, Eq)
```

Cada aventureiro demora um certo período de tempo a atravessar a ponte, dado pela função getTimeAdv.

```
getTimeAdv :: Adventurer -> Int
getTimeAdv P1 = 1
getTimeAdv P2 = 2
```

```
getTimeAdv P5 = 5

getTimeAdv P10 = 10
```

Finalmente, é necessário mapear cada objeto ao lado da ponte em que ele se encontra. Este mapeamento pode ser implementado como uma função estado de objetos para booleanos, sendo que, por convenção, o valor False representa o lado esquerdo (inicial) e True o lado direito (final). Por conveniência, são definidos também os estados inicial gInit e final gFinal.

```
type State = Objects -> Bool
```

```
gInit :: State
gInit = const False
gFinal :: State
gFinal = const True
```

Para manipular o estado são também definidas duas funções auxiliares, a changeState que altera o lado de um objeto, e a mChangeState que altera o lado de todos os objetos de uma dada lista.

```
changeState :: Objects \rightarrow State \rightarrow State changeState a s = let v = s a in (x \rightarrow if x == a then not v else s x) mChangeState :: [Objects] \rightarrow State \rightarrow State mChangeState os s = foldr changeState s os
```

3.2 Mónadas Duration e ListDur

Uma mónada é um conceito matemático que permite definir e compor funções que lidam com efeitos implicitamente. Concretamente, uma mónada é definida pelo seu construtor de tipo, pela sua função de unidade (return em Haskell) e pela operação de *Kleisli lifting* (implementada indiretamente através do operador *bind* em Haskell).

Posto isto, é definida a mónada Duration, que associa a um valor do tipo parametrizado um inteiro que representa uma duração de tempo. Assim, como se pode ver no excerto de código apresentado a seguir, a função de unidade transforma um valor numa computação com duração nula, e o operador de bind efetua a composição de duas computações pela soma das suas durações. São omitidas as definições das instâncias das classes Functor e Applicative; o código completo encontra-se em anexo.

```
data Duration a = Duration (Int, a) deriving Show remDur :: Duration a \rightarrow (Int, a) remDur (Duration x) = x getDuration :: Duration a \rightarrow Int
```

```
\label{eq:getDuration} \begin{array}{ll} (Duration\ (d,x)) = d \\ \\ getValue\ ::\ Duration\ a -> a \\ \\ getValue\ (Duration\ (d,x)) = x \\ \\ \textbf{instance\ Monad\ } Duration\ \textbf{where} \\ \\ & (Duration\ (i\,,x)) >>= k = Duration\ (i\ +\ (getDuration\ (k\ x))\,,\ getValue\ (k\ x)) \\ \\ \textbf{return\ } x = (Duration\ (0\,,x)) \end{array}
```

Pela combinação de mónadas é possível combinar efeitos. Para a modelação do problema proposto, é necessário considerar as várias possibilidades para as transições entre estados. Assim, é implementada a mónada ListDur, que utiliza as listas para encapsular o não-determinismo.

```
data ListDur a = LD [Duration a] deriving Show

remLD :: ListDur a -> [Duration a]
remLD (LD x) = x

instance Monad ListDur where
   return = pure
   l >>= k =
        LD $ do a <- remLD l
        g (remDur a) where
        g (d, x) =
        let u = remLD (k x)
        in map ((\( (d', x) -> Duration (d + d', x)) \). remDur) u
```

3.3 Implementação para problema base

Utilizando a mónada ListDur parametrizada no tipo State, cujo valor representa o estado dos objetos num certo instante de tempo, é possível definir funções que produzem todos os estados a que é possível chegar (em n transições) a partir de um dado estado inicial.

A função allValidPlays produz o resultado de aplicar cada transição possível ao dado estado, produzindo todos os estados adjacentes e associando uma duração a cada estado, que é o tempo que a transição demora.

Para tal, são selecionados os aventureiros que se encontram do mesmo lado da lanterna e construída a lista de todas as transições possíveis (com recurso à função auxiliar subsets), isto é, os objetos que mudam de lado entre os estados inicial e final. Para cada transição, é calculada a duração e aplicada a função mChangeState. Por fim, é construído o valor do tipo ListDur, para ser possível aplicar transições adicionais no futuro.

```
allValidPlays :: State -> ListDur State
allValidPlays s =
   let lantern = s $ Right ()
```

Com a função all ValidPlays definida, é possível de uma forma concisa definir as funções exec e exec UpTo que, dado um número de transições n a percorrer e um estado inicial, produzem, respetivamente, todos os estados ao fim de n transições, e todos os estados ao fim de i transições, para todo o i entre 0 e n.

3.3.1 Verificação de propriedades

Para verificar as propriedades propostas, é apenas necessário efetuar um teste por estado obtido através a função execUpTo. Este teste verifica se todos os objetos se encontram do lado direito da ponte (pela comparação ao estado gFinal), e, dependendo da propriedade, verifica se o tempo que demorou a chegar ao estado foi menor ou igual a 17, ou menor a 17. Apenas a primeira propriedade é verificada, como esperado.

3.4 Implementação para extensão do problema

Para possibilitar a verificação de propriedades em traços, a mónada é parametrizada no tipo [State], que representa uma sequência de estados, ou seja, um traço.

Assim, é relativamente simples adaptar o código anterior: na função allValidPlays', os estados calculados formam cada um um traço com apenas um estado; as funções exec' e execUpTo' passam a receber um traço inicial para facilitar o passo recursivo; e a função exec' trata de aplicar a função allValidPlays' apenas no ultimo estado de cada traço, e de ir acumulando em argumento o traço atual.

```
allValidPlays' :: State -> ListDur [State]
allValidPlays' s =
    let lantern = s $ Right ()
        adventurers = filter (\xspace x = x = x)
                           [Left P1, Left P2, Left P5, Left P10]
        adventurerMoves = map ( l -> (Right ()) : 1)
                               (subsets 1 adventurers ++
                                subsets 2 adventurers)
    in LD $ map (\moves ->
                    Duration (maximum (map getTimeAdv (lefts moves)),
                               [mChangeState moves s])) adventurerMoves
exec' :: Int -> [State] -> ListDur [State]
exec' 0 s = return s
exec' n s = do s' <- allValidPlays' (last s)
               s'' \leftarrow exec' (n - 1) (s ++ s')
               return s'
execUpTo' :: Int -> [State] -> ListDur [State]
execUpTo' n s = manyChoice $ map (\i -> exec' i s) [0..n]
```

3.4.1 Verificação de propriedades

A principal vantagem de lidar com traços é poder inspeccionar o comportamento do sistema para poder saber como e porquê uma propriedade se verifica ou não. No caso das propriedades leq17' e 117', obtemos a lista de traços que verificam as condições definidas. Se esta for vazia, significa que a propriedade não é verificada. Na primeira propriedade, são obtidos dois traços que satisfazem as condições, o que significa que existe mais que uma solução ótima ao problema. Na segunda propriedade não obtemos traço algum, indicando, como já visto, que não existem soluções melhores.

Em adição às duas propriedades anteriores, são verificadas três propriedades de safety:

 checkLanternSafety: verifica se a lanterna muda de lado a cada transição, e se apenas mudam de lado aventureiros que estejam no mesmo lado da lanterna.

 checkAdventurersSafety: verifica se, em cada transição, atravessam a ponte no máximo dois aventureiros.

 checkTraceDuration: verifica se a duração dos traços é calculada corretamente.

Todas as propriedades de *safety* são verificadas, o que profere confiança ao modelo implementado e à solução obtida.

4 UPPAAL vs Haskell

Após concluída a implementação do modelo em Haskell, é possível fazer uma análise crítica às vantagens e desvantagens do uso de Haskell para este tipo de problemas, comparativamente ao UPPAAL usado no trabalho anterior.

Ao contrário do UPPAAL, onde o comportamento das transições e da duração já estão implementados de raiz no sistema, se um utilizador pretender modelar um sistema semelhante ao que foi modelado neste projeto em Haskell, necessitará de implementar o comportamento das transições e da duração manualmente utilizando mónadas, o que poderá ser um contra-tempo caso esse utilizador não possua experiência sobre mónadas.

Outra inconveniência na utilização de Haskell na modelação deste tipo de problemas, é o facto da especificação de invariantes sobre o modelo ser mais difícil comparativamente à especificação de propriedades em UPPAAL, pois nesta última é possível utilizar lógica CTL, que possui operadores próprios que simplificam bastante a especificação de propriedades sobre o modelo.

Outra vantagem relativa à utilização de UPPAAL, é que esta ferramenta possui um simulador que permite uma fácil visualização do comportamento do sistema com o passar do tempo, ao invés do Haskell, que por ser uma ferramenta de um âmbito muito mais geral, não possui nenhum tipo de funcionalidade própria para facilitar a visualização do comportamento do sistema, o que juntamente com a mais difícil especificação de propriedades, leva a que seja mais complicado verificar se um sistema possui o comportamento esperado.

Por fim, a única desvantagem que o grupo considerou existir relativamente à utilização do UPPAAL, é que esta ferramenta requer que os utilizadores possuam

conhecimentos sobre autómatos temporais, o que faz com que o Haskell se torne uma opção mais acessível para a maioria dos programadores, pois não necessita de nenhum conhecimento extra para conseguir implementar modelos como o que foi abordado nestes projetos.

5 Conclusão

Com este projeto, o grupo considera que os seus conhecimentos sobre mónadas aumentaram, permitindo perceber a sua utilidade para a modelação de sistemas. Foi possível perceber as principais funcionalidades das mónadas em Haskell, e utiliza-las para construir e validar modelos.

Em suma, este projeto permitiu ao grupo aumentar os seus conhecimentos sobre a utilização de mónadas e ferramentas como o Haskell na modelação de sistemas.

A Modelo Travessia

```
{-# LANGUAGE FlexibleInstances #-}
module Adventurers where
import Data. List
\mathbf{import} \ \mathrm{Data}. \, \mathbf{Either}
import Control. Monad
import DurationMonad
data Adventurer = P1 | P2 | P5 | P10 deriving (Show, Eq)
type Objects = Either Adventurer ()
getTimeAdv :: Adventurer -> Int
getTimeAdv P1 = 1
getTimeAdv P2 = 2
getTimeAdv P5 = 5
getTimeAdv P10 = 10
type State = Objects -> Bool
instance Show State where
  show s = (show \cdot (fmap show)) [s (Left P1),
                                     s (Left P2),
                                     s (Left P5),
                                     s (Left P10),
                                     s (Right ())]
instance Eq State where
  (==) s1 s2 = and [s1 (Left P1) == s2 (Left P1),
                      s1 \text{ (Left P2)} = s2 \text{ (Left P2)},
                      s1 \text{ (Left P5)} = s2 \text{ (Left P5)},
                      s1 \text{ (Left P10)} = s2 \text{ (Left P10)},
                      s1 (Right ()) = s2 (Right ())
gInit :: State
gInit = const False
gEx1 :: State
gEx1 (Left P1) = True
gEx1 = False
gFinal :: State
gFinal = const True
```

```
changeState :: Objects -> State -> State
changeState a s = let v = s a in (\x -> if x == a then not v else s x)
mChangeState :: [Objects] -> State -> State
mChangeState os s = foldr changeState s os
allValidPlays :: State -> ListDur State
allValidPlays s =
    let lantern = s $ Right ()
        adventurers = filter (x \rightarrow x = lantern)
                           [Left P1, Left P2, Left P5, Left P10]
        adventurerMoves = map ( l -> (Right ()) : 1)
                               (subsets 1 adventurers ++
                                subsets 2 adventurers)
    in LD $ map (\moves ->
                    Duration (maximum (map getTimeAdv (lefts moves)),
                               mChangeState moves s)) adventurerMoves
subsets 0 = [[]]
subsets _{-}[] = []
subsets n(x : xs) = map(x :) (subsets(n-1) xs) ++ subsets n xs
exec :: Int -> State -> ListDur State
exec 0 s = return s
exec n s = do s' \leftarrow allValidPlays s
              s'' < -exec (n - 1) s'
              return s''
execUpTo :: Int -> State -> ListDur State
execUpTo n s = manyChoice $ map (\i -> exec i s) [0..n]
leq17 :: Bool
leq17 = any reachedAndLeq17 (remLD $ execUpTo 5 gInit)
            where reached And Leq 17 (Duration (d, s)) = d \le 17 \&\& s = gFinal
117 :: Bool
117 = any reachedAndL17 (remLD $ execUpTo 5 gInit)
          where reachedAndL17 (Duration (d, s)) = d < 17 && s == gFinal
```

```
data ListDur a = LD [Duration a] deriving Show
remLD :: ListDur a -> [Duration a]
remLD (LD x) = x
instance Functor ListDur where
    fmap f =
        let f' = \langle (d, x) -\rangle (d, f x) in
            LD . map (Duration . f' . remDur) . remLD
instance Applicative ListDur where
   pure x = LD [Duration (0, x)]
   11 < > 12 = LD  do x <- remLD 11
                        y \leftarrow \text{remLD } 12
                        g (remDur x, remDur y) where
                            g((d1, f), (d2, x)) =
                             return $ Duration (d1 + d2, f x)
instance Monad ListDur where
   return = pure
   1 >>= k =
       LD $ do a <- remLD 1
                g (remDur a) where
               g(d, x) =
                    let u = remLD (k x)
                    in map (((d',x) \rightarrow Duration (d + d', x)) \cdot remDur) u
manyChoice :: [ListDur a] -> ListDur a
manyChoice = LD . concat . (map remLD)
allValidPlays' :: State -> ListDur [State]
allValidPlays 's =
    let lantern = s $ Right ()
        adventurers = filter (x \rightarrow x = lantern)
                            [Left P1, Left P2, Left P5, Left P10]
        adventurerMoves = map ( l -> (Right ()) : l)
                                (subsets 1 adventurers ++
                                 subsets 2 adventurers)
    in LD $ map (\moves ->
                     Duration (maximum (map getTimeAdv (lefts moves)),
                                [mChangeState moves s])) adventurerMoves
exec' :: Int -> [State] -> ListDur [State]
```

```
exec' 0 s = return s
exec' n s = do s' <- allValidPlays' (last s)
                s'' \leftarrow exec' (n - 1) (s ++ s')
                return s''
execUpTo' :: Int -> [State] -> ListDur [State]
execUpTo' n s = manyChoice $ map (\i i -> exec' i s) [0..n]
leq17' :: [(ListDur [State])]
leq17' =
    [LD [trace] | trace <- remLD $
                                 execUpTo' 5 [gInit], reachedAndLeq17 trace]
    where reached And Leq 17 (Duration (d, s)) = d <= 17 & last s == gFinal
117 ' :: [(ListDur [State])]
117;
    [LD [trace] | trace <- remLD $
                                 execUpTo' 5 [gInit], reachedAndL17 trace]
    where reached And L17 (Duration (d, s)) = d < 17 & last s == gFinal
{\tt checkLanternSafety} \ :: \ {\bf Int} \ {\small ->} \ {\bf Bool}
checkLanternSafety n =
    let traces = remLD $ exec' n [gInit]
    in all (checkTrace . getValue) traces
       where checkTrace(h1:h2:t) =
                  (h1 (Right ())) /= (h2 (Right ())) &&
                                       (checkCrossing h1 h2) &&
                                       checkTrace (h2:t)
              checkTrace _ = True
              checkCrossing t1 t2 = all (a \rightarrow t1 a == t2 a |
                                                  t2 a = t2 (Right ())
                                           [Left P1, Left P2,
                                           Left P5, Left P10]
count :: (a \rightarrow Bool) \rightarrow [a] \rightarrow Int
count [] = 0
count p (x:xs) \mid p x = 1 + count p xs
                | otherwise = count p xs
checkAdventurersSafety :: Int \rightarrow Bool
checkAdventurersSafety n =
    let traces = remLD $ exec' n [gInit]
    in all (checkTrace . getValue) traces
        where checkTrace (h1:h2:t) = (checkCrossingLeq2 h1 h2) &&
                                         checkTrace (h2:t)
               checkTrace _ = True
```

```
checkCrossingLeq2 t1 t2 = (count (\a -> t1 a /= t2 a)
                                               [Left P1, Left P2,
                                                Left P5, Left P10]) \leq 2
checkTraceDuration :: Int -> Bool
checkTraceDuration n =
    let traces = remLD $ execUpTo' n [gInit]
   in all (\t -> (calculateDuration . getValue) t ==
                  (getDuration t)) traces
        where calculateDuration (h1:h2:t) =
                  (calculateTransitionDuration h1 h2) +
                  calculateDuration (h2:t)
              {\tt calculateDuration} \ {\tt \_} = 0
              calculateTransitionDuration t1 t2 =
                  let adventurers = filter (\xspace x = x = x)
                                             [Left P1, Left P2,
                                              Left P5, Left P10]
                  in maximum $ map getTimeAdv $ lefts adventurers
```

B Mónada Duração

```
module DurationMonad where
data Duration a = Duration (Int, a) deriving Show
remDur :: Duration a -> (Int, a)
remDur (Duration x) = x
getDuration :: Duration a -> Int
getDuration (Duration (d,x)) = d
getValue :: Duration a -> a
getValue (Duration (d,x)) = x
instance Functor Duration where
  fmap f (Duration (i, x)) = Duration (i, f, x)
instance Applicative Duration where
  pure x = (Duration (0,x))
  (Duration (i,f)) \iff (Duration (j, x)) = (Duration (i+j, f x))
instance Monad Duration where
    (Duration (i, x)) >>= k = Duration (i + (getDuration (k x)), getValue (k x))
    return x = (Duration (0,x))
wait1 :: Duration a -> Duration a
wait1 (Duration (d,x)) = Duration (d+1,x)
wait :: Int -> Duration a -> Duration a
wait i (Duration (d,x)) = Duration (i + d, x)
```