



Skript Grundlagen der Analysis, Topologie, Geometrie

Mitschrift der Vorlesung "Grundlagen der Analysis, Topologie, Geometrie" von Prof. Dr. Arthur Bartels

Jannes Bantje

21. Februar 2015

Aktuelle Version verfügbar bei



⇔GitHub

GitHub ist eine Internetplattform, auf der viele OpenSource-Projekte gehostet werden. Diese Plattform nutzen wir zur Zusammenarbeit, also findet man hier neben den PDFs auch die TFX-Dateien. Außerdem ist über diese Plattform auch direktes Mitarbeiten möglich, siehe nächste Seite.



Sciebo die Campuscloud

https://uni-muenster.sciebo.de/public.php?service=files&t=965ae79080a473eb5b6d927d7d8b0462

Sciebo ist ein Dropbox-Ersatz der Hochschulen in NRW, der von der Uni Münster in leitender Position auf Basis der OpenSource-Software Owncloud aufgebaut wurde. Wenn man auf den Link klickt, kann man die Freigabe zum eigenen Speicher hinzufügen und hat dann immer automatisch die aktuellste Version.



Bittorrent Sync B6WH2DISQ5QVYIRYIEZSF4ZR2IDVKPN3I

BTSync ist ein peer-to-peer Dateisynchronisations-Tool. Dabei werden die Dateien nur auf den Computern der Teilnehmer an einer Freigabe gespeichert. Ein Mini-Computer ist permanent online, sodass jederzeit die aktuellste Version verfügbar ist. Clients 🗗 gibt es für jedes Betriebssystem. Zugang ist über das obige "Secret" bzw. den QR-Code möglich



Vorlesungshomepage

https://wwwmath.uni-muenster.de/reine/u/topos/lehre/SS2014/AnaTopGeo/anatopgeo.html Hier ist ein Link zur offiziellen Vorlesungshomepage.



Vorwort — Mitarbeit am Skript

Dieses Dokument ist eine Mitschrift aus der Vorlesung "Grundlagen der Analysis, Topologie, Geometrie, SoSe 2014", gelesen von Prof. Dr. Arthur Bartels. Der Inhalt entspricht weitestgehend dem Tafelanschrieb. Für die Korrektheit des Inhalts übernehme ich keinerlei Garantie! Für Bemerkungen und Korrekturen – und seien es nur Rechtschreibfehler – bin ich sehr dankbar. Korrekturen lassen sich prinzipiell auf drei Wegen einreichen:

- Persönliches Ansprechen in der Uni, Mails an ☑j.bantje@wwu.de (gerne auch mit annotieren PDFs) oder Kommentare auf https://github.com/JaMeZ-B/latex-wwu♂.
- Direktes Mitarbeiten am Skript: Den Quellcode poste ich auf GitHub (siehe oben), also stehen vielfältige Möglichkeiten der Zusammenarbeit zur Verfügung: Zum Beispiel durch Kommentare am Code über die Website und die Kombination Fork + Pull Request. Wer sich verdient macht oder ein Skript zu einer Vorlesung, die ich nicht besuche, beisteuern will, dem gewähre ich gerne auch Schreibzugriff.
 - Beachten sollte man dabei, dass dazu ein Account bei github.com notwendig ist, der allerdings ohne Angabe von persönlichen Daten angelegt werden kann. Wer bei GitHub (bzw. dem zugrunde liegenden Open-Source-Programm "git") verständlicherweise Hilfe beim Einstieg braucht, dem helfe ich gerne weiter. Es gibt aber auch zahlreiche empfehlenswerte Tutorials im Internet.¹
- Indirektes Mitarbeiten: T_FX-Dateien per Mail verschicken.

Dies ist nur dann sinnvoll, wenn man einen ganzen Abschnitt ändern möchte (zB. einen alternativen Beweis geben), da ich die Änderungen dann per Hand einbauen muss! Ich freue mich aber auch über solche Beiträge!

¹zB. https://try.github.io/levels/1/challenges/1□, ist auf Englisch, aber dafür interaktives LearningByDoing



Inhaltsverzeichnis

1.	Topol	ogische Räume			1
	1.1.	Definition: Metrischer Raum			 1
	1.2.	Definition: Norm auf einem \mathbb{R} -Vektorraum			
	1.3.	Beispiel: Normen auf \mathbb{R}^n			
	1.4.	Beispiele für Metriken			
	1.5.	Definition: Isometrie und Stetigkeit			
	1.6.	Definition: Offenheit in einem metrischen Raum			
	1.7.	Lemma: Charakterisierung von Stetigkeit über offene Mengen			
	1.8.	Definition: Topologischer Raum			
	1.9.	Beispiele für Topologien			
	1.10.	Definition: Stetigkeit in topologischen Räumen			
	1.11.	Lemma: Die Kompositionen stetiger Abbildungen sind stetig			
	1.11.	Definition: Homöomorphismus			
	1.12.				
		Beispiele für homöomorphe topologische Räume			
	1.14.	Definition: Basis der Topologie			
	1.15.	Beispiel: Basis der Topologie eines metrischen Raumes			
	1.16.	Proposition: Bedingung, dass eine Familie von Teilmengen eine Topologie ist			
	1.17.	Bemerkung: Eindeutigkeit der Topologie in Proposition 1.16			
	1.18.	Beispiel: Topologie der punktweisen bzw. gleichmäßigen Konvergenz			
	1.19.	Definition: Inneres, Abschluss und Rand von $Y\subseteq X$			
	1.20.	Bemerkung: Gleichungen für Inneres, Abschluss und Rand			
	1.21.	Definition: Umgebung			
	1.22.	Definition: Hausdorffraum			
	1.23.	Definition: topologische Mannigfaltigkeit	•		 5
2.	Konst	ruktion topologischer Räume			6
۷.	2.1.	Definition: Spurtopologie			
	2.2.	Bemerkung: Stetigkeit durch Verknüpfung mit Inklusion			
	2.3.	Definition: Produkttopologie bei 2 Faktoren			
	2.3. 2.4.				
	2.4. 2.5.	Definition: Produkttopologie bei unendlichen vielen Faktoren			
		Bemerkung zur Stetigkeit der Projektionen und Stetigkeit im Produktraum .			
	2.6.	Bemerkung zur üblichen Topologie auf \mathbb{R}^n			
	2.7.	Beispiel: Der Torus, T^2			
	2.8.	Definition: Homotopie und homotop			
	2.9.	Definition: Quotiententopologie			
	2.10.	Beispiele zur Quotiententopologie	•	 •	 7
3.	Konve	ergenz			9
	3.1.	Definition: Konvergenz in topologischen Räumen			 9
	3.2.	Lemma: In Hausdorffräumen sind Grenzwerte eindeutig			
	3.3.	Definition: Gerichtete Menge			
	3.4.	Definition: Netz und Konvergenz bezüglich eines Netzes			
	3.5.	Lemma: In Hausdorffräumen sind Grenzwerte konvergenter Netze eindeutig			
	3.6.	Definition: Teilnetz			
	J.J.	20	•	 •	 -5
4.	Komp	akte Räume			11
	4.1.	Definition: Offene Überdeckung und Teilüberdeckung			11
		Definition: Kompaktheit			



	4.3.	Definition: Endliche Durchschnittseigenschaft	11
	4.4.	Lemma: Äquivalenz zur Kompaktheit eines Hausdorffraumes	11
	4.5.	Satz: Charakterisierung von Kompaktheit durch konvergente Teilnetze	11
	4.6.	Bemerkung zu Kompaktheit in metrischen Räumen	12
	4.7.	Satz von Tychonov	12
	4.8.	Beispiel: Metrik auf dem Produkt metrischer Räume, die Produkttopologie induziert	13
	4.9.	Definition: Netze immer wieder und schließlich in A	13
	4.10.	Definition: Universelles Netz	13
	4.11.	Lemma: Universelle Netze konvergieren in kompakten Räumen	13
	4.12.	Proposition: Jedes Netzt besitzt universelles Teilnetz	14
	4.13.	Definition: Vektorraum der beschränkten Abbildungen	14
	4.14.	Satz (Mittelbarkeit von \mathbb{Z})	15
	7.17.	Sutz (Mittelburkeit von 22)	13
5.	Komp	aktifizierungen	16
	5.1.	Definition: Kompaktifizierung	16
	5.2.	Beispiele für Kompaktifizierungen	16
	5.3.	Definition: lokalkompakt	16
	5.4.	Bespiele für lokalkompakte Hausdorffräume	16
	5.5.	Proposition: Offene Teilräume kompakter Räume sind lokalkompakt	16
	5.6.	Definition: Einpunktkompaktifizierung (EPK)	17
	5.7.	Proposition über Eigenschaften der Einpunktkompaktifizierung	17
	5.8.	Frage nach Fortsetzungen stetiger Funktionen auf der Einpunktkompaktifizierung	17
	5.9.	Definition: Eigentliche stetige Abbildung	18
	5.10.	Satz: Charakterisierung von eigentlichen stetigen Abbildungen	18
6.	Der A	pproximationssatz von Stone-Weierstraß	19
	6.1.	Definition: Verschwinden stetiger Funktionen im Unendlichen	19
	6.2.	Definition: $\mathcal{B} \subseteq C_0(X)$ trennt $x, y \in X$ streng	19
	6.3.	Satz (Stone-Weierstraß)	19
	6.4.	Satz von Dini	20
	6.5.	Lemma 1: Folge reeller Polynome, die gleichmäßig gegen Wurzelfunktion konvergiert .	20
	6.6.	Bemerkung: Komposition mit Polynomen ist auch in einer Algebra $\mathcal{A}\subseteq C_0(X)$	21
	6.7.	Lemma 2: Betrag von $f \in \mathcal{A}$ liegt in $\bar{\mathcal{A}}$	21
	6.8.	Bemerkung: \max, \min von Funktionen aus $\mathcal A$ liegen in $\bar{\mathcal A}$	21
	6.9.	Lemma 3: Existenz von $f \in \mathcal{A}$ mit $f(x) = \alpha$, $f(y) = \beta$, wenn \mathcal{A} streng trennt	22
7.		sierbarkeit	23
		Definition: Metrisierbar	23
	7.2.	Definition: Normaler Hausdorffraum	23
	7.3.	Satz (Urysohn)	23
	7.4.	Urysohns Lemma	24
_	7	annah wa ana da bara da stada Bwana	25
8.		nmenhängende topologische Räume	25
	8.1.	Definition: Zusammenhängender, wegzusammenhängender topologischer Raum	25
	8.2.	Bemerkungen zu zusammenhängenden und wegzusammenhängenden Räumen	25
	8.3.	Beispiele zu (weg-)zusammenhängenden Räumen	25
	8.4.	Satz (Topologische Invarianz der Dimension)	26
9.	Dia E	ındamentalgruppe	27
٦.	9.1.	Definition: Einfach zusammenhängender topologischer Raum	27
	9.1.	Bemerkungen zu einfach zusammenhängenden Räumen	27
	J.Z.	bemerkungen zu einiach zusammennangenden Raumen	۱ ک



	9.3. 9.4.	Definition: Homotopie mit festen Endpunkten	27 27
	9.5.	Lemma: Charakterisierung von einfach zusammenhängend über Schleifen	27
	9.6.	Notation: Konstante Schleife c_x	28
	9.7.	Definition: Kompositionsweg	28
	9.8.	Lemma: Eigenschaften des Kompositionsweg als Verknüpfung	28
	9.9.	Korollar: Gruppenstruktur auf der Menge der Homotopieklassen von Schleifen	28
	9.10.	Definition: Fundamentalgruppe	29
	9.11.	Bemerkung: Isomorphie zwischen Fundamentalgruppen	29
10.	Die W	indungszahl	30
	10.1.	Frage nach der Gruppenstruktur von Fundamentalgruppen	30
	10.2.	Proposition: Hebung eines Weges auf S^1 nach $\mathbb R$	30
	10.3.	Definition: Windungszahl	30
	10.4.	Satz: Die Windungszahl definiert einen Isomorphismus $\pi_1(S^1,1)\cong \mathbb{Z}$	30
	10.5.	Definition: Überlagerung und elementare Umgebung	31
	10.6.	Beispiele für Überlagerungen	31
	10.7.	Definition: Hebung	31
	10.8.	Homotopiehebungssatz	31
11.	Induzi	erte Abbildungen	33
	11.1.	Lemma: Gruppenhom. zwischen Fundamentalgruppen durch induzierte Abbildung	33
	11.2.	Definition: Induzierte Abbildung	33
	11.3.	Definition: Punktierter Raum, punktierte Abbildung und punktiert homotop	33
	11.4.	Proposition: Homotopieinvarianz von π_1	33
	11.5.	Definition: Homotopieäquivalent und zusammenziehbar	33
	11.6.	Beispiele für Homotopieäquivalenzen und zusammenziehbare Räume	34
	11.7.	Korollar: Die induzierte Abbildung einer Homotopieäquivalenz ist ein Isomorphismus .	34
	11.8.	Fixpunktsatz von Brouwer	34
	11.9.	Proposition: Induzierte Abbildung von $f: S^1 \to S^1, z \mapsto z^n \dots \dots \dots$	35
		Lemma: Konstruktion einer punktierten Homotopie aus einer nicht punktierten	36
	11.11.	Hauptsatz der Algebra	36
12.	_	lich diskontinuierliche Wirkungen	37
	12.1.		37
		Lemma: Eigentlich diskontinuierliche Wirkungen definieren Überlagerungen	
	12.3.	, ,	
		Satz: Zusammenhang der Fundamentalgruppe mit einer edk-Wirkung	
	12.5.	Bemerkung: S^n ist wegzusammenhängend, für $n \geqslant 2$ sogar einfach	38
	12.6.	Definition: Decktransformation	39
	12.7.	Lemma: $\Delta(p)$ wirkt eigentlich diskontinuierlich auf \hat{X}	39
	12.8.	Bemerkung zu Untergruppen der Decktransformationsgruppe	39
	12.9. 12.10.	Definition: Normale Überlagerung	39 39
40			
13.		ikation von Überlagerungen	40
	13.1.	Hebungssatz	40
	13.2.	Klassifikationssatz (Eindeutigkeit)	40
	13.3. 13.4.	Satz (Universelle Überlagerung)	41 42
	13.4.	Klassifikationssatz (Existenz)	42
	10.0.	TRADOMINACIONIDUCE (EXISTENZA	74

VI



14.	Höher	e Homotopiegruppen	43
	14.1.	Rückblick auf die vorigen Kapitel	43
	14.2.	Definition: Homotopie relativ zum Rand von Abbildungen $I^n o X \dots \dots \dots$	43
	14.3.	Definition: Höhere Homotopiegruppe $\pi_n(X,x_0)$	
	14.4.	Definition: Analogon zu Kompositionswegen $\omega_1 *_k \omega_2 \ldots \ldots \ldots \ldots$	43
	14.5.	Lemma (Eckmann-Hilton-Arguemnt)	44
	14.6.	Proposition: Gruppenstruktur von $\pi_n(X,x_0)$ und induzierte Abbildungen	44
	14.7.	Korollar: Die Homotopiegruppen punktiert homöomorpher Räume stimmen überein	45
	14.8.	Proposition: Für $n\geqslant 2$ und eine Überlagerung p ist $\pi_n(p)$ ein Isomorphismus	45
	14.9.	Korollar: $\pi_n(S^1, s_0) = 0$ für $n \geqslant 2$	45
		Definition: Serre-Faserung	45
		Satz: Existenz einer langen exakten Sequenz von Homotopiegruppen für Faserung	45
		Anwendung des Satzes über Faserungen	4
15.	Differ	enzierbare Mannigfaltigkeiten	48
	15.1.	Frage zur Differenzierbarkeit von Funktionen auf Mannigfaltigkeiten	48
	15.2.	Definition: Karten, Kartenwechsel, Atlanten	48
	15.3.	Definition: Differenzierbare Mannigfaltigkeit	48
	15.4.	Beispiele für differenzierbare Mannigfaltigkeiten	48
	15.5.	Bemerkung: Maximaler Atlas	49
	15.6.	Definition: Differenzierbarkeit einer Abbildung $f:M o N$	49
	15.7.	Bemerkungen zur Definition von C^{∞}	50
	15.8.	Bemerkungen zu C^{∞} -Mannigfaltigkeiten	
	15.9.	Definition: Untermannigfaltigkeit	50
	15.10.	Definition: Einbettung	50
4.	D13	San Maraka	
16.	_	ire Werte	51
16.	16.1.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	5.
16.	16.1. 16.2.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	5. 5.
16.	16.1. 16.2. 16.3.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	52 52 52
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	52 52 52
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	52 52 52 52
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	52 52 52 52 52
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 53 53
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53
16.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 54
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 5
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 5
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 54 55 55 55 55 55 55 55 56 57 57 57 57 57 57 57 57 57 57 57 57 57
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 54 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5. 17.6.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 54 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5. 17.6.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55
	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5. 17.6.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55
17.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5. 17.6. 17.7.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51 51 52 52 52 53 53 53 54 54 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55
17.	16.1. 16.2. 16.3. 16.4. 16.5. 16.6. 16.7. 16.8. 16.9. 16.10. Appro 17.1. 17.2. 17.3. 17.4. 17.5. 17.6. 17.7. 17.8.	Beispiel: Höhenfunktion beim T^2 Torus	51555555555555555555555555555555555555

Inhaltsverzeichnis VII



Abbildungsverzeichnis		
Index		Α
A. Anha A.1. A.2. A.3.	Ausführlicher Beweis zu Lemma 4.4	65 65 66
19. Das 1 19.1. 19.2. 19.3. 19.4. 19.5. 19.6. 19.7. 19.8. 19.9.	Beispiel: Das Möbiusband ist ein nichttriviales Vektorraumbündel Definition: Lineare Abbildung über f Definition: Schnitt eines Vektorbündels Definition: Tangentialbündel Definition: Induzierte Bündelkarte Bemerkung: Bündelkartenwechsel Proposition: Topologie auf TM , die TM zu einem Vektorraumbündel macht	62 62 62 62 62 63 63 63
18.11 18.12 18.13	Lemma 1: Vektoren in T^u_xM sind Geschwindigkeitsvektoren von Wegen durch x Lemma 2: Äquivalenz, die allgemeine Definition von Tangentialvektoren ermöglicht Definition: Tangentialraum	58 59 59 59 60 60 60 61 61



1. Topologische Räume

1.1. Definition

Ein **metrischer Raum** (X,d) ist eine Menge X mit einer Abbildung, **Metrik** genannt, $d:X\times X\to [0,\infty)$ mit folgenden Eigenschaften:

- (i) $\forall x, y \in X : d(x, y) = d(y, x)$
- (ii) $\forall x, y \in X : d(x, y) = 0 \iff x = y$
- (iii) $\forall x, y, z \in X : d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$

(Dreiecksungleichung)

1.2. Definition

Sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum. Eine **Norm** auf V ist eine Abbildung $\|.\|:V\to [0,\infty)$ mit folgenden Eigenschaften:

- (i) $\forall v \in V, \lambda \in \mathbb{R} : ||\lambda \cdot v|| = |\lambda| \cdot ||v||$
- (ii) $\forall v, w \in V : ||v + w|| \le ||v|| + ||w||$

(Dreiecksungleichung)

(iii) $\forall v \in V : ||v|| = 0 \iff v = 0$

Durch $d(v, w) := \|v - w\|$ erhalten wir eine Metrik auf V.

1.3. Beispiel

Auf \mathbb{R}^n gibt es verschiedene Normen und damit auch verschiedene Metriken: Für $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$

- (i) $||x||_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$
- (ii) $||x||_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$
- (iii) $||x||_{\infty} = \max\{|x_i| | i = 1, \dots, n\}$

1.4. Beispiele

- (i) Auf $S^1:=\{z\in\mathbb{C}\,|\,|z|=1\}$ wird durch $d(z,z'):=\min\{|\theta|\,\big|\,\theta\in\mathbb{R}:z=e^{i\theta}\cdot z'\}$ eine Metrik definiert.
- (ii) Ist X ein metrischer Raum und A eine Teilmenge von X, so wird A durch die Einschränkung der Metrik auf A zu einem metrischen Raum. Wir sagen dann A ist ein Unterraum von X.
- (iii) Sei X eine beliebige Menge. Durch

$$d(x,y) := \begin{cases} 0, & \text{falls } x = y \\ 1, & \text{falls } x \neq y \end{cases}$$

wird auf X eine Metrik (die **diskrete Metrik**) definiert.

(iv) Sei p eine Primzahl. Jedes $x \neq 0 \in \mathbb{Q}$ lässt sich eindeutig schreiben als $x = \frac{a}{b}p^n$ mit $n, a, b \in \mathbb{Z}, b \neq 0$ und a, b, p paarweise teilerfremd. Dann heißt

$$|x|_n := p^{-n}$$

 $\det p\text{-adische Betrag von }x\text{, }(|0|_p:=0)\text{. Durch }d_p(x,y):=|x-y|_p\text{ erhält man die }p\text{-adische Metrik auf }\mathbb{Q}.$

1. Topologische Räume



1.5. Definition

Seien (X, d_X) und (Y, d_Y) zwei metrische Räume. Eine Abbildung $f: X \to Y$ heißt eine **Isometrie**, falls gilt:

$$\forall x, x' \in X : d_Y(f(x), f(x')) = d_X(x, x')$$

f heißt **stetig**, falls für alle $x_0 \in X$ gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 : \exists \delta > 0 : d_X(x, x_0) < \delta \Longrightarrow d_Y(f(x), f(x_0)) < \varepsilon$$

1.6. Definition

Eine Teilmenge U eines metrischen Raums X heißt **offen**, falls gilt

$$\forall x \in U \ \exists \delta > 0 \text{ mit } B_{\delta}(x) = \{ y \in X \mid d(x,y) < \delta \} \subseteq U$$

1.7. Lemma

Sei $f: X \to Y$ eine Abbildung zwischen metrischen Räumen. Dann sind äquivalent:

- (i) f ist stetig
- (ii) Urbilder (unter f) offener Mengen in Y sind offen in X. ($\forall U \subseteq Y$ offen ist $f^{-1}(U) \subseteq X$ offen)

Beweis

Analysis II.

1.8. Definition

Ein **topologischer Raum** (X, \mathcal{O}) ist eine Menge X zusammen mit einer Familie \mathcal{O} von Teilmengen von X, so dass gilt:

- (i) $\emptyset, X \in \mathcal{O}$
- (ii) $U, V \in \mathcal{O} \Longrightarrow U \cap V \in \mathcal{O}$
- (iii) Ist I eine Indexmenge und $U_i \in \mathcal{O}$ für $i \in I$, so gilt $\bigcup_{i \in I} U_i \in \mathcal{O}$.

 \mathcal{O} heißt dann eine **Topologie** auf X. $U\subseteq X$ heißt **offen**, falls $U\in\mathcal{O}.$ $A\subseteq X$ heißt **abgeschlossen**, falls $X\setminus A$ offen ist.

1.9. Beispiele

- (i) Jeder metrische Raum wird durch $\mathcal{O} := \{U \subseteq X \mid U \text{ ist offen}\}$ zu einem topologischen Raum.
- (ii) Sei X eine beliebige Menge.
 - (i) Die grobe Topologie ist $\mathcal{O}_{grob} := \{\emptyset, X\}.$
 - (ii) Die diskrete Topologie ist $\mathcal{O}_{\mathsf{diskret}} \coloneqq \mathcal{P}(X)$.
 - (iii) Die **koendliche Topologie** ist $\mathcal{O}_{\mathsf{koendl.}} := \{U \subseteq X \mid X \setminus U \; \mathsf{endlich}\} \cup \{\emptyset\}.$

1.10. Definition

Eine Abbildung $f:X\to Y$ zwischen topologischen Räumen heißt **stetig**, wenn Urbilder von offener Mengen offen sind.

2



1.11. Lemma

Seien $f: X \to Y, g: Y \to Z$ stetige Abbildungen. Dann ist auch $g \circ f: X \to Z$ stetig.

Beweis

Sei
$$U \subseteq Z$$
 offen. Dann ist $g^{-1}(U) \subseteq Y$ offen, da g stetig ist. Da auch f stetig ist, gilt $(g \circ f)^{-1}(U) = f^{-1}(g^{-1}(U)) \subseteq X$ offen. \square

1.12. Definition

Seien X,Y topologische Räume. Eine bijektive stetige Abbildung $f:X\to Y$ heißt ein **Homöomorphismus**, falls auch ihre Umkehrabbildung $f^{-1}:Y\to X$ stetig ist.

Gibt es einen solchen Homöomorphismus, so heißen X und Y **homöomorph** und wir schreiben $X \cong Y$, andernfalls $X \not\cong Y$.

1.13. Beispiel

(i)
$$(0,1) \cong (0,\infty) \cong (-\infty,0) \cong \mathbb{R}$$
 (einfach)

(ii)
$$(0,1) \not\cong [0,1) \not\cong [0,1] \not\cong (0,1)$$
 (Übung)

(iii)
$$\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}^m \iff n = m$$
 (schwer)

1.14. Definition

Sei X ein topologischer Raum. Eine Familie \mathcal{U} von offenen Teilmengen von X heißt eine **Basis der Topologie**, falls für jede Teilmenge $W \subseteq X$ äquivalent sind:

(1) W ist offen.

(2)
$$\forall x \in W: \exists U \in \mathcal{U} \text{ mit } x \in U \subseteq W \iff W = \bigcup_{U \subseteq W, U \subseteq W} U \subseteq W$$

Man sagt X erfüllt das **zweite Abzählbarkeitsaxiom**, falls X eine abzählbare Basis der Topologie besitzt.

1.15. Beispiel

Sei X ein metrischer Raum. Dann ist $\{B_\delta(x)\,|\,x\in X,\delta>0\}$ eine Basis der Topologie von X. Gibt es eine abzählbare dichte Teilmenge $X_0\subseteq X$, so ist $\{B_{1/n}(x)\,|\,x\in X_0,n\in\mathbb{N}\}$ eine abzählbare Basis der Topologie von X und X erfüllt das zweite Abzählbarkeitsaxiom.

1.16. Proposition

Sei X eine Menge und $\mathcal U$ eine Familie von Teilmengen von X mit $X=\bigcup_{U\in\mathcal U}U$. Dann ist $\mathcal U$ genau dann die Basis einer Topologie $\mathcal O$ auf X, wenn $\mathcal U$ folgende Bedingungen erfüllt:

$$\forall U, V \in \mathcal{U} : \forall x \in U \cap V : \exists W \in \mathcal{U} \text{ mit } x \in W \subseteq U \cap V \tag{*}$$

Beweis

Sei $\mathcal U$ die Basis der Topologie $\mathcal O$ und $U,V\in\mathcal U.\Rightarrow U,V$ offen, also ist auch $U\cap V$ offen. Da $\mathcal U$ eine Basis der Topologie ist, gibt es zu jedem $x\in U\cap V$ ein $W\in\mathcal U$ mit $x\in W\subseteq U\cap V$. Daher gilt (\star) . Sei umgekehrt (\star) erfüllt. Definiere $\mathcal O$ durch

$$W \in \mathcal{O} : \iff \forall x \in W : \exists U \in \mathcal{U} : x \in U \subseteq W.$$

1. Topologische Räume



Dann $\emptyset \in \mathcal{O}$. Wegen $X = \bigcup_{U \in \mathcal{U}} U$ gilt auch $X \in \mathcal{O}$. Weiter ist \mathcal{O} unter Vereinigungen abgeschlossen. Seien $W_1, W_2 \in \mathcal{O}$. Sei $X \in W_1 \cap W_2$. Dann gilt

$$x \in W_1, W_1 \text{ offen } \Rightarrow \exists U_1 \in \mathcal{U} : x \in U_1 \subseteq W_1$$

 $x \in W_2, W_2 \text{ offen } \Rightarrow \exists U_2 \in \mathcal{U} : x \in U_2 \subseteq W_2$

Also $x \in U_1 \cap U_2$. Mit (\star) folgt: $\exists W \in \mathcal{U} \text{ mit } x \in W \subseteq U_1 \cap U_2 \subseteq W_1 \cap W_2$.

1.17. Bemerkung

Die Topologie \mathcal{O} in der Proposition 1.16 wird eindeutig durch \mathcal{U} bestimmt.

1.18. Beispiel

• Sei $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ der \mathbb{R} -Vektorraum aller reellen Folgen. Für $\delta>0$, $n\in\mathbb{N}$, $lpha_1,\ldots,lpha_n\in\mathbb{R}$ sei

$$U_{n,\delta,\alpha_1,\ldots,\alpha_n} := \{(x_i)_{i\in\mathbb{N}} \mid |x_i - \alpha_i| < \delta \text{ für } i = 1,\ldots,n\}$$

Dann erfüllt $\mathcal{U}:=\{U_{n,\delta,\alpha_1,...,\alpha_n}\,|\,n\in\mathbb{N},\alpha_i\in\mathbb{R},\delta>0\}$ die Bedingung (\star) und ist die Basis der **Topologie der punktweisen Konvergenz**.

• Sei $C(\mathbb{R},\mathbb{R})$ der \mathbb{R} -Vektorraum aller stetigen Abbildungen. Zu $[a,b]\subset\mathbb{R}$, $\delta>0$, $g:[a,b]\to\mathbb{R}$ stetig sei

$$U_{a,b,\delta,g} := \big\{ f: \mathbb{R} \to \mathbb{R} \text{ stetig} \, \big| \, \forall t \in [a,b] : \big| f(t) - g(t) \big| < \delta \big\}.$$

Dann erfüllt $\mathcal{U}:=\{U_{a,b,\delta,g}\}$ die Bedingung (\star) und ist die Basis der **Topologie der gleichmäßigen Konvergenz** auf kompakten Intervallen.

1.19. Definition

Sei Y eine Teilmenge eines topologischen Raums X.

$$\label{eq:def:Y} \begin{split} \mathring{Y} &:= \{ y \in Y \,|\, \exists U \subseteq X \text{ offen mit } y \in U \subseteq Y \} \text{ heißt das } \textbf{Innere} \text{ von } Y. \\ \overline{Y} &:= \{ x \in X \,|\, \forall U \subseteq X \text{ offen mit } x \in U : U \cap Y \neq \emptyset \} \text{ heißt } \textbf{Abschluss} \text{ von } Y. \\ \partial Y &:= \overline{Y} \setminus \mathring{Y} \text{ heißt der } \textbf{Rand} \text{ von } Y. \end{split}$$

1.20. Bemerkung

1)
$$\mathring{Y} = X \setminus (\overline{X \setminus Y}), \overline{Y} = X \setminus (X \setminus Y)^{\circ}.$$

2)
$$\mathring{Y} = \bigcup_{\substack{U \subseteq Y \\ U \text{ offen}}} U$$
 ist offen.

3)
$$\overline{Y} = \bigcap_{\substack{A\supseteq Y\\A\text{ abgeschlossen}}} A$$
 ist abgeschlossen.

4) $\partial Y = \overline{Y} \setminus \mathring{Y}$ ist abgeschlossen.

1.21. Definition

Sei X ein topologischer Raum, $x \in X$. $V \subseteq X$ heißt eine **Umgebung** von x, falls es $U \subseteq X$ offen gibt mit $x \in U \subseteq V$. Ist V offen, so heißt V eine **offene Umgebung** von x.

4



1.22. Definition

Ein topologischer Raum X heißt **hausdorffsch** (oder ein **Hausdorffraum**), falls es zu jedem Paar $x,y\in X, x\neq y$ offene Umgebungen U von x und V von y gibt mit $U\cap V=\emptyset$.

Beispiel

- Metrische Räume sind hausdorffsch.
- Ist $|X|\geqslant 2$ so ist $(X,\mathcal{O}_{\mathrm{grob}})$ nicht hausdorffsch.

1.23. Definition

Ein Hausdorffraum M, der das zweite Abzählbarkeitsaxiom erfüllt, heißt eine **topologische Mannigfaltigkeit**, falls er lokal homöomorph zum \mathbb{R}^n ist; d.h. $\forall x \in M$ \exists offene Umgebung U von x mit $U \cong \mathbb{R}^n$.

1. Topologische Räume 5



2. Konstruktion topologischer Räume

2.1. Definition

Sei X ein topologischer Raum und $A\subseteq X$. Die **Spurtopologie** auf A besteht aus allen Teilmengen von A der Form $A\cap U$ mit $U\subseteq X$ offen. Mit dieser Topologie heißt A ein Unterraum von X. **Achtung:** $U\subseteq A$ offen $\not\Rightarrow U\subseteq X$ offen!

2.2. Bemerkung

Sei $i: A \rightarrow X$ die Inklusion.

- (i) *i* ist stetig.
- (ii) Ist Y ein weiterer topologischer Raum und $f: Y \to A$ eine Abbildung. Dann gilt:

$$f$$
 stetig $\iff i \circ f: Y \to X$ ist stetig.

2.3. Definition

Seien X,Y topologische Räume. Eine Basis für die **Produkttopologie** auf $X\times Y$ ist

$$\mathcal{U} := \{ U \times V \mid U \subseteq X \text{ offen }, V \subseteq Y \text{ offen} \}.$$

2.4. Definition

Seien X_i für $i \in I$ topologische Räume. Die Produkttopologie auf ihrem Produkt

$$\prod_{i \in I} X_i = \{ (x_i)_{i \in I} \, | \, x_i \in X_i \}$$

hat als Basis alle Mengen der Form $\prod_{i \in I} U_i$ mit

- 1) $U_i \subseteq X_i$ ist offen
- 2) Für fast alle i ist $U_i = X_i$.

2.5. Bemerkung

Seien $p_j:\prod_{i\in I}X_i o X_j$ die Projektionen auf die einzelnen Koordinaten. Dann gilt

- (i) Die p_j sind stetig.
- (ii) Ist Y ein weiterer topologischer Raum und $f:Y\to\prod_{i\in I}X_i$ eine Abbildung, so gilt: f ist stetig $\iff \forall j$ ist $f_j:=p_j\circ f$ stetig.

2.6. Bemerkung

Die übliche Topologie auf $\mathbb{R}^n = \prod_{i=1}^n \mathbb{R}$ stimmt mit der Produkttopologie überein.



2.7. Beispiel

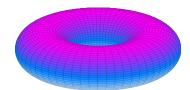


Abbildung 1: Der Torus T^2 , Quelle \Box

 $T^n:=\underbrace{S^1 \times \ldots \times S^1}_n = \prod_{i=1}^n S^1$ heißt der n-Torus. Der n-Torus ist eine n-Mannigfaltigkeit.

2.8. Definition

Seien X und Y topologische Räume und $(f_t)_{t\in[0,1]}$ eine Familie von stetigen Abbildungen $f_t:X\to Y$. Wir sagen, dass die f_t stetig von t abhängen, falls

$$H: X \times [0,1] \longrightarrow Y \text{ mit } H(x,t) = f_t(x)$$

stetig bezüglich der Produkttopologie ist. In diesem Fall heißen f_0 und f_1 homotop und H eine Homotopie zwischen f_0 und f_1 .

Beispiel

Je zwei Abbildungen $f,g:X\to\mathbb{R}^n$ sind homotop; eine Homotopie wird gegeben durch $H(x,t):=(1-t)\cdot f(x)+t\cdot g(x)$. Wir werden später sehen, dass $\mathrm{id}:S^1\to S^1$ nicht homotop zu einer konstanten Abbildung ist.

2.9. Definition

Sei X ein topologischer Raum, M eine Menge und $q:X\to M$ eine surjektive Abbildung. Die offenen Mengen der **Quotiententopologie** auf M (bezüglich q) sind alle $U\subseteq M$ für die $q^{-1}(U)\subseteq X$ offen ist.

Bemerkung

- (i) $q: X \to M$ ist stetig.
- (ii) Ist Y ein weiterer topologischer Raum und $f:M\to Y$ eine Abbildung, so gilt

$$f$$
 ist stetig $\iff f \circ q$ ist stetig

Bemerkung

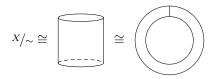
Sei \sim eine Äquivalenzrelation auf dem topologischen Raum X. Dann ist die Äquivalenzklassenabbildung $q:X\to X/\sim$, $x\mapsto [x]_\sim$ surjektiv. Insbesondere wird X/\sim durch die Quotiententopologie zu einem topologischen Raum.

2.10. Beispiele

 $X = [0, 1] \times [0, 1]$: Definiere

(i)
$$(s,t) \sim (s',t') :\Leftrightarrow (s=s' \text{ und } t=t') \text{ oder } (s=0,s'=1,t=t').$$
 Dann

"Zusammenkleben" der Seiten





Möbiusband: Verdrehen und dann Zusammenkleben (ii) $(s,t) \sim (s',t')$: $\Leftrightarrow (s=s' \text{ und } t=t') \text{ oder } (s=0,s'=1 \text{ und } t=1-t')$. Dann



Abbildung 2: Möbius-Band, Quelle ☑

(iii) Sei $\mathbb{R}P^n$ die Menge aller 1-dimensionalen Unterräume des \mathbb{R}^{n+1} . Wir erhalten eine surjektive Abbildung

$$q: \mathbb{R}^{n+1} \setminus \{0\} \to \mathbb{R}P^n$$
 , $q(v) := \langle v \rangle$

 $\mathbb{R}P^n$ mit der Quotiententopologie bezüglich q heißt der **reell projektive Raum** der Dimension n. Er ist eine n-Mannigfaltigkeit. (siehe auch 15.4 (3))

(iv) Betrachte auf $\mathbb R$ die Relation $x\sim y:\Leftrightarrow x-y\in \mathbb Q$. Der Raum der Äquivalenzklassen bezeichnen wir mit $\mathbb R/\mathbb Q$. Dann ist $\mathbb R/\mathbb Q$ mit der Quotiententopologie nicht hausdorffsch, obwohl $\mathbb R$ natürlich hausdorffsch ist.

(Übung: Die Quotiententopologie auf \mathbb{R}/\mathbb{Q} ist die grobe Topologie.)

(v) Sei $f:X\to X$ eine stetige Abbildung. Betrachte auf $X\times [0,1]$ die Äquivalenzrelation

$$(x,t) \sim (x',t') :\Leftrightarrow (x=x' \text{ und } t=t') \text{ oder } (t=0,t'=1 \text{ und } x'=f(x))$$

Der Quotient $T_f := X \times [0,1]/_{\sim}$ heißt der **Abbildungstorus** von f.

Beispiel: Betrachte $f:[-1,1] \to [-1,1]$ gegeben durch f(x)=-x. Dann ist T_f das Möbiusband.



Konvergenz

3.1. Definition

Sei X ein topologischer Raum und $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$ eine Folge in X. Dann sagen wir $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$ **konvergiert** gegen $x\in X$, falls gilt:

Zu jeder offenen Umgebung V von x, gibt es $N \in \mathbb{N}$, sodass $x_n \in V$ für alle $n \geqslant N$.

Wir schreiben dann $x_n \longrightarrow x$ oder $x_n \xrightarrow{n \to \infty} x$. x heißt ein **Grenzwert** von $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Bemerkung

Bezüglich der groben Topologie ist jeder Punkt Grenzwert jeder Folge.

Beispiel

Betrachte die Topologie der gleichmäßigen Konvergenz auf kompakten Teilmengen (siehe 1.18) auf dem Raum $C(\mathbb{R},\mathbb{R})$. Dann gilt für Folgen $(f_n)_{n\in\mathbb{N}}$ von stetigen Abbildungen $f_n\in C(\mathbb{R},\mathbb{R})$

$$f_n \longrightarrow f \iff \forall a < b \text{ konvergiert } f_n|_{[a,b]} \to f_{[a,b]} \text{ gleichmäßig.}$$

3.2. Lemma (Eindeutigkeit von Grenzwerten)

Sei X hausdorffsch. Gilt $x_n \to x$ und $x_n \to y$, so folgt x = y.

Beweis

Übung! (Annahme: $x \neq y$, Hausdorffeigenschaft ausnutzen \Rightarrow Widerspruch)

3.3. Definition

Eine nichtleere Menge Λ mit einer Relation " \leq " heißt **gerichtet**, falls gilt

(i)
$$\forall \lambda \in \Lambda : \lambda \leqslant \lambda$$

(ii)
$$\forall \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \Lambda : \lambda_1 \leqslant \lambda_2 \land \lambda_2 \leqslant \lambda_3 \Rightarrow \lambda_1 \leqslant \lambda_3$$

(transitiv)

(iii)
$$\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \Lambda : \exists \mu : \lambda_1 \leqslant \mu \land \lambda_2 \leqslant \mu$$

3.4. Definition

Sei X ein topologischer Raum. Ein **Netz** $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ in X besteht aus einer gerichteten Menge Λ und Elementen $x_{\lambda} \in X$ für $\lambda \in \Lambda$. Für $x \in X$ sagen wir $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ konvergiert gegen x, falls gilt:

 \forall Umgebungen U von $x: \exists \lambda_0 \in \Lambda: \forall \lambda \in \Lambda \text{ mit } \lambda \geqslant \lambda_0 \text{ gilt } x_\lambda \in U$

Wir schreiben dann $x_{\lambda} \xrightarrow{\lambda \to \infty} x$ oder $x_{\lambda} \longrightarrow x$.

Beispiel

Sei X ein topologischer Raum und $x \in X$. Dann ist $\Lambda := \{U \mid U \text{ ist offene Umgebung von } x\}$ gerichtet bezüglich

Dies ist die hauptsächliche Anwendung von Netzen!

$$U\leqslant V:\Leftrightarrow V\subseteq U$$

Ist nun $x_U \in U$ für alle $U \in \Lambda$ so gilt $x_U \longrightarrow x$.

3.5. Lemma (Eindeutigkeit von Grenzwerten)

Sei X hausdorffsch. Gilt $x_{\lambda} \longrightarrow x$ und $x_{\lambda} \longrightarrow y$, so folgt x = y.



Beweis

Angenommen es gilt $x \neq y$. Da X hausdorffsch ist, existiert dann eine Umgebung U von x und V von y mit $U \cap V = \emptyset$.

$$x_{\lambda} \to x \Rightarrow \exists \lambda_{U} : x_{\lambda} \in U : \forall \lambda \geqslant \lambda_{U}$$
$$x_{\lambda} \to y \Rightarrow \exists \lambda_{V} : x_{\lambda} \in V : \forall \lambda \geqslant \lambda_{V}$$

Sei nun
$$\mu \in \Lambda$$
 mit $\mu \geqslant \lambda_U$, $\mu \geqslant \lambda_V$. Dann folgt $x_\mu \in U \cap V = \emptyset \not$

3.6. Definition

Sei $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ ein Netz in X. Ein **Teilnetz** von $(x_{\lambda'})_{\lambda' \in \Lambda'}$ ist eine gerichtete Menge Λ' mit einer Abbildung $f: \Lambda' \to \Lambda$, so dass gilt

i)
$$\lambda_1' \leqslant \lambda_2' \Rightarrow f(\lambda_1') \leqslant f(\lambda_2')$$
 (f erhält "\eq")

ii)
$$\forall \lambda \in \Lambda : \exists \lambda' \in \Lambda' \text{ mit } \lambda \leqslant f(\lambda')$$
 (f ist kofinal)

iii)
$$x_{\lambda'} = x_{f(\lambda')}$$
 für alle $\lambda' \in \Lambda'$

Oft schreiben wir $\left(x_{f(\lambda')}\right)_{\lambda'\in\Lambda'}$ für ein Teilnetz.

Bemerkung

Ein Teilnetz einer Folge ist nicht notwendig eine Teilfolge.

3. Konvergenz



4. Kompakte Räume

4.1. Definition

Eine Familie \mathcal{U} von offenen Teilmengen von X heißt eine **offene Überdeckung**, falls

$$\bigcup_{U\in\mathcal{U}}U=X.$$

 $\mathcal{V}\subseteq\mathcal{U}$ heißt eine **Teilüberdeckung**, falls immer noch $X\subseteq\bigcup_{V\in\mathcal{V}}V$ gilt.

4.2. Definition

Ein topologischer Hausdorffraum X heißt **kompakt**, wenn jede offene Überdeckung von X eine endliche Teilüberdeckung besitzt.

4.3. Definition

Eine Familie $\mathcal A$ von abgeschlossenen Teilmengen von X hat die **endliche Durchschnittseigenschaft**, wenn für jedes $\mathcal A_0\subseteq\mathcal A$ mit $|\mathcal A_0|<\infty$ gilt

$$\bigcap_{A \in \mathcal{A}_0} A \neq \emptyset.$$

4.4. Lemma

Sei X ein Hausdorffraum. Dann ist X genau dann kompakt, wenn gilt: Hat eine Familie $\mathcal A$ von abgeschlossenen Teilmengen von X die endliche Durchschnittseigenschaft, so gilt

$$\bigcap_{A \in \mathcal{A}} A \neq \emptyset.$$

Beweis

Ist \mathcal{U} eine Familie von offenen Teilmengen, so ist $\mathcal{A} := \{X \setminus U \mid U \in \mathcal{U}\}$ eine Familie von abgeschlossenen Teilmengen. Ist umgekehrt \mathcal{A} eine Familie von abgeschlossenen Teilmengen, so ist

$$\mathcal{U} := \{ X \setminus A \,|\, A \in \mathcal{A} \}$$

eine Familie von offenen Teilmengen. Dann gilt:

- ullet $\mathcal U$ hat eine endliche Teilüberdeckung $\ \Longleftrightarrow \ \mathcal A$ hat nicht die endliche Durchschnittseigenschaft.
- \mathcal{U} ist eine Überdeckung von $X \iff \bigcap_{A \in \mathcal{A}} A = \emptyset$.

Ein ausführlicher Beweis befindet sich im Anhang A.1 auf Seite 65.

4.5. Satz

Sei \boldsymbol{X} ein Hausdorffraum. Dann sind äquivalent:

- 1) X ist kompakt.
- 2) Jedes Netz in X besitzt ein konvergentes Teilnetz.

4. Kompakte Räume

"1) \Rightarrow 2)": Sei $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ ein Netz in X. Für $\lambda \in \Lambda$ sei $A_{\lambda} := \overline{\{x_{\lambda'} \mid \lambda' \geqslant \lambda\}}$.

Behauptung(*): $\mathcal{A} := \{A_{\lambda} \mid \lambda \in \Lambda\}$ hat die endliche Durchschnittseigenschaft. Sei $\mathcal{A}_0 \subseteq \mathcal{A}$ endlich, also $\mathcal{A}_0=\{A_\lambda\,|\,\lambda\in\Lambda_0\}$ für ein $\Lambda_0\subseteq\Lambda$ endlich. Da Λ gerichtet ist, gibt es $\lambda\in\Lambda$ mit $\lambda\geqslant\mu$ für alle $\mu \in \Lambda_0$. Es folgt $x_{\lambda} \in \{x_{\lambda'} \mid \lambda' \geqslant \mu\}$ für alle $\mu \in \Lambda_0$. Insbesondere folgt daraus

$$x_{\lambda} \in \bigcap_{\mu \in \Lambda_0} A_{\mu}$$

Da X kompakt ist, folgt aus (\star) mit Lemma 4.4

$$\bigcap_{\lambda \in \Lambda} A_{\lambda} \neq \emptyset.$$

Wähle $x\in\bigcap_{\lambda\in\Lambda}A_\lambda$. Sei $\mathcal U$ die Menge aller offenen Umgebungen von x. Sei

$$\Lambda_{\mathcal{U}} := \{ (\lambda, U) \mid \lambda \in \Lambda, x_{\lambda} \in U \in \mathcal{U} \}$$

Durch $(\lambda, U) \leqslant (\lambda', U') :\Leftrightarrow \lambda \leqslant \lambda'$ und $U \supseteq U'$ wird $\Lambda_{\mathcal{U}}$ zu einer gerichteten Menge: Sei (λ_1, U_1) und $(\lambda_2, U_2) \in \Lambda_{\mathcal{U}}$. Sei $U := U_1 \cap U_2$. Wähle $\lambda \in \Lambda$ mit $\lambda \geqslant \lambda_1$ und $\lambda \geqslant \lambda_2$. Da $x \in A_{\lambda} = A_{\lambda}$ $\{x_{\lambda'} \mid \lambda' \geqslant \lambda\}$ und U eine offene Umgebung von x ist, ist

$$U \cap \{x_{\lambda'} \mid \lambda' \geqslant \lambda\} \neq \emptyset$$

Also gibt es $\lambda' \geqslant \lambda$ mit $x_{\lambda'} \in U$. Also $(\lambda', U) \in \Lambda_{\mathcal{U}}$ und (λ_1, U_1) , $(\lambda_2, U_2) \leqslant (\lambda', U)$. Mit $x_{(\lambda, U)} = x_{\lambda}$ ist $(x_{\lambda,U})_{(\lambda,U)\in\Lambda_U}$ das gesuchte Teilnetz.

"2) \Rightarrow **1)":** Sei ${\mathcal A}$ eine Familie von abgeschlossenen Teilmengen mit der endlichen Durchschnittseigenschaft. Sei $\Lambda := \{ \mathcal{A}_0 \subseteq \mathcal{A} \mid \mathcal{A}_0 \text{ ist endlich} \}$. Λ ist gerichtet bezüglich $\mathcal{A}_0 \leqslant \mathcal{A}_1 : \Leftrightarrow \mathcal{A}_0 \subseteq \mathcal{A}_1$. Zu $\mathcal{A}_0 \in \Lambda$ wähle

$$x_{\mathcal{A}_0} \in \bigcap_{A \in \mathcal{A}_0} A \neq \emptyset.$$

Sei nun $(x_{f(\lambda)})_{\lambda \in \Lambda'}$ mit $f: \Lambda' \to \Lambda$ ein konvergentes Teilnetz von $(x_{A_0})_{A_0 \in \Lambda}$. Sei x der Grenzwert von $(x_{f(\lambda')})_{\lambda' \in \Lambda'}$.

Behauptung: $x \in \bigcap_{A \in \mathcal{A}} A$. Sei $A \in \mathcal{A}$ und $U = X \setminus A$. Angenommen $x \in U$. Da U eine offene Umgebung von x ist und $x_{f(\lambda')} \to x$ gilt, gibt es $\lambda'_0 \in \Lambda$ mit $x_{f(\lambda')} \in U$ für alle $\lambda' \geqslant \lambda'_0$.

Zu $\{A\} \in \Lambda$ gibt es $\mu \in \Lambda'$ mit $f(\mu) \geqslant \{A\}$. Da Λ' gerichtet ist, gibt es $\mu' \geqslant \mu$ und $\mu' \geqslant \lambda'_0$. Es folgt $A \in f(\mu')$ und damit $x_{f(\mu')} \in A$, aber andererseits $x_{f(\mu')} \in U = X \setminus A$, da $\mu' \geqslant \lambda'_0 \not\downarrow$

4.6. Bemerkung

Sei X ein metrischer Raum. Dann sind äquivalent:

- (1) X ist kompakt.
- (2) Jede Folge in *X* besitzt eine konvergente Teilfolge.

4.7. Satz von Tychonov

Sei $(X_i)_{i\in I}$ eine Familie von kompakten topologischen Räumen. Dann ist auch $X\coloneqq\prod_{i\in I}X_i$ kompakt.

12 4. Kompakte Räume



Beweis

(unter Benutzung der nachfolgenden Punkte)

Ist $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ ein Netz in $\prod_i X_i$, so besitzt dieses Netz ein universelles Teilnetz $(x_{f(\mu)})_{\mu \in \Lambda'}$. Für jedes i ist dann $p_i(x_{f(\mu)})_{\mu \in \Lambda'}$ ein universelles Netz in X_i und nach dem Lemma 4.11 konvergent. Daher ist $(x_{f(\mu)})_{\mu \in \Lambda'}$ bezüglich der Produkttopologie konvergent

4.8. Beispiel

Seien $(X_i, d_i)_{i \in \mathbb{N}}$ kompakte metrische Räume. Dann gibt es eine Metrik d auf $\prod X_i$, so dass die zugehörige Topologie die Produkttopologie ist. (Übung)

Beweis

Sei $p_j:\prod_i X_i o X_j$ die Projektion auf den j-ten Faktor. Sei $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$ eine Folge in $\prod_i X_i$. Wähle induktiv $\mathbb{N}=N_0\supseteq N_1\supseteq N_2\supseteq \dots$ mit

- (i) $|N_i| = \infty$
- (ii) $(p_i(x_n))_{n \in N_i}$ ist eine konvergente Folge in X_i .

(Dies ist möglich, da X_i kompakt ist.) Wähle nun $n_k \in N_k$ induktiv, so dass $n_k > n_{k-1}$. Dann ist $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ eine Teilfolge von $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$. Für $i \in \mathbb{N}$ ist $(p_i(x_{n_k}))_{k \in \mathbb{N}, k \geqslant i}$ eine Teilfolge der konvergenten Folge $(p_i(x_n))_{n \in N_i}$ und daher konvergent. Damit konvergiert auch $(p_i(x_{n_k}))_{k \in \mathbb{N}}$ für jedes i. Daher konvergiert $(x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ punktweise, also in der Produkttopologie (Übung).

4.9. Definition

Sei $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in{\Lambda}}$ ein Netz in X und $A\subseteq X$. Wir sagen $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in{\Lambda}}$ ist **immer wieder in** A, falls gilt:

$$\forall \lambda \in \Lambda : \exists \mu \in \Lambda \text{ mit } \mu \geqslant \lambda \text{ und } x_{\mu} \in A$$

Wir sagen $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ ist **schließlich in** A, falls gilt

$$\exists \lambda \in \Lambda : \forall \mu \in \Lambda \text{ mit } \mu \geqslant \lambda \text{ gilt } x_{\mu} \in A$$

Bemerkung

 $x_{\lambda} \to X \iff \text{Für jede Umgebung } U \text{ von } x \text{ ist } x_{\lambda} \text{ schlie} \text{ slich in } U.$

4.10. Definition

Ein Netz $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ in X heißt **universell**, falls für jede Teilmenge $A \subseteq X$ gilt: Entweder ist $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ schließlich in A oder schließlich in $X \setminus A$.

Bemerkung

- Ist $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ universell und immer wieder in A, dann ist $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ schließlich in A.
- Ist $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ ein universelles Netz in X und $f: X \to Y$ eine Abbildung, so ist auch $(f(x_{\lambda}))_{\lambda \in \Lambda}$ ein universelles Netz in Y.

4.11. Lemma

Ist X kompakt und $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ ein universelles Netz in X, so konvergiert $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ in X.

4. Kompakte Räume



Beweis

Sei X kompakt und $(x_\lambda)_{\lambda\in\Lambda}$ ein universelles Netz in X. Angenommen $(x_\lambda)_{\lambda\in\Lambda}$ konvergiert nicht in X. Dann gibt es zu jedem $x\in X$ genau eine offene Umgebung U_x von x, so dass $(x_\lambda)_{\lambda\in\Lambda}$ nicht schließlich in U_x ist. Da $(x_\lambda)_{\lambda\in\Lambda}$ universell ist, ist $(x_\lambda)_{\lambda\in\Lambda}$ schließlich in $X\setminus U_x$. Da $X=\bigcup_{x\in X}U_x$ und X kompakt ist, gibt es $x_1,\ldots,x_k\in X$ mit $X=U_{x_1}\cup\ldots\cup U_{x_k}$. Für jedes $i\in\{1,\ldots,k\}$ sei $\lambda_i\in\Lambda$ mit $x_\mu\in X\setminus U_{x_i}$ für $\mu\geqslant\lambda_i$. Sei nun $\mu\in\Lambda$ mit $\mu\geqslant\lambda_i$ für $i=1,\ldots,k$. Es folgt

$$x_{\mu} \in \bigcap_{i=1}^{k} (X \setminus U_{x_{i}}) = X \setminus \left(\bigcup_{i=1}^{k} U_{x_{i}}\right) = X \setminus X = \emptyset \ \ \sharp$$

4.12. Proposition

Jedes Netz besitzt ein universelles Teilnetz.

Beweis

Sei $(x_{\lambda})_{{\lambda}\in\Lambda}$ ein Netz in X. Sei

$$\mathfrak{M} := \left\{ \mathfrak{B} \subseteq \mathcal{P}(X) \left| \begin{array}{cc} (1) & B \in \mathfrak{B} \Rightarrow (x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda} \text{ ist immer wieder in } B \\ (2) & B, B' \in \mathfrak{B} \Rightarrow B \cap B' \in \mathfrak{B} \end{array} \right. \right\}$$

Dann ist $\{X\}\in\mathfrak{M}$, insbesondere gilt $\mathfrak{M}\neq\emptyset$. Ist $\mathfrak{M}_0\subseteq\mathfrak{M}$ mit

$$\mathfrak{B},\mathfrak{B}'\in\mathfrak{M}_0\Rightarrow\mathfrak{B}\subseteq\mathfrak{B}'$$
 oder $\mathfrak{B}'\subseteq\mathfrak{B}$

 \mathfrak{M}_0 ist die Kette

so gilt $\bigcup_{\mathfrak{B}\in\mathfrak{M}_{\mathfrak{o}}}\mathfrak{B}\in\mathfrak{M}$. Nach dem Zornschen Lemma enthält \mathfrak{M} ein maximales Element \mathfrak{B} . Da \mathfrak{B} maximal ist, ist $\{X\}\in\mathfrak{B}$. Sei

$$\Lambda' := \{ (B, \lambda) \mid B \in \mathfrak{B}, \lambda \in \Lambda, x_{\lambda} \in B \}.$$

Durch $(B, \lambda) \leq (B', \lambda') :\Leftrightarrow B \supseteq B', \lambda \leq \lambda'$ wird Λ' gerichtet. Behauptung: $(x_{\lambda})_{(B,\lambda) \in \Lambda'}$ ist universell.

Hilfssatz

Sei $(x_{\lambda})_{(B,\lambda)\in\Lambda'}$ immer wieder in S. Dann gilt $S\in\mathfrak{B}$.

Beweis: Wir zeigen: $\mathfrak{B}^+ := \mathfrak{B} \cup \{S \cap B \mid B \in \mathfrak{B}\} \in \mathfrak{M}$. Da \mathfrak{B} maximal ist und $\mathfrak{B} \subseteq \mathfrak{B}^+$ folgt dann $\mathfrak{B} = \mathfrak{B}^+$ und $S \in \mathfrak{B}^+ = \mathfrak{B}$.

Offenbar erfüllt \mathfrak{B}^+ (2). Es bleibt (1) zu zeigen. Da $\mathfrak{B} \in \mathfrak{M}$ bleibt zu zeigen: $\forall B \in \mathfrak{B}$ ist $(x_{\lambda})_{\lambda \in \Lambda}$ immer wieder in $B \cap S$. Sei also $\lambda \in \Lambda$. Gesucht ist nun $\mu \geqslant \lambda$ mit $x_{\mu} \in B \cap S$. Da $B \in \mathfrak{B} \in \mathfrak{M}$ gibt es $\lambda' \in \Lambda$, $\lambda' \geqslant \lambda$ mit $x_{\lambda'} \in B$. Also $(B, \lambda') \in \Lambda'$. Da $(x_{\lambda})_{(B,\lambda) \in \Lambda'}$ immer wieder in S ist, gibt es

$$\Lambda' \ni (A, \mu) \geqslant (B, \lambda') \tag{*}$$

mit $x_{\mu} \in S$. Da $(A, \mu) \in \Lambda'$ ist $x_{\mu} \in A \subseteq B$. Also $x_{\mu} \in B \cap S$. \square

Sei $S\subseteq X$. Ist $(x_\lambda)_{(B,\lambda)\in\Lambda'}$ weder schließlich in S noch schließlich in $X\setminus S$, so ist $(x_\lambda)_{(B,\lambda)\in\Lambda'}$ immer wieder in S und immer wieder in $X\setminus S$. Mit dem Hilfssatz folgt nun, dass $S,X\setminus S\in\mathfrak{B}$. Dann gilt aber $\emptyset=S\cap (X\setminus S)\in\mathfrak{B}$ \not

4.13. Definition

Sei $\ell^{\infty}(\mathbb{Z})$ der \mathbb{R} -Vektorraum aller beschränkten Abbildungen $f:\mathbb{Z}\to\mathbb{R}$.

$$||f||_{\infty} := \sup\{|f(n)| | n \in \mathbb{Z}\}$$

ist eine Norm auf $\ell^{\infty}(\mathbb{Z})$.



4.14. Satz (Mittelbarkeit von \mathbb{Z})

Es gibt eine Abbildung $M:\ell^\infty(\mathbb{Z}) \to \mathbb{R}$ mit

- a) M ist \mathbb{R} -linear
- b) M ist positiv: $f \geqslant 0 \Rightarrow M(f) \geqslant 0$
- c) M(1) = 1 für $1 : \mathbb{Z} \to \mathbb{R}$, wobei 1(n) = 1 für alle $n \in \mathbb{Z}$.
- d) M ist \mathbb{Z} -invariant: Für $f \in \ell^{\infty}(\mathbb{Z})$ sei $Tf \in \ell^{\infty}(\mathbb{Z})$ gegeben durch (Tf)(n) = f(n+1), dann gilt M(f) = M(Tf).

Beweis

Sei $\mathfrak{M}:=\{M:\ell^\infty(\mathbb{Z})\to\mathbb{R}\,|\,M$ erfüllt a), b), c) $\}$. Sei $M_n\in\mathfrak{M}$ mit $M_n(f)=\frac{1}{n+1}\sum_{i=0}^n f(i)$. Dann gilt für $f\in\ell^\infty(\mathbb{Z})$

$$M_n(f) - M_n(Tf) = \frac{1}{n+1} \sum_{i=0}^n f(i) - Tf(i) = \frac{1}{n+1} \sum_{i=0}^n (f(i) - f(i+1))$$
$$= \frac{1}{n+1} (f(0) - f(n+1))$$

Es folgt $|M_n(f)-M_n(Tf)|\leqslant rac{2\cdot \|f\|_\infty}{n+1}$. Wir konstruieren nun eine kompakte Topologie auf \mathfrak{M} , dann können wir anschließend ein konvergentes Teilnetz der Folge $(M_n)_{n\in\mathbb{N}}$ betrachten. Sei

$$X:=\prod_{f\in\ell^\infty(\mathbb{Z})}\left[-\|f\|_\infty,\|f\|_\infty\right]$$

Aus a), b), c) folgt, dass für $f\in\ell^\infty(\mathbb{Z})$, $M\in\mathfrak{M}$ gilt: $M(f)\in\left[-\|f\|_\infty,\|f\|_\infty\right]$. Mittels

$$\mathfrak{M}\ni M\mapsto \big(M(f)\big)_{f\in\ell^\infty(\mathbb{Z})}\in X$$

wird \mathfrak{M} zu einem abgeschlossenen Unterraum von X. \mathfrak{M} ist kompakt bezüglich der Produkttopologie auf X, also bezüglich punktweiser Konvergenz.

Sei nun $\alpha:\Lambda\to\mathbb{N}$, sodass $M_{\alpha(\lambda)}\to M\in\mathfrak{M}$ (existiert da \mathfrak{M} kompakt). Es folgt

$$\forall f \in \ell^{\infty}(\mathbb{Z}) : M_{\alpha(\lambda)}(f) \to M(f)$$

Wegen $M_{\alpha(\lambda)}(f)-M_{\alpha(\lambda)}(Tf)\xrightarrow{\lambda\to\infty}M(f)-M(Tf)$ und

$$\left| M_{\alpha(\lambda)}(f) - M_{\alpha(\lambda)}(Tf) \right| \leqslant \frac{2 \cdot \|f\|_{\infty}}{\alpha(\lambda) + 1} \xrightarrow{\alpha(\lambda) \to \infty} 0$$

folgt M(f) = M(Tf) für alle $f \in \ell^{\infty}(\mathbb{Z})$.



5. Kompaktifizierungen

5.1. Definition

Sei X ein topologischer Raum. Ein kompakter Raum \overline{X} heißt eine **Kompaktifizierung** von X, falls er X als offenen, dichten Unterraum enthält. (Oft heißt $\partial X := \overline{X} \setminus X$ der Rand der Kompaktifizierung)

5.2. Beispiele

- (i) $(-1,1) \subseteq [-1,1]$
- (ii) $\mathring{D}^n:=\{x\in\mathbb{R}^n\,|\,\|x\|_2<1\}\subseteq D^n=\{x\in\mathbb{R}^n\,|\,\|x\|_2\leqslant1\}. \text{ F\"ur }n=2\text{:}$



Es gilt $\partial D^n = S^{n-1} := \{ x \in \mathbb{R}^n \, | \, ||x||_2 = 1 \}.$

(iii) $f:\mathbb{R}^n o\mathring{D}^n$, $f(x):=rac{x}{1+\|x\|_2}$ ist ein Homöomorphismus. Daher können wir \mathbb{R}^n zu

$$\overline{\mathbb{R}^n} := \mathbb{R}^n \ \dot{\cup} \ \left(S^{n-1} \times \{\infty\} \right) \cong D^n$$

kompaktifizieren.

(iv) Definiere auf $\mathbb{R}^n \cup \{\infty\}$ folgende Topologie

$$\mathcal{O} := \{U \mid U \subseteq \mathbb{R}^n \text{ ist offen}\} \cup \{U \cup \{\infty\} \mid U \subseteq \mathbb{R}^n \text{ offen und } \exists R > 0 : \mathbb{R}^n \setminus B_R(0) \subseteq U\}$$

Dann ist $\mathbb{R}^n \cup \{\infty\}$ eine weitere Kompaktifizierung von \mathbb{R}^n . Übung: $\mathbb{R}^n \cup \{\infty\} \cong S^n$.

5.3. Definition

Ein Hausdorffraum X heißt **lokalkompakt**, wenn für jedes $x \in X$ und jede offene Umgebung U von x eine kompakte Umgebung K von x existiert mit $K \subseteq U$.

5.4. Beispiel

- (i) \mathbb{R}^n ist lokalkompakt: Sei $x \in \mathbb{R}^n$ und $U \subseteq \mathbb{R}^n$ eine offene Umgebung von x. U ist offen $\Rightarrow \exists \varepsilon > 0$ mit $B_{\varepsilon}(x) \subseteq U$. Es folgt $\overline{B}_{\varepsilon/2}(x) \subseteq B_{\varepsilon}(x) \subseteq U$. Dann ist $\overline{B}_{\varepsilon/2}(x)$ eine kompakte Umgebung von x, die in U liegt.
- (ii) Topologische Mannigfaltigkeiten sind lokalkompakt.
- (iii) Offene Teilräume von lokalkompakten Räumen sind lokalkompakt.

5.5. Proposition

Sei K kompakt und $W\subseteq K$ offen. Dann ist W lokalkompakt. Insbesondere sind kompakte Räume auch lokalkompakt.

16 5. Kompaktifizierungen



Beweis

Sei $x \in W$ und U eine offene Umgebung von x in W. K ist Hausdorff $\Rightarrow \forall y \in K \setminus U$ gibt es offene Umgebungen V_y von y und W_y von x mit $V_y \cap W_y = \emptyset$. Dann ist $\{V_y \mid y \in K \setminus U\}$ eine offene Überdeckung von $K \setminus U$. Da mit K auch $K \setminus U$ kompakt ist, gibt es $Y_0 \subseteq K \setminus U$ endlich mit

$$K \setminus U \subseteq \bigcup_{y \in Y_0} V_y$$
.

Nun ist $L:=K\setminus\bigcup_{y\in Y_0}V_y$ kompakt und $L\subseteq U$. Da $\left(\bigcap_{y\in Y_0}W_y\right)\cap U$ offen ist und $\left(\bigcap_{y\in Y_0}W_y\right)\cap U\subseteq L$ ist L eine Umgebung von x.

5.6. Definition

Sei X lokalkompakt. Die **Einpunktkompaktifizierung,** EPK (EPK) von X ist $\mathrm{EPK}(X) := X \cup \{\infty\}$ mit der folgenden Topologie:

$$U \subseteq X \cup \{\infty\}$$
 offen $:\Leftrightarrow U \subseteq X$ ist offen oder $U = (X \setminus K) \cup \{\infty\}$ mit $K \subseteq X$ kompakt

5.7. Proposition

EPK(X) ist kompakt. Ist X nicht kompakt, so ist EPK(X) eine Kompaktifizierung von X.

Beweis

Sei $\mathcal U$ eine offene Überdeckung von $\mathrm{EPK}(X)$. Sei $U_0 \in \mathcal U$ mit $\infty \in U_0$. Dann existiert $K \subseteq X$ kompakt mit $U_0 = (X \setminus K) \cup \{\infty\}$. Da K kompakt ist, gibt es $U_1, \dots, U_n \in \mathcal U$ mit $K \subseteq U_1 \cup \dots \cup U_n$. Dann ist U_0, U_1, \dots, U_n eine endliche Teilüberdeckung von $\mathrm{EPK}(X)$.

Zu zeigen: $\mathrm{EPK}(X)$ ist Hausdorff. Seien $x,y\in\mathrm{EPK}(X), x\neq y$. Gilt $x\neq\infty\neq y$ so gibt es $U,V\subseteq X$ mit $x\in U,y\in V$ und $U\cap V=\emptyset$, da X hausdorffsch ist. Nach Definition sind dann U,V auch offen in $\mathrm{EPK}(X)$. Andernfalls sei o.B.d.A. $x=\infty$. Da X lokalkompakt ist, gibt es eine Umgebung K von Y mit $X\subseteq X$ kompakt. Dann sind Y:=X und Y:=X und Y:=X disjunkte offene Umgebungen von X und Y:=X und Y:=X und Y:=X hausdorffsch ist. Nach Definition sind dann Y auch offene Umgebungen von Y und Y und

Insgesamt gezeigt: $\mathrm{EPK}(X)$ ist kompakt. Sei X nicht kompakt. Ist U eine Umgebung von $\infty \in \mathrm{EPK}(X)$, so gibt es $K \subseteq X$ kompakt mit $U = (X \setminus K) \cup \{\infty\}$. Dann ist $U \cap X = X \setminus K$. Da X nicht kompakt ist, ist $X \neq K$, also $X \setminus K \neq \emptyset$. Daher hat jede Umgebung von $\infty \in \mathrm{EPK}(X)$ einen nicht-trivialen Schnitt mit X. Also ist $X \subseteq \mathrm{EPK}(X)$ dicht. \square

Korollar

Ein topologischer Raum besitzt genau dann eine Kompaktifizierung, wenn er lokalkompakt ist.

5.8. Frage

Sei $f: X \to Y$ stetig, X, Y lokalkompakt. Gibt es dann eine stetige Fortsetzung $\bar{f}: \mathrm{EPK}(X) \to \mathrm{EPK}(Y)$ mit $\bar{f}(\infty) = \infty$?

Beispiel

(i) $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$, $f(x) \equiv 0$. Dann ist $\bar{f}: \mathrm{EPK}(\mathbb{R}) \to \mathrm{EPK}(\mathbb{R})$ mit

$$\bar{f}(x) = \begin{cases} f(x) = 0, & \text{falls } x \in \mathbb{R} \\ \infty, & \text{falls } x = \infty \end{cases}$$

sicher nicht stetig. Natürlich ist aber $\tilde{f}: \mathrm{EPK}(\mathbb{R}) \to \mathrm{EPK}(\mathbb{R})$ mit $\tilde{f}(x) = 0 \ \forall x \in \mathrm{EPK}(\mathbb{R})$ stetig.

5. Kompaktifizierungen 17



(ii) $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ mit

$$f(x) = \begin{cases} 1, & \text{falls } x \geqslant 1 \\ x, & \text{falls } x \in [0, 1] \\ 0, & \text{falls } x \leqslant 0 \end{cases}$$

Dann gibt es keine stetige Fortsetzung $\bar{f}: \mathrm{EPK}(\mathbb{R}) \to \mathrm{EPK}(\mathbb{R})$, denn die Folge $x_n = n$ konvergiert in $\mathrm{EPK}(\mathbb{R})$ gegen ∞ . Da $f(x_n) = 1 \ \forall n$ müsste $\bar{f}(\infty) = 1$ sein. Die Folge $y_n = -n$ konvergiert in $\mathrm{EPK}(\mathbb{R})$ auch gegen ∞ . Da $f(y_n) = 0 \ \forall n$ müsste auch $\bar{f}(\infty) = 0$ sein. \not

5.9. Definition

Seien X und Y lokalkompakt. Eine stetige Abbildung $f:X\to Y$ heißt **eigentlich**, wenn für jede kompakte Teilmenge $K\subseteq Y$ auch $f^{-1}(K)\subseteq X$ kompakt ist.

5.10. Satz

Seien X,Y lokalkompakt und $f:X\to Y$ stetig. Dann sind äquivalent:

- (1) f ist eigentlich.
- (2) $\bar{f}: \mathrm{EPK}(X) \to \mathrm{EPK}(Y)$ mit

$$\bar{f}(x) = \begin{cases} f(x), & \text{ falls } x \in X \\ \infty, & \text{ falls } x = \infty \end{cases}$$

ist stetig.

Beweis

- "(1) \Rightarrow (2)": Sei $U \subseteq \mathrm{EPK}(Y)$ offen. Ist $\infty \notin U$, so ist $\bar{f}^{-1}(U) = f^{-1}(U)$ offen, da f stetig ist. Ist $\infty \in U$, so gibt es $K \subseteq Y$ mit $U = (X \setminus K) \cup \{\infty\}$. Da f eigentlich ist, ist auch $L := f^{-1}(K) \subseteq X$ kompakt und $\bar{f}^{-1}(U) = (X \setminus L) \cup \{\infty\}$ ist offen in $\mathrm{EPK}(X)$.
- "(2) \Rightarrow (1)": Sei $K\subseteq Y$ kompakt. Dann ist $U=(Y\setminus K)\cup\{\infty\}\subseteq Y$ offen. Da \bar{f} stetig ist, ist auch $\bar{f}^{-1}(U)=\left(X\setminus f^{-1}(K)\right)\cup\{\infty\}$ offen. Damit ist $f^{-1}(K)\subseteq X$ kompakt. \square

18 5. Kompaktifizierungen



6. Der Approximationssatz von Stone-Weierstraß

6.1. Definition

Sei X ein lokalkompakter Raum. Eine stetige Funktion $f:X\to\mathbb{R}$ verschwindet im Unendlichen, falls für jedes $\varepsilon>0$

$$K_{\varepsilon} := \{ x \in X \mid |f(x)| \geqslant \varepsilon \}$$

kompakt ist. Die **Algebra** 2 aller solchen Funktionen bezeichnen wir mit $C_0(X)$ und für $f \in C_0(X)$ setzen wir

$$\|f\|_{\infty} := \sup_{x \in X} |f(x)| = \max_{x \in X} |f(x)|$$

 $\|.\|_{\infty}$ ist eine Norm auf $C_0(X)$.

Bemerkung

$$f:X\to\mathbb{R} \text{ liegt in } C_0(X) \iff \bar{f}:\mathrm{EPK}(X)\to\mathbb{R} \text{ mit } \bar{f}(x)=\begin{cases} f(x), & \text{ falls } x\in X\\ 0, & \text{ falls } x=\infty \end{cases} \text{ ist stetig.}$$

6.2. Definition

Sei $\mathcal{B}\subseteq C_0(X)$. Wir sagen, dass \mathcal{B} die Punkte von X streng trennt, falls es zu $x,y\in X, x\neq y$ ein $f\in\mathcal{B}$ gibt mit $0\neq f(x)\neq f(y)\neq 0$.

Bemerkung

Sei $\mathcal{A} \subseteq C_0(X)$ eine Unteralgebra. Gilt

a)
$$\forall x, y \in X : \exists f \in \mathcal{A} : f(x) \neq f(y)$$

b)
$$\forall x \in X : \exists g \in \mathcal{A} : g(x) \neq 0$$

so trennt $\ensuremath{\mathcal{A}}$ die Punkte von X streng.

Beispiel

Sei $[a,b]\subseteq\mathbb{R}$ ein kompaktes Intervall. Sei $\mathcal{A}:=\{x\mapsto p(x)\,|\,p\in R[t]\}\subseteq C_0([a,b])$. Dann trennt \mathcal{A} die Punkte von [a,b] streng.

6.3. Satz (Stone-Weierstraß)

Sei X ein lokalkompakter Raum und sei $\mathcal{A}\subseteq C_0(X)$ eine Unteralgebra, die die Punkte von X streng trennt. Dann ist $\mathcal{A}\subseteq C_0(X)$ dicht bezüglich $\|.\|_{\infty}$.

Beweis (mit Lemma 1, 2 & 3)

Sei $h\in C_0(X)$ beliebig. Sei $\varepsilon>0$ beliebig. Zu zeigen: $\exists f\in \bar{\mathcal{A}}: \|f-h\|_\infty<\varepsilon$, da $\bar{\bar{\mathcal{A}}}=\bar{\mathcal{A}}$ gilt.

 $\bar{\mathcal{A}} := \text{Abschluss von}$ $\mathcal{A} \text{ bezüglich } \|.\|_{\infty}$

Schritt 1: Wir konstruieren für $y \in X$ $f_y \in \bar{\mathcal{A}}$ mit

a)
$$f_{y}(y) = h(y)$$

b)
$$f_y(z) \ge h(z) - \varepsilon$$
 für alle $z \in X$

Zu $x \in X$ gibt es nach Lemma 3 (6.9) $q_x \in \mathcal{A}$ mit

$$g_x(y) = h(y)$$
 und $g_x(x) = h(x)$.

²Vektorraum mit Multiplikation, die mit Vektorraumstruktur verträglich, also bilinear ist



Sei $U_x:=\{z\in X\,|\,g_x(z)>h(z)-\varepsilon\}$. Da g_x und h stetig sind, ist U_x offen. Da g_x und h in ∞ verschwinden, ist $X\setminus U_x$ kompakt. Wegen $g_x(x)=h(x)$ ist $x\in U_x$. Zu festem $x_1\in X$ gibt es dann x_2,\ldots,x_k mit $X\setminus U_{x_1}\subseteq\bigcup_{i=2}^k U_{x_i}$. Dann gilt auch

$$X \subseteq \bigcup_{i=2}^k U_{x_i}$$

 $f_y := \max\{g_{x_1}, \dots, g_{x_k}\}$ ist die gesuchte Funktion. Wegen Lemma 2 (6.7) bzw. der Bemerkung 6.8 gilt $f_y \in \bar{\mathcal{A}}$.

Schritt 2: Konstruktion von f: Zu $y \in X$ sei $V_y := \{z \in X \mid f_y(z) < h(z) + \varepsilon\}$. Wieder ist V_y offen, $X \setminus V_y$ kompakt und $y \in V_y$. Also gibt es wieder y_1, \ldots, y_l mit $X = \bigcup_{i=1}^l V_{y_i}$. Für $f := \min\{f_{y_1}, \ldots, f_{y_l}\}$ gilt dann

$$h(z) - f(z) = \max_{i} h(z) - f_{y_i}(z) < \varepsilon$$

da $f_{y_i}(z)\geqslant h(z)-arepsilon\stackrel{\mathrm{al}}{\Rightarrow}h(z)-f_{y_i}(z)\leqslant arepsilon$ für jedes i. Weiter gilt

$$f(z) - h(z) = \min_{i} f_{y_i}(z) - h(z) < \varepsilon$$

nach Definition der V_{y_i} . Also $||f - h||_{\infty} < \varepsilon$.

6.4. Satz von Dini

Sei $(f_n:[0,1]\to\mathbb{R})_{n\in\mathbb{N}}$ eine punktweise monoton wachsende Folge stetiger Funktionen, die punktweise gegen die stetige Funktion f konvergiert. Dann $f_n\to f$ gleichmäßig, d.h. $\|f_n-f\|_\infty\to 0$.

Beweis

Sei $\varepsilon > 0$. Zu jedem $t \in [0,1]$ gibt es n_t mit

$$\forall n \geqslant n_t : f(t) \geqslant f_n(t) \geqslant f_{n_t}(t) \geqslant f(t) - \varepsilon.$$

Da f und f_{n_t} stetig sind, ist $U_t:=\{s\in[0,1]\,|\,f(s)-f_{n_t}(s)<\varepsilon\}$ offen. Da [0,1] kompakt ist, gibt es $t_0,\ldots,t_k\in[0,1]$ mit

$$[0,1] = U_{t_0} \cup \ldots \cup U_{t_k}$$
.

Für alle $n \ge \max\{n_{t_0}, \dots, n_{t_k}\}$ folgt $||f_n - f||_{\infty} \le \varepsilon$.

6.5. Lemma 1

Sei $g(t)=\sqrt{t}$ für $t\in[0,1]$. Es gibt eine Folge $(p_n)_{n\in\mathbb{N}}$ von reellen Polynomen so dass $p_n\to g$ gleichmäßig auf [0,1] und $p_n(0)=0$.

Beweis

Sei $p_0 \equiv 0$ und für n > 0

$$p_{n+1}(t) := p_n(t) - \frac{1}{2} \cdot (p_n(t)^2 - t)$$

Dann $p_n(0)=0$. Per Induktion nach n zeigen wir, dass $0\leqslant p_n(t)\leqslant \sqrt{t}$ für alle $t\in[0,1]$ gilt:

n=0 Klar \checkmark



$n \mapsto n+1$ Es gilt

$$p_{n+1}(t) - \sqrt{t} = p_n(t) - \sqrt{t} - \frac{1}{2} \left(p_n(t)^2 - t \right) = \left(p_n(t) - \sqrt{t} \right) - \frac{1}{2} \left(p_n(t) - \sqrt{t} \right) \left(p_n(t) + \sqrt{t} \right)$$

$$= \underbrace{\left(p_n(t) - \sqrt{t} \right)}_{\leqslant 0} \underbrace{\left(1 - \frac{1}{2} \underbrace{\left(p_n(t) + \sqrt{t} \right)}_{\text{N:} \leqslant 2\sqrt{t}} \right)}_{\text{N:} \leqslant 2\sqrt{t}}$$

Also
$$p_{n+1}(t) - \sqrt{t} \leqslant 0$$
.

Weiter gilt, dass $p_n(t)$ monoton wachsend ist für jedes t. Wegen $p_n(t) \leqslant \sqrt{t}$ existiert $\lim_{n\to\infty} p_n(t)$ für $t\in[0,1]$. Es folgt

$$0 = \lim_{n \to \infty} p_{n+1}(t) - \lim_{n \to \infty} p_n(t) = \lim_{n \to \infty} \left(p_{n+1}(t) - p_n(t) \right) = \lim_{n \to \infty} -\frac{1}{2} \left(p_n(t)^2 - t \right)$$
$$= -\frac{1}{2} \left(\left(\lim_{n \to \infty} p_n(t) \right)^2 - t \right)$$

 $\Longrightarrow \lim_{n o \infty} p_n(t) = \sqrt{t}$. Mit dem Satz von Dini (6.4) folgt $p_n o g$ gleichmäßig.

6.6. Bemerkung

Sei $\mathcal{A}\subseteq C_0(X)$ eine Algebra. Ist $p\in\mathbb{R}[t]$ ein Polynom mit p(0)=0 und $f\in\mathcal{A}$, so liegt auch $p\circ f\in\mathcal{A}$: Sei dazu $p=\sum_{i=1}^n a_it^i$, dann gilt

$$p(f(t)) = \sum_{i=1}^{n} a_i f(t)^i = \left(\sum_{i=1}^{n} a_i f^i\right)(t) \in \mathcal{A}.$$

6.7. Lemma 2

Sei X lokalkompakt, $A \subseteq C_0(X)$ eine Unteralgebra. Dann gilt: $f \in A \Longrightarrow |f| \in \bar{A}$.

Beweis

Sei $f \in \mathcal{A}$. O.B.d.A. sei $f(X) \subseteq [-1,1]$. Dann ist $f(x)^2 \in [0,1]$ für alle $x \in X$. Sei $(p_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Folge von Polynome aus Lemma 1 (6.5). Dann gilt

$$|p_n(f(x)^2) - \sqrt{f(x)^2}| = |p_n(f(x)^2) - |f(x)|| \xrightarrow{n \to \infty} 0$$

gleichmäßig in $x \in X$. Es folgt $\left\|p_n(f^2) - |f|\right\|_{\infty} \to 0$. Wegen $f \in \mathcal{A}$ gilt $f^2 \in \mathcal{A}$ und nach 6.6 $p_n(f^2) \in \mathcal{A}$. Also $|f| \in \bar{\mathcal{A}}$.

6.8. Bemerkung

(i) Für $f, g \in \mathcal{A}$ gilt

$$\max(f,g) = \frac{1}{2} \Big(f + g + |f-g| \Big) \in \bar{\mathcal{A}} \quad \text{ und } \quad \min(f,g) = \frac{1}{2} \Big(f + g - |f-g| \Big) \in \bar{\mathcal{A}}$$

(ii) Wegen $\bar{\mathcal{A}}=\bar{\bar{\mathcal{A}}}$ gilt auch $f,g\in\bar{\mathcal{A}}\Rightarrow\min(f,g),\max(f,g)\in\bar{\mathcal{A}}.$



6.9. Lemma 3

Sei X lokalkompakt, $\mathcal{A}\subseteq C_0(X)$ eine Unteralgebra, die die Punkte von X streng trennt. Zu $x,y\in X$, $x\neq y$, $\alpha,\beta\in\mathbb{R}$ gibt es dann $f\in\mathcal{A}$ mit $f(x)=\alpha,f(y)=\beta$.

Beweis

Es gibt $g \in \mathcal{A}$ mit $0 \neq g(x) \neq g(y) \neq 0$. Ansatz: Für $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ betrachte $f := \lambda g + \mu g^2$.

$$\begin{array}{l} f(x) = \alpha \\ f(y) = \beta \end{array} \iff \begin{array}{l} g(x)\lambda + g(x)^2\mu = \alpha \\ g(y)\lambda + g(y)^2\mu = \beta \end{array}$$

Da

$$\det \begin{pmatrix} g(x) & g(x)^2 \\ g(y) & g(y)^2 \end{pmatrix} = g(x)g(y)^2 - g(y)g(x)^2 = g(x)g(y)(g(y) - g(x)) \neq 0$$

gibt es $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, sodass das Gleichungssystem eine Lösung hat.



7. Metrisierbarkeit

7.1. Definition

Ein topologischer Raum X heißt **metrisierbar**, wenn es eine Metrik auf X gibt, so dass die zugehörige Topologie die Topologie von X ist.

Bemerkung

Ist X metrisierbar, so gibt es für jedes $x \in X$ eine abzählbare Umgebungsbasis \mathcal{U}_x bei x, also eine abzählbare Menge von offenen Umgebungen von x, sodass jede Umgebung von x eine Menge aus \mathcal{U}_x enthält.

Beispiel

$$(X,\mathcal{O}_{\mathrm{dis}}) \text{ ist metrisierbar mit der diskreten Metrik } d_{\mathrm{dis}}(x,y) := \begin{cases} 1, & \text{falls } x \neq y \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

7.2. Definition

Ein topologischer Hausdorffraum X heißt **normal**, wenn er die folgende Trennungseigenschaft hat: Sind $A, B \subseteq X$ abgeschlossen mit $A \cap B = \emptyset$, so gibt es $U, V \subseteq X$ offen mit $A \subseteq U$, $B \subseteq V$ mit $U \cap V = \emptyset$.

Bemerkung

Metrisierbare Räume sind normal.

(Übung: Blatt 5 Aufgabe 4)

7.3. Satz (Urysohn)

Sei X ein normaler Raum, der das zweite Abzählbarkeitsaxiom erfüllt (1.14). Dann ist X metrisierbar.

Beweis (mit Urysohns Lemma, 7.4)

Sei $\mathcal U$ eine abzählbare Basis der Topologie von X. Da X normal ist, gibt es zu jedem Paar $U,V\in\mathcal U$ mit $\overline U\subseteq V$ (also $\overline U\cap X\setminus V=\emptyset$) eine stetige Funktion $f_{U,V}:X\to [0,1]$ mit $f_{U,V}(x)=0$ für $x\in \overline U$ und $f_{U,V}(y)=1$ für $y\not\in V$ (7.4). Da $\mathcal U$ abzählbar ist, ist das abzählbare Produkt

$$Z := \prod_{\substack{U,V \in \mathcal{U} \\ \overline{U} \subset V}} [0,1]$$

metrisierbar (Übung: Blatt 4 Aufgabe 3). Wir definieren $F:X \to Z$ durch

$$F(x) := \left(f_{U,V}(x) \right)_{\substack{U,V \in \mathcal{U} \\ \overline{U} \subset V}}$$

Da die $f_{U,V}$ stetig sind, ist F bezüglich der Produkttopologie auf Z auch stetig. Es bleibt zu zeigen: $F:X\to F(X)\subseteq Z$ ist ein Homöomorphismus.

Sind $x,y\in X$ mit $x\neq y$, so gibt es $U,V\in \mathcal{U}$ mit $\overline{U}\subseteq V$, $x\in U$, $y\not\in V$. Daher gilt $f_{U,V}(x)=0\neq 1=f_{U,V}(y)$. Insbesondere ist F injektiv; durch Einschränkung auf das Bild also bijektiv. Es genügt nun zu zeigen, dass F offene Mengen von X auf offene Mengen in F(X) abbildet. Sei $W\subseteq X$ offen, sei $x\in W$. Wir müssen eine offene Menge $O\subseteq Z$ finden mit $F(x)\in O$ und $F^{-1}(O)\subseteq W$.

Behauptung: $\exists U_0 \in \mathcal{U} \text{ mit } x \in U_0, \overline{U_0} \subseteq W.$

Sei
$$O := \prod_{\overline{U} \subset V} I_{U,V}$$
 mit

$$I_{U,V} = \begin{cases} [0,1), & \text{falls } U = U_0, V = W \\ [0,1], & \text{sonst} \end{cases}$$

Dann ist $F^{-1}(O)=f_{U_0,W}^{-1}ig([0,1)ig)\subseteq W$ und $F(x)\in O$, da $f_{U_0,W}(x)=0$.

7. Metrisierbarkeit 23

Beweis der Behauptung

Da X Hausdorff ist, ist $\{x\}$ abgeschlossen. Da auch $X\setminus W$ abgeschlossen ist, gibt es offene mengen U_1 und V_1 mit $U_1\cap V_1=\emptyset$, $x\in U_1$ und $X\setminus W\subseteq V_1$. Insbesondere ist $\overline{U_1}\subseteq X\setminus V_1\subseteq W$. Da $\mathcal U$ eine Basis ist, gibt es $U_0\in \mathcal U$ mit $x\in U_0$ und $U_0\subseteq U_1$.

7.4. Urysohns Lemma

Sei X normal und $A,B\subseteq X$ abgeschlossen mit $A\cap B=\emptyset$. Dann gibt es eine stetige Funktion $f:X\to [0,1]$ mit f(a)=0 für alle $a\in A$ und f(b)=1 für alle $b\in B$.

Beweis

Sei $U_1 := X \setminus B$. Da X normal ist, gibt es $U_0 \subseteq X$ offen mit $A \subseteq U_0$ und $U_0 \cap B = \emptyset$, also $\overline{U_0} \subseteq U_1$. $(A \subseteq U_0 \text{ und } V_0 \supseteq B \text{ mit } U_0 \cap V_0 = \emptyset \Rightarrow \overline{U_0} \cap B = \emptyset \text{ also } \overline{U_0} \subseteq U_1)$ Ebenso finden wir

- $U_{1/2}\subseteq X$ offen mit $\overline{U_0}\subseteq U_{1/2}$ und $\overline{U_{1/2}}\subseteq U_1$,
- $U_{1/4}, U_{3/4} \subseteq X$ offen mit $\overline{U_0} \subseteq U_{1/4}, \overline{U_{1/4}} \subseteq U_{1/2}$ und $\overline{U_{1/2}} \subseteq U_{3/4}, \overline{U_{3/4}} \subseteq U_1, \dots$

Induktiv finden wir für jedes $r=\frac{m}{2^n}$ mit $0\leqslant m\leqslant 2^n$ eine offene Menge $U_r\subseteq X$ so dass gilt: $\overline{U_r}\subseteq U_s$ für r< s mit $A\subseteq U_0$ und $B=X\setminus U_1$. Sei nun $f:X\to [0,1]$ definiert durch

$$f(x) = \begin{cases} 1, & \text{falls } x \in B\\ \inf\{r \mid x \in U_r\}, & \text{falls } x \not\in B \end{cases}$$

Für $\alpha \in [0,1]$ ist $f^{-1} ig([0, lpha) ig) = igcup_{r < lpha} U_r$ offen und

$$f^{-1}((\alpha,1]) = \bigcup_{r>\alpha} X \setminus U_r = \bigcup_{r>\alpha} X \setminus \overline{U_r}$$

offen. Damit ergibt sich leicht die Stetigkeit von f.

24 7. Metrisierbarkeit



8. Zusammenhängende topologische Räume

8.1. Definition

Sei X ein topologischer Raum.

- (1) X heißt **zusammenhängend**, falls er nicht als die disjunkte Vereinigung von zwei nicht leeren offenen Mengen geschrieben werden kann.
- (2) X heißt **wegzusammenhängend**, falls es zu allen $x,y\in X$ eine stetige Abbildung $\omega:[0,1]\to X$ gibt mit $\omega(0)=x$ und $\omega(1)=y$. ω heißt dann ein **Weg** von x nach y.
- (3) X heißt **lokal zusammenhängend**, falls es für jedes $x \in X$ und jede offene Umgebung U von x eine zusammenhängende Umgebung V von x gibt mit $V \subseteq U$.
- (4) X heißt **lokal wegzusammenhängend**, falls es für jedes $x \in X$ und jede offene Umgebung U von x eine wegzusammenhängende Umgebung V von x gibt mit $V \subseteq U$.

8.2. Bemerkung

- (1) $\mathbb{R}\setminus\{0\}=(-\infty,0)\cup(0,\infty)$ ist nicht zusammenhängend und auch nicht wegzusammenhängend (ZWS!).
- (2) [0,1] ist zusammenhängend: Angenommen es wäre $[0,1]=U\cup V$ mit U,V offen, $U\cap V=\emptyset$. Dann sind $U=[0,1]\setminus V$ und $V=[0,1]\setminus U$ auch abgeschlossen. O.B.d.A. sei $0\in U$. Dann liegt $\inf V$ sowohl in \overline{V} als auch in \overline{U} . Also $U\cap V=\overline{U}\cap \overline{V}\neq\emptyset$ $\not L$.

 Natürlich ist [0,1] auch wegzusammenhängend: Zu $x,y\in[0,1]$ ist $\omega:[0,1]\to[0,1]$ mit $\omega(t)=(1-t)\cdot x+t\cdot y$ ein stetiger Weg von x nach y.
- (3) Ist $f: X \to Y$ stetig und surjektiv undX zusammenhängend, so ist auch Y zusammenhängend: Ist $Y = U \dot{\cup} V$, so ist auch $X = f^{-1}(U) \dot{\cup} f^{-1}(V)$ und es gilt $U \neq \emptyset \iff f^{-1}(U) \neq \emptyset$ und $V \neq \emptyset \iff f^{-1}(V) \neq \emptyset$.
- (4) Ist X wegzusammenhängend, so ist X auch zusammenhängend: Sei $X=U\cup V$ mit U,V offen und $U\neq\emptyset$, $V\neq\emptyset$. Sei $x\in U$ und $y\in V$. Da X wegzusammenhängend ist, gibt es einen Weg $\omega:[0,1]\to X$ von x nach y. Dann ist $[0,1]=\omega^{-1}(U)\cup\omega^{-1}(V)$. Es ist $0\in\omega^{-1}(U)$ und $1\in\omega^{-1}(V)$. Also $\omega^{-1}(U)\neq\emptyset\neq\omega^{-1}(V)$. Da [0,1] nach (1) zusammenhängend ist, ist $\omega^{-1}(U)\cap\omega^{-1}(V)\neq\emptyset$. Damit ist auch $U\cap V\neq\emptyset$.
- (5) Ist $f: X \to Y$ ein Homöomorphismus, so gelten:

X wegzusammenhängend $\iff Y$ wegzusammenhängend X zusammenhängend $\iff Y$ zusammenhängend

8.3. Beispiel

(i) Der sogenannte **Polnische Kreis** PK, gegeben durch

$$PK = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \middle| \begin{array}{ccc} (x \in [-1,1] & \wedge & y = 1) \\ \vee & (x \in \{-1,1\} & \wedge & y \in [0,1]) \\ \vee & (x \in [-1,0] & \wedge & y = 0) \\ \vee & (x = 0 & \wedge & y \in [-1/2,1/2]) \\ \vee & (x \in (0,1] & \wedge & y = 1/2 \cdot \sin(\pi/x)) \end{array} \right\}$$

ist wegzusammenhängend, aber nicht lokal wegzusammenhängend.



(ii)
$$\left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \left| \begin{array}{ccc} x=0 & \wedge & y \in [-1/2,1/2] \\ \vee & x \in (0,1] & \wedge & y=1/2 \cdot \sin(\pi/x) \end{array} \right. \right\}$$

ist zusammenhängend, aber nicht wegzusammenhängend.

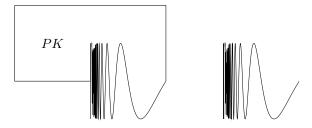


Abbildung 3: Der Polnische Kreis und eine nicht wegzusammenhängende Teilmenge davon

8.4. Satz (Topologische Invarianz der Dimension)

Es gilt:
$$\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}^m \iff n = m$$

Beweis für n=1

Angenommen es gibt einen Homöomorphismus $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}^m$ mit $m\geqslant 2$. Durch Einschränkung von f erhalten wir dann auch einen Homöomorphismus $\mathbb{R}\setminus\{0\}\to\mathbb{R}^m\setminus\{f(0)\}$. Es ist aber $\mathbb{R}\setminus\{0\}$ nicht wegzusammenhängend und für $m\geqslant 2$, $x\in\mathbb{R}^m$ ist $\mathbb{R}^m\setminus\{x\}$ wegzusammenhängend f.

Bemerkung

Eine Variante dieses Arguments kann benutzt werden, um zu zeigen, dass $\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}^m$ genau dann gilt, wenn n=m. Dafür benötigt man aber höher dimensionale Varianten des Begriffs wegzusammenhängend.



9. Die Fundamentalgruppe

9.1. Definition

Ein topologischer Raum X heißt **einfach zusammenhängend**, wenn jede stetige Abbildung $f:S^1\to X$ eine stetige Fortsetzung $F:D^2\to X$ besitzt.

Bemerkung

Ein topologischer Raum X ist genau dann wegzusammenhängend, wenn jede stetige Abbildung $f:S^0\to X$ ein stetige Fortsetzung $F:D^1\to X$ besitzt.

9.2. Bemerkung

(i) \mathbb{R}^n ist einfach zusammenhängend: Sei $f:S^1\to\mathbb{R}^n$ stetig. Definiere $F:D^2\to\mathbb{R}^n$ durch

$$F(t \cdot v) := t \cdot f(v) \qquad \text{ für } t \in [0, 1], v \in S^1$$

- (ii) Ist $X \cong Y$ dann gilt: X einfach zusammenhängend $\Leftrightarrow Y$ einfach zusammenhängend.
- (iii) Später: $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ist nicht einfach zusammenhängend.

9.3. Definition

Seien $\omega_0, \omega_1: [0,1] \to X$ Wege in X. Eine **Homotopie mit festen Endpunkten** (oder relativ $\{0,1\}$) zwischen ω_0 und ω_1 ist eine stetige Abbildung $H: [0,1] \times [0,1] \to X$, so dass gilt:

(i)
$$H(s,0) = \omega_0(s) \ \forall s \in [0,1]$$

(ii)
$$H(s,1) = \omega_1(s) \ \forall s \in [0,1]$$

(iii)
$$H(0,t) = \omega_0(0) = \omega_1(0) \ \forall t \in [0,1]$$

(iv)
$$H(1,t) = \omega_0(1) = \omega_1(1) \ \forall t \in [0,1]$$

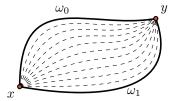


Abbildung 4: Homotopie relativ $\{0, 1\}$

Durch

$$\omega_0 \sim \omega_1 : \Leftrightarrow \exists$$
 Homotopie relativ $\{0,1\}$ zwischen ω_0 und ω_1

wird eine Äquivalenzrelation auf der Menge aller Wege in X erklärt. Die Äquivalenzklassen heißen **Homotopieklassen**, wir schreiben $[\omega]$ für die Homotopieklasse von ω .

9.4. Definition

Ein Weg $\omega:[0,1]\to X$ heißt eine **Schleife** in X, falls $\omega(0)=\omega(1)$ gilt. Dieser Punkt heißt **Basispunkt** von ω .

9.5. Lemma

X ist genau dann einfach zusammenhängend, wenn jede Schleife in X homotop relativ $\{0,1\}$ zu einer konstanten Schleife ist.



Beweis

Beweis per Zeichnung:



9.6. Notation

Für $x \in X$ bezeichne $c_x : [0,1] \to X$ die konstante Schleife bei x; $c_x(t) = x \ \forall t \in [0,1]$.

9.7. Definition

Seien ω und ω' Wege in X mit $\omega(1)=\omega'(0)$. Dann ist der **Kompositionsweg** $\omega*\omega':[0,1]\to X$ definiert durch

$$\omega*\omega'(t) = \begin{cases} \omega(2t), & \text{falls } t \in [0, 1/2] \\ \omega'(2t-1), & \text{falls } t \in [1/2, 1] \end{cases}$$

9.8. Lemma

a) Seien $\omega, \omega', \omega''$ Wege in X mit $\omega(1) = \omega'(0)$ und $\omega'(1) = \omega''(0)$. Dann gilt

$$\left[(\omega * \omega') * \omega'' \right] = \left[\omega * (\omega' * \omega'') \right]$$

b) Seien $\omega_0, \omega_0', \omega_1, \omega_1'$ Wege in X mit $\omega_0(1) = \omega_0'(0), \omega_1(1) = \omega_1'(0)$ und $[\omega_0] = [\omega_1]$ und $[\omega_0'] = [\omega_1']$. Dann gilt

$$[\omega_0 * \omega_0'] = [\omega_1 * \omega_1']$$

c) Sei ω ein Weg in X. Sei $\overline{\omega}:[0,1]\to X$ der umgekehrte Weg, also $\overline{\omega}(t):=\omega(1-t)$. Dann gilt $[\omega*\overline{\omega}]=[c_{\omega(0)}]$ und $[\overline{\omega}*\omega]=[c_{\omega(1)}]$.

d) Sei ω ein Weg in X. Dann gilt

$$[\omega*c_{\omega(1)}]=[\omega]$$

Beweis (nur a)

die anderen Beweise

funktionieren ähnlich

Sei $\varphi:[0,1]\to[0,1]$ gegeben wie in Abbildung 5 gezeichnet. Dann gilt

$$\Big(\omega*\big(\omega'*\omega''\big)\Big)(s)=\Big(\big(\omega*\omega'\big)*\omega''\Big)(\varphi(s))$$

Die gesuchte Homotopie mit festen Endpunkten wird durch

$$H(s,t) := \Big(\big(\omega * \omega'\big) * \omega'' \Big) \big((1-t)s + t\varphi(s) \big)$$

definiert.

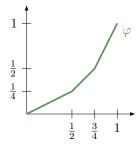


Abb. 5: Funktion φ aus dem Beweis zu 9.8

9.9. Korollar

Sei X ein topologischer Raum und $x_0 \in X$ fest. Dann wird

$$\pi_1(X, x_0) := \{ [\omega] \mid \omega \text{ ist eine Schleife in } X \text{ mit } \omega(0) = x_0 \}$$

durch die Komposition von Wegen zu einer Gruppe mit neutralem Element $e = [c_{x_0}]$.



9.10. Definition

 $\pi_1(X,x_0)$ heißt die **Fundamentalgruppe** von X bezüglich des **Basispunktes** x_0 .

Bemerkung

X ist genau dann einfach zusammenhängend, wenn $\pi_1(X,x_0)$ für alle $x_0 \in X$ die triviale Gruppe ist.

9.11. Bemerkung

Sei η ein Weg in X von x_1 nach x_0 . Dann definiert

$$\pi_1(X, x_0) \ni [\omega] \xrightarrow{\operatorname{conj}_{\eta}} [\eta * \omega * \overline{\eta}] \in \pi_1(X, x_1)$$

einen Isomorphismus zwischen $\pi_1(X,x_0)$ und $\pi_1(X,x_1)$. Wir zeigen nur: conj_η ist ein Gruppenhomomorphismus.

$$\begin{split} \operatorname{conj}_{\eta}([\omega] * [\omega']) &= \operatorname{conj}_{\eta} \left([\omega * \omega'] \right) = \left[\left(\eta * (\omega * \omega') \right) * \overline{\eta} \right] \\ \operatorname{conj}_{\eta}([\omega]) \cdot \operatorname{conj}_{\eta}([\omega']) &= \left[\left(\eta * \omega \right) * \overline{\eta} \right] \cdot \left[\left(\eta * \omega' \right) * \overline{\eta} \right] = \left[\left(\left(\eta * \omega \right) * \overline{\eta} \right) * \left(\left(\eta * \omega' \right) * \overline{\eta} \right) \right] \\ &\stackrel{\operatorname{al}}{=} \left[\left(\eta * \left(\omega * (\overline{\eta} * \eta) \right) * \omega' \right) * \overline{\eta} \right] \stackrel{\operatorname{cl}}{=} \left[\left(\eta * \left((\omega * c_{\omega(1)}) * \omega' \right) \right) * \overline{\eta} \right] \\ &\stackrel{\operatorname{dl}}{=} \left[\left(\eta * (\omega * \omega') \right) * \overline{\eta} \right] \end{split}$$

Insbesondere hängt der Isomorphietyp von $\pi_1(X,x_0)$ für wegzusammenhängende Räume nicht von der Wahl des Basispunktes ab.

9. Die Fundamentalgruppe 29

10. Die Windungszahl

10.1. Frage

$$\pi_1(\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}, x_0) =? \qquad \pi_1(S^1, x_0) =?$$

10.2. Proposition

Sei $p:\mathbb{R} \to S^1$ definiert durch $p(t)=e^{2\pi it}$. Sei $\omega:[0,1]\to S^1$ stetig und $t_0\in\mathbb{R}$ mit $p(t_0)=\omega(0)$. Dann gibt es eine eindeutige stetige Abbildung. $\hat{\omega}:[0,1]\to\mathbb{R}$ mit $\hat{\omega}(0)=t_0$ und $p\circ\hat{\omega}=\omega$.

$$\begin{cases} 0 \end{cases} \xrightarrow{b_0} \mathbb{R}$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow^{\hat{\omega}} \qquad \downarrow^p$$

$$[0,1] \xrightarrow{\omega} S^1$$

 $\text{Ist } \eta:[0,1]\to S^1 \text{ mit } [\eta]=[\omega] \text{ und } \hat{\eta}:[0,1]\to \mathbb{R} \text{ mit } \hat{\eta}(0)=t_0 \text{, } p\circ\hat{\eta}=\eta \text{ so gilt } \hat{\eta}(1)=\hat{\omega}(1).$

Beweis

Homotopiehebungssatz (später: 10.8)

10.3. Definition

Sei $\omega:[0,1]\to S^1$ eine Schleife in S^1 mit $\omega(0)=\omega(1)=1$. Sei $\hat{\omega}:[0,1]\to\mathbb{R}$ mit $p\circ\hat{\omega}=\omega$ und $\hat{\omega}(0)=0$. Dann heißt $\hat{\omega}(1)\in\mathbb{Z}=p^{-1}(1)$ die **Windungszahl** von ω .

10.4. Satz

Die Windungszahl definiert einen Isomorphismus $d: \pi_1(S^1, 1) \to \mathbb{Z}, [\omega] \mapsto \hat{\omega}(1).$

Beweis

Nach Proposition 10.2 ist d eine wohldefinierte Abbildung.

d ist surjektiv: Sei $\hat{\omega}_n:[0,1]\to\mathbb{R}$ gegeben durch $\hat{\omega}_n(t)=t\cdot n$ für $n\in\mathbb{Z}.$ Dann ist

$$d([p \circ \hat{\omega}_n]) = \hat{\omega}_n(1) = n$$

 $\begin{array}{l} d \text{ ist Gruppenhomomorphismus:} \ \text{Seien} \ \omega,\eta \ : \ [0,1] \ \rightarrow \ S^1 \ \text{Schleifen mit} \ \omega(0) = \\ \eta(0) = 1. \ \text{Seien} \ \hat{\omega},\hat{\eta} : [0,1] \rightarrow \mathbb{R} \ \text{mit} \ \hat{\eta}(0) = 0, \hat{\omega}(0) = 0, \ p \circ \hat{\omega} = \omega, \ p \circ \hat{\eta} = \eta. \\ \text{Also} \ d([\omega]) = \hat{\omega}(1) \ \text{und} \ d([\eta]) = \hat{\eta}(1). \ \text{Sei nun} \ \hat{\eta}_+ : [0,1] \rightarrow \mathbb{R} \ \text{gegeben durch} \\ \hat{\eta}_+(s) = \hat{\eta}(s) + \hat{\omega}(1). \ \text{Dann ist} \ \hat{\omega} * \hat{\eta}_+ \ \text{definiert und es gilt} \ (\hat{\omega} * \hat{\eta}_+)(0) = 0, \\ (\hat{\omega} * \hat{\eta}_+)(1) = \hat{\eta}(1) + \hat{\omega}(1). \ \text{Also folgt} \end{array}$

$$d\big([\omega*\eta]\big)=(\hat{\omega}*\hat{\eta}_+)(1)=\hat{\eta}(1)+\hat{\omega}(1)=d([\omega])+d([\eta]).$$

d ist injektiv: Sei $\omega:[0,1]\to S^1$ eine Schleife mit $d([\omega])=0.$ Dann gibt es $\hat{\omega}:[0,1]\to\mathbb{R}$ mit $\hat{\omega}(0)=0=\hat{\omega}(1)$ und $p\circ\hat{\omega}=\omega.$ Nun ist $\hat{H}:[0,1]\times[0,1]\to\mathbb{R}$ mit

$$\hat{H}(s,t) := (1-t) \cdot \hat{\omega}(s)$$

eine Homotopie mit festen Endpunkten zwischen $\hat{\omega}$ und c_0 . Dann ist $p \circ H$ eine Homotopie mit festen Endpunkten zwischen ω und c_1 . Also $[\omega] = e \in \pi_1(S^1, 1)$.

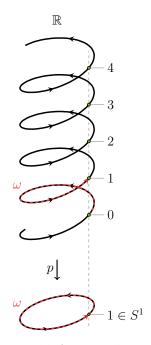


Abb. 6: Schleife ω mit der Windungszahl 1



10.5. Definition

Eine surjektive stetige Abbildung $p:\hat{X}\to X$ heißt eine **Überlagerung**, falls es zu jedem $x\in X$ eine Umgebung U gibt, so dass sich $p^{-1}(U)$ schreiben lässt als die disjunkte Vereinigung von offenen Mengen $U_i\subseteq \hat{X}$ und für jedes i die Einschränkung $p\big|_{U_i}:U_i\to U$ ein Homöomorphismus ist. Eine solche Umgebung U heißt eine **elementare Umgebung**.

10.6. Beispiel

- (1) $p: \mathbb{R} \to S^1$, $t \mapsto e^{2\pi i t}$ ist eine Überlagerung.
- (2) $p_n: S^1 \to S^1$, $z \mapsto z^n$ ist eine Überlagerung.
- (3) Sind $p:\hat{X}\to X$, $q:\hat{Y}\to Y$ Überlagerungen, so ist $p\times q:\hat{X}\times\hat{Y}\to X\times Y$ eine Überlagerung. zB: $\mathbb{R}^2\to T^2=S^1\times S^1$

(4)
$$S^2 \to \mathbb{R}P^2 = S^2/x \sim -x$$
 ist eine Überlagerung. (Übung!)

10.7. Definition

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung und $f:Z\to X$ eine stetige Abbildung. Eine **Hebung** von f (bezüglich p) ist eine stetige Abbildung $\hat{f}:Z\to\hat{X}$ mit $p\circ\hat{f}=f$

$$\begin{array}{c}
\hat{X} \\
\hat{f} \downarrow \\
Z \xrightarrow{f} X
\end{array}$$

10.8. Homotopiehebungssatz

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung, $H:Z\times [0,1]\to X$ eine Homotopie und $\hat{f}:Z\to \hat{X}$ eine Hebung von $f=H(-,0):=H\big|_{Z\times \{0\}}$. Dann gibt es eine eindeutige Hebung von H mit $\hat{H}(-,0)=\hat{f}$

$$Z \times \{0\} \xrightarrow{\hat{f}} \hat{X}$$

$$\downarrow \downarrow p$$

$$Z \times [0,1] \xrightarrow{H} X$$

Beweis

Sei $\mathcal U$ eine Überdeckung von X durch elementare Umgebungen. Wir können $\mathcal U$ mittels H zurückziehen und erhalten eine offene Überdeckung $H^{-1}(\mathcal U) := \left\{H^{-1}(U) \,\middle|\, U \in \mathcal U\right\}$ von $Z \times [0,1]$. Sei $z_0 \in Z$ fest. Da $\{z_0\} \times [0,1]$ kompakt ist, gibt es $0 = t_0 < t_1 < \ldots < t_n = 1$ und $U_1,\ldots,U_n \in \mathcal U$ mit

Die $H^{-1}(U_i)$ überdecken $\{z_0\} \times [0,1]$

$$H(\lbrace z_0\rbrace \times [t_i, t_{i+1}]) \subseteq U_i.$$

Da die U_i offen sind gibt es zu jedem i eine offene Umgebung V_i von z_0 mit $H\big(V_i \times [t_i, t_{i+1}]\big) \subseteq U_i$. Sei $V := \bigcap_{i=1}^n V_i$, dann ist $H\big(V \times [t_i, t_{i+1}]\big) \subseteq U_i$. Da alle U_i elementar sind, finden wir induktiv eindeutige Hebungen \hat{H}_i^V von $H\big|_{V \times [t_i, t_{i+1}]}$ mit

$$\label{eq:hilbert} \hat{H}^V_i(-,0) = \hat{f}\big|_V \quad \text{ und } \quad \hat{H}^V_i(-,t_i) = \hat{H}^V_{i-1}(-,t_i).$$

10. Die Windungszahl



Nun erhalten wir mit $\hat{H}^V(z,t):=\hat{H}_i^V(z,t)$ für $z\in V$, $t\in [t_i,t_{i+1}]$ eine eindeutige Hebung von $H\big|_{V\times [0,1]}$ mit $\hat{H}^V(-,0)=\hat{f}\big|_V$. Dabei bleibt \hat{H}^V eindeutig auch wenn wir V verkleinern. Nun finden wir für jedes $z\in Z$ eine Umgebung V_z und eine eindeutige Hebung \hat{H}^{V_z} von $H\big|_{V_z\times [0,1]}$ mit $\hat{H}^{V_z}(-,0)=\hat{f}\big|_{V_z}$. Wegen der Eindeutigkeit gilt

$$\hat{H}^{V_z}(\xi,t) = \hat{H}^{V_{z'}}(\xi,t)$$

für alle $\xi \in V_z \cap V_{z'}$. Daher definiert $\hat{H}(z,t) \coloneqq \hat{H}^{V_z}(z,t)$ die gesuchte eindeutige Hebung. \Box

32 10. Die Windungszahl



11. Induzierte Abbildungen

11.1. Lemma

Sei $f: X \to Y$ stetig mit $f(x_0) = y_0$. Dann definiert $f_*([\omega]) := [f \circ \omega]$ einen Gruppenhomomorphismus $f_*: \pi_1(X, x_0) \to \pi_1(Y, y_0)$.

Beweis

Wir zeigen nur, dass f_* wohldefiniert ist. Seien $\omega, \eta: [0,1] \to X$ Schleifen mit $\omega(0) = x_0 = \eta(0)$ und $[\omega] = [\eta]$. Dann gibt es eine Homotopie $H: [0,1] \times [0,1] \to X$ mit festen Endpunkten zwischen ω und η .³ Dann ist $f \circ H$ eine Homotopie mit festen Endpunkten zwischen $f \circ \omega$ und $f \circ \eta$. Also

$$f_*([\omega]) = [f \circ \omega] = [f \circ \eta] = f_*([\eta]) \in \pi_1(Y, y_0)$$

11.2. Definition

 f_* heißt die von f **induzierte Abbildung**. Manchmal schreibt man auch $\pi_1(f)$ für f_* , um f_* von anderen induzierten Abbildungen zu unterscheiden.

Bemerkung

- (i) Für $f: Y \to Z$, $g: Y \to Y$ gilt $(f \circ g)_* = f_* \circ g_*$.
- (ii) Es gilt $(id_X)_* = id_{\pi_1(X,x_0)}$.

11.3. Definition

Ein topologischer Raum X zusammen mit einem Basispunkt $x_0 \in X$, (X,x_0) heißt ein **punktierter Raum**. Eine **punktierte Abbildung** zwischen punktierten Räumen $f:(X,x_0) \to (Y,y_0)$ ist eine stetige Abbildung $f:X \to Y$ mit $f(x_0)=y_0$. Punktierte Abbildungen $f,g:(X,x_0) \to (Y,y_0)$ heißen **punktiert homotop**, falls es eine Homotopie $H:X \times [0,1] \to Y$ von f nach g gibt mit

$$H(x_0, t) = y_0 \ \forall t \in [0, 1].$$

11.4. Proposition (Homotopieinvarianz von π_1)

Seien $f, g: (X, x_0) \to (Y, y_0)$ homotop. Dann gilt

$$f_* = g_* : \pi_1(X, x_0) \to \pi_1(Y, y_0)$$

Beweis

Sei H eine Homotopie zwischen f und g. Für $[\omega] \in \pi_1(X,x_0)$ ist $H \circ \omega$ eine Homotopie mit festen Endpunkten zwischen $f \circ \omega$ und $g \circ \omega$. Also

$$f_*([\omega]) = [f \circ \omega] = [g \circ \omega] = g_*([\omega])$$

11.5. Definition

Seien X,Y topologische Räume. Dann heißen X und Y homotopieäquivalent, falls es stetige Abbildungen $f:X\to Y,\,g:Y\to X$ gibt, so dass

 $f \simeq g :\Leftrightarrow f \text{ homotop}$

$$f \circ g \simeq \mathrm{id}_Y$$
 und $g \circ f \simeq \mathrm{id}_X$.

Wir schreiben dann $X \simeq Y$ oder $X \xrightarrow{f} Y$. g heißt **Homotopie-Inverse** von f. Entsprechendes benutzen wir auch für punktierte Räume. Falls $X \simeq \{0\}$, so sagen wir: X ist **zusammenziehbar**.

Homöomorphe Räume sind homotopieäquivalent!

$$\overline{{}^3H(-,0)=\omega, H(-,1)=\eta, H(t,0)=H(t,1)}=x_0$$
 für alle $t\in[0,1]$

11. Induzierte Abbildungen



11.6. Beispiel

(1) S^{n-1} ist homotopieäquivalent zu $\mathbb{R}^n\setminus\{0\}$: Benutze die Inklusion $i:S^{n-1}\hookrightarrow\mathbb{R}^n\setminus\{0\}$ und die Normierung $p:\mathbb{R}^n\setminus\{0\}\to S^{n-1}$, $v\mapsto \frac{v}{\|v\|}$. Dann gilt

$$p \circ i = \mathrm{id}_{S^{n-1}}$$
 , $i \circ p \simeq \mathrm{id}_{\mathbb{R}^n \setminus \{0\}}$

mit der Homotopie $H(v,t) = t \cdot v + (1-t) \frac{v}{\|v\|}$.

(2) Sei $K \subseteq \mathbb{R}^n$ eine konvexe Teilmenge und $x_0 \in K$. Dann ist (K, x_0) zusammenziehbar:

$$\begin{array}{ll} i\colon (\{x_0\},x_0) \to (K,x_0) & \text{ die Inklusion } \\ p\colon (K,x_0) & \to (\{x_0\},x_0) & \text{ die konstante Abbildung} \end{array}$$

 $p\circ i=\mathrm{id}_{(\{x_0\},x_0)}$ und $i\circ p\simeq \mathrm{id}_{(K,x_0)}$ mit der Homotopie $H(x,t)=t\cdot x+(1-t)x_0$.

(3) Auch $X:=\mathbb{R}^2\setminus\{(x,y)\,|\,x\in(0,\infty),y\in[0,1]\}$ ist kontrahierbar.

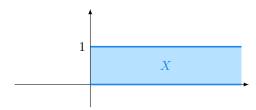


Abbildung 7: Kontrahierbare Teilmenge des \mathbb{R}^2

Setze $H := \{(x, y) \mid x \leq 0\}$. Dann ist $X \simeq H \simeq \{x_0\}$.

11.7. Korollar

Ist $f:(X,x_0)\to (Y,y_0)$ eine Homotopieäquivalenz, so ist $f_*:\pi_1(X,x_0)\to\pi_1(Y,y_0)$ ein Isomorphismus. Insbesondere ist $\pi_1(X,x_0)=\{1\}$, falls (X,x_0) zusammenziehbar ist.

Beweis

Sei $g:(Y,y_0)\to (X,x_0)$ eine Homotopie-Inverse zu f, also $g\circ f\simeq \mathrm{id}_X$, $f\circ g\simeq \mathrm{id}_Y$. Dann ist $g_*=(f_*)^{-1}$ (und f_* ein Isomorphismus):

$$f_* \circ g_* = (f \circ g)_* = (\mathrm{id}_Y)_* = \mathrm{id}_{\pi_1(Y, y_0)}$$

$$g_* \circ f_* = (g \circ f)_* = (\mathrm{id}_X)_* = \mathrm{id}_{\pi_1(X, x_0)}$$

11.8. Fixpunktsatz von Brouwer

Jede stetige Abbildung $f:D^n\to D^n$ hat einen Fixpunkt.

Beweis

Für n=1 ist dies eine Folgerung aus dem Zwischenwertsatz. ($D^1=[-1,1]$)

Angenommen $f:D^n\to D^n$ hat keinen Fixpunkt, also $f(x)\neq x$ für alle $x\in D^n$. Wir konstruieren eine stetige Abbildung $F:D^n\to S^{n-1}$ mit $F\big|_{S^{n-1}}=\mathrm{id}_{S^{n-1}}$ sodass gilt



- (i) $F(x) = t(x f(x)) + x, t \ge 0$
- (ii) $F(x) \in S^{n-1}$

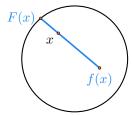
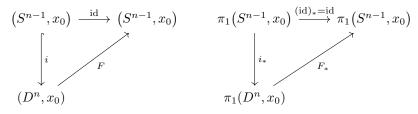


Abb. 8: Konstruktion von F

Sei $x_0 \in S^{n-1}$. Wir haben also



Da (D^n, x_0) zusammenziehbar ist, gilt $\pi_1(D^n, x_0) = \{e\}$. Für n = 2 ist das zweite Diagramm also

$$\mathbb{Z} \xrightarrow{(\mathrm{id})_* = \mathrm{id}} \mathbb{Z}$$

$$\downarrow^{i_*} \xrightarrow{F_*}$$

$$\{e\}$$

Daher folgt $\mathrm{id} = F_* \circ i_* = \mathsf{triviale}$ Null-Abbildung \slash

Bemerkung

Für $n \geqslant 3$ ist $\pi_1(S^{n-1}, x_0)$ trivial. In diesem Fall benutzt der Beweis eine andere Invariante als die Fundamentalgruppe.

11.9. Proposition

Für $n \in \mathbb{Z}$ sei $f_n : S^1 \to S^1$, $z \mapsto z^n$. Dann ist $(f_n)_* : \pi_1(S^1, 1) \to \pi_1(S^1, 1)$ durch Multiplikation mit $n = S^1 \subset \mathbb{C}$ gegeben:

$$(f_n)_*([\omega]) = n \cdot [\omega] \in \pi_1(S^1, 1) = \mathbb{Z}$$

Weiter sind die f_n paarweise nicht homotop zueinander.

Beweis

Sei $p:\mathbb{R}\to S^1$, $t\mapsto e^{2\pi it}$. Zu jeder Schleife $\omega:[0,1]\to S^1$ mit $\omega(0)=\omega(1)=1$ gibt es eine eindeutige Hebung $\hat\omega:[0,1]\to\mathbb{R}$ zu einem Weg mit $\hat\omega(0)=0$. Der Isomorphismus $d:\pi_1(S^1,1)\to\mathbb{Z}$ bildet $[\omega]$ auf $\hat\omega(1)\in\mathbb{Z}\subseteq\mathbb{R}$ ab. Sei $\hat f_n:\mathbb{R}\to\mathbb{R},\,t\mapsto n\cdot t$. Dann gilt $p\circ\hat f_n=f_n\circ p$ und $\hat f_n(0)=0$. Ist $\hat\omega$ eine Hebung von ω , so ist $\hat f_n\circ\hat\omega$ eine Hebung von $f_n\circ\omega$, da

$$(\hat{f}_n \circ \hat{\omega})(0) = \hat{f}_n(0) = 0$$
$$p \circ \hat{f}_n \circ \hat{\omega} = f_n \circ p \circ \hat{\omega} = f_n \circ \omega$$

Es folgt

$$d([f_n \circ \omega]) = (\hat{f}_n \circ \hat{\omega})(1) = \hat{f}_n(\hat{\omega}(1)) = \hat{f}_n(d[\omega]) = n \cdot d[\omega]$$

Da d ein Isomorphismus ist, folgt die Behauptung.

Mit der Homotopieinvarianz von induzierten Abbildungen folgt, dass die $f_n:(S^1,1)\to (S^1,1)$ als punktierte Abbildungen nicht punktiert homotop sind. Mit dem nächsten Lemma folgt das die f_n paarweise nicht homotop sind.

11.10. Lemma

Seien $f,g:(X,x_0)\to (S^1,1)$ stetig. Sei $H:X\times [0,1]\to S^1$ eine (unpunktierte) Homotopie zwischen f und g. Dann ist $\tilde{H}:X\times [0,1]\to S^1$,

$$\tilde{H}(x,t) = \frac{H(x,t)}{H(x_0,t)}$$

ein punktierte Homotopie zwischen f und g.

Beweis

Es ist
$$\tilde{H}(x_0,t) = \frac{H(x_0,t)}{H(x_0,t)} = 1$$
 für alle t . Da $H(x_0,0) = f(x_0) = 1 = g(x_0) = H(x_0,1)$ gilt, ist $\tilde{H}(x,0) = H(x,0) = f(x)$ und $\tilde{H}(x,1) = H(x,1) = g(x)$.

11.11. Hauptsatz der Algebra

Jedes Polynom $p=X^n+a_{n-1}X^{n-1}+\ldots+a_0\in\mathbb{C}[X]$ von $\operatorname{grad} p=n\geqslant 1$ hat eine Nullstelle.

Beweis

Angenommen p hat keine Nullstelle. In den Übungen haben wir gezeigt, dass dann $f_n:S^1\to S^1$, $z\mapsto z^n$ homotop zu einer konstanten Abbildung ist. Aus der Proposition 11.9 folgt dann aber n=0.

Der Beweis aus der Übung befindet sich im Anhang A.2 auf Seite 65.



12. Eigentlich diskontinuierliche Wirkungen

12.1. Definition

Sei G eine Gruppe und X ein topologischer Raum.

- (1) Eine **Wirkung** $G \curvearrowright X$ von G auf X ist eine Abbildung $G \times X \to X$, $(g,x) \mapsto g \cdot x$, so dass gilt
 - Für $g \in G$ ist $\lambda_g: X \to X$, $x \mapsto g \cdot x$ stetig.
 - Für $g, h \in G$ gilt $g \cdot (h \cdot x) = (g \cdot h) \cdot x$
 - Für das neutrale Element $e \in G$ gilt $e \cdot x = x$ für alle $x \in X$
- (2) Eine Wirkung heißt **frei**, falls $g \cdot x = x \Rightarrow g = e$.

 $(G \to \operatorname{Sym}(X) \text{ ist injektiv})$

- (3) Eine Wirkung heißt **eigentlich diskontinuierlich** (e.d.k.), falls es zu jedem $x \in X$ eine Umgebung U von x gibt mit $gU \cap U = \emptyset$ für alle $g \in G \setminus \{e\}$.
- (4) Durch $x \sim y :\Leftrightarrow \exists g \in G: g \cdot x = y (\Leftrightarrow Gx = Gy)$ wird eine Äquivalenzrelation auf X erklärt. Die Äquivalenzklassen dieser Äquivalenzrelation sind genau die **Bahnen** $Gx = \{g \cdot x \mid g \in G\}$ der Wirkung. Die Menge der Äquivalenzklassen bezeichnen wir mit $G \setminus X := X/\sim$. Durch die Quotiententopologie bezüglich der Quotientenabbildung $X \to G \setminus X$, $x \mapsto Gx$ wird $G \setminus X$ zu einem topologischen Raum.

12.2. Lemma

Sei $G \curvearrowright X$ eine e.d.k Wirkung. Dann ist $p: X \to G \setminus X$, $x \mapsto Gx$ eine Überlagerung.

Beweis

Offenbar ist p surjektiv und stetig. Sei $\overline{x} := Gx \in G \setminus X$. Sei U eine offene Umgebung von $x \in X$, für die $gU \cap U = \emptyset$ für alle $g \neq e$ ist. Dann ist p(U) eine elementare Umgebung von \overline{x} , denn

$$p^{-1}\big(p(U)\big) = \bigcup_{g \in G} gU$$

ist die disjunkte Vereinigung der gU, $g \in G$.

12.3. Beispiel

(1) $\mathbb{Z}^n \curvearrowright \mathbb{R}^n$ mit $z \cdot x := x + z$ ist eine e.d.k. Wirkung: Ist $\varepsilon < \frac{1}{2}$ so gilt

$$B_{\varepsilon}(x) \cap B_{\varepsilon}(x) + z = B_{\varepsilon}(x) \cap B_{\varepsilon}(x+z) = \emptyset$$

für alle $x \in \mathbb{R}^n$, $z \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}$. Da $\mathbb{Z} \setminus \mathbb{R} \cong S^1$ folgt $\mathbb{Z}^n \setminus \mathbb{R}^n \cong (\mathbb{Z} \setminus \mathbb{R})^n \cong (S^1)^n = T^n$. Wir erhalten eine Überlagerung $\mathbb{R}^n \to T^n$ des n-Torus.

(2) Sei $\mathbb{Z}/2 = \{e, \tau\}$. Durch $\tau \cdot v := -v$ erhalten wir eine e.d.k. Wirkung $\mathbb{Z}/2 \curvearrowright S^n$. Dann gilt

$$\mathbb{Z}/_2 \backslash S^n \cong \mathbb{R}P^n$$

und wir erhalten eine Überlagerung $S^n \to \mathbb{R}P^n$.

(3) Zu $m,n\in\mathbb{Z}$ sei $f_{n,m}:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$ mit $f_{n,m}(x,y)=(x+n,(-1)^ny+m)$. Dann ist

$$G := \{ f_{n,m} \mid n, m \in \mathbb{Z} \}$$



eine Gruppe bezüglich der Verknüpfung von Abbildungen. $f_{n,m}\circ f_{n',m'}=f_{n+n',m+(-1)^nm'}$. Die kanonische Wirkung von G auf \mathbb{R}^2 $f_{n,m}\cdot x:=f_{n,m}(x)$ ist e.d.k., da

$$f_{n,m}(U_{\varepsilon}(x)) \cap U_{\varepsilon}(x) = \emptyset$$

für $(n,m) \neq (0,0)$ und $\varepsilon < \frac{1}{2}$. Der Quotient $G \setminus \mathbb{R}^2 =: K$ heißt die **Kleinsche Flasche**. Wir erhalten eine Wirkung $\mathbb{R}^2 \to K$.



Abbildung 9: Kleinsche Flasche, Quelle ✓

12.4. Satz

Sei X wegzusammenhängend und einfach zusammenhängend. Sei $G \cap X$ eine e.d.k. Wirkung. Für jedes $\overline{x}_0 \in G \setminus X$ ist dann

$$\pi_1(G\backslash X, \overline{x}_0) \cong G.$$

Beweis

Sei $x_0 \in X$ ein Urbild von \overline{x}_0 , also $\overline{x}_0 = Gx_0$. Zu jeder Schleife $\omega: [0,1] \to G \backslash X$ mit $\omega(0) = \omega(1) = \overline{x}_0$ gibt es eine Hebung $\hat{\omega}: [0,1] \to X$ mit $\hat{\omega}(0) = x_0$. Hier heben wir bezüglich der Überlagerung $p: X \to G \backslash X$, $x \mapsto Gx$, also $p \circ \hat{\omega} = \omega$.

Da $p(\hat{\omega}(1)) = \omega(1) = \overline{x}_0$ folgt $\hat{\omega}(1) \in p^{-1}(\overline{x}_0) = Gx_0$. Es gibt also $g_\omega \in G$ mit $g_\omega \cdot x_0 = \hat{\omega}(1)$. Wie im Fall der Überlagerung $\mathbb{R} \to S^1$ zeigt man mit Hilfe des Homotopiehebungssatzes, dass $[\omega] \mapsto g_\omega$ ein Gruppenhomomorphismus $\varphi : \pi_1(G \setminus X, \overline{x}_0) \to G$ definiert.

Surjektivität von φ : Sei $g\in G$. Sei $\hat{\omega}:[0,1]\to X$ ein Weg von x_0 nach $g\cdot x_0$ (Solch einen Weg gibt es, da X wegzusammenhängend ist). Dann ist $\hat{\omega}$ die Hebung von $\omega:=p\circ\hat{\omega}$ und es folgt $\varphi([\omega])=g_\omega=g$, da $\hat{\omega}(1)=g\cdot x_0$. Also $g\in \mathrm{Im}\, \varphi$.

Injektivität von φ : Sei $\omega:[0,1]\to G\backslash X$ eine Schleife mit $\omega(0)=\omega(1)=\overline{x}_0$, für die $\varphi([\omega])=e$. Sei $\hat{\omega}:[0,1]\to X$ die Hebung von ω mit $\hat{\omega}(0)=x_0$. Da $\varphi([\omega])=e$ ist, gilt $\hat{\omega}(1)=x_0$, $\hat{\omega}$ ist also eine Schleife in X. Da X einfach zusammenhängend ist, ist $[\hat{\omega}]=e\in\pi_1(X,x_0)$. Es folgt

$$[\omega] = [p \circ \hat{\omega}] = p_*[\hat{\omega}] = p_*(e) = e.$$

12.5. Bemerkung

Für $n \geqslant 1$ ist S^n wegzusammenhängend.

(einfache Übung)

Für $n \geqslant 2$ ist S^n einfach zusammenhängend.

(weniger einfache Übung)

Nach Satz 12.4 ist daher $\pi_1(\mathbb{R}P^n, x_0) = \mathbb{Z}/2$ für $n \geqslant 2$. Es folgt $\mathbb{R}P^n \ncong S^n$ für $n \geqslant 2$. (Andererseits ist $\mathbb{R}P^1 \cong S^1$.)



12.6. Definition

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung. Eine **Decktransformation** von p ist ein Homöomorphismus $f:\hat{X}\to \hat{X}$, sodass $p\circ f=p$. Die Decktransformationen von p bilden eine Gruppe $\Delta(p)$. Diese Gruppe wirkt in kanonischer Wiese auf \hat{X} .

12.7. Lemma

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überdeckung wobei \hat{X} wegzusammenhängend ist. Dann ist die Wirkung der Decktransformationsgruppe $\Delta(p)$ auf \hat{X} eigentlich diskontinuierlich.

Beweis

Wir zeigen zunächst, dass die Wirkung frei ist. Sei $f\in \Delta(p)$ und $x\in \hat{X}$ mit f(x)=x. Zu zeigen: $f=\mathrm{id}_{\hat{X}}$. Sei $y\in \hat{X}$ und $\hat{\omega}:[0,1]\to \hat{X}$ ein Weg von x nach y. Dann sind $\hat{\omega}$ und $f\circ\hat{\omega}$ zwei Hebungen von $\omega:=p\circ\hat{\omega}$. Da $\hat{\omega}(0)=x=f(x)=f\circ\hat{\omega}(0)$ folgt mit der Eindeutigkeit im Homotopiehebungssatz $\hat{\omega}=f\circ\hat{\omega}$ und insbesondere y=f(y). Da y beliebig war, ist $f=\mathrm{id}_{\hat{X}}$.

Wir können nun zeigen, dass die Wirkung eigentlich diskontinuierlich ist: Sei $x \in \hat{X}$. Sei U eine elementare Umgebung von p(x). Dann ist $p^{-1}(U)$ die disjunkte Vereinigung von offenen Mengen $V, V \in \mathcal{V}$ von denen jede homöomorph auf U abgebildet wird. Sei $V_0 \in \mathcal{V}$ mit $x \in V_0$. Sei $f \in \Delta(p), f \neq \mathrm{id}$. Für $y \in V_0$ gilt dann p(f(y)) = p(y). Da $f(y) \neq y$ gilt, folgt $f(y) \not\in V_0$, denn andernfalls wäre $p\big|_{V_0}$ nicht injektiv. Daher ist $f(V_0) \cap V_0 = \emptyset$.

12.8. Bemerkung

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung wobei \hat{X} wegzusammenhängend ist. Sei $H\leqslant \Delta(p)$ eine Untergruppe. Dann ist auch die Wirkung $H\curvearrowright \hat{X}$ eigentlich diskontinuierlich und die Quotientenabbildung $q:\hat{X}\to H\backslash \hat{X}$ eine Überlagerung. Weiter ist $q':H\backslash \hat{X}\to X$ mit q'(Hx):=p(x) stetig, da $q'\circ q=p$ stetig ist. Ist $U\subseteq X$ elementar für p, so ist U auch elementar für q'.q' ist also auch eine Überlagerung. Insgesamt haben wir also jeder Untergruppe von $\Delta(p)$ eine Überlagerung $H\backslash \hat{X}$ zugeordnet, die zwischen \hat{X} und X liegt. A



12.9. Definition

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung. Für $x\in X$ wirkt dann $\Delta(p)$ auf $p^{-1}(x)$. Die Überlagerung heißt **normal**, falls diese Wirkung transitiv ist, d.h. falls es zu $\hat{x},\hat{y}\in p^{-1}(x)$ immer $f\in \Delta(p)$ gibt mit $f(\hat{x})=\hat{y}$.

12.10. Proposition

Sei $\hat{X} \xrightarrow{p} X$ eine normale Überlagerung, wobei \hat{X} wegzusammenhängend ist. Dann ist die Abbildung

$$q': \Delta(p) \backslash \hat{X} \to X$$
 , $q'(\Delta(p)x) = p(x)$

ein Homöomorphismus.

Wenn zusätzlich \hat{X} einfach zusammenhängend und wegzusammenhängend ist, dann gilt $\pi_1(X,x_0)\cong \Delta(p)$ für einen beliebigen Basispunkt $x_0\in X$.

Beweis

Wir haben in Bemerkung 12.8 schon gesehen, dass q' eine Überlagerung ist. Unabhängig davon ob p normal ist. Ist p normal, so ist q' bijektive Überlagerung und daher Homöomorphismus.

⁴An dieser Stelle darf man sich gerne an die Galois-Gruppen aus "Einführung in die Algebra" erinnern.



13. Klassifikation von Überlagerungen

13.1. Hebungssatz

Sei $p:\hat{X}\to X$ eine Überlagerung. Sei $x_0\in X, \hat{x}_0\in \hat{X}$, $p(\hat{x}_0)=x_0$. Sei Z wegzusammenhängend und lokal wegzusammenhängend. Sei $z_0\in Z, \, f:Z\to X$ stetig mit $f(z_0)=x_0$. Dann gibt es eine Hebung $\hat{f}:Z\to \hat{X}$ mit $\hat{f}(z_0)=\hat{x}_0$ genau dann, wenn

$$f_*(\pi_1(Z, z_0)) \subseteq p_*(\pi_1(\hat{X}, \hat{x}_0))$$
 (*)

als Untergruppe von $\pi_1(X,x_0)$ gilt. In diesem Fall ist \hat{f} eindeutig.



Beweis

Existiert \hat{f} , so folgt (\star) aus $f_* = p_* \circ \hat{f}_*$. Sei umgekehrt (\star) erfüllt. Sei $z \in Z$. Sei $\omega : [0,1] \to Z$ ein Weg von z_0 nach z. Sei $\hat{\omega} : [0,1] \to \hat{X}$ die eindeutige Hebung von $f \circ \omega$ mit $\hat{\omega}(0) = \hat{x}_0$ (Homotopiehebungssatz, 10.8). Existiert \hat{f} , so ist auch $\hat{f} \circ \omega$ eine Hebung von $f \circ \omega$ mit $\hat{f} \circ \omega(0) = \hat{f}(z_0) = \hat{x}_0$, also $\hat{\omega} = \hat{f} \circ \omega$ und insbesondere ist $\hat{f}(z) = \hat{f}(\omega(1)) = \hat{\omega}(1)$. Daher ist \hat{f} eindeutig, falls es existiert.

Zur Existenz setzen wir $\hat{f}(z) := \hat{\omega}(1)$. Wir müssen zeigen:

Wohldefiniertheit: Sei $\eta:[0,1]\to Z$ ein zweiter Weg von z_0 nach z. Sei $\hat{\eta}:[0,1]\to \hat{X}$ die zugehörige Hebung. Zu zeigen: $\hat{\eta}(1)=\hat{\omega}(1)$. Betrachte die Schleife $\overline{\omega}*\eta$ in Z. Dann ist $\overline{\hat{\omega}}*\hat{\eta}$ eine Hebung von $f\circ(\overline{\omega}*\eta)$. Aus (\star) folgt, dass $[f\circ(\overline{\omega}*\eta)]$ im Bild von $p_*:\pi_1(\hat{X},\hat{x}_0)\to\pi_1(X,x_0)$ liegt. Mit dem Homotopiehebungssatz ergibt sich, dass auch $\overline{\hat{\omega}}*\hat{\eta}$ eine Schleife ist (Übung!). Damit folgt $\hat{\omega}(1)=\hat{\eta}(1)$

Stetigkeit: Sei $U\subseteq \hat{X}$ offen. Sei $z\in \hat{f}^{-1}(U)$. Sei V eine elementare Umgebung von f(z). Indem wir V wenn nötig klein machen, erhalten wir eine offene Umgebung V' von $\hat{f}(z)$, die unter p homöomorph auf V abgebildet wird. Da f stetig ist und Z lokal wegzusammenhängend ist, gibt es eine wegzusammenhängende Umgebung W von z mit $f(W)\subseteq V$. Sei nun $\omega:[0,1]\to Z$ ein Weg von z_0 nach z. Zu $z'\in W$ gibt es einen Weg $\eta:[0,1]\to W$ von z nach z' und $\omega*\eta$ ist ein Weg von z_0 nach z'. Insbesondere ist

$$\widehat{f}(z') = \widehat{(\omega * \eta)}(1) = \widehat{\omega} * p\big|_{V'}^{-1}(\eta)(1) = \Big(p\big|_{V'}\Big)^{-1}\Big(\eta(1)\Big) \in V'$$

Also $\hat{f}(W) \subseteq V' \subseteq U$ und \hat{f} ist stetig.

13.2. Klassifikationssatz (Eindeutigkeit)

Seien $p_1:\hat{X}_1\to X$, $p_2:\hat{X}_2\to X$ zwei Überlagerungen. Dabei seien \hat{X}_1 und \hat{X}_2 wegzusammenhängend und lokal wegzusammenhängend. Seien $\hat{x}_1\in\hat{X}_1$, $\hat{x}_2\in\hat{X}_2$ mit $p_1(\hat{x}_1)=x_0=p_2(\hat{x}_2)$. Dann sind äquivalent:

a) Es gibt einen Homöomorphismus $f:\hat{X}_1 \to \hat{X}_2$ mit $p_2 \circ f = p_1$ und $f(\hat{x}_1) = \hat{x}_2$.

b)
$$p_{1*}\Big(\pi_1\Big(\hat{X}_1,\hat{x}_1\Big)\Big)=p_{2*}\Big(\pi_1\Big(\hat{X}_2,\hat{x}_2\Big)\Big)$$
 als Untergruppen von $\pi_1(X,x_0)$



Beweis

a) \Rightarrow b): Ist f wie in a), so ist $f_*:\pi_1\Big(\hat{X}_1,\hat{x}_1\Big)\to\pi_1\Big(\hat{X}_2,\hat{x}_2\Big)$ ein Isomorphismus und es folgt

siehe 11.7

$$(p_1)_* \Big(\pi_1 \Big(\hat{X}_1, \hat{x}_1 \Big) \Big) = (p_2 \circ f)_* \Big(\pi_1 \Big(\hat{X}_1, \hat{x}_1 \Big) \Big) = (p_2)_* \circ (f)_* \Big(\pi_1 \Big(\hat{X}_1, \hat{x}_1 \Big) \Big) = (p_2)_* \Big(\pi_1 \Big(\hat{X}_2, \hat{x}_2 \Big) \Big)$$

b) \Rightarrow **a)**: Betrachte

$$\hat{X}_{2}$$

$$\downarrow p_{2}$$

$$\hat{X}_{1} \xrightarrow{p_{1}} X$$

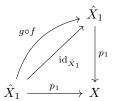
Hebungssatz $\Rightarrow \exists f: \hat{X}_1 \rightarrow \hat{X}_2 \text{ mit } p_2 \circ f = p_1, f(\hat{x}_1) = \hat{x}_2.$ Betrachte nun

$$\hat{X}_{1}$$

$$\downarrow^{g} \qquad \downarrow^{p_{1}}$$

$$\hat{X}_{2} \xrightarrow{p_{2}} \qquad X$$

Wieder liefert der Hebungssatz: $\exists g: \hat{X}_2 \to \hat{X}_1$ mit $p_1 \circ g = p_2, g(\hat{x}_2) = \hat{x}_1$. Betrachte nun



Die Eindeutigkeit im Hebungssatz liefert $g \circ f = \operatorname{id}_{\hat{X}_1}$. Analog folgt $f \circ g = \operatorname{id}_{\hat{X}_2}$.

13.3. Satz (Universelle Überlagerung)

Sei X wegzusammenhängend, lokal wegzusammenhängend und lokal einfach zusammenhängend. Dann gibt es eine wegzusammenhängende und einfach zusammenhängende Überlagerung $\tilde{X} \stackrel{p}{\to} X$.

Konstruktionsskizze

Sei $x_0 \in X$. Sei $P = \{\omega: [0,1] \to X \text{ Weg} \,|\, \omega(0) = x_0\}$. Sei $\tilde{X} := P$ /Homotopie mit festen Endpunkten. Dann induziert $\omega \mapsto \omega(1)$ eine wohldefinierte Abbildung $p: \tilde{X} \to X$. Sei $\omega \in P$ und V eine wegzusammenhängende, einfach zusammenhängende Umgebung von $\omega(1)$ in X. Setze

$$U(V,\omega) = \Big\{ [\omega * \eta] \, \Big| \, \eta : [0,1] \to V \text{ Weg mit } \eta(0) = \omega(1) \Big\}$$

Die $U(V,\omega)$ bilden die Basis der Topologie von \tilde{X} . Da V wegzusammenhängend und einfach zusammenhängend ist, ist

$$p\Big|_{U(V,\omega)}:U(V,\omega)\to V$$

bijektiv. Da X lokal wegzusammenhängend und lokal einfach zusammenhängend ist, ist $p\big|_{U(V,\omega)}$ sogar ein Homöomorphismus. Damit ist V eine elementare Umgebung von $\omega(1)$. Da X wegzusammenhängend ist, ist p auch surjektiv und $p: \tilde{X} \to X$ eine Überlagerung.



 $\underline{\tilde{X}}$ ist wegzusammenhängend: Sei $\tilde{x}_0:=[c_{x_0}]\in \tilde{X}$. Sei $\tilde{x}=[\omega]\in \tilde{X}$. Sei $\omega_s:[0,1]\to X$ mit

$$\omega_s(t) = \begin{cases} \omega(t), & \text{falls } t \leqslant s \\ \omega(s), & \text{falls } t \geqslant s \end{cases}$$

Dann ist $\alpha:[0,1]\to \tilde X$ mit $\alpha(s)=[\omega_s]$ ein Weg von $\tilde x_0$ nach $\tilde x$. Damit ist $\tilde X$ wegzusammenhängend.

13.4. Definition

 $\tilde{X} \stackrel{p}{\to} X$ heißt die **universelle Überlagerung** von X.

13.5. Klassifikationssatz (Existenz)

Sei X wegzusammenhängend, lokal wegzusammenhängend und lokal einfach zusammenhängend. Sei $x_0 \in X$. Dann gibt es zu jeder Untergruppe $H \leqslant \pi_1(X,x_0)$ eine Überlagerung $q:\hat{X} \to X$ und $\hat{x}_0 \in p^{-1}(x_0)$ mit $q_*\Big(\pi_1(\hat{X},\hat{x}_0)\Big) = H$

Beweis

Setze dazu $Z=\hat{X}$ in 13.1

Sei $p: \tilde{X} \to X$ die universelle Überlagerung. Der Hebungssatz impliziert, dass $p: \tilde{X} \to X$ normal ist. Es folgt $\Delta(p) \backslash \tilde{X} \cong X$ und $\pi_1(X,x_0) \simeq \Delta(p)$. Genauer: Zu $\tilde{x}_0 \in p^{-1}(x_0)$ gibt es einen Isomorphismus $\varphi: \Delta(p) \to \pi_1(X,x_0)$ mit

$$\varphi(f) = [p \circ \tilde{\omega}_f],$$

wobei $\tilde{\omega}_f:[0,1] \to \tilde{X}$ ein Weg von \tilde{x}_0 nach $f(\tilde{x}_0)$ ist. Setze $H_\Delta:=\varphi^{-1}(H)\leqslant \Delta(p)$. Wir erhalten Überlagerungen $\tilde{X} \xrightarrow{q'} H_\Delta \backslash \tilde{X} \xrightarrow{q} X$ mit $q'(x) = H_\Delta x$ und $q(H_\Delta x) = p(x)$. Da \tilde{X} einfach zusammenhängend ist, ist $\pi_1\Big(H_\Delta \backslash \tilde{X}, H_\Delta \hat{x}_0\Big) \cong H_\Delta$ nach Satz 12.4. Sei $\hat{x}_0:=H_\Delta \tilde{x}_0$. Genauer gibt es einen Isomorphismus

$$\psi: H_{\Delta} \to \pi_1\Big(H_{\Delta} ackslash \tilde{X}, \hat{x}_0\Big) \quad \mathsf{mit} \quad \psi(f) = [q' \circ \omega_f].$$

Es folgt

$$q_*\big(\psi(f)\big)=q_*[q'\circ\omega_f]=[q\circ q'\circ\omega_f]=[p\circ\omega_f]=\varphi(f)$$

Also $q_*\Big(\pi_1\Big(H_\Deltaackslash \tilde{X},\hat{x}_0\Big)\Big)=H.$ Mit $\hat{X}:=H_\Deltaackslash \tilde{X}$ folgt die Behauptung.



Höhere Homotopiegruppen

Dieses Kapitel ist nur ein kleiner Exkurs zu einem Thema, das auch ganze Vorlesungsreihen füllen könnte.

14.1. Rückblick

Sei (X, x_0) ein punktierter Raum. Sei in diesem Abschnitt I = [0, 1].

Wegzusammenhang: Punkte in X können wir auch wie folgt verstehen: $I^0 = \{x\} \to X$. Wege in X sind dann Homotopien solcher Abbildungen. $\pi_0(X,x_0)$ ist dann die (punktierte) Menge der Homotopieklassen von Abbildungen $I^0 \to X$.

Fundamentalgruppe: Die Schleifen in X sind stetige Abbildungen $\omega:I\to X$ mit $\omega(0)=x_0=\omega(1)$. $\pi_1(X,x_0)$ ist die Menge der Homotopieklassen von Schleifen und heißt die Fundamentalgruppe. Ziel: Definition von höher dimensionalen Analoga.

14.2. Definition

Seien $\omega_0, \omega_1: I^n \to X$ stetige Abbildungen mit $\omega_0(\partial I^n) = \{x_0\} = \omega_1(\partial I^n)$. Eine **Homotopie** (relativ zum Rand) zwischen ω_0 und ω_1 ist eine stetige Abbildung $H: I^n \times [0,1] \to X$, sodass Folgendes gilt:

- $H(s_1,\ldots,s_n,0)=\omega_0(s_1,\ldots,s_n)$ für alle $(s_1,\ldots,s_n)\in I^n$
- $H(s_1,\ldots,s_n,1)=\omega_1(s_1,\ldots,s_n)$ für alle $(s_1,\ldots,s_n)\in I^n$
- $H(s_1, ..., s_n, t) = x_0$ für alle $t \in [0, 1], (s_1, ..., s_n) \in \partial I^n$

Bemerkungen

- Homotopie relativ zum Rand definiert eine Äquivalenzrelation auf der Menge der stetigen Abbildungen $I^n \to X$.
- Für n=1 erhalten wir die Begriffe aus Kapitel 9.

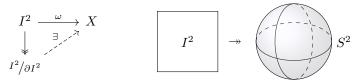
14.3. Definition

Sei (X,x_0) ein punktierter Raum. Definiere $\pi_n(X,x_0)$ als die Menge der Homotopieklassen $[\omega]$ von stetigen Abbildungen $\omega:I^n\to X$ mit $\omega(\partial I^n)=\{x_0\}$.

 $\operatorname{f\"ur} n>0$

Bemerkung

Wenn wir den Rand auf einen Punkt kollabieren, erhalten wir zum Beispiel für n=2:



Allgemein erhalten wir für jede stetige Abbildung $\omega:I^n\to X$ mit $\omega(\partial I^n)=\{x_0\}$ eine punktierte Abbildung $(S^n,s_0)\to (X,x_0).$

14.4. Definition

Sei $1 \le k \le n$ und seien $\omega_1, \omega_2 : I^n \to X$ stetig mit $\omega_i(\partial I^n) = \{x_0\}$ für i = 1, 2. Definiere:

$$(\omega_1 *_k \omega_2)(s_1, \dots, s_n) := \begin{cases} \omega_1(s_1, \dots, s_{k-1}, 2s_k, s_{k+1}, \dots, s_n), & \text{falls } 0 \leqslant s_k, \leqslant \frac{1}{2} \\ \omega_2(s_1, \dots, s_{k-1}, 2s_k - 1, s_{k+1}, \dots, s_n), & \text{falls } \frac{1}{2} \leqslant s_k \leqslant 1 \end{cases}$$

(vergleiche Definition 9.7)



14.5. Lemma (Eckmann-Hilton-Arguemnt)

Sei A eine Menge mit zwei inneren Verknüpfungen $\Box, \diamond : A \times A \to A$, sodass gilt:

- a) Es gibt $e \in A$ mit $e \square a = a \square e = a = e \diamond a = a \diamond e$ für alle $a \in A$
- b) Für alle $a, b, c, d \in A$ gilt $(a \square b) \diamond (c \square d) = (a \diamond c) \square (b \diamond d)$.

Dann stimmen □ und ◊ überein, sind assoziativ und kommutativ.

Beweis

$$\begin{array}{c} a \mathrel{\square} b = (e \diamond a) \mathrel{\square} (b \diamond e) = (e \mathrel{\square} b) \diamond (a \mathrel{\square} e) = b \diamond a \\ b \diamond a = (b \mathrel{\square} e) \diamond (e \mathrel{\square} a) = (b \diamond e) \mathrel{\square} (e \diamond a) = b \mathrel{\square} a \\ a \mathrel{\square} (b \mathrel{\square} c) = (a \diamond e) \mathrel{\square} (b \diamond c) = (a \mathrel{\square} b) \diamond (e \mathrel{\square} c) = (a \mathrel{\square} b) \mathrel{\square} c \end{array}$$

 $\Rightarrow \Box = \diamond$ und ist assoziativ und kommutativ.

14.6. Proposition

a) Sei $1\leqslant k\leqslant n$ und seien $\omega_0,\omega_0',\omega_1,\omega_1':I^n\to X$ stetig mit $\omega_i(\partial I^n)=\{x_0\}=\omega_i'(\partial I^n)$ für i=0,1. Es gelte $[\omega_0]=[\omega_1]$ und $[\omega_0']=[\omega_1']$ in $\pi_n(X,x_0)$. Dann gilt

$$[\omega_0 *_k \omega_0'] = [\omega_1 *_k \omega_1'] \in \pi_n(X, x_0)$$

Schreibe \cdot_k für die induzierte Verknüpfung.

- b) Seien $1 \le k, l \le n$. Dann gilt $\cdot_k = \cdot_l$. Für $n \ge 2$ ist \cdot kommutativ und außerdem assoziativ.
- c) $\pi_n(X, x_0)$ ist eine abelsche Gruppe für $n \ge 2$.
- d) Sei $f:(X,x_0) \to (Y,y_0)$ stetig. Dann definiert $[\omega] \mapsto [f \circ \omega]$ einen Gruppenhomomorphismus $\pi_n(f):\pi_n(X,x_0) \to \pi_n(Y,y_0)$, falls $n \geqslant 1$.
- e) Es ist $\pi_n(\mathrm{id}_X) = \mathrm{id}_{\pi_n(X,x_0)}$ und $\pi_n(f \circ g) = \pi_n(f) \circ \pi_n(g)$.
- f) Ist f punktiert homotop zu g, so gilt $\pi_n(f) = \pi_n(g)$.

Beweis

- a) Sei H eine Homotopie zwischen ω_0 und ω_1 und H' eine Homotopie zwischen ω_0' und ω_1' . Dann ist $H*_kH'$ die gesuchte Homotopie. (vgl. 9.8)
- b) Für n=2

$$\begin{pmatrix} (\omega *_1 \omega') \\ *_2 \\ (\omega'' *_1 \omega''') \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \omega & \omega' \\ \omega'' & \omega''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \omega \\ *_2 \\ \omega''' \end{pmatrix} *_1 \begin{pmatrix} \omega' \\ *_2 \\ \omega''' \end{pmatrix}$$

Mit dem Eckmann-Hilton-Argument folgt $\cdot_k = \cdot_l$, die Kommutativität und die Assoziativität.

c) Nur die Existenz von Inversen muss noch gezeigt werden: Gegeben $\omega:I^n\to X.$ Wähle $1\leqslant k\leqslant n$ und setze

$$\overline{\omega}(s_1,\ldots,s_n) := \omega(s_1,\ldots,s_{k-1},1-s_k,s_{k+1},\ldots,s_n).$$

Dann ist $[\overline{\omega}]$ das Inverse von $[\omega]$, da $[\overline{\omega}*_k\omega]$ nullhomotop ist.

- d) einfach.
- e) einfach.
- f) einfach.



14.7. Korollar

Es gilt

$$(X, x_0) \simeq (Y, y_0) \Longrightarrow \pi_n(X, x_0) \cong \pi_n(Y, y_0)$$

für alle n. Insbesondere: (X, x_0) zusammenziehbar $\Rightarrow \pi_n(X, x_0) = 0$ für $n \ge 2$.

14.8. Proposition

Sei $p:\hat{X}\to X$ Überlagerung und $\hat{x}_0\in\hat{X}, x_0\in X$ mit $p(\hat{x}_0)=x_0$ Basispunkte. Dann ist $\pi_n(p):\pi_n(\hat{X},\hat{x}_0)\to\pi_n(X,x_0)$ ein Isomorphismus für $n\geqslant 2$.

Beweis

Übung Blatt 10 Aufgabe 3, siehe Anhang A.3 auf Seite 66.

14.9. Korollar

Es ist
$$\pi_n(S^1, s_0) = 0$$
 für $n \geqslant 2$

Beweis

Es gibt eine Überlagerung $\mathbb{R} \to S^1$. Da \mathbb{R} zusammenziehbar ist, folgt die Behauptung aus 14.8. \square

14.10. Definition

Eine stetige Abbildung $p:E\to B$ heißt (Serre-)**Faserung**, falls sie folgende Homotopiehebungseigenschaft hat: Für jedes $n\geqslant 0$, jede Homotopie $H:I^n\times [0,1]\to B$ und jede partielle Hebung $\tilde{H}:I^n\times \{0\}\cup \partial I^n\times [0,1]$ existiert eine Hebung \overline{H} von H entlang p, die \tilde{H} fortsetzt. Nenne $p^{-1}(b)$ die **Faser** über b.

$$I^{n} \times \{0\} \cup \partial I^{n} \times [0,1] \xrightarrow{\tilde{H}} E$$

$$\downarrow p$$

$$I^{n} \times [0,1] \xrightarrow{H} B$$

Beispiele

- Überlagerungen sind Faserungen (!)
- Die Projektion $B \times F \to B$ ist eine Faserung.

14.11. Satz

Sei $p: E \to B$ eine Faserung. Seien $b_0 \in B, e_0 \in E$ mit $p(e_0) = b_0$. Setze $F := p^{-1}(b_0)$. Sei $i: (F, e_0) \hookrightarrow (E, e_0)$ die Inklusion. Dann existiert eine lange exakte Sequenz

$$\dots \pi_{n+1}(B, b_0) \xrightarrow{\partial_{n+1}} \pi_n(F, e_0) \xrightarrow{\pi_n(i)} \pi_n(E, e_0) \xrightarrow{\pi_n(p)} \pi_n(B, b_0) \xrightarrow{\partial_n} \pi_{n-1}(F, e_0) \dots$$

$$\dots \longrightarrow \pi_1(B, b_0) \xrightarrow{\partial_1} \pi_0(F, e_0) \xrightarrow{\pi_0(i)} \pi_0(F, e_0) \xrightarrow{\pi_0(p)} \pi_0(B, b_0)$$

D.h.

- ∂_n ist ein Homomorphismus für n>2
- $\ker \pi_n(p) = \operatorname{Im} \pi_n(i)$, $\ker(\partial_{n+1}) = \operatorname{Im} \pi_{n+1}(p)$, $\ker \pi_n(i) = \operatorname{Im} \partial_{n+1} \text{ für } n \geqslant 1$



- $\partial_1(x) = [e_0] \iff x \in \operatorname{Im} \pi_1(p)$
- $\pi_0(i)(x) = [e_0] \iff x \in \operatorname{Im} \partial_1$
- $\pi_0(p)(x) = [b_0] \iff x \in \operatorname{Im} \pi_0(i)$

Zum Beweis

Definition von ∂_n : Sei $\omega:I^n\to B, \omega(\partial I^n)=\{b_0\}$. Fasse ω als Homotopie $I^{n-1}\times [0,1]\to B$ auf. Dann ist die konstante Abbildung $\mathrm{const}_{e_0}:I^{n-1}\times \{0\}\cup \partial I^{n-1}\times [0,1]\to E$ mit Wert e_0 eine partielle Hebung. Da p eine Faserung ist, existiert eine Hebung $\tilde{\omega}:I^{n-1}\times [0,1]\to E$, die const_{e_0} fortsetzt.

$$I^{n-1} \times \{0\} \cup \partial I^{n-1} \times [0,1] \xrightarrow{\operatorname{const}_{e_0}} E$$

$$\downarrow p$$

$$I^{n-1} \times [0,1] \xrightarrow{\omega} B$$

Definiere nun $\partial_n([\omega]) := \left[\tilde{\omega} \Big|_{I^{n-1} \times \{1\}} \right]$.

Wohldefiniertheit: Seien $\omega,\omega':I^n\to B$ mit $[\omega]=[\omega']$, d.h. es gibt eine Homotopie $H:I^n\times [0,1]\to B$ zwischen ω und ω' . Sei

$$J:=I^{n-1}\times\{0\}\times[0,1]\quad\cup\quad I^n\times\{0\}\quad\cup\quad I^n\times\{1\}\quad\cup\quad\partial I^{n-1}\times I\times[0,1]$$

Diese Menge ist homöomorph zu $I^n \times \{0\} \cup \partial I^n \times [0,1]$ unter dem Homöomorphismus $I^{n+1} \cong I^{n+1}$, der die letzte und vorletzte Koordinate vertauscht.

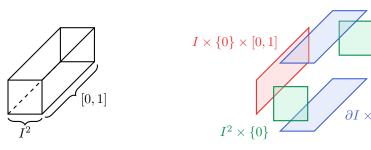


Abbildung 10: Die Menge J für n=2

Wir können eine partielle Hebung $ar{H}:J o E$ von H definieren, indem wir $ar{H}\big|_{I^n imes\{0\}}=\tilde{\omega}$ und $ar{H}\big|_{I^n imes\{1\}}=\tilde{\omega'}$ setzen und $ar{H}$ sonst konstant e_0 sein lassen ($\tilde{\omega}$ und $\tilde{\omega'}$ sind gewählte Hebungen von ω und ω'). Nach der Vorbemerkung über J können wir $ar{H}$ zu einer Hebung \tilde{H} von H fortsetzen. Dann ist $\tilde{H}\big|_{I^{n-1} imes\{1\} imes\{0,1\}}$ eine Homotopie zwischen $\tilde{\omega}\big|_{I^{n-1} imes\{1\}}$ und $\tilde{\omega'}\big|_{I^{n-1} imes\{1\}}$ in F.

Homomorphismus: Wir betrachten Exaktheit nur an den Stellen, an denen alle beteiligten Abbildungen Homomorphismen sind.

Exaktheit bei $\pi_n(E,e_0)$: Sei $[\omega] \in \pi_n(F,e_0)$. Dann ist $p \circ i \circ \omega \equiv b_0$, also $\operatorname{Im} \pi_n(i) \subseteq \ker \pi_n(p)$.

Sei nun $[\omega] \in \pi_n(E,e_0)$, sodass eine Homotopie $H:I^n \times [0,1] \to B$ zwischen $p \circ \omega$ und const_{b_0} existiert, also $[\omega] \in \ker \pi_n(p)$. Indem wir ω durch die konstante Abbildung auf $I^n \times \{0\} \cup \partial I^n \times [0,1]$ fortsetzen, können wir die Homotopiehebungseigenschaft anwenden und erhalten eine Hebung \bar{H} von H. Diese Hebung ist eine Homotopie zwischen ω und $\omega' := \bar{H}\big|_{I^n \times \{1\}}$. Da $p \circ \omega' = \mathrm{const}_{b_0}$, ist $\omega' : I^n \to F$. Also $\mathrm{Im}\,\pi_n(i) \subseteq \ker \pi_n(p)$.



Exaktheit bei $\pi_n(B,b_0)$: Sei $\omega:I^n\to E$. Dann ist ω selbst eine zulässige Hebung für $p\circ\omega$, wie wir sie in der Definition von ∂_n benutzt haben. Also ist

$$\partial_n([p \circ \omega]) = \left[\omega\big|_{I^{n-1} \times \{1\}}\right] = [\text{const}_{e_0}],$$

d.h. Im $\pi_n(p) \subseteq \ker \partial_n$.

Gelte nun $[\omega] \in \ker \partial_n$, d.h. es gibt eine Homotopie H zwischen $\tilde{\omega}\big|_{I^{n-1} \times \{1\}}$ und const_{e_0} in F. Dann definiert $[\tilde{\omega} *_n H]$ ein Element in $\pi_n(E, e_0)$ und $p \circ (\tilde{\omega} *_n H) = \omega *_n \mathrm{const}_{b_0}$, da H eine Homotopie in F ist. Also gilt $\ker \partial_n \subseteq \mathrm{Im}\,\pi_n(p)$.

Notation wie in Def. von ∂_n

Exaktheit bei $\pi_n(F,e_0)$: Sei $[\omega] \in \pi_n(B,b_0)$. Wähle $\tilde{\omega}$ wie in der Definition von ∂_n . Dann ist $\tilde{\omega}$ eine Homotopie zwischen $i \circ \tilde{\omega}\big|_{I^{n-1} \times \{1\}}$ und const_{e_0} , also $\mathrm{Im}\,\partial_{n+1} \subseteq \ker \pi_n(i)$.

Sei nun $[\omega] \in \pi_n(F, e_0)$, sodass eine Homotopie $H: I^n \times [0,1] \to E$ zwischen $i \circ \omega$ und const_{e_0} existiert. Diese Homotopie ist eine Hebung von $p \circ H$, die zeigt, dass $\partial_{n+1}([p \circ H]) = [\omega]$. Also $\ker \pi_n(i) \subseteq \mathrm{Im}\,\partial_{n+1}$.

14.12. Anwendung

Es gibt eine Faserung $S^3 \xrightarrow{p} S^2$, sodass $p^{-1}(s) \cong S^1$ ("Hopf-Faserung"). Es gilt $\pi_1(S^n) = 1$ für $n \geqslant 2$ und $\pi_2(S^3) = 0$. Betrachte nun:

$$\dots \longrightarrow \underbrace{\pi_3(S^1)}_{=0} \longrightarrow \pi_3(S^3) \longrightarrow \pi_3(S^2) \longrightarrow \underbrace{\pi_2(S^1)}_{=0}$$

$$\longrightarrow \underbrace{\pi_2(S^3)}_{=0} \longrightarrow \pi_2(S^2) \longrightarrow \pi_1(S^1) \longrightarrow \underbrace{\pi_1(S^3)}_{=1} \longrightarrow \dots$$

Mit Exaktheit folgt $\pi_2(S^2) \cong \pi_1(S^1) \cong \mathbb{Z}$ und $\pi_3(S^3) \cong \pi_3(S^2)$. Tatsächlich gilt sogar $\pi_3(S^3) \cong \mathbb{Z}$.



15. Differenzierbare Mannigfaltigkeiten

15.1. Frage

Sei M eine topologische Mannigfaltigkeit. Welche Funktionen $f:M\to\mathbb{R}$ sind differenzierbar? Was sind Richtungsableitungen für solche Funktionen? Was sind Richtungen in M?

Ansatz

 $f:M\to\mathbb{R}$ heißt $C^\infty:\Leftrightarrow$

$$\forall x \in M: \exists U \subseteq M \text{ offen mit } x \in U \text{ und } h: U \xrightarrow{\approx} V \subseteq \mathbb{R}^n: \quad f \circ h^{-1}: V \to \mathbb{R} \text{ ist } C^\infty$$

Aber:

- a) Ob $f \circ h^{-1}: V \to \mathbb{R}$ C^{∞} ist oder nicht, hängt von der Wahl von h ab.
- b) Jeder Homöomorphismus $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ ist in dieser Definition $C^{\infty}!$

15.2. Definition

Sei M^n eine topologische n-Mannigfaltigkeit.

- a) Eine **Karte** für M ist ein Homöomorphismus $h:U \xrightarrow{\approx} V$ mit $U \subseteq M$ offen, $V \subseteq \mathbb{R}^n$ offen. U heißt das **Kartengebiet** von h. Ist $x \in U$, so heißt h eine **Karte um** x.
- b) Sind $h_i: U_i \xrightarrow{\approx} V_i$, i = 0, 1 zwei Karten, so heißt

$$h_1 \circ h_0^{-1}|_{h_0(U_0 \cap U_1)} : h_0(U_0 \cap U_1) \to h_1(U_0 \cap U_1)$$

 $\subseteq V_0 \subseteq \mathbb{R}^n$

der **Kartenwechsel** zwischen h_0 und h_1 . Ein Kartenwechsel ist ein Homöomorphismus zwischen offenen Teilmengen des \mathbb{R}^n .

- c) Eine Menge von Karten $\{h_\alpha:U_\alpha\to V_\alpha\ |\ \alpha\in A\}$ heißt ein **Atlas** für M, wenn die Kartengebiete U_α die Mannigfaltigkeit überdecken: $M=\bigcup_{\alpha\in A}U_\alpha$
- d) Ein Atlas $\mathcal A$ heißt C^∞ (oder **glatt**), wenn alle Kartenwechsel zwischen Karten aus $\mathcal A$ C^∞ -Abbildungen sind.

15.3. Definition

Eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit ist eine topologische Mannigfaltigkeit zusammen mit einem C^{∞} -Atlas \mathcal{A} .

15.4. Beispiele

- (1) $U \subseteq \mathbb{R}^n$ offen ist eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit mit Atlas $\{id_U\}$.
- (2) S^n ist eine C^∞ -Mannigfaltigkeit: Definiere Kartengebiete $U_{k,j}:=\left\{x\in S^n\ \big|\ (-1)^jx_k>0\right\}$ für $k=0,\dots,n,\,j=0,1.$ Sei

$$h_{k,j}: U_{k,j} \to \mathring{D}^n = \{x \in \mathbb{R}^n \mid ||x||_2 < 1\}$$

mit

$$h_{k,j}(x_0,\ldots,x_n)=(x_0,\ldots,x_{k-1},x_{k+1},\ldots,x_n)$$

Dann ist $\mathcal{A} = \{h_{k,j} \mid k = 0, \dots, n \mid j = 0, 1\}$ ein C^{∞} -Atlas für S^n .



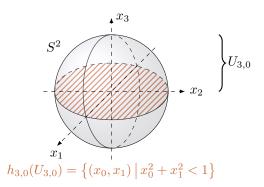


Abbildung 11: Die C^{∞} -Mannigfaltigkeit S^2 mit dem Kartengebiet $U_{3,0}$

(3) $\mathbb{R}P^n = S^n/x_{n-x}$ ist eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit: Setze

$$U_k := \{ [(x_0, \dots, x_n)] \in \mathbb{R}P^n \mid x_k \neq 0 \}$$

und definiere $h_k:U_k\to \mathring{D}^n$ durch

$$h_k([x_0,\ldots,x_n]) = \frac{x_k}{|x_k|}(x_0,\ldots,x_{k-1},x_{k+1},\ldots,x_n).$$

Dann ist $\{h_k \mid k=0,\ldots,n\}$ ein C^{∞} -Atlas für $\mathbb{R}P^n$.

(4) Sind (M,\mathcal{A}) und (N,\mathcal{B}) C^{∞} -Mannigfaltigkeiten, so ist $\{h \times k \mid h \in \mathcal{A}, k \in \mathcal{B}\}$ ein C^{∞} -Atlas für $M \times N$.

15.5. Bemerkung

Sei (M,\mathcal{A}) eine C^∞ -Mannigfaltigkeit. Eine Karte $h:U\to V$ für M (nicht notwendig in \mathcal{A}) heißt eine C^∞ -Karte, wenn alle Kartenwechsel zwischen h und einer Karte aus \mathcal{A} C^∞ sind. Offenbar besteht \mathcal{A} aus C^∞ -Karten. Es ist auch $\mathcal{A}_{\max}:=\{h\,|\,h\text{ ist }C^\infty$ -Karte} ein C^∞ -Atlas für M. Dieser Atlas ist maximal, d.h. man kann keine weiteren Karten zu \mathcal{A}_{\max} hinzufügen und immer noch einen C^∞ -Atlas erhalten.

15.6. Definition

Seien M, N C^{∞} -Mannigfaltigkeiten. Sei $f: M \to N$ eine stetige Abbildung.

a) Sei $x \in M$. f heißt C^{∞} oder **glatt** in x, wenn es eine Karten $h_0: U_0 \to V_0$ von M um x und $h_1: U_1 \to V_1$ von N um f(x) gibt, sodass

$$h_1 \circ f \circ h_0^{-1}$$

auf einer Umgebung von $h_0(x)$ eine C^{∞} -Abbildung ist.

- b) Ist f in allen $x\in M$ glatt, so heißt f eine C^{∞} -Abbildung. Wir schreiben $C^{\infty}(M,N)$ für die Menge der C^{∞} -Abbildungen von M nach N.
- c) M und N heißen **diffeomorph** (\cong), wenn es $f \in C^{\infty}(M,N)$ und $g \in C^{\infty}(N,M)$ gibt mit $f \circ g = \emptyset$ and $g \circ f = \mathrm{id}_M$.

In diesem Fall heißen f und g **Diffeomorphismen**.

Beispie

 (M,\mathcal{A}) und (M,\mathcal{A}_{\max}) sind diffeomorph: $\mathrm{id}_M:(M,\mathcal{A})\to(M,\mathcal{A}_{\max})$ ist ein Diffeomorphismus.

15.7. Bemerkung

- a) Ist $f:M\to N$ glatt in x, so ist $h_1\circ f\circ h_0^{-1}$ glatt in einer Umgebung von $h_0(x)$ für alle Wahlen von C^∞ -Karten h_0 um x und h_1 um f(x).
- b) Die Komposition von C^{∞} -Abbildungen ist wieder eine C^{∞} -Abbildung.
- c) Ist $f:M\to N$ bijektiv und C^∞ ist, so ist f noch nicht notwendigerweise ein Diffeomorphismus. (z.B. $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R},\,x\mapsto x^3$)

15.8. Bemerkung

- a) Es gibt C^{∞} -Mannigfaltigkeiten M und N, sodass M und N zueinander homöomorph sind, aber nicht diffeomorph sind. Dabei kann man sogar $M=S^7$ wählen.
- b) Es gibt topologische Mannigfaltigkeiten, auf denen kein C^{∞} -Atlas existiert.

15.9. Definition

Eine Teilmenge $N\subseteq M^{n+k}$ einer (n+k)-dimensionalen C^∞ -Mannigfaltigkeit M, heißt eine n dimensionale C^∞ -Untermannigfaltigkeit, wenn es um jedes $x\in N$ eine Karte $h:U\to V\subseteq \mathbb{R}^{n+k}$ für M gibt, so dass $h(N\cap U)=V\cap (\mathbb{R}^n\times\{0\})$. $k=\dim M-\dim N$ heißt die Kodimension von N in M. Durch Einschränkung dieser Karten von M auf N erhalten wir einen C^∞ -Atlas für N. Insbesondere ist N eine n-dimensionale C^∞ -Mannigfaltigkeit.

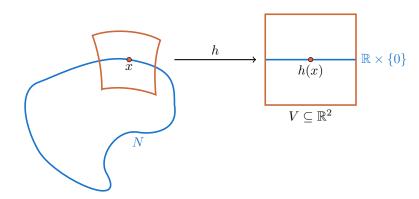


Abbildung 12: Skizze einer Untermannigfaltigkeit N der Mannigfaltigkeit $M=\mathbb{R}^2$

15.10. Definition

Eine C^{∞} -Abbildung $f:N\to M$ heißt eine **Einbettung**, wenn $f(N)\subseteq M$ eine C^{∞} -Untermannigfaltigkeit ist und $f:N\to f(N)$ ein Diffeomorphismus ist.



16. Reguläre Werte

16.1. Beispiel

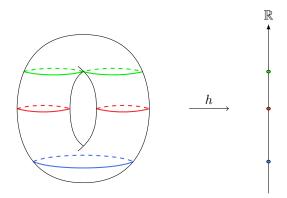


Abbildung 13: Höhenfunktion beim T^2 Torus

16.2. Definition

Sei $U\subseteq\mathbb{R}^n$ offen und $f:U\to\mathbb{R}^m$ eine C^∞ -Abbildung. Für $x\in U$ sei $\mathrm{D} f_x:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ das **Differential** von f in x. Der Rang der linearen Abbildung $\mathrm{D} f_x:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ heißt der **Rang** von f in x.

16.3. Definition

Seien N^n und M^m glatte Mannigfaltigkeiten mit $\dim N=n, \dim M=m$. Sei $f:N\to M$ glatt und $x\in N$. Seien $h_0:U_0\to V_0\subseteq \mathbb{R}^n$ und $h_1:U_1\to V_1\subseteq \mathbb{R}^m$ Karten von N um x und M um f(x). Der **Rang** von f in x ist erklärt als

$$\operatorname{Rg}_x f := \operatorname{Rang}\left(\operatorname{D}(h_1 \circ f \circ h_0^{-1})_{h_0(x)}\right).$$

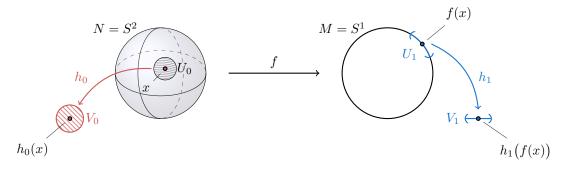


Abbildung 14: Diagramm zur Definition des Ranges einer glatten Abbildung f:N o M

16. Reguläre Werte 51

16.4. Lemma

Sind $\hat{h}_0:\hat{U}_0\to\hat{V}_0$ und $\hat{h}_1:\hat{U}_1\to\hat{V}_1$ zwei weitere Karten um x und f(x), so gilt:

$$\operatorname{Rang} \Bigl(\operatorname{D} \bigl(h_1 \circ f \circ h_0^{-1} \bigr)_{h_0(x)} \Bigr) = \operatorname{Rang} \biggl(\operatorname{D} \Bigl(\hat{h}_1 \circ f \circ \hat{h}_0^{-1} \Bigr)_{\hat{h}_0(x)} \Bigr)$$

Insbesondere hängt $\operatorname{Rg}_x f$ nicht von der Wahl von Karten ab.

Beweis

$$\begin{split} \mathbf{D} \Big(\hat{h}_1 \circ f \circ \hat{h}_0^{-1} \Big)_{\hat{h}_0(x)} &= \mathbf{D} \Big(\hat{h}_1 \circ h_1^{-1} \circ h_1 \circ f \circ h_0^{-1} \circ h_0 \circ \hat{h}_0^{-1} \Big)_{\hat{h}_0(x)} \\ &= \mathbf{D} \Big(\hat{h}_1 \circ h_1^{-1} \Big)_{h_1 \big(f(x) \big)} \circ \mathbf{D} \big(h_1 \circ f \circ h_0^{-1} \big)_{h_0(x)} \circ \mathbf{D} \Big(h_0 \circ \hat{h}_0^{-1} \Big)_{\hat{h}_0(x)} \end{split}$$

Da $\hat{h}_1 \circ h_1^{-1}$ und $h_0 \circ \hat{h}_0^{-1}$ Diffeomorphismen (um $h_1\big(f(x)\big)$ bzw. $\hat{h}_0(x)$) sind, sind $\mathrm{D}\Big(\hat{h}_1 \circ h_1^{-1}\Big)_{h_1(f(x))}$ und $\mathrm{D}\Big(h_0 \circ \hat{h}_0^{-1}\Big)_{\hat{h}_0(x)}$ invertierbar. Es folgt die Behauptung.

16.5. Definition

Sei $f: N \to M$ eine C^{∞} -Abbildung.

- a) $x \in N$ heißt **regulär** für f, wenn $\operatorname{Rg}_x f = \dim M$.
- b) $y \in M$ heißt ein **regulärer Wert** für f, falls alle $x \in f^{-1}(y)$ regulär sind.

16.6. Satz (Urbilder regulärer Werte)

Sei $f:N\to M$ eine C^∞ -Abbildung und $y\in M$ ein regulärer Wert. Dann ist $f^{-1}(y)$ eine Untermannigfaltigkeit der Kodimension $\dim M$ von N.

Beweis

Sei $x \in f^{-1}(y)$. Zu zeigen: \exists Karte $\varphi: U \to V \subseteq \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^m$ um x mit

$$\{u \in U \mid f(u) = y\} = \{\varphi^{-1}(x,0) \mid (x,0) \in V\}.$$

Da es Karten um x und y gibt, können wir oBdA annehmen, dass $N\subseteq\mathbb{R}^k\times\mathbb{R}^m$ und $M\subseteq\mathbb{R}^m$ offene Teilmengen sind. Weiter können wir annehmen, dass x=0,y=0 gilt. Nach Vorraussetzung ist $\mathrm{D} f_0:\mathbb{R}^k\times\mathbb{R}^m\to\mathbb{R}^m$ surjektiv. Indem wir f – falls nötig – um einen linearen Isomorphismus von $\mathbb{R}^{k+m}=\mathbb{R}^k\times\mathbb{R}^m$ ändern, können wir erreichen, dass $\mathrm{D} f_0(\{0\}\times\mathbb{R}^m)=\mathbb{R}^m$ gilt.

Seien nun $0 \in U_1 \subseteq \mathbb{R}^k$, $0 \in U_2 \subseteq \mathbb{R}^m$ offen mit $U_1 \times U_2 \subseteq N$. Mit dem Satz über implizite Funktionen (16.8) folgt: Es existieren V_1, V_2 offen, $0 \in V_1 \subseteq U_1$, $0 \in V_2 \subseteq U_2$ und eine C^{∞} -Abbildung $g: V_1 \to V_2$ mit: Für $(x_1, x_2) \in V_1 \times V_2$ gilt

$$f(x_1, x_2) = 0 \iff x_2 = g(x_1).$$

Betrachte nun

$$V_1 \times V_2 \xrightarrow{f} M$$

$$\downarrow^{\varphi}$$

$$\mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^m$$

mit $\varphi(x_1, x_2) = (x_1, x_2 - g(x_1))$. Für $(x_1, x_2) \in V_1 \times V_2$ gilt dann

$$f(x_1, x_2) = 0 \iff \varphi(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^k \times \{0\}.$$

52 16. Reguläre Werte



Weiter ist $\mathrm{D} \varphi_0 = \begin{pmatrix} \mathrm{id} & 0 \\ -\mathrm{D} g_0 & \mathrm{id} \end{pmatrix}$ invertierbar. Mit dem Satz von der Umkehrfunktion folgt: Es existieren offene Umgebungen $0 \in U \subseteq V_1 \times V_2$ und $0 \in V \subseteq \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^m$, sodass $\varphi \big|_U : U \to V$ ein Diffeomorphismus ist. Dies ist die gesuchte Karte.

16.7. Beispiel

Sei $O(n)=\{A\in\mathbb{R}^{n\times n}\,|\,A^t\cdot A=\mathbb{1}_n\}$ die Gruppe der orthogonalen $n\times n$ -Matrizen. Sei

$$S = \{ B \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid B = B^t \}.$$

Dann $S \cong \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$. Nun ist $f: \mathbb{R}^{n \times n} \to S$ mit $f(A) = A^t \cdot A$ eine C^{∞} -Abbildung und es ist $O(n) = f^{-1}(\mathbb{1}_n)$. Behauptung: $\mathbb{1}_n$ ist regulärer Wert von f. Dann folgt: O(n) ist eine Untermannigfaltigkeit von $\mathbb{R}^{n \times n} \cong \mathbb{R}^{n^2}$.

Sei $A \in O(n)$, $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Für $\lambda \in \mathbb{R}$ ist dann

$$f(A + \lambda B) = (A + \lambda B)^t (A + \lambda B) = A^t A + \lambda B^t A + \lambda A^t B + \lambda^2 B^t B$$
$$= A^t A + \lambda (B^t A + A^t B) + \lambda^2 B^t B.$$

Es folgt, dass die Richtungsableitung in Richtung B von f in A genau B^tA+A^tB ist. Die Richtungsableitungen von f sind genau das Bild des Differentials von f in A. Für $B\in S$ ist mit $B:=\frac{1}{2}A\cdot C$, $C=B^tA+A^tB$. Also ist das Differential surjektiv und A regulär für f.

16.8. Satz über implizite Funktionen (Analysis II.)

Seien $U_1\subseteq\mathbb{R}^n$ und $U_2\subseteq\mathbb{R}^m$ offen. Seien $x_1\in U_1$, $x_2\in U_2$ und $f:U_1\times U_2\to\mathbb{R}^m$ eine C^∞ -Abbildung, für die

$$\mathbf{D} f_{(x_1,x_2)}\Big|_{\{\mathbf{0}\}\times\mathbb{R}^n} = \frac{\partial f}{\partial y}(x_1,x_2)$$

invertierbar ist. Dann gibt es eine C^{∞} -Abbildung $g:V_1\to V_2$ mit $x_1\in V_1\subseteq U_1,\,x_2\in V_2\subseteq U_2,\,g(x_1)=x_2$ und

$$\Big\{(y_1,y_2)\in V_1\times V_2\ \Big|\ f(y_1,y_2)=f(x_1,x_2)\Big\}=\Big\{\big(y_1,g(y_1)\big)\ \Big|\ y_1\in V_1\Big\}.$$

Beweis

Siehe Skript Analysis II.5

16.9. Satz von der Umkehrabbildung (Analysis II.)

Seien $U_1\subseteq \mathbb{R}^m$, $U_2\subseteq \mathbb{R}^n$ offen, $x_1\in U_1$. Sei $f:U_1\to U_2$ eine C^∞ -Abbildung für die $\mathrm{D} f_{x_1}$ ein Isomorphismus ist. Dann gibt es offene Umgebungen $V_1\subseteq U_1$ von x_1 und $V_2\subseteq U_2$ von $f(x_1)$, so dass

$$f|_{V_1}:V_1\to V_2$$

ein Diffeomorphismus ist. Weiter gilt $\mathrm{D}\big(f^{-1}\big)_{f(x_1)} = (\mathrm{D}f_{x_1})^{-1}.$

Beweis

Siehe Skript Analysis II.5

16.10. Bemerkung

Nach dem Satz von Sard⁶ ist die Menge der **kritischen Werte**, also der nicht regulären Werte einer C^{∞} -Abbildung $f: N \to M$ eine Menge mit Lebesgue-Maß Null. Insbesondere gibt es immer reguläre Werte.

16. Reguläre Werte 53

⁵Verfügbar unter https://github.com/JaMeZ-B/latex-wwu♂, siehe dazu auch Wikipedia♂

⁶Wikipedia: https://de.wikipedia.org/wiki/Satz_von_Sard

✓



17. Approximation durch C^{∞} -Abbildungen

17.1. Proposition

siehe 6.1 für $C_0(M,\mathbb{R})$

Sei M eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit. Dann ist $C_0^{\infty}(M,\mathbb{R}):=C^{\infty}(M,\mathbb{R})\cap C_0(M,\mathbb{R})$ dicht in $C_0(M,\mathbb{R})$ bezüglich $\|.\|_{\infty}$.

Beispiel (Glockenfunktionen)

Seien $\psi, \varphi_{\varepsilon} : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ für $\varepsilon > 0$ gegeben durch

$$\psi(t) := \begin{cases} 0, & \text{falls } t \leqslant 0 \\ e^{-t^{-2}}, & \text{falls } t > 0 \end{cases} , \qquad \varphi_\varepsilon(t) = \frac{\psi(t)}{\psi(t) + \psi(\varepsilon - t)}$$

 ψ und φ_{ε} sind C^{∞} -Funktionen (Analysis II.).

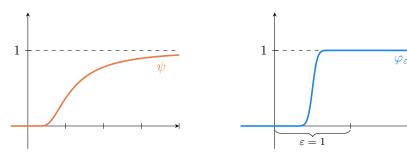


Abbildung 15: Die Funktionen ψ und φ_{ε} für $\varepsilon=1$

Für r>0 sei nun $f_{\varepsilon,r}:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$ gegeben durch $f_{\varepsilon,r}(x)=1-\varphi_{\varepsilon}(\|x\|-r)$.

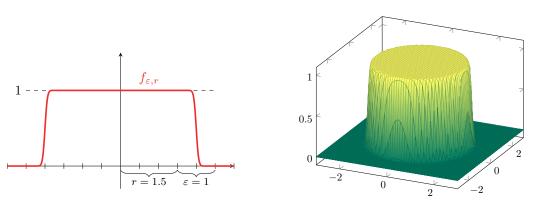


Abbildung 16: Glockenfunktion $f_{\varepsilon,r}$ für $\mathbb R$ und $\mathbb R^2$, wobei $\varepsilon=1$, r=1.5

Es ist $f_{\varepsilon,r}\in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ und es gilt $f_{\varepsilon,r}(x)\subseteq [0,1]$ für alle $x\in\mathbb{R}^n$. Weiter ist $f_{\varepsilon,r}(x)=1$ für $|x|\leqslant r$, $f_{\varepsilon,r}(x)=0$ für $|x|\geqslant r+\varepsilon$.

Beweis

Wir wollen den Approximationssatz von Stone-Weierstraß(6.3) anwenden: Dazu müssen wir zeigen:

$$\forall x,y \in M: \exists f \in C_0^\infty(M,\mathbb{R}) \text{ mit } f(x) \neq f(y) \text{ und } f(x) \neq 0 \neq f(y)$$



Wähle dazu Karten $\varphi:U\to V$ und $\hat{\varphi}:\hat{U}\to\hat{V}$ von M mit $x\in U$, $y\in\hat{U}$ und $U\cap\hat{U}=\emptyset$. Indem wir, wenn nötig, einen Isomorphismus von \mathbb{R}^n anwenden, können wir außerdem fordern, dass $\varphi(x)=0$, $\hat{\varphi}(y)=0$, $B_2(0)\subseteq V$ und $B_2(0)\subseteq\hat{V}$ gilt. Dann ist $f_x\in C_0^\infty(M,\mathbb{R})$ mit

$$f_x(z) = \begin{cases} 0, & \text{falls } z \notin U \\ f_{1/2,1}(\varphi(z)), & \text{sonst} \end{cases}$$

Dann gilt $f_x(x)=1$ und $f_x(y)=0$. Ebenso gibt es $f_y\in C_0^\infty(M,\mathbb{R})$ mit $f_y(x)=0$ und $f_y(y)=1$. Nun ist $f:=2f_x+f_y$ die gesuchte Funktion.

17.2. Korollar 1

Sei M eine kompakte C^{∞} -Mannigfaltigkeit und $\varphi:M\to\mathbb{R}^n$ stetig. Dann gibt es zu jedem $\varepsilon>0$ eine C^{∞} -Abbildung $f:M\to\mathbb{R}^n$ mit $\|\varphi(x)-f(x)\|_2\leqslant \varepsilon \ \ \forall x\in M.$

Beweis

Schreibe $\varphi=(\varphi_1,\ldots,\varphi_n)$ und approximiere die φ_i durch C^∞ -Funktionen.

17.3. Korollar 2

Sei M eine kompakte C^{∞} -Mannigfaltigkeit und $\varphi:M\to S^n$ stetig. Dann gibt es zu jedem $\varepsilon>0$ eine C^{∞} -Abbildung $f:M\to S^n$ mit $\|f(x)-\varphi(x)\|_2\leqslant \varepsilon$ für alle $x\in M$.

Beweis

Da $S^n \subseteq \mathbb{R}^{n+1}$, gibt es nach Korollar 1 (17.2) eine C^∞ -Abbildung $f_0: M \to \mathbb{R}^{n+1}$ mit $\|f_0(x) - \varphi(x)\|_2 \leqslant \varepsilon \ \forall x \in M$. OBdA sei $\varepsilon < 1$. Wegen $\varphi(x) \in S^n$ folgt

$$1 - \varepsilon \leqslant ||f_0(x)||_2 \leqslant 1 + \varepsilon$$

Sei $f:M\to S^n$ die durch $f(x):=\frac{f_0(x)}{\|f_0(x)\|_2}$ definierte C^∞ -Abbildung. Dann gilt:

$$||f(x) - \varphi(x)|| \leq ||f(x) - f_0(x)||_2 + ||f_0(x) - \varphi(x)||_2$$

$$\leq \left\| \frac{f_0(x)}{||f_0(x)||_2} - f_0(x) \right\|_2 + \varepsilon$$

$$= \left| 1 - \frac{1}{||f_0(x)||_2} \right| \cdot ||f_0(x)||_2 + \varepsilon$$

$$= \left| \frac{||f_0(x)||_2 - 1}{||f_0(x)||_2} \right| \cdot ||f_0(x)||_2 + \varepsilon$$

$$\leq \frac{\varepsilon}{1 - \varepsilon} (1 + \varepsilon) + \varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \to 0} 0$$

Damit folgt die Behauptung.

17.4. Bemerkung

Allgemein lässt sich jede stetige Abbildung zwischen C^{∞} -Mannigfaltigkeiten durch C^{∞} -Abbildungen approximieren. Dazu zeigt man:

- (i) Jede (kompakte) C^{∞} -Mannigfaltigkeit lässt sich in den \mathbb{R}^N für $N \gg \dim M$ einbetten.
- (ii) $M\subseteq\mathbb{R}^N$ besitzt eine **Tubenumgebung**⁷. Dies erlaubt es, eine C^∞ -Retraktion $K\to M$ auf einer kompakten Umgebung K von $M\subseteq\mathbb{R}^N$ zu konstruieren.

⁷Wikipedia: https://de.wikipedia.org/wiki/Tubulare Umgebung ☑

Ziel

$$\pi_n(S^m, e_0) = 0 \text{ für } n < m$$

17.5. Proposition

Sei $U\subseteq\mathbb{R}^n$ offen und $f:U\to\mathbb{R}^m$ eine C^∞ -Abbildung. Ist m>n, so ist $f(U)\subseteq\mathbb{R}^m$ eine Nullmenge bezüglich des Lebesgue-Maßes.

Beweis

Jede offene Teilmenge des \mathbb{R}^n ist die abzählbare Vereinigung von kompakten Teilmengen. Die abzählbare Vereinigung von Nullmengen ist wieder eine Nullmenge. Daher genügt es zu zeigen: Ist $K\subseteq U$ kompakt, so ist $f(K)\subseteq\mathbb{R}^m$ eine Nullmenge.

Da K kompakt ist , ist $\|\mathrm{D} f_x\|$ für $x\in K$ beschränkt. Insbesondere ist f auf K Lipschitz-stetig. Es gibt also $\alpha>0$ mit

$$\forall \varepsilon > 0 : f(B_{\varepsilon}(x) \cap K) \subseteq B_{\alpha\varepsilon}(f(x))$$

Sei nun R>0 mit $K\subseteq [-R,R]^n$. Zu $\varepsilon>0$ gibt es dann eine Überdeckung von K durch $\left(2\left\lceil\frac{R}{\varepsilon}\right\rceil\right)^n$ viele Bälle $B_\varepsilon(x_i)\subseteq\mathbb{R}^n$. Es folgt

$$\operatorname{Vol}_{\mathbb{R}^n}(f(K)) \leqslant \left(2\left\lceil \frac{R}{\varepsilon}\right\rceil\right)^n \cdot \operatorname{Vol}_{\mathbb{R}^n}(B_{\alpha\varepsilon}(0)) = \left(2\left\lceil \frac{R}{\varepsilon}\right\rceil\right)^n \cdot (\alpha\varepsilon)^m \cdot C_m$$

 $\mathsf{mit}\ C_m := \mathrm{Vol}_{\mathbb{R}^m}\big(B_1(0)\big).\ \mathsf{Wegen}\ m > n\ \mathsf{gilt}\ \big(2\big\lceil \tfrac{R}{\varepsilon} \big\rceil\big)^n \cdot (\alpha\varepsilon)^m \cdot C_m \xrightarrow{\varepsilon \to 0} 0.\ \mathsf{Also}\ \mathrm{Vol}_{\mathbb{R}^m}\big(f(K)\big) = 0. \quad \Box$

17.6. Korollar 3

Sei $f:N\to M$ eine C^∞ -Abbildung. Sei $\dim M>\dim N$. Dann ist $M\setminus f(N)\subseteq M$ dicht. Insbesondere ist f nicht surjektiv.

Beweis

Sei $y\in M$. Sei U eine offene Umgebung von y. Zu zeigen: $U\setminus f(N)\neq\emptyset$. OBdA sei U das Kartengebiet einer Karte $h:U\to V$. Da N das zweite Abzählbarkeitsaxiom erfüllt, können wir $f^{-1}(U)$ durch abzählbar viele C^∞ -Kartengebiete U_i von Karten $k_i:U_i\to V_i$ von N überdecken, für die wir $U_i\subseteq f^{-1}(U)$ annehmen dürfen. Nun ist

$$h(f(N) \cap U) = h\left(\bigcup_{i} f(h_i^{-1}(V_i))\right) = \bigcup_{i} h \circ f \circ h_i^{-1}(V_i).$$

Nach Proposition 17.5 ist jedes $h\circ f\circ h_i^{-1}(V_i)$ eine Nullmenge in V. Da die abzählbare Vereinigung von Nullmengen eine Nullmenge ist, ist auch $h\big(f(N)\cap U\big)$ eine Nullmenge in V. Insbesondere ist $V\setminus h\big(f(N)\cap U\big)\neq\emptyset$. Da h bijektiv ist, folgt auch $U\setminus f(N)\neq\emptyset$.

17.7. Satz

Für n < m ist $\pi_n(S^m) = 0$. Insbesondere ist S^m für m > 1 einfach zusammenhängend.

Notation

Sei e_0, \ldots, e_n die übliche Orthonormalbasis von \mathbb{R}^{n+1} .



Beweis (mit Lemma 17.8)

Wir müssen zeigen, dass jede stetige Abbildung $f:(S^n,e_0)\to (S^m,e_0)$ homotop zu eine konstanten Abbildung ist.⁸ Nach Korollar 2 (17.3) gibt es eine C^∞ -Abbildung $\varphi:S^n\to S^m$ mit $\|f(x)-\varphi(x)\|\leqslant \frac{1}{2}$ für alle $x\in S^n$. Sei nun $H:S^n\times [0,1]\to S^m$ definiert durch

Nenner ≠ 0 wegen Approximation

$$H(x,t) := \frac{t \cdot f(x) + (1-t)\varphi(x)}{\|t \cdot f(x) + (1-t)\varphi(x)\|}$$

H ist eine (nicht notwendig punktierte!) Homotopie von φ nach f. Mit Lemma 17.8 folgt: Es existiert $A:[0,1]\to O(m)$ mit $A(0)=\mathbbm{1}_m$ und $A(t)\cdot H(e_0,t)=e_0$ für alle t. Nun ist $\tilde{H}:S^n\times[0,1]$ mit $\tilde{H}(x,t):=A(t)\cdot H(x,t)$ eine punktierte Homotopie zwischen f und der C^∞ -Abbildung $\tilde{f}:=A(1)\cdot \varphi$. Mit Korollar 3 (17.6) folgt, dass \tilde{f} nicht surjektiv ist. Sei $y\in S^m\setminus \tilde{f}(S^n)$. Nun ist $S^m\setminus \{y\}\cong \mathbb{R}^m$. Daher ist jede stetige Abbildung $S^n,e_0\to S^m\setminus \{y\}$, $S^n,e_0\to S^m$ punktiert homotop zur konstanten Abbildung. Daher ist \tilde{f} , und damit auch f, punktiert homotop zur konstanten Abbildung.

17.8. Lemma

Sei $\omega:[0,1]\to S^m_+=\{(x_0,\dots,x_m)\in S^m\,|\,x_0>0\}$ ein Weg mit $\omega(0)=e_0$. Dann gibt es einen Weg $A:[0,1]\to O(m+1)$ mit $A(0)=\mathbb{1}_m$ und $A(t)\cdot\omega(t)=\omega(0)$ für $t\in[0,1]$.

Beweis

Da $\omega(t) \in S^m_+$, ist $\omega(t), e_1, \dots, e_m$ immer noch eine Basis von \mathbb{R}^{n+1} . Das Gram-Schmidt-Verfahren liefert dann für jedes t eine Orthonormalbasis

$$\omega(t), e_1(t), e_2(t), \dots, e_m(t).$$

Dabei sind die e_i stetige Wege $[0,1] \to S^m$. Definiere nun A durch $A(t) \cdot e_i(t) = e_i$.

⁸Man erinnere sich an das Kollabieren des Randes in Kapitel 14, insbesondere Bemerkung 14.3

18. Der Tangentialraum

18.1. Beispiel

Betrachte $S^n\subseteq\mathbb{R}^{n+1}$. Zu $x\in S^n$ betrachten wir den Unterraum $T^n_xS^n:=\{v\in\mathbb{R}^{n+1}\,\big|\,\langle v\,|\,x\rangle=0\}$. Diesen können wir als \mathbb{R} -Vektorraum von "Richtungen" von S^n in x auffassen. Die Vereinigung der $T^n_xS^n$, $T^nS^n=\bigcup_{x\in S^n}T^n_xS^n$ ist ein natürlicher Weise ein Unterraum des topologischen Raumes $S^n\times\mathbb{R}^{n+1}$, also

$$T^n S^n = \{(x, v) \mid x \in S^n, v \in x^{\perp} \}$$

Insbesondere ist T^nS^n ein topologischer Raum.

18.2. Bemerkung

 S^n heißt **parallelisierbar**, falls es einen Homöomorphismus $\Theta: T^nS^n \to S^n \times \mathbb{R}^n$ gibt, so dass für jedes $x \in S^n$ die Einschränkung

$$\Theta\big|_{T^nS^n}: T^n_xS^n \to \{x\} \times \mathbb{R}^n$$

ein $\mathbb R$ -Vektorraumisomorphismus ist. Unter den Sphären sind genau $S^1,\,S^3$ und S^7 parallelisierbar. 9

18.3. Beispiel

Sei $M\subseteq\mathbb{R}^{n+k}$ eine n-dimensionale C^∞ -Untermannigfaltigkeit. Sei $x\in M$. Dann gibt es eine an M angepasste Karte

$$\mathbb{R}^{n+k} \supseteq U \xrightarrow{\underline{h}} V \subseteq \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k$$

um x mit $h(M \cap U) = (\mathbb{R}^n \times \{0\}) \cap V$. Das Urbild von $\mathbb{R}^n \times \{0\}$ unter Dh_x ist der **Tangentialraum** $T_x^u M$ von M im Punkt x. Da h ein Diffeomorphismus ist, ist Dh_x ein Isomorphismus von \mathbb{R} -Vektorräumen. Insbesondere ist $\dim T_x^u M = \dim \mathbb{R}^n = n$.

 $T_x^u M$ ist unabhängig von der Wahl der Karte h: Ist k eine zweite an M angepasste Karte, so ist

$$D(h \circ k^{-1})_{k(x)} = \begin{pmatrix} A & * \\ 0 & * \end{pmatrix}$$

mit $A \in \mathrm{GL}(n,\mathbb{R})$. Das **Tangentialbündel** von M ist

$$T^n M := \{(x, v) \mid x \in M, v \in T_x^u M\} \subseteq M \times \mathbb{R}^{n+k}$$

Bemerkung

Ist $V \subset \mathbb{R}^n$ eine Untermannigfaltigkeit der Kodimension 0, also $V \subset \mathbb{R}^n$ offen, so ist $T^nV = \mathbb{R}^n$.

18.4. Lemma 1

Sei $M \subseteq \mathbb{R}^{n+k}$ eine C^{∞} -Untermannigfaltigkeit. Sei $x \in M$. Für $v \in \mathbb{R}^{n+k}$ sind äquivalent:

- (1) $v \in T_x^u M$.
- (2) Es gibt einen C^{∞} -Weg $\omega: (-\varepsilon, \varepsilon) \to M$ mit $\omega(0) = x$ und $\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0) = v$.

⁹Bott-Milnor, On the parallelizability of the spheres https://projecteuclid.org/euclid.bams/1183522319



Beweis

Sei $\mathbb{R}^{n+k}\supseteq U\xrightarrow{h}V\subseteq\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^k$ eine Karte mit $h(M\cap U)=V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})$. Ohne Einschränkungen können wir h(x)=0 annehmen.

"(1) \Rightarrow (2)": Ist $v \in T^u_xM$, so gilt $\mathrm{D}h_x(v) \in \mathbb{R}^n \times \{0\}$. Sei $\omega: (-\varepsilon,\varepsilon) \to M$ definiert durch $\omega(t):=h^{-1}(t\cdot \mathrm{D}h_x(v))$. Dann gilt

$$\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}h^{-1}(t\cdot \mathrm{D}h_x(v)) = (\mathrm{D}h^{-1})_{h(x)}(\mathrm{D}h_x(v)) = v.$$

"(2)⇒(1)": Es ist

$$\mathrm{D}h_x\bigg(\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)\bigg) = \mathrm{D}h_{\omega(0)}\bigg(\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)\bigg) = \mathrm{D}(h\circ\omega)_0(1)$$

Da $h \circ \omega : (-\varepsilon, \varepsilon) \to \mathbb{R}^n \times \{0\}$, folgt auch $D(h \circ \omega)_0(1) \in \mathbb{R}^n \times \{0\}$.

18.5. Lemma 2

Seien $\omega, \eta: (-\varepsilon, \varepsilon) \to \mathbb{R}^n$ zwei C^{∞} -Abbildungen, mit $\omega(0) = \eta(0)$. Dann sind äquivalent:

(1)
$$\frac{d\omega}{dt}(0) = \frac{d\eta}{dt}(0)$$

(2) Für alle
$$f \in C^{\infty}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$$
 gilt $\frac{\mathrm{d}(f \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = \frac{\mathrm{d}(f \circ \eta)}{\mathrm{d}t}(0)$

Beweis

Mit

$$\frac{\mathrm{d}(f \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = (\mathrm{D}f)_{\omega(0)} \left(\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)\right) \tag{Kettenregel}$$

folgt (1) \Rightarrow (2). Sei nun $P_i: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ die Projektion auf die i-te Koordinate. Dann gilt

$$\frac{\mathrm{d}(P_i \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = P_i \bigg(\frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)\bigg). \tag{Linearisierung einer linearen Abbildung}$$

Es folgt $(2) \Rightarrow (1)$.

18.6. Definition

Sei M eine C^∞ -Mannigfaltigkeit. Sei $x\in M$. Sei \mathcal{T}_xM die Menge der C^∞ -Abbildungen $\omega:(-\varepsilon,\varepsilon)\to M$ mit $\omega(0)=x$. Durch

$$\omega \sim \eta : \Leftrightarrow \forall f \in C^{\infty}(M, \mathbb{R}) : \frac{\mathrm{d}(f \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = \frac{\mathrm{d}(f \circ \eta)}{\mathrm{d}t}(0)$$

erhalten wir eine Äquivalenzrelation auf \mathcal{T}_xM . Der **Tangentialraum** zu M im Punkt x ist definiert als die Menge der Äquivalenzklassen $T_xM:=\mathcal{T}_xM/\sim$.

18.7. Bemerkung

Sei $M\subseteq\mathbb{R}^{n+k}$ eine Untermannigfaltigkeit und $x\in M$. Wegen Lemma 1 (18.4) ist die Abbildung $\mathcal{T}_xM\to T^u_xM$, $\omega\mapsto \frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)$ surjektiv und induziert wegen Lemma 2 (18.5) eine bijektive Abbildung $\alpha^u_x:T_xM\to T^u_xM$.

18. Der Tangentialraum



18.8. Bemerkung

Sei $V\subseteq\mathbb{R}^n$ offen und $x\in V$. Dann erhalten wir aus Bemerkung 18.7 eine Bijektion $\alpha^u_x:T_xV\to\mathbb{R}^n$, $[\omega]\mapsto \frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}(0)$, denn $V\subseteq\mathbb{R}^n$ ist eine C^∞ -Mannigfaltigkeit der Kodimension 0. Oft werden wir diesen Isomorphismus unterschlagen und einfach $T_xV=\mathbb{R}^n$ schreiben.

18.9. Bemerkung

Sei U eine offene Umgebung von $x \in M$. Dann gilt $T_xU = T_xM$. Genauer induziert die Inklusion $U \subseteq M$ eine Inklusion $\mathcal{T}_xU \to \mathcal{T}_xM$, die wiederum einen kanonische Isomorphismus $T_xU \xrightarrow{\cong} T_xM$ induziert.

18.10. Lemma 3

Sei $\varphi:N\to M$ eine C^∞ -Abbildung und $x\in N$. Dann definiert $[\omega]\mapsto [\varphi\circ\omega]$ eine wohldefinierte Abbildung $T_x\varphi:T_xN\to T_{\varphi(x)}M$.

Beweis

Seien $\omega, \eta: (-\varepsilon, \varepsilon) \to N$ glatte Wege mit $\omega(0) = x = \eta(0)$ und $[\omega] = [\eta] \in T_x N$. Sei $f \in C^\infty(M, \mathbb{R})$ eine Testfunktion. Zu zeigen ist:

$$\frac{\mathrm{d}(f \circ \varphi \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = \frac{\mathrm{d}(f \circ \varphi \circ \eta)}{\mathrm{d}t}(0)$$

Sei $g:=f\circ\varphi\in C^\infty(N,\mathbb{R})$. Da $[\omega]=[\eta]\in T_xN$, gilt

$$\frac{\mathrm{d}(g \circ \omega)}{\mathrm{d}t}(0) = \frac{\mathrm{d}(g \circ \eta)}{\mathrm{d}t}(0).$$

18.11. Definition

 $T_x \varphi$ heißt die **Tangentialabbildung** von φ in x.

Bemerkung (Funktorialität der Tangentialabbildung)

- a) Für die Identität $id_M: M \to M$ gilt $T_x id = id_{T_x M}$.
- b) Für $N \xrightarrow{\varphi} M \xrightarrow{\psi} W$ gilt $T_x(\psi \circ \varphi) = T_{\varphi(x)}\psi \circ T_x\varphi$.

Dies bezeichnet man auch als die Kettenregel für die Tangentialabbildung.

18.12. Lemma 4

Seien $U\subseteq\mathbb{R}^n$ offen, $V\subseteq\mathbb{R}^m$ offen und $\varphi:U\to V$ eine C^∞ -Abbildung mit $\varphi(x)=y$. Dann ist

$$T_x \varphi : \mathbb{R}^n = T_x U \to T_{\varphi(x)} V = \mathbb{R}^m$$

genau das Differential $D\varphi_x$ von φ im Punkt x.

Beweis

Sei $v \in \mathbb{R}^n$. Unter $\mathbb{R}^n = T_x U$ ist $v = [\omega_v]$ mit $\omega_v(t) = x + t \cdot v$. Unter $T_y V = \mathbb{R}^m$ ist

$$T_x \varphi([\omega_v]) = [\varphi \circ \omega_v] = \frac{\mathrm{d}(\varphi \circ \omega_v)}{\mathrm{d}t}(0) = \mathrm{D}\varphi_x \circ \mathrm{D}\omega_v(1) = \mathrm{D}\varphi_x(v).$$

60 18. Der Tangentialraum



18.13. Proposition

a) Sei M eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit und $x \in M$. Dann gilt es eine eindeutige \mathbb{R} -Vektorraumstruktur auf T_xM mit folgender Eigenschaft:

Ist
$$V\subseteq\mathbb{R}^k$$
 offen, $\varphi:V\to M$ glatt mit $\varphi(y)=x$, so ist $T_y\varphi:\mathbb{R}^k=T_yV\to T_xM$ \mathbb{R} -linear.

b) Ist $f:N\to M$ eine C^∞ -Abbildung mit f(x)=y, so ist $T_xf:T_xN\to T_yM$ bezüglich der $\mathbb R$ -Vektorraumstruktur aus a) $\mathbb R$ -linear.

Bemerkung zu a)

Ist $M\supseteq U\stackrel{h}{\longrightarrow} V\subseteq \mathbb{R}^n$ eine Karte um x, so legt $T_xh:T_xM=T_xU\to T_{h(x)}V=\mathbb{R}^n$ die \mathbb{R} -Vektorraumstruktur auf T_xM fest.

Beweis

a) Sei $M\supseteq U\xrightarrow{h}W\subseteq\mathbb{R}^n$ eine C^∞ -Karte um x. Dann ist $T_xh:T_xM=T_xU\to T_{h(x)}W=\mathbb{R}^n$ bijektiv mit $(T_xh)^{-1}=T_{h(x)}(h^{-1})$. Wir benutzen diesen Isomorphismus um die \mathbb{R} -Vektorraumstruktur auf T_xM zu definieren:

$$v + w := (T_{h(x)}h^{-1})(T_xh(v) + T_xh(w))$$

Dies ist die einzige \mathbb{R} -Vektorraumstruktur auf T_xM , für die $T_{h(x)}(h^{-1})$ \mathbb{R} -linear ist.

Sei nun $\varphi:V\to M$ eine C^∞ -Abbildung mit $V\subseteq\mathbb{R}^k$ offen und $\varphi(y)=x.$ Um zu zeigen, dass $T_y\varphi:\mathbb{R}^k=T_yV\to T_xM$ \mathbb{R} -linear ist, genügt es zu zeigen, dass die Komposition $T_x(h)\circ T_y(\varphi):\mathbb{R}^k\to\mathbb{R}^n$ \mathbb{R} -linear ist.

Nun gilt aber nach Lemma 4 (18.12)

$$T_x(h) \circ T_y(\varphi) = T_y(h \circ \varphi) = D_y(h \circ \varphi).$$

Also ist $T_x(h) \circ T_y(\varphi)$ \mathbb{R} -linear, da $D_y(h \circ \varphi)$ \mathbb{R} -linear ist.

b) Seien $N \supseteq U \xrightarrow{h} V \subseteq \mathbb{R}^n$ und $M \supseteq \hat{U} \xrightarrow{\hat{h}} \hat{V} \subseteq \mathbb{R}^n$ glatte Karten um x bzw. um y. Da

$$T_x h: T_x N = T_x U \to T_{h(x)} V = \mathbb{R}^n$$

$$T_y \hat{h}: T_y M = T_y \hat{U} \to T_{\hat{h}(y)} \hat{V} = \mathbb{R}^m$$

Isomorphismen von \mathbb{R} -Vektorräumen sind, genügt es zu zeigen, dass $(T_y\hat{h})\circ (T_xf)\circ (T_xh)^{-1}\mathbb{R}$ -linear ist. Dies folgt mit der Kettenregel:

$$(T_y \hat{h}) \circ (T_x f) \circ (T_x h)^{-1} = T_{h(x)} \Big(\hat{h} \circ f \circ h^{-1} \Big) \overset{\text{Lemma 4 (18.12)}}{=} \mathcal{D} \Big(\hat{h} \circ f \circ h^{-1} \Big)_{h(x)} \qquad \qquad \Box$$

18.14. Bemerkung

Ist $f:N\to M$ glatt und $x\in N$, so gilt $\mathrm{Rang}_x f=\mathrm{Rg}(T_x f)$. Insbesondere ist x genau dann regulär, wenn $T_x f:T_x N\to T_{f(x)} M$ surjektiv ist.

18. Der Tangentialraum 61



19. Das Tangentialbündel

19.1. Definition

Oft bezeichnet man das Vektorbündel einfach nur mit E Sei X ein topologischer Raum. Ein n-dimensionales **Vektorraumbündel** über X ist eine stetige, surjektive Abbildung $\pi: E \to X$, wobei für jedes $x \in X$ die Faser $E_x := \pi^{-1}(\{x\})$ mit einer n-dimensionalen \mathbb{R} -Vektorraumstruktur versehen ist, so dass gilt:

 (\star) Für alle $x \in X$ gibt es eine offene Umgebung $U \subseteq X$ von x und einen Homöomorphismus

$$f: \pi^{-1}(U) \xrightarrow{\approx} U \times \mathbb{R}^n$$
,

sodass für jedes $y\in U$ $g_y:=f\big|_{E_y}:E_y\to\{y\}\times\mathbb{R}^n$ ein \mathbb{R} -Vektorraumisomorphismus ist.

Oft sagt man für (\star) auch, dass E lokal trivial ist. Das Paar (f, U) heißt dann **Bündelkarte** für E.

19.2. Beispiel

Sei $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$, f(v) = -v. Dann ist der Abbildungstorus von f (vgl. Beispiel 2.10 (v)) T(f) ein ein 1-dimensionales Vektorraumbündel über S^1 , denn T(f) ist wieder das Möbiusband und als Vektorraumbündel nicht trivial, da $T(f) \ncong S^1 \times \mathbb{R}$.

19.3. Definition

Seien E und E' Vektorraumbündel über X und X'. Sei $f:X\to X'$ stetig. Eine **lineare Abbildung über** f ist eine stetige Abbildung $F:E\to E'$, so dass

$$\begin{array}{ccc} & E \stackrel{F}{\longrightarrow} E' \\ \text{(i)} & \bigvee_{\pi} & \bigvee_{\pi'} \text{ kommutiert.} \\ & X \stackrel{f}{\longrightarrow} X' \end{array}$$

(ii)
$$\forall x \in X \text{ ist } F_x := F\big|_{E_x} : E_x \to E'_{f(x)} \mathbb{R}$$
-linear.

Warnung

 $\operatorname{Im} F$ und $\ker F$ sind im Allgemeinen keine Vektorraumbündel! (F ist im Allgemeinen nicht linear)

19.4. Definition

Sei E ein Vektorraumbündel über X. Ein stetiger **Schnitt** von E ist eine stetige Abbildung $s:X\to E$ mit $\pi\circ s=\mathrm{id}_X$.

19.5. Definition

Sei M eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit. Das **Tangentialbündel** von M ist

$$TM := \bigsqcup_{x \in M} T_x M.$$

Wir werden im Folgenden eine Topologie auf TM konstruieren, sodass TM mit der kanonischen Projektion $\pi:TM\to M$ ein Vektorbündel ist.



19.6. Definition

Sei M eine C^∞ -Mannigfaltigkeit. Sei $M\supseteq U\xrightarrow{h} V\subseteq \mathbb{R}^n$ eine C^∞ -Karte von M. Dann heißt $Th:TU\to V\times \mathbb{R}^n$ mit

$$Th(v) = \Big(h\big(\pi(v)\big), T_{\pi(v)}h(v)\Big)$$

die von h induzierte Bündelkarte von TM.

19.7. Bemerkung

Seien $M\supseteq U_i\xrightarrow{h_i}V_i\subseteq\mathbb{R}^n$, i=0,1 zwei C^∞ -Karten von M. Dann ist der **Bündelkartenwechsel** zwischen den Bündelkarten Th_0 und Th_1

$$Th_1 \circ (Th_0)^{-1} : h_0(U_0 \cap U_1) \times \mathbb{R}^n \longrightarrow h_1(U_0 \cap U_1) \times \mathbb{R}^n$$

gegeben durch $(x,v)\mapsto \Big(h_1\big(h_0^{-1}(x)\big), \mathrm{D}(h_1\circ h_0^{-1})_x(v)\Big)$. Insbesondere ist der Bündelkartenwechsel stetig und sogar C^∞ .

19.8. Proposition

Sei M eine C^{∞} -Mannigfaltigkeit.

- a) $\mathcal{U}:=\left\{(Th)^{-1}(W)\,\middle|\, h:U\to V \text{ Karten für } M,W\subseteq V\times\mathbb{R}^n \text{ offen}\right\}$ ist die Basis einer Topologie auf TM.
- b) Mit dieser Topologie ist TM ein Vektorraumbündel.

Beweis (grobe Skizze)

- (i) Folgt aus der Stetigkeit der Bündelkartenwechsel.
- (ii) Die Bündelkarten liefern die lokale Trivialität.

19.9. Bemerkung

- Ist $\varphi:M\to N$ eine C^∞ -Abbildung, so ist $T\varphi:TM\to TN$ mit $T\varphi(v):=\left(T_{\pi(v)}\varphi\right)(v)$ eine lineare Abbildung über φ .
- Schnitte des Tangentialbündels heißen **Vektorfelder**. Ein C^{∞} -Vektorfeld ist ein Vektorfeld $s:M\to TM$, so dass $Th\circ s\big|_U:U\to V\times\mathbb{R}^n$ für jede C^{∞} -Karte $h:U\to V$ von M eine C^{∞} -Abbildung ist.

19. Das Tangentialbündel 63



A. Anhang

A.1. Ausführlicher Beweis zu Lemma 4.4

Sei X ein Hausdorffraum. Dann ist X genau dann kompakt, wenn gilt: Hat eine Familie $\mathcal A$ von abgeschlossenen Teilmengen von X die endliche Durchschnittseigenschaft, so gilt

$$\bigcap_{A \in \mathcal{A}} A \neq \emptyset.$$

Beweis

" \Rightarrow ": Sei X kompakt und sei $\mathcal A$ eine Familie von abgeschlossenen Mengen mit der endlichen Durchschnittseigenschaft. Angenommen $\bigcap_{A\in\mathcal A}A=\emptyset$. Dann gilt

$$X = X \setminus \bigcap_{A \in \mathcal{A}} A = \bigcup_{A \in \mathcal{A}} X \setminus A.$$

Nun ist $\mathcal{U}:=\{X\setminus A\,|\,A\in\mathcal{A}\}$ eine offene Überdeckung von X und da X kompakt ist, existiert $\mathcal{A}_0\subset\mathcal{A}$ endlich, sodass

$$X = \bigcup_{A \in \mathcal{A}_0} X \setminus A = X \setminus \bigcap_{\substack{A \in \mathcal{A}_0 \\ \neq \emptyset}} A \quad \not \downarrow$$

" \Leftarrow ": Sei nun $\mathcal{U} = \{U_i\}_{i \in I}$ eine offene Überdeckung von X. Angenommen für jede endliche Teilmenge $J \subseteq I$ gilt $X \neq \bigcup_{i \in J} U_i$. Betrachte nun $\mathcal{A} = \{X \setminus U_i\}_{i \in I}$. Dann gilt nach Annahme

$$\bigcap_{i \in J} X \setminus U_i = X \setminus \bigcup_{i \in J} U_i \neq \emptyset.$$

Also hat $\mathcal A$ die endliche Durchschnittseigenschaft. Nach Vorraussetzung gilt dann

$$\emptyset \neq \bigcap_{i \in I} X \setminus U_i = X \setminus \bigcup_{i \in I} U_i \quad \not \downarrow$$

A.2. Blatt 3, Aufgabe 4

Diese Übungsaufgabe ist zentral für den Beweis des Hauptsatzes der Algebra in 11.11.

Sei $p(x)=x^n+a_{n-1}x^{n-1}+\ldots+a_1x+a_0$ mit $n\in\mathbb{N}_0$ ein Polynom mit Koeffizienten $a_i\in\mathbb{C}$, dass keine Nullstelle in \mathbb{C} besitzt. Sei $S^1=\{z\in\mathbb{C}\ |\ |z|=1\}$.

- (a) $f:S^1\to S^1$ gegeben durch $f(z)=\frac{p(z)}{|p(z)|}$ ist wohldefiniert und homotop zu einer konstanten Abbildung.
- (b) f ist homotop zur Abbildung $g_n: S^1 \to S^1$ mit $g_n(z) = z^n$.

Beweis

(a) Wohldefiniertheit: Sei $z \in S^1$ beliebig. Dann gilt

$$\left| \frac{p(z)}{|p(z)|} \right| = \frac{1}{|p(z)|} \cdot |p(z)| = 1,$$

also ist $f(z) \in S^1$.

A. Anhang 65

Homotop zu einer konstanten Abbildung: Definiere $f_t:S^1 \to S^1$ für $t \in [0,1]$ durch

$$f_t(z) = \frac{p(t \cdot z)}{|p(t \cdot z)|}$$

Dies ist mit der gleichen Begründung wie oben wohldefiniert. Außerdem ist $f_0(z)=\frac{a_0}{|a_0|}\in S^1$ konstant und $f_1(z)=\frac{p(z)}{|p(z)|}=f(z)$. Definiere nun $H:S^1\times [0,1]\to S^1$ durch $H(x,t):=f_t(x)$. Dann ist H stetig, da Polynome und |.|, sowie Multiplikation stetig sind. H ist die gesuchte Homotopie.

(b) Sei $h:S^1 imes [0,1] o\mathbb C$ gegeben durch $h(z,t)=z^n+\sum_{k=0}^{n-1}a_kz^kt^{n-k}$. Dann gilt $h(z,0)=z^n\neq 0$, da $z\in S^1$. Für $t\neq 0$ gilt nun

$$h(z,t) = 0 \iff \frac{h(z,t)}{t^n} = 0 \iff \frac{z^n}{t^n} + \sum_{k=0}^{n-1} a_k \frac{z^k}{t^k} = 0 \iff p\left(\frac{z}{t}\right) = 0.$$

Aber nach Vorraussetzung gilt $p\left(\frac{z}{t}\right) \neq 0$. Also $h(z,t) \neq 0$ für alle $t \in [0,1]$. Definiere nun $H: S^1 \times [0,1] \to S^1$ durch $H(z,t) = \frac{h(z,t)}{|h(z,t)|}$. Wie eben gezeigt, ist dies wohldefiniert und offensichtlich stetig. Da

$$H(z,0) = \frac{z^n}{|z^n|} = z^n \quad \text{ und } \quad H(z,1) = \frac{h(z,1)}{|h(z,1)|} = \frac{p(z)}{|p(z)|} = f(z)$$

ist H die gesuchte Homotopie.

A.3. Blatt 10, Aufgabe 3

Diese Übungsaufgabe lieferte den Beweis zu 14.8.

Sei $p: \overline{X} \to X$ eine Überlagerung. Seien $\overline{x}_0 \in \overline{X}$ und $x_0 = p(\overline{x}_0)$ Basispunkte. Dann ist die induzierte Abbildung $\pi_n(p): \pi_n(\overline{X}, \overline{x}_0) \to \pi_n(X, x_0)$ ein Isomorphismus für alle $n \geqslant 2$.

Beweis

Als Überlagerung ist p stetig, also ist $\pi_n(p)$ ein Gruppenhomomorphismus nach Proposition 14.6 (d).

Surjektivität: Sei $[\omega] \in \pi_n(X, x_0)$, also $\omega : I^n \to X$ mit $\omega(\partial I^n) = \{x_0\}$. Betrachte ω nun als Abbildung $I^{n-1} \times [0, 1] \to X$:

$$I^{n-1} \times \{0\} \xrightarrow{\operatorname{const}_{\overline{x}_0}} \overline{X}$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow^p$$

$$I^{n-1} \times I \xrightarrow{\omega} X$$

 $\mathrm{const}_{\overline{x}_0}: I^{n-1} \times \{0\}$ ist eine Hebung von $\omega\big|_{I^{n-1} \times \{0\}} \equiv x_0$. Nach dem Homotopiehebungssatz (10.8) existiert eine Hebung $\overline{\omega}: I^{n-1} \times I \to \overline{X}$ von ω mit $\overline{\omega}\big|_{I^{n-1} \times \{0\}} \equiv \overline{x}_0$. Also gilt

$$p \circ \overline{\omega}|_{\partial I^n} = \omega|_{\partial I^n} \equiv x_0 \implies \overline{\omega}|_{\partial I^n} \in p^{-1}(\{x_0\}).$$

Da $p^{-1}(\{x_0\})$ diskret und ∂I^n für $n\geqslant 2$ zusammenhängend ist, muss $\overline{\omega}\big|_{\partial I^n}$ konstant sein. Da $\overline{\omega}\big|_{I^{n-1}\times\{0\}}\equiv \overline{x}_0$ gilt, folgt somit $\overline{\omega}(\partial I^n)=\{\overline{x}_0\}$. Also ist $[\overline{\omega}]\in\pi_n(\overline{X},\overline{x}_0)$ und weiter gilt

$$\pi_n(p)([\overline{\omega}]) = [p \circ \overline{\omega}] = [\omega] \in \pi_n(X, x_0).$$

A. Anhang



Injektivität: Sei $[\omega] \in \ker \pi_n(p)$, also $[p \circ \omega] = [c_{x_0}]$. Es existiert also eine Homotopie H relativ ∂I^n zwischen $p \circ \omega$ und c_{x_0} . Offensichtlich ist ω eine Hebung von $p \circ \omega$. Mit dem Homotopiehebungssatz erhalten wir eine Hebung \overline{H} von H mit $\overline{H}(-,0) = \omega$. Weiter wissen wir, dass

$$\overline{H}\big|_{\partial I^n\times [0,1]}\in p^{-1}(\{x_0\})\quad \text{ und }\quad \overline{H}\big|_{I^n\times \{1\}}\in p^{-1}(\{x_0\})$$

gelten muss, da $H=\underline{p}\circ\overline{H}$ und $H(-,1)=c_{x_0}\equiv x_0$. Mit dem gleichen Argument wie oben folgt, dass $\overline{H}\big|_{\partial I^n\times[0,1]}$ und $\overline{H}\big|_{I^n\times\{1\}}$ konstant sind. Für $z\in\partial I^n$ gilt nun

$$\overline{H}(z,0) = \omega(z) = \overline{x}_0.$$

Da $\partial I^n imes [0,1] \cap I^n imes \{1\}
eq \emptyset$, muss also auch $\overline{H}(-,1) \equiv \overline{x}_0$ gelten. Damit folgt $[\omega] = [c_{x_0}]$. \square

A. Anhang



Index

Die Seitenzahlen sind mit Hyperlinks zu den enthomöomorph, 3 sprechenden Seiten versehen, also anklickbar 🖒 Homöomorphismus, 3 immer wieder in, 13 Abbildungstorus, 8 induzierte Abbildung, 33 abgeschlossen, 2 Innere, 4 Abschluss, 4 Isometrie, 2 Algebra, 19 Atlas, 48 Karte, 48 glatter, 48 Kartengebiet, 48 maximaler, 49 Kartenwechsel, 48 Kleinsche Flasche, 38 Bahn, 37 Kodimension, 50 Basis der Topologie, 3 kompakt, 11 Basispunkt, 27, 29 Kompaktifizierung, 16 Bündelkarte, 62 Kompositionsweg, 28 induzierte Bündelkarte, 63 kritischer Wert, 53 Bündelkartenwechsel, 63 lokal trivial, 62 C^{∞} =Abbildung, 49 lokalkompakt, 16 Decktransformation, 39 Metrik, 1 diffeomorph, 49 diskrete, 1 Diffeomorphismen, 49 metrischer Raum, 1 Differential, 51 metrisierbar, 23 Differenzierbarkeit, 49 Netz. 9 eigentliche Abbildung, 18 Konvergenz, 9 Einbettung, 50 universell, 13 Einpunktkompaktifizierung, EPK, 17 Norm, 1 endliche Durchschnittseigenschaft, 11 offen, 2 Faser, 45 offene Überdeckung, 11 Faserung, 45 Fundamentalgruppe, 29, 43 p-adischer Betrag, 1 parallelisierbar, 58 gerichtete Menge, 9 Polnischer Kreis, 25 Grenzwert, 9 Produkttopologie, 6 punktierte Abbildung, 33 Hausdorffraum, 5 normal, 23 Quotiententopologie, 7 hausdorffsch, 5 Hebung, 31 Rand, 4 homotop, 7 Rang, 51 punktiert, 33 reell projektive Raum, 8 Homotopie, 7, 43 regulär, 52 mit festen Endpunkten, 27 regulärer Wert, 52 Homotopie-Inverse, 33 Schleife, 27 Homotopieklassen, 27 homotopieäquivalent, 33 schließlich in, 13

Index A



```
Schnitt, 62
Spurtopologie, 6
stetig, 2
Tangentialabbildung, 60
Tangentialbündel, 58, 62
Tangentialraum, 59
    einer Untermannigfaltigkeit, 58
Teilnetz, 10
Teilüberdeckung, 11
Topologie, 2
    diskrete, 2
    grobe, 2
    koendliche, 2
Topologie der gleichmäßigen Konvergenz, 4
Topologie der punktweisen Konvergenz, 4
topologische Mannigfaltigkeit, 5
topologischer Raum, 2
    lokal wegzusammenhängend, 25
    lokal zusammenhängend, 25
    einfach zusammenhängend, 27
    punktiert, 33
    wegzusammenhängend, 25
    zusammenhängend, 25
Tubenumgebung, 55
Umgebung, 4
    elementare Umgebung, 31
    offene Umgebung, 4
Untermannigfaltigkeit, 50
Vektorfelder, 63
Vektorraumbündel, 62
verschwindende Funktion, 19
Weg, 25
Windungszahl, 30
Wirkung, 37
    eigentlich diskontinuierlich, 37
    freie Wirkung, 37
zusammenziehbar, 33
zweites Abzählbarkeitsaxiom, 3
Überlagerung, 31
    normal, 39
    universell, 42
```

B



Abbildungsverzeichnis

1.	Der Torus T^2	7
2.	Möbius-Band	8
3.	Der Polnische Kreis und eine nicht wegzusammenhängende Teilmenge davon	26
4.	Homotopie relativ $\{0,1\}$	27
5.	Funktion φ aus dem Beweis zu 9.8	28
6.	Schleife ω mit der Windungszahl 1	30
7.	Kontrahierbare Teilmenge des \mathbb{R}^2	34
8.	Konstruktion von F	35
9.	Kleinsche Flasche	38
10.	$\hbox{\rm Die Menge } J \hbox{\rm für } n=2$	46
11.	Die C^∞ -Mannigfaltigkeit S^2 mit dem Kartengebiet $U_{3,0}$	49
12.	Skizze einer Untermannigfaltigkeit N der Mannigfaltigkeit $M=\mathbb{R}^2$	50
13.	Höhenfunktion beim T^2 Torus	51
14.	Diagramm zur Definition des Ranges einer glatten Abbildung $f:N \to M$	51
15.	Die Funktionen ψ und φ_{ε} für $\varepsilon=1$	54
16.	Glockenfunktion $f_{arepsilon,r}$ für $\mathbb R$ und $\mathbb R^2$, wobei $arepsilon=1$, $r=1.5$	54

Abbildungsverzeichnis C