



Skript Differentialgeometrie I.

Mitschrift der Vorlesung "Differentialgeometrie I." von Frederik Witt

Jannes Bantje

14. Oktober 2014

Aktuelle Version verfügbar bei:



GitHub (inklusive Sourcecode) https://github.com/JaMeZ-B/latex-wwu♂



■ Bittorrent Sync B6WH2DISQ5QVYIRYIEZSF4ZR2IDVKPN3I

Vorwort — Mitarbeit am Skript

Dieses Dokument ist eine Mitschrift aus der Vorlesung "Differentialgeometrie I., WiSe 2014", gelesen von Frederik Witt. Der Inhalt entspricht weitestgehend dem Tafelanschrieb. Für die Korrektheit des Inhalts übernehme ich keinerlei Garantie! Für Bemerkungen und Korrekturen – und seien es nur Rechtschreibfehler – bin ich sehr dankbar. Korrekturen lassen sich prinzipiell auf drei Wegen einreichen:

- Persönliches Ansprechen in der Uni, Mails an ☑j.bantje@wwu.de (gerne auch mit annotieren PDFs)
- Direktes Mitarbeiten am Skript: Den Quellcode poste ich auf GitHub (siehe oben), also stehen vielfältige Möglichkeiten der Zusammenarbeit zur Verfügung: Zum Beispiel durch Kommentare am Code über die Website und die Kombination Fork + Pull Request. Wer sich verdient macht oder ein Skript zu einer Vorlesung, die ich nicht besuche, beisteuern will, dem gewähre ich gerne auch Schreibzugriff.

Beachten sollte man dabei, dass dazu ein Account bei github.com notwendig ist, der allerdings ohne Angabe von persönlichen Daten angelegt werden kann. Wer bei GitHub (bzw. dem zugrunde liegenden Open-Source-Programm "git") – verständlicherweise – Hilfe beim Einstieg braucht, dem helfe ich gerne weiter. Es gibt aber auch zahlreiche empfehlenswerte Tutorials im Internet.¹

• Indirektes Mitarbeiten: TFX-Dateien per Mail verschicken.

Dies ist nur dann sinnvoll, wenn man einen ganzen Abschnitt ändern möchte (zB. einen alternativen Beweis geben), da ich die Änderungen dann per Hand einbauen muss!

Vorlesungshomepage



https://wwwmath.uni-muenster.de/u/frederik.witt/diffgeoI.html

Über die Differentialgeometrie

- **1. Differentialgeometrie** Mannigfaltigkeiten ⇒ Differentialtopologie
- 2. Riemannsche Geometrie Längen und Winkel messen → Geodäte (lokal) kürzeste Verbindung zwischen 2 Punkten einer Mannigfaltigkeit.

Krümmung

Allgemeine Relativitätstheorie: Krümmung = Gravitation ist für solche Effekte verantwortlich

¹zB. https://try.github.io/levels/1/challenges/1♂, ist auf Englisch, aber dafür interaktives LearningByDoing



Inhaltsverzeichnis

1	Differenzierbare Mannigfaltigkeiten	1
	1.1 Untermannigfaltigkeiten	1
	1.1.1 Definition: Submersion, Immersion und Étale	1
	1.1.2 Bemerkung: Submersiv/immersiv/étale sind offene Bedingungen	1
	1.1.3 Satz über inverse Funktionen (inverse function theorem)	1
	1.1.4 Satz über implizite Funktionen (implicit function theorem)	1
	1.1.5 Satz (Normalenformen von Submersionen/Immersionen)	1
	1.1.6 Definition: Untermannigfaltigkeit	2
	1.1.7 Beispiele für Untermannigfaltigkeiten	2
In	lex	Δ
Α	bildungsverzeichnis	В

Inhaltsverzeichnis



1 Differenzierbare Mannigfaltigkeiten

Konvention: glatt = C^{∞} .

Wiederholung: Diffeomorphismus $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^n$ glatt, bijektiv und f^{-1} glatt.

1.1 Untermannigfaltigkeiten

1.1.1 Definition

Eine Abbildung $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ glatt heißt **Submersion/Immersion/Étale** in $x\in U$, falls $\mathrm{d}_x f:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ surjektiv/Injektiv/Isomorphismus ist. . f heißt schlechthin **Submersion/Immersion/Étale**, falls f Submersion/Immersion/Étale für alle $x\in U$ ist.

Insbesondere $n \ge m/n \le m/n = m$

1.1.2 Bemerkung

Submersiv/immersiv/étale sind offene Bedingungen, d.h. ist f Submersion/Immersion/Étale in x, so auch in einer hinreichend kleinen Umgebung von x (vergleiche auch Satz 15 unten)

1.1.3 Satz über inverse Funktionen (inverse function theorem)

Sei $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ étale in x. Dann existiert eine offene Menge $x\in V\subset U\subset\mathbb{R}^n$, sodass $f\big|_V$ ein Diffeomorphismus auf seinem Bild ist, d.h. $f\big|_V:V\xrightarrow{\sim} f(V)$ ist bijektiv und $f\big|_V$, $(f\big|_V)^{-1}$ glatt.

1.1.4 Satz über implizite Funktionen (implicit function theorem)

Sei $f:U\subset\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^n$ eine Submersion in 0 mit f(0)=0. Dann existiert eine glatte Funktion g auf einer Umgebung von $0\in\mathbb{R}^n$ mit Werten in \mathbb{R}^k , d.h.

$$g = g(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} g_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ g_k(x_1, \dots, x_n) \end{pmatrix}$$

mit

$$f(x_1, \dots, x_n, g_1(x_1, \dots, x_n), \dots, g_k(x_1, \dots, x_n)) = f(x, g(x)) = 0$$

1.1.5 Satz (Normalenformen von Submersionen/Immersionen)

- a) Sei $f:U\subseteq\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^n$ eine Submersion mit f(0)=0. Dann existiert ein Diffeomorphismus $\varphi:0\in V\subset\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^{n+k}$ mit $\varphi(V)\subset U$ und $f\circ\varphi(x_1,\ldots,x_{n+k})=(x_1,\ldots,x_n)=\pi_{\mathbb{R}^n}(x_1,\ldots,x_{n+k})$, d.h. modulo einer Diffeomorphismus ist jede Submersion äquivalent zu einer Projektion.
- b) Sei $f:U\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^{n+k}$ eine Immersion in 0, f(0)=0. Dann existiert ein Diffeomorphismus

$$\varphi: 0 \in V \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n+k}$$

 $\mathsf{mit}\ \varphi(0) = 0\ \mathsf{und}$

$$\varphi \circ f(x_1, \dots, x_n) = (x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0) = i(x_1, \dots, x_n)$$

d.h. modulo Diffeomorphismen ist f äquivalent zur kanonischen Einbettung von $\mathbb{R}^n \hookrightarrow \mathbb{R}^{n+k}$.



Beweis

(i) Wähle Koordinaten x_1,\ldots,x_n mit $\mathrm{d}_0f=(A\,B)$ mit $A\in\mathbb{R}^{n\times n}$, $B\in\mathbb{R}^{k\times n}$ mit $\det A\neq 0$. Definiere $F:U\subset\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^k\to\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^k$ durch $(p,q)\mapsto(f(p,q),q)$. Dann gilt

$$d_{(0,0)}F = \begin{pmatrix} d_0 f \\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix} \Longrightarrow \det d_0 F \neq 0$$

Mit 1.1.3 folgt: $\varphi = F^{-1}$ Diffeomorphismus um $0 \in \mathbb{R}^{n+k}$ herum.

(ii) Definiere $F: U \times \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k$. F(p,q) = f(p) + (0,q).

$$\mathbf{d}_{(0,0)}F = \begin{pmatrix} \mathbf{d}_0 f & 0\\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix},$$

 $\mathsf{also}\ \det \mathsf{d}_{(0,0)}F \neq 0. \Rightarrow \exists \varphi = F^{-1}\ \mathsf{um}\ 0\ \mathsf{mit}\ \varphi(f(p)) = \varphi \circ F(p,0) = (p,0) = i(p)$

Bemerkung

Durch Komposition mit Translationen können Submersionen/Immersionen mit F(x)=y (nicht notwendigerweise =0) behandelt werden.

1.1.6 Definition

 $M \subset \mathbb{R}^{n+k}$ heißt n-dimensionale **Untermannigfaltigkeit**, falls $\forall x \in M: \exists x \in U \subset \mathbb{R}^{n+k}$ Umgebung, sowie eine Submersion $f: U \to \mathbb{R}^k$ mit $U \cap M = f^{-1}(0)$.

1.1.7 Beispiele

(i) Die n-Sphäre $S^n:=\left\{x=(x_1,\dots,x_{n+1})\in\mathbb{R}^{n+1}\ \middle|\ |x|^2=1\right\}$ ist eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit des $\mathbb{R}^{n+1}.$ Definiere $f:\mathbb{R}^{n+1}\to\mathbb{R}$ durch $f(x_1,\dots,x_{n+1})=x_1^2+\dots+x_{n+1}^2-1.$ $\Rightarrow f^{-1}(0)=S^n$ nach Definition.

$$d_x f = (2x_1, \dots, 2x_{n+1}) : \mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}$$

Verallgemeinerung des n-dimensionalen Unterraumes



Index

Die Seitenzahlen sind mit Hyperlinks zu den entsprechenden Seiten versehen, also anklickbar

Immersion, 1

Sphäre, 2 Submersion, 1

Untermannigfaltigkeit, 2

Étale, 1

Index A



Abbildungsverzeichnis

B Abbildungsverzeichnis