

# Skript Differentialgeometrie I.

Mitschrift der Vorlesung "Differentialgeometrie I." von Frederik Witt

Arne Grauer

9. November 2014

## Aktuelle Version verfügbar bei:





**■ Bittorrent** Sync B6WH2DISQ5QVYIRYIEZSF4ZR2IDVKPN3I

## Vorwort — Mitarbeit am Skript

Dieses Dokument ist eine Mitschrift aus der Vorlesung "Differentialgeometrie I., WiSe 2014", gelesen von Frederik Witt. Der Inhalt entspricht weitestgehend dem Tafelanschrieb. Für die Korrektheit des Inhalts übernehme ich keinerlei Garantie! Für Bemerkungen und Korrekturen – und seien es nur Rechtschreibfehler – bin ich sehr dankbar. Korrekturen lassen sich prinzipiell auf drei Wegen einreichen:

- Persönliches Ansprechen in der Uni, Mails an ☑j.bantje@wwu.de (gerne auch mit annotieren PDFs)
- Direktes Mitarbeiten am Skript: Den Quellcode poste ich auf GitHub (siehe oben), also stehen vielfältige Möglichkeiten der Zusammenarbeit zur Verfügung: Zum Beispiel durch Kommentare am Code über die Website und die Kombination Fork + Pull Request. Wer sich verdient macht oder ein Skript zu einer Vorlesung, die ich nicht besuche, beisteuern will, dem gewähre ich gerne auch Schreibzugriff.

Beachten sollte man dabei, dass dazu ein Account bei github.com notwendig ist, der allerdings ohne Angabe von persönlichen Daten angelegt werden kann. Wer bei GitHub (bzw. dem zugrunde liegenden Open-Source-Programm "git") – verständlicherweise – Hilfe beim Einstieg braucht, dem helfe ich gerne weiter. Es gibt aber auch zahlreiche empfehlenswerte Tutorials im Internet.¹

• Indirektes Mitarbeiten: TEX-Dateien per Mail verschicken.

Dies ist nur dann sinnvoll, wenn man einen ganzen Abschnitt ändern möchte (zB. einen alternativen Beweis geben), da ich die Änderungen dann per Hand einbauen muss!

## Vorlesungshomepage



https://wwwmath.uni-muenster.de/u/frederik.witt/diffgeoI.html@

## Über die Differentialgeometrie

- **1. Differentialgeometrie** Mannigfaltigkeiten ⇒ Differentialtopologie
- 2. Riemannsche Geometrie Längen und Winkel messen → Geodäte (lokal) kürzeste Verbindung zwischen 2 Punkten einer Mannigfaltigkeit.

Krümmung

Allgemeine Relativitätstheorie: Krümmung = Gravitation ist für solche Effekte verantwortlich

¹zB. https://try.github.io/levels/1/challenges/1♂, ist auf Englisch, aber dafür interaktives LearningByDoing



## Inhaltsverzeichnis

1	Dif	ferenzi	erbare Mannigfaltigkeiten	1
			mannigfaltigkeiten	1
		1.1.1	Definition: Submersion, Immersion und Étale	1
		1.1.2	Bemerkung: Submersiv/immersiv/étale sind offene Bedingungen	1
		1.1.3	Satz über inverse Funktionen (inverse function theorem)	1
		1.1.4	Satz über implizite Funktionen (implicit function theorem)	1
		1.1.5	Satz (Normalenformen von Submersionen/Immersionen)	1
		1.1.6	Definition: Untermannigfaltigkeit	2
		1.1.7	Beispiele für Untermannigfaltigkeiten	2
		1.1.8	Bemerkung:	3
		1.1.9	Satz: lokale Parametrisierung von Untermannigfaltigkeiten	3
		1.1.10	Beispiele zur lokalen Parametrisierung	4
			Bemerkung	4
		1.1.12	Satz: Wechsel lok. Parametrisierungen	5
	1.2		kte Mannigfaltigkeit	5
		1.2.1	Definition: Karte und Atlas	5
		1.2.2	Definition: Abstrakte differenzierbare Mannigfaltigkeit	6
		1.2.3	Beispiele für differenzierbare Mannigfaltigkeiten	6
		1.2.3	Bemerkungen zu abstrakten Mannigfaltigkeiten	9
	1 2			9
	1.3		Abbildung	
		1.3.1	Definition: Glatte Funktionen zwischen zwei Mannigfaltigkeiten	9
		1.3.2	8	10
		1.3.3		10
		1.3.4	· ·	10
		1.3.5	Definition	11
		1.3.6	Theorem	11
		1.3.7	Whitney Theorem	11
		1.3.8		12
	1.4	Das Ta		12
		1.4.1		12
		1.4.2		 12
		1.4.3	<u> </u>	13
	1 5			13
	1.5	1.5.1	• •	13
		1.5.2	8	14
		1.5.3		14
		1.5.4	<b>6</b>	14
		1.5.5		14
		1.5.6		15
		1.5.7	Lemma	15
		1.5.8	Bemerkung	15
		1.5.9	Definition: Vektorbündel	16
		1.5.10	Beispiel	16
		1.5.11	Bemerkung	17
	1.6			 17
		1.6.1		- · 17
		1.6.2		17
	17		<u> </u>	18
	1.1			18
		1.1.1	DEHILION, VEKTONEIO	ı۸



	1.7.2	Bemerkung: Vektorraumstruktur des $\Gamma(E)$	18		
Index			Α		
Abbildungsverzeichnis					

**//**Inhaltsverzeichnis



## 1 Differenzierbare Mannigfaltigkeiten

Konvention: glatt =  $C^{\infty}$ .

Wiederholung: Diffeomorphismus  $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^n$  glatt, bijektiv und  $f^{-1}$  glatt.

### 1.1 Untermannigfaltigkeiten

#### 1.1.1 Definition

Eine Abbildung  $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  glatt heißt **Submersion/Immersion/Étale** in  $x\in U$ , falls  $\mathrm{d}_x f:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  surjektiv/injektiv/Isomorphismus ist. . f heißt schlechthin **Submersion/Immersion/Étale**, falls f Submersion/Immersion/Étale für alle  $x\in U$  ist.

Insbesondere  $n \ge m/n \le m/n = m$ 

### 1.1.2 Bemerkung

Submersiv/immersiv/étale sind offene Bedingungen, d.h. ist f Submersion/Immersion/Étale in x, so auch in einer hinreichend kleinen Umgebung von x (vergleiche auch Satz 15 unten)

### 1.1.3 Satz über inverse Funktionen (inverse function theorem)

Sei  $f:U\subseteq\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  étale in x. Dann existiert eine offene Menge  $x\in V\subset U\subset\mathbb{R}^n$ , sodass  $f\big|_V$  ein Diffeomorphismus auf seinem Bild ist, d.h.  $f\big|_V:V\xrightarrow{\sim} f(V)$  ist bijektiv und  $f\big|_V$ ,  $(f\big|_V)^{-1}$  glatt.

### 1.1.4 Satz über implizite Funktionen (implicit function theorem)

Sei  $f:U\subset\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^n$  eine Submersion in 0 mit f(0)=0. Dann existiert eine glatte Funktion g auf einer Umgebung von  $0\in\mathbb{R}^n$  mit Werten in  $\mathbb{R}^k$ , d.h.

$$g = g(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} g_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ g_k(x_1, \dots, x_n) \end{pmatrix}$$

mit

$$f(x_1, \dots, x_n, g_1(x_1, \dots, x_n), \dots, g_k(x_1, \dots, x_n)) = f(x, g(x)) = 0$$

### 1.1.5 Satz (Normalenformen von Submersionen/Immersionen)

- a) Sei  $f:U\subseteq\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^n$  eine Submersion mit f(0)=0. Dann existiert ein Diffeomorphismus  $\varphi:0\in V\subset\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^{n+k}$  mit  $\varphi(V)\subset U$  und  $f\circ\varphi(x_1,\ldots,x_{n+k})=(x_1,\ldots,x_n)=\pi_{\mathbb{R}^n}(x_1,\ldots,x_{n+k})$ , d.h. modulo einer Diffeomorphismus ist jede Submersion äquivalent zu einer Projektion.
- b) Sei  $f:U\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^{n+k}$  eine Immersion in  $0,\,f(0)=0.$  Dann existiert ein Diffeomorphismus

$$\varphi: 0 \in V \subset \mathbb{R}^{n+k} \to \mathbb{R}^{n+k}$$

 $\mathsf{mit}\ \varphi(0) = 0\ \mathsf{und}$ 

$$\varphi \circ f(x_1, \dots, x_n) = (x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0) = i(x_1, \dots, x_n)$$

d.h. modulo Diffeomorphismen ist f äquivalent zur kanonischen Einbettung von  $\mathbb{R}^n \hookrightarrow \mathbb{R}^{n+k}$ .



#### **Beweis**

(i) Wähle Koordinaten  $x_1,\ldots,x_n$  mit  $\mathrm{d}_0f=(A\,B)$  mit  $A\in\mathbb{R}^{n\times n}$ ,  $B\in\mathbb{R}^{k\times n}$  mit  $\det A\neq 0$ . Definiere  $F:U\subset\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^k\to\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^k$  durch  $(p,q)\mapsto(f(p,q),q)$ . Dann gilt

$$\mathrm{d}_{(0,0)}F = \begin{pmatrix} \mathrm{d}_0 f \\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix} \Longrightarrow \det \mathrm{d}_0 F \neq 0$$

Mit 1.1.3 folgt:  $\varphi = F^{-1}$  Diffeomorphismus um  $0 \in \mathbb{R}^{n+k}$  herum.

(ii) Definiere  $F: U \times \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k$ . F(p,q) = f(p) + (0,q).

$$\mathbf{d}_{(0,0)}F = \begin{pmatrix} \mathbf{d}_0 f & 0\\ 0 & \mathrm{id}_{k \times k} \end{pmatrix},$$

also  $\det d_{(0,0)}F \neq 0$ .  $\Rightarrow \exists \varphi = F^{-1} \text{ um } 0 \text{ mit } \varphi(f(p)) = \varphi \circ F(p,0) = (p,0) = i(p)$ 

#### Bemerkung

Durch Komposition mit Translationen können Submersionen/Immersionen mit F(x)=y (nicht notwendigerweise =0) behandelt werden.

### 1.1.6 Definition

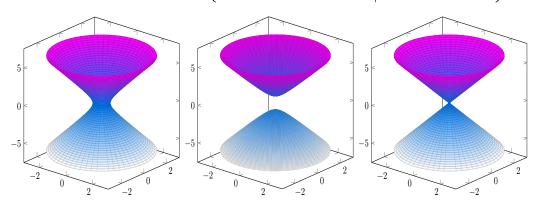
 $M \subset \mathbb{R}^{n+k}$  heißt n-dimensionale **Untermannigfaltigkeit**, falls  $\forall x \in M : \exists x \in U \subset \mathbb{R}^{n+k}$  Umgebung, sowie eine Submersion  $f: U \to \mathbb{R}^k$  mit  $U \cap M = f^{-1}(0)$ .

## 1.1.7 Beispiele

(i) Die n-Sphäre  $S^n:=\left\{x=(x_1,\dots,x_{n+1})\in\mathbb{R}^{n+1}\ \middle|\ |x|^2=1\right\}$  ist eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit des  $\mathbb{R}^{n+1}.$  Definiere  $f:\mathbb{R}^{n+1}\to\mathbb{R}$  durch  $f(x_1,\dots,x_{n+1})=x_1^2+\dots+x_{n+1}^2-1.$   $\Rightarrow f^{-1}(0)=S^n$  nach Definition.

$$d_x f = (2x_1, \dots, 2x_{n+1}) : \mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}$$

(ii) Die hyperbolischen Räume  $H^n_c:=\left\{x=(x_1,\ldots,x_{n+1})\in\mathbb{R}^{n+1}\ \middle|\ -x_1^2+\sum_{i=2}^{n+1}x_i^2=c\right\}$ 



**Abbildung 1:** hyperbolischer Raum für c>0, c<0, c=0

Sei  $f:\mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}$  definiert durch  $f_c(x)=-x_1^2+\sum_{i=2}^{n+1}x_i^2-c$ .  $\Rightarrow f$  ist glatt und  $f_c^{-1}(0)=H_c^n$ 

Es bleibt zu zeigen, das f eine Submersion ist.

$$d_x f = (-2x_1, 2x_2, \dots, 2x_{n+1}) : \mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}$$

Verallgemeinerung des **n**-dimensionalen Unterraumes



Es gilt  $d_x f(\nu) = 0 \forall \nu \in \mathbb{R}^{n+1} \Leftrightarrow x_i = 0 \ \forall i = 1, \dots, n+1.$ 

Das heißt  $\exists i: x_i \neq 0 \Rightarrow \mathrm{d}_x f$  Submersion, wobei  $\exists i: x_i \neq 0$  gilt, falls  $x \in H^n_c, c \neq 0$ . Also ist für  $c \neq 0$   $H^n_c$  eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit. Für c = 0 ist  $H^n_0 \setminus \{0\}$  eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit.

 $\text{(iii)} \ \ \mathsf{Der} \ n\text{-}\mathsf{Torus} \ T^n = \left\{ x = (x_1, x_2, \dots, x_{2n-1}, x_{2n}) \in \mathbb{R}^{2n} \ \middle| \ x_1^2 + x_2^2 = 1, \dots, x_{2n-1}^2 + x_{2n}^2 = 1 \right\}$ 

$$f: \mathbb{R}^{2n} \to \mathbb{R}, \ f(x) = \begin{pmatrix} x_1^2 + x_2^2 - 1 \\ \vdots \\ x_{2n-1}^2 + x_{2n}^2 - 1 \end{pmatrix}$$

 $\Rightarrow f$  glatt,  $f^{-1}(0) = T^n$ 

$$\mathbf{d}_x f = \begin{pmatrix} 2x_1 & 2x_2 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 2x_3 & 2x_4 & & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & & & 2x_{2n-1} & 2x_{2n} \end{pmatrix}$$

 $\Rightarrow d_x f$  ist eine Submersion.

(iv) Die orthogonale Gruppe  $O(n) \subset \mathbb{R}^{n \times n}$  ist eine Untermannigfaltigkeit der Dimension  $\frac{n(n-1)}{2}$ .

$$O(n) = \{ A \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid AA^T = id_{\mathbb{R}^n} = f^{-1}(0) \}, \ f(A) = AA^T - id_{\mathbb{R}^n}$$

Es gilt  $f(A)^T = A^{T^T} \cdot A^T - \mathrm{id}^T = AA^T - \mathrm{id} = f(A)$ . Also  $f: \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathrm{Sym}(\mathbb{R}^{n \times n}) = \{A \subseteq \mathbb{R}^{n \times n} \mid A^T = A\}$ .  $\Rightarrow f$  glatt,  $f^{-1}(0) = O(n)$ 

$$d_A f : \mathbb{R}^{n \times n} \to \text{Sym}(\mathbb{R}^{n \times n}), \ d_A f = HA^T + AH^T$$

Sei  $S \in \text{Sym}(\mathbb{R}^{n \times})$ . Setze  $H = \frac{SA}{2} \Rightarrow \mathrm{d}_A f(\frac{SA}{2}) = \frac{1}{2}(SAA^T + ASA^T) = \frac{1}{2}(S+S) = SAA^T + ASA^T$  is eine Untermannigfaltigkeit

### 1.1.8 Bemerkung

M kann von der Form  $M = f^{-1}(0)$  sein, f glatt, aber keine Submersion. Zum Beispiel

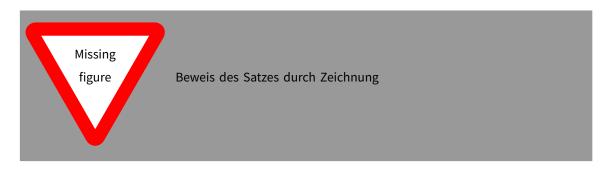
$$M = \{(x, x) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in \mathbb{R}\} = f^{-1}(0), \ f(x, y) = x^3 + y^3$$

### 1.1.9 Satz

Es sind äquivalent:

- (i)  $M^n \subset \mathbb{R}^{n+k}$  ist n-dim Untermannigfaltigkeit
- (ii)  $\forall x \in M^n \; \exists \; \mathsf{Umgebungen} \; U \; \mathsf{und} \; V \subset \mathbb{R}^{n+k} \; \mathsf{von} \; x \; \mathsf{und} \; 0, \; \mathsf{und} \; \mathsf{ein} \; \mathsf{Diffeomorphismus} \; \phi: U \to V \; \mathsf{mit} \; \phi(M \cap U) \to \underbrace{(\mathbb{R}^n \times \{0\} \cap V)}_{-\cdot W}$
- (iii)  $\forall x \in M^n \; \exists \; \text{Umgebungen} \; U \subset \mathbb{R}^{n+k} \; \text{und} \; W \subset \mathbb{R}^n$ , sowie eine glatte Abbildung  $g: W \to \mathbb{R}^{n+k}$ , sodass g ein Homöomorphismus von W auf  $M \cap U$  und eine Immersion ist. g nennt man eine **lokale Parametrisierung**





### 1.1.10 Beispiele

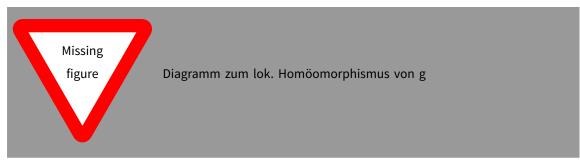
(i)  $\operatorname{Der} 2\operatorname{-Torus} T^2$  ist das  $\operatorname{Bild}$  von

$$g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \ g(x,y) = (\cos(x), \sin(x), \cos(y), \sin(y)) \subset T^2 \subset \mathbb{R}^4$$

g ist lokale Parametrisierung:

$$d_{(x,y)}g = \begin{pmatrix} -\sin(x) & 0\\ \cos(x) & 0\\ 0 & -\sin(x)\\ 0 & \cos(y) \end{pmatrix}$$

 $d_{(x,y)}g$  hat somit immer vollen Rang 2, also ist  $d_{(x,y)}g$  injektiv. Es folgt somit, dass g eine Immersion ist.



 $\hat{g}$  ist stetig (Quotiententopologie),  $\hat{g}$  bijektiv und  $T^2$  kompakt. Damit folgt, dass  $\hat{g}$  ein Homöomorphimus und somit g ein lokaler Homöomorphismus ist.

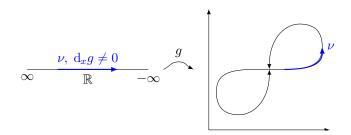
(ii) 
$$g:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3,\,g(x,y)=\big(\sin(x)\cos(y),\sin(x)\sin(y),\cos(x)\big)\in S^2\subset\mathbb{R}^3$$

g ist ein lokaler Homöomorphismus, jedoch ist  $\mathrm{d}_{(x,y)}$  nicht injektiv, das heißt keine lokale Parametrisierung nahe der Pole. Also müssen wir eine andere Parametrisierung wählen, zum Beispiel  $g(x,y)=(x,y,\sqrt{1-x^2-y^2})$ 

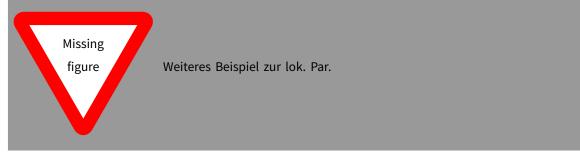
### 1.1.11 Bemerkung

(i) Betrachte:





g ist immersiv, hat aber keine Umkehrfunktion und ist somit kein Homöomophismus.



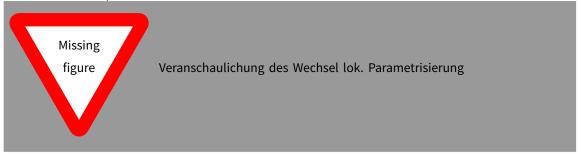
g ist keine lokale Parametrisierung, da g nicht immersiv in 0 ist.  $g(t)=\left(g_1(t),g_2(t)\right)\in\mathbb{R}^2\Rightarrow g_1^2(t)=g_2^3(t)\Rightarrow \mathrm{d}_0g=0$ 

### 1.1.12 Satz

Sei  $M^n$  eine n-dim glatte Untermannigfaltigkeit,  $x\in M$ , und seien  $U_1,U_2$  Umgebungen von x in  $\mathbb{R}^{k+n}$  mit lok. Parametrisierung  $g_1$  und  $g_2$  von  $U_1\cap M$  und  $U_2\cap M$  definiert auf  $\Omega_1$  und  $\Omega_2$  (das heißt  $g_i:\Omega_i\to\mathbb{R}^{n+k}$ ). Dann ist

$$g_2^{-1} \circ g_1 : \Omega_1 \cap g_1^{-1}(U_2) \xrightarrow{g_1} g_1(\Omega_1) \cap U_2 \xrightarrow{g_2^{-1}} \Omega_2 \cap g_2^{-1}(U_1)$$

ein  $C^{\infty}$ -Diffeomorphismus.



### Bemerkung

- $h:\Omega_1 \to \Omega_2$  Homöomorphismus, offene Menge in  $\Omega_1 \leftrightarrow$  offene Menge in  $\Omega_2$
- $\varphi:\Omega_1\to\Omega_2$  Diffeomorphismus, falls Homöom. und  $C^\infty(\Omega_1)\leftrightarrow C^\infty(\Omega_2)$

### 1.2 Abstrakte Mannigfaltigkeit

### 1.2.1 Definition

Sei M ein topologischer Raum. Ein **Atlas** ist eine Familie  $\{(U_i, \varphi_i)\}_i \in I$  mit



- (i)  $U_i \subset M$  offen,  $M = \bigcup_{i \in I} U_i$  ( $\{U_i\}$  offene Überdeckung)
- (ii)  $\{\varphi_i:U_i\to\Omega_i\subset\mathbb{R}^n\}$  ist eine Familie von Homöomorphismen mit:

$$U_{ij} = U_i \cap U_j \neq \emptyset$$
, dann ist  $\varphi_{ij} = \varphi_i \circ \varphi_i^{-1} : \varphi_j(U_{ij}) \to \varphi_i(U_{ij})$ 

ein  $C^{\infty}$ -Diffeomorphismus.

Ein Paar  $(U_i, \varphi_i)$  heißt **Karte** und  $\varphi_{ij}$  heißt Übergangsfunktion oder .

### 1.2.2 Definiton

Sei M ein topologischer Raum.

(i) Zwei Atlanten  $\mathcal{A}_1=\{(U_i,\varphi_i)\}_{i\in I}$  und  $\mathcal{A}_2=\{(V_j,\psi_j)\}_{j\in J}$  sind äquivalent, genau dann wenn  $\forall i\in I, j\in J \text{ mit } U_i\cap V_j\neq\emptyset$ 

$$\varphi_i \circ \psi_i^{-1} : \psi(U_i \cap V_j) \to \varphi(U_i \cap V_j)$$

ein  $C^{\infty}$ -Diffeomorphismus, das heißt die Vereinigung und  $\mathcal{A}_1 \cup \mathcal{A}_2$  ist wieder ein Atlas von M.

- (ii) **Diffenrenzierbare Struktur** auf M ist die Äquivalenzklasse eines Atlanten. Ein Hausdorffraum M mit einer differenzierbaren Struktur heißt (abstrakte) differenzierbare Mannigfaltigkeit oder Mannigfaltigkeit.
- (iii) Nehmen alle Karten eines Atlanten Werte in  $\mathbb{R}^n$  an, so heißt n die Dimension der Mannigfaltigkeit.

### 1.2.3 Beispiele

- (i)  $\mathbb{R}^n$  ist Mannigfaltigkeit der Dimension n, Atlas:  $\{\mathbb{R}^n, \mathrm{id}_{\mathbb{R}^n}\}$  und  $U \subset \mathbb{R}^n$  ist Mannigfaltigkeit der Dimension n, Atlas:  $\{U, \mathrm{id}_{\mathbb{R}^n} \mid_U \}$
- (ii) Untermannigfaltigkeit im Sinne von Abschnitt 1.1 sind abstrakte Mannigfaltigkeiten.
- (iii) Mannigfaltigkeit  $N\subset M$  ist eine Untermannigfaltigkeit von M, falls für alle  $y\in N$  eine Karte  $(U,\varphi)$  von M um y existiert, sodass  $\varphi(U\cap N)$  Untermannigfaltigkeit von  $\mathbb{R}^n$  im Sinne von Abschnitt 1.1 ist.

Dann gilt zum Beispiel  $U \overset{offen}{\subset} \mathbb{R}^n$  ist Untermannigfaltigkeit im "abstrakten" Sinne. Untermannigfaltigkeit  $N \subset \mathbb{R}^n$  im Sinne von 1.1 ist Untermannigfaltigkeit im abstrakten Sinne.

(iv) Die n-Sphäre, z.B n=1

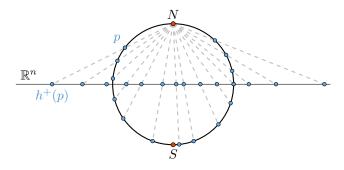


Abbildung 2: Stereografische Projektion



Allgemein: 
$$U_N = S^n \backslash \{N\}, \ U_S = S^n \backslash \{S\} \subset \mathbb{R}^{n+1}$$

$$\varphi_N: U_N \to \mathbb{R}^n, (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto \frac{1}{1 - x_{n+1}} (x_1, \dots, x_n)$$

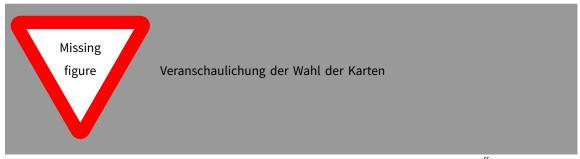
$$\varphi_S: U_S \to \mathbb{R}^n, (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto \frac{1}{1 + x_{n+1}} (x_1, \dots, x_n)$$

$$\varphi_S \circ \varphi_N^{-1}: \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \to \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \mapsto \frac{x}{\|x\|^2}$$

### Bemerkung

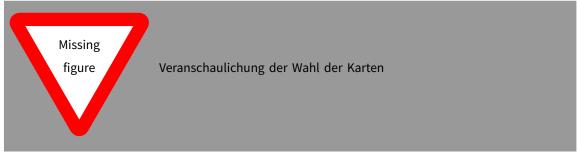
 $\{(S^n, \mathrm{id}_{\mathbb{R}^{n+1}}|_{S^n})\}$  ist kein Atlas, denn  $S^n$  ist nicht offen im  $\mathbb{R}^{n+1}$ .

(v) Der n-Torus  $T^n$ . Betrachte  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{C}^n, \ (x_1, \dots, x_n) \mapsto (\exp(ix_1), \dots, \exp(ix_n)) \in \underbrace{S^1 \times \dots \times S^1}_{n-\mathsf{mal}} \subset \mathbb{C} \times \dots \times \mathbb{C}$ , so folgt  $f(\mathbb{R}^n) = T^n$ 



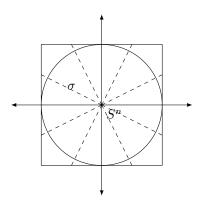
Schränke  $f|_{(a_1-\epsilon,a_1+\epsilon) imes... imes(a_n-\epsilon,a_n+\epsilon)}$  auf sein Bild ein.  $\varphi_a:=f^{-1}:f(I_a)\to I_a\stackrel{\text{offen}}{\subset}\mathbb{R}^n$ . Somit ist  $\{(U_a,\varphi_a)\}_{a\in\mathbb{R}^n}$  eine Familie von Karten, die  $T^n$  überdeckt. Es bleibt zu zeigen, dass  $\varphi_{ab}=\varphi_a\circ\varphi_b$  ein Diffeomorphismus ist, was wir an dieser Stelle dem Leser überlassen. Somit folgt, dass  $\{(U_a,\varphi_a)\}_{a\in\mathbb{R}^n}$  ein Atlas ist.

(vi) Betrachte den Hyperbolischen Raum  $H^n$ .



 $H^n$  ist eine Mannigfaltigkeit mit einer Karte, gegeben durch stereographische Projektion. Man sagt daher, dass  $H^n$  diffeomorph zu  $\mathbb{R}^n$ 

(vii) Würfel  $Q \subset \mathbb{R}^n$ 



**Abbildung 3:** Der Würfel Q ist keine Untermannigfaltigkeit des  $\mathbb{R}^n$ !

Q ist jedoch eine abstrakte Mannigfaltigkeit, denn Q ist ein Hausdorffraum und bijektiv zu  $S^n$  durch Projektion sigma. So ist  $\mathcal{A}:=\left\{\left(\sigma^{-1}(U_N),\varphi_N\circ\sigma\right),\left(\sigma^{-1}(U_S),\varphi_S\circ\sigma\right)\right\}$  ein Atlas, da  $\varphi_2\circ\varphi_1^{-1}=\varphi_S\circ\sigma\circ\sigma^{-1}\circ\varphi_N$  und somit ist Q eine abstrakte Mannigfaltigkeit.

(viii) Sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}, \ \mathbb{C}.$  So ist der **projektive Raum** 

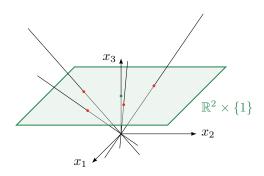
$$\begin{split} \mathbb{KP}^n = & \text{Menge der Ursprungsgraden in } \mathbb{K}^{n+1} \\ = & \mathbb{K}^{n+1} \backslash \{0\} /\!\!\sim, \ x,y \in \mathbb{K}^{n+1} \backslash \{0\} \text{ seien ""aquivalent}, \ x \sim y \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{K} \backslash \{0\} : x = \lambda y \\ = & \mathbb{K}^{n+1} \backslash \{0\} / \mathbb{K}^* \text{ wobei} \\ & [x] \in \mathbb{K}^{n+1} \backslash \{0\} / \mathbb{K}^* \mapsto < x >_{\mathbb{K}} \text{ lineare Erzeugnis von } x \text{ in } \mathbb{K}^{n+1} \end{split}$$

Wir schreiben  $[x]=[x_0:\ldots:x_n]$ , falls  $x=(x_0,\ldots,x_n)\in\mathbb{K}^{n+1}$ , "homogene Koordinaten".

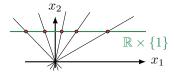
### Bemerkung

$$[x_0:\ldots:x_n]=[\lambda x_0:\ldots:\lambda x_n],\ \lambda\in\mathbb{K}^{n+1}$$

(1) Betrachte  $p: x \in \mathbb{K}^{n+1} \setminus \{0\} \mapsto [x] = p(x) \in \mathbb{K}^{n+1} \setminus \{0\} / \sim$  so folgt, dass  $\mathbb{KP}^n$  versehen mit der Quotiententopologie ein Hausdorff-Raum ist.



**Abbildung 4:** Der 2-dimensionale projektive Raum  $\mathbb{R}P^2$  (projektive Ebene)



**Abbildung 5:** Der eindimensionale projektive Raum  $\mathbb{R}P^1$ 



Aus Abbildung 3 bzw. 2 folgt somit  $\mathbb{RP}^n=\mathbb{R}\cup\{\infty\}\cong S^2$  und analog  $\mathbb{R}^2\cup\{N\}\cong S^2$ . Um zu zeigen, dass  $\mathbb{KP}^n$  eine abstrakte Mannigfaltigkeit ist, muss die Existenz eines Atlanten gezeigt werden. Betrachte  $U_i=\{[x_0:\ldots:x_n\:|\:\in\}\mathbb{KP}^n]x_i\neq 0.$  So folgt, dass  $\bigcup_{i=0}^n=\mathbb{KP}^n$ , da  $(0,\ldots,0)\not\in\mathbb{K}^{n+1}\setminus\{0\}$ , also  $\beta:[0:\ldots:0]$ . Da  $[x_0:\ldots:x_n]\in U_i\Rightarrow x_i\neq 0$ , ist  $\varphi_i:[x_0:\ldots:x_n]=[\frac{x_0}{x_i}:\ldots:\frac{x_n}{x_i}]\xrightarrow{\varphi_i}[\frac{x_0}{x_i}:\ldots:\frac{x_n}{x_i}]$  wohldefiniert. Es bleibt als Übung zu zeigen, dass  $\varphi_i\circ\varphi_j^{-1}$  ein Diffeomorphismus ist.

### 1.2.4 Bemerkung

- (i) Die Vereinigung aller äquivalenten Atlanten ist wieder ein Atlas, der sogenannte maximale Atlas (eindeutig bestimmt). In der Praxis arbeitet man mit konkreten Atlanten.
- (ii) Allgemein kann man  $C^p$ -Atlanten betrachten, das heißt  $\varphi_{ij}$   $C^p$ -Diffeomorphismen  $\to$   $C^p$ -Mannigfaltigkeiten. Ebenso kann man Karten mit allgemeinen Zielräumen betrachten, wo der Begriff der Differenzierbarkeit/Diffeomorphismus Sinn hat. Zum Beispiel Banach- und Hilbertraum  $\to$  Banach- und Hilbertmannigfaltigkeiten oder Frécheraum  $\to$  Fréchemannigfaltigkeiten.
- (iii) Sei M ein topologischer Raum mit differenzierbarer Struktur, so ist er nicht automatisch Hausdorff! Zum Beispiel

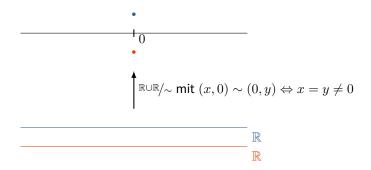


Abbildung 6: Beispiel einer Nichthaudorffmenge

Benutze Atlas  $\{(U_1 = \{(x,0) | x \in \mathbb{R}\}, id), (U_2 = \{(0,y) | y \in \mathbb{R}\}, id)\}$ . Dies ist ein Atlas, da  $U_1 \cap U_2 = M \setminus \{:\}$ .

- (iv) Wir nehmen künftig zwei zusätzliche Bedingungen für Mannigfaltigkeiten an:
  - (a) M zusammenhängend  $\rightarrow$  jede Mannigfaltigkeit hat wohldefinierte Dimension schreibe  $M^n$
  - (b) M erfüllt das 2. Abzählbarkeitsaxiom. Für uns:  $\exists$  abzählbarer Atlas.

### 1.3 Glatte Abbildung

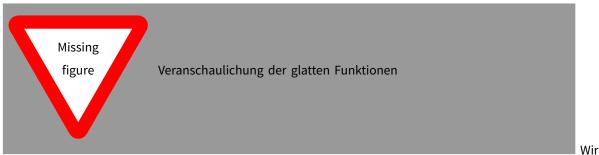
#### 1.3.1 Definition

Seien  $M^n$ ,  $N^m$  zwei Mannigfaltigkeiten und sei  $f:M^n\to N^m$  eine stetige Abbildung. Dann heißt f glatt, falls für alle x Karten  $(U,\varphi)\subset M$  und  $(V,\psi)\subset N$  um x beziehungsweise  $f^{-1}(x)$  existieren mit  $f(U)\subset V$  und

$$\psi \circ f \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \to \psi(V)$$

glatt ist. ("f in Karten gelesen ist glatt")





schreiben  $C^{\infty}(M,N) = \{f: M \to N \mid f \text{ glatt}\}$  und als Spezialfall  $C^{\infty}(M) = C^{\infty}(M,\mathbb{R})$ .

### 1.3.2 Bemerkung

Glattheit ist unabhängig von der Wahl der Karten! (→ Diffeomorphismusbedingung!)

#### 1.3.3 Definition

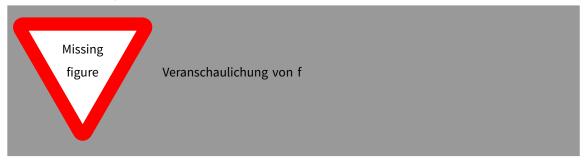
- (i) Eine glatte Abbildung  $f:M\to N$  heißt Submersion/Immersion/étale, falls für ein Paar (und damit alle Karten)  $\psi\circ f\circ \varphi^{-1}$  eine Submersion/Immersion/étale ist.
- (ii) f ist Diffeomorphismus zwischen M und N (M und N sind "diffeomorph"), falls f bijektiv ist und f sowie  $f^{-1}$  glatt ist.
- (iii)  $f:M\to N$  heißt Einbettung, falls f Immersion und Homöomorphismus auf sein Bild ist.

### 1.3.4 Beispiele

- (i) Wenn M eine Untermannigfaltigkeit des  $\mathbb{R}^{n+k}$ ,  $f:\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^m$  glatte Funktion, dann ist auch  $f|_M$  glatt.
  - $\{\mathbb{R}^n, \mathrm{id}\}$ ,  $\{\mathbb{R}^m, \mathrm{id}\} \Rightarrow f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$  glatt im Sinne von Definition  $1.3.1 \Leftrightarrow$  glatt im üblichen Sinne
  - $x\in M$ , Karte um  $x\colon \varphi: U\subset \mathbb{R}^{n+k}\underset{\text{Diffeo.}}{\to} V=\varphi(U)\subset \mathbb{R}^{n+k}$  mit  $\varphi(U\cap M)=U\cap (\mathbb{R}^n\times\{0\})$  (aus 1.1.9), so gilt

$$f\circ\varphi^{-1}:V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})\xrightarrow{\varphi^{-1}|_{V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})}\in C^\infty(\mathbb{R}^n,\mathbb{R}^{n+k})}M\cap U\xrightarrow{f\in C^\infty(\mathbb{R}^{n+k},\mathbb{R}^m)}\mathbb{R}^m$$

Somit folgt, dass  $f|_M$  glatt ist.



(ii)  $S^2$  ist diffeomorph zu  $\mathbb{CP}^1=\left\{ \text{Ursprungsgeraden in } \mathbb{C}^2 \right\}=\mathbb{C}\setminus \{0\}/\mathbb{C}^*$ . Definiere

$$f:S^2\subset\mathbb{R}^3\to\mathbb{CP}^1,\ (x,y,z)\mapsto\begin{cases}z\neq-1:\ [\frac{x+iy}{1+z}:1]\\z=-1:\ [1:0]\end{cases}$$



### Somit folgt

- (1) f ist bijektiv
- (2) Wir "lesen nun in Karten" (, wobei  $U_1 = \{z_1 : z_2 \mid z_2 \neq 0\} \stackrel{\psi_2}{\rightarrow} \frac{z_1}{z_2}$ :

$$\psi \circ f \circ \varphi_S^{-1}(x,y) = \psi_2[x + iy : 1] = x + iy \underset{\mathbb{C} \simeq \mathbb{R}}{=} (x,y)$$

Also ist  $\psi\circ f\circ \varphi_S^{-1}=\operatorname{id}$  und somit  $f|_{S^2\setminus\{S\}}$  ist  $C^\infty$  und  $f^{-1}$  auch  $C^\infty$ . Nun brauchen wie nur noch eine Karte um S!. Zum Beispiel  $\varphi_N$ . Hier  $\varphi_N(S)=(0,0)$ . Es gilt:

$$f\circ\varphi_N^{-1}(x,y) = \begin{cases} (x,y) \neq (0,0) : [\varphi_S\circ\varphi_N^{-1}(x,y) : 1 \stackrel{\mathbb{C}\cong\mathbb{R}}{=} [\frac{x+iy}{x^2+y^2} : 1] \in U_0] \\ [1:0] \in U_0 \end{cases}$$

Somit folgt:

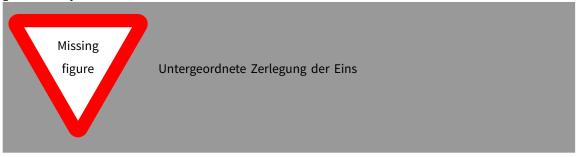
$$\psi_1\circ f\circ \varphi_N^{-1}(x,y)=\begin{cases} \frac{x^2+y^2}{x+iy}=x-iy\\ 0 \end{cases} = (x,-y) \text{ glatt}$$

#### 1.3.5 Definition

- (i) Eine Mannigfaltigkeit erfüllt das zweite Abzählbarkeitsaxiom, falls es einen abzählbaren Atlas besitzt.
- (ii) Sein  $M^n$  eine Mannigfaltigkeit. Eine Familie  $\{f_i:M\to\mathbb{R}\}$  glatter Funktionen heißt **Zerlegung der Eins**, falls
  - $\operatorname{supp} f_i = \overline{\{x \in M \, | \, f_i(x) \neq 0\}}$  "Träger von  $f_i$ " sind kompakt und bilden "lokal endliche Familie" (das heißt, sei  $K \subset M$  kompakt, so gilt  $\operatorname{supp} f_i \cap K = \emptyset$  außer für endlich viele  $i \in I$ )
  - $\forall x \sum_{i \in I} f_i(x) = 1$  (wohldefiniert, also  $\sum$  endlich, da lokal endlich)

### 1.3.6 Theorem

Sei  $\{U_i\}_{i\in I}$  eine Überdeckung von M. Ist M zweifach abzählbar, so existiert eine Zerlegung der Eins, die  $\mathcal U$  untergeordnet ist, das heißt  $\mathrm{supp}\, f_i \subset U_i$ . Dies ist nützlich um beliebig definierte Objekte zu globalen Objekten zu verkleben.



### 1.3.7 Whitney Theorem

Sei  $M^n$  eine zweifach abzählbare Mannigfaltigkeit. Dann existiert eine Einbettung  $f:M^n\to\mathbb{R}^{2n}$  von M (bzw. Immersion  $f:M^n\to\mathbb{R}^{2n-1}$ ) als Untermannigfaltigkeit von  $\mathbb{R}^{2n}$  (bzw.  $\mathbb{R}^{2n-1}$ )



### 1.3.8 Bemerkung

(i) Können jede "abstrakte" Mannigfaltigkit  $M^n$  als eine Untermannigfaltigkeit des  $\mathbb{R}^{2n-1}$  realisieren.

### Aber

Die Einbettung ist nicht kanonisch (oder "natürlich"), das heißt gewisse Eigenschaften der Untermannigfaltigkeit entstehen durch die Einbettung und sind keine intrinsische Einbettung von M!

(ii) Die Dimension 2n-1 des Bildraumes ist optimal im folgenden Sinne

 $\exists$  Mannigfaltigkeit  $M^n$ , die sich nicht in  $\mathbb{R}^N$  mit N < 2n-1 einbetten lassen.

### **Beweisskizze**

Wir nehmen an, das die Mannigfaltigkeit M kompakt ist. So folgt mit 1.3.5, das ein endlicher Atlas  $\{(U_i,\varphi_i:U_i\to\Omega_i\subset\mathbb{R}^n)\}_{i=1}^n$  mit untergeordneter Zerlegung der Eins  $\{f_i:M\to\mathbb{R}\}_{i=1}^n,\ \mathrm{supp}\ f_i\subset U_i$  existiert. Definiere  $\psi_i:M\to\mathbb{R}^n$  durch  $\psi_i(x)=\varphi_i(x)f_i(x)$ , so folgt  $\psi_i(x)\equiv 0$  für  $x\in U_i^c$  und  $\psi_i$  ist glatt. Dann definiert  $\psi:M\to\mathbb{R}^{nr+r},\ \psi(x)=(\psi_1(x),\dots,\psi_r(x),f_1(x),\dots,f_r(x))$  eine Einbettung. Von jetzt an ist  $M^n$  stets eine glatte zweifach abzählbare Mannigfaltigkeit.

### 1.4 Das Tangentialbündel einer Untermannigfaltigkeit

### 1.4.1 Definition

Sei  $M^n \subset \mathbb{R}^{n+k}$  eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit. Sei  $x \in M$ .  $v \in \mathbb{R}^{n+k}$  ist tangential an M in x, falls eine  $C^{\infty}$ -Abbildung  $c: 0 \in I \subset \mathbb{R} \to \mathbb{R}^{n+k}$  existiert mit

- $c(I) \subset M$
- c(0) = x
- c'(t) = v

### Notation

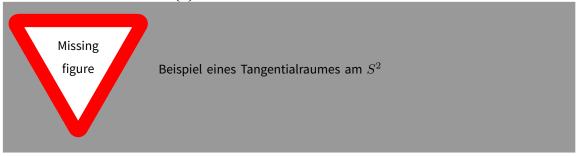
 $T_x M^n = \text{Menge der Tangentialvektoren } v \text{ in } x.$ 

### 1.4.2 Satz

 $T_x M^n$  ist ein n-dim Vektorraum $|_{\mathbb{R}} \cong \mathbb{R}^n$ 

#### **Beweis**

Sei M eine Untermannigfaltigkeit,  $x\in M$ , so existiert Umgebung  $U\subset\mathbb{R}^{n+k}$  offen,  $\varphi:U\to V\subset\mathbb{R}^{n+k}$  diffeomorph mit  $\varphi(U\cap M)=V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})$ . Sei  $c:I\to\mathbb{R}^{n+k}$  ein Weg mit  $c(I)\subset M\cap U$ , so ist  $\varphi\circ c$  ein Weg im  $V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})$ . Es folgt, dass  $T_xM\cong \mathrm{d}_{\varphi(x)}\varphi^{-1}(\mathbb{R}^n\times\{0\})$ , das heißt  $T_xM$  übernimmt die Vektorraumstruktur von  $\mathbb{R}^n\times\{0\}$ 





### 1.4.3 Satz

Sei  $M^n \subset \mathbb{R}^{n+k}$  eine Untermannigfaltigkeit der Dimension  $n, x \in M$  und  $U \subset \mathbb{R}^{n+k}$  offene Umgebung um x.

(i)  $U\cap M=f^{-1}(0)$  für  $f:\mathbb{R}^{n+k}\to\mathbb{R}^k$  eine Submersion, so ist  $T_xM^n=\ker\mathrm{d}_xf$ . Sei zum Beispiel  $M=S^2$ . So ist  $f(x,y,z)=x^2+y^2+z^2-1$  eine Submersion mit  $S^2=f^{-1}(0)$ . Betrachte nun den Tangentialraum am Nordpol N. Es gilt  $\mathrm{d}_Nf=(0,0,z):\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}$ , also gilt für den Tangentialraum:

$$T_N S^2 = \ker d_N f = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\}$$

- (ii) Sei  $\varphi:U\to V\subset\mathbb{R}^{n+k}$  ein Diffeomorphismus mit  $\varphi(U\cap M)=V\cap(\mathbb{R}^n\times\{0\})$ , dann ist  $T_xM=\mathrm{d}_{\varphi(x)}\varphi^{-1}(\mathbb{R}^n\times\{0\})$
- (iii) Ist  $(\Omega,g)$  eine Parametrisierung von  $U\cap M$ , so ist der Tangentialraum  $T_{g(y)}M=\mathrm{d}_yg(\mathbb{R}^n)$

#### **Beweis**

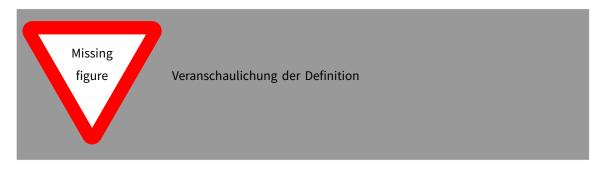
- (i) Sei  $v \in T_x M$ , das heißt  $v = c^(0)$ , c(0) = x. So gilt  $f \circ c(t) = 0$ , da  $c(t) \subset M \cap U = f^{-1}(0)$ . Somit folgt mit der Kettenregel, das  $d_{c(0)} f \circ c'(0) = d_x f(v) = 0$ . Also ist  $v \in \ker d_x f$  und es gilt  $T_x M \subset \ker d_x f$ . Da  $T_x M$  und  $\ker d_x f$  n-dimensional, folgt somit die Gleichheit.
- (ii) Siehe 1.4.2
- (iii) Sei  $\tilde{c} \subset \Omega$  eine Kurve,  $c := g \circ \tilde{c}$  Kurve durch  $c(0) = g(\tilde{c}(0)) \in M$ . So ist  $c'(0) = d_{\tilde{c}(0)}g(c'(0)) \in T_{c(0)}M$ . Also gilt  $d_yg(\mathbb{R}^n) \subset T_{g(y)}M$  und die Gleichheit folgt wie in (i) durch die Dimension.

### 1.5 Das Tangentialbündel einer abstrakten Mannigfaltigkeit

#### 1.5.1 Definition

Sei  $M^n$  eine abstrakte Mannigfaltigkeit,  $x\in M$ . Ein **Tangentialvektor** von M in x ist eine Äquivalenzklasse von Kurven  $\alpha:I\to M$  mit  $\alpha(0)=x$ . Dabei heißen  $\alpha:I\to M$  und  $\beta:J\to M$  äquivalent, falls eine Karte  $(U,\varphi)$  um x existiert mit

$$(\varphi \circ \alpha)'(0) = (\varphi \circ \beta)'(0)$$



#### Notation

 $T_xM = Raum der Tangentialvektoren$ 



### 1.5.2 Bemerkung

(i) Gilt die oben genannte Äquivalenzbedingung für eine Karte, dann gilt sie für alle.

#### **Beweis**

Sei  $(V, \psi)$  eine andere Karte. Es gilt

$$(\psi \circ \alpha)'(0) = (\psi \circ \varphi^{-1} \varphi \circ \alpha)'(0)$$

$$= d_{\varphi(\alpha(0))}(\psi \circ \varphi^{-1}) ((\varphi \circ \alpha)'(0))$$

$$= d_{\varphi(\beta(0))}(\psi \circ \varphi^{-1}) ((\varphi \circ \beta)'(0)) = (\psi \circ \beta)'(0)$$

(ii)  $T_xM$  ist n-dimensionaler Vektorraum $|_{\mathbb{R}}$ .

### **Beweis**

Sei  $(U,\varphi)$  eine Karte um x. Sei  $\Gamma_{(U,\varphi,x)}:T_xM\to\mathbb{R}^n$ ,  $[\alpha]_{\in T_xM}\mapsto (\varphi\circ\alpha)'(0)$ . Aus der Äquivalenzrelation folgt, das  $\Gamma$  wohldefiniert und bijektiv. Also können wir die Vektorraumstruktur auf  $T_xM$  durch  $\Gamma_{(U,\varphi,x)}$  erklären. Dies ist wohldefiniert, da  $\mathrm{d}_{\varphi(x)}(\psi\circ\varphi^{-1})$  für jede weitere Karte  $(V,\psi)$  um x ein linearer Isomorphismus ist. (Da  $\psi\circ\varphi^{-1}$  Diffeomorphismus.)

#### 1.5.3 Definition

Sei M eine Mannigfaltigkeit,  $x \in M$ ,  $(U, \varphi)$  und  $(V, \psi)$  zwei Karten um x. Seien  $u, v \in \mathbb{R}^n$ . Als Äquivalenzrelation ist definiert:

$$u \sim v \stackrel{\text{Def.}}{\Longleftrightarrow} v = d_{\varphi(x)}(\psi \circ \varphi^{-1})(u)$$

Ein **Tangentialvektor** in x auf M ist eine solche Äquivalenzklasse  $[(U, \varphi, u)]$ 



### 1.5.4 Bemerkung

Sei  $x \in M$ ,  $(U, \varphi)$  Karte um x. So ist

$$\Theta_{(U,\varphi,x)}: \underset{\in \varphi(x)+\mathbb{R}^n}{u} \to [(U,\varphi,u)] \in T_xM$$

eine Bijektion, die wohldefiniert  $VR|_{\mathbb{R}^n}$  auf  $T_xM$  induziert.

### 1.5.5 Definition

 $TM := \bigcup_{x \in M} T_x M$  ist das **Tangentialbündel** von M.



### 1.5.6 Theorem

 $TM^n$  trägt eine natürliche Differentialstruktur und hat die Dimension 2n. (Beweis benutzt 1.5.6)

#### **Beweis**

Definiere  $\pi:TM\to M,\ \xi\in T_xM\mapsto \pi(\xi)=x\in M$  "Fußpunkt".  $\pi$  ist surjektiv. Wir wollen nun 1.5.7 anwenden. Für Karte  $(U,\varphi)$  um  $x\in M$  definiere  $(\pi^{-1}(U),\Phi_{(U,\varphi)})$  durch

$$\Phi_{(U,\varphi)}(\xi) = (\varphi \circ \pi(\xi), \Theta^{-1}_{(U,\varphi,\pi(\xi))}(\xi))$$

Es gilt  $\bigcup_{(U,\varphi)} \pi^{-1}(U) = TM$  und  $\Phi_{(U,\varphi)}(\pi^{-1}(U)) = \varphi(U) \times \mathbb{R}^n \overset{\text{offen}}{\subset} \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$  ist eine Bijektion, da  $\Theta$  bijektiv.

Verifiziere (i) und (ii):

(i)

$$\underbrace{\Phi^{-1}_{(V,\psi)}(\underset{\in \varphi(v)}{a},v)}_{T_{\psi^{-1}(a)}M} = \Theta_{(V,\psi,\psi^{-1}(a))}(v) \xrightarrow{\Phi_{(V,\psi)}} \Big(\psi\big(\psi^{-1}(a)\big), \Theta^{-1}_{(V,\psi,\psi^{-1}(a))}\big(\Theta_{(V,\psi,\psi^{-1}(a))}(v)\big)\Big)$$

Berechne Übergangsfunktion:

$$\Phi_{(U,\varphi)} \circ \Phi_{(V,\psi)}^{-1}(a,v) = \Phi_{(U,\varphi)} \left( \Theta_{(V,\psi,\psi^{-1}(a))}(v) \right) = (\varphi \circ \psi^{-1}(a), \mathrm{d}_{\phi(a)}(\varphi \circ \psi^{-1})(v))$$

(Beachte hierbei, das  $T_{\varphi^{-1}(a)}\ni \left[(V,\psi,v)\right]=\left[(U,\varphi,\mathrm{d}_{\psi(a)}(\varphi\circ\psi^{-1})(v))\right]$ )

(ii) Seien  $\xi, \eta \in TM$ . Falls  $\pi(\xi) = \pi(\eta)$ , so sind  $\xi, \eta \in \pi^{-1}(U)$  für eine Karte um x. Falls  $\pi(\xi) = x, \ \pi(\eta) = y, \ x \neq y$ , so ist  $\xi \in \pi^{-1}(U), \ \eta \in \pi^{-1}(V)$  für Karten U, V von x, y mit  $U \cap V = \emptyset$ , (diese existieren, da M Hausdorff). Also  $\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V) = \emptyset$ .

### 1.5.7 Lemma

Sei M eine Menge mit Überdeckung  $\{U_i \subset M\}_{i \in I}$ , das heißt  $\bigcup_{i \in I} U_i = M$ . Seien für alle  $i \in I$   $\varphi_i : U_i \to \mathbb{R}^n$  Bijektionen mit offene Mengen  $\varphi(U_i) \subset \mathbb{R}^n$ . Falls

(i) 
$$\forall i, j \in I \ \varphi_i \circ \varphi_j^{-1}$$
 ist glatt

(ii) 
$$\forall x, y \in M$$
 gilt  $\exists i \in I \ x, y \in U_i$  oder  $\exists i, j \ \text{und} \ U_i \cap U_j = \emptyset \ \text{mit} \ x \in U_i \ \text{und} \ y \in U_j$ 

dann existiert eine eindeutig bestimmte Hausdorff-Topologie auf M und eine differenzierbare Struktur, für die  $\{U_i,\varphi_i\}$  ein Atlas ist.

#### **Beweis**

- (i) → Übergangsfunktion sind Diffeomorphismen
- (ii) → Hausdorff

Siehe auch O'Neill.

### 1.5.8 Bemerkung

Ist M eine sogenannte  $C^p$ -Mannigfaltigkeit, das heißt die Übergangsfunktionen sind  $C^p$ , so folgt mit dem Beweis von 1.5.6, das TM eine  $C^{p-1}$ .Mannigfaltigkeit ist.

TM ist ein spezielles Beispiel der folgenden Klasse an Mannigfaltigkeiten.

 $\Theta$  aus 1.5.4. Wieso genügt es nicht,  $\Phi$  als  $\Theta^{-1}$  zu erklären? Ich denke um zu gewährleisten, dass  $\Phi$  bijektiv ist.



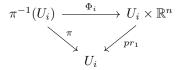
### 1.5.9 Definition

Seien E,B zwei Mannigfaltigkeiten und  $\pi:E\to B$  glatt.  $(E,B,\pi)$  heißt **Vektorbündel** vom Rang r über B, falls

- (i)  $\pi$  surjektiv
- (ii) Es existiert eine offene Überdeckung  $\{U_i\}_{i\in I}$  von B und Diffeomorphismen  $\Phi_i:\pi^{-1}(U_i)\to U_i\times\mathbb{R}^r$ , sodass  $\forall x\in U_i:\Phi_i(\pi^{-1}(x))=\{x\}\times\mathbb{R}^r$ .
- (iii) Die "Übergangsfunktionen"

$$\Phi_{ji} = \Phi_j \circ \Phi_i^{-1} : U_{ji} \times \mathbb{R}^r \to U_{ji} \times \mathbb{R}^r$$

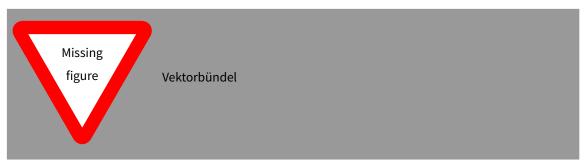
sind von der Form  $\Phi_{ji}(x,v)=(x,g_{ji}(x)v)$ , wobei  $g_{ji}:U_{ji}\to GL(r,R)$ , das heißt  $g_{ji}=\left((u_{kl}(x))_{k,l=1}^r\right)$ 



Insbesondere ist  $\Phi_{ji}(x,.):\mathbb{R}^r\to\mathbb{R}^r$  ein linearer Isomorphismus gegeben durch  $g_{ji}(x)\in GL(r,\mathbb{R})$ 

#### **Notation**

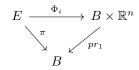
- E Totalraum
- ullet Basis
- $\pi^{-1}(x)$  Faser über x



### 1.5.10 Beispiel

(i) Sei M eine Mannigfaltigkeit.  $E=M^n\times\mathbb{R}^r\xrightarrow{\pi=pr_1}M$  surjektiv und glatt, so ist dies ein "triviales Bündel",  $\Phi:\pi^{-1}(M)=M^n\times\mathbb{R}^r\xrightarrow{\mathrm{id}}M^n\times\mathbb{R}^r, \ \Phi(x,.)=\mathrm{id}\in GL(r,\mathbb{R}).$  Allgemein sagen wir, das  $(E,\pi,B)$  trivial ist, falls ein Diffeomorphismus  $\Phi:E^r\to B\times R^r$  existiert mit

 $r = \mathit{Rang}\;\mathit{von}\;E$ 





kommutativ und  $\forall x \in B$  ist  $\Phi|_{\pi^{-1}(x)}$  ein linearer Isomorphismus.

(ii)  $TM \to M$  ist ein Vektorbündel vom Rang  $n = \dim M$ . Vegleiche dazu Karten  $\Phi_{(U,\varphi)}$  aus 1.5.5.

#### 1.5.11 Bemerkung

(i) Insbesondere gilt für alle  $x \in B$  ist  $\pi^{-1}(x)$  Faser über x ein r-dim  $VR|_{\mathbb{R}} \leadsto$  "Vektorbündel". So sei  $\xi, \eta \in \pi^{-1}(x) \simeq \mathbb{R}^r$ . Es gilt

$$\xi + \eta = \Phi^{-1} ( \underbrace{\Phi(\xi) + \Phi(\eta)}_{=(x,u)} )$$

$$= (x,u) = (x,v)$$

(ii) Ist B zusammenhängend, so ist E zusammenhängend. (Dies folgt aus der Tatsache das Fasern zusammenhängend sind und allgemeinen topologischen Argumenten.)

### 1.6 Das Differential einer glatten Abbildung

#### 1.6.1 Definition

Das **Differential** einer glatten Abbildung  $f: M \to N$  in  $x \in M$  ist definiert durch

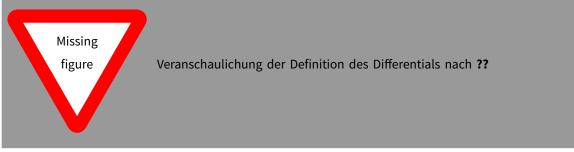
$$d_x: T_xM \to T_{f(x)}N, d_xf([(U,\varphi,u)]) = [(V,\psi,d_{\varphi(x)}(\psi \circ f \circ \varphi^{-1})(u))]$$

(kurz:  $d_x f(u) = v \in T_x N$  für Karten  $(U, \varphi)$  um x und  $(V, \psi)$  um f(x)) Dies ist wohldefiniert, denn sei  $(\tilde{U}, \tilde{\varphi}, \tilde{u}) \sim (U, \varphi, u)$ , so gilt mit der Kettenregel

$$d_{\tilde{\varphi}(x)}(\psi \circ f \circ \tilde{\varphi}^{-1})(\tilde{u}) = d_{\tilde{\varphi}(x)}(\psi \circ f \circ \tilde{\varphi}^{-1})(d_{\varphi(x)}(\tilde{\varphi} \circ \varphi^{-1})(u)) = d_{\varphi(x)}(\psi \circ f \circ \varphi^{-1})(u)$$

Genauso hängt das Bild nicht von  $\psi$  und  $\varphi$  ab, das heißt das Differential von f ist intrinsisch definiert.

### Definition des Differentials nach 1.5.1



Sei

 $f: M \to N$  glatt,  $[\alpha] \in T_x M$  im Sinne von 1.5.1, so gilt für das **Differential** 

$$d_x f([\alpha]) = [f \circ \alpha] \in T_{f(x)} N$$

### 1.6.2 Theorem

Seien  $f:M\to N$  und  $g:N\to P$  zwei glatte Abbildungen in  $x\in M$  bzw.  $f(x)\in N$ . Dann ist  $g\circ f:M\to P$  glatt in x und

$$d_x(g \circ f) = d_{f(x)}g \circ d_x f : T_x M \to T_{f(x)}N \to T_{(g \circ f)(x)}P$$

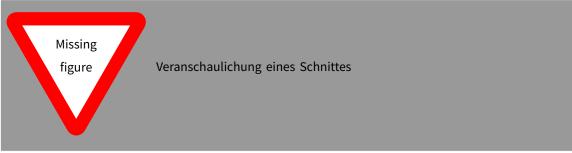
### **Beweis**

Übung



### 1.7 Vektorfelder

Sei  $E \xrightarrow{\pi} B$  ein Vektorbündel. Eine glatte Abbildung  $\sigma: M \to E$  heißt Schnitt von E, falls  $\pi \circ \sigma = \mathrm{id}_M$ .  $(\sigma:U\overset{\mathrm{offen}}{\subset}M o E$  glatt heißt lokaler Schnitt, falls  $\pi\circ\sigma=\mathrm{id}_U$ .)  $\Gamma(U,E)$  = Raum der lokalen Schnitte,  $\Gamma(M,E)=\Gamma(E)$  = Raum der (globalen) Schnitte.



### 1.7.1 Definition

Das X muss anders

Ein **Vektorfeld** X ist ein Schnitt von TM, das heißt  $X \in \Gamma(TM)(=:\mathcal{X}(M))$ 

### 1.7.2 Bemerkung

 $\Gamma(TM)$  (allgemein  $\Gamma(E)$  für E Vektorbündel) ist ein  $\mathbb{R}\text{-Vektorraum}.$  Es gilt

$$(X+Y)(x) := X(x) + Y(x) \in T_x M \xrightarrow{\pi} \{x\}$$



## Index

Die Seitenzahlen sind mit Hyperlinks zu den entsprechenden Seiten versehen, also anklickbar ♣

(abstrakte) differenzierbare Mannigfaltigkeit, 6

Atlas, 5

Diffenrenzierbare Struktur, 6

Immersion, 1

Karte, 6 Kartenwechsel, 6

lokale Parametrisierung, 3

projektive Raum, 8

Sphäre, 2 Submersion, 1

Tangentialbündel, 14 Tangentialvektor, 13, 14

Untermannigfaltigkeit, 2

Zerlegung der Eins, 11

Étale, 1

Index A



# Abbildungsverzeichnis

1	hyperbolischer Raum für $c>0$ , $c<0$ , $c=0$	2
2	Stereografische Projektion	6
3	Der Würfel $Q$ ist keine Untermannigfaltigkeit des $\mathbb{R}^n$ !	8
4	Der 2-dimensionale projektive Raum $\mathbb{R}P^2$ (projektive Ebene)	8
5	Der eindimensionale projektive Raum $\mathbb{R}P^1$	8
6	Beispiel einer Nichthaudorffmenge	9

**B** Abbildungsverzeichnis