너비 우선 탐색(BFS, Breadth-First Search)

너비 우선 탐색이란

루트 노드(혹은 다른 임의의 노드)에서 시작해서 <mark>인접한 노드를 먼저 탐색</mark>하는 방법

- 시작 정점으로부터 가까운 정점을 먼저 방문하고 멀리 떨어져 있는 정점을 나중에 방문하는 순회 방법이다.
- 즉, <mark>깊게(deep)</mark> 탐색하기 전에 <mark>넓게(wide)</mark> 탐색하는 것이다.
- 사용하는 경우: 두 노드 사이의 최단 경로 혹은 임의의 경로를 찾고 싶을 때 이 방법을 선택한다.
 - Ex) 지구상에 존재하는 모든 친구 관계를 그래프로 표현한 후 Ash와 Vanessa 사이에 존재하는 경로를 찾는 경우
 - 깊이 우선 탐색의 경우 모든 친구 관계를 다 살펴봐야 할지도 모른다.
 - 。 너비 우선 탐색의 경우 Ash와 가까운 관계부터 탐색
- 너비 우선 탐색(BFS)이 깊이 우선 탐색(DFS)보다 좀 더 복잡하다.

너비 우선 탐색(BFS)의 특징

- 직관적이지 않은 면이 있다.
 - BFS는 시작 노드에서 시작해서 거리에 따라 단계별로 탐색한다고 볼 수 있다.
- BFS는 재귀적으로 동작하지 않는다.
- 이 알고리즘을 구현할 때 가장 큰 차이점은, 그래프 탐색의 경우 **어떤 노드를 방문했었는지 여부를 반드시 검사** 해야 한다는 것이다.
 - 이를 검사하지 않을 경우 무한루프에 빠질 위험이 있다.
- BFS는 방문한 노드들을 차례로 저장한 후 꺼낼 수 있는 자료 구조인 큐(Queue)를 사용한다.
 - 즉, 선입선출(FIFO) 원칙으로 탐색
 - <mark>일반적으로 큐를 이용해서 반복적 형태로 구현하는 것이 가장 잘 동작한다</mark>.
- 'Prim', 'Dijkstra' 알고리즘과 유사하다.

BFS의 장점

- 1. 노드의 수가 적고 깊이가 얕은 경우 빠르게 동작할 수 있다.
- 2. 단순 검색 속도가 깊이 우선 탐색(DFS)보다 빠름
- 3.너비를 우선 탐색하기에 답이 되는 경로가 여러개인 경우에도 최단경로임을 보장한다.
- 4. 최단경로가 존재한다면 어느 한 경로가 무한히 깊어진다해도 최단경로를 반드시 찾을 수 있다.

BFS의 단점

- 1. 재귀호출의 DFS와는 달리 큐에 다음에 탐색할 정점들을 저장해야 하므로 <mark>저장공간이 많이 필요</mark>하다.
- 2. 노드의 수가 늘어나면 탐색해야하는 노드 또한 많아지기에 비현실적이다.

** 마인드

- 1. 탐색 시작 노드를 큐에 삽입한다.
- 2. 큐에서 노드를 꺼낸 뒤 해당 노드의 인접 노드 중 방문하지 않은 노드를 모두 큐에 삽입 후 방문 처리
- 3. 2번을 반복

간단한 bfs (queue) 구현

```
#include <vector>
#include <vector>
#include <queue>

using namespace std;

const int MAX = 500;
int n,m;
vector<int> v[MAX];
bool check_bfs[MAX];

void BFS(){
   queue<int> q; //Queue 생생
   q.push(0); //孟기 시작품 자장
   check_bfs[0] = true; //초기 방문 체크

while(!q.empty()){
   int current = q.front();
   q.pop();
   printf("%d ",current);

for(int i=0;i<v[current].size();i++){
   int next = v[current][i];
   if(!check_bfs[next]) {
      check_bfs[next] = true;
      q.push(next);
   }
}
```

```
int main() {
    scanf("%d %d",&n,&m);
    |
    for(int i=0;i<m;i++){
        int a,b;
        scanf("%d %d",&a,&b);

        v[a].push_back(b);
        v[b].push_back(a);
    }

BFS();
    return 0;
}</pre>
```