《最优化方法》1

一、填空题:	
1.最优化问题的数学模型一般为:	,其中
	束函数,可行域 D 可以表示
为,若	,
称 x * 为问题的局部最优解,若	,称x [*]
为问题的全局最优解。	
2. 设 $f(x) = 2x_1^2 + 2x_1x_2 - x_1 + 5x_2$,则其梯息	度为,海色矩阵
	· 处沿方向 d 的一阶方向导数为
,几何意义为	
方向导数为,几何意义为_	
3. 设严格凸二次规划形式为:	
$\min f(x) = 2x_1^2 + 2x_2^2 - 2x_1$	$-x_2$
$s.t. 2x_1 + x_2 \le 1$	
$x_1 \ge 0$	
$x_2 \ge 0$	
则其对偶规划为	•

4. 求解无约束最优化问题: $\min f(x), x \in \mathbb{R}^n$, 设 x^k 是不满足最优性条件的第 k 步迭代点,则:

用最速下降法求解时,搜索方向 d^k =_____

用 Newton 法求解时,搜索方向 d^k=_____

用共轭梯度法求解时,搜索方向 d^k=_____

- 二. (10 分) 简答题: 试设计求解无约束优化问题的一般下降算法。
- 三. (25 分) 计算题
 - 1. (10 分) 用一阶必要和充分条件求解如下无约束优化问题的最优解:

$$\min f(x) = 2x_1^3 - 3x_1^2 - 6x_1x_2(x_1 - x_2 - 1).$$

2. (15分)用约束问题局部解的一阶必要条件和二阶充分条件求约束问题:

min
$$f(x) = x_1 x_2$$

s.t. $c(x) = x_1^2 + x_2^2 - 1 = 0$

的最优解和相应的乘子。

四. 证明题(共33分)

1. (10 分) 设 $f(x) = \frac{1}{2}x^TGx + r^Tx + \delta$ 是正定二次函数,证明一维问题

$$\min \varphi(a) = f(x^k + ad^k)$$

的最优步长为
$$a_k = -\frac{\nabla f(x^k)^T d^k}{d^{k^T} G d^k}$$
.

2. (10 分) 证明凸规划

 $\min f(x), x \in D$ (其中 f(x) 为严格凸函数, \mathbf{D} 是凸集) 的最优解是唯一的

3. (13 分) 考虑不等式约束问题

min
$$f(x)$$

s.t. $c_i(x) \le 0, i \in I = \{1, 2, \dots, m\}$

其中 $f(x), c_i(x) (i \in I)$ 具有连续的偏导数,设 \bar{x} 是约束问题的可行点,若在 \bar{x} 处 d 满足

$$\nabla f(\overline{x})^T d < 0,$$

$$\nabla c_i(\overline{x})^T d < 0, i \in I(\overline{x})$$

则 d 是 x 处的可行下降方向。

《最优化方法》2

一、填空趣:	
1.最优化问题的数学模型一般为:	,其中
为	若,
称 x * 为问题的局部最优解,若 为问题的全局最优解。	,称x*
2. $\forall \mathbf{f}(\mathbf{x}) = x_1^2 + 2x_1x_2 - 10x_1 + 5x_2$,	则其梯度为, 海色矩阵

,几何意义为	
方向导数为,厂	L何意义为
	°
3. 设严格凸二次规划形式为:	
$\min f(x) = x_1^2$	
s.t. $x_1 + x_2$	≤1
$x_1 \ge 0$	
$x_2 \ge 0$	
则其对偶规划为	o
4. 求解无约束最优化问题: min f(x) 步迭代点,则:	$x \in \mathbb{R}^n$,设 x^k 是不满足最优性条件的第
步迭代点,则:	$d^k = \underline{\hspace{1cm}}$
步迭代点,则: 用最速下降法求解时,搜索方向	$d^{k} = \underline{\qquad \qquad }$ $d^{k} = \underline{\qquad \qquad }$
步迭代点,则: 用最速下降法求解时,搜索方向用 Newton 法求解时,搜索方向用 Newton 法求解时,搜索方向。用共轭梯度法求解时,搜索方向	$d^{k} = \underline{\qquad \qquad }$ $d^{k} = \underline{\qquad \qquad }$
步迭代点,则: 用最速下降法求解时,搜索方向用 Newton 法求解时,搜索方向用 共轭梯度法求解时,搜索方向用共轭梯度法求解时,搜索方向	$d^{k} =$ $d^{k} =$ $d^{k} =$

min $f(x) = 2x_1^3 - 3x_1^2 - 6x_1x_2(x_1 - x_2 - 1)$.

4. (15 分) 用约束问题局部解的一阶必要条件和二阶充分条件求解约束问题:

min
$$f(x) = \sum_{i=1}^{n} x_i^p$$

s.t. $c(x) = \sum_{i=1}^{n} x_i - a = 0$

其中p>1,a>0.

四. 证明题(共33分)

1. (10分)

设 $f(x) = \frac{1}{2}x^TGx + r^Tx + \delta$ 是正定二次函数,证明一维问题

$$\min \varphi(a) = f(x^k + ad^k)$$

的最优步长为 $a_k = -\frac{\nabla f(x^k)^T d^k}{d^{k^T} G d^k}$.

2. (23 分) 考虑如下规划问题

min
$$f(x), x \in \mathbb{R}^n$$

s.t. $c_i(x) \le 0, i = 1, 2, \dots, m$.

其中 $f(x),c_i(x)(i=1,\cdots,n)$ 是凸函数,证明:

- (1) (7分)上述规划为凸规划;
- (2) (8分) 上述规划的最优解集 R* 为凸集;
 - (3) (8分) 设 $f(x), c_i(x)$ ($i = 1, 2, \dots, n$) 有连续的一阶偏导数,若 x^* 是 KT 点,则 x^* 是上述凸规划问题的全局解。

《最优化方法》试题3

	填	宓	颞
`	7	_	/

1. 设 f(x) 是凸集	$S \subset R^n$ 上的 $-$	一阶	可微函数,	则 f(x) 是 S	上的凸函数
的一阶充要条件是	(),	当 n=2 时,	该充要条件	的几何意义
是 ();				

- 2. 设 f(x) 是凸集 R^n 上的二阶可微函数,则 f(x) 是 R^n 上的严格凸函数 () (填 '当'或'当且仅当')对任意 $x \in R^n$, $\nabla^2 f(x)$ 是 () 矩阵;
- 3. 已知规划问题 $\begin{cases} \min z = x_1^2 + x_2^2 x_1 x_2 2 x_1 3 x_2 \\ s.t. \quad -x_1 x_2 \ge -2 \\ -x_1 5 x_2 \ge -5 \quad x_1, x_2 \ge 0 \end{cases}$,则在点 $\bar{x} = (\frac{5}{6}, \frac{5}{6})^T$ 处的可行方向集为()。

二、选择题

1. 给定问题 $\begin{cases} \min f = (x_1 - 2)^2 + x_2^2 \\ s.t. - x_1 + x_2^2 \le 0 \\ x_1 - x_2 \le 0 \end{cases}$,则下列各点属于 K-T 点的是

()

A)
$$(0,0)^T$$
 B) $(1,1)^T$ C) $(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2})^T$ D) $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$

2. 下列函数中属于严格凸函数的是()

A)
$$f(x) = x_1^2 + 2x_1x_2 - 10x_1 + 5x_2$$
 B)

$$f(x) = x_1^2 - x_2^3$$
 $(x_2 < 0)$

C)
$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2 + 2x_3^2 - 6x_1x_3$$

 $f(x) = 3x_1 + 4x_2 - 6x_3$

三、求下列问题

$$\min f(x) = \frac{1}{2}x_1^2 + \frac{1}{2}x_2^2 - 5x_1 - 10x_2$$
s.t. $2x_1 - 3x_2 \le 30$

$$x_1 + 4x_2 \le 20$$

$$x_1, x_2 \ge 0$$

取初始点(0,5)"。

四、考虑约束优化问题

$$\min f(x) = x_1^2 + 4x_2^2$$
s.t. $3x_1 + 4x_2 \ge 13$

用两种惩罚函数法求解。

五. 用牛顿法求解二次函数

$$f(x) = (x_1 - x_2 + x_3)^2 + (-x_1 + x_2 + x_3)^2 + (x_1 + x_2 - x_3)^2$$

的极小值。初始点 $x_0 = \left(\frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}\right)^T$ 。

六、证明题

- 1. 对无约束凸规划问题 $\min f(x) = \frac{1}{2} x^T Q x + c^T x$,设从点 $\overline{x} \in R^n$ 出发,沿方向 $\overline{d} \in R^n$ 作最优一维搜索,得到步长 \overline{t} 和新的点 $\overline{y} = \overline{x} + \overline{td}$,试证当 $\overline{d}^T Q \overline{d} = 1$ 时, $\overline{t}^2 = 2[f(\overline{x}) f(\overline{y})]$ 。
- 2. 设 $x^* = (x_1^*, x_2^*, x_3^*)^T > 0$ 是 非 线性规划问题 $\frac{\min f(x) = x_1 + 2x_2 + 3x_3}{s.t. \quad x_1^4 + x_2^4 + x_3^4 = 10}$ 的最优
- 解, 试证 x^* 也是非线性规划问题 $\min x_1^4 + x_2^4 + x_3^4$ 的最优解, 其中 s.t. $x_1 + 2x_2 + 3x_3 = f^*$

 $f^* = x_1^* + 2x_2^* + 3x_3^*$ o

《最优化方法》试题 4

一、 是非题

- 1. 若某集合是凸集,则该集合中任意两点的所有正线性组合均属于此集合。
- 2. 设函数 $f(x) \in C^2$, 若 $\nabla f(x^*) = 0$, 并且 $\nabla^2 f(x^*)$ 半正定, 则 x^* 是 min f(x) 的局部最优解。
- 3. 设 x^* 是 $\min f(x)$ 的局部最优解,则在 x^* 处的下降方向一定不是可行方向。
- 4. 设 x^* 是min f(x)的局部最优解,则 x^* 是min f(x)的 K-T点。
- 5. 设函数 $f(x) \in \mathbb{C}^2$,则用最速下降法求解 $\min f(x)$ 时,在迭代点 x^k 处的搜索方向一定是 f(x) 在 x^k 处的下降方向。
- 6. 用外点法求解约束优化问题时,要求初始点是不可行点。
- 二、在区间[-1,1]上用黄金分割法求函数 $f(x)=x^2-x+2$ 的极小点,求出初始的两个试点及保留区间。

三、验证点
$$(\frac{1+\sqrt{17}}{2}, \frac{1-\sqrt{17}}{2})^T$$
 与 $(0,-3)^T$ 是否是规划问题
$$\min f(x) = x_1^2 + x_2$$
 s.t. $x_1^2 + x_2^2 \le 9$
$$-x_1 - x_2 + 1 \ge 0$$

的 K-T 点。对 K-T 点写出相应的 Lagrange 乘子。

四、用外点法求解

$$\min f(x) = (x_1 - 1)^2 + x_2^2$$
s.t. $x_2 \ge 1$

五. 用共轭梯度法求解无约束优化问题

$$\min x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_1x_2 - x_1 + x_2$$

取初始点 $x_0 = (0,0)^T$, 精度为 10^{-3} 。

六、证明题

1. 设集合 $S \subset R^n$ 是凸集, $f_i(x), \dots f_k(x)$ 是S上的凸函数, 令

$$f(x) = \max \left\{ f_1(x), \dots f_k(x) \right\} \quad x \in S$$

证明 f(x) 也是 S 上的凸函数。

2. if
$$X_{L} = \left\{ x \in \mathbb{R}^{n} \mid \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} \geq b_{i}, i = 1, \dots, m, x_{j} \geq 0, j = 1, \dots, n \right\}, \quad x \in X_{L}, \quad \text{id}$$

$$I(x) = \left\{ i \in \{1, \dots, m\} \mid \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} = b_{i} \right\},$$

$$J(x) = \{ j \in \{1, \dots, n\} | x_j = 0 \},$$

证明: $p \neq X_L = x$ 处的可行方向的充要条件是

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} p_j \ge 0, \quad i \in I(x); \quad p_j \ge 0, \quad j \in J(x) \ .$$

《最优化方法》试题5

二、 填空题

1. 设Q为n阶对称正定矩阵, Amon 为行满秩矩阵, 则问题

$$\begin{cases} \min f(x) = \frac{1}{2} x^T Q x \text{ in } K-T \text{ in } \mathcal{H} \\ s.t. \quad Ax = b \end{cases}$$
 if $K-T$ in \mathcal{H} ();

- min f(x)=(x₁-2)⁴+(x₁-2x₂)²的平稳点为(),该平稳点
 (填'是'或'不是')局部最优解:
- 3. 设 \hat{x} 是 问 题 $\begin{cases} \min f(x) \\ s.t. & Ax \ge b \end{cases}$ 的 可 行 解 , 则 在 \hat{x} 处 有 $A \in R^{m \times n}, x \in R^n, b \in R^m \end{cases}$

二. 运用 0.618 法求

$$\min f(x) = x^2 - x + 2$$

在区间[-1,3]上的极小点。要求最终区间长度不大于原区间长度的 0.08倍。(计算结果精确到 0.001)

三、用最速下降法求解无约束问题 $\min f(x) = 3(x_1 - 2)^2 + 4(x_2 - 3)^2$,取初始点 $x^{(1)} = (4,3)^T$ 。

四、证明题

1. 用牛顿法求函数 $f(x) = \frac{1}{2}x^TAx + b^Tx + c$ (A 为对称正定矩阵)的极小值只需一次迭代:

- 2. 罚函数内点法定义惩罚函数G(x,r) = f(x) + rB(x), (其中B(x) > 0)。设 $r_{k+1} > r_k$ (k=1,...)产生序列 $\{x^{(k)}\}$, 证明:
 - (1) $G(x^{(k+1)}, r_{k+1}) \leq G(x^{(k)}, r_k)$;
 - (2) $B(x^{(k+1)}) \ge B(x^{(k)})$;
 - (3) $f(x^{(k+1)}) \le f(x^{(k)})$.

$$\min_{f=x_1^2+x_2}$$
 五、求约束问题 $\sup_{s.t.\begin{cases} x_1^2+x_2^2-9=0 \ x_1+x_2-1=0 \end{cases}$ 的 Kuhn—Tucker 点。

六.设 $f:R^n\to R$ 连续可微,考虑约束问题 $P_1:\min_{x\in D}f(x)$,其中 $D=\{x\,|\,Ax=b,x\geq 0\}$ 。设 $x\in D$, y^* 是问题 $P_2:\min_{y\in D}\nabla f(x)^T(y-x)$ 的最优解。求:

- 1)什么条件下x是问题 P.的 K-T点;
- 2) 什么条件下 $d=v^*-x$ 为x 处的可行下降方向.

七、某银行有投资资金 x_0 ,投资于A,B两个项目,计划5年为一个周期。A,B两个项目的资金回收率分别为 a,b ($0 \le a < 1,0 \le b < 1$)。设第 i 年 (i = 1, 2, …, 4) 底根据现有投资资金 x_i 对A,B两个项目的投资额做出决策,以 y_i 投资于A项目,一年中可产生经济效益 $g(y_i)$,余额 ($x_i - y_i$) 投资于B项目,一年可产生经济效益 $h(x_i - y_i)$,其中g,h为两个单调非减函数(显然不投资则效益为 0). 问每年底作何投资决策,可使在第5年底的总效益最大?试合理选择问题的特征量,建立特征量之间的定量关系,写出数学模型。