17:59 Przedmiot **Treść** Zgłaszanie Wynik Kod

Użytkownik

Strona główna

Pomoc

Zmiana hasła

Wylogowanie

Student

<u>Przedmioty</u>

Dynamic sparse table

W celu przechowywania wartości indeksowanych rzadkimi kluczami z pewnego uniwersum N dobrym rozwiązaniem wydają się być tablice haszowane. Minusem ich zastosowania może być kiepski czas dostępu w pesymistycznym przypadku. Innym sposobem poradzenia sobie z tym zadaniem jest zastosowanie drzewa trie, które charakteryzuje się lepszym oszacowaniem przypadku pesymistycznego.

W naszym zadaniu drzewo trie opisane jest dwoma parametrami: n i k. Budowane jest w następujący sposób: korzeń zawiera n węzłów potomnych a każdy węzeł potomny posiada kolejne k węzłów potomnych. Wstawianie klucza x zaczynamy od korzenia i jeśli jest on wolny (każdy węzeł przechowuje maksymalnie jeden klucz i ewentualnie skojarzoną z nią wartość – w naszym przypadku będzie to jedynie klucz) to zapisujemy wstawianą wartość do węzła i kończymy operację. W przypadku kiedy korzeń jest już zajęty szukamy dla niego miejsca wybierając kolejny węzeł potomny równy div = x mod n a następnie div = div mod k, aż Wyszukiwanie wykonujemy wolne miejsce. rozpoczynając od korzenia i przeglądając kolejne węzły o indeksach mod n a następnie mod k aż do znalezienia wartości x albo trafienia na pusty węzeł potomny (brak klucza w drzewie). Kasowanie jest trochę trudniejsze i wymaga odszukania węzła p z dana wartościa klucza oraz, w przypadku kiedy jest to węzeł wewnętrzny, kandydata do skasowania. Kandydata q możemy wyszukiwać na różne sposoby jednakże zawsze musi to być węzeł zewnętrzny (nie posiadający potomstwa). My zastosujemy prostą strategię szukania zawsze na lewo. Jeśli znajdziemy kandydata to przepisujemy wartość w miejsce usuwanego klucza x w węźle p i usuwamy węzeł q.

Więcej informacji na Storing a sparse table.

To store values indexed by sparse keys from a certain universe N, **hash tables** seem to be a good solution. A downside of using them may be poor access time in the **pessimistic case**. Another way to handle this task is to use a **trie** tree, which offers a better pessimistic time estimate.

In our task, the trie is described by two parameters: \mathbf{n} and \mathbf{k} . It is built in the following way: the root has \mathbf{n} child nodes, and each of those has \mathbf{k} more child nodes. To insert a key \mathbf{x} , we start from the root. If the root is free (each node holds at most one key and possibly a value — in our case only the key), we store the value and finish the operation. If the root is already occupied, we search for a place by selecting the next child node using $\mathbf{div} = \mathbf{x} \mod \mathbf{n}$, and then $\mathbf{div} = \mathbf{div} \mod \mathbf{k}$, repeating until we find a free spot. Searching is done similarly — starting from the root and following nodes with indices $\mathbf{mod} \ \mathbf{n}$ and then $\mathbf{mod} \ \mathbf{k}$ until we find the value \mathbf{x} or reach an empty child node (meaning the key is not in the tree). Deleting is a bit harder and requires finding the node \mathbf{p} with the given key. If it's an internal node, a deletion candidate must be selected. The candidate \mathbf{q} can be searched for in different ways but must always be a **leaf node** (one with no children). We use a simple strategy of always searching to the **left**. If a candidate is found, its value is copied to the node \mathbf{p} (where key \mathbf{x} was stored), and then node \mathbf{q} is deleted.

More information at Storing a sparse table.

>

18:00 Przedmiot **Treść** Zgłaszanie Wynik Ko

- 3K

Użytkownik

Strona główna

Pomoc Zmiana hasła

Wylogowanie

simple strategy of always searching to the **left**. If a candidate is found, its value is copied to the node \mathbf{p} (where key \mathbf{x} was stored), and then node \mathbf{q} is deleted.

More information at Storing a sparse table.

Student

Przedmioty

Wejście

Pierwszy wiersz zawiera liczbę n określającą liczbę przypadków testowych (komendy I, L, D oraz P – wstaw, wyszukaj, usuń i przeglądaj), każdy w nowej linii. W kolejnym wierszu podane zostaną dwie liczby minimum i maksimum określające jak wielkie liczby mogą pojawić się na wejściu. W kolejnym wierszu kolejne dwie liczby to parametry n i k naszego drzewa trie. Następnie, po pustej linii wystąpi n przypadków testowych, o których była mowa na początku. Komenda:

- I x powoduje wstawienie klucza x do drzewa. Jeśli już taki tam się znajduje to wypisuje jedynie informację x exist, w przeciwnym wypadku niczego nie wypisuje.
- L x wyświetla informację x exist w przypadku odszukania klucza oraz x not exist w przeciwnym przypadku.
- D x kasuje klucz x z drzewa. W przypadku niepowodzenia (brak klucza) wypisuje informację: x not exist. W przypadku poprawnego wstawienia do drzewa niczego nie wyświetla. Do skasowania wybierany jest potomny węzeł zewnętrzny położony najbardziej po lewej węzła zawierającego klucz x albo węzeł zawierający x jeśli nie posiada on potomków.
- P wyświetla zawartość drzewa w kolejności **preorder**. Jeżeli podczas operacji kasowania (D x) nie będzie wybierany pierwszy węzeł potomny najbardziej po lewej, będący węzłem zewnętrznym, to kształt drzewa będzie się różnił, co wpłynie na kolejność preorder i ostatecznie na wynik.

Wyjście

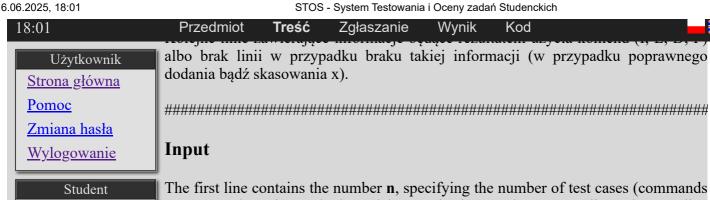
Kolejne linie zawierające informacje będące rezultatem użycia komend (I, L, D, P) albo brak linii w przypadku braku takiej informacji (w przypadku poprawnego dodania bądź skasowania x).

Input

The first line contains the number \mathbf{n} , specifying the number of test cases (commands \mathbf{I} , \mathbf{L} , \mathbf{D} , and \mathbf{P} – insert, lookup, delete, and print), each on a new line. The next line contains two numbers: **minimum** and **maximum**, defining the possible range of input values. The following line contains two more numbers: \mathbf{n} and \mathbf{k} , the parameters of our trie. Then, after a blank line, there are \mathbf{n} test cases as mentioned earlier. Command:

- I x inserts key x into the trie. If it already exists, it prints x exist; otherwise, it prints nothing.
- L x prints x exist if the key is found, otherwise x not exist.
- **D** x deletes key x from the trie. If deletion fails (key not found), it prints x **not exist**. If deletion is successful, it prints nothing. The deleted node is either the **leftmost external child** of the node containing x, or the node itself if it has no children.

Przedmioty



I, L, D, and P – insert, lookup, delete, and print), each on a new line. The next line contains two numbers: minimum and maximum, defining the possible range of input values. The following line contains two more numbers: n and k, the parameters of our trie. Then, after a blank line, there are n test cases as mentioned earlier. Command:

- I x inserts key x into the trie. If it already exists, it prints x exist; otherwise, it prints nothing.
- L x prints x exist if the key is found, otherwise x not exist.
- $\mathbf{D} \mathbf{x}$ deletes key \mathbf{x} from the trie. If deletion fails (key not found), it prints \mathbf{x} **not exist**. If deletion is successful, it prints nothing. The deleted node is either the **leftmost external child** of the node containing x, or the node itself if it has no children.
- P prints the contents of the tree in **preorder** order. If during deletion (D x) the leftmost external node is not chosen, the tree structure will differ, affecting preorder traversal and final output.

Output

Wejście

Each line contains the result of the commands (I, L, D, P), or no line in case no output is expected (e.g., successful insertion or deletion x).

Przykład/Example

```
29
0 511
8 4
I 3
I 31
I 150
I 190
I 130
I 174
I 81
I 30
I 203
L 32
L 30
L 150
D 150
L 150
I 150
L 150
D 3
L 3
I 3
```

