Dokumentace Ročníkového projektu

Jáchym Mraček

Klasifikace muzejních umění pomocí konvoluční neuronové sítě August 3, 2025

1 Popis tématu

Cílem projektu je klasifikovat 89 muzejních objektů pomocí konvoluční neuronové sítě.

2 Řešení Trénování modelu

2.1 Data

Trénovací data byla získaná pomocí zadaných videí, která byla nasamplovaná a následně filtrovaná pomocí kosínové podobnosti resnet50 embedingů. Maximální tolerance největší kosínové podobnosti mezi přijatých embedingů snímků je stanovena na 0.98, kde hyperparametrem této úlohy je počet kopií těchto přijatych snímků pro rozšíření datasetu.

Úloha obsahuje i přiložené obrázky, které nejsou obsaženy v daných videích a proto z nich získáme validační a testové data, tak že obrázky dané třídy rozdělíme na dvě skupiny, kde validační data obsahují první třetinu dat na danou třídu a testovací data obsahují dvě třetiny dat na danou třídu.

Všechny data jsou načítáná pomocí Dataloaderu z knihovny Pytorch, kde parametry jsou zvoleny, tak aby se modely trénovaly co nejrychleji. Zvolené parametry jsou batch_size = 8 a num_workers = 8.

2.2 Výběr modelu

Typ modelu byl vybrán na základě pěti epochového trénování modelů, kde práh podobnosti obrázku v datasetu byl stanoven na 98% s žádnou kopií obrázků a ztrátová funkce byla nastavena na CrossEntropyLoss a optimizer na optim.SGD(self.model.parameters(), lr=0.001, momentum=0.9).

Průběh trénování modelů byl následující a byl vybrán MaxVit model, kvůli efektivnímu trénování na našich validačních a trénovacích datech.

model	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
AlexNet	0.72	1	0.76	0.66	0.67
		2	0.86	0.67	0.66
		3	0.89	0.72	0.67
		4	0.89	0.65	0.63
		5	0.90	0.64	0.66

ConvNeXt	model	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
2	ConvNeXt	0.82	1	0.79	0.62	0.61
DenseNet						
A						
DenseNet 0.82						
2			5			
EfficientNet 0.59	DenseNet	0.82	1	0.84	0.68	0.67
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			2	0.92	0.82	0.77
EfficientNet 0.59			3	0.94	0.81	0.76
EfficientNet 0.59			4	0.94	0.80	0.77
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			5	0.92	0.82	0.77
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	EfficientNet	0.59	1	0.13	0.02	0.02
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			2	0.49	0.18	0.17
EfficientNetV2 0.87			3	0.68	0.41	0.37
EfficientNetV2 0.87			4	0.77	0.50	0.47
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			5	0.83	0.59	0.52
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	EfficientNetV2	0.87	1	0.81	0.74	0.71
$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			2	0.90	0.87	0.78
GoogLeNet 0.82			3	0.93	0.82	0.81
GoogLeNet 0.82			4	0.94	0.85	0.78
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			5	0.95	0.85	0.82
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	GoogLeNet	0.82	1	0.60	0.40	0.39
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			2	0.78	0.63	0.59
MaxVit 0.88 1 0.68 0.48 0.49 0.77 0.73 3 0.89 0.82 0.79 4 0.90 0.86 0.83 5 0.92 0.88 0.82 0.82 0.82 0.82 0.85 0.92 0.88 0.82 0.82 0.82 0.83 5 0.92 0.88 0.82 0.82 0.85 0.85 0.92 0.88 0.82 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85			3	0.85		0.69
MaxVit 0.88 1 0.68 0.48 0.49 0.77 0.73 3 0.89 0.82 0.79 4 0.90 0.86 0.83 5 0.92 0.88 0.82 0.82 0.82 0.82 0.85 0.92 0.88 0.82 0.82 0.82 0.83 5 0.92 0.88 0.82 0.82 0.85 0.85 0.92 0.88 0.82 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85 0.85						
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	MaxVit	0.88	1	0.68	0.48	0.49
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			2	0.85	0.77	0.73
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			3	0.89	0.82	0.79
MNASNet 0.71 1 0.00 0.00 0.00 0.00 2 0.13 0.14 0.11 3 0.45 0.38 0.32 4 0.65 0.49 0.53 5 0.81 0.71 0.65			4	0.90	0.86	0.83
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			5	0.92	0.88	0.82
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	MNASNet	0.71	1	0.00	0.00	0.00
$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$						
5 0.81 0.71 0.65 MobileNet V2 0.78 1 0.60 0.38 0.38 2 0.80 0.61 0.60						
2 0.80 0.61 0.60						
2 0.80 0.61 0.60	MobileNet V2	0.78	1	0.60	0.38	0.38

model	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
		4	0.89	0.78	0.73
		5	0.91	0.78	0.77
RegNet	0.88	1	0.80	0.67	0.64
negnet	0.00	2	0.87	0.76	0.72
		$\frac{2}{3}$	0.91	0.77	0.72
		4	0.92	0.88	0.76
		5	0.94	0.86	0.77
		0	0.01	0.00	0.11
RegNet	0.88	1	0.80	0.67	0.64
		2	0.87	0.76	0.72
		3	0.91	0.77	0.71
		4	0.92	0.88	0.76
		5	0.94	0.86	0.77
ResNet	0.76	1	0.70	0.54	0.54
		2	0.88	0.73	0.71
		3	0.91	0.76	0.72
		4	0.92	0.76	0.74
		5	0.94	0.74	0.73
ResNeXt	0.88	1	0.86	0.72	0.69
1005110210	0.00	2	0.91	0.82	0.77
		3	0.92	0.79	0.79
		4	0.93	0.19	0.76
		5	0.94	0.82	0.79
ShuffleNet V2	0.06	1	0.06	0.03	0.04
		2	0.06	0.04	0.04
		3	0.07	0.04	0.03
		4	0.08	0.04	0.03
		5	0.11	0.06	0.04
C N - +	0.69	1	0.60	0.40	0.44
SqueezeNet	0.68	1	0.60	0.48	0.44
		2	0.76	0.62	0.56
		3	0.84	0.63	0.52
		4	0.85	0.68	0.62
		5	0.87	0.63	0.61
SwinTransformer	0.85	1	0.85	0.76	0.73
		$\overline{2}$	0.90	0.81	0.78
		3	0.91	0.79	0.72
		4	0.93	0.85	0.78
		5	0.94	0.82	0.73
VGG	0.82	1	0.78	0.68	0.63

model	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
		2	0.83	0.76	0.74
		3	0.89	0.80	0.72
		4	0.91	0.81	0.73
		5	0.92	0.82	0.75
VisionTransfor	mer0.76	1	0.86	0.60	0.63
		2	0.92	0.69	0.64
		3	0.93	0.72	0.72
		4	0.94	0.76	0.71
		5	0.96	0.71	0.67
Wide ResNet	0.82	1	0.79	0.59	0.55
		2	0.90	0.75	0.72
		3	0.92	0.77	0.75
		4	0.94	0.79	0.74
		5	0.95	0.82	0.78

2.3 Výběr Optimizeru

Výběr optimizeru proběhl obdobně, jako u výběru typu modelu, jenom s tím, že jsme trénovali MaxVit model a všechny parametry optimizerů byly vybrány defaultně podle dokumentace. Vybraný optimizer je SGD.

optimizer	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
Adadelta	0.75	1	0.53	0.35	0.32
		2	0.67	0.46	0.44
		3	0.87	0.75	0.70
		4	0.77	0.65	0.71
		5	0.88	0.75	0.76
Adagrad	0.35	1	0.13	0.12	0.11
9		2	0.22	0.12	0.09
		3	0.43	0.20	0.16
		4	0.64	0.26	0.26
		5	0.72	0.35	0.32
Adam	0.68	1	0.69	0.53	0.50
		2	0.78	0.57	0.63
		3	0.82	0.66	0.61
		4	0.85	0.68	0.64
		5	0.87	0.64	0.57
AdamW	0.72	1	0.69	0.62	0.49
		2	0.74	0.55	0.51

optimizer	best val. acc	epoch	train accuracy	validate accuracy	test accuracy
		3	0.83	0.68	0.62
		4	0.81	0.65	0.58
		5	0.88	0.72	0.67
Adamax	0.83	1	0.87	0.79	0.75
		2	0.90	0.77	0.77
		3	0.92	0.82	0.75
		4	0.92	0.83	0.79
		5	0.93	0.83	0.78
ASGD	0.86	1	0.69	0.51	0.51
		2	0.85	0.74	0.72
		3	0.90	0.82	0.78
		4	0.91	0.86	0.81
		5	0.93	0.85	0.82
NAdam	0.74	1	0.74	0.56	0.51
		2	0.76	0.56	0.51
		3	0.82	0.70	0.62
		$\overline{4}$	0.86	0.71	0.63
		5	0.78	0.74	0.61
RAdam	0.79	1	0.83	0.79	0.71
		2	0.83	0.76	0.71
		3	0.83	0.74	0.68
		4	0.81	0.71	0.63
		5	0.78	0.64	0.61
RMSprop	0.01	1	0.03	0.01	0.01
1 1		2	0.03	0.01	0.01
		3	0.01	0.01	0.01
		4	0.00	0.01	0.01
		5	0.03	0.01	0.01
Rprop	0.03	1	0.02	0.01	0.00
1 1		2	0.04	0.03	0.05
		3	0.04	0.01	0.01
		$\overline{4}$	0.04	0.01	0.03
		5	0.02	0.01	0.01
SGD	0.88	1	0.69	0.49	0.48
		2	0.83	0.73	0.70
		3	0.89	0.81	0.79
		4	0.91	0.85	0.83
		5	0.92	0.88	0.81

2.4 Parametry Optimizeru

MaxVit Model s SGD optimizerem byl testován na několik parametrů, kde nejdříve byla testována dvojice lr a momentum a následně doladěny ostatní parametry. Vybrané parametry jsou lr = 0.01, momentum = 0.6, weight_decay = 0, dampening = 0 a nesterov = False.

parameters	best val.	epoch	train accuracy	validate accuracy	test ac- curacy
lr = 0.01	0.88	1	0.83	0.76	0.74
momentum = 0.6		2	0.91	0.82	0.77
$weight_decay = 0$		3	0.92	0.88	0.84
dampening = 0		4	0.94	0.86	0.83
nesterov = False		5	0.96	0.88	0.83

2.5 Počet dat a vyváženost datasetu

Natrénoval jsem model na 5 epochách a zaznamenal epochu s nejlepší validační přesností. Zkoušel jsem variace vybalancovaného datasetu a počet kopií. Vybral jsem 2 kopie na vyvážený dataset, i když rozdíly mezi jednotlivými variacemi nejsou velké.

copies	best validation accuracy	balance dataset (yes/no)
1	0.89	no
2	0.89	no
3	0.89	no
1	0.89	yes
2	0.90	yes
3	0.90	yes
5	0.89	yes

2.6 Finálně natrénovaný model

Nejlěpší epocha je:

Train Accuracy	Validate Accuracy	Test Accuracy
0.99	0.91	0.86

Kde trénování modelu probíhalo následnovně:

3 Použité technologie

Nejdůležitější knihovní technologie projektu jsou: Pytorch knihovny, Numpy, matlotlib, Sklearn, Threading, Pyside6, Concurrent.futures, argparse, shutil, collections, abc, os, cv2, PIL, tqm, Enum

Trénování probíhalo na GPU cuda a celý projekt byl programován v jazyce Python ve vývojovém prostředí Visual Studio Code.

4 Operační systém

projekt je určen pro operační systém Windows nebo Linux.

5 Uživatelská a programátorská dokumentace

5.1 Itemy

Startovní tlačítko: Stisknutím startovacího tlačítka se uživatel dostane z úvodní obrazovky na url obrazovku.

End tlačítko: Stisknutím tohoto tlačítka se kompletní aplikace zavře.

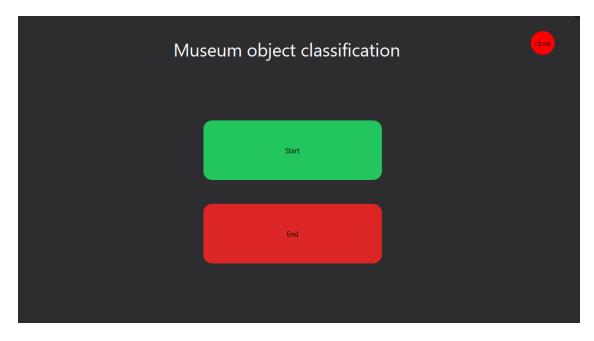
Close tlačítko: Stisknutím tlačítka se celá aplikace hend ukončí.

Text box: Uživatel zde může napsat cestu k obrázku.

Send tlačítko: Stisknutím tlačítka se odešle cesta k zadanému obrázku a začne jeho klasifikace.

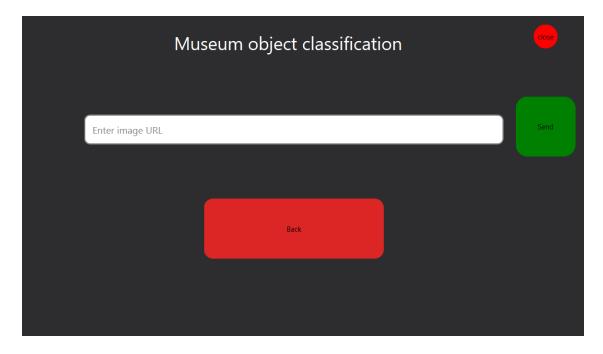
5.2 Obrazovky

5.2.1 Úvodní obrazovka



Obsahuje tlačítka Start, End a Close a také nadpis s textem Museum object classification.

5.2.2 Url obrazovka



Obsahuje tlačítka: Back, Close,Send a text box, do kterého uživatel může napsat url obrázku, který má být klasifikován a také nadpis s textem Museum object classification.

Kod je rozdělen na 3 hlavních Python soubory se jmény build_dataset.py, build_classificator.py a user.py.

5.2.3 Classification page



Po stisknutí tlačítka send se uživatelovi zobrazí třída, do jaké obrázek byl klasifikován.

5.3 build dataset.py

Soubor řešící zpracování všech typů dat a jejich ukládání.

5.3.1 Input

Uživatel může vybrat tři operace nad naším datasetem, které jsou zadrátované ve třídě class Regime(Enum), kde tří zmíněné operace jsou:

Frame: Uživatel napíše na příkazové řádce pomocí správného parametru build_dataset.py –regime Frame, čímž se začnou zpracovávat zadaná videa a jednotlivé snímky se začnou ukládat uživatelovi do šložky s názvem train_video_images, která obsahuje další pod složky s názvem daného videa obsahující třídové snímky z daného videa.

Split: Uživatel zvolí pomocí správného parametru na příkazové řádce build_dataset.py – Split, čímž se uživatelovi vytvoří dvě složky s názvy validate_frames a test_frames, ve kterých budou validační a testovací snímky v daných podsložkách.

Balance: Uživatel zvolí pomocí parametru build_dataset.py – Balance na příkazové řádce, čímž se vytvoří vyvážený dataset pomocí kopií daných snímku. Všechny snímky jsou ve složce s názvem Balance dataset s příslušnými podsložkami.

5.3.2 Vyjímky

Další implementované třídy jsou vyjímky, které jsou řešeny pomocí abstraktní třídy Errors dědící od třídy Exceptions. První vyjímka je řešena pomocí třídy ExtraVideo řešící navíc přiložené video, které nemá testovací data.

Další třídou je PlayVideoError, které řeší nepřehrávatelné video a poslední třetí vyjímku řeší třída InputError, která zachycuje špatně zvolený vstupní –regime ARGUMENT. Všechny tyto neabstraktní třídy dědí od Errors.

5.3.3 Embeddingy

Resnet embeddingy získáváme pomocí třídy Embedder, která obsahuje metodu get_embedding() vracící příznakový vektor daného snímku.

5.3.4 Složky

Každá složka dědí od abstraktní třídy folders, která v konstukotru vytvoří danou složku na uživatelský disk, pokud daná složka s danou cestou neexistuje. Zároveň tato abstraktní třída si ukládá cestu k dané složce do proměnné path.

Vnořené složky dědí od abstraktní třídy NestedFolder(Folders).

5.3.5 Zpracování dat, které nejsou ve videích

Hlavní třídou rozdělující data na validační a testovací je NotVideoFrames, která dědí of Folders. Rozdělující metoda je split(), která získává informace pro rozdělení z metody get info for splitting().

Potom následuje abstraktní třída s názvem PartNotVideoFrames(Folder,ABC), která je děděna třídami ValidateFrames(PartNotVideoFrames) a TestFrames(PartNotVideoFrames) sloužící k

vytvoření složky s testovacímí a validačními snímky. Příslušná abstraktní třída obsahuje metodu add(), které slouží k přidání snímku do správné složky.

5.3.6 Balance dataset

Pro vyvážení datasetu používáme třídu BalanceTrainingFrames(Folder), která obsahuje metodu balance() balancující dataset pomocí metod get_count_img_classes() vracející slovník s klíčem jména třídy a hodnotou je počet snímků v dané třídě a metody get_max_imgs_in_class() vracící maximální počet snímků v dané třídě a metody duplicate() tvořící duplikáty daných snímku.

Závěrečnou třídu je BalanceClassFrames(NestedFolder) s metodou add(), která repezentuje vnořenou složku s kopiemi snímků. Tyto vnořené třídy jsou umístěné v balancované složce.

5.3.7 Vytvoření datasetu ze snímků z videa

TrainFrames(Folder) je třída, která slouží ke zpracování zadaných videí obsahující metodu process_all_videos(), která využívá vlákna zpracovávající videa pomocí metody process_video(), která zavolá metodu pro framování videa a snímky uloží.

5.3.8 Zpracování vstupu

Obsahuje abstraktní třídu InputProcessor(ABC), která je dědena i v build_classificator.py, jelikož také zpracovává vstupní uživatelské argumenty, a třídu RegimeProcessor(InputProcessor), která zpracuje argumenty v build_dataset.py.

5.4 user.py

5.4.1 Window

Soubor sloužící k vytvoření hlavního uživatelského okna, ve kterém uživatel může klikat na tlačítka, pohybovat s oknem nebo zadat url obrázku, který má být klasifikován.

Hlavní třídou je class MainWindow(QMainWindow), která má v konstruktoru příkazy sestavující úvodní okno a metody mouseMoveEvent(),mousePressEvent() sloužící k pohybu okna, pokud uživatel chce okno přesunout.

Dále obsahuje metodu delete_items(), která odebere veškeré itemy (tlačítka,labely...) z okna a je volána při přechodu na jinou stránku, jelikož každá stránka obshauje jiné itemy. Metoda go_url_page() slouží k přepnutí na obrazovku obsahující text box, do které uživatel může zadat cestu k obrázku a go_start_page() sloužící k přepnutí na úvodní obrazovku a metoda go_classification_page(self) slouží k přepnutí na obrazovku obsahující výsledek klasifikace.

Metody choose_img() slouží ke zpracování zadané cesty obrázku, pokud dané url je chybné, pak se v url boxu zobrazí chybová zpráva, pokud je správné, pak uložíme obrázek do proměnné.

5.4.2 Properties

Obsahuje několik tříd tlačítek, labelů…které tvoří dané obrazovky.

Tlačítka jsou implementované pomocí tříd StartButton(Button), EndButton(Button), BackButton(Button), ClosedButton(Button), SendButton(Button).

Nadpis je implementovaná pomocí třídy Title(QLabel) a url box pomocí třídy Url-Box(QLineEdit) obsahující metody load_img() která načte do programu obrázek a metoda write_wrong_url_message() napíše do url_boxu chybovou zprávu v případě chybného zadaného url.

5.5 build_classificator.py

Soubor sloužící k sestavení a trénování konvoluční neuronové sítě.

5.5.1 Vstup

Uživatel si může zvolit několik možností trénování našeho modelu, které buď slouží k trénování kompletního modelu nebo prohledávání nějakých parametrů a vybírání optimální hodnoty daného parametru. Vstupní parametry jsou:

type_model: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode type_model, čímž se model na 5 epochách natrénuje a vypíše průběh trénování jednotlivých typů modelu.

type_optimizer: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode type_optimizer, čímž se model na 5 epochách natrénuje a vypíše průběh trénování jednotlivých typů optimizeru.

lr_momentum: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode lr_momentum, čímž se model na 5 epochách natrénuje a vypíše průběh trénování dvojice lr.momentum hodnot.

weight_decay: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode weight_decay, čímž se model na 5 epochách natrénuje a vypíše průběh trénování jednotlivých hodnot parametru.

nesterov: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode nesterov, čímž se model na 5 epochách natrénuje a vypíše průběh trénování jednotlivých hodnot parametru.

full_fit: Uživatel zadá na příkazovém řádku build_classificator.py –train_mode full_fit, čímž se model na 20 epochách kompletně natrénuje.

Všechny tyto argumenty zaznamenává třída TrainModes(Enum).

5.5.2 Příprava datasetu

Jeden z parametrů je počet kopií snímků v trénovacím datasetu, které vytváříme pomocí třídy class Dataset(torch.utils.data.Dataset) tvořící nový dataset s tímto počtem kopií.

Trénovací data obsahují transformace, které modifikují obrázek pro zoobecnění trénovacích dat.

5.5.3 Trénování, validace a testování

Vytvořená třída EpochsEvaluator zaznamenává přesnosti a ztráty po každé epoše jednotlivých trénovacích, testovacích a validačních dat, kde přesnost se počítá pomocí matice záměn.

Třída obsahuje metody add_loss() a add_accuracies() přidávající ztrátu, přesnost do self.losses a self.accuracies.

5.5.4 Načítání dat

Data nahráváme do programu pomocí tříd, které dědí od Data(ABC) obsahující dataloader. Trénovací data nahrává třída Train(Data), validační Validate(NotAugmentedData) a testovací Test(NotAugmentedData), kde validační a testovací třída dědí od třídy NotAugmentedData(Data), která načítá data rovnou z ImageFolderu, kterou nevyužíváme u trénovacích dat kvůli vytváření nového datasetu s kopiemi.

5.5.5 Řešení Hyperparametrů

Pro výběr správných parametrů trénování modelu používáme abstraktní třídu Parameter(ABC), která je dědena třídami TypeModel(Parameter) hledající nejvhodnější konvoluční model pro naší úlohu.

TypeOptimizer(Parameter) hledá nejvhodnější optimizer na již vybraném modelu.

lrMomentum(Parameter) hledá dvojicí parametrů lr, momentum na vybrnám modelu a optimizeru,

WeightDecay(Parameter) hledá nejlepší řešení parametru weight_decay pro vybraný model,optimizer,lr a momentum.

Nesterov(Parameter), která hledá nejlepší parametr pro již nalezených parametrů. Každá z těchot tříd obsahuje searching() override metodu, která prohledává daný parametry, tedy searching() je abstraktní metoda třídy Parameter(ABC).

Copies(Parameter), hledá optimální počet kopií obrázků.

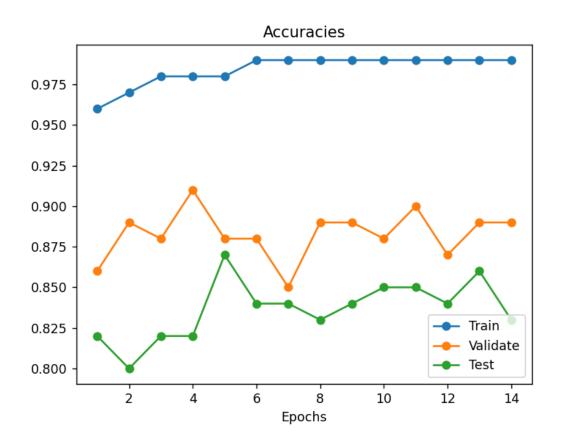
Třída Parameter(ABC) obsahuje abstraktní metodu searching(), která je v každé zmíněné třídě přepsána.

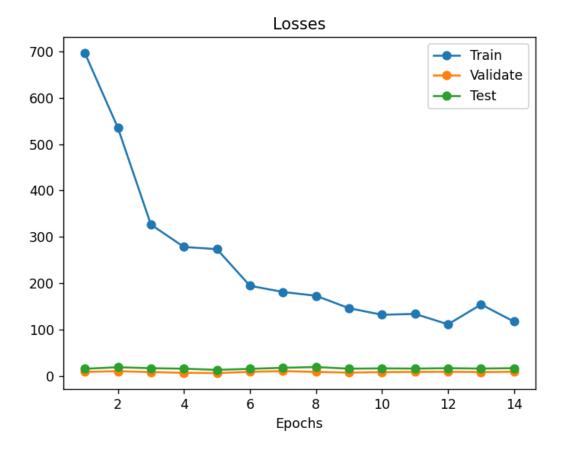
5.5.6 Vizualizace trénování modelu

Třída class Visualisator obsahuje metodu plot(), který vykresluje do grafu průběh trénování modelu na trénovacích, validačních a testovacích datech.

5.5.7 Fitting model

Třída Model(nn.Module) obsahuje v konstruktoru uložený typ modelu, vybraný optimizer a počet tříd do kterých budeme vstupy klasifikovat. Trénování modelu je uzpůsobené architektuře modelu a povoleným vrstvám pro klasifikaci. Třída obsahuje klasické metody train_epoch() a eval_epoch() pro trénovaní a vyhodnocování modelu. Metoda fit() slouží k trénovnání modelu na všech fázích -trénovaní, validaci a testování.





Kde byl uložený model vykazující nejlepší přesnost na validační sadě a příslušná epocha je:

Train Accuracy	Validate Accuracy	Test Accuracy
0.98	0.91	0.82

5.5.8 Zpracování vstupu

Vstupní argumenty jsou zpracovány pomocí třídy InputProcessorTraining(InputProcessor), která obsahuje override metodu process() zpracovávající vstupní uživatelský argument z příkazové řádky.

Metoda build() slouží k zahájení programu sloužící k čtení vstupu a trénování modelu.

6 Zdroje

https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/data_loading_tutorial.html

https://www.geeksforgeeks.org/machine-learning/confusion-matrix-machine-learning/

https://www.codegenes.net/blog/pytorch-detach-cpu-numpy/

https://numpy.org/doc/stable/reference/generated/numpy.trace.html

 $https://www.geeksforgeeks.org/python/enum-intenum-inpython/\#:\sim:text=With\%20the\%20help\%20of\%20enum. In the property of the pr$

```
https://pypi.org/project/overrides/
https://stackoverflow.com/questions/75440/how-do-i-get-the-string-with-name-of-a-classom
https://www.geeksforgeeks.org/python/line-chart-in-matplotlib-python/
https://www.geeksforgeeks.org/python/how-to-draw-a-circle-using-matplotlib-in-python
https://www.geeksforgeeks.org/python/matplotlib-pyplot-xticks-in-python
https://matplotlib.org/stable/gallery/color/named_colors.html
https://matplotlib.org/stable/api/_as_gen/matplotlib.pyplot.plot.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer learning tutorial.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/introyt/trainingyt.html
https://docs.ray.io/en/latest/train/examples/pytorch/pytorch_resnet_finetune.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/generated/torch.cat.html
https://www.datacamp.com/tutorial/tqdm-python
https://tqdm.github.io/docs/tqdm/
https://docs.pytorch.org/vision/stable/models.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer_learning_tutorial.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html
https://stackoverflow.com/questions/6784084/how-to-pass-arguments-to-functions-by-the-click-of-
button-in-pyqt
https://stackoverflow.com/questions/75465473/how-to-make-round-edges-for-the-main-window-
in-pyqt?utm
https://forum.qt.io/topic/113585/change-qpushbutton-opacity-on-hover-and-pressed-states/
https://doc.qt.io/qt-6/stylesheet-syntax.html#selector-types
https://doc.qt.io/qtforpython-6/PySide6/QtWidgets/QWidget.html#PySide6.QtWidgets.QWidget.setStyleSheet
https://doc.qt.io/qtforpython-6/PySide6/QtWidgets/QLineEdit.html#PySide6.QtWidgets.PySide6.QtWidgets.O
https://www.youtube.com/watch?v=PGBle4B0UyQ
https://groups.google.com/g/python_inside_maya/c/Z-Jh_uzPGe4
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/data_loading_tutorial.html
https://www.geeksforgeeks.org/machine-learning/confusion-matrix-machine-learning/
https://www.codegenes.net/blog/pytorch-detach-cpu-numpy/
https://numpy.org/doc/stable/reference/generated/numpy.trace.html
https://www.geeksforgeeks.org/python/enum-intenum-in-python/\#:\sim:text=With\%20the\%20help\%20of\%20enum.
```

https://pypi.org/project/overrides/

```
https://stackoverflow.com/questions/75440/how-do-i-get-the-string-with-name-of-a-classom
https://www.geeksforgeeks.org/python/line-chart-in-matplotlib-python/
https://www.geeksforgeeks.org/python/how-to-draw-a-circle-using-matplotlib-in-python
https://www.geeksforgeeks.org/python/matplotlib-pyplot-xticks-in-python
https://matplotlib.org/stable/gallery/color/named colors.html
https://matplotlib.org/stable/api/_as_gen/matplotlib.pyplot.plot.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer learning tutorial.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/introvt/trainingyt.html
https://docs.ray.io/en/latest/train/examples/pytorch/pytorch resnet finetune.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/generated/torch.cat.html
https://www.datacamp.com/tutorial/tqdm-python
https://tqdm.github.io/docs/tqdm/
https://docs.pytorch.org/vision/stable/models.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer learning tutorial.html
https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/data_loading_tutorial.html
https://www.geeksforgeeks.org/machine-learning/confusion-matrix-machine-learning/
https://www.codegenes.net/blog/pytorch-detach-cpu-numpy/
https://numpy.org/doc/stable/reference/generated/numpy.trace.html
https://www.geeksforgeeks.org/python/enum-intenum-in-python/\#:\sim:text=With\%20the\%20help\%20of\%20enum.
https://pypi.org/project/overrides/
https://stackoverflow.com/questions/75440/how-do-i-get-the-string-with-name-of-a-classom
https://www.geeksforgeeks.org/python/line-chart-in-matplotlib-python/
https://www.geeksforgeeks.org/python/how-to-draw-a-circle-using-matplotlib-in-python
https://www.geeksforgeeks.org/python/matplotlib-pyplot-xticks-in-python
https://matplotlib.org/stable/gallery/color/named_colors.html
https://matplotlib.org/stable/api/_as_gen/matplotlib.pyplot.plot.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer learning tutorial.html
https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/introyt/trainingyt.html
https://docs.ray.io/en/latest/train/examples/pytorch/pytorch resnet finetune.html
```

https://docs.pytorch.org/docs/stable/generated/torch.cat.html

https://www.datacamp.com/tutorial/tqdm-python

https://tqdm.github.io/docs/tqdm/

https://docs.pytorch.org/vision/stable/models.html

https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html

 $https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/transfer_learning_tutorial.html$

https://docs.pytorch.org/docs/stable/optim.html