Milestone 3

Tasks Report TUC

Tarefas realizadas:

- Programação da camada de interação com a biblioteca m365py, de forma a permitir a comunicação Bluetooth com a Trotinete, para bloquear, ligar a luz do travão e obter informações sobre a bateria e velocidade (Rita Amante, testes Joaquim Ramos)
- Programação da camada de interação com leitor RFID RC522, para se obter o id do cartão (Jacinto Lufilakio)
- Integração de um broker MQTT, para distribuição das mensagens entre as trotinetes e o servidor (Joaquim Ramos, Tomás Martins)
- Programação do cliente MQTT Trotinete, para permitir o envio da informação que está a ser recolhida na trotinete, leitor de cartões, módulo GPS, para o Broker que vai distribuir a informação para o cliente MQTT Servidor. Também para permitir a receção da informação relativa a confirmação da autenticação do utilizador (Joaquim Ramos)
- Criar servidor (Tomás Martins)

Tarefas em desenvolvimento:

- Programação da Main que irá integrar todas camadas de interação e o cliente MQTT Trotinete, de forma a definir as cadeias de decisão do controlador da trotinete, perante a informação recebida do cliente MQTT Servidor e o leitor de cartões (Joaquim Ramos, Jacinto Lufilakio)
 - Consegue enviar informação sobre a bateria para o servidor e receber respostas deste para executar comandos.
- Integração e programação do servidor que vai processar os dados da trotinete (Cliente MQTT Servidor), fazer autenticação do utilizador e enviar os dados para a dashboard (criar uma API de interação para o site) (Tomás Martins)
 - O cliente MQTT Servidor já está criado e troca mensagens do estado da bateria da trotinete.
 - Já conseguimos enviar os dados (criados localmente, não da trotinete) de localização para a dashboard.
- Dashboard do gestor e utilizador (Márcia Pires, Rita Amante)
 - Esquema estético feito, não está a obter os dados dinamicamente.
- Criação de uma caixa para guardar os componentes na trotinete e ligações físicas à trotinete. (Jacinto Lufilakio, Joaquim Ramos)

Tarefas por concluir:

- Programação da camada de interação com o módulo GPS Neo 6-M **(Márcia Pires)** – O sensor está a ter dificuldade apanhar sinal satélite gps.

Programação do desenvolvimento até ao fim do semestre:

-Cumprir com o diagrama de gantt no site.