

## 中华人民共和国国家版权局 计算机软件著作权登记证书

软著登字第13287722号

基于SLAM的室外环境移动机器人自主导航仿真软件 软 件 名 称:

[简称:移动机器人自主导航仿真软件]

V1.0

作 权 人: 佛山科学技术学院

权利取得方式: 原始取得

权 利 用: 全部权利 范

脊 号: 记 2024SR0883849

根据《计算机软件保护条例》和《计算机软件著作权登记办法》的 规定,经中国版权保护中心审核,对以上事项予以登记。







2024年06月27日

