

配置好驱动测试环境后,就可以正式编写驱动了。市面上讲解驱动开发的书籍汗牛充栋,但讲得较为太复杂,让初学者不好理解。本文从一个简单的 hello, world 驱动（驱动模板）讲起,力求讲解得简单明了,让大家好理解。

本文主角:

1. DbgView。DbgView 是查看程序调试输出的工具,由美国高富帅 Mark Russinovich 编写（不得不提,此人长得帅,编程技术又牛,让多少男人羡慕妒忌,让多少女人一见倾心）。下载地址: <http://technet.microsoft.com/en-us/sysinternals/bb896647.aspx>
2. KmdMgr。KmdMgr 是一个由俄国人编写的驱动加载工具。比起国内那些乱七八糟的驱动加载工具,它的特点是可以与驱动进行通信（虽然无法设置 I/O 缓冲区）。下载地址: <https://www.assembla.com/code/L2h/subversion/nodes/LowLevel/KmdManager.exe?format=raw&rev=1>
3. WIN64AST。作者自行开发的 64 位 ARK 类工具。在本章中用来查看驱动是否加载成功。在后续章节还有其他的用途。下载地址: www.win64ast.com。
4. WIN64UDL。作者自行开发的驱动加载工具,能在正常模式下加载没有签名的驱动。因为这个工具,被人举报滥用签名,最终导致价值 15000 人民币的数字签名被吊销。下载地址: <http://www.m5home.com/bbs/thread-7845-1-1.html>

编写驱动:

以下是一个我写的 WIN64 驱动模板（代码中已经加了详细的注释,完整工程文件可以在论坛上下载）:

```
// 【0】 包含的头文件, 可以加入系统或自己定义的头文件
#include <ntddk.h>
#include <windef.h>
#include <stdlib.h>

// 【1】 定义符号链接, 一般来说修改为驱动的名字即可
#define DEVICE_NAME          L"\\Device\\Krn1HW64"
#define LINK_NAME             L"\\DosDevices\\Krn1HW64"
#define LINK_GLOBAL_NAME      L"\\DosDevices\\Global\\Krn1HW64"

// 【2】 定义驱动功能号和名字, 提供接口给应用程序调用
#define IOCTL_IO_TEST         CTL_CODE(FILE_DEVICE_UNKNOWN, 0x800,
METHOD_BUFFERED, FILE_ANY_ACCESS)
#define IOCTL_SAY_HELLO       CTL_CODE(FILE_DEVICE_UNKNOWN, 0x801,
METHOD_BUFFERED, FILE_ANY_ACCESS)

// 【3】 驱动卸载的处理例程
VOID DriverUnload(PDRIVER_OBJECT pDriverObj)
{
    UNICODE_STRING strLink;
    DbgPrint("[Krn1HW64]DriverUnload\\n");
    RtlInitUnicodeString(&strLink, LINK_NAME);
    IoDeleteSymbolicLink(&strLink);
}
```

```
IoDeleteDevice(pDriverObj->DeviceObject);
}

//【4】IRP_MJ_CREATE对应的处理例程，一般不用管它
NTSTATUS DispatchCreate(PDEVICE_OBJECT pDevObj, PIRP pIrp)
{
    DbgPrint("[Krn1HW64]DispatchCreate\n");
    pIrp->IoStatus.Status = STATUS_SUCCESS;
    pIrp->IoStatus.Information = 0;
    IoCompleteRequest(pIrp, IO_NO_INCREMENT);
    return STATUS_SUCCESS;
}

//【5】IRP_MJ_CLOSE对应的处理例程，一般不用管它
NTSTATUS DispatchClose(PDEVICE_OBJECT pDevObj, PIRP pIrp)
{
    DbgPrint("[Krn1HW64]DispatchClose\n");
    pIrp->IoStatus.Status = STATUS_SUCCESS;
    pIrp->IoStatus.Information = 0;
    IoCompleteRequest(pIrp, IO_NO_INCREMENT);
    return STATUS_SUCCESS;
}

//【6】IRP_MJ_DEVICE_CONTROL对应的处理例程，驱动最重要的函数之一，一般走正常途径调用驱动功能的程序，都会经过这个函数
NTSTATUS DispatchIoctl(PDEVICE_OBJECT pDevObj, PIRP pIrp)
{
    NTSTATUS status = STATUS_INVALID_DEVICE_REQUEST;
    PIO_STACK_LOCATION pIrpStack;
    ULONG uIoControlCode;
    PVOID pIoBuffer;
    ULONG uInSize;
    ULONG uOutSize;
    DbgPrint("[Krn1HW64]DispatchIoctl\n");
    pIrpStack = IoGetCurrentIrpStackLocation(pIrp);
    //控制码
    uIoControlCode = pIrpStack->Parameters.DeviceIoControl.IoControlCode;
    //输入输出缓冲区
    pIoBuffer = pIrp->AssociatedIrp.SystemBuffer;
    //输入区域大小
    uInSize = pIrpStack->Parameters.DeviceIoControl.InputBufferLength;
    //输出区域大小
    uOutSize = pIrpStack->Parameters.DeviceIoControl.OutputBufferLength;
    switch(uIoControlCode)
```

```

{
    //在这里加入接口
    case IOCTL_IO_TEST:
    {
        DWORD dw=0;
        //获得输入的内容
        memcpy(&dw, pIoBuffer, sizeof(DWORD));
        //使用输入的内容
        dw++;
        //输出处理的结果
        memcpy(pIoBuffer, &dw, sizeof(DWORD));
        //处理成功，返回非STATUS_SUCCESS会让DeviveIoControl返回失败
        status = STATUS_SUCCESS;
        break;
    }
    case IOCTL_SAY_HELLO:
    {
        DbgPrint("[Krn1HW64]IOCTL_SAY_HELLO\n");
        status = STATUS_SUCCESS;
        break;
    }
}
if(status == STATUS_SUCCESS)
    pIrp->IoStatus.Information = uOutSize;
else
    pIrp->IoStatus.Information = 0;
pIrp->IoStatus.Status = status;
IoCompleteRequest(pIrp, IO_NO_INCREMENT);
return status;
}

```

//【7】驱动加载的处理例程，里面进行了驱动的初始化工作

```

NTSTATUS DriverEntry(PDRIVER_OBJECT pDriverObj, PUNICODE_STRING
pRegistryString)
{
    NTSTATUS status = STATUS_SUCCESS;
    UNICODE_STRING ustrLinkName;
    UNICODE_STRING ustrDevName;
    PDEVICE_OBJECT pDevObj;
    //初始化驱动例程
    pDriverObj->MajorFunction[IRP_MJ_CREATE] = DispatchCreate;
    pDriverObj->MajorFunction[IRP_MJ_CLOSE] = DispatchClose;
    pDriverObj->MajorFunction[IRP_MJ_DEVICE_CONTROL] = DispatchIoctl;
    pDriverObj->DriverUnload = DriverUnload;
}

```

```

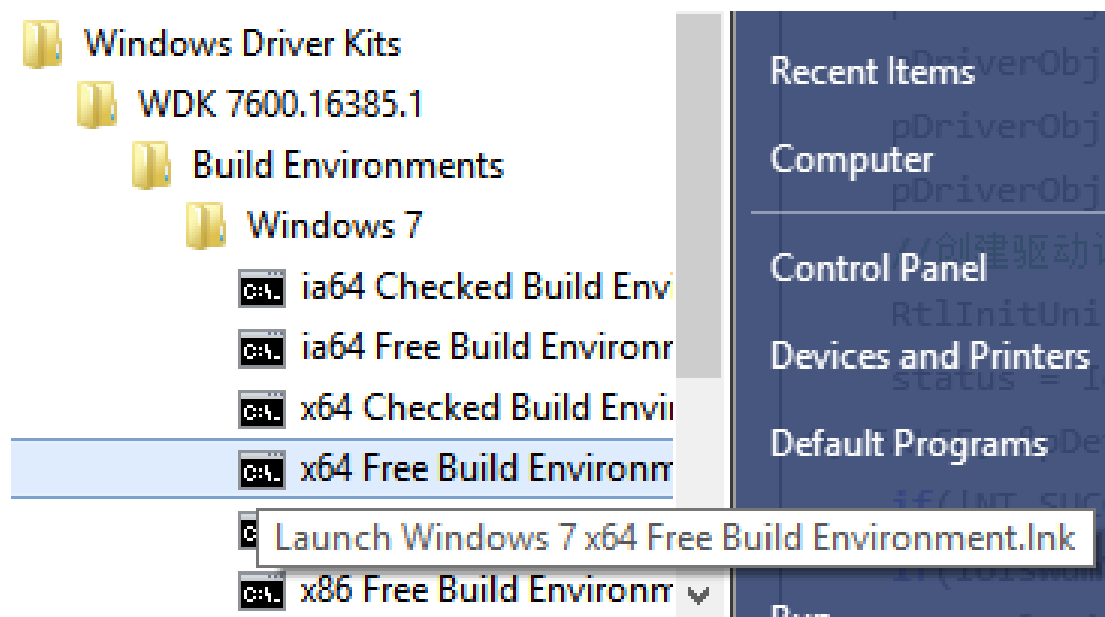
//创建驱动设备
RtlInitUnicodeString(&ustrDevName, DEVICE_NAME);
status = IoCreateDevice(pDriverObj, 0, &ustrDevName, FILE_DEVICE_UNKNOWN,
0, FALSE, &pDevObj);
if(!NT_SUCCESS(status)) return status;
if(IoIsWdmVersionAvailable(1, 0x10))
    RtlInitUnicodeString(&ustrLinkName, LINK_GLOBAL_NAME);
else
    RtlInitUnicodeString(&ustrLinkName, LINK_NAME);
//创建符号链接
status = IoCreateSymbolicLink(&ustrLinkName, &ustrDevName);
if(!NT_SUCCESS(status))
{
    IoDeleteDevice(pDevObj);
    return status;
}
//走到这里驱动实际上已经初始化完成，下面添加的是功能初始化的代码
DbgPrint("[Krn1HW64]DriverEntry\n");
return STATUS_SUCCESS;
}

```

如果你懒得认真看完上面的代码，也没问题，我总结几句：1. DriverEntry 就是驱动的 main 函数，驱动加载后会从 DriverEntry 开始执行。2. 驱动类似 DLL，可以提供接口给应用程序调用，不过以导出函数的方式，而是用一套专门的通信函数 DeviceIoControl。关于应用程序与驱动程序通信，后面会讲。

编译驱动：

1. 打开『x64 Free Build Environment』：



2. 切换到源码目录（假设源码目录是：z:\sys），并输入 BUILD 编译：

```

Administrator: Windows Win7 x64 Free Build Environment
WARNING: x64 Native compiling isn't supported. Using cross compilers.
OACR monitor running already

C:\WinDDK\7600.16385.1>z:

Z:\>cd z:\sys

z:\sys>build
BUILD: Compile and Link for AMD64
BUILD: Loading c:\winddk\7600.16385.1\build.dat...
BUILD: Computing Include file dependencies:
BUILD: Start time: Sun Nov 17 15:10:52 2013
BUILD: Examining z:\sys directory for files to compile.
      z:\sys Invalidating OACR warning log for 'root:amd64fre'
BUILD: Saving c:\winddk\7600.16385.1\build.dat...
BUILD: Compiling and Linking z:\sys directory
Configuring OACR for 'root:amd64fre' - <OACR on>
Compiling - mydriver.c
Linking Executable - objfre_win7_amd64\amd64\krnlhw64.sys
BUILD: Finish time: Sun Nov 17 15:10:53 2013
BUILD: Done

      3 files compiled - 121 LPS
      1 executable built
  
```

3. 如果看到『1 executable built』字眼，则证明编译成功。

4. 驱动的编译跟目录下的 source 文件有关系，比如本例中，它的内容如下（注意不要手贱把空行去掉了，否则可能会导致无法编译）：

```

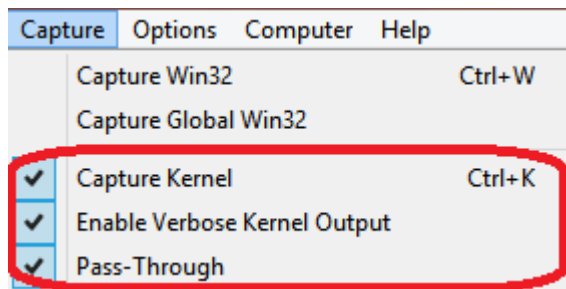
TARGETNAME=Krn1HW64    <-驱动的文件名称，一般来说修改这个就行了
TARGETTYPE=DRIVER      <-编译的类型
TARGETPATH=obj

INCLUDES=. \

SOURCES = MyDriver.c    <-多个 C 文件时，把所有 C 文件的名称分成多行写
  
```

测试驱动前的准备：

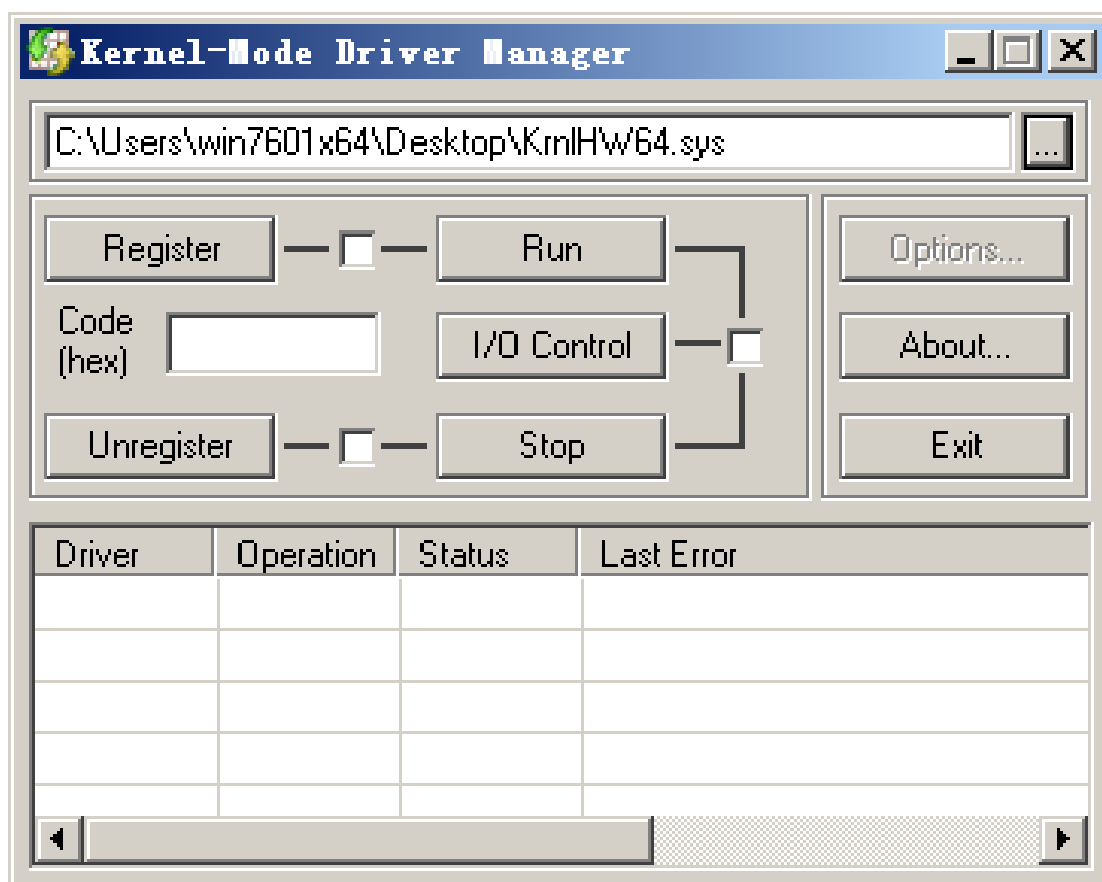
1. 以管理员权限运行 DBGVIEW。
2. 把 HKEY_LOCAL_MACHINE\SYSTEM\CurrentControlSet\Control\Session Manager\Debug Print Filter 的 Default 值修改为 ffffffff
3. 打开 DBGVIEW 并把以下选项全部勾上：



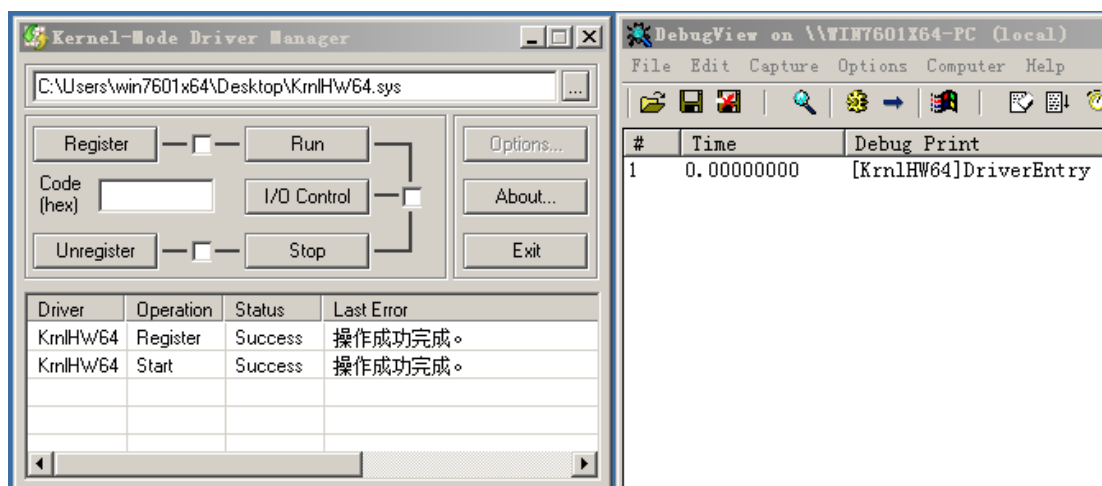
标准的驱动测试方法：

1. 打开虚拟机，进入双机调试的环境（忘记了就参考上节课的内容）。

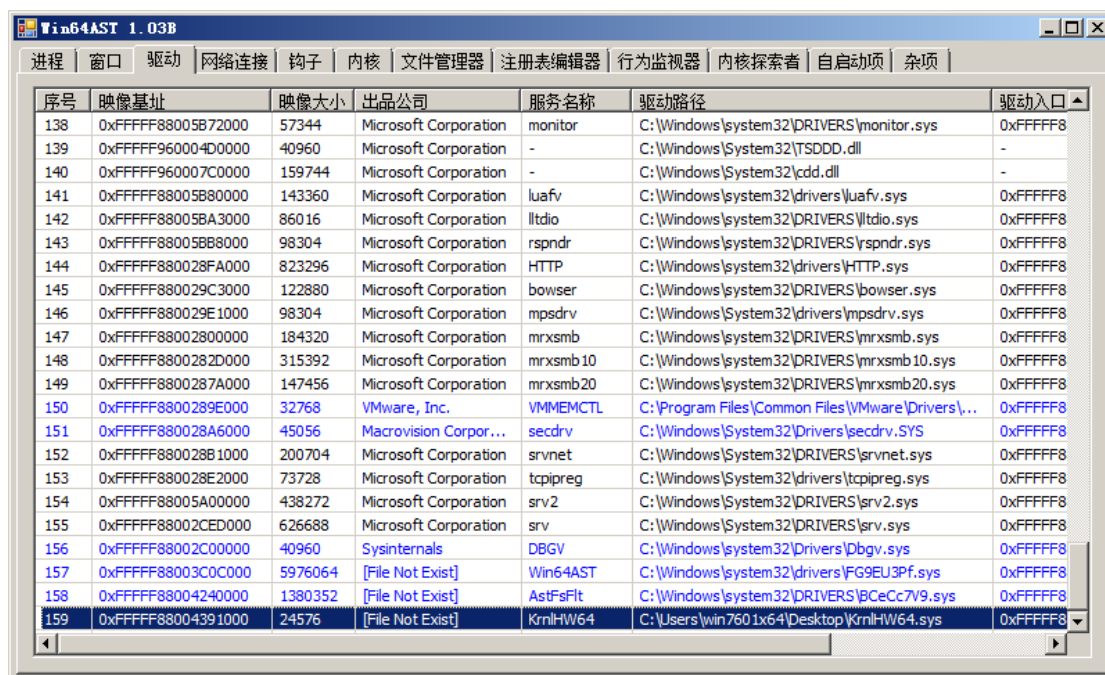
2. 运行 KmdMgr.exe，把 SYS 拖动到文本框里。



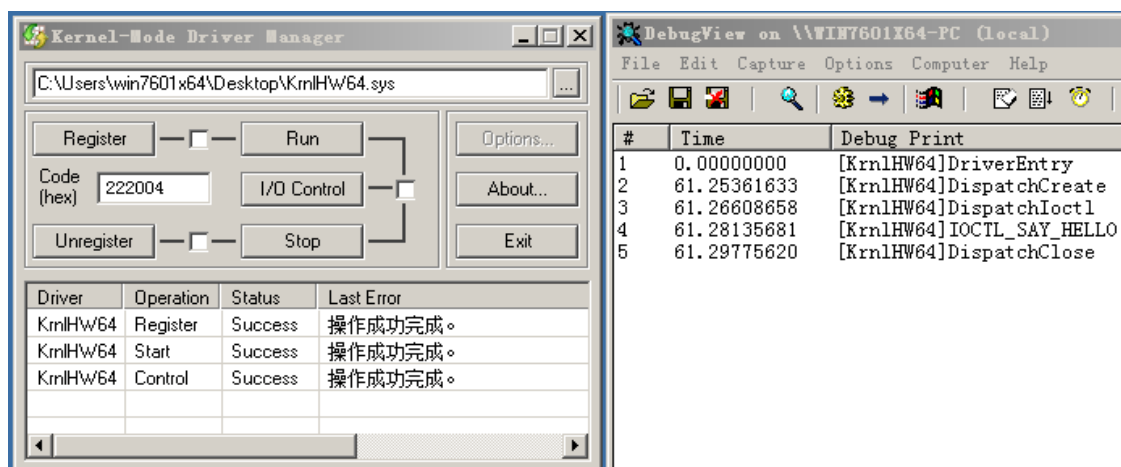
3. 点击“Register”和“Run”按钮，看看输出是否提示成功。如果成功会有类似的输出：



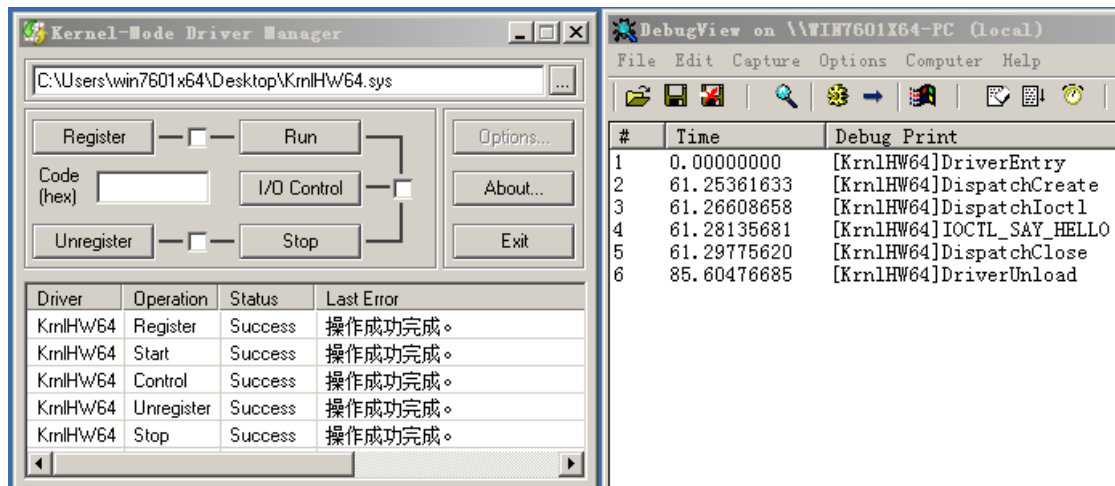
4. 运行 WIN64AST，点击内核模块，查看驱动是否已经存在于内核里了：



5. 在 CODE 处输入 222004（为什么是 222004 而不是 801？这个后面会讲到，这里先卖一个关子。但这个数值可以使用 calc_ctl_code.exe 算出来，既输入 801，可以输出 222004），点击“I/O Control”按钮，如果成功会有类似的输出：



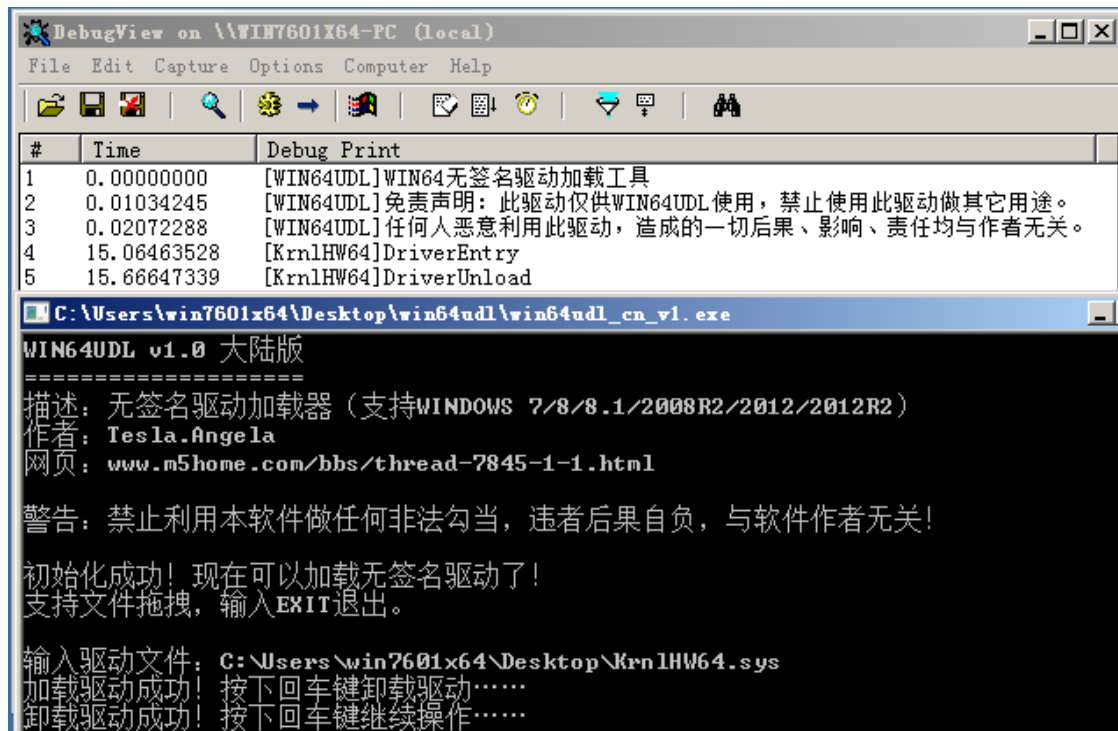
6. 点击“Unregister”和“Stop”按钮，如果成功会有类似的输出：



很显然，用标准方法测试一个驱动是很麻烦且很耗时的。双机调试非常占用系统资源，虽然我的电脑配置较好（2600K+16GB 内存），但是在操作虚拟机时，仍然感到了明显的卡顿。下面介绍一种用特殊工具测试驱动的方法，无需双机调试，甚至无需使用虚拟机。

用 WIN64UDL 测试驱动：

1. 运行 WIN64UDL。
2. 把驱动文件拖进 WIN64UDL 里，然后按下 ENTER 加载。
3. 再按一次 ENTER 卸载驱动。

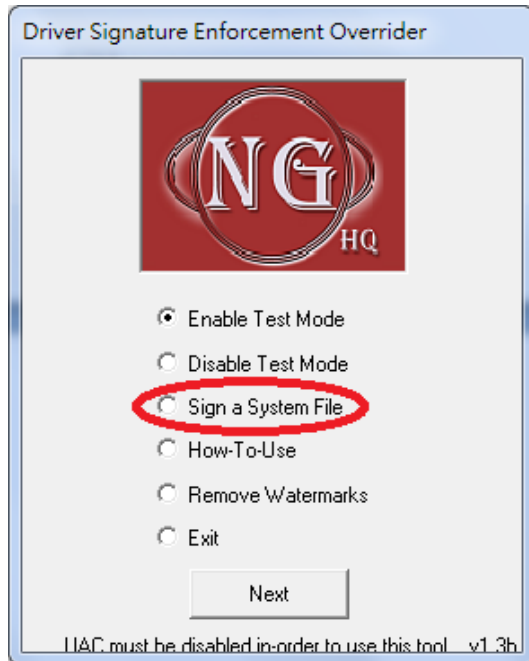


最后，再补充一种非常麻烦的方法，此方法也算是标准方法之一，适用于没有虚拟机或无法进行双机调试的时候。由于非常麻烦，所以不推荐使用。说实话，谁用此方法测试驱动，绝对是脑门被驴踢了。

1. 开启测试模式。管理员权限运行 CMD，输入：bcdedit -set testsigning on。

2. 重启计算机

3. 用 dseol3b（下载地址：<http://files.ngohq.com/ngo/dseo/dseol3b.exe>）给驱动程序添加测试签名。方法很简单，运行 dseol3b，一路 NEXT，当出现这个对话框时，选择“Sign a System File”再点 NEXT：



4. 用任意工具加载驱动。