$\ddot{\mathrm{O}} kosystem simulation$

Jonas Berggren, Jacob Maxton

December 12, 2019

Contents

1	Die	Simulation	2
		Verhalten	
		Konzept der Simulation	
	1.3	Methoden	2
		1.3.1 Bewgung	2
		1.3.2 Aussuchen eines Ziels	
		1.3.3 Fortpflanzung und Mutation	3
	1.4	Frontend (Jakob)	3
2	Die	Analyse	3
3	Fazi	$\mathbf{i}\mathbf{t}$	3

Abstract

In diesem Dokument erklären wir wie wir eine numerische Simualtion eines Ökosystems entwickelt haben, und was für Erkenntinsse sich daraus ziehen lassen. Die Simulation basiert auf Objektoirentierte Programmierung und simuliert die Wechselwirkung zwischen kanienchen und Fuechsen.

1 Die Simulation

1.1 Verhalten

Alle Tiere haben eine kreisförmiges Sichtfeld was nicht die komplette Karte abdeckt. Sie haben alle ein mit der Zeitzunehmdes Bedürfnis sich fortzupflanzen und zu essen. Das bedürfnis wird bei der Erfüllung verringert. Kaninchen essen pflanzen und Füchse essen Kaninchen. Kanienchen fiehen vor Füchsen. Die Eigenschaft Geschwindigkeit, Libdo und hunger können mutieren.

1.2 Konzept der Simulation

Die Simulation basiert auf Objektorientierter Programmierung. Es gibt eine Klasse für Tiere und je eine Unterklasse für Füchse und für kaninchen. Klassen in der Informatik kann man sich vorstellen wie eine Methodenkarte mit derer man beispielsweise ein Kanienchen machen kann. Darin gespeichert sind Variablen wie Position oder geschlecht, und Methoden. Dies sind funktionen oder Aktionen die das Kaninchen ausführen kann. Dies kann z.b. essen, oder Fortpflanzen sein.

Jedes Tier hat Instanzvarieblen die Position, Geschlchtecht, Alter, Hunger, Eltern, Bewegungsgeschwindigkeit, Sichtradius, Reprudktionsdrang und gespeicherte expartner Feslegen.

1.3 Methoden

1.3.1 Bewgung

Jedes Tier hat zwei Arten wie es sich fortbewegn kann. Wenn ein bestimmtes Ziel hat Bweget es sich entlang des Vektors von der eigenen Position zum Ziel. Dabei ist der Bewegungsvektor auf die BewegungsGeschwindigkeit normiert. Kaninchen können außerdem fliehen. hierzu wird aber nur die Methoden zum Gezielten bewegen aufgerufen und der Vektor mit -1 mutlipliziert. Außerdem können sie sich, wenn sie kein Ziel in sichtweite haben zufälligbewgen.

1.3.2 Aussuchen eines Ziels

Jedes Tier speichert alle Objekte die sich innerhalb des Sichradius befinden. Wenn ein Kaninchen ein Fuchs sieht hat die Flucht immer oberste Priorität. Es wir der sich am nächsten befindliche Fuchs heraus gesucht und die entgegen gesetzte Richtung als ziel festgelegt.

Anschleißend wir abgewogen. Wenn der Wert für den Hunger Größer ist als der Wert für Libido, wird das nächste essen anwisiert. Ist der Hungerwert größer wird der nächste Sexualpartner anvisiert.

1.3.3 Fortpflanzung und Mutation

Haben sich zwei gefunden wird der Liste der Tiere eine Neue Instanz Derklasse hinzugefügt. Bei der Mutierbaren Eingenschaften wird der Durschnit aus den jeweigen werten der Eltern als Mittelwert angenommen. Die Wert des Kindes weichen normal verteilt von den Durchschnitt ab.

Die eltern spern sich gegenseitig als ehemalige Parnter ab und betrachten sich anschließen für eine Festgelegte Frist nicht mehr als mögliche patrner.

1.4 Frontend (Jakob)

2 Die Analyse

3 Anwendunge

Eine Umfanreichere Simulation dieser Art koennte nuetzlichsein um die Auswirkungen von Menschlichem Eingriff in oekosysteme wie Klimaerwaermung, Lebensraum veraendungen oder austerben einer Art abzuschaetzen. Dies koennte nuetzlich sein um notwendigkeit und Dringlichkeit von Umwelt Massnahmem abzuschaetzen.

4 Fazit

Wir haben mit Hilfe objektientierter Programmierung eine Vereinfachte Simulation eines OEkosysteme entwickelt im dem wir uns auf