

8数码

潘林朝

八数码介绍

在 3×3 的棋盘上，摆有八个棋子，每个棋子上标有1至8的某一数字。棋盘中留有一个空格，空格用0来表示。空格周围的棋子可以移到空格中。要求解的问题是：给出一种初始布局（初始状态）和目标布局，找到一种最少步骤的移动方法，实现从初始布局到目标布局的转变。

实验目的

1. 熟悉状态空间表示法；
2. 掌握深度优先、广度优先和等代价无信息搜索算法；
3. 掌握启发式函数设计，实现面向实际问题的A*搜索算法；

本文档仅介绍深度优先（**DFS**）和广度优先（**BFS**）。

实验内容

1. 利用**至少一种无信息**搜索算法实现八数码难题求解（可选多种）；
2. 设计至少一种启发式信息函数，利用A*搜索实现八数码难题求解（选做题）；

状态空间表示

搜索问题是求解如何从开始状态转换成目标状态。

实验的代码需要使用python表示八数码问题的状态，比如使用一些基本类型list、str表示八数码的9个数字，同时使用其它的类型表示状态包含的一些**附加信息**。因此，可以考虑将该实验的状态空间编码成python的class。

求解八数码问题

最简单的方法是穷举法，即穷举问题的所有状态，然后找到一条从开始状态到目标状态的合法的路径。

同时存在多条合法路径，怎么确定最优的路径？

穷举法是对搜索问题的朴素求解，一般情况下求解效率较低。我们可以考虑从两个角度加速问题求解：

1. 算法角度。有目的地穷举，如A*算法；
2. 程序执行角度。尽可能使用原生的 `python` 数据结构，或者使用一些加速库。比如，使用 `numpy` 编写代码的同时，使用 `numba` 进行加速。

DFS

可以使用栈数据结构/递归实现。

算法执行的具体流程

1. 创建空栈，并把初始状态压入栈中。
2. 如果栈不为空，则取出栈顶存储的状态S；如果栈为空，执行第4步。
3. 扩展S状态，如果扩展的状态是目标状态，执行第4步；否则，将并未访问的状态压入栈中，继续第2步。
4. 完成DFS，算法退出。

算法的伪代码如下所示：

```
# Stack is the data structure implemented by yourself.  
class DFSSolver:
```

PYTHON

```
def __init__(self, start_node, end_node, max_depth):
    # Initialize the parameters.
    self.start_node = start_node
    self.end_node = end_node
    self.max_depth = max_depth
    self.cur_depth = 0
    self.path = []

def node_expand(self, cur_node):
    # expand the current state.
    pass

def dfs(self):
    """
    Return a path.
    """
    open_table = Stack()
    open_table.push(self.start_node)
    visited: dict = {} # dict
    while not open_table.empty():
        cur_node = open_table.top()
        open_table.pop()
        visited[cur_node] = True
        cur_st_list = self.node_expand(cur_node)
        if cur_st_list is None:
            continue
        for st in cur_st_list:
```

```
        if st not in visited:
            if st == self.end_node:
                # successfully find a valid path
                return path
            # not in visited, st can be reconstructed for updating the parent relation
            open_table.push(st)
        # save the path
    return path
```

BFS

可以使用**队列**数据结构实现。

算法执行的具体流程

1. 创建空队列，并令初始状态入队。
2. 如果队列不为空，则取出队首存储的状态S；如果队列为空，执行第4步。
3. 扩展S状态，如果扩展的状态是目标状态，执行第4步；否则，令未访问的状态入队，继续第2步。
4. 完成BFS，算法退出。

算法的伪代码如下所示：

```
# Queue is the data structure implemented by yourself.
class BFSolver:
    def __init__(self, start_node, end_node, max_depth):
        # Initialize the parameters.
        self.start_node = start_node
```

PYTHON

```
self.end_node = end_node
self.max_depth = max_depth
self.cur_depth = 0
self.path = []
```

```
def node_expand(self, cur_node):
    # expand the current state.
    pass
```

```
def bfs(self):
    """
    Return a path.
    """
    open_table = Queue()
    open_table.push(self.start_node)
    visited: dict = {} # dict
    while not open_table.empty():
        cur_node = open_table.front()
        open_table.pop()
        visited[cur_node] = True
        cur_st_list = self.node_expand(cur_node)
        if cur_st_list is None:
            continue
        for st in cur_st_list:
            if st not in visited:
                if st == self.end_node:
                    # successfully find a valid path
```

```
        return path
    # not in visited, st can be reconstructed for updating the parent relation
    open_table.push(st)
    # save the path
    return path
```

Tips

1. 如何确定遍历终止条件？
2. 如何扩展状态空间的节点？
3. 如何防止遍历进入死循环？
4. 如何记录遍历的路径？
5. 可以统一一下遍历框架，思考它们不一样的地方。

可考虑扩展的地方（可选）

1. 实现界面可视化，如 `qt`、`turtle` 等。
2. 随机生成多组数据，比较不同算法的性能，并使用 `matplotlib`、`seaborn` 可视化实验结果。

实验报告

需要注意以下几点：

1. 不仅仅是把代码复制到报告文档，而是需要对编写的代码做出文字解释，描述实验思路；
2. 在实验报告展示代码的时候建议以图片形式，图片建议添加水印；

3. 实验报告引用的资料需要附上出处;
4. 需要修改实验报告封面的日期、名字等信息;
5. 一般都需要提交源码文件, 即.py后缀的文件, 不需要提交Python实验环境;
6. 一般需要在实验报告展示编写代码的运行结果, 并对运行结果进行分析, 如性能分析、正确率分析等。

参考资料

- <https://vijos.org/p/1360>
- <https://blog.csdn.net/u012283461/article/details/79078653>
- https://en.wikipedia.org/wiki/Depth-first_search
- https://en.wikipedia.org/wiki/Breadth-first_search
- https://en.wikipedia.org/wiki/A*_search_algorithm