

# **SPRAWOZDANIE**

#### SYSTEMY WBUDOWANE

Obsługa układów peryferyjnych. Klawiatura.

IMIĘ I NAZWISKO: Jacek Wójcik

**NUMER ĆWICZENIA: 5** 

Grupa laboratoryjna: 10

Data wykonania ćwiczenia: 10.11.2021

# Spis treści

Spis treści	2
1. Zadanie 1 - kod	3
1.1 main.c	3
1.2 lcd.h	4
1.3 lcd.c	5
2. Zadanie 1 - opis	7
3. Wnioski	8

#### 1. Zadanie 1 - kod

#### 1.1 main.c

```
#include "lcd.h"
                                      // Dołączam moją bibliotekę
                                       // biblioteka do przerwań
2
     #include <avr/interrupt.h>
    #include <stdlib.h>
                                       // bliblioteka do opóźnień
    volatile char number = 0;
                                  // zapamiętuję ostatnio wciśnięty klawisz
 6
    void show_number(char num)
                                   // funkcja wyświetlająca numer
 8
         if(num != number)
9
                                  // jeżeli obecny kod klawisza jest inny od poprzedniego
10
            LCD_CLEAR();
                                       // czyszczę wyświetlacz
11
            char buffer[3];
                                      // tworzę bufor dla funkcji itoa
            itoa(num, buffer, 10);
                                      // przetwarzam kod klawisza na ciąg znaków
13
14
            buffer[2]= '\0';
                                       // dodaję pusty znak na koniec żeby utworzyć poprawny ciąg znaków w C
                                       // wyświetlam znak
            LCD_WRITE(buffer);
15
        number = num;
17
18
19
    int debinary(int x)
                               // wyodrębniam numer bitu na podstawie wartości dziesiętnej połowy bajta
21
22
         if(x == 8) {
                                // 4 bit
23
           return 4;
24
         if(x == 4) {
                                // 3 bit
25
          return 3;
27
                               // 2 lub 1 bit
         return x;
29
                                                   // Przerwanie TIMER0
    ISR (TIMER0_COMP_vect) {
31
         if((PIND & 0x0F) != 0x0F)
                                                       // Wykrywam że na jedenym z wierszy jest logiczne 0
33
34
             char row = debinary(~PIND & 0x0F);
                                                                // Zapamiętuję który to wiersz
35
             char backup_DDRD = DDRD;
                                                               // Zapisuję stany portów
            char backup_PORTD = PORTD;
37
38
                                                    // Zamieniam linie wierszy
            DDRD ^= 0xFF;
39
            PORTD ^= 0xFF;
                                                   // Zamieniam podciągnięcia linii wierszy
41
             char column = debinary((PIND & 0xF0) >> 4);
                                                                    // Odczytuję stan linii kolumn
             show_number((row-1)*4 + column);
                                                               // Wyświetlam kod znaku na wyświetlaczu
43
                                                       // Przywracam zapisane stany linii
            DDRD = backup DDRD;
45
             PORTD = backup_PORTD;
46
47
```

```
48
49
     int main(void)
50
51
         DDRD = 0xF0;
                                     // Ustawiam starsze bity linii D jako wyjście
52
53
         PORTD |= 0x0F;
                                      // podciągam młodsze bity PORTD pod zasilanie
54
         OCR0 = 195;
                                        // ustawienie momentu przerwania na 195 (0,05s)
55
56
         TIMSK = 0x02;
                                        // włączenie przerwania TIMER0
57
58
59
         TCCR0 |= 0b01000101;
                                        // włączam tryb CTC i ustawiam prescaler na 1/1024
60
                                       // włączam obsługę przerwań
61
         sei();
62
         LCD_INIT();
                                        // Inicjalizuję wyświetlacz
63
64
         while (1)
65
66
             asm volatile("nop");
                                         // Wykonuję niekończoną pętlę przez resztę czasu
67
68
69
70
```

#### 1.2 lcd.h

```
#ifndef LCD H
 2
     #define LCD_H_
 3
 4
     #define F_CPU 1000000
                                        // Ustawiam częstotliwość na zgodną z zestawem w laboratorium
 6
     #include <avr/io.h>
                                        // Dołączam biblioteki do obsługi portów i opóźnień
     #include <util/delay.h>
 7
9
    void LCD_CLEAR();
                                        // Funkcja czyszcząca cały wyświetlacz
10
11
    void LCD_INIT();
                                        // Funkcja inicjalizująca wyświetlacz
12
    void LCD_WRITE(char *str);
                                        // Funkcja wypisująca ciąg znaków na wyświetlacz
13
14
15
    void LCD_XY(int x, int y);
                                        // Funkcja ustawiająca kursor na danej pozycji na wyświetlaczu
16
    void LCD_CLEAR_XY(int x, int y);
                                        // Funkcja czyszcząca wyświetlacz od danej pozycji
17
18
     #endif
19
20
```

#### 1.3 lcd.c

66

```
#include "lcd.h"
     void sendHalfByte(char data)
 3
 4
 5
          PORTA = 0x02;
                                                           // Wysyłam flage ENABLE
 6
          PORTA = (PORTA & 0x0F) | (data & 0xF0);
                                                           // Wysyłam pół bajta
          PORTA &= 0xFD;
                                                           // Usuwam flagę ENABLE
 7
 8
 9
     void sendByte(char data)
10
          sendHalfByte(data);
                                                           // Wysyłam górną połowę bajtu
12
          _delay_ms(2);
                                                           // Opóźnienie w celu wykrycia stanu "0" na pinie ENABLE
13
14
          sendHalfByte(data << 4);</pre>
                                                           // Wysyłam dolną połowę bajtu
15
16
     void sendCommand(char data)
17
18
19
          sendByte(data);
                                                           // Wysyłam komendę
                                                           // Czekam na przetworzenie komendy
20
          _delay_ms(5);
21
22
23
     void sendChar(char data)
24
25
          sendByte(data);
                                                           // Wysyłam znak
26
          _delay_ms(2);
                                                           // Czekam na wypisanie znaku
27
28
     void LCD_CLEAR()
29
30
31
          PORTA &= 0xFE;
                                                           // Przełączam LCD w tryb wprowadzania komend
                                                           // Opóźnienie w celu wykrycia stanu "0" na pinie RS
32
          _delay_ms(2);
33
          sendCommand(0x01);
                                                           // Czyszczę wyświetlacz
          PORTA |= 0x01;
                                                           // Przełączam LCD w tryb wprowadzania danych
34
35
36
36
     void LCD INIT()
37
38
                                                // Czekam aż wyświetlacz LCD zostanie zainicjalizowany
39
        _delay_ms(15);
40
        DDRA |= 0xF3;
                                                // Ustawiam część linii A
        // Inicjalizacja standardowymi bajtami
44
        sendHalfByte(0x30);
45
        _delay_ms(5);
                                                // Czekam zgodnie z dokumentacją
46
        sendHalfByte(0x30);
47
        _delay_ms(1);
48
        sendCommand(0x32);
49
        // Inicjalizacja ustawień wyświetlacza
50
                                                 // Ustawiam tryb 2 linii i znaków 5x8
        sendCommand(0x28);
51
        sendCommand(0x08);
                                                 // Wyłączam wyświetlacz zgodnie z dokumentacją
52
        sendCommand(0x01);
                                                 // Czyszczę wyświetlacz
53
        sendCommand(0x06);
                                                 // Ustawiam kierunek wyprowadzania tekstu i sposób wyprowadzania na wyświetlacz
                                                 // Włączam wyświetlacz i ustawiam znak na pozycji kursora na miganie
        sendCommand(0x0C);
        PORTA |= 0x01;
                                                 // Przełączam LCD w tryb wprowadzania danych
     void LCD_WRITE(char *str)
60
        while(*str)
61
                                                // Dopóki nie dojdę to null terminatora wypisuję kolejne znaki
62
            sendChar(*str++);
63
                                                // Przesuwam się do kolejnego znaku po wypisaniu go na wyświetlaczu
64
65
```

```
void LCD_XY(int x, int y)
67
68
         PORTA &= 0xFE;
                                                     // Przełączam LCD w tryb wprowadzania komend
                                                     // Opóźnienie w celu wykrycia stanu "0" na pinie RS
70
         _delay_ms(2);
         sendCommand(0x80 | x | y << 6);
                                                     // Ustawiam kursor na odpowowiedniej pozycji
71
72
         PORTA |= 0x01;
                                                     // Przełączam LCD w tryb wprowadzania danych
73
74
75
     void LCD_CLEAR_XY(int x, int y)
76
         LCD_XY(x,y);
                                                     // Ustawiam kursor na pozycji od której chcę czyścić
77
78
         if(y == 0)
                                                     // Sprawdzam czy to pierwsza linia
         {
             while(x++ < 16)
                                                     // Dopóki nie dojdę do końca linii
80
81
             {
                 LCD_WRITE(" ");
82
                                                    // Wypisuję pusty znak na wyjście wyświetlacza
83
                                                     // Ustawiam pierwszą składową adresu na początek linii
84
             x = 0;
                                                     // Ustawiam drugą składową adresu na drugą linię
85
             y++;
             LCD_XY(x,y);
                                                     // Ustawiam kursor na podany adres -> początek drugiej linii
87
                                                     // Dopóki nie dojdę do końca linii
88
         while(x++ < 16)
89
90
             LCD_WRITE(" ");
                                                     // Wypisuję pusty znak na wyjście wyświetlacza
91
92
93
94
```

## 2. Zadanie 1 - opis

Zadanie 1 polegało na wyświetlaniu na ekranie LCD kodu znaku, który został wciśnięty na klawiaturze.

W celu wykrycia naciśnięcia klawisza stosuję algorytm odczytu klawiatury z odwracaniem kierunków linii w porcie. Polega on na podłączeniu wierszy klawiatury jako wejście do portu (ja stosuję PORTD) podciągnięte do zasilania, a kolumn klawiatury jako wyjście portu o stanie zero. Wtedy żeby sprawdzić, czy został naciśnięty jakikolwiek przycisk wystarczy sprawdzić czy którykolwiek wiersz został zwarty do stanu 0, czyli do jakiejkolwiek kolumny. Jeżeli tak jest, można sprawdzić który to dokładnie wiersz poprzez iloczyn zanegowanego stanu pinów i maski 0x0F. W praktyce dla naciśniętego drugiego wiersza ten przykład wygląda następująco:

```
~PIND & 0 \times 0 = ~(0 \times 000001101) & 0 \times 0000001111 = 0 \times 11110010 & 0 \times 0000001111 = 0 \times 11110010 & 0 \times 11110010 & 0 \times 11110010 & 0 \times 111110010 & 0 \times 111110010000001111
```

W celu sprawdzenia numeru kolumny należy odwrócić stany portów, tzn. zanegować stan DDRD i PORTD w celu ustalenia wierszy jako wyjścia o stanie 0 i kolumn jako wejścia podciągniętego pod stan 1. Wtedy stosuje się powyższe działanie z maską 0xF0 w celu sprawdzenia górnej połowy portu (pod te piny są podpięte kolumny klawiatury). Dla kolumny trzeciej ten przykład wygląda następująco:

```
~PIND & 0xF0 = ~(0b10110000) & 0b11110000 = 0b01001111 & 0b11110000 = 0b01000000 = 3 kolumna
```

W celu zamiany numeru kolumny i wiersza z wartości bitowej na dziesiętną korzystam z własnej funkcji **debinary()**, która zwraca numer aktywnego bitu w dolnej połowie bajtu.

Stan klawiatury odczytuję w przerwaniu timera 0 co 1/20 sekundy. Timer działa w trybie CTC i dla wartości preskalera równej 1/1024.

Jeżeli w przerwaniu wykryję naciśnięcie klawisza, wywołuję funkcję **show\_number()**, wysyłając do niej numer naciśniętego klawisza liczony z wzoru (<numer wiersza> - 1)\*4 + <numer kolumny>), co dla 2 wiersza i 3 kolumny wygląda następująco:

```
(2-1) *4 + 3 = 1*4 + 3 = 4+3 = 7 klawisz
```

Funkcja **show\_number()** sprawdza czy wciśnięty numer klawisza jest już wyświetlony na ekranie poprzez porównanie jego wartości z zmienną globalną **number**. Jeżeli numer klawisza jest inny niż ten na ekranie, funkcja czyści wyświetlacz za pomocą **LCD\_CLEAR()**, zamienia numer na ciąg znaków funkcją **itoa()**, a następnie wypisuje go na ekran funkcją **LCD\_WRITE()**. Na samym końcu aktualizowana jest wartość zmiennej **number**.

Warto zaznaczyć, że w bibliotece LCD musiałem zmienić jedynie jedną rzecz - podczas inicjalizacji wyświetlacza wyłączam kursor, ponieważ jego miganie rozprasza i utrudnia odczyt z ekranu.

### 3. Wnioski

Podczas tych laboratoriów nauczyłem się następujących rzeczy:

1. Powtórzyłem wiadomości o przerwaniach w timerze 0, co pozwoliło mi rozwiązać problem związany z zmienną **number**. Jako że ta zmienna jest używana w funkcji wywoływanej podczas obsługi przerwania, muszę uważać na optymalizacje kompilatora, ponieważ mogą one powodować błędy w działaniu, tak jak w poniższym przykładowym kodzie (jest to tylko przykład):

```
int number = 0; // inicjalizacja zmiennej
ISR (TIMERO_COMP_vect) { ... } // obsługa przerwania, zmieniam w nim wartość "number"
int main(){
    ... // inicjalizacja progranu, wywołanie sei()
    number = 5; // ustawiamy nową wartość number
    //w tym momencie jest wywoływane przerwanie i wartość number zmienia się na 10
    number++; // zwiększamy wartość o 1, czyli powinno być 11 a mamy 6
}
```

W tym przykładzie kompilator zoptymalizował program przechowując wartość zmiennej **number** w rejestrze procesora pomiędzy operacją przypisania i inkrementacji, zamiast wykonać odczyt i zapis do pamięci. Przez to w momencie wykonania przerwania i zapisania w nim nowej wartości do zmiennej **number** ta wartość jest tracona, ponieważ jest nadpisywania wartością zmiennej **number** zapamiętaną w rejestrze. W celu uniknięcia takich błędów należy użyć słowa kluczowego **volatile** przy inicjalizacji zmiennej w celu wyłączenia jakichkolwiek optymalizacji. Działający przykład wygląda tak:

```
volatile int number = 0; // inicjalizacja zmiennej z wyłączoną optymalizacją
ISR (TIMERO_COMP_vect) { ... } // obsługa przerwania, zmieniam w nim wartość "number"
int main(){
    ... // inicjalizacja progranu, wywołanie sei()
    number = 5; // ustawiamy nową wartość number
    //w tym momencie jest wywoływane przerwanie i wartość number zmienia się na 10
    number++; // zwiększamy wartość o 1, i teraz na pewno mamy wartość 11
}
```

- 2. Nauczyłem się obsługiwać klawiaturę za pomocą algorytmu odczytu z odwracaniem kierunków linii w porcie.
  - a. Moim głównym problemem było wyodrębnienie numerów naciśniętego wiersza i kolumny. W tym celu wykorzystałem wiadomości z poprzednich laboratoriów na temat maskowania, negacji i wybiórczej negacji oraz przesunięć bitowych.
  - b. Okazało się również, że funkcja itoa() nie dodaje na końcu bufora znaku kończącego ciąg znaków (null-terminatora), co powodowało zawieszenie się mojego funkcji LCD\_WRITE(), która oczekiwała zakończenia każdego stringa null-terminatorem. Rozwiązałem to manualnie dodając null-terminator na końcu bufora przekazanego do itoa()