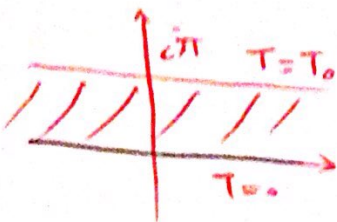


$$\begin{cases} T(x,0) = 0 & x > 0 \\ T(x,0) = T_0 & x < 0 \end{cases}$$

$$-\frac{\pi}{\gamma} < \theta < \frac{\pi}{\gamma}$$

$$w = \log z$$

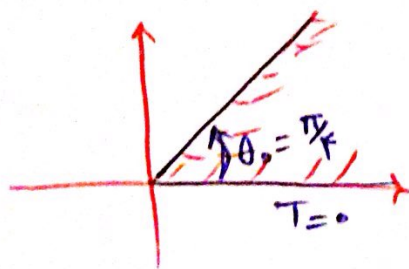


$$T = A \arctan \frac{y}{x}$$

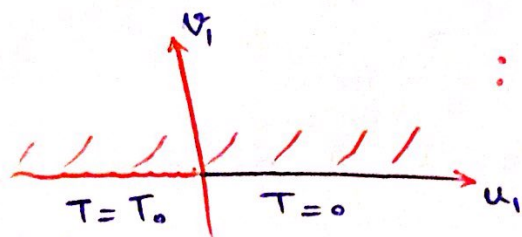
$$T(x,0) = A \arctan \frac{0}{x} = 0 \Rightarrow \checkmark$$

$$T(x,0) = A \arctan \frac{0}{x} \Big|_{x < 0} = T_0 \Rightarrow A\pi = T_0 \Rightarrow A = \frac{T_0}{\pi}$$

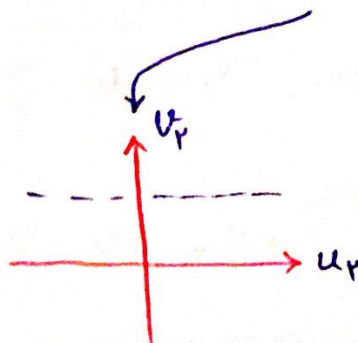
$$T = \frac{T_0}{\pi} \arctan \frac{y}{x}$$



$$w_1 = z^\gamma$$



$$: \frac{\pi}{\gamma} \text{ جلد}$$

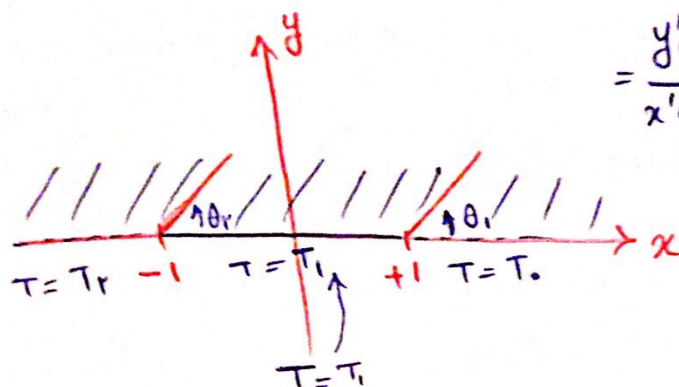


$$T = \frac{T_0}{\pi} \operatorname{Arctan} \frac{y}{x-1} \Rightarrow w_1 = z^F = (x+iy)^F$$

$$\Rightarrow T = \frac{T_0}{\pi} \operatorname{Arctan} \frac{F x^F y - F x y^F}{x^F - F x^F y^F + y^F}$$

سؤال ٢:

$$\nabla^F T = 0$$



$$= \frac{y'(x)}{x'(t)} = \frac{dy}{dx} = \text{نسب خط عاكس حصار}$$

$$\tan (\text{زاوية ميل خط عاكس حصار})$$

$$= \text{نسب } z'(t)$$

$$\begin{cases} w_1 = \log(z-1) = \ln \sqrt{(x-1)^2 + y^2} + i \operatorname{Arctan} \frac{y}{x-1} \\ w_r = \log(z+1) = \ln \sqrt{(x+1)^2 + y^2} + i \operatorname{Arctan} \frac{y}{x+1} \end{cases}$$

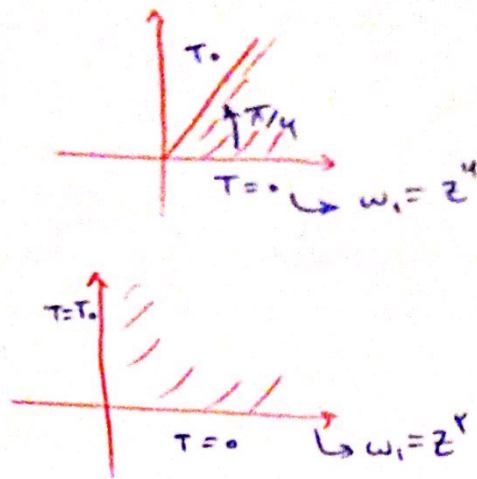
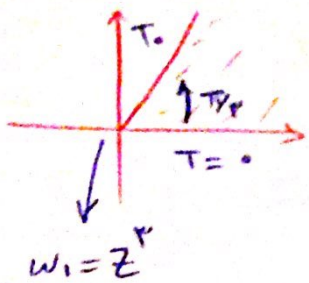
$$w = A + B \underbrace{\operatorname{Arctan} \frac{y}{x-1}}_{\theta_1} + C \underbrace{\operatorname{Arctan} \frac{y}{x+1}}_{\theta_r} \Rightarrow w = A + B \theta_1 + C \theta_r$$

$$\left. \begin{matrix} \theta_1 = 0 \\ \theta_r = 0 \end{matrix} \right\} \Rightarrow T = A + B x_0 + C x_0 = T_0 \Rightarrow \boxed{A = T_0}$$

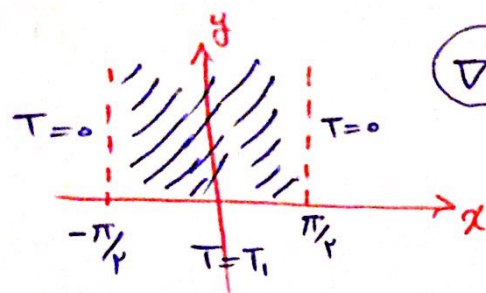
$$\left. \begin{matrix} \theta_1 = \pi \\ \theta_r = 0 \end{matrix} \right\} \Rightarrow T = T_0 + B \pi + C x_0 = T_1 \Rightarrow \boxed{B = \frac{T_1 - T_0}{\pi}}$$

$$\left. \begin{matrix} \theta_1 = \pi \\ \theta_r = \pi \end{matrix} \right\} \Rightarrow T = T_0 + \frac{T_1 - T_0}{\pi} x \pi + C x \pi = T_r \Rightarrow \boxed{C = \frac{T_r - T_1}{\pi}}$$

$$\boxed{T = A + \frac{T_1 - T_0}{\pi} \theta_1 + \frac{T_r - T_1}{\pi} \theta_r}$$



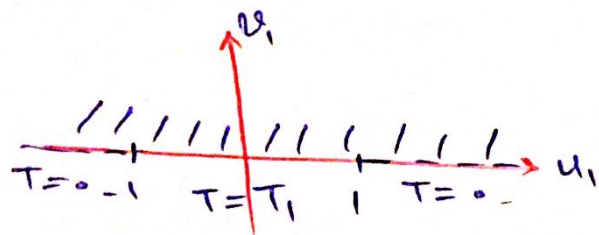
نکته:



$$\nabla^2 T = 0$$

سوال ۴:

$$\rightarrow w_1 = \sin z = \underbrace{\sin x \cosh y}_{u_1} + i \underbrace{\cos x \sinh y}_{v_1}$$



$$T = 0 + \frac{T_1 - 0}{\pi} \operatorname{Arctan} \frac{v_1}{u_1 - 1} + \frac{0 - T_1}{\pi} \operatorname{arctan} \frac{v_1}{u_1 + 1}$$

\Rightarrow

$$T = \frac{T_1}{\pi} \operatorname{arctan} \frac{\cos x \sinh y}{\sin x \cosh y - 1} - \frac{T_1}{\pi} x$$

$$\operatorname{Arctan} \frac{\cos x \sinh y}{\sin x \cosh y + 1}$$

$$z = x(t) + iy(t)$$

انتگرال مختلط:

$$w = u(t) + iv(t)$$

(۱) انتگرال حقیقی:

$u(t), v(t)$

توابع نقطه، نقطه، پیوسته (P.C.)

$$t \in I = [a, b] \subset \mathbb{R}$$

$$\int_a^b w(t) dt = \int_a^b u(t) dt + i \int_a^b v(t) dt \Rightarrow \text{رابطه فوق یقین دارد}$$

درستی های سه (استدلالی حقیقی):

$$\int_a^b \gamma w(t) dt = \gamma \int_a^b w(t) dt \quad (1)$$

$$\int_a^b \operatorname{Re}(w(t)) dt = \operatorname{Re} \int_a^b w(t) dt \quad (2)$$

$$\left| \int_a^b w(t) dt \right| \leq \int_a^b |w(t)| dt \quad (3)$$

اثبات ۳:

$$r_0 e^{-i\theta_0} = \int_a^b w dt$$

$$r_0 = e^{i\theta_0} \int_a^b w dt \stackrel{(1)}{=} \underbrace{\int_a^b e^{i\theta_0} w dt}_{\text{حقیقی}} = \operatorname{Re} \int_a^b e^{i\theta_0} w dt \stackrel{(2)}{=} \int_a^b \operatorname{Re}(e^{i\theta_0} w(t)) dt$$

$$\operatorname{Re}(e^{i\theta} w(t)) \leq |(e^{i\theta} w(t))| = |e^{i\theta}| |w(t)| = |w(t)|$$

$$\int_a^b \operatorname{Re}(e^{i\theta_0} w(t)) dt \leq \int_a^b |w(t)| dt$$

$$|z'(t)| = \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} \Rightarrow \text{طول قوس عمود} = L = \int_a^b |z'(t)| dt$$

$$t = \alpha(r)$$

$\alpha(r)$ پویا و متغیر
 $\alpha'(r) \leftarrow$ اکبر صعودی
 $t \uparrow \leftarrow r \uparrow$

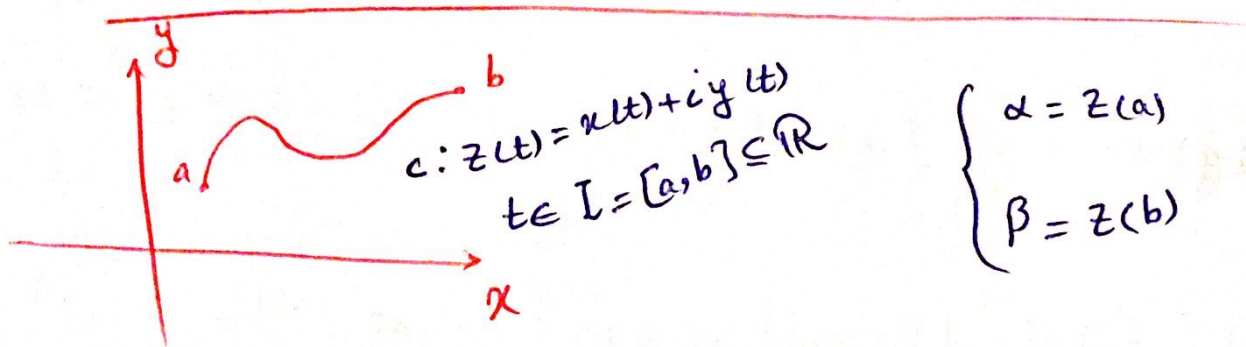
$$L = \int_a^b |z'(\alpha(r))| \underbrace{\alpha'(r) dr}_{dt} = \int_a^b |z'(r)| dr$$

$$\int_a^b |z'(t)| dt = \int_a^b |z'(r)| dr \quad \underline{\text{بایست}}$$

← قوس قطع به قطع مجاور (Δ جز) متشکل از تعداد متناهی قوس مجاور که انتهای هر یک، ابتدای بعدی باشد
 ← اگر انتهای آخری با ابتدای (ولی یکی باشد) در بسته



دردن کراندار
 بدون بی کران } صفحه را به قسمت تقسیم می کند.



$$\int_a^b f(z) dz = \int_c f(z) dz \quad f(z) = u + iv$$

$$I \text{ is p.c. } \begin{cases} u(t) \\ v(t) \end{cases} \quad \int_z f(z) dz = \int_c (u + iv) \underbrace{(dx + idy)}_{dz = z' dt} =$$

$$\int_c [u(t) + iv(t)] [x' + iy'] dt = \text{داده منفرجه}$$

$$= \int_C \underbrace{(ux' - vy')}_{\text{انتگرال حقیقی}} dt + i \int_C \underbrace{(uy' + vx')}_{\text{انتگرال حقیقی}} dt$$

ملاحظه: توجه داشته باشید که در صورتی که $f(z)$ یک تابع analytic باشد:

- (۱) مسیری بسته را میگیریم: $\oint_C f(z) dz = 0$
- (۲) تابع p.c. (پتانسیل): $f(z) = u + iv$

* (اثبات دارد):

$$\int_{-c} f(z) dz = - \int_c f(z) dz$$

از a به b (مسیر برگشتی): $-c$

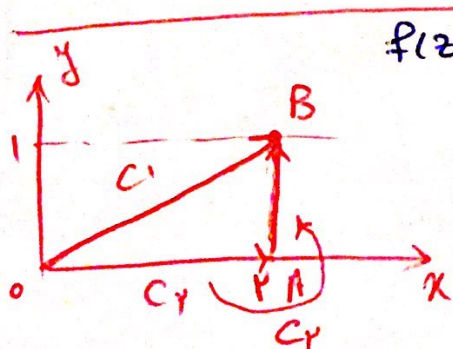
درستی خاص انتگرال:

(۱) درستی خطی را دارد:

$$\int_C (af + bg) dz = a \int_C f dz + b \int_C g dz$$

$$\left| \int_C f dz \right| \leq \int_C |f(z)| |z'(t)| dt \leq M \int_C |z'(t)| dt = ML$$

$\underbrace{|f(z)| \leq M}_{\text{محدود بودن f}} \iff \exists M \forall t \in I : |f(z(t))| \leq M$



$$C_1 = OB \rightarrow x = y$$

$$C_2 = OA + AB$$

$$y=0$$

$$x=y$$

مثال:

$$OB \rightarrow x = ry \Rightarrow z = x + iy = ry + iy \Rightarrow dz = r dy + i dy$$

$$C_r: \begin{cases} OA \rightarrow y=0 \Rightarrow 0 < x \leq r \quad z=x \Rightarrow dz=dx \Rightarrow f(z)=(x)^r \\ AB \rightarrow x=r \quad z=r+iy \quad dz=i dy \quad f(z)=(r+iy)^r \end{cases}$$

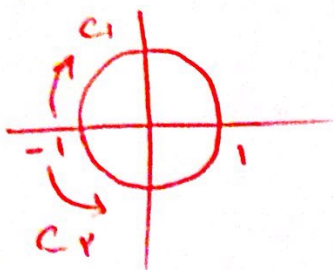
$$\int_{C_1} f(z) dz = \int_{C_1} y^r (r+iy)^r (r+iy) dy$$

$$\int_{C_1} y^r \underbrace{(r+iy)^r}_{r+iy} (r+iy) dy = \dots = \frac{1}{r} (r+ii)$$

$$\int_{C_r} f(z) dz = \underbrace{\int_{OA} f(z) dz}_{I_1} + \underbrace{\int_{AB} f(z) dz}_{I_r}$$

$$I_1 = \int_{x=0}^r x^r dx = \frac{1}{r} x^r \Big|_0^r = \frac{1}{r}$$

$$I_r = \int_{y=0}^1 (r+iy)^r (i dy) = \dots = ?$$



$$f(z) = z^*$$

مسال ۲:

(۱) روی نیمه‌روی بالا (c_1)

(۲) $r=1$

$$\int_{C_1} f(z) dz \Rightarrow z = e^{i\theta} \Rightarrow z^* = e^{-i\theta}$$

$$I_1 = \int_{\pi}^0 e^{-i\theta} \underbrace{(i e^{i\theta} d\theta)}_{dz} = i\theta \Big|_{\pi}^0 = -i\pi$$

(۲) روی نیمه‌ای روی پائین : (از $1-\pi$ تا π) (c_r)

$$I_r \int_{c_r} f(z) dz = \int_{\pi}^{2\pi} e^{-i\theta} (ie^{i\theta}) d\theta =$$

$$i\theta \Big|_{\pi}^{2\pi} = i\pi \Rightarrow [I_1 + I_r]$$

(۳) روی کل دایره : (از $1-\pi$ تا π در جهت مثبت) (c_r)

$$\int_{c_r} f(z) dz \stackrel{(۳)}{\Rightarrow} -I_1 + I_r = i\pi + i\pi = i(2\pi)$$