极限法——解决几何最优化问题的捷径

长郡中学 金恺

【关键字】最优值 极限 无穷小 微调

【概述】

在平面几何问题中我们经常会遇到一些求极值的问题。在这些问题中,自变量和目标函数可能涉及到坐标、斜率、长度、角度、周长、面积等等一些复杂的量,而且往往自变量还有一些复杂的约束条件,因此直接用函数求极值的方法是行不通或极其复杂的。

这些问题中,变量往往有无穷多种取值方案(比如说点的取值范围可能是整个平面或在某条直线上),所以无法枚举每一种取值方案来找最值,这时往往能够通过**极限法**证明:自变量取某些非特殊情况值时目标函数不可能是最优的——因为这时经过**微调**一个**无穷小量**¹能够使得目标函数的值变得更优,从而剩下有限种特殊的取值情况可能成为最优解,通过枚举所有特殊情况就能找到目标函数的**最优解**了。²

在另一些同类问题中,本来就可以通过枚举有限个取值情况求出最优解,但是枚举的量很大,时间复杂度较高,我们也可尝试通过极限法来大大减少需要枚举的情况,从而降低时间复杂度。

以上就是极限法的大致思想,它的作用简而言之就是化无限为有限,变有限为少量。

正文

极限法的应用实例非常的多,比如经典的最小矩形覆盖³问题,就是通过极限法证明了:最小矩形的某条边必须过两个已知点,从而大大减少了需要枚举的矩形数目。

然而极限法用起来的确有较大的困难,有时候证明起来非常困难,可能情况比较复杂, 也可能不知道如何调整,需要用到三角函数之类的比较复杂的数学知识,因此真正掌握它 需要扎实的数学功底,极强的观察力以及必要的经验是必不可少的。

下面就来用极限法解决一些典型问题,从实例的分析中一步一步深入地认识极限法的用途和用法。

¹ 比如旋转一个无穷小的角度、微移一段无穷小的距离。在本文中,微量这一名词就是指无穷小量:只要改变得足够小(无穷小),就能使点的相对位置、线段的相交情况等不发生改变。

² 极限法的本质也就是对目标函数求导,如果导数不为0并且自变量不在定义域的边界则不可能为最优值。 这正是采用"极限法"来命名的原因。

 $^{^{3}}$ 平面上有 n 个已知点,求一个面积最小的矩形,使得所有已知点都在矩形的内部。

例题一、巧克力

问题描述: 糖果厂有一种凸起的 N ($4 \le N \le 50$) 边形巧克力,*Kiddy* 和 *Carlson* 凑钱买了一块,想把它用一刀割成两半。两半的大小必须相等,找出用以分割巧克力的分割线的最短长度。

数学模型:已知N个点(X_i,Y_i)1 $\leq i \leq N$ 构成一凸包P{已知量},求一条划分线L,使得分割线两侧的面积相等{约束条件},并且使L的长度{目标函数}最小。

问题分析: 设分割线的两个端点分别为 A、B,A、B 可能在 P 的顶点上也有可能只在 P 的边上{不含端点}。我们分开解决这两种情况:

1、A在P的顶点上(或B在P的顶点上,此时交换 AB):

显然可以枚举P中的一个顶点作为A,由分割线两侧面积相等这一约束条件直接确定B的位置,如图1。

2、A、B都在P的边上: 枚举A、B所在的两条边,设 这两条边相交于C,如图 2:

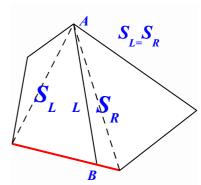
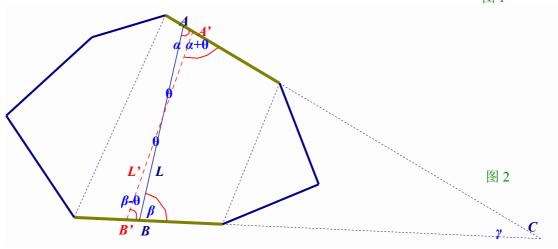


图 1



设 $\angle C=\gamma$, $\angle CAB=\alpha$, $\angle CBA=\beta$ 。当 $\alpha\neq\beta$ 时,可以证明: 把分割线L稍微旋转一个无穷小量 θ 到L′并保持L′两边的面积相等,能够使L′的长度小于L。证明如下:

不妨设 $\alpha > \beta$,旋转后 L'仍与原来的两边相交(因为仅旋转了一个无穷小量),交点为 A'、B', $\angle CA'B' = \alpha + \theta$, $\angle CBA = \beta - \theta$ 。

在三角形
$$ABC$$
 中,有正弦定理: $\frac{AC}{\sin \beta} = \frac{BC}{\sin \alpha} = \frac{L}{\sin \gamma}$

在三角形
$$A'B'C$$
中,有正弦定理:
$$\frac{A\mathbf{\hat{c}}C}{\sin(\beta-\theta)} = \frac{BC}{\sin(\alpha+\theta)} = \frac{L^{\bullet}}{\sin\gamma}$$

由于L和L'都是分割线,所以 $S_{ABC}=S_{A'B'C}$,即

$$\frac{1}{Y}AC \hat{O}BC \sin \gamma = \frac{1}{Y}AC \hat{O}BC \sin \gamma$$

$$\Box AC \Box BC = A \Box \Box B \Box$$

$$\Box \frac{L \sin \beta}{\sin \gamma} \frac{L \sin \alpha}{\sin \gamma} = \frac{L \Box \sin(\beta - \theta)}{\sin \gamma} \frac{L \Box \sin(\alpha + \theta)}{\sin \gamma}$$

$$\Box \frac{L'}{L'} = \frac{\sin(\beta - \theta) \sin(\alpha + \theta)}{\sin \beta \sin \alpha}$$

$$= \frac{-\frac{1}{Y} \Box \cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{-\frac{1}{Y} \Box \cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

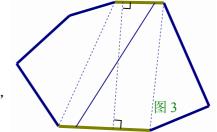
$$\Box \frac{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha - \forall \theta)}{\cos(\beta + \alpha) - \cos(\beta - \alpha)}$$

所以 $L^2 > L^2$,即L' < L。如果 $A \setminus B$ 所在的两边平行(即C在无穷远处),也有相同的结论(如图 3)。

因此若 $\beta>\alpha$ 时,L不可能为最短的分割线。同理,当 $\beta<\alpha$ 时,L也不可能是最短的。若L

是不过P的顶点的最短的分割线,那么L与P的两个夹角必然相等。

这就是我们希望得到的,因为枚举L两个端点所在的边后,L的斜率就确定了,再根据L的两边面积相等,就可以直接算出L的位置。得到了这些结论后,已能够设计出 $O(N^2)$ 的算法。



小结:通过此题,我们已经初次接触到了极限法,并利用它得到了一个极其简单的结论。 使得自变量的取值范围从无穷多条直线减少到了有限条,从而通过简单的穷举法解决。

例题二、太空站 SPACE (2003 集训讨论试题之 0039)

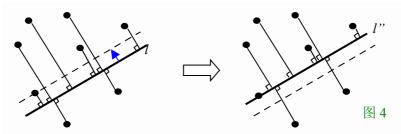
问题描述: 平面上有 $n(3 \le n \le 10000)$ 个互不重合的点,要求一条直线,使得所有点到这条直线的距离和最小。

数学模型: 已知 n 点的坐标分别为: $V_1(x_1,y_1), V_2(x_2,y_2),...V_n(x_n,y_n)$ 。直线 $l(ax+by+c=0(ab\neq 0))$

的f值定义为 $f(l) = \sum_{i=1}^{n} \frac{|ax_i + by_i + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$, 求 $\min\{f(l)\}$.

试题分析:最容易想到的做法是枚举所有的直线,得到最优值。但平面中的直线有无穷多条,怎样的直线才有可能是我们要找的那一条呢?

(1)可以规定直线 l 经过某一个已知点。因为:若 l 不经过任何一个已知点,则 l 两侧肯定有一侧的点数不少于另一侧,设多的一侧有 a 个点,少的一侧有 b 个点,将 l 往点多的那侧平移一个微量公到 l',则 f(l')-f(l)=b \triangle -a \triangle =(b-a) \triangle ≤0,故 f(l')≤f(l)。(如图 4)

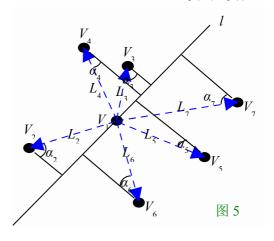


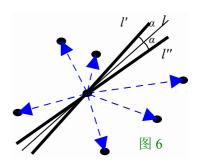
这样不断的往同一个方向平移, 直到遇到第一个已知点, 移动到 l"。可知 f(l)") $\leq f(l)$ 。

(2)可以再规定直线 l 经过两个已知点。原因如下:根据(1),设 l 过 V_1 ,而不过其它点(如图 5):记 L_i 为 V_i 到 V_1 的距离, α_i 为 V_i 到 V_1 的连线与 V_1 到 l 的垂线的夹角。

设直线绕 I_1 逆时针旋转一个**很小的角度** $\alpha(\alpha \square 0^+)$ 到 l', l 顺时针旋转相同的角度 α 到 l''。 (如图 6)只要 α 足够小,就能使旋转过程中不碰到其它已知点。

如果 α_i =0,那么不论直线旋转到 l'还是 l", V_i 到直线的距离都严格减小了。(如图 7) α_i =0,则旋转后的夹角分别变为 α_i + α , α_i - α 。由于





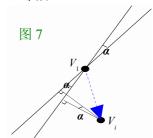
 $\cos(\alpha - \alpha) + \cos(\alpha + \alpha) = 2\cos\alpha\cos\alpha < 2\cos\alpha$

以

 $L_i \cos(\alpha_i - \alpha) + L_i \cos(\alpha_i + \alpha) = L_i^{\mathsf{Y}} \cos \alpha_i \cos \alpha < {}^{\mathsf{Y}} L_i \cos \alpha_i$ 将每点所作的改变量相加可以 得 出 : $f(l') + f(l'') < {}^{\mathsf{Y}} f(l)$; 而 由 直 线 l 的 最 优 性 可 以 知 道 : $f(l) \leq f(l')$, $f(l) \leq f(l'')$, $f(l') + f(l'') \geq f(l) + f(l)$, 矛盾。

因此,可以规定直线1必过两个已知点。

至此, 待枚举的直线就变为了有限条, 因此我们可以得到



一个有效的算法了:

minô ∞

枚举两个点

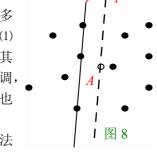
- ①根据两个点确定直线 h
- ②计算直线 *now* □ *f*(*h*)
- ③若 now<min 则 l□ h,min □ now

通过极限法,我们已经将需考虑的直线从无线条转化为了有限的 n^2 条,从而能够设计出一个有效算法解决本题。此算法的时间复杂度为 $O(n^3)$,需要进一步减少,也就是需要减少枚举无用的直线。

(3)定义 a(l)为直线 l 上方(若直线竖直则为右方)的点数;b(l)为直线 l 上面的点数;c(l)为直线 l 下方(若直线竖直则为左方)的点数。

若 l 是最优的,那么必有 a(l)+b(l)>c(l)且 c(l)+b(l)>a(l)

证明: 若 $a(l)+b(l) \le c(l)$ 且 $c(l)+b(l) \le a(l)$,先把它往点较多(可能相等)的一侧平移一个微量到达 l'(如图 8),显然根据(1)的相同证法有 $f(l') \le f(l)$ 。由于移动的是一个微量,所以 l'上没有其它已知点,在 l'上任取一点 l4,把 l4 看成结论(2)中的 l7,绕 l4 微调,用(2)的类似的证明方法有结论: l7 l8 l9 不可能为最优解。



满足结论(1)(2)(3)的直线集合设为E。可证|E|为n级,用旋转法方法可以使得从E中的一条直线找下一条直线花O(n)的时间复杂

度(旋转一周后便能把所有的 E 中的直线找到),计算一条直线的 f 值也只需 O(n)的时间 复杂度,所以总的时间复杂度只需 $O(n^2)$ 。

小结: 本题的几个证明过程并不复杂,从本质上说,这三个结论的证明方法都是和极限法 紧密相关的:

(1)通过**平移一个微量**证明某一类直线不可能为最优解,将 *l* 的取值范围从所有平面中的直线降为过一个已知点的直线:

(2)通过**旋转一个微量**证明剩下的直线中的某一类不可能为最优解,从而使自变量 *l* 的取值范围进一步减少到有限条。

(3)通过先**平移一个微量再旋转一个微量**将待考虑的直线条数从 n^2 降到了n。

从本题可以看到解决平面最优化问题的一般规律:遇到问题后容易产生这样的猜想:即最优解是不是满足某种性质?如果满足,是不是满足更特殊的性质?……这样不断地提出猜想并且尝试证明,使得自变量的取值范围不断缩小,直至不能再小或者达到我们满意的地步,剩下的工作就只需通过枚举和计算解决了。

提出的这些猜想有时是正确的、有的存在反例,有的是显然的、有些证明却很难。

怎么形成猜想呢?最简单有效的方法就是通过一些简单的例子寻找一些规律,要靠认真地观察才能得到直觉和灵感。

怎么证明猜想呢?最容易的方法是拿几个例子进行验证,如果有反例,那么猜想失败,需要部分的修改猜想或者提出全新的猜想。

如果找不到反例呢?这并不代表猜想就是正确的。需要进行严密的分析来完整地证明, 而极限法正是一个简单、实用的分析工具。

⁴ 详细的证明和算法请参阅我 2003 年的集训作业—0039 解题报告。

前面两道题比较简单,都直接提出了一种正确地猜想,并且证明的方法也很容易,但 平时解决问题常常不是那么一帆风顺,此时应该怎么做呢?让我们来完整的考虑一个较为 复杂的实际问题。

例题三、导弹防御系统(自创试题)

问题描述: 某国的国界是一个凸多边形,为了防卫,国王打算派工程部队修建4座防御塔。战争爆发后敌人可能会偷袭其中的一座防御塔,而一旦遭偷袭、其余3座防御塔就会进入临战状态,并且把由它们两两相连构成的三角形区域完全封锁,狡猾的敌人会使封锁的区域面积尽量小,而精明的国王则希望被敌人破坏后启动的这个区域面积尽量大。

数学模型:

函数f(A,B,C,D)= min $\{S_{\triangle ABC}, S_{\triangle ABD}, S_{\triangle ACD}, S_{\triangle BCD}\}$

平面上有一个凸n边形P,请你在P的内部(可以在边界)选择 4 个点ABCD,使得f(A,B,C,D)最大。

问题分析: 首先, f函数是求4个量中的最小值, 这很不好处理, 究竟4个三角形中哪个最小呢?

考虑平面上任意四点 A、B、C、D,它们有下列 3种排列情况:

- 1、某三个点成一直线,此时 f(A,B,C,D)=0;
- 2、任意三点都不在同一直线上,但是某个点在另三个点围成的三角形内,不妨设 D 在三角形 ABC 内部 , 此 时 $f(A,B,C,D)=\min\{S_{\triangle ABD},S_{\triangle ACD},S_{\triangle BCD},S_{\triangle ACD},S_{\triangle BCD}\}=$

 $\min\{S_{\triangle ABD}, S_{\triangle ACD}, S_{\triangle BCD}\}$,由于 $S_{\triangle ABD}+S_{\triangle ACD}+S_{\triangle BCD}=S_{\triangle ABC}$,所以 $f(A,B,C,D) \leqslant S_{\triangle ABC}/3$,又由于ABCD任意选取,所以不妨选D为 $\triangle ABC$ 的重心,此时 $f(A,B,C,D) = S_{\triangle ABC}/3$ 。

图 9

因此某个点在另三个点构成的三角形内这类情况最大的f值,等于P中面积最大的三角形 ABC的面积的 $1/3\{①\}$ 。

3、A、B、C、D是某个凸四边形的四个顶点:

不妨设 $f{A,B,C,D}=S_{\triangle BCD}$,那么分别过D、B作BC、DC的平行线交于A',则A'一定在 $\triangle ABD$ 的内部(或边界)。

证明:如图 9, $S_{\triangle BCA} = S_{\triangle BCD} \leqslant S_{\triangle BCA} \square A$,B 在 A'D 异侧; $S_{\triangle A'CD} = S_{\triangle BCD} \leqslant S_{\triangle ACD} \square A$,D 在 A'B 异侧,故结论成立)

因此 A'也在 P 内部,由于**平行四边形 4个端点的 f 值=这个平行四边形面积的一半**,而 A'BCD 是平行四边形,因此 f(A',B,C,D)= S_{ABCD} /2= $S_{\triangle BCD}$ =f(A,B,C,D),也就是说在可以把 ABCD 调整为 P 内某个平行四边形的顶点而不使 f 值改变。因此 f 值最大的凸四边形的 f 值=面积最大的平行四边形的面积的一半!

因此四个点构成凸四边形这类情况的最大f值,等于P中面积最大的平行四边形面积的1/2{②}。

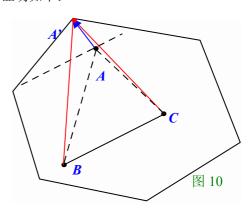
经过上面的转化,我们把原来的最小值最大问题转化为了某个特定值最大的问题,新的问题明显比原问题更容易考虑。

先来看①的求解,因为看起来它似乎比②简单一些(实际上要简单得多),首先假设 A、B、C已经确定,看看它应满足什么样的条件。

A、B、C可以都取P的顶点,而不会使面积减少。(换言之,A、B、C都是P顶点的三角形的面积的最大值=P内的三角形面积的最大值)证明如下:

如图 10,过 A 做 BC 的平行线 l,则在 l 上或 l 的远离 BC 的一侧必然存在 P 一个的顶点 A'。而 A' 到 BC 的 距 离 $\geq A$ 到 BC 的 距 离 , 所 以 $S_{\triangle ABC} \geq S_{\triangle ABC}$ 。故可以将 A 移至某个顶点而使得面积变大或不变。

可以用 $O(N^3)$ 的算法枚举 P 的 3 个顶点 A、B、C,并求它们构成的三角形的面积的最大值 S, S/3 就是问题①的解。

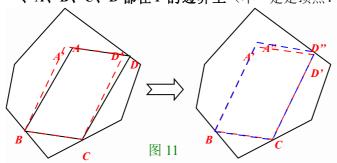


三角形的情况的确容易,因为可以让A、B、C

恰好为P的三个顶点,那么平行四边形是否可以能用同样的方法呢?这显然是错误的,因为有可能P的任意 4个顶点都不构成平行四边形,如果真的A、B、C、D 都是顶点那岂不是无解? 5 。问题②该如何求解呢?

首先还是要考虑缩小A、B、C、D的取值范围。

-、A、B、C、D都在P的边界上(不一定是顶点!)。



证明: 若 $A \setminus B \setminus C \setminus D$ 中某点不在P 的边界上,不妨设为A 点。将AD 沿着DA 方向平移一个**微量**⁶到A'D'(如图 11 左),此时 $S_{A'BCD} = S_{ABCD}$,并且 $A' \setminus D'$ 都不在边界上。再把A'D'边沿着BA'方向平移一个**微量**⁷到A''D''(如图 11 右),有 $S_{A''BCD''} > S_{ABCD}$,因此A 不在边界上时,ABCD 不可能是P 内面积最大的平行四边形。所以ABCD 的面积最大时, $A \setminus B \setminus C \setminus D$ 必然都在P 的边界上。

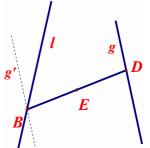
二、A、B、C、D之一可以取P的顶点,而不会使面积减少。(换言之,A、B、C、D之一是P的顶点的平行形的面积的最大值=P内的平行四边形面积的最大值)

终于到了极限法该隆重登场的时候了□! 不过在证明这个命题之前先要介绍几个新的概念:

若直线 l 和 g 不平行,点 E 不在 l 和(或)g 上,如果某个点 B 处在 l 上,另一个点 D 处在 g 上,并且 BD 关于点 E 中心对称,那么称线段 BD 为(l,g,E)的平分线。

引理一: (l,g,E) 的平分线是唯一确定的。证明如下:

如图 12, 把g绕 E 旋转 180 度到g', g 和g'关于 E 中心对称, 设 l 和g'相交于 B (由于 l 和g 相交、g 和g'平行, 故 l 和g'相



⁵ 如果不转化为平行四边形,而直接枚举P的项点做A、B、C、D 计算f(A,B,C,D)也不会是最优的。比如下面这个例子: N=6,P={(-9.60,0.95)(-7.12 3.15)(-0.74 4.72)(7.33 0.98)(4.26 -2.41)(-6.37 - 152)}。最优解是26.35,而枚举4个项点算出来的f的最大值为19.40。

⁶ 小到使 A'D'都在 P 内部 (不包括边界)

 $^{^{7}}$ 小到使A"D"都在P内部(不包括边界)

交),设D为B关于中心E的对称点。由于B在g'上所以D在g上,又因为B在l上,所以BD是(l,g,E)的平分线。另一方面,直线l与g'的交点只有一个,很容易知道不存在其它的BD是(l,g,E)的平分线。

引理二: 若 E',E" 关于 E 中心对称且 EE' 是微量, BD、B'D'、B"D" 分别为(l,g,E)、(l,g,E')、(l,g,E") 的平分线,则B'B" 关于 B 中心对称,D'D" 关于 D 中心对称。证明如下:

① *EE'E*"平行于 *g* (如图 13)。则 *B,B',B*"重合,所以 *B'B*"关于 *B* 对称,同时由中位线知识容易看出: *DD'=2EE'=2EE"=DD"*,而 *DD'D*"都在 *g* 上,所以 *D'D*"关于 *D* 中心对称。

- ② *EE'E'*"平行于 *l*。同理可证。
- ③ EE'E"不平行于 g 和(或)l。由于 E'E"关于 E 中心对称,所以 E'E"=2EE"。设 x = $H(E",g)^8$,y=(EE"在垂直于 g 的方向上的距离):

H(B'',g)=2x; H(B,g)=2(x+y);

H(B',g)=2(x+2y),

所以BB"=BB"。而B、B"、B"都在同一直线l上,故B'B"关于B对称。

考虑垂直于l的方向的距离可证DD"=DD',所以D'D"关于D对称。

总结(1)(2)(3)得引理二得证。

下面分两种情况来证明 *A,B,C,D* 中有个点是 *P* 的顶点不会使最大值发生变化:

<1> 某两个顶点在同一条边上(不妨设A、B 在同一条边上),根据图 15 容易看出,因为存在一个面积不变的平行四边形 A'B'CD,使得某个点在 P 的顶点上。

<2>任意两个顶点都不在同一条边上,即 A、B、C、D 在 P 的 4 条不同的边上,如图 16:设 A 在 a 上,B 在 b 上,C 在 c 上,D 在 d 上,并且都不是边的端点。a、b、c、d 都是 P 的边。并且设 E 是平行四边形的中心。

<2>-I、 a//c 并且 b//d。

此时 E 的位置是确定的。 S_{ABCD} =4 S_{ABE} =2AE*H(B,AC)保持 AC 边不变,调整 BD: 过 B 点做 AC 的平行线 e ,b 的某个端点 V一定在 e 的远离 E 的一侧或在直线 e 上,此时把 B 往 V 方向移动一个微量到 B',同时 D 往反方向移动

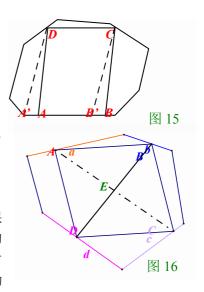
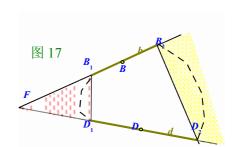
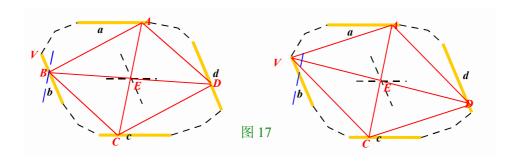


图 13 图 14

到 D'。显然有 $H(B',AC) \geqslant H(B,AC)$,所以 $S_{AB'CD'}$ 不会比 S_{ABCD} 小。不断的往同一个方向微移直到 B 或 D 到达 P 的顶点,所以结论成立。

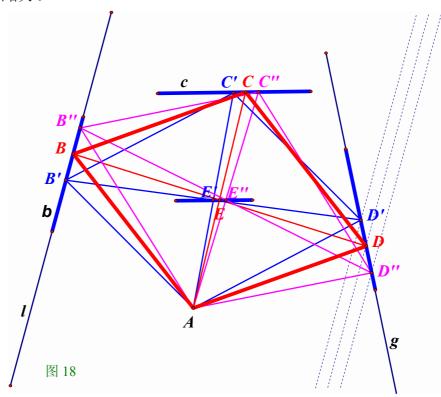


 $^{^8}$ H(V,l)表示点 V到直线 l 的距离



<2>-II、若a χ c 或者b χ d,情况就要复杂多了。不妨设b χ d ,如图 17 所示:设b d 的 延长线交于 F,b 的两个端点为 B_1 , B_2 (B_1 在 F 和 B_2 之间),d 的两个端点为 D_1 , D_2 (D_1 在 F 和 D_2 之间),定义红色区域为射线 B_2B_1 , D_2D_1 与线段 B_1D_1 围成的三角形区域,定义黄色区域为射线 B_1B_2 , D_1D_2 与线段 B_2D_2 围成的无限区域。

由于A、B、C、D 都在凸包P上,所以A和C有且仅有一个点(不妨设为C)在红色区域中,另一个(不妨设为A)在图中黄色区域中。接下来证明:固定A点、调整BCD 使平行四边形的面积增大。



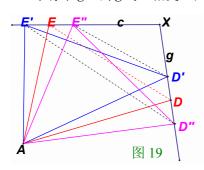
设B所在边b所在直线为l,D所在的边所在的直线为g。在线段c上取两个点C'C"关于C对称,并且CC"的距离趋近于0,设E',E"分别为AC'、AC"的中点,设B'D"和B"D"分别是(l,g,E')、(l,g,E'')的平分线。

根据对角线互相平分的四边形是平行四边形得: AB'C'D'和 AB''C''D''都是平行四边形, E'和 E''分别是它们的中心。只要我们能够证明 $S_{AB'C'D'}+S_{AB''C''D''}>2S_{ABCD}$,那么 AB''C'D'和 AB''C''D''中至少有一个面积比 S_{ABCD} 大,也就证明了结论。

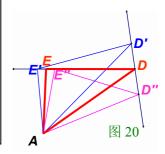
而 S_{ABCD} = $4S_{ADE}$; $S_{AB'C'D}$ = $4S_{AD'E'}$; $S_{AB''C''D'}$ = $4S_{AD''E''}$; 因此可以证明等价的结论: $S_{AD'E'}$ + $S_{AD''E''}$ > $2S_{ADE}$ 。

⁹ 若固定 C点,调整 ABD 将不能证明后面的结论!

因为 E'E''关于 E 中心对称,由引理二可以知道: D'D''关于 D 中心对称。另外,由于 EE'平行于 g,而 g 与 c 相交,因此 EE'与 DD'相交,不妨设它们交于 X,如图 19:



- 1、图 19 所示的为 *ADX* 为 逆时针顺序时的情况;
- 2、当*ADX*为顺时针方向时, 同理可证;
- 3、当*D、X*重合时亦可证明 (如图 20),方法略。



 $S_{AD'E'} + S_{AD''E''} = (S_{AD''XE'} - S_{AD'D''} - S_{D'E'E''} - S_{XE''D'}) + (S_{AD''XE'} - S_{AE'E''} - S_{E''D'D''} - S_{XE''D'})$

 $=\!\!2S_{\text{AD"XE'}}\!\!-\!\!2S_{\text{XE"D'}}\!\!-\!\!S_{\text{AD'D"}}\!\!-\!\!S_{\text{AE'E"}}\!\!-\!\!S_{\text{D'E'E"}}\!\!-\!\!\{S_{\text{E"D'D"}}\}$

 $2S_{ADE} = 2(S_{AD"XE'}-S_{ADD"}-S_{AEE'}-S_{D'EE"}-S_{EDD'}-S_{XE"D'})$

 $=2S_{AD"XE'}-2S_{XE"D'}-S_{AD'D"}-S_{AE'E"}-S_{D'E'E"}-\{S_{ED'D"}\}$

所以有 $S_{AD'E}$ > S_{ADE} 或 $S_{AD''E''}$ > S_{ADE} ,因此有 $S_{AB'C'D'}$ > S_{ABCD} 或 $S_{AB''C''D''}$ > S_{ABCD} ,也就是说当ABCD 在P的边界上但都不是P的顶点时,ABCD的面积肯定不是P中平行四边形的面积的最大值。

综合上述证明得: $A \times B \times C \times D$ 之一可以取P的顶点,而不会使面积减少。 10

小结: 结论二比结论一的得到困难了许多,回顾证明的过程: 首先我们不得不分了许多种情况来一一证明,好在大多数情况都是较为特殊的,证明较为容易。情况〈**2**〉-**I** I 是一般的,也是最难证的:

证明过程中,先选择**固定**A点,然后在C的两侧取两个距离**无限小**的对称点,最后往两个方向分别调整ABCD到AB'C'D'和AB''C''D''。引理二告诉我们一个简单的性质:

B'B''、D'D''分别关于B和D对称,利用这一简单的性质用就能得到 $S_{AB'C'D'}+S_{AB'C'D'}>2S_{ABCD}$ 。

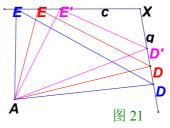
<2>-II的证明是个比较复杂的极限法,此次调整的量是距离而不是角度,因为很明显调整距离时各个量的改变都容易得到,而如果采用角度,恐怕就会有更为复杂的数学式子了!这说明了观察能力在极限法中的重要作用。

另外,证明中和例题2一样采用了是**2次调整做和**,为什么不能直接调整1次呢?有两个主要原因:

- 1、我们并不知道往哪一侧调整后能使目标函数更优(并不是往任意方向调整都会变 优的);
- 2、(2次调整后的目标函数的和)与(原函数的两倍)的差很容易计算,把它们拆成 一些三角形的和后大部分的项做差后都被抵消了。

如果只调整1次,我们需要计算在什么时候往什么方向调整(而与调整2次相比,这是一项额外的工作),而且证明过程也将更为复杂。

 $^{^{10}}$ 下面简单的说明为什么不能固定 C 点调整 ABD,因为此时 D''DD'的相对位置发生了改变,如图 21,此



2次调整做和方法是极限法证明中经常要用到的手段。

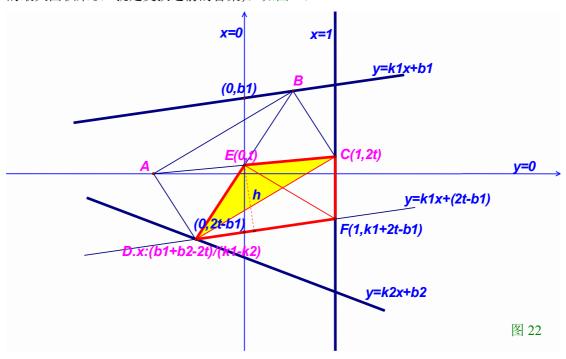
总结了这么多,是不是有些太早了?我们仅仅证明了结论二,但是满足结论二的平行四边形仍然有无穷多个!我们并没有完整地解决原问题。不过,你也许马上就会**猜想:规定**A、B、C、D中有两个点是P的顶点,是不是也不影响最优值?看起来似乎的确能够利用刚才类似的方法进行证明:首先由结论二可设A是P的顶点而B、C、D在P的边上,由于固定B、C或D时,A可能被调整到P外,所以我们只能固定A,调整BCD。但是如果A在红色区域中,那么结论二是不成立的。因此有可能A、B、C、D中有两个点是P的顶点的平行四边形的最大面积 11 ,猜想失败……

我们只能用现有的结论二来求最大值。值得庆幸的事,只要利用二次函数的知识就能 求出这个最值了! 方法如下:

首先,为了使计算简单依次进行如下变换:

- a)旋转P使得c平行于坐标轴y;
- b)平移P使得A的横坐标和c的横坐标互为相反数(设A的坐标为(-k,0),c方程为x=k);
 - c)以(0,0)为中心缩放<math>P使得A的坐标为(0,-1);

旋转和平移将不改变最优值,缩放后最大值变为原来的 $\frac{1}{k^2}$,因此只要把求出来的最大面积乘以 k^2 就是变换之前的答案},如图22:



此时E是y轴上的一个动点,设E的坐标为(0,t),则其它点的坐标如图所示。 所以, S_{ABCD} = 4_{DEC} = $4(S_{CFDE}$ - $S_{CFD})$ = $4(S_{DFE}$ + S_{CFE} - $S_{CFD})$

[&]quot;实际上,的确存在反例,也就是说此猜想不是无法证明而是错误的。

$$\begin{split} S_{DFE} &= \frac{1}{2}DF \ \Box h = \frac{1}{2} \stackrel{\circ}{\mathbf{Q}} (1 - D.x) \sqrt{k \cdot 1^2 + 1} \frac{|k \cdot 1 \circ 0 - t + (2t - b1)|}{\sqrt{k \cdot 1^2 + (-1)^2}} \\ &= \frac{1}{2} \stackrel{\Box}{\Box} - \frac{b \cdot 1 + b \cdot 2 - 2t}{k \cdot 1 - k \cdot 2} \stackrel{\Box}{\Box} b \cdot 1 - t) \\ &= \frac{(k \cdot 1 - k \cdot 2 + 2t - b \cdot 1 - b \cdot 2)(b \cdot 1 - t)}{2(k \cdot 1 - k \cdot 2)} \\ S_{CFE} - S_{CFD} &= \frac{1}{2}CF(1 - 0) - \frac{1}{2}CF(1 - D.x) \\ &= \frac{1}{2}CF \ D.x \\ &= \frac{1}{2} \stackrel{\Box}{\Box} t - (k \cdot 1 + 2t - b \cdot 1) \stackrel{b \cdot 1 + b \cdot 2 - 2t}{k \cdot 1 - k \cdot 2} \\ &= \frac{(b \cdot 1 - k \cdot 1)(b \cdot 1 + b \cdot 2 - 2t)}{2(k \cdot 1 - k \cdot 2)} \\ S_{ABCD} &= 2 \frac{(2t + k \cdot 1 - k \cdot 2 - b \cdot 1 - b \cdot 2)(b \cdot 1 - t) + (b \cdot 1 - k \cdot 1)(b \cdot 1 + b \cdot 2 - 2t)}{k \cdot 1 - k \cdot 2} \\ &= 2 \frac{-2t^2 + (5b \cdot 1 + b \cdot 2 - 3k \cdot 1 + k \cdot 2)t + (2b \cdot 1k \cdot 1 - b \cdot 1k \cdot 2 - 2b \cdot 1b \cdot 2 + k \cdot 1b \cdot 2 - 2b \cdot 1}{k \cdot 1 - k \cdot 2} \\ &= 2 \frac{-2t^2 + (k \cdot 1 + k \cdot 2 + b \cdot 1 + b \cdot 2)t - (k \cdot 2b \cdot 1 + k \cdot 1b \cdot 2)}{k \cdot 1 - k \cdot 2} \end{split}$$

恰好是关于t的一元二次方程!由一元二次函数的基本知识可知:要使 S_{ABCD} 最大,t要不取自定义范围中的端点、要不取对称轴 $\frac{k1+k2+b1+b2}{4}$ 。当t为自定义范围内的端点时,BCD之一是P的顶点,这种情况很好处理;当 $t=\frac{k1+k2+b1+b2}{4}$ 时,C点的坐标为

$$\frac{1}{1}$$
, $\frac{k1+k2-b1-b2}{2}$ $\frac{1}{1}$, 恰好为线段(cb 交点— cd 交点)的中点!所以我们没有必要作麻烦的

旋转、平移和缩放,算出**cb、cd**的交点坐标后,**C**点的坐标可以用中点公式容易的计算出来。 至此已经完整的解决了本题。由于本文主要阐述极限法的应用,所以具体的算法就不 给出了,读者已能够根据分析过程自行完成。

【总结】

通过对前面3个例题的仔细分析,相信大家已经逐渐的了解了极限法的含义和用法,并且领略到了它的威力: 简明¹²而又实用。可以说,极限法是解决平面最优化问题的捷径。 极限法在证明中需要有比较扎实的平面几何功底,使用起来有一定的难度。 极限法的精髓要靠自己在分析的过程中去领会,灵活的掌握更需要经验的积累。

¹² 分析完成后算法都很简明。

【感谢】

由衷的感谢栗师和何林同学在我研究例题2时给予的帮助。

衷心的感谢向期中老师以及计算机兴趣小组的同学们,阅读我的论文并提供各种宝贵的修改意见和建议。

【参考文献】无。