平面图在信息学中的应用

海南省海南中学 刘才良

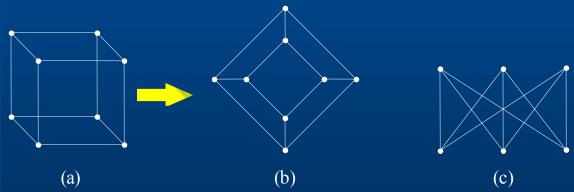
引言

平面图是图论中一类重要的图,在实际生产中应用非常广泛。比如集成电路的设计就用到平面图理论。在信息学中,虽然有关平面图的题目并不多见,但对于某些题目,如果通过建模转化,应用平面图的性质,将大大提高算法的效率。因此,掌握一些平面图理论会对我们有很大的帮助。

• 平面图

- 一个无向图 G=<V, E> ,如果能把它画在平面上,且除 V 中的节点外,任意两条边均不相交,则称该图 G 为平面图。

例如:图(a)经变动后成为(b),故图(a)为平面图。而图(c)无论如何变动,总出现边相交,图(c)为非平面图。



面

- 设 G 为一平面图,若由 G 的一条或多条边所界定的 区域内不含图 G 的节点和边,这样的区域称为 G 的一个面,记为 f 。包围这个区域的各条边所构成的圈,称为该面 f 的边界,其圈的长度,称为该面 f 的度,记为 d(f) 。为强调平面图 G 中含有面这个元素,把平面图表示为 G=<V, E , F> ,其中 F 是 G 中所有面的集合。

 $V|-|E|+|F|=|V_0|-|E_0|+|F_0|=2$.

- 定理 1: 若 G=<V, E, F> 是连通平面图,则 $\sum_{f\in F}d(f)=2|E|$.
- =2. 首先假定 G 是树,则 |E|=|V|-1, G 只有一个无限面, 因此 |V|-|E|+|F|=|V|-(|V|-1)+1=2. 现在假设 G 不是树,由于 G 是连通的,故 G 中至少存在一个 基本圈 C,于是 G 必有一个有限面 f,而 f 的边界是由基本圈 C及可能连同计算两次的一些边组成.如果从G中删去基本圈 C上的一条边后得到的平面图 $G_1 = \langle V_1, E_1, F_1 \rangle$,则 $|V_1| = |V_2|$ |V| , $|E_1|=|E|-1$, $|F_1|=|F|-1$, 故 $|V_1|-|E_1|+|F_1|=|V|-|E|+|F|$, 仿此做 下去,最终得到 G 的一棵生成树 $T_0 = \langle V_0, E_0, F_0 \rangle$,于是 |

- 推论 1: 给定连通简单平面图 G=<V, E, F>, 若 |V|
 ≥3,则 |E|≤3|V|-6 且 |F|≤2|V|-4.
- 推论 2: 设 G=<V, E , F> 是连通简单平面图,若 |V| ≥ 3 ,则存在 $v \in V$,使得 $d(v) \leq 5$.

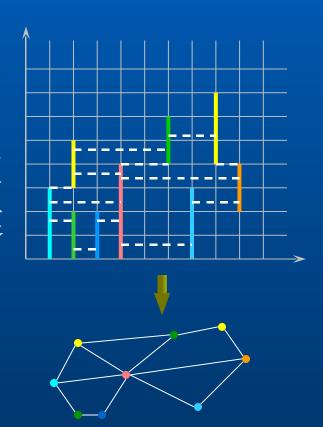
推论1: |E|=O(| V)

邻接表、散列表结构**O(|V|) VS**邻接矩阵结构 **O(|V|²)**

平面上有 N(N<=8000) 条 互不相连的竖直线段。如果两条线段可以被一条不经过第三条竖直线段的水平线段连接,则这两条竖直线段被称为"水平可见"的。三条两两"水平可见"的线段构成一个"三元组"。求给定输入中"三元组"的数目。(坐标值为0 到 8000 的整数)

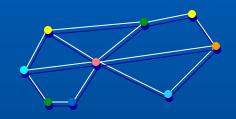
分析

- 把线段看成点
- 若两条线段水平可见,则在对应两点之间连一条边,建立无向图 *G*
- 统计 G 中的三角形的数目



如何建立图 G?

- 算法一
 - 设数组 C[I] ($I=0..2Y_{max}$), C[2y] 表示覆盖 y 点的最后一条线段, C[2y+1] 表示覆盖区间 (y,y+1) 的最后一条线段
 - 把线段按从左到右的顺序排序
 - 依次检查每一条线段 L(L=[y', y'])
 - 检查 L 覆盖的所有整点和单位区间 (C[u], u=2y'..2y'')
 - 若 $C[u]\neq 0$,则 G.AddEdge(C[u] , L)
 - \bullet C[u] \leftarrow L



时间性能分析

 \Leftrightarrow O(MogN)

 \hookrightarrow O(N)

 \Leftrightarrow O(Y_{max})

总计: O(NY_{max})

如何建立图 G?

- 算法二
 - 定义线段树 T:
 - 设节点 N 描述区间 [a,b] 的覆盖情况

0

(无线段覆盖 [a,b])

• 则 N.Cover=L

(线段 L 完全覆盖

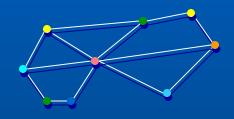
[a,b]

-1

(其他情形)

- 线段树的存储:

使用完全二叉树的数组结构,可以免去复杂的指针运算和不必要的空间浪费。



时间性能分析

排序: O(NlogN)

检索: O(NlogY_{max})

插入: $O(N \log Y_{max})$

总计: O(NlogY_{max})

空间性能分析

线段: O(N)

线段树: $O(Y_{max})$

边表: O(N)

统计图 G 中三角形的数目

- 算法一
 - 枚举所有的三元组,判断三个顶点是否两两相邻。由于总共有 C_n^3 个三元组,因此时间复杂度为 $O(N^3)$
- 算法二
 - 枚举一条边,再枚举第三个顶点,判断是否与边上的两个端点相邻。根据水平可见的定义可知 G 为平面图, G 中的边数为 O(N),故算法二的复杂度为 $O(N^2)$
- 算法一与算法二的比较 算法一只是单纯的枚举,没有注意到问题的实际情况,而实际上三角形的数目是很少的,算法一作了许多无用的枚举,因此效率很低。
 - 算法二从边出发,枚举第三个顶点,这正好符合了问题的实际情况,避免了许多不必要的枚举,所以算法二比算法一更加高效。

有没有更好的办法?

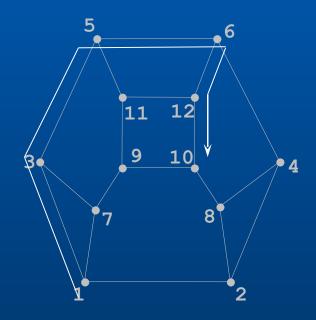
- 算法三一换个角度,从点出发 每次选取度最小的点 v ,由推论 2 知 d(v)≤5 ,只需花常数时间就可以计算含点 v 的三角形的数目 . 应用二叉堆可以提高寻找和删除点 v 的效率,总的时间复杂度仅为 O(NlogN)
- 算法二与算法三的比较 算法二是以边作为出发点的,从整体上看,平面图中三角形的个 数只是 O(N) 级的,而算法二的复杂度却是 O(N²) ,这种浪费是判 断条件过于复杂造成的。算法三从点出发,则只需要判断某两点 是否相邻即可。

在同一水平面上有 N(N<=500) 个洞穴,洞穴之间有通道相连,且每个洞穴恰好连着三个通道。通道与通道不相交,每个通道都有一个难度值,现从 1 号洞穴开始遍历所有的洞穴刚好一次并回到洞穴 1,求通过通道难度值之和的最小值。(给定所有通道的信息和在外圈上的洞穴)

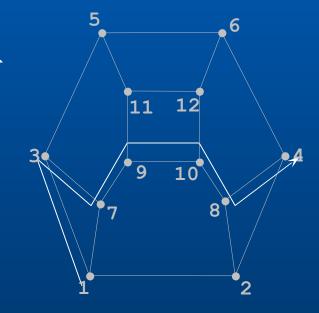
分析

- 本题求的是最优路径,但最优路径具备什么性质并不明显,故考虑深度优先搜索。
- N最大达到500,考虑剪枝以提高效率。
- 基本剪枝条件: 若当前路径的难度值的总和比当前最优值大则放弃当前路径。
- 为了找到强剪枝条件,考虑问题所具有的特性
 - 所有点的度数为3
 - 所给的图是平面图
 - 外圈上的点已知

- 情形一 考虑路径 1-3-5-6-12-10,由于每个洞 穴必须被访问到,而 11 号洞穴只有一 条可用通道 9-11,访问 11 后不能再 回到 1,故该路径不可能遍历所有点。
- 剪枝条件一 在所有未访问的洞穴中,与其相邻的 已访问过的洞穴(第1个与当前访问 的最后一个除外)的个数小于等于1。



- 情形二
 路径 1-3-7-9-10-8-4 把图分成两部分, 而且两部分中都有未访问过的点。由于 图是平面图,其中必有一部分点不能 被访问到。
- 剪枝条件二 设外圈上的点按连接顺序为 $1,a_2,\ldots$ a_k ,则访问的顺序只能为: $1,\ldots,a_2,\ldots,a_3,\ldots,a_k,\ldots,1$.



给定一地图,要求用不超过5种颜色涂每一个区域,使得相邻区域的颜色不同。(区域数 <=500)

分析:

把每个区域看成点,相邻区域之间连一条边,则问题转化为对每个点着色并使得相邻点颜色不同。

根据地图的平面性可知: 转化后的图是平面图。

对于任意平面图 G,是否都能用不超过 5 种颜色着色?

定理:对于任意平面图G,都能用不超过5种颜色着色

证明: 只需考虑 G 是连通简单平面图的情形。

若 |V≤5 ,则命题显然成立.

假设对所有的平面图 G=<V, E> ,当 $|V|\le k$ 时命题成立. 现在考虑图 $G_1=<V_1$, E> , $|V_1|=k+1$ 的情形. 由推论 2 可知: 存在 $v_0\in V_1$,使得 $d(v_0)\le 5$. 在图 G_1 中删去 v_0 ,得图 G_1-v_0 . 由归纳,图 G_1-v_0 可用 5 种颜色着色.

若邻接结点使用颜色数不超过 4 ,则可对 v_0 着色,得到一个最多是五色的图 G_1 .

若 $d(v_0)$ =5 且各邻接点分别着不同的颜色,则设与之相邻的点的按顺时针排列为 v_1,v_2,v_3,v_4,v_5 . 它们分别着不同的颜色 c_1,c_2,c_3,c_4,c_5 .

考虑点集 $V_{c1,c3} = \{v|v \in V(G_1-v_0) \land \alpha(v) = c_1 \text{ 或 } c_3\}$ 所诱导的 G_1-v_0 的子图 $< V_{c1,c3} >$. 若 v_1,v_3 属于 $< V_{c1,c3} >$ 的不同的分图,则在 v_1 所在的分图中,调换颜色 c_1 与 c_3 后, v_1,v_2,v_3,v_4,v_5 五个点是四着色的,再令 v_0 着 c_1 色,得到 G_1 的一种五着色 .

若 v_1,v_3 属于<V $_{c1,c3}>$ 的同一的分图,则点集 $V_{c1,c3}\cup \{v_0\}$ 所诱导的 G_1 的子图中含有一个圈 C,而 v_2,v_4 不能同时在圈的内部或外部,即 v_2,v_4 不是邻接点,于是考虑 $V_{c2,c4}=\{v\}$ $v\in V(G_1-v_0)\land \alpha(v)=c_2$ 或 $c_4\}$ 所诱导的子图<V $_{c2,c4}>$, v_2,v_4 必属于<V $_{c2,c4}>$ 的不同的分图.做与上面类似的调整,又可得到 G_1 的一种五着色.

故对任何连通简单平面图 G, G是五着色的。

v₅

v₂

v₄

v₄

v₃

v₄

v₇

v₈

v₈

v₈

v₉

算法:

procedure Paint(G:Graph);

- 找出度最小的点火。
- Paint(G- v_0)
- 考虑图 G,若无法对 v_0 着色,则对 v_0 的相邻点,枚举所有点对,直到找到属于不同分图的点对,对其进行调整.
- 任选剩下的一种颜色, 对 v₀ 着色。

时间复杂度: O(N²)

空间复杂度: O(N)

总结

以上例子分别论述了平面图理论在几类信 息学问题中的应用。我们研究平面图就是为了 更深刻地认识平面图,提高算法效率,但有时 候单独应用平面图理论还不够, 还需要和其它 理论知识综合起来应用。然而要达到理想的效 果并非一朝一夕的事情,它还需要我们平时多 积累、多思考,遇到问题时才能运用自如。相信 随着对平面图的研究不断深入,平面图的应用 一定会更加广阔。

谢谢!