分布式并行计算

卢国明 (研究员) 计算机科学与工程学院



自我介绍

联系方式

- 邮箱: lugm@uestc.edu.cn
- · 办公室: 创新中心B栋201B

研究方向

- 并行计算
- 异构计算
- 人工智能



课程助教

• 姓名: 董谦, 博士研究生

• 邮箱: dongqian43@outlook.com

• 电话: 15826197708

• 姓名: 贺学万,硕士研究生

• 邮箱: 773490498@qq.com

• 电话: 15573441255

• 姓名: 罗炼,硕士研究生

• 邮箱: 1321718054@qq.com

• 电话: 17844533259







课程目标

- 并行硬件和软件基础知识
- 并行算法设计和分析
- 并行编程技能
 - MPI
 - OpenMP(自学)
 - CUDA
 - OpenAcc



先修课程

- 数据结构与算法
- 操作系统
- 计算机体系结构



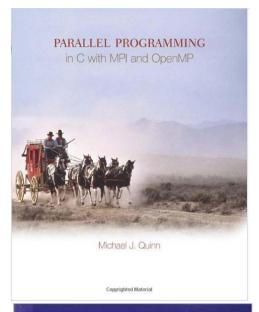
课程计划

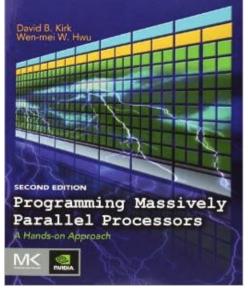
- 课程介绍(2课时)
- 并行架构 (4课时)
- 并行算法设计 (2课时)
- 性能评估 (2课时)
- MPI: 分布式内存并行编程 (10课时)
- CUDA: 共享内存并行编程 (10课时)
- 编程实践环节 (16课时)
 - MPI (8课时)
 - CUDA (8课时)



参考资料

- 《Parallel programming in C with MPI and OpenMP》, Michael J. Quinn, McGraw-Hill Science, 2003
- 《Programming Massively Parallel Processors(第二版)》 David B Kirk, Wen-mei W. Hwu, Morgan Kaufmann, 2010.







其他资料

http://www.mpich.org/static/docs/latest/www3/

高性能计算训练(LLNL)
 https://computing.llnl.gov/?set=training&page=index

深度学习学院(Nvidia)
 https://courses.nvidia.com/dli-event



课件来源

- 改编自Peter Pacheco的课件
- 改编自Ananth Grama的课件
- 改编自Michael Quinn的课件
- 改编自Kathy Yelick (Berkele) 的课件
- 改编自John Mellor-Crummey (Rice) 的课件
- 改编自Jack Dongarra (Tennessee) 的课件
- 改编自Zhiling Lan (IIT)
- 改编自NVIDIA的课件



成绩构成

• 考勤与随堂测试: 20%

• 编程实验 30%

• MPI: 15%

• CUDA: 15%

• 期末考试: 50%

• 注:考勤不合格的将挂科处理



课程状况和建议

- 认真听讲
- 认真练习
- 强化实践
- 选择需谨慎



第一节: 课程介绍

- 什么是并行计算?
- 为什么需要并行计算?
- 如何编写并行程序?



分布式与并行计算

- 并行计算 (Parallel Computing)
 - 在单一系统中使用两个或多个处理器 (计算机) 同时工作以解决单个问题。
 - the use of two or more processors (computers), usually within a single system, working simultaneously to solve a single problem.
- 分布式计算
 - 为解决一个计算或者信息处理问题,多台分布的计算机进行协同计算的方式
 - any computing that involves multiple computers remote from each other that each have a role in a computation problem or information processing.



并行计算机

- 并行计算机是支持并行编程的多处理器计算机系统。
- 两类并行计算机
 - 多计算机 (Multicomputer): 利用多台计算机和互连网络构建的并行计算设备。 (消息传递)
 - 集中式多处理器 (Centralized multiprocessor) (对称多处理器或 SMP): 一种更高度集成的系统, 其中所有的CPU共享访问一个单一的全局内存。 (通过共享内存进行通信和同步)



随堂测试: 分布式系统举例

• 谷歌搜索

微信

•



并行系统 V.S. 分布式系统

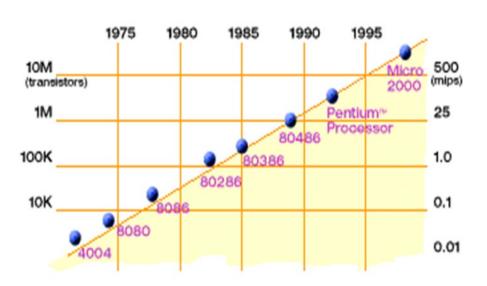
	并行系统	分布式系 统
内存	紧耦合共享内存 UMA, NUMA 分布内存	分布内存 消息传递,远程过程调用, 分布式共享 内存
控制	全局时钟 SIMD, MIMD	无全局时钟 Synchronization algorithms needed
处理器互联	Tbps Bus, mesh, tree, mesh of tree, and hypercube (-related) network	Gbps Ethernet(bus), token ring and SCI (ring), myrinet(switching network)
粒度	细粒度	粗粒度
可靠性	考虑	不考虑
聚集问题	性能(时间和扩展性) 科学计算	性能(成本和扩展性) 可获得性 信息/资源共享

第一节:课程介绍

- 什么是并行计算?
- 为什么需要并行计算?
 - 技术趋势
 - 应用程序驱动
- 如何编写并行程序?



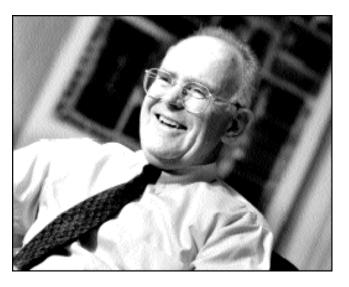
技术趋势: 微处理器容量





每 1.5 年 晶体管/芯片数翻倍

微处理器变得更小、更密集、 更强大。



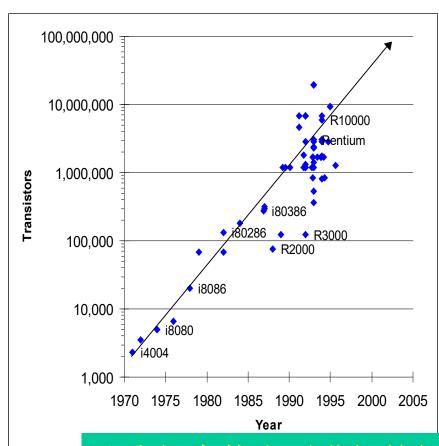
戈登·摩尔(英特尔联合创始人)在1965年预合创始人)在1965年预测,半导体芯片的晶体管密度大约每18个月翻一番。

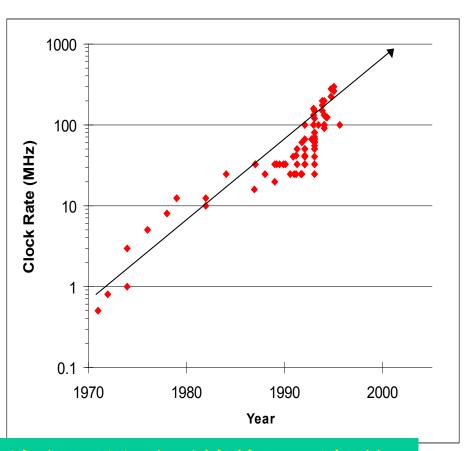


微处理器速度

单个芯片晶体管数的增长

时钟速率的提高



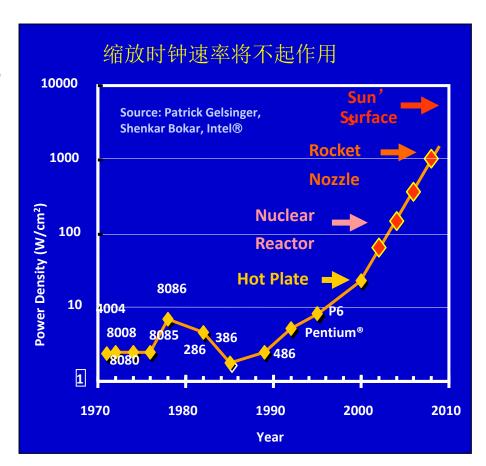


那我们为什么要进行并行编程? 只需要等待一两年就好了...



局限一: 功率密度

- 并行系统更加节能
 - 动态功耗与V^2fC成正比
 - 增加频率 (f) 也会增加电 源电压 (V) -> 立方效应
 - 增加内核只会线性增加 电容 (C)
 - 通过降低时钟速度来降 低功耗
- 高性能串行处理器能耗 大
 - 推测、动态依赖检查等 操作功耗大
 - 隐式并行发现

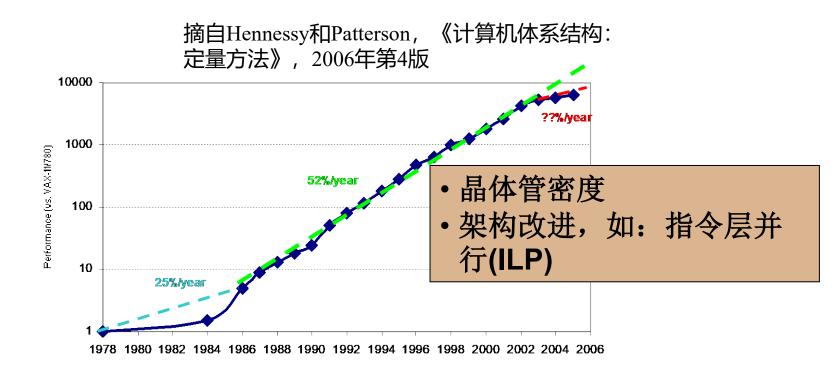


• 更多的晶体管,但不是更快的串行处理器



局限二: ILP发掘

应用程序性能每年增长 52%(SpecInt benchmarks)



• VAX : 25%/year 1978 to 1986

• RISC + x86: 52%/year 1986 to 2002



局限二: ILP能力发掘

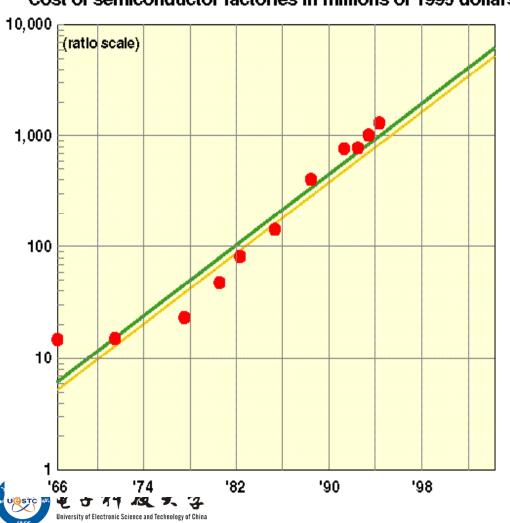
- 超标量 (SS)
 - -多发射指令问题
 - -动态调度:硬件发现指令之间的并行性
 - -推测执行: 查看预测的分支
 - -非阻塞缓存: cache未命中时也能发射新的指令
- 对程序员透明的并行形式,程序员并不需要知道ILP
- 不幸的是,ILP进步空间已经很小了



局限三: 芯片良率

制造成本和良率问题限制了密度的使用

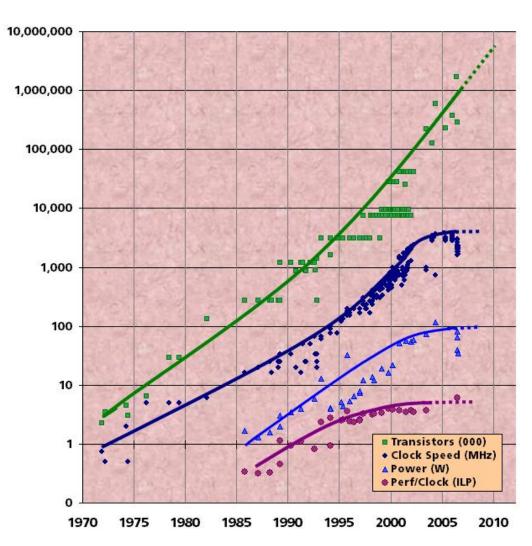
Cost of semiconductor factories in millions of 1995 dollars

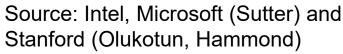


- 摩尔(洛克)第二定律随着时间推移,制造成本会上升
- 而良率(可用芯片百分比)会下降
- 并行化优势
 - 更小、更简单的处理器更 易于设计和验证
 - 部分工作的芯片: Cell处理器 (PS3)

现状

- 芯片密度持续增加
 - 而时钟速度几乎不变
 - 处理器内核数可能会增加一倍
- ILP潜力消耗殆尽
- 并行性不能对程序 员保持透明!





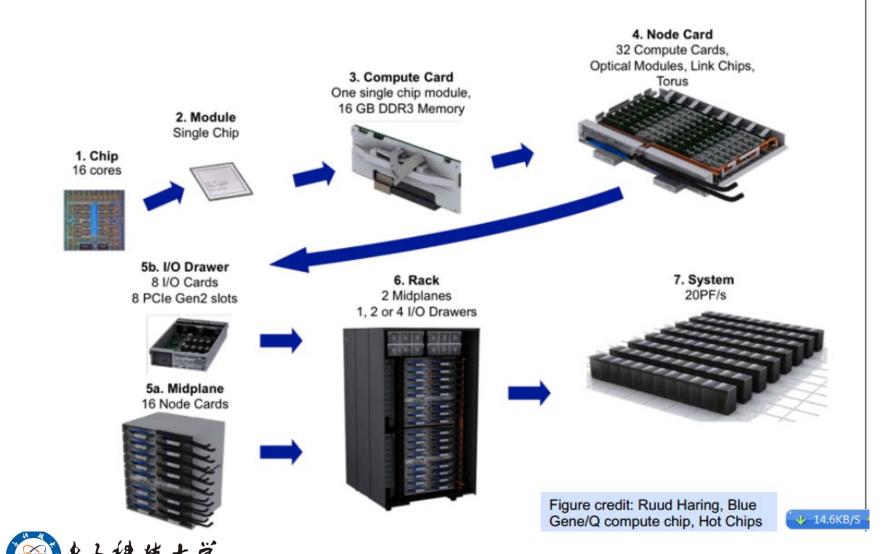


2023年的并行

- 所有主要处理器供应商都在生产多核芯片
 - 每台机器都将很快成为一台并行机器
 - -为了保持性能翻倍,并行度必须翻倍
- 哪些(商业)应用程序可以使用这种并行性?
 - 它们必须从头开始重写吗?
- 所有程序员都必须是并行程序员吗?
 - 需要新的软件模型
 - 尝试向大多数程序员隐藏复杂性
 - 同时,部分程序员需要了解它
- 计算机行业必须面对这一重大变化,但并没有所有的答案



Blue Gene/Q Packaging Hierarchy



University of Electronic Science and Technology of China

世界五百强项目

- 世界最强大的500台计算机列表
- 评价标准: Linpack 的 Rmax
 - 求解Ax=b,稠密问题,矩阵是随机的
 - 以稠密矩阵的矩阵乘法为主
- 每年更新两次
 - ISC'xy在德国于六月更新
 - SCxy在美国于十一月更新
- 所有信息可从TOP500网站获得: www.top500.org



计量单位

• 高性能计算 (HPC) 单元是:

- flop: 浮点运算, 通常是双精度, 除非特别注明

- flop/s:每秒的浮点运算

- Bytes:数据大小 (双精度浮点数为8)

• 典型的大小是数百万、数十亿、数万亿……

```
Mega Mflop/s = 10^6 flop/sec
                                      Mbyte = 2^{20} = 1048576 \sim 10^6 bytes
                                      Gbyte = 2^{30} \sim 10^9 bytes
Giga Gflop/s = 10^9 flop/sec
Tera Tflop/s = 10^{12} flop/sec
                                      Tbyte = 2^{40} \sim 10^{12} bytes
Peta Pflop/s = 10^{15} flop/sec
                                      Pbyte = 2^{50} \sim 10^{15} bytes
                                      Ebyte = 2^{60} \sim 10^{18} bytes
Exa Eflop/s = 10^{18} flop/sec
         Zflop/s = 10^{21} flop/sec
                                      Zbyte = 2^{70} \sim 10^{21} bytes
Zetta
                                      Ybyte = 2^{80} \sim 10^{24} bytes
         Yflop/s = 10^{24} flop/sec
Yotta
```

- 当前最快的 (公共) 机器 ~ 188Pflop/s
 - 最新排名访问: www.top500.org

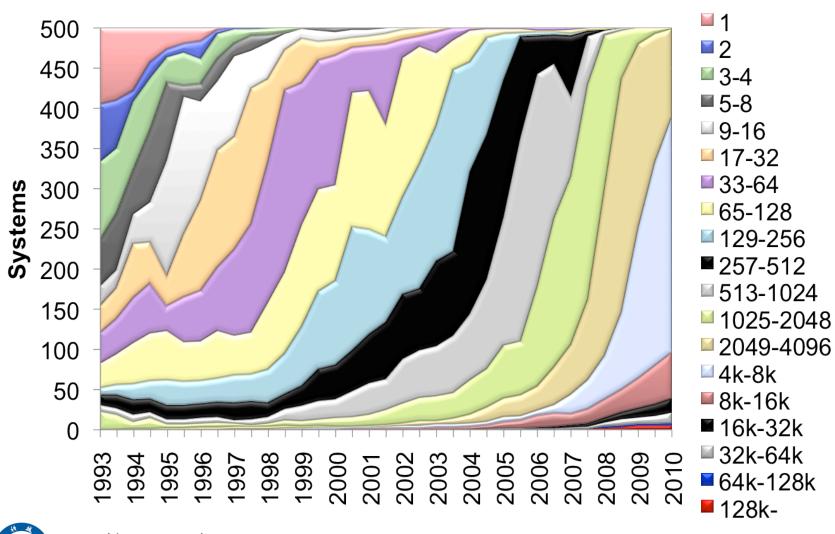


2021十二月TOP500(TOP500.ORG)

Rank	System	Cores	Rmax (TFlop/s)	Rpeak (TFlop/s)	Power (kW)
1	Supercomputer Fugaku - Supercomputer Fugaku, A64FX 48C 2.2GHz, Tofu interconnect D, Fujitsu RIKEN Center for Computational Science	7,630,848	442,010.00	537,212.00	29,899
2	Japan Summit - IBM Power System AC922, IBM POWER9 22C 3.07GHz, NVIDIA Volta GV100, Dual-rail Mel DOE/SC/Oak Ridge National Laboratory	2,414,592	148,600.00	200,794.90	10,096
3	United States Sierra - IBM Power System AC922, IBM POWER9 22C 3.1GHz, NVIDIA Volta GV100, Dual-rail Mellan DOE/NNSA/LLNL United States	1,572,480	94,640.00	125,712.00	7,438
4	Sunway TaihuLight - Sunway MPP, Sunway SW26010 260C 1.45GHz, Sunway, NRCPC National Supercomputing Center in Wuxi China	10,649,600	93,014.60	125,435.90	15,371
5	Perlmutter - HPE Cray EX235n, AMD EPYC 7763 64C 2.45GHz, NVIDIA A100 SXM4 40 GB, Slingshot- DOE/SC/LBNL/NERSC United States	761,856	70,870.00	93,750.00	2,589
6	Selene - NVIDIA DGX A100, AMD EPYC 7742 64C 2.25GHz, NVIDIA A100, Mellanox HDR Infiniband, NVIDIA Corporation United States	555,520	63,460.00	79,215.00	2,646
7	Tianhe-2A - TH-IVB-FEP Cluster, Intel Xeon E5-2692v2 12C 2.2GHz, TH Express-2, Matrix-2000, NU National Super Computer Center in Guangzhou China	4,981,760	61,444.50	100,678.70	18,482
8	JUWELS Booster Module - Bull Sequana XH2000 , AMD EPYC 7402 24C 2.8GHz, NVIDIA A100, Mella Forschungszentrum Juelich (FZJ) Germany	449,280	44,120.00	70,980.00	1,764
9	HPC5 - PowerEdge C4140, Xeon Gold 6252 24C 2.1GHz, NVIDIA Tesla V100, Mellanox HDR Infinibar Eni S.p.A. Italy	669,760	35,450.00	51,720.80	2,252
10	Voyager-EUS2 - ND96amsr_A100_v4, AMD EPYC 7V12 48C 2.45GHz, NVIDIA A100 80GB, Mellanox I Azure East US 2 United States	253,440	30,050.00	39,531.20	



核心数





重新解读摩尔定律

- 每个芯片的内核数量每两年翻一番
- 时钟速度不会增加(甚至可能降低)
- 需要处理具有数百万个并发线程的系统
- 需要处理芯片间并行性和片内并行性



应用程序驱动变革

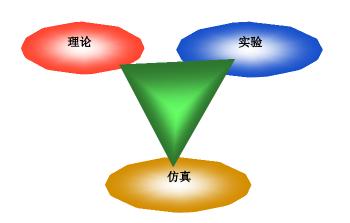
- 计算能力持续呈指数级增长
 - 可以模拟理论和实验做不到的事情
 - 求解深度神经网络 (DNN)更为简单
- 数据持续呈指数级增长
 - 科学大装置每天产生巨量数据
 - 互联网时代,随着社交媒体的出现,数据量激增,内容以图像和文本为主
 - 物联网时代, 数据几何倍数增长



仿真: 科学的第三大支柱

- 传统的科学和工程方法:
 - 做理论或论文设计
 - 进行实验或构建系统
- 限制:
 - 太难——需要建造大型风洞
 - 太贵——需要建造一架一次性客机
 - 太慢——需要等待气候或星系演化
 - 太危险——武器、药物设计、气候试验
- 计算科学与工程范式:
 - 利用计算机对现象进行模拟分析
 - 基于已知的物理定律和高效的数值方法
 - 使用超出手动分析范围的计算工具和方法分析模拟结果。





数据驱动科学

- 科学数据集呈指数级增长
 - 生成数据的能力超出了我们存储和分析的能力
 - 模拟系统和一些观测设备的能力随着摩尔定律而增长
- PB 数据集很快就会普及:
 - 气候建模:下一个 IPCC 数据的估计数为 10 PB
 - 基因组:仅 JGI 今年就有 0.5 PB 的数据,并且每年 翻一番
 - 粒子物理学:大型强子对撞机预计每年产生 16 PB 的数据
 - 天体物理学: LSST 和其他将产生 5 PB/年 (通过 3.2 Gigapixel 相机)
- 通过数据的"科学门户"创建科学社区







一些特别具有挑战性的计算

科学

- 全球气候建模
- 生物学:基因组学;蛋白质折叠;药物设计
- 天体物理建模
- 计算化学
- 计算材料科学和纳米科学

工程

- 半导体设计
- 地震和结构建模
- 计算流体动力学(飞机设计)
- 燃烧(发动机设计)
- 碰撞模拟

• 商业

- 金融和经济建模
- 交易处理、网络服务和搜索引擎
- 防御
 - 核武器 模拟试验
 - 密码学



数据驱动的人工智能

算法

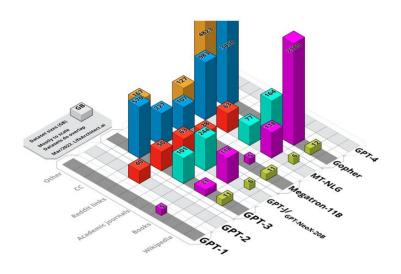
- 深度神经网络 (DNN) 求解器和卷积神经网络 (CNN) 等技术 的改进使得它们更简单易用
- 2012 年推出的 AlexNet 架构

数据

- 每天产生 250 亿亿字节数据
- 随着社交媒体的出现,数据量激增,内容以图像和文本为主

算力

- 算力的进步提供了在合理时间内解算 DNN 所需的计算能力
- GPU 让数据科学家能更快地构建更好的模型。与使用 CPU 相比,数据科学家使用 GPU 可以运行更多的试错



- GPT-3: 175 billion parameters
 - Cost (2020): \$4.6 million
- GPT-4 (Human Brain): 100 trillion parameters
 - Cost (2020): \$2.6 billion
 - Cost (2024): \$325 million
 - Cost (2028): \$40 million
 - Cost (2032): \$5 million



第一节: 课程介绍

- 什么是并行计算?
- 为什么需要并行计算?
- 并行计算中的问题
- 如何编写并行程序?



架构问题

- 流水线、ILP......
- 缓存一致性
- 连接: 单一共享总线与网络
- UMA、NUMA、CC-NUMA、集群......



编程模型问题

- 数据共享——单个地址空间与多个地址空间。
- 进程协调——使用锁、消息和其他方式进行同步。
- 分布式与集中式内存。
- 容错/可靠性。



性能问题

- 指标:规模、加速、可扩展性......
- 模型: PRAM, BSP, PPRAM...
- 评估并行算法的方法



其他问题

- 并行计算机语言
- 并行编程工具
- 可移植的并行程序
- 并行计算机自动编程
- 并行计算教育方法
- •



第一节: 课程介绍

- 什么是并行计算?
- 为什么需要并行计算?
- 并行计算中的问题
- 如何编写并行程序?



什么是并行编程

- 并行编程是一种语言编程,允许你明确指示不同处理器如何同时执行计算的不同部分。
- Parallel Programming is programming in a language that allows you to explicitly indicated how different portions of the computation may be executed concurrently by different processors.



串行程序并行化

- 重写并行程序
- 编译指示技术
- 翻译程序(自动并行)



- 计算 n 个值并将它们相加。
- 串行方案:

```
sum = 0;
for (i = 0; i < n; i++) {
    x = Compute_next_value(. . .);
    sum += x;
}</pre>
```



- 我们有 p 个核心, p 比 n 小得多。
- 每个内核执行大约的部分求和

```
my_sum = 0;
my_first_i = . . . ;
my_last_i = . . . ;
for (my_i = my_first_i; my_i < my_last_i; my_i++) {
    my_x = Compute_next_value( . . .);
    my_sum += my_x;
}</pre>
```

每个核心都使用自己的私 有变量并独立于其他核心 执行此代码块。



 每个内核完成代码执行后,其私有变量 my_sum 将存储调用 Compute_next_value 计算的值的总 和。

Ex., 8 核, n=24, 调用 Compute_next_value 返回: 1,4,3, 9,2,8, 5,1,1, 5,2,7, 2,5,0, 4,1,8,6,5,1, 2,3,9

Core								
my_sum	8	19	7	15	7	13	12	14



 一旦所有核心都完成了它们的私有 my_sum 计算 , 它们就会通过将结果发送到指定的"主"核心来形 成全局总和, 该核心将最终结果相加。

```
if (I'm the master core) {
    sum = my_x;
    for each core other than myself {
        receive value from core;
        sum += value;
    }
} else {
    send my_x to the master;
}
```



Core	0	1	2	3	4	5	6	7
my_sum	8	19	7	15	7	13	12	14

- 全局和
- 8 + 19 + 7 + 15 + 7 + 13 + 12 + 14 = 95

Core	0	1	2	3	4	5	6	7
my_sum	95	19	7	15	7	13	12	14

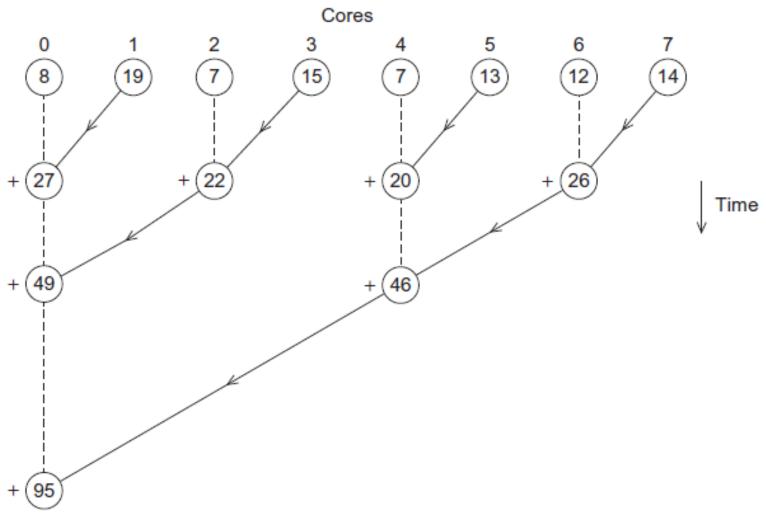


更好的并行算法

- 不要让主核心承担所有工作,将其与其他内核共享。使用奇偶数对内核进行操作。
- 将内核配对,使内核0将其结果与内核1的结果相加,内核2将其结果与内核3的结果相加,以此类推。
- 只使用排名为偶数的内核重复该过程。内核0添加来自内核2的结果,内核4添加来自内核6的结果, 以此类推。
- 被4整除的内核重复该过程,直到内核0拥有最终结果。



多个内核生成全局和





分析

• 在第一个例子中, 主核心执行7次接收和7次加法

• 在第二个例子中,主核心执行3次接收和3次加法

• 改进超过2倍!



分析

- 如果有更多的内核, 差异将更加明显。
- 如果我们有1000个内核:
 - 第一个例子将需要主核心执行999次接收和999次加法。
 第二个例子只需要执行10次接收和10次加法。
- 这是近100倍的改进!



分析

- 第一个全局求和是串行全局求和的明显推广。第二个全局求和与原始串行加法关系不大。
- 翻译程序不太可能"发现"第二个全局求和。翻译程序可以"识别"原始串行循环,并用预编码的高效并行全局求和替换它。
- 对于越来越复杂的串行程序,识别结构变得越来越困难,预编码高效并行化的可能性也越来越小
- 因此我们必须编写并行程序,利用多处理器的能力



我们该如何编写并行程序

任务并行:将解决问题所需的不同任务分配给不同的核心。

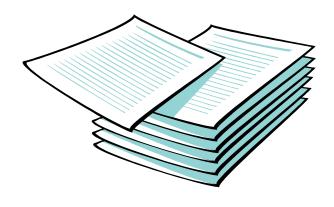
• 数据并行:

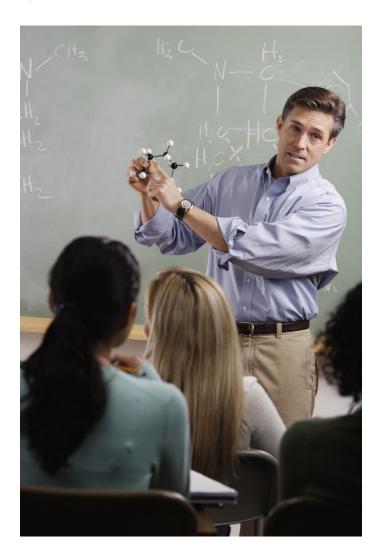
- 将用于解决问题的数据分配给不同的核心
- 每个核心对其数据的部分执行类似的操作。



A 教授

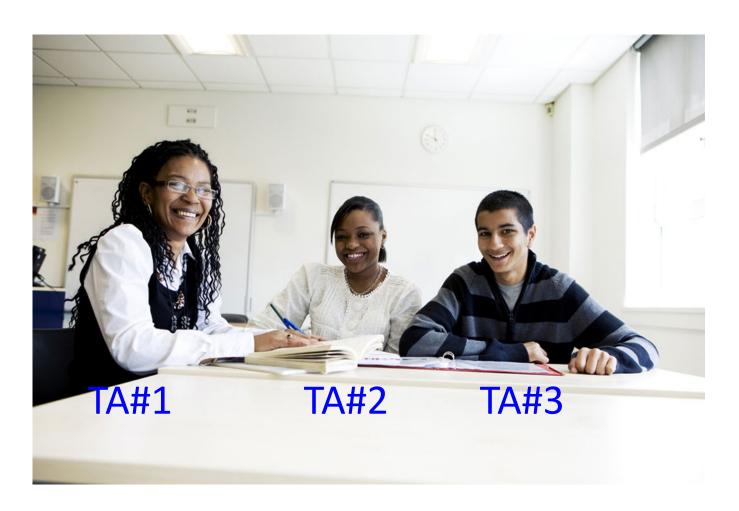
- 15个问题
- 300名学生
- 300份试卷







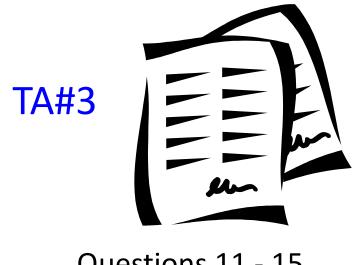
A 教授的助教



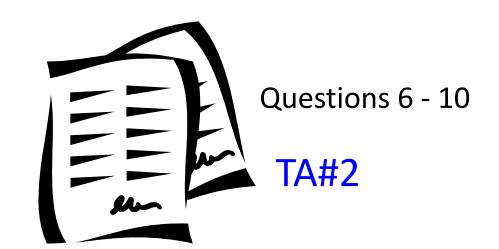


并行模式 — 任务并行





Questions 11 - 15





并行模式 — 数据并行

TA#1

100 exam Papers



TA#3

100 exam papers



TA#2

100 exam papers



并行模式—数据求和

• 数据并行性

数据是由 Compute_next_value 计算得到的值,每个核心对其分配的元素执行大致相同的操作:通过调用
 Compute_next_value 计算所需的值并将它们相加。

• 任务并行性

两个任务:主核心执行接收与相加部分和;其他核心将 部分和提供给主核心



同步

- 处理器通常需要协调它们的工作
- 通信 (Communication): 一个或多个核心将它 们当前的部分总和发送给另一个核心
- 负载均衡(Load Balancing):均匀地分配工作 给各个核心,以避免其中一个核心过于繁重
- 同步 (Sychroniaztion): 由于每个核心以自己的 节奏工作,需要确保核心不会超前于其他核心



总结

- 阅读材料:
 - "The Landscape of Parallel Research: The View from Berkeley"

