



PROCEDÙRA DI PROVE E COLLAUDI

PESATURA ARMADI

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

ED.CLIENTE: 02

Pag. 1 di 12

Concetto:

PROVE TIPO IN FABBRICA

CONTROLLO EDIZIONE

EDIZIONE	MOTIVO	DATA
00 01 02	Edizione Aggiornamento Fogli Risultati Aggiotnamento angolo misura punto 3	07-10-2015 08-12-2015 11-01-2016

DISTRIBUZIONE

Direzione del progetto	(A. URRIZA)
Responsabile per il progetto tecnico	(A. BALDA)
Responsabile della Qualità	(X. ITURRIOZ)
Ingegnere Area Sistemi	(A. FAGET)
Responsabile produzione	(J.C. GONZÁLEZ)
Responsabile prove dei treni	(A. CARDINALE)
	······································

Eseguito da:

Nome: A. BALDA

Firma:

Data: 11-01-2016

Verificato da:

Nome: A. IMAZ

Firma:

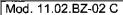
Data: 11-01-2016

Approvato da:

Nome: A. BALDA

Firma:

Data: 11-01-2016







PROCEDÙRA DI PROVE E COLLAUDI

PESATURA ARMADI

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

ED.CLIENTE: 02

Pag. 2 di 12

INDICE

1. OGGETTO	3
OBJETIVO	
2. ELEMENTI DI MISURA NECESSARI	
ELEMENTOS DE MEDIDA NECESARIOS	3
3. PROCEDURA	
PROCEDIMIENTO	





PROCEDÙRA DI PROVE E COLLAUDI

PESATURA ARMADI

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

Power & Automation

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

ED.CLIENTE: 02

Pag. 3 di 12

1. OGGETTO OBJETIVO

L'oggetto di questo documento è quello di definire la procedura di pesatura delle attrezzature e degli armadi elettrici degli elementi modificati da CAF sulla locomotiva E402A.

El objetivo de este documento es el de indicar el procediemiento de pesado de los equipos y de los armarios eléctricos modificados por CAF en la locomotora E402A.

2. ELEMENTI DI MISURA NECESSARI ELEMENTOS DE MEDIDA NECESARIOS

È necessaria l'attrezzatura seguente:

- 4 bilancie: deve essere indicata la precisione delle bilancie (precisione minima: ±0,5 kg)
- 1 cunia o un elemento simile per inclinare l'armadio o l'attrezzatura
- Inclinometro digitale: deve essere indicata la precisione dell'inclinometro (precisione minima: 0,1°)
- Metro

Se necesitan lo elementos siguientes

- 4 básculas: debe indicarse la precisión de las mismas (precisión mínima: ±0,5 kg)
- 1 taco o un elemento similar para inclinar el armario o equipo
- Inclinómetro digital: debe indicarse la precisión del mismo (precisión mínima: 0,1°)
- Metro



PESATURA ARMADI

PROCEDÙRA DI PROVE E COLLAUDI

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

Power & Automation

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CLIENTE: 02

ED.CAF: B

Pag. 4 di 12

3. PROCEDURA **PROCEDIMIENTO**

Realizzare 3 misure secondo i pasi 1 e 2 e doppo realizzare la media delle 3 misure:

- 1. Procedura per misurare il baricentro XG,
 - distanze tra a. Misurare le sostegni (dimensioni "a", "b" della Figura 1).
 - b. I sostegni dell'elemento devono essere poggiati horizontalmente su 4 bilancie (R1, R2, R3 R4 della Figura 1)
 - c. Prendere le misure R1, R2, R3 e R4 delle bilancie.

La massa totale sarà: M=R1+R2+R3+R4



XG=a·(R2+R3)/M

e. Il baricentro YG sarà:

YG=b·(R3+R4)/M

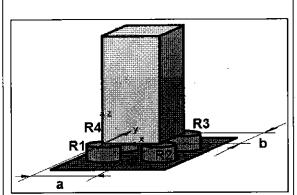
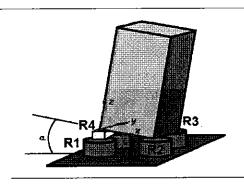


Figura 1

- 2. Procedura per misurare il baricentro ZG:
 - a. Inclinare la piattaforma secondo la Figura 2 tra 5-15°.
 - b. Prendere la misura inclinazione α .
 - Prendere le misure R2, R3 delle bilancie (saranno diverse delle misure del punto 1).
 - d. Il baricentro ZG sarà:

$$ZG = \frac{1}{\tan(\alpha)} \cdot \left(\alpha \cdot \frac{R2 + R3}{M} - XG\right)$$



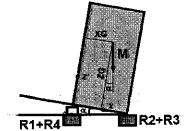


Figura 2



PESATURA ARMADI

PROCEDÙRA DI PROVE È COLLAUDI

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

Power & Automation

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

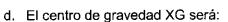
ED.CLIENTE: 02

Pag. 5 di 12

Realizar 3 mediciones según los pasos 1 y 2 y después hacer la media de las 3 mediciones:

- Pasos para la medición del centro de gravedad en XG, YG:
 - a. Medir la sostancia entre apoyos (dimensiones "a", "b" de la Figura 1).
 - b. Los apoyos deben colocarse horizontalmente sobre 4 básculas (R1, R2, R3 R4 de la Figura 1)
 - c. Anotar las medidas R1, R2, R3 y R4 de las básculas.

La masa total serà: M=R1+R2+R3+R4



XG=a·(R2+R3)/M

e. El centro de gravedad YG será:

YG=b-(R3+R4)/M

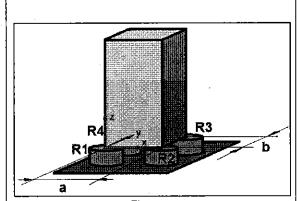
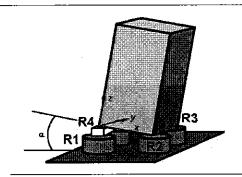


Figura 1

- 2. Pasos para la medición de la altura del centro de gravedad ZG:
 - a. Inclinar la plataforma según la Figura 2 entre 5-15°.
 - b. Anotar la medida de la inclinación α .
 - c. Tomar las medidas R2, R3 de las básculas (serán diferentes de la medida del punto 1).
 - d. La altura del centro de gravedad ZG será:

$$ZG = \frac{1}{\tan(\alpha)} \cdot \left(a \cdot \frac{R2 + R3}{M} - XG \right)$$



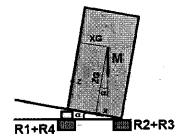


Figura 2



(PESATURA ARMADI)

CAF	
Power &	
Automati	ion

 TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A
 COD. DITTA: 1221

 ED.CAF: B
 Pag. 6 di 12

VEICOLO	LUI	/4/2 / MV1 /MV2	ŲNITÀ:	1
---------	-----	-----------------	--------	---

Lista(e) di configurazione da allegare a questa scheda di certificazione/data di prova:

Nº	Codice LC
1	
2	
3	•
4	
5	

Registro taratura delle apparecchiature di monitoraggio e misura:

N°	Dispositivo	Marca	Modello	Nº di serie	Prossima data di taratura
1	Héxometro	Dexter.		377 F	07/11/2016
2	Iclinometro	Limit	Digital	0181	20/02/2017
3	Elula Graa	Kyona	Mini-deni	131cc	20/01/2017
4	n d	11	Juni dim	134cc	20/01/2017
5	11 /1	11	3405	157.939	15/06/2016
	11 11	l)	3405	157.939	15/06/2016,

Registro delle apparecchiature di monitoraggio e misura con software:

Nº	Marca	Modello	Nº di serie	Fornitore	Nome del software utilizzato	Versione	Prossima data di validazione
1							
2							
3							
4							
5	-						

2.
Nome Operatore: JANAIN /// Nome R. Collaudi: A. U.SAR
Firma: Firma:
Data: 02/2016 Data:
Nome R. Qualità: M. (ASAC) BASTES Nome R. Cliente:
Firma:
Data: 02/20/6 Data:
Mod. 11.02-BZ-04 A



PESATURA ARMADI

~
/Power &
4 4 4 4 4 4
Automation

Mod. 11.02-BZ-04 A

LOCOMOTIVE E401

COD. DITTA: 1221

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

ED.CLIENTE: 02

Pag. 7 di 12

VEICOLO	UNITÀ:	

ARMADIO LV1

NO APLICA

	MISURA	XG, YG		
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA
R1				<u>/</u>
R2				
R3				
R4				
MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4				
XG=a·(R2+R3)/M				
YG=b·(R3+R4)/M				

MISURA ZG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
R2(α)							
R3(α)							
$\overline{a}\mathcal{G} = \frac{1}{\tan(\pi)} \cdot \left(a \cdot \frac{R2 + R2}{M} - XG \right)$							

L'armadio è stato pesat	nes: to con il ¢abblaggio installato.

Nome Operatore:	Nome R. Collaudi:	
Firma:	Firma:	
Data:	Data:	
Nome R. Qualità:	Nome R. Cliente:	
Firma:	Firma:	
Data:	Data:	



PESATURA ARMADI

1	***
,	Power &
	Automation
	64 5 5 6 5 6 1 5 6 X 8 . 2 6 3 8 1

LOCOMOTIVE E401

COD. DITTA: 1221

CODICE: B.20.92.275.00

ED.CAF: B

ED.CLIENTE: 02

Pag. 8 di 12

	 1	
VEICOLO	UNITÀ:	

ARMADIO LV2

NO APLICA

MISURA XG, YG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
R1				_			
R2							
R3							
R4							
MASA TOTALE							
M=R1+R2+R3+R4							
XG=a·(R2+R3)/M							
YG=b·(R3+R4)/M							

MISURA ZG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
α							
R2(α)/	1						
R3(α)							
$ZG = \frac{1}{\tan(\pi)} \cdot \left(a \cdot \frac{R2 + R2}{M} / ZG \right)$							

Commenti/Observaciones:

L'armadio è stato pesato con il cabblaggio installato.

 <u>-</u>		<u></u>	 	

Nome Operatore:	Nome R. Collaudi:	
Firma:	Firma:	
Data:	Data:	
Nome R. Qualità:	Nome R. Cliente:	
Firma:	Firma:	
Data:	Data:	

Mod. 11.02-BZ-04 A



PESATURA ARMADI



COD. DITTA: 1221 **LOCOMOTIVE E401** ED.CAF: B Pag. 9 di 12 CODICE: B.20.92.275.00 **ED.CLIENTE: 02**

VEICOLO

MV1 -001

UNITÀ:

1

ARMADIO MV1

MISURA XG, YG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
R1	91	89	87	89			
R2	26,7	29,1	29,9	28,6			
R3	87,8	85	84,1	85,6			
R4	26	30	31	29,0			
MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4	231,5	233,1	232	232,2			
XG=a·(R2+R3)/M	440,2	435,6	437,3	437,7			
YG=b·(R3+R4)/M	208,9	209,7	210,9	209,8			

MISURA ZG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
α	6,2	6,1	6,2	6,2			
R2(α)	60,1	56,2	51,6	56			
R3(α)	78,8	81,7	86,8	82,4			
$\mathcal{ZG} = \frac{1}{\tan(\alpha)} \cdot \left(\alpha \cdot \frac{R2 + R3}{M} - XG \right)$	863,5	85013	861,5	858,5			

Commenti/Observaciones:

L'armadio è stato pesato con il cabblaggio installato

CUTA A = 890 CUTA B = 425

Nome Operatore: "LAPIAIN

Firma:

Data: 15-11-2016

Nome R. Qualità: M. LASAGOS

Firma:

Data: 16/02/2016

Nome R. Collaudi:

Firma:

Data: 16/02/7016 Nome R. Cliente:

Firma:

Data:

Mod. 11.02-BZ-04 A



PESATURA ARMADI



LOCOMOTIVE E401 COD. DITTA: 1221 ED.CAF: B Pag. 10 di 12 CODICE: B.20.92.275.00 **ED.CLIENTE: 02**

VEICOLO

MV2-001

UNITÀ:

1

ARMADIO MV2

MISURA XG, YG							
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA			
R1	91	104	89	94,7			
R2	41	28	40,6	36,5			
R3	96	110	96,6	100,9			
R4	42	28	43	37,7			
MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4	270	270	269,2	269,7			
XG=a·(R2+R3)/M	251,6	454,9	453,6	453,4			
YG=b·(R3+R4)/M	217,2	217,2	220,4	218,3			

MISURA ZG								
DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA				
α	6,2	6.1	6,2	6,2				
R2(α)	110,1	61,5	63,2	78,3				
R3(α)	53	102,1	100,2	85,1				
$ZG = \frac{1}{\tan^2 x^2} \cdot \left(e^{-\frac{R^2 + R^2}{M}} - XG \right)$	792	789,6	793,3	793				

Commenti/Observaciones:

L'armadio è stato pesato con il cabblaggio installato.

(OTA A = 890 COTA B = 425

Nome Operatore: T-ZAPIAIN

Firma:

Data: 15-11-2016

Nome R. Qualità: / (ASA6AP

Firma:

Data: 16/02/20/6

Mod. 11.02-BZ-04 A

Nome R. Collaudi:

Data: 16/02/20/6 Nome R. Cliente:

Firma:

Data:

(PESATURA ARMADI)

CAF
Power &
Automation

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

Commenti/Observaciones:

Mod. 11.02-BZ-04 A

L'armadio è stato pesato con il cabblaggio installato.

ED.CAF: B

MISURA XG, YG DATO MISURA 1 MISURA 2 MISURA 3 MEDIA R1 R2 R3 R4	Automation		ODICE: B.20.92.	.275.00 ———	ED.CLI	ENTE: 02		Pag. 11 di 12
MISURA XG, YG DATO MISURA 1 MISURA 2 MISURA 3 MEDIA R1 R2 R3 R4	VEIC	OLO			UNIT	À:		
DATO MISURA 1 MISURA 2 MISURA 3 MEDIA R1 R2 R3 R4				ARMAD	NO HV1			Noaplica
R1 R2 R3 R4				MISURA	A XG, YG]
R2 R3 R4			DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA	
R3 R4			R1			1/		
R4			R2			/	_	
			R3				ļ	
MASS TOTALS			R4					
MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4			MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4					
XG=a·(R2+R3)/M			XG=a·(R2+R3)/M]
YG=b·(R3+R4)/M			YG=b·(R3+R4)/M		<u> </u>		<u></u>	
							<u>-</u>	·
MISURA ZG				MISU	RA ZG			
DATO MISURA 1 MISURA 2 MISURA 3 MEDIA		DATO		MISURA 1	MISURA	2 MISUI	RA 3	MEDIA
α	•	α		<u>X</u>				
R2(α)		R2(α)						
$R3(\alpha)$				_				

	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
		<u> </u>
		·
Nome Operatore: Firma: Data:	Nome R. Collaudi: Firma: Data:	
Nome R. Qualità: Firma: Data:	Nome R. Cliente: Firma: Data:	

(PESATURA ARMADI)

S#	
Power &	
Automation	ĺ

TRENITALIA-UPGRADE LOCOMOTIVE E402A

COD. DITTA: 1221

Automation	CODICE: B.20.92	2.275.00	ED.CA		<u> </u>	Pag.	. 12 di 12
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	ED.CLI	ENTE: 02	<u> </u>	L	
VEICOL	0		[וואט	ΓÀ:			
	·	ARMA	DIO HV2			No	aplica
		MISURA	A XG, YG		/		
	DATO	MISURA 1	MISURA 2	MISURA 3	MEDIA	A	
	R1						
	R2						
	R3			V			
	R4			1			
	MASA TOTALE M=R1+R2+R3+R4						
	XG=a-(R2+R3)/M						
·	YG=b·(R3+R4)/M						
							1
			RA ZG			1	_
DATO	<u> </u>	MISURA 1	MISURA	2 MISU	RA 3	MEDIA	
α α	`	/					_
R2(α		/					_
$R3(\alpha)$ $ZG =$	$\frac{1}{\tan(\alpha)} \cdot \left(a \cdot \frac{R2 + R3}{M} \right) \times 3G$)	-		•		
	/	"		•			-
	/						
	bservaciones: stato pesato con il c	abblaggio i	nstallato.				
<u> </u>	/	33				-	
							
							
	/						
<u> </u>	/ .						
/	·	. .			_		
	<u> </u>					•	
			•				
	•						
Nome Operatore:	<u> </u>		Nome R. C	Collaudi:		•	
Firma:	•	t and the second se	Firma:	, on a dan.			
Data:		li li	Data:				
Nome R. Qualità:		l:	Nome R. C	Cliente:			
Firma:		l)	Firma:				
Data:			Data:			·	
Mod. 11.02-BZ-04 A	<u> </u>						