221840206.md 2024-07-28

OSLab 实验报告

221840206 江思源

L1: 物理内存管理(pmm)

代码架构设计

- 使用 buddy system 和 slab 共同实现物理内存管理,很好地实现了结合 workload 进行优化的目的。
 - buddy system 用于大块内存分配:
 大块内存在操作系统中分配的特点是:分配和回收的次数较少,同时一块内存多次使用。所以我们的需求是:不需要很快的分配速度,而需要方便的管理、回收和简单易实现的线程安全。
 buddy system:将内存按照2的幂次划分,每个块的大小为2的幂次,使用全局大锁。在获取(或释放)相应内存块时,只需要找到相应大小的块进行分割(或合并),对效率的影响不大,同时很好地保证了安全性。
 - 。 slab 用于小块内存分配:
 - 小块内存在操作系统中分配的特点是:较为快速地分配和回收。所以我们的需求是:快速的分配(保证scalability)与回收。
 - slab: 根据内存大小划分不同 slab, slab 由 cache 管理, cache 持有 slab 链表以及 cache 的锁, slab 持有空闲块链表以及 slab 的锁。在获取(与释放)相应内存块时,只需要找到相应大小的 slab 进行空闲块分配(取空闲块链表头部分配并相应删除)或回收(链接至对应链表的头部),每个部分均有自己的锁,保证了线程安全、并发性和快速的分配。
 - 。 slab 结合 buddy system:
 - slab 中的 slab (大小设定为4096, 为PAGE SIZE) 由 buddy system 分配。

```
struct list head free list;
                                                        typedef struct object {
  int nr_free;
                                                             struct object *next;
                                                        } object_t;
typedef struct buddy_block {
  struct list_head node; // 用于空闲链表的节点
                                                        typedef struct slab {
  size_t order; // 2^order pages(页的阶数)
                                                            struct slab *next;
  int free; // block是否空闲
                                                            object_t *free_objects; // 指向空闲对象链表
  int slab; // slab分配器,不为空时,表示页面为slab分配器的一部分
                                                            size_t num_free; // 空闲对象数量
} buddy_block_t;
                                                            lock_t lock; // 用于保护该slab的锁
                                                             size_t size; // 每个对象的大小
typedef struct buddy_pool {
                                                        } slab_t;
#define MAX_ORDER 12 // 2^12 * 4KiB = 16 MiB
  struct free_list free_lists[MAX_ORDER + 1]; // 空闲链表(每个对应相应order) typedef struct cache {
  lock_t pool_lock[MAX_ORDER + 1]; // 保护伙伴系统的锁
                                                            slab_t *slabs; // 指向slab链表
  void *pool_meta_data; // 伙伴系统的元数据
                                                             size_t object_size; // 每个对象的大小
  void *pool_start_addr; // 伙伴系统的起始地址
                                                            lock_t cache_lock; // 用于保护该cache的锁
  void *pool_end_addr; // 伙伴系统的终止地址
                                                        } cache_t;
} buddy_pool_t;
```

精巧的实现

- 位运算技巧:
 - buddy system 中的合并获取相邻块的地址:通过位运算(addr ^ (1 << (block->order + PAGE_SHIFT))),获取相邻块的地址,再判断是否合并。
 - 。 slab free:通过空闲块地址位运算(后12位置0)获取 slab 地址
- 通过 cache t 来管理 slab:

221840206.md 2024-07-28

。 实现多级锁: cache_t 持有 cache 的锁, slab 持有 slab 的锁, 在实现的时候思路更加清晰, 并且保证了scalability。

印象深刻的bug

- 指针类型转换:有时候对一个地址进行不同的类型转换,再进行自加(减)运算会有不同的结果,一般会加(减)自己的类型大小。调试的时候让我对各种指针转换理解加深很多了。
- 指针没有对齐2ⁱ: 单纯的变量名写错了,导致 bug 找了好久,所以写代码使用更良好的命名风格很重要。