Пояснительная записка к проекту PathFinder

Автор:

Ахмадалиев Жахонгир

Дата:

15.03.2025

Email:

jahamarsi@gmail.com

Введение

В данной работе представлено решение задачи поиска пути в лабиринте. Задача заключается в разработке программы, которая находит оптимальный путь от начальной точки до конечной в заданном лабиринте. Проект реализован на языке программирования Rust.

Задача

Разработать PathFinder, снабдить его инструментарием DevOps

Герой решил поехать в гости к другу. Перед ним лежит лабиринт. Помогите герою найти путь.

Лабиринт задан текстовым файлом в UTF-8 На первой строке задана ширина лабиринта (от 1 до 2048) Во второй строке задана высота лабиринта (от 1 до 2048) Далее на n строках задан либиринт где :

```
'_' -- пустое поле
'#' -- стена

1 -- Положение первого рыцаря

F -- Положение финальной точки (выхода из лабиринта)
```

Программа должна печатать последовательность ходов (клеток), по которым должен пройти рыцаря или писать, что прохода нет. Формат вывода — m шагов с адресами клеток. Допускается визуализация пути

Вход	Ответ	Вход	Ответ
5 ##### 1# ###_# #F###	x:1, y:2 x:2, y:2 x:3, y:2 x:4, y:2 x:4, y:3 x:4, y:4 x:3, y:4 x:2, y:4	5 ##### 1# ##### ## #F###	Прохода нет

Вербальная модель решения

Для решения задачи поиска пути в лабиринте будем использовать алгоритм поиска в ширину (BFS). Этот алгоритм гарантирует

нахождение кратчайшего пути в невзвешенном графе, каким является наш лабиринт.

Алгоритм работает следующим образом:

- 1. Начинаем с исходной точки (позиция '1').
- 2. Помещаем эту точку в очередь и отмечаем как посещенную.
- 3. Пока очередь не пуста, извлекаем точку из очереди.
- 4. Если эта точка финальная (позиция 'F'), то путь найден.
- 5. Иначе, для каждой соседней клетки (вверх, вправо, вниз, влево), если она не является стеной и не посещена ранее:
 - Добавляем её в очередь.
 - Отмечаем как посещенную.
 - Запоминаем, из какой клетки мы в неё пришли.
- 6. Если очередь опустела, а финальная точка не найдена, то путь не существует.
- 7. Если путь найден, восстанавливаем его от финальной точки к начальной, используя записи о предыдущих клетках.

Математическая модель

Представим лабиринт как двумерный массив (матрицу) символов M[i][j], где i — номер строки, j — номер столбца. Каждый элемент может быть одним из следующих символов: # - стена, _ - пустая клетка, 1 - начальная точка, F - конечная точка.

Формально, задача состоит в нахождении последовательности клеток Р = {p1, p2, ..., pn}, где:

- рт начальная клетка (соответствует символу '1')
- pn конечная клетка (соответствует символу 'F')
- Для любых соседних клеток рк и рк+1 выполняется условие: они являются соседними в лабиринте по горизонтали или вертикали, и М[рк+1] не является стеной.

Используя алгоритм BFS, мы будем строить дерево поиска, где:

- Вершины клетки лабиринта
- Ребра соединяют соседние клетки (по горизонтали и вертикали)
- Корень начальная клетка

Пусть S — множество посещенных клеток, Q — очередь клеток для обработки, P[i][j] — матрица, где для каждой клетки указана предыдущая клетка в пути.

Алгоритм можно описать следующим образом:

- 1. Инициализация: $S = \{p_1\}$, $Q = [p_1]$, P[i][j] = null для всех [i,j]
- 2. Пока () не пуста: а. Извлечь клетку с из начала очереди () b. Если с конечная клетка, завершить поиск с. Для каждой соседней клетки п клетки с:
 - Если n не является стеной и n ∉ S:
 - Добавить n в S
 - Добавить п в конец ()
 - Установить P[n.y][n.x] = c
- 3. Если алгоритм завершился без нахождения конечной клетки, путь не существует

4. Иначе, восстановить путь от конечной клетки к начальной, используя матрицу P

Программная реализация

Структура проекта

Проект реализован на языке Rust и имеет следующую структуру:

```
pathfinder/
├─ Cargo.toml
                    # Файл конфигурации Rust проекта
├─ Makefile
                    # Файл для автоматизации сборки и тестирования
— build.rs
                    # Скрипт для настройки сборки
 — src/
   — main.rs
                    # Основной код программы
   ├─ lib.rs
                    # Библиотечные функции
   └─ bin/
       — generate_maze.rs # Утилита для генерации лабиринтов
                    # Тесты
— tests/
— examples/
                    # Примеры использования
```

Ключевые компоненты

Основной алгоритм поиска пути (BFS)

Реализация алгоритма поиска в ширину (BFS) представлена в функции find_path. Она принимает лабиринт в виде двумерного массива символов и возвращает последовательность точек, представляющих путь от начальной до конечной точки.

```
pub fn find path(maze: &Vec<Vec<char>>, width: usize, height: usize) ->
Option<Vec<Point>> {
    let (start, end) = find_start_end(maze, width, height)?;
    let mut queue = VecDeque::new();
    let mut visited = HashSet::new();
   let mut parent = vec![vec![None; width]; height];
   queue.push_back(start);
   visited.insert(start);
   while let Some(current) = queue.pop_front() {
       if current == end {
            return Some(reconstruct path(&parent, end, start));
        }
        for next in get adjacent cells(&current, maze, width, height) {
            if !visited.contains(&next) {
               queue.push back(next);
                visited.insert(next);
                parent[next.y][next.x] = Some(current);
            }
       }
    }
   None
}
```

Чтение и парсинг файла лабиринта

Функция parse_maze_file отвечает за чтение файла лабиринта и его преобразование во внутреннее представление:

```
fn parse_maze_file<P: AsRef<Path>>(path: P) -> io::Result<(Vec<Vec<char>>, usize,
usize)> {
   let file = File::open(path)?;
    let mut lines = io::BufReader::new(file).lines();
    let width: usize = lines.next()
        .ok or else(|| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, "Отсутствует
информация о ширине"))?
        .map_err(|e| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, e))?
        .parse()
        .map_err(|_| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, "Некорректная
ширина"))?;
    let height: usize = lines.next()
        .ok_or_else(|| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, "Отсутствует
информация о высоте"))?
        .map_err(|e| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, e))?
        .map_err(|_| io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, "Некорректная
высота"))?;
    let maze: Vec<Vec<char>> = lines
        .map(|line| line.map(|l| l.chars().collect()))
        .collect::<Result<Vec<Vec<char>>, >>()?;
    // Проверяем, что размеры лабиринта совпадают с указанными
    if maze.len() != height || maze.iter().any(|row| row.len() != width) {
        return Err(io::Error::new(io::ErrorKind::InvalidData, "Размеры лабиринта не
соответствуют указанным"));
   }
   Ok((maze, width, height))
}
```

Визуализация результата

Программа предоставляет несколько форматов вывода результата:

- 1. Текстовый формат: координаты точек пути
- 2. Визуальный формат: отображение лабиринта с отмеченным путем
- 3. JSON формат: представление результата в формате JSON

```
fn visualize_maze(maze: &Vec<Vec<char>>, path: &Vec<Point>) {
    let mut visual_maze = maze.clone();

    // Отмечаем путь символом '*', кроме начала и конца
    for &point in path.iter().skip(1).rev().skip(1) {
        visual_maze[point.y][point.x] = '*';
    }

    // Выводим лабиринт
    for row in &visual_maze {
        for &cell in row {
            print!("{}", cell);
        }
        println!();
    }
}
```

Инструменты DevOps

Автоматизация сборки и тестирования

Для автоматизации процессов сборки, тестирования и развертывания используется Makefile:

```
.PHONY: all build test coverage bench clean doc install package
# Основная цель - собрать проект
all: build test
# Сборка проекта
build:
    cargo build
# Сборка в production режиме
release:
    cargo build --release
# Запуск тестов
test:
    cargo test
# Тесты с детализацией
test-verbose:
    cargo test -- -- no capture
# Генерация отчета о покрытии
coverage:
    cargo install cargo-tarpaulin --force
   cargo tarpaulin --ignore-tests --out Html
# Запуск бенчмарков
bench:
   cargo bench
# Очистка результатов сборки
clean:
    cargo clean
# Генерация документации
    cargo doc --no-deps
# Установка бинарного файла
install:
    cargo install --path .
# Создание установочного пакета
package:
    cargo install cargo-deb --force
    cargo deb
```

Профили сборки

В файле Cargo.toml настроены профили для разработки и производственной среды:

```
[profile.dev]
opt-level = 0
debug = true
debug-assertions = true
overflow-checks = true
lto = false

[profile.release]
opt-level = 3
debug = false
strip = true
lto = true
codegen-units = 1
panic = "abort"
```

Скрипт сборки

Файл build.rs используется для настройки процесса сборки и генерации тестовых данных:

```
use std::env;
use std::fs;
use std::path::Path;
fn main() {
    println!("cargo:rerun-if-changed=build.rs");
    println!("cargo:rerun-if-changed=src/");
    // Создаем директорию для тестовых данных, если она не существует
    let out_dir = env::var("OUT_DIR").unwrap();
    let test_data_dir = Path::new(&out_dir).join("test_data");
    if !test_data_dir.exists() {
        fs::create_dir_all(&test_data_dir).unwrap();
        // Создаем тестовый файл лабиринта для тестов
        let test_maze_path = test_data_dir.join("test_maze.txt");
        fs::write(
            &test_maze_path,
            "5\n5\n####\n1___#\n##_#\n#__#\n#F###\n",
        println!("cargo:warning=Test data generated in: {}",
test_data_dir.display());
   }
    // Определяем переменные окружения для различных сред
    if env::var("PROFILE").unwrap() == "release" {
       println!("cargo:rustc-cfg=production");
    } else {
       println!("cargo:rustc-cfg=development");
    }
}
```

Тестирование

В проекте используется встроенная в Rust система модульного тестирования . Тесты расположены в файлах main.rs и maze_test.rs . Покрытие кода тестами отслеживается с помощью инструмента cargotarpaulin .

Запуск тестов

- cargo test запуск всех тестов
- cargo test -- --nocapture запуск с выводом диагностической информации
- make test запуск тестов через Makefile
- make test-verbose запуск тестов с подробным выводом

Выводы

Программа удовлетворяет всем заданным требованиям:

- 1. Корректно читает и обрабатывает входные данные из файла.
- 2. Находит кратчайший путь в лабиринте с помощью алгоритма поиска в ширину (BFS).
- 3. Предоставляет результат в различных форматах: текстовый, визуальный и JSON.
- 4. Корректно обрабатывает случаи, когда путь отсутствует.

Список литературы

- 1. Документация Rust. [Электронный ресурс]. Режим доступа: https://doc.rust-lang.org/book/ (дата обращения: 15.03.2025).
- 2. Документация Cargo. [Электронный ресурс]. Режим доступа: https://doc.rust-lang.org/cargo/ (дата обращения: 15.03.2025).
- 3. Breadth-First Search in Rust [Электронный ресурс]. Режим доступа: https://dev.to/fushji/a-weekly-rust-pill-5-5d5j (дата обращения: 15.03.2025).