Job No: 02

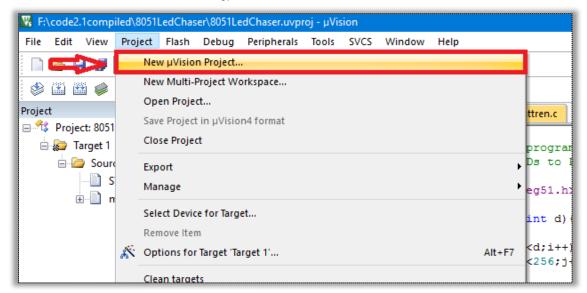
Job Name:- Interfacing of DC Motor.

Theory:-

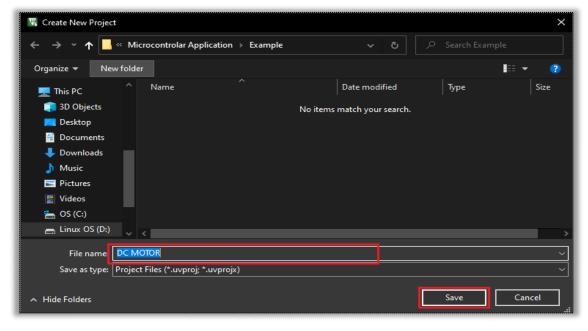
-- একটি DC মোটর হল ঘূর্ণমান বৈদ্যুতিক মোটরগুলির একটি শ্রেণি যা সরাসরি বর্তমান (DC) বৈদ্যুতিক শক্তিকে যান্ত্রিক শক্তিতে রূপান্তর করে। সবচেয়ে সাধারণ প্রকারগুলি কয়েলে প্রবাহিত কারেন্টের কারণে প্ররোচিত চৌম্বক ক্ষেত্র দ্বারা উত্পাদিত শক্তিগুলির উপর নির্ভর করে।

এই প্রজেক্টটি সম্পন্ন করার জন্য আমাদের যেসকল যন্ত্রপাতি প্রয়োজন হবে তা নিচে উল্লেখ করা হলো।

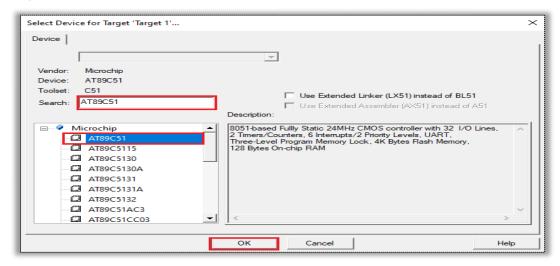
- ১. প্রয়োজনীয় সফটওয়্যার।
 - Keil uVision5
 - Proteus 8 Professional
- ২. সফটওয়্যারের লাইব্রেরী ফাংশন।
- -- প্রথমে Keil uVision5 এ একটি নতুন প্রজেক্ট তৈরী করতে হবে।



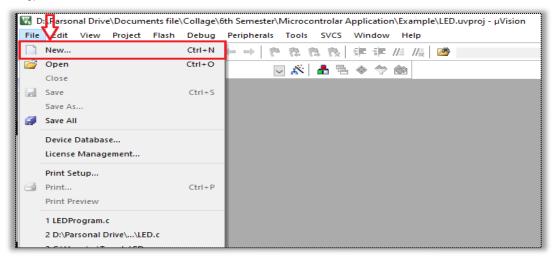
--এরপরে ফাইল সিলেক্ট করে প্রজেক্টের একটা নাম দিতে হবে। তারপরে Save করতে হবে।



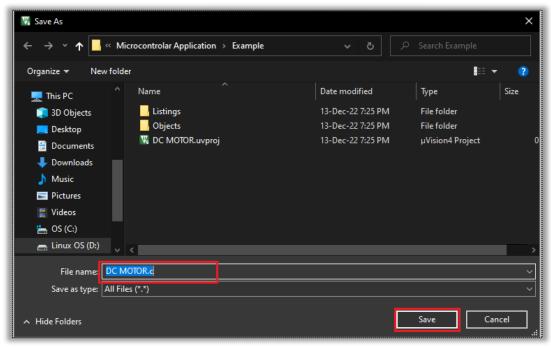
--এরপবে Arduino – AT89C51 Select করতে হবে।



--নতুন ফাইল তৈরী করতে হবে।



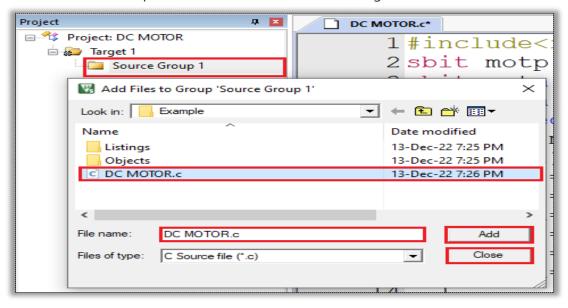
--নতুন ফাইল তৈরী করে .c Extention দিয়ে সেভ করতে হবে। যেমন, DC MOTOR.c



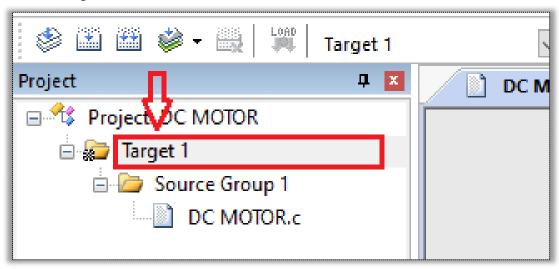
--এরপরে প্রোগ্রাম লিখতে হবে। লক্ষ্য রাখতে হবে যেনো প্রোগ্রামে কোন প্রকার ভূল না হয়।

```
DC MOTOR.c*
    1 #include < reg 51.h >
    2 \text{ sbit motp} = P1^0;
    3 \text{ sbit motn} = P1^1;
    4 void main() {
    5
        unsigned int i;
        motp = motn = 0;
    7
        while(1){
          motp = 1;
    8
    9
          motn = 0;
          for(i=0; i<60000; i++);
   10
   11
          motp = 0;
          motn = 1;
   12
   13
          for(i=0; i<60000; i++);
   14
   15 }
```

--এরপরে Source Group 1 এর উপরে ডাবল ক্লিক করে C Program file Add করতে হবে।



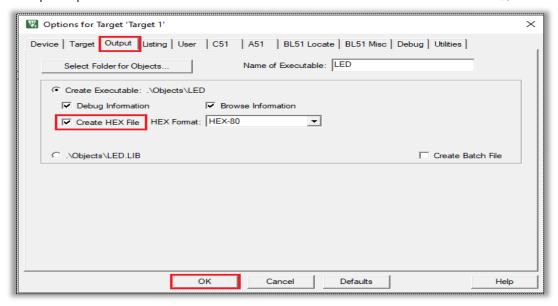
--এরপরে Target 1 এর উপরে রাইট ক্লিক করতে হবে অথবা Alt+F7 এক সাথে ক্লিক করতে হবে।



--Target 1 box এ Xtal (MHz): 11.0592 দিতে হবে এবং Use On-chip ROM (0x0-0xFFF) টিক মার্ক দিতে হবে। তারপরে Output Option এ যেতে হবে।

₩ Options for Target 'Target 1'	×
Device Target Output Listing User C51 A51 Microchip AT89C51	BL51 Locate BL51 Misc Debug Utilities Vise On-chip ROM (0x0-0xFFF)
Xtal (MHz): 11.0592 Memory Model: Small: variables in DATA Code Rom Size: Large: 64K program Operating system: None	CSE OFFICIAL (UXU-UXTTT)
Off-chip Code memory Start: Size: Eprom Eprom Eprom Eprom	Off-chip Xdata memory Start: Size: Ram Ram Ram
Code Banking Start: End:	☐ 'far' memory type support☐ Save address extension SFR in interrupts
OK Car	ncel Defaults Help

--Output Option এ Create HEX File এ টিক মার্ক দিতে হবে। তারপরে OK বাটনে ক্লিক করতে হবে।

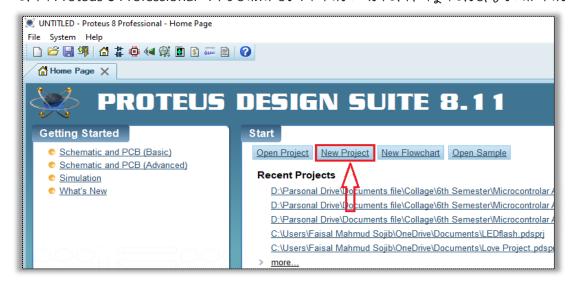


--এতপর Build Output দেখার জন্য F7 ক্লিক করতে হবে। অতপর নিচে Build Output দেখা যাবে।

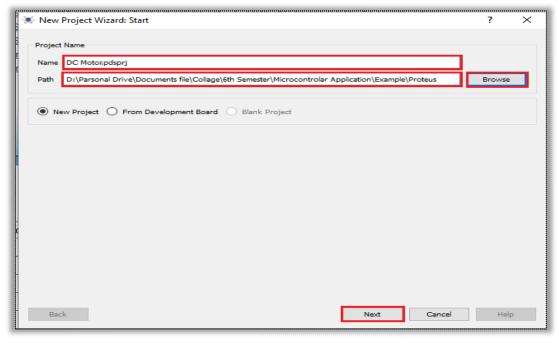
```
Build Started: Project: DC MOTOR
Build target 'Target 1'
compiling DC MOTOR.c...
linking...
Program Size: data=9.0 xdata=0 code=101
creating hex file from ".\Objects\DC MOTOR"...
".\Objects\DC MOTOR" - 0 Error(s), 0 Warning(s).
Build Time Elapsed: 00:00:00
```

--আমাদের প্রোগ্রামের আউটপুট সঠিক এসেছে এবং HEX ফাইল তৈরী হয়েছে।

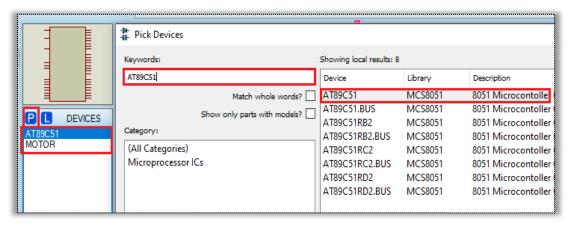
--এখন Proteus 8 Professional সফটওয়্যার ওপেন করতে হবে এবং নতুন প্রজেক্ট তৈরী করতে হবে।



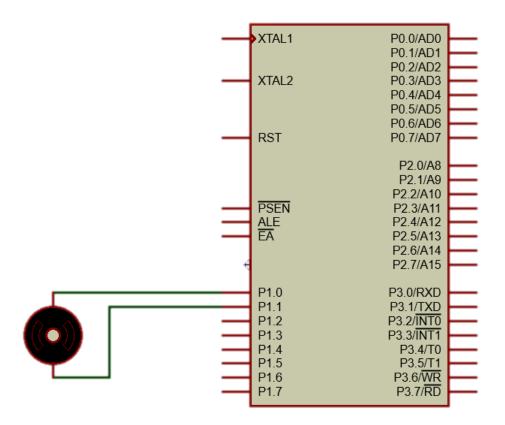
--এরপরে ফাইলের নাম এবং ফাইল সেভ করার জন্য ফাইল লোকেশন সিলেক্ট করে দিতে হবে। তারপরে সেভ বাটনে ক্লিক করতে হবে।



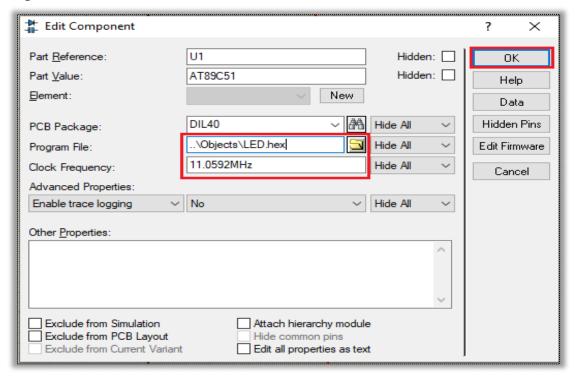
--এরপরে আমাদের প্রয়োজনীয় যন্ত্রপাতি সার্স করে খুজে বের করতে হবে। যেমন, AR89C51, LED-RED, GROUND ইত্যাদি।



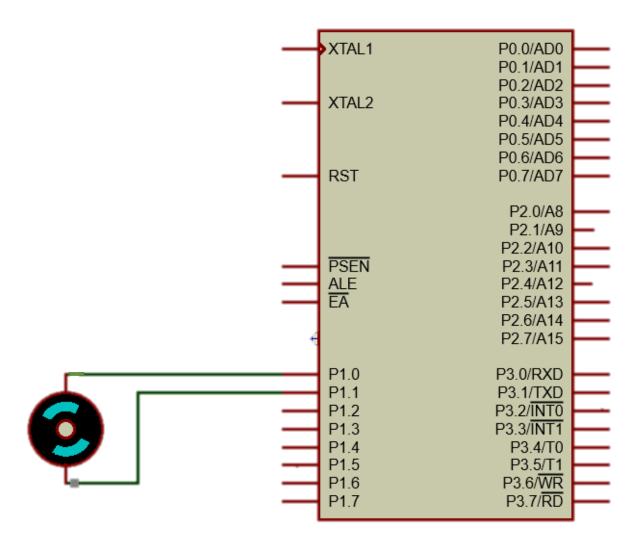
--এরপরে সকল কম্পোনেন্ট একসাথে সংযুক্ত করতে হবে।



--এরপরে AT89C51 আরডেনোর উপরে ডাবল ক্লিক করে Clock Frequency: 11.0592 MHz দিতে হবে। এবং Program File: HEX file location দিতে হবে। তারপরে OK ক্লিক করতে হবে।



Output:



--উপরে যে নিয়ম দেখানো হয়েছে সেই নিয়মে প্রজেক্টের কাজ সম্পন্ন করলে নিরভুল ভাবে প্রজেক্টিটি সম্পন্ন করা যাবে।

উপসংহার:

--উপরক্ত প্রজেক্টে সি প্রোগ্রাম ব্যাবহার করা হয়েছে। এখানে ১টি DC Motor ব্যাবহার করা হয়েছে এবং মটরটি একবার হাফ ডিক্রিমেন্ট অনুযায়ি ঘুরছে আবার একবার ইনক্রিমেন্ট অনুযায়ি ঘুরছে। এটিকে ইন্টারফেসিং ডিসি মটর বলে।