Homework #6 (6.16)

1、已知有关系模式 R(A, B, C)和 S(B, C, D),每个属性都占 10 个字节,请估计下面的逻辑查询计划的 T(U),S(U)以及结果关系中每个属性的 V 值(假设满足"Containment of Value Sets",并且选择条件中的值都在关系中存在):

$$\bigcup = \pi_{AD} [(\sigma_{A=3 \land B=5} R) \bowtie S)]$$

相应的统计量如下:

$$T(R) = 100000$$
, $V(R,A) = 20$, $V(R,B) = 50$, $V(R,C) = 150$
 $T(S) = 5000$, $V(S,B) = 100$, $V(S,C) = 200$, $V(S,D) = 30$

- 2、固态硬盘(Solid State Drive, SSD)是一种基于闪存的新型存储器,它与传统磁盘的主要区别之一是:传统磁盘的读写操作的速度相同,而 SSD 的读速度远快于写速度。同时,SSD 的读速度要远高于磁盘,而写速度则比磁盘慢。现在我们想将传统的两阶段多路归并排序算法移植到 SSD 上。假设 SSD 上一次读块操作的时间是 t,一次写块操作的时间是 50t,磁盘上的读/写块时间是 30t。对于给定关系 R:
 - R包含 100000 个元组, 即 T(R) = 100000.
 - 一个磁盘块大小为 4000 bytes.
 - R 的元组大小为 400 bytes, 即 S(R) = 400.
 - 关系 R 在磁盘上非连续存放
 - 排序字段的大小为 32 bytes.
 - 记录指针的大小为 8 bytes.

现在我们考虑下面一种改进的归并排序算法。原来的两阶段归并排序的第一阶段是将排序后的整个元组写到 chunk 中,现在我们仅将排序后的 *<sortingKey, recordPointer>* 写出。第一阶段,我们在内存中将记录按 *<sortingKey, recordPointer>* 排序,当*<sortingKey, recordPointer>*记录填满内存时将其写到 chunk 中。第二阶段,读入各个 chunk 中的 *<sortingKey, recordPointer>*并在内存中归并。通过记录指针(*recordPointer*)我们可以读取记录的其它部分(从 R 的磁盘块中),并将排好序的记录写回到外存。请回答:

- 1) 如果 R 存储在磁盘上,这一改进排序算法的 I/O 代价(用 t 的表达式表示,包括最后写出到排序文件中的代价)是多少? 并解释该算法性能是否能优于原来的排序算法。
- 2) 如果 R 存储在 SSD 上,这一改进排序算法的 I/O 代价(用 t 的表达式表示,包括最后写出到排序文件中的代价)是多少? 并解释该算法性能是否能优于原来的排序算法。
- 3、我们在课本上讨论的归并排序算法是一个两趟算法。设两个连接关系为 R1 和 R2, 在基于两趟归并排序的排序连接算法中,我们要求内存 M 必须满足条件 $M \ge \max \left\{ \sqrt{R1}, \sqrt{R2} \right\}$ 。现在我们考查关系 R 的两趟归并排序算法,我们发现当内存 M 不满足条件 $M \ge \sqrt{R}$ 时,我们仍可以采用一种多趟算法来完成归并排序操作。请用自然语言或伪码给出这一多趟归并连接算法的简要描述和步骤,并给出当 B(R1)=10000,B(R2)=5000,M=20 时该算法的 I/O 代价,这里我们假设 R1 和 R2 都是连续存放的。