## 一、基础知识:

Na  $\ddot{\nu}e$  Bayes,即朴素贝叶斯分类器,有坚实的理论基础——贝叶斯定理。贝叶斯定理基于条件概率,条件概率 P(A|B)表示在事件 B 已经发生的前提下,事件 A 发生的概率,即 $P(A|B) = \frac{P(AB)}{P(B)}$ ,贝叶斯定理通过 P(A|B)来求 P(B|A):

 $P(B|A) = \frac{P(A|B)P(B)}{P(A)}$ ,其中 P(A)由全概率公式可分解为:  $P(A) = \sum_{i=1}^{n} P(B_i)P(A|B_i)$ 。

假设给定训练数据集(X, Y), 其中每个样本 x 都包括 n 维特征,即  $x = (x_1, x_2, ..., x_n)$ , 类标记集合含有 k 中类别,即 $y = (y_1, y_2, ..., y_n)$ 。对于测试集样本 x,为判断其类别,从概率的角度来看,就是 x 属于 k 个类别中哪个概率最大,问题就变成找出 $P(y_1|x), P(y_2|x), ..., P(y_k|x)$ 中最大的项,即求出后验概率最大的输

出: 
$$\arg \max_{y_k} P(y_k|x)$$
。由贝叶斯定理可知:  $P(y_k|x) = \frac{P(x|y_k)P(y_k)}{\sum_{k=1}^n P(x|y_k)P(y_k)}$ 。

分子中的 $P(y_k)$ 是先验概率,可直接根据训练集数据计算得出,而条件概率  $P(x|y_k)$ 有指数级数量的参数,假设第 j 维特征 $x_j$ 可取值有 $S_j$ 个,j=1,2,3,...,n,y 可取值有 K 个,那么参数个数为 $K\prod_{j=1}^n S_j$ 。

朴素贝叶斯对条件概率作了条件独立性假设,即各个维度的特征 $x_1, x_2, ..., x_n$ 相互独立,在这个假设下,条件概率:  $P(x|y_k) = P(x_1, x_2, ..., x_n|y_k) = \prod_{i=1}^n P(x_i|y_k)$ ,如此,参数规模降为 $\sum_{i=1}^n S_i K$ ,那么 $P(y_k|x) = \frac{P(y_k) \prod_{i=1}^n P(x_i|y_k)}{\sum_k P(y_k) \prod_{i=1}^n P(x_i|y_k)}$ ,于是朴素贝叶斯分类器可表示为

$$y = f(x) = \arg\max_{y_k} P(y_k|x) = \arg\max_{y_k} \frac{P(y_k) \prod_{i=1}^n P(x_i|y_k)}{\sum_k P(y_k) \prod_{i=1}^n P(x_i|y_k)}$$
在计算先验概率和条件概率时,需要做平滑处理:

$$P(y_k) = \frac{N_{y_k} + a}{N + ka}$$

$$P(x_i|y_k) = \frac{N_{y_k,x_i} + a}{N_{y_k} + na}$$

其中,N为总样本个数,k为总类别个数, $N_{y_k}$ 是类别为 $y_k$ 的样本个数,a为平滑值,n 为特征的维数, $N_{y_k,x_i}$ 是类别为 $y_k$ 的样本中,第 i 维特征的值是 $x_i$ 的样本个数。

在实际实现的过程中,考虑到 $P(y_k|x)$ 中分母都为P(x),所以在比较时可以忽略分母而只考虑分子。考虑到大量的概率浮点数乘法运算,为避免 floating-point

## 中国科学技术大学

underflow 问题,将乘法转化为取 log 再相加的运算:

$$y = f(x) = arg \max_{y_k} P(y_k|x) = arg \max_{y_k} (\log P(y_k) + \sum\nolimits_{i=1}^n \log P(x_i|y_i))$$