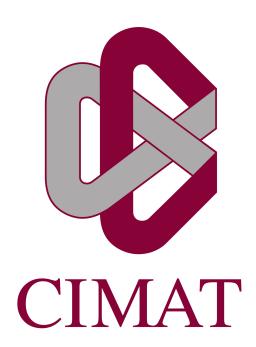
Tarea 3



Nombre: **Jairo Saul Diaz Soto** Maestría: Ciencias Computacionales

Modulo: Métodos Numéricos

Instructor: Dr. Luis Daniel Blanco Cocom

Fecha de entrega: 2023 - 09 - 10

1. Se realizo en C una rutina la cual resuelve un sistema de ecuaciones donde se tiene una matriz triangular inferior, tal que Lx = b, la subrutina se muestra a continuación, además se probo una matriz de ejemplo para corroborar su buen funcionamiento.

```
double *1Solve(double **matriz, double *vec, int sz) {
    // Definimos una variable temporal
    double temp = 0.0;
    // Definimos el espacio para la solucion
    double *X;
    X = (double *)malloc(sz * sizeof(double));
    // Asignamos el valor del primer elemento, la parte trivial
    X[0] = vec[0]/matriz[0][0];
    // Recorremos para los valores de cada rengl n
    for (int i = 1; i < sz; i++) {</pre>
        temp = 0.0;
        // Obtenemos la parte a restar
        for (int j = 0; j < i; j++) {
            temp += matriz[i][j] * X[j];
        // Asignamos el valor
        X[i] = (vec[i] - temp) / matriz[i][i];
    // Regresamos la direcci n de memoria donde se almacena
    return X;
}
```

Listing 1: Método de solución para un sistema con una matriz triangular inferior.

Figura 1: Resultado de la aplicación del método para una matriz triangular inferior.

2. Se realizo en C una rutina la cual resuelve un sistema de ecuaciones donde se tiene una matriz triangular superior, tal que Ux = b, la subrutina se muestra a continuación, además se probo una matriz de ejemplo para corroborar su buen funcionamiento.

```
double *uSolve(double **matriz, double *vec, int sz) {
    // Definimos una variable temporal
    double temp = 0.0;

    // Definimos el espacio para la solucion
    double *X;
    X = (double *)malloc(sz * sizeof(double));
```

```
// Asignamos el valor del ultimo elemento, la parte trivial
X[sz-1] = vec[sz-1]/matriz[sz-1][sz-1];

// Recorremos para los valores de cada rengl n
for (int i = sz-2; i >= 0; i--) {
    temp = 0.0;
    // Obtenemos la parte a restar
    for (int j = i; j < sz; j++) {
        temp += matriz[i][j] * X[j];
    }
    // Asignamos el valor
    X[i] = (vec[i] - temp) / matriz[i][i];
}
// Regresamos la direcci n de memoria donde se almacena
return X;
}</pre>
```

Listing 2: Método de solución para un sistema con una matriz triangular superior.

Figura 2: Resultado de la aplicación del método para una matriz triangular superior.

3. Se realizo en C una rutina la cual resuelve un sistema de ecuaciones mediante el método de eliminación gaussiana, la subrutina se muestra a continuación, además se probo una matriz de ejemplo para corroborar su buen funcionamiento.

```
//Subrutina de eliminacion gaussiana
double *gauss(double **matriz, double *vec, int sz){
    //Definimos el espacio donde se guarda la solucion
    double *X=(double *)malloc(sz*sizeof(double));
    //definimos el multiplicador
    double m=0.0:
    //Comenzamos con el proceso de eliminacion
    for(int i=0;i<sz-1;i++){</pre>
        for(int j=i+1; j<sz; j++){</pre>
            m=matriz[j][i]/matriz[i][i];
            for(int k=0; k<sz; k++) {</pre>
                 matriz[j][k]=matriz[j][k]-(m*matriz[i][k]);
            vec[j]=vec[j]-(vec[i]*m);
        }
    }
    //Procedemos con la solucion
    X=uSolve(matriz,vec,sz);
```

```
return X;
}
```

Listing 3: Método de eliminación gaussiana.

Figura 3: Resultado de la aplicación del método de eliminación gaussiana.

4. Se realizo en C una rutina la cual resuelve un sistema de ecuaciones mediante el método de eliminación gaussiana, con la modificación del pivoteo parcial, la subrutina se muestra a continuación, además se probo una matriz de ejemplo para corroborar su buen funcionamiento.

```
double *gauss_parc(double **matriz, double *vec, int sz){
    //Definimos el espacio donde se guarda la solucion
    double *X=(double *)malloc(sz*sizeof(double));
    //definimos el multiplicador
    double m=0.0;
    //Comenzamos con el proceso de eliminacion
    for(int i=0;i<sz-1;i++){</pre>
        // Encontrar el pivote parcial (el elemento de mayor valor
           absoluto en la columna)
        double maxPivote = fabs(matriz[i][i]);
        int filaPivote = i;
        for (int k = i + 1; k < sz; k++) {</pre>
            if (fabs(matriz[k][i]) > maxPivote) {
                maxPivote = fabs(matriz[k][i]);
                filaPivote = k;
            }
        }
        // Intercambiar filas si es necesario (pivoteo parcial)
        double *temp;
        double temps;
        if (filaPivote != i) {
            temp = matriz[i];
            matriz[i] = matriz[filaPivote];
            matriz[filaPivote] = temp;
            temps = vec[i];
            vec[i] = vec[filaPivote];
            vec[filaPivote] = temps;
        for(int j=i+1; j<sz; j++){</pre>
```

Listing 4: Método de eliminación gaussiana con pivoteo parcial.

Figura 4: Resultado de la aplicación del método de eliminación gaussiana con pivoteo parcial.

5. a) El primer ejercicio se resolvió con eliminación gaussiana y con eliminación gaussiana con pivoteo parcial:

```
La matriz inicial es:
         7
                  2
                           3
9
                                     2
                  9
                           10
                                     9
1
         10
3
                  9
                                     8
                           1
         8
3
         4
                  2
                           1
                                     4
                  1
                                     8
         8
El vector es:
51
         133
                  90
                           49
                                     99
La soluci¾n encontrada es:
                  15.6692 -5.32191
                                              -0.479881
                                                                 3.89419
```

Figura 5: Solución por el método de Gauss.

- b) El segundo ejercicio también se resolvió con eliminación gaussiana y con eliminación gaussiana con pivoteo parcial:
- c) El tercer ejercicio se resolvió con el método de matriz inferior:
- d) El cuarto ejercicio se resolvió con el método de matriz superior:

```
La matriz inicial es:
9
        7
                2
                         3
                                 2
1
                9
                                 9
        10
                         10
3
                9
        8
                         1
                                 8
                 2
3
        4
                         1
                                 4
8
        8
                1
                         8
                                 8
El vector es:
51
        133
                 90
                         49
                                 99
La soluci¾n encontrada es:
-6.04322
                15.6692 -5.32191 -0.479881
                                                           3.89419
```

Figura 6: Solución por el método de Gauss con pivoteo parcial.

La matriz inicial es:							
2	20	18	20	18			
6	16	18	2	16			
18	14	4	6	4			
16	16	2	16	16			
6	10	4	2	8			
El vector es:							
532	360	204	396	172			
La soluci¾n encontrada es:							
2	4	6	8	10			

Figura 7: Solución por el método de Gauss.

La matriz inicial es:							
2	20	18	20	18			
6	16	18	2	16			
18	14	4	6	4			
16	16	2	16	16			
6	10	4	2	8			
El vector es:							
532	360	204	396	172			
La soluci¾n encontrada es:							
2	4	6	8	10			

Figura 8: Solución por el método de Gauss con pivoteo parcial.

```
La matriz inicial es:
                              0
       0
               0
0.11111 1
               0
                      0
                              0
0.33333 0.61446 1
0.33333 0.28916 -0.40984
                             1
0.88889 0.19277 -0.84016
                             0.29075 1
El vector es:
                  43
51
       133
              90
La solcuon ecnontrada es el vector es:
51 127.333 -5.2411 -12.9676
                                     28.4875
```

Figura 9: Método de solución para matriz triangular inferior

Figura 10: Método de solución para matriz triangular superior