## Modeliranje strojev

## električnih

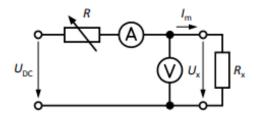


## 3. LABORATORIJSKA VAJA

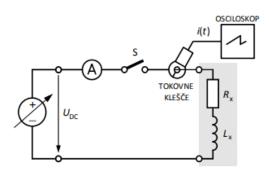
Ime in priimek: Jaka Ambruš

Datum in ura: petek ob 17.00 Ocena poročila:

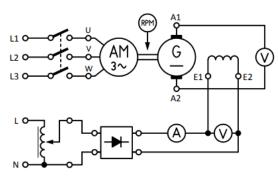
## 1 Vezalni načrt in podatki uporabljenih inštrumentov



Slika 1: Vezalni načrt za merjenje upornosti po UI metodi.



Slika 2: Vezalni načrt za merjenje induktivnosti navitij s skočno spremembo napetosti.



Slika 3: Vezalni načrt za merjenje koeficienta gibalne inducirane napetosti.

Asinhronski motor - ELEKTROKOVINA	U <sub>n</sub> : D/Y 220/380 V I <sub>n</sub> : 3,1/1,8 A		
tip: 2T80A2	$P_n = 0.75 \text{ kW}, \frac{\cos \varphi_n}{\cos \varphi_n} = 0.85,$		
	n <sub>n</sub> =2800 1/min, f=50Hz		
Enosmerni generator - Rade Končar tip: IC93LB3	$U_n = 220 \text{ V}, I_n = 3.2 \text{ A}, \text{ Velja za rotor}$		
	$P_n = 0.7 \text{ kW}, n_n = 2750 \text{ 1/min}$		
	Lastno vzbujanje U = 220 V Velja za stator		
Variak - Iskra tip HSN200 Št. 004941	<u>Up</u> =240V		
	Us= 0 - 207 V, I=7 A		
	$f = 50-60 \text{ Hz}, S_n = 1,89 \text{ kVA}$		
Tahometar CHAUVIN ARNOUX C.A. 27			
Voltmeter - Unitest			
Napajalni vir – HO 6030A SYSTEM POWER	U: 0 – 200 V		
SUPPLY	I: 0 – 17 A		
	P = 1000 W		
Osciloskop Agilent Technologies DSO5014A			
Tokovne klešče - CHAUVIN ARNOUX CURRENT	10-100A/1V		
PROBE E3			

Fakulteta za Elektrotehniko

## 2. UI metoda merjenja upornosti

Pri UI metodi se upiramo na linearno razmerje zato merimo pri sobni temperaturi in pazimo na temperaturo instrumentov. Ne uporabljamo multimeter, saj bi vplivalo na natančnost meritve. Če ubčutljivost ni zadostna lahko naredimo merilno napako.

Meritve so opravljene pri temperaturi 21,8°C.

Sledeče vrednosti upornosti sem izračunal po enačbi: R = U/I.

Izmerjene vrednosti pri merjenju Rq:

Napetost[V]	Tok[mA]	Upornost Rq [Ohm]
2,423	320	7,571
2,376	303	7,842
2,379	311	7,649

Povprečna vrednost meritev:

-Napetosti: 2,393 V

-Toka: 311,333mA

-Upornosti Rq: 7,687 Ohm

Izmerjene vrednosti pri merjenju Rd:

- Napetost: 22V

- Tok:,39 mA

- Upornost Rd: 564,103 Ohm

## 2 Merilna metoda vzbujanja RL vezja s stopničasto spremembo napetosti za določanje lastnih induktivnosti

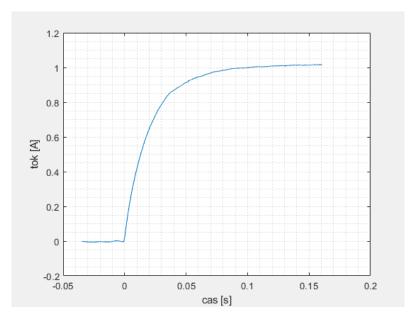
Induktivnost igra vlogo le ob prehodnem pojavu. Pri prejšnjih vajah prehodni pojav ni bil zaželen, v tem primeru pa je uporabljen za merjenje induktivnosti. V stacionarnem stanju ni spremembe toka, saj se ustali. Na osciloskopu zajamemo željen signal. Časovna konstanta je določena z znanimi metodami. Ko sklenemo stikalo moramo zaznat Imax za rotorsko in statorsko analitiko.

### Fakulteta za Elektrotehniko

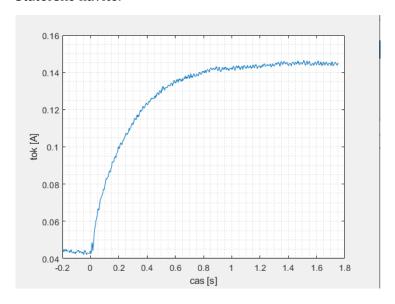
#### Matlab koda:

```
% 3. LABORATORIJSKA VAJA MES %
2 -
3 -
        clear all
        close all
4 -
        datal = 'stator.csv';
5 -
        cas = dlmread(datal,',',[2 0 980 0]);
tok = dlmread(datal,',',[2 1 980 1]);
 6 -
 7 -
        figure(1)
       plot(cas, tok-0.05); %rotor cas-0.015, tok-0.09
 8 -
        xlabel('cas [s]');
10 -
       ylabel('tok [A]');
11 -
        grid minor
```

## Rotorsko navitje:



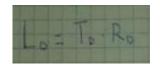
### Statorsko navite:



Fakulteta za Elektrotehniko

#### -Merjenje lastne induktivnosti:

Že med pripravo sem se seznanil z vsemi tremi metodami.



#### 1.Metoda:

Rotor: Časovno konstanto sem odčital približno 0,025s ter to pomnožil z povprečnim Rq ter dobil Lq=0,1922H

Stator: T=0.25s in Rd sem pomnožil ter dobil Ld = 141 H.

#### 2.Metoda:

Rotor: Dobil sem enak rezultat, kot pri 1. metodi.

Stator: Z odčitanjem T glede na tok(kjer je 63,2% maksimalnega) sem ugotovil, da je T=0.26s ter s tem tudi drugačen Ld=147 H.

#### 3.Metoda:

Rotor:Pri t =0.2s in i =0.3 A sem dobil T=0.06s in ko sem pomnožil s Rq dobil Lq=0.457H

Stator: Pri t=0.3482s in i =0.1186A sem dobil T=0.2175s in ko sem to pomnožil z Rd dobil 122,67 H

# 3 Merjenje karakteristike prostega teka za določanje koeficienta gibalne rotacijske napetosti

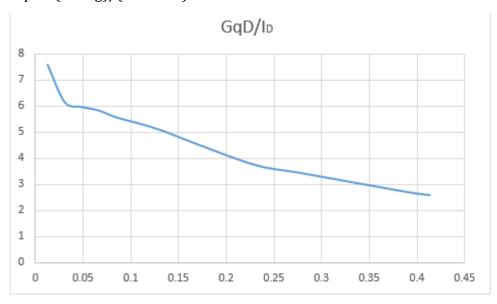
Eq [V]	ID[A]	GqD[Vs/A]
15,27	0	0
31,02	0,013	7,600
59,9	0,031	6,155
90	0,048	5,972
121	0,066	5,840
150	0,086	5,556
181,2	0,108	5,344
211,3	0,133	5,060
239,9	0,167	4,576
270,4	0,231	3,729

Fakulteta za Elektrotehniko

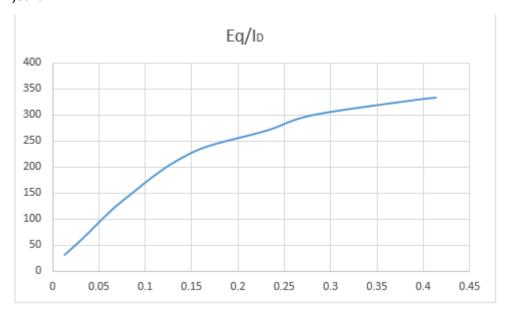
300,4	0,281	3,406
329,6	0,392	2,678
334	0,414	2,569

n = 2998 vrt/min

GqD = (60\*Eg)/(2\*Pi\*ID)



Padec pri 7,6 Vs/A je posledica reakcije indukta in nelinearne magnetilne krivulje železnega jedra.



## 5 Domača naloga

Rad bi pripomnil, da je seveda n = 46.67 vrtljajev na sekundo pri 2. nalogi, ne pa kar pise pri priloženi sliki.

