

JAKA

JAKA Lumi

具身智能平台

击穿具身底价 助力千景训练



节卡机器人股份有限公司
www.jaka.com

产品概述

JAKA Lumi具身智能平台是一款以“感知-训练-决策-执行”为核心的一站式智能训练平台，专为轻量型场景设计，覆盖商业零售、科研教育、生物化学等多领域需求。平台集成12自由度协同运动系统、智能升降模块及多模态传感器，可自由搭载JAKA+品牌的灵巧手、电动夹爪等末端执行器，构建具身智能的完整工具链，重新定义具身智能的性价比边界，助力千行百业迈向智能时代。

产品特点

融合节卡十余年驱控一体技术积累，自主研发核心控制器与机械臂平台，搭配完善工具链，以高性能低成本打破行业价格、技术壁垒。



自研一体化
极致性价比

原生兼容MuJoCo、NVIDIA Isaac Sim等主流仿真环境，助力从数据采集到模型部署的“虚实融合”链路闭环，优化AI算法快速迁移效率。



仿真驱动
AI训练加速器



全流程智能
5分钟即部署

集成12自由度协同机械臂、360°激光SLAM移动底盘、可升降模组及多模态传感器，实现“感知-训练-决策-执行”全链路规划，开箱即用，快速适配复杂任务。



灵活扩展
开放生态融合

负载达 2kg，升降范围 0-400mm，可自由搭载 JAKA+灵巧手、柔性夹爪等多种末端工具，满足配送、分拣、交互等多场景需求，支持大模型平台对接与二次开发。

结构与部件



性能与参数

标准配置

配置	数量
主控	1
六轴机械臂	1
视觉相机	2
升降机构	1
移动底盘	1

机械臂

自由度	6
最大臂展	580mm
关节运动范围	关节1: $\pm 360^{\circ}$
	关节2: $\pm 125^{\circ}$
	关节3: $\pm 130^{\circ}$
	关节4: $\pm 360^{\circ}$
	关节5: $\pm 120^{\circ}$
	关节6: $\pm 360^{\circ}$
额定负载	2kg
电源	48 VDC
重负定位精度	$\pm 0.1\text{mm}$
通信配置	TCP/IP, Modbus TCP, Modbus RTU, Profinet, Ethernet/IP
	数字输入2
工具I/O端口	数字输出2
	模拟输入2
工具I/O电源	24VDC
工具I/O尺寸	M8

整机参数

总自由度	12
升降范围	0-400mm
腰部运动范围	$\pm 160^{\circ}$
颈部旋转范围	$\pm 180^{\circ}$
头部俯仰范围	-5° - 35°
手臂负载	2Kg
整机尺寸	510mm*510mm*(1460-1860) mm
整机功率	1500W

移动底盘

尺寸	510mm*510mm*280mm(长*宽*高)
导航方式	激光雷达
导航精度	$\pm 5\text{cm}$
驱动方式	差速驱动
续航时长	10小时(负载50Kg下)
通讯接口	RJ45有线网络接口+WiFi

控制器

CPU	12代Intel i5
GPU	GeForce RTX 3050 (选配)
通讯方式	EtherCAT, CAN
通讯接口	4路千兆以太网, 2路 RS232/422/485
DO/DI	总2路, 可配置
USB	4路 USB3.0
供电	48VDC

视觉相机

深度工作范围	0.2m - 10m
深度FoV	H: 91° / V: 66° / D: $101^{\circ} \pm 3^{\circ}$
深度图像分辨率@帧率	1280 x 800@30fps 640 x 400@60fps
彩色模组FoV	H 94° / V 68° / D $104^{\circ} \pm 3^{\circ}$
彩色图像分辨率@帧率	1280 x 800@30fps 1280 x 720@60fps

节卡机器人股份有限公司
JAKA Robotics Co., Ltd.

上海: 上海市闵行区南谷路18号
常州: 江苏省常州市武进国家高新区武宜南路377号10号楼东幢
深圳: 广东省深圳市宝安区泰华梧桐工业园7栋501

✉ 邮箱: marketing@jakarobotics.com

☎ 400-006-2665



节卡官方公众号



节卡官方视频号