

Preface

Contents

1 Introduzione alla probabilità 4

1.1 Glossario 4

1.2 Moda e Mediana 7

1.2.1 Moda 7

1.2.2 Mediana 7

1.3 Media, Varianza e Deviazione Standard Campionaria 8

1.3.1 Media Campionaria 8

1.3.2 Varianza Campionaria 8

1.3.3 Deviazione Standard 9

1.4 Percentile 9

1.5 Disugaglianza di Chebyshev 11

1.6 Insieme di dati Bivariati 12

1.6.1 Coefficiente di correlazione campionario 12

1.7 Permutazioni, Combinazioni e Disposizioni 12

1.7.1 Permutazioni 12

1.7.2 Combinazioni 13

1.7.3 Disposizioni 13

1.8 Probabilità condizionata 14

1.8.1 Teorema di Bayes 14

1.9 Operazioni e proprietà tra eventi 15

2 Variabile aleatorie 16

2.1 Funzione di ripartizione (Tutte le variabili) 16

2.2 Funzione di massa (Variabili discrete) 17

2.3 Funzione della densità di probabilità (Variabili continue) 18

3	Funzioni a due variabili	20
3.1	Funzione di ripartizione congiunta	20
3.2	Funzione di massa congiunta	20
3.3	Funzione densità congiunta	22
3.4	Variabili aleatorie indipendenti	23
3.4.1	X,Y indipendenti	23
3.5	Distribuzioni condizionate	26
3.6	funzione di massa condizionata (Discrete)	26
3.7	funzione di densità condizionata (Continue)	27
4	Valore atteso	29
4.1	Funzione di massa (Discrete)	29
4.2	Funzione di densità (Continue)	30
4.3	Valore atteso di una funzione	30
4.4	Costanti reali nel valore atteso	32
4.5	Momenti N-esimi nel valore atteso	33
4.6	Valore atteso della somma di due variabili	34
5	Varianza	35
5.1	Costanti reali nella varianza	36
5.2	Deviazione Standard	38
6	Covarianza	39
6.1	Proprietà della covarianza	39
6.2	Variabili indipendenti	40
6.3	Coefficiente di correlazione lineare	42
7	Funzione generatrice dei momenti	43
7.1	Disuguaglianza di Markov	44
7.2	Disuguaglianza di Chebyshev	44

8	Legge debole dei grandi numeri	47
9	Modelli di variabili aleatorie	49
9.1	Bernoulli	49
9.2	Binomiali	50
9.2.1	Valore atteso e varianza di Binomiali	51
9.2.2	Funzione di massa e di ripartizione di Binomiali	52
9.3	Poisson	54
9.3.1	Calcolo esplicito della distribuzione di Poisson	58
9.4	Ipergeometriche	59
9.4.1	Media e varianza delle ipergeometriche	60
9.4.2	Relazioni tra Binomiali ed Ipergeometriche	61
9.5	Uniformi	62
9.5.1	Variabili Continue	62
9.5.2	Variabili Discrete	63
9.6	Normali o Gaussiane	65
9.7	Esponenziali	71
9.8	Processi stocastici (Poisson)	76
9.9	Gamma	79
10	Distribuzioni che derivano da quella normale	82
10.1	Chi-quadro	82
10.2	Distribuzione T	84
10.3	Distribuzione F	86
10.4	Distribuzione logistica	87

1 Introduzione alla probabilità

1.1 Glossario

- Probabilità → *la materia che studia i sistemi non deterministici*
 - Frequentista → *probabilità assegnata sulla base di più esperimenti ripetuti nelle stesse condizioni*
 - Soggettivista → *non esiste un valore oggettivo ma ci si basa sulla fiducia e sull'incertezza che l'individuo ha riguardo l'occorrenza di un certo evento*
- Sistemi non deterministici → *conoscendo i dati iniziali non possiamo determinare i dati finali*
- Incertezza degli eventi → *la varianza degli eventi che possono succedere*
- Rumore → *possiamo misurare un evento solo approssimativamente*
- Statistica → *studio dei sistemi deterministici*
- Varianza → *dispersione dei dati attorno al valore centrale / media / valore*

- Confidenza → *intervallo che rappresenta una stima dei valori medi*
- Frequenza
 - Frequenza assoluta → Numero di volte che si verifica un evento
 - Frequenza relativa → Rapporto tra frequenza assoluta e il numero di prove/dati
- Dataset → numero di dati a disposizione $D_n = \{x_1 \dots x_n\}$
- Principio di enumerazione → Passare solo una volta da ogni elemento della raccolta
- Spazio esiti (s o Ω) → Tutti i possibili esiti di un evento → **Dado** = $\{1 \dots 6\}$
- Spazio eventi (e) → Tutti i possibili risultati di un esperimento → **Dado** = $\{1||2\}$ ← che esca **1** oppure **2**
- Statistica descrittiva → la branca della statistica che usa tecniche per descrivere le caratteristiche dei dati in un esperimento (tramite grafici ecc.)
- Assioma → Tre assiomi fondamentali su cui si poggia la teoria del calcolo

delle probabilità

- 1' Assioma \rightarrow La probabilità di E è un numero reale **non negativo**
 $\mathbb{P}(E) \in \mathbb{R}, \mathbb{P}(E) \geq 0 \ \forall E \subseteq \Omega \mid 0 \leq P(E) \leq 1$
- 2' Assioma \rightarrow Allo spazio degli esiti è sempre associato ad **1**
 $\mathbb{P}(s) = 1$
- 3' Assioma \rightarrow Per ogni coppia di eventi incompatibili $E_1, E_2 \subseteq \Omega$
la probabilità di $E_1 \cup E_2$ è uguale alla **somma della loro probabilità**
 $\mathbb{P}(E_1 \cup E_2) = \mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2)$

1.2 Moda e Mediana

1.2.1 Moda

Definizione: La moda è il valore che presenta la **massima frequenza** all'interno del dataset

Formula generica:

$$Moda \rightarrow v_i : f_i = \max f_i \begin{cases} \text{un solo valore} & \mathbf{Moda} \\ \text{più di un valore} & \mathbf{Valori\ modali} \end{cases}$$

1.2.2 Mediana

Definizione: La mediana è il **valore centrale** all'interno del dataset (dati ordinati in ordine crescente/decesente)

Formula generica:

$$Mediana = \begin{cases} \text{n pari} & \frac{x_{\frac{n}{2}} + x_{\frac{n}{2}+1}}{2} \\ \text{n dispari} & x_{\lceil \frac{n+1}{2} \rceil} \leftarrow \text{Intero superiore (Ceil)} \end{cases}$$

Esempio:

$$D_n = \{ 28, 34, 51, 19, 62, 43, 29, 38, 45, 26, 49, 33 \}$$

Per la mediana è necessario ordinare i dati in ordine crescente:

$$D_n = \{ 19, 26, 28, 29, 33, 34, 38, 43, 45, 49, 51, 62 \}$$

Mediana:

$$\frac{x_{\frac{12}{2}} + x_{\frac{12}{2}+1}}{2} = \frac{x_6 + x_7}{2} = \frac{34 + 38}{2} = \frac{72}{2} = 36$$

Nota: quando si trova ad esempio x_6 bisogna andare a sostituire il valore con la posizione di x

1.3 Media, Varianza e Deviazione Standard Campionaria

1.3.1 Media Campionaria

Definizione: La media campionaria è la **media** degli elementi di un campione.

Formula generica:

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$$

1.3.2 Varianza Campionaria

Definizione: La varianza campionaria è la **dispersione** degli elementi di un campione.

Formula generica:

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n - 1}$$

1.3.3 Deviazione Standard

Definizione: La deviazione standard è la **media** degli scarti degli elementi di un campiona.

Formula generica:

$$S := \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n - 1}} = \sqrt{S^2}$$

Esempio: (Varianza, Media e Dev. St.) $D_n = \{ 3, 4, 6, 7, 10 \}$

$$\text{Media del campione: } \bar{X} = \frac{(3+4+6+7+10)}{5} = \frac{30}{5} = 6$$

$$\text{Varianza campionaria: } S^2 = \frac{[(-3)^2 + (-2)^2 + 0^2 + 1^2 + 4^2]}{4} = 7.5$$

$$\text{Dev. St. campionaria: } S = \sqrt{S^2} = \sqrt{7.5}$$

1.4 Percentile

Definizione: Il percentile è un indicatore che serve ad **indicare il valore minimo** sotto al quale ricade una **determinata percentuale** degli altri elementi sotto osservazione.

$$\text{Valore} \begin{cases} \geq & k \% \text{ dati} \\ \leq & 100 - k \% \text{ dati} \end{cases}$$

Dove il secondo quartile è sempre uguale alla **mediana**

1. Prima cosa da fare è ordinare i valori in ordine crescente

2. Si calcola il prodotto $k = np$

- p indica il percentile in decimale es. $p = 0.25$
- n indica il numero di dati presenti nel dataset
- se k è **intero** il valore si ottiene tramite la media dell'elemento k -esimo e del $(k+1)$
- se k **non è intero** il valore si ottiene arrotondando per eccesso al primo intero e si sceglie come percentile la posizione nel dataset del valore trovato

Esempio: $D_n = \{ 1, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 \}$ $n = 10$

Calcolo **25esimo** percentile (1' quartile) (k è intero, **arrotondiamo** per eccesso)

$$k = 10 \cdot 0.25 = 2.5 \approx \text{pos } 3 = \text{valore: } 2$$

Calcolo **50esimo** percentile (2' quartile) = mediana

$$k = 10 \cdot 0.50 = 5 \longrightarrow \frac{4 + 5}{2} = \text{valore: } 4.5$$

Calcolo **75esimo** percentile (3' quartile)

$$k = 10 \cdot 0.75 = 7.5 \approx \text{pos } 8 = \text{valore: } 7$$

1.5 Disugaglianza di Chebyshev

Definizione: Dice quanti dati di un campione cadono all'interno di un intervallo con centro la **media** $\forall k \geq 1 : k \in \mathbb{R}$

$$(\bar{x} - k_s, \bar{x} + k_s) \longrightarrow S_k : [i : 1 \leq i \leq n, |x_i - \bar{x}| < k_s]$$

Formula generica:

$$\frac{\#S_k}{n} \geq 1 - \frac{n-1}{nk^2} > 1 - \frac{1}{k^2}$$

S_k è il numero di elementi dell'insieme S_k

n è il numero di dati nel dataset

k^2 è l'incognita da trovare

Esempio: $D_n = \{2, 1, 4, 5, 3, 1, 4, 3, 2, 1\}$

(trovare l'intervallo che ricade nel 30%)

La media è 2.6

$$S_k = 3 \longrightarrow 100 : 10 = 30 : x \longrightarrow \frac{10 \cdot 30}{100} = 3$$

$$\frac{3}{10} > 1 - \frac{1}{k^2}$$

$$k^2 = \frac{7}{10}$$

$$-\sqrt{\frac{7}{10}} < k < \sqrt{\frac{7}{10}}$$

$$(2.6 - \sqrt{\frac{7}{10}}, 2.6 + \sqrt{\frac{7}{10}})$$

Generalizzando:

$$|x - \bar{x}| < 5 \longrightarrow 68\%$$

$$|x - \bar{x}| < 25 \longrightarrow 95\%$$

$$|x - \bar{x}| < 35 \longrightarrow 99.7\%$$

1.6 Insieme di dati Bivariati

Definizione: è lo studio della relazione di due variabili.

Formula generica:

$$D_n : \{(X_1, Y_1)(X_2, Y_2) \dots (X_n, Y_n)\}$$

1.6.1 Coefficiente di correlazione campionario

Definizione: utilizzato per capire se esiste un legame **lineare** tra due serie di dati.

Formula generica:

$$r = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{(n-1)s_x s_y} = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}}$$

1.7 Permutazioni, Combinazioni e Disposizioni

1.7.1 Permutazioni

Definizione: Modi possibili per sistemare **n** oggetti (**0! = 1**)

$$n! = n \cdot (n-1) \dots (n \cdot (n-1))$$

Esempio: Fattoriale di 6

$$6! = 6 \cdot (6-1) \cdot (6-2) \dots (6-5) = 720$$

1.7.2 Combinazioni

Definizione: Modi di disporre **k** elementi scelti da **n** elementi (l'ordine **non conta**)

$$\frac{n!}{k! \cdot (n - k)!} = \binom{n}{k}$$

Esempio: in una classe di **26** alunni si devono eleggere **2** rappresentanti

$$C_{n,k} = \frac{n!}{k! \cdot (n - k)!}$$

Sostituiamo **n** con 26 (numero di alunni) e **k** con 2 (numeri di rappresentanti)

$$C_{26,2} = \frac{26!}{2! \cdot (26 - 2)!} = \frac{26!}{2! \cdot 24!} = \frac{25 \cdot 26}{2} = \mathbf{325}$$

è possibile anche semplificare i fattoriali come in questo caso

1.7.3 Disposizioni

Definizione: Modi di disporre **k** elementi scelti da **n** elementi (l'ordine **conta**)

$$\frac{n!}{(n - k)!}$$

Esempio: Quante parole si possono ottenere usando **4 diverse** lettere da *youmath*
In questo caso dobbiamo contare le **disposizioni** senza ripetizione di **classe 4 di 7**

$$D_{7,4} = \frac{7!}{(7 - 4)!} = \frac{7!}{3!} = \frac{5040}{6} = \mathbf{840}$$

1.8 Probabilità condizionata

Definizione: è la probabilità che succeda un evento **E** dato un evento **F**

$$P(E|F) = \frac{P(E \cap F)}{P(F)}$$

Esempio: 3 scatole con contenuto nascosto dove in una è presente il premio

$$P(\text{Vincita}) = \frac{1}{3}$$

$$P(\text{Vincita} \mid \text{1' pacco contiene un gatto}) = \frac{1}{2}$$

$$P(\text{Vincita} \mid \text{1' pacco NON contiene un gatto}) = 0$$

1.8.1 Teorema di Bayes

Formula generica:

$$P(F_j|E) = \frac{P(F_j \cap E)}{P(E)} = \frac{P(E|F_j) \cdot P(F_j)}{\sum_{i=1}^p P(E|F_i) \cdot P(F_i)}$$

Probabilità di F_j sapendo che si sia verificato l'evento **E**

Esempio: Un oggetto si è rotto, e si suppone che possa essere rotto a causa di un componente qualsiasi dei 5 elementi che lo compongono, con uguale probabilità. Per $i = 1, 2, \dots, 5$, sia $1 - \alpha_i$ la probabilità di diagnosticare che il componente i -esimo sia rotto. Qual è la probabilità che l'oggetto sia rotto a causa di ognuno di 5 componenti se il componente 1 è stato diagnosticato funzionante?

Risoluzione :

Per R_i : (probabilità che il componente i -esimo sia rotto)

Per E : (l'evento che conosciamo (in questo caso che il *componente 1* funziona))

$1 - \alpha_i$ è la probabilità che il componente i -esimo sia rotto

Per R_1 :

$$P(R_1 | E) = \frac{P(E | R_1) P(R_1)}{\sum_{i=1}^5 P(E | R_i) P(R_i)}$$

1.9 Operazioni e proprietà tra eventi

Definizione: Prendiamo come esempio **E** ed **F** come eventi

- $E \cup F \longleftarrow$ Unione
- $E \cap F \longleftarrow$ Intersezione
- $E \subset F \mid E \subseteq F \longleftarrow$ Contenuto
- $E \supset F \mid E \supseteq F \longleftarrow$ Contiene
- $E^c \longleftarrow$ Complemento

Le seguenti operazioni possono essere combinate tra di loro: formando così le proprietà che seguono:

- $E \cup (F \cup G) = (E \cup F) \cup G \rightarrow$ Associativa unione
- $(E \cup F) \cap G = (E \cap G) \cup (F \cap G) \rightarrow$ Distributiva intersezione
- $E \cap (F \cap G) = (E \cap F) \cap G \rightarrow$ Associativa intersezione
- $(E \cap F) \cup G = (E \cup G) \cap (F \cup G) \rightarrow$ Distributiva unione
- $(E \cup F)^c = \frac{E^c \cap F^c}{(E \cap F)^c} = E^c \cap F^c$

2 Variabile aleatorie

Definizione: La variabile aleatoria è una variabile che può assumere **valori diversi** in dipendenza da *qualche esperimento casuale*.

$$X \begin{cases} \textit{Discrete} & \text{Solo } \mathbf{valori\ finiti} \\ \textit{Continue} & \text{Possono assumere } \mathbf{range\ illimitati} \end{cases}$$

2.1 Funzione di ripartizione (Tutte le variabili)

Definizione: La Probabilità che la variabile aleatoria **X** assuma un valore minore o uguale ad x

Formula generica: $F(x) = P(X \leq x)$

- F = funzione di ripartizione
- X = variabile aleatoria
- x = variabile normale

Esempio :

$$P(a < X \leq b)$$

$$P(X \leq b) = P(X \leq a) + P(a < X \leq b)$$

$$\begin{aligned} P(a < X \leq b) &= P(X \leq b) - P(X \leq a) \\ &= F(b) - F(a) \end{aligned}$$

2.2 Funzione di massa (Variabili discrete)

Formula generica: $p(a) = P(X = a)$

Se si ha la funzione di ripartizione è possibile ottenere la funzione di massa perche:

$$X \leq a = \cup X_i$$

Formula generica:

$$F(x) = P(X \leq a) = \sum_{x \leq a} p(x_i)$$

Esempio: variabile aleatoria X che può assumere valori **1, 2 o 3**
Dato che $p(1) + p(2) + p(3) = 1$

Se: $p(1) = \frac{1}{2}$ $p(2) = \frac{1}{3}$

Allora: $p(3) = \frac{1}{6}$

La funzione di ripartizione F di X è data da:

$$F(a) = \begin{cases} 0 & a < 1 \\ \frac{1}{2} & 1 \leq a < 2 \\ \frac{5}{6} & 2 \leq a < 3 \\ 1 & 3 \leq a \end{cases}$$

2.3 Funzione della densità di probabilità (Variabili continue)

Formula generica:

$$P(X \in B) = \int_B f(x) dx$$

$$P(X \in (-\infty, +\infty)) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = 1$$

integrando $-\infty$ a $+\infty$ la probabilità che avvenga x è per forza 1 perché andiamo ad includere tutti i valori di \mathbb{R}

Se abbiamo che $\mathbf{B} = [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \longrightarrow P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x) dx$

Se abbiamo che $\mathbf{B} = [\mathbf{a}] \longrightarrow P(X = a) = \int_a^a f(x) dx = 0$

Relazione che lega la funzione di ripartizione **F** alla densità **f**:

$$F(x) = P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f(x) dx$$

Derivando entrambi i membri otteniamo che:

$$\frac{d}{da} F(a) = f(a)$$

Esempio: Sia assegnata una variabile aleatoria X con densità data da:

$$f(x) = \begin{cases} C(4x - 2x^2) & 0 < x < 2 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

(a) quanto vale C ? **(b)** quanto vale $P(X > 1)$?

(a) siccome f è una densità allora:

$$\begin{aligned} 1 &= C \int_0^2 (4x - 2x^2) dx \\ &= C \left[2x^2 - \frac{2x^3}{3} \right] \Big|_{x=0}^{x=2} = C \cdot \frac{8}{3} \\ &= C = \frac{3}{8} \end{aligned}$$

(b) conoscendo ora la densità f possiamo trovare la $P(X > 1)$:

$$P(X > 1) = \int_1^{\infty} f(x) dx = \frac{3}{8} \int_1^2 (4x - 2x^2) dx = \frac{1}{2}$$

3 Funzioni a due variabili

Questo tipo di funzioni ci sono utili quando l'utilizzo di una sola variabile è impossibile poichè *l'oggetto in questione è basato sulla relazione di due variabili aleatorie*

3.1 Funzione di ripartizione congiunta

Definizione: Funzione di ripartizione a due variabili aleatorie X e Y

Formula generica:

$$F(x, y) = P(X \leq x, Y \leq y)$$

Se vogliamo trovare solamente la funzione di ripartizione di una singola variabile aleatoria:

$$\begin{aligned} F_X(x) &= P(X \leq x) \\ &= P(X \leq x, Y \leq \infty) \\ &= F(x, \infty) \end{aligned}$$

Applicabile anche alla $F_y(y)$:

$$F_Y(y) = F(\infty, y)$$

3.2 Funzione di massa congiunta

Definizione: Probabilità che accadano due eventi (\mathbf{X} e \mathbf{Y}) nello stesso istante.

Formula generica:

$$p(x_i, y_j) = P(X = x_i, Y = y_j)$$

Se vogliamo trovare solamente la funzione di massa di una singola variabile aleatoria:

$$\begin{aligned}p_X(x_i) &:= P(X = x_i) \\&= P(\cup_j \{X = x_i, Y = y_j\}) \\&= \sum_j P(X = x_i, Y = y_j) \\&= \sum_j p(x_i, y_j)\end{aligned}$$

Applicabile anche alla p_Y :

$$p_Y(y_j) = \sum_i p(x_i, y_j)$$

$$\sum_x \sum_y p(x, y) = 1$$

3.3 Funzione densità congiunta

Definizione: Due variabili aleatorie X e Y sono *congiuntamente continue* se esiste un funzione non negativa $f(x,y)$ definita per tutti gli x e gli y

Formula generica:

$$P((X,Y) \in C) = \int \int_{(x,y) \in C} f(x,y) dx dy$$

se A e B sono sottoinsiemi qualsiasi di \mathbb{R} e $C := A \times B$

$$C := (x,y) \in \mathbb{R}^2 : x \in A, y \in B$$

Possiamo riscrivere la funzione di ripartizione congiunta di X e Y come segue:

$$\begin{aligned} F(a,b) &= P(X \leq a, Y \leq b) \\ &= P(X \in a, Y \in b) \\ &= \int_B \int_A f(x,y) dx dy \\ &= \int_{-\infty}^a \int_{-\infty}^b f(x,y) dx dy \end{aligned}$$

Da questa equazione, visto che A è un insieme arbitrario, si ricava (con teoremi generali) che deve valere per forza l'uguaglianza degli integrandi:

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) dy$$

Analogamente, si può ricavare la funzione di densità marginale di Y che è,

$$f_Y(y) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) dx$$

Esempio: Siano X e Y due variabili aleatorie congiuntamente continue con densità di probabilità data da:

$$f(x, y) = \begin{cases} 2e^{-x}e^{-2y} & x > 0, y > 0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Si calcolino **(a)** $P(X > 1, Y < 1)$

$$\begin{aligned} P(X > 1, Y < 1) &= \int_0^1 \int_1^\infty 2e^{-x}e^{-2y} dx dy \\ &= \int_0^1 2e^{-2y} \left(\int_1^\infty e^{-x} dx \right) dy \\ &= \int_0^1 2e^{-2y} \{-e^{-x}\}|_{x=1}^\infty dy \\ &= e^{-1} \int_0^1 2e^{-2y} dy \\ &= e^{-1}(1 - e^{-2}) \end{aligned}$$

In questo caso si è integrato prima in una variabile e poi nell'altra

3.4 Variabili aleatorie indipendenti

3.4.1 X, Y indipendenti

Definizione: Un evento su una variabile non influenza l'altra.

Formula generica: Se soddisfano questa richiesta le variabili si dicono *indipendenti*

$$P(X \in A, Y \in B) = P(X \in A)P(Y \in B)$$

Usando gli assiomi della probabilità è possibile dimostrare che la definizione di sopra è equivalente a:

$$P(X \leq a, Y \leq b) = P(X \leq a)P(Y \leq b)$$

$$\forall a, b \in \mathbb{R}$$

Ovvero che la funzione di ripartizione congiunta sia il prodotto delle marginali:

$$F(a, b) = F_X(a)F_Y(b)$$

Funzione di massa:

$$p(a, b) = p_X(a)p_Y(b)$$

$$P(X = a, Y = b) = P(X = a)P(Y = b)$$

Funzione di densità:

$$f(x, y) = f_X(x)f_Y(y)$$

$$\forall x, y \in \mathbb{R}$$

Esempio con variabili indipendenti continue e con stessa funzione di densità:

$$f_X(t) = f_Y(t) = \begin{cases} e^{-t} & t > 0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Quale è la densità di probabilità della variabile aleatoria data dal rapporto $X|Y$

$$\begin{aligned}
 F_{X|Y}(a) &= P(X|Y \leq a) \\
 &= \int_{(x,y)} \int_{x \leq ay} f(x,y) dx dy \\
 &= \int_{(x,y)} \int_{x \leq ay} f(x)f(y) dx dy \\
 &= \int_0^\infty \int_0^{ay} e^{-x} f(x)f(y) dx dy \\
 &= \int_0^\infty e^{-y} \left(\int_0^{ay} e^{-x} dy \right) dy \\
 &= \int_0^\infty e^{-y} (1 - e^{-ay}) dy \\
 &= \left[-e^{-y} + \frac{e^{-(a+1)y}}{(a+1)} \right] \Big|_0^\infty \\
 &= 1 - \frac{1}{a+1}
 \end{aligned}$$

La funzione di densità si ricava infine **derivando** la funzione di ripartizione

$$f_{X|Y}(a) = \frac{d}{da} \left(1 - \frac{1}{a+1} \right) = \frac{1}{(a+1)^2} a > 0$$

3.5 Distribuzioni condizionate

Definizione: La distribuzione condizionata di Y dato X è la probabilità di X quando è conosciuto il valore assunto da X.

A ogni distribuzione condizionata è associato un valore atteso condizionato e una varianza condizionata

Formula generica: $P(E|F) = \frac{P(E \cap F)}{P(F)}$

3.6 funzione di massa condizionata (Discrete)

Formula generica:

$$\begin{aligned} p_{X|Y} = P(X|Y) &= P(X = x, Y = y) \\ &= \frac{P(X = x, Y = y)}{P(Y = y)} \end{aligned}$$

$$\forall x, \forall y \text{ con } p_Y(y) > 0$$

Se y non è un valore possibile di Y, ovvero se $P(Y = y) = 0$ la quantità $p_{X|Y}(x|y)$ non è definita:

Esempio: Siano X e Y due variabili aleatorie discrete con funzione di massa congiunta p dato che:

$$p(0, 0) = 0.4 \quad p(0, 1) = 0.2 \quad p(1, 0) = 0.1 \quad p(1, 1) = 0.3$$

Calcolare la massa di X condizionata da $Y = 1$

$$\begin{aligned}P(Y = 1) &= \sum_x p(x, 1) \\&= p(0, 1) + p(1, 1) \\&= 0.5\end{aligned}$$

Quindi:

$$\begin{aligned}P(X = 0|Y = 1) &= \frac{p(0, 1)}{P(Y = 1)} = \frac{2}{5} \\P(X = 1|Y = 1) &= \frac{p(1, 1)}{P(Y = 1)} = \frac{3}{5}\end{aligned}$$

Se X e Y sono variabili congiuntamente continue, non è possibile utilizzare la definizione di distribuzione condizionata valida per quelle discrete, infatti sappiamo che $P(Y = y) = 0$ per tutti i valori di y

3.7 funzione di densità condizionata (Continue)

Formula generica:

$$f_{X|Y}(x, y) = \frac{f(x, y)}{f_Y(y)}$$

Se X e Y sono congiuntamente continue e A è un sottoinsieme di numeri reali per ogni y si può definire:

$$P(X \in A|Y = y) := \int_A f_{X|Y}(x|y) dx$$

Notiamo che X e Y sono indipendenti allora:

$$f_{X|Y}(x, y) = f_X(x)$$

$$P(X \in A | Y = y) = P(X \in A)$$

Esempio: è data la seguente densità congiunta di X e Y

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{12}{5}x(2 - x - y) & 0 < x < 1, \quad 0 < y < 1 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Si calcoli la densità condizionata di X rispetto a $Y = y$ per $0 < y < 1$.

Se questi due numeri sono compresi tra 0 e 1 abbiamo che:

$$\begin{aligned} f_{X|Y}(x|y) &:= \frac{f(x, y)}{f_Y(y)} \\ &= \frac{f(x, y)}{\int_{-\infty}^{\infty} f(x', y) dx'} \\ &= \frac{x(2 - x - y)}{\int_0^1 x'(2 - x' - y) dx'} \\ &= \frac{x(2 - x - y)}{\frac{2}{3} - \frac{y}{2}} \\ &= \frac{6x(2 - x - y)}{4 - 3y} \end{aligned}$$

4 Valore atteso

Definizione: Rappresenta la media pesata dei valori di una variabile aleatoria

4.1 Funzione di massa (Discrete)

$$\mathbb{E}[X] := \sum_i x_i P(X = x_i)$$

Si può dire quindi che il valore atteso è anche detto *media* di X oppure *aspettazione*

Esempio semplice: Se X è una variabile aleatoria con funzione di massa

$$p(0) = \frac{1}{2} = p(1)$$

Allora:

$$\mathbb{E}[X] = 0 \cdot \frac{1}{2} + 1 \cdot \frac{1}{2} = \frac{0+1}{2} = \frac{1}{2}$$

Esempio dado fair 6 facce $P(x_i = i) = \frac{1}{6}$

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{i=1}^6 i \frac{1}{6} = \frac{1}{6} \sum_{i=1}^6 i = \frac{21}{6} = \frac{7}{2} = 3.5$$

Oppure:

$$\mathbb{E}[X] := 1 \cdot \frac{1}{6} + 2 \cdot \frac{1}{6} + 3 \cdot \frac{1}{6} + 4 \cdot \frac{1}{6} + 5 \cdot \frac{1}{6} + 6 \cdot \frac{1}{6} = \frac{7}{2} = 3.5$$

dove il risultato è la media dei valori che X può assumere

Se N è molto grande allora $N_i \approx N_p(x_i)$

$$\sum_i^n x_i p(x_i) \approx \sum_i^n x_i \frac{n_i}{n}$$

4.2 Funzione di densità (Continue)

Formula generica:

$$\mathbb{E}[X] := \int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx$$

Esempio: Siamo in attesa di una comunicazione che deve arrivare dopo le ore 17.

a partire dalle 17 è una variabile aleatoria con funzione di densità data da:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{1.5} & \text{se } 0 < x < 1.5 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Il valore atteso del tempo che trascorre tra le 17 e il momento di arrivo della comunicazione è quindi:

$$\mathbb{E}[X] = \int_0^{1.5} \frac{x}{1.5} dx = 0.75$$

4.3 Valore atteso di una funzione

Definizione: è possibile calcolare il valore atteso di una funzione $g(X)$ notando che essa stessa è una variabile aleatoria

quindi si applicano le stesse proprietà, come segue:

Variabile discreta:

$$\mathbb{E}[g(X)] = \sum_i g(x_i)p(x_i)$$

Variabile Continua:

$$\mathbb{E}[g(x)] = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x)f(x) dx$$

Esempio (discrete): quanto vale il valore atteso del quadrato di una variabile X con le seguenti funzioni di massa?

$$p(0) = 0.2$$

$$p(1) = 0.5$$

$$p(2) = 0.3$$

Se poniamo $Y := X^2$ questa diventa una variabile che può assumere i valori $0^2, 1^2, 2^2$

$$p_Y(0) := P(Y = 0^2) = 0.2$$

$$p_Y(1) := P(Y = 1^2) = 0.5$$

$$p_Y(4) := P(Y = 2^2) = 0.3$$

Quindi:

$$\mathbb{E}[X^2] = \mathbb{E}[Y] = 0 \cdot 0.2 + 1 \cdot 0.5 + 4 \cdot 0.3 = 1.7$$

Oppure (utilizzando la proposizione delle variabili discrete)

$$\mathbb{E}[X^2] = 0^2 \cdot 0.2 + 1^2 \cdot 0.5 + 2^2 \cdot 0.3 = 1.7$$

Esempio (continue): Il tempo – in ore – necessario per localizzare un guasto nell'impianto elettrico di una fabbrica è una variabile aleatoria X con funzione di densità

$$f(x) = \begin{cases} 1 & 0 < x < 1 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Se il danno economico provocato da una interruzione di x ore è x^3 , qual è il valore atteso di questo costo?

Applicando la proposizione della variabile continua possiamo ottenere quanto segue:

$$\mathbb{E}[X^3] = \int_0^1 x^3 dx = \frac{1}{4}$$

4.4 Costanti reali nel valore atteso

Sia per discreto che per continuo si applicano le seguenti proprietà:

$$\mathbb{E}[aX + b] = a\mathbb{E}[X] + b$$

Se proviamo a porre $a = 0$ scopriamo che:

$$\mathbb{E}[b] = b$$

Se proviamo a porre $b = 0$ scopriamo che:

$$\mathbb{E}[aX] = a\mathbb{E}[X]$$

Ovvero, il valore atteso di un fattore costante moltiplicato per una variabile aleatoria, è pari alla costante per il valore atteso della variabile aleatoria.

Dimostrazioni:

Per caso discreto:

$$\begin{aligned}
 \mathbb{E}[aX + b] &= \sum_x (ax + b)p(x) \\
 &= a \sum_x xp(x) + b \sum_x p(x) \\
 &= a\mathbb{E}[X] + b
 \end{aligned}$$

Per caso continuo:

$$\begin{aligned}
 \mathbb{E}[aX + b] &= \int_{-\infty}^{+\infty} (ax + b)f(x) dx \\
 &= a \int_{-\infty}^{+\infty} xf(x) dx + b \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx \\
 &= a\mathbb{E}[X] + b
 \end{aligned}$$

4.5 Momenti N-esimi nel valore atteso

Definizione: se $n = 1, 2 \dots n$, la quantità $\mathbb{E}[X^n]$ se esiste viene detta *momento n-esimo* della variabile aleatoria X .

è possibile applicare le formule di prima, come segue:

$$\mathbb{E}[X^n] = \begin{cases} \sum_x x^n p(x) & \text{se } X \text{ è discreta} \\ \int_{-\infty}^{+\infty} x^n f(x) dx & \text{se } X \text{ è continua} \end{cases}$$

4.6 Valore atteso della somma di due variabili

Definizione: è possibile applicare le formule viste sopra anche quando abbiamo due variabili aleatorie

se in questo caso $\mathbb{E}[g(\mathbf{X}, \mathbf{Y})]$ esiste allora:

$$\mathbb{E}[g(X, Y)] = \begin{cases} \sum_x \sum_y g(x, y) p(x, y) & \text{Se discreto} \\ \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} g(x, y) f(x, y) dx dy & \text{Se continuo} \end{cases}$$

se $g(X, Y)$ come $g = \mathbf{X} + \mathbf{Y}$ allora

$$\mathbb{E}[X + Y] = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y]$$

è possibile applicare la ricorsione per il numero di variabili aleatori

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X + Y + Z] &= \mathbb{E}[(X + Y) + Z] \\ &= \mathbb{E}[X + Y] + \mathbb{E}[Z] \\ &= \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y] + \mathbb{E}[Z] \end{aligned}$$

In generale per ogni n

$$\mathbb{E}[X_1 + X_2 + \dots + X_n] = \mathbb{E}[X_1] + \mathbb{E}[X_2] + \dots + \mathbb{E}[X_n]$$

Esempio: 2 dadi a 6 facce

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}[X + Y] &= \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y] \\
&= \sum_{i=1}^6 x_i p(x_i) + \sum_{i=1}^6 y_i p(y_i) \\
&= \sum_{i=1}^6 x_i \frac{1}{6} + \sum_{i=1}^6 y_i \frac{1}{6} \\
&= \frac{7}{2} + \frac{7}{2} = 7
\end{aligned}$$

Dove **7** è il valore atteso della somma dei due dadi.

Se vogliamo predire il valore di X possiamo scegliere un numero che sarà ugual ad X . L'errore che commetteremo sarà di $(X - c)^2$

Se $c = \mathbb{E}[X]$ l'errore sarà minimizzato $\mu := \mathbb{E}[X]$

$$\mathbb{E}[(X - c)^2] \geq \mathbb{E}[(X - \mu)^2]$$

5 Varianza

Definizione: Indica di quanto i dati si discostano dalla media al quadrato

$$\mu = \mathbb{E}[X] \leftarrow \text{Primo momento} \qquad \mathbb{E}[X^2] \leftarrow \text{Momento secondo}$$

Formula generica:

$$\text{Var}(X) := \mathbb{E}[(X - \mu)^2]$$

Generalizzazione:

$$\begin{aligned}
\text{Var}(X) &= \mathbb{E}[(X - \mu)^2] \\
&= \mathbb{E}[X^2 - 2\mu \cdot X + \mu^2] \\
&= \mathbb{E}[X^2] - 2\mu \cdot \mathbb{E}[X] + \mu^2 \\
&= \mathbb{E}[X^2] - \mu^2 \\
&= \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2
\end{aligned}$$

Esempio: Varianza di un dado

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}[X^2] &= \sum_{i=1}^6 i^2 P(X = i) \\
&= 1^2 \cdot \frac{1}{6} + 2^2 \cdot \frac{1}{6} + 3^2 \cdot \frac{1}{6} + 4^2 \cdot \frac{1}{6} + 5^2 \cdot \frac{1}{6} + 6^2 \cdot \frac{1}{6} \\
&= \frac{91}{6}
\end{aligned}$$

Sapendo che $\mathbb{E}[X] = \frac{7}{2}$

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2 = \frac{91}{6} - \left(\frac{7}{2}\right)^2 = \frac{35}{12}$$

5.1 Costanti reali nella varianza

Una utile identità che riguarda la varianza è la seguente (per ogni coppia di costanti reali a e b)

$$\text{Var}(aX + b) = a^2 \cdot \text{Var}(X)$$

Per dimostrare ciò ricordiamoci sempre di $\mu := \mathbb{E}[X]$

Dimostrazione:

$$\begin{aligned} \text{Var}(aX + b) &:= \mathbb{E}[(aX + b - \mathbb{E}[aX + b])^2] \\ &= \mathbb{E}[(aX + b - a\mu - b)^2] \\ &= \mathbb{E}[a^2(X - \mu)^2] \\ &= a^2\mathbb{E}[(X - \mu)^2] \\ &= a^2\text{Var}(X) \end{aligned}$$

Se sostituiamo i valori di **a** e **b** troviamo che:

SE $a = 0 \rightarrow \text{Var}(b) = 0 \rightarrow$ le costanti hanno varianza **nulla**

SE $a = 1 \rightarrow \text{Var}(X+b) = \text{Var}(X) \rightarrow$ sommando una const. non cambia la varianza

SE $b = 0 \rightarrow \text{Var}(aX) = a^2 \cdot \text{Var}(X)$

5.2 Deviazione Standard

Definizione: Indica di quanto dei dati si **discostano dalla media** (non al quadrato)

Formula generica:

$$S = \sqrt{\text{Var}(X)}$$

$$\text{Var}(X + X) = \text{Var}(2 \cdot X) = 4 \cdot \text{Var}(X)$$

Se X è indipendente allora:

$$\text{Var}(X + X) = \text{Var}(X) + \text{Var}(X)$$

6 Covarianza

Definizione: Misura la **variazione** tra due variabili aleatorie associate tra di loro.
è la media del prodotto degli scarti

Formula generica:

$$\text{Cov}(X, Y) := \mathbb{E}[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)]$$

Dove:

$$\mu_x = \mathbb{E}[X]$$

$$\mu_y = \mathbb{E}[Y]$$

La covarianza può essere negativa, positiva o nulla

Positivo → Le due variabili crescono o decrescono insieme

Negativo → Quando una variabile cresce l'altra decresce

Nulla → Le due variabili sono indipendenti

è presente una formula alternativa **più semplice** (*si trova espandendo il prodotto al secondo membro*)

$$\begin{aligned}\text{Cov}(X, Y) &= \mathbb{E}[XY - \mu_X Y - \mu_Y X + \mu_X \mu_Y] \\ &= \mathbb{E}[XY] - \mu_X \mathbb{E}[Y] - \mu_Y \mathbb{E}[X] + \mu_X \mu_Y \\ &= \mathbb{E}[XY] - \mu_X \mu_Y - \mu_X \mu_Y + \mu_X \mu_Y \\ &= \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X] \mathbb{E}[Y]\end{aligned}$$

6.1 Proprietà della covarianza

$$\text{Cov}(X, Y) = \text{Cov}(Y, X) \leftarrow \text{Simmetria}$$

$Cov(X, X) = Var(X) \leftarrow$ Generalizzazione della varianza

$$Cov(X + Y, Z) = Cov(X, Z) + Cov(Y, Z)$$

$$Cov(X + Y, Z + W) = Cov(X, Z) + Cov(X, W) + Cov(Y, Z) + Cov(Y, W)$$

$$Var(X + Y) = Var(X) + Var(Y) + 2Cov(X, Y)$$

$$Cov(X, Y) = \frac{1}{2}[Var(X + Y) - Var(X) - Var(Y)]$$

- Se $X_1 \dots X_n$ e Y sono variabili aleatorie qualsiasi allora:

$$Cov\left(\sum_{i=1}^n X_i, Y\right) = \sum_{i=1}^n Cov(X_i, Y)$$

- Se $X_1 \dots X_n$ e $Y_1 \dots Y_m$ sono variabili aleatorie qualsiasi allora:

$$Cov\left(\sum_{i=1}^n X_i, \sum_{j=1}^m Y_j\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m Cov(X_i, Y_j)$$

Dove nella seconda sommatoria $j \neq i$

6.2 Variabili indipendenti

Definizione: Se X e Y sono variabili aleatorie **indipendenti**:

$$\mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$$

Questo implica che:

$$Cov(X, Y) = 0$$

$$\text{Var}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \text{Var}(X_i)$$

Esempio: varianza della somma di 10 lanci indipendenti di un dado
Denotiamo con X_i il punteggio del dado i -esimo, sappiamo che:

$$\begin{aligned}\text{Var}\left(\sum_{i=1}^{10} X_i\right) &= \sum_{i=1}^{10} \text{Var}(X_i) \\ &= 10 \cdot \frac{35}{12} \\ &= \frac{175}{6}\end{aligned}$$

Esempio: Un sistema composto di n componenti distinti si dice in *parallelo* se funziona fino a che almeno uno dei componenti funziona

Sia dato un sistema di questo tipo, per il quale, per $i = \{1, 2, \dots, n\}$ il componente i -esimo funziona - (*indipendentemente da tutti gli altri*) - con probabilità p_i .

Qual è la probabilità che l'**intero sistema funzioni**?

Denotiamo con A_i l'evento che il componente i funzioni. Allora:

$$\begin{aligned}P(\text{il sistema funziona}) &= 1 - P(\text{il sistema non funziona}) \\ &= 1 - P(\text{nessun componente funziona}) \\ &= 1 - P(A_1^c \cap A_2^c \cap \dots \cap A_n^c) \\ &= 1 - \prod_{i=1}^n (1 - p_i) \quad \text{per } I^* i \text{ indipendenza}\end{aligned}$$

Spiegazione: La produttoria viene usata per indicare quanto sia la probabilità che il nostro sistema non funzioni (infatti viene usato il complementare di p_i (componente i -esimo che funzioni))

Dato che il testo richiede **la probabilità che il sistema funzioni** dobbiamo fare il complementare della produttoria.

6.3 Coefficiente di correlazione lineare

Definizione: numero puro che tiene conto della deviazione standard di X e Y

Formula generica:

$$\text{Corr}(X, Y) := \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{\text{Var}(X) \cdot \text{Var}(Y)}}$$

La correlazione può assumere valori compresi tra **-1** e **1**

-1 \rightarrow Le due variabili sono inversamente proporzionali

0 \rightarrow Le due variabili sono indipendenti

1 \rightarrow Le due variabili sono crescono o decrescono con lo stesso rapporto

7 Funzione generatrice dei momenti

Definizione: Funzione che ci permette di calcolare i momenti della distribuzione.

Formula generica:

$$\phi(t) = \mathbb{E}[e^{tX}]$$

Dove X è una variabile aleatoria e t è un parametro reale

$$\phi(t) := \mathbb{E}[e^{tX}] = \begin{cases} \sum_x e^{tx} p(x) & \text{se } X \text{ discreta} \\ \int_{-\infty}^{+\infty} e^{tx} f(x) dx & \text{se } X \text{ continua} \end{cases}$$

Derivando la funzione si ottengono i momenti:

$$\phi'(t) = \frac{d}{dt} \mathbb{E}[e^{tX}] = \mathbb{E}\left[\frac{d}{dt} e^{tX}\right] = \mathbb{E}[X e^{tX}] \longrightarrow \phi'(0) = \mathbb{E}[X]$$

Analogamente:

$$\phi''(t) = \frac{d^2}{dt^2} \mathbb{E}[e^{tX}] = \mathbb{E}\left[\frac{d^2}{dt^2} e^{tX}\right] = \mathbb{E}[X^2 e^{tX}] \longrightarrow \phi''(0) = \mathbb{E}[X^2]$$

Quindi in sintesi:

Media: $\mu_x = \phi'(0)$

Varianza: $\sigma_x^2 = \phi''(0) = \{\phi(0)'\}'$

Generalizzando:

$$\phi^{(n)}(0) = \mathbb{E}[X^n]$$

Ipotizziamo: se X e Y sono indipendenti con ϕ_X e ϕ_Y e se ϕ_{X+Y} è la funzione generatrice dei momenti di $X + Y$ allora:

$$\phi_{X+Y}(t) = \phi_X(t)\phi_Y(t)$$

7.1 Disuguaglianza di Markov

Definizione: Ci permette di sapere la probabilità che una variabile assuma valori molto grandi.

Serve per calcolare che una variabile aleatoria assuma un minimo di "a" $\rightarrow a \in \mathbb{R}$

Solo per variabili positive: $X \in (0, +\infty)$

Formula generica:

$$P(X \geq a) \leq \frac{\mathbb{E}[X]}{a}$$

7.2 Disuguaglianza di Chebyshev

Definizione: Ci permette di sapere la probabilità che una variabile si discosti dalla media per più di un certo numero di deviazioni standard.

$$\text{Se } X \text{ var aleatoria } \begin{cases} \mu & \text{Media} \\ \sigma^2 & \text{Varianza} \end{cases}$$

Per ogni $r > 0 \rightarrow$ valore che indica il discostamento dalla media

Formula generica:

$$P(|X - \mu| \geq r) \leq \frac{\sigma^2}{r^2}$$

Formula generica: per calcolare la probabilità di X nell'intervallo

$$P(a \leq X \leq b) = P(|X - \mu| \leq r) \geq 1 - \frac{\sigma^2}{r^2}$$

Dimostrazione: Dimostriamo che:

$$\{|X - \mu| \geq r\} \qquad \{(X - \mu)^2 \geq r^2\}$$

Questi due eventi coincidono e quindi sono **equiprobabili**

Sapendo per certo che $(X - \mu)^2$ è *non negativa*

Possiamo applicare **Markov** con $a = r^2$ ottenendo:

$$\begin{aligned} P(|X - \mu| \geq r) &= P((X - \mu)^2 \geq r^2) \\ &\leq \frac{\mathbb{E}[(X - \mu)^2]}{r^2} = \frac{\sigma^2}{r^2} \end{aligned}$$

La disuguaglianza di **Markov** e di **Chebyshev** servono per ottenere le stime di probabilità di eventi rari di variabili cui conosciamo solo la **media** e la **varianza**.

Postilla: in caso di *distribuzione nota* non c'è bisogno di utilizzare una di queste disuguaglianze.

Esempio: I numeri di pezzi prodotti in una settimana è una X di **50**

(a) Cosa si può dire sulla probabilità che la produzione superi i 75 pezzi?

(b) Se è nota anche la varianza pari a **25** cosa si può dire sulla probabilità che la produzione sia compresa tra i 40 e i 60 pezzi?

Risoluzione :

(a) per la disuguaglianza di *Markov*

$$P(X \geq 75) \leq \frac{\mathbb{E}[X]}{75} = \frac{50}{75} = \frac{2}{3}$$

(b) Applicando la disuguaglianza di *Chebyshev*

Prima di tutto dobbiamo ricavarci r , essa è la distanza della media tra 40 e 60

$$\frac{40+60}{2} = 50 \longrightarrow 60 - 50 = 10 \mid 50 - 40 = 10$$

$$P(|X - 50| \geq 10) \leq \frac{25}{10^2} = \frac{1}{4}$$

Quindi:

$$P(40 \leq X \leq 60) \geq 1 - \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$$

Perciò la probabilità che la produzione sia compresa tra 40 e i 60 pezzi è almeno del **75%**

8 Legge debole dei grandi numeri

Definizione: Dice che la probabilità che la differenza tra la media campionaria e il valore atteso superi una determinata soglia diventi sempre più piccola all'aumentare del numero di osservazioni

Quando le misurazioni n tendono ad un numero molto grande la media campionaria si avvicinerà sempre di più al valore atteso (μ).

Definizione: Sia $X_1, X_2 \dots X_n$ una successione di variabili aleatorie tutte con la media $\mathbb{E}[X_i] =: \mu$ allora per ogni $\epsilon > 0$

Formula generica:

$$P(|\frac{X_1 + \dots + X_n}{n} - \mu| > \epsilon) \rightarrow 0$$

quando $n \rightarrow \infty$

Segue dalla disuguaglianza di *Chebyshev* applicata alla variabile aleatoria $(X_1 + \dots + X_n)/n$ che:

$$P(|\frac{X_1 + \dots + X_n}{n} - \mu| > \epsilon) \leq \frac{\sigma^2}{n\epsilon^2}$$

Esempio: Supponiamo di ripetere in successione *molte copie indipendenti* di un esperimento ponendo:

$$X_i := \begin{cases} 1 & \text{se E si realizza nell'esperimento } i\text{-esimo} \\ 0 & \text{se E **non** si realizza nell'esperimento } i\text{-esimo} \end{cases}$$

La sommatoria $X_1 + X_2 + \dots + X_n$ rappresenta il numero di prove *tra le prime n* poichè:

$$\mathbb{E}[X_i] = P(X_i = 1) = P(E)$$

si deduce che la frazione delle n prove nelle quali si realizza E, tende (nel senso della legge debole dei grandi numeri) alla probabilità $P(E)$.

9 Modelli di variabili aleatorie

Definizione: Quelle che studieremo ora sono dei modelli di variabili aleatorie caratterizzate dal fatto che vengono utilizzati da una vasta generalità dei campi applicativi nei quali compaiono e soprattutto usate in natura.

9.1 Bernoulli

Definizione: Una variabile X si dice *bernoulliana* se può essere solo **0** e **1**

Formula generica:

$$P(X = 1) = p$$

$$P(X = 0) = 1 - p$$

Dove con p intendiamo un valore che dovrà essere $0 \leq p \leq 1$
Il suo valore atteso è dato da:

$$\mathbb{E}[X] := 1 \cdot P(X = 1) + 0 \cdot P(X = 0) = p$$

La sua varianza è data da:

$$Var(X) = p(1 - p)$$

9.2 Binomiali

Definizione: Ipotizziamo che dobbiamo realizzare n ripetizioni di un esperimento. Se X è il numero totale di successi e n il numero di ripetizioni di un esperimento, si dice che abbiamo una *variabile aleatoria binomiale* di parametri (n, p) .

$n = n$. esperimenti $p =$ probabilità di successo

La *somma* di tutti i valori che la binomiale può assumere è **1**

La sua funzione di massa è data da:

$$P(X = i) = \binom{n}{i} p^i (1 - p)^{n-i}$$

$$i = 0, 1, \dots, n$$

Dove (ricordiamo) che il coefficiente binomiale è:

$$\binom{n}{i} := \frac{n!}{i!(n-i)!}$$

Spiegazione: Per spiegare le equazioni di sopra dobbiamo fissare una *sequenza di esiti* con i successi e $n - i$ fallimenti.

La probabilità che si verichi questa sequenza è appunto $p^i (1 - p)^{n-i}$

Si continua quindi con il contare le sequenze di esiti con questa caratteristica $\binom{n}{i}$

Ad esempio, concludendo, per $n = 5$ e $i = 2$ ci sono $\binom{5}{2} = 10$ scelte possibili.

(s, s, f, f, f)	(s, f, s, f, f)	(s, f, f, s, f)	(s, f, f, f, s)	(f, s, s, f, f)
(f, s, f, s, f)	(f, s, f, f, s)	(f, f, s, s, f)	(f, f, s, f, s)	(f, f, f, s, s)

Se prendiamo in esempio l'esito (f, s, f, s, f) vediamo che i **successi** si sono verificati nelle prove numero 2 e numero 4.

Ricordiamoci che la *somma delle probabilità* è pari a **1** tramite questa dimostrazione:

Dimostrazione:

$$\sum_i P(X = i) = \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} p^i (1-p)^{n-i} = [p + (1-p)]^n = 1$$

Esempio: Se X è il numero di pezzi difettosi in 10 dischetti con X di parametri $(10, 0.1)$ quanto è la probabilità che ne vengano ritornati esattamente **una** se ne vengono comprate **3**?

La probabilità che una scatola sia ritornata è pari a:

$$\begin{aligned} P(X > 1) &= 1 - P(X = 0) - P(X = 1) \\ &= 1 - \binom{10}{0} \cdot 0.01^0 \cdot 0.99^{10} - \binom{10}{1} \cdot 0.01^1 \cdot 0.99^9 \approx 0.0043 \end{aligned}$$

Continuo: Ogni scatola viene resa con probabilità 0.43%

Acquistandone quindi 3 scatole otteniamo una variabile di parametri $(3, 0.0043)$ quindi:

$$\binom{3}{1} \cdot 0.0043^1 \cdot 0.9957^2 \approx 0.013$$

9.2.1 Valore atteso e varianza di Binomiali

Definizione: La varianza di variabili aleatorie binomiali può essere vista come *somma di bernoulliane*.

Quindi se X è binomiale di parametri (n, p) si può scrivere nel seguente modo:

$$X = \sum_{i=1}^n X_i$$

Dove X_i è una funzione indicatrice del successo dell' i -esimo esperimento:

$$X_i := \begin{cases} 1 & \text{se la prova } i\text{-esima ha successo} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Per X tramite le proprietà di *media* e *varianza* otteniamo che:

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{i=1}^n \mathbb{E}[X_i] = np$$

$$Var(X) = \sum_{i=1}^n Var(X_i) = np(1-p)$$

9.2.2 Funzione di massa e di ripartizione di Binomiali

Definizione: Supponiamo che X sia binomiale sempre di parametri (n, p) possiamo calcolare la sua **funzione di ripartizione**

$$P(X \leq i) = \sum_{k=0}^i \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} = \sum_{k=0}^i P(X = k)$$

$$i = 0, 1 \dots n$$

e la sua funzione di massa:

$$P(X = i) = \binom{n}{i} p^i (1-p)^{n-i}$$

è presente una relazione tra $P(X = k + 1)$ e $P(X = k)$:

$$\begin{aligned}
 P(X = k + 1) &= \frac{p}{1-p} \frac{n-k}{k+1} P(X = k) \\
 &= \frac{p}{1-p} \frac{n-k}{k+1} \\
 &= \frac{n!}{(n-k)!k!} P^{k+1} (1-p)^{n-(k+1)} \\
 &= \binom{n}{k+1} P^{k+1} (1-p)^{n-(k+1)}
 \end{aligned}$$

Esempio: Sia X una variabile aleatoria di parametri $n = 6$ e $p = 0.4$. Iniziando da $P(X = 0) = 0.6^6$ e applicando una ricorsione troviamo che:

$$P(X = 0) = 0.6^6 \approx 0.0467$$

$$P(X = 1) = \frac{4}{6} \cdot \frac{6}{1} \cdot P(X = 0) \approx 0.1866$$

$$P(X = 2) = \frac{4}{6} \cdot \frac{5}{2} \cdot P(X = 1) \approx 0.3110$$

$$P(X = 3) = \frac{4}{6} \cdot \frac{4}{3} \cdot P(X = 2) \approx 0.2765$$

$$P(X = 4) = \frac{4}{6} \cdot \frac{3}{4} \cdot P(X = 3) \approx 0.1382$$

$$P(X = 5) = \frac{4}{6} \cdot \frac{2}{5} \cdot P(X = 4) \approx 0.0369$$

$$P(X = 6) = \frac{4}{6} \cdot \frac{1}{6} \cdot P(X = 5) \approx 0.0041$$

9.3 Poisson

Definizione: Una variabile aleatoria X che assume valori $X \in \{1, 2, \dots, n\}$ viene detta *poissoniana* di parametro $\lambda > 0$

Se la sua *funzione di massa* è data da:

$$P(X = i) = \frac{\lambda^i}{i!} e^{-\lambda} \quad i = 0, 1, 2, n$$

La funzione sopra rappresenta una funzione di massa accettabile, difatti:

$$\sum_{i=0}^{\infty} P(X = i) = e^{-\lambda} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\lambda^i}{i!} = e^{-\lambda} e^{\lambda} = 1 \leftarrow \text{sviluppo in serie}$$

Per determinare la **media** e la **varianza** dobbiamo prima calcolare la sua *funzione generatrice dei momenti*:

$$\begin{aligned} \phi(t) &:= \mathbb{E}[e^{tX}] \\ &= \sum_{i=0}^{\infty} e^{ti} P(X = i) \\ &= e^{-\lambda} \sum_{i=0}^{\infty} e^{ti} \frac{\lambda^i}{i!} \\ &= e^{-\lambda} e^{\lambda e^t} = \exp\{\lambda(e^t - 1)\} \end{aligned}$$

Derivando troviamo che:

$$\begin{aligned} \phi'(t) &= \lambda e^t \exp\{\lambda(e^t - 1)\} \\ \phi''(t) &= (\lambda e^t)^2 \exp\{\lambda(e^t - 1)\} + \lambda e^t \exp\{\lambda(e^t - 1)\} \end{aligned}$$

Se valutiamo le due funzioni con il parametro $t = 0$ otteniamo che il $\mathbb{E}[X]$ e la $Var(X)$ **coincidono**:

$$\mathbb{E}[X] = \phi'(0) = \lambda$$

$$Var(X) = \phi''(0) - \mathbb{E}[X]^2 = \lambda^2 + \lambda - \lambda^2 = \lambda$$

La Poissoniana può essere usata come approssimazione di una binomiale di parametri (n, p) quando n è molto **grande** e p è molto **piccolo**.
Per la dimostrazione poniamo $\lambda = np$:

$$\begin{aligned} P(X = i) &= \frac{n!}{(n-i)!i!} p^i (1-p)^{n-i} \\ &= \frac{n(n-1) \dots (n-i+1)}{i!} \left(\frac{\lambda}{n}\right)^i \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{n-i} \\ &= \frac{n(n-1) \dots (n-i+1)}{n^i} \cdot \frac{\lambda^i}{i!} \cdot \frac{(1 - \lambda/n)^n}{(1 - \lambda/n)^i} \\ &= P(X = i) \approx \frac{\lambda^i}{i!} e^{-\lambda} \end{aligned}$$

Possiamo dire che l'approssimazione di poisson si può usare per:

- Il numero di persone all'interno di una categoria di persone, che superano i **100** anni di età.
- La quantità di numeri di telefono errati che vengono composti in una giornata.

- Il numero di clienti che entrano in un ufficio postale in un giorno.

Esempio: Se il numero medio di incidenti in un autostrada sia pari a **3**, quanto è la probabilità che la prossima settimana ci sia almeno un incidente?

(se denotiamo il numero di incidenti con X il numero di questi sarà *approssimativamente* distribuito con Poisson di media 3):

$$\begin{aligned} P(X \geq 1) &= 1 - P(X = 0) \\ &= 1 - \frac{3^0}{0!} e^{-3} \\ &= 1 - e^{-3} \approx 0.9502 \end{aligned}$$

La distribuzione di Poisson è *riproducibile*, quindi la somma di due poissoniane è sempre una poissoniana.

Dimostrabile assegnando ai parametri X_1 e X_2 con parametri λ_1 λ_2 e calcolandone la **funzione generatrice dei momenti** della loro somma:

Dimostrazione:

$$\begin{aligned} \phi_{X_1+X_2}(t) &= \phi_{X_1}(t)\phi_{X_2}(t) \\ &= \exp\{\lambda_1(e^t - 1)\}\exp\{\lambda_2(e^t - 1)\} \\ &= \exp\{(\lambda_1\lambda_2)(e^t - 1)\} \end{aligned}$$

Consideriamo N eventi in modo che $N = N_1 + N_2$ con probabilità p e $1 - p$ rispettivamente

Si può calcolare la *funzione di massa* di N_1 e N_2

$$\begin{aligned}
 P(N_1 = n, N_2 = m) &= P(N_1 = n, N = n + m) \\
 &= P(N_1 = n | N = n + m) P(N = n + m) \\
 &= P(N_1 = n | N = n + m) \frac{\lambda^{n+m}}{(n+m)!} e^{-\lambda}
 \end{aligned}$$

Condizionando al fatto che $n + m$ eventi ciascuno ha probabilità p si scopre che ci siano esattamente n eventi di tipo 1, quindi una binomiale di parametri $(n + m, p)$

Quindi otteniamo che:

$$\begin{aligned}
 P(N_1 = n, N_2 = m) &= \binom{n+m}{n} p^n (1-p)^m \frac{\lambda^{n+m}}{(n+m)!} e^{-\lambda} \\
 &= \frac{(n+m)!}{n!m!} p^n (1-p)^m \frac{\lambda^{n+m}}{(n+m)!} e^{-\lambda} \\
 &= \frac{(\lambda p)^n}{n!} e^{-\lambda p} \frac{(\lambda(1-p))^m}{m!} e^{-\lambda(1-p)}
 \end{aligned}$$

è possibile ora calcolare le **distribuzioni marginali** di N_1 e N_2 :

$$\begin{aligned}
 P(N_1 = n) &= \sum_{m=0}^{\infty} P(N_1 = n, N_2 = m) \\
 &= \frac{(\lambda p)^n}{n!} e^{-\lambda p} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(\lambda(1-p))^m}{m!} e^{-\lambda(1-p)} \\
 &= \frac{(\lambda p)^n}{n!} e^{-\lambda p}
 \end{aligned}$$

e analogamente:

$$P(N_2 = m) = \sum_{n=0}^{\infty} P(N_1 = n, N_2 = m) = \frac{(\lambda(1-p))^m}{m!} e^{-\lambda(1-p)}$$

Da queste equazioni segue che N_1 e N_2 sono variabili con distribuzione di Poisson di media λp e $\lambda(1-p)$ rispettivamente.

Definizione: Se N eventi sono classificati in $1, 2, \dots, r$ con probabilità p_1, p_2, \dots, p_r (con la loro somma = 1) allora la quantità totale di eventi sono *variabili di Poisson indipendenti* di medie $\lambda p_1, \lambda p_2, \dots, \lambda p_r$

9.3.1 Calcolo esplicito della distribuzione di Poisson

Definizione: Se X è una variabile aleatoria di Poisson di media λ allora:

$$\frac{P(X = i + 1)}{P(X = i)} = \frac{\lambda^{i+1} e^{-\lambda}}{(i + 1)!} \frac{i!}{\lambda^i e^{-\lambda}} = \frac{\lambda}{i + 1}$$

Tramite questa formula possiamo ottenere anche:

$$P(X = i + 1) = \frac{\lambda}{i + 1} P(X = i)$$

9.4 Ipergeometriche

Definizione: Una variabile aleatoria X che ha come *massa di probabilità* si dice *ipergeometrica* di parametri N , M e n .

N -> primo gruppo

M -> secondo gruppo

n -> numero di estrazioni

Introduzione: Una scatola contiene N batterie *accettabili* e M *difettose*. se si estraggono senza rimessa e in maniera casuale n batterie, con **pari probabilità** a ciascuno degli $\binom{N+M}{n}$ sottoinsiemi.

Formula generica:

$$P(X = i) = \frac{\binom{N}{i} \binom{M}{n-i}}{\binom{N+M}{n}} \quad i = 0, 1, \dots, n$$

Esempio: prendiamo a caso 6 componenti da una cassa di 20. un sistema funziona solamente se tra i 6 componenti non ci siano più di 2 componenti guasti. Se nella cassa ci sono **15** componenti buoni e **5** guasti, quanto è la probabilità che il sistema funzioni?

- Se indichiamo con X il numero di componenti funzionanti tra i 6 estratti, X è *ipergeometrica* di parametri 15, 5 e 6, quindi:

$$\begin{aligned} P(X \geq 4) &= \sum_{i=4}^6 P(X = i) \\ &= \frac{\binom{15}{4} \binom{5}{2} + \binom{15}{5} \binom{5}{1} + \binom{15}{6} \binom{5}{0}}{\binom{20}{6}} \approx 0.8687 \end{aligned}$$

9.4.1 Media e varianza delle ipergeometriche

Per determinare la media e la varianza Estrazione solo una volta:

$$X_i := \begin{cases} 1 & \text{se la } i\text{-esima batteria estratta è accettabile} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Quindi:

$$P(X_i = 1) = \frac{N}{N + M}$$

La probabilità della **prima** estrazione di una *batteria accettabile*

Dimostrazione:

$$\begin{aligned} P(X_i = 1, X_j = 1) &= P(X_j = 1 | X_i = 1) P(X_i = 1) \\ &= \frac{N - 1}{N + M - 1} \cdot \frac{N}{N + M} \end{aligned}$$

Probabilità di estrarre una *batteria accettabile* sapendo che la prima era accettabile.

Ciascuna delle X_i è una bernoulliana quindi:

$$\mathbb{E}[X_i] = P(X_i = 1) = \frac{N}{N + M}$$

$$\text{Var}(X_i) = P(X_i = 1)P(X_i = 0) = \frac{NM}{(N + M)^2}$$

Utilizziamo il fatto che la X è la somma delle X_i , per ottenere la **media di una ipergeometrica**:

$$\mathbb{E}[X] = \mathbb{E}\left[\sum_{i=1}^n X_i\right] = \sum_{i=1}^n \mathbb{E}[X_i] = n \cdot \frac{N}{N + M}$$

Utilizziamo la formula per ottenere la **varianza di una ipergeometrica**:

$$\text{Var}(X) = np(1-p)\left[1 - \frac{n-1}{N+M-1}\right]$$

Utilizziamo la formula per ottenere la **covarianza di una ipergeometrica**:

$$\text{Cov}(X_i, X_j) = \frac{-NM}{(N+M)^2(N+M-1)}$$

9.4.2 Relazioni tra Binomiali ed Ipergeometriche

Definizione: per $N, M \rightarrow \infty$ binomiale = ipergeometrica

$$\text{Se } \begin{cases} N, M & \text{Grande} \\ n & \text{Piccolo} \end{cases}$$

Binomiale \approx Ipergeometrica

Differenze la differenza principale tra i due modelli di variabili sta nel caso in esame

se l'estrazione o l'evento **non influenza** la probabilità dell'evento successivo (quindi quando la *probabilità* è uguale per ogni esperimento) allora si usa la **binomiale**.

Se però la probabilità **cambia** dopo ogni esperimento allora si usa una **ipergeometrica**

Nei casi però in cui gli *elementi estratti* sono pochi rispetto *all'insieme totale* una ipergeometrica si può **approssimare** con una binomiale.

Binomiale

Se lanciamo 10 volte una *moneta* la binomiale rappresenta *il numero di volte che esce testa*

Ipergeometrica

Se abbiamo 10 biglie 6 rosse 4 nere Estrarre 3 biglie e contare quelle rosse.

Entrambe

Estrarre 10 biglietti vincenti da 100 (20 vincenti e 80 perdenti)

Nel caso di entrambe si può approssimare la ipergeometrica con una binomiale con prob. **0.2** e **10** estrazioni totali

9.5 Uniformi

9.5.1 Variabili Continue

Definizione: Una variabile aleatoria continua si dice *uniforme* sull'intervallo $[\alpha, \beta]$ se ha la seguente funzione di densità:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\beta - \alpha} & \text{se } \alpha \leq x \leq \beta \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Si nota che il grafico di una densità soddisfa le condizioni per essere una **densità di probabilità**:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \frac{1}{\beta - \alpha} \int_{\alpha}^{\beta} dx = 1$$

Se $[a, b] \subseteq [\alpha, \beta]$ possiamo ricavare la sua **funzione di ripartizione**:

$$P(a < X < b) = \frac{1}{\beta - \alpha} \int_a^b dx = \frac{b - a}{\beta - \alpha}$$

è possibile anche ricavare la *media di una variabile aleatoria* X su $[\alpha, \beta]$

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X] &:= \int_{\alpha}^{\beta} \frac{x}{\beta - \alpha} dx \\ &= \frac{\beta^2 - \alpha^2}{2(\beta - \alpha)} \\ &= \frac{(\beta - \alpha)(\beta + \alpha)}{2(\beta - \alpha)} \\ &= \frac{\alpha + \beta}{2}\end{aligned}$$

e la varianza (se abbiamo il **momento secondo**):

$$\begin{aligned}\text{Var}(X) &= \frac{\alpha^2 + \alpha\beta + \beta^2}{3} - \left(\frac{\alpha + \beta}{2}\right)^2 \\ &= \frac{\alpha^2 - 2\alpha\beta + \beta^2}{12} \\ &= \frac{(\beta - \alpha)^2}{12}\end{aligned}$$

9.5.2 Variabili Discrete

Definizione: se p :

$$p(x) = \begin{cases} \frac{1}{\beta - \alpha + 1} & \text{se } \alpha \leq x \leq \beta \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases} \quad n = \beta - \alpha + 1$$

Possiamo ricavare anche il **valore atteso**:

$$\mathbb{E}[X] = \frac{\beta + \alpha}{2}$$

E la sua **varianza**:

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2 = \frac{(\beta - \alpha + 1)^2 - 1}{12} = \frac{n^2 - 1}{12}$$

9.6 Normali o Gaussiane

Definizione: Una variabile aleatoria X si dice *normale* o *gaussiana*

Di parametri μ e σ^2 .

Se X ha funzione di densità data da:

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left\{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right\} \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

La *funzione generatrice dei momenti* di una gaussiana (parametri μ, σ^2) si può dedurre da questa equazione:

$$\begin{aligned} \phi(t) &:= \mathbb{E}[e^{tX}] \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{\infty} e^{tX} \exp\left\{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right\} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{t(\sigma y + \mu)} e^{-\frac{y^2}{2}} dy \\ &= \frac{e^{\mu t}}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left\{\frac{2\sigma t y - y^2}{2}\right\} dy \\ &= \exp\left\{\mu t + \frac{\sigma^2 t^2}{2}\right\} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{(y - \sigma t)^2}{2}\right\} dy \\ &= \exp\left\{\mu t + \frac{\sigma^2 t^2}{2}\right\} \end{aligned}$$

Se deriviamo tutto sto mappazzone otteniamo le seguenti derivate:

$$\begin{aligned} \phi'(t) &= (\mu + \sigma^2 t) \exp\left\{\mu t + \frac{\sigma^2 t^2}{2}\right\} \\ \phi''(t) &= \left[\sigma^2 + (\mu + \sigma^2 t)^2\right] \exp\left\{\mu t + \frac{\sigma^2 t^2}{2}\right\} \end{aligned} \tag{1}$$

Come ci ricordiamo dalle seguenti funzione generatrici di momenti possiamo ricavarci il *valore atteso* e la *varianza* (in questo caso) di una gaussiana

$$\mathbb{E}[X] = \phi'(0) = \mu$$

$$\mathbb{E}[X^2] = \phi''(0) = \sigma^2 + \mu^2$$

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2 = \sigma^2$$

Così sappiamo che $\mu + \sigma^2$ rappresentano rispettivamente la **media** e la **varianza**

La trasformazione lineare di X (val. al. normale) è a sua volta una **gaussiana**:

$$\text{Per } X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \longrightarrow Y = \alpha X + \beta$$

Dove: α, β costanti e $\alpha \neq 0$

Y viene detta variabile aleatoria *normale* con media $\alpha\mu + \beta$ e varianza $\alpha^2\sigma^2$

Se $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ allora:

$$Z := \frac{X - \mu}{\sigma}$$

variabile aleatoria *normale* con media 0 e varianza 1 (anche detta **normale standard**)

La sua funzione di ripartizione (indicata con Φ) ha la seguente formula:

$$\Phi(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-y^2/2} dy, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

è uguale a dire $P(X \leq x)$

Se vogliamo trovare invece $P(X \leq b)$ (se e solo se:)

$$\frac{X - \mu}{\sigma} < \frac{b - \mu}{\sigma}$$

Formula generica: Così da avere:

$$\begin{aligned}P(X < b) &= P\left(\frac{X - \mu}{\sigma} < \frac{b - \mu}{\sigma}\right) \\&= P\left(Z < \frac{b - \mu}{\sigma}\right) \\&=: \Phi\left(\frac{b - \mu}{\sigma}\right)\end{aligned}$$

Formula generica: Con queste due equazioni possiamo fare lo stesso per $a < b$:

$$\begin{aligned}P(a < X < b) &= P\left(\frac{a - \mu}{\sigma} < \frac{X - \mu}{\sigma} < \frac{b - \mu}{\sigma}\right) \\&= P\left(\frac{a - \mu}{\sigma} < Z < \frac{b - \mu}{\sigma}\right) \\&= P\left(Z < \frac{b - \mu}{\sigma}\right) - P\left(Z < \frac{a - \mu}{\sigma}\right) \\&=: \Phi\left(\frac{b - \mu}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{a - \mu}{\sigma}\right)\end{aligned}$$

In tutti i casi siamo arrivati sempre ad un $\Phi(x)$, per calcolare il valore effettivo c'è bisogno della tabella (fine pagine)

$\Phi(-x)$ è possibile trovare $\Phi(-x)$ usando la *simmetria della distribuzione* rispetto a 0.

$$\begin{aligned}\Phi(-x) &= P(Z < -x) \\ &= P(Z > x) \\ &= 1 - P(Z < x) = 1 - \Phi(x)\end{aligned}$$

Esempio:

$$P(Z < -1) = \Phi(-1) = 1 - \Phi(1) \approx 1 - 0.8413 \approx 0.1587$$

Esempio: Sia X una variabile aleatoria normale media: $\mu = 3$, varianza: $\sigma^2 = 16$
Si trovino **(a)** $P(X < 11)$; **(b)** $P(X > -1)$ **(c)** $P(2 < X < 7)$.

(a) Poniamo prima di tutto $Z := (X - \mu)/\sigma$

$$\begin{aligned}P(X < 11) &= P\left(\frac{X - 3}{4} < \frac{11 - 3}{4}\right) \\ &= P(Z < 2) \\ &= \Phi(2) \approx 0.9972\end{aligned}$$

(b) stesso ragionamento per $b \mid (P > -1) \mid$

$$\begin{aligned}P(X > -1) &= P\left(\frac{X - 3}{4} < \frac{-1 - 3}{4}\right) \\ &= P(Z > -1) \\ &= P(Z < 1) \\ &= \Phi(1) \approx 0.8413\end{aligned}$$

(c) stesso ragionamento per c | $P(2 < X < 7)$ |

$$\begin{aligned}
 P(2 < X < 7) &= P\left(\frac{2-3}{4} < \frac{X-3}{4} < \frac{7-3}{4}\right) \\
 &= P(-1/4 < Z < 1) \\
 &= \Phi(1) - \Phi(-0.25) \\
 &= \Phi(1) - 1 + \Phi(0.25) \approx 0.4400
 \end{aligned}$$

Riproducibilità della distribuzione normale: Dove:

X_1, X_2, \dots, X_n sono *aleatorie normali e indipendenti*.

X_i ha media μ_i e varianza σ_i^2

La sua funzione generatrice di $\sum_{i=1}^n X_i$ è data da:

$$\begin{aligned}
 \phi(t) &= E[\exp\{tX_1 + tX_2 + \dots + tX_n\}] \\
 &= E[e^{tX_1} e^{tX_2} \dots e^{tX_n}] \\
 &= \prod_{i=1}^n E[e^{tX_i}] \\
 &= \prod_{i=1}^n \exp\left\{\mu_i t + \frac{\sigma_i^2 t^2}{2}\right\} \\
 &= \exp\left\{\bar{\mu}t + \frac{\bar{\sigma}^2 t^2}{2}\right\} \longrightarrow \mathcal{N}(\bar{\mu}, \bar{\sigma}^2)
 \end{aligned} \tag{2}$$

Dove:

$$\bar{\mu} := \sum_{i=1}^n \mu_i \qquad \bar{\sigma}^2 := \sum_{i=1}^n \sigma_i^2$$

Semplificazione: Per ogni $\alpha \in (0, 1)$ definiamo z_α in modo che:

$$P(Z > z_\alpha) = 1 - \Phi(Z_\alpha) = \alpha$$

Spieghiamo meglio se no non ci capiamo un cazzo.

Definiamo $z_\alpha := \Phi^{-1}(1 - \alpha)$ in modo che la probabilità che una *normale standard* assuma un z_α esattamente ad α

Esempio :

$$1 - \Phi(1.645) \approx 0.05 \quad 1 - \Phi(1.96) \approx 0.025 \quad 1 - \Phi(2.33) \approx 0.01$$

Diventano uguali a:

$$z_{0.05} \approx (1.645) \quad z_{0.025} \approx (1.96) \quad z_{0.01} \approx (2.33)$$

9.7 Esponenziali

Definizione: Una variabile aleatoria continua la cui funzione di densità è data da

$$f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x} & \text{se } x \geq 0 \\ 0 & \text{se } x < 0 \end{cases}$$

per $\lambda > 0$ si dice **esponenziale** con parametro/intensità λ

Definizione: L' *esponenziale* rappresenta la durata di vita di un fenomeno.

Postilla: La λ rappresenta *il tasso di decadimento* della probabilità. Ovvero la **velocità** con cui la probabilità *diminuisce* al crescere del tempo. Più è grande λ più velocemente la probabilità diminuisce

La sua *funzione di ripartizione* è data da:

$$\begin{aligned} F(x) &= P(X \leq x) \\ &= \int_0^x \lambda e^{-\lambda y} dy \\ &= 1 - e^{-\lambda x} \quad x \geq 0 \end{aligned}$$

Come per gli altri modelli possiamo trovare la sua *funzione generatrice dei momenti* e di conseguenza i momenti e la varianza.

$$\begin{aligned}
\phi(t) &:= E[e^{tX}] \\
&= \int_0^{\infty} e^{tx} \lambda e^{-\lambda x} dx \\
&= \lambda \int_0^{\infty} e^{-(\lambda-t)x} dx \\
&= \frac{\lambda}{\lambda-t}, \quad t < \lambda
\end{aligned} \tag{3}$$

Derivando ϕ otteniamo $\phi'(t)$ e $\phi''(t)$:

$$\begin{aligned}
\phi'(t) &= \frac{\lambda}{(\lambda-t)^2} \\
\phi''(t) &= \frac{2\lambda}{(\lambda-t)^3}
\end{aligned}$$

Ottenendo in questo modo i soliti **valori attesi** e la **varianza**:

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}[X] &= \phi'(0) = \frac{1}{\lambda} \\
\mathbb{E}[X^2] &= \phi''(0) = \frac{2}{\lambda^2} \\
\text{Var}(X) &= \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2 = \frac{1}{\lambda^2}
\end{aligned}$$

Per una variabile aleatoria esponenziale λ è il **reciproco** del valore atteso e la varianza è il *quadrato* di quest'ultimo.

Definizione: La proprietà centrale della distribuzione esponenziale è la sua **assenza di memoria**

Spiegazione: spieghiamo meglio quello scritto prima.

La seguente proprietà ci dice che la probabilità che un evento che si verifichi in un certo lasso di tempo **non dipende** dal tempo trascorso fino a quel momento ma solo dal tempo trascorso a partire da quel momento.

In termini di formula riferendoci ad una variabile aleatoria X intendiamo che:

$$P(X > s + t | X > t) = P(X > s) \quad \forall s, t \geq 0$$

Esempio: il numero di miglia percorse da una macchina prima che la batteria si scarichi è di media 10.000 miglia

Se una persona fa un viaggio di 5.000 miglia

Quale è la probabilità che lo porti a termine senza dover sostituire la batteria? e se la distribuzione non è esponenziale?

- ricordandoci la proprietà **di assenza di memoria** della distribuzione esponenziale il tempo di vita residuo è esponenziale

con intensità $\lambda = 1/10$ e quindi la probabilità cercata è:

$$\begin{aligned} P(\text{vita residua} > 5) &= 1 - F(5) \\ &= e^{-5\lambda} \\ &= e^{-0.5} \approx 0.607 \end{aligned}$$

Se non avessimo saputo che la distribuzione è esponenziale, la probabilità sarebbe stata da questa equazione:

$$\begin{aligned} P(\text{vita residua} > 5) &= P(\text{vita totale} > t + 5 | \text{vita totale} > t) \\ &= \frac{1 - F(t + 5)}{1 - F(t)} \end{aligned}$$

Postilla: t è il numero di miglia della batteria fino al momento del viaggio
Quindi senza l'informazione che la nostra distribuzione è esponenziale avremmo
bisogno di ulteriori informazioni.

Proprietà con condizione in assenza di memoria:

$$\frac{P(X > s+t, X > t)}{P(X > t)} = P(X > s)$$

e quindi anche a:

$$P(X > s+t) = P(X > s)P(X > t)$$

Dimostrazione:

$$P(X > x) = e^{-\lambda x} \rightarrow e^{-\lambda(s+t)} = e^{-\lambda s} e^{-\lambda t}$$

Proposizione: se abbiamo X_1, X_2, \dots, X_n *indipendenti* di parametri $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$
La variabile aleatoria:

$Y := \min(X_1, X_2, \dots, X_n)$ è **esponenziale** di parametro $\sum_{i=1}^n \lambda_i$

Spiegazione: Basta dimostrare che $P(Y \leq x) = 1 - \exp\{-x \sum_{i=1}^n \lambda_i\}$
quindi che $P(Y > x) = \exp\{-x \sum_{i=1}^n \lambda_i\}$
e ora la vera dimostrazione che tanto è inutile diomerda.

Dimostrazione:

$$\begin{aligned}P(Y > x) &= P(\min(X_1, X_2, \dots, X_n) > x) \\&= P(X_1 > x, X_2 > x, \dots, X_n > x) \\&= \prod_{i=1}^n P(X_i > x) \quad \text{per l'indipendenza} \\&= \prod_{i=1}^n (1 - F_{X_i}(x)) \\&= \prod_{i=1}^n e^{-\lambda_i x} \\&= e^{-x \sum_{i=1}^n \lambda_i}\end{aligned} \tag{4}$$

9.8 Processi stocastici (Poisson)

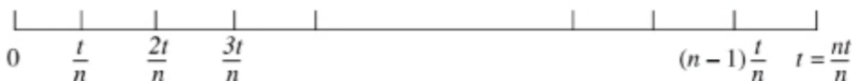
Definizione: Famiglia di variabili aleatorie parametrizzate da un indice (in questo caso t)

Definizione: Consideriamo una serie di eventi istantanei che avvengono però a intervalli di tempo **random**

Sia $N(t)$ il numero di quanti eventi se ne sono verificati nell'intervallo $[0, t]$

$N(t)$ viene detto **processo di Poisson** di intensità $\lambda, \lambda > 0$

Figure 1: Intervallo di tempo che va da $[0, t]$



Condizioni:

1. $N(0) = 0 \rightarrow$ si iniziano a contare gli eventi dal **tempo 0**
2. Il numero degli eventi che hanno luogo in intervalli di tempo *disgiunti* sono **indipendenti**. \rightarrow *indipendenza degli incrementi* | il numero di eventi fino al tempo $t \rightarrow N(t)$ è **indipendente** dal numero di eventi tra il tempo t e il tempo $t + s$
3. La distribuzione del numero degli eventi in un dato intervallo di tempo

dipende dalla **lunghezza** dell'intervallo \rightarrow *stazionarietà degli incrementi* | la *distribuzione* di $N(t+s) - N(t)$ è **la stessa** per tutti i valori di t

4. $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{P(N(h) = 1)}{h} = \lambda \rightarrow$ Per un intervallo di tempo *molto piccolo* c'è una probabilità di λ_h che si **verifica un solo evento**
5. $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{P(N(h) \geq 2)}{h} = 0 \rightarrow$ Per un intervallo di tempo *molto piccolo* c'è una probabilità **nulla** che se ne verifichino due o più.

Con queste ipotesi qua di sopra è possibile dimostrare che *il numero di eventi* che si verificano in un qualsiasi intervallo di tempo t è una *variabile aleatoria di Poisson* di media λ_t .

Se n è grande:

$$P(N(t) = k) \approx P(k \text{ sottointervalli con 1 evento, } n-k \text{ con 0 eventi})$$

Sempre per n grande, la condizione **4** e le condizioni **4** e **5** insieme implicano che:

$$P(1 \text{ evento in un sottointervallo fissato}) \approx \frac{\lambda_t}{n}$$

$$P(0 \text{ eventi in un sottointervallo fissato}) \approx 1 - \frac{\lambda_t}{n}$$

Utilizzando l'indipendenza della condizione 2 (*indipendenza degli incrementi*) il numero totale di eventi è assimilabile ad una variabile aleatoria **binomiale**.

$$P(k \text{ sotto intervalli con 1 evento, } n - k \text{ con eventi}) \approx \binom{n}{k} \left(\frac{\lambda_t}{n}\right)^k \left(1 - \frac{\lambda_t}{n}\right)^{n-k}$$

Se n tende all'infinito può essere *approssimata con Poisson* media λ_t

$$P(N(t) = k) \approx \frac{(\lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t}$$

Proposizione Siano X_1, X_2, \dots, X_n intervalli di tempo che intercorrono rispettivamente dal 1' al 2' al 3' ecc.

Esempio: $X_1 = 5$ e $X_2 = 8$ il primo evento avviene all'istante 5 e il secondo all'istante 13 (5+8)

Vogliamo determinare la distribuzioni delle X_i (ricordando che l'evento $\{X_1 > t\}$ si verifica se nell'intervallo $[0, t]$ *non si sono realizzati eventi*) quindi:

$$P(X_1 > t) = P(N(t) = 0) = e^{-\lambda t}$$

Questo significa che:

$$F_{X_1}(t) := P(X_1 \leq t) = 1 - e^{-\lambda t}$$

X_i è una variabile aleatoria *esponenziale* di intensità λ

Per trovare X_2 si noti che qualunque valore s assuma la variabile aleatoria X_1 è data da:

$$\begin{aligned} P(X_2 > t | X_1 = s) &= P(0 \text{ eventi in } (s, s+t] | X_1 = s)) \\ &= P(0 \text{ eventi in } (s, s+t)) \quad \text{per la condizione 2} \\ &= e^{-\lambda t} \end{aligned}$$

Questo prova che la variabile aleatoria X_1 è **esponenziale** e X_2 è esponenziale di intensità λ e **indipendente** da X_1

Proposizione: Le X_i sono tutte *variabili esponenziali* quindi i tempi che separano gli eventi di Poisson di intensità λ sono una *successioni di esponenziali indipendenti*

9.9 Gamma

Definizione: Una variabile aleatoria *continua* si dice distribuzione di *tipo gamma* di parametri (α, λ) con $\alpha > 0$ e $\lambda > 0$ la sua funzione di intensità è data da:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{\lambda^\alpha}{\Gamma(\alpha)} x^{\alpha-1} e^{-\lambda x} & \text{se } x > 0 \\ 0 & \text{se } x \leq 0 \end{cases}$$

dove con Γ indichiamo la funzione *gamma di Eulero*, definita in modo da normalizzare l'integrale di f come segue:

$$\begin{aligned} \Gamma(\alpha) &:= \int_0^\infty \lambda^\alpha x^{\alpha-1} e^{-\lambda x} dx \\ &= \int_0^\infty y^{\alpha-1} e^{-y} dy \quad \text{ponendo } y = \lambda x \end{aligned} \tag{5}$$

è possibile **integrare** per parti, se $\alpha > 1$ possiamo scrivere:

$$\begin{aligned} \int_0^\infty y^{\alpha-1} e^{-y} dy &= -y^{\alpha-1} e^{-y} \Big|_{y=0}^\infty + \int_0^\infty (\alpha-1) y^{\alpha-2} e^{-y} dy \\ &= (\alpha-1) \int_0^\infty y^{\alpha-2} e^{-y} dy \end{aligned} \tag{6}$$

Dove il termine $-y^{\alpha-1}e^{-y}\Big|_{y=0}^{\infty}$ è **nullo** perché $\alpha > 1$ implica che $\lim_{y \rightarrow 0} y^{\alpha-1} = 0$.
Abbiamo dimostrato quindi che:

$$\Gamma(\alpha) = (\alpha - 1)\Gamma(\alpha - 1)$$

La seguente proprietà ci permette di calcolare *per induzione* il valore che Γ assume

$$\Gamma(1) = \int_0^{\infty} e^{-y} dy = 1$$

e anche per una $n \geq 1$:

$$\begin{aligned}\Gamma(n) &= (n-1)\Gamma(n-1) \\ &= (n-1)(n-2)\Gamma(n-2) \\ &\dots \\ &= (n-1)!\Gamma(1)\end{aligned}$$

Da cui possiamo dedurre che $\Gamma(n) = (n-1)!$

Possiamo ovviamente ottenere la *funzione generatrice dei momenti* dalla formula:

$$\begin{aligned}\phi(t) &:= E[e^{tX}] \\ &= \int_0^{\infty} e^{tx} \frac{\lambda^{\alpha}}{\Gamma(\alpha)} x^{\alpha-1} e^{-\lambda x} dx \\ &= \frac{\lambda^{\alpha}}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} x^{\alpha-1} e^{-(\lambda-t)x} dx \\ &= \left(\frac{\lambda}{\lambda-t}\right)^{\alpha} \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} y^{\alpha-1} e^{-y} dy \\ &= \left(\frac{\lambda}{\lambda-t}\right)^{\alpha}\end{aligned}\tag{7}$$

Ora deriviamo per ottenere $\phi'(t)$ e $\phi''(t)$:

$$\begin{aligned}\phi'(t) &= \frac{\alpha \lambda^\alpha}{(\lambda - t)^{\alpha+1}} \\ \phi''(t) &= \frac{\alpha(\alpha + 1)\lambda^\alpha}{(\lambda - t)^{\alpha+2}}\end{aligned}$$

Ricordiamoci che è possibile ottenere dai momenti il *valore atteso* e la *varianza*:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X] &= \phi'(0) = \frac{\alpha}{\lambda} \\ \mathbb{E}[X^2] &= \phi''(0) = \frac{\alpha(\alpha + 1)}{\lambda^2} \\ \text{Var}(X) &= \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2 = \frac{\alpha}{\lambda^2}\end{aligned}$$

Riproducibilità: Come altre distribuzioni fissando λ possiamo renderle **riproducibili**

Se X_1, X_2 sono variabili aleatorie gamma indipendenti, parametri (α_1, λ) e (α_2, λ) possiamo calcolare la funzione generatrice:

$$\begin{aligned}\phi(t) &= \mathbb{E}[e^{t(X_1+X_2)}] \\ &= \mathbb{E}[e^{tX_1} e^{tX_2}] \\ &= \mathbb{E}[e^{tX_1}] \mathbb{E}[e^{tX_2}] \\ &= \left(\frac{\lambda}{\lambda - t}\right)^{\alpha_1} \left(\frac{\lambda}{\lambda - t}\right)^{\alpha_2} \\ &= \left(\frac{\lambda}{\lambda - t}\right)^{\alpha_1 + \alpha_2}\end{aligned}$$

L'enunciato segue quindi che ϕ determina la *distribuzione*.

è possibile ovviamente generalizzare alla **somma di due variabili aleatorie**

Proposizione gamma: Se $X_1, i = 1, 2, \dots, n$ sono variabili indipendenti con parametri gamma $(\alpha_1 + \alpha_2, \lambda)$ allora:

$$\sum_{i=1}^n X_i$$

è una gamma di parametri

$$\sum_{i=1}^n \alpha_i, \lambda$$

Proposizione esponenziali: Se $X_1, i = 1, 2, \dots, n$ sono variabili aleatorie *esponenziali* di densità λ allora è una gamma di parametri (n, λ) :

$$\sum_{i=1}^n X_i$$

10 Distribuzioni che derivano da quella normale

10.1 Chi-quadro

Definizione: Se Z_1, Z_2, \dots, Z_n sono variabili aleatorie normali standard e indipendenti, la somma dei loro quadrati è:

$$X := Z_1^2 + Z_1^2 + \dots + Z_n^2$$

Definizione: Viene definita una distribuzione *CHI-QUADRO* quando abbiamo bisogno di valutare se una *differenza* tra più insiemi di dati è statisticamente significativo, quindi per fare confronti, e la definiamo così:

$$X \sim \chi_n^2 \quad \chi = \text{chi-quadro}$$

Riproducibilità: La distribuzione è *riproducibile* dove X_1 e X_2 sono indipendenti con n_1 n_2 gradi di libertà

Per la distribuzione normale standard, se X è una *chi-quadro* con n gradi di libertà e α ($0 \leq \alpha \leq 1$) definiamo la quantità $\chi_{\alpha,n}^2$ tramite queste equazione:

$$P(X \geq \chi_{\alpha,n}^2) = \alpha$$

Esempio: Si determini $P(X \leq 30)$ quando X è una aleatoria chi-quadro con **26** gradi di libertà (dal software):

$$P(X \leq 30) \approx 0.7325$$

Esempio 2: Si trova vale $\chi_{0.05,15}^2$ tra le tabelle

$$\chi_{0.05,15}^2 \approx 24.996$$

10.2 Distribuzione T

Definizione: Se Z e C_n sono variabili indipendenti, con Z *normale standard* e C_n *chi-quadro* con n gradi di libertà la sua variabile aleatoria T_n è definita:

$$T_n := \frac{Z}{\sqrt{C_n/n}}$$

in questo caso si dice di avere una **distribuzione t** con n gradi di libertà, che denotiamo così:

$$T_n \sim t_n$$

$$C_n \sim X_n^2 \rightarrow \frac{C_n}{n} = \frac{Z_1^2 + \dots + Z_n^2}{n}$$

Se applichiamo la *legge dei grandi numeri* otteniamo che se n è grande C_n/n sarà molto vicina a $\mathbb{E}[Z_1^2] = 1$

Dimostrazione di valore atteso e varianza di T_n che sono dati da:

$$\mathbb{E}[T_n] = 0 \quad n \geq 2$$

$$Var(T_n) = \frac{n}{n-2} \quad n \geq 3$$

Se T_n è una t con n gradi di libertà e $\alpha \in (0, 1)$ definiamo la quantità $t_{\alpha,n}$ in questo modo:

$$P(T_n \geq t_{\alpha,n}) = \alpha$$

è possibile **applicare la simmetria**:

$$\begin{aligned} \alpha &= P(-T_n \geq t_{\alpha,n}) \\ &= P(T_n \leq -t_{\alpha,n}) \\ &= 1 - P(T_n > -t_{\alpha,n}) \\ &= P(T_n \geq t_{\alpha,n}) = 1 - \alpha \end{aligned}$$

Da tutto questo otteniamo quindi che:

$$-t_{\alpha,n} = t_{1-\alpha,n}$$

10.3 Distribuzione F

Formula generica:

$$F_{n,m} := \frac{C_n/n}{C_m/m}$$

Definizione: Se C_n e C_m sono aleatorie indipendenti, chi-quadro con n e m gradi di libertà si dice di avere una *distribuzione F* con n e m gradi di libertà

Per ogni $\alpha \in (0, 1)$ possiamo definire la quantità $F_{\alpha,n,m}$ in modo:

$$P(F_{n,m} > F_{\alpha,n,m}) = \alpha$$

Se vogliamo trovare una $\alpha > 0.5$ possiamo ottenerla in questo modo:

$$\begin{aligned} \alpha &= P\left(\frac{C_n/n}{C_m/m} > F_{\alpha,n,m}\right) \\ &= P\left(\frac{C_m/m}{C_n/n} < \frac{1}{F_{\alpha,n,m}}\right) \\ &= 1 - P\left(\frac{C_m/m}{C_n/n} \geq \frac{1}{F_{\alpha,n,m}}\right) \end{aligned}$$

Facciamola più semplice vah:

$$P\left(\frac{C_m/m}{C_n/n} > \frac{1}{F_{\alpha,n,m}}\right) = 1 - \alpha$$

Per trovare invece $F_{1-\alpha,n,m}$ dobbiamo fare così:

$$P\left(\frac{C_m/m}{C_n/n} > \frac{1}{F_{\alpha,n,m}}\right) = 1 - \alpha$$

Osservando le due equazioni possiamo notare che:

$$\frac{1}{F_{\alpha,n,m}} = F_{1-\alpha,n,m}$$

Boh vabbe

Esempio: Determiniamo $P(F_{6,14} \leq 1.5)$

Guardando il software si ottiene che la soluzione è **0.752**

10.4 Distribuzione logistica

Definizione: Una variabile **continua** si dice avere una *distribuzione logistica* di parametri $(\mu, v > 0)$ se la funzione di ripartizione è data da:

$$F(x) = \frac{e^{(x-\mu)/v}}{1 + e^{(x-\mu)/v}} \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

Se deriviamo $F(x) = 1 - 1/(1 + e^{(x-\mu)/v})$ troviamo la sua *densità di probabilità*:

$$f(x) = \frac{e^{(x-\mu)/v}}{v(1 + e^{(x-\mu)/v})^2} \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

possiamo ricavare la *media* di una logistica **X** di parametri (μ, v) possiamo pro-

cedere in questo modo:

$$\begin{aligned}
 \mathbb{E}[X] &= \mu + v \mathbb{E}\left[\frac{X - \mu}{v}\right] \\
 &= \mu + v \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x - \mu}{v} \cdot \frac{e^{(x-\mu)/v}}{v(1 + e^{(x-\mu)/v})^2} dx \\
 &= \mu + v \int_{-\infty}^{\infty} \frac{ye^y}{(1 + e^y)^2} dy \quad \text{ponendo } y = \frac{x - \mu}{v} \\
 &= \mu
 \end{aligned}$$

è possibile ottenere anche la *varianza* in questo modo:

$$Var(x) = \frac{\sigma^2}{3}$$

Postilla: In conclusione μ è la **media della distribuzione**

il parametro v è invece detto *dispersione*.

Una variabile aleatoria logistica con *media* 0 e *dispersione* 1 è detta **logistica standard**.

Figure 2: Tabella di Φ
Tabella A.1 Funzione di ripartizione della distribuzione normale standard

$$\Phi(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-y^2/2} dy$$

x	0.00	0.01	0.02	0.03	0.04	0.05	0.06	0.07	0.08	0.09
0.0	0.5000	0.5040	0.5080	0.5120	0.5160	0.5199	0.5239	0.5279	0.5319	0.5359
0.1	0.5398	0.5438	0.5478	0.5517	0.5557	0.5596	0.5636	0.5675	0.5714	0.5753
0.2	0.5793	0.5832	0.5871	0.5910	0.5948	0.5987	0.6026	0.6064	0.6103	0.6141
0.3	0.6179	0.6217	0.6255	0.6293	0.6331	0.6368	0.6406	0.6443	0.6480	0.6517
0.4	0.6554	0.6591	0.6628	0.6664	0.6700	0.6736	0.6772	0.6808	0.6844	0.6879
0.5	0.6915	0.6950	0.6985	0.7019	0.7054	0.7088	0.7123	0.7157	0.7190	0.7224
0.6	0.7257	0.7291	0.7324	0.7357	0.7389	0.7422	0.7454	0.7486	0.7517	0.7549
0.7	0.7580	0.7611	0.7642	0.7673	0.7704	0.7734	0.7764	0.7794	0.7823	0.7852
0.8	0.7881	0.7910	0.7939	0.7967	0.7995	0.8023	0.8051	0.8078	0.8106	0.8133
0.9	0.8159	0.8186	0.8212	0.8238	0.8264	0.8289	0.8315	0.8340	0.8365	0.8389
1.0	0.8413	0.8438	0.8461	0.8485	0.8508	0.8531	0.8554	0.8577	0.8599	0.8621
1.1	0.8643	0.8665	0.8686	0.8708	0.8729	0.8749	0.8770	0.8790	0.8810	0.8830
1.2	0.8849	0.8869	0.8888	0.8907	0.8925	0.8944	0.8962	0.8980	0.8997	0.9015
1.3	0.9032	0.9049	0.9066	0.9082	0.9099	0.9115	0.9131	0.9147	0.9162	0.9177
1.4	0.9192	0.9207	0.9222	0.9236	0.9251	0.9265	0.9279	0.9292	0.9306	0.9319
1.5	0.9332	0.9345	0.9357	0.9370	0.9382	0.9394	0.9406	0.9418	0.9429	0.9441
1.6	0.9452	0.9463	0.9474	0.9484	0.9495	0.9505	0.9515	0.9525	0.9535	0.9545
1.7	0.9554	0.9564	0.9573	0.9582	0.9591	0.9599	0.9608	0.9616	0.9625	0.9633
1.8	0.9641	0.9649	0.9656	0.9664	0.9671	0.9678	0.9686	0.9693	0.9699	0.9706
1.9	0.9713	0.9719	0.9726	0.9732	0.9738	0.9744	0.9750	0.9756	0.9761	0.9767
2.0	0.9772	0.9778	0.9783	0.9788	0.9793	0.9798	0.9803	0.9808	0.9812	0.9817
2.1	0.9821	0.9826	0.9830	0.9834	0.9838	0.9842	0.9846	0.9850	0.9854	0.9857
2.2	0.9861	0.9864	0.9868	0.9871	0.9875	0.9878	0.9881	0.9884	0.9887	0.9890
2.3	0.9893	0.9896	0.9898	0.9901	0.9904	0.9906	0.9909	0.9911	0.9913	0.9916
2.4	0.9918	0.9920	0.9922	0.9925	0.9927	0.9929	0.9931	0.9932	0.9934	0.9936
2.5	0.9938	0.9940	0.9941	0.9943	0.9945	0.9946	0.9948	0.9949	0.9951	0.9952
2.6	0.9953	0.9955	0.9956	0.9957	0.9959	0.9960	0.9961	0.9962	0.9963	0.9964
2.7	0.9965	0.9966	0.9967	0.9968	0.9969	0.9970	0.9971	0.9972	0.9973	0.9974
2.8	0.9974	0.9975	0.9976	0.9977	0.9977	0.9978	0.9979	0.9979	0.9980	0.9981
2.9	0.9981	0.9982	0.9982	0.9983	0.9984	0.9984	0.9985	0.9985	0.9986	0.9986
3.0	0.9987	0.9987	0.9987	0.9988	0.9988	0.9989	0.9989	0.9989	0.9990	0.9990
3.1	0.9990	0.9991	0.9991	0.9991	0.9992	0.9992	0.9992	0.9992	0.9993	0.9993
3.2	0.9993	0.9993	0.9994	0.9994	0.9994	0.9994	0.9994	0.9995	0.9995	0.9995
3.3	0.9995	0.9995	0.9995	0.9996	0.9996	0.9996	0.9996	0.9996	0.9996	0.9997
3.4	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9997	0.9998

Esempio: per trovare un valore se dobbiamo trovare $\Phi(1.77)$ cerco:

1.7 nelle *righe*

0.07 nelle *colonne*
= 0.9616

Figure 3: Tabella di $\chi^2_{\alpha,n}$

Tabella A.2 Valori assunti da $\chi^2_{\alpha,n}$

n	α							
	0.995	0.99	0.975	0.95	0.05	0.025	0.01	0.005
1	0.00004	0.00016	0.00098	0.00393	3.841	5.024	6.635	7.879
2	0.0100	0.0201	0.0506	0.103	5.991	7.378	9.210	10.597
3	0.072	0.115	0.216	0.352	7.815	9.348	11.345	12.838
4	0.207	0.297	0.484	0.711	9.488	11.143	13.277	14.860
5	0.412	0.554	0.831	1.145	11.070	12.833	15.086	16.750
6	0.676	0.872	1.237	1.635	12.592	14.449	16.812	18.548
7	0.989	1.239	1.690	2.167	14.067	16.013	18.475	20.278
8	1.344	1.646	2.180	2.733	15.507	17.535	20.090	21.955
9	1.735	2.088	2.700	3.325	16.919	19.023	21.666	23.589
10	2.156	2.558	3.247	3.940	18.307	20.483	23.209	25.188
11	2.603	3.053	3.816	4.575	19.675	21.920	24.725	26.757
12	3.074	3.571	4.404	5.226	21.026	23.337	26.217	28.300
13	3.565	4.107	5.009	5.892	22.362	24.736	27.688	29.819
14	4.075	4.660	5.629	6.571	23.685	26.119	29.141	31.319
15	4.601	5.229	6.262	7.261	24.996	27.488	30.578	32.801
16	5.142	5.812	6.908	7.962	26.296	28.845	32.000	34.267
17	5.697	6.408	7.564	8.672	27.587	30.191	33.409	35.718
18	6.265	7.015	8.231	9.390	28.869	31.526	34.805	37.156
19	6.844	7.633	8.907	10.117	30.144	32.852	36.191	38.582
20	7.434	8.260	9.591	10.851	31.410	34.170	37.566	39.997
21	8.034	8.897	10.283	11.591	32.671	35.479	38.932	41.401
22	8.643	9.542	10.982	12.338	33.924	36.781	40.289	42.796
23	9.260	10.196	11.689	13.091	35.172	38.076	41.638	44.181
24	9.886	10.856	12.401	13.848	36.415	39.364	42.980	45.559
25	10.520	11.524	13.120	14.611	37.652	40.646	44.314	46.928
26	11.160	12.198	13.844	15.379	38.885	41.923	45.642	48.290
27	11.808	12.879	14.573	16.151	40.113	43.195	46.963	49.645
28	12.461	13.565	15.308	16.928	41.337	44.461	48.278	50.993
29	13.121	14.256	16.047	17.708	42.557	45.722	49.588	52.336
30	13.787	14.953	16.791	18.493	43.773	46.979	50.892	53.672

Dove: n = gradi di libertà

se abbiamo

$n = 10$

$\alpha = 0.05$

cerco:

10 nelle righe

0.05 nelle colonne

Trovo subito che $\chi^2 = 18.307$

Figure 4: Tabella di $T_{\alpha,n}$

Tabella A.3 Valori assunti da $t_{\alpha,n}$

n	α				
	0.1	0.05	0.025	0.01	0.005
1	3.078	6.314	12.706	31.821	63.657
2	1.886	2.920	4.303	6.965	9.925
3	1.638	2.353	3.182	4.541	5.841
4	1.533	2.132	2.776	3.747	4.604
5	1.476	2.015	2.571	3.365	4.032
6	1.440	1.943	2.447	3.143	3.707
7	1.415	1.895	2.365	2.998	3.499
8	1.397	1.860	2.306	2.896	3.355
9	1.383	1.833	2.262	2.821	3.250
10	1.372	1.812	2.228	2.764	3.169
11	1.363	1.796	2.201	2.718	3.106
12	1.356	1.782	2.179	2.681	3.055
13	1.350	1.771	2.160	2.650	3.012
14	1.345	1.761	2.145	2.624	2.977
15	1.341	1.753	2.131	2.602	2.947
16	1.337	1.746	2.120	2.583	2.921
17	1.333	1.740	2.110	2.567	2.898
18	1.330	1.734	2.101	2.552	2.878
19	1.328	1.729	2.093	2.539	2.861
20	1.325	1.725	2.086	2.528	2.845
21	1.323	1.721	2.080	2.518	2.831
22	1.321	1.717	2.074	2.508	2.819
23	1.319	1.714	2.069	2.500	2.807
24	1.318	1.711	2.064	2.492	2.797
25	1.316	1.708	2.060	2.485	2.787
26	1.315	1.706	2.056	2.479	2.779
27	1.314	1.703	2.052	2.473	2.771
28	1.313	1.701	2.048	2.467	2.763
29	1.311	1.699	2.045	2.462	2.756
30	1.310	1.697	2.042	2.457	2.750
40	1.303	1.684	2.021	2.423	2.704
50	1.299	1.676	2.009	2.403	2.678
70	1.294	1.667	1.994	2.381	2.648
100	1.290	1.660	1.984	2.364	2.626
∞	1.282	1.645	1.960	2.326	2.576

Esempio: per trovare un valore se dobbiamo trovare $T_{\alpha,n} \rightarrow (T_{0.025,10})$ cerco:

10 nelle righe

0.025 nelle colonne
= 2.228

Figure 5: Tabella di $F_{0.05,n,m}$
Tabella A.4 Valori assunti da $F_{0.05,n,m}$; n rappresenta i gradi di libertà al numeratore e m quelli al denominatore.

m	n						
	1	2	3	4	5	6	7
1	161.45	199.50	215.71	224.58	230.16	233.99	236.77
2	18.51	19.00	19.16	19.25	19.30	19.33	19.35
3	10.13	9.55	9.28	9.12	9.01	8.94	8.89
4	7.71	6.94	6.59	6.39	6.26	6.16	6.09
5	6.61	5.79	5.41	5.19	5.05	4.95	4.88
6	5.99	5.14	4.76	4.53	4.39	4.28	4.21
7	5.59	4.74	4.35	4.12	3.97	3.87	3.79
8	5.32	4.46	4.07	3.84	3.69	3.58	3.50
9	5.12	4.26	3.86	3.63	3.48	3.37	3.29
10	4.96	4.10	3.71	3.48	3.33	3.22	3.14
11	4.84	3.98	3.59	3.36	3.20	3.09	3.01
12	4.75	3.89	3.49	3.26	3.11	3.00	2.91
13	4.67	3.81	3.41	3.18	3.03	2.92	2.83
14	4.60	3.74	3.34	3.11	2.96	2.85	2.76
15	4.54	3.68	3.29	3.06	2.90	2.79	2.71
16	4.49	3.63	3.24	3.01	2.85	2.74	2.66
17	4.45	3.59	3.20	2.96	2.81	2.70	2.61
18	4.41	3.55	3.16	2.93	2.77	2.66	2.58
19	4.38	3.52	3.13	2.90	2.74	2.63	2.54
20	4.35	3.49	3.10	2.87	2.71	2.60	2.51
21	4.32	3.47	3.07	2.84	2.68	2.57	2.49
22	4.30	3.44	3.05	2.82	2.66	2.55	2.46
23	4.28	3.42	3.03	2.80	2.64	2.53	2.44
24	4.26	3.40	3.01	2.78	2.62	2.51	2.42
25	4.24	3.39	2.99	2.76	2.60	2.49	2.40
30	4.17	3.32	2.92	2.69	2.53	2.42	2.33
40	4.08	3.23	2.84	2.61	2.45	2.34	2.25
60	4.00	3.15	2.76	2.53	2.37	2.25	2.17
120	3.92	3.07	2.68	2.45	2.29	2.18	2.09
∞	3.84	3.00	2.60	2.37	2.21	2.10	2.01