```
#Jakob H. Schauser, pwn274
#Hold 4, Pythonaflevering 1
#12/09-2018
# Importerer de forskellige pakker
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
########Forsøg 1 - Variende Vægt:##########
#Jeg skriver nu vores data fra første forsøg ind
#fordelt på x- og y-aksen
vægte = np.array([20, 100, 200, 500])
#Vi tog fem målinger per skiftende vægt så jeg skriver
#dem alle ind, for senere at kunne regne videre på dem
vægttider = np.array([[1.51, 1.56, 1.52, 1.51, 1.57],
                      [1.47, 1.56, 1.58, 1.54, 1.54]
                      [1.59, 1.53, 1.54, 1.59, 1.59],
                      [1.57, 1.54, 1.53, 1.55, 1.57]
#Jeg beregner nu gennemsnittet af min y-akse-data
vt avg = np.mean(vægttider, axis = 1)
#Og NumPy tillader os at beregne standafvigelsen således
vt std = np.std(vægttider,axis=1,ddof=1)/np.sgrt(len(vægttider))
#Jeg starter et nyt plot
plt.figure(1)
#Indsætter mine x-værdier og de beregnede y-gennemsnit
plt.plot(vægte,vt avg,'bo')
#Lægger også usikkerhederne ind i plottet
plt.errorbar(vægte,vt avg,vt std,ls='None')
#Vælger en god x- og y-akseskalering
plt.xlim(0,550)
plt.ylim(1.4,1.7)
#Vælger titlen, så vi kan genkende forsøget senere
plt.title("Gennemsnit af tider som funktion af vægt")
#Giver akserne labels
plt.xlabel(r"Vægt/$g$")
plt.ylabel(r"Tid/$s$")
#Gemmer vores plot
plt.savefig("VægtFigur.jpg")
# Jeg gør nu det samme for vores andet forsøg
######Forsøg 2 - Skiftende Snorlængde:######
#Jeg skriver nu vores data fra forsøg ind fordelt på x- og y-aksen
#Giver selvfølgelig et passende navn
længder = np.array([40,60,80,100])
#Vi tog fem målinger per skiftende vægt så jeg skriver
#dem alle ind, for senere at kunne regne videre på dem
```

```
længdetider = np.array([[1.69, 1.60, 1.69, 1.59, 1.68],
                         [1.68, 1.74, 1.74, 1.82, 1.72],
                         [1.81, 1.83, 1.86, 1.82, 1.84],
                         [2.06, 2.18, 2.10, 2.13, 2.16]])
#Jeg beregner igen gennemsnittet af min y-akse-data
ld avg = np.mean(længdetider, axis = 1)
#Og NumPy tillader os igen at beregne standafvigelsen således
ld std = np.std(længdetider,axis=1,ddof=1)/np.sgrt(len(længdetider))
#Jeg starter et nyt plot
plt.figure(2)
#Indsætter mine x-værdier og de beregnede y-gennemsnit
plt.plot(længder,ld avg,'bo')
#Lægger også usikkerhederne ind i plottet
plt.errorbar(længder,ld avg,ld std,ls='None')
#Vælger en god x- og y-akseskalering
plt.xlim(20,120)
plt.ylim(1.5,2.3)
#Skifter titlen, så vi kan genkende forsøget senere
plt.title("Gennemsnit af tider som funktion af snorlængde")
#Giver akserne labels
plt.xlabel(r"Længde/$cm$")
plt.ylabel(r"Tid/$s$")
#Gemmer vores plot
plt.savefig("LængdeFigur.jpg")
# Jeg gør nu det samme for vores tredje forsøg
#######Forsøg 3 - Vekslende Vinkel:######
#Jeg skriver nu vores data fra forsøg ind fordelt på x- og y-aksen
#Giver selvfølgelig et passende navn
vinkler = np.array([0.317, 0.522, 0.671, 0.906])
#Vi tog fem målinger per skiftende vægt så jeg skriver
#dem alle ind, for senere at kunne regne videre på dem
vinkeltider = np.array([[1.51, 1.54, 1.57, 1.56, 1.44],
                         [1.55, 1.59, 1.65, 1.65, 1.65],
                         [1.69, 1.69, 1.73, 1.63, 1.68],
                         [1.72, 1.73, 1.81, 1.67, 1.72]
#Jeg beregner igen gennemsnittet af min y-akse-data
vk avg = np.mean(vinkeltider, axis = 1)
#Og NumPy tillader os igen at beregne standafvigelsen således
vk std = np.std(vinkeltider,axis=1,ddof=1)/np.sqrt(len(vinkeltider))
#Jeg starter et nyt plot
plt.figure(3)
#Indsætter mine x-værdier og de beregnede y-gennemsnit
plt.plot(vinkler,vk avg,'bo')
```

```
#Lægger også usikkerhederne ind i plottet
plt.errorbar(vinkler,vk_avg,vk_std,ls='None')
#Vælger en god x- og y-akseskalering
plt.xlim(0,1.2)
plt.ylim(1.4,1.9)
#Skifter titlen, så vi kan genkende forsøget senere
plt.title("Gennemsnit af tider som funktion af vinkler")
#Giver akserne labels
plt.xlabel(r"Vinkel/$radianer$")
plt.ylabel(r"Tid/$s$")
#Gemmer vores plot
plt.savefig("VinkelFigur.jpg")
```