Projektowanie filtrów SOI metodą okien czasowych

Najbardziej bezpośrednim podejściem do projektowania filtrów SOI (filtrów o Skończonej Odpowiedzi Impulsowej) (FIR – Finite Impulse Response) jest obcinanie ciągu stanowiącego nieskończoną odpowiedź impulsową. Załóżmy, że $H_d(e^{j\sigma})$ opisuje pożądaną charakterystykę częstotliwościową. Wtedy $h_d(n)$ jest ciągiem próbek pożądanej odpowiedzi impulsowej:

$$h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_d(e^{j\varpi}) e^{j\varpi n} d\varpi$$

Można wykazać, że współczynniki te są niczym innym jak współczynnikami licznika transmitancji naszego filtru (w dziedzinie Z). Ponieważ ciąg $h_d(n)$ jest nieskończony, wskazane jest odpowiednie ucięcie tego ciągu do wymaganej długości N przy użyciu odpowiedniego rodzaju okna.

W przypadku filtru dolnoprzepustowego (DP) o charakterystyce jak na rysunku odpowiedź impulsowa wyraża się wzorem:



W tabeli zebrano zależności opisujące odpowiedzi impulsowe filtrów o typowych charakterystykach.

Rodzaj filtru	Odpowiedź impulsowa
dolnoprzepustowy (DP)	$h(n) = \frac{\varpi_g}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\varpi_g}{\pi}n\right)$
górnoprzepustowy (GP)	$h(n) = \operatorname{sinc}(n) - \frac{\varpi_d}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\varpi_d}{\pi}n\right)$
pasmowo-przepustowy (PP)	$h(n) = \frac{\overline{\omega}_2}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\overline{\omega}_2}{\pi}n\right) - \frac{\overline{\omega}_1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\overline{\omega}_1}{\pi}n\right)$
pasmowo-zaporowy (PZ)	$h(n) = \operatorname{sinc}(n) + \frac{\varpi_1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\varpi_1}{\pi}n\right) - \frac{\varpi_2}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{\varpi_2}{\pi}n\right)$

Projektowanie filtrów SOI metodą próbkowania w dziedzinie częstotliwości

Wykazać można, że ciąg o skończonym czasie trwania (o długości N) wyrazić można za pomocą N próbek dyskretnej transformaty Fouriera:

$$\widetilde{H}(k) = \sum_{n=0}^{N-1} h(n)e^{-j\frac{2\pi}{N}nk}$$

Transmitancja H(z) takiego filtru może być wyrażona za pomocą $\widetilde{H}(k)$:

$$H(z) = \frac{1 - z^{-N}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{\widetilde{H}(k)}{1 - e^{j\frac{2\pi}{N}k} z^{-1}},$$

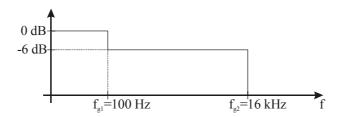
co po podstawieniu $z = e^{j\varpi}$ daje:

$$H(e^{j\varpi}) = \frac{1 - e^{-j\varpi N}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{\widetilde{H}(k)}{1 - e^{j\frac{2\pi}{N}k} e^{-j\varpi}}$$

Mając zatem próbki wymaganej charakterystyki częstotliwościowej możemy przyjmując rząd filtru N znaleźć aproksymującą ją (z lepszym lub gorszym efektem) transmitancję $H(e^{j\sigma})$. Współczynniki filtru znajdujemy dokonując odwrotnej DFT naszego ciągu próbek $\widetilde{H}(k)$. Metoda ta jest o tyle wygodna i użyteczna, że z użyciem komputera pozwala znaleźć współczynniki filtrów o dowolnie zadanym kształcie bez wcześniejszych analitycznych obliczeń odpowiedzi impulsowej filtru.

Zadania

- 1. Posługując się metodą okien czasowych zaprojektować filtr dolnoprzepustowy rzędu N=17 o częstotliwości granicznej $f_d=5.5$ kHz. Założyć częstotliwość próbkowania $f_s=16000$ Hz. Zbadać charakterystyki częstotliwościowe filtru ze szczególnym uwzględnieniem kształtu charakterystyki fazowej. Do projektu użyć kolejno okien prostokątnego, Hamminga, Bartletta, Blackmana i trójkątnego. Porównać amplitudę listków bocznych, szerokość listka głównego oraz minimalne tłumienie w pasmie zaporowym w zależności od zastosowanego okna. Zwrócić uwagę na charakterystyki fazowe otrzymanych filtrów. Zmieniając rząd filtru i dobierając odpowiednie okno opracować filtr o tłumieniu min. 70 dB w pasmie zaporowym. Przefiltrować opracowanym filtrem przebieg prostokątny o wypełnieniu 50 % i częstotliwości f=4 kHz.
- 2. Posługując się metodą okien czasowych zaprojektować filtr pasmowo-przepustowy o częstotliwościach odcięcia $f_d = 250 \text{ Hz}$ i $f_g = 12000 \text{ Hz}$ przy założonej częstotliwości próbkowania $f_s = 44.1 \text{ kHz}$. Dobrać optymalnie rząd filtru i okno. Zamieścić i skomentować jego charakterystyki.
- 3. Korzystając z metody próbkowania w dziedzinie częstotliwości zaprojektować filtr górnoprzepustowy o częstotliwości granicznej $f_g = 600 \text{ Hz } (f_s = 8 \text{ kHz})$. Zbadać kształt charakterystyk filtru po modyfikacji położenia jednej próbki i dwóch próbek w pasmie przejściowym filtru.
- 4. Zaprojektować filtr o podanym kształcie charakterystyki ($f_s = 48 \text{ kHz}$):



Matlab – użyteczne funkcje:

sinc, freqz, impz, filter, sign, blackman, bartlett, boxcar, hamming, triang