03.12.2024r.

Sprawozdanie

Internet rzeczy: BLUETOOTH - KOMUNIKACJA I STEROWANIE BEZPRZEWODOWE

1. Cel ćwiczenia - Celem ćwiczenia było zapoznanie z zasadą działania i sposobem wykorzystania modułu Bluetooth

2. Przebieg ćwiczenia.

2.1. Skanowanie dostępnych sieci oraz ich parametrów.

Postępując zgodnie z instrukcją napisaliśmy program skanujący dostępne sieci bezprzewodowe i wyświetlający parametry dostępnych sieci w "Serial Monitor".

```
modajniczostwo

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog. No bound Sebected

# Arduino UNO RA Wiff → Datog
```

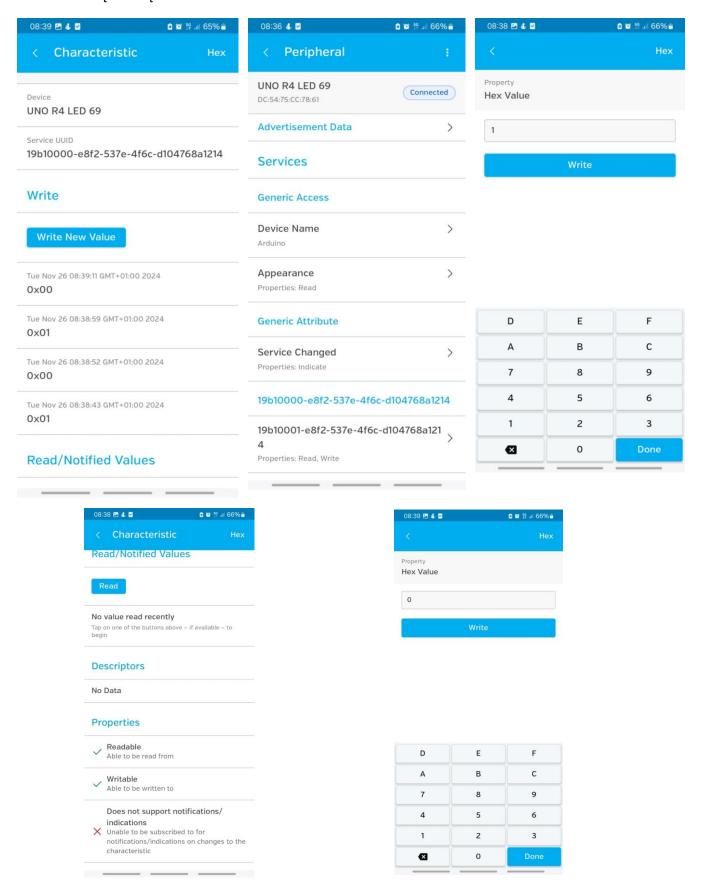
Program skanuje dostępne sieci oraz wyświetla ich MAC adresy oraz wskaźnik sygnału radiowego RSSI.

2.2. Sterowanie diodą LED wbudowaną w Arduino za pomocą bluetooth LE.

Następnie wykorzystaliśmy kod podany w instrukcji i napisaliśmy program służący do sterowania wbudowaną diodą LED.

```
#include <ArduinoBLE.h>
BLEService ledService("19B10000-E8F2-537E-4F6C-D104768A1214"); // Bluetooth
LE LED Service
BLEByteCharacteristic switchCharacteristic("19B10001-E8F2-537E-4F6C-
D104768A1214", BLERead | BLEWrite);
const int ledPin = LED_BUILTIN;
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 while (!Serial);
 pinMode(ledPin, OUTPUT);
 if (!BLE.begin()) {
   Serial.println("starting Bluetooth® Low Energy module failed!");
   while (1);
 BLE.setLocalName("UNO R4 LED xx");
 BLE.setAdvertisedService(ledService);
 ledService.addCharacteristic(switchCharacteristic);
 BLE.addService(ledService);
 switchCharacteristic.writeValue(0);
 BLE.advertise();
 Serial.println("BLE LED Peripheral");
void loop() {
 BLEDevice central = BLE.central();
 if (central) {
   Serial.print("Connected to central: ");
   Serial.println(central.address()); // print MAC address:
   while (central.connected()) {
      if (switchCharacteristic.written()) {
       if (switchCharacteristic.value()) {  // any value other than 0
         Serial.println("LED on");
         digitalWrite(ledPin, HIGH);
                                             // will turn the LED on
       } else {
                                             // a 0 value
         Serial.println(F("LED off"));
         digitalWrite(ledPin, LOW);
                                            // will turn the LED off
    Serial.print(F("Disconnected from central: "));
   Serial.println(central.address());
```

Po zainstalowaniu i konfiguracji aplikacji LightBlue byliśmy w stanie sterować wbudowaną diodą.



```
Output Serial Monitor ×

Message (Enter to send message to 'Arduino UNO R4 WiFi' on 'COM7')

RSSI: -81

starting Bluetooth® Low Energy module failed!
starting Bluetooth® Low Energy module failed!
starting Bluetooth® Low Energy module failed!

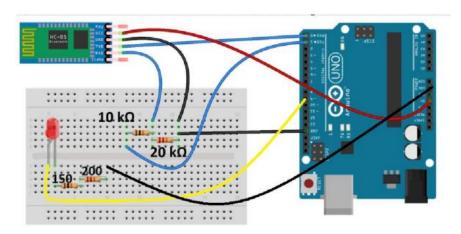
output Tenness to the starting Bluetooth Tenness to the starting Blue
```



W Serial Monitor widzimy komunikaty zawarte w kodzie świadczące o połączeniu się z urządzeniem oraz z aktualnym stanem diody.

2.3. Sterowanie diodą LED wbudowaną w Arduino za pomocą bluetooth HC-05.

Postępując zgodnie ze schematem zamieszczonym w instrukcji, podłączyliśmy układ potrzebny do realizacji tego zadania.



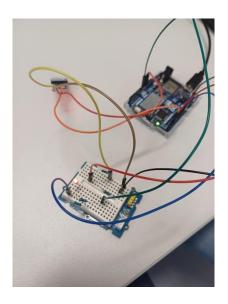
Następnie zrealizowaliśmy program do włączania i wyłączania diody LED za pomocą aplikacji Bluetooth Electronics.

```
#include <SoftwareSerial.h>
char BluetoothData;
char OutputInfo;
int P1_value=0;
int P1_value_c1=0;
int P1_value_c2=0;
int P1 value c3=0;
SoftwareSerial mySerial(2,3);
void setup() {
 pinMode(9, OUTPUT);
 Serial.begin(9600);
mySerial.begin(9600);
void loop() {
    put your main code here, to run repeatedly:
 if (mySerial.available())
     BluetoothData = char(mySerial.read());
      if (BluetoothData == 'M')
       P1 value = mvSerial.parseInt():
       (P1_value/100)*10))*10)+48;
       Serial.write(P1_value_c1);
Serial.write(P1_value_c2);
       Serial.write(P1_value_c3);
        Serial.write('\n');
  analogWrite(9, P1_value);
```

W aplikacji zaprojektowaliśmy panel do sterowania diodą według podanych wytycznych. Poniżej rezultat przesuwania slidera w Serial Monitor.



Celem zastosowania równań dla P1_value, P1_value_c1, P1_value_c2 i P1_value_c3 jest podzielenie liczby na cyfry i przesłanie ich jako znaki ASCII przez interfejs szeregowy. Jest to przydatne, gdy komunikujemy się z urządzeniem, które interpretuje dane w formacie tekstowym.

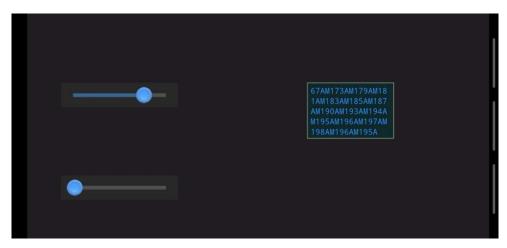


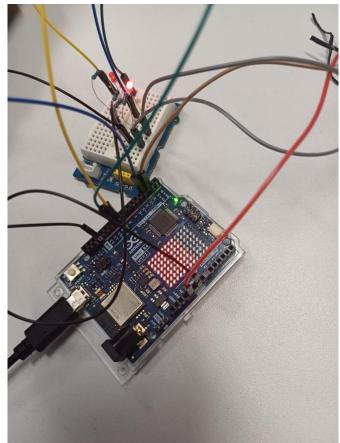
2.4. Sterowanie diodami LED za pomocą bluetooth HC-05 i prezentacja relacji pomiędzy intensywnościami świecenia dwóch LED.

Postępując wedle instrukcji, dokonaliśmy modyfikacji kodu dodając obsługę drugiej diody LED. Poniżej rezultaty.

```
#include <SoftwareSerial.h>
#include "Arduino_LED_Matrix.h"
// Deklaracje zmiennych do obsługi Bluetooth
char BluetoothData;
// Zmienne przechowujące jasności dwóch diod LED
int Pl_value = 0;
int P2_value = 0;
// Inicjalizacja SoftwareSerial na pinach 2 (RX) i 3 (TX)
SoftwareSerial mySerial(2, 3);
// Inicjalizacja matrycy LED
ArduinoLEDMatrix matrix;
// Bufor ramki dla matrycy LED
uint8_t frame[8][12];
void setup() {
    // Ustawienie pinów jako wyjścia dla dwóch diod LED
 pinMode(9, OUTPUT); // LED 1 podlaczona do pinu 9
pinMode(10, OUTPUT); // LED 2 podlaczona do pinu 10
  // Inicjalizacja komunikacji szeregowej
  Serial.begin(9600);
  mySerial.begin(9600);
  // Inicjalizacja matrycy LED
  matrix.begin();
void loop() {
  // Sprawdzenie, czy są dostępne dane z Bluetooth
  if (mySerial.available()) {
    BluetoothData = char(mySerial.read());
    // Jeśli odebrano 'M', czytamy jasność dla LED 1
if (BluetoothData == 'M') {
      Pl_value = mySerial.parseInt();
      Serial.print("Pl_value: ");
Serial.println(Pl_value);
```

```
// Ustawienie jasności dwóch diod LED
  analogWrite(9, Pl value);
  analogWrite(10, P2_value);
  // Obliczenie różnicy w jasności
  int difference = abs(Pl_value - P2_value);
  // Mapowanie różnicy na liczbę kolumn do wyświetlenia (0 do 12)
  int numColumns = map(difference, 0, 255, 0, 12);
  // Wyświetlenie różnicy na wbudowanej matrycy LED
  displayDifference(numColumns);
void clear_frame() {
  for (int row = 0; row < 8; row++) {
  for (int col = 0; col < 12; col++) {</pre>
      frame[row][col] = 0;
void display_frame() {
  matrix.renderBitmap(frame, 8, 12);
void displayDifference(int numColumns) {
  // Wyczyść bufor ramki
 clear_frame();
  // Ustaw piksele w ramce zgodnie z wartościa numColumns
  for (int col = 0; col < numColumns; col++) {
    for (int row = 0; row < 8; row++) {
  frame[row][col] = 1; // Włącz piksel
display_frame();
  // Wyświetl ramkę na matrycy LED
```





3. Wnioski.

- Udało się nawiązać komunikację między modułem HC-05 a aplikacją mobilną. Dzięki temu można było sterować jasnością diody LED w Arduino.
- Dane odbierane przez Bluetooth (zmienna P1_value) zostały prawidłowo rozbite na cyfry (setki, dziesiątki, jedności) i przesłane w formie tekstowej, co ułatwia ich interpretację przez aplikację.
- Użytkownik mógł sterować działaniem diody LED za pomocą prostego interfejsu w aplikacji, co pokazuje praktyczne zastosowanie technologii IoT.