# LAB2: Algorytmy grafowe – reprezentacja, algorytmy przeszukiwania

# Zadanie 1

Reprezentacja w postaci maceirzy sąsiedztwa zapewnia dodawanie, sprawdzanie i usuwanie krawędzi w stałym czasie, natomiast posiada dużę wymagania pamięciowe - macierz, więc O(n²)

Lista sąsiedztwa posiada stały czas dodawania nowej krawędzi oraz znacznie miejsze wymagania pamięciowe, gdyż będzie to suma liczby wierzchołków i krawędzi (w najgorszym wypadku), natomiast znacznie dłuższy czas usuwania i sprawdzania istnienia wierzchołków

# Zadanie 2

In [55]: from typing import List, Dict, Tuple

W zadaniach przyjmę reprezentację grafu jako listę sąsiedztwa, gdyż wydaje się być prostsza w implementacji w Pythonie i zdecdyownie wygodniejsza do używania.

```
graph = Dict[int, List]
#implementacja wybranego grafu (nieskierowany, cykliczny, spójny) za pomocą słownika, którego kluczami są wierz
G: graph = { 1: [2,4], 2: [1, 3], 3: [2, 7], 4: [1, 5, 7], 5: [4, 6], 6: [5], 7: [3, 4, 8], 8: [7, 9], 9: [8, 1
def BFS(G: graph, s: int) -> Tuple[List[int], bool, bool]:
   Algorytm przeszukiwania wszerz, przyjmuje graf G oraz wierzchołek, z którego rozpoczynamy przeszukiwanie,
   zwraca krotke, zawierającą wierzchołki w kolejności odwiedzenia, wartość bool czy graf jest acykliczny oraz
   acyclic = True
                    #flagi do sprawdzania acykliczności i spójności
   consistent = True
             #inicjaizacja listy na odwiedzone wierzchołki
   FIFO = [] #inicjaizacja kolejki do przeszukiwania
   FIFO.append(s) #dodanie wierzchołka początkowego
   while FIFO: #petla główna trwająca do momentu opróżnienia kolejki
       v = FIFO.pop(0) #zdjęcie z kolejki pierwszego elementu
       if v not in No:
           No.append(v)
                         #jeśli wierzchołka nie ma w odwiedzonych to dodajemy go do tej listy
           prev vistied = 0 #zmienna monitorująca ilość wcześniej odwiedzonych wierzchołków potrzebna do sp
           if v not in G.keys(): #sprawdzenie czy weirzchołek znajduje się na liście sąsiedztwa
           for u in G[v]: #przejście przez kolejne wierzchołki sąsiadujące z wierzchołkiem obecnie przetwarza
               if u in No: #jeśli wierzchołek znajduje się w odwiedzonych to zwiększamy zmieną prev visited
                  prev vistied += 1
                  else:
                                        #jesli wierzchołka nie było na liście to dodajemy
                  FIFO.append(u)
                                        #sprawdzenie spójności, wtedy gdy liczba przetworzonych wierzchołkó
   if len(G.keys()) > len(No):
       consistent = False
   return No, acyclic, consistent #zwrot wcześniej opisanych wartości
def print results(result: Tuple[List[int], bool, bool]) -> None:
   for idx, vertex in enumerate(result[0], 1):
       res += f'{idx}: {vertex}, '
   print(res)
   print(f'Graf {"" if result[1] else "nie "}jest acykliczny')
   print(f'Graf {"" if result[2] else "nie "}jest spójny')
print results(BFS(G, 1))
```

# Sprawdzenie 3 przypadków grafów:

Zadanie 3

Graf jest spójny

Graf spójny acykliczny

Graf nie jest acykliczny

1: 1, 2: 2, 3: 4, 4: 3, 5: 5, 6: 7, 7: 6, 8: 8, 9: 9, 10: 10,

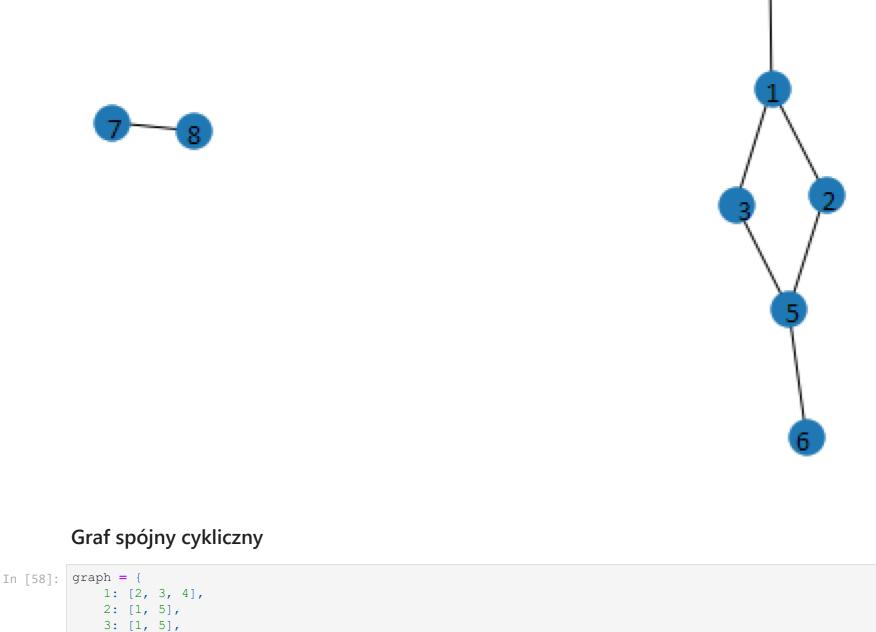
## In [56]: graph = { 1: [2, 3],

1: [2, 3, 4], 2: [1, 5], 3: [1, 5],

```
2: [1, 5],
    3: [1, 4, 6],
    4: [3],
    5: [2, 7],
    6: [3],
    7: [5]
print_results(BFS(graph, 1))
1: 1, 2: 2, 3: 3, 4: 5, 5: 4, 6: 6, 7: 7,
Graf jest acykliczny
Graf jest spójny
```

# Graf niespójny cykliczny In [57]: graph = {

```
4: [1],
    5: [2, 3, 6],
    6: [5],
    7: [8],
    8: [7]
#algorytm da różne wyniki w zależności od startwego wierzchołka
print results(BFS(graph, 1))
1: 1, 2: 2, 3: 3, 4: 4, 5: 5, 6: 6,
Graf nie jest acykliczny
Graf nie jest spójny
```

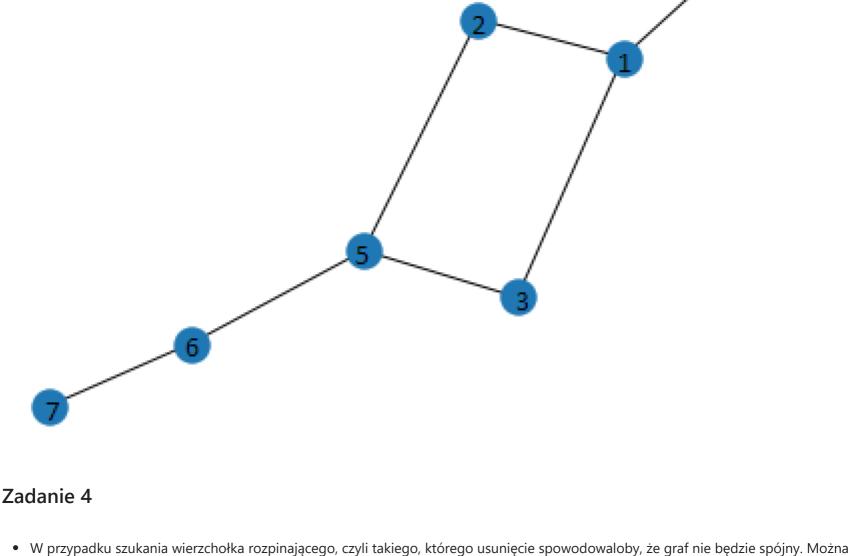


# 7: [6] print\_results(BFS(graph, 1))

5: [2, 3, 6], 6: [5, 7],

4: [1],

```
1: 1, 2: 2, 3: 3, 4: 4, 5: 5, 6: 6, 7: 7,
Graf nie jest acykliczny
Graf jest spójny
```



- zastosować przeszukiwanie BFS lub DFS w celu sprawdzenia czy graf przestanie być spójny w momencie usunięcia wierzchołka. Wierzchołków takich może być kilka, a sprawa staje się bardziej skomplikowana gdy graf jest niespójny, bo wtedy niezależnie który wierzchołek usuniemy graf i tak będzie niespójny
- W przypadku szukania centrum grafu, czyli wierzchołka, którego maskymalna odległość od wierzchołka jest najmniejsza, należałoby użyc algorytmu przeszukiwania BFS lub DFS dla każdego z wierzchołków, który oblicząlby maksymalne odległości od pozostałych wierzchołków, a następnie wybrany zostałby wierzchołek dla którego maksymalna odległość jest minimalna.

• Można wyznaczyć np. zbiór sąsiadów danego wierzchołka v leżąnych w danej odległości np. mniejszej niż "d". Wtedy przy odkładaniu

- wierzchołków do kolejki lub na stos należałoby dodawać zmienną monitorującą odległość od wierzchołka startowego v, np w postaci krotki: (v, d\_from\_v)
- Sprawdzanie ścieżki pomiędzy 2 wierzchołkami, algorytm BFS zwracałby ścieżkę w momencie natrafienia na poszukiwany

wierzchołek, a przechowywał poprzednio odwiedzone wierzchołki w dodatkowej liście.