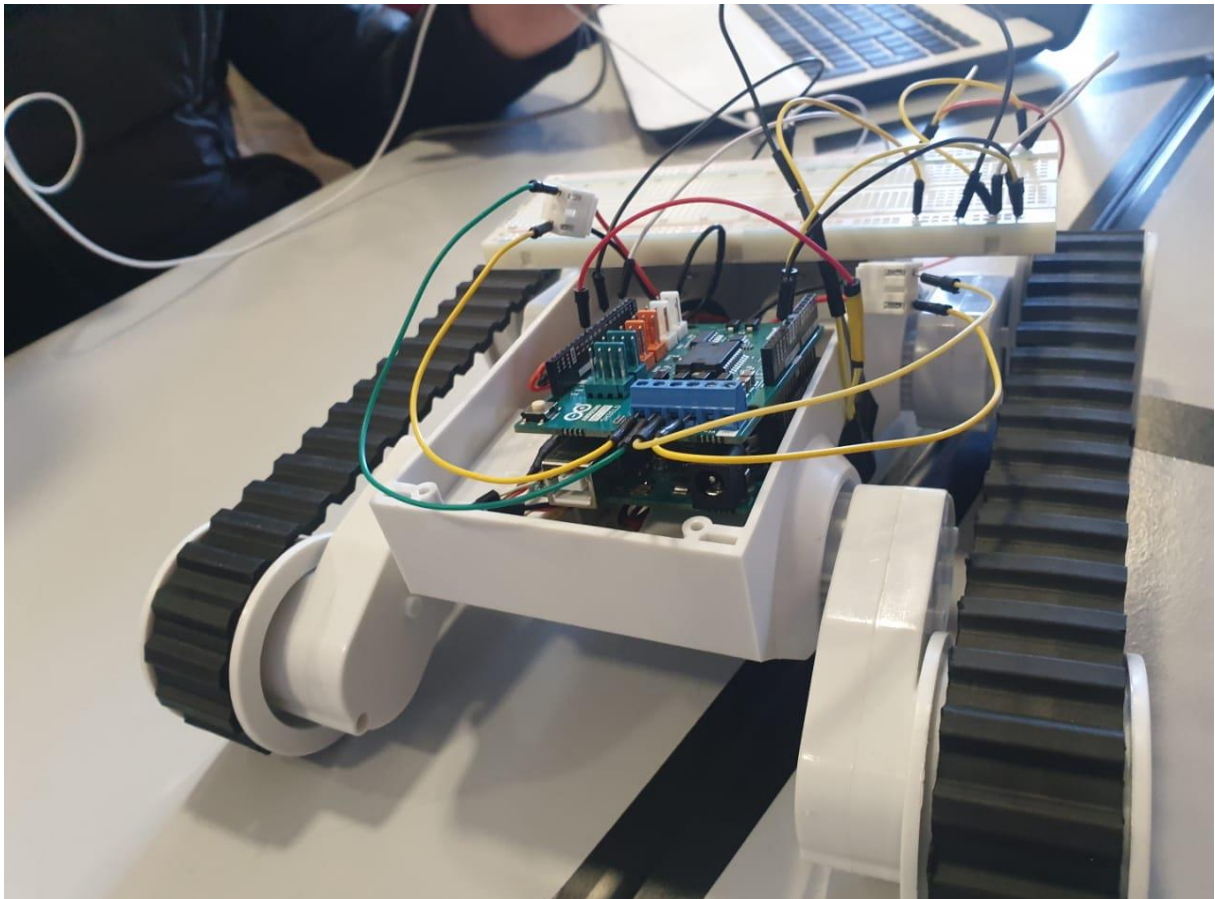


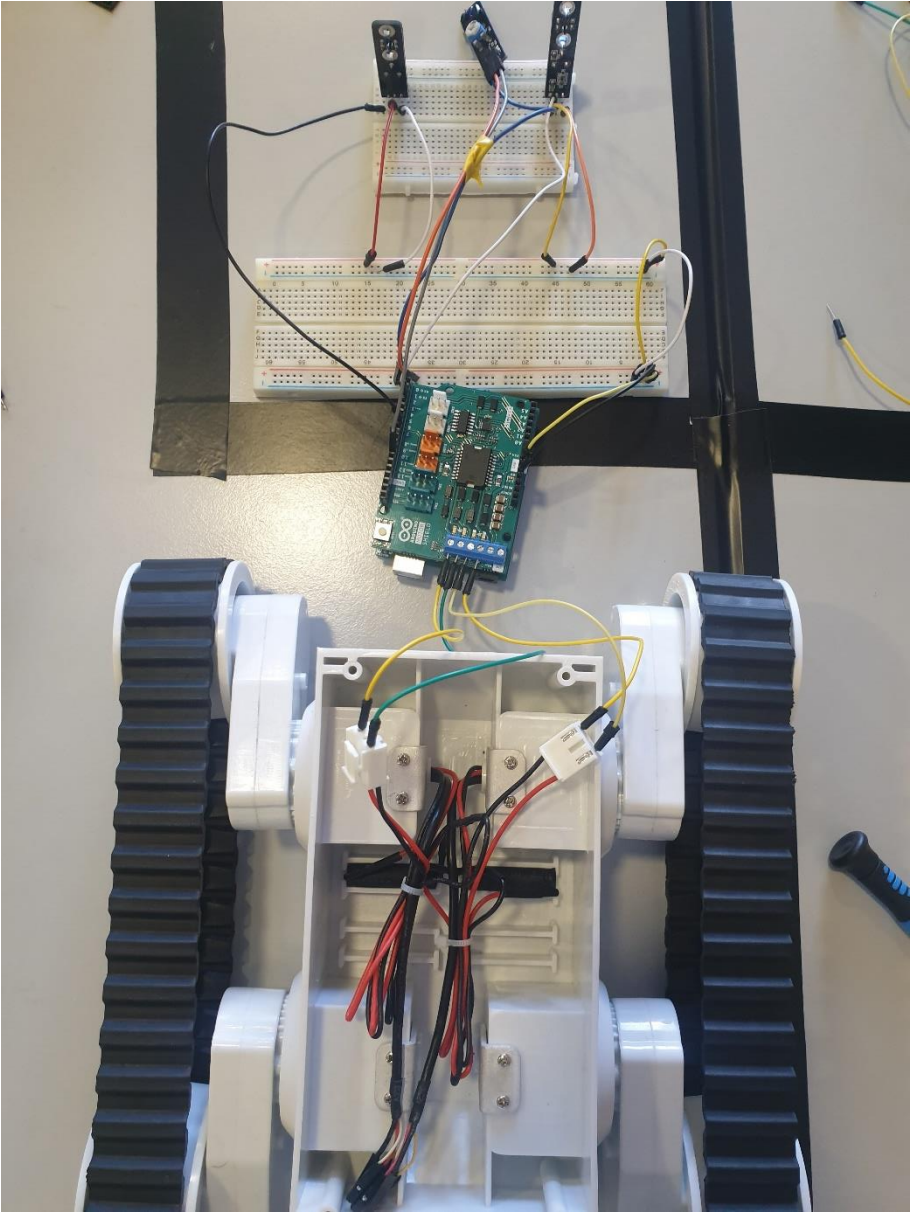
Atelier, TP Robotique MIAAD

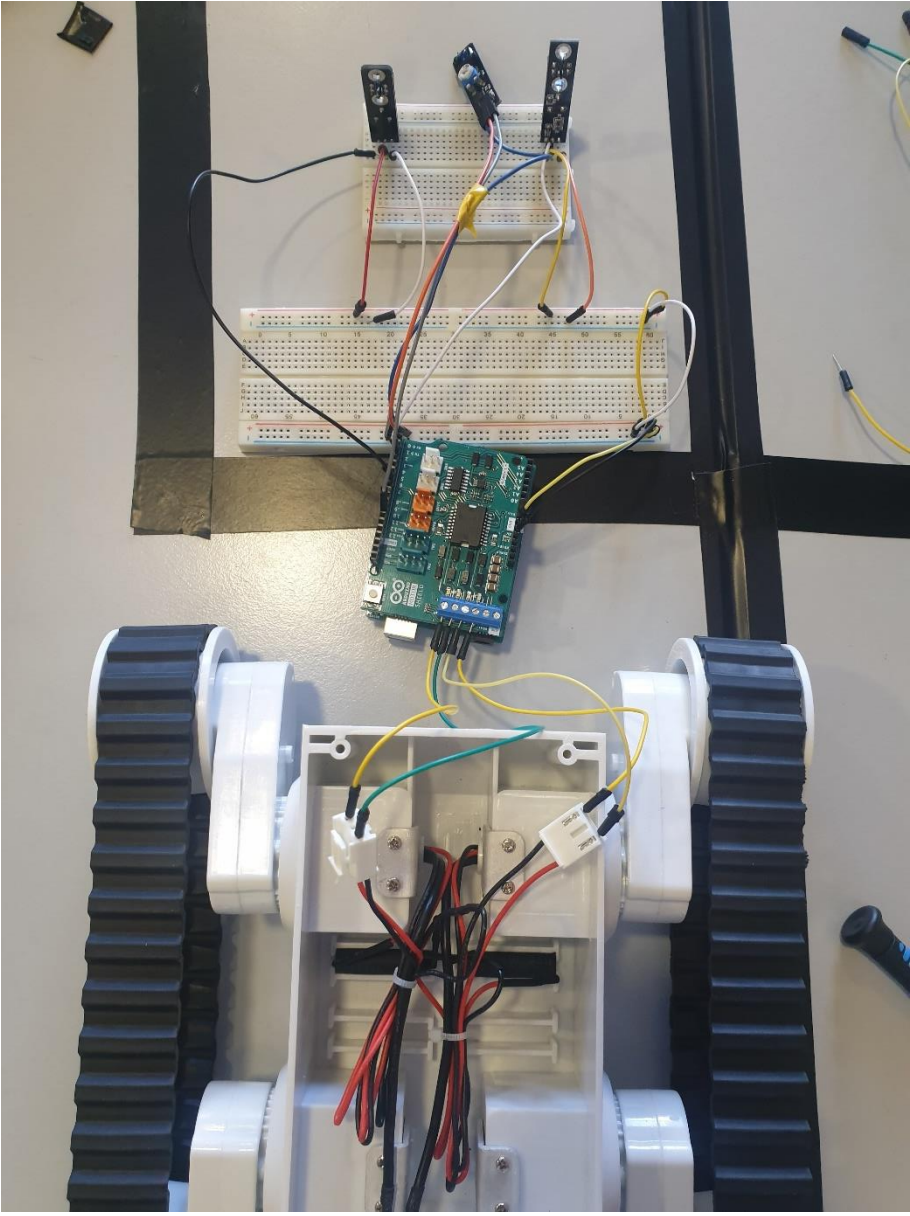
*Noms: Akajdaou Nabil,
Jamal Haddouche,
Oualid Miloudi, Qarssis
Youssef*

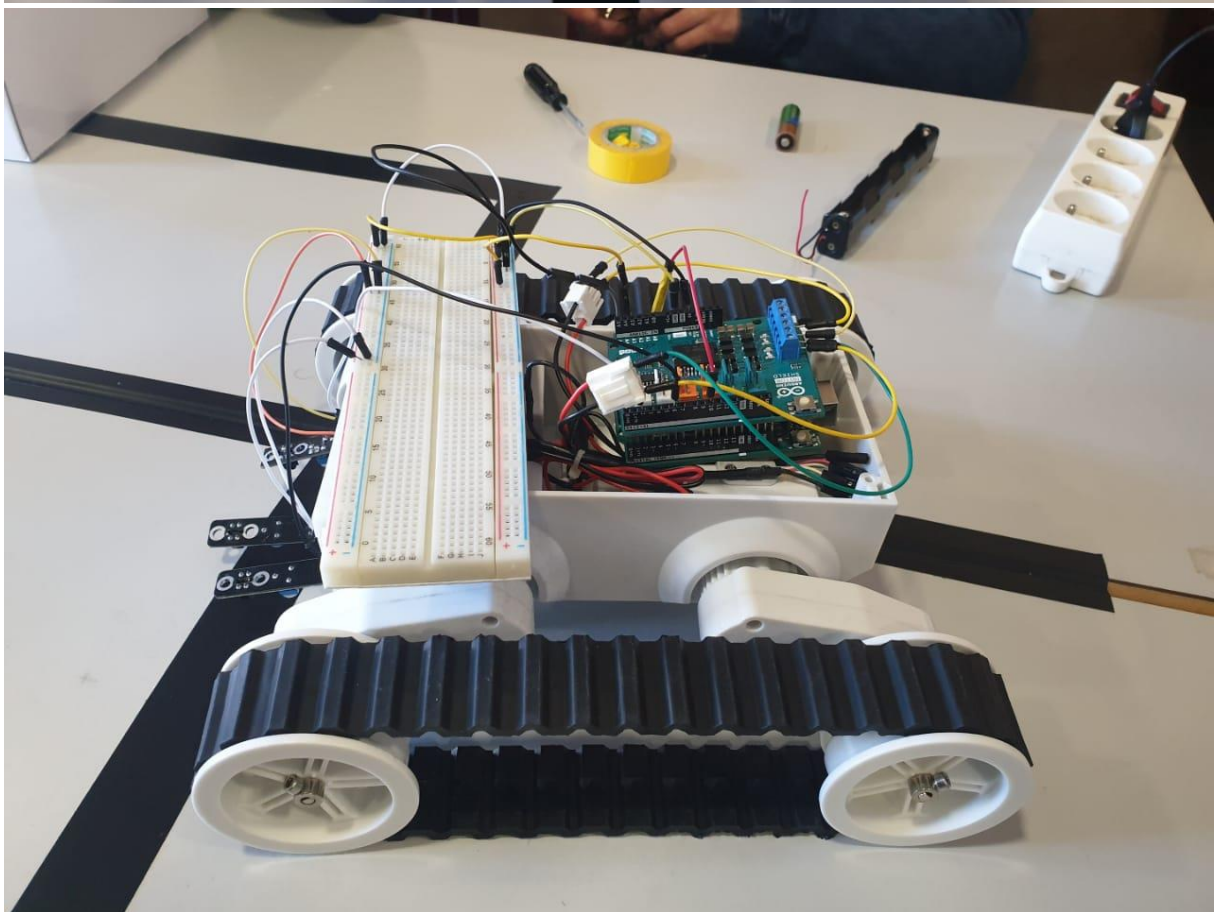
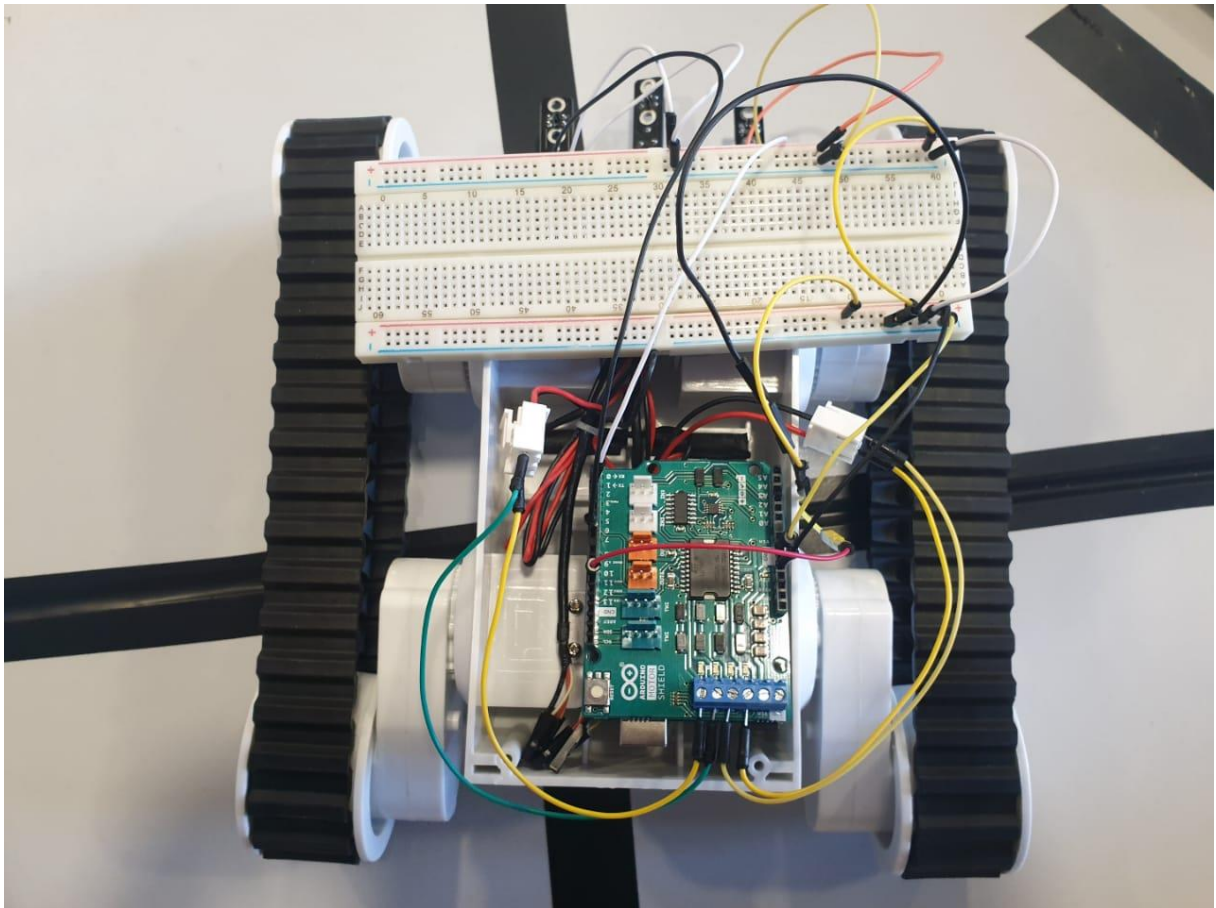
Sujet : Réalisation d'un robot suiveur de ligne à trois capteurs.

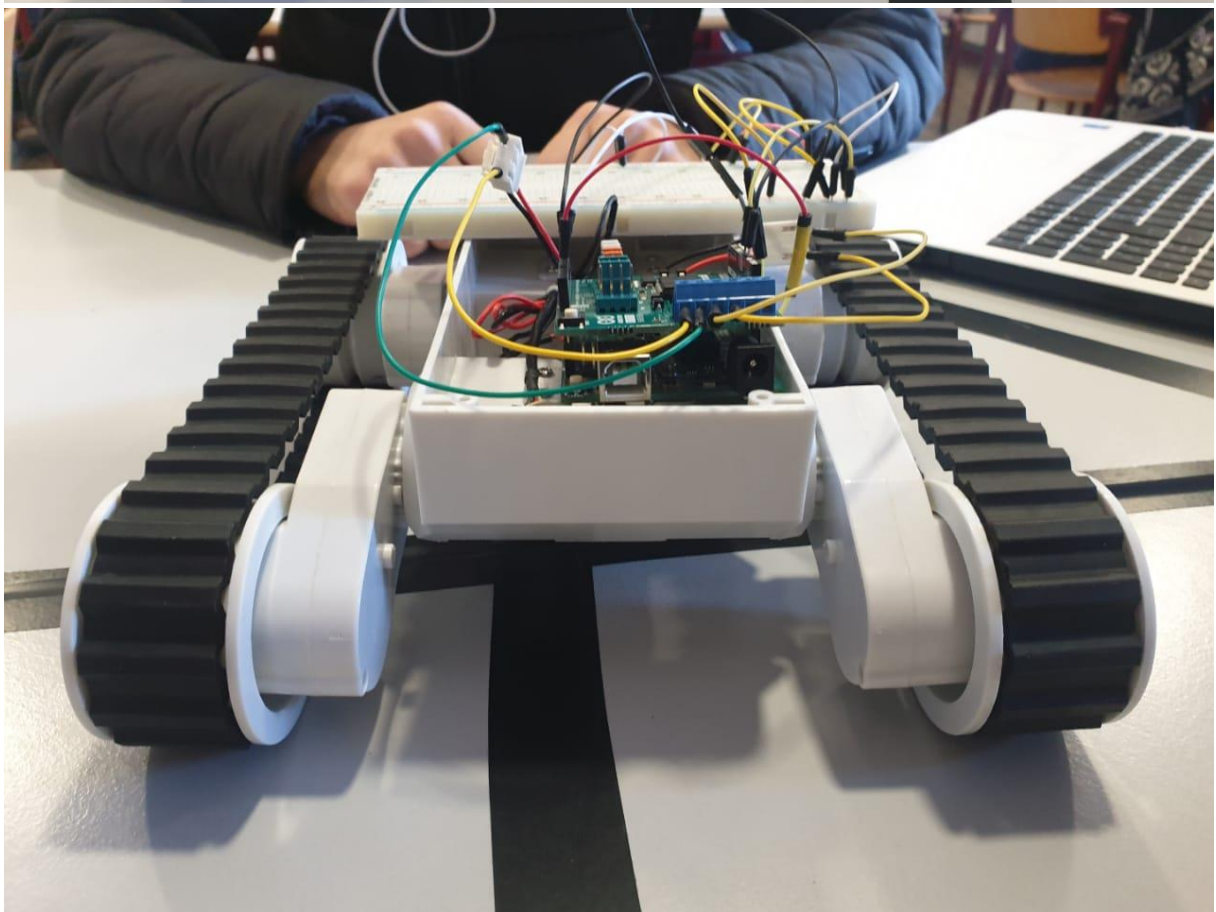
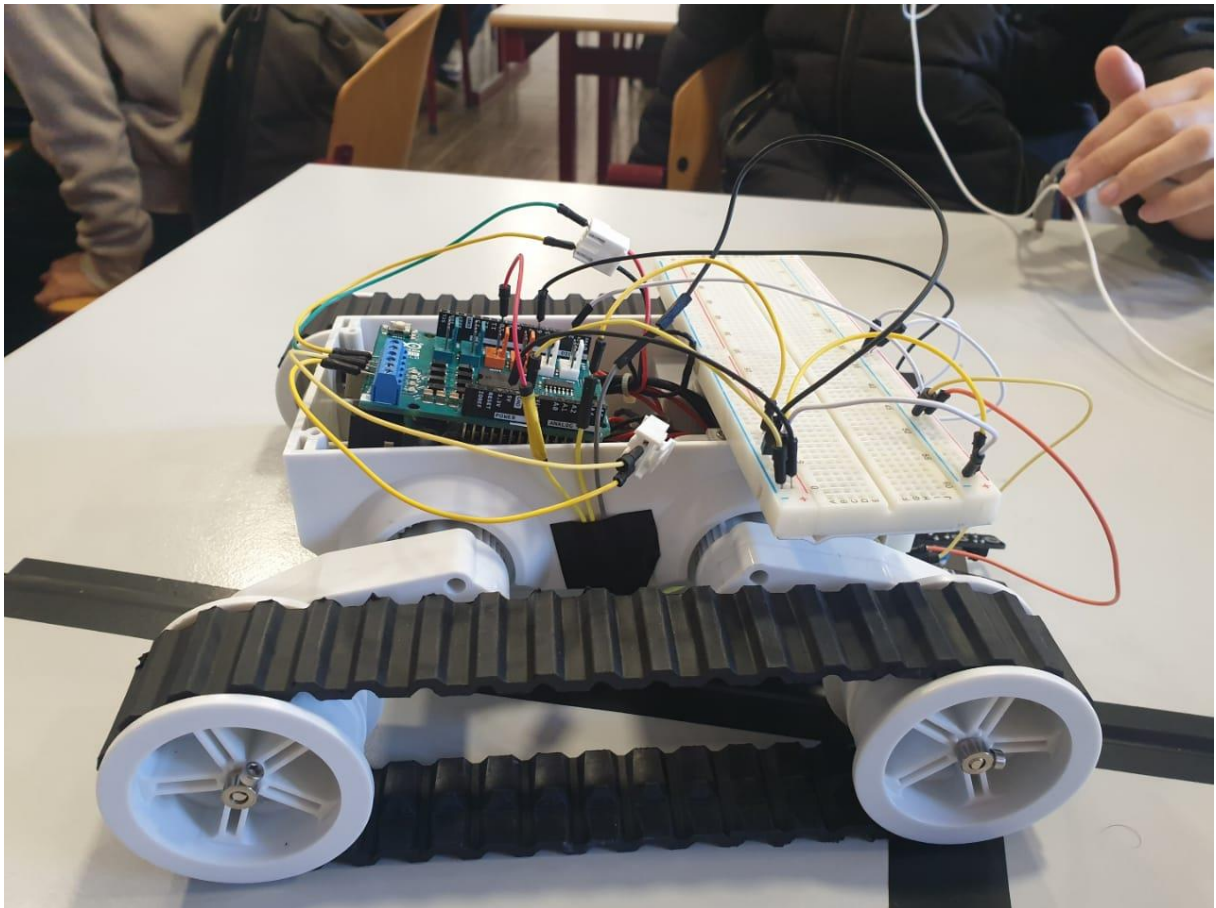
Montage :











Démonstration : Voir la vidéo.

Code Source : Voir le fichier `suiveurLigne3Capteurs.ino`