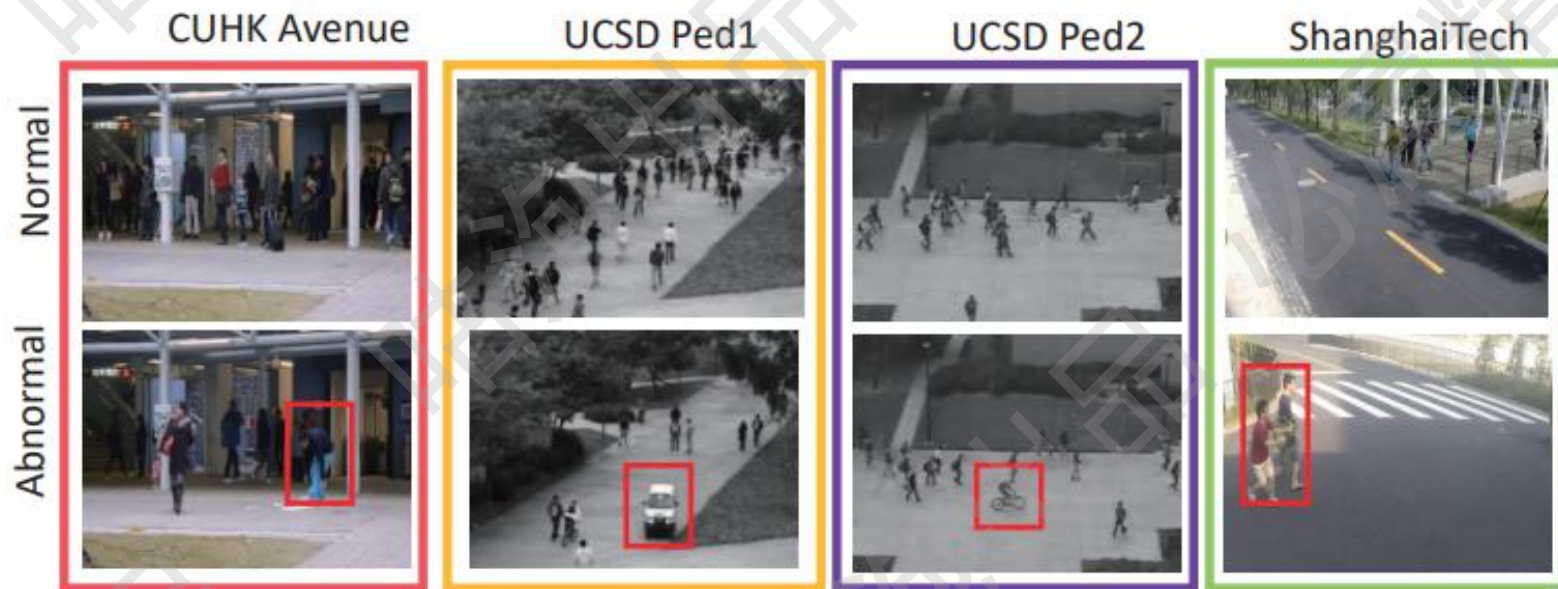


视频异常检测

✓ 什么是异常呢?

✎ 除了正常的，其他都是异常（并不对异常做明确规定）

✎ 校园里突然开出一辆车，马路上窜出个野猪（但凡不常规的都是异常）

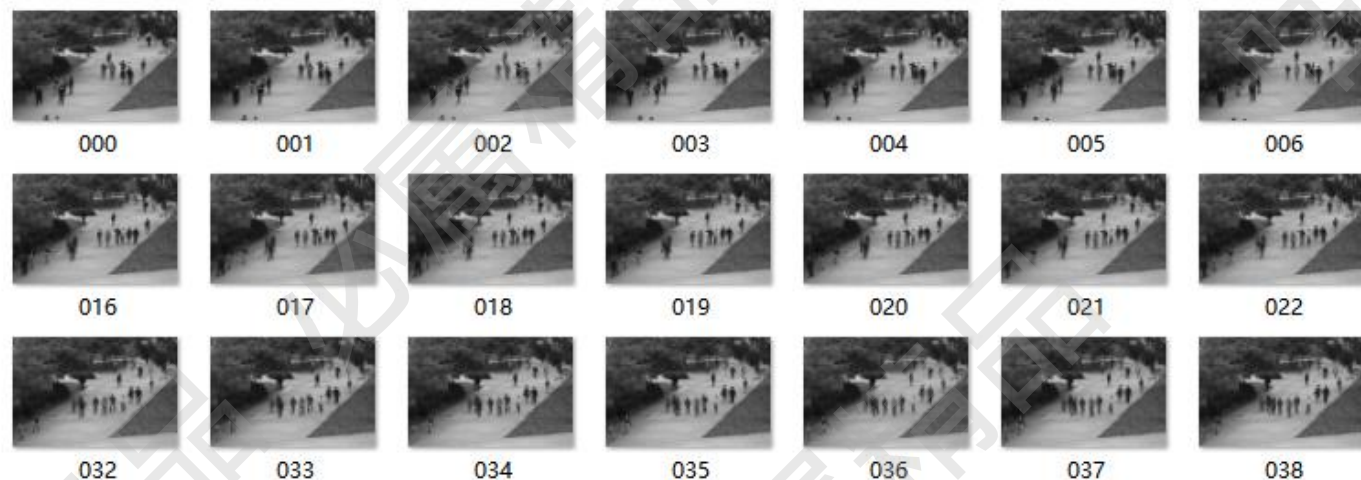


异常检测

✓ 数据集介绍

📎 Avenue, UCSD Ped等

📎 异常主要是跑，车等行为



Video Description

The training videos capture normal situations. Testing videos include both normal and abnormal events. Three abnormal samples are shown as follows.



异常检测

✓ 数据集的特点

- ✎ 通常数据集中都是正样本，负样本（异常）很少
- ✎ 基本都是固定位置的，背景相对不变，前景（人）变化差异较大
- ✎ 标注信息很少，导致了这行很多任务都得靠无监督方法来做
- ✎ 跨域任务很难，场景基本定死了，拓展比较费劲

异常检测

✓ 基本套路

- ✎ 无监督方法多一些，训练样本都是正常情况
- ✎ 将视频数据切帧，构建成序列 (x_1, x_2, x_3, x_4) ，预测下一帧 (x_5)
- ✎ 如果下一帧是正常情况，那应该预测的不错（训练数据都是正常的）
- ✎ 如果下一帧是异常情况，那它应该预测的不咋地（没见到，整不出来）

异常检测

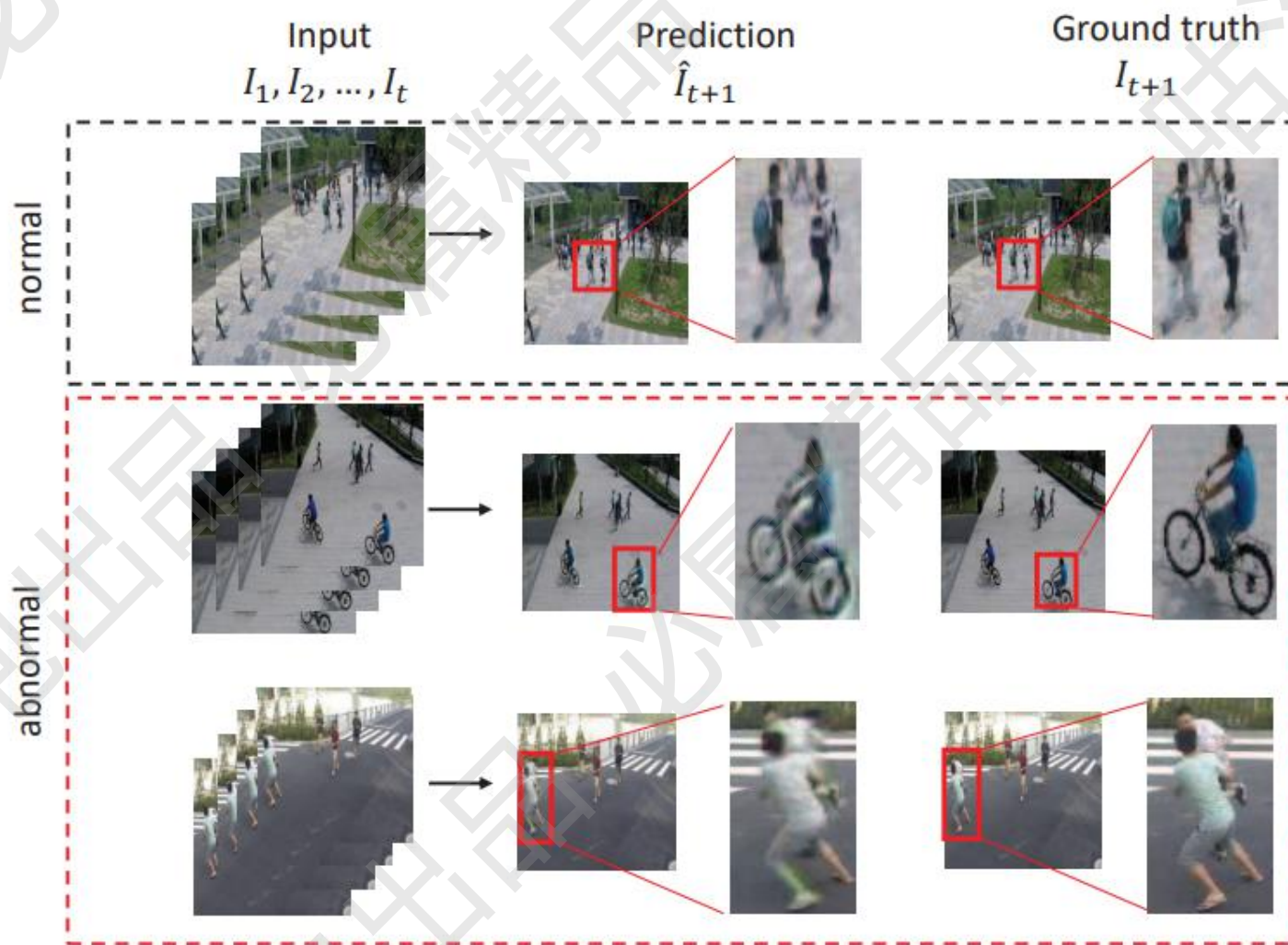
✓ 基本思想

✎ 输入的是一个序列

✎ 预测下一帧的图像

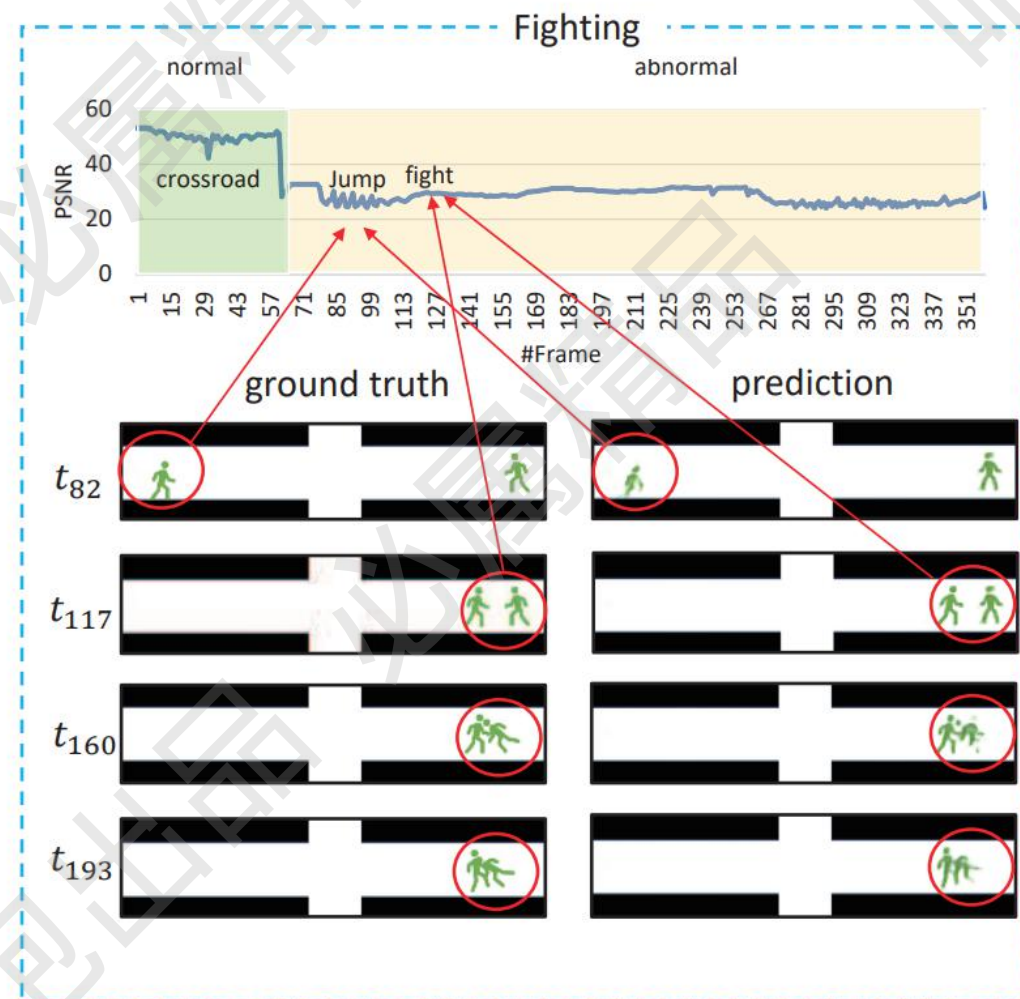
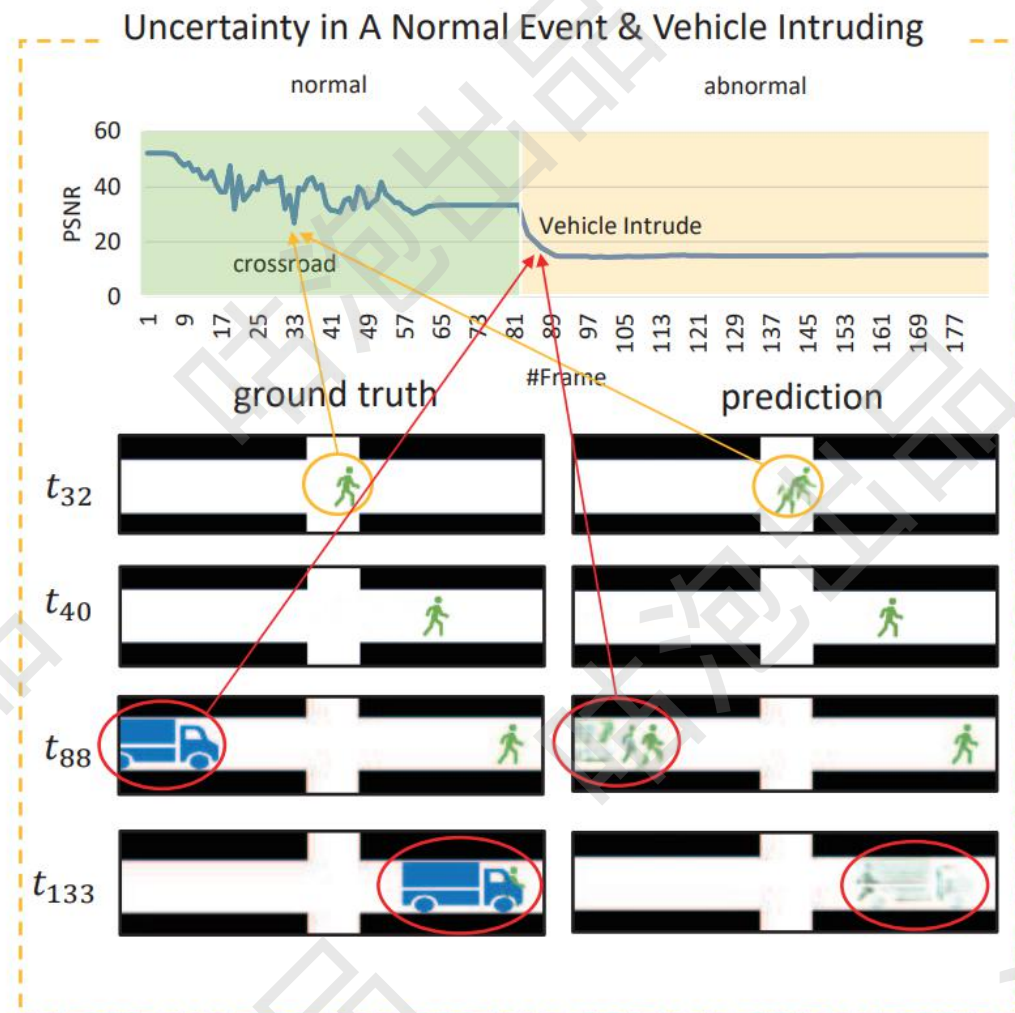
✎ 正常的做的和GT很像

✎ 异常的做的就开始模糊



异常检测

✓ 通过预测和GT的差异来描述异常 (PSNR, 信噪比越高表示越正常)



异常检测

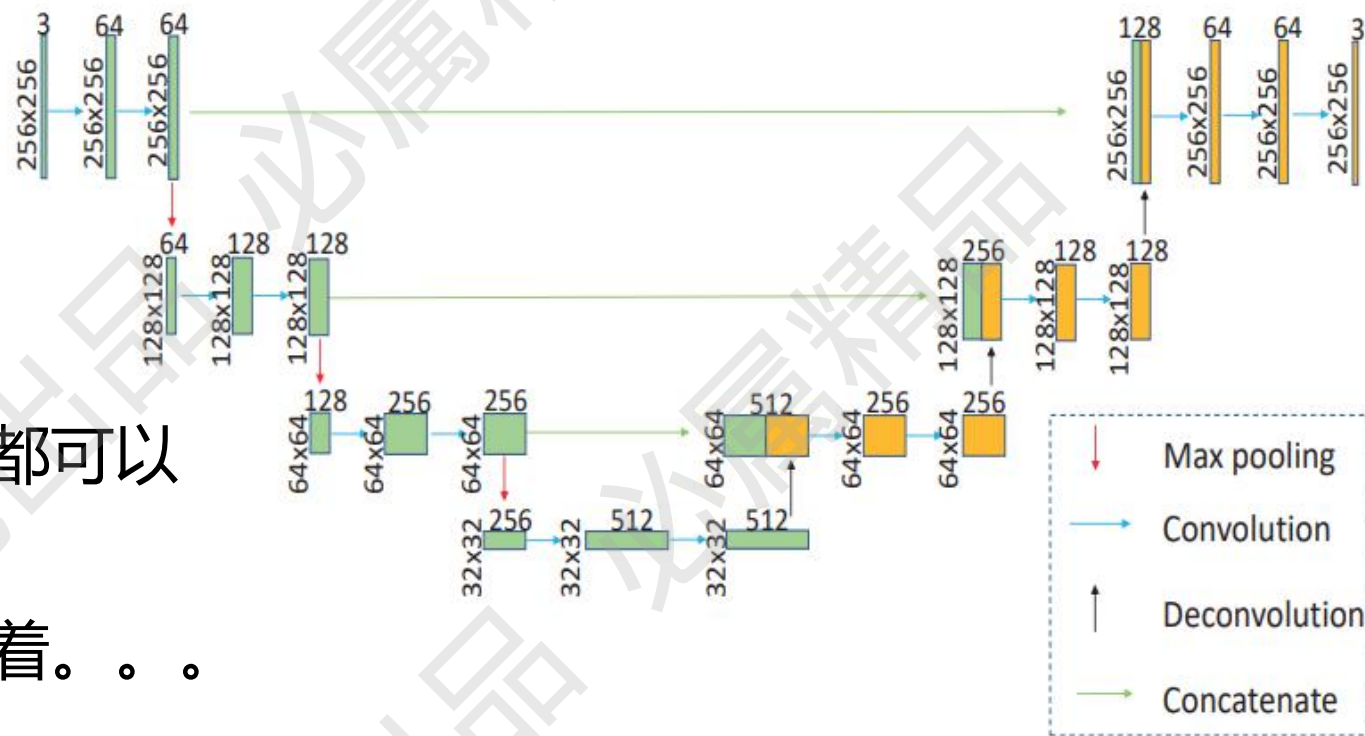
✓ 如何预测呢?

✎ 其实就是生成下一帧图像

✎ 基于GAN的, AE的都可以

✎ 融入注意机制的, 各种模块都可以

✎ 但是, 有一个问题一直困扰着。。。



异常检测

✓ 最大的问题

- ✎ 1.无论是CNN还是transformer等现在主流模块都能力太强了!
- ✎ 太强就是，即便是异常的行为，也能预测的非常好（泛化能力太强）
- ✎ 2.训练数据与场景太固定，如果换一个场景该怎么快速融入进去呢？
- ✎ meta-learn可以来试一试，这人场景再好不过了，快速融入新圈子

异常检测

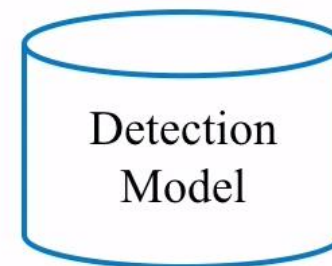
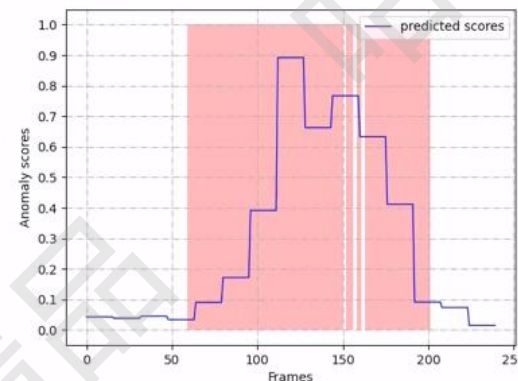
✓ 俗称VAD

✎ Video Anomaly Detection

✎ 针对视频进行异常检测

✎ 通过异常分数来判定

✎ 训练数据通常仅正样本



MetaLearning

✓ 主要解决啥问题呢？

✎ 干过深度学习的同学肯定都知道，模型初始化的权重参数尤为重要

✎ 各种超参数对都有结果影响，这肯定也得管管的，但是很难调

✎ 数量少的时候经常训练不好，家里没那个条件啊，这时候咋办

✎ 模型容易钻牛角尖，陷进一个任务就出不来了，如何提高通用性

MetaLearning

✓ 如果你是大老板，今天你要面试员工了

✎ A：仅在一个领域特别厉害，但是太专精了，他很难适应其他领域

✎ B：他在某一个领域一般般，但是学习能力特别强，能快速融入其他领域

✎ A翻译过来就是有点过拟合了，因为训练数据都是那嘎达的

✎ B就是我们希望得到的，可以快速转换到其他应用场景的一组权重参数

MetaLearning

✓ 学习能力哪来的？

✎ 都说深度学习是一个玄学，参数初始化的好，模型大概率也能学好

✎ 如果初始化的这组权重参数学习能力就很强，是不是我们后期干事就容易多啦！

✎ 但是如果得到合适的初始化参数呢，随机的够呛，主要看他前期学的咋样

✎ 就好比玩C，前期打的顺，后期基本无敌；前期让人家针对了，基本废了

MetaLearning

✓ 超参数如何定义

✎ 基本所有干这行的都会告诉我，调参！大量实验尝试！

✎ 但是，但是，咱们搞项目真的尝试了这么多吗？（点到为止）

✎ 能不能让模型把这些烦人的参数（例如学习率）学出来呢？

✎ MetaLearning也可以处理这个事的！

MetaLearning

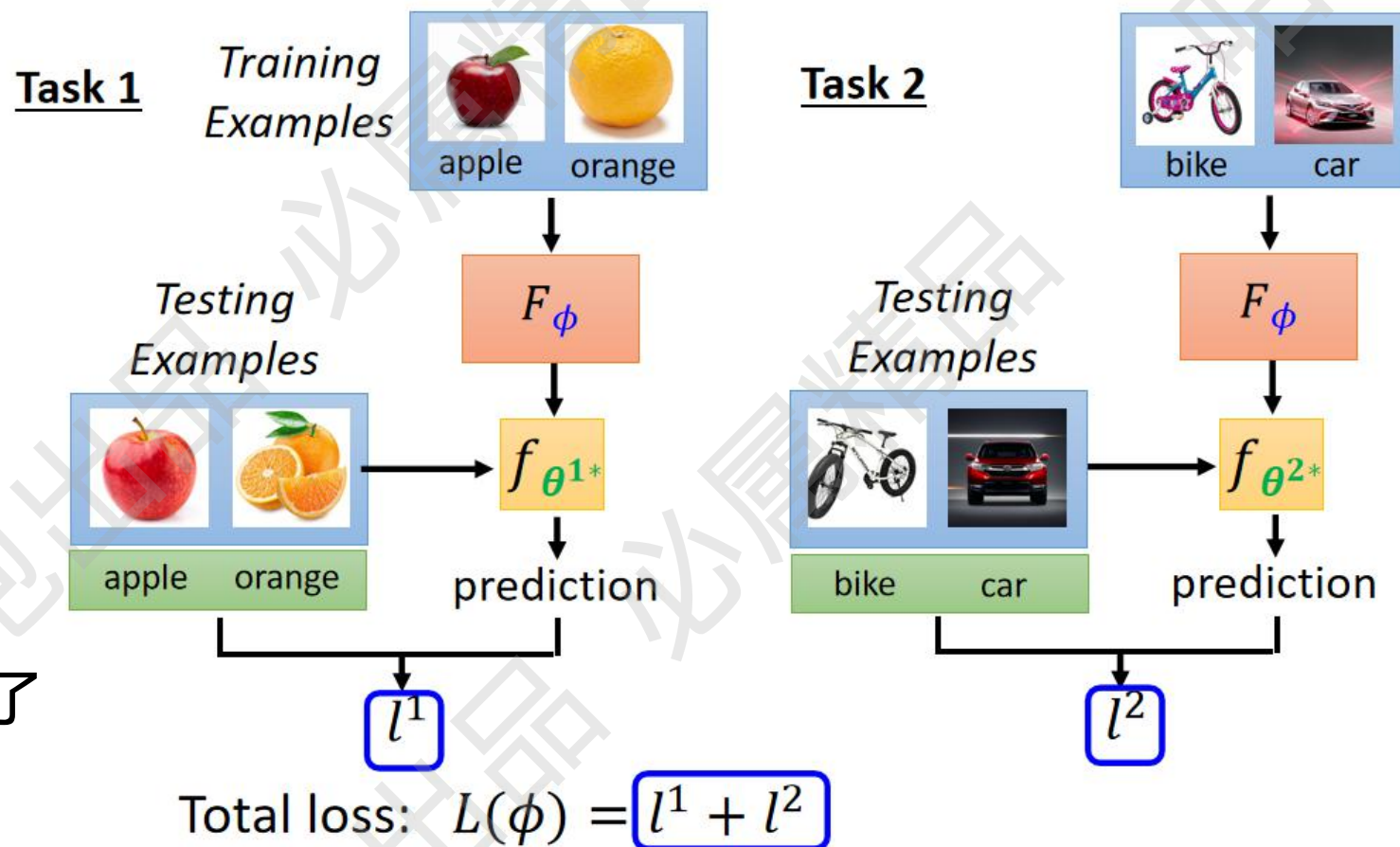
✓ 如何得到合适的初始化参数呢?

✎ 它得学习能力强!

✎ 不同任务都能取得好成绩

✎ 准备大量的任务让它试

✎ 这回更新后的参数就全能了



MetaLearning

✓ 如何得到合适的初始化参数呢？

✎ 我们选了多个任务来进行训练，但是计算损失时也用训练数据吗？

✎ 每一个任务中都应该有训练数据和测试数据，实际损失计算用的测试数据

✎ L1与L2的计算分别由其测试集来计算得到，在求和即可

✎ 经过多个任务后计算总的损失并更新参数：
$$L(\phi) = \sum_{n=1}^N l^n$$

MetaLearning

✓ MAML: Model-Agnostic Meta-Learning

✎ 如何来学一个更好的初始化的参数，使其能更好的应用在不同任务中

✎ 与预训练模型有啥不同呢？预训练模型描述的是在当前的数据上训练的很好

✎ MAML希望的是当前好不好不太重要，重点是拓展到其他任务上能好

✎ 预训练模型打前期，MAML打后期

MetaLearning

✓ MAML计算流程

✎ 前提：数据要能采样， α ， β 是学习率

✎ 1.随机初始化当前模型权重参数

✎ 2, 3.采样得到每一个任务

✎ 5.计算在当前任务上的权重更新

Algorithm 1 Model-Agnostic Meta-Learning

Require: $p(\mathcal{T})$: distribution over tasks

Require: α, β : step size hyperparameters

```
1: randomly initialize  $\theta$ 
2: while not done do
3:   Sample batch of tasks  $\mathcal{T}_i \sim p(\mathcal{T})$ 
4:   for all  $\mathcal{T}_i$  do
5:     Evaluate  $\nabla_{\theta} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta})$  with respect to  $K$  examples
6:     Compute adapted parameters with gradient descent:  $\theta'_i = \theta - \alpha \nabla_{\theta} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta})$ 
7:   end for
8:   Update  $\theta \leftarrow \theta - \beta \nabla_{\theta} \sum_{\mathcal{T}_i \sim p(\mathcal{T})} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta'_i})$ 
9: end while
```

MetaLearning

✓ MAML计算流程

✎ 6.更新权重参数 (梯度下降)

✎ 4,5,6,7.可以迭代多个任务后再8

✎ 根据这些任务的更新, 再更新权重 Θ

✎ 相当于两次更新的过程

Algorithm 1 Model-Agnostic Meta-Learning

Require: $p(\mathcal{T})$: distribution over tasks

Require: α, β : step size hyperparameters

```
1: randomly initialize  $\theta$ 
2: while not done do
3:   Sample batch of tasks  $\mathcal{T}_i \sim p(\mathcal{T})$ 
4:   for all  $\mathcal{T}_i$  do
5:     Evaluate  $\nabla_{\theta} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta})$  with respect to  $K$  examples
6:     Compute adapted parameters with gradient descent:  $\theta'_i = \theta - \alpha \nabla_{\theta} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta})$ 
7:   end for
8:   Update  $\theta \leftarrow \theta - \beta \nabla_{\theta} \sum_{\mathcal{T}_i \sim p(\mathcal{T})} \mathcal{L}_{\mathcal{T}_i}(f_{\theta'_i})$ 
9: end while
```

MetaLearning

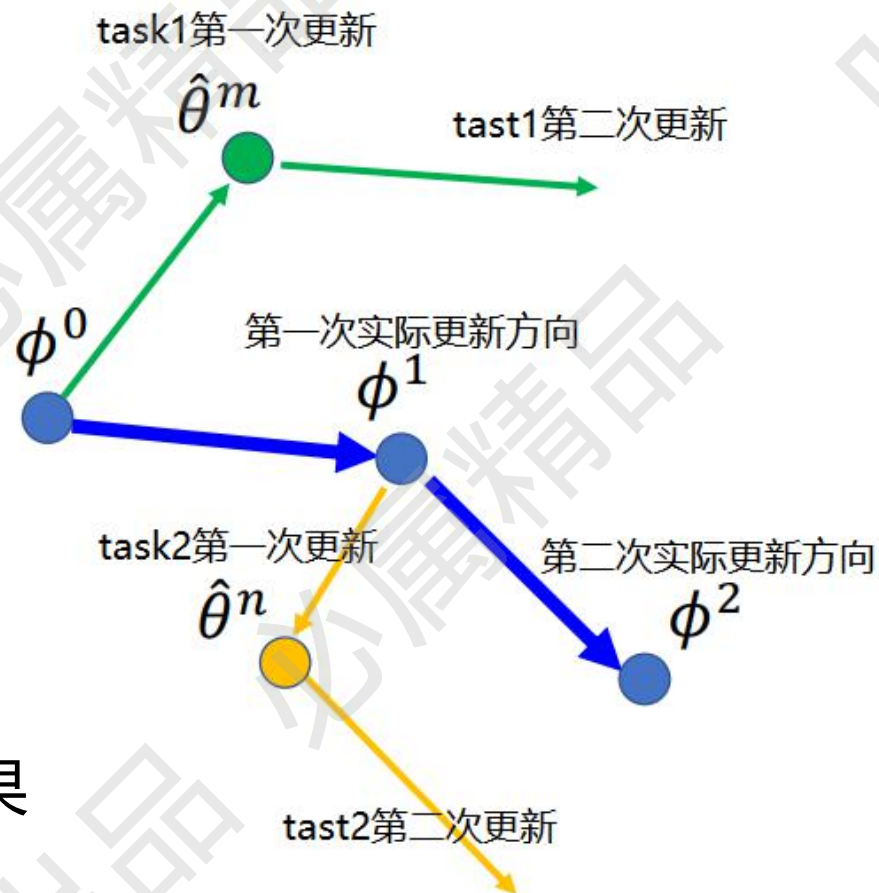
✓ MAML计算流程

✎ 假设每一次只有一个task

✎ 注意实际参数更新分两步

✎ 先得到中间结果，再对其进行更新

✎ 根据上一步更新方向，得到实际更新结果



MetaLearning

✓ Few-Shot-Classification

✎ N-way K-shot表示每一个任务有N个类别，每个类别K个样本

✎ 如果不同任务里面的类别和数据样本数不一样咋整？

✎ 这就需要采样来完成了，通常固定N和K的个数

✎ 主要针对数据少的情况，数据多的时候我觉得就算了