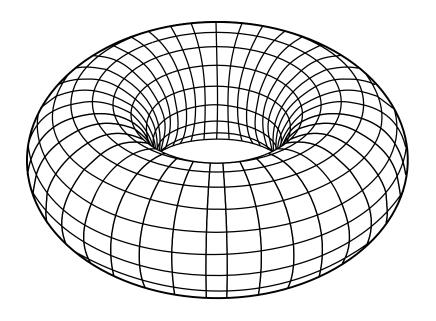
### Einführung in die Geometrie und Topologie - Mitschrieb -

### Vorlesung im Wintersemester 2011/2012

Sarah Lutteropp, Simon Bischof
10. November 2011



## Inhaltsverzeichnis

Ι	Hon	motopie und Fundamentalgruppe	2
	0	Vorwort	
	1	Grundlagen der allgemeinen Topologie	
II	Top	pologische Eigenschaften	1'
	-	pologische Eigenschaften Trennungseigenschaften	1' 1

### Zusammenfassung

Dies ist ein Mitschrieb der Vorlesung "Einführung in die Geometrie und Topologie" vom Wintersemester 2011/2012 am Karlsruher Institut für Technologie, die von Herrn Prof. Dr. Wilderich Tuschmann gehalten wird.

## Kapitel I

# Homotopie und Fundamentalgruppe

#### 0 Vorwort

#### 0.1 Topologischer Raum

Ein topologischer Raum X ist gegeben durch eine Menge X und ein System  $\mathcal{O}$  von Teilmengen von X, den so genannten offenen Mengen von X, welches unter beliebigen Vereinigungen und endlichen Durchschnitten abgeschlossen ist und X und die leere Menge  $\emptyset$  als Elemente enthält.

 $X Menge, \mathcal{O} \subset \mathcal{P}(X)$ :

- (1)  $O_1, O_2 \in \mathcal{O} \Rightarrow O_1 \cap O_2 \in \mathcal{O}$
- (2)  $O_{\alpha} \in \mathcal{O}, \alpha \in A, A \ Indexmenge \Rightarrow \bigcup_{\alpha \in A} O_{\alpha} \in \mathcal{O}$
- (3)  $X, \emptyset \in \mathcal{O}$

**Beispiel I.1.**  $\mathcal{O} = \{X, \emptyset\} \Rightarrow (X, \mathcal{O})$  ist topologischer Raum!

#### Beispiel I.2.

X Menge,  $\mathcal{O} = \{\{x\} \mid x \in X\} + Axiome$ , die zu erfüllen sind  $\leadsto \tilde{\mathcal{O}} = \mathcal{P}(X)$ 

 $\Rightarrow (X, \tilde{\mathcal{O}})$  ist topologischer Raum.  $\mathcal{O}$  ist "Basis" der Topologie  $\tilde{\mathcal{O}}$ .

#### 0.2 Metrischer Raum

Ein <u>metrischer Raum</u> X ist eine Menge X mit einer Abbildung  $d\colon X\times X\to \mathbb{R},\ der$  <u>"Metrik"</u> auf  $X,\ die$  folgende Eigenschaften erfüllt:  $\forall x,y,z\in X$ 

- (1) d(x,y) = d(y,x) "Symmetrie"
- (2)  $d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y, d(x,y) \ge 0$  "Definitheit"
- (3)  $d(x,z) \le d(x,y) + d(y,z)$  "Dreiecksungleichung"

#### 0.3 Stetigkeit

Eine Abbildung  $F\colon X\to Y$  zwischen topologischen Räumen X und Y heißt stetig, falls die F-Urbilder offener Mengen in Y offene Teilmengen  $\overline{von}$  X sind.

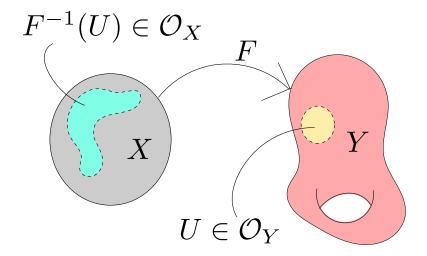


Abbildung I.1: Stetige Abbildung

Bemerkung I.1. Ist (X,d) ein metrischer Raum, so sind die offenen Mengen der von der Metrik induzierten Topologie Vereinigungen von endlichen Durchschnitten von Umgebungen  $U_{\epsilon}(x) := \{y \in X \mid d(x,y) < \epsilon\} (\epsilon > 0), und F: (X,d) \to (Y,d')$  ist stetig im obigen Sinn genau dann, falls für alle  $\epsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  existiert mit  $F(U_{\delta}(x)) \subset U_{\epsilon}(F(x))$ .

#### 0.4 Homotopie

Eine <u>Homotopie</u>  $H\colon f\simeq g$  zwischen zwei (stetigen) Abbildungen  $f,g\colon \overline{X\to Y}$  ist eine (stetige) Abbildung

$$H: X \times I^a \to Y, (x,t) \mapsto H(x,t)$$

 $mit\ H(x,0) = f(x)\ und\ H(x,1) = g(x) \forall x \in X.$ 

 $^{a}I = [0,1] \subset \mathbb{R}$ 

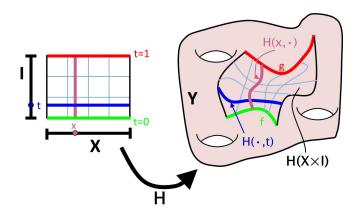


Abbildung I.2: Homotopie

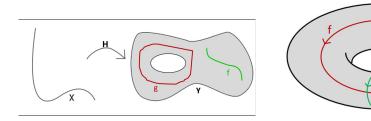


Abbildung I.3: f und g sind jeweils <u>nicht</u> homotop!

Bemerkung I.2. H heißt auch  $\underline{Homotopie}$   $\underline{von\ f\ nach\ g}$ , eine solche ist also eine parametrisierte Schar von  $\underline{Abbildungen\ mit\ "Anfang"}\ f\ und\ "Ende"$   $g.\ f\ und\ g\ heißen\ dann\ \underline{homotop}$ , in  $Zeichen:\ f\simeq g.$ 

**Erinnerung** Sind X und Y topologische Räume, so ist eine Homotopie  $H=(h_t), t\in [0,1]$ , eine parametrisierte Schar von stetigen Abbildungen  $h_t\colon X\to Y$  mit Anfang  $h_0$  und Ende  $h_1$ . (TODO: BILD)

#### 0.5 Homotope Abbildungen

Zwei (stetige) Abbildungen heißen homotop, in Zeichen:  $f \simeq g$ , falls eine Homotopie mit Anfang f und Ende g existiert.

Bemerkung I.3. "Homotop sein" ist eine Äquivalenzrelation.

Beweis. Symmetrie: Gilt für  $f, g \in C(X, Y) := \{F : X \to Y \text{ stetig }\} f \simeq g$  vermöge  $H = (h_t), t \in [0, 1]$ , so liefert  $(\tilde{h_t})$  mit  $\tilde{h_t} := h_{1-t}$  eine Homotopie von g nach f, d.h.  $f \simeq g \Leftrightarrow g \simeq f$ .

Reflexivität:  $f \simeq f$  vermöge  $h_t :\equiv f \forall t \in [0,1]$ 

<u>Transitivität</u>: Es sei  $f \simeq g$  vermöge  $(h_t)$  und ferner  $g \simeq l$  vermöge  $(k_t)$ . Dann liefert  $M: X \times [0,1] \to Y$  mit

$$M_t := \begin{cases} h_{2t} & 0 \le t \le \frac{1}{2} \\ k_{2t-1} & \frac{1}{2} \le t \le 1 \end{cases}$$

eine Homotopie von f nach l. Also ist  $f \simeq g, g \simeq l \Rightarrow f \simeq l$ .

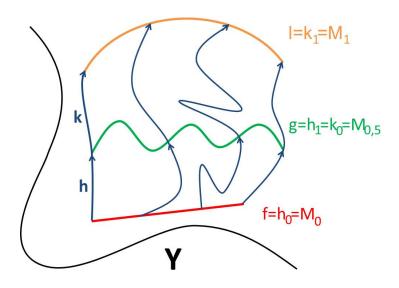


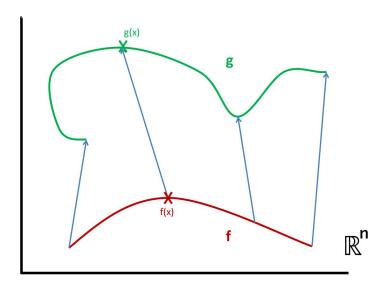
Abbildung I.4: Transitivität der Relation "homotop sein"

Bemerkung I.4. Die Äquivalenzrelation "Homotopie von Abbildungen" liefert also eine Partition von C(X,Y) in Äquivalenzklassen. Diese heißen Homotopieklassen und die Menge aller Homotopieklassen stetiger Abbildungen von X nach Y wird mit X bezeichnet.

Abbildung I.5: Äquivalenzklassen [X, Y] von C(X, Y)

**Bemerkung I.5.** C(X,Y) ist im Allgemeinen <u>wiel</u> schwieriger zu verstehen als [X,Y]!

**Beispiel I.3.** Je zwei stetige Abbildungen  $f, g: X \to \mathbb{R}^n$  sind homotop! Denn  $H(x,t) := (1-t)f(x) + t \cdot g(x)$  liefert eine Homotopie von f nach g:



#### 0.6 Nullhomotopie

Eine stetige Abbildung  $f: X \to Y$  heißt <u>nullhomotop</u>, falls sie homotop zu einer konstanten Abbildung ist.

**Korollar I.1.** Jede stetige Abbildung  $f: X \to \mathbb{R}^n$  ist nullhomotop, d.h. für jeden topologischen Raum X besteht  $[X, \mathbb{R}^n]$ , n beliebig, nur aus einem Punkt!

**Beispiel I.4.** Jeder geschlossene Weg im  $\mathbb{R}^2$ , d.h. jede stetige Abbildung  $f: [0,1] \to \mathbb{R}^2$  mit f(0) = f(1) ist nullhomotop.  $[[0,1], \mathbb{R}^2] +$  gleicher Anfangs- und Endpunkt besteht nur aus einem Punkt, zum Beispiel der Äquivalenzklasse der konstanten Kurve  $t \mapsto (1,0)$ .

Interpretiere einen geschlossenen Weg im  $\mathbb{R}^2$  auch als stetige Abbildung von  $S^1 := \{x \in \mathbb{R}^2 \mid ||x|| = 1\}$  in  $\mathbb{R}^2$ , so gilt also  $[S^1, \mathbb{R}^2]$  ist einelementig. Aber  $[S^1, \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}]$  ist nichttrivial! (TODO: BILD)

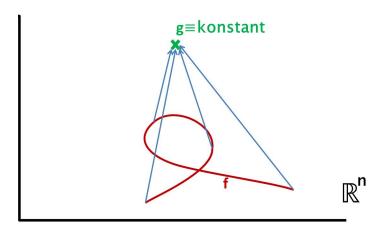


Abbildung I.6: f ist nullhomotop

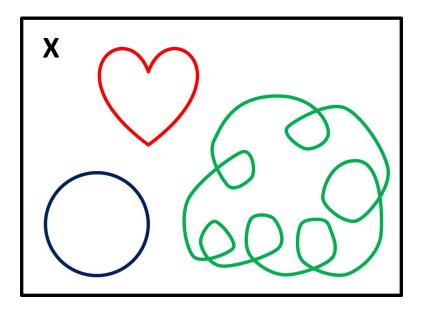


Abbildung I.7: Geschlossene Wege in  $\mathbb{R}^n$ 

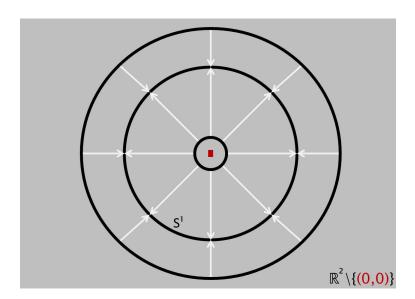


Abbildung I.8:  $[S^1, \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}]$  "="  $[S^1, S^1]$ 

#### 0.7 Teilraumtopologie

Es sei  $(X, \mathcal{O})$  topologischer Raum und  $A \subset X$ . Die auf A durch

$$\mathcal{O}\Big|_A := \{U \cap A \mid U \in \mathcal{O}\}$$

induzierte Topologie heißt  $\underline{\text{Teilraumtopologie}}$  und der dadurch gegebene topologische Raum  $(A, \mathcal{O} \Big|_A)$  heißt  $\underline{\text{Teilraum}}$  von  $(X, \mathcal{O})$ .

**Bemerkung I.6.**  $B \subset A$  ist also genau dann <u>offen in A</u>, wenn B der Schnitt einer <u>in X</u> offenen Menge mit A ist.

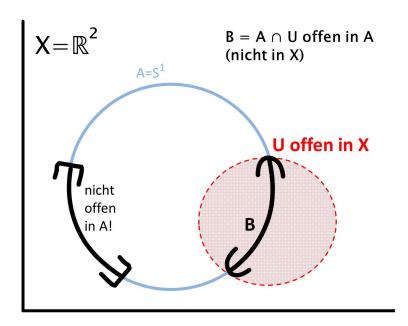
**Beispiel I.5.** 
$$X = \mathbb{R}^2, A = S^1 = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid \ ||x|| = 1\}$$

Achtung: B ist <u>nicht</u> offen in  $\mathbb{R}^2$ !

#### 1 Grundlagen der allgemeinen Topologie

**Beispiel I.6** (Beispiele topologischer Räume). (1)  $X, \mathcal{O} := \{X, \emptyset\}$  'triviale Topologie'

- (2)  $X, \mathcal{O} := \mathcal{P}(X)$  'diskrete Topologie'
- (3) Metrische Räume, siehe unten



- (4)  $X := \{a, b, c, d\} \Rightarrow \mathcal{O} := \{X, \emptyset, \{a\}, \{b\}, \{a, c\}, \{a, b, c\}, \{a, b\}\}$  definiert eine Topologie auf X, aber  $\mathcal{O}' := \{X, \emptyset, \{a, c, d\}, \{b, d\}\}$  nicht!
- (5)  $X := \mathbb{R}, \mathcal{O} := \{O \mid O \text{ ist Vereinigung von Intervallen } (a,b) \text{ mit } a,b \in \mathbb{R}\}. \Rightarrow (X,\mathcal{O}) \text{ ist topologischer Raum, und } \mathcal{O} \text{ heißt Standard-Topologie}.$
- (6)  $X := \mathbb{R}, \tilde{\mathcal{O}} := \{O \mid O = \mathbb{R} \setminus E, E \subset \mathbb{R} \text{ endlich}\} \cup \{\emptyset\} \text{ ist auch eine Topologie auf } \mathbb{R}, \text{ die so genannte } \mathcal{T}_1\text{-Topologie}.$

#### 1.1 Abgeschlossenheit

**Bemerkung I.7.** Beliebige Durchschnitte abgeschlossener Mengen sind abgeschlossen, ebenso endliche Vereinigungen und genauso X und  $\emptyset$ .

**Beispiel I.7.** In einem diskreten topologischen Raum sind <u>alle Teilmengen</u> abgeschlossen, in  $\mathbb{R}_{T_1}^{-1}$  alle endlichen Teilmengen und  $X, \emptyset$ .

#### 1.2 Umgebung

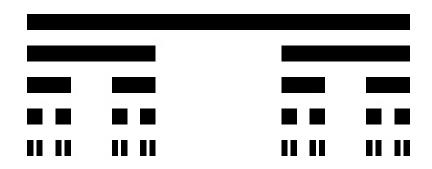
Ist X topologischer Raum und  $x \in X$ , so heißt jede <u>offene</u> Teilmenge  $O \subset X$  mit  $x \in O$  eine Umgebung von x.

 $<sup>{}^{1}\</sup>mathbb{R}$  mit  $\mathcal{T}_{1}$ -Topologie

Bemerkung I.8. Umgebungen sind per definitionem offen! (TODO: BILD)

**Bemerkung I.9.** Jede offene Teilmenge von  $\mathbb{R}_{Standard}$  ist eine Vereinigung disjunkter offener Intervalle, doch abgeschlossene Teilmengen von  $\mathbb{R}$  sind keinesfalls immer Vereinigungen abgeschlossener Intervalle!

**Beispiel I.8** (Die Cantor-Menge  $\mathcal{C} := \left\{ x \in \mathbb{R} \mid x = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{a_k}{3^k}, a_k \in \{0, 2\} \right\}$ ).  $\Rightarrow \mathcal{C}$  ist abgeschlossen in  $\mathbb{R}$ , enthält überabzählbar viele Elemente und hat 'Hausdorff-Dimension'  $\frac{\ln 2}{\ln 3} \approx 0, 6 \dots$ 



#### 1.3 Basis

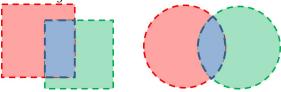
Ist  $(X, \mathcal{O})$  topologischer Raum mit  $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$ , so heißt  $\mathcal{B}$  Basis der Topologie : $\Leftrightarrow$  Jede (nichtleere) offene Menge ist Vereinigung von Mengen aus  $\mathcal{B}$ .

**Beispiel I.9.** (1) Die offenen Intervalle bilden eine Basis der Standard-Topologie von  $\mathbb{R}$ .

(2) Sämtliche offenen<sup>2</sup> Kreisscheiben und auch sämtliche offenen Quadrate bilden Basen ein und derselben Topologie auf  $\mathbb{R}^2$ .

**Bemerkung I.10.** •  $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$  ist Basis der Topologie von  $X \Leftrightarrow \forall O \in \mathcal{O} \forall x \in O \exists B \in \mathcal{B} \colon x \in B \subset O$ .

•  $\mathcal{B} \subset \mathcal{P}(X)$  bildet die Bais <u>einer</u> Topologie auf  $X \Leftrightarrow X$  ist Vereinigung von Mengen aus  $\mathcal{B}$  und der Schnitt je zweier Mengen aus  $\mathcal{B}$  ist eine Vereinigung von Mengen aus  $\mathcal{B}$ .



<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>bezüglich der euklidischen Metrik

#### 1.4 Feiner und gröber

Sind  $\mathcal{O}_1$  und  $\mathcal{O}_2$  Topologien auf X und  $\mathcal{O}_1 \subset \mathcal{O}_2$ , so heißt  $\mathcal{O}_2$  <u>feiner</u> als  $\mathcal{O}_1$  und  $\mathcal{O}_1$  gröber als  $\mathcal{O}_2$ .

**Beispiel I.10.** • Die triviale Topologie ist die gröbste Topologie auf X, die diskrete Topologie die feinste.

• Die Standard-Topologie auf  $\mathbb{R}$  ist feiner als die  $\mathcal{T}_1$ -Topologie.

#### Mehr zu metrischen Räumen

#### 1.5 $\epsilon$ -Ball, Sphäre

Für einen metrischen Raum (X, d) und  $\epsilon > 0$  sei für  $p \in X$ 

- $B_{\epsilon}(p) := \{x \in C \mid d(p,x) < \epsilon\} \text{ der offene } \epsilon\text{-Ball um } p$
- $D_{\epsilon}(p) := \{x \in C \mid d(p, x) \leq \epsilon\}$  der abgeschlossene  $\epsilon$ -Ball um p
- $S_{\epsilon}(p) := \{x \in C \mid d(p,x) = \epsilon\}$  die  $\underline{\epsilon}$ -Sphäre um p (oder Sphäre vom Radius  $\epsilon$ )

#### 1.6 Metrischer Unterraum

Ist (X,d) metrischer Raum und  $A \subset X$ , so heißt der metrische Raum  $(A,d|_{A\times A})$  (metrischer) Unterraum von X.

**Beispiel I.11.** Für  $X = \mathbb{R}^n_{Eukl.}$  sind  $B_1(0), D_1(0) =: D^n$  und  $S^{n-1} := S_1(0)$  metrische Unterräume und heißen auch offener bzw. abgeschlossener Einheitsball bzw. (n-1)-Sphäre. (TODO: BILD)

#### 1.7 Beschränktheit, Durchmesser

 $A \subset (X, d)$  heißt <u>beschränkt</u> : $\Leftrightarrow \exists 0 < \rho \in \mathbb{R} : d(x, y) < \rho \ \forall x, y \in A$ (TODO: BILD)

Das Infimum, diam A, dieser  $\rho$  heißt dann <u>Durchmesser von A</u>.

**Bemerkung I.11.** In einem metrischen Raum (X,d) bilden die offenen Bälle die Basis einer Topologie  $\mathcal{O} = \mathcal{O}_d$  von X, diese heißt die von der Metrik induzierte Topologie.

**Bemerkung I.12.**  $A \subset (X,d)$  ist offen  $\Leftrightarrow \forall p \in A \exists \ ein \ offener \ Ball \ B_{\epsilon}(p) \ um \ p \ mit \ B_{\epsilon}(p) \subset A$  (TODO: BILD)

#### 1.8 Abstand

(X,d) sei metrischer Raum und  $A \subset X, p \in X$ .

$$d(p, A) := dist(p, A) := \inf\{d(p, a) \mid a \in A\}$$

heißt Abstand von p und A.

**Erinnerung** Ist  $(X, \mathcal{O})$  topologischer Raum und  $A \subset X$ , so definiert  $\mathcal{O}_A := \{A \cap O \mid O \in \mathcal{O}\}$  eine Topologie auf A, die <u>Teilraumtopologie</u> der <u>in A</u> offenen Mengen.

**Bemerkung I.13.** Ist  $A \subset X$  offen  $\underline{in \ X}$ , so ist auch jede in A offene Menge offen in X, und abgeschlossene<sup>3</sup>  $\overline{Teilmengen}$  einer in X abgeschlossenen Menge A sind auch abgeschlossen in X.

(TODO:BILD)

Aber abgeschlossene Mengen B in  $A \subset X$  sind für beliebiges A im Allgemeinen nicht abgeschlossen in X.

**Beispiel I.12** (Beispiel zu Bemerkung I.13).  $B := A := (a, b) \subset X := \mathbb{R}$ 

#### 1.9 Innerer Punkt, äußerer Punkt, Randpunkt

Für  $p \in A \subset X$ , X topologischer Raum, heißt p

- (1) <u>innerer Punkt</u> von A, falls es eine in A enthaltene Umgebung U um p gibt. (TODO:BILD)
- (2)  $\underline{\ddot{a}u\beta erer\ Punkt}$ , falls eine zu p disjunkte Umgebung V in X existiert.
- (3) Randpunkt von A, falls jede Umgebung von p nichtleeren Durchschnitt mit A und  $X \setminus A$  hat.

 $<sup>^3</sup>$ in A

#### 1.10 Inneres

Für  $A \subset X$  heißt die größte in X offene und in A enthaltene Teilmenge A Inneres von A.

**Bemerkung I.14.** Å ist die Menge aller inneren Punkte von A und die Vereinigung aller in X offenen Teilmengen von A, und A ist offen  $\Leftrightarrow A = \mathring{A}$ 

Beispiel I.13.  $\mathbb{R}\mathring{\setminus}\mathbb{Q} = \mathring{\mathbb{Q}} = \emptyset$ 

#### 1.11 Abschluss

 $Der \; \underline{Abschluss} \; \bar{A} \; von \; A \; ist \; X \backslash \left( (\mathring{X \backslash A}) \right).$ 

#### 1.12 Rand

Der <u>Rand</u>  $\partial A$  von A ist  $\partial A := \bar{A} \backslash \mathring{A}$ , d.h. Rand  $A = \{$  Randpunkte von A  $\}$ .

(TODO:Exkurs zu 'Randbildung (topologisch) und Ableitung (analytisch) sind dual zueinander')

#### 1.13 Stetigkeit

 $f: X \to Y \text{ ist stetig} :\Leftrightarrow \forall \text{ offenen Mengen in } Y \text{ ist das Urbild unter}$  f offene Menge in X.

**Beispiel I.14.** •  $f: X \to Y$  ist stetig  $\Leftrightarrow$  Urbilder abgeschlossener Mengen sind abgeschlossen.

- Sind  $\mathcal{O}_1$  und  $\mathcal{O}_2$  Topologien auf X, so ist die Identität id:  $(X, \mathcal{O}_1) \to (X, \mathcal{O}_2)$  stetig  $\Leftrightarrow \mathcal{O}_2 \subset \mathcal{O}_1$ .
- Für  $A \subset X$  ist die Teilraumtopologie  $\mathcal{O}_A = \mathcal{O}|_A$  die gröbste Topologie, bezüglich der die Inklusion  $i: A \hookrightarrow X, a \mapsto a$  stetig ist.

#### 1.14 Stetigkeit

 $\begin{array}{llll} f\colon X & \to & Y & ist & stetig & in & x & \in & X & :\Leftrightarrow \\ \forall \ Umgebungen \ V \ von \ f(x) \exists \ Umgebung \ U \ von \ x \ und \ f(U) \subset V \\ (TODO:BILD) \end{array}$ 

**Bemerkung I.15.**  $f: X \to Y$  ist stetig  $\Leftrightarrow f$  ist stetig in jedem Punkt  $x \in X$ .

Beispiel I.15. Eine Abbildung  $f: X \to Y$  zwischen <u>metrischen</u> Räumen ist bezüglich der von den Metriken induzierten Topologien stetig in  $x \in X$  genau dann, wenn für jeden offenen Ball B um f(x) ein offener Ball um x existiert, der unter f in B abgebildet wird. (Und ferner stetig in  $x \in X$  genau dann, wenn für alle  $\epsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  existiert, so dass für alle  $x' \in X$  mit  $d_X(x,x') < \delta$  auch  $d_Y(f(x),f(x')) < \epsilon$  folgt.)

#### 1.15 Isometrische Einbettung, Isometrie

Sind X, Y metrische Räume, so heißt eine Abbildung  $f: X \to Y$  isometrische Einbettung

 $\Rightarrow \forall x, x' \in X \ gilt \ d_Y (f(x), f(x')) = d_X(x, x').$ 

Eine isometrische Einbettung ist immer injektiv.

Ist f zusätzlich bijektiv, so heißt f <u>Isometrie</u>.

#### 1.16 Homöomorphismus

Eine invertierbare Abbildung  $f: X \to Y$  topologischer Räume heißt Homöomorphismus, falls f und  $f^{-1}$  stetig sind.

- **Beispiel I.16.**  $f: [0,1) \to S^1 \subset \mathbb{C} = \mathbb{R}^2, t \mapsto e^{2\pi i t} (= \cos 2\pi t, \sin 2\pi t)$  ist stetig, injektiv, aber <u>kein</u> Homöomorphismus! (TODO:BILD)
  - $id_X \colon X \to X$  ist immer ein Homöomorphismus, Kompositionen von Homöomorphismen ebenfalls.

Bemerkung I.16. 'Homöomorph sein' ist eine Äquivalenzrelation für topologische Räume.

#### 1.17 homöomorph

Zwei topologische Räume X und Y heißen homöomorph oder vom gleichen Homöomorphietyp, in Zeichen  $X \cong \overline{Y}$ , falls es einen Homöomorphismus  $f: X \to Y$  gibt.

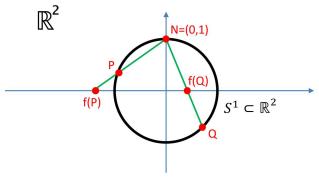
Bemerkung I.17. Homöomorphismen erhalten sämtliche topologischen Strukturen:

- Ist  $f: X \to Y$  Homöomorphismus, so ist  $U \subset X$  offen  $\Leftrightarrow f(U)$  offen in Y.
- $A \subset X$  ist abgeschlossen  $\Leftrightarrow f(A)$  ist abgeschlossen in Y.
- $f(\bar{A}) = \overline{f(A)}, f(\mathring{A}) = (f(\mathring{A})).$
- U ist Umgebung von  $x \in X \Leftrightarrow f(U)$  ist Umgebung von f(x).

Beispiel I.17. • Jede Isometrie zwischen metrischen Räumen ist ein Homöomorphismus.

- $[0,1] \cong [a,b] \forall a < b \in \mathbb{R}$
- $(0,1) \cong (a,b) \cong \mathbb{R} \forall a < b \in \mathbb{R}$

Beispiel I.18. Stereographische Projektion



Die stereographische Projektion ist ein Homöomorphismus von  $S^n \setminus \{N\}$ ,  $N := (0, \ldots, 0, 1) \in \mathbb{R}^{n+1}$ , gegeben wie folgt:

Der Schnitt der Geraden im  $\mathbb{R}^{n+1}$  durch N und  $x \in S^n \setminus \{N\}$  mit der Hyperebene  $\mathbb{R}^n = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} \mid x_{n+1} = 0\}, f(x), \text{ ist gegeben durch } x = (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto (\frac{x_1}{1-x_{n+1}}, \frac{x_2}{1-x_{n+1}}, \dots, \frac{x_n}{1-x_{n+1}}) =: f(x) \text{ mit } Umkehrabbildung } y = (y_1, \dots, y_n) \mapsto (\frac{2y_1}{||y||^2+1}, \dots, \frac{2y_n}{||y||^2+1}, \frac{||y||^2-1}{||y||^2+1}).$ 

#### 1.18 Einbettung

 $f\colon X\to Y$  stetig heißt <u>Einbettung</u> : $\Leftrightarrow X\xrightarrow{f} f(X)\subset Y$  Homöomorphismus.

**Beispiel I.19.** • Für  $A \subset X$  ist die Inklusion  $\iota : A \hookrightarrow X, x \mapsto x$ , stets eine Einbettung.

- $[0,1) \rightarrow S^1$  ist <u>keine</u> Einbettung! (TODO: Bild)

Ist  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  stetig differenzierbar und in  $p \in \mathbb{R}^n$  die Jacobi-Matrix Df(p) invertierbar, so existiert eine Umgebung von p, auf der  $f|_U$  eine Einbettung ist.

#### 1.19 Äquivalenz von Einbettungen

Zwei Einbettungen  $f,g: X \to Y$  heißen <u>äquivalent</u> : $\Leftrightarrow \exists$  Homöomorphismen  $h_X: X \to X, h_Y: Y \to Y$  mit  $g \circ h_X = h_Y \circ f$ , d.h. dass das Diagramm (TODO:Bild) kommutiert.

#### 1.20 Knoten

Eine Einbettung  $S^1 \to \mathbb{R}^3$  heißt <u>Knoten</u>.

Beispiel I.20. Die Knoten mit Bildern (TODO:Bild) und (TODO:Bild) sind äquivalent, die mit (TODO:Bild) und (TODO:Bild) nicht!

### Kapitel II

# Topologische Eigenschaften

#### 0.21 zusammenhängend

Ein topologischer Raum heißt <u>zusammenhängend</u>:  $\Leftrightarrow$  Die einzigen in X gleichzeitig offenen und abgeschlossenen Teilmengen sind  $\emptyset$  und X.

Ansonsten heißt X <u>un-</u> oder nicht zusammenhängend.

#### 0.22 Überdeckung

Eine Familie  $\mathcal{U} = \{U_{\alpha} \mid \alpha \in A\}^a \text{ von Teilmengen von } X \text{ heißt}$  $\underline{\ddot{U}berdeckung \text{ von } X} : \Leftrightarrow X = \bigcup_{\alpha \in A} U_{\alpha}.$ 

Für  $X' \subset X$  heißt eine Familie  $\mathcal{U} = \{U_{\alpha}\}$  wie oben Überdeckung von  $X' \Leftrightarrow X' \subset \bigcup_{\alpha \in A} U_{\alpha}$ .

(TODO:Bild)

#### 0.23 Partition

Eine <u>Partition</u> einer Menge ist eine Überdeckung dieser Menge durch paarweise disjunkte Teilmengen.
(TODO:Bild)

 $<sup>^</sup>aA$  Indexmenge

**Bemerkung II.1.** Ein topologischer Raum X ist zusammenhängend : $\Leftrightarrow$  Es existiert keine Partition von X in zwei nichtleere offene Teilmengen  $\Leftrightarrow$  es existiert keine Partition von X in zwei nichtleere abgechlossene Teilmengen  $\underline{Denn}$ :  $A \subset X$  ist offen  $\underline{und}$  abgeschlossen  $\Leftrightarrow$  A und  $X \setminus A$  sind offen  $\Leftrightarrow$  A und  $A \setminus A$  sind abgeschlossen

- **Beispiel II.1.**  $\mathbb{Q}$  als Teilmenge von  $\mathbb{R}$  ist nicht zusammenhängend,  $denn \mathbb{Q} = (\mathbb{Q} \cap (-\infty, \pi)) \cup (\mathbb{Q} \cap (\pi, +\infty)).$ 
  - Die einzigen zusammenhängenden und mit der diskreten Topologie versehenen Räume sind  $\emptyset$  und der nur aus einem Punkt bestehende Raum.

Bemerkung II.2. Allgemein sagt man von einer Menge, sie sei zusammenhängend, wenn diese, aufgefasst als Teilraum eines topologischen Raumes, zusammenhängend ist.

**Beispiel II.2.**  $[0,1](\subset \mathbb{R})$  ist zusammenhängend, aber  $[0,1] \cup (2,3)$  nicht!

**Beispiel II.3.** Eine Teilmenge A von  $\mathbb{R}_{\mathcal{T}_1}$  ist zusammenhängend  $\Leftrightarrow$  A ist leer, einpunktig, oder unendlich!

Bemerkung II.3 (Eigenschaften zusammenhängender Mengen). • A zusammenhängend  $\Rightarrow \bar{A}$  zusammenhängend

- $A, B \subset X$  zusammenhängend,  $A \cap B \neq \emptyset \Rightarrow A \cup B$  zusammenhängend
- $A \cup B$  zusammenhängend,  $A \cap B$  zusammenhängend  $\not\Rightarrow A, B$  zusammenhängend  $(A = \mathbb{Q}, B = \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q})$

#### 0.24 Zusammenhangskomponente

Eine  $\underline{Zusammenhangskomponente}$  eines topologischen Raumes X ist eine  $\underline{maximale}$  zusammenhängende Teilmenge von X.

- Bemerkung II.4. Jeder Punkt von X liegt genau in einer Zusammenhangskomponente, und diese ist die Vereinigung aller diesen Punkt enthaltenden zusammenhängenden Teilmengen.
  - Zwei Zusammenhangskomponenten sind damit entweder gleich oder disjunkt.
  - Zusammenhangskomponenten sind abgeschlossen.

Satz II.1. Stetige Bilder zusammenhängender Mengen sind zusammenhängend.

(D.h.: Ist  $f: X \to Y$  stetig und X zusammenhängend, so auch  $f(X) \subset Y$ .)

Beweis. Es sei ohne Einschränkung Y = f(X) und sei  $Y = U \cup V$  Partition von Y in zwei offene Mengen  $\Rightarrow f^{-1}(U), f^{-1}(V)$  sind offen in X (f stetig) und bilden eine Partition von X. X ist zusammenhängend.  $\Rightarrow f^{-1}(U)$  oder  $f^{-1}(V) = \emptyset$ .

Sei  $f^{-1}(U) = \emptyset \Rightarrow U = f(\emptyset) = \emptyset \Rightarrow V = f(X)$  (f surjektiv auf f(X))

 $\Rightarrow$ Es existiert <u>keine</u> Partition von Y in nichtleere offene Mengen  $\Leftrightarrow Y$  zusammenhängend.  $\hfill \Box$ 

Korollar II.1. Zusammenhang bleibt unter Homöomorphismen erhalten, und ebenso die Zahl der Zusammenhangskomponenten.

**Beispiel II.4.** Für n > 1 sind  $\mathbb{R}^n$  und  $\mathbb{R}$  nicht homöomorph! <u>Denn:</u>  $\mathbb{R}^n \cong \mathring{D}^{n1}$  und nimmt man aus  $\mathring{D}^n$  einen Punkt p heraus, so bleibt für n > 1  $\mathring{D}^n \setminus \{p\}$  zusammenhängend,  $\mathring{D}^1 = (-1,1) \cong \mathbb{R}$  aber nicht! (TODO:Bild)

Allgemeiner (Brouwder)  $\mathbb{R}^m \cong \mathbb{R}^n \Leftrightarrow m = n$ 

**Korollar II.2.** Zwischenwertsatz Eine stetige Funktion  $f:[a,b] \to \mathbb{R}$  nimmt jeden Wert zwischen f(a) und f(b) an.

Beispiel II.5. Waffel teilen Eine Waffel, wie unregelmäßig auch immer, lässt sich immer in zwei gleich große Teile schneiden. (TODO:Bild) (TODO:Bild)

#### 0.25 Weg, Anfangspunkt, Endpunkt

ein <u>Weg</u> in einem topologischen Raum X ist eine stetige Abbildung  $\gamma \colon [\overline{0,1}] \to X$ , und  $\gamma(0)$  heißt <u>Anfangs-</u>,  $\gamma(1)$  <u>Endpunkt</u>. (TODO:Bild)

#### 0.26 Wegzusammenhang

X heißt <u>wegzusammenhängend</u>:  $\Leftrightarrow$  Zu je zwei Punkten  $x, x' \in X \exists Weg \ \gamma \colon [0,1] \to X \ mit \ \gamma(0) = x, \gamma(1) = x'.$  (TODO: Bild) (TODO: Bild)

Beispiel II.6. (TODO:Bild)

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0, y = \sin \frac{1}{x}\} \subset \mathbb{R}^2$$
$$B = A \cup \{(0, 0)\}$$

 $\Rightarrow B$  ist zusammenhängend, aber <u>nicht</u> wegzusammenhängend.

 $<sup>^{1}{\</sup>rm Einheitskugel}$ 

#### 0.27 Kompaktheit

Ein topologischer Raum X heißt <u>kompakt</u>, falls jede offene Überdeckung von X eine endliche Teilüberdeckung enthält.

#### 1 Trennungseigenschaften

#### 1.1 $T_1$ -Raum

 $\forall x \neq y \in X \exists U = U_X : y \notin U_X$ 

#### 1.2 $T_2$ -Raum

 $\forall x \neq y \in X \exists U_x \ni x, U_y \ni y \ mit \ U_x \cap U_y = \emptyset \ (TODO:Bild)$ 

Beispiel II.7. Jeder metrische Raum ist Hausdorff-Raum.

Bemerkung II.5. Hausdorff-Räume sind z.B. deshalb wichtig, weil Grenzwerte dort eindeutig sind!

**Definition II.1.** Ist  $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$  eine Folge von Punkten in einem topologischen Raum X, so heißt  $x\in X$  <u>Grenzwert</u> der Folge  $(x_n)$  genau dann, wenn zu jeder Umgebung U von x ein  $N\in\mathbb{N}$  existiert mit  $x_n\in U\forall n\geq N$ . (TODO:Bild)

Beispiel II.8. In einem Hausdorff-Raum hat jede Folge höchstens einen Grenzwert.

Bemerkung II.6. Hausdorff-Räume sind auch  $T_1$ -Räume, aber:

**Beispiel II.9.** In  $X = \mathbb{R}_{\mathcal{T}_1}$  ist jeder Punkt abgeschlossen  $(\Rightarrow T_1)$ , doch je zwei nichtleere offene Mengen schneiden sich - X ist damit nicht  $T_2$ ! "Schlimmer": In  $\mathbb{R}_{\mathcal{T}_1}$  ist jeder Punkt Grenzwert der Folge  $x_n = n!$  Denn eine Umgebung eines Punktes in  $\mathbb{R}_{\mathcal{T}_1}$  hat die Form  $U = \mathbb{R} \setminus \{x_1, \dots, x_M\}$  mit  $x_1 < \dots < x_M$ . Dann gilt aber  $x_n = n \in U \forall n > x_M$ .

#### 2 Abzählbarkeitsaxiome

#### 2.1 Umgebungsbasis

Ist X topologischer Raum und  $x \in X$ , so ist eine <u>Umgebungsbasis</u> oder <u>Basis von X</u> <u>in x</u> eine Familie von Umgebungen von x, sodass jede <u>Umgebung von x</u> eine Umgebung aus der Familie enthält.

**Beispiel II.10.** Ist B Basis der Topologie eines Raumes X, so ist für jedes  $x \in X \{U \in B \mid x \in U\}$  eine Basis von X <u>in x</u>.

**Beispiel II.11.** In einem <u>metrischen</u> Raum X sind folgende Mengen von Bällen Basen von X in  $x \in X$ :

- alle offenen Bälle mit Zentrum x
- alle offenen Bälle mit Zentrum x und rationalen Radii

**Beispiel II.12.** Ist X mit der diskreten bzw. trivialen Topologie versehen, so ist die 'kleinste' Basis in  $x \in X$  gegeben durch  $\{\{x\}\}$  bzw.  $\{X\}$ .

#### 2.2 Abzählbarkeitsaxiome, Separabilität

X <u>erfüllt das erste Abzählbarkeitsaxiom</u> : $\Leftrightarrow$  jeder Punkt  $x \in X$  besitzt eine abzählbare Basis.

 $X \stackrel{erf\ddot{u}llt\ das\ zweite\ Abz\ddot{a}hlbarkeitsaxiom}{lbare\ Basis}$ :  $\Leftrightarrow X\ selbst\ besitzt\ eine\ abz\ddot{a}hlbare\ Basis$ 

X heißt <u>separabel</u> : $\Leftrightarrow X$  enthält eine abzählbare und dichte  $(\bar{A} = X)$  Menge A.

Bemerkung II.7. Das zweite Abzählbarkeitsaxiom impliziert das erste, aber:

Beispiel II.13. Überabzählbare diskrete Räume (wie  $(\mathbb{R}, \mathcal{O}_{diskret})$ ) erfüllen nach Beispiel II.10 das erste Abzählbarkeitsaxiom, nicht aber das zweite!

Bemerkung II.8. Jeder metrische Raum erfüllt das erste Abzählbarkeitsaxiom und jeder separable metrische Raum auch das zweite.

**Beispiel II.14.**  $\mathbb{R}_{\mathcal{T}_1}$  erfüllt <u>nicht</u> das erste Abzählbarkeitsaxiom, ist aber separabel -  $\mathbb{N}$  ist dicht!

**Beispiel II.15.** Euklidische Räume und alle ihre Teilmengen erfüllen das 2. Abzählbarkeitsaxiom und sind separabel.

Wozu das Ganze?

- $\leadsto$  Funktionenräume
- $\leadsto$  Mannigfaltigkeiten
- → <u>Satz von Lindelöf:</u> Jede offene Überdeckung eines Raumes, der das zweite Abzählbarkeitsaxiom erfüllt, enthält auch eine abzählbare Teilüberdeckung.

#### 2.3 Lokale Kompaktheit

 $X\ hei eta t\ \underline{lokal}\ kompakt$ 

 $:\Leftrightarrow Jeder\ Punkt\ x\in X\ besitzt\ eine\ Umgebung\ U,\ sodass\ \overline{U}\ kompakt$  ist.

#### 2.4 Lokale Endlichkeit

Eine Familie  $\Gamma$  von Teilmengen eines topologischen Raumes X heißt <u>lokal endlich</u>:  $\Leftrightarrow \forall x \in X \exists U = U(x) \colon A \cap U = \emptyset \forall A \in \Gamma$  bis auf endlich viele A. (TODO:Bild)

#### 2.5 Verfeinerung

 $\begin{array}{l} \Gamma, \Delta \ \ \ \ \ \ \, \dot{U}berdeckungen \ von \ X. \ \Delta \ hei\betat \ \underline{Verfeinerung} \ von \ \Gamma \\ :\Leftrightarrow \forall A \in \Delta \exists B \in \Gamma \colon A \subset B. \end{array}$ 

#### 2.6 Parakompaktheit

X heißt  $\underline{parakompakt} :\Leftrightarrow Jede$  offene Überdeckung besitzt eine lokal endliche offene Verfeinerung.

(TODO:Bild) <u>Cut-off</u>